

お客様各位

---

## カタログ等資料中の旧社名の扱いについて

---

2010年4月1日を以ってNECエレクトロニクス株式会社及び株式会社ルネサステクノロジが合併し、両社の全ての事業が当社に承継されております。従いまして、本資料中には旧社名での表記が残っておりますが、当社の資料として有効ですので、ご理解の程宜しくお願い申し上げます。

ルネサスエレクトロニクス ホームページ (<http://www.renesas.com>)

2010年4月1日

ルネサスエレクトロニクス株式会社

【発行】ルネサスエレクトロニクス株式会社 (<http://www.renesas.com>)

【問い合わせ先】 <http://japan.renesas.com/inquiry>

## ご注意書き

1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事用途の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したのですが、誤りが無いことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。  
標準水準： コンピュータ、OA 機器、通信機器、計測機器、AV 機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット  
高品質水準： 輸送機器（自動車、電車、船舶等）、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命維持を目的として設計されていない医療機器（厚生労働省定義の管理医療機器に相当）  
特定水準： 航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器（生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為（患部切り出し等）を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの）（厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当）またはシステム等
8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご照会ください。

注 1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサスエレクトロニクス株式会社およびルネサスエレクトロニクス株式会社とその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。

注 2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注 1 において定義された当社の開発、製造製品をいいます。

改訂一覧は表紙をクリックして直接ご覧になれます。  
改訂一覧は改訂箇所をまとめたものであり、詳細については、  
必ず本文の内容をご確認ください。

# H8S/2357グループ、H8S/2357F-ZTAT™、 H8S/2398F-ZTAT™

## ハードウェアマニュアル

ルネサス16ビットシングルチップマイクロコンピュータ  
H8Sファミリ／H8S/2300シリーズ

H8S/2357	HD6432357
	HD6472357
	HD64F2357
H8S/2352	HD6412352
H8S/2398	HD6432398
	HD64F2398
H8S/2394	HD6412394
H8S/2392	HD6412392
H8S/2390	HD6412390

## 安全設計に関するお願い

1. 弊社は品質、信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品は故障が発生したり、誤動作する場合があります。弊社の半導体製品の故障又は誤動作によって結果として、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないような安全性を考慮した冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計などの安全設計に十分ご注意ください。

## 本資料ご利用に際しての留意事項

1. 本資料は、お客様が用途に応じた適切なルネサス テクノロジ製品をご購入いただくための参考資料であり、本資料中に記載の技術情報についてルネサス テクノロジが所有する知的財産権その他の権利の実施、使用を許諾するものではありません。
2. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例の使用に起因する損害、第三者所有の権利に対する侵害に関し、ルネサス テクノロジは責任を負いません。
3. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他全ての情報は本資料発行時点のものであり、ルネサス テクノロジは、予告なしに、本資料に記載した製品または仕様を変更することがあります。ルネサス テクノロジ半導体製品のご購入に当たりましては、事前にルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店へ最新の情報をご確認頂きますとともに、ルネサス テクノロジホームページ (<http://www.renesas.com>) などを通じて公開される情報に常にご注意ください。
4. 本資料に記載した情報は、正確を期すため、慎重に制作したのですが万一本資料の記述誤りに起因する損害がお客様に生じた場合には、ルネサス テクノロジはその責任を負いません。
5. 本資料に記載の製品データ、図、表に示す技術的な内容、プログラム及びアルゴリズムを流用する場合は、技術内容、プログラム、アルゴリズム単位で評価するだけでなく、システム全体で十分に評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。ルネサス テクノロジは、適用可否に対する責任を負いません。
6. 本資料に記載された製品は、人命にかかわるような状況の下で使用される機器あるいはシステムに用いられることを目的として設計、製造されたものではありません。本資料に記載の製品を運輸、移動体用、医療用、航空宇宙用、原子力制御用、海底中継用機器あるいはシステムなど、特殊用途へのご利用をご検討の際には、ルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店へご照会ください。
7. 本資料の転載、複製については、文書によるルネサス テクノロジの事前の承諾が必要です。
8. 本資料に関し詳細についてのお問い合わせ、その他お気づきの点がございましたらルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店までご照会ください。

## 製品に関する一般的注意事項

### 1. NC 端子の処理

【注意】端子に NC は、何も接続しないようにしてください。

NC(Non-Connection)端子は、内部回路に接続しない場合の他、テスト用端子やノイズ軽減などの目的で使用します。このため、NC 端子には、何も接続しないようにしてください。

### 2. 未使用入力端子の処理

【注意】未使用の入力端子は、ハイまたはローレベルに固定してください。

CMOS 製品の入力端子は、一般にハイインピーダンス入力となっています。未使用端子を開放状態で動作させると、周辺ノイズの誘導により中間レベルが発生し、内部で貫通電流が流れて誤動作を起こす恐れがあります。未使用の入力端子は、入力をプルアップかプルダウンによって、ハイまたはローレベルに固定してください。

### 3. 初期化前の処置

【注意】電源投入時は、製品の状態は不定です。

すべての電源に電圧が印加され、リセット端子にローレベルが入力されるまでの間、内部回路は不確定であり、レジスタの設定や各端子の出力状態は不定となります。この不定状態によってシステムが誤動作を起こさないようにシステム設計を行ってください。リセット機能を持つ製品は、電源投入後は、まずリセット動作を実行してください。

### 4. 未定義・リザーブアドレスのアクセス禁止

【注意】未定義・リザーブアドレスのアクセスを禁止します。

未定義・リザーブアドレスは、将来の機能拡張用の他、テスト用レジスタなどが割り付けられています。

これらのレジスタをアクセスしたときの動作および継続する動作については、保証できませんので、アクセスしないようにしてください。

---

# はじめに

---

本 LSI は、内部 32 ビット構成の H8S/2000CPU を核に、システム構成に必要な周辺機能を集積したシングルチップマイクロコンピュータです。

本 LSI は、ROM、RAM、バスコントローラ、データトランスファコントローラ (DTC)、プログラマブルパルスジェネレータ (PPG)、3 種類のタイマ、シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI)、D/A 変換機、A/D 変換機、I/O ポートなどの周辺機能を内蔵しており、高度な制御システムの組み込み用マイコンとして活用できます。内蔵 ROM はフラッシュメモリ (F-ZTAT<sup>TM</sup>\*)、PROM (ZTAT<sup>®</sup>\*)、マスク ROM があり、仕様流動性の高い応用機器、量産初期から本格量産の各状況に応じた迅速かつ柔軟な対応が可能です。

【注】 \* F-ZTAT は (株) ルネサステクノロジの商標です。

ZTAT は (株) ルネサステクノロジの登録商標です。

## 対象者

このマニュアルは、H8S/2357 グループを用いた応用システムを設計するユーザーを対象としています。

このマニュアルを使用される読者には、電気回路、論理回路、およびマイクロコンピュータに関する基本的な知識を必要とします。

## 目的

このマニュアルは、H8S/2357 グループのハードウェア機能と電気的特性をユーザーに理解していただくことを目的としています。

なお、実行命令の詳細については、「H8S/2600 シリーズ、H8S/2000 シリーズ ソフトウェアマニュアル」に記載しておりますので、併せてご覧ください。

## 読み方

- 機能全体を理解しようとするとき

目次に従って読んでください。

本書は、大きく分類すると、CPU、システム制御機能、周辺機能、電気的特性の順に構成されています。

- CPU機能の詳細を理解したいとき  
別冊の「H8S/2600 シリーズ、H8S/2000 シリーズ ソフトウェアマニュアル」を参照してください。
- レジスタ名がわかっている、詳細機能を知りたいとき  
「付録 B. 内部 I/O レジスタ」にアドレス、ビット内容、初期化についてまとめています。

## 凡 例

ビット表記順：左側が上位ビット、右側が下位ビット

関連資料一覧 ウェブ・サイトに最新資料を掲載しています。ご入手の資料が最新版であるかを確認してください。

(<http://www.renesas.com/jpn/>)

### H8S/2357 グループに関するユーザーズマニュアル

資料名	資料番号
H8S/2357 グループ ハードウェアマニュアル	本マニュアル
H8S/2600 シリーズ、H8S/2000 シリーズ ソフトウェアマニュアル	RJJ09B0143

### 開発ツール関連ユーザーズマニュアル

資料名	資料番号
C/C++ コンパイラ、アセンブラ、最適化リンカージェディタユーザーズマニュアル	ADJ - 702 - 303
シミュレータ・デバッガ (Windows 版) ユーザーズマニュアル	ADJ - 702 - 163
シミュレータ・デバッガ (UNIX 版) ユーザーズマニュアル	ADJ - 702 - 109
High-performance Embedded Workshop ユーザーズマニュアル	ADJ - 702 - 275

### アプリケーションノート

資料名	資料番号
C/C++ コンパイラ編	ADJ - 502 - 051
H8S ファミリマイコンテクニカル Q&A	ADJ - 502 - 065
F-ZTAT マイコンテクニカル Q&A	ADJ - 502 - 055

# 本版で改訂された箇所

修正項目	ページ	修正内容（詳細はマニュアル参照）														
1.1 概要 表 1.1 概要	8	<p>製品ラインアップ HD64F2398F20T*<sup>3</sup>、HD64F2398TE20T*<sup>3</sup>を追加</p> <table border="1"><thead><tr><th colspan="3">5V版</th></tr></thead><tbody><tr><td>動作電源電圧</td><td colspan="2">5V ± 10%</td></tr><tr><td>動作周波数</td><td>2 ~ 20MHz</td><td>10 ~ 20MHz</td></tr><tr><td rowspan="2">製品型名</td><td>F-ZTAT版*<sup>2</sup> HD64F2357F20</td><td>HD64F2398F20</td></tr><tr><td>HD64F2357TE20</td><td>HD64F2398TE20 HD64F2398F20T*<sup>3</sup> HD64F2398TE20T*<sup>3</sup></td></tr></tbody></table> <p>注*<sup>3</sup>を追加 【注】*<sup>3</sup> HD64F2398F20T、HD64F2398TE20Tのみ、フラッシュメモリ特性の書き換え回数が max1000 回になります。</p>	5V版			動作電源電圧	5V ± 10%		動作周波数	2 ~ 20MHz	10 ~ 20MHz	製品型名	F-ZTAT版* <sup>2</sup> HD64F2357F20	HD64F2398F20	HD64F2357TE20	HD64F2398TE20 HD64F2398F20T* <sup>3</sup> HD64F2398TE20T* <sup>3</sup>
5V版																
動作電源電圧	5V ± 10%															
動作周波数	2 ~ 20MHz	10 ~ 20MHz														
製品型名	F-ZTAT版* <sup>2</sup> HD64F2357F20	HD64F2398F20														
	HD64F2357TE20	HD64F2398TE20 HD64F2398F20T* <sup>3</sup> HD64F2398TE20T* <sup>3</sup>														
9.8.2 レジスタ構成	384	<p>(4) ポート A プルアップ MOS コントロールレジスタ (PAPCR) [ROM 内蔵版のみ] 注を追加 【注】H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止です。</p>														
	385	<p>(5) ポート A オープンドレインコントロールレジスタ (PAODR) [ROM 内蔵版のみ] 注を追加 【注】H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止です。</p>														

修正項目	ページ	修正内容（詳細はマニュアル参照）
9.9.2 レジスタ構成 [ROM 内蔵版のみ]	391	(4) ポート B プルアップ MOS コントロールレジスタ (PBPCR) [ROM 内蔵版のみ] 注を追加 【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止 です。
9.10.2 レジスタ構成 [ROM 内蔵版のみ]	397	(4) ポート C プルアップ MOS コントロールレジスタ (PCPCR) [ROM 内蔵版のみ] 注を追加 【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止 です。
9.11.2 レジスタ構成 [ROM 内蔵版のみ]	403	(4) ポート D プルアップ MOS コントロールレジスタ (PDPCR) [ROM 内蔵版のみ] 注を追加 【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止 です。
9.12.2 レジスタ構成	408	(4) ポート E プルアップ MOS コントロールレジスタ (PEPCR) [ROM 内蔵版のみ] 注を追加 【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止 です。
10.7 使用上の注意 図 10.57 TCNT のライトとオーバフローの競合	508	(11) TCNT のライトとオーバフロー / アンダフローの競合 図を修正 TCFVフラグ 
14.2.8 ビットレートレジスタ (BRR) 表 14.4 ビットレートに対する BRR の設定例 (クロック同期 式モード)	603	注を削除

修正項目	ページ	修正内容（詳細はマニュアル参照）
16.6 使用上の注意事項 (4) A/D 変換精度の定義	703	説明修正 ・オフセット誤差 デジタル出力が最小電圧値 B' 0000000000 (H'000) から B'0000000001 (H'001) に変化するときのアナログ入力電圧値の理想 A/D 変換特性からの偏差 (図 16.9) ・フルスケール誤差 デジタル出力が B'1111111110 (H'3FE) から B'1111111111 (H'3FF) に変化するときのアナログ入力電圧値の理想 A/D 変換特性からの偏差 (図 16.9)
19.15.1 特長	792	書き換え回数の説明修正 フラッシュメモリの書き換えは、100 回まで可能な製品と 1000 回まで可能な製品の 2 種類があります。 100 回まで可能 : HD64F2398TE、HD64F2398F 1000 回まで可能 : HD64F2398TET、HD64F2398FT

修正項目	ページ	修正内容（詳細はマニュアル参照）																																							
<p>19.18.2 プログラムベリファイモード</p> <p>図 19.48 プログラム/プログラムベリファイフロー</p>	817	<p>図を修正、注*6を追加</p> <p>書き込みパルス印加サブルーチン (Sub-Routine Write Pulse)</p> <p>WDTイネーブル</p> <p>FLMCR1のPSUビットをセット</p> <p>Wait (y) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>FLMCR1のPビットをセット</p> <p>Wait (z1) <math>\mu</math>s or (z2) <math>\mu</math>s or (z3) <math>\mu</math>s *#5*#6</p> <p>FLMCR1のPビットをクリア</p> <p>Wait ( ) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>FLMCR1のPSUビットをクリア</p> <p>Wait ( ) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>WDTディスエーブル</p> <p>End Sub</p> <p>書き込み開始</p> <p>START</p> <p>FLMCR1のSWEビットをセット</p> <p>Wait (x) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>128バイトの書き込みデータを書き込みデータエリアと再書き込みデータエリアに格納 *#4</p> <p>n = 1</p> <p>m = 0</p> <p>RAM上の再書き込みデータエリアの128バイトデータをフラッシュメモリに連続ライト *#1</p> <p>Sub-Routine-Call</p> <p>Write Pulse書き込みパルス (z1) <math>\mu</math>s or (z2) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>FLMCR1のPVビットをセット</p> <p>Wait ( ) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>ベリファイアドレスにHFFをダミーライト</p> <p>Wait ( ) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>ベリファイデータをリード *#2</p> <p>書き込みデータ = ベリファイデータ? NG *#1</p> <p>OK</p> <p>6 n? NG</p> <p>OK</p> <p>追加書き込みデータ演算</p> <p>追加書き込みデータを追加書き込みデータエリアに転送 *#4</p> <p>再書き込みデータ演算 *#3</p> <p>再書き込みデータを再書き込みデータエリアに転送 *#4</p> <p>128バイトデータベリファイ完了? NG</p> <p>OK</p> <p>FLMCR1のPVビットをクリア</p> <p>Wait ( ) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>6 n? NG</p> <p>OK</p> <p>RAM上の追加書き込みデータエリアの128バイトデータをフラッシュメモリに連続ライト *#1</p> <p>Write Pulse追加書き込みパルス(z3) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>m = 0? NG</p> <p>OK</p> <p>FLMCR1のSWEビットをクリア</p> <p>Wait ( ) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>n (N)? NG</p> <p>OK</p> <p>FLMCR1のSWEビットをクリア</p> <p>Wait ( ) <math>\mu</math>s *#6</p> <p>書き込み終了</p> <p>書き込み不良</p> <p>【注】*7 書き込みパルス幅</p> <table border="1" data-bbox="638 940 845 1209"> <thead> <tr> <th>書き込み回数n</th> <th>書き込み時間(z) <math>\mu</math>s</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>1</td><td>z1</td></tr> <tr><td>2</td><td>z1</td></tr> <tr><td>3</td><td>z1</td></tr> <tr><td>4</td><td>z1</td></tr> <tr><td>5</td><td>z1</td></tr> <tr><td>6</td><td>z1</td></tr> <tr><td>7</td><td>z2</td></tr> <tr><td>8</td><td>z2</td></tr> <tr><td>9</td><td>z2</td></tr> <tr><td>10</td><td>z2</td></tr> <tr><td>11</td><td>z2</td></tr> <tr><td>12</td><td>z2</td></tr> <tr><td>13</td><td>z2</td></tr> <tr><td>...</td><td>...</td></tr> <tr><td>998</td><td>z2</td></tr> <tr><td>999</td><td>z2</td></tr> <tr><td>1000</td><td>z2</td></tr> </tbody> </table> <p>注：追加書き込みの場合は、書き込みパルス(z3) <math>\mu</math>sとさせていただきます。</p> <p>RAM</p> <table border="1" data-bbox="686 1254 798 1433"> <tr><td>書き込みデータ格納エリア (128バイト)</td></tr> <tr><td>再書き込みデータ格納エリア (128バイト)</td></tr> <tr><td>追加書き込みデータ格納エリア (128バイト)</td></tr> </table>	書き込み回数n	書き込み時間(z) $\mu$ s	1	z1	2	z1	3	z1	4	z1	5	z1	6	z1	7	z2	8	z2	9	z2	10	z2	11	z2	12	z2	13	z2	...	...	998	z2	999	z2	1000	z2	書き込みデータ格納エリア (128バイト)	再書き込みデータ格納エリア (128バイト)	追加書き込みデータ格納エリア (128バイト)
書き込み回数n	書き込み時間(z) $\mu$ s																																								
1	z1																																								
2	z1																																								
3	z1																																								
4	z1																																								
5	z1																																								
6	z1																																								
7	z2																																								
8	z2																																								
9	z2																																								
10	z2																																								
11	z2																																								
12	z2																																								
13	z2																																								
...	...																																								
998	z2																																								
999	z2																																								
1000	z2																																								
書き込みデータ格納エリア (128バイト)																																									
再書き込みデータ格納エリア (128バイト)																																									
追加書き込みデータ格納エリア (128バイト)																																									
<p>22.3.6 フラッシュメモリ特性</p> <p>表 22.21 フラッシュメモリ特性 (HD64F2398F20、HD64F2398TE20)</p>	920	表タイトル修正																																							
<p>表 22.22 フラッシュメモリ特性 (HD64F2398F20T、HD64F2398TE20T)</p>	922	表を追加																																							

修正項目	ページ	修正内容（詳細はマニュアル参照）																		
B. 内部 I/O レジスタ B.2 機能一覧 H/FED6 : メモリコントロール レジスタ MCR : バスコント ローラ	1072	図の説明修正 （修正前） CAS2 本方式 / WE2 本方式選択 （修正後） CAS2 本方式																		
H. 型名一覧 表 H.2 H8S/2398、H8S/2394、 H8S/2392、H8S/2390 型名一 覧	1220	表を修正 <table border="1" data-bbox="628 680 1305 981"> <thead> <tr> <th data-bbox="628 680 719 752">製品分類</th> <th data-bbox="719 680 850 752">製品型名</th> <th data-bbox="850 680 954 752">マーク型名</th> <th data-bbox="954 680 1305 752">パッケージ (パッケージコード)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td data-bbox="628 752 719 835" rowspan="2">H8S/2398</td> <td data-bbox="719 752 850 835">マスクROM 版</td> <td data-bbox="850 752 954 835">HD6432398</td> <td data-bbox="954 752 1305 792">HD6432398TE 120ピン TQFP (TFP-120)</td> </tr> <tr> <td data-bbox="719 792 850 835"></td> <td data-bbox="850 792 954 835"></td> <td data-bbox="954 792 1305 835">HD6432398F 128ピン QFP (FP-128B)</td> </tr> <tr> <td data-bbox="628 835 719 981" rowspan="4"></td> <td data-bbox="719 835 850 981" rowspan="4">F-ZTAT 版</td> <td data-bbox="850 835 954 981" rowspan="4">HD64F2398</td> <td data-bbox="954 835 1305 875">HD64F2398TE 120ピン TQFP (TFP-120)</td> </tr> <tr> <td data-bbox="954 875 1305 916">HD64F2398F 128ピン QFP (FP-128B)</td> </tr> <tr> <td data-bbox="954 916 1305 956">HD64F2398TET 120ピン TQFP (TFP-120)</td> </tr> <tr> <td data-bbox="954 956 1305 981">HD64F2398FT 128ピン QFP (FP-128B)</td> </tr> </tbody> </table>	製品分類	製品型名	マーク型名	パッケージ (パッケージコード)	H8S/2398	マスクROM 版	HD6432398	HD6432398TE 120ピン TQFP (TFP-120)			HD6432398F 128ピン QFP (FP-128B)		F-ZTAT 版	HD64F2398	HD64F2398TE 120ピン TQFP (TFP-120)	HD64F2398F 128ピン QFP (FP-128B)	HD64F2398TET 120ピン TQFP (TFP-120)	HD64F2398FT 128ピン QFP (FP-128B)
製品分類	製品型名	マーク型名	パッケージ (パッケージコード)																	
H8S/2398	マスクROM 版	HD6432398	HD6432398TE 120ピン TQFP (TFP-120)																	
			HD6432398F 128ピン QFP (FP-128B)																	
	F-ZTAT 版	HD64F2398	HD64F2398TE 120ピン TQFP (TFP-120)																	
			HD64F2398F 128ピン QFP (FP-128B)																	
			HD64F2398TET 120ピン TQFP (TFP-120)																	
			HD64F2398FT 128ピン QFP (FP-128B)																	

---

# 目次

---

## 第1章 概要

1.1	概要.....	3
1.2	内部ブロック図.....	9
1.3	端子説明.....	10
	1.3.1	ピン配置図.....10
	1.3.2	動作モード別端子機能一覧.....14
	1.3.3	端子機能.....18

## 第2章 CPU

2.1	概要.....	25
	2.1.1	特長.....25
	2.1.2	H8S/2600 CPU と H8S/2000 CPU との相違点.....26
	2.1.3	H8/300 CPU との相違点.....27
	2.1.4	H8/300H CPU との相違点.....27
2.2	CPU 動作モード.....	28
	2.2.1	アドバンスモード.....28
2.3	アドレス空間.....	31
2.4	レジスタ構成.....	32
	2.4.1	概要.....32
	2.4.2	汎用レジスタ.....33
	2.4.3	コントロールレジスタ.....34
	2.4.4	CPU 内部レジスタの初期値.....36
2.5	データ構成.....	37
	2.5.1	汎用レジスタのデータ構成.....37
	2.5.2	メモリ上でのデータ構成.....38
2.6	命令セット.....	40
	2.6.1	概要.....40

2.6.2	命令とアドレッシングモードの組み合わせ	41
2.6.3	命令の機能別一覧	42
2.6.4	命令の基本フォーマット	52
2.7	アドレッシングモードと実効アドレスの計算方法	53
2.7.1	アドレッシングモード	53
2.7.2	実効アドレスの計算方法	57
2.8	処理状態	61
2.8.1	概要	61
2.8.2	リセット状態	62
2.8.3	例外処理状態	63
2.8.4	プログラム実行状態	65
2.8.5	バス権解放状態	65
2.8.6	低消費電力状態	66
2.9	基本動作タイミング	67
2.9.1	概要	67
2.9.2	内蔵メモリ (ROM、RAM)	67
2.9.3	内蔵周辺モジュールアクセスタイミング	68
2.9.4	外部アドレス空間アクセスタイミング	69
2.10	使用上の注意	70
2.10.1	TAS 命令	70

### 第3章 MCU 動作モード

3.1	概要	73
3.1.1	動作モードの選択 (H8S/2357F-ZTAT)	73
3.1.2	動作モードの選択 (ZTAT 版、マスク ROM 版、ROM なし版、 H8S/2398F-ZTAT)	74
3.1.3	レジスタ構成	76
3.2	各レジスタの説明	77
3.2.1	モードコントロールレジスタ (MDCR)	77
3.2.2	システムコントロールレジスタ (SYSCR)	78
3.2.3	システムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2) [ F-ZTAT 版のみ ]	79
3.3	各動作モードの説明	81
3.3.1	モード 1	81
3.3.2	モード 2 [ H8S/2398F-ZTAT のみ ]	81
3.3.3	モード 3 [ H8S/2398F-ZTAT のみ ]	81
3.3.4	モード 4 (内蔵 ROM 無効拡張モード)	81
3.3.5	モード 5 (内蔵 ROM 無効拡張モード)	81

3.3.6	モード6 (内蔵ROM有効拡張モード)	81
3.3.7	モード7 (シングルチップモード)	82
3.3.8	モード8、9	82
3.3.9	モード10 [ H8S/2357F-ZTATのみ ]	82
3.3.10	モード11 [ H8S/2357F-ZTATのみ ]	82
3.3.11	モード12、13	82
3.3.12	モード14 [ H8S/2357F-ZTATのみ ]	82
3.3.13	モード15 [ H8S/2357F-ZTATのみ ]	82
3.4	各動作モードにおける端子機能	83
3.5	各動作モードのアドレスマップ	84

## 第4章 例外処理

4.1	概要	95
4.1.1	例外処理の種類と優先度	95
4.1.2	例外処理の動作	96
4.1.3	例外処理要因とベクタテーブル	96
4.2	リセット	98
4.2.1	概要	98
4.2.2	リセットの種類	98
4.2.3	リセットシーケンス	99
4.2.4	リセット直後の割り込み	100
4.2.5	リセット解除後の内蔵周辺機能	100
4.3	トレース	101
4.4	割り込み	102
4.5	トラップ命令	103
4.6	例外処理後のスタックの状態	104
4.7	スタック使用上の注意	105

## 第5章 割り込みコントローラ

5.1	概要	109
5.1.1	特長	109
5.1.2	ブロック図	110
5.1.3	端子構成	111
5.1.4	レジスタ構成	112
5.2	各レジスタの説明	113
5.2.1	システムコントロールレジスタ (SYSCR)	113

	5.2.2	インタラプトプライオリティレジスタ A ~ K (IPRA ~ IPRK) .....	114
	5.2.3	IRQ イネーブルレジスタ (IER) .....	115
	5.2.4	IRQ センスコントロールレジスタ H、L (ISCRH、ISCRL) .....	116
	5.2.5	IRQ ステータスレジスタ (ISR) .....	117
5.3		割り込み要因 .....	118
	5.3.1	外部割り込み .....	118
	5.3.2	内部割り込み .....	119
	5.3.3	割り込み例外処理ベクタテーブル .....	120
5.4		割り込み動作 .....	123
	5.4.1	割り込み制御モードと割り込み動作 .....	123
	5.4.2	割り込み制御モード 0 .....	126
	5.4.3	割り込み制御モード 2 .....	128
	5.4.4	割り込み例外処理シーケンス .....	130
	5.4.5	割り込み応答時間 .....	131
5.5		使用上の注意 .....	132
	5.5.1	割り込みの発生とディスエーブルとの競合 .....	132
	5.5.2	割り込みを禁止している命令 .....	133
	5.5.3	割り込み禁止期間 .....	133
	5.5.4	EEPMOV 命令実行中の割り込み .....	133
5.6		割り込みによる DTC、DMAC の起動 .....	134
	5.6.1	概要 .....	134
	5.6.2	ブロック図 .....	134
	5.6.3	動作説明 .....	135

## 第 6 章 バスコントローラ

6.1		概要 .....	139
	6.1.1	特長 .....	139
	6.1.2	ブロック図 .....	141
	6.1.3	端子構成 .....	142
	6.1.4	レジスタ構成 .....	144
6.2		各レジスタの説明 .....	145
	6.2.1	バス幅コントロールレジスタ (ABWCR) .....	145
	6.2.2	アクセスステートコントロールレジスタ (ASTCR) .....	146
	6.2.3	ウェイトコントロールレジスタ H、L (WCRH、WCRL) .....	147
	6.2.4	バスコントロールレジスタ H (BCRH) .....	151
	6.2.5	バスコントロールレジスタ L (BCRL) .....	154
	6.2.6	メモリコントロールレジスタ (MCR) .....	156

	6.2.7	DRAM コントロールレジスタ (DRAMCR) .....	159
	6.2.8	リフレッシュタイマカウンタ (RTCNT) .....	162
	6.2.9	リフレッシュタイムコンスタントレジスタ (RTCOR) .....	162
6.3		バス制御の概要 .....	163
	6.3.1	エリア分割 .....	163
	6.3.2	バス仕様 .....	164
	6.3.3	メモリインタフェース .....	165
	6.3.4	アドバンスモード .....	166
	6.3.5	チップセレクト信号 .....	167
6.4		基本バスインタフェース .....	168
	6.4.1	概要 .....	168
	6.4.2	データサイズとデータアライメント .....	168
	6.4.3	有効ストローク .....	170
	6.4.4	基本タイミング .....	171
	6.4.5	ウェイト制御 .....	179
6.5		DRAM インタフェース .....	181
	6.5.1	概要 .....	181
	6.5.2	DRAM 空間の設定 .....	181
	6.5.3	アドレスマルチプレクス .....	182
	6.5.4	データバス .....	182
	6.5.5	DRAM インタフェース使用端子 .....	183
	6.5.6	基本タイミング .....	184
	6.5.7	プリチャージステート制御 .....	185
	6.5.8	ウェイト制御 .....	186
	6.5.9	バイトアクセス制御 .....	188
	6.5.10	バースト動作 .....	190
	6.5.11	リフレッシュ制御 .....	193
6.6		DMAC シングルアドレスモードと DRAM インタフェース .....	196
	6.6.1	DDS = 1 のとき .....	196
	6.6.2	DDS = 0 のとき .....	197
6.7		バースト ROM インタフェース .....	198
	6.7.1	概要 .....	198
	6.7.2	基本タイミング .....	198
	6.7.3	ウェイト制御 .....	200
6.8		アイドルサイクル .....	201
	6.8.1	動作説明 .....	201
	6.8.2	アイドルサイクルでの端子状態 .....	205
6.9		ライトデータバッファ機能 .....	206

6.10	バス解放	207
	6.10.1 概要	207
	6.10.2 動作説明	207
	6.10.3 外部バス権解放状態での端子状態	208
	6.10.4 遷移タイミング	209
	6.10.5 使用上の注意	209
6.11	バスアービトレーション	210
	6.11.1 概要	210
	6.11.2 動作説明	210
	6.11.3 バス権移行タイミング	211
	6.11.4 外部バス権解放使用上の注意	211
6.12	リセットとバスコントローラ	212

## 第7章 DMA コントローラ

7.1	概要	215
	7.1.1 特長	215
	7.1.2 ブロック図	216
	7.1.3 機能概要	217
	7.1.4 端子構成	219
	7.1.5 レジスタ構成	220
7.2	各レジスタの説明(1)(ショートアドレスモード)	221
	7.2.1 メモリアドレスレジスタ(MAR)	222
	7.2.2 I/Oアドレスレジスタ(IOAR)	223
	7.2.3 転送カウントレジスタ(ETCR)	223
	7.2.4 DMAコントロールレジスタ(DMACR)	224
	7.2.5 DMAバンドコントロールレジスタ(DMABCR)	229
7.3	各レジスタの説明(2)(フルアドレスモード)	235
	7.3.1 メモリアドレスレジスタ(MAR)	235
	7.3.2 I/Oアドレスレジスタ(IOAR)	235
	7.3.3 転送カウントレジスタ(ETCR)	236
	7.3.4 DMAコントロールレジスタ(DMACR)	237
	7.3.5 DMAバンドコントロールレジスタ(DMABCR)	242
7.4	各レジスタの説明(3)	248
	7.4.1 DMAライトイネーブルレジスタ(DMAWER)	248
	7.4.2 DMAターミナルコントロールレジスタ(DMATCR)	251
	7.4.3 モジュールストップコントロールレジスタ(MSTPCR)	252
7.5	動作説明	253

7.5.1	転送モード.....	253
7.5.2	シーケンシャルモード.....	256
7.5.3	アイドルモード.....	259
7.5.4	リピートモード.....	262
7.5.5	シングルアドレスモード.....	266
7.5.6	ノーマルモード.....	269
7.5.7	ブロック転送モード.....	272
7.5.8	DMAC の起動要因.....	277
7.5.9	DMAC の基本バスサイクル.....	280
7.5.10	DMAC のバスサイクル (デュアルアドレスモード).....	281
7.5.11	DMAC のバスサイクル (シングルアドレスモード).....	289
7.5.12	ライトデータバッファ機能.....	293
7.5.13	DMAC 複数チャネルの動作.....	295
7.5.14	DMAC と、外部バス権要求、リフレッシュサイクル、DTC の関係.....	296
7.5.15	NMI 割り込みと DMAC.....	297
7.5.16	DMAC 動作の強制終了.....	298
7.5.17	フルアドレスモードの解除.....	299
7.6	割り込み.....	300
7.7	使用上の注意.....	301

## 第 8 章 データトランスファコントローラ (DTC)

8.1	概要.....	309
8.1.1	特長.....	309
8.1.2	ブロック図.....	310
8.1.3	レジスタ構成.....	311
8.2	各レジスタの説明.....	312
8.2.1	DTC モードレジスタ A (MRA).....	312
8.2.2	DTC モードレジスタ B (MRB).....	314
8.2.3	DTC ソースアドレスレジスタ (SAR).....	315
8.2.4	DTC デスティネーションアドレスレジスタ (DAR).....	315
8.2.5	DTC 転送カウントレジスタ A (CRA).....	315
8.2.6	DTC 転送カウントレジスタ B (CRB).....	316
8.2.7	DTC イネーブルレジスタ (DTCER).....	316
8.2.8	DTC ベクタレジスタ (DTVECR).....	317
8.2.9	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR).....	318
8.3	動作説明.....	319
8.3.1	概要.....	319

8.3.2	起動要因.....	321
8.3.3	DTC ベクタテーブル.....	322
8.3.4	アドレス空間上でのレジスタ情報の配置.....	324
8.3.5	ノーマルモード.....	325
8.3.6	リピートモード.....	326
8.3.7	ブロック転送モード.....	327
8.3.8	チェイン転送.....	328
8.3.9	動作タイミング.....	329
8.3.10	DTC 実行ステート数.....	330
8.3.11	DTC 使用手順.....	331
8.3.12	DTC 使用例.....	332
8.4	割り込み.....	334
8.5	使用上の注意.....	334

## 第9章 I/O ポート

9.1	概要.....	339
9.2	ポート 1.....	343
9.2.1	概要.....	343
9.2.2	レジスタ構成.....	343
9.2.3	端子機能.....	346
9.3	ポート 2.....	354
9.3.1	概要.....	354
9.3.2	レジスタ構成.....	354
9.3.3	端子機能.....	357
9.4	ポート 3.....	365
9.4.1	概要.....	365
9.4.2	レジスタ構成.....	365
9.4.3	端子機能.....	368
9.5	ポート 4.....	370
9.5.1	概要.....	370
9.5.2	レジスタ構成.....	370
9.5.3	端子機能.....	371
9.6	ポート 5.....	372
9.6.1	概要.....	372
9.6.2	レジスタ構成.....	372
9.6.3	端子機能.....	375
9.7	ポート 6.....	376

	9.7.1	概要.....	376
	9.7.2	レジスタ構成.....	377
	9.7.3	端子機能.....	379
9.8	ポート A.....		381
	9.8.1	概要.....	381
	9.8.2	レジスタ構成.....	382
	9.8.3	モード別端子機能.....	385
	9.8.4	入力プルアップ MOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	387
9.9	ポート B.....		388
	9.9.1	概要.....	388
	9.9.2	レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ] .....	389
	9.9.3	モード別端子機能.....	391
	9.9.4	入力プルアップ MOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	393
9.10	ポート C.....		394
	9.10.1	概要.....	394
	9.10.2	レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ] .....	395
	9.10.3	モード別端子機能.....	397
	9.10.4	入力プルアップ MOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	399
9.11	ポート D.....		400
	9.11.1	概要.....	400
	9.11.2	レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ] .....	401
	9.11.3	モード別端子機能.....	403
	9.11.4	入力プルアップ MOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	404
9.12	ポート E.....		405
	9.12.1	概要.....	405
	9.12.2	レジスタ構成.....	406
	9.12.3	モード別端子機能.....	408
	9.12.4	入力プルアップ MOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	409
9.13	ポート F.....		411
	9.13.1	概要.....	411
	9.13.2	レジスタ構成.....	412
	9.13.3	端子機能.....	414
9.14	ポート G.....		416
	9.14.1	概要.....	416
	9.14.2	レジスタ構成.....	417
	9.14.3	端子機能.....	420

## 第 10 章 16 ビットタイマパルスユニット (TPU)

10.1	概要.....	423
	10.1.1 特長.....	423
	10.1.2 ブロック図.....	427
	10.1.3 端子構成.....	428
	10.1.4 レジスタ構成.....	430
10.2	各レジスタの説明.....	432
	10.2.1 タイマコントロールレジスタ (TCR) .....	432
	10.2.2 タイマモードレジスタ (TMDR) .....	437
	10.2.3 タイマ I/O コントロールレジスタ (TIOR) .....	440
	10.2.4 タイマインタラプトイネーブルレジスタ (TIER) .....	449
	10.2.5 タイマステータスレジスタ (TSR) .....	453
	10.2.6 タイマカウンタ (TCNT) .....	457
	10.2.7 タイマジェネラルレジスタ (TGR) .....	458
	10.2.8 タイマスタートレジスタ (TSTR) .....	459
	10.2.9 タイマシンクロレジスタ (TSYR) .....	460
	10.2.10 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR) .....	461
10.3	バスマスタとのインタフェース.....	462
	10.3.1 16 ビットレジスタ .....	462
	10.3.2 8 ビットレジスタ.....	462
10.4	動作説明.....	464
	10.4.1 概要.....	464
	10.4.2 基本機能.....	466
	10.4.3 同期動作.....	472
	10.4.4 バッファ動作.....	474
	10.4.5 カスケード接続動作.....	478
	10.4.6 PWM モード.....	480
	10.4.7 位相計数モード.....	485
10.5	割り込み.....	491
	10.5.1 割り込み要因と優先順位.....	491
	10.5.2 DTC / DMAC の起動.....	493
	10.5.3 A/D 変換器の起動.....	494
10.6	動作タイミング.....	495
	10.6.1 入出力タイミング.....	495
	10.6.2 割り込み信号タイミング.....	499
10.7	使用上の注意 .....	503

## 第 11 章 プログラマブルパルスジェネレータ ( PPG )

11.1	概要.....	513
	11.1.1	特長..... 513
	11.1.2	ブロック図..... 514
	11.1.3	端子構成..... 515
	11.1.4	レジスタ構成..... 516
11.2	各レジスタの説明.....	517
	11.2.1	ネクストデータインーブルレジスタ H、L ( NDERH、NDERL ) ..... 517
	11.2.2	アウトプットデータレジスタ H、L ( PODRH、PODRL ) ..... 518
	11.2.3	ネクストデータレジスタ H、L ( NDRH、NDRL ) ..... 519
	11.2.4	NDR アクセス時の注意..... 519
	11.2.5	PPG 出力コントロールレジスタ ( PCR ) ..... 522
	11.2.6	PPG 出力モードレジスタ ( PMR ) ..... 524
	11.2.7	ポート 1 データディレクションレジスタ ( P1DDR ) ..... 527
	11.2.8	ポート 2 データディレクションレジスタ ( P2DDR ) ..... 527
	11.2.9	モジュールストップコントロールレジスタ ( MSTPCR ) ..... 528
11.3	動作説明.....	529
	11.3.1	概要..... 529
	11.3.2	出力タイミング..... 530
	11.3.3	パルス出力通常動作..... 531
	11.3.4	パルス出力ノンオーバーラップ動作..... 533
	11.3.5	パルス反転出力..... 535
	11.3.6	インプットキャプチャによるパルス出力..... 536
11.4	使用上の注意.....	537

## 第 12 章 8 ビットタイマ

12.1	概要.....	541
	12.1.1	特長..... 541
	12.1.2	ブロック図..... 542
	12.1.3	端子構成..... 543
	12.1.4	レジスタ構成..... 543
12.2	各レジスタの説明.....	544
	12.2.1	タイマカウンタ 0、1 ( TCNT0、TCNT1 ) ..... 544
	12.2.2	タイムコンスタントレジスタ A0、A1 ( TCORA0、TCORA1 ) ..... 544
	12.2.3	タイムコンスタントレジスタ B0、B1 ( TCORB0、TCORB1 ) ..... 545
	12.2.4	タイマコントロールレジスタ 0、1 ( TCR0、TCR1 ) ..... 545
	12.2.5	タイマコントロール / ステータスレジスタ 0、1 ( TCSR0、TCSR1 ) ..... 548

	12.2.6	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR) .....	551
12.3	動作説明 .....		552
	12.3.1	TCNTのカウントタイミング .....	552
	12.3.2	コンペアマッチタイミング .....	553
	12.3.3	TCNTの外部リセットタイミング .....	555
	12.3.4	オーバフローフラグ (OVF) のセットタイミング .....	555
	12.3.5	カスケード接続時の動作 .....	555
12.4	割り込み .....		557
	12.4.1	割り込み要因と DTC 起動 .....	557
	12.4.2	A/D 変換器の起動 .....	557
12.5	8ビットタイマの使用例 .....		558
12.6	使用上の注意 .....		559
	12.6.1	TCNTのライトとカウンタクリアの競合 .....	559
	12.6.2	TCNTのライトとカウントアップの競合 .....	559
	12.6.3	TCORのライトとコンペアマッチの競合 .....	560
	12.6.4	コンペアマッチ A、B の競合 .....	561
	12.6.5	内部クロックの切り替えと TCNT の動作 .....	561
	12.6.6	モジュールストップ時の割り込み .....	563

## 第 13 章 ウォッチドッグタイマ (WDT)

13.1	概要 .....		567
	13.1.1	特長 .....	567
	13.1.2	ブロック図 .....	568
	13.1.3	端子構成 .....	569
	13.1.4	レジスタ構成 .....	569
13.2	各レジスタの説明 .....		570
	13.2.1	タイマカウンタ (TCNT) .....	570
	13.2.2	タイマコントロール/ステータスレジスタ (TCSR) .....	570
	13.2.3	リセットコントロール/ステータスレジスタ (RSTCSR) .....	573
	13.2.4	レジスタアクセス時の注意 .....	574
13.3	動作説明 .....		576
	13.3.1	ウォッチドッグタイマモード時の動作 .....	576
	13.3.2	インターバルタイマモード時の動作 .....	577
	13.3.3	オーバフローフラグ (OVF) のセットタイミング .....	578
	13.3.4	ウォッチドッグタイマオーバフローフラグ (WOVF) のセットタイミング ..	578
13.4	割り込み .....		579
13.5	使用上の注意 .....		580

13.5.1	タイマカウンタ (TCNT) のライトとカウントアップの競合.....	580
13.5.2	CKS2~CKS0 ビットの書き換え.....	580
13.5.3	ウォッチドッグタイマモードとインターバルタイマモードの切り替え.....	581
13.5.4	$\overline{\text{WDTOVF}}$ 信号によるシステムのリセット.....	581
13.5.5	ウォッチドッグタイマモードでの内部リセット.....	581

## 第 14 章 シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI)

14.1	概要.....	585
14.1.1	特長.....	585
14.1.2	ブロック図.....	586
14.1.3	端子構成.....	587
14.1.4	レジスタ構成.....	588
14.2	各レジスタの説明.....	589
14.2.1	レシーブシフトレジスタ (RSR).....	589
14.2.2	レシーブデータレジスタ (RDR).....	589
14.2.3	トランスミットシフトレジスタ (TSR).....	590
14.2.4	トランスミットデータレジスタ (TDR).....	590
14.2.5	シリアルモードレジスタ (SMR).....	591
14.2.6	シリアルコントロールレジスタ (SCR).....	594
14.2.7	シリアルステータスレジスタ (SSR).....	598
14.2.8	ビットレートレジスタ (BRR).....	602
14.2.9	スマートカードモードレジスタ (SCMR).....	611
14.2.10	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR).....	612
14.3	動作説明.....	614
14.3.1	概要.....	614
14.3.2	調歩同期式モード時の動作.....	616
14.3.3	マルチプロセッサ通信機能.....	627
14.3.4	クロック同期式モード時の動作.....	635
14.4	SCI 割り込み.....	644
14.5	使用上の注意.....	646

## 第 15 章 スマートカードインタフェース

15.1	概要.....	653
15.1.1	特長.....	653
15.1.2	ブロック図.....	654
15.1.3	端子構成.....	654

15.1.4	レジスタ構成 .....	655
15.2	各レジスタの説明 .....	656
15.2.1	スマートカードモードレジスタ (SCMR) .....	656
15.2.2	シリアルステータスレジスタ (SSR) .....	657
15.2.3	シリアルモードレジスタ (SMR) .....	659
15.2.4	シリアルコントロールレジスタ (SCR) .....	660
15.3	動作説明 .....	661
15.3.1	概要 .....	661
15.3.2	端子接続 .....	661
15.3.3	データフォーマット .....	662
15.3.4	レジスタの設定 .....	664
15.3.5	クロック .....	666
15.3.6	データの送信 / 受信動作 .....	668
15.3.7	GSM モード時の動作 .....	675
15.4	使用上の注意 .....	677

## 第 16 章 A/D 変換器

16.1	概要 .....	683
16.1.1	特長 .....	683
16.1.2	ブロック図 .....	684
16.1.3	端子構成 .....	685
16.1.4	レジスタ構成 .....	686
16.2	各レジスタの説明 .....	687
16.2.1	A/D データレジスタ A ~ D (ADDRA ~ ADDR D) .....	687
16.2.2	A/D コントロール / ステータスレジスタ (ADCSR) .....	688
16.2.3	A/D コントロールレジスタ (ADCR) .....	691
16.2.4	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR) .....	692
16.3	バスマスタとのインタフェース .....	693
16.4	動作説明 .....	694
16.4.1	シングルモード (SCAN = 0) .....	694
16.4.2	スキャンモード (SCAN = 1) .....	696
16.4.3	入力サンプリングと A/D 変換時間 .....	698
16.4.4	外部トリガ入力タイミング .....	699
16.5	割り込み .....	700
16.6	使用上の注意 .....	701

## 第 17 章 D/A 変換器

17.1	概要.....	709
	17.1.1	特長..... 709
	17.1.2	ブロック図..... 709
	17.1.3	端子構成..... 710
	17.1.4	レジスタ構成..... 710
17.2	各レジスタの説明.....	711
	17.2.1	D/A データレジスタ 0、1 (DADR0、DADR1) ..... 711
	17.2.2	D/A コントロールレジスタ (DACR) ..... 711
	17.2.3	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR) ..... 713
17.3	動作説明.....	714

## 第 18 章 RAM

18.1	概要.....	717
	18.1.1	ブロック図..... 717
	18.1.2	レジスタ構成..... 717
18.2	各レジスタの説明.....	718
	18.2.1	システムコントロールレジスタ (SYSCR) ..... 718
18.3	動作説明.....	719
18.4	使用上の注意.....	719

## 第 19 章 ROM

19.1	概要.....	725
	19.1.1	ブロック図..... 725
	19.1.2	レジスタ構成..... 725
19.2	レジスタの説明.....	726
	19.2.1	モードコントロールレジスタ (MDCR) ..... 726
	19.2.2	バスコントロールレジスタ L (BCRL) ..... 727
19.3	動作説明.....	728
19.4	PROM モード (H8S/2357ZTAT).....	730
	19.4.1	PROM モードの設定..... 730
	19.4.2	ソケットアダプタの端子対応とメモリマップ..... 730
19.5	プログラミング (H8S/2357ZTAT).....	733
	19.5.1	概要..... 733
	19.5.2	書き込み / ベリファイ..... 733
	19.5.3	書き込み時の注意..... 737

	19.5.4	書き込み後の信頼性 .....	738
19.6		フラッシュメモリの概要 (H8S/2357F-ZTAT) .....	739
	19.6.1	特長.....	739
	19.6.2	ブロック図.....	740
	19.6.3	フラッシュメモリの動作モード.....	741
	19.6.4	端子構成 .....	746
	19.6.5	レジスタ構成 .....	747
19.7		フラッシュメモリのレジスタの説明.....	748
	19.7.1	フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) .....	748
	19.7.2	フラッシュメモリコントロールレジスタ 2 (FLMCR2) .....	750
	19.7.3	消去ブロック指定レジスタ 1、2 (EBR1、EBR2) .....	752
	19.7.4	システムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2) .....	753
	19.7.5	RAM エミュレーションレジスタ (RAMER) .....	754
19.8		オンボードプログラミングモード .....	756
	19.8.1	ブートモード .....	757
	19.8.2	ユーザプログラムモード.....	763
19.9		フラッシュメモリの書き込み / 消去.....	764
	19.9.1	プログラムモード.....	764
	19.9.2	プログラムベリファイモード .....	765
	19.9.3	イレースモード .....	767
	19.9.4	イレースベリファイモード .....	767
19.10		フラッシュメモリのプロテクト.....	769
	19.10.1	ハードウェアプロテクト.....	769
	19.10.2	ソフトウェアプロテクト.....	770
	19.10.3	エラープロテクト.....	771
19.11		RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション .....	772
	19.11.1	RAM によるエミュレーション .....	772
	19.11.2	RAM のオーバーラップ.....	773
19.12		フラッシュメモリの書き込み / 消去時の割り込み処理 .....	774
19.13		フラッシュメモリのライターモード .....	775
	19.13.1	ライターモードの設定 .....	775
	19.13.2	ソケットアダプタとメモリマップ .....	776
	19.13.3	ライターモードの動作 .....	776
	19.13.4	メモリ読み出しモード .....	778
	19.13.5	自動書き込みモード .....	781
	19.13.6	自動消去モード .....	783
	19.13.7	ステータス読み出しモード .....	784
	19.13.8	ステータスポーリング .....	785

	19.13.9	ライターモードへの遷移時間.....	786
	19.13.10	メモリ書き込み注意事項.....	786
19.14		フラッシュメモリの書き込み / 消去時の注意.....	787
19.15		フラッシュメモリの概要 (H8S/2398F-ZTAT) .....	792
	19.15.1	特長.....	792
	19.15.2	概要.....	793
	19.15.3	フラッシュメモリの動作モード.....	794
	19.15.4	オンボードプログラミングモード .....	795
	19.15.5	RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション .....	797
	19.15.6	ブートモードとユーザプログラムモードの相違点 .....	798
	19.15.7	ブロック分割法 .....	798
	19.15.8	端子構成 .....	799
	19.15.9	レジスタ構成 .....	799
19.16		フラッシュメモリのレジスタ説明 .....	800
	19.16.1	フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) .....	800
	19.16.2	フラッシュメモリコントロールレジスタ 2 (FLMCR2) .....	803
	19.16.3	消去ブロック指定レジスタ 1 (EBR1) .....	804
	19.16.4	消去ブロック指定レジスタ 2 (EBR2) .....	804
	19.16.5	システムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2) .....	805
	19.16.6	RAM エミュレーションレジスタ (RAMER) .....	806
19.17		オンボードプログラミングモード .....	808
	19.17.1	ブートモード .....	809
	19.17.2	ユーザプログラムモード.....	814
19.18		フラッシュメモリの書き込み / 消去.....	815
	19.18.1	プログラムモード.....	815
	19.18.2	プログラムベリファイモード .....	816
	19.18.3	イレースモード .....	818
	19.18.4	イレースベリファイモード .....	818
19.19		プロテクト.....	820
	19.19.1	ハードウェアプロテクト.....	820
	19.19.2	ソフトウェアプロテクト.....	821
	19.19.3	エラープロテクト.....	821
19.20		RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション .....	823
	19.20.1	RAM によるエミュレーション .....	823
	19.20.2	RAM のオーバーラップ.....	824
19.21		フラッシュメモリの書き込み / 消去時の割り込み処理 .....	826
19.22		フラッシュメモリのライターモード .....	827
	19.22.1	ライターモードの設定 .....	827

19.22.2	ソケットアダプタの端子対応図.....	828
19.22.3	ライターモードの動作.....	830
19.22.4	メモリ読み出しモード.....	831
19.22.5	自動書き込みモード.....	834
19.22.6	自動消去モード.....	835
19.22.7	ステータス読み出しモード.....	836
19.22.8	ステータスポーリング.....	838
19.22.9	ライターモードへの遷移時間.....	838
19.22.10	メモリ書き込み注意事項.....	839
19.23	フラッシュメモリの書き込み / 消去時の注意.....	840

## 第 20 章 クロック発振器

20.1	概要.....	845
20.1.1	ブロック図.....	845
20.1.2	レジスタ構成.....	845
20.2	各レジスタの説明.....	846
20.2.1	システムクロックコントロールレジスタ (SCKCR).....	846
20.3	発振器.....	847
20.3.1	水晶発振子を接続する方法.....	847
20.3.2	外部クロックを入力する方法.....	849
20.4	デューティ補正回路.....	851
20.5	中速クロック分周器.....	851
20.6	バスマスタクロック選択回路.....	851

## 第 21 章 低消費電力状態

21.1	概要.....	855
21.1.1	レジスタ構成.....	856
21.2	各レジスタの説明.....	857
21.2.1	スタンバイコントロールレジスタ (SBYCR).....	857
21.2.2	システムクロックコントロールレジスタ (SCKCR).....	859
21.2.3	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR).....	860
21.3	中速モード.....	861
21.4	スリープモード.....	862
21.5	モジュールストップモード.....	863
21.5.1	モジュールストップモード.....	863
21.5.2	使用上の注意.....	864

21.6	ソフトウェアスタンバイモード.....	865
21.6.1	ソフトウェアスタンバイモード.....	865
21.6.2	ソフトウェアスタンバイモードの解除.....	865
21.6.3	ソフトウェアスタンバイモード解除後の発振安定時間の設定.....	866
21.6.4	ソフトウェアスタンバイモードの応用例.....	866
21.6.5	使用上の注意.....	867
21.7	ハードウェアスタンバイモード.....	868
21.7.1	ハードウェアスタンバイモード.....	868
21.7.2	ハードウェアスタンバイモードのタイミング.....	868
21.8	クロック出力禁止機能.....	869

## 第 22 章 電気的特性

22.1	マスク ROM 版 (H8S/2398) および ROM なし版 (H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390) の電気的特性.....	873
22.1.1	絶対最大定格.....	873
22.1.2	DC 特性.....	874
22.1.3	AC 特性.....	877
22.1.4	A/D 変換特性.....	894
22.1.5	D/A 変換特性.....	895
22.2	使用上の注意 (H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 内部降圧).....	896
22.3	H8S/2398F-ZTAT の電気的特性.....	897
22.3.1	絶対最大定格.....	897
22.3.2	DC 特性.....	898
22.3.3	AC 特性.....	901
22.3.4	A/D 変換特性.....	918
22.3.5	D/A 変換特性.....	919
22.3.6	フラッシュメモリ特性.....	920
22.4	使用上の注意.....	924
22.5	使用上の注意 (H8S/2398F-ZTAT 内部降圧).....	925
22.6	H8S/2357 マスク ROM 版、ZTAT 版、および H8S/2352 の電気的特性.....	926
22.6.1	絶対最大定格.....	926
22.6.2	DC 特性.....	927
22.6.3	AC 特性.....	934
22.6.4	A/D 変換特性.....	955
22.6.5	D/A 変換特性.....	956
22.7	H8S/2357 F-ZTAT の電気的特性.....	957
22.7.1	絶対最大定格.....	957

22.7.2	DC 特性	958
22.7.3	AC 特性	963
22.7.4	A/D 変換特性	970
22.7.5	D/A 変換特性	971
22.7.6	フラッシュメモリ特性	972
22.8	使用上の注意	976

## 付録

A.	命令	979
A.1	命令セット一覧	979
A.2	命令コード一覧	990
A.3	オペレーションコードマップ	1000
A.4	命令実行ステート数	1004
A.5	命令実行中のバス状態	1014
A.6	コンディションコードの変化	1024
B.	内部 I/O レジスタ	1029
B.1	アドレス一覧	1029
B.2	機能一覧	1040
C.	I/O ポートのブロック図	1173
C.1	ポート 1 ブロック図	1173
C.2	ポート 2 ブロック図	1176
C.3	ポート 3 ブロック図	1180
C.4	ポート 4 ブロック図	1183
C.5	ポート 5 ブロック図	1184
C.6	ポート 6 ブロック図	1188
C.7	ポート A ブロック図	1194
C.8	ポート B ブロック図	1197
C.9	ポート C ブロック図	1198
C.10	ポート D ブロック図	1199
C.11	ポート E ブロック図	1200
C.12	ポート F ブロック図	1201
C.13	ポート G ブロック図	1209
D.	端子状態	1212
D.1	各処理状態におけるポートの状態	1212
E.	電源投入時の端子状態について	1215
E.1	電源投入時、端子が不定状態から確定する場合	1215
E.2	電源投入時、端子がハイインピーダンス状態から確定する場合	1216

F.	ハードウェアスタンバイモード遷移 / 復帰時のタイミングについて .....	1217
	F.1      ハードウェアスタンバイモードの遷移タイミング .....	1217
	F.2      ハードウェアスタンバイモードからの復帰タイミング .....	1217
G.	ROM 発注手順 .....	1218
	G.1      ROM 書き換え品開発の流れ (発注手順) .....	1218
	G.2      ROM 発注時の注意事項 .....	1219
H.	型名一覧 .....	1220
I.	外形寸法図 .....	1221

## 図目次

図 1.1	内部ブロック図.....	9
図 1.2	H8S/2357、H8S/2352 ピン配置図 (TFP-120 : 上面図) .....	10
図 1.3	H8S/2357、H8S/2352 ピン配置図 (FP-128B : 上面図) .....	11
図 1.4	H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 ピン配置図 (TFP-120 : 上面図) ...	12
図 1.5	H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 ピン配置図 (FP-128B : 上面図) ...	13
図 2.1	例外処理ベクタテーブル (アドバンスモード) .....	29
図 2.2	アドバンスモードのスタック構造.....	30
図 2.3	メモリマップ.....	31
図 2.4	CPU 内部レジスタ構成 .....	32
図 2.5	汎用レジスタの使用法 .....	33
図 2.6	スタックの状態.....	34
図 2.7	汎用レジスタのデータ構成 (1) .....	37
図 2.7	汎用レジスタのデータ構成 (2) .....	38
図 2.8	メモリ上でのデータ構成 .....	39
図 2.9	命令フォーマットの例.....	52
図 2.10	メモリ間接による分岐アドレスの指定.....	56
図 2.11	処理状態の分類.....	61
図 2.12	状態遷移図.....	62
図 2.13	例外処理終了後のスタックの状態 (例) .....	65
図 2.14	内蔵メモリアクセスサイクル.....	67
図 2.15	内蔵メモリアクセス時の端子状態 .....	68
図 2.16	内蔵周辺モジュールアクセスサイクル.....	68
図 2.17	内蔵周辺モジュールアクセス時の端子状態.....	69
図 3.1	H8S/2357、H8S/2352 の各動作モードのアドレスマップ (1) .....	84
図 3.1	H8S/2357、H8S/2352 の各動作モードのアドレスマップ (2) .....	85
図 3.1	H8S/2357、H8S/2352 の各動作モードのアドレスマップ (3) .....	86
図 3.2	H8S/2390 の各動作モードのアドレスマップ.....	87
図 3.3	H8S/2392 の各動作モードのアドレスマップ.....	88
図 3.4	H8S/2394 の各動作モードのアドレスマップ.....	89
図 3.5	H8S/2398 の各動作モードのアドレスマップ (1) .....	90
図 3.5	H8S/2398 の各動作モードのアドレスマップ (2) .....	91
図 4.1	例外処理要因.....	96
図 4.2	リセットシーケンス (モード 4) .....	100
図 4.3	割り込み要因と要因数.....	102
図 4.4	例外処理終了後のスタックの状態 (アドバンスモード) .....	104

図 4.5	SP を奇数に設定したときの動作	105
図 5.1	割り込みコントローラのブロック図	110
図 5.2	IRQ7 ~ IRQ0 割り込みのブロック図	118
図 5.3	IRQnF のセットタイミング	119
図 5.4	割り込み制御動作のブロック図	124
図 5.5	割り込み制御モード 0 の割り込み受け付けまでのフロー	127
図 5.6	割り込み制御モード 2 の割り込み受け付けまでのフロー	129
図 5.7	割り込み例外処理	130
図 5.8	割り込みの発生とディスエーブルの競合	132
図 5.9	DTC、DMAC と割り込み制御	134
図 6.1	バスコントローラのブロック図	141
図 6.2	エリア分割の様子	163
図 6.3	$\overline{CSn}$ 信号出力タイミング (n = 0 ~ 7)	167
図 6.4	アクセスサイズとデータアライメント制御 (8 ビットアクセス空間)	168
図 6.5	アクセスサイズとデータアライメント制御 (16 ビットアクセス空間)	169
図 6.6	8 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミング	171
図 6.7	8 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミング	172
図 6.8	16 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミング (1) (偶数アドレスバイトアクセス)	173
図 6.9	16 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミング (2) (奇数アドレスバイトアクセス)	174
図 6.10	16 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミング (3) (ワードアクセス)	175
図 6.11	16 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミング (1) (偶数アドレスバイトアクセス)	176
図 6.12	16 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミング (2) (奇数アドレスバイトアクセス)	177
図 6.13	16 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミング (3) (ワードアクセス)	178
図 6.14	ウェイトステート挿入タイミング例	180
図 6.15	基本アクセスタイミング	184
図 6.16	プリチャージサイクル 2 ステート時のタイミング	185
図 6.17	ウェイトステート挿入タイミング例 (CW2 = 1、全空間 8 ビットエリア設定時)	187
図 6.18	CAS2 本方式の制御タイミング (上位バイトライトアクセス時)	188
図 6.19	CAS2 本方式の接続例	189
図 6.20	高速ページモードの動作タイミング	190
図 6.21	RAS ダウンモードの動作タイミング例	191

図 6.22	RAS アップモードの動作タイミング例 .....	192
図 6.23	RTCNT の動作.....	193
図 6.24	コンペアマッチのタイミング .....	194
図 6.25	CBR リフレッシュタイミング .....	194
図 6.26	CBR リフレッシュタイミング (RCW = 1、RLW1 = 0、RLW0 = 1 の場合) .....	194
図 6.27	セルフリフレッシュタイミング (CW2 = 1 の場合、または CW2 = 0、LCASS = 0 の場合) .....	195
図 6.28	DDS = 1 の場合の $\overline{\text{DACK}}$ 出力タイミング (DRAM アクセスの例) .....	196
図 6.29	DDS = 0 の場合の $\overline{\text{DACK}}$ 出力タイミング (DRAM アクセスの例) .....	197
図 6.30 (a)	バースト ROM アクセスタイミング例 (AST0 = BRSTS1 = 1 の場合) ....	199
図 6.30 (b)	バースト ROM アクセスタイミング例 (AST0 = BRSTS1 = 0 の場合) ....	199
図 6.31	アイドルサイクル動作例 (1) .....	201
図 6.32	アイドルサイクル動作例 (2) .....	202
図 6.33	チップセレクト ( $\overline{\text{CS}}$ ) とリード ( $\overline{\text{RD}}$ ) の関係.....	203
図 6.34	外部リード後の DRAM アクセス例.....	204
図 6.35 (a)	RAS ダウンモード時のアイドルサイクル動作例 (ICIS1 = 1) .....	204
図 6.35 (b)	RAS ダウンモード時のアイドルサイクル動作例 (ICIS0 = 1) .....	204
図 6.36	ライトデータバッファ機能使用時のタイミング例.....	206
図 6.37	バス権解放状態遷移タイミング.....	209
図 7.1	DMAC のブロック図 .....	216
図 7.2	DTC によるレジスタ再設定領域 (例：チャンネル 0A) .....	248
図 7.3	シーケンシャルモードの動作.....	257
図 7.4	シーケンシャルモードの設定手順例.....	258
図 7.5	アイドルモードの動作.....	260
図 7.6	アイドルモードの設定手順例.....	261
図 7.7	リピートモードの動作図 .....	264
図 7.8	リピートモードの設定手順例.....	265
図 7.9	シングルアドレスモード (シーケンシャルモード指定時) の動作 .....	267
図 7.10	シングルアドレスモード (シーケンシャルモード指定) の設定手順例.....	268
図 7.11	ノーマルモードの動作 .....	270
図 7.12	ノーマルモードの設定手順例.....	271
図 7.13	ブロック転送モードの動作 (BLKDIR = 0) .....	273
図 7.14	ブロック転送モードの動作 (BLKDIR = 1) .....	274
図 7.15	ブロック転送モードの動作フロー .....	275
図 7.16	ブロック転送モードの設定手順例 .....	276
図 7.17	シングルアドレスモード時のデータバス .....	279
図 7.18	DMA 転送バスタイミング例.....	280
図 7.19	ショートアドレスモード転送例.....	281

図 7.20	フルアドレスモード（サイクルスチール）転送例	282
図 7.21	フルアドレスモード（バーストモード）転送例	283
図 7.22	フルアドレスモード（ブロック転送モード）転送例	284
図 7.23	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子立ち下がりエッジ起動のノーマルモード転送例	285
図 7.24	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子立ち下がりエッジ起動のブロック転送モード転送例	286
図 7.25	$\overline{\text{DREQ}}$ レベル起動のノーマルモード転送例	287
図 7.26	$\overline{\text{DREQ}}$ レベル起動のブロック転送モード転送例	288
図 7.27	シングルアドレスモード（バイトリード）転送例	289
図 7.28	シングルアドレスモード（ワードリード）転送例	289
図 7.29	シングルアドレスモード（バイトライト）転送例	290
図 7.30	シングルアドレスモード（ワードライト）転送例	290
図 7.31	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子立ち下がりエッジ起動のシングルアドレスモード転送例	291
図 7.32	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子 Low レベル起動のシングルアドレスモード転送例	292
図 7.33	ライトデータバッファ機能を用いたデュアルアドレス転送の例	293
図 7.34	ライトデータバッファ機能を用いたシングルアドレス転送の例	294
図 7.35	複数チャンネル転送例	295
図 7.36	NMI 割り込みにより中断したチャンネルの転送継続手順例	297
図 7.37	DMAC 動作の強制終了手順例	298
図 7.38	フルアドレスモード解除手順例	299
図 7.39	転送終了 / 転送中断割り込みのブロック図	300
図 7.40	DMAC レジスタの更新タイミング	301
図 7.41	DMAC レジスタの更新と CPU リードの競合	302
図 7.42	$\overline{\text{TEND}}$ 端子に Low レベルが出力されない例	304
図 8.1	DTC のブロック図	310
図 8.2	DTC 動作フローチャート	319
図 8.3	DTC 起動要因制御ブロック図	321
図 8.4	DTC ベクタアドレスとレジスタ情報との対応	324
図 8.5	アドレス空間上での DTC レジスタ情報の配置	324
図 8.6	ノーマルモードのメモリマップ	325
図 8.7	リピートモードのメモリマップ	326
図 8.8	ブロック転送モードのメモリマップ	327
図 8.9	チェイン転送のメモリマップ	328
図 8.10	DTC の動作タイミング（ノーマルモード、リピートモードの例）	329
図 8.11	DTC の動作タイミング（ブロック転送モード、ブロックサイズ = 2 の例）	329
図 8.12	DTC の動作タイミング（チェイン転送の例）	329
図 9.1	ポート 1 の端子機能	343
図 9.2	ポート 2 の端子機能	354
図 9.3	ポート 3 の端子機能	365

図 9.4	ポート 4 の端子機能 .....	370
図 9.5	ポート 5 の端子機能 .....	372
図 9.6	ポート 6 の端子機能 .....	376
図 9.7	ポート A の端子機能 .....	381
図 9.8	ポート A の端子機能 (モード 7) .....	385
図 9.9	ポート A の端子機能 (モード 4、5) .....	386
図 9.10	ポート A の端子機能 (モード 6) .....	386
図 9.11	ポート B の端子機能 .....	388
図 9.12	ポート B の端子機能 (モード 4、5) .....	391
図 9.13	ポート B の端子機能 (モード 6) .....	392
図 9.14	ポート B の端子機能 (モード 7) .....	392
図 9.15	ポート C の端子機能 .....	394
図 9.16	ポート C の端子機能 (モード 4、5) .....	397
図 9.17	ポート C の端子機能 (モード 6) .....	398
図 9.18	ポート C の端子機能 (モード 7) .....	398
図 9.19	ポート D の端子機能 .....	400
図 9.20	ポート D の端子機能 (モード 4~6) .....	403
図 9.21	ポート D の端子機能 (モード 7) .....	404
図 9.22	ポート E の端子機能 .....	405
図 9.23	ポート E の端子機能 (モード 4~6) .....	408
図 9.24	ポート E の端子機能 (モード 7) .....	409
図 9.25	ポート F の端子機能 .....	411
図 9.26	ポート G の端子機能 .....	416
図 10.1	TPU のブロック図 .....	427
図 10.2	16 ビットレジスタのアクセス動作 (バスマスタ TCNT (16 ビット)) ..	462
図 10.3	8 ビットレジスタのアクセス動作 (バスマスタ TCR (上位 8 ビット)) ..	462
図 10.4	8 ビットレジスタのアクセス動作 (バスマスタ TMDR (下位 8 ビット)) .....	463
図 10.5	8 ビットレジスタのアクセス動作 (バスマスタ TCR、TMDR (16 ビット)) .....	463
図 10.6	カウンタ動作設定手順例 .....	466
図 10.7	フリーランニングカウンタの動作 .....	467
図 10.8	周期カウンタの動作 .....	468
図 10.9	コンペアマッチによる波形出力動作例 .....	468
図 10.10	0 出力 / 1 出力の動作例 .....	469
図 10.11	トグル出力の動作例 .....	469
図 10.12	インプットキャプチャ動作の設定例 .....	470
図 10.13	インプットキャプチャ動作例 .....	471

図 10.14	同期動作の設定手順例 .....	472
図 10.15	同期動作の動作例 .....	473
図 10.16	コンペアマッチバッファ動作 .....	474
図 10.17	インプットキャプチャバッファ動作 .....	475
図 10.18	バッファ動作の設定手順例 .....	475
図 10.19	バッファ動作例 (1) .....	476
図 10.20	バッファ動作例 (2) .....	477
図 10.21	カスケード接続動作設定手順 .....	478
図 10.22	カスケード接続動作例 (1) .....	479
図 10.23	カスケード接続動作例 (2) .....	479
図 10.24	PWM モードの設定手順例 .....	482
図 10.25	PWM モードの動作例 (1) .....	482
図 10.26	PWM モードの動作例 (2) .....	483
図 10.27	PWM モード動作例 (3) .....	484
図 10.28	位相計数モードの設定手順例 .....	485
図 10.29	位相計数モード 1 の動作例 .....	486
図 10.30	位相計数モード 2 の動作例 .....	487
図 10.31	位相計数モード 3 の動作例 .....	488
図 10.32	位相計数モード 4 の動作例 .....	489
図 10.33	位相計数モードの応用例 .....	490
図 10.34	内部クロック動作時のカウントタイミング .....	495
図 10.35	外部クロック動作時のカウントタイミング .....	495
図 10.36	アウトプットコンペア出力タイミング .....	496
図 10.37	インプットキャプチャ入力信号タイミング .....	496
図 10.38	カウンタクリアタイミング (コンペアマッチ) .....	497
図 10.39	カウンタクリアタイミング (インプットキャプチャ) .....	497
図 10.40	バッファ動作タイミング (コンペアマッチ) .....	498
図 10.41	バッファ動作タイミング (インプットキャプチャ) .....	498
図 10.42	TGI 割り込みタイミング (コンペアマッチ) .....	499
図 10.43	TGI 割り込みタイミング (インプットキャプチャ) .....	500
図 10.44	TCIV 割り込みのセットタイミング .....	501
図 10.45	TCIU 割り込みのセットタイミング .....	501
図 10.46	CPU によるステータスフラグのクリアタイミング .....	502
図 10.47	DTC / DMAC の起動によるステータスフラグのクリアタイミング .....	502
図 10.48	位相計数モード時の位相差、オーバーラップ、およびパルス幅 .....	503
図 10.49	TCNT のライトとクリアの競合 .....	504
図 10.50	TCNT のライトとカウントアップの競合 .....	504
図 10.51	TGR のライトとコンペアマッチの競合 .....	505

図 10.52	バッファレジスタのライトとコンペアマッチの競合	505
図 10.53	TGR のリードとインプットキャプチャの競合	506
図 10.54	TGR のライトとインプットキャプチャの競合	506
図 10.55	バッファレジスタのライトとインプットキャプチャの競合	507
図 10.56	オーバフローとカウンタクリアの競合	508
図 10.57	TCNT のライトとオーバフローの競合	508
図 11.1	PPG のブロック図	514
図 11.2	PPG 出力動作	529
図 11.3	NDR の内容が転送・出力されるタイミング例	530
図 11.4	パルス出力通常動作の設定手順例	531
図 11.5	パルス出力通常動作例 (5 相パルス出力例)	532
図 11.6	パルス出力非オーバーラップ動作の設定手順例	533
図 11.7	パルス出力非オーバーラップ動作例 (4 相の相補非オーバーラップ出力)	534
図 11.8	パルス反転出力例	535
図 11.9	インプットキャプチャによるパルス出力例	536
図 11.10	パルス出力非オーバーラップ動作	537
図 11.11	非オーバーラップ動作と NDR ライトタイミング	538
図 12.1	8 ビットタイマのブロック図	542
図 12.2	内部クロック動作時のカウントタイミング	552
図 12.3	外部クロック動作時のカウントタイミング	553
図 12.4	CMF セットタイミング	553
図 12.5	タイマ出力タイミング	554
図 12.6	コンペアマッチによるクリアタイミング	554
図 12.7	外部リセット入力によるクリアタイミング	555
図 12.8	OVF のセットタイミング	555
図 12.9	パルス出力例	558
図 12.10	TCNT のライトとクリアの競合	559
図 12.11	TCNT のライトとカウントアップの競合	560
図 12.12	TCOR のライトとコンペアマッチの競合	560
図 13.1	WDT のブロック図	568
図 13.2	TCNT、TCSR へのライト	574
図 13.3	RSTCSR へのライト	575
図 13.4	ウォッチドッグタイマモード時の動作	577
図 13.5	インターバルタイマモード時の動作	577
図 13.6	OVF のセットタイミング	578
図 13.7	WOVF のセットタイミング	578
図 13.8	TCNT のライトとカウントアップの競合	580
図 13.9	$\overline{\text{WDTOVF}}$ 信号によるシステムのリセット回路例	581

図 14.1	SCI のブロック図 .....	586
図 14.2	調歩同期式通信のデータフォーマット ( 8 ビットデータ / パリティあり / 2 ストップビットの例 ) .....	616
図 14.3	出力クロックと通信データの位相関係 ( 調歩同期式モード ) .....	618
図 14.4	SCI の初期化フローチャートの例 .....	619
図 14.5	シリアル送信のフローチャートの例 .....	620
図 14.6	調歩同期式モードでの送信時の動作例 ( 8 ビットデータ / パリティあり / 1 ストップビットの例 ) .....	622
図 14.7 ( 1 )	シリアル受信データフローチャートの例 .....	623
図 14.7 ( 2 )	シリアル受信データフローチャートの例 .....	624
図 14.8	SCI の受信時の動作例 ( 8 ビットデータ / パリティあり / 1 ストップビットの例 ) .....	626
図 14.9	マルチプロセッサフォーマットを使用したプロセッサ間通信の例 ( 受信局 A へのデータ H'AA の送信の例 ) .....	628
図 14.10	マルチプロセッサシリアル送信のフローチャートの例 .....	629
図 14.11	SCI の送信時の動作例 ( 8 ビットデータ / マルチプロセッサビットあり / 1 ストップビットの例 ) ..	631
図 14.12 ( 1 )	マルチプロセッサシリアル受信フローチャートの例 .....	632
図 14.12 ( 2 )	マルチプロセッサシリアル受信フローチャートの例 .....	633
図 14.13	SCI の受信時の動作例 ( 8 ビットデータ / マルチプロセッサビットあり / 1 ストップビットの例 ) ..	634
図 14.14	クロック同期式通信のデータフォーマット .....	635
図 14.15	SCI の初期化フローチャートの例 .....	637
図 14.16	シリアル送信のフローチャートの例 .....	638
図 14.17	SCI の送信時の動作例 .....	640
図 14.18	シリアルデータ受信フローチャートの例 .....	641
図 14.19	SCI の受信時の動作例 .....	642
図 14.20	シリアル送受信同時動作のフローチャートの例 .....	643
図 14.21	調歩同期式モードの受信データサンプリングタイミング .....	648
図 14.22	DTC によるクロック同期式送信時の例 .....	649
図 15.1	スマートカードインタフェースのブロック図 .....	654
図 15.2	スマートカードインタフェース端子接続概略図 .....	662
図 15.3	スマートカードインタフェースのデータフォーマット .....	662
図 15.4	送信処理フローの例 .....	670
図 15.5	送信動作と内部レジスタの関連 .....	670
図 15.6	送信動作時の TEND フラグ発生タイミング .....	671
図 15.7	受信処理フローの例 .....	672
図 15.8	クロック出力固定タイミング .....	673

図 15.9	クロック停止・再起動手順	675
図 15.10	スマートカードインタフェースモード時の 受信データサンプリングタイミング	677
図 15.11	SCI 受信モードの場合の再転送動作	679
図 15.12	SCI 送信モードの場合の再転送動作	680
図 16.1	A/D 変換器のブロック図	684
図 16.2	ADDR のアクセス動作 (H'AA40 リード時)	693
図 16.3	A/D 変換器の動作例 (シングルモード、チャンネル 1 選択時)	695
図 16.4	A/D 変換器の動作例 (スキャンモード、AN0~AN2 の 3 チャンネル選択時)	697
図 16.5	A/D 変換タイミング	698
図 16.6	外部トリガ入力タイミング	699
図 16.7	アナログ入力保護回路の例	702
図 16.8	A/D 変換精度の定義 (1)	703
図 16.9	A/D 変換精度の定義 (2)	704
図 16.10	アナログ入力回路の例	705
図 17.1	D/A 変換器のブロック図	709
図 17.2	D/A 変換器の動作例	714
図 18.1	RAM のブロック図 (8k バイト)	717
図 19.1	ROM のブロック図 (128k バイト)	725
図 19.2	ソケットアダプタの端子対応図	731
図 19.3	PROM モード時のメモリマップ	732
図 19.4	高速プログラミングフローチャート	734
図 19.5	PROM 書き込み/ベリファイタイミング	737
図 19.6	PROM 推奨スクリーニングフロー	738
図 19.7	フラッシュメモリのブロック図	740
図 19.8	フラッシュメモリに関する状態遷移	741
図 19.9	ブートモード	742
図 19.10	ユーザプログラムモード (例)	743
図 19.11	ユーザモード、ユーザプログラムモードの オーバーラップ RAM データの読み出し	744
図 19.12	ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの書き込み	744
図 19.13	フラッシュメモリのブロック分割	745
図 19.14	ブートモード時のシステム構成図	757
図 19.15	ブートモード実行手順	758
図 19.16	SCI ビットレート自動合わせ込み時の RxD1 入力信号	759
図 19.17	ブートモード時の RAM エリア	760
図 19.18	ユーザプログラムモードの実行手順例	763
図 19.19	プログラム/プログラムベリファイフロー	766

図 19.20	イレース/イレースベリファイフロー（単一ブロック消去）	768
図 19.21	フラッシュメモリの状態遷移図	771
図 19.22	RAM によるエミュレーションフロー	772
図 19.23	RAM のオーバーラップ動作例	773
図 19.24	ライターモード時のメモリマップ	776
図 19.25	コマンド書き込み後メモリ読み出しタイミング波形	778
図 19.26	メモリ読み出しモードから他のモードへ遷移時のタイミング波形	779
図 19.27	$\overline{\text{CE}}$ 、 $\overline{\text{OE}}$ イネーブル状態リード時のタイミング波形	780
図 19.28	$\overline{\text{CE}}$ 、 $\overline{\text{OE}}$ クロック方式リード時のタイミング波形	780
図 19.29	自動書き込みモードのタイミング波形	781
図 19.30	自動消去モードのタイミング波形	783
図 19.31	ステータス読み出しモードのタイミング波形	785
図 19.32	発振安定時間、ライターモードセットアップ、 および電源立ち下げシーケンス	786
図 19.33	電源投入/切断タイミング（ブートモード）	789
図 19.34	電源投入/切断タイミング（ユーザプログラムモード）	790
図 19.35	モード遷移タイミング （例：ブートモード ユーザモード ユーザプログラムモード）	791
図 19.36	フラッシュメモリのブロック図	793
図 19.37	フラッシュメモリに関する状態遷移	794
図 19.38	オンボードプログラミング・ブートモード	795
図 19.39	ユーザプログラムモード（例）	796
図 19.40	ユーザモード、ユーザプログラムモードの オーバーラップ RAM データの読み出し	797
図 19.41	ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの書き込み	797
図 19.42	ブロック分割法	798
図 19.43	ブートモード時のシステム構成図	809
図 19.44	ブートモード実行手順	810
図 19.45	SCI ビットレートの自動合わせ込み動作	811
図 19.46	ブートモード時の RAM エリア	812
図 19.47	ユーザプログラムモードの実行手順例	814
図 19.48	プログラム/プログラムベリファイフロー	817
図 19.49	イレース/イレースベリファイフロー	819
図 19.50	フラッシュメモリの状態遷移図	822
図 19.51	RAM によるエミュレーションフロー	823
図 19.52	RAM のオーバーラップ動作例	824
図 19.53	内蔵 ROM のメモリマップ	828
図 19.54	ソケットアダプタの端子対応図	829

図 19.55	コマンド書き込み後メモリ読み出しタイミング波形.....	832
図 19.56	メモリ読み出しモードから他のモードへ遷移時のタイミング波形.....	832
図 19.57	$\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$ イネーブル状態リード時のタイミング波形.....	833
図 19.58	$\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$ クロック方式リード時のタイミング波形.....	833
図 19.59	自動書き込みモードのタイミング波形.....	835
図 19.60	自動消去モードのタイミング波形.....	836
図 19.61	ステータス読み出しモードのタイミング波形.....	837
図 19.62	発振安定時間、ライタモードセットアップ、電源立ち下げシーケンス.....	838
図 20.1	クロック発振器のブロック図.....	845
図 20.2	水晶発振子の接続例.....	847
図 20.3	水晶発振子の等価回路.....	848
図 20.4	発振回路部のボード設計に関する注意事項.....	848
図 20.5	外部クロックの接続例.....	849
図 20.6	外部クロック入力タイミング.....	850
図 21.1	中速モードの遷移・解除タイミング.....	861
図 21.2	ソフトウェアスタンバイモードの応用例.....	867
図 21.3	ハードウェアスタンバイモードのタイミング.....	868
図 22.1	ダーリントトランジスタ駆動回路例.....	876
図 22.2	LED 駆動回路例.....	877
図 22.3	出力負荷回路.....	877
図 22.4	システムクロックタイミング.....	878
図 22.5	発振安定時間タイミング.....	879
図 22.6	リセット入力タイミング.....	880
図 22.7	割り込み入力タイミング.....	880
図 22.8	基本バスタイミング / 2 ステートアクセス.....	882
図 22.9	基本バスタイミング / 3 ステートアクセス.....	883
図 22.10	基本バスタイミング / 3 ステートアクセス 1 ウェイト.....	884
図 22.11	DRAM バスタイミング.....	885
図 22.12	CAS ビフォー RAS リフレッシュタイミング.....	885
図 22.13	セルフリフレッシュタイミング.....	886
図 22.14	バースト ROM アクセスタイミング / 2 ステートアクセス.....	886
図 22.15	バースト ROM アクセスタイミング / 1 ステートアクセス.....	887
図 22.16	外部バス権解放タイミング.....	887
図 22.17	外部バス権要求出力タイミング.....	888
図 22.18	DMAC シングルアドレス転送タイミング / 2 ステートアクセス.....	889
図 22.19	DMAC シングルアドレス転送タイミング / 3 ステートアクセス.....	890
図 22.20	DMAC $\overline{TEND}$ 出力タイミング.....	890
図 22.21	DMAC $\overline{DREQ}$ 入力タイミング.....	890

図 22.22	I/O ポート入出力タイミング	892
図 22.23	PPG 出力タイミング	892
図 22.24	TPU 入出力タイミング	892
図 22.25	TPU クロック入力タイミング	893
図 22.26	8 ビットタイマ出力タイミング	893
図 22.27	8 ビットタイマクロック入力タイミング	893
図 22.28	8 ビットタイマリセット入力タイミング	893
図 22.29	SCK クロック入力タイミング	893
図 22.30	SCI 入出力タイミング / クロック同期式モード	894
図 22.31	A/D 変換器外部トリガ入力タイミング	894
図 22.32	V <sub>CL</sub> コンデンサ接続方法	896
図 22.33	ダーリントントランジスタ駆動回路例	900
図 22.34	LED 駆動回路例	901
図 22.35	出力負荷回路	901
図 22.36	システムクロックタイミング	902
図 22.37	発振安定時間タイミング	902
図 22.38	リセット入力タイミング	903
図 22.39	割り込み入力タイミング	904
図 22.40	基本バスタイミング / 2 ステートアクセス	906
図 22.41	基本バスタイミング / 3 ステートアクセス	907
図 22.42	基本バスタイミング / 3 ステートアクセス 1 ウェイト	908
図 22.43	DRAM バスタイミング	909
図 22.44	CAS ビフォー-RAS リフレッシュタイミング	909
図 22.45	セルフリフレッシュタイミング	910
図 22.46	バースト ROM アクセスタイミング / 2 ステートアクセス	910
図 22.47	バースト ROM アクセスタイミング / 1 ステートアクセス	911
図 22.48	外部バス権解放タイミング	911
図 22.49	外部バス権要求出力タイミング	912
図 22.50	DMAC シングルアドレス転送タイミング / 2 ステートアクセス	913
図 22.51	DMAC シングルアドレス転送タイミング / 3 ステートアクセス	914
図 22.52	DMAC $\overline{TEND}$ 出力タイミング	914
図 22.53	DMAC $\overline{DREQ}$ 入力タイミング	914
図 22.54	I/O ポート入出力タイミング	916
図 22.55	PPG 出力タイミング	916
図 22.56	TPU 入出力タイミング	916
図 22.57	TPU クロック入力タイミング	917
図 22.58	8 ビットタイマ出力タイミング	917
図 22.59	8 ビットタイマクロック入力タイミング	917

図 22.60	8 ビットタイマリセット入力タイミング	917
図 22.61	SCK クロック入力タイミング	917
図 22.62	SCI 入出力タイミング / クロック同期式モード	918
図 22.63	A/D 変換器外部トリガ入力タイミング	918
図 22.64	V <sub>CL</sub> コンデンサ接続方法	925
図 22.65	ダーリントトランジスタ駆動回路例	933
図 22.66	LED 駆動回路例	934
図 22.67	出力負荷回路	934
図 22.68	システムクロックタイミング	935
図 22.69	発振安定時間タイミング	936
図 22.70	リセット入力タイミング	938
図 22.71	割り込み入力タイミング	938
図 22.72	基本バスタイミング / 2 ステートアクセス	941
図 22.73	基本バスタイミング / 3 ステートアクセス	942
図 22.74	基本バスタイミング / 3 ステートアクセス 1 ウェイト	943
図 22.75	DRAM バスタイミング	944
図 22.76	CAS ビフォー RAS リフレッシュタイミング	944
図 22.77	セルフリフレッシュタイミング	945
図 22.78	バースト ROM アクセスタイミング / 2 ステートアクセス	945
図 22.79	バースト ROM アクセスタイミング / 1 ステートアクセス	946
図 22.80	外部バス権解放タイミング	947
図 22.81	外部バス権要求出力タイミング	947
図 22.82	DMAC シングルアドレス転送タイミング / 2 ステートアクセス	949
図 22.83	DMAC シングルアドレス転送タイミング / 3 ステートアクセス	950
図 22.84	DMAC $\overline{TEND}$ 出力タイミング	950
図 22.85	DMAC $\overline{DREQ}$ 入力タイミング	950
図 22.86	I/O ポート入出力タイミング	952
図 22.87	PPG 出力タイミング	952
図 22.88	TPU 入出力タイミング	953
図 22.89	TPU クロック入力タイミング	953
図 22.90	8 ビットタイマ出力タイミング	953
図 22.91	8 ビットタイマクロック入力タイミング	953
図 22.92	8 ビットタイマリセット入力タイミング	954
図 22.93	WDT 出力タイミング	954
図 22.94	SCK クロック入力タイミング	954
図 22.95	SCI 入出力タイミング / クロック同期式モード	954
図 22.96	A/D 変換器外部トリガ入力タイミング	954
図 A.1	アドレスバス、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ 、 $\overline{LWR}$ のタイミング	1015

図 C.1 (a)	ポート1 ブロック図 (P1 <sub>0</sub> 、P1 <sub>1</sub> 端子)	1173
図 C.1 (b)	ポート1 ブロック図 (P1 <sub>2</sub> 、P1 <sub>3</sub> 、P1 <sub>5</sub> 、P1 <sub>7</sub> 端子)	1174
図 C.1 (c)	ポート1 ブロック図 (P1 <sub>4</sub> 、P1 <sub>6</sub> 端子)	1175
図 C.2 (a)	ポート2 ブロック図 (P2 <sub>0</sub> 、P2 <sub>1</sub> 端子)	1176
図 C.2 (b)	ポート2 ブロック図 (P2 <sub>2</sub> 、P2 <sub>4</sub> 端子)	1177
図 C.2 (c)	ポート2 ブロック図 (P2 <sub>3</sub> 、P2 <sub>5</sub> 端子)	1178
図 C.2 (d)	ポート2 ブロック図 (P2 <sub>6</sub> 、P2 <sub>7</sub> 端子)	1179
図 C.3 (a)	ポート3 ブロック図 (P3 <sub>0</sub> 、P3 <sub>1</sub> 端子)	1180
図 C.3 (b)	ポート3 ブロック図 (P3 <sub>2</sub> 、P3 <sub>3</sub> 端子)	1181
図 C.3 (c)	ポート3 ブロック図 (P3 <sub>4</sub> 、P3 <sub>5</sub> 端子)	1182
図 C.4 (a)	ポート4 ブロック図 (P4 <sub>0</sub> ~P4 <sub>5</sub> 端子)	1183
図 C.4 (b)	ポート4 ブロック図 (P4 <sub>6</sub> 、P4 <sub>7</sub> 端子)	1183
図 C.5 (a)	ポート5 ブロック図 (P5 <sub>0</sub> 端子)	1184
図 C.5 (b)	ポート5 ブロック図 (P5 <sub>1</sub> 端子)	1185
図 C.5 (c)	ポート5 ブロック図 (P5 <sub>2</sub> 端子)	1186
図 C.5 (d)	ポート5 ブロック図 (P5 <sub>3</sub> 端子)	1187
図 C.6 (a)	ポート6 ブロック図 (P6 <sub>0</sub> 端子)	1188
図 C.6 (b)	ポート6 ブロック図 (P6 <sub>1</sub> 端子)	1189
図 C.6 (c)	ポート6 ブロック図 (P6 <sub>2</sub> 端子)	1190
図 C.6 (d)	ポート6 ブロック図 (P6 <sub>3</sub> 端子)	1191
図 C.6 (e)	ポート6 ブロック図 (P6 <sub>4</sub> 、P6 <sub>5</sub> 端子)	1192
図 C.6 (f)	ポート6 ブロック図 (P6 <sub>6</sub> 、P6 <sub>7</sub> 端子)	1193
図 C.7 (a)	ポートA ブロック図 (PA <sub>0</sub> ~PA <sub>3</sub> 端子)	1194
図 C.7 (b)	ポートA ブロック図 (PA <sub>4</sub> 端子)	1195
図 C.7 (c)	ポートA ブロック図 (PA <sub>5</sub> ~PA <sub>7</sub> 端子)	1196
図 C.8	ポートB ブロック図 (PB <sub>0</sub> ~PB <sub>7</sub> 端子)	1197
図 C.9	ポートC ブロック図 (PC <sub>0</sub> ~PC <sub>7</sub> 端子)	1198
図 C.10	ポートD ブロック図 (PD <sub>0</sub> ~PD <sub>7</sub> 端子)	1199
図 C.11	ポートE ブロック図 (PE <sub>0</sub> ~PE <sub>7</sub> 端子)	1200
図 C.12 (a)	ポートF ブロック図 (PF <sub>0</sub> 端子)	1201
図 C.12 (b)	ポートF ブロック図 (PF <sub>1</sub> 端子)	1202
図 C.12 (c)	ポートF ブロック図 (PF <sub>2</sub> 端子)	1203
図 C.12 (d)	ポートF ブロック図 (PF <sub>3</sub> 端子)	1204
図 C.12 (e)	ポートF ブロック図 (PF <sub>4</sub> 端子)	1205
図 C.12 (f)	ポートF ブロック図 (PF <sub>5</sub> 端子)	1206
図 C.12 (g)	ポートF ブロック図 (PF <sub>6</sub> 端子)	1207
図 C.12 (h)	ポートF ブロック図 (PF <sub>7</sub> 端子)	1208
図 C.13 (a)	ポートG ブロック図 (PG <sub>0</sub> 端子)	1209

図 C.13 (b)	ポート G ブロック図 (PG <sub>1</sub> ~ PG <sub>3</sub> 端子)	1210
図 C.13 (c)	ポート G ブロック図 (PG <sub>4</sub> 端子)	1211
図 E.1	端子が不定状態から確定する場合	1215
図 E.2	電源投入時、端子が高インピーダンス状態から確定する場合	1216
図 F.1	ハードウェアスタンバイモードの遷移タイミング	1217
図 F.2	ハードウェアスタンバイモードからの復帰タイミング	1217
図 G.1	ROM 書き換え品開発の流れ	1218
図 I.1	TFP-120 の外形寸法図	1221
図 I.2	FP-128B の外形寸法図	1221

## 表目次

表 1.1	概要	4
表 1.2	動作モード別端子機能一覧	14
表 1.3	端子機能	18
表 2.1	命令の分類	40
表 2.2	命令とアドレッシングモードの組み合わせ	41
表 2.3	データ転送命令	43
表 2.4	算術演算命令	44
表 2.5	論理演算命令	46
表 2.6	シフト命令	46
表 2.7	ビット操作命令	47
表 2.8	分岐命令	49
表 2.9	システム制御命令	50
表 2.10	ブロック転送命令	51
表 2.11	アドレッシングモード一覧表	53
表 2.12	絶対アドレスのアクセス範囲	55
表 2.13	実行アドレスの計算方法	58
表 2.14	例外処理の種類と優先度	63
表 3.1	MCU 動作モードの選択 (H8S/2357F-ZTAT)	73
表 3.2	MCU 動作モードの選択 (ZTAT 版、マスク ROM 版、ROM なし版、 H8S/2398F-ZTAT)	75
表 3.3	レジスタ構成	76
表 3.4	各動作モードにおける端子機能	83
表 4.1	例外処理の種類と優先度	95
表 4.2	例外処理ベクタテーブル	97
表 4.3	リセットの種類	99
表 4.4	トレース例外処理後の CCR、EXR の状態	101
表 4.5	トラップ命令例外処理後の CCR、EXR の状態	103
表 5.1	端子構成	111
表 5.2	レジスタ構成	112
表 5.3	各割り込み要因と IPR の対応	114
表 5.4	割り込み要因とベクタアドレスおよび割り込み優先順位一覧	120
表 5.5	割り込み制御モード	123
表 5.6	割り込み制御モードと選択される割り込み (1)	124
表 5.7	割り込み制御モードと選択される割り込み (2)	125
表 5.8	割り込み制御モードと動作および制御信号機能	125

表 5.9	割り込み応答時間 .....	131
表 5.10	割り込み例外処理の実行状態のステート数 .....	131
表 5.11	割り込み要因の選択とクリア制御 .....	136
表 6.1	端子構成 .....	142
表 6.2	レジスタ構成 .....	144
表 6.3	各エリアのバス仕様（基本バスインタフェース） .....	165
表 6.4	使用するデータバスと有効ストロープ .....	170
表 6.5	RTMS2～RTMS0の設定値とDRAM空間の関係 .....	181
表 6.6	MXC1、MXC0とアドレスマルチプレクスの関係 .....	182
表 6.7	DRAMインタフェース端子構成 .....	183
表 6.8	アイドルサイクルでの端子状態 .....	205
表 6.9	バス権解放状態での端子状態 .....	208
表 7.1 (1)	DMACの機能概要（ショートアドレスモード） .....	217
表 7.1 (2)	DMACの機能概要（フルアドレスモード） .....	218
表 7.2	端子構成 .....	219
表 7.3	レジスタ構成 .....	220
表 7.4	ショートアドレスモードとフルアドレスモード （1チャンネル分：チャンネル0の例） .....	221
表 7.5	DMACの転送モード .....	253
表 7.6	シーケンシャルモード時のレジスタの機能 .....	256
表 7.7	アイドルモード時のレジスタの機能 .....	259
表 7.8	リピートモード時のレジスタの機能 .....	262
表 7.9	シングルアドレスモード時のレジスタの機能 .....	266
表 7.10	ノーマルモード時のレジスタの機能 .....	269
表 7.11	ブロック転送モード時のレジスタの機能 .....	272
表 7.12	DMACの起動要因 .....	277
表 7.13	DMACのチャンネル間優先順位 .....	295
表 7.14	割り込み要因と優先度 .....	300
表 8.1	レジスタ構成 .....	311
表 8.2	DTCの機能概要 .....	320
表 8.3	起動要因とDTCERのクリア .....	321
表 8.4	割り込み要因とDTCベクタアドレスおよび対応するDTCE .....	323
表 8.5	ノーマルモードのレジスタ機能 .....	325
表 8.6	リピートモードのレジスタ機能 .....	326
表 8.7	ブロック転送モードのレジスタ機能 .....	327
表 8.8	DTCの実行状態 .....	330
表 8.9	実行状態に必要なステート数 .....	330
表 9.1	ポートの機能一覧 .....	340

表 9.2	ポート 1 レジスタ構成 .....	343
表 9.3	ポート 1 の端子機能 .....	346
表 9.4	ポート 2 レジスタ構成 .....	354
表 9.5	ポート 2 の端子機能 .....	357
表 9.6	ポート 3 レジスタ構成 .....	365
表 9.7	ポート 3 の端子機能 .....	368
表 9.8	ポート 4 レジスタ構成 .....	370
表 9.9	ポート 5 レジスタ構成 .....	372
表 9.10	ポート 5 の端子機能 .....	375
表 9.11	ポート 6 レジスタ構成 .....	377
表 9.12	ポート 6 の端子機能 .....	379
表 9.13	ポート A レジスタ構成 .....	382
表 9.14	入力プルアップ MOS の状態 (ポート A) .....	387
表 9.15	ポート B レジスタ構成 .....	389
表 9.16	入力プルアップ MOS の状態 (ポート B) .....	393
表 9.17	ポート C レジスタ構成 .....	395
表 9.18	入力プルアップ MOS の状態 (ポート C) .....	399
表 9.19	ポート D レジスタ構成 .....	401
表 9.20	入力プルアップ MOS の状態 (ポート D) .....	404
表 9.21	ポート E レジスタ構成 .....	406
表 9.22	入力プルアップ MOS の状態 (ポート E) .....	410
表 9.23	ポート F レジスタ構成 .....	412
表 9.24	ポート F の端子機能 .....	414
表 9.25	ポート G レジスタ構成 .....	417
表 9.26	ポート G の端子機能 .....	420
表 10.1	TPU 機能一覧 .....	425
表 10.2	TPU の端子構成 .....	428
表 10.3	レジスタ構成 .....	430
表 10.4	TPU のクロックソース一覧 .....	434
表 10.5	レジスタの組み合わせ .....	474
表 10.6	カスケード接続組み合わせ .....	478
表 10.7	各 PWM 出力のレジスタと出力端子 .....	481
表 10.8	位相計数モードクロック入力端子 .....	485
表 10.9	位相計数モード 1 のアップ / ダウンカウント条件 .....	486
表 10.10	位相計数モード 2 のアップ / ダウンカウント条件 .....	487
表 10.11	位相計数モード 3 のアップ / ダウンカウント条件 .....	488
表 10.12	位相計数モード 4 のアップ / ダウンカウント条件 .....	489
表 10.13	TPU 割り込み一覧 .....	492

表 11.1	端子構成 .....	515
表 11.2	レジスタ構成 .....	516
表 11.3	PPG 動作条件 .....	529
表 12.1	端子構成 .....	543
表 12.2	レジスタ構成 .....	543
表 12.3	8 ビットタイマ割り込み要因 .....	557
表 12.4	タイマ出力の優先順位 .....	561
表 12.5	内部クロックの切り替えと TCNT の動作 .....	562
表 13.1	端子構成 .....	569
表 13.2	レジスタ構成 .....	569
表 14.1	端子構成 .....	587
表 14.2	レジスタ構成 .....	588
表 14.3	ビットレートに対する BRR の設定例 (調歩同期式モード) .....	603
表 14.4	ビットレートに対する BRR の設定例 (クロック同期式モード) .....	606
表 14.5	各周波数における最大ビットレート (調歩同期式モード) .....	608
表 14.6	外部クロック入力時の最大ビットレート (調歩同期式モード) .....	609
表 14.7	外部クロック入力時の最大ビットレート (クロック同期式モード) .....	610
表 14.8	SMR の設定値とシリアル送信 / 受信フォーマット .....	615
表 14.9	SMR、SCR の設定と SCI のクロックソースの選択 .....	615
表 14.10	シリアル送信 / 受信フォーマット (調歩同期式モード) .....	617
表 14.11	受信エラーと発生条件 .....	626
表 14.12	SCI 割り込み要因 .....	644
表 14.13	SSR のステータスフラグの状態と受信データの転送 .....	646
表 15.1	端子構成 .....	654
表 15.2	レジスタ構成 .....	655
表 15.3	スマートカードインタフェースでのレジスタ設定 .....	664
表 15.4	n と CKS1、CKS0 の対応表 .....	666
表 15.5	BRR の設定に対するビットレート B (bit/s) の例 (ただし、n = 0 のとき) ...	666
表 15.6	ビットレート B (bit/s) に対する BRR の設定例 (ただし、n = 0 のとき) .....	667
表 15.7	各周波数における最大ビットレート (スマートカードインタフェースモード時) .....	667
表 15.8	スマートカードインタフェースモードの動作状態と割り込み要因 .....	674
表 16.1	端子構成 .....	685
表 16.2	レジスタ構成 .....	686
表 16.3	アナログ入力チャンネルと ADDR の対応 .....	687
表 16.4	A/D 変換時間 (シングルモード) .....	699
表 16.5	A/D 変換器の割り込み要因 .....	700
表 17.1	端子構成 .....	710

表 17.2	レジスタ構成 .....	710
表 18.1	レジスタ構成 .....	717
表 19.1	レジスタ構成 .....	725
表 19.2	動作モードと ROM ( H8S/2357F-ZTAT ) .....	728
表 19.3	動作モードと ROM ( ZTAT 版、マスク ROM 版、ROM なし版、 H8S/2398F-ZTAT ) .....	729
表 19.4	PROM モードの設定方法 .....	730
表 19.5	ソケットアダプタ .....	732
表 19.6	PROM モード時のモード選択 .....	733
表 19.7	DC 特性 .....	735
表 19.8	AC 特性 .....	736
表 19.9	ブートモードとユーザプログラムの相違点 .....	745
表 19.10	端子構成 .....	746
表 19.11	レジスタ構成 .....	747
表 19.12	消去ブロックの分割 .....	752
表 19.13	フラッシュメモリエリアの分割 .....	755
表 19.14	オンボードプログラミングモードの設定方法 .....	756
表 19.15	本 LSI のビットレートの自動合わせ込みが可能な システムクロックの周波数 .....	759
表 19.16	ハードウェアプロテクト .....	769
表 19.17	ソフトウェアプロテクト .....	770
表 19.18	ライターモードの端子設定方法 .....	775
表 19.19	ライターモード時の各動作モードの設定方法 .....	777
表 19.20	ライターモード時の各コマンド .....	777
表 19.21	メモリ読み出しモード時の AC 特性 .....	778
表 19.22	メモリ読み出しモードから他のモードへ遷移時の AC 特性 .....	779
表 19.23	メモリ読み出しモード時の AC 特性 .....	779
表 19.24	自動書き込みモード時の AC 特性 .....	781
表 19.25	自動消去モード時の AC 特性 .....	783
表 19.26	ステータス読み出しモード時の AC 特性 .....	784
表 19.27	ステータス読み出しモードのリターンコマンド .....	785
表 19.28	ステータスポーリング出力の真理値表 .....	785
表 19.29	コマンド待ち状態までの遷移時間規定 .....	786
表 19.30	ブートモードとユーザプログラムモードの相違点 .....	798
表 19.31	端子構成 .....	799
表 19.32	レジスタ構成 .....	799
表 19.33	消去ブロックの分割 .....	805
表 19.34	フラッシュメモリエリアの分割 .....	807

表 19.35	オンボードプログラミングモードの設定方法 .....	808
表 19.36	本 LSI のビットレートの自動合わせ込みが可能な システムクロックの周波数 .....	811
表 19.37	ハードウェアプロテクト .....	820
表 19.38	ソフトウェアプロテクト .....	821
表 19.39	ライトモードの端子設定方法 .....	827
表 19.40	ライトモード時の各動作モードの設定方法 .....	830
表 19.41	ライトモード時の各コマンド .....	831
表 19.42	メモリ読み出しモード時の AC 特性 .....	831
表 19.43	メモリ読み出しモードから他のモードへ遷移時の AC 特性 .....	832
表 19.44	メモリ読み出しモード時の AC 特性 .....	833
表 19.45	自動書き込みモード時の AC 特性 .....	834
表 19.46	自動消去モード時の AC 特性 .....	835
表 19.47	ステータス読み出しモード時の AC 特性 .....	836
表 19.48	ステータス読み出しモードのリターンコマンド .....	837
表 19.49	ステータススポーリング出力の真理値表 .....	838
表 19.50	コマンド待ち状態までの遷移時間規定 .....	838
表 20.1	レジスタ構成 .....	845
表 20.2	ダンピング抵抗値 .....	847
表 20.3	水晶発振子の特性 .....	848
表 20.4	外部クロック入力条件 .....	850
表 21.1	動作状態 .....	855
表 21.2	レジスタ構成 .....	856
表 21.3	MSTP ビットと内蔵周辺機能の対応 .....	863
表 21.4	発振安定時間の設定 .....	866
表 21.5	各処理状態における 端子の状態 .....	869
表 22.1	絶対最大定格 .....	873
表 22.2	DC 特性 .....	874
表 22.3	出力許容電流値 .....	876
表 22.4	クロックタイミング .....	878
表 22.5	制御信号タイミング .....	879
表 22.6	バスタイミング .....	881
表 22.7	DMAC タイミング .....	888
表 22.8	内蔵周辺モジュールタイミング .....	891
表 22.9	A/D 変換特性 .....	894
表 22.10	D/A 変換特性 .....	895
表 22.11	絶対最大定格 .....	897
表 22.12	DC 特性 .....	898

表 22.13	出力許容電流値 .....	900
表 22.14	クロックタイミング.....	902
表 22.15	制御信号タイミング.....	903
表 22.16	バスタイミング .....	905
表 22.17	DMAC タイミング .....	912
表 22.18	内蔵周辺モジュールタイミング.....	915
表 22.19	A/D 変換特性.....	918
表 22.20	D/A 変換特性.....	919
表 22.21	フラッシュメモリ特性 (HD64F2398F20、HD64F2398TE20) .....	920
表 22.22	フラッシュメモリ特性 (HD64F2398F20T、HD64F2398TE20T) .....	922
表 22.23	絶対最大定格.....	926
表 22.24	DC 特性 (1) .....	927
表 22.24	DC 特性 (2) .....	929
表 22.24	DC 特性 (3) .....	931
表 22.25	出力許容電流値 .....	933
表 22.26	クロックタイミング.....	935
表 22.27	制御信号タイミング.....	937
表 22.28	バスタイミング .....	939
表 22.29	DMAC タイミング .....	948
表 22.30	内蔵周辺モジュールタイミング.....	951
表 22.31	A/D 変換特性.....	955
表 22.32	D/A 変換特性.....	956
表 22.33	絶対最大定格.....	957
表 22.34	DC 特性 (1) .....	958
表 22.34	DC 特性 (2) .....	960
表 22.35	出力許容電流値 .....	962
表 22.36	クロックタイミング.....	963
表 22.37	制御信号タイミング.....	964
表 22.38	バスタイミング .....	965
表 22.39	DMAC タイミング .....	967
表 22.40	内蔵周辺モジュールタイミング.....	968
表 22.41	A/D 変換特性.....	970
表 22.42	D/A 変換特性.....	971
表 22.43	フラッシュメモリ特性 (1) .....	972
表 22.43	フラッシュメモリ特性 (2) .....	974
表 A.1	命令セット一覧.....	981
表 A.2	命令コード一覧.....	990
表 A.3	オペレーションコードマップ.....	1000

表 A.4	実行状態（サイクル）に要するステート数.....	1005
表 A.5	命令実行状態（サイクル数）.....	1006
表 A.6	命令の実行状態.....	1016
表 A.7	コンディションコードの変化.....	1025
表 D.1	各処理状態における I/O ポートの状態.....	1212
表 G.1	ROM 発注時に必要な提出物.....	1218
表 H.1	H8S/2357、H8S2352 型名一覧.....	1220
表 H.2	H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 型名一覧.....	1220

---

# 1. 概要

---

## 第1章 目次

1.1	概要	3
1.2	内部ブロック図	9
1.3	端子説明	10
1.3.1	ピン配置図	10
1.3.2	動作モード別端子機能一覧	14
1.3.3	端子機能	18



## 1.1 概要

H8S/2357 グループは、ルネサステクノロジオリジナルアーキテクチャを採用した H8S/2000 CPU を核にして、システム構成に必要な周辺機能を集積したマイクロコンピュータ (MCU) です。

H8S/2000 CPU は、内部 32 ビット構成で、16 ビット×16 本の汎用レジスタと高速動作を指向した簡潔で最適化された命令セットを備えており、16M バイトのリニアなアドレス空間を扱うことができます。また、H8/300 および H8/300H CPU の命令に対し、オブジェクトレベルで上位互換を保っていますので、H8/300、H8/300L、H8/300H の各シリーズから容易に移行することができます。

システム構成に必要な機能としては、DMA コントローラ (DMAC)、データ転送ファコントローラ (DTC) のバスマスタ、ROM、RAM のメモリ、16 ビットタイマパルスユニット (TPU)、プログラマブルパルスジェネレータ (PPG)、8 ビットタイマ、ウォッチドッグタイマ (WDT)、シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI)、A/D 変換器、D/A 変換器、I/O ポートの周辺機能などを内蔵しています。

また、高機能バスコントローラを内蔵し、DRAM などの各種のメモリを高速かつ容易に接続できます。

内蔵 ROM は単一電源フラッシュメモリ (F-ZTAT<sup>TM</sup>\*1) PROM (ZTAT<sup>®</sup>\*2) マスク ROM があり、仕様流動性の高い応用機器、量産初期から本格的量産の各状況に応じた迅速かつ柔軟な対応が可能です。また、ROM は CPU と 16 ビット幅のデータバスで接続されており、バイトデータ、ワードデータにかかわらず、1 ステートでアクセスできます。命令フェッチを高速化し、処理速度を向上しています。

H8S/2357 グループの特長を表 1.1 に示します。

【注】 \*1 F-ZTAT は (株) ルネサステクノロジの商標です。

\*2 ZTAT は (株) ルネサステクノロジの登録商標です。

表 1.1 概要

項 目	仕 様
CPU	汎用レジスタマシン ・ 16 ビット×16 本の汎用レジスタ （8 ビット×16 本、32 ビット×8 本としても使用可能） リアルタイム制御向き的高速動作 ・ 最高動作周波数 20MHz ・ 高速演算 8 / 16 / 32 ビットレジスタ間加減算：50ns 16×16 ビットレジスタ間乗算：1000ns 32÷16 ビットレジスタ間除算：1000ns 高速動作に適した命令セット ・ 65 種類の基本命令 ・ 8 / 16 / 32 ビット転送 / 演算命令 ・ 符号なし / 符号付き乗除算命令 ・ 強力なビット操作命令 CPU 動作モード ・ アドバンスモード：アドレス空間 16M バイト
バスコントローラ	・ アドレス空間を 8 エリアに分割し、エリアごとに独立してバス仕様を設定可能 ・ エリアごとにチップセレクト出力可能 ・ エリアごとに 8 ビット / 16 ビットアクセス空間を選択可能 ・ エリアごとに 2 ステート / 3 ステートアクセス空間を設定可能 ・ エリアごとにプログラムウェイトのステート数を設定可能 ・ バースト ROM を直接接続可能 ・ 最大 8M バイトの DRAM を直接接続可能 （またはインターバルタイマを使用可能） ・ 外部バス権解放機能

項 目	仕 様
DMA コントローラ (DMAC)	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ショートアドレスモードとフルアドレスモードを選択可能</li> <li>・ショートアドレスモード時：4チャンネル フルアドレスモード時：2チャンネル</li> <li>・リピートモード/ブロック転送モードなどの転送可能</li> <li>・シングルアドレスモード転送可能</li> <li>・内部割り込みによる起動可能</li> </ul>
データ転送ファ コントローラ (DTC)	<ul style="list-style-type: none"> <li>・内部割り込み/ソフトウェアによる起動</li> <li>・1つの起動要因に対して、複数回・複数種類の転送が可能</li> <li>・リピートモード/ブロック転送モードなどの転送可能</li> <li>・DTCを起動した割り込みをCPUに要求可能</li> </ul>
16ビットタイマパルス ユニット (TPU)	<ul style="list-style-type: none"> <li>・16ビットタイマ6チャンネルを内蔵</li> <li>・最大16端子のパルス入出力処理が可能</li> <li>・2相エンコーダのカウント数の自動計測が可能</li> </ul>
プログラマブルパルス ジェネレータ (PPG)	<ul style="list-style-type: none"> <li>・TPUをタイムベースとした最大16ビットのパルス出力が可能</li> <li>・4ビット単位のグループで出力トリガを選択可能</li> <li>・ノンオーバーラップ期間の設定が可能</li> <li>・直接出力/反転出力の設定可能</li> </ul>
8ビットタイマ ×2チャンネル	<ul style="list-style-type: none"> <li>・8ビットアップカウンタ (外部イベントカウント可能)</li> <li>・タイムコンスタントレジスタ×2</li> <li>・2チャンネルの接続が可能</li> </ul>
ウォッチドッグタイマ	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ウォッチドッグタイマ/インターバルタイマの選択が可能</li> </ul>
シリアルコミュニケー ションインタフェース (SCI) ×3チャンネル	<ul style="list-style-type: none"> <li>・調歩同期式モード/クロック同期式モードの選択が可能</li> <li>・マルチプロセッサ通信機能</li> <li>・スマートカードインタフェース機能</li> </ul>
A/D変換器	<ul style="list-style-type: none"> <li>・分解能：10ビット</li> <li>・入力：8チャンネル</li> <li>・最小変換時間 6.7 μs (20MHz動作時)</li> <li>・シングル/スキャンモードの選択が可能</li> <li>・サンプル&amp;ホールド機能</li> <li>・外部トリガ/タイマトリガによるA/D変換の起動が可能</li> </ul>
D/A変換器	<ul style="list-style-type: none"> <li>・分解能：8ビット</li> <li>・出力：2チャンネル</li> </ul>
I/Oポート	<ul style="list-style-type: none"> <li>・入出力端子87本、入力専用端子8本</li> </ul>

1. 概要

項目	仕様																																																																					
メモリ	<ul style="list-style-type: none"> <li>・フラッシュメモリ、PROM、マスク ROM</li> <li>・高速スタティック RAM</li> </ul> <table border="1" style="margin-left: 40px;"> <thead> <tr> <th>製品名</th> <th>ROM</th> <th>RAM</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>H8S/2357</td> <td>128kバイト</td> <td>8kバイト</td> </tr> <tr> <td>H8S/2352</td> <td></td> <td>8kバイト</td> </tr> <tr> <td>H8S/2398</td> <td>256kバイト</td> <td>8kバイト</td> </tr> <tr> <td>H8S/2394</td> <td></td> <td>32kバイト</td> </tr> <tr> <td>H8S/2392</td> <td></td> <td>8kバイト</td> </tr> <tr> <td>H8S/2390</td> <td></td> <td>4kバイト</td> </tr> </tbody> </table>	製品名	ROM	RAM	H8S/2357	128kバイト	8kバイト	H8S/2352		8kバイト	H8S/2398	256kバイト	8kバイト	H8S/2394		32kバイト	H8S/2392		8kバイト	H8S/2390		4kバイト																																																
製品名	ROM	RAM																																																																				
H8S/2357	128kバイト	8kバイト																																																																				
H8S/2352		8kバイト																																																																				
H8S/2398	256kバイト	8kバイト																																																																				
H8S/2394		32kバイト																																																																				
H8S/2392		8kバイト																																																																				
H8S/2390		4kバイト																																																																				
割り込みコントローラ	<ul style="list-style-type: none"> <li>・外部割り込み端子 9 本 (NMI、<math>\overline{IRQ0} \sim \overline{IRQ7}</math>)</li> <li>・内部割り込み要因 52 要因</li> <li>・8 レベルの優先順位設定が可能</li> </ul>																																																																					
低消費電力状態	<ul style="list-style-type: none"> <li>・中速モード</li> <li>・スリープモード</li> <li>・モジュールストップモード</li> <li>・ソフトウェアスタンバイモード</li> <li>・ハードウェアスタンバイモード</li> </ul>																																																																					
動作モード	<p>8 種類の MCU 動作モードの選択 (H8S/2357F-ZTAT)</p> <table border="1" style="margin-left: 40px;"> <thead> <tr> <th rowspan="2">モード</th> <th rowspan="2">CPU 動作モード</th> <th rowspan="2">内 容</th> <th rowspan="2">内蔵 ROM</th> <th colspan="2">外部データバス</th> </tr> <tr> <th>初期値</th> <th>最大値</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td rowspan="4">-</td> <td rowspan="4">-</td> <td rowspan="4">-</td> <td colspan="2" rowspan="4">-</td> </tr> <tr> <td>1</td> </tr> <tr> <td>2</td> </tr> <tr> <td>3</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td rowspan="3">アドバンスト</td> <td rowspan="2">内蔵ROM無効拡張モード</td> <td rowspan="2">無効</td> <td>16ビット</td> <td>16ビット</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>8ビット</td> <td>16ビット</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>内蔵ROM有効拡張モード</td> <td>有効</td> <td>8ビット</td> <td>16ビット</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td></td> <td>シングルチップモード</td> <td></td> <td colspan="2">-</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td rowspan="2">-</td> <td rowspan="2">-</td> <td rowspan="2">-</td> <td colspan="2" rowspan="2">-</td> </tr> <tr> <td>9</td> </tr> <tr> <td>10</td> <td rowspan="2">アドバンスト</td> <td rowspan="2">ブートモード</td> <td rowspan="2">有効</td> <td>8ビット</td> <td>16ビット</td> </tr> <tr> <td>11</td> <td colspan="2">-</td> </tr> <tr> <td>12</td> <td rowspan="2">-</td> <td rowspan="2">-</td> <td rowspan="2">-</td> <td colspan="2" rowspan="2">-</td> </tr> <tr> <td>13</td> </tr> <tr> <td>14</td> <td rowspan="2">アドバンスト</td> <td rowspan="2">ユーザプログラムモード</td> <td rowspan="2">有効</td> <td>8ビット</td> <td>16ビット</td> </tr> <tr> <td>15</td> <td colspan="2">-</td> </tr> </tbody> </table>	モード	CPU 動作モード	内 容	内蔵 ROM	外部データバス		初期値	最大値	0	-	-	-	-		1	2	3	4	アドバンスト	内蔵ROM無効拡張モード	無効	16ビット	16ビット	5	8ビット	16ビット	6	内蔵ROM有効拡張モード	有効	8ビット	16ビット	7		シングルチップモード		-		8	-	-	-	-		9	10	アドバンスト	ブートモード	有効	8ビット	16ビット	11	-		12	-	-	-	-		13	14	アドバンスト	ユーザプログラムモード	有効	8ビット	16ビット	15	-	
モード	CPU 動作モード					内 容	内蔵 ROM	外部データバス																																																														
		初期値	最大値																																																																			
0	-	-	-	-																																																																		
1																																																																						
2																																																																						
3																																																																						
4	アドバンスト	内蔵ROM無効拡張モード	無効	16ビット	16ビット																																																																	
5				8ビット	16ビット																																																																	
6		内蔵ROM有効拡張モード	有効	8ビット	16ビット																																																																	
7		シングルチップモード		-																																																																		
8	-	-	-	-																																																																		
9																																																																						
10	アドバンスト	ブートモード	有効	8ビット	16ビット																																																																	
11				-																																																																		
12	-	-	-	-																																																																		
13																																																																						
14	アドバンスト	ユーザプログラムモード	有効	8ビット	16ビット																																																																	
15				-																																																																		

項目	仕様																																			
動作モード	<p>4種類のMCU動作モード（ZTAT版、マスクROM版、ROMなし版、H8S/2398F-ZTAT）</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>モード</th> <th>CPU動作モード</th> <th>内容</th> <th>内蔵ROM</th> <th colspan="2">外部データバス 初期値   最大値</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>-</td> <td>-</td> <td>-</td> <td colspan="2">-</td> </tr> <tr> <td>2*1</td> <td rowspan="5">アドバンスト</td> <td rowspan="5">内蔵ROM無効拡張モード</td> <td rowspan="5">無効</td> <td colspan="2">16ビット   16ビット</td> </tr> <tr> <td>3*1</td> <td colspan="2">16ビット   16ビット</td> </tr> <tr> <td>4*2</td> <td colspan="2">8ビット   16ビット</td> </tr> <tr> <td>5*2</td> <td colspan="2">8ビット   16ビット</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td colspan="2">-</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>シングルチップモード</td> <td>有効</td> <td colspan="2">-</td> </tr> </tbody> </table> <p>【注】 *1 H8S/2398F-ZTATでは、ブートモードになります。 H8S/2398F-ZTATについては、「19.17 オンボードプログラミングモード」の表 19.35 を参照してください。 また、ユーザプログラムモードについても、「19.17 オンボードプログラミングモード」の表 19.35 を参照してください。 *2 ROMなし版ではモード4、5のみ使用できます。</p>	モード	CPU動作モード	内容	内蔵ROM	外部データバス 初期値   最大値		1	-	-	-	-		2*1	アドバンスト	内蔵ROM無効拡張モード	無効	16ビット   16ビット		3*1	16ビット   16ビット		4*2	8ビット   16ビット		5*2	8ビット   16ビット		6	-		7	シングルチップモード	有効	-	
モード	CPU動作モード	内容	内蔵ROM	外部データバス 初期値   最大値																																
1	-	-	-	-																																
2*1	アドバンスト	内蔵ROM無効拡張モード	無効	16ビット   16ビット																																
3*1				16ビット   16ビット																																
4*2				8ビット   16ビット																																
5*2				8ビット   16ビット																																
6				-																																
7	シングルチップモード	有効	-																																	
クロック発振器	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ デューティ補正回路内蔵</li> </ul>																																			
パッケージ	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ 120 ピンプラスチック TQFP (TFP-120)</li> <li>・ 128 ピンプラスチック QFP (FP-128B)</li> </ul>																																			

1. 概要

項 目	仕 様			
製品 ラインアップ	5V版			
	動作電源電圧	5V ± 10%		
	動作周波数	2 ~ 20MHz	10 ~ 20MHz	
	製品 型 名	ROM なし版	HD6412352F20 HD6412352TE20	HD6412394F20 HD6412394TE20 HD6412392F20 HD6412392TE20 HD6412390F20 HD6412390TE20
		マスク ROM版*1	HD6432357(A**)F HD6432357(A**)TE	HD6432398(A**)F HD6432398(A**)TE
		F-ZTAT版*2	HD64F2357F20 HD64F2357TE20	HD64F2398F20 HD64F2398TE20 HD64F2398F20T*3 HD64F2398TE20T*3
		ZTAT版	HD6472357F20 HD6472357TE20	
	パッケージ	FP-128B TFP-120		
	3.3V版			
	動作電源電圧	3.0 ~ 5.5V	2.7 ~ 5.5V	
	動作周波数	2 ~ 13MHz	2 ~ 10MHz	
	製品 型 名	ROM なし版	HD6412352F13 HD6412352TE13	HD6412352F10 HD6412352TE10
		マスク ROM版*1	HD6432357(M**)F HD6432357(M**)TE	HD6432357(K**)F HD6432357(K**)TE
		F-ZTAT版*2	HD64F2357VF13 HD64F2357VTE13	
		ZTAT版	HD6472357F13 HD6472357TE13	HD6472357F10 HD6472357TE10
	パッケージ	FP-128B TFP-120	FP-128B TFP-120	
	<p>【注】 *1 マスク ROM 版の(**)はROMコードです。            *2 F-ZTAT 版の書き込み・消去時の動作電源電圧、温度範囲は、「22.3.6 フラッシュメモリ特性」、「22.7.6 フラッシュメモリ特性」を参照ください。            *3 HD64F2398F20T、HD64F2398TE20Tのみ、フラッシュメモリ特性の書き換え回数が max 1000 回になります。</p>			

## 1.2 内部ブロック図

内部ブロック図を図 1.1 に示します。

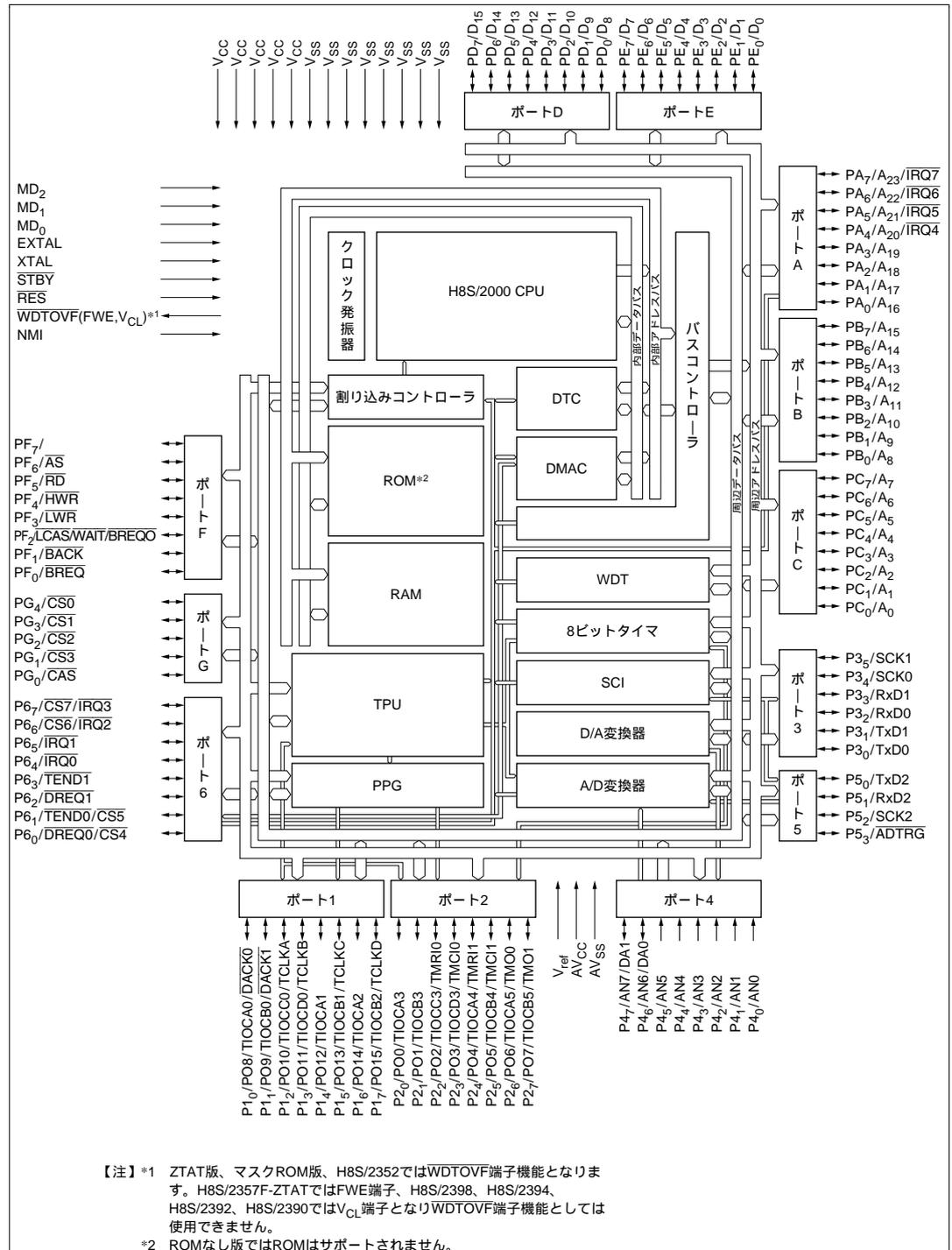


図 1.1 内部ブロック図

## 1.3 端子説明

### 1.3.1 ピン配置図

H8S/2357、H8S/2352のピン配置図を図1.2、図1.3に、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390のピン配置を図1.4、図1.5に示します。

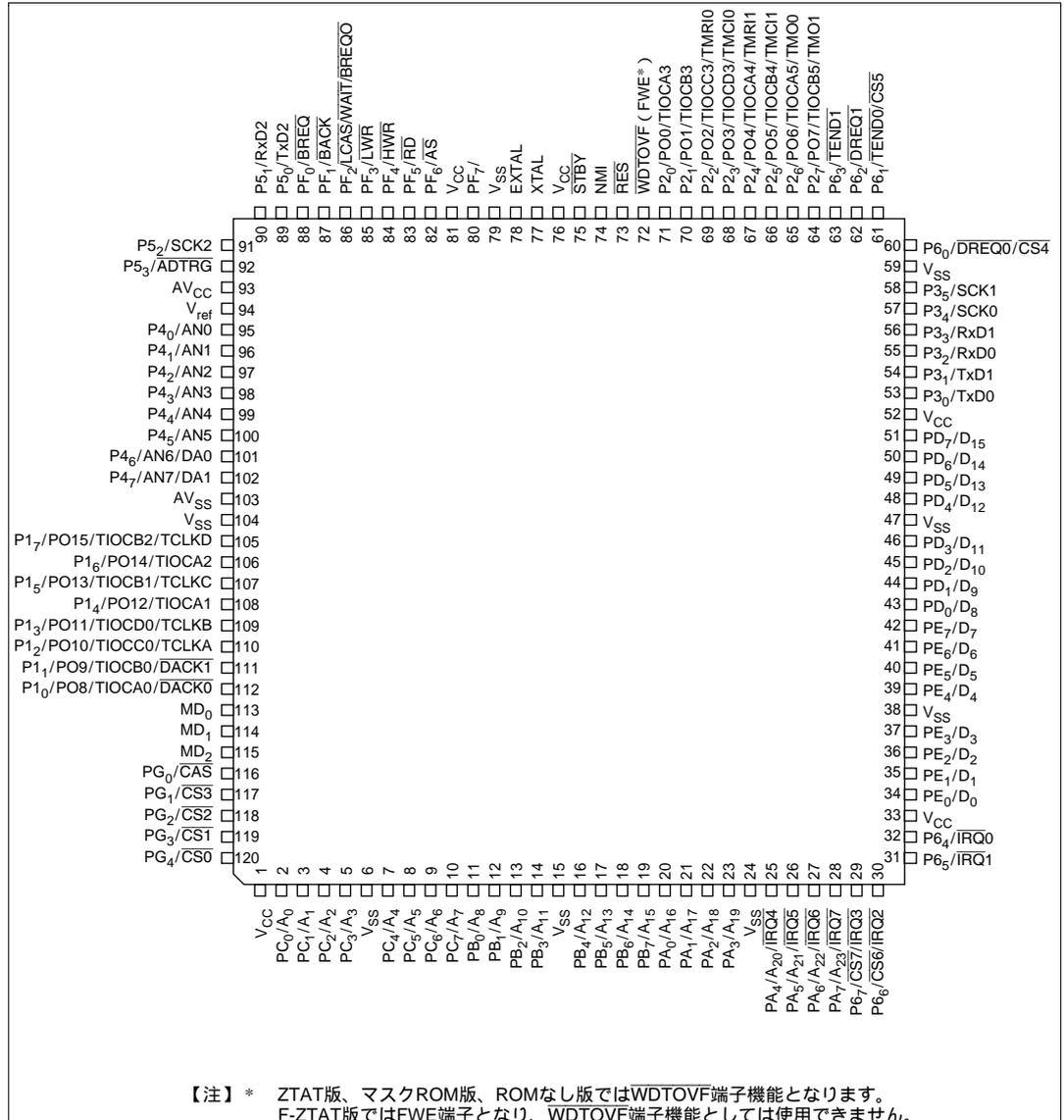


図 1.2 H8S/2357、H8S/2352 ピン配置図 (TFP-120 : 上面図)

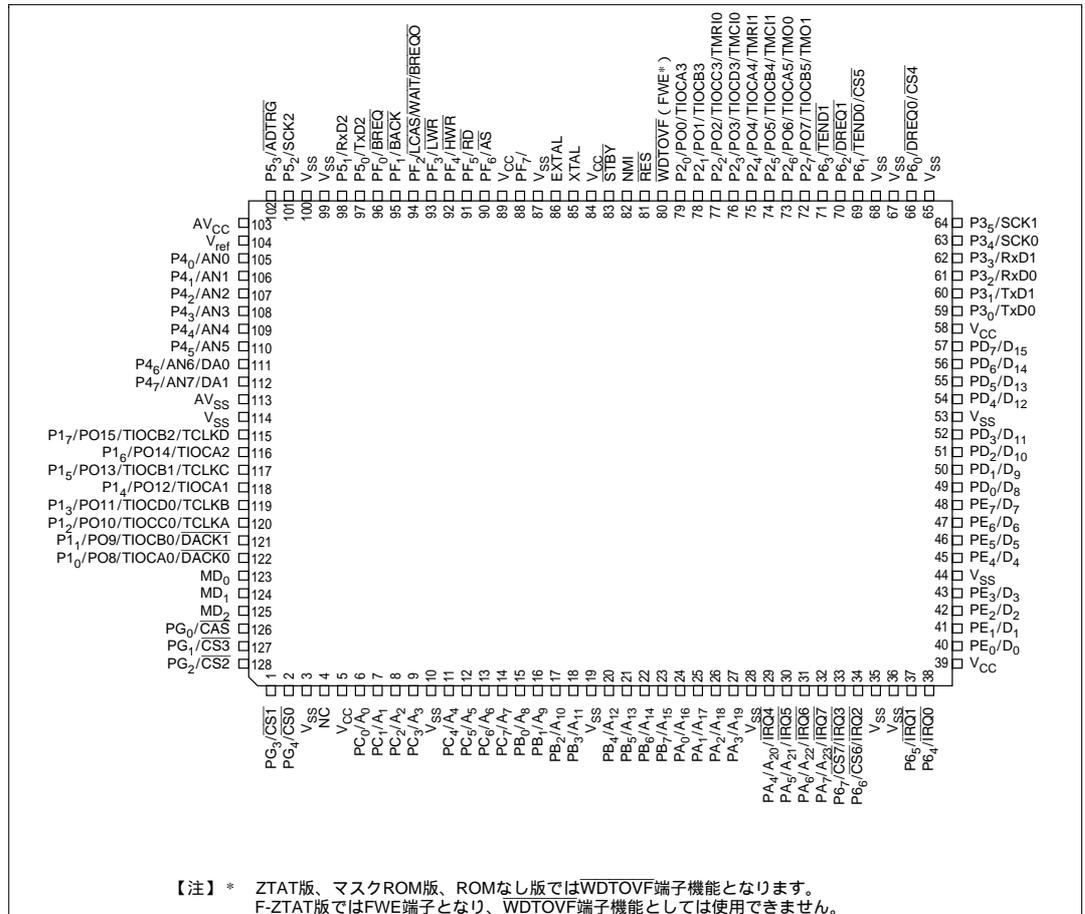


図 1.3 H8S/2357、H8S/2352 ピン配置図 (FP-128B : 上面図)

1. 概要

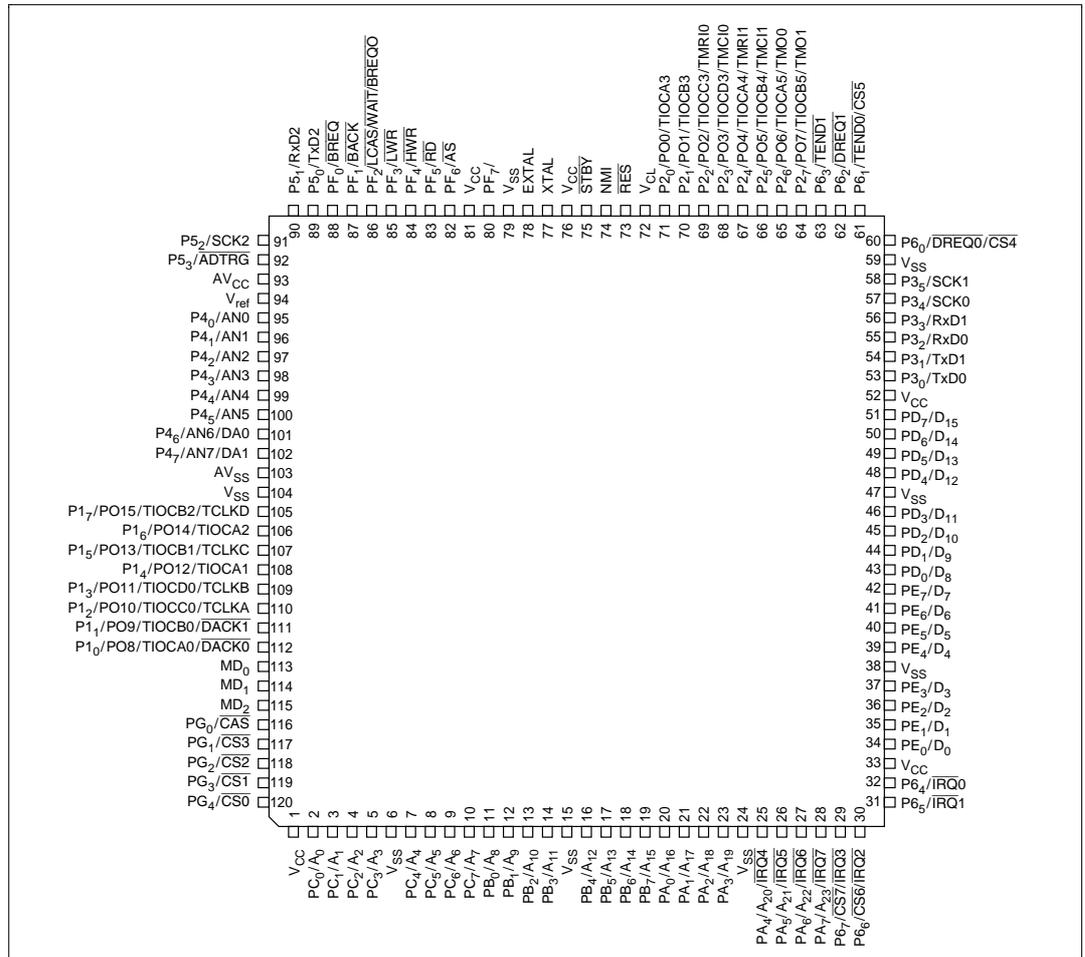


図 1.4 H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 ピン配置図 (TFP-120 : 上面図)

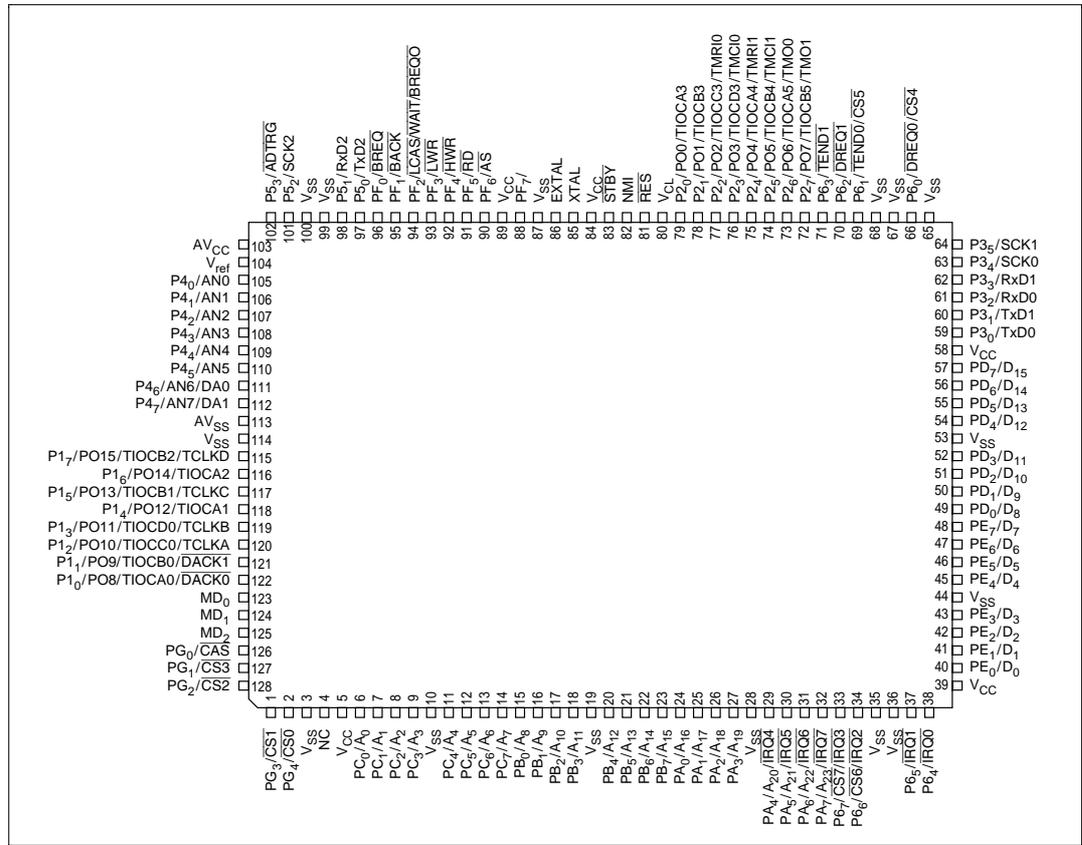


図 1.5 H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 ピン配置図 (FP-128B : 上面図)

## 1.3.2 動作モード別端子機能一覧

動作モード別端子機能を表 1.2 に示します。

表 1.2 動作モード別端子機能一覧

ピン番号		端子名					
TFP-120	FP-128B	モード 4*2	モード 5*2	モード 6	モード 7	PROM モード	フラッシュ メモリ ライターモード
1	5	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>
2	6	A <sub>0</sub>	A <sub>0</sub>	PC <sub>0</sub> /A <sub>0</sub>	PC <sub>0</sub>	A <sub>0</sub>	A0
3	7	A <sub>1</sub>	A <sub>1</sub>	PC <sub>1</sub> /A <sub>1</sub>	PC <sub>1</sub>	A <sub>1</sub>	A1
4	8	A <sub>2</sub>	A <sub>2</sub>	PC <sub>2</sub> /A <sub>2</sub>	PC <sub>2</sub>	A <sub>2</sub>	A2
5	9	A <sub>3</sub>	A <sub>3</sub>	PC <sub>3</sub> /A <sub>3</sub>	PC <sub>3</sub>	A <sub>3</sub>	A3
6	10	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
7	11	A <sub>4</sub>	A <sub>4</sub>	PC <sub>4</sub> /A <sub>4</sub>	PC <sub>4</sub>	A <sub>4</sub>	A4
8	12	A <sub>5</sub>	A <sub>5</sub>	PC <sub>5</sub> /A <sub>5</sub>	PC <sub>5</sub>	A <sub>5</sub>	A5
9	13	A <sub>6</sub>	A <sub>6</sub>	PC <sub>6</sub> /A <sub>6</sub>	PC <sub>6</sub>	A <sub>6</sub>	A6
10	14	A <sub>7</sub>	A <sub>7</sub>	PC <sub>7</sub> /A <sub>7</sub>	PC <sub>7</sub>	A <sub>7</sub>	A7
11	15	A <sub>8</sub>	A <sub>8</sub>	PB <sub>0</sub> /A <sub>8</sub>	PB <sub>0</sub>	A <sub>8</sub>	A8
12	16	A <sub>9</sub>	A <sub>9</sub>	PB <sub>1</sub> /A <sub>9</sub>	PB <sub>1</sub>	$\overline{OE}$	NC (A9)* <sup>3</sup>
13	17	A <sub>10</sub>	A <sub>10</sub>	PB <sub>2</sub> /A <sub>10</sub>	PB <sub>2</sub>	A <sub>10</sub>	A10
14	18	A <sub>11</sub>	A <sub>11</sub>	PB <sub>3</sub> /A <sub>11</sub>	PB <sub>3</sub>	A <sub>11</sub>	A11
15	19	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
16	20	A <sub>12</sub>	A <sub>12</sub>	PB <sub>4</sub> /A <sub>12</sub>	PB <sub>4</sub>	A <sub>12</sub>	A12
17	21	A <sub>13</sub>	A <sub>13</sub>	PB <sub>5</sub> /A <sub>13</sub>	PB <sub>5</sub>	A <sub>13</sub>	A13
18	22	A <sub>14</sub>	A <sub>14</sub>	PB <sub>6</sub> /A <sub>14</sub>	PB <sub>6</sub>	A <sub>14</sub>	A14
19	23	A <sub>15</sub>	A <sub>15</sub>	PB <sub>7</sub> /A <sub>15</sub>	PB <sub>7</sub>	A <sub>15</sub>	A15
20	24	A <sub>16</sub>	A <sub>16</sub>	PA <sub>0</sub> /A <sub>16</sub>	PA <sub>0</sub>	A <sub>16</sub>	A16
21	25	A <sub>17</sub>	A <sub>17</sub>	PA <sub>1</sub> /A <sub>17</sub>	PA <sub>1</sub>	V <sub>CC</sub>	NC (A17)* <sup>3</sup>
22	26	A <sub>18</sub>	A <sub>18</sub>	PA <sub>2</sub> /A <sub>18</sub>	PA <sub>2</sub>	V <sub>CC</sub>	NC (A18)* <sup>3</sup>
23	27	A <sub>19</sub>	A <sub>19</sub>	PA <sub>3</sub> /A <sub>19</sub>	PA <sub>3</sub>	NC	NC
24	28	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
25	29	A <sub>20</sub>	A <sub>20</sub>	PA <sub>4</sub> /A <sub>20</sub> /IRQ4	PA <sub>4</sub> /IRQ4	NC	NC
26	30	PA <sub>5</sub> /A <sub>21</sub> /IRQ5	PA <sub>5</sub> /A <sub>21</sub> /IRQ5	PA <sub>5</sub> /A <sub>21</sub> /IRQ5	PA <sub>5</sub> /IRQ5	NC	NC
27	31	PA <sub>6</sub> /A <sub>22</sub> /IRQ6	PA <sub>6</sub> /A <sub>22</sub> /IRQ6	PA <sub>6</sub> /A <sub>22</sub> /IRQ6	PA <sub>6</sub> /IRQ6	NC	NC
28	32	PA <sub>7</sub> /A <sub>23</sub> /IRQ7	PA <sub>7</sub> /A <sub>23</sub> /IRQ7	PA <sub>7</sub> /A <sub>23</sub> /IRQ7	PA <sub>7</sub> /IRQ7	NC	NC
29	33	P6 <sub>7</sub> /IRQ3/CS7	P6 <sub>7</sub> /IRQ3/CS7	P6 <sub>7</sub> /IRQ3/CS7	P6 <sub>7</sub> /IRQ3	NC	NC
30	34	P6 <sub>6</sub> /IRQ2/CS6	P6 <sub>6</sub> /IRQ2/CS6	P6 <sub>6</sub> /IRQ2/CS6	P6 <sub>6</sub> /IRQ2	NC	V <sub>CC</sub>
-	35	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
-	36	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>

ピン番号		端子名					
TFP-120	FP-128B	モード 4*2	モード 5*2	モード 6	モード 7	PROM モード	フラッシュ メモリ ライターモード
31	37	P6 <sub>5</sub> /IRQ1	P6 <sub>5</sub> /IRQ1	P6 <sub>5</sub> /IRQ1	P6 <sub>5</sub> /IRQ1	NC	V <sub>SS</sub>
32	38	P6 <sub>4</sub> /IRQ0	P6 <sub>4</sub> /IRQ0	P6 <sub>4</sub> /IRQ0	P6 <sub>4</sub> /IRQ0	NC	V <sub>SS</sub>
33	39	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>
34	40	PE <sub>0</sub> /D <sub>0</sub>	PE <sub>0</sub> /D <sub>0</sub>	PE <sub>0</sub> /D <sub>0</sub>	PE <sub>0</sub>	NC	NC
35	41	PE <sub>1</sub> /D <sub>1</sub>	PE <sub>1</sub> /D <sub>1</sub>	PE <sub>1</sub> /D <sub>1</sub>	PE <sub>1</sub>	NC	NC
36	42	PE <sub>2</sub> /D <sub>2</sub>	PE <sub>2</sub> /D <sub>2</sub>	PE <sub>2</sub> /D <sub>2</sub>	PE <sub>2</sub>	NC	NC
37	43	PE <sub>3</sub> /D <sub>3</sub>	PE <sub>3</sub> /D <sub>3</sub>	PE <sub>3</sub> /D <sub>3</sub>	PE <sub>3</sub>	NC	NC
38	44	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
39	45	PE <sub>4</sub> /D <sub>4</sub>	PE <sub>4</sub> /D <sub>4</sub>	PE <sub>4</sub> /D <sub>4</sub>	PE <sub>4</sub>	NC	NC
40	46	PE <sub>5</sub> /D <sub>5</sub>	PE <sub>5</sub> /D <sub>5</sub>	PE <sub>5</sub> /D <sub>5</sub>	PE <sub>5</sub>	NC	NC
41	47	PE <sub>6</sub> /D <sub>6</sub>	PE <sub>6</sub> /D <sub>6</sub>	PE <sub>6</sub> /D <sub>6</sub>	PE <sub>6</sub>	NC	NC
42	48	PE <sub>7</sub> /D <sub>7</sub>	PE <sub>7</sub> /D <sub>7</sub>	PE <sub>7</sub> /D <sub>7</sub>	PE <sub>7</sub>	NC	NC
43	49	D <sub>8</sub>	D <sub>8</sub>	D <sub>8</sub>	PD <sub>0</sub>	D <sub>0</sub>	I/O0
44	50	D <sub>9</sub>	D <sub>9</sub>	D <sub>9</sub>	PD <sub>1</sub>	D <sub>1</sub>	I/O1
45	51	D <sub>10</sub>	D <sub>10</sub>	D <sub>10</sub>	PD <sub>2</sub>	D <sub>2</sub>	I/O2
46	52	D <sub>11</sub>	D <sub>11</sub>	D <sub>11</sub>	PD <sub>3</sub>	D <sub>3</sub>	I/O3
47	53	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
48	54	D <sub>12</sub>	D <sub>12</sub>	D <sub>12</sub>	PD <sub>4</sub>	D <sub>4</sub>	I/O4
49	55	D <sub>13</sub>	D <sub>13</sub>	D <sub>13</sub>	PD <sub>5</sub>	D <sub>5</sub>	I/O5
50	56	D <sub>14</sub>	D <sub>14</sub>	D <sub>14</sub>	PD <sub>6</sub>	D <sub>6</sub>	I/O6
51	57	D <sub>15</sub>	D <sub>15</sub>	D <sub>15</sub>	PD <sub>7</sub>	D <sub>7</sub>	I/O7
52	58	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>
53	59	P3 <sub>0</sub> /TxD0	P3 <sub>0</sub> /TxD0	P3 <sub>0</sub> /TxD0	P3 <sub>0</sub> /TxD0	NC	NC
54	60	P3 <sub>1</sub> /TxD1	P3 <sub>1</sub> /TxD1	P3 <sub>1</sub> /TxD1	P3 <sub>1</sub> /TxD1	NC	NC
55	61	P3 <sub>2</sub> /RxD0	P3 <sub>2</sub> /RxD0	P3 <sub>2</sub> /RxD0	P3 <sub>2</sub> /RxD0	NC	NC (V <sub>CC</sub> ) <sup>*3</sup>
56	62	P3 <sub>3</sub> /RxD1	P3 <sub>3</sub> /RxD1	P3 <sub>3</sub> /RxD1	P3 <sub>3</sub> /RxD1	NC	NC
57	63	P3 <sub>4</sub> /SCK0	P3 <sub>4</sub> /SCK0	P3 <sub>4</sub> /SCK0	P3 <sub>4</sub> /SCK0	NC	NC
58	64	P3 <sub>5</sub> /SCK1	P3 <sub>5</sub> /SCK1	P3 <sub>5</sub> /SCK1	P3 <sub>5</sub> /SCK1	NC	NC
59	65	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
60	66	P6 <sub>0</sub> /DREQ0/ CS4	P6 <sub>0</sub> /DREQ0/ CS4	P6 <sub>0</sub> /DREQ0/ CS4	P6 <sub>0</sub> /DREQ0	NC	NC
-	67	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
-	68	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
61	69	P6 <sub>1</sub> /TEND0/ CS5	P6 <sub>1</sub> /TEND0/ CS5	P6 <sub>1</sub> /TEND0/ CS5	P6 <sub>1</sub> /TEND0	NC	NC
62	70	P6 <sub>2</sub> /DREQ1	P6 <sub>2</sub> /DREQ1	P6 <sub>2</sub> /DREQ1	P6 <sub>2</sub> /DREQ1	NC	NC
63	71	P6 <sub>3</sub> /TEND1	P6 <sub>3</sub> /TEND1	P6 <sub>3</sub> /TEND1	P6 <sub>3</sub> /TEND1	NC	NC
64	72	P2 <sub>7</sub> /PO7/ TIOCB5/TMO <sub>1</sub>	NC	NC			
65	73	P2 <sub>6</sub> /PO6/ TIOCA5/TMO <sub>0</sub>	NC	NC			

1. 概要

ピン番号		端子名					
TFP-120	FP-128B	モード 4*2	モード 5*2	モード 6	モード 7	PROM モード	フラッシュ メモリ ライターモード
66	74	P2 <sub>5</sub> /PO5/ TIOCB4/TMCI <sub>1</sub>	NC	V <sub>CC</sub> (V <sub>SS</sub> )* <sup>3</sup>			
67	75	P2 <sub>4</sub> /PO4/ TIOCA4/TMRI <sub>1</sub>	NC	WE			
68	76	P2 <sub>3</sub> /PO3/ TIOCD3/TMCI <sub>0</sub>	NC	CE			
69	77	P2 <sub>2</sub> /PO2/ TIOCC3/TMRI <sub>0</sub>	NC	OE			
70	78	P2 <sub>1</sub> /PO1/ TIOCB3	P2 <sub>1</sub> /PO1/ TIOCB3	P2 <sub>1</sub> /PO1/ TIOCB3	P2 <sub>1</sub> /PO1/ TIOCB3	NC	NC
71	79	P2 <sub>0</sub> /PO0/ TIOCA3	P2 <sub>0</sub> /PO0/ TIOCA3	P2 <sub>0</sub> /PO0/ TIOCA3	P2 <sub>0</sub> /PO0/ TIOCA3	NC	NC
72	80	WDTOVF (FWE)* <sup>1</sup> (V <sub>CL</sub> )* <sup>1</sup>	NC	FWE (V <sub>CL</sub> )* <sup>1</sup>			
73	81	RES	RES	RES	RES	V <sub>PP</sub>	RES
74	82	NMI	NMI	NMI	NMI	A <sub>9</sub>	A9 (V <sub>CC</sub> )* <sup>3</sup>
75	83	STBY	STBY	STBY	STBY	V <sub>SS</sub>	V <sub>CC</sub>
76	84	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>
77	85	XTAL	XTAL	XTAL	XTAL	NC	XTAL
78	86	EXTAL	EXTAL	EXTAL	EXTAL	NC	EXTAL
79	87	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
80	88	PF <sub>7</sub> /	PF <sub>7</sub> /	PF <sub>7</sub> /	PF <sub>7</sub> /	NC	NC
81	89	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>
82	90	AS	AS	AS	PF <sub>6</sub>	NC	NC
83	91	RD	RD	RD	PF <sub>5</sub>	NC	NC
84	92	HWR	HWR	HWR	PF <sub>4</sub>	NC	NC
85	93	LWR	LWR	LWR	PF <sub>3</sub>	NC	NC
86	94	PF <sub>2</sub> /LCAS/ WAIT/ BREQO	PF <sub>2</sub> /LCAS/ WAIT/ BREQO	PF <sub>2</sub> /LCAS/ WAIT/ BREQO	PF <sub>2</sub>	CE	NC
87	95	PF <sub>1</sub> /BACK	PF <sub>1</sub> /BACK	PF <sub>1</sub> /BACK	PF <sub>1</sub>	PGM	NC
88	96	PF <sub>0</sub> /BREQ	PF <sub>0</sub> /BREQ	PF <sub>0</sub> /BREQ	PF <sub>0</sub>	NC	NC
89	97	P5 <sub>0</sub> /TxD <sub>2</sub>	NC	NC			
90	98	P5 <sub>1</sub> /RxD <sub>2</sub>	NC	V <sub>CC</sub> (NC)* <sup>3</sup>			
-	99	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
-	100	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
91	101	P5 <sub>2</sub> /SCK2	P5 <sub>2</sub> /SCK2	P5 <sub>2</sub> /SCK2	P5 <sub>2</sub> /SCK2	NC	NC
92	102	P5 <sub>3</sub> /ADTRG	P5 <sub>3</sub> /ADTRG	P5 <sub>3</sub> /ADTRG	P5 <sub>3</sub> /ADTRG	NC	NC
93	103	AV <sub>CC</sub>	AV <sub>CC</sub>	AV <sub>CC</sub>	AV <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>
94	104	V <sub>ref</sub>	V <sub>ref</sub>	V <sub>ref</sub>	V <sub>ref</sub>	V <sub>CC</sub>	V <sub>CC</sub>
95	105	P4 <sub>0</sub> /AN0	P4 <sub>0</sub> /AN0	P4 <sub>0</sub> /AN0	P4 <sub>0</sub> /AN0	NC	NC
96	106	P4 <sub>1</sub> /AN1	P4 <sub>1</sub> /AN1	P4 <sub>1</sub> /AN1	P4 <sub>1</sub> /AN1	NC	NC
97	107	P4 <sub>2</sub> /AN2	P4 <sub>2</sub> /AN2	P4 <sub>2</sub> /AN2	P4 <sub>2</sub> /AN2	NC	NC
98	108	P4 <sub>3</sub> /AN3	P4 <sub>3</sub> /AN3	P4 <sub>3</sub> /AN3	P4 <sub>3</sub> /AN3	NC	NC
99	109	P4 <sub>4</sub> /AN4	P4 <sub>4</sub> /AN4	P4 <sub>4</sub> /AN4	P4 <sub>4</sub> /AN4	NC	NC

ピン番号		端子名					
TFP-120	FP-128B	モード 4*2	モード 5*2	モード 6	モード 7	PROM モード	フラッシュ メモリ ライターモード
100	110	P4 <sub>5</sub> /AN5	P4 <sub>5</sub> /AN5	P4 <sub>5</sub> /AN5	P4 <sub>5</sub> /AN5	NC	NC
101	111	P4 <sub>6</sub> / AN6/DA0	P4 <sub>6</sub> / AN6/DA0	P4 <sub>6</sub> / AN6/DA0	P4 <sub>6</sub> / AN6/DA0	NC	NC
102	112	P4 <sub>7</sub> / AN7/DA1	P4 <sub>7</sub> / AN7/DA1	P4 <sub>7</sub> / AN7/DA1	P4 <sub>7</sub> / AN7/DA1	NC	NC
103	113	AV <sub>SS</sub>	AV <sub>SS</sub>	AV <sub>SS</sub>	AV <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
104	114	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
105	115	P1 <sub>7</sub> /PO15/ TIOCB2/ TCLKD	P1 <sub>7</sub> /PO15/ TIOCB2/ TCLKD	P1 <sub>7</sub> /PO15/ TIOCB2/ TCLKD	P1 <sub>7</sub> /PO15/ TIOCB2/ TCLKD	NC	NC
106	116	P1 <sub>6</sub> /PO14/ TIOCA2	P1 <sub>6</sub> /PO14/ TIOCA2	P1 <sub>6</sub> /PO14/ TIOCA2	P1 <sub>6</sub> /PO14/ TIOCA2	NC	NC
107	117	P1 <sub>5</sub> /PO13/ TIOCB1/ TCLKC	P1 <sub>5</sub> /PO13/ TIOCB1/ TCLKC	P1 <sub>5</sub> /PO13/ TIOCB1/ TCLKC	P1 <sub>5</sub> /PO13/ TIOCB1/ TCLKC	NC	NC
108	118	P1 <sub>4</sub> /PO12/ TIOCA1	P1 <sub>4</sub> /PO12/ TIOCA1	P1 <sub>4</sub> /PO12/ TIOCA1	P1 <sub>4</sub> /PO12/ TIOCA1	NC	NC
109	119	P1 <sub>3</sub> /PO11/ TIOCD0/ TCLKB	P1 <sub>3</sub> /PO11/ TIOCD0/ TCLKB	P1 <sub>3</sub> /PO11/ TIOCD0/ TCLKB	P1 <sub>3</sub> /PO11/ TIOCD0/ TCLKB	NC	NC
110	120	P1 <sub>2</sub> /PO10/ TIOCC0/ TCLKA	P1 <sub>2</sub> /PO10/ TIOCC0/ TCLKA	P1 <sub>2</sub> /PO10/ TIOCC0/ TCLKA	P1 <sub>2</sub> /PO10/ TIOCC0/ TCLKA	NC	NC
111	121	P1 <sub>1</sub> /PO9/ TIOCB0/ DACK1	P1 <sub>1</sub> /PO9/ TIOCB0/ DACK1	P1 <sub>1</sub> /PO9/ TIOCB0/ DACK1	P1 <sub>1</sub> /PO9/ TIOCB0/ DACK1	NC	NC
112	122	P1 <sub>0</sub> /PO8/ TIOCA0/ DACK0	P1 <sub>0</sub> /PO8/ TIOCA0/ DACK0	P1 <sub>0</sub> /PO8/ TIOCA0/ DACK0	P1 <sub>0</sub> /PO8/ TIOCA0/ DACK0	NC	NC
113	123	MD <sub>0</sub>	MD <sub>0</sub>	MD <sub>0</sub>	MD <sub>0</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
114	124	MD <sub>1</sub>	MD <sub>1</sub>	MD <sub>1</sub>	MD <sub>1</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
115	125	MD <sub>2</sub>	MD <sub>2</sub>	MD <sub>2</sub>	MD <sub>2</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
116	126	PG <sub>0</sub> /CAS	PG <sub>0</sub> /CAS	PG <sub>0</sub> /CAS	PG <sub>0</sub>	NC	NC
117	127	PG <sub>1</sub> /CS3	PG <sub>1</sub> /CS3	PG <sub>1</sub> /CS3	PG <sub>1</sub>	NC	NC
118	128	PG <sub>2</sub> /CS2	PG <sub>2</sub> /CS2	PG <sub>2</sub> /CS2	PG <sub>2</sub>	NC	NC
119	1	PG <sub>3</sub> /CS1	PG <sub>3</sub> /CS1	PG <sub>3</sub> /CS1	PG <sub>3</sub>	NC	NC
120	2	PG <sub>4</sub> /CS0	PG <sub>4</sub> /CS0	PG <sub>4</sub> /CS0	PG <sub>4</sub>	NC	NC
-	3	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>	V <sub>SS</sub>
-	4	NC	NC	NC	NC	NC	NC

【注】 NCはV<sub>SS</sub>に接続、または開放としてください。

\*1 ZTAT版、マスクROM版、H8S/2352ではWDTOVF端子機能となります。

H8S/2357F-ZTATではFWE端子、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390ではV<sub>CL</sub>端子となりWDTOVF端子機能としては使用できません。

\*2 ROMなし版ではモード4、5のみ使用できます。

\*3 H8S/2357F-ZTAT以外は( )内の対応となります。

### 1.3.3 端子機能

各端子の機能について表 1.3 に示します。

表 1.3 端子機能

分類	記号	ピン番号		入出力	名称および機能																										
		TFP-120	FP-128B																												
電源	V <sub>CC</sub>	81、76、 52、33、1	89、84、 58、39、5	入力	電源 電源に接続します。V <sub>CC</sub> 端子は、全端子をシステムの電源に接続してください。																										
	V <sub>SS</sub>	104、79、 59、47、 38、24、 15、6	114、 100、99、 87、68、 67、65、 53、44、 36、35、 28、19、 10、3	入力	グランド 電源(0V)に接続します。V <sub>SS</sub> 端子は、全端子をシステムの電源(0V)に接続してください。																										
内部降圧端子	V <sub>CL</sub> *1	72	80	入力	本端子とGND(0V)との間に外付けコンデンサを接続します。V <sub>CC</sub> と接続しないでください。																										
クロック	XTAL	77	85	入力	水晶発振子を接続します。水晶発振子を接続する場合、および外部クロック入力の場合の接続例については、「第20章 クロック発振器」を参照してください。																										
	EXTAL	78	86	入力	水晶発振子を接続します。また、EXTAL端子は外部クロックを入力することもできます。水晶発振子を接続する場合、および外部クロック入力の場合の接続例については、「第20章 クロック発振器」を参照してください。																										
		80	88	出力	システムクロック 外部デバイスにシステムクロックを供給します。																										
動作モードコントロール	MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	115 ~ 113	125 ~ 123	入力	モード端子 動作モードを設定します。MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub> 端子と動作モードの関係は次のとおりです。これらの端子は動作中には変化させないでください。 <table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <thead> <tr> <th>MD<sub>2</sub></th> <th>MD<sub>1</sub></th> <th>MD<sub>0</sub></th> <th>動作モード</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="4">0</td> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td>-</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>-</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td>0</td> <td>-</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>-</td> </tr> <tr> <td rowspan="4">1</td> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td>モード4*</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>モード5*</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td>0</td> <td>モード6</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>モード7</td> </tr> </tbody> </table>	MD <sub>2</sub>	MD <sub>1</sub>	MD <sub>0</sub>	動作モード	0	0	0	-	1	-	1	0	-	1	-	1	0	0	モード4*	1	モード5*	1	0	モード6	1	モード7
MD <sub>2</sub>	MD <sub>1</sub>	MD <sub>0</sub>	動作モード																												
0	0	0	-																												
		1	-																												
	1	0	-																												
		1	-																												
1	0	0	モード4*																												
		1	モード5*																												
	1	0	モード6																												
		1	モード7																												

【注】\* ROMなし版ではモード4、5のみ使用できます。

分類	記号	ピン番号		入出力	名称および機能
		TFP-120	FP-128B		
システム制御	$\overline{\text{RES}}$	73	81	入力	<u>リセット入力</u> この端子が Low レベルになると、リセット状態となります。 リセットの種類が NMI 端子の入力レベルによって選択されます。電源投入時は NMI を High レベルとしてください。
	$\overline{\text{STBY}}$	75	83	入力	<u>スタンバイ</u> この端子が Low レベルになると、ハードウェアスタンバイモードに遷移します。
	$\overline{\text{BREQ}}$	88	96	入力	<u>バス権要求</u> 本 LSI に対し、外部バスマスタがバス権を要求します。
	$\overline{\text{BREQO}}$	86	94	出力	<u>バス権要求出力</u> 外部バス権解放状態で、内部バスマスタが外部空間をアクセスするときの、外部バス権要求信号です。
	$\overline{\text{BACK}}$	87	95	出力	<u>バス権要求アクノリッジ</u> バス権を外部バスマスタに解放したことを示します。
	$\overline{\text{FWE}}^{*2}$	72	80	入力	<u>フラッシュライトイネーブル</u> <u>フラッシュメモリの書き換えを禁止 / 許可します。</u>
割り込み	NMI	74	82	入力	<u>ノンマスカブル割り込み</u> マスク不可能な割り込みを要求します。 未使用の場合は High レベルに固定してください。
	$\overline{\text{IRQ7}} \sim \overline{\text{IRQ0}}$	32 ~ 29、 28 ~ 25	38、37、 34、33、 32 ~ 29	入力	<u>割り込み要求 7 ~ 0</u> マスク可能な割り込みを要求します。
アドレスバス	$A_{23} \sim A_0$	28 ~ 25、 23 ~ 16、 14 ~ 7、 5 ~ 2	32 ~ 29、 27 ~ 20、 18 ~ 11、 9 ~ 6	出力	<u>アドレスバス</u> アドレスを出力します。
データバス	$D_{15} \sim D_0$	51 ~ 48、 46 ~ 39、 37 ~ 34	57 ~ 54、 52 ~ 45、 43 ~ 40	入出力	<u>データバス</u> 双方向データバスです。
バス制御	$\overline{\text{CS7}} \sim \overline{\text{CS0}}$	120 ~ 117、61、 60、30、 29	128、 127、69、 66、34、 33、2、1	出力	<u>チップセレクト</u> エリア 7 ~ 0 の選択信号です。
	AS	82	90	出力	<u>アドレスストロープ</u> この端子が Low レベルのとき、アドレスバス上のアドレス出力が有効であることを示します。
	RD	83	91	出力	<u>リード</u> この端子が Low レベルのとき、外部アドレス空間のリード状態であることを示します。
	HWR	84	92	出力	<u>ハイライト / ライトイネーブル</u> 外部空間をライトし、データバスの上位側 ( $D_{15} \sim D_8$ ) が有効であることを示すストロープ信号です。 2CAS 方式の DRAM のライトイネーブル信号です。
	LWR	85	93	出力	<u>ローライト</u> 外部空間をライトし、データバスの下位側 ( $D_7 \sim D_0$ ) が有効であることを示すストロープ信号です。

1. 概要

分類	記号	ピン番号		入出力	名称および機能
		TFP-120	FP-128B		
バス制御	CAS	116	126	出力	アップーカラムアドレスストロブ / カラムアドレスストロブ 2CAS 方式の DRAM のアップーカラムアドレスストロブ信号です。
	LCAS	86	94	出力	ローアーカラムアドレスストロブ 2CAS 方式の DRAM のローアーカラムアドレスストロブ信号です。
	WAIT	86	94	入力	ウェイト 外部 3 ステートアドレス空間をアクセスするときに、バスサイクルにウェイトステートの挿入を要求します。
DMA コントローラ (DMAC)	DREQ1、DREQ0	62、60	70、66	入力	DMA リクエスト 1、0 DMAC の起動を要求します。
	TEND1、TEND0	63、61	71、69	出力	DMA 転送終了 1、0 DMAC のデータ転送終了を示します。
	DACK1、DACK0	112、111	122、121	出力	DMA 転送アクノリッジ 1、0 DMAC のシングルアドレス転送アクノリッジ端子です。
16 ビットタイムパルスユニット (TPU)	TCLKA ~ TCLKD	110、109、107、105	120、119、117、115	入力	クロック入力 A~D 外部クロックを入力します。
	TIOCA0、TIOCB0、TIOCC0、TIOCD0	112 ~ 109	122 ~ 119	入出力	インプットキャプチャ / アウトプットコンペアマッチ A0 ~ D0 TGR0A ~ TGR0D のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子です。
	TIOCA1、TIOCB1	108、107	118、117	入出力	インプットキャプチャ / アウトプットコンペアマッチ A1、B1 TGR1A、TGR1B のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子です。
	TIOCA2、TIOCB2	106、105	116、115	入出力	インプットキャプチャ / アウトプットコンペアマッチ A2、B2 TGR2A、TGR2B のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子です。
	TIOCA3、TIOCB3、TIOCC3、TIOCD3	71 ~ 68	79 ~ 76	入出力	インプットキャプチャ / アウトプットコンペアマッチ A3 ~ D3 TGR3A ~ TGR3D のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子です。
	TIOCA4、TIOCB4	67、66	75、74	入出力	インプットキャプチャ / アウトプットコンペアマッチ A4、B4 TGR4A、TGR4B のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子です。
	TIOCA5、TIOCB5	65、64	73、72	入出力	インプットキャプチャ / アウトプットコンペアマッチ A5、B5 TGR5A、TGR5B のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子です。

分類	記号	ピン番号		入出力	名称および機能
		TFP-120	FP-128B		
プログラマブルパルスジェネレータ (PPG)	PO15 ~ PO0	112 ~ 105、71 ~ 64	122 ~ 115、79 ~ 72	出力	パルス出力 15 ~ 0 パルス出力端子です。
8ビットタイマ	TMO0、TMO1	65、64	73、72	出力	コンペアマッチ出力 コンペアマッチ出力端子です。
	TMC10、TMC11	68、66	76、74	入力	カウンタ外部クロック入力 カウンタに入力する外部クロックの入力端子です。
	TMRI0、TMRI1	69、67	77、75	入力	カウンタ外部リセット入力 カウンタリセット入力端子です。
ウォッチドッグタイマ (WDT)	WDTOVF* <sup>3</sup>	72	80	出力	ウォッチドッグタイマオーバフロー ウォッチドッグタイマモード時のカウンタオーバフロー信号出力端子です。
シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI) / スマートカードインタフェース	TxD2、TxD1、TxD0	89、54、53	97、60、59	出力	トランスミットデータ (チャンネル 2 ~ 0) データ出力端子です。
	RxD2、RxD1、RxD0	90、56、55	98、62、61	入力	レシーブデータ (チャンネル 2 ~ 0) データ入力端子です。
	SCK2、SCK1、SCK0	91、58、57	101、64、63	入出力	シリアルクロック (チャンネル 2 ~ 0) クロック入出力端子です。
A/D 変換器	AN7 ~ AN0	102 ~ 95	112 ~ 105	入力	アナログ 7 ~ 0 アナログ入力端子です。
	ADTRG	92	102	入力	A/D 変換外部トリガ入力 A/D 変換開始のための外部トリガ入力端子です。
D/A 変換器	DA1、DA0	102、101	112、111	出力	アナログ出力 D/A 変換器のアナログ出力端子です。
A/D 変換器 / D/A 変換器	AV <sub>CC</sub>	93	103	入力	A/D 変換器および D/A 変換器の電源端子です。 A/D 変換器および D/A 変換器を使用しない場合はシステム電源 (+5V) に接続してください。
	AV <sub>SS</sub>	103	113	入力	A/D 変換器および D/A 変換器のグランド端子です。 システムの電源 (0V) に接続してください。
	V <sub>ref</sub>	94	104	入力	A/D 変換器および D/A 変換器の基準電圧入力端子です。 A/D 変換器および D/A 変換器を使用しない場合はシステムの電源 (+5V) に接続してください。
I/O ポート	P1 <sub>7</sub> ~ P1 <sub>0</sub>	112 ~ 105	122 ~ 115	入出力	ポート 1 8ビットの入出力端子です。ポート 1 データディレクションレジスタ (P1DDR) によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	P2 <sub>7</sub> ~ P2 <sub>0</sub>	71 ~ 64	79 ~ 72	入出力	ポート 2 8ビットの入出力端子です。 ポート 2 データディレクションレジスタ (P2DDR) によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	P3 <sub>5</sub> ~ P3 <sub>0</sub>	58 ~ 53	64 ~ 59	入出力	ポート 3 6ビットの入出力端子です。 ポート 3 データディレクションレジスタ (P3DDR) によって、1ビットごとに入出力を指定できます。

1. 概要

分類	記号	ピン番号		入出力	名称および機能
		TFP-120	FP-128B		
I/O ポート	P4 <sub>7</sub> ~ P4 <sub>0</sub>	102 ~ 95	112 ~ 105	入力	ポート4 8ビットの入力端子です。
	P5 <sub>3</sub> ~ P5 <sub>0</sub>	92 ~ 89	102、 101、98、 97	入出力	ポート5 4ビットの入出力端子です。 ポート5データディレクションレジスタ (P5DDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	P6 <sub>7</sub> ~ P6 <sub>0</sub>	63 ~ 60、 32 ~ 29	71 ~ 69、 66、38、 37、34、 33	入出力	ポート6 8ビットの入出力端子です。 ポート6データディレクションレジスタ (P6DDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	PA <sub>7</sub> ~ PA <sub>0</sub>	28 ~ 25、 23 ~ 20	32 ~ 29、 27 ~ 24	入出力	ポートA 8ビットの入出力端子です。 ポートAデータディレクションレジスタ (PADDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	PB <sub>7</sub> ~ PB <sub>0</sub>	19 ~ 16、 14 ~ 11	23 ~ 20、 18 ~ 15	入出力	ポートB* <sup>4</sup> 8ビットの入出力端子です。 ポートBデータディレクションレジスタ (PBDDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	PC <sub>7</sub> ~ PC <sub>0</sub>	10 ~ 7、5 ~ 2	14 ~ 11、9 ~ 6	入出力	ポートC* <sup>4</sup> 8ビットの入出力端子です。 ポートCデータディレクションレジスタ (PCDDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	PD <sub>7</sub> ~ PD <sub>0</sub>	51 ~ 48、 46 ~ 43	57 ~ 54、 52 ~ 49	入出力	ポートD* <sup>4</sup> 8ビットの入出力端子です。 ポートDデータディレクションレジスタ (PDDDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	PE <sub>7</sub> ~ PE <sub>0</sub>	42 ~ 39、 37 ~ 34	48 ~ 45、 43 ~ 40	入出力	ポートE 8ビットの入出力端子です。 ポートEデータディレクションレジスタ (PEDDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
	PF <sub>7</sub> ~ PF <sub>0</sub>	88 ~ 82、 80	96 ~ 90、 88	入出力	ポートF 8ビットの入出力端子です。 ポートFデータディレクションレジスタ (PFDDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。
PG <sub>4</sub> ~ PG <sub>0</sub>	120 ~ 116	128 ~ 126、2、1	入出力	ポートG 5ビットの入出力端子です。 ポートGデータディレクションレジスタ (PGDDR)によって、1ビットごとに入出力を指定できます。	

【注】 \*1 H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390のみ適用します。

\*2 H8S/2357F-ZTAT版のみに適用します。

\*3 F-ZTAT版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では使用できません。

\*4 ROM内蔵版のみに適用します。

---

# 2. CPU

---

## 第2章 目次

2.1	概要.....	25
	2.1.1 特長.....	25
	2.1.2 H8S/2600 CPU と H8S/2000 CPU との相違点.....	26
	2.1.3 H8/300 CPU との相違点.....	27
	2.1.4 H8/300H CPU との相違点.....	27
2.2	CPU 動作モード.....	28
	2.2.1 アドバンスモード.....	28
2.3	アドレス空間.....	31
2.4	レジスタ構成.....	32
	2.4.1 概要.....	32
	2.4.2 汎用レジスタ.....	33
	2.4.3 コントロールレジスタ.....	34
	2.4.4 CPU 内部レジスタの初期値.....	36
2.5	データ構成.....	37
	2.5.1 汎用レジスタのデータ構成.....	37
	2.5.2 メモリ上でのデータ構成.....	38
2.6	命令セット.....	40
	2.6.1 概要.....	40
	2.6.2 命令とアドレッシングモードの組み合わせ.....	41
	2.6.3 命令の機能別一覧.....	42
	2.6.4 命令の基本フォーマット.....	52
2.7	アドレッシングモードと実効アドレスの計算方法.....	53
	2.7.1 アドレッシングモード.....	53
	2.7.2 実効アドレスの計算方法.....	57
2.8	処理状態.....	61
	2.8.1 概要.....	61
	2.8.2 リセット状態.....	62

2.8.3	例外処理状態 .....	63
2.8.4	プログラム実行状態 .....	65
2.8.5	バス権解放状態 .....	65
2.8.6	低消費電力状態 .....	66
2.9	基本動作タイミング .....	67
2.9.1	概要 .....	67
2.9.2	内蔵メモリ (ROM、RAM) .....	67
2.9.3	内蔵周辺モジュールアクセスタイミング .....	68
2.9.4	外部アドレス空間アクセスタイミング .....	69
2.10	使用上の注意 .....	70
2.10.1	TAS 命令 .....	70

## 2.1 概要

H8S/2000 CPU は、H8/300 CPU および H8/300H CPU の上位互換のアーキテクチャを持つ内部 32 ビット構成の高速 CPU です。

本 CPU は、16 ビット×16 本の汎用レジスタを持ち、16M バイト（アーキテクチャ上は 4G バイト）のリニアなアドレス空間を扱うことができ、リアルタイム制御に最適です。

### 2.1.1 特長

本 CPU には、次の特長があります。

H8/300 CPU および H8/300H CPU の上位互換

- ・ H8/300 および H8/300H CPU オブジェクトプログラムを実行可能

汎用レジスタ方式

- ・ 16 ビット×16 本（8 ビット×16 本、32 ビット×8 本としても使用可能）

65 種類の基本命令

- ・ 8 / 16 / 32 ビット演算命令
- ・ 乗除算命令
- ・ 強力なビット操作命令

8 種類のアドレッシングモード

- ・ レジスタ直接 (Rn)
- ・ レジスタ間接 (@ERn)
- ・ ディスプレースメント付きレジスタ間接 (@(d:16,ERn) / @(d:32,ERn))
- ・ ポストインクリメント / プリデクリメントレジスタ間接 (@ERn+ / @-ERn)
- ・ 絶対アドレス (@aa:8 / @aa:16 / @aa:24 / @aa:32)
- ・ イミディエイト (#xx:8 / #xx:16 / #xx:32)
- ・ プログラムカウンタ相対 (@(d:8,PC) / @(d:16,PC))
- ・ メモリ間接 (@@aa:8)

16M バイトのアドレス空間

- ・ プログラム : 16M バイト
- ・ データ : 16M バイト（アーキテクチャ上は 4G バイト）

### 高速動作

- ・ 頻出命令をすべて 1~2 ステートで実行
- ・ 最高動作周波数 : 20MHz
- ・ 8 / 16 / 32 ビットレジスタ間加減算 : 50ns
- ・ 8 × 8 ビットレジスタ間乗算 : 600ns
- ・ 16 ÷ 8 ビットレジスタ間除算 : 600ns
- ・ 16 × 16 ビットレジスタ間乗算 : 1000ns
- ・ 32 ÷ 16 ビットレジスタ間除算 : 1000ns

### CPU 動作モード

- ・ アドバンスモード

### 低消費電力状態

- ・ SLEEP 命令により低消費電力状態に遷移
- ・ CPU 動作クロックを選択可能

## 2.1.2 H8S/2600 CPU と H8S/2000 CPU との相違点

H8S/2600 CPU および H8S/2000 CPU の相違点は、以下のとおりです。

### レジスタ構成

- ・ MAC レジスタは、H8S/2600 CPU のみサポートしています。

### 基本命令

- ・ MAC、CLRMAC、LDMAC、STMAC の 4 命令は、H8S/2600 CPU のみサポートしています。

### 実行ステート数

- ・ MULXU、MULXS 命令の実行ステート数

命令	ニーモニック	実行ステート	
		H8S/2600	H8S/2000
MULXU	MULXU.B Rs, Rd	3	12
	MULXU.W Rs, ERd	4	20
MULXS	MULXS.B Rs, Rd	4	13
	MULXS.W Rs, ERd	5	21

そのほか、製品によって、アドレス空間や CCR、EXR の機能、低消費電力状態などが異なる場合があります。

### 2.1.3 H8/300 CPU との相違点

本 CPU は、H8/300 CPU に対して、次の点が追加、拡張されています。

汎用レジスタ、コントロールレジスタを拡張

- ・ 16 ビット×8 本の拡張レジスタ、および 8 ビット×1 本のコントロールレジスタを追加

アドレス空間を拡張

- ・ アドバンスモードのとき、最大 16M バイトのアドレス空間を使用可能

アドレッシングモードを強化

- ・ 16M バイトのアドレス空間を有効に使用可能

命令強化

- ・ ビット操作命令のアドレッシングモードを強化
- ・ 符号付き乗除算命令などを追加
- ・ 2 ビットシフト命令を追加
- ・ 複数レジスタの退避 / 復帰命令を追加
- ・ テストアンドセット命令を追加

高速化

- ・ 基本的な命令を 2 倍に高速化

### 2.1.4 H8/300H CPU との相違点

本 CPU は、H8/300H CPU に対して、次の点が追加、拡張されています。

コントロールレジスタを拡張

- ・ 8 ビット×1 本のコントロールレジスタを追加

命令強化

- ・ ビット操作命令のアドレッシングモードを強化
- ・ 2 ビットシフト命令を追加
- ・ 複数レジスタの退避 / 復帰命令を追加
- ・ テストアンドセット命令を追加

高速化

- ・ 基本的な命令を 2 倍に高速化

## 2.2 CPU 動作モード

本 LSI の CPU はアドバンスモードのみの CPU 動作モードを持っています。サポートするアドレス空間は、16M バイト（アーキテクチャ上はプログラム領域最大 16M バイト、データ領域最大 4G バイト、合計で最大 4G バイト）となります。

### 2.2.1 アドバンスモード

(a) アドレス空間

最大 16M バイト（アーキテクチャ上はプログラム領域最大 16M バイト、データ領域最大 4G バイト、合計最大 4G バイト）をリニアにアクセス可能です。

(b) 拡張レジスタ (En)

拡張レジスタ (E0 ~ E7) は、16 ビットレジスタとして、または 32 ビットレジスタ・アドレスレジスタの上位 16 ビットとして使用できます。

(c) 命令セット

命令およびアドレッシングモードはすべて使用できます。

(d) 例外処理ベクタテーブル、メモリ間接の分岐アドレス

アドバンスモードでは、H'00000000 から始まる先頭領域に 32 ビット単位で例外処理ベクタテーブル領域が割り当てられており、上位 8 ビットは無視され 24 ビットの分岐先アドレスを格納します（図 2.1 参照）。例外処理ベクタテーブルは「第 4 章 例外処理」を参照してください。

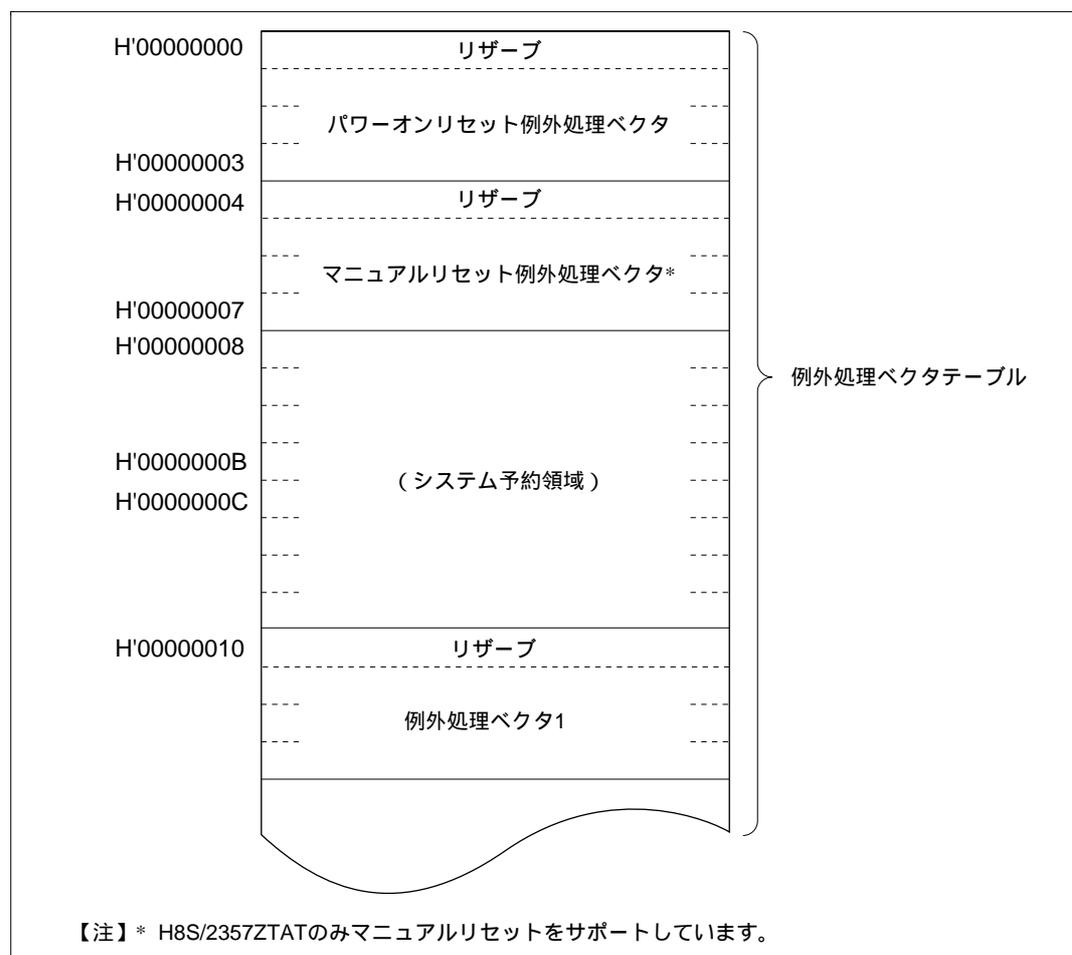


図 2.1 例外処理ベクタテーブル (アドバンストモード)

メモリ間接 (@@aa:8) は、JMP および JSR 命令で使用されます。命令コードに含まれる 8 ビット絶対アドレスによりメモリ上のオペランドを指定し、この内容が分岐先アドレスとなります。

アドバンストモードでは、オペランドは 32 ビット (ロングワード) となり、この 32 ビットが分岐先アドレスとなります。このうち、上位 8 ビットはリザーブ領域となっており H'00 とみなされます。なお、分岐先アドレスを格納できるのは、H'00000000 ~ H'000000FF の領域であり、この範囲の先頭領域は例外処理ベクタテーブルと共通となっていますので注意してください。

#### (e) スタック構造

アドバンストモード時のサブルーチン分岐時の PC のスタック構造と、例外処理時の PC と CCR、EXR のスタックの構造を図 2.2 に示します。EXR は EXR が無効のときはスタックされません。詳細は「第 4 章 例外処理」を参照してください。

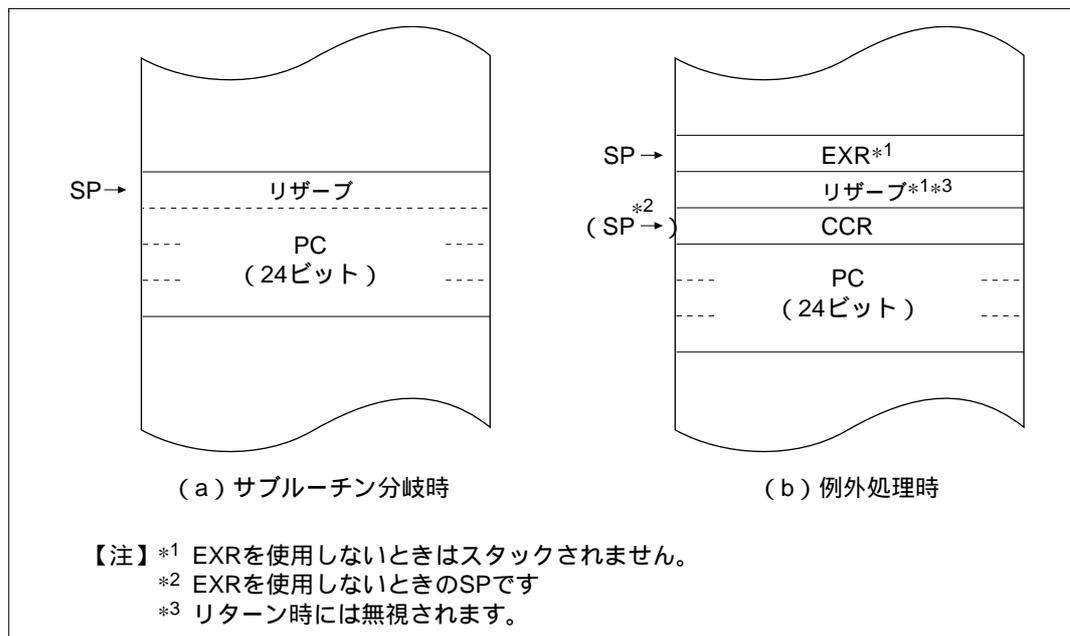


図 2.2 アドバンスモードのスタック構造

## 2.3 アドレス空間

本CPUのメモリマップを図2.3に示します。本CPUは、アドバンスモードのとき最大16Mバイト（アーキテクチャ上は4Gバイト）のアドレス空間をリニアに使用することができます。

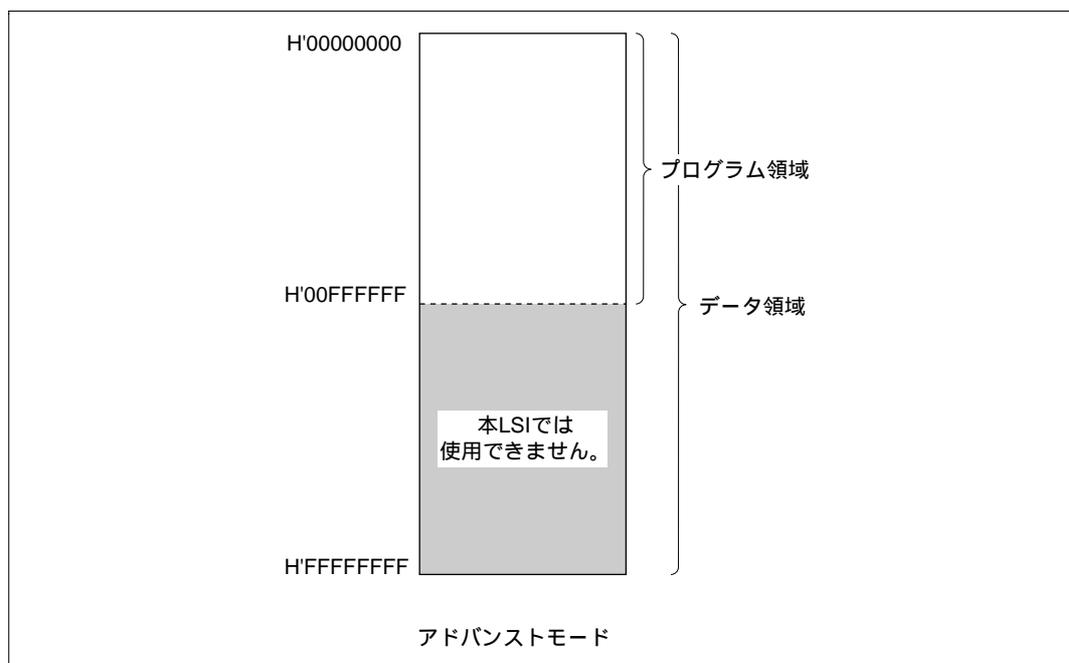


図2.3 メモリマップ

## 2.4 レジスタ構成

### 2.4.1 概要

本CPUの内部レジスタ構成を図2.4に示します。これらのレジスタは、汎用レジスタとコントロールレジスタの2つに分類することができます。

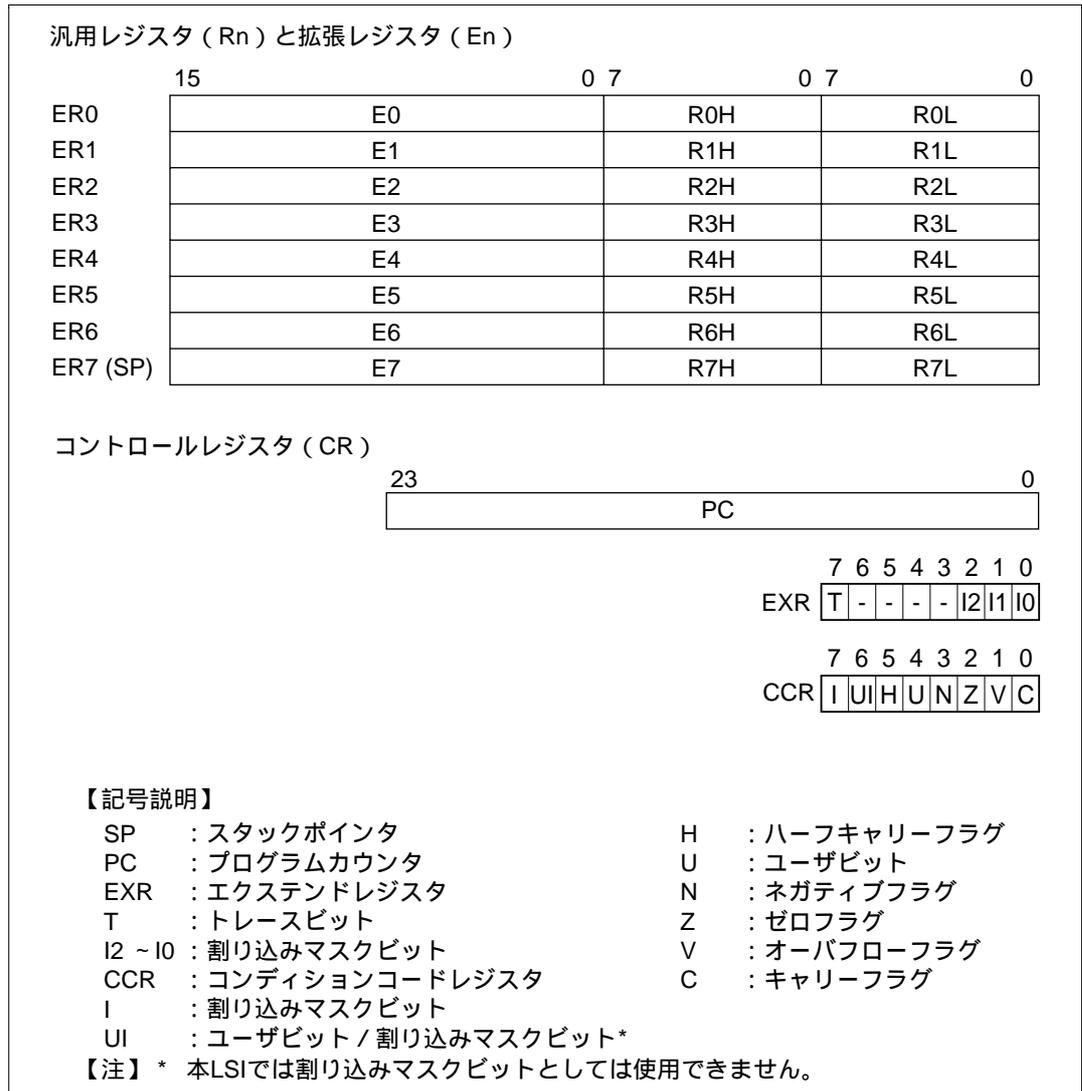


図 2.4 CPU 内部レジスタ構成

## 2.4.2 汎用レジスタ

本 CPU は、32 ビット長の汎用レジスタを 8 本持っています。汎用レジスタは、すべて同じ機能を持っており、アドレスレジスタとしてもデータレジスタとしても使用することができます。データレジスタとしては 32 ビット、16 ビット、および 8 ビットレジスタとして使用できます。

アドレスレジスタおよび 32 ビットレジスタとしては、一括して汎用レジスタ ER (ER0 ~ ER7) として使用します。

16 ビットレジスタとしては、汎用レジスタ ER を分割して汎用レジスタ E (E0 ~ E7)、汎用レジスタ R (R0 ~ R7) として使用します。これらは同等の機能を持っており、16 ビットレジスタを最大 16 本まで使用することができます。なお、汎用レジスタ E (E0 ~ E7) を、特に拡張レジスタとよぶ場合があります。

8 ビットレジスタとしては、汎用レジスタ R を分割して汎用レジスタ RH (R0H ~ R7H)、汎用レジスタ RL (R0L ~ R7L) として使用します。これらは同等の機能を持っており、8 ビットレジスタを最大 16 本まで使用することができます。

汎用レジスタの使用方法を図 2.5 に示します。各レジスタ独立に使用方法を選択することができます。

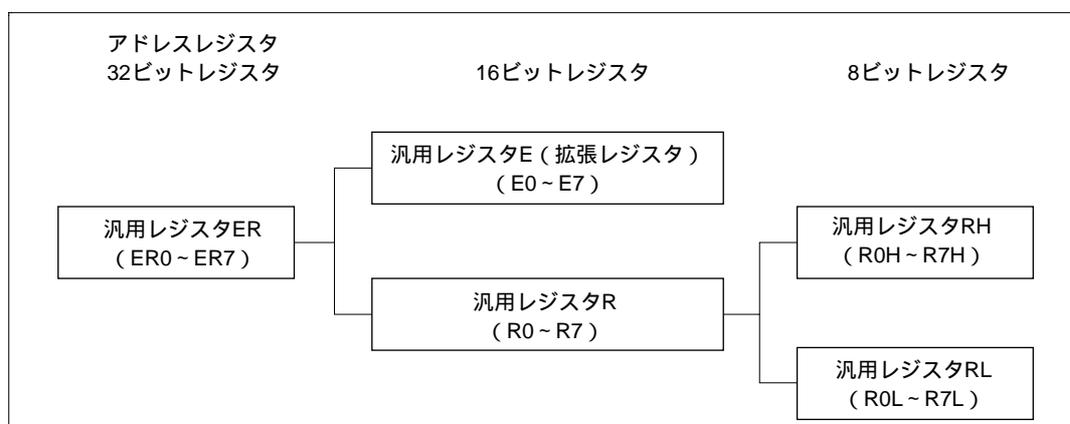


図 2.5 汎用レジスタの使用方法

汎用レジスタ ER7 には、汎用レジスタとしての機能に加えて、スタックポインタ (SP) としての機能が割り当てられており、例外処理やサブルーチン分岐などで暗黙的に使用されます。スタックの状態を図 2.6 に示します。

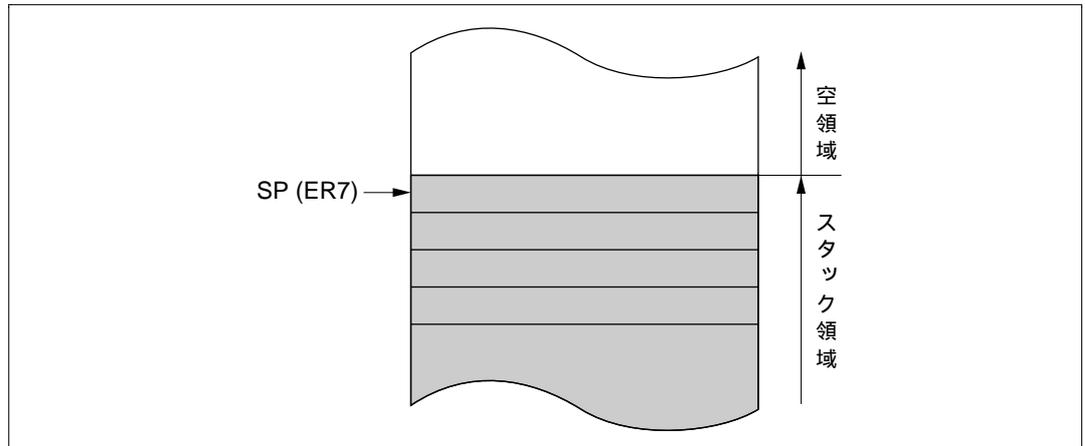


図 2.6 スタックの状態

### 2.4.3 コントロールレジスタ

コントロールレジスタには、24ビットのプログラムカウンタ (PC)、8ビットのエクステンドレジスタ (EXR)、および8ビットのコンディションコードレジスタ (CCR)があります。

#### (1) プログラムカウンタ (PC)

24ビットのカウンタで、CPUが次に実行する命令のアドレスを示しています。CPUの命令は、すべて2バイト(ワード)を単位としているため、最下位ビットは無効です(命令コードのリード時には最下位ビットは0とみなされます)。

#### (2) エクステンドレジスタ (EXR)

8ビットのレジスタです。トレースビット (T)、割り込みマスクビット (I2~I0)を含む8ビットで構成されています。

##### ビット7: トレースビット (T)

トレースモードか否かを指定します。本ビットが0にクリアされているときは命令を順次実行します。1にセットされているときは1命令実行するごとにトレース例外処理を開始します。

##### ビット6~3: リザーブビット

リザーブビットです。リードすると常に1が読み出されます。

ビット2~0：割り込みマスクビット (I2~I0)

割り込み要求マスクレベル (0~7) を指定します。詳細は「第5章 割り込みコントローラ」を参照してください。

EXR は、LDC、STC、ANDC、ORC、XORC 命令で操作することができます。このうち STC を除く命令を実行した場合、実行終了後3ステートの間は、NMI を含めてすべての割り込みは受け付けられません。

### (3) コンディションコードレジスタ (CCR)

8ビットのレジスタで、CPUの内部状態を示しています。割り込みマスクビット (I) と ハーフキャリー (H)、ネガティブ (N)、ゼロ (Z)、オーバフロー (V)、キャリー (C) の各フラグを含む8ビットで構成されています。

ビット7：割り込みマスクビット (I)

本ビットが1にセットされると、割り込みがマスクされます。ただし、NMIはIビットに関係なく受け付けられます。例外処理の実行が開始されたときに1にセットされます。詳細は「第5章 割り込みコントローラ」を参照してください。

ビット6：ユーザビット / 割り込みマスクビット (UI)

ソフトウェア (LDC、STC、ANDC、ORC、XORC 命令) でリード/ライトできます。本LSIでは割り込みマスクビットとしては使用できません。

ビット5：ハーフキャリーフラグ (H)

ADD.B、ADDX.B、SUB.B、SUBX.B、CMP.B、NEG.B 命令の実行により、ビット3にキャリーまたはボローが生じたとき1にセットされ、生じなかったとき0にクリアされます。また、ADD.W、SUB.W、CMP.W、NEG.W 命令の実行により、ビット11にキャリーまたはボローが生じたとき、もしくはADD.L、SUB.L、CMP.L、NEG.L 命令の実行により、ビット27にキャリーまたはボローが生じたとき1にセットされ、生じなかったとき0にクリアされます。

ビット4：ユーザビット (U)

ソフトウェア (LDC、STC、ANDC、ORC、XORC 命令) でリード/ライトできます。

ビット3：ネガティブフラグ (N)

データの最上位ビットを符号ビットとみなし、最上位ビットの値を格納します。

ビット2：ゼロフラグ (Z)

データがゼロのとき1にセットされ、ゼロ以外のとき0にクリアされます。

ビット1：オーバフローフラグ (V)

算術演算命令の実行により、オーバフローが生じたとき1にセットされます。それ以外  
のとき0にクリアされます。

ビット0：キャリーフラグ (C)

演算の実行により、キャリーが生じたとき1にセットされ、生じなかったとき0にクリ  
アされます。キャリーには次の種類があります。

- (a) 加算結果のキャリー
- (b) 減算結果のボロー
- (c) シフト/ローテートのキャリー

また、キャリーフラグには、ビットアキュムレータ機能があり、ビット操作命令で使用  
されます。

なお、命令によってはフラグが変化しない場合があります。

各命令ごとのフラグの変化については、「付録 A.1 命令セット一覧」を参照してくだ  
さい。

CCR は、LDC、STC、ANDC、ORC、XORC 命令で操作することができます。また、N、  
Z、V、C の各フラグは、条件分岐命令 (Bcc) で使用されます。

#### 2.4.4 CPU 内部レジスタの初期値

リセット例外処理によって、CPU 内部レジスタのうち、PC はベクタからロードするこ  
とにより初期化されます。また EXR の T ビットは 0 にクリアされ、EXR、CCR の I ビッ  
トは 1 にセットされますが、汎用レジスタと CCR の他のビットは初期化されません。SP  
(ER7) の初期値も不定です。したがって、リセット直後に、MOV.L 命令を使用して SP  
の初期化を行ってください。

## 2.5 データ構成

本CPUは、1ビット、4ビットBCD、8ビット（バイト）、16ビット（ワード）、および32ビット（ロングワード）のデータを扱うことができます。

1ビットデータはビット操作命令で扱われ、オペランドデータ（バイト）の第nビット（ $n=0,1,2,\dots,7$ ）という形式でアクセスされます。

なお、DAA および DAS の10進補正命令では、バイトデータは2桁の4ビットBCDデータとなります。

### 2.5.1 汎用レジスタのデータ構成

汎用レジスタのデータ構成を図2.7に示します。

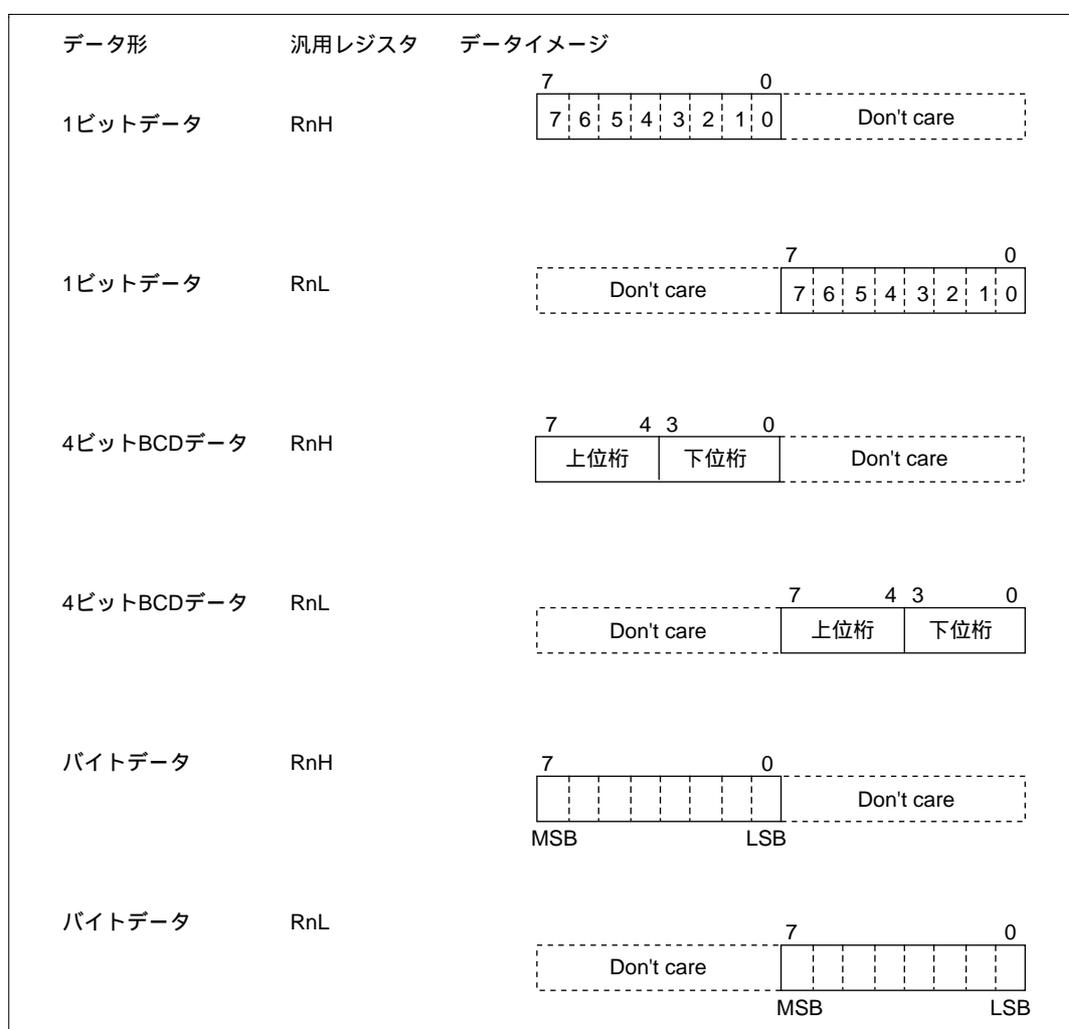


図2.7 汎用レジスタのデータ構成（1）

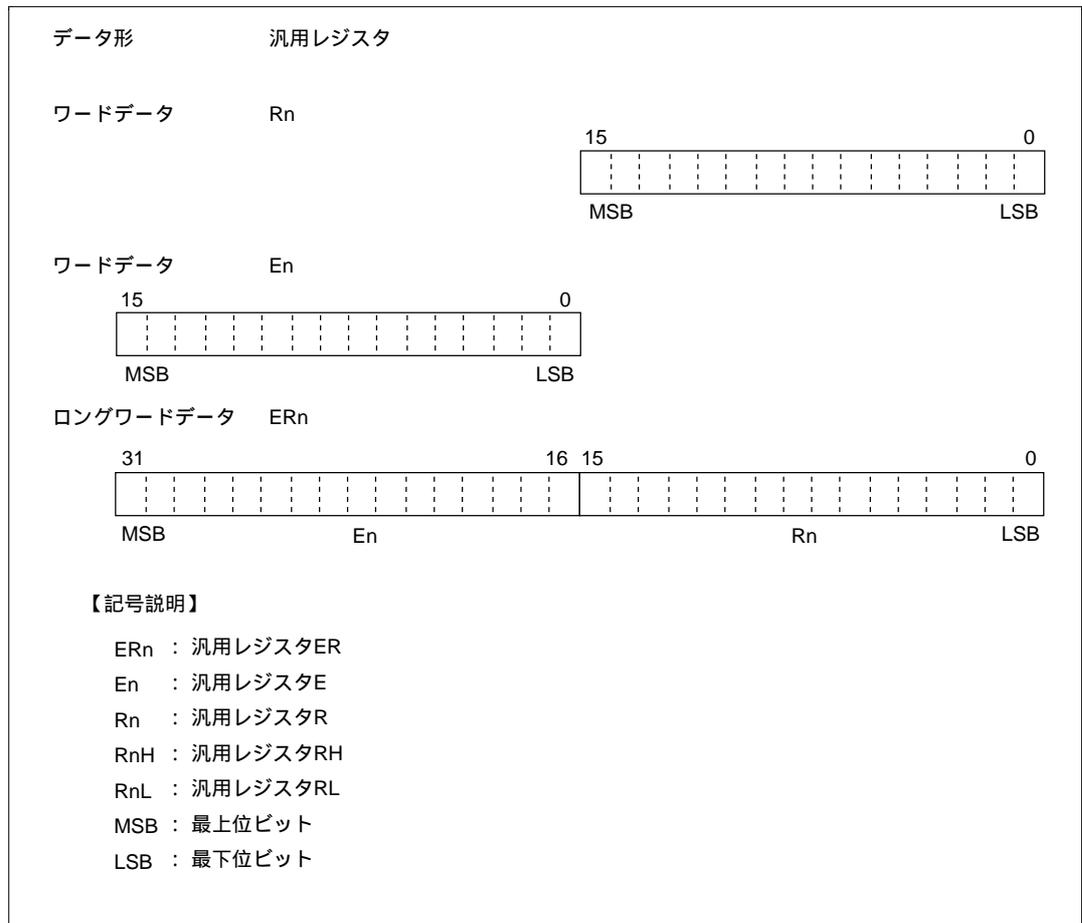


図 2.7 汎用レジスタのデータ構成 (2)

## 2.5.2 メモリ上でのデータ構成

メモリ上でのデータ構成を図 2.8 に示します。

本 CPU は、メモリ上のワードデータ/ロングワードデータをアクセスすることができます。これらは、偶数番地から始まるデータに限定されます。奇数番地から始まるワードデータ/ロングワードデータをアクセスした場合、アドレスの最下位ビットは 0 とみなされ、1 番地前から始まるデータをアクセスします。この場合、アドレスエラーは発生しません。命令コードについても同様です。

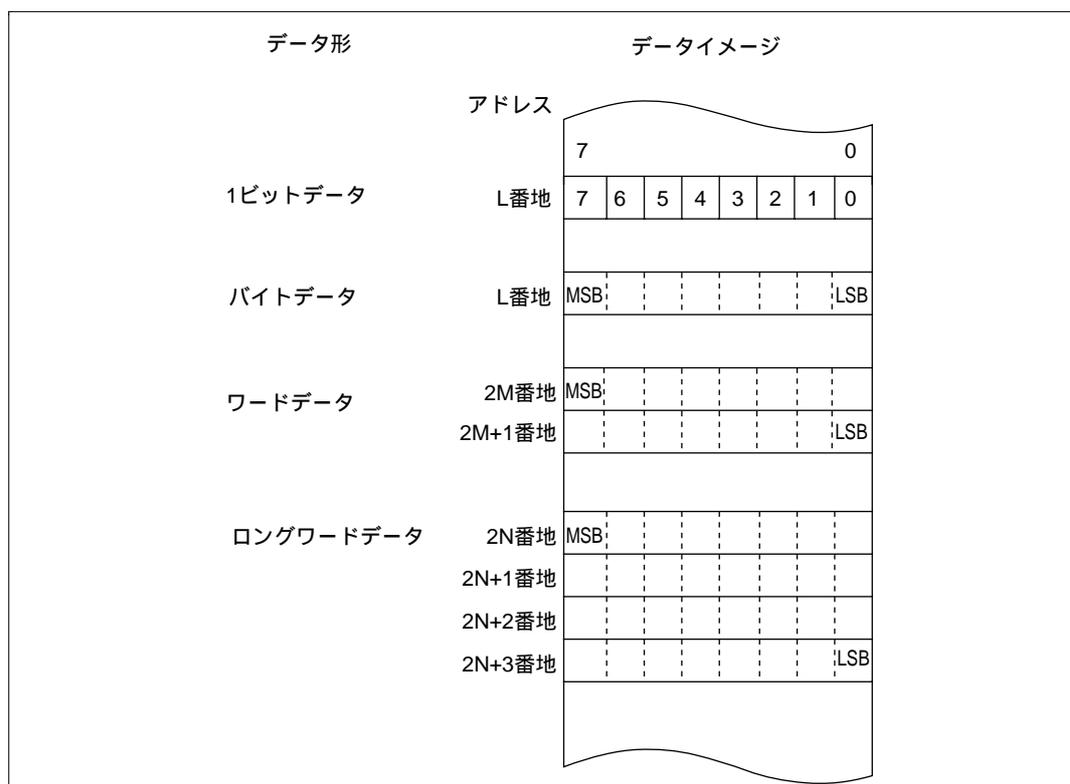


図 2.8 メモリ上でのデータ構成

なお、SP (ER7) をアドレスレジスタとしてスタックをアクセスするときは、必ずワードサイズまたはロングワードサイズでアクセスしてください。

## 2.6 命令セット

### 2.6.1 概要

本 CPU の命令は合計 65 種類あり、各命令の持つ機能によって表 2.1 に示すように分類されます。

表 2.1 命令の分類

分類	命令	サイズ	種類
転送命令	MOV	BWL	5
	POP * <sup>1</sup> , PUSH * <sup>1</sup>	WL	
	LDM, STM	L	
	MOVFP, MOVTPE * <sup>3</sup>	B	
算術演算命令	ADD, SUB, CMP, NEG	BWL	19
	ADDX, SUBX, DAA, DAS	B	
	INC, DEC	BWL	
	ADDS, SUBS	L	
	MULXU, DIVXU, MULXS, DIVXS	BW	
	EXTU, EXTS	WL	
	TAS * <sup>4</sup>	B	
論理演算命令	AND, OR, XOR, NOT	BWL	4
シフト命令	SHAL, SHAR, SHLL, SHLR, ROTL, ROTR, ROTXL, ROTXR	BWL	8
ビット操作命令	BSET, BCLR, BNOT, BTST, BLD, BILD, BST, BIST, BAND, BIAN, BOR, BIOR, BXOR, BIXOR	B	14
分岐命令	Bcc * <sup>2</sup> , JMP, BSR, JSR, RTS	-	5
システム制御命令	TRAPA, RTE, SLEEP, LDC, STC, ANDC, ORC, XORC, NOP	-	9
ブロック転送命令	EEPMOV	-	1

合計 65 種類

【注】 B : バイトサイズ W : ワードサイズ L : ロングワードサイズ

\*1 POP.W Rn、PUSH.W Rn は、それぞれ MOV.W @SP+,Rn、MOV.W Rn,@-SP と同一です。

また、POP.L ERn、PUSH.L ERn は、それぞれ MOV.L @SP+,ERn、MOV.L ERn,@-SP と同一です。

\*2 Bcc は条件分岐命令の総称です。

\*3 本 LSI では使用できません。

\*4 TAS 命令を使用する場合は、レジスタ ER0、ER1、ER4、ER5 を使用してください。

## 2.6.2 命令とアドレッシングモードの組み合わせ

本CPUで使用できる命令とアドレッシングモードの組み合わせを表2.2に示します。

表2.2 命令とアドレッシングモードの組み合わせ

機能	命令	アドレッシングモード													
		#xx	Rn	@ERn	@(d:16, ERn)	@(d:32, ERn)	@-ERn/@ERn+	@aa:8	@aa:16	@aa:24	@aa:32	@(d:8, PC)	@(d:16, PC)	@@aa:8	
データ転送命令	MOV	BWL	BWL	BWL	BWL	BWL	BWL	B	BWL	—	BWL	—	—	—	—
	POP, PUSH	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	WL
	LDM, STM	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	L
	MOVFPPE, MOVTPE*1	—	—	—	—	—	—	—	B	—	—	—	—	—	—
算術演算命令	ADD, CMP	BWL	BWL	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	SUB	WL	BWL	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	ADDX, SUBX	B	B	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	ADDS, SUBS	—	L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	INC, DEC	—	BWL	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	DAA, DAS	—	B	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	MULXU, DIVXU	—	BW	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	MULXS, DIVXS	—	BW	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	NEG	—	BWL	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	EXTU, EXTS	—	WL	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
TAS*2	—	—	B	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
論理演算命令	AND, OR, XOR	BWL	BWL	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	NOT	—	BWL	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
シフト命令	—	BWL	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
ビット操作命令	—	B	B	—	—	—	—	B	B	—	B	—	—	—	
分岐命令	Bcc, BSR	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
	JMP, JSR	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
	RTS	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
システム制御命令	TRAPA	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
	RTE	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
	SLEEP	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
	LDC	B	B	W	W	W	W	—	W	—	W	—	—	—	
	STC	—	B	W	W	W	W	—	W	—	W	—	—	—	
ブロック転送命令	ANDC, ORC, XORC	B	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
	NOP	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
ブロック転送命令	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	BW	

【注】 \*1 本LSIでは使用できません。

\*2 TAS命令を使用する場合は、レジスタER0、ER1、ER4、ER5を使用してください。

### 【記号説明】

B : バイト

W : ワード

L : ロングワード

### 2.6.3 命令の機能別一覧

各命令の機能について表 2.3 ~ 表 2.10 に示します。各表で使用しているオペレーションの記号の意味は次のとおりです。

#### 《オペレーションの記号》

Rd	汎用レジスタ (デスティネーション側)*
Rs	汎用レジスタ (ソース側)*
Rn	汎用レジスタ*
ERn	汎用レジスタ (32 ビットレジスタ)
(EAd)	デスティネーションオペランド
(EAs)	ソースオペランド
EXR	エクステンドレジスタ
CCR	コンディションコードレジスタ
N	CCR の N (ネガティブ) フラグ
Z	CCR の Z (ゼロ) フラグ
V	CCR の V (オーバーフロー) フラグ
C	CCR の C (キャリー) フラグ
PC	プログラムカウンタ
SP	スタックポインタ
#IMM	イミディエイトデータ
disp	ディスプレイースメント
+	加算
-	減算
×	乗算
÷	除算
	論理積
	論理和
⊕	排他的論理和
	転送
~	反転論理 (論理的補数)
:8 / :16 / :24 / :32	8 / 16 / 24 / 32 ビット長

【注】 \* 汎用レジスタは、8 ビット (R0H ~ R7H, R0L ~ R7L)、16 ビット (R0 ~ R7, E0 ~ E7)、または 32 ビットレジスタ (ER0 ~ ER7) です。

表 2.3 データ転送命令

命令	サイズ*	機 能
MOV	B/W/L	(EAs) Rd, Rs (EAd) 汎用レジスタと汎用レジスタ、または汎用レジスタとメモリ間でデータ転送します。また、イミディエイトデータを汎用レジスタに転送します。
MOVFPPE	B	本 LSI では使用できません。
MOVTPPE	B	本 LSI では使用できません。
POP	W/L	@SP+ Rn スタックから汎用レジスタへデータを復帰します。 POP.W Rn は MOV.W @SP+, Rn と、また、POP.L ERn は MOV.L @SP+, ERn と同一です。
PUSH	W/L	Rn @-SP 汎用レジスタの内容をスタックに退避します。 PUSH.W Rn は MOV.W Rn, @-SP と、また、PUSH.L ERn は MOV.L ERn, @-SP と同一です。
LDM	L	@SP+ Rn (レジスタ群) スタックから複数の汎用レジスタへデータを復帰します。
STM	L	Rn (レジスタ群) @-SP 複数の汎用レジスタの内容をスタックに退避します。

【注】 \* サイズはオペランドサイズを示します。

B : バイト

W : ワード

L : ロングワード

表 2.4 算術演算命令

命令	サイズ* <sup>1</sup>	機 能
ADD SUB	B / W / L	$Rd \pm Rs$ $Rd$ , $Rd \pm \#IMM$ $Rd$ 汎用レジスタと汎用レジスタ、または汎用レジスタとイミディエイトデータ間の加減算を行います（バイトサイズでの汎用レジスタとイミディエイトデータ間の減算はできません。SUBX 命令または ADD 命令を使用してください）。
ADDX SUBX	B	$Rd \pm Rs \pm C$ $Rd$ , $Rd \pm \#IMM \pm C$ $Rd$ 汎用レジスタと汎用レジスタ、または汎用レジスタとイミディエイトデータ間のキャリー付きの加減算を行います。
INC DEC	B / W / L	$Rd \pm 1$ $Rd$ , $Rd \pm 2$ $Rd$ 汎用レジスタに 1 または 2 を加減算します（バイトサイズで 1 の加減算のみ可能です）。
ADDS SUBS	L	$Rd \pm 1$ $Rd$ , $Rd \pm 2$ $Rd$ , $Rd \pm 4$ $Rd$ 32 ビットレジスタに 1、2、または 4 を加減算します。
DAA DAS	B	$Rd(10 \text{ 進補正})$ $Rd$ 汎用レジスタ上の加減算結果を CCR を参照して 4 ビット BCD データに補正します。
MULXU	B / W	$Rd \times Rs$ $Rd$ 汎用レジスタと汎用レジスタ間の符号なし乗算を行います。 8 ビット $\times$ 8 ビット 16 ビット、16 ビット $\times$ 16 ビット 32 ビットの乗算が可能です。
MULXS	B / W	$Rd \times Rs$ $Rd$ 汎用レジスタと汎用レジスタ間の符号付き乗算を行います。 8 ビット $\times$ 8 ビット 16 ビット、16 ビット $\times$ 16 ビット 32 ビットの乗算が可能です。
DIVXU	B / W	$Rd \div Rs$ $Rd$ 汎用レジスタと汎用レジスタ間の符号なし除算を行います。 16 ビット $\div$ 8 ビット 商 8 ビット 余り 8 ビット、 32 ビット $\div$ 16 ビット 商 16 ビット 余り 16 ビットの除算が可能です。
DIVXS	B / W	$Rd \div Rs$ $Rd$ 汎用レジスタと汎用レジスタ間の符号付き除算を行います。 16 ビット $\div$ 8 ビット 商 8 ビット 余り 8 ビット、 32 ビット $\div$ 16 ビット 商 16 ビット 余り 16 ビットの除算が可能です。

命令	サイズ* <sup>1</sup>	機 能
CMP	B/W/L	Rd - Rs、Rd - #IMM 汎用レジスタと汎用レジスタ、または汎用レジスタとイミディエイトデータ間の比較を行い、その結果をCCRに反映します。
NEG	B/W/L	0 - Rd Rd 汎用レジスタの内容の2の補数（算術的補数）をとります。
EXTU	W/L	Rd(ゼロ拡張) Rd 16ビットレジスタの下位8ビットをワードサイズにゼロ拡張します。または、32ビットレジスタの下位16ビットをロングワードサイズにゼロ拡張します。
EXTS	W/L	Rd(符号拡張) Rd 16ビットレジスタの下位8ビットをワードサイズに符号拡張します。または、32ビットレジスタの下位16ビットをロングワードサイズに符号拡張します。
TAS* <sup>2</sup>	B	@ERd - 0、1 (<ビット7> of @ERd) メモリの内容をテストした後、最上位ビット（ビット7）を1にセットします。

【注】 \*1 サイズはオペランドサイズを示します。

B：バイト

W：ワード

L：ロングワード

\*2 TAS 命令を使用する場合は、レジスタ ER0、ER1、ER4、ER5 を使用してください。

表 2.5 論理演算命令

命令	サイズ*	機 能
AND	B/W/L	Rd Rs Rd、Rd #IMM Rd 汎用レジスタと汎用レジスタ、または汎用レジスタとイミディエイトデータ間の論理積をとります。
OR	B/W/L	Rd Rs Rd、Rd #IMM Rd 汎用レジスタと汎用レジスタ、または汎用レジスタとイミディエイトデータ間の論理和をとります。
XOR	B/W/L	Rd⊕Rs Rd、Rd⊕#IMM Rd 汎用レジスタと汎用レジスタ、または汎用レジスタとイミディエイトデータ間の排他的論理和をとります。
NOT	B/W/L	~Rd Rd 汎用レジスタの内容の1の補数（論理的補数）をとります。

【注】 \* サイズはオペランドサイズを示します。

B: バイト

W: ワード

L: ロングワード

表 2.6 シフト命令

命令	サイズ*	機 能
SHAL SHAR	B/W/L	Rd(シフト処理) Rd 汎用レジスタの内容を算術的にシフトします。 1ビットまたは2ビットのシフトが可能です。
SHLL SHLR	B/W/L	Rd(シフト処理) Rd 汎用レジスタの内容を論理的にシフトします。 1ビットまたは2ビットのシフトが可能です。
ROTL ROTR	B/W/L	Rd(ローテート処理) Rd 汎用レジスタの内容をローテートします。 1ビットまたは2ビットのローテートが可能です。
ROTXL ROTXR	B/W/L	Rd(ローテート処理) Rd 汎用レジスタの内容をキャリーフラグを含めてローテートします。 1ビットまたは2ビットのローテートが可能です。

【注】 \* サイズはオペランドサイズを示します。

B: バイト

W: ワード

L: ロングワード

表 2.7 ビット操作命令

命令	サイズ*	機 能
BSET	B	1 (<ビット番号>of<EAd>) 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットを1にセットします。ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータまたは汎用レジスタの内容下位3ビットで指定します。
BCLR	B	0 (<ビット番号>of<EAd>) 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットを0にクリアします。ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータまたは汎用レジスタの内容下位3ビットで指定します。
BNOT	B	~(<ビット番号>of<EAd>) (<ビット番号>of<EAd>) 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットを反転します。ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータまたは汎用レジスタの内容下位3ビットで指定されます。
BTST	B	~(<ビット番号>of<EAd>) Z 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットをテストし、ゼロフラグに反映します。ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータまたは汎用レジスタの内容下位3ビットで指定されます。
BAND	B	C (<ビット番号>of<EAd>) C 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットとキャリーフラグとの論理積をとり、結果をキャリーフラグに格納します。
BIAND	B	C [ ~(<ビット番号>of<EAd>) ] C 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットを反転し、キャリーフラグとの論理積をとり、結果をキャリーフラグに格納します。 ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータで指定されます。
BOR	B	C (<ビット番号>of<EAd>) C 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットとキャリーフラグとの論理和をとり、結果をキャリーフラグに格納します。
BIOR	B	C [ ~(<ビット番号>of<EAd>) ] C 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットを反転し、キャリーフラグとの論理和をとり、結果をキャリーフラグに格納します。 ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータで指定されます。

命令	サイズ*	機能
BXOR	B	$C \oplus (\langle \text{ビット番号} \rangle \text{of} \langle \text{EAd} \rangle)$ C 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットとキャリーフラグとの排他的論理和をとり、結果をキャリーフラグに格納します。
BIXOR	B	$C \oplus [\sim(\langle \text{ビット番号} \rangle \text{of} \langle \text{EAd} \rangle)]$ C 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットを反転し、キャリーフラグとの排他的論理和をとり、結果をキャリーフラグに格納します。 ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータで指定されます。
BLD	B	$\langle \text{ビット番号} \rangle \text{of} \langle \text{EAd} \rangle$ C 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットをキャリーフラグに転送します。
BILD	B	$\sim(\langle \text{ビット番号} \rangle \text{of} \langle \text{EAd} \rangle)$ C 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットを反転し、キャリーフラグに転送します。 ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータで指定されます。
BST	B	$C$ ( $\langle \text{ビット番号} \rangle \text{of} \langle \text{EAd} \rangle$ ) 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットに、キャリーフラグの内容を転送します。
BIST	B	$\sim C$ ( $\langle \text{ビット番号} \rangle \text{of} \langle \text{EAd} \rangle$ ) 汎用レジスタまたはメモリのオペランドの指定された1ビットに、キャリーフラグを反転して転送します。 ビット番号は、3ビットのイミディエイトデータで指定されます。

【注】 \* サイズはオペランドサイズを示します。

B: バイト

表 2.8 分岐命令

命令	サイズ*	機 能																																																			
Bcc	-	<p>指定した条件が成立しているとき、指定されたアドレスへ分岐します。 分岐条件を下表に示します。</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>ニーモニック</th> <th>説 明</th> <th>分岐条件</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>BRA (BT)</td> <td>Always (True)</td> <td>Always</td> </tr> <tr> <td>BRN (BF)</td> <td>Never (False)</td> <td>Never</td> </tr> <tr> <td>BHI</td> <td>High</td> <td>C Z = 0</td> </tr> <tr> <td>BLS</td> <td>Low or Same</td> <td>C Z = 1</td> </tr> <tr> <td>BCC (BHS)</td> <td>Carry Clear (High or Same)</td> <td>C = 0</td> </tr> <tr> <td>BCS (BLO)</td> <td>Carry Set (LOW)</td> <td>C = 1</td> </tr> <tr> <td>BNE</td> <td>Not Equal</td> <td>Z = 0</td> </tr> <tr> <td>BEQ</td> <td>Equal</td> <td>Z = 1</td> </tr> <tr> <td>BVC</td> <td>oVerflow Clear</td> <td>V = 0</td> </tr> <tr> <td>BVS</td> <td>oVerflow Set</td> <td>V = 1</td> </tr> <tr> <td>BPL</td> <td>PLus</td> <td>N = 0</td> </tr> <tr> <td>BMI</td> <td>MInus</td> <td>N = 1</td> </tr> <tr> <td>BGE</td> <td>Greater or Equal</td> <td><math>N \oplus V = 0</math></td> </tr> <tr> <td>BLT</td> <td>Less Than</td> <td><math>N \oplus V = 1</math></td> </tr> <tr> <td>BGT</td> <td>Greater Than</td> <td>Z (N<math>\oplus</math>V) = 0</td> </tr> <tr> <td>BLE</td> <td>Less or Equal</td> <td>Z (N<math>\oplus</math>V) = 1</td> </tr> </tbody> </table>	ニーモニック	説 明	分岐条件	BRA (BT)	Always (True)	Always	BRN (BF)	Never (False)	Never	BHI	High	C Z = 0	BLS	Low or Same	C Z = 1	BCC (BHS)	Carry Clear (High or Same)	C = 0	BCS (BLO)	Carry Set (LOW)	C = 1	BNE	Not Equal	Z = 0	BEQ	Equal	Z = 1	BVC	oVerflow Clear	V = 0	BVS	oVerflow Set	V = 1	BPL	PLus	N = 0	BMI	MInus	N = 1	BGE	Greater or Equal	$N \oplus V = 0$	BLT	Less Than	$N \oplus V = 1$	BGT	Greater Than	Z (N $\oplus$ V) = 0	BLE	Less or Equal	Z (N $\oplus$ V) = 1
ニーモニック	説 明	分岐条件																																																			
BRA (BT)	Always (True)	Always																																																			
BRN (BF)	Never (False)	Never																																																			
BHI	High	C Z = 0																																																			
BLS	Low or Same	C Z = 1																																																			
BCC (BHS)	Carry Clear (High or Same)	C = 0																																																			
BCS (BLO)	Carry Set (LOW)	C = 1																																																			
BNE	Not Equal	Z = 0																																																			
BEQ	Equal	Z = 1																																																			
BVC	oVerflow Clear	V = 0																																																			
BVS	oVerflow Set	V = 1																																																			
BPL	PLus	N = 0																																																			
BMI	MInus	N = 1																																																			
BGE	Greater or Equal	$N \oplus V = 0$																																																			
BLT	Less Than	$N \oplus V = 1$																																																			
BGT	Greater Than	Z (N $\oplus$ V) = 0																																																			
BLE	Less or Equal	Z (N $\oplus$ V) = 1																																																			
JMP	-	指定されたアドレスへ無条件に分岐します。																																																			
BSR	-	指定されたアドレスへサブルーチン分岐します。																																																			
JSR	-	指定されたアドレスへサブルーチン分岐します。																																																			
RTS	-	サブルーチンから復帰します。																																																			

【注】 \* サイズはオペランドサイズを示します。

表 2.9 システム制御命令

命令	サイズ*	機能
TRAPA	-	命令トラップ例外処理を行います。
RTE	-	例外処理ルーチンから復帰します。
SLEEP	-	低消費電力状態に遷移します。
LDC	B / W	(EAs) CCR、(EAs) EXR 汎用レジスタまたはメモリの内容を CCR、EXR に転送します。また、イミディエイトデータを CCR、EXR に転送します。CCR、EXR は 8 ビットですが、メモリと CCR、EXR 間の転送はワードサイズで行われ、上位 8 ビットが有効になります。
STC	B / W	CCR (EAd)、EXR (EAd) CCR、EXR の内容を汎用レジスタまたはメモリに転送します。CCR、EXR は 8 ビットですが、CCR、EXR とメモリ間の転送はワードサイズで行われ、上位 8 ビットが有効になります。
ANDC	B	CCR #IMM CCR、EXR #IMM EXR CCR、EXR とイミディエイトデータの論理積をとります。
ORC	B	CCR #IMM CCR、EXR #IMM EXR CCR、EXR とイミディエイトデータの論理和をとります。
XORC	B	CCR⊕#IMM CCR、EXR⊕#IMM EXR CCR、EXR とイミディエイトデータの排他的論理和をとります。
NOP	-	PC+2 PC PC のインクリメントだけを行います。

【注】 \* サイズはオペランドサイズを示します。

B：バイト

W：ワード

表 2.10 ブロック転送命令

命令	サイズ*	機能
EEPMOV.B	-	<pre> if R4L = 0 then   Repeat @ER5+ @ER6+     R4L - 1 R4L   Until R4L = 0 else next; </pre>
EEPMOV.W	-	<pre> if R4 = 0 then   Repeat @ER5+ @ER6+     R4 - 1 R4   Until R4 = 0 else next; </pre> <p>ブロック転送命令です。ER5 で示されるアドレスから始まり、R4L または R4 で指定されるバイト数のデータを、ER6 で示されるアドレスのロケーションへ転送します。転送終了後、次の命令を実行します。</p>

【注】 \* サイズはオペランドサイズを示します。

## 2.6.4 命令の基本フォーマット

本CPUの命令は、2バイト(ワード)を単位にしています。各命令はオペレーションフィールド(op)、レジスタフィールド(r)、EA 拡張部(EA)、およびコンディションフィールド(cc)から構成されています。

図2.9に命令フォーマットの例を示します。

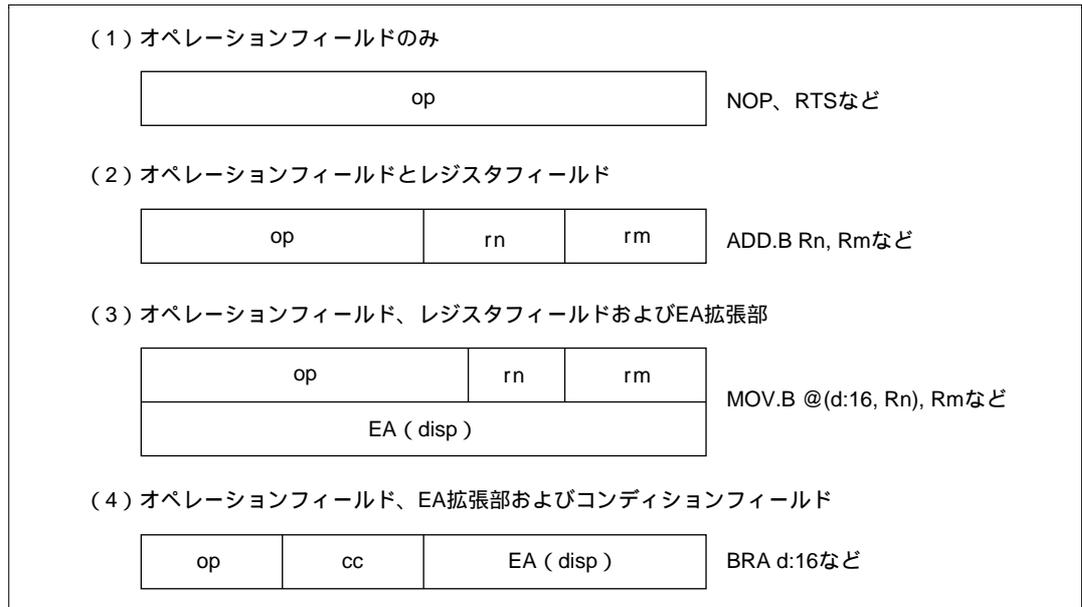


図2.9 命令フォーマットの例

### (1) オペレーションフィールド

命令の機能を表し、アドレッシングモードの指定、オペランドの処理内容を指定します。命令の先頭4ビットを必ず含みます。2つのオペレーションフィールドを持つ場合もあります。

### (2) レジスタフィールド

汎用レジスタを指定します。アドレスレジスタのとき3ビット、データレジスタのとき3ビットまたは4ビットです。2つのレジスタフィールドを持つ場合、またはレジスタフィールドを持たない場合もあります。

### (3) EA 拡張部

イミディエイトデータ、絶対アドレスまたはディスプレイースメントを指定します。8ビット、16ビット、または32ビットです。

### (4) コンディションフィールド

Bcc 命令の分岐条件を指定します。

## 2.7 アドレッシングモードと実効アドレスの計算方法

### 2.7.1 アドレッシングモード

本CPUは表2.11に示すように、8種類のアドレッシングモードをサポートしています。命令ごとに、使用できるアドレッシングモードは異なります。

演算命令では、レジスタ直接、およびイミディエイトが使用できます。

転送命令では、プログラムカウンタ相対とメモリ間接を除くすべてのアドレッシングモードが使用できます。

また、ビット操作命令では、オペランドの指定にレジスタ直接、レジスタ間接、および絶対アドレスが使用できます。さらに、オペランド中のビット番号を指定するためにレジスタ直接 (BSET、BCLR、BNOT、BTST の各命令)、およびイミディエイト (3 ビット) が独立して使用できます。

表 2.11 アドレッシングモード一覧表

No.	アドレッシングモード	記号
1	レジスタ直接	Rn
2	レジスタ間接	@ERn
3	ディスプレースメント付きレジスタ間接	@(d:16,ERn) / @(d:32,ERn)
4	ポストインクリメントレジスタ間接 プリデクリメントレジスタ間接	@ERn+ @-ERn
5	絶対アドレス	@aa:8 / @aa:16 / @aa:24 / @aa:32
6	イミディエイト	#xx:8 / #xx:16 / #xx:32
7	プログラムカウンタ相対	@(d:8,PC) / @(d:16,PC)
8	メモリ間接	@@aa:8

#### (1) レジスタ直接 Rn

命令コードのレジスタフィールドで指定されるレジスタ (8 ビット、16 ビットまたは 32 ビット) がオペランドとなります。

8 ビットレジスタとしては R0H ~ R7H、R0L ~ R7L を指定可能です。

16 ビットレジスタとしては R0 ~ R7、E0 ~ E7 を指定可能です。

32 ビットレジスタとしては ER0 ~ ER7 を指定可能です。

(2) レジスタ間接 @ERn

命令コードのレジスタフィールドで指定されるアドレスレジスタ (ERn) の内容をアドレスとしてメモリ上のオペランドを指定します。

プログラム領域としては、下位 24 ビットが有効になり、上位 8 ビットはすべて 0(H'00) とみなされます。

(3) ディスプレースメント付きレジスタ間接 @(d:16,ERn) / @(d:32,ERn)

命令コードのレジスタフィールドで指定されるアドレスレジスタ (ERn) の内容に命令コード中に含まれる 16 ビットディスプレースメントまたは 32 ビットディスプレースメントを加算した内容をアドレスとしてメモリ上のオペランドを指定します。加算に際して、16 ビットディスプレースメントは符号拡張されます。

(4) ポストインクリメントレジスタ間接 @ERn+ / プリデクリメントレジスタ間接 @-ERn

(a) ポストインクリメントレジスタ間接 @ERn+

命令コードのレジスタフィールドで指定されるアドレスレジスタ (ERn) の内容をアドレスとしてメモリ上のオペランドを指定します。その後、アドレスレジスタの内容に 1、2 または 4 が加算され、加算結果がアドレスレジスタに格納されます。バイトサイズでは 1、ワードサイズでは 2、ロングワードサイズでは 4 がそれぞれ加算されます。ワードサイズまたはロングワードサイズの場合、アドレスレジスタの内容が偶数となるようにしてください。

(b) プリデクリメントレジスタ間接 @-ERn

命令コードのレジスタフィールドで指定されるアドレスレジスタ (ERn) の内容から、1、2 または 4 を減算した内容をアドレスとしてメモリ上のオペランドを指定します。その後、減算結果がアドレスレジスタに格納されます。バイトサイズでは 1、ワードサイズでは 2、ロングワードサイズでは 4 がそれぞれ減算されます。ワードサイズまたはロングワードサイズの場合、アドレスレジスタの内容が偶数になるようにしてください。

### (5) 絶対アドレス @aa:8 / @aa:16 / @aa:24 / @aa:32

命令コード中に含まれる絶対アドレスで、メモリ上のオペランドを指定します。

絶対アドレスは8ビット (@aa:8)、16ビット (@aa:16)、24ビット (@aa:24)、または32ビット (@aa:32) です。

データ領域としては、8ビット (@aa:8)、16ビット (@aa:16)、または32ビット (@aa:32) を使用します。8ビット絶対アドレスの場合、上位24ビットはすべて1 (H'FFFF) となります。16ビット絶対アドレスの場合、上位16ビットは符号拡張されます。32ビット絶対アドレスの場合、全アドレス空間をアクセスできます。

プログラム領域としては24ビット (@aa:24) を使用します。上位8ビットはすべて0 (H'00) となります。

絶対アドレスのアクセス範囲を表2.12に示します。

表2.12 絶対アドレスのアクセス範囲

絶対アドレス		アドバンスモード
データ領域	8ビット (@aa:8)	H'FFFF00 ~ H'FFFFFF
	16ビット (@aa:16)	H'000000 ~ H'007FFF、H'FF8000 ~ H'FFFFFF
	32ビット (@aa:32)	H'000000 ~ H'FFFFFF
プログラム領域	24ビット (@aa:24)	

### (6) イミディエイト #xx:8 / #xx:16 / #xx:32

命令コード中に含まれる8ビット (#xx:8)、16ビット (#xx:16)、または32ビット (#xx:32) のデータを直接オペランドとして使用します。

なお、ADDS、SUBS、INC、DEC命令では、イミディエイトデータが命令コード中に暗黙的に含まれます。ビット操作命令では、ビット番号を指定するための3ビットのイミディエイトデータが、命令コード中に含まれる場合があります。また、TRAPA命令では、ベクタアドレスを指定するための2ビットのイミディエイトデータが、命令コードの中に含まれます。

## (7) プログラムカウンタ相対 @ ( d:8, PC ) / @ ( d:16, PC )

Bcc、BSR 命令で使用されます。PC の内容で指定される 24 ビットのアドレスに、命令コード中に含まれる 8 ビット、または 16 ビットディスプレースメントを加算して 24 ビットの分岐アドレスを生成します。加算に際して、ディスプレースメントは 24 ビットに符号拡張されます。加算結果は下位 24 ビットが有効になり、上位 8 ビットはすべて 0 (H'00) とみなされます。また加算される PC の内容は次の命令の先頭アドレスとなっていますので、分岐可能範囲は分岐命令に対して - 126 ~ + 128 バイト ( - 63 ~ + 64 ワード) または - 32766 ~ + 32768 バイト ( - 16383 ~ + 16384 ワード) です。このとき、加算結果が偶数となるようにしてください。

## (8) メモリ間接 @@aa:8

JMP、JSR 命令で使用されます。命令コード中に含まれる 8 ビット絶対アドレスでメモリ上のオペランドを指定し、この内容を分岐アドレスとして分岐します。

8 ビット絶対アドレスの上位のビットはすべて 0 となりますので、分岐アドレスを格納できるのは 0 ~ 255 (H'000000 ~ H'0000FF) 番地です。

アドバンストモードの場合は、メモリ上のオペランドはロングワードサイズで指定します。このうち先頭の 1 バイトはすべて 0 (H'00) とみなされます。

ただし、分岐アドレスを格納可能なアドレスの先頭領域は、例外処理ベクタ領域と共通になっていますので注意してください。詳細は「第 4 章 例外処理」を参照してください。

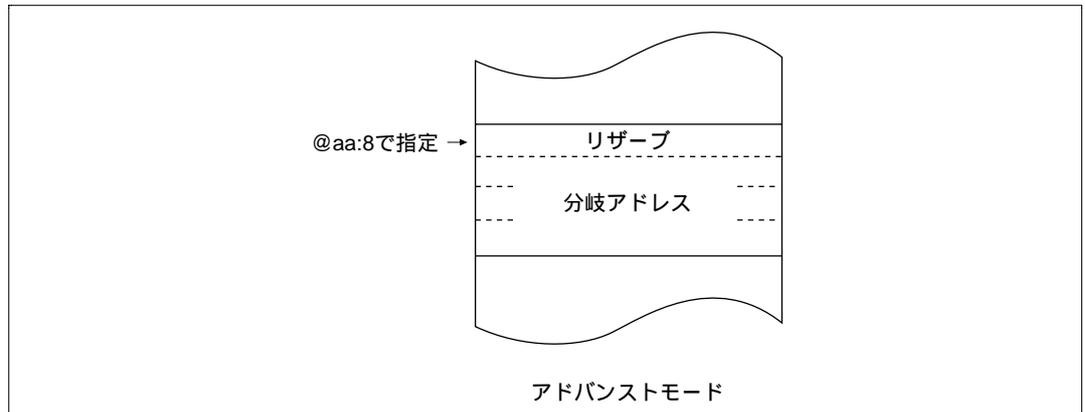


図 2.10 メモリ間接による分岐アドレスの指定

ワードサイズ、ロングワードサイズでメモリを指定する場合、および分岐アドレスを指定する場合に奇数アドレスを指定すると、最下位ビットは0とみなされ、1番地前から始まるデータまたは命令コードをアクセスします（「2.5.2 メモリ上でのデータ構成」を参照してください）。

## 2.7.2 実効アドレスの計算方法

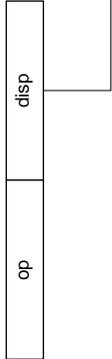
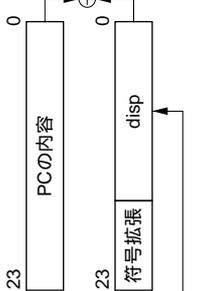
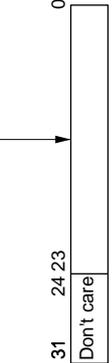
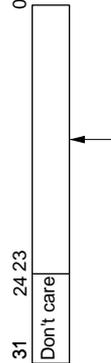
各アドレッシングモードにおける実効アドレス（EA：Effective Address）の計算法を表2.13に示します。

表2.13 実行アドレスの計算方法

No	アドレッシングモード・命令フォーマット	実行アドレス計算方法	実行アドレス (EA)
1	レジスタ直接 (Rn) <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">                     op    r    m                 </div>		オペランドは汎用レジスタの内容です。
2	レジスタ間接 (@ERn) <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">                     op    r                 </div>	<div style="border: 1px solid black; padding: 2px;">                     汎用レジスタの内容                 </div>	<div style="border: 1px solid black; padding: 2px;">                     31    24 23    0                      Don't care                 </div>
3	ディスプレースメント付きレジスタ間接 @(d:16,ERn) / @(d:32,ERn) <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">                     op    r    disp                 </div>	<div style="border: 1px solid black; padding: 2px;">                     汎用レジスタの内容                 </div> $\oplus$ <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">                     符号拡張    disp                 </div>	<div style="border: 1px solid black; padding: 2px;">                     31    24 23    0                      Don't care                 </div>
4	ホストインクリメントレジスタ間接/プリデクリメントレジスタ間接 @ERn+ ・ポストインクリメントレジスタ間接 @ERn+ <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">                     op    r                 </div> ・プリデクリメントレジスタ間接 @-ERn <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">                     op    r                 </div>	<div style="border: 1px solid black; padding: 2px;">                     汎用レジスタの内容                 </div> $\oplus$ <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">                     1, 2, または4                 </div>	<div style="border: 1px solid black; padding: 2px;">                     31    24 23    0                      Don't care                 </div>
	<div style="border: 1px solid black; padding: 2px;">                     汎用レジスタの内容                 </div> $\ominus$ <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">                     1, 2, または4                 </div>		

オペランドサイズ	加減算される値
バイト	1
ワード	2
ロングワード	4

No	アドレッシングモード・命令フォーマット	実効アドレス計算方法	実効アドレス (EA)
5	絶対アドレス @aa:8 op    abs		31    24 23    8 7    0 Don't care    HFFFFFF
	@aa:16 op    abs		31    24 23    16 15    0 Don't care    符号拡張
	@aa:24 op    abs		31    24 23    0 Don't care
	@aa:32 op    abs		31    24 23    0 Don't care
6	イミディエイト #xx:8 / #xx:16 / #xx:32 op    IMM		オペランドはイミディエイトデータです。

No	アドレッシングモード・命令フォーマット	実効アドレス計算方法	実効アドレス (EA)
7	<p>プログラムカウンタ相対 @(d:8,PC) / @(d:16,PC)</p> 		
8	<p>メモリ間接 @@aa:8 ・アドバンスドモード</p> 		

## 2.8 処理状態

### 2.8.1 概要

本 LSI の処理状態には、リセット状態、例外処理状態、プログラム実行状態、バス権解放状態、および低消費電力状態の 5 種類があります。

処理状態の分類を図 2.11 に、処理状態間の遷移を図 2.12 に示します。

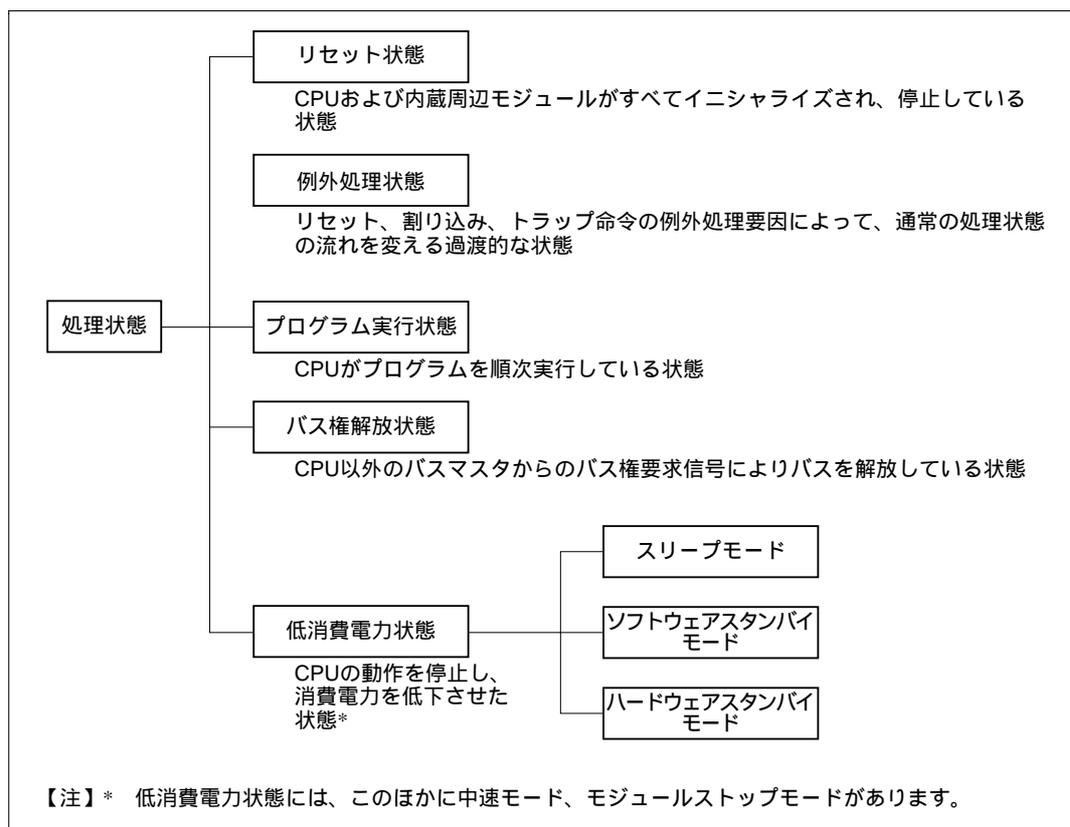


図 2.11 処理状態の分類

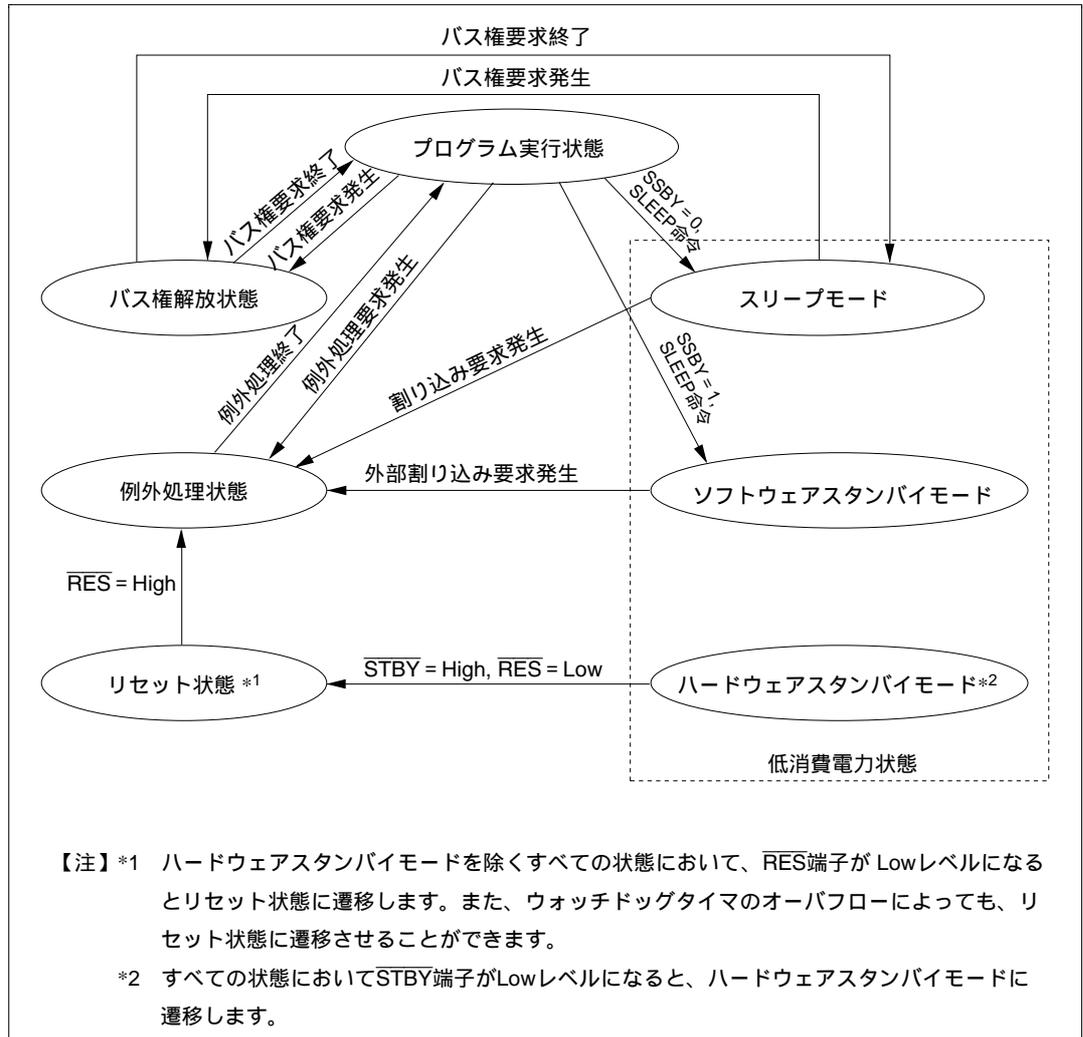


図 2.12 状態遷移図

## 2.8.2 リセット状態

$\overline{\text{RES}}$  端子が Low レベルになると、実行中の処理はすべて中止され、CPU はリセット状態になります。NMI 端子が High レベルのときパワーオンリセット状態、Low レベルのときマニュアルリセット\*状態になります。リセット状態ではすべての割り込みが禁止されます。

$\overline{\text{RES}}$  端子を Low レベルから High レベルにすると、リセット例外処理を開始します。

ウォッチドッグタイマのオーパフローによって、リセット状態とすることもできます。

詳細は「第 13 章 ウォッチドッグタイマ (WDT)」を参照してください。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 2.8.3 例外処理状態

例外処理状態は、リセット、割り込み、またはトラップ命令の例外処理要因によって起動され、CPUが通常の処理状態の流れを変え、例外処理ベクタテーブルからスタートアドレス（ベクタ）を取り出し、そのスタートアドレスに分岐する過渡的な状態です。

### (1) 例外処理の種類と優先度

例外処理要因には、リセット、トレース、割り込み、およびトラップ命令があります。表 2.14 に、例外処理の種類と優先度を示します。トラップ命令例外処理は、プログラム実行状態で常に受け付けられます。

SYSCR で設定される割り込み制御モードによって、例外処理やスタックの構造が異なります。

表 2.14 例外処理の種類と優先度

優先度	例外処理要因	例外処理検出 タイミング	例外処理開始タイミング
高 ↑	リセット	クロック同期	$\overline{\text{RES}}$ 端子の Low レベルから High レベルへの遷移時、または、ウォッチドックタイマのオーバーフローにより例外処理を開始します。
	トレース	命令実行終了時または例外処理終了時 <sup>*1</sup>	T ビット = 1 の状態で命令または例外処理の実行終了時開始します。
	割り込み	命令実行終了時または例外処理終了時 <sup>*2</sup>	割り込み要求が発生すると、命令実行終了時または例外処理終了時に例外処理を開始します。
低	トラップ命令	TRAPA 命令実行時	TRAPA 命令を実行すると、例外処理を開始します。 <sup>*3</sup>

【注】 \*1 トレースは割り込み制御モード 2 でのみ有効です。トレース例外処理は、RTE 命令の実行終了後には実行しません。

\*2 ANDC、ORC、XORC、LDC 命令の実行終了時点、またはリセット例外処理の終了時点では割り込みの検出を行いません。

\*3 トラップ命令例外処理は、プログラム実行状態で常に受け付けられます。

## (2) リセット例外処理

$\overline{\text{RES}}$  端子を Low レベルにして、リセット状態とした後、 $\overline{\text{RES}}$  端子を High レベルにすると、リセット例外処理を開始します。NMI 端子が High レベルのときパワーオンリセット状態、Low レベルのときマニュアルリセット\*状態になります。

リセット例外処理が起動されると、CPU は、例外処理ベクタテーブルからスタートアドレス(ベクタ)を取り出し、そのスタートアドレスからプログラムの実行を開始します。

リセット例外処理実行中、および終了後は、NMI を含めたすべての割り込みが禁止されます。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) トレース

トレースは、割り込み制御モード 2 で有効です。

EXR の T ビットが 1 にセットされていると、トレースモードになります。トレースモードが設定されていると、1 命令の実行を終了するたびにトレース例外処理を開始します。

トレース例外処理実行後、EXR の T ビットが 0 にクリアされ、トレースモードが解除されます。割り込みマスクは影響を受けません。

スタックに退避された T ビットは 1 を保持しており、RTE 命令を実行して、トレース例外処理ルーチンから復帰した後は、再び、トレースモードになります。

RTE 命令実行後は、トレース例外処理を行いません。

割り込み制御モード 0 では、T ビットの状態によらず、トレースモードにはなりません。

## (4) 割り込み例外処理およびトラップ命令例外処理

割り込み例外処理およびトラップ命令例外処理が起動されると、CPU は、SP(ER7)を参照してプログラムカウンタとコントロールレジスタをスタックに退避します。そして、CPU はコントロールレジスタの割り込みマスクビットを再設定します。次に、例外処理ベクタテーブルからスタートアドレス(ベクタ)を取り出し、そのスタートアドレスからプログラムの実行を開始します。

例外処理終了後のスタックの状態を図 2.13 に示します。

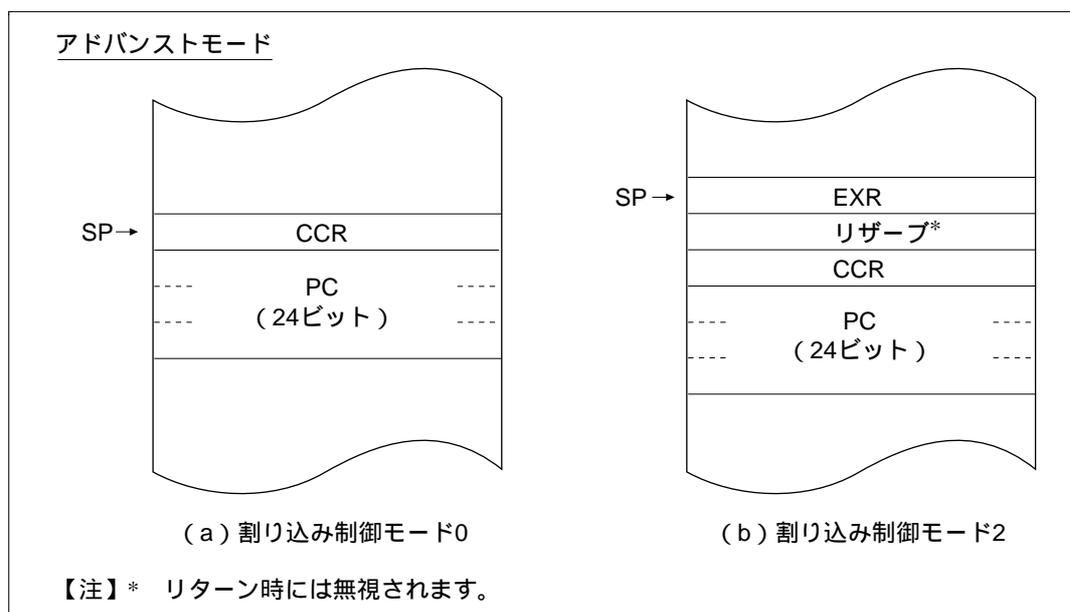


図 2.13 例外処理終了後のスタックの状態 (例)

## 2.8.4 プログラム実行状態

CPU がプログラムを順次実行している状態です。

## 2.8.5 バス権解放状態

CPU 以外のバスマスタによるバス権要求に対して、バス権を解放した状態です。バス権解放状態では、CPU は動作を停止します。

なお、CPU 以外のバスマスタには DMA コントローラ (DMAC)、およびデータトランスファコントローラ (DTC) があります。

詳細は、「第 6 章 バスコントローラ」を参照してください。

## 2.8.6 低消費電力状態

低消費電力状態には、CPU の動作を停止した状態と、CPU の動作を停止しない状態があります。CPU の動作を停止した低消費電力状態には、スリープモード、ソフトウェアスタンバイモード、ハードウェアスタンバイモードがあります。

また、そのほかの低消費電力状態には、中速モード、モジュールストップモードがあります。中速モードでは CPU およびそのほかのバスマスタが中速クロックで動作します。モジュールストップモードでは、モジュール単位で、CPU 以外のモジュールの動作を停止します。詳細は「第 21 章 低消費電力状態」を参照してください。

### (1) スリープモード

スリープモードには、SBYCR の SSBY ビットを 0 にクリアした状態で、SLEEP 命令を実行することによって遷移します。スリープモードでは、CPU の動作は SLEEP 命令実行直後で停止します。CPU の内部レジスタの内容は保持されます。

### (2) ソフトウェアスタンバイモード

ソフトウェアスタンバイモードには、SBYCR の SSBY ビットを 1 にセットした状態で、SLEEP 命令を実行することによって遷移します。ソフトウェアスタンバイモードでは、CPU およびクロックをはじめ MCU のすべての動作が停止します。規定の電圧が与えられている限り、CPU の内部レジスタの内容および内蔵 RAM の内容は保持されます。また、I/O ポートの状態も保持されます。

### (3) ハードウェアスタンバイモード

ハードウェアスタンバイモードには、 $\overline{\text{STBY}}$  端子を Low レベルにすることによって遷移します。ハードウェアスタンバイモードでは、CPU およびクロックをはじめ MCU のすべての動作が停止します。内蔵周辺モジュールはリセット状態になりますが、規定の電圧が与えられている限り、内蔵 RAM の内容は保持されます。

## 2.9 基本動作タイミング

### 2.9.1 概要

本 CPU は、システムクロック ( ) を基準に動作しています。 の立ち上がりから次の立ち上がりまでの1単位をステートと呼びます。メモリサイクルまたはバスサイクルは、1、2または3ステートで構成され、内蔵メモリ、内蔵周辺モジュール、または外部アドレス空間によってそれぞれ異なるアクセスを行います。

### 2.9.2 内蔵メモリ (ROM、RAM)

内蔵メモリのアクセスは1ステートアクセスを行います。このとき、データバス幅は16ビットで、バイトおよびワードサイズアクセスが可能です。内蔵メモリアccessサイクルを図 2.14 に、端子状態を図 2.15 に示します。

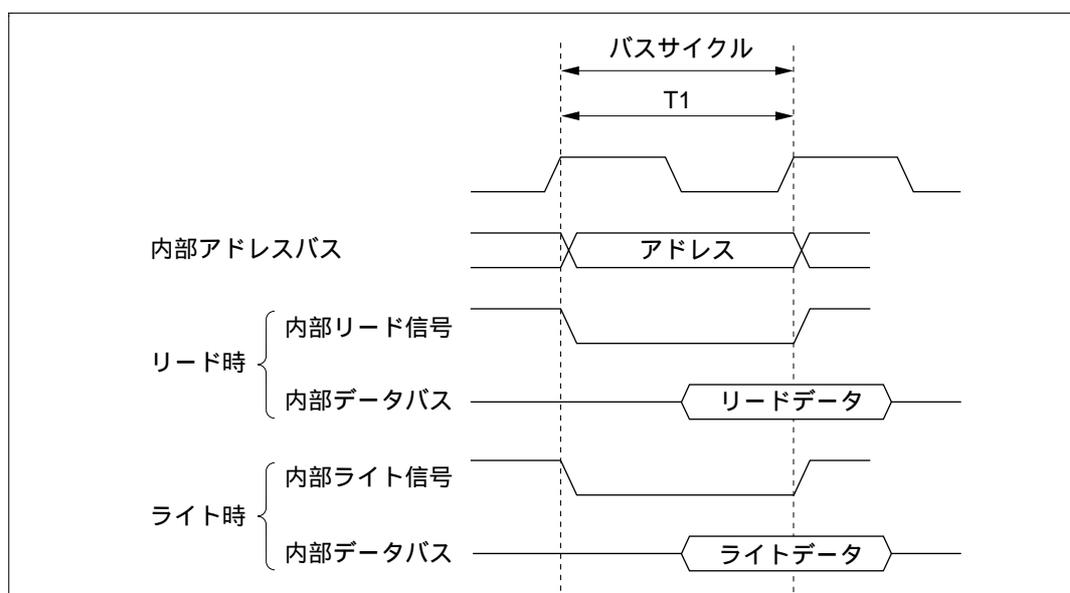


図 2.14 内蔵メモリアccessサイクル

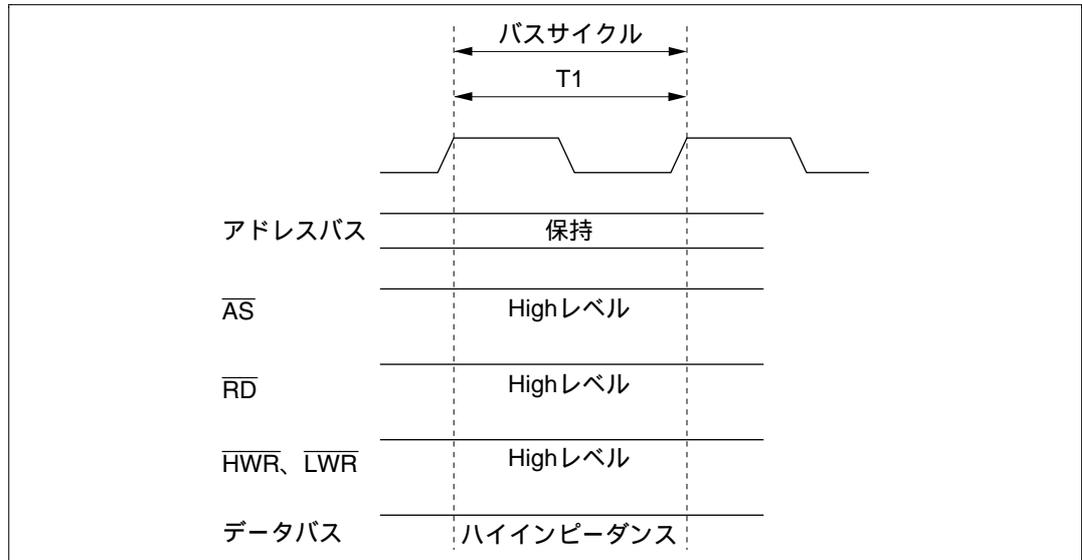


図 2.15 内蔵メモリアクセス時の端子状態

### 2.9.3 内蔵周辺モジュールアクセスタイミング

内蔵周辺モジュールのアクセスは2ステートで行われます。このとき、データバス幅は8ビットまたは16ビットで内部I/Oレジスタにより異なります。内蔵周辺モジュールアクセスタイミングを図2.16、端子状態を図2.17に示します。

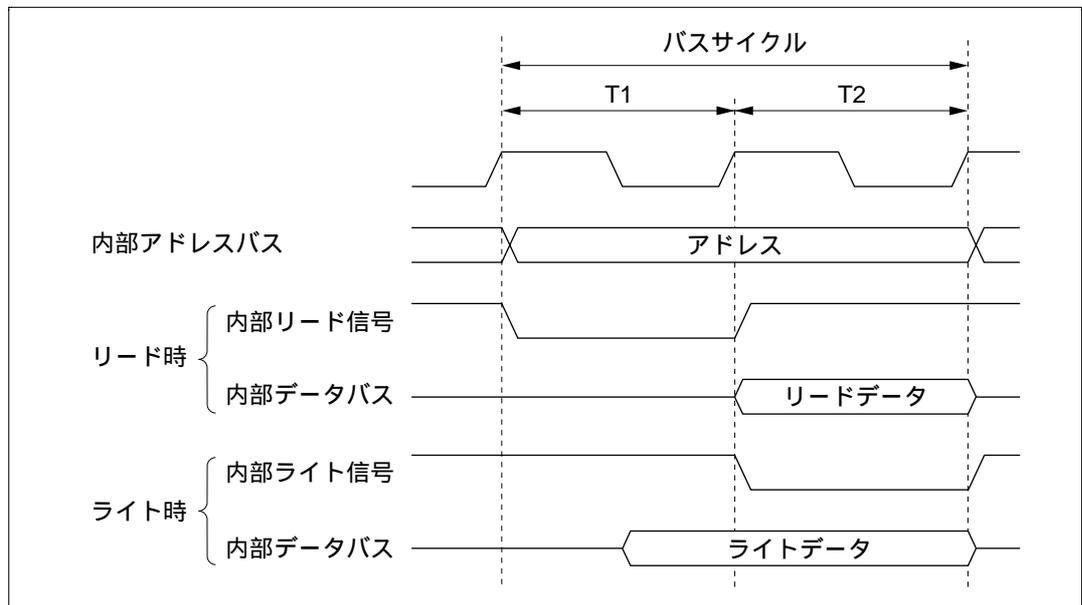


図 2.16 内蔵周辺モジュールアクセスサイクル

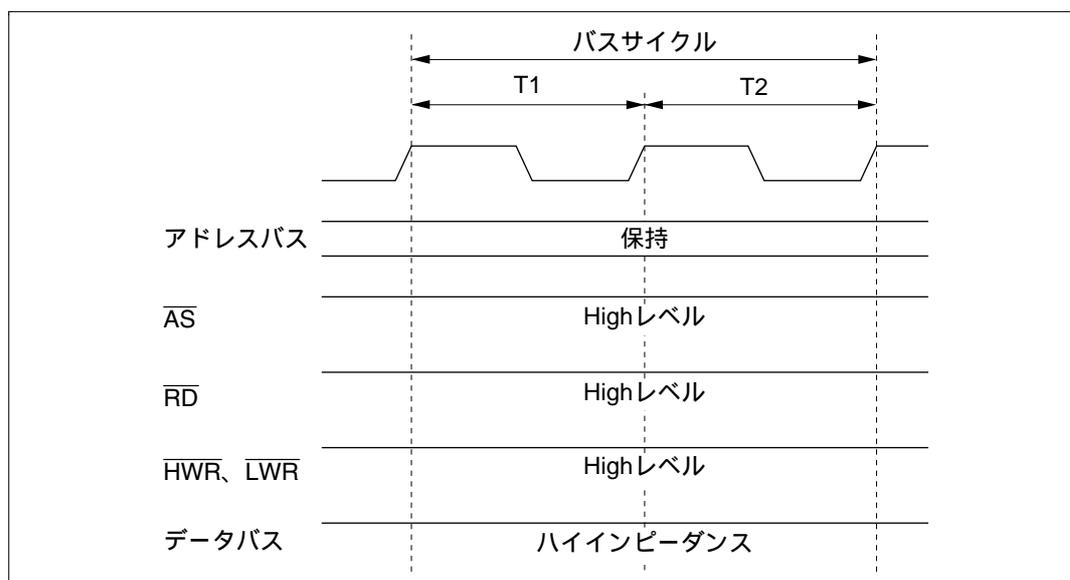


図 2.17 内蔵周辺モジュールアクセス時の端子状態

#### 2.9.4 外部アドレス空間アクセスタイミング

外部アドレス空間のアクセスを行うときのデータバス幅は、8ビットまたは16ビット、バスサイクルは2ステートまたは3ステートです。3ステートアクセスではウェイトステートを挿入することができます。詳細は「第6章 バスコントローラ」を参照してください。

## 2.10 使用上の注意

### 2.10.1 TAS 命令

TAS 命令を使用する場合は、レジスタ ER0、ER1、ER4、ER5 を使用してください。

なお、ルネサステクノロジ製 H8S、H8/300 シリーズ C/C++コンパイラでは、TAS 命令は生成されません。ユーザ定義の組み込み関数として TAS 命令を使用する場合にはレジスタ ER0、ER1、ER4、ER5 を使用してください。

---

# 3. MCU 動作モード

---

## 第3章 目次

3.1 概要.....	73
3.1.1 動作モードの選択 (H8S/2357F-ZTAT) .....	73
3.1.2 動作モードの選択 (ZTAT 版、マスク ROM 版、ROM なし版、 H8S/2398F-ZTAT) .....	74
3.1.3 レジスタ構成.....	76
3.2 各レジスタの説明.....	77
3.2.1 モードコントロールレジスタ (MDCR) .....	77
3.2.2 システムコントロールレジスタ (SYSCR) .....	78
3.2.3 システムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2) [ F-ZTAT 版のみ ] .....	79
3.3 各動作モードの説明.....	81
3.3.1 モード 1 .....	81
3.3.2 モード 2 [ H8S/2398F-ZTAT のみ ] .....	81
3.3.3 モード 3 [ H8S/2398F-ZTAT のみ ] .....	81
3.3.4 モード 4 (内蔵 ROM 無効拡張モード) .....	81
3.3.5 モード 5 (内蔵 ROM 無効拡張モード) .....	81
3.3.6 モード 6 (内蔵 ROM 有効拡張モード) .....	81
3.3.7 モード 7 (シングルチップモード) .....	82
3.3.8 モード 8、9 .....	82
3.3.9 モード 10 [ H8S/2357F-ZTAT のみ ] .....	82
3.3.10 モード 11 [ H8S/2357F-ZTAT のみ ] .....	82
3.3.11 モード 12、13 .....	82
3.3.12 モード 14 [ H8S/2357F-ZTAT のみ ] .....	82
3.3.13 モード 15 [ H8S/2357F-ZTAT のみ ] .....	82
3.4 各動作モードにおける端子機能.....	83
3.5 各動作モードのアドレスマップ.....	84



## 3.1 概要

### 3.1.1 動作モードの選択 (H8S/2357F-ZTAT)

本LSIには、8種類の動作モード（モード4～7、10、11、14、15）があります。これらのモードは、フラッシュライトイネーブル端子（FWE）とモード端子（MD<sub>2</sub>～MD<sub>0</sub>）の設定で決まります。表3.1のようにCPU動作モード、バス幅の初期状態を選択することができます。

表3.1に、MCU動作モードの選択を示します。

表3.1 MCU動作モードの選択 (H8S/2357F-ZTAT)

MCU 動作モード	FWE	MD <sub>2</sub>	MD <sub>1</sub>	MD <sub>0</sub>	CPU 動作モード	内容	内蔵 ROM	外部データバス												
								初期値	最大値											
0	0	0	0	0	-	-	-	-												
1				1																
2				1						0										
3										1										
4			1	0						0	アドバンスト	内蔵ROM無効 拡張モード	無効	16ビット	16ビット					
5										1				8ビット	16ビット					
6				1						0		アドバンスト		内蔵ROM有効 拡張モード	有効	8ビット	16ビット			
7	1	シングルチップモード			-															
8	1	0	0	0	-	-	-	-												
9				1																
10			1	0						アドバンスト	ブートモード	有効	8ビット	16ビット						
11				1									-							
12			1	0						0	-		-	-	-					
13		1																		
14		1		0						アドバンスト							ユーザプログラムモード	有効	8ビット	16ビット
15																			1	-

アドレス空間は、CPUのアーキテクチャ上は4Gバイトですが、本LSIでは最大16Mバイトになります。

モード4~6は、外部メモリおよび周辺デバイスをアクセスすることができる外部拡張モードです。

外部拡張モードでは、8ビットバスモードと16ビットバスモードを切り替えることができます。プログラム実行開始後、バスコントローラの設定により、エリアごとに8ビットまたは16ビットアドレス空間にすることができます。また、いずれか1つのエリアを16ビットアクセス空間にすると16ビットバスモードになり、すべてのエリアを8ビットアクセス空間にすると8ビットバスモードになります。各動作モードによって端子の機能が切り替わります。

モード10、11、14、15はフラッシュメモリに書き込み/消去を行えるブートモードとユーザプログラムモードです。詳細は「19章 ROM」を参照してください。

モード4~7、10、11、14、15以外は本LSIでは使用できません。したがって、フラッシュライトイネーブル端子とモード端子は必ずモード4~7、10、11、14、15になるように設定してください。

モード端子は、動作中に変化させないでください。

#### 3.1.2 動作モードの選択 (ZTAT版、マスクROM版、ROMなし版、H8S/2398F-ZTAT)

本LSIには、4種類の動作モード(モード4~7)があります。これらのモードは、モード端子(MD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>)の設定で決まります。表3.2のようにCPU動作モード、内蔵ROMの有効/無効、バス幅の初期状態を選択することができます。

表3.2に、MCU動作モードの選択を示します。

表 3.2 MCU動作モードの選択 (ZTAT版、マスクROM版、ROMなし版、  
H8S/2398F-ZTAT)

MCU 動作モード	MD2	MD1	MD0	CPU 動作モード	内容	内蔵ROM	外部データバス		
							初期値	最大値	
0	0	0	0	-	-	-	-		
1			1						
2* <sup>1</sup>		1	0						
3* <sup>1</sup>			1						
4* <sup>2</sup>	1	0	0	アドバンスト	内蔵ROM無効 拡張モード	無効	16ビット	16ビット	
5* <sup>2</sup>			1				8ビット	16ビット	
6		1	0		1	内蔵ROM有効 拡張モード	有効	8ビット	16ビット
7									

【注】 \*1 H8S/2398F-ZTATでは、ブートモードになります。

H8S/2398F-ZTATについては、「19.17 オンボードプログラミングモード」の表 19.35を参照してください。

また、ユーザプログラムモードについても、「19.17 オンボードプログラミングモード」の表 19.35を参照してください。

\*2 ROMなし版ではモード4、5のみ使用できます。

アドレス空間は、CPUのアーキテクチャ上は4Gバイトですが、本LSIでは最大16Mバイトになります。

モード4~6は、外部メモリおよび周辺デバイスをアクセスすることができる外部拡張モードです。

外部拡張モードでは、8ビットバスモードと16ビットバスモードを切り替えることができます。プログラム実行開始後、バスコントローラの設定により、エリアごとに8ビットまたは16ビットアドレス空間にすることができます。また、いずれか1つのエリアを16ビットアクセス空間にすると16ビットバスモードになり、すべてのエリアを8ビットアクセス空間にすると8ビットバスモードになります。各動作モードによって端子の機能が切り替わります。

モード4~7以外は本LSIでは使用できません。したがって、モード端子は必ずモード4~7になるように設定してください。

モード端子は、動作中に変化させないでください。

### 3.1.3 レジスタ構成

本 LSI にはモード端子 (MD<sub>2</sub> ~ MD<sub>0</sub>) の状態が反映されるモードコントロールレジスタ (MDCR) と、本 LSI の動作を制御するシステムコントロールレジスタ (SYSCR)、システムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2) \*<sup>2</sup>があります。レジスタ構成を表 3.3 に示します。

表 3.3 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
モードコントロールレジスタ	MDCR	R	不定	H'FF3B
システムコントロールレジスタ	SYSCR	R/W	H'01	H'FF39
システムコントロールレジスタ 2* <sup>2</sup>	SYSCR2	R/W	H'00	H'FF42

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 SYSCR2 は F-ZTAT 版のみ有効なレジスタです。マスク ROM、ZTAT 版ではリードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

## 3.2 各レジスタの説明

### 3.2.1 モードコントロールレジスタ (MDCR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	MDS2	MDS1	MDS0
初期値:	1	0	0	0	0	-*	-*	-*
R/W:	-	-	-	-	-	R	R	R

【注】\* MD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>端子により決定されます。

MDCRは8ビットのリード専用レジスタで、本LSIの現在の動作モードをモニタするのに使います。

ビット7: リザーブビット

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

ビット6~3: リザーブビット

リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット2~0: モードセレクト2~0 (MDS2~MDS0)

モード端子 (MD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>) の入力レベルを反映した値 (現在の動作モード) を示しています。MDS2~MDS0ビットはMD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>端子にそれぞれ対応します。これらのビットはリード専用でライトは無効です。MDCRをリードすると、モード端子 (MD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>) の入力レベルがこれらのビットにラッチされます。このラッチはパワーオンリセットでは解除されますが、マニュアルリセット\*では保持されます。

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

### 3.2.2 システムコントロールレジスタ (SYSCR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	INTM1	INTM0	NMIEG	-	-	RAME
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	1
R/W :	R/W	-	R/W	R/W	R/W	- *	R/W	R/W

【注】\* H8S/2390、H8S/2392、H8S/2394、H8S/2398は、R/Wになります。

#### ビット7：リザーブビット

リザーブビットです。0をライトしてください。

#### ビット6：リザーブビット

リードすると、常に0が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット5、4：割り込み制御モード1、0 (INTM1、INTM0)

割り込みコントローラの割り込み制御モードを選択します。割り込み制御モードの詳細については、「5.4.1 割り込み制御モードと割り込み動作」を参照してください。

ビット5	ビット4	割り込み 制御モード	説 明
0	0	0	1ビットで、割り込みを制御 (初期値)
	1		設定禁止
1	0	2	I2~I0ビットとIPRで、割り込みを制御
	1		設定禁止

#### ビット3：NMIエッジセレクト (NMIEG)

NMI割り込みの入力エッジ選択を行います。

ビット3	説 明
NMIEG	
0	NMI入力の立ち下がりエッジで割り込み要求を発生 (初期値)
1	NMI入力の立ち上がりエッジで割り込み要求を発生

**ビット2：リザーブビット**

リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

H8S/2390、H8S/2392、H8S/2394、H8S/2398 は、リザーブビットです。0をライトしてください。

**ビット1：リザーブビット**

リザーブビットです。0をライトしてください。

**ビット0：RAMイネーブル (RAME)**

内蔵RAMの有効または無効を選択します。RAMEビットはリセット状態の解除時に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

ビット0	説明
RAME	
0	内蔵RAM無効
1	内蔵RAM有効 (初期値)

**3.2.3 システムコントロールレジスタ2 (SYSCR2) [ F-ZTAT 版のみ ]**

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	FLSHE	-	-	-
初期値：	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W：	-	-	-	-	R/W	-	-	-

SYSCR2は8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、内蔵フラッシュメモリの制御を行ないます。

SYSCR2はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'00にイニシャライズされます。

F-ZTAT版以外では、リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

**ビット7～4：リザーブビット**

リードすると、常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット3：フラッシュメモリコントロールレジスタイネーブル (FLSHE)

フラッシュメモリの制御レジスタ (FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2) のCPUアクセスを制御します。詳細については、「19章 ROM」を参照してください。

ビット3	説明
FLSHE	
0	アドレス H'FFFFC8 ~ H'FFFFCB のエリアはフラッシュ制御レジスタを非選択 (初期値)
1	アドレス H'FFFFC8 ~ H'FFFFCB のエリアはフラッシュ制御レジスタを選択

ビット2~0：リザーブビット

リードすると、常に0が読み出されます。ライトは無効です。

## 3.3 各動作モードの説明

### 3.3.1 モード 1

本 LSI ではモード 1 はサポートしていません。設定はしないでください。

### 3.3.2 モード 2 [ H8S/2398F-ZTAT のみ ]

フラッシュメモリブートモードです。詳細は「19章 ROM」を参照してください。  
MCU 動作はモード 6 と同一です。

### 3.3.3 モード 3 [ H8S/2398F-ZTAT のみ ]

フラッシュメモリブートモードです。詳細は「19章 ROM」を参照してください。  
MCU 動作はモード 7 と同一です。

### 3.3.4 モード 4 ( 内蔵 ROM 無効拡張モード )

CPU はアドバンスモードでアドレス空間は 16M バイトです。内蔵 ROM は無効です。  
ポート A、B、C がアドレスバス、ポート D、E がデータバス、ポート F の一部がバス制御信号となります。

リセット直後は 16 ビットバスモードとなり、すべてのエリアは 16 ビットアクセス空間となります。ただし、バスコントローラにより、すべてのエリアを 8 ビットアクセス空間に設定した場合には、8 ビットバスモードとなります。

### 3.3.5 モード 5 ( 内蔵 ROM 無効拡張モード )

CPU はアドバンスモードでアドレス空間は 16M バイトです。内蔵 ROM は無効です。  
ポート A、B、C がアドレスバス、ポート D がデータバス、ポート F の一部がバス制御信号となります。

リセット直後は 8 ビットバスモードとなり、すべてのエリアは 8 ビットアクセス空間となります。ただし、バスコントローラにより、いずれかのエリアを 16 ビットアクセス空間に設定した場合には、16 ビットバスモードとなり、ポート E がデータバスとなります。

### 3.3.6 モード 6 ( 内蔵 ROM 有効拡張モード )

CPU はアドバンスモードでアドレス空間は 16M バイトです。内蔵 ROM は有効です。  
ポート A、B、C はリセット直後は入力ポートになっています。対応する DDR ( データディレクションレジスタ ) を 1 にセットすることにより、アドレスを出力することができます。ポート D がデータバス、ポート F の一部がバス制御信号となります。

リセット直後は 8 ビットバスモードとなり、すべてのエリアは 8 ビットアクセス空間となります。ただし、バスコントローラにより、いずれかのエリアを 16 ビットアクセス空間に設定した場合には、16 ビットバスモードとなり、ポート E がデータバスとなります。

### 3.3.7 モード7 (シングルチップモード)

CPUはアドバンスモードでアドレス空間は16Mバイトです。内蔵ROMは有効であり、外部アドレスは使用できません。

すべてのI/Oポートを入出力ポートとして使用できます。

### 3.3.8 モード8、9

本LSIではモード8、9はサポートしていません。設定はしないでください。

### 3.3.9 モード10 [ H8S/2357F-ZTATのみ ]

フラッシュメモリブートモードです。詳細は「19章 ROM」を参照してください。  
MCU動作はモード6と同一です。

### 3.3.10 モード11 [ H8S/2357F-ZTATのみ ]

フラッシュメモリブートモードです。詳細は「19章 ROM」を参照してください。  
MCU動作はモード7と同一です。

### 3.3.11 モード12、13

本LSIではモード12、13はサポートしていません。設定はしないでください。

### 3.3.12 モード14 [ H8S/2357F-ZTATのみ ]

フラッシュメモリのユーザプログラムモードです。詳細は「19章 ROM」を参照してください。

MCU動作はモード6と同一です。

### 3.3.13 モード15 [ H8S/2357F-ZTATのみ ]

フラッシュメモリのユーザプログラムモードです。詳細は「19章 ROM」を参照してください。

MCU動作はモード7と同一です。

## 3.4 各動作モードにおける端子機能

動作モードにより、ポートA～Fの端子機能が切り替わります。各動作モードにおける端子機能の一覧を表3.4に示します。

表3.4 各動作モードにおける端子機能

ポート		モード2 *4	モード3 *4	モード4 *2	モード5 *2	モード6	モード7	モード10 *3	モード11 *3	モード14 *3	モード15 *3
ポートA	PA <sub>7</sub> ～PA <sub>5</sub>	P*1/A	P	P*1/A	P*1/A	P*1/A	P	P*1/A	P	P*1/A	P
	PA <sub>4</sub> ～PA <sub>0</sub>			A	A						
ポートB		P*1/A	P	A	A	P*1/A	P	P*1/A	P	P*1/A	P
ポートC		P*1/A	P	A	A	P*1/A	P	P*1/A	P	P*1/A	P
ポートD		D	P	D	D	D	P	D	P	D	P
ポートE		P*1/D	P	P/D*1	P*1/D	P*1/D	P	P*1/D	P	P*1/D	P
ポートF	PF <sub>7</sub>	P/C*1	P*1/C	P/C*1	P/C*1	P/C*1	P*1/C	P/C*1	P*1/C	P/C*1	P*1/C
	PF <sub>6</sub> ～PF <sub>3</sub>	C	P	C	C	C	P	C	P	C	P
	PF <sub>2</sub> ～PF <sub>0</sub>			P*1/C	P*1/C	P*1/C		P*1/C		P*1/C	

### 【記号説明】

- P : 入出力ポート
- A : アドレスバス出力
- D : データバス入出力
- C : 制御信号・クロック入出力

【注】 \*1 リセット直後の端子機能です。

\*2 ROMなし版ではモード4、5のみ使用できます。

\*3 H8S/2357F-ZTATのみ使用できます。

\*4 H8S/2398F-ZTATのみ使用できます。

### 3.5 各動作モードのアドレスマップ

各製品の動作モードのアドレスマップを図3.1～図3.5に示します。

アドレス空間は16Mバイトです。

アドレス空間は8エリアに分割されています。詳細は、「第6章 バスコントローラ」を参照してください。

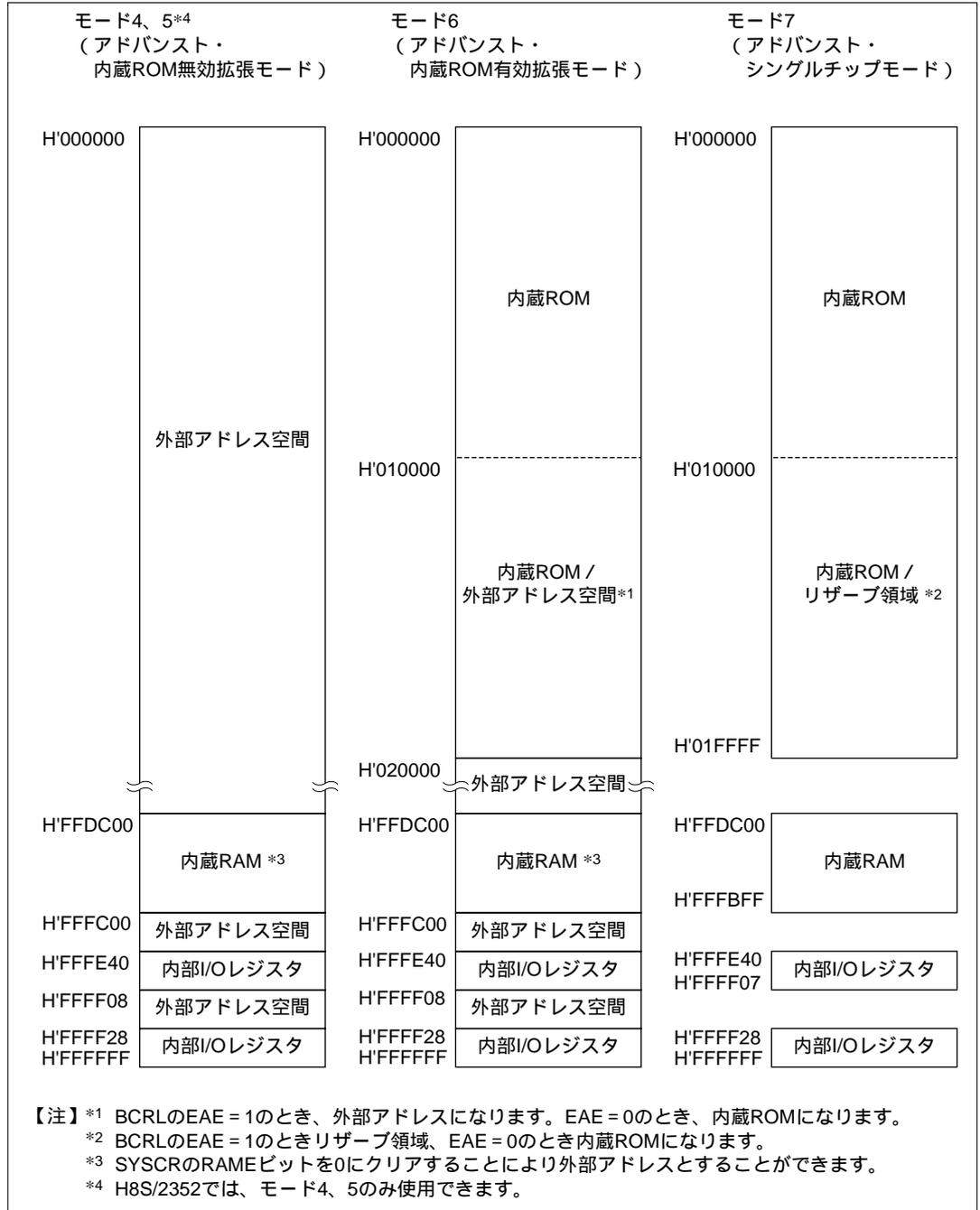


図3.1 H8S/2357、H8S/2352の各動作モードのアドレスマップ(1)

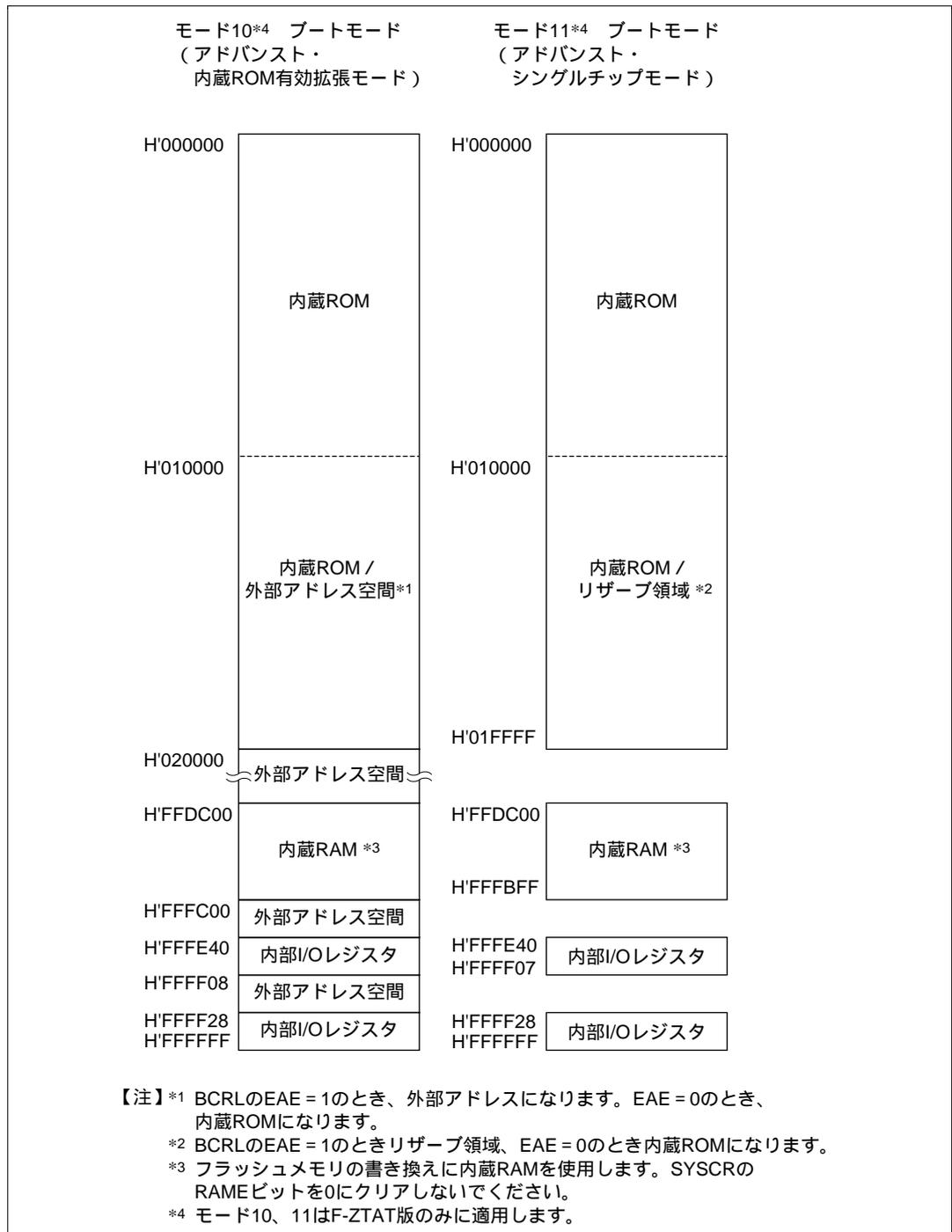


図 3.1 H8S/2357、H8S/2352 の各動作モードのアドレスマップ (2)

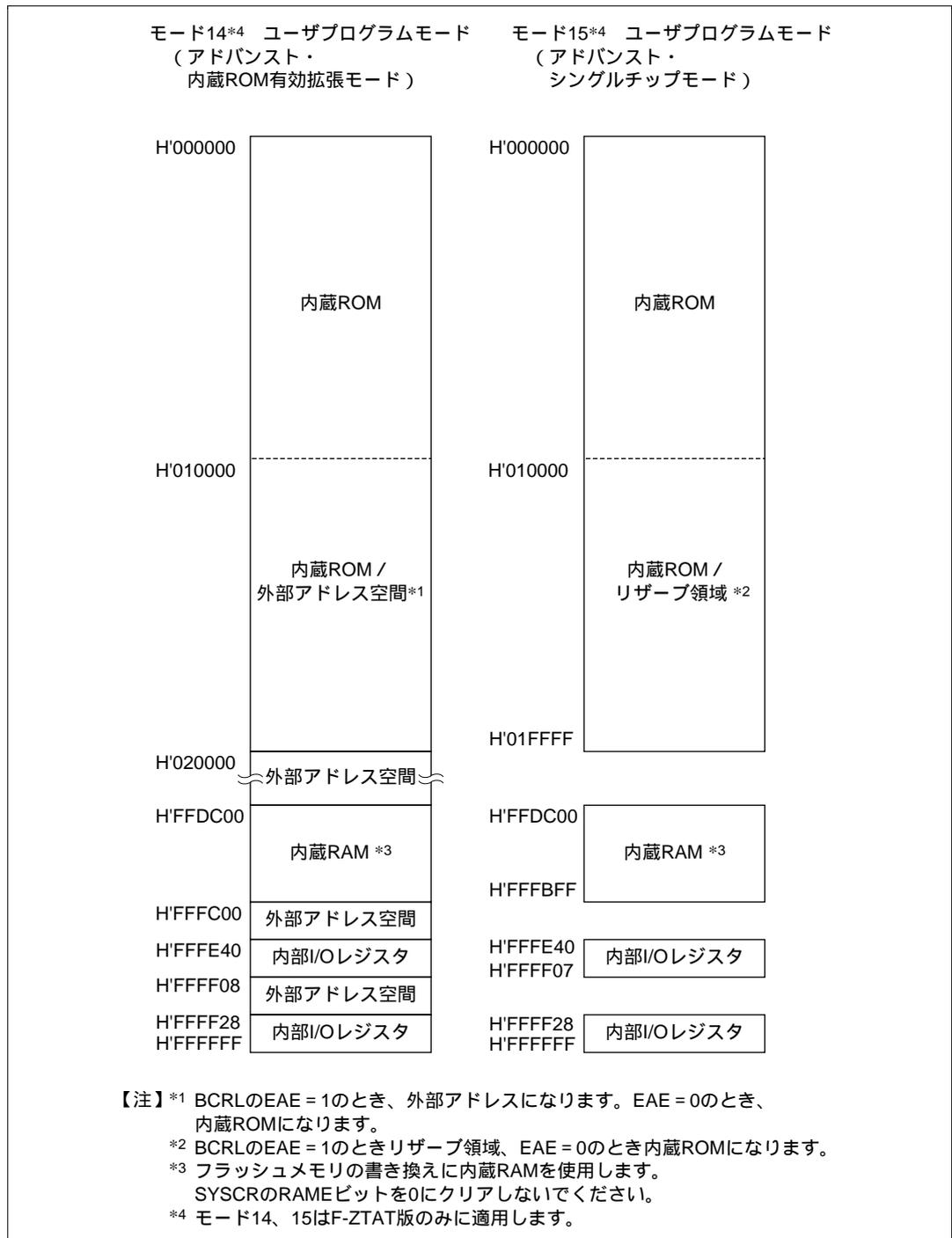


図 3.1 H8S/2357、H8S/2352 の各動作モードのアドレスマップ (3)

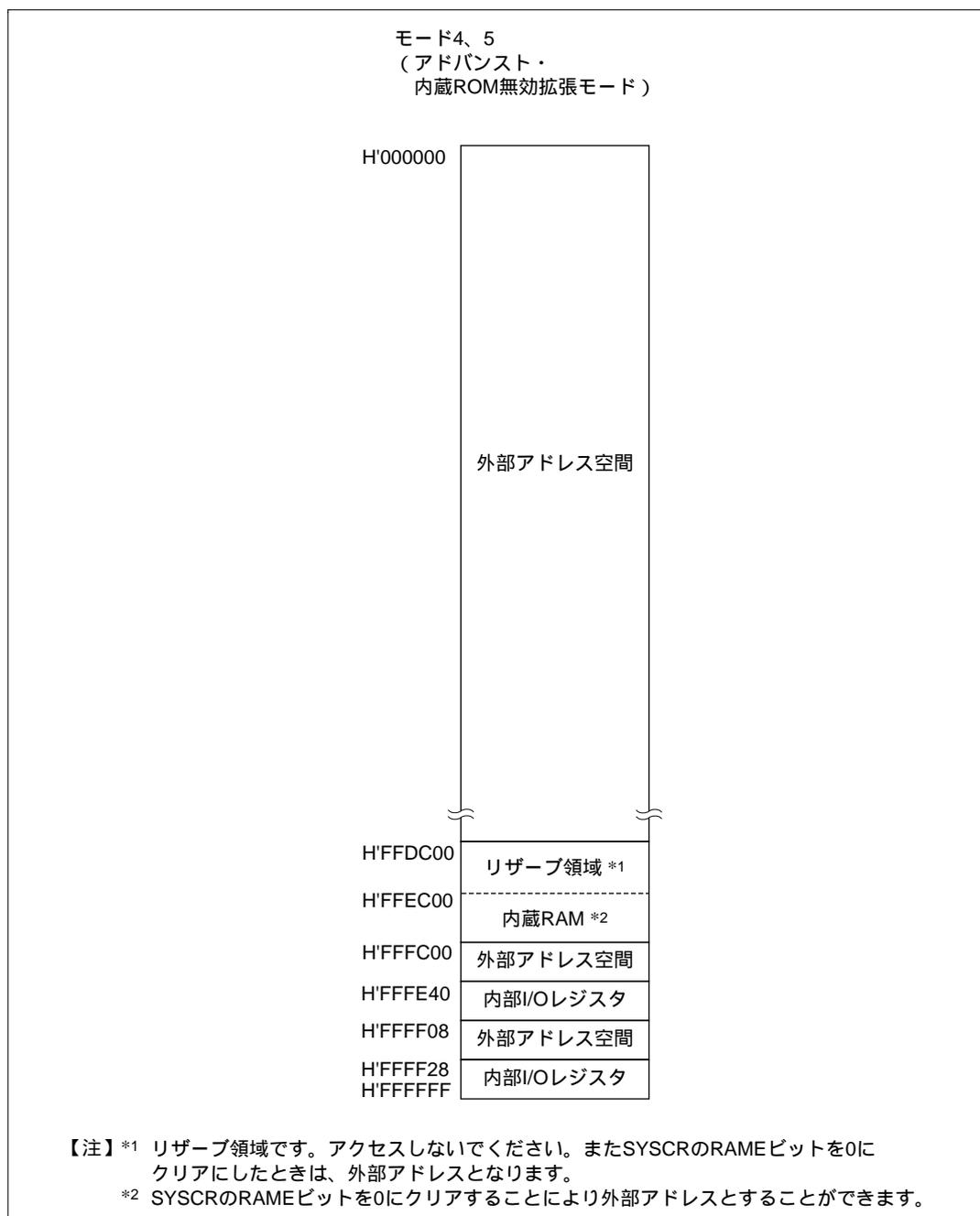


図 3.2 H8S/2390の各動作モードのアドレスマップ

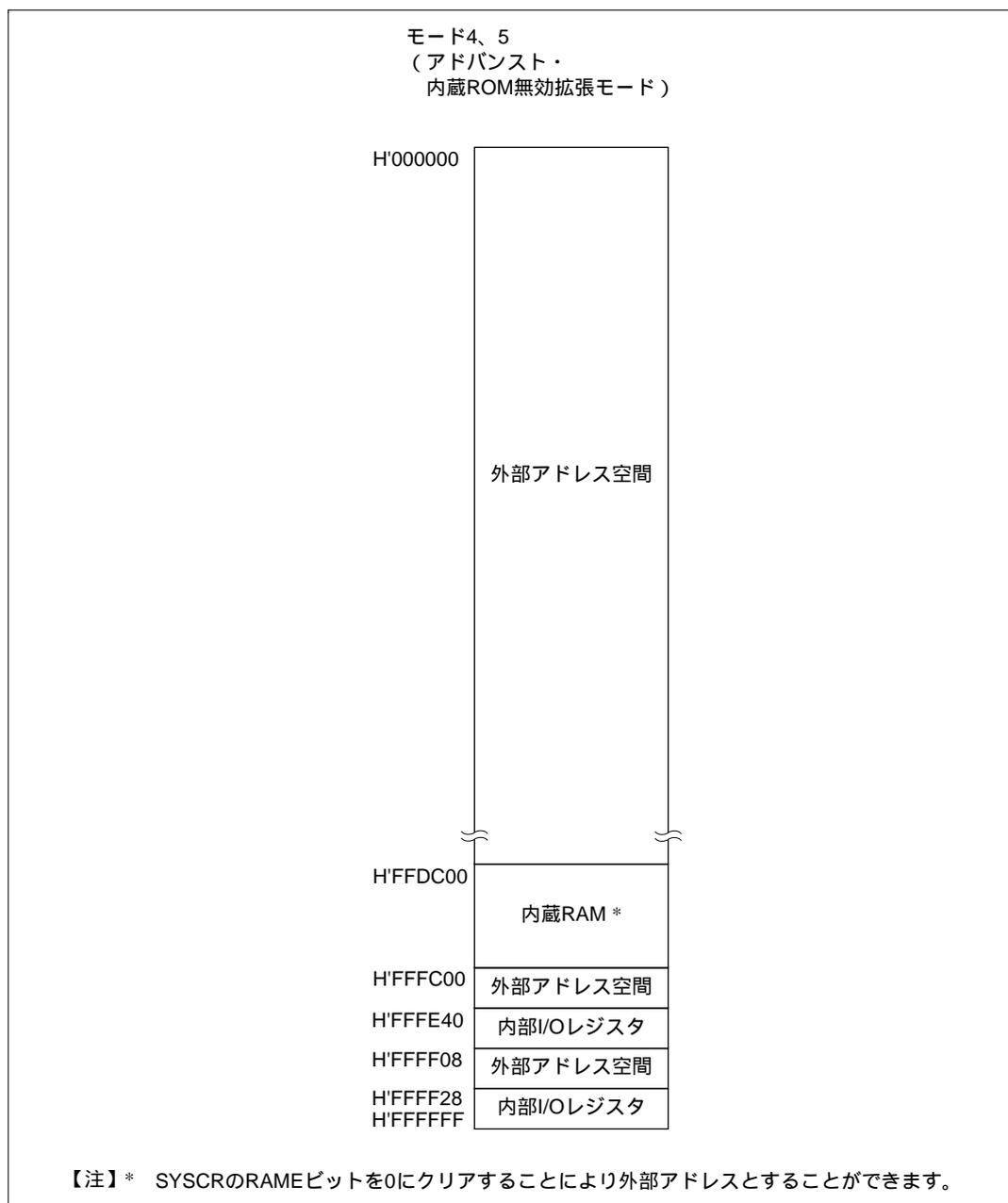


図 3.3 H8S/2392 の各動作モードのアドレスマップ

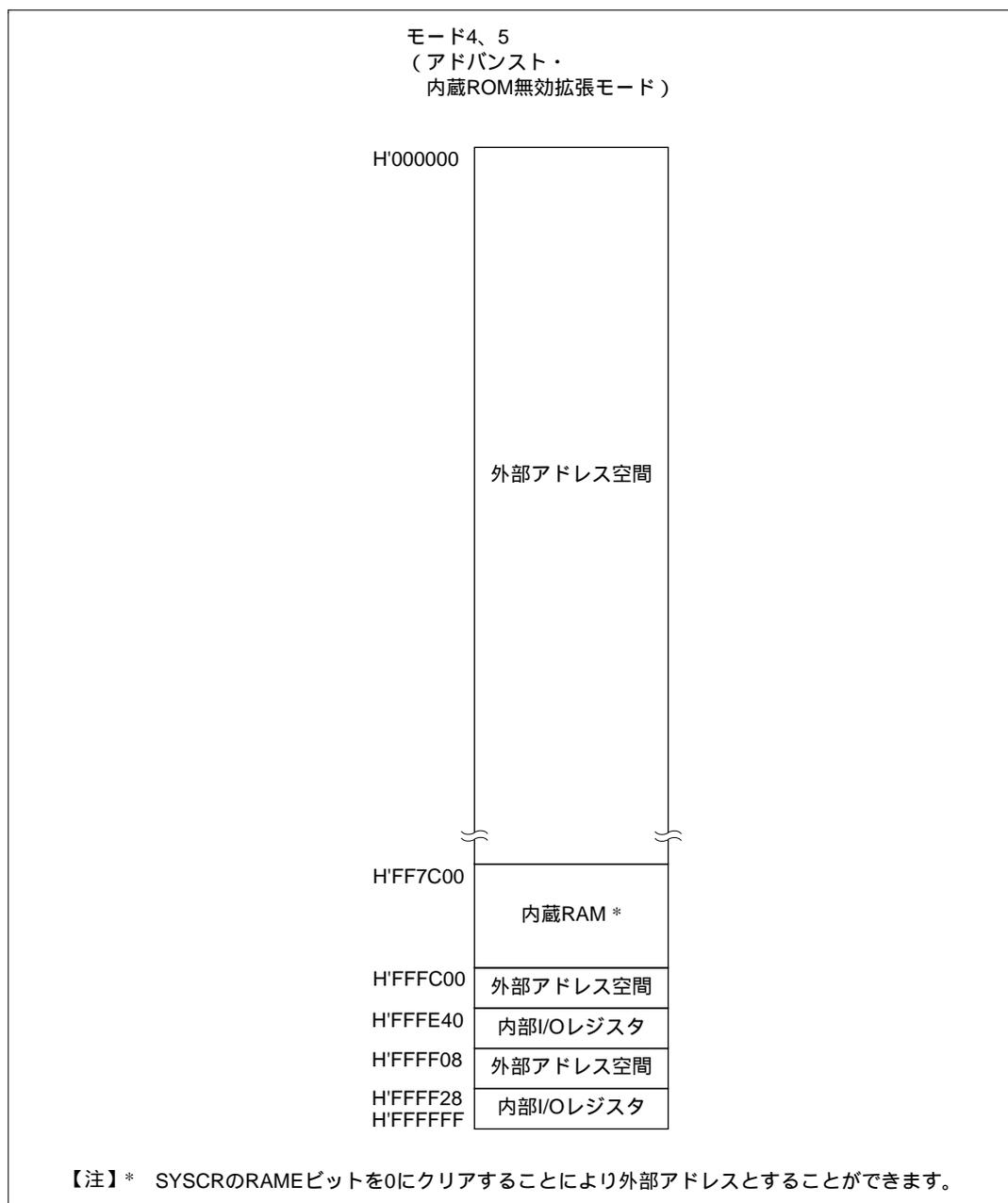


図 3.4 H8S/2394の各動作モードのアドレスマップ

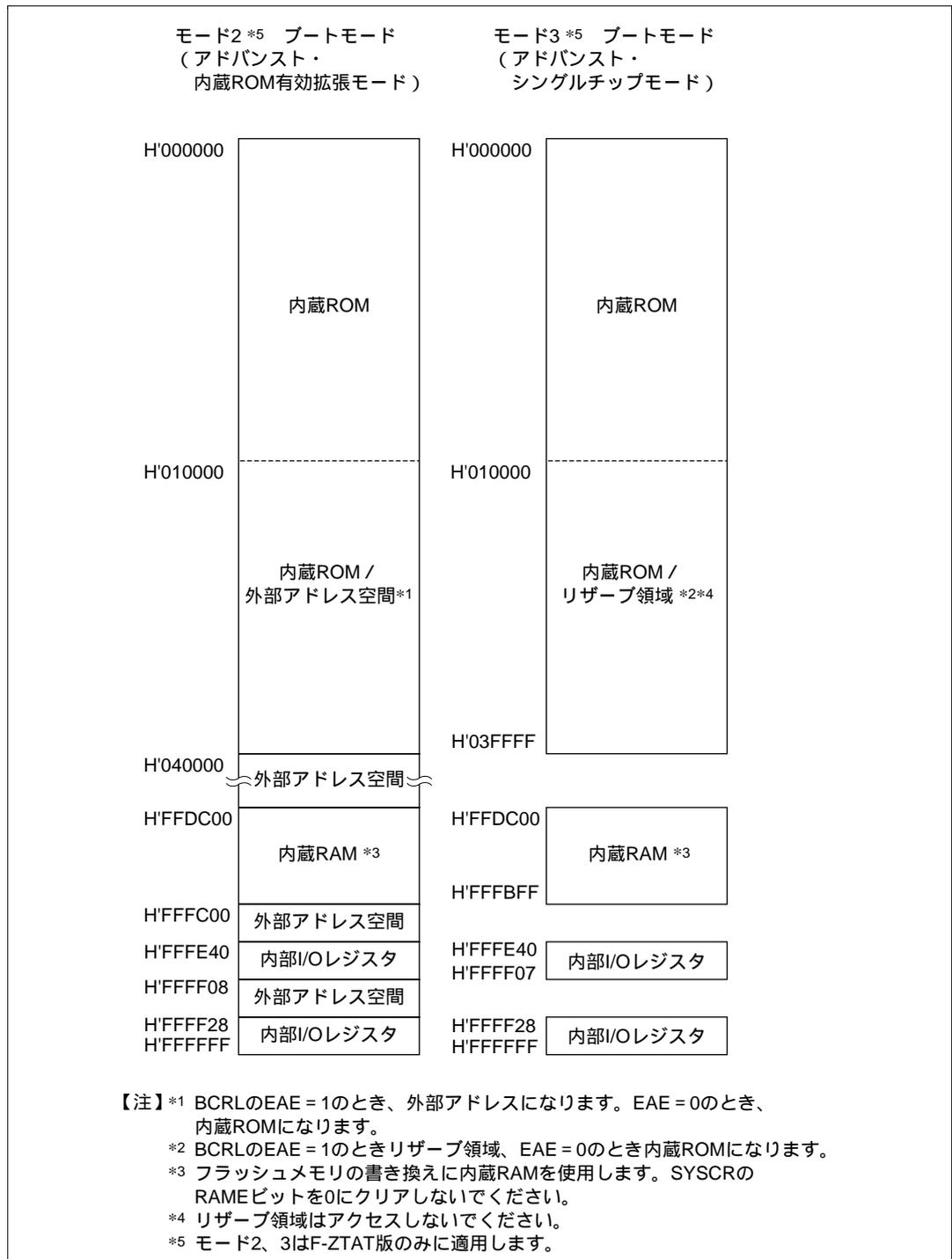


図 3.5 H8S/2398 の各動作モードのアドレスマップ (1)

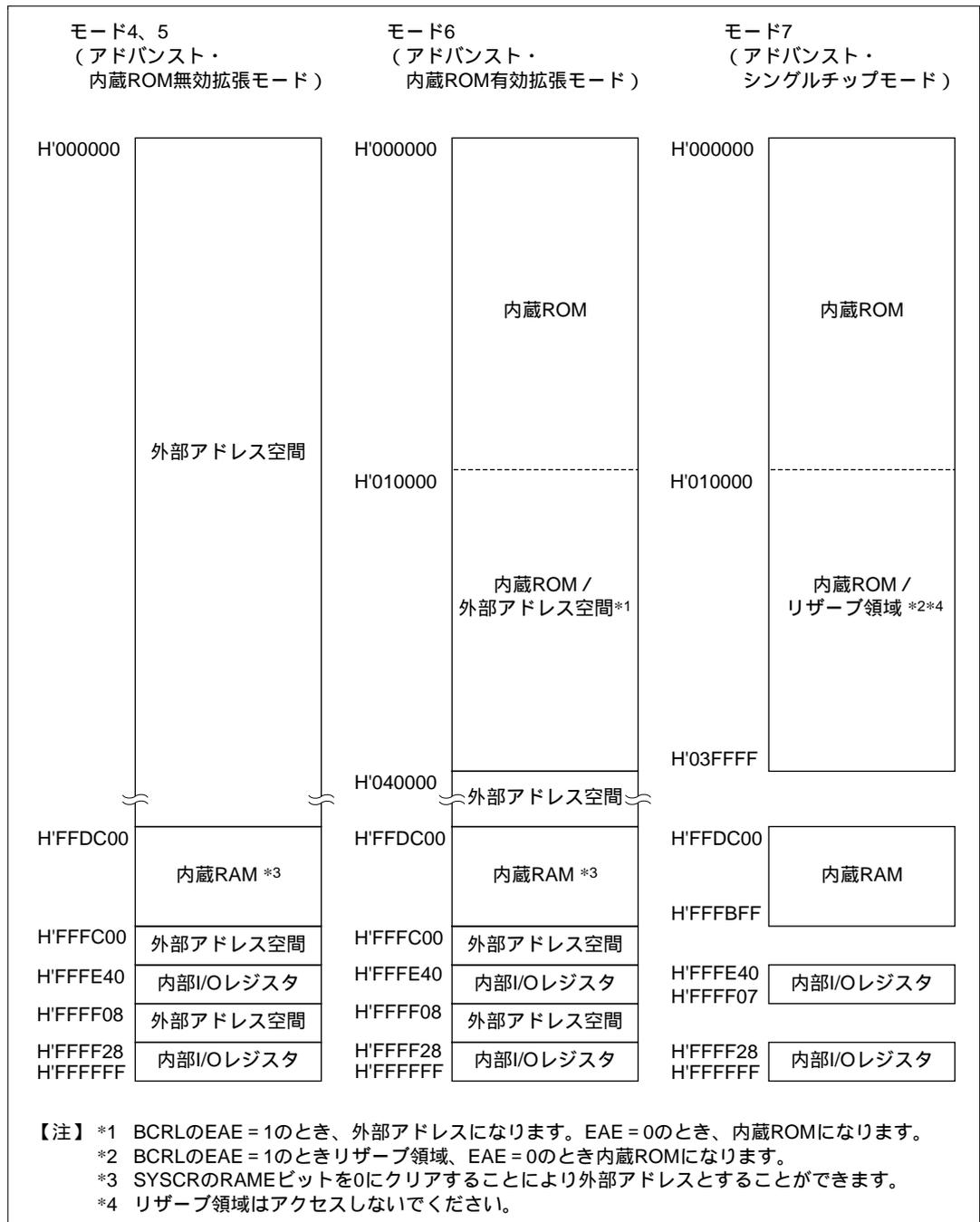


図 3.5 H8S/2398の各動作モードのアドレスマップ(2)



---

# 4. 例外処理

---

## 第4章 目次

4.1	概要.....	95
	4.1.1 例外処理の種類と優先度.....	95
	4.1.2 例外処理の動作.....	96
	4.1.3 例外処理要因とベクタテーブル.....	96
4.2	リセット.....	98
	4.2.1 概要.....	98
	4.2.2 リセットの種類.....	98
	4.2.3 リセットシーケンス.....	99
	4.2.4 リセット直後の割り込み.....	100
	4.2.5 リセット解除後の内蔵周辺機能.....	100
4.3	トレース.....	101
4.4	割り込み.....	102
4.5	トラップ命令.....	103
4.6	例外処理後のスタックの状態.....	104
4.7	スタック使用上の注意.....	105



## 4.1 概要

### 4.1.1 例外処理の種類と優先度

例外処理には、表 4.1 に示すように、リセット、トラップ命令、および割り込みによるものがあります。これらの例外処理には表 4.1 に示すように優先順位が設けられており、複数の例外処理が同時に発生した場合は、この優先度に従って受け付けられ処理されます。トラップ命令例外処理は、プログラム実行状態で常に受け付けられます。

SYSCR の INTM0、INTM1 ビットで設定される割り込み制御モードによって、例外処理要因やスタックの構造、CPU の動作が異なります。

表 4.1 例外処理の種類と優先度

優先度	例外処理の種類	例外処理開始タイミング
高 ↑ 低	リセット	RES 端子の Low レベルから High レベルへの遷移時、または、ウォッチドッグタイマのオーバフローにより開始します。NMI 端子が High レベルのときパワーオンリセット状態、Low レベルのときマニュアルリセット状態* <sup>4</sup> になります。
	トレース* <sup>1</sup>	トレース (T) ビット = 1 の状態で、命令または例外処理の実行終了時に開始します。
	割り込み	割り込み要求が発生すると、命令または例外処理の実行終了時に開始します。* <sup>2</sup>
	トラップ命令* <sup>3</sup> (TRAPA)	トラップ (TRAPA) 命令の実行により開始します。

【注】 \*<sup>1</sup> トレースは割り込み制御モード 2 でのみ有効です。トレース例外処理は、RTE 命令の実行終了後には実行しません。

\*<sup>2</sup> ANDC、ORC、XORC、LDC 命令の実行終了時点、またはリセット例外処理の終了時点では割り込みの検出を行いません。

\*<sup>3</sup> トラップ命令例外処理は、プログラム実行状態で常に受け付けられます。

\*<sup>4</sup> H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

### 4.1.2 例外処理の動作

例外処理は、各例外処理要因により起動されます。

トラップ命令および割り込み例外処理は、次のように動作します。

- [1] プログラムカウンタ (PC) とコンディションコードレジスタ (CCR)、エクステン  
ドレジスタ (EXR) をスタックに退避します。
- [2] 割り込みマスクビットを更新します。Tビットを0にクリアします。
- [3] 起動要因に対応するベクタアドレスを生成し、そのベクタアドレスの内容が示す番地  
からプログラムの実行が開始されます。

リセット例外処理の場合は上記 [2]、[3] の動作を行います。

### 4.1.3 例外処理要因とベクタテーブル

各例外処理要因は、図 4.1 に示すように分類されます。

これらの例外処理要因には、それぞれ異なるベクタアドレスが割り当てられています。

これらの要因とベクタアドレスとの対応を表 4.2 に示します。

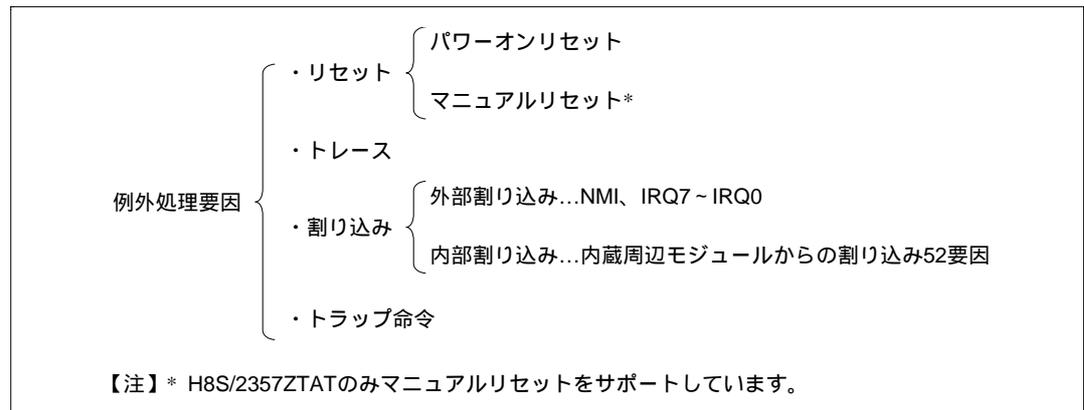


図 4.1 例外処理要因

モード 6、7 の場合、パワーオンリセット後に使用できる内蔵 ROM はアドレス H'000000 ~ H'00FFFF の 64k バイトです。ベクタアドレスの設定については注意してください。この場合、BCRL の EAE ビットを 0 にクリアすることにより、内蔵 ROM をアドレス H'000000 ~ H'01FFFF (H'03FFFF) \* の 128k バイト (256k バイト) \* とすることができます。

【注】\* 内蔵 ROM の内容により異なりますので「3.5 各動作モードのアドレスマップ」を参照してください。

表 4.2 例外処理ベクタテーブル

例外処理要因		ベクタ番号	ベクタアドレス* <sup>1</sup>
			アドバンストモード
パワーオンリセット		0	H'0000 ~ H'0003
マニュアルリセット* <sup>3</sup>		1	H'0004 ~ H'0007
システム予約		2	H'0008 ~ H'000B
		3	H'000C ~ H'000F
		4	H'0010 ~ H'0013
トレース		5	H'0014 ~ H'0017
システム予約		6	H'0018 ~ H'001B
外部割り込み	NMI	7	H'001C ~ H'001F
トラップ命令 (4 要因)		8	H'0020 ~ H'0023
		9	H'0024 ~ H'0027
		10	H'0028 ~ H'002B
		11	H'002C ~ H'002F
システム予約		12	H'0030 ~ H'0033
		13	H'0034 ~ H'0037
		14	H'0038 ~ H'003B
		15	H'003C ~ H'003F
外部割り込み	IRQ0	16	H'0040 ~ H'0043
	IRQ1	17	H'0044 ~ H'0047
	IRQ2	18	H'0048 ~ H'004B
	IRQ3	19	H'004C ~ H'004F
	IRQ4	20	H'0050 ~ H'0053
	IRQ5	21	H'0054 ~ H'0057
	IRQ6	22	H'0058 ~ H'005B
	IRQ7	23	H'005C ~ H'005F
内部割り込み* <sup>2</sup>		24	H'0060 ~ H'0063
		91	H'016C ~ H'016F

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 内部割り込みのベクタテーブルは、「5.3.3 割り込み例外処理ベクタテーブル」を参照してください。

\*3 H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 4.2 リセット

### 4.2.1 概要

リセットは、最も優先順位の高い例外処理です。

$\overline{\text{RES}}$  端子が Low レベルになると、実行中の処理はすべて打ち切られ、本 LSI はリセット状態になります。リセットによって、CPU の内部状態と内蔵周辺モジュールの各レジスタが初期化されます。リセット直後は割り込み制御モード 0 になっています。

$\overline{\text{RES}}$  端子が Low レベルから High レベルになるとリセット例外処理が開始されます。

F-ZTAT 版、マスク ROM 版、ROM なし版では、リセット時の NMI 端子のレベルに関係なく、すべてパワーオンリセットとなります。

ウォッチドックタイマによるリセットも RSTCR レジスタの RSTS ビットの設定によらず、パワーオンリセットとなります。

ZTAT 版では、リセット時の NMI 端子のレベルにより、パワーオンリセットとマニュアルリセット\*の 2 種類に分けられます。

ウォッチドックタイマによるリセットにも、パワーオンリセット、マニュアルリセット\*の 2 種類があります。

詳細は「第 13 章 ウォッチドッグタイマ (WDT)」を参照してください。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

### 4.2.2 リセットの種類

リセットには、パワーオンリセットとマニュアルリセット\*の 2 種類があります。

表 4.3 にリセットの種類を示します。電源投入時には、パワーオンリセットとしてください。

パワーオンリセット、マニュアルリセット\*のどちらでも CPU の内部状態は初期化されます。また、パワーオンリセットでは、内蔵周辺モジュールのレジスタがすべて初期化されるのに対し、マニュアルリセット\*では、バスコントローラ、I/O ポートを除いた内蔵周辺モジュールのレジスタが初期化されます。バスコントローラ、I/O ポートの状態は保持されます。

マニュアルリセット\*時、内蔵周辺モジュールが初期化されるため、内蔵周辺モジュールの入出力端子として使用しているポートは、DDR と DR で制御される入出力ポートに切り替わります。

表 4.3 リセットの種類

種 類	リセットへの遷移条件		内部状態	
	NMI	RES	CPU	内蔵周辺モジュール
パワーオンリセット	High	Low	初期化	初期化
マニュアルリセット*	Low	Low	初期化	バスコントローラ、I/Oポート以外初期化

ウォッチドッグタイマによるリセットにも、パワーオンリセット、マニュアルリセット\*の2種類があります。

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

### 4.2.3 リセットシーケンス

$\overline{\text{RES}}$  端子が Low レベルになると本 LSI はリセット状態になります。

本 LSI を確実にリセットするために、電源投入時は最低 20ms の間、 $\overline{\text{RES}}$  端子を Low レベルに保持してください。また、動作中は最低 20 ステートの間、Low レベルにしてください。

$\overline{\text{RES}}$  端子が一定期間 Low レベルの後 High レベルになると、リセット例外処理が開始され、本 LSI は次のように動作します。

- [ 1 ] CPU の内部状態と内蔵周辺モジュールの各レジスタが初期化され、EXR の T ビットは 0 にクリアされ、EXR、CCR の I ビットが 1 にセットされます。
- [ 2 ] リセット例外処理ベクタアドレスをリードして PC に転送した後、PC で示されるアドレスからプログラムの実行を開始します。

リセットシーケンスの例を図 4.2 に示します。

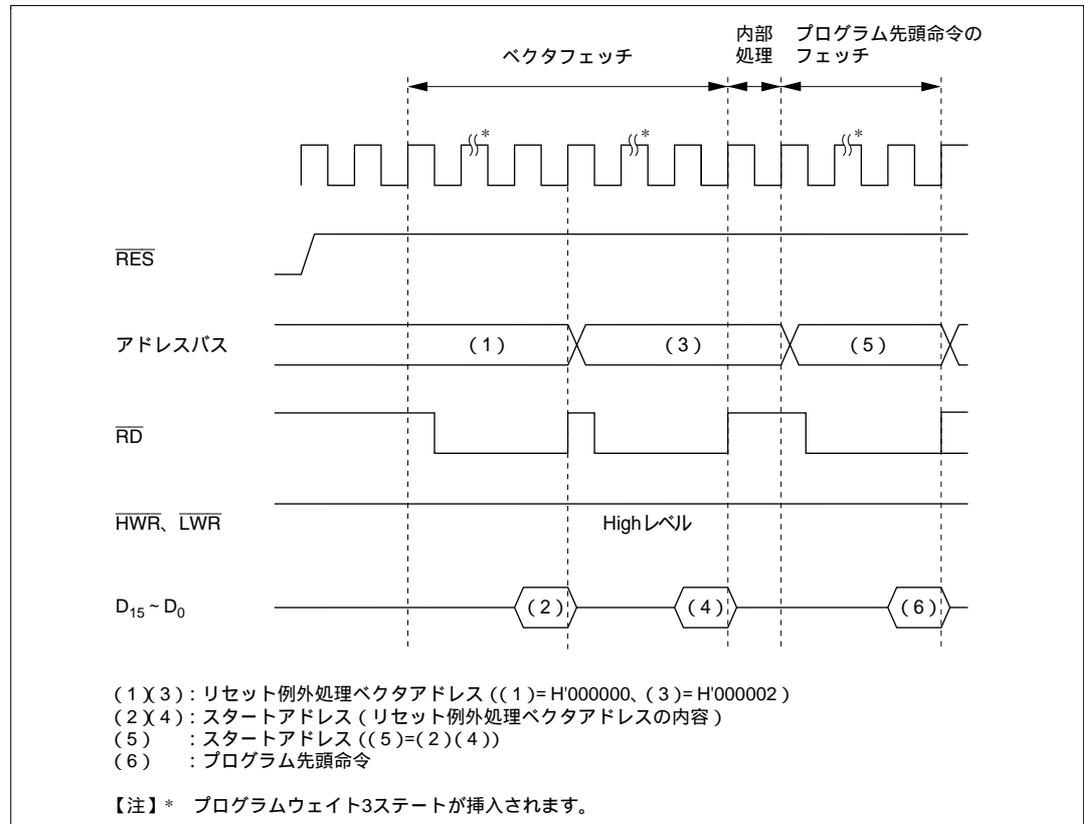


図 4.2 リセットシーケンス (モード 4)

#### 4.2.4 リセット直後の割り込み

リセット直後、スタックポインタ (SP) を初期化する前に割り込みを受け付けると、PC と CCR の退避が正常に行われなため、プログラムの暴走につながります。これを防ぐため、リセット例外処理が実行された直後は、NMI を含めたすべての割り込み要求が禁止されます。すなわち、リセット直後はプログラムの先頭 1 命令が必ず実行されますので、プログラム先頭命令は SP を初期化する命令としてください (例: MOV.L #xx:32, SP)。

#### 4.2.5 リセット解除後の内蔵周辺機能

リセット解除後、MSTPCR は H'3FFF に初期化され、DMAC と DTC を除くすべてのモジュールがモジュールストップモードになっています。そのため、各内蔵周辺モジュールのレジスタは、リード/ライトできません。モジュールストップモードを解除することにより、レジスタのリード/ライトが可能となります。

## 4.3 トレース

トレースは、割り込み制御モード2で有効です。割り込み制御モード0では、Tビットの状態にかかわらず、トレースモードにはなりません。割り込み制御モードについては、「第5章 割り込みコントローラ」を参照してください。

EXRのTビットが1にセットされていると、トレースモードになります。トレースモードが設定されていると、1命令の実行を終了するたびにトレース例外処理を開始します。

トレース例外処理実行後、EXRのTビットが0にクリアされ、トレースモードが解除されます。割り込みマスクの影響を受けません。

表4.4にトレース命令例外処理実行後のCCR、EXRの状態を示します。

トレース例外処理ルーチンでも割り込みを受け付けます。

スタックに退避されたTビットは1を保持しており、RTE命令を実行して、トレース例外処理ルーチンから復帰した後は、再び、トレースモードになります。

RTE命令実行後は、トレース例外処理を行いません。

表4.4 トレース例外処理後のCCR、EXRの状態

割り込み制御モード	CCR		EXR	
	I	UI	I2~I0	T
0	トレース例外処理は使用できません。			
2	1	-	-	0

**【記号説明】**

1 : 1にセットされます。

0 : 0にクリアされます。

- : 実行前の値が保持されます。

## 4.4 割り込み

割り込み例外処理を開始させる要因には、9本の外部割り込み（NMI、IRQ7～IRQ0）と、内蔵周辺モジュールからの要求による52の内部要因があります。割り込み要因と要因数を図4.3に示します。

割り込み要因を要求する内蔵周辺モジュールには、ウォッチドッグタイマ（WDT）、リフレッシュタイマ、16ビットタイマパルスユニット（TPU）、8ビットタイマ、シリアルコミュニケーションインタフェース（SCI）、データトランスファコントローラ（DTC）、DMAコントローラ（DMAC）、A/D変換器などがあります。割り込みベクタアドレスは各要因別に割り当てられています。

NMIは最も優先度の高い割り込みです。割り込みは、割り込みコントローラによって制御されます。割り込み制御には、2つの割り込み制御モードがあり、NMI以外の割り込みに8レベルの優先順位/マスクレベルを設定して、多重割り込みの制御を行うことができます。

割り込みについての詳細は「第5章 割り込みコントローラ」を参照してください。

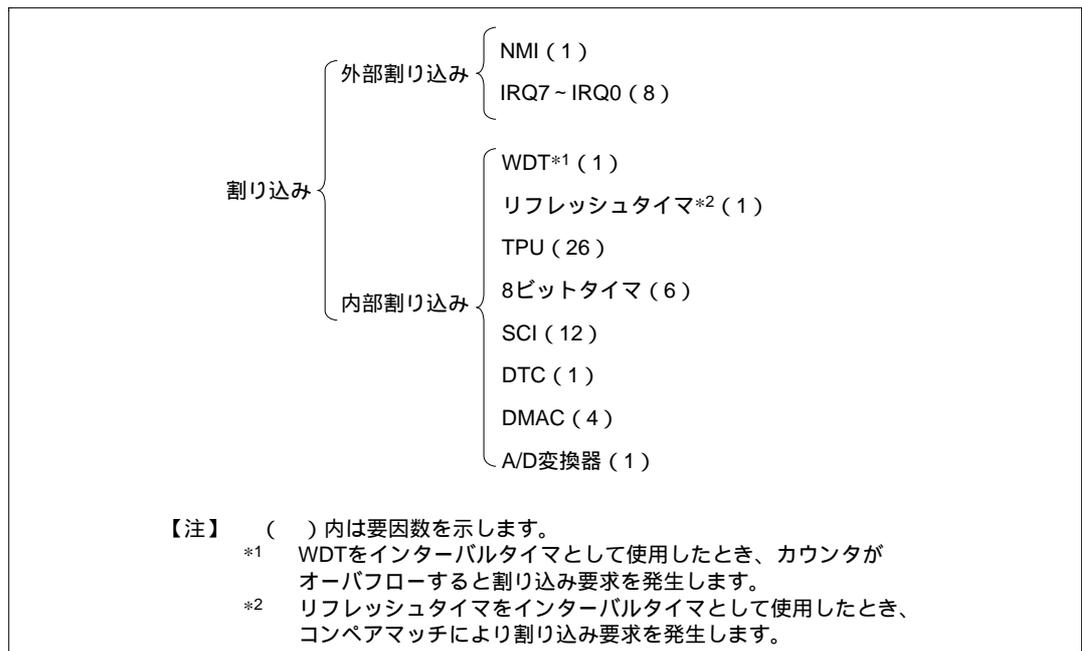


図4.3 割り込み要因と要因数

## 4.5 トラップ命令

トラップ命令例外処理は、TRAPA 命令を実行すると例外処理を開始します。トラップ命令例外処理はプログラム実行状態で常に実行可能です。

TRAPA 命令は、命令コード中で指定した 0~3 のベクタ番号に対応するベクタテーブルからスタートアドレスを取り出します。

表 4.5 に、トラップ命令例外処理実行後の CCR、EXR の状態を示します。

表 4.5 トラップ命令例外処理後の CCR、EXR の状態

割り込み制御モード	CCR		EXR	
	I	UI	I2~I0	T
0	1	-	-	-
2	1	-	-	0

**【記号説明】**

- 1 : 1 にセットされます。
- 0 : 0 にクリアされます。
- : 実行前の値が保持されます。

## 4.6 例外処理後のスタックの状態

トラップ命令例外処理および割り込み例外処理後のスタックの状態を図 4.4 に示します。

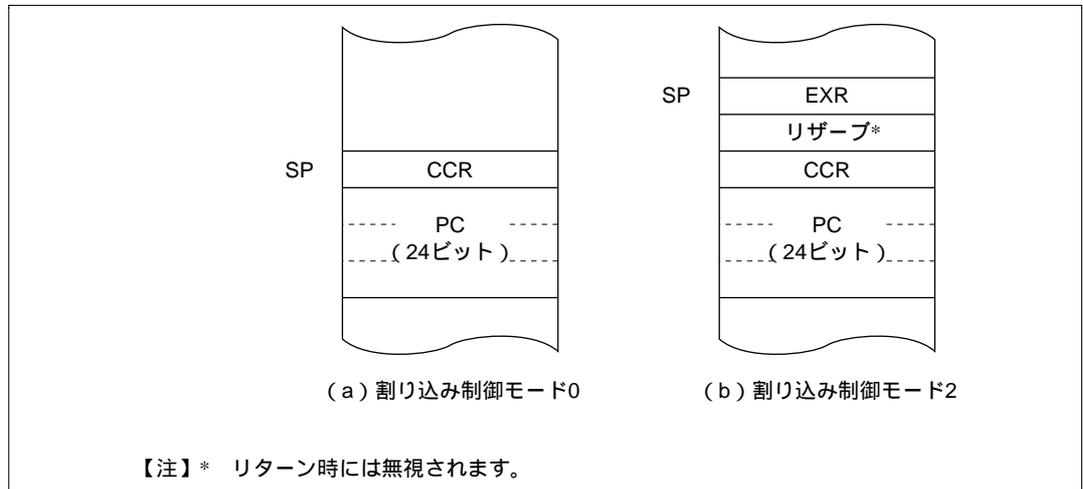


図 4.4 例外処理終了後のスタックの状態 (アドバンスモード)

## 4.7 スタック使用上の注意

本LSIでは、ワードデータまたはロングワードデータをアクセスする場合は、アドレスの最下位ビットは0とみなされます。スタック領域に対するアクセスは、常にワードサイズまたはロングワードサイズで行い、スタックポインタ (SP : ER7) の内容は奇数にしないでください。

すなわち、レジスタの退避は、

```
PUSH.W Rn (MOV.W Rn, @-SP)
```

```
PUSH.L ERn (MOV.L ERn, @-SP)
```

また、レジスタの復帰は、

```
POP.W Rn (MOV.W @SP+, Rn)
```

```
POP.L ERn (MOV.L @SP+, ERn)
```

を使用してください。

SPを奇数に設定すると、誤動作の原因となります。SPを奇数に設定した場合の動作例を図4.5に示します。

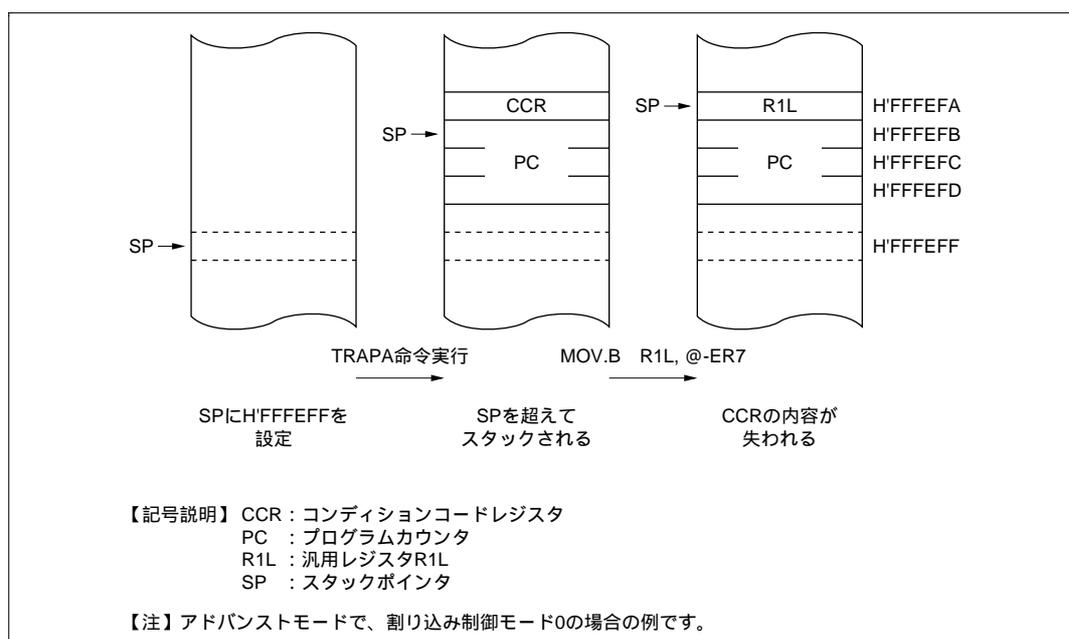


図 4.5 SP を奇数に設定したときの動作



---

# 5. 割り込みコントローラ

---

## 第5章 目次

5.1	概要.....	109
	5.1.1 特長.....	109
	5.1.2 ブロック図.....	110
	5.1.3 端子構成.....	111
	5.1.4 レジスタ構成.....	112
5.2	各レジスタの説明.....	113
	5.2.1 システムコントロールレジスタ (SYSCR) .....	113
	5.2.2 インタラプトプライオリティレジスタ A ~ K (IPRA ~ IPRK) .....	114
	5.2.3 IRQ イネーブルレジスタ (IER) .....	115
	5.2.4 IRQ センスコントロールレジスタ H、L (ISCRH、ISCRL) .....	116
	5.2.5 IRQ ステータスレジスタ (ISR) .....	117
5.3	割り込み要因 .....	118
	5.3.1 外部割り込み .....	118
	5.3.2 内部割り込み .....	119
	5.3.3 割り込み例外処理ベクタテーブル .....	120
5.4	割り込み動作 .....	123
	5.4.1 割り込み制御モードと割り込み動作.....	123
	5.4.2 割り込み制御モード 0 .....	126
	5.4.3 割り込み制御モード 2 .....	128
	5.4.4 割り込み例外処理シーケンス.....	130
	5.4.5 割り込み応答時間.....	131
5.5	使用上の注意 .....	132
	5.5.1 割り込みの発生とディスエーブルとの競合.....	132
	5.5.2 割り込みを禁止している命令.....	133
	5.5.3 割り込み禁止期間.....	133
	5.5.4 EEPMOV 命令実行中の割り込み.....	133
5.6	割り込みによる DTC、DMAC の起動.....	134

## 5. 割り込みコントローラ

---

5.6.1	概要.....	134
5.6.2	ブロック図.....	134
5.6.3	動作説明.....	135

## 5.1 概要

### 5.1.1 特長

本 LSI は割り込みコントローラにより、割り込みの制御を行います。割り込みコントローラには、次の特長があります。

#### 2 種類の割り込み制御モード

- ・システムコントロールレジスタ (SYSCR) の INTM1、INTM0 ビットにより、2 種類の割り込み制御モードを設定できます。

#### IPR により、優先順位を設定可能

- ・割り込み優先順位を設定するインタラプトプライオリティレジスタ (IPR) を備えており、NMI 以外の割り込みは、モジュールごとに 8 レベルの優先順位を設定できます。
- ・NMI は、最優先のレベル 8 の割り込み要求として、常に受け付けられます。

#### 独立したベクタアドレス

- ・すべての割り込み要因には独立のベクタアドレスが割り当てられており、割り込み処理ルーチンで要因を判別する必要がありません。

#### 9 本の外部割り込み端子

- ・NMI は最優先の割り込みで常に受け付けられます。NMI は立ち上がりエッジまたは立ち下がりエッジを選択できます。
- ・IRQ7 ~ IRQ0 は立ち下がりエッジ、立ち上がりエッジ、両エッジ、レベルセンスのいずれかをそれぞれ独立に選択できます。

#### DTC、DMAC の制御

- ・割り込みによる DTC、DMAC の起動の制御を行います。

### 5.1.2 ブロック図

割り込みコントローラのブロック図を図 5.1 に示します。

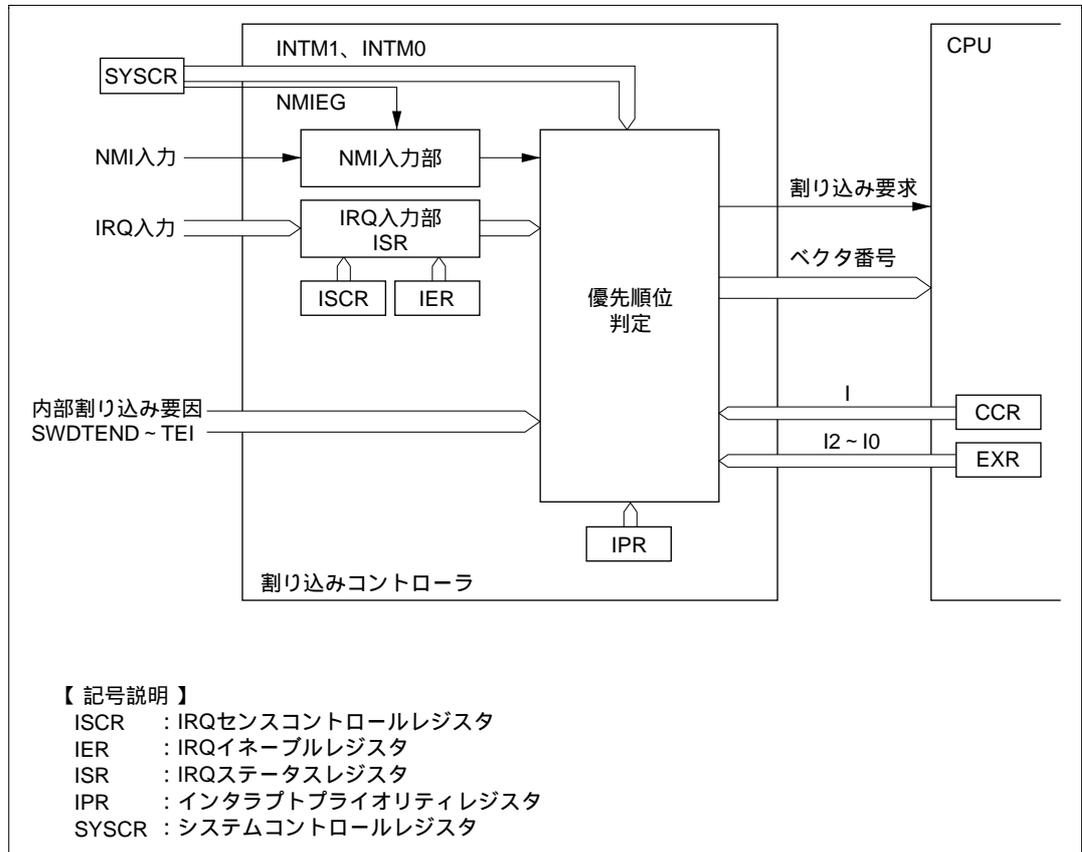


図 5.1 割り込みコントローラのブロック図

### 5.1.3 端子構成

割り込みコントローラの端子構成を表 5.1 に示します。

表 5.1 端子構成

名 称	記号	入出力	機 能
ノンマスクブル 割り込み	NMI	入力	マスク不可能な外部割り込み。立ち上がりエッジ または立ち下がりエッジを選択可能
外部割り込み 要求 7~0	$\overline{\text{IRQ7}}$ ~ $\overline{\text{IRQ0}}$	入力	マスク可能な外部割り込み。立ち下がりエッジ、 立ち上がりエッジ、両エッジ、レベルセンスのいずれかを選 択可能

## 5.1.4 レジスタ構成

割り込みコントローラのレジスタ構成を表 5.2 に示します。

表 5.2 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
システムコントロールレジスタ	SYSCR	R/W	H'01	H'FF39
IRQ センスコントロールレジスタ H	ISCRH	R/W	H'00	H'FF2C
IRQ センスコントロールレジスタ L	ISCR L	R/W	H'00	H'FF2D
IRQ イネーブルレジスタ	IER	R/W	H'00	H'FF2E
IRQ ステータスレジスタ	ISR	R/(W)* <sup>2</sup>	H'00	H'FF2F
インタラプトプライオリティレジスタ A	IPRA	R/W	H'77	H'FEC4
インタラプトプライオリティレジスタ B	IPRB	R/W	H'77	H'FEC5
インタラプトプライオリティレジスタ C	IPRC	R/W	H'77	H'FEC6
インタラプトプライオリティレジスタ D	IPRD	R/W	H'77	H'FEC7
インタラプトプライオリティレジスタ E	IPRE	R/W	H'77	H'FEC8
インタラプトプライオリティレジスタ F	IPRF	R/W	H'77	H'FEC9
インタラプトプライオリティレジスタ G	IPRG	R/W	H'77	H'FECA
インタラプトプライオリティレジスタ H	IPRH	R/W	H'77	H'FECB
インタラプトプライオリティレジスタ I	IPRI	R/W	H'77	H'FECC
インタラプトプライオリティレジスタ J	IPRJ	R/W	H'77	H'FECD
インタラプトプライオリティレジスタ K	IPRK	R/W	H'77	H'FECE

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 フラグをクリアするための 0 ライトのみ可能です。

## 5.2 各レジスタの説明

### 5.2.1 システムコントロールレジスタ (SYSCR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	INTM1	INTM0	NMIEG	-	-	RAME
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	1
R/W :	R/W	-	R/W	R/W	R/W	- *	R/W	R/W

【注】\* H8S/2390、H8S/2392、H8S/2394、H8S/2398は、R/Wになります。

SYSCR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、割り込み制御モードの選択、NMIの検出エッジの選択を行います。

ここでは、ビット 5~3 についてのみ説明します。その他のビットの詳細については「3.2.2 システムコントロールレジスタ (SYSCR)」を参照してください。

SYSCR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'01 に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

ビット 5、4 : 割り込み制御選択モード 1、0 (INTM1、INTM0)

割り込みコントローラの割り込み制御モードを2つのモードの中から選択します。

ビット 5	ビット 4	割り込み 制御モード	説 明
0	0	0	1 ビットで、割り込みを制御します。 (初期値)
	1		設定禁止
1	0	2	I2~I0 ビットと IPR で、割り込みを制御します。
	1		設定禁止

ビット 3 : NMI エッジセレクト (NMIEG)

NMI 端子の入力エッジ選択を行います。

ビット 3	説 明
NMIEG	
0	NMI 入力 of 立ち下がりエッジで割り込み要求を発生 (初期値)
1	NMI 入力 of 立ち上がりエッジで割り込み要求を発生

## 5.2.2 インタラプトプライオリティレジスタ A~K (IPRA~IPRK)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0
初期値:	0	1	1	1	0	1	1	1
R/W:	-	R/W	R/W	R/W	-	R/W	R/W	R/W

IPR は 8 ビットのリード/ライト可能な 11 本のレジスタで、NMI を除く割り込みの優先順位 (レベル 7~0) を設定します。

各割り込み要因と IPR の対応を表 5.3 に示します。

IPR は、NMI を除く各割り込み要因の優先順位 (レベル 7~0) を設定します。

IPR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'77 に初期化されます。

## ビット 7、3: リザーブビット

リードすると常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

表 5.3 各割り込み要因と IPR の対応

レジスタ	ビット	
	6~4	2~0
IPRA	IRQ0	IRQ1
IPRB	IRQ2	IRQ4
	IRQ3	IRQ5
IPRC	IRQ6	DTC
	IRQ7	
IPRD	ウォッチドッグタイマ	リフレッシュタイマ
IPRE	- *	A/D 変換器
IPRF	TPU チャンネル 0	TPU チャンネル 1
IPRG	TPU チャンネル 2	TPU チャンネル 3
IPRH	TPU チャンネル 4	TPU チャンネル 5
IPRI	8 ビットタイマチャンネル 0	8 ビットタイマチャンネル 1
IPRJ	DMAC	SCI チャンネル 0
IPRK	SCI チャンネル 1	SCI チャンネル 2

【注】 \* リザーブビットです。リードすると常に 1 が読み出されます。ライトは無効です。

表 5.3 に示すように、1 本の IPR に複数の割り込みが割り当てられています。ビット 6 ~ 4、ビット 2 ~ 0 の各 3 ビットに H'0 から H'7 の範囲の値をセットすることによって、それぞれに対応する割り込みの優先順位が設定されます。割り込み優先順位は、H'0 をセットすると優先レベル 0 (最低) に、H'7 をセットすると優先レベル 7 (最高) になります。

割り込み要求が発生すると、IPR で設定した優先順位に従って最も優先順位の高い割り込みが選択されます。その後、この割り込みレベルと CPU 内のエクステンドレジスタ (EXR) の割り込みマスクビット (I2 ~ I0) で設定された割り込みマスクレベルとを比較し、割り込みの優先レベルが設定したマスクレベルより高ければ、CPU に対して割り込み要求が発生します。

### 5.2.3 IRQ イネーブルレジスタ (IER)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IRQ7E	IRQ6E	IRQ5E	IRQ4E	IRQ3E	IRQ2E	IRQ1E	IRQ0E
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

IER は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、IRQ7 ~ IRQ0 割り込み要求の許可または禁止を制御します。

IER はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'00 に初期化されます。

ビット 7 ~ 0 : IRQ7 ~ IRQ0 イネーブル (IRQ7E ~ IRQ0E)

IRQ7 ~ IRQ0 割り込みを許可または禁止するかを選択します。

ビット n	説明
IRQnE	
0	IRQn 割り込みを禁止 (初期値)
1	IRQn 割り込みを許可

(n = 7 ~ 0)

## 5.2.4 IRQ センスコントロールレジスタ H、L (ISCRH、ISCRL)

ISCRH

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8
	IRQ7SCB	IRQ7SCA	IRQ6SCB	IRQ6SCA	IRQ5SCB	IRQ5SCA	IRQ4SCB	IRQ4SCA
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ISCRL

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IRQ3SCB	IRQ3SCA	IRQ2SCB	IRQ2SCA	IRQ1SCB	IRQ1SCA	IRQ0SCB	IRQ0SCA
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ISCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、 $\overline{\text{IRQ7}} \sim \overline{\text{IRQ0}}$  端子の入力の立ち下がりエッジ、立ち上がりエッジ、両エッジ、レベルセンスのいずれかを選択します。

ISCR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'0000 に初期化されます。

ビット 15~0 : IRQ7 センスコントロール A、B (IRQ7SCA、IRQ7SCB)  
 ~ IRQ0 センスコントロール A、B (IRQ0SCA、IRQ0SCB)

ビット 15~0		説明
IRQ7SCB ~ IRQ0SCB	IRQ7SCA ~ IRQ0SCA	
0	0	$\overline{\text{IRQ7}} \sim \overline{\text{IRQ0}}$ 入力の Low レベルで割り込み要求を発生 (初期値)
	1	$\overline{\text{IRQ7}} \sim \overline{\text{IRQ0}}$ 入力の立ち下がりエッジで割り込み要求を発生
1	0	$\overline{\text{IRQ7}} \sim \overline{\text{IRQ0}}$ 入力の立ち上がりエッジで割り込み要求を発生
	1	$\overline{\text{IRQ7}} \sim \overline{\text{IRQ0}}$ 入力の立ち下がり、立ち上がりの両エッジで割り込み要求を発生

## 5.2.5 IRQ ステータスレジスタ (ISR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IRQ7F	IRQ6F	IRQ5F	IRQ4F	IRQ3F	IRQ2F	IRQ1F	IRQ0F
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*							

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

ISR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、IRQ7 ~ IRQ0 割り込み要求のステータス表示を行います。

ISR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'00 に初期化されます。

ビット 7 ~ 0 : IRQ7 ~ IRQ0 フラグ (IRQ7F ~ IRQ0F)

IRQ7 ~ IRQ0 割り込み要求のステータスの表示を行います。

ビット n	説明
IRQnF	
0	<p>[ クリア条件 ] (初期値)</p> <p>(1) IRQnF = 1 の状態で IRQnF フラグをリードした後、IRQnF フラグに 0 をライトしたとき</p> <p>(2) Low レベル検出設定 (IRQnSCB = IRQnSCA = 0) の状態かつ <math>\overline{\text{IRQn}}</math> 入力が高レベルの状態、割り込み例外処理を実行したとき</p> <p>(3) 立ち下がりエッジ、立ち上がりエッジ、両エッジ検出設定時 (IRQnSCB = 1、または IRQnSCA = 1) の状態で IRQn 割り込み例外処理を実行したとき</p> <p>(4) IRQn 割り込みにより DTC が起動され、DTC の MRB の DISEL ビットが 0 のとき</p>
1	<p>[ セット条件 ]</p> <p>(1) Low レベル検出設定 (IRQnSCB = IRQnSCA = 0) の状態で <math>\overline{\text{IRQn}}</math> 入力が高レベルになったとき</p> <p>(2) 立ち下がりエッジ検出設定時 (IRQnSCB = 0、IRQnSCA = 1) の状態で <math>\overline{\text{IRQn}}</math> 入力に立ち下がりエッジが発生したとき</p> <p>(3) 立ち上がりエッジ検出設定時 (IRQnSCB = 1、IRQnSCA = 0) の状態で <math>\overline{\text{IRQn}}</math> 入力に立ち上がりエッジが発生したとき</p> <p>(4) 両エッジ検出設定時 (IRQnSCB = IRQnSCA = 1) の状態で <math>\overline{\text{IRQn}}</math> 入力に立ち下がり、または立ち上がりエッジが発生したとき</p>

(n = 7 ~ 0)

## 5.3 割り込み要因

割り込み要因には、外部割り込み（NMI、IRQ7～IRQ0）と内部割り込み（52 要因）があります。

### 5.3.1 外部割り込み

外部割り込みには、NMI、IRQ7～IRQ0 の9 要因があります。このうち、NMI、IRQ2～IRQ0 はソフトウェアスタンバイモードからの復帰に使用できます。

#### (1) NMI 割り込み

NMI は最優先の割り込みで、割り込み制御モードや、CPU の割り込みマスクビットの状態にかかわらず常に受け付けられます。 $\overline{\text{NMI}}$  端子の立ち上がりエッジまたは立ち下がりエッジのいずれかで割り込みを要求するか、SYSCR の NMIEG ビットで選択できます。

NMI 割り込み例外処理のベクタ番号は7 です。

#### (2) IRQ7～IRQ0 割り込み

IRQ7～IRQ0 割り込みは $\overline{\text{IRQ7}}\sim\overline{\text{IRQ0}}$  端子の入力信号により要求されます。IRQ7～IRQ0 割り込みには次の特長があります。

- (a)  $\overline{\text{IRQ7}}\sim\overline{\text{IRQ0}}$  端子の Low レベル、立ち下がりエッジ、立ち上がりエッジおよび両エッジのいずれかで割り込みを要求するか、ISCR で選択できます。
- (b) IRQ7～IRQ0 割り込み要求を許可するか禁止するかを、IER で選択できます。
- (c) IPR により割り込みプライオリティレベルを設定できます。
- (d) IRQ7～IRQ0 割り込み要求のステータスは、ISR に表示されます。ISR のフラグはソフトウェアで0 にクリアすることができます。

IRQ7～IRQ0 割り込みのブロック図を図 5.2 に示します。

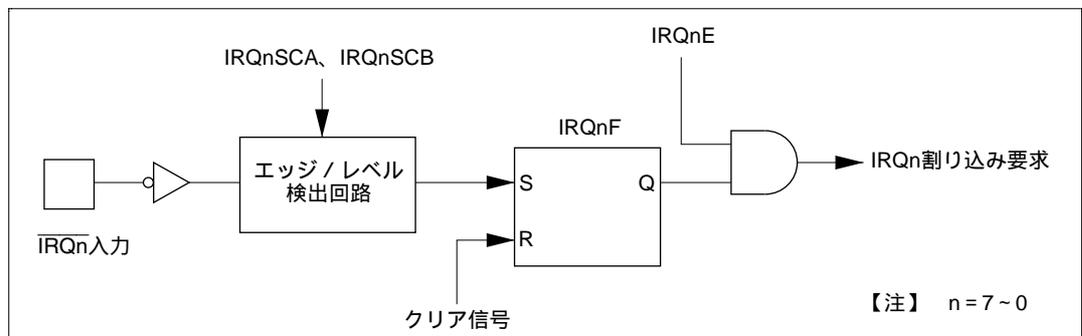


図 5.2 IRQ7～IRQ0 割り込みのブロック図

IRQnF のセットタイミングを図 5.3 に示します。

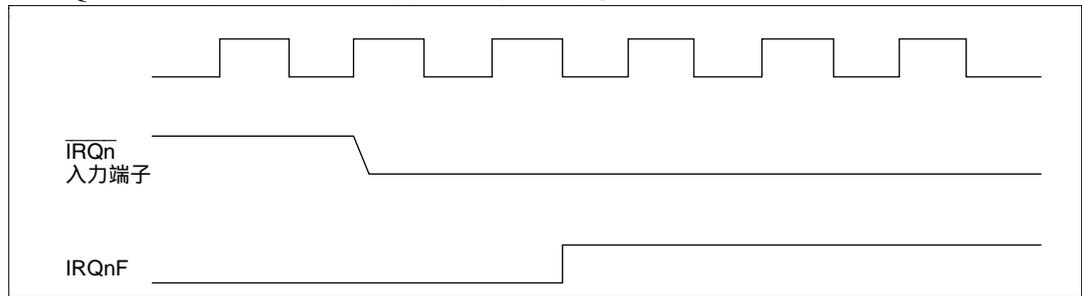


図 5.3 IRQnF のセットタイミング

IRQ7 ~ IRQ0 割り込み例外処理のベクタ番号は、23 ~ 16 です。

IRQ7 ~ IRQ0 割り込みの検出は、当該の端子が入力に設定されているか、出力に設定されているかに依存しません。したがって、外部割り込み入力端子として使用する場合には、対応する DDR を 0 にクリアしてそのほかの機能の入出力端子としては使用しないでください。

### 5.3.2 内部割り込み

内蔵周辺モジュールからの割り込みによる内部割り込みには 52 要因があります。

- (1) 各内蔵周辺モジュールには、割り込み要求のステータスを表示するフラグと、これらの割り込みを許可するか禁止するかを選択するイネーブルビットがあります。これらがいずれも 1 にセットされると割り込み要求が割り込みコントローラに要求されます。
- (2) IPR によって割り込みプライオリティレベルを設定できます。
- (3) TPU、SCI などの割り込み要求により DMAC、DTC の起動ができます。

割り込みにより DMAC、DTC の起動を行う場合、割り込み制御モードや、CPU の割り込みマスクビットの影響を受けません。

## 5.3.3 割り込み例外処理ベクタテーブル

表 5.4 に割り込み例外処理要因とベクタアドレスおよび割り込み優先順位の一覧を示します。デフォルトの優先順位はベクタ番号の小さいものほど高くなっています。

モジュール間の優先順位は、IPR により設定することができます。2 つ以上のモジュールを同一の優先順位に設定した場合、また、モジュール内の優先順位は、表 5.4 のとおり固定です。

表 5.4 割り込み要因とベクタアドレスおよび割り込み優先順位一覧

割り込み要因	要因発生元	ベクタ 番号	ベクタアドレス*		IPR	優先 順位
			アドバンスモード			
NMI	外部端子	7	H'001C		-	高 ↑
IRQ0		16	H'0040		IPRA6 ~ IPRA4	
IRQ1		17	H'0044		IPRA2 ~ IPRA0	
IRQ2		18	H'0048		IPRB6 ~ IPRB4	
IRQ3		19	H'004C			
IRQ4		20	H'0050		IPRB2 ~ IPRB0	
IRQ5		21	H'0054			
IRQ6		22	H'0058		IPRC6 ~ IPRC4	
IRQ7		23	H'005C			
SWDTEND (ソフトウェア起動データ転送終了)	DTC	24	H'0060		IPRC2 ~ IPRC0	
WOVI (インターバルタイマ)	ウォッチドッグ タイマ	25	H'0064		IPRD6 ~ IPRD4	
CMI (コンペアマッチ)	リフレッシュ コントローラ	26	H'0068		IPRD2 ~ IPRD0	
リザーブ	-	27	H'006C		IPRE6 ~ IPRE4	
ADI (A/D 変換終了)	A/D	28	H'0070		IPRE2 ~ IPRE0	
リザーブ	-	29	H'0074			
		30	H'0078			
		31	H'007C			
TGI0A (TGR0A インพุットキャプチャ / コンペアマッチ)	TPU チャンネル 0	32	H'0080		IPRF6 ~ IPRF4	低 ↓
TGI0B (TGR0B インพุットキャプチャ / コンペアマッチ)		33	H'0084			
TGI0C (TGR0C インพุットキャプチャ / コンペアマッチ)		34	H'0088			
TGI0D (TGR0D インพุットキャプチャ / コンペアマッチ)		35	H'008C			
TCI0V (オーバーフロー 0)		36	H'0090			
リザーブ	-	37	H'0094			
		38	H'0098			
		39	H'009C			

## 5. 割り込みコントローラ

割り込み要因	要因発生元	ベクタ 番号	ベクタアドレス*	IPR	優先 順位
			アドバンスモード		
TGI1A (TGR1Aインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)	TPUチャネル1	40	H'00A0	IPRF2 ~ IPRF0	高 ↑
TGI1B (TGR1Bインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)		41	H'00A4		
TCH1V (オーバフロー-1)		42	H'00A8		
TCH1U (アンダフロー-1)		43	H'00AC		
TGI2A (TGR2Aインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)		TPUチャネル2	44		
TGI2B (TGR2Bインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)	45		H'00B4		
TCI2V (オーバフロー-2)	46		H'00B8		
TCI2U (アンダフロー-2)	47		H'00BC		
TGI3A (TGR3Aインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)	TPUチャネル3		48	H'00C0	IPRG2 ~ IPRG0
TGI3B (TGR3Bインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)		49	H'00C4		
TGI3C (TGR3Cインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)		50	H'00C8		
TGI3D (TGR3Dインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)		51	H'00CC		
TCI3V (オーバフロー-3)		52	H'00D0		
リザーブ		-	53	H'00D4	
			54	H'00D8	
			55	H'00DC	
TGI4A (TGR4Aインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)	TPUチャネル4	56	H'00E0	IPRH6 ~ IPRH4	
TGI4B (TGR4Bインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)		57	H'00E4		
TCI4V (オーバフロー-4)		58	H'00E8		
TCI4U (アンダフロー-4)		59	H'00EC		
TGI5A (TGR5Aインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)		TPUチャネル5	60		H'00F0
TGI5B (TGR5Bインプットキャプチャ/ コンペアマッチ)	61		H'00F4		
TCI5V (オーバフロー-5)	62		H'00F8		
TCI5U (アンダフロー-5)	63		H'00FC		
					低

## 5. 割り込みコントローラ

割り込み要因	要因発生元	ベクタ 番号	ベクタアドレス*		IPR	優先 順位
			アドバンストモード			
CMIA0 (コンペアマッチA)	8ビットタイマ チャンネル0	64	H'0100		IPRI6 ~ IPR14	▲ 高
CMIB0 (コンペアマッチB)		65	H'0104			
OVI0 (オーバフロー0)		66	H'0108			
リザーブ	-	67	H'010C			
CMIA1 (コンペアマッチA)	8ビットタイマ チャンネル1	68	H'0110		IPRI2 ~ IPR10	
CMIB1 (コンペアマッチB)		69	H'0114			
OVI1 (オーバフロー1)		70	H'0118			
リザーブ	-	71	H'011C			
DEND0A (チャンネル0/チャンネル0A 転送終了)	DMAC	72	H'0120		IPRJ6 ~ IPRJ4	
DEND0B (チャンネル0B 転送終了)		73	H'0124			
DEND1A (チャンネル1/チャンネル1A 転送終了)		74	H'0128			
DEND1B (チャンネル1B 転送終了)		75	H'012C			
リザーブ	-	76	H'0130			
		77	H'0134			
		78	H'0138			
		79	H'013C			
ERI0 (受信エラー0)	SCI チャンネル0	80	H'0140		IPRJ2 ~ IPRJ0	
RXI0 (受信データフル0)		81	H'0144			
TXI0 (送信データエンプティ0)		82	H'0148			
TEI0 (送信終了0)		83	H'014C			
ERI1 (受信エラー1)	SCI チャンネル1	84	H'0150		IPRK6 ~ IPRK4	
RXI1 (受信データフル1)		85	H'0154			
TXI1 (送信データエンプティ1)		86	H'0158			
TEI1 (送信終了1)		87	H'015C			
ERI2 (受信エラー2)	SCI チャンネル2	88	H'0160		IPRK2 ~ IPRK0	
RXI2 (受信データフル2)		89	H'0164			
TXI2 (送信データエンプティ2)		90	H'0168			
TEI2 (送信終了2)		91	H'016C			

【注】 \* 先頭アドレスの下位 16 ビットを示しています。

## 5.4 割り込み動作

### 5.4.1 割り込み制御モードと割り込み動作

本 LSI の割り込みの動作は、割り込み制御モードによって異なります。

NMI 割り込みはリセット状態、ハードウェアスタンバイ状態を除き常に受け付けられます。IRQ 割り込みおよび内蔵周辺モジュールの割り込みは、それぞれの割り込みに対応したイネーブルビットがあります。このイネーブルビットを 0 にクリアすると、その割り込み要求は禁止されます。イネーブルビットを 1 にセットした割り込み要因が、割り込みコントローラで制御されます。

表 5.5 に割り込み制御モードを示します。

SYSCR の INTM1、INTM0 ビットによる割り込み制御モードの設定、IPR による割り込み優先順位の設定、および、CPU の CCR の I ビット、EXR の I2 ~ I0 ビットによるマスク状態に基づいて、割り込みコントローラは割り込みを制御します。

表 5.5 割り込み制御モード

割り込み 制御 モード	SYSCR		優先順位設 定レジスタ	割り込み マスクビット	説 明
	INTM1	INTM0			
0	0	0		I	I ビットにより、割り込みマスク制御を行います。
		1			設定禁止
2	1	0	IPR	I2 ~ I0	I2 ~ I0 ビットにより、8 レベルの割り込みマスク制御を行います。 IPR により、8 レベルの優先順位の設定ができます。
		1			設定禁止

図 5.4 に優先順位判定回路のブロック図を示します。

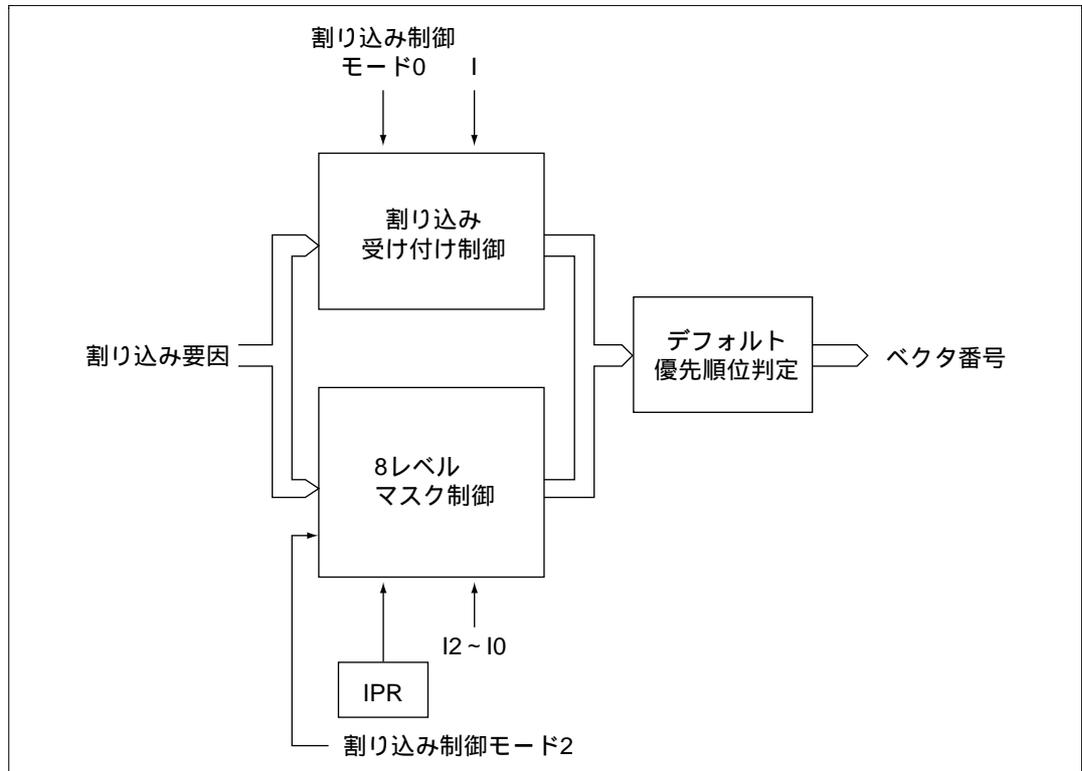


図 5.4 割り込み制御動作のブロック図

(1) 割り込み受け付け制御

割り込み制御モード0のとき、CCRのIビットにより割り込み受け付け制御を行います。  
表 5.6 に、割り込み制御モードと選択可能な割り込みについて示します。

表 5.6 割り込み制御モードと選択される割り込み (1)

割り込み制御モード	割り込みマスクビット	選択される割り込み
	I	
0	0	すべての割り込み
	1	NMI 割り込み
2	*	すべての割り込み

\* : Don't care

## (2) 8 レベル制御

割り込み制御モード2のとき、割り込み受け付け制御において、選択された割り込みに対して割り込みプライオリティレベル (IPR) に従った8レベルのマスキレベル判定を行います。

IPR で設定したプライオリティレベルが、マスキレベルよりも大きく、かつ最もプライオリティレベルの高い割り込み要因を選択します。

表 5.7 割り込み制御モードと選択される割り込み (2)

割り込み制御モード	選択される割り込み
0	すべての割り込み
2	プライオリティレベルがマスキレベルより大きい (IPR > I2 ~ I0) かつ、プライオリティレベル (IPR) が最大の割り込み

## (3) デフォルト優先順位判定

8レベル制御において選択された割り込みについて優先順位を判定し、ベクタ番号を生成します。

IPR に対して同じ値を設定した場合には、複数の割り込み要因の受け付けが許可されることになるため、あらかじめデフォルトで設定した優先順位に従って最も優先順位の高い割り込み要因のみを選択しベクタ番号を生成します。

受け付けられた割り込み要因よりも低い優先順位を持った割り込み要因は保留されます。

表 5.8 に割り込み制御モードと動作および制御信号機能を示します。

表 5.8 割り込み制御モードと動作および制御信号機能

割り込み制御モード	設定		割り込み受け付け制御		8レベル制御		デフォルト優先順位判定	T (トレース)
	INTM1	INTM0	I		I2 ~ I0	IPR		
0	0	0		IM	x	-	- *2	-
2	1	0	x	- *1		IM	PR	T

### 【記号説明】

- : 割り込み動作制御を行います
- x : 動作しません (割り込みはすべて許可)
- IM : 割り込みマスクビットとして使用
- PR : 優先順位を設定
- : 使用しません

【注】 \*1 割り込み受け付け時に1にセットされます。

\*2 初期設定時を保持してください。

## 5.4.2 割り込み制御モード 0

IRQ 割り込み、および内蔵周辺モジュールの割り込みは CPU の CCR の I ビットによって許可または禁止を設定できます。I ビットが 0 にクリアされているときは許可状態、1 にセットされているときは禁止状態です。

この場合の割り込み受け付けの動作フローチャートを図 5.5 に示します。

- [1] 対応する割り込みイネーブルビットが 1 にセットされている状態で割り込み要因が発生したとき、割り込みコントローラに対して、割り込み要求が送られます。
- [2] I ビットを参照します。I ビットが 0 にクリアされているときは、割り込み要求が受け付けられます。I ビットが 1 にセットされているときは、NMI 割り込みのみ受け付けられ、そのほかの割り込み要求は保留されます。
- [3] 割り込みコントローラに対して割り込み要求が送られ、優先順位に従って最高位の割り込みが選択されて、そのほかは保留となります。
- [4] 割り込み要求が受け付けられると、そのとき実行中の命令の処理が終了した後、割り込み例外処理を起動します。
- [5] 割り込み例外処理によって、PC と CCR がスタック領域に退避されます。退避される PC は、リターン後に実行する最初の命令のアドレスを示しています。
- [6] 次に CCR の I ビットが 1 にセットされます。これにより、NMI を除く割り込みはマスクされます。
- [7] 受け付けた割り込みに対応するベクタアドレスを生成し、そのベクタアドレスの内容によって示されるアドレスから、割り込み処理ルーチンの実行が開始されます。

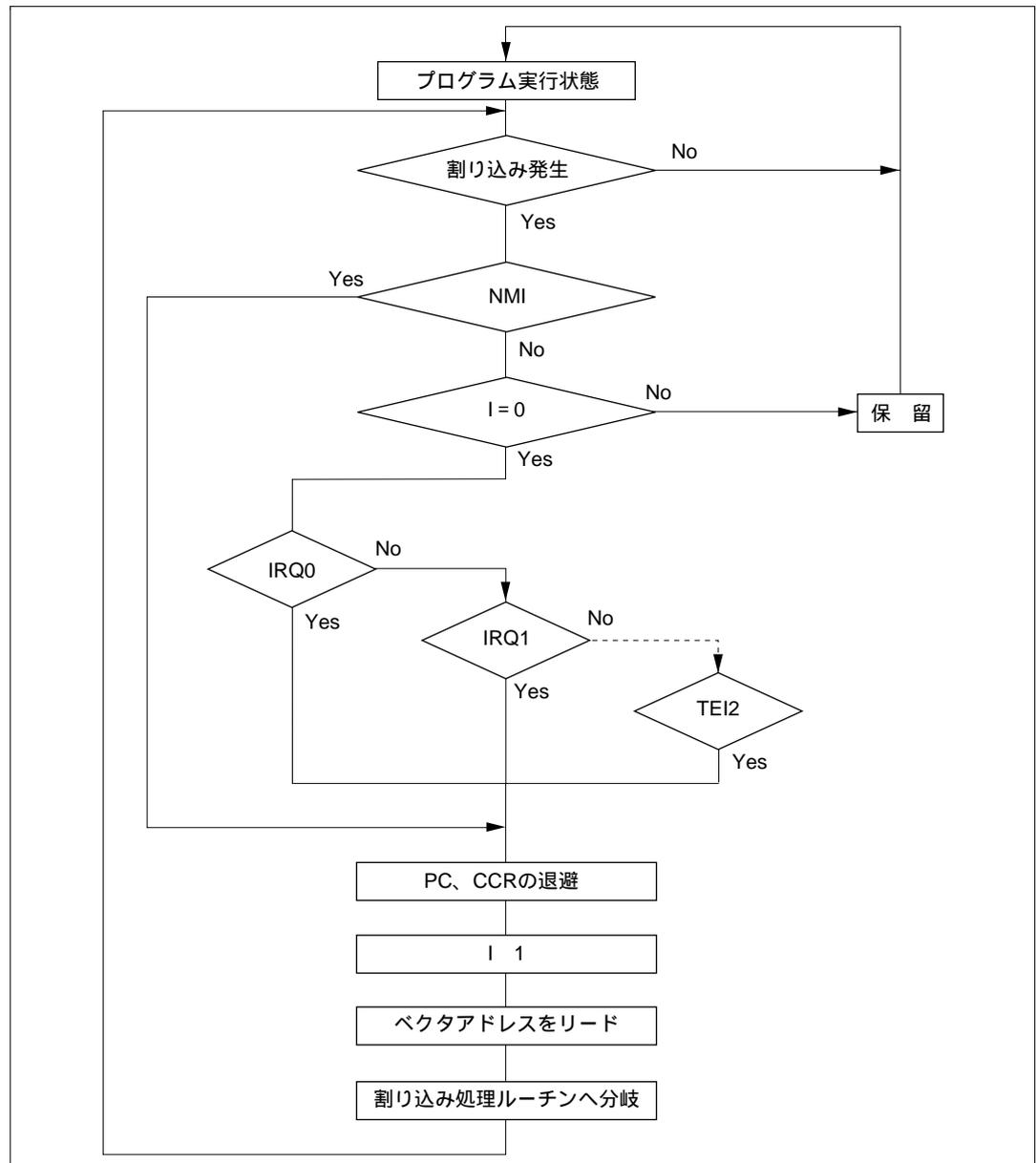


図 5.5 割り込み制御モード0の割り込み受け付けまでのフロー

### 5.4.3 割り込み制御モード 2

IRQ 割り込み、および内蔵周辺モジュールの割り込みは、CPU の EXR の割り込みマスクレベル (I2 ~ I0 ビット) と IPR との比較によって 8 レベルのマスクレベルを実現できます。

このときの割り込み受け付けの動作フローチャートを図 5.6 に示します。

- [ 1 ] 対応する割り込みイネーブルビットが 1 にセットされている状態で割り込み要因が発生したとき、割り込みコントローラに対して、割り込み要求が送られます。
- [ 2 ] 割り込みコントローラに対して割り込み要求が送られると、IPR に設定された割り込みプライオリティレベルに従って最も優先順位の高い割り込みが選択され、それより低位の優先順位の割り込み要求は保留となります。このとき、同一優先順位の割り込み要求が同時に複数個発生したときは、表 5.4 に示す優先度に従って、優先順位の最も高い割り込み要求が選択されます。
- [ 3 ] その後、選択された割り込み要求の優先順位と EXR の割り込みマスクレベルとが比較されます。ここで、そのときに設定されていたマスクレベル以下の要求は保留され、割り込みマスクレベルより優先順位の高い割り込み要求だけが受け付けられます。
- [ 4 ] 割り込み要求が受け付けられると、そのとき実行中の命令の処理が終了した後、割り込み例外処理を起動します。
- [ 5 ] 割り込み例外処理によって、PC、CCR および EXR がスタック領域に退避されます。退避される PC は、リターン後に実行する最初の命令のアドレスを示しています。
- [ 6 ] EXR の T ビットが 0 にクリアされます。割り込みマスクレベルは受け付けた割り込みのプライオリティレベルに書き換えられます。  
受け付けた割り込みが NMI のとき、割り込みマスクレベルは H'7 に設定されます。
- [ 7 ] 受け付けた割り込みに対応するベクタアドレスを生成し、そのベクタアドレスの内容によって示されるアドレスから、割り込み処理ルーチンの実行が開始されます。

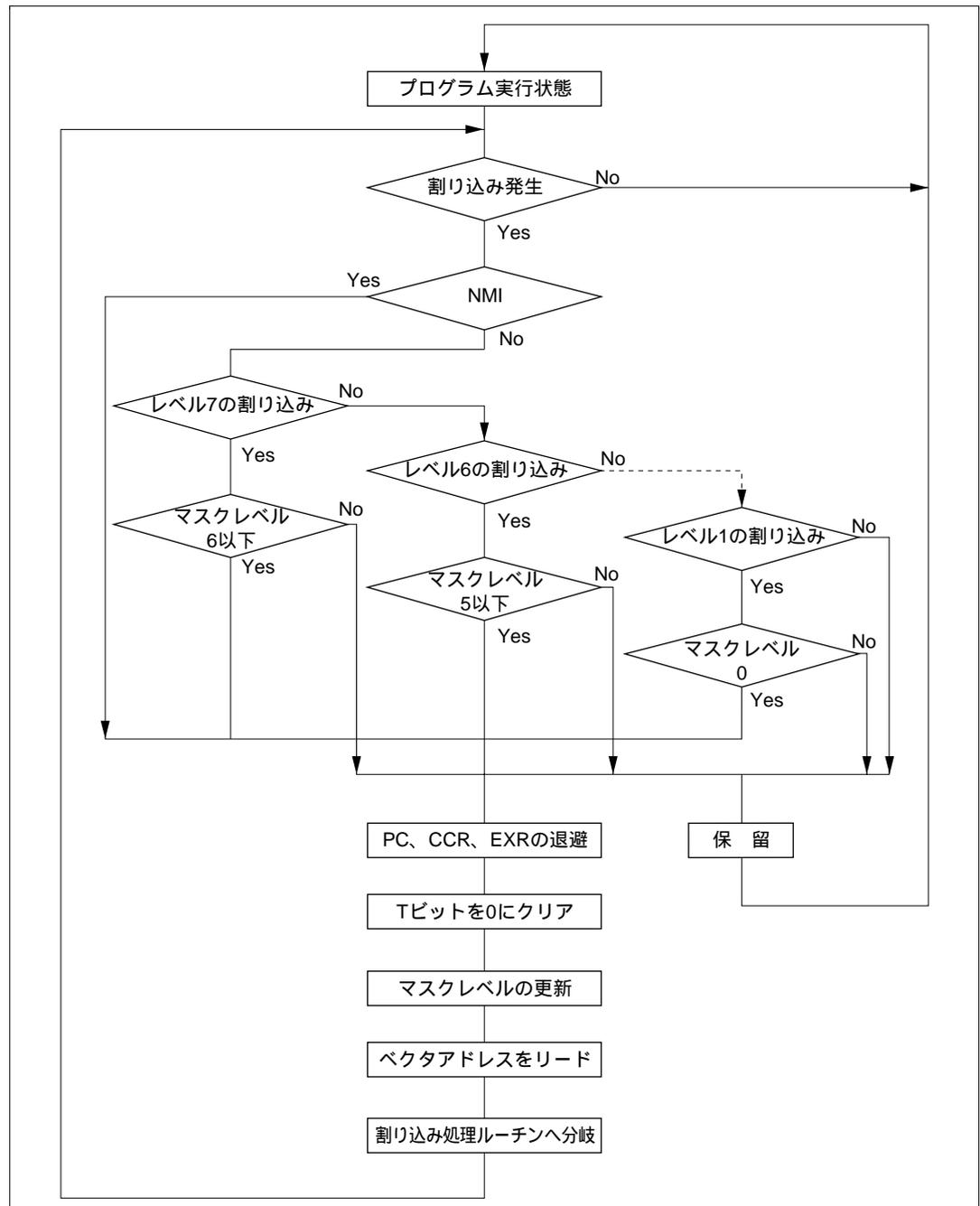


図 5.6 割り込み制御モード 2 の割り込み受け付けまでのフロー

### 5.4.4 割り込み例外処理シーケンス

図 5.7 に、割り込み例外処理シーケンスを示します。アドバンスモードで割り込み制御モード 0 とし、プログラム領域およびスタック領域を内蔵メモリとした場合の例です。

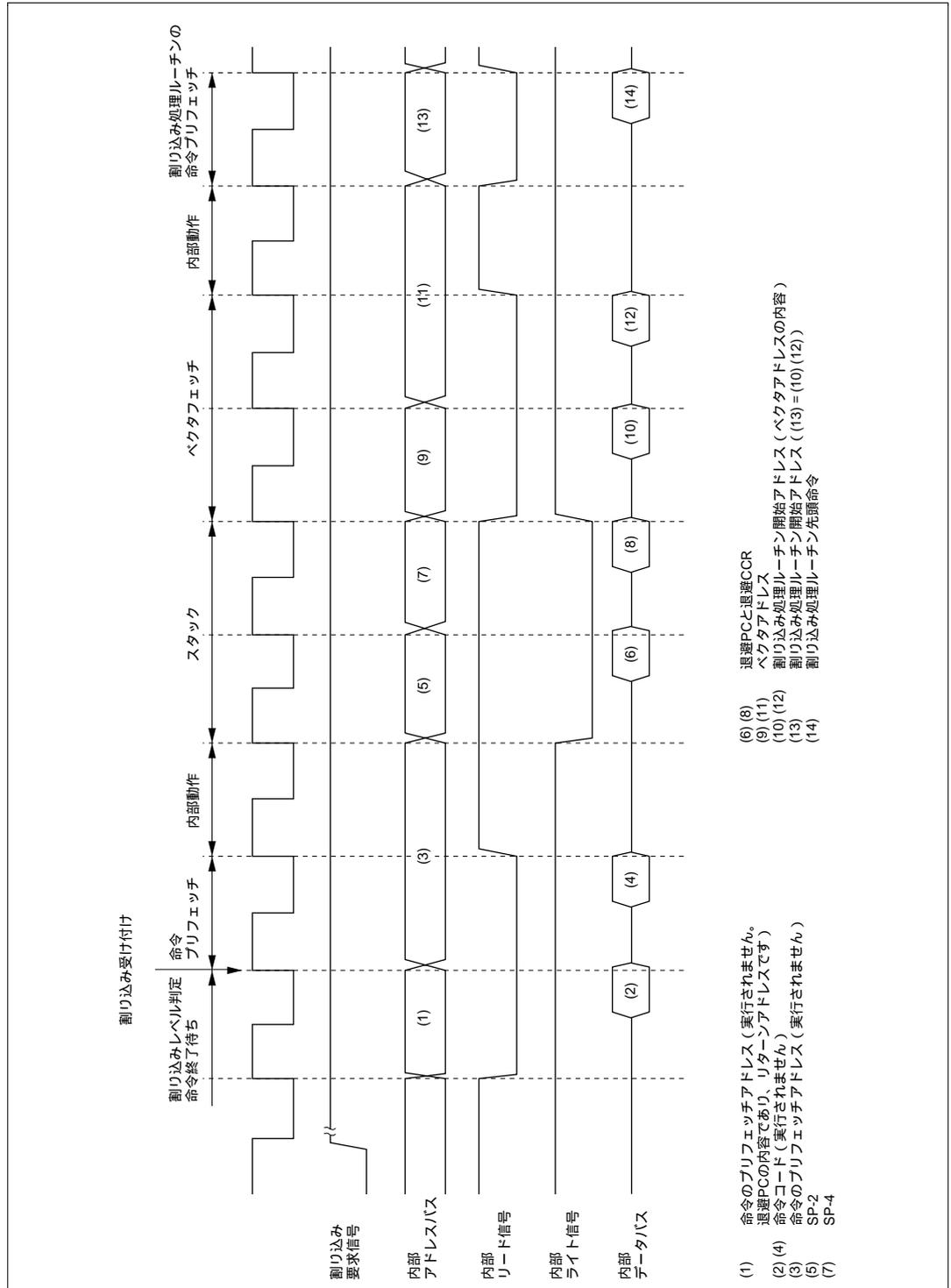


図 5.7 割り込み例外処理

### 5.4.5 割り込み応答時間

本 LSI では、内蔵メモリに対する高速ワードアクセスを可能にしており、プログラム領域を内蔵 ROM、スタック領域を内蔵 RAM に設けることにより、処理速度の向上を図ることができます。

割り込み要求が発生してから、割り込み例外処理ルーチンの先頭命令が実行されるまでの割り込み応答時間を表 5.9 に示します。表 5.9 の実行状態の記号については表 5.10 を参照してください。

表 5.9 割り込み応答時間

No.	実行状態	アドバンスモード	
		INTM1 = 0	INTM1 = 1
1	割り込み優先順位判定* <sup>1</sup>	3	
2	実行中の命令が終了するまでの待ち状態数* <sup>2</sup>	$1 \sim 19 + 2 \cdot S_i$	
3	PC、CCR および EXR のスタック	$2 \cdot S_K$	$3 \cdot S_K$
4	ベクタフェッチ	$2 \cdot S_i$	
5	命令フェッチ* <sup>3</sup>	$2 \cdot S_i$	
6	内部処理* <sup>4</sup>	2	
合計（内蔵メモリ使用時）		12 ~ 32	13 ~ 33

【注】 \*<sup>1</sup> 内部割り込みの場合 2 ステートとなります。

\*<sup>2</sup> MULXS、DIVXS 命令について示しています。

\*<sup>3</sup> 割り込み受け付け後のプリフェッチおよび割り込み処理ルーチンのプリフェッチです。

\*<sup>4</sup> 割り込み受け付け後の内部処理およびベクタフェッチ後の内部処理です。

表 5.10 割り込み例外処理の実行状態のステート数

記号	アクセス対象				
	内部メモリ	外部デバイス			
		8ビットバス		16ビットバス	
		2ステート アクセス	3ステート アクセス	2ステート アクセス	3ステート アクセス
命令フェッチ $S_i$	1	4	$6 + 2m$	2	$3 + m$
分岐アドレスリード $S_j$					
スタック操作 $S_K$					

【記号説明】

m : 外部デバイスアクセス時のウェイトステート数

## 5.5 使用上の注意

### 5.5.1 割り込みの発生とディスエーブルとの競合

割り込みイネーブルビットを0にクリアして割り込みを禁止する場合、割り込みの禁止はその命令実行終了後に有効になります。

すなわち、BCLR 命令、MOV 命令などで割り込みイネーブルビットを0にクリアする場合、命令実行中にその割り込みが発生すると、命令実行終了時点では当該割り込み許可状態にあるため、命令実行終了後にその割り込み例外処理を実行します。ただし、その割り込みより優先順位の高い割り込み要求がある場合には優先順位の高い割り込み例外処理を実行し、その割り込みは無視されます。

割り込み要因フラグを0にクリアする場合も同様です。

TPU の TIER0 の TGIEA を0にクリアする場合の例を図 5.8 に示します。

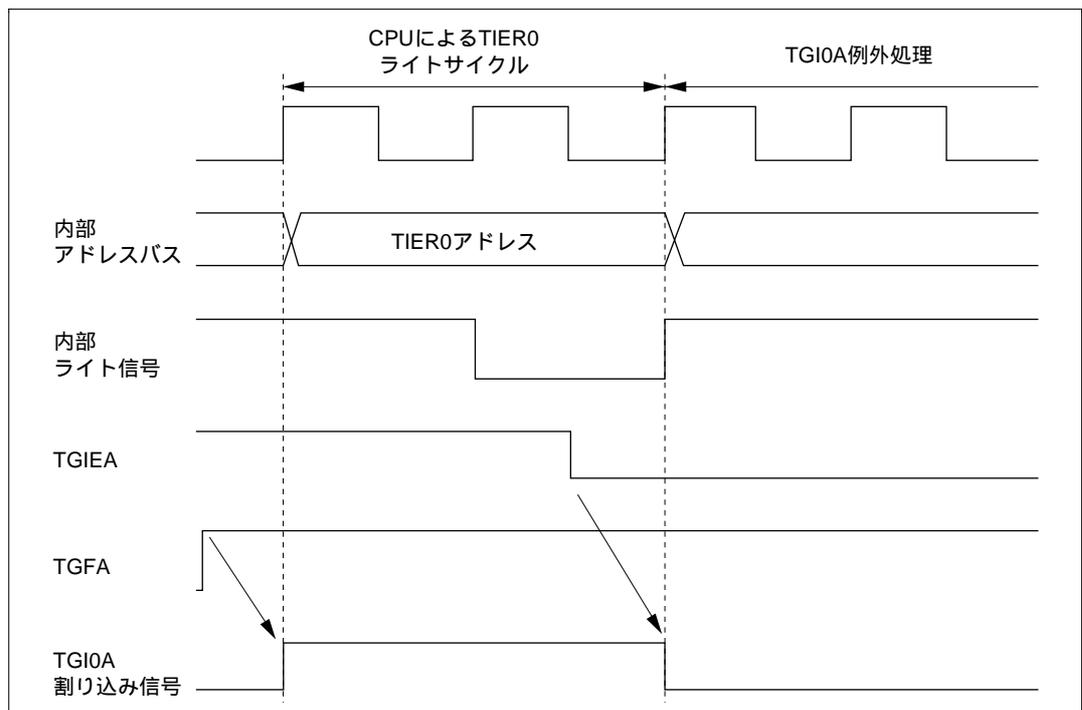


図 5.8 割り込みの発生とディスエーブルの競合

なお、割り込みをマスクした状態でイネーブルビットまたは割り込み要因フラグを0にクリアすれば、上記の競合は発生しません。

## 5.5.2 割り込みを禁止している命令

割り込みを禁止している命令には、LDC、ANDC、ORC、XORC 命令があります。これらの命令実行終了後は、NMI 割り込みを含めて割り込みが禁止され、必ず次の命令を実行します。

これらの命令により I ビットを設定した場合、命令実行終了の 2 ステート後に新しい値が有効になります。

## 5.5.3 割り込み禁止期間

割り込みコントローラには割り込み受け付けを禁止している期間があります。

CPU が LDC、ANDC、ORC、XORC 命令によってマスクレベルを更新した後の 3 ステート期間は、割り込みコントローラは割り込みの受け付けを禁止します。

## 5.5.4 EEPMOV 命令実行中の割り込み

EEPMOV.B 命令と EEPMOV.W 命令では、割り込み動作が異なります。

EEPMOV.B 命令のときは、転送中に NMI を含めた割り込み要求があっても転送終了まで割り込みを受け付けません。

EEPMOV.W 命令のときは、転送中に割り込み要求があった場合、転送サイクルの切れ目で割り込み例外処理が開始されます。このときスタックされる PC の値は次命令のアドレスとなります。

このため、EEPMOV.W 命令実行中に割り込みが発生する場合には、以下のプログラムとしてください。

```
L1: EEPMOV.W
      MOV.W   R4, R4
      BNE     L1
```

## 5.6 割り込みによる DTC、DMAC の起動

### 5.6.1 概要

割り込みにより、DTC、DMAC を起動することができます。この場合、以下の選択を行うことができます。

- (1) CPU に対する割り込み要求
- (2) DTC に対する起動要求
- (3) DMAC に対する起動要求
- (4) (1) ~ (3) の複数の選択

なお、DTC、DMAC を起動できる割り込み要求については、「第 8 章 データトランスファコントローラ (DTC)」および「第 7 章 DMA コントローラ」を参照してください。

### 5.6.2 ブロック図

図 5.9 に、DTC、DMAC と割り込みコントローラのブロック図を示します。

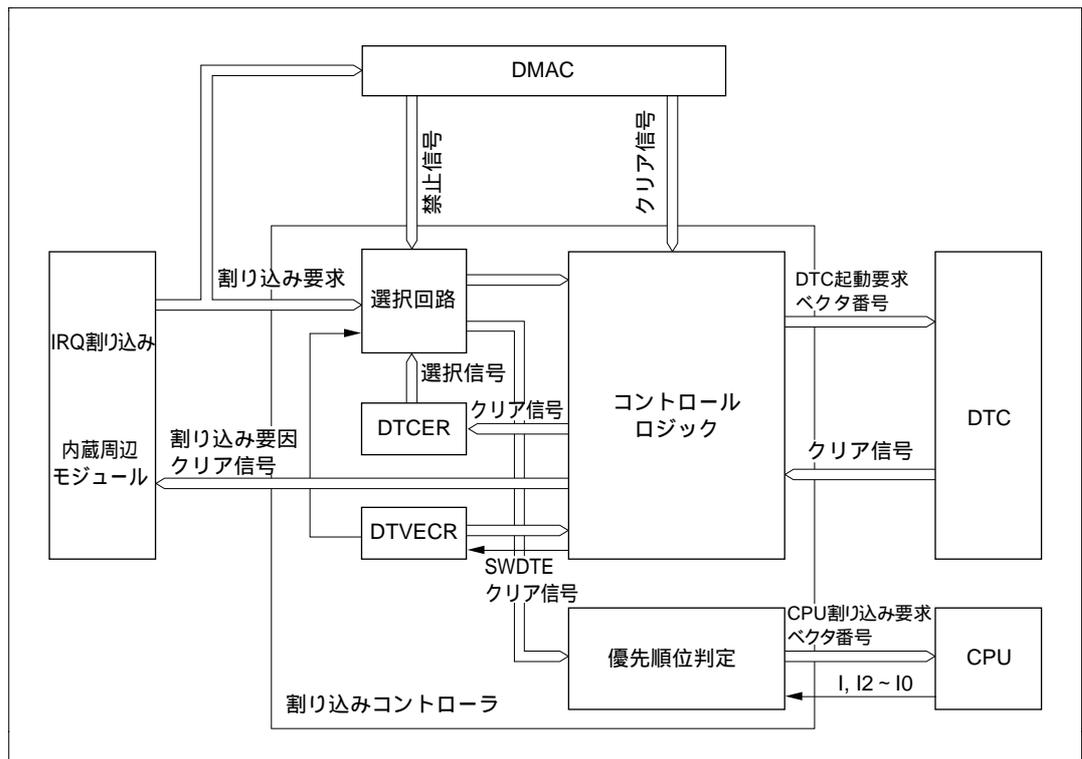


図 5.9 DTC、DMAC と割り込み制御

### 5.6.3 動作説明

DTC、DMAC 制御の割り込みコントローラの機能は 3 つに大別されます。

#### (1) 割り込み要因の選択

DMAC は、各チャンネルに直接、起動要因が入力されます。DMAC の各チャンネルの起動要因は DMACR の DTF3 ~ DTF0 ビットにより選択します。選択した起動要因を DMAC が管理するかを、DMABCR の DTA ビットによって選択することができます。DTA ビットを 1 にセットすると、その DMAC の起動要因になった割り込み要因は、DTC の起動要因および CPU の割り込み要因にはなりません。

DMAC に管理されている割り込み以外の割り込み要因は、DTC の DTCERA ~ DTCERF の DTCE ビットにより、DTC 起動要求とするか、CPU 割り込み要求とするかを選択します。

DTC の MRB の DISSEL ビットの指定により、DTC のデータ転送後、DTCE ビットを 0 にクリアして、CPU に割り込みを要求することができます。

なお、DTC が所定回数のデータ転送を行い、転送カウンタが 0 になった場合には、DTC のデータ転送後、DTCE もビットを 0 にクリアして、CPU に割り込みを要求します。

#### (2) 優先順位判定

DTC の起動要因はデフォルトの優先順位に従って選択されます。マスクレベルやプライオリティレベルなどの影響を受けません。それぞれの優先順位は、「7.6 割り込み」、および「8.3.3 DTC ベクタテーブル」を参照してください。

DMAC は、各チャンネルに直接起動要因が入力されます。

#### (3) 動作順序

同一の割り込みを、DTC の起動要因と CPU の割り込み要因に選択した場合、DTC のデータ転送が行われ、その後、CPU の割り込み例外処理が行われます。

同一の割り込みを、DMAC の起動要因と、DTC の起動要因または CPU の割り込み要因に選択した場合、これらは独立に動作を行います。それぞれの動作状態およびバス権の優先順位に従います。

表 5.11 に、DMAC の DMABCR の DTA ビット、DTC の DTCERA ~ DTCERF の DTCE ビット、および DTC の MRB の DISSEL ビットの設定による割り込み要因の選択と割り込み要因クリア制御を示します。

表 5.11 割り込み要因の選択とクリア制御

設定内容			割り込み要因選択・クリア制御		
DMAC	DTC		DMAC	DTC	CPU
DTA	DTCE	DISEL			
0	0	*		×	
	1	0			×
		1			
1	*	*		×	×

## 【記号説明】

：当該割り込みを使用します。割り込み要因のクリアを行います。

（CPU は割り込み処理ルーチンで、要因フラグをクリアしてください。）

：当該割り込みを使用します。割り込み要因をクリアしません。

× ：当該割り込みは使用できません。

\* ：Don't care

## (4) 使用上の注意

SCI および A/D 変換器の割り込み要因は、DMAC または DTC が所定のレジスタをリード/ライトしたときにクリアされ、DTA ビットや DISEL ビットには依存しません。

---

# 6. バスコントローラ

---

## 第6章 目次

6.1	概要.....	139
	6.1.1 特長.....	139
	6.1.2 ブロック図.....	141
	6.1.3 端子構成.....	142
	6.1.4 レジスタ構成.....	144
6.2	各レジスタの説明.....	145
	6.2.1 バス幅コントロールレジスタ (ABWCR).....	145
	6.2.2 アクセスステートコントロールレジスタ (ASTCR).....	146
	6.2.3 ウェイトコントロールレジスタ H、L (WCRH、WCRL).....	147
	6.2.4 バスコントロールレジスタ H (BCRH).....	151
	6.2.5 バスコントロールレジスタ L (BCRL).....	154
	6.2.6 メモリコントロールレジスタ (MCR).....	156
	6.2.7 DRAM コントロールレジスタ (DRAMCR).....	159
	6.2.8 リフレッシュタイムカウンタ (RTCNT).....	162
	6.2.9 リフレッシュタイムコンスタントレジスタ (RTCOR).....	162
6.3	バス制御の概要.....	163
	6.3.1 エリア分割.....	163
	6.3.2 バス仕様.....	164
	6.3.3 メモリインタフェース.....	165
	6.3.4 アドバンスモード.....	166
	6.3.5 チップセレクト信号.....	167
6.4	基本バスインタフェース.....	168
	6.4.1 概要.....	168
	6.4.2 データサイズとデータアライメント.....	168
	6.4.3 有効ストローク.....	170
	6.4.4 基本タイミング.....	171
	6.4.5 ウェイト制御.....	179

6.5	DRAM インタフェース .....	181
6.5.1	概要.....	181
6.5.2	DRAM 空間の設定.....	181
6.5.3	アドレスマルチプレクス.....	182
6.5.4	データバス.....	182
6.5.5	DRAM インタフェース使用端子.....	183
6.5.6	基本タイミング.....	184
6.5.7	プリチャージステート制御.....	185
6.5.8	ウェイト制御.....	186
6.5.9	バイトアクセス制御.....	188
6.5.10	バースト動作.....	190
6.5.11	リフレッシュ制御.....	193
6.6	DMAC シングルアドレスモードと DRAM インタフェース.....	196
6.6.1	DDS = 1 のとき.....	196
6.6.2	DDS = 0 のとき.....	197
6.7	バースト ROM インタフェース.....	198
6.7.1	概要.....	198
6.7.2	基本タイミング.....	198
6.7.3	ウェイト制御.....	200
6.8	アイドルサイクル.....	201
6.8.1	動作説明.....	201
6.8.2	アイドルサイクルでの端子状態.....	205
6.9	ライトデータバッファ機能.....	206
6.10	バス解放.....	207
6.10.1	概要.....	207
6.10.2	動作説明.....	207
6.10.3	外部バス権解放状態での端子状態.....	208
6.10.4	遷移タイミング.....	209
6.10.5	使用上の注意.....	209
6.11	バスアービトラクション.....	210
6.11.1	概要.....	210
6.11.2	動作説明.....	210
6.11.3	バス権移行タイミング.....	211
6.11.4	外部バス権解放使用上の注意.....	211
6.12	リセットとバスコントローラ.....	212

## 6.1 概要

本 LSI はバスコントローラ (BSC) を内蔵しており、外部アドレス空間を 8 つのエリアに分割して管理します。各エリアでは、バス幅、アクセスステート数などのバス仕様を独立に設定することが可能であり、複数のメモリを容易に接続することができます。

また、バスコントローラはバス権調停機能を持っており、内部バスマスタである CPU、DMA コントローラ (DMAC) およびデータトランスファコントローラ (DTC) の動作を制御します。

### 6.1.1 特長

バスコントローラの特長を以下に示します。

外部アドレス空間をエリア単位で管理

- ・アドバンスモードでは外部空間を 2M バイト単位の 8 エリアに分割して管理
- ・エリアごとにバス仕様を設定可能
- ・DRAM / バースト ROM インタフェースを設定可能

基本バスインタフェース

- ・エリア 0~7 に対してチップセレクト ( $\overline{CS0} \sim \overline{CS7}$ ) を出力可能
- ・エリアごとに、8 ビットアクセス空間 / 16 ビットアクセス空間を選択可能
- ・エリアごとに、2 ステートアクセス空間 / 3 ステートアクセス空間を選択可能
- ・エリアごとに、プログラムウェイトステートを挿入可能

DRAM インタフェース

- ・エリア 2~5 に対して DRAM インタフェースを設定可能 (アドバンスモード時)
- ・ロウアドレス / カラムアドレスのマルチプレクス出力 (8 / 9 / 10 ビット)
- ・CAS2 本方式
- ・バースト動作 (高速ページモード)
- ・RAS プリチャージタイム確保のための  $T_p$  サイクル挿入
- ・CAS ビフォー RAS リフレッシュとセルフリフレッシュを選択可能

バースト ROM インタフェース

- ・エリア 0 に対してバースト ROM インタフェースを設定可能
- ・バーストアクセスの 1 または 2 ステートを選択可能

アイドルサイクル挿入

- ・異なるエリア間の外部リードサイクル時、アイドルサイクルを挿入可能
- ・外部リードサイクルの直後の外部ライトサイクル時、アイドルサイクルを挿入可能

ライトバッファ機能

- ・外部ライトサイクルと内部アクセスを並列に実行可能
- ・DMACのシングルアドレスモードと内部アクセスを並列に実行可能

バス権調停機能（バスアービトレーション）

- ・バスアービタを内蔵し、CPU、DMACおよびDTCのバス権を調停

その他

- ・リフレッシュ用カウンタ（リフレッシュタイマ）をインターバルタイマとして使用可能
- ・外部バス権解放機能

## 6.1.2 ブロック図

バスコントローラのブロック図を図6.1に示します。

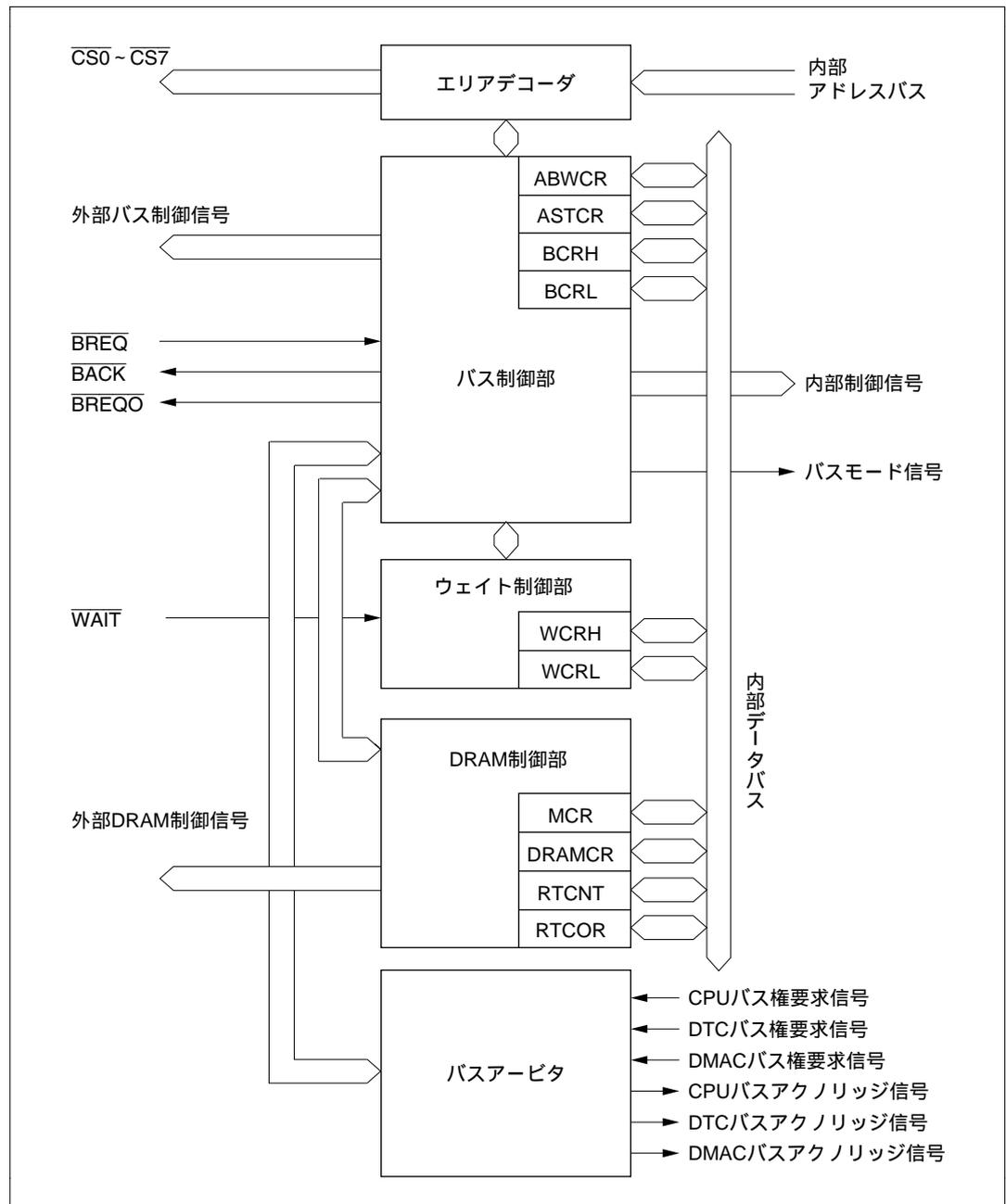


図 6.1 バスコントローラのブロック図

## 6.1.3 端子構成

表 6.1 にバスコントローラの端子構成を示します。

表 6.1 端子構成

名 称	記号	入出力	機 能
アドレスストロープ	$\overline{AS}$	出力	アドレスバス上のアドレス出力が有効であることを示すストロープ信号。
リード	$\overline{RD}$	出力	外部空間をリードしていることを示すストロープ信号。
ハイライト/ ライトイネーブル	$\overline{HWR}$	出力	外部空間をライトし、データバスの上位側 ( $D_{15} \sim D_8$ ) が有効であることを示すストロープ信号。 2CAS 方式の DRAM のライトイネーブル信号。
ロウライト	$\overline{LWR}$	出力	外部空間をライトし、データバスの下位側 ( $D_7 \sim D_0$ ) が有効であることを示すストロープ信号。
チップセレクト 0	$\overline{CS0}$	出力	エリア 0 が選択されていることを示すストロープ信号。
チップセレクト 1	$\overline{CS1}$	出力	エリア 1 が選択されていることを示すストロープ信号。
チップセレクト 2/ ロウアドレスストロープ 2	$\overline{CS2}$	出力	エリア 2 が選択されていることを示すストロープ信号。 エリア 2 が DRAM 空間のとき、DRAM のロウアドレスストロープ信号。
チップセレクト 3/ ロウアドレスストロープ 3	$\overline{CS3}$	出力	エリア 3 が選択されていることを示すストロープ信号。 エリア 3 が DRAM 空間のとき、DRAM のロウアドレスストロープ信号。

名 称	記号	入出力	機 能
チップセレクト 4/ ロウアドレスストロープ 4	$\overline{CS4}$	出力	エリア 4 が選択されていることを示す ストロープ信号。 エリア 4 が DRAM 空間のとき、DRAM のロウアドレスストロープ信号。
チップセレクト 5/ ロウアドレスストロープ 5	$\overline{CS5}$	出力	エリア 5 が選択されていることを示す ストロープ信号。 エリア 5 が DRAM 空間のとき、DRAM のロウアドレスストロープ信号。
チップセレクト 6	$\overline{CS6}$	出力	エリア 6 が選択されていることを示す ストロープ信号。
チップセレクト 7	$\overline{CS7}$	出力	エリア 7 が選択されていることを示す ストロープ信号。
アッパーカラムアドレススト ロープ	$\overline{CAS}$	出力	2CAS 方式の DRAM のアッパーカラムア ドレスストロープ信号。
ロウアーカラムストロープ	$\overline{LCAS}$	出力	DRAM のロウアーカラムアドレスストロ ープ信号。
ウェイト	$\overline{WAIT}$	入力	外部 3 ステートアクセス空間をアクセ スするときのウェイト要求信号。
バス権要求	$\overline{BREQ}$	入力	バス権を外部に解放する要求信号。
バス権要求アクノリッジ	$\overline{BACK}$	出力	バス権を解放したことを示すアクノリッ ジ信号。
バス権要求出力	$\overline{BREQO}$	出力	外部バス権解放状態で、内部バスマスタ が外部空間をアクセスするときの、外部 バス権要求信号。

## 6.1.4 レジスタ構成

表 6.2 にバスコントローラのレジスタ構成を示します。

表 6.2 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値		アドレス* <sup>1</sup>
			パワーオン リセット	マニュアル リセット* <sup>3</sup>	
バス幅コントロールレジスタ	ABWCR	R/W	H'FF/H'00* <sup>2</sup>	保持	H'FED0
アクセスステートコントロールレジスタ	ASTCR	R/W	H'FF	保持	H'FED1
ウェイトコントロールレジスタH	WCRH	R/W	H'FF	保持	H'FED2
ウェイトコントロールレジスタL	WCRL	R/W	H'FF	保持	H'FED3
バスコントロールレジスタH	BCRH	R/W	H'D0	保持	H'FED4
バスコントロールレジスタL	BCRL	R/W	H'3C	保持	H'FED5
メモリコントロールレジスタ	MCR	R/W	H'00	保持	H'FED6
DRAM コントロールレジスタ	DRAMCR	R/W	H'00	保持	H'FED7
リフレッシュタイマカウンタ	RTCNT	R/W	H'00	保持	H'FED8
リフレッシュタイムコンスタントレジスタ	RTCOR	R/W	H'FF	保持	H'FED9

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 MCU 動作モードによって決まります。

\*3 H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 6.2 各レジスタの説明

### 6.2.1 バス幅コントロールレジスタ (ABWCR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	ABW7	ABW6	ABW5	ABW4	ABW3	ABW2	ABW1	ABW0
モード5~7								
初期値:	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W:	R/W							
モード4								
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/W							

ABWCRは8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、各エリアを8ビットアクセス空間または16ビットアクセス空間のいずれかに設定します。

ABWCRは、外部メモリ空間のデータバス幅を設定します。内蔵メモリおよび内部I/Oレジスタのバス幅はABWCRの設定値にかかわらず固定です。

ABWCRは、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時に、モード5~7\*1ではH'FFに初期化され、モード4では、H'00に初期化されます。マニュアルリセット\*2およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】 \*1 モード6、7はROMなし版では使用できません。

\*2 H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

ビット7~0: エリア7~0バス幅コントロール (ABW7~ABW0)

対応するエリアを8ビットアクセス空間とするか、16ビットアクセス空間とするかを選択します。

ビット n	説明
ABWn	
0	エリア n を 16 ビットアクセス空間に設定
1	エリア n を 8 ビットアクセス空間に設定

(n=7~0)

## 6.2.2 アクセスステートコントロールレジスタ (ASTCR)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	AST7	AST6	AST5	AST4	AST3	AST2	AST1	AST0
初期値：	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W：	R/W							

ASTCR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、各エリアを 2 ステートアクセス空間または 3 ステートアクセス空間のいずれかに設定します。

ASTCR は、外部メモリ空間のアクセスステート数を設定します。内蔵メモリおよび内部 I/O レジスタに対するアクセスステート数は ASTCR の設定値にかかわらず固定です。

ASTCR は、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時に、H'FF に初期化されます。マニュアルリセット\*およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

ビット 7~0：エリア 7~0 アクセスステートコントロール (AST7~AST0)

対応するエリアを 2 ステートアクセス空間にするか、3 ステートアクセス空間とするかを選択します。

同時に、ウェイトステートの挿入を許可または禁止します。

ビット n	説明
ASTn	
0	エリア n を 2 ステートアクセス空間に設定 エリア n の外部空間アクセスにウェイトステートの挿入を禁止
1	エリア n の外部空間アクセスは 3 ステートアクセス (初期値) エリア n の外部空間アクセスにウェイトステートの挿入を許可

(n=7~0)

### 6.2.3 ウェイトコントロールレジスタ H、L (WCRH、WCRL)

WCRH、WCRL は、それぞれ 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、各エリアのプログラムウェイトステート数を選択します。

内蔵メモリおよび内部 I/O レジスタに対しては、プログラムウェイトは挿入されません。

WCRH、WCRL は、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時に、H'FF に初期化されます。マニュアルリセット\*およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

#### (1) WCRH

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	W71	W70	W61	W60	W51	W50	W41	W40
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

ビット 7、6 : エリア 7 ウェイトコントロール 1、0 (W71、W70)

ASTCR の AST7 ビットが 1 にセットされた状態でエリア 7 の外部空間をアクセスするときの、プログラムウェイトステート数を選択します。

ビット 7	ビット 6	説明
W71	W70	
0	0	エリア 7 の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを挿入しない
	1	エリア 7 の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを 1 ステート挿入
1	0	エリア 7 の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを 2 ステート挿入
	1	エリア 7 の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを 3 ステート挿入 (初期値)

ビット5、4：エリア6 ウェイトコントロール1、0（W61、W60）

ASTCRのAST6ビットが1にセットされた状態でエリア6の外部空間をアクセスするときの、プログラムウェイトステート数を選択します。

ビット5	ビット4	説明
W61	W60	
0	0	エリア6の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを挿入しない
	1	エリア6の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	エリア6の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	エリア6の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを3ステート挿入 (初期値)

ビット3、2：エリア5 ウェイトコントロール1、0（W51、W50）

ASTCRのAST5ビットが1にセットされた状態でエリア5の外部空間をアクセスするときの、プログラムウェイトステート数を選択します。

ビット3	ビット2	説明
W51	W50	
0	0	エリア5の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを挿入しない
	1	エリア5の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	エリア5の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	エリア5の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを3ステート挿入 (初期値)

ビット1、0：エリア4 ウェイトコントロール1、0（W41、W40）

ASTCRのAST4ビットが1にセットされた状態でエリア4の外部空間をアクセスするときの、プログラムウェイトステート数を選択します。

ビット1	ビット0	説明
W41	W40	
0	0	エリア4の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを挿入しない
	1	エリア4の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	エリア4の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	エリア4の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを3ステート挿入 (初期値)

## (2) WCRL

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	W31	W30	W21	W20	W11	W10	W01	W00
初期値：	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W：	R/W							

ビット7、6：エリア3ウェイトコントロール1、0 (W31、W30)

ASTCRのAST3ビットが1にセットされた状態でエリア3の外部空間をアクセスするときの、プログラムウェイトステート数を選択します。

ビット7	ビット6	説明
W31	W30	
0	0	エリア3の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを挿入しない
	1	エリア3の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	エリア3の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	エリア3の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを3ステート挿入 (初期値)

ビット5、4：エリア2ウェイトコントロール (W21、W20)

ASTCRのAST2ビットが1にセットされた状態でエリア2の外部空間をアクセスするときの、プログラムウェイトステート数を選択します。

ビット5	ビット4	説明
W21	W20	
0	0	エリア2の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを挿入しない
	1	エリア2の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	エリア2の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	エリア2の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを3ステート挿入 (初期値)

ビット3、2：エリア1 ウェイトコントロール1、0 (W11、W10)

ASTCRのAST1ビットが1にセットされた状態でエリア1の外部空間をアクセスするときの、プログラムウェイトステート数を選択します。

ビット3	ビット2	説明
W11	W10	
0	0	エリア1の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを挿入しない
	1	エリア1の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	エリア1の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	エリア1の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを3ステート挿入 (初期値)

ビット1、0：エリア0 ウェイトコントロール1、0 (W01、W00)

ASTCRのAST0ビットが1にセットされた状態で、エリア0の外部空間をアクセスするときの、プログラムウェイトステート数を選択します。

ビット1	ビット0	説明
W01	W00	
0	0	エリア0の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを挿入しない
	1	エリア0の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	エリア0の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	エリア0の外部空間アクセス時、プログラムウェイトを3ステート挿入 (初期値)

## 6.2.4 バスコントロールレジスタ H (BCRH)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	ICIS1	ICIS0	BRSTRM	BRSTS1	BRSTS0	RMTS2	RMTS1	RMTS0
初期値 :	1	1	0	1	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

BCRHは8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、アイドルサイクル挿入の許可または禁止、エリア2~5およびエリア0のメモリインタフェースの選択を行います。

BCRHは、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時に、H'D0に初期化されます。マニュアルリセット\*およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

### ビット7 : アイドルサイクル挿入1 (ICIS1)

異なるエリアの外部リードサイクルが連続する場合、バスサイクルの間にアイドルサイクルを1ステート挿入するか、挿入しないかを選択します。

ビット7	説明
ICIS1	
0	異なるエリアの外部リードサイクルが連続したとき、アイドルサイクルを挿入しない
1	異なるエリアの外部リードサイクルが連続したとき、アイドルサイクルを挿入する (初期値)

### ビット6 : アイドルサイクル挿入0 (ICIS0)

外部リードサイクルと外部ライトサイクルが連続する場合、バスサイクルの間にアイドルサイクルを1ステート挿入するか、挿入しないかを選択します。

ビット6	説明
ICIS0	
0	外部リードサイクルと外部ライトサイクルが連続したとき、アイドルサイクルを挿入しない
1	外部リードサイクルと外部ライトサイクルが連続したとき、アイドルサイクルを挿入する (初期値)

## ビット5：バーストROMイネーブル (BRSTRM)

エリア0をバーストROMインタフェースとするかを選択します。

ビット5	説明
BRSTRM	
0	エリア0は基本バスインタフェース (初期値)
1	エリア0はバーストROMインタフェース

## ビット4：バーストサイクルセレクト1 (BRSTS1)

バーストROMインタフェースのバーストサイクル数を選択します。

ビット4	説明
BRSTS1	
0	バーストサイクルは1ステート
1	バーストサイクルは2ステート (初期値)

## ビット3：バーストサイクルセレクト0 (BRSTS0)

バーストROMインタフェースのバーストアクセス可能なワード数を選択します。

ビット3	説明
BRSTS0	
0	バーストアクセスは最大4ワード (初期値)
1	バーストアクセスは最大8ワード

ビット2~0 : RAMタイプセレクト (RMTS2~RMTS0)

アドバンスモードのときに、エリア2~5のメモリアンタフェースを選択します。

DRAM空間を選択すると、当該エリアはDRAMインタフェースとなります。

ビット2	ビット1	ビット0	説 明			
RMTS2	RMTS1	RMTS0	エリア5	エリア4	エリア3	エリア2
0	0	0	通常空間			
		1	通常空間			DRAM空間
	1	0	通常空間		DRAM空間	
		1	DRAM空間			
1						

【注】 DRAM空間に選択したエリアが全エリア8ビット空間のとき、PF<sub>2</sub>端子は入出力ポート、 $\overline{\text{BREQO}}$ 、WAITとして使用可能です。

## 6.2.5 バスコントロールレジスタ L (BCRL)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	BRLE	BREQOE	EAE	LCASS	DDS		WDBE	WAITE
初期値 :	0	0	1	1	1	1	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

BCRLは8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、外部バス解放状態のプロトコルの選択、エリア分割単位の選択、ライトデータバッファ機能の許可または禁止、 $\overline{\text{WAIT}}$ 端子入力の許可または禁止の選択を行います。

BCRLは、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時に、H3Cに初期化されます。マニュアルリセット\*およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## ビット7 : バスリリースイネーブル (BRLE)

外部バス権の解放を許可または禁止します。

ビット7	説明
BRLE	
0	外部バス権の解放を禁止。 $\overline{\text{BREQ}}$ 、 $\overline{\text{BACK}}$ 、 $\overline{\text{BREQO}}$ は入出力ポートとして使用可 (初期値)
1	外部バス権の解放を許可

## ビット6 : BREQO 端子イネーブル (BREQOE)

外部バス解放状態のとき、内部バスマスタが外部空間アクセスを行うとき、またはリフレッシュ要求が発生したとき、外部バスマスタに対してバス権要求信号 ( $\overline{\text{BREQ}}$ ) を取り下げるよう要求する信号を出力します。

ビット6	説明
BREQOE	
0	$\overline{\text{BREQO}}$ 出力禁止。 $\overline{\text{BREQO}}$ は入出力ポートとして使用可 (初期値)
1	$\overline{\text{BREQO}}$ 出力許可

## ビット5：外部アドレスイネーブル（EAE）

アドレス H'010000 ~ H'01FFFF\*<sup>2</sup> を内部アドレスとするか、外部アドレスとするかを選択します。

ビット5	説明
EAE	
0	アドレス H'010000 ~ H'01FFFF* <sup>2</sup> は内蔵 ROM
1	アドレス H'010000 ~ H'01FFFF* <sup>2</sup> は外部アドレス（外部拡張モードの場合）またはリザーブ領域* <sup>1</sup> （シングルチップモード） （初期値）

【注】 \*1 リザーブ領域はアクセスしないでください。

\*2 H8S/2357 は H'010000 ~ H'01FFFF です。

H8S/2398 は H'010000 ~ H'03FFFF となります。

## ビット4：LCAS セレクト

DRAM インタフェースを使用する場合は、0 をライトしてください。

2CAS 方式 DRAM インタフェースの  $\overline{\text{LCAS}}$  信号として、 $\overline{\text{LCAS}}$  端子を使用します。なお、 $\overline{\text{LCAS}}$  信号を使用する場合は、 $\overline{\text{BREQO}}$  出力、 $\overline{\text{WAIT}}$  入力は使用できません。

## ビット3：DACK タイミングセレクト（DDS）

DRAM インタフェース時、DMAC シングルアドレス転送のバスタイミングを選択します。

ビット3	説明
DDS	
0	DRAM 空間に対して DMAC シングルアドレス転送を行う場合、必ずフルアクセスを実行。 $\overline{\text{DACK}}$ 信号は $T_r$ または $T_1$ サイクルから Low レベルを出力
1	DRAM 空間に対して DMAC シングルアドレス転送を行う場合もバーストアクセス可能。 $\overline{\text{DACK}}$ 信号は $T_{c1}$ または $T_2$ サイクルから Low レベルを出力（初期値）

## ビット2：リザーブビット

リザーブビットです。ライト時には、1 をライトしてください。

ビット1：ライトデータバッファイネーブル（WDBE）

外部ライトサイクルまたは DMAC のシングルアドレスサイクルのとき、ライトバッファ機能を使用するか、使用しないかを選択します。

ビット1	説明
WDBE	
0	ライトデータバッファ機能を使用しない (初期値)
1	ライトデータバッファ機能を使用する

ビット0：WAIT 端子イネーブル（WAITE）

$\overline{\text{WAIT}}$  端子によるウェイト入力の許可または禁止を選択します。

ビット0	説明
WAITE	
0	$\overline{\text{WAIT}}$ 端子によるウェイト入力を禁止。 $\overline{\text{WAIT}}$ 端子は入出力ポートとして使用可 (初期値)
1	$\overline{\text{WAIT}}$ 端子によるウェイト入力を許可

## 6.2.6 メモリコントロールレジスタ（MCR）

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	TPC	BE	RCDM	CW2	MXC1	MXC0	RLW1	RLW0
初期値：	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W：	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

MCR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、エリア 2~5 を DRAM インタフェースに設定しているとき、DRAM に対するストローク制御方法、プリチャージサイクル数、アクセスモード、アドレスマルチプレクスのシフト量およびリフレッシュ時に挿入するウェイトステート数の選択を行います。

MCR は、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時に、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## ビット7：TP サイクルコントロール（TPC）

DRAM 空間に設定したエリア 2~5 へのアクセスのとき、プリチャージサイクル（ $T_p$ ）を 1 ステートにするか、2 ステートにするかを選択します。

ビット7	説明
TPC	
0	プリチャージサイクルを 1 ステート挿入 (初期値)
1	プリチャージサイクルを 2 ステート挿入

## ビット6：バーストアクセスイネーブル（BE）

DRAM 空間に設定したエリア 2~5 へのバーストアクセスの許可または禁止を選択します。DRAM 空間のバーストアクセスは高速ページモードになります。

ビット6	説明
BE	
0	バースト禁止（常にフルアクセス） (初期値)
1	DRAM空間アクセス時、高速ページモードでアクセス

## ビット5：RAS ダウンモード（RCDM）

エリア 2~5 を DRAM 空間に設定した場合、DRAM へのアクセスが途切れたときに、 $\overline{\text{RAS}}$  信号を Low レベルにしたままで、次の DRAM へのアクセスを待つか（RAS ダウンモード）、 $\overline{\text{RAS}}$  信号を High レベルに戻すか（RAS アップモード）を選択します。

ビット5	説明
RCDM	
0	DRAM インタフェース：RAS アップモードを選択 (初期値)
1	DRAM インタフェース：RAS ダウンモードを選択

## ビット4：CAS2本方式（CW2）

エリア2~5を8ビットDRAM空間に設定した場合1をライトし、それ以外るとき0をライトしてください。

ビット4	説明
CW2	
0	16ビットDRAM空間選択時 (初期値)
1	8ビットDRAM空間選択時

## ビット3、2：マルチプレクスシフトカウント1、0（MXC1、MXC0）

DRAMインタフェース時に、ロウアドレス/カラムアドレスのマルチプレクスに対するロウアドレスの下位側へのシフト量を選択します。また、DRAMインタフェースのバースト動作時に比較するロウアドレスを選択します。

ビット3	ビット2	説明
MXC1	MXC0	
0	0	8ビットシフト (初期値) (1) 8ビットアクセス空間設定時： 比較対象ロウアドレスは $A_{23} \sim A_8$ (2) 16ビットアクセス空間設定時： 比較対象ロウアドレスは $A_{23} \sim A_9$
	1	9ビットシフト (1) 8ビットアクセス空間設定時： 比較対象ロウアドレスは $A_{23} \sim A_9$ (2) 16ビットアクセス空間設定時： 比較対象ロウアドレスは $A_{23} \sim A_{10}$
1	0	10ビットシフト (1) 8ビットアクセス空間設定時： 比較対象ロウアドレスは $A_{23} \sim A_{10}$ (2) 16ビットアクセス空間設定時： 比較対象ロウアドレスは $A_{23} \sim A_{11}$
	1	-

ビット1、0：リフレッシュサイクルウェイトコントロール1、0（RLW1、RLW0）

DRAM インタフェースのCAS ビフォア-RAS リフレッシュサイクルに対して、挿入するウェイトステート数を選択します。DRAM 空間に設定しているすべてのエリアに共通です。 $\overline{\text{WAIT}}$  端子によるウェイト入力禁止されています。

ビット1	ビット0	説明
RLW1	RLW0	
0	0	ウェイトステートを挿入しない (初期値)
	1	ウェイトステートを1ステート挿入する
1	0	ウェイトステートを2ステート挿入する
	1	ウェイトステートを3ステート挿入する

## 6.2.7 DRAM コントロールレジスタ (DRAMCR)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	RFSHE	RCW	RMODE	CMF	CMIE	CKS2	CKS1	CKS0
初期値：	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W：	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

DRAMCRは8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、DRAMのリフレッシュモード、リフレッシュカウンタのクロック選択およびリフレッシュタイマの制御を設定します。

DRAMCRは、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時に、H'00に初期化されます。マニュアルリセット\*およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

ビット7：リフレッシュ制御 (RFSHE)

リフレッシュ制御を行うか、行わないかを選択します。リフレッシュ制御を行わないときには、リフレッシュタイマをインターバルタイマとして使用することができます。

ビット7	説明
RFSHE	
0	リフレッシュ制御を行わない (初期値)
1	リフレッシュ制御を行う

## ビット6：RAS・CAS間ウェイト（RCW）

DRAMインタフェースのCASビフォア-RASリフレッシュ時、ウェイトステートの挿入を制御します。

ビット6	説明
RCW	
0	CASビフォア-RASリフレッシュ時のウェイトステートの挿入を禁止（初期値） $\overline{\text{RAS}}$ 立ち下がりは $T_{Rr}$ サイクル
1	CASビフォア-RASリフレッシュ時にウェイトを1ステート挿入 $\overline{\text{RAS}}$ 立ち下がりは $T_{Rc1}$ サイクル

## ビット5：リフレッシュモード（RMODE）

リフレッシュ制御を行うとき（RFSHE=1）、通常のリフレッシュ（DRAMインタフェースではCASビフォア-RASリフレッシュ）を行うか、セルフリフレッシュを行うかを選択します。

ビット5	説明
RMODE	
0	DRAMインタフェース リフレッシュ方式はCASビフォア-RASリフレッシュ（初期値）
1	リフレッシュ方式はセルフリフレッシュ

## ビット4：コンペアマッチフラグ（CMF）

RTCNTとRTCORの値が一致したことを示すステータスフラグです。

リフレッシュ制御を行っている場合（RFSHE=1）、DRAMCRにライトをするときにはCMFは1をライトしてください。

ビット4	説明
CMF	
0	[クリア条件] CMF=1の状態、CMFフラグをリードした後、CMFフラグに0をライトしたとき（初期値）
1	[セット条件] RTCNT=RTCORになったとき

## ビット3：コンペアマッチ割り込みイネーブル（CMIE）

DRAMCR の CMF フラグが 1 にセットされたとき、CMF フラグによる割り込み要求（CMI）を許可または禁止します。

リフレッシュ制御を行う場合（RFSHE = 1）、CMIE ビットは常に 0 にクリアされています。

ビット3	説明
CMIE	
0	CMF フラグによる割り込み要求（CMI）を禁止（初期値）
1	CMF フラグによる割り込み要求（CMI）を許可

## ビット2～0：リフレッシュカウンタクロックセレクト（CKS2～CKS0）

システムクロック（ ）を分周して得られる 7 種類の内部クロックから RTCNT に入力するクロックを選択します。CKS2～CKS0 ビットで入力クロックを選択すると、RTCNT がカウントアップを開始します。

ビット2	ビット1	ビット0	説明
CKS2	CKS1	CKS0	
0	0	0	カウント動作停止（初期値）
		1	/2 でカウント
	1	0	/8 でカウント
		1	/32 でカウント
1	0	0	/128 でカウント
		1	/512 でカウント
	1	0	/2048 でカウント
		1	/4096 でカウント

### 6.2.8 リフレッシュタイムカウンタ (RTCNT)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

RTCNT は 8 ビットのリード/ライト可能なアップカウンタです。

RTCNT は、DRAMCR の CKS2 ~ CKS0 ビットで選択された内部クロックにより、カウントアップします。

RTCNT が RTCOR に一致 (コンペアマッチ) すると、DRAMCR の CMF フラグが 1 にセットされ、RTCNT は H'00 にクリアされます。このとき、DRAMCR の RFSHE ビットが 1 にセットされていると、リフレッシュサイクルが起動されます。また、DRAMCR の CMIE ビットが 1 にセットされているとき、コンペアマッチ割り込み (CMI) が発生します。

RTCNT は、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時 H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

### 6.2.9 リフレッシュタイムコンスタントレジスタ (RTCOR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値:	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

RTCOR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、RTCNT とのコンペアマッチ周期を設定します。

RTCOR と RTCNT の値は常に比較されており、両方の値が一致すると、DRAMCR の CMF フラグが 1 にセットされ、RTCNT は H'00 にクリアされます。

RTCOR は、パワーオンリセットおよびハードウェアスタンバイモード時 H'FF に初期化されます。マニュアルリセット\*およびソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 6.3 バス制御の概要

### 6.3.1 エリア分割

バスコントローラは、アドバンスモードのとき、16Mバイトのアドレス空間を2Mバイト単位で、エリア0~7の8つのエリアに分割し、エリア単位で外部空間のバス制御を行います。図6.2にメモリマップの概要を示します。

各エリアごとに、チップセレクト信号 ( $\overline{CS0} \sim \overline{CS7}$ ) を出力することができます。

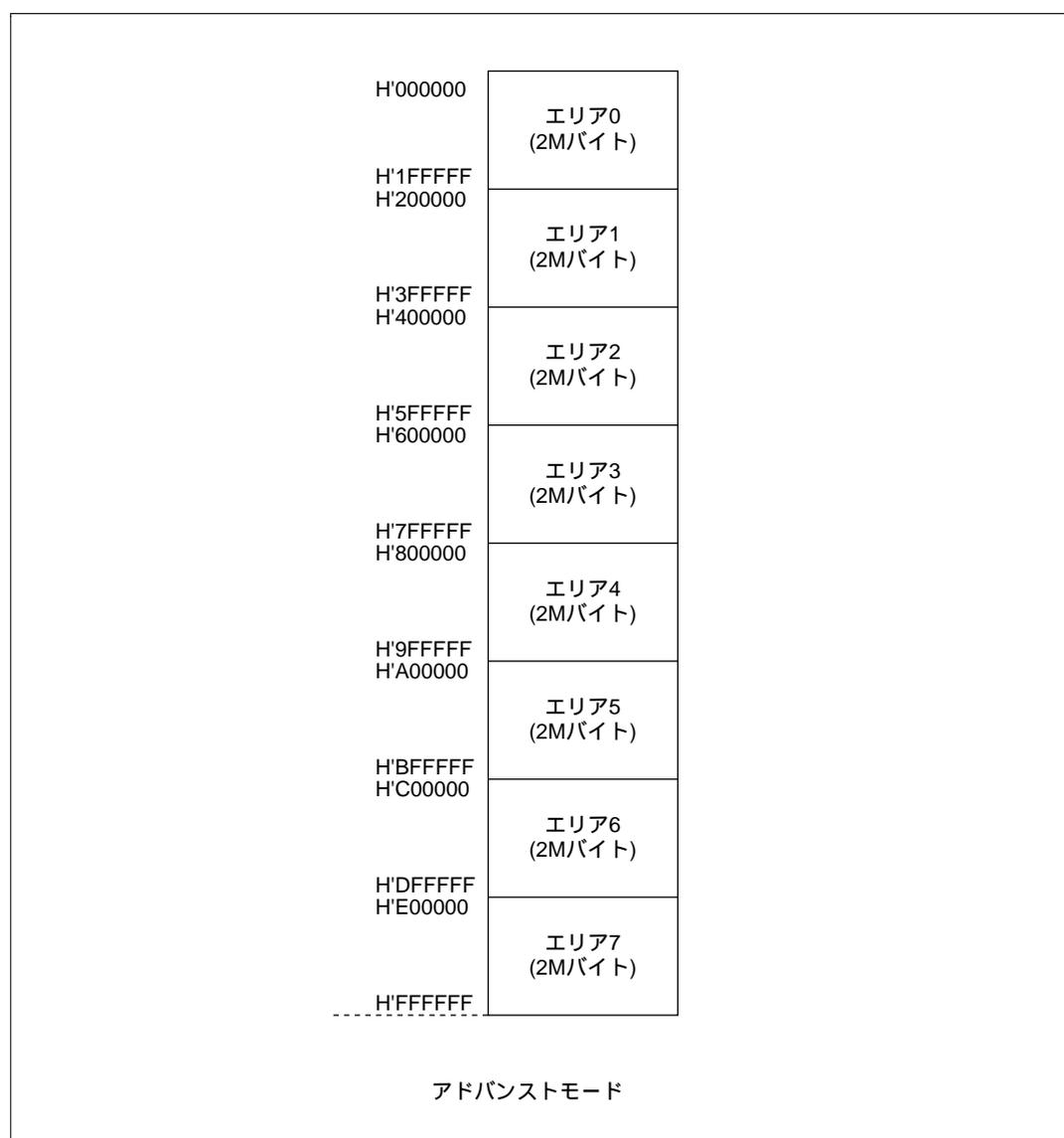


図 6.2 エリア分割の様子

### 6.3.2 バス仕様

外部空間のバス仕様は、(1)バス幅、(2)アクセスステート数、(3)プログラムウェイトステート数、の3つの要素で構成されます。

なお、内蔵メモリ、内部I/Oレジスタは、バス幅・アクセスステート数は固定で、バスコントローラの影響を受けません。

#### (1) バス幅

バス幅はABWCRにより、8ビットまたは16ビットを選択します。8ビットバスを選択したエリアが8ビットアクセス空間、16ビットバスを選択したエリアが16ビットアクセス空間です。

すべてのエリアを8ビットアクセス空間に設定すると8ビットバスモードに、いずれかのエリアを16ビットアクセス空間に設定すると16ビットバスモードになります。なお、バーストROMインタフェースを設定すると、常に16ビットバスモードとなります。

#### (2) アクセスステート数

アクセスステート数は、ASTCRにより、2ステートまたは3ステートを選択します。2ステートアクセスを選択したエリアが2ステートアクセス空間、3ステートアクセスを選択したエリアが3ステートアクセス空間です。

なお、DRAMインタフェースやバーストROMインタフェースでは、ASTCRによらず、アクセスステート数が決まる場合があります。

2ステートアクセス空間に設定すると、ウェイトの挿入が禁止されます。

#### (3) プログラムウェイトステート数

ASTCRによって3ステートアクセス空間に設定したとき、WCRH、WCRLにより、自動的に挿入するプログラムウェイトステート数を選択します。プログラムウェイトは0~3ステートを選択可能です。

基本バスインタフェースの各エリアのバス仕様を表6.3に示します。

表 6.3 各エリアのバス仕様 (基本バスインタフェース)

ABWCR	ASTCR	WCRH、WCRL		バス仕様 (基本バスインタフェース)		
ABWn	ASTn	Wn1	Wn0	バス幅	アクセスステート数	プログラムウェイトステート数
0	0	-	-	16	2	0
			0			0
	1	1	1			
	1	0	2			
	1	1	3			
1	0	-	-	8	2	0
			0			0
	1	1	1			
	1	0	2			
	1	1	3			

### 6.3.3 メモリインタフェース

本 LSI のメモリインタフェースには、ROM、SRAM などの直結が可能な基本バスインタフェース、DRAM の直結が可能な DRAM インタフェース、およびバースト ROM の直結が可能なバースト ROM インタフェースがあり、エリア単位で選択することができます。

基本バスインタフェースを設定したエリアが通常空間です。また、DRAM インタフェースを設定したエリアが DRAM 空間、バースト ROM インタフェースを設定したエリアがバースト ROM 空間です。

### 6.3.4 アドバンスモード

各エリアの初期状態は、基本バスインタフェースかつ3ステートアクセス空間になっています。バス幅の初期状態は動作モードで選択します。ここで説明しているバス仕様に関しては、基本的なことについてのみ記載していますので、必ず「6.4 基本バスインタフェース」、「6.5 DRAMインタフェース」、「6.7 バーストROMインタフェース」の各メモリアンタフェースの項目を確認してください。

#### (1) エリア0

エリア0は内蔵ROM\*を含んでおり、ROM無効拡張モードでは、エリア0のすべての空間が外部空間となります。ROM有効拡張モードでは、内蔵ROM\*を除いた空間が外部空間となります。

エリア0の外部空間をアクセスするとき、 $\overline{CS0}$ 信号を出力することができます。

エリア0は、基本バスインタフェースまたはバーストROMインタフェースを選択することができます。

【注】\* ROM内蔵版のみに適用します。

#### (2) エリア1、6

エリア1、6は、外部拡張モードのとき、エリア1、6のすべての空間が外部空間となります。

エリア1、6の外部空間をアクセスするとき、それぞれ、 $\overline{CS1}$ 、 $\overline{CS6}$ 端子信号を出力することができます。

エリア1、6は、基本バスインタフェースのみを使用することができます。

#### (3) エリア2~5

エリア2~5は外部拡張モードのとき、エリア2~5のすべての空間が外部空間となります。

エリア2~5の外部空間をアクセスするとき、 $\overline{CS2}$ ~ $\overline{CS5}$ 信号を出力することができます。

エリア2~5は、基本バスインタフェースまたはDRAMインタフェースを選択することができます。DRAMインタフェースでは、 $\overline{CS2}$ ~ $\overline{CS5}$ 信号は $\overline{RAS}$ 信号として使用されます。

#### (4) エリア7

エリア7は内蔵RAMおよび内部I/Oレジスタを含んでおり、外部拡張モードのとき、内蔵RAMおよび内部I/Oレジスタ空間を除いた空間が外部空間となります。なお、内蔵RAMはシステムコントロールレジスタ(SYSCR)のRAMEビットを1にセットしたとき有効で、RAMEビットを0にクリアすると、内蔵RAMは無効になり、対応するアドレスは外部空間になります。

エリア7の外部空間をアクセスするとき、 $\overline{CS7}$ 信号を出力することができます。

エリア7のメモリアンタフェースには、基本バスインタフェースのみを使用することができます。

### 6.3.5 チップセレクト信号

本 LSI は、エリア 0~7 に対して、それぞれチップセレクト信号 ( $\overline{CS0} \sim \overline{CS7}$ ) を出力することができ、当該エリアの外部空間をアクセスしたとき、Low レベルを出力します。

図 6.3 に  $\overline{CSn}$  ( $n=0 \sim 7$ ) 信号出力タイミング例を示します。

$\overline{CSn}$  信号出力の許可または禁止は各  $\overline{CSn}$  端子に対応するポートのデータディレクションレジスタ (DDR) を設定することにより行います。

ROM 無効拡張モードでは、 $\overline{CS0}$  端子は、パワーオンリセット後に出力状態になっています。 $\overline{CS1} \sim \overline{CS7}$  端子はパワーオンリセット後に入力状態になっていますので、 $\overline{CS1} \sim \overline{CS7}$  信号を出力する場合には対応する DDR を 1 にセットしてください。

ROM 有効拡張モードでは、 $\overline{CS0} \sim \overline{CS7}$  端子はすべて、パワーオンリセット後に入力状態になっていますので、 $\overline{CS0} \sim \overline{CS7}$  信号を出力する場合には対応する DDR を 1 にセットしてください。

詳細は「第 9 章 I/O ポート」を参照してください。

なお、エリア 2~5 を DRAM 空間に設定したとき、 $\overline{CS2} \sim \overline{CS5}$  出力は  $\overline{RAS}$  信号として使用されます。

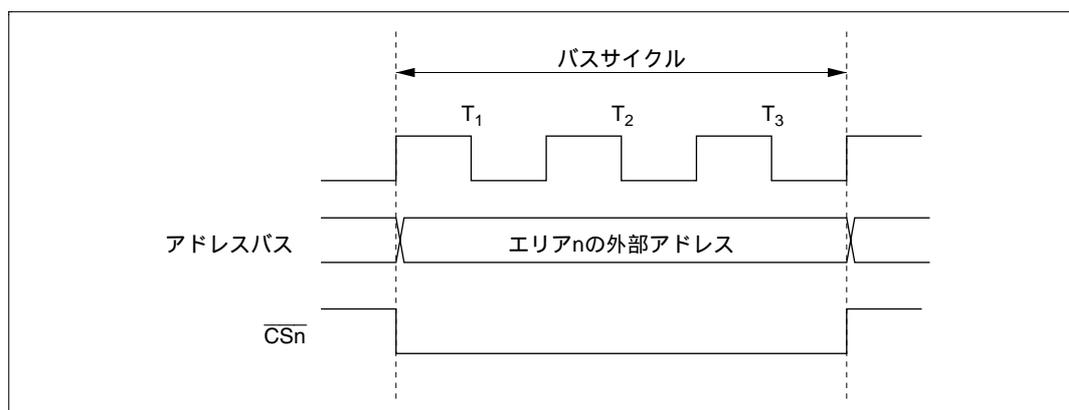


図 6.3  $\overline{CSn}$  信号出力タイミング ( $n=0 \sim 7$ )

## 6.4 基本バスインタフェース

### 6.4.1 概要

基本バスインタフェースは、ROM、SRAMなどの直結が可能です。

ABWCR、ASTCR、WCRH、WCRLによってバス仕様を選択できます。表 6.3 を参照してください。

### 6.4.2 データサイズとデータアライメント

CPUおよびそのほかの内部バスマスタのデータサイズには、バイト、ワード、ロングワードがあります。バスコントローラは、データアライメント機能を持っており、外部空間をアクセスするとき、上位側データバス ( $D_{15} \sim D_8$ ) を使用するか、下位側データバス ( $D_7 \sim D_0$ ) を使用するかを、アクセスするエリアのバス仕様 (8ビットアクセス空間か16ビットアクセス空間) とデータサイズによって制御します。

#### (1) 8ビットアクセス空間

図 6.4 に 8ビットアクセス空間のデータアライメント制御を示します。8ビットアクセス空間では、常に上位側データバス ( $D_{15} \sim D_8$ ) を使ってアクセスを行います。1回にアクセスできるデータ量は1バイトで、ワードアクセスでは2回、ロングワードアクセスは4回のバイトアクセスを実行します。

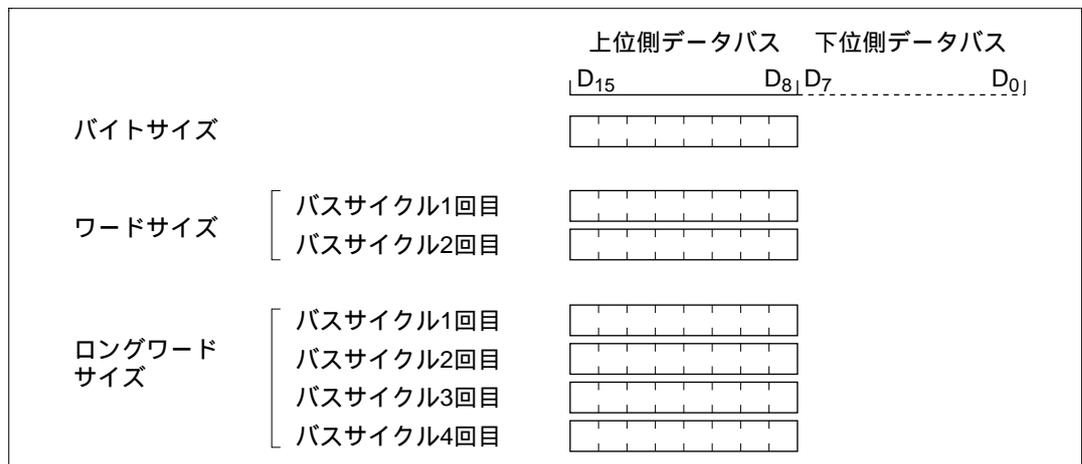


図 6.4 アクセスサイズとデータアライメント制御 (8ビットアクセス空間)

## (2) 16 ビットアクセス空間

図 6.5 に 16 ビットアクセス空間のデータアライメント制御を示します。16 ビットアクセス空間では、上位側データバス ( $D_{15} \sim D_8$ ) および下位側データバス ( $D_7 \sim D_0$ ) を使ってアクセスを行います。1 回にアクセスできるデータ量は 1 バイトまたは 1 ワードで、ロングワードアクセスは、ワードアクセスを 2 回実行します。

バイトアクセスのとき、上位側データバスを使用するか、下位側データバスを使用するかは、アドレスの偶数 / 奇数で決まります。偶数アドレスに対するバイトアクセスは上位側データバスを使用し、奇数アドレスに対するバイトアクセスは下位側データバスを使用します。

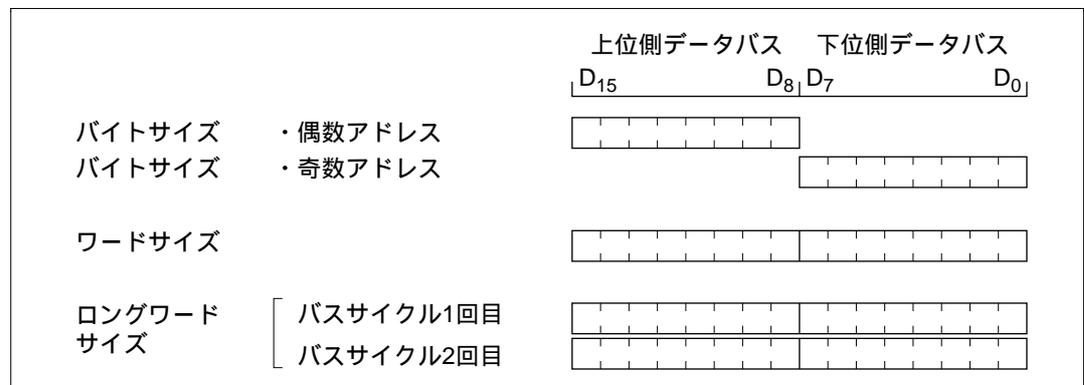


図 6.5 アクセスサイズとデータアライメント制御 (16 ビットアクセス空間)

### 6.4.3 有効ストロープ

表 6.4 にアクセス空間と、使用するデータバスおよび有効なストロープを示します。

リード時には、データバスの上位側、下位側の区別なく、 $\overline{RD}$  信号が有効です。

ライト時には、データバスの上位側に対して  $\overline{HWR}$  信号が、下位側に対して  $\overline{LWR}$  信号が有効です。

表 6.4 使用するデータバスと有効ストロープ

エリア	アクセス サイズ	リード/ ライト	アドレス	有効な ストロープ	データバス上位 ( $D_{15} \sim D_8$ )	データバス下位 ( $D_7 \sim D_0$ )
8 ビット アクセス空間	バイト	リード	-	$\overline{RD}$	有効	無効
		ライト	-	$\overline{HWR}$		Hi-Z
16 ビット アクセス空間	バイト	リード	偶数	$\overline{RD}$	有効	無効
			奇数		無効	有効
		ライト	偶数	$\overline{HWR}$	有効	Hi-Z
			奇数	$\overline{LWR}$	Hi-Z	有効
ワード	リード	-	$\overline{RD}$	有効	有効	
	ライト	-	$\overline{HWR}, \overline{LWR}$	有効	有効	

【注】 Hi-Z：ハイインピーダンス状態です。

無効：入力状態であり、入力値は無視されます。

### 6.4.4 基本タイミング

#### (1) 8 ビット 2 ステートアクセス空間

図 6.6 に 8 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミングを示します。8 ビットアクセス空間をアクセスするとき、データバスは上位側 ( $D_{15} \sim D_8$ ) を使用します。

$\overline{LWR}$  端子は常に High レベルに固定されます。ウェイトステートを挿入することはできません。

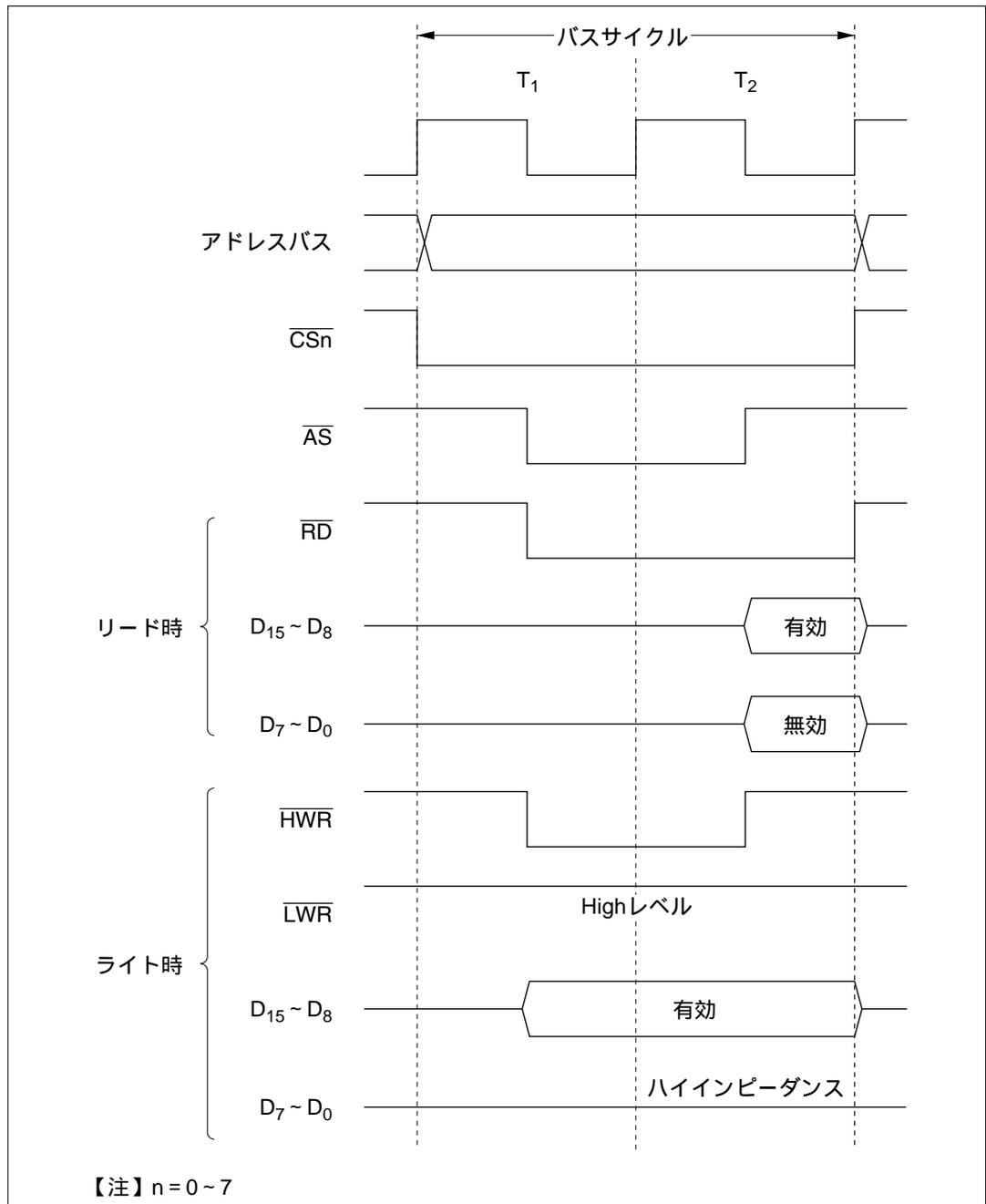


図 6.6 8 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミング

(2) 8 ビット 3 ステートアクセス空間

図 6.7 に 8 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミングを示します。8 ビットアクセス空間をアクセスするとき、データバスは上位側 ( $D_{15} \sim D_8$ ) を使用します。

$\overline{LWR}$  端子は常に High レベルに固定されます。ウェイトステートを挿入することができます。

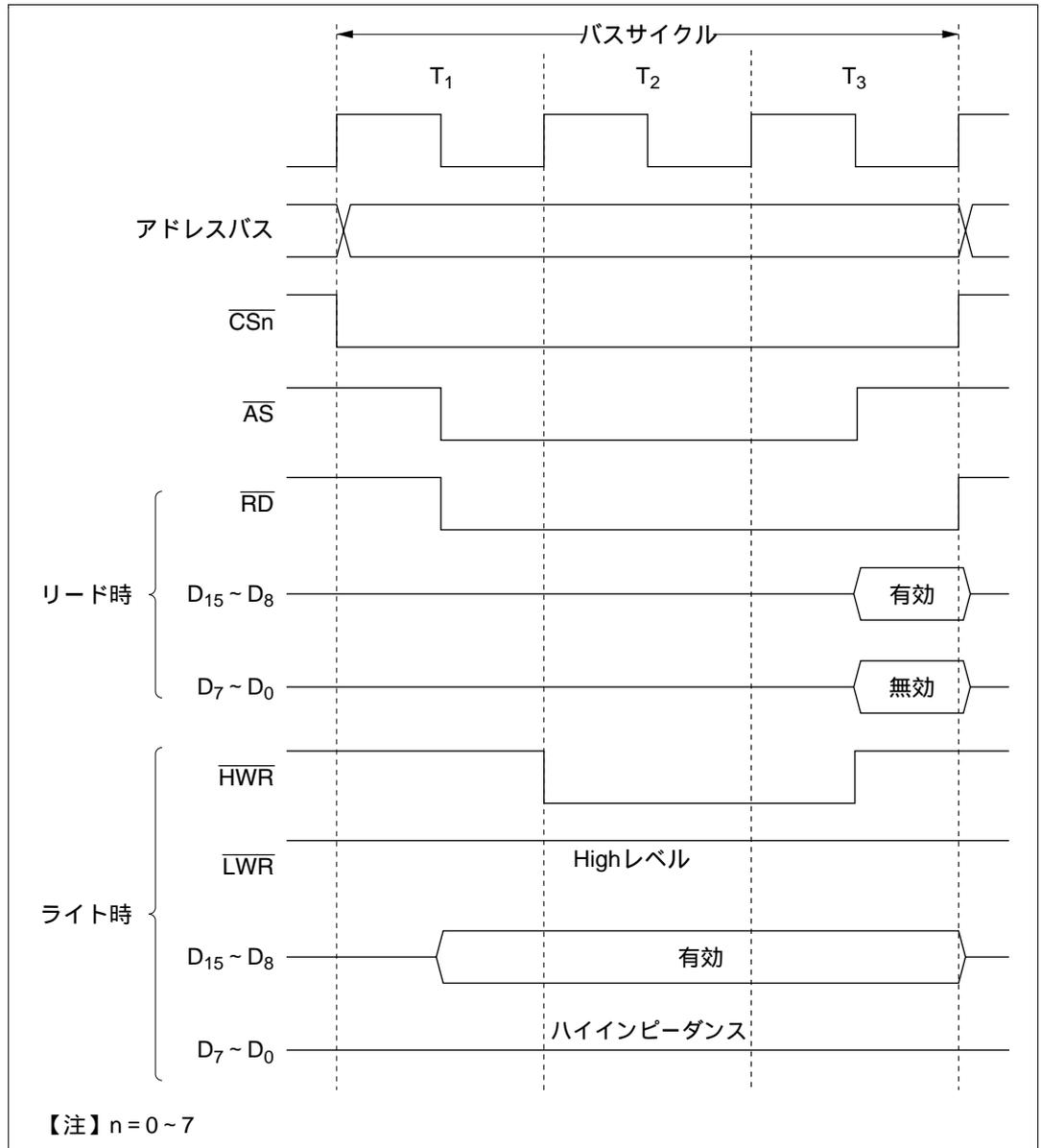


図 6.7 8 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミング

## (3) 16 ビット 2 ステートアクセス空間

図 6.8 ~ 図 6.10 に 16 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミングを示します。16 ビットアクセス空間をアクセスするとき、偶数アドレスに対してはデータバスは上位側 ( $D_{15} \sim D_8$ ) を使用し、奇数アドレスに対してはデータバスは下位側 ( $D_7 \sim D_0$ ) を使用します。

ウェイトステートを挿入することはできません。

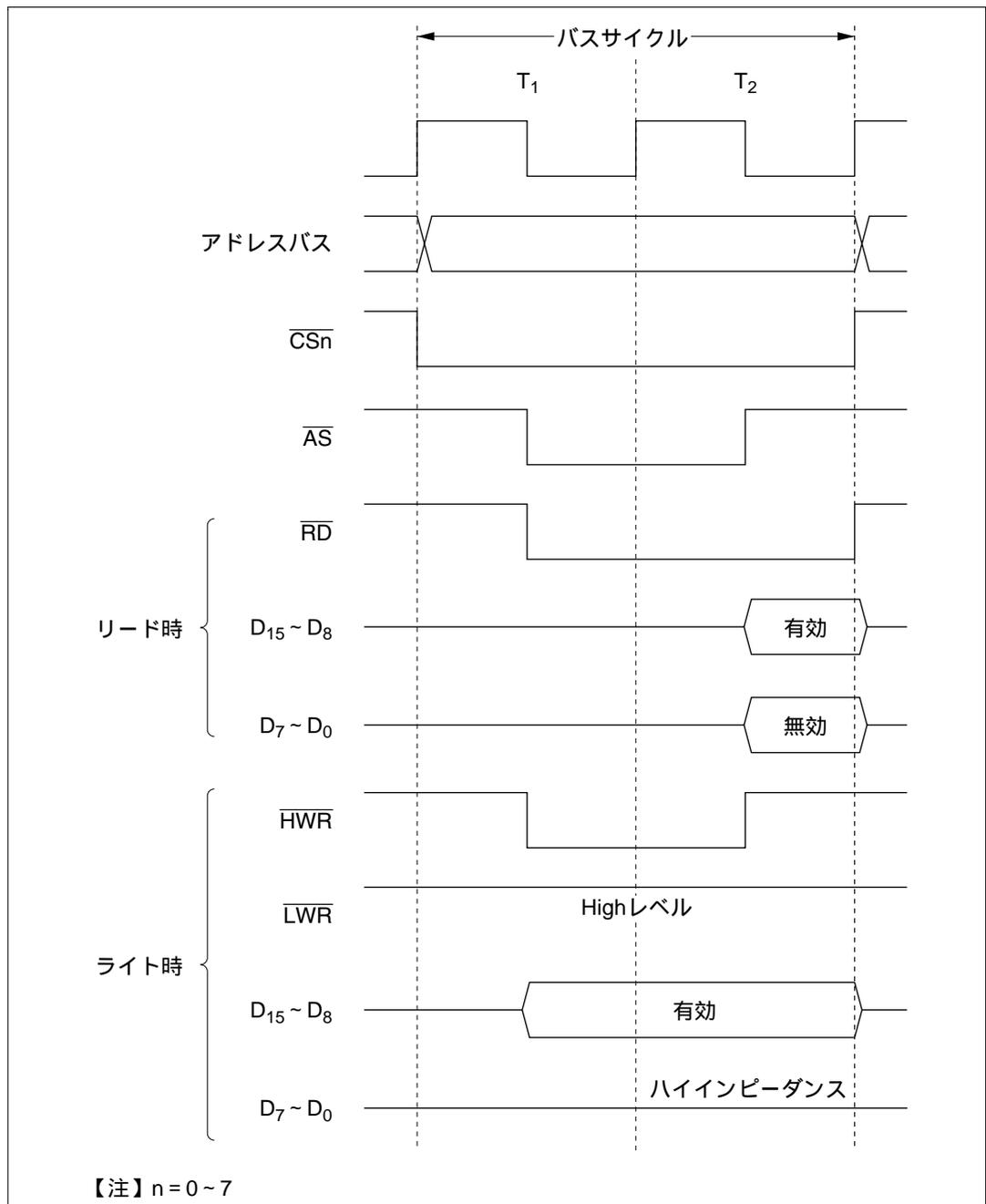


図 6.8 16 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミング (1)  
(偶数アドレスバイトアクセス)

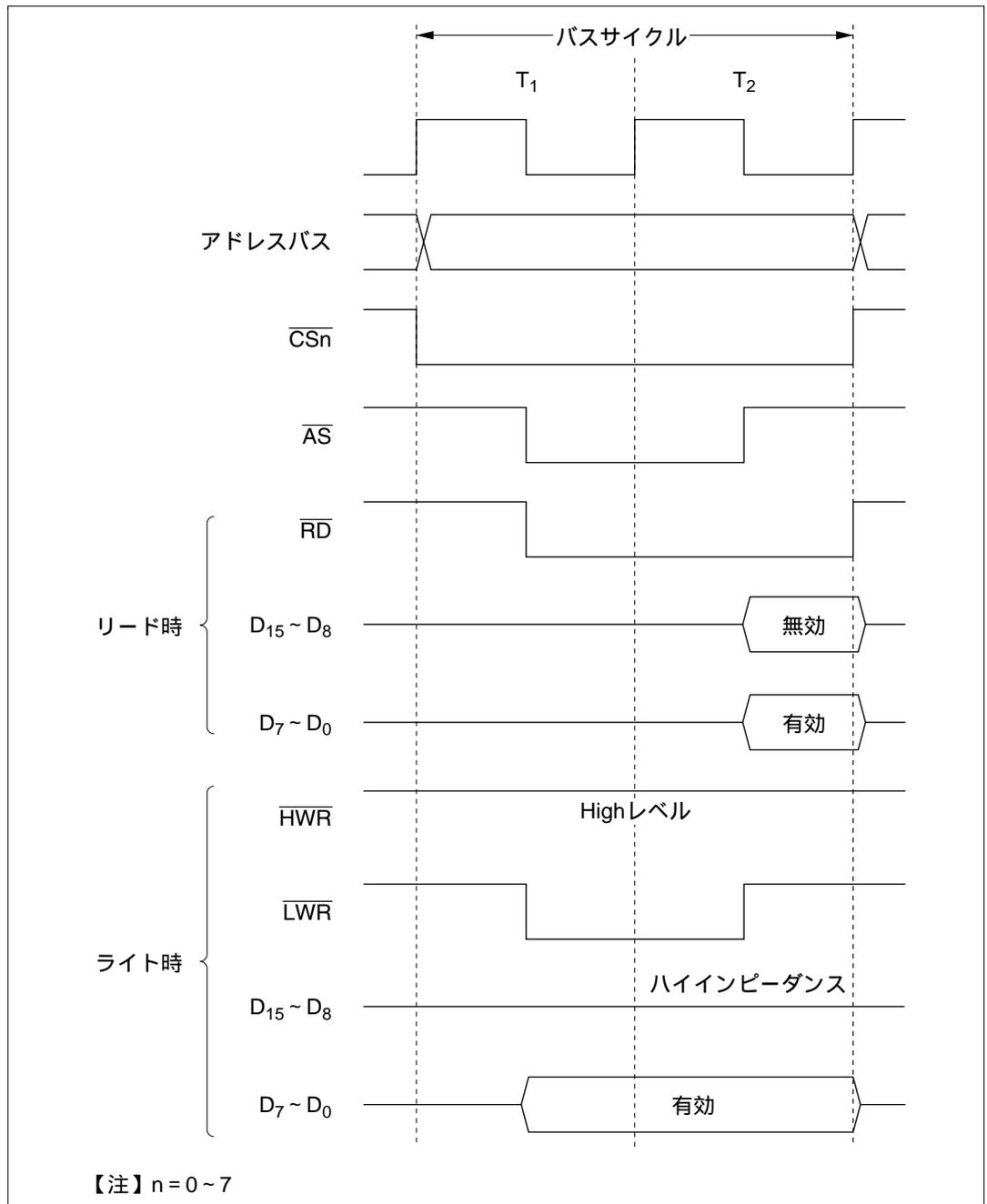


図 6.9 16 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミング (2)  
(奇数アドレスバイトアクセス)

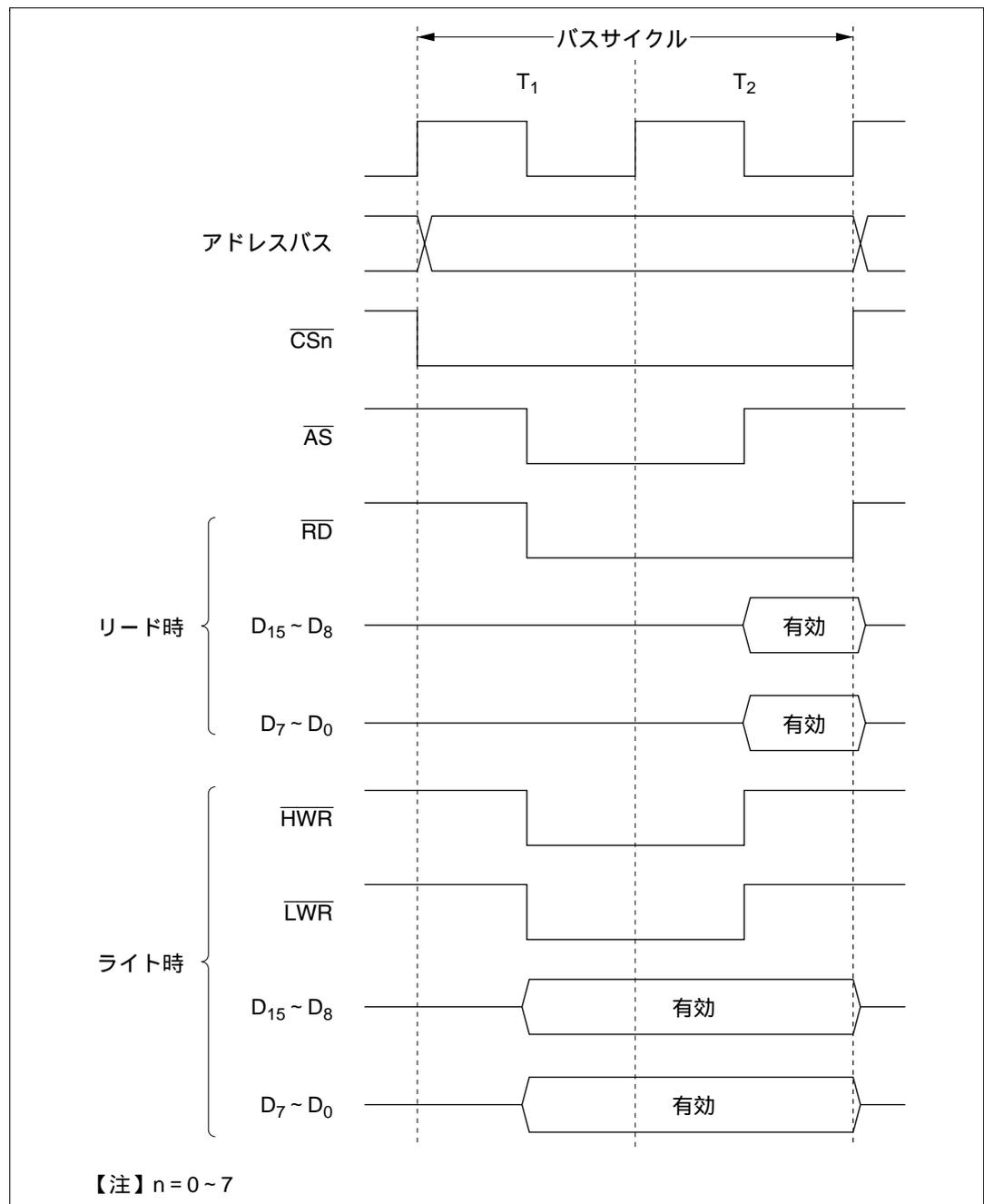


図 6.10 16 ビット 2 ステートアクセス空間のバスタイミング (3)  
(ワードアクセス)

(4) 16 ビット 3 ステートアクセス空間

図 6.11 ~ 図 6.13 に 16 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミングを示します。16 ビットアクセス空間をアクセスするとき、偶数アドレスに対してはデータバスは上位側 ( $D_{15} \sim D_8$ ) を使用し、奇数アドレスに対してはデータバスは下位側 ( $D_7 \sim D_0$ ) を使用します。

ウェイトステートを挿入することができます。

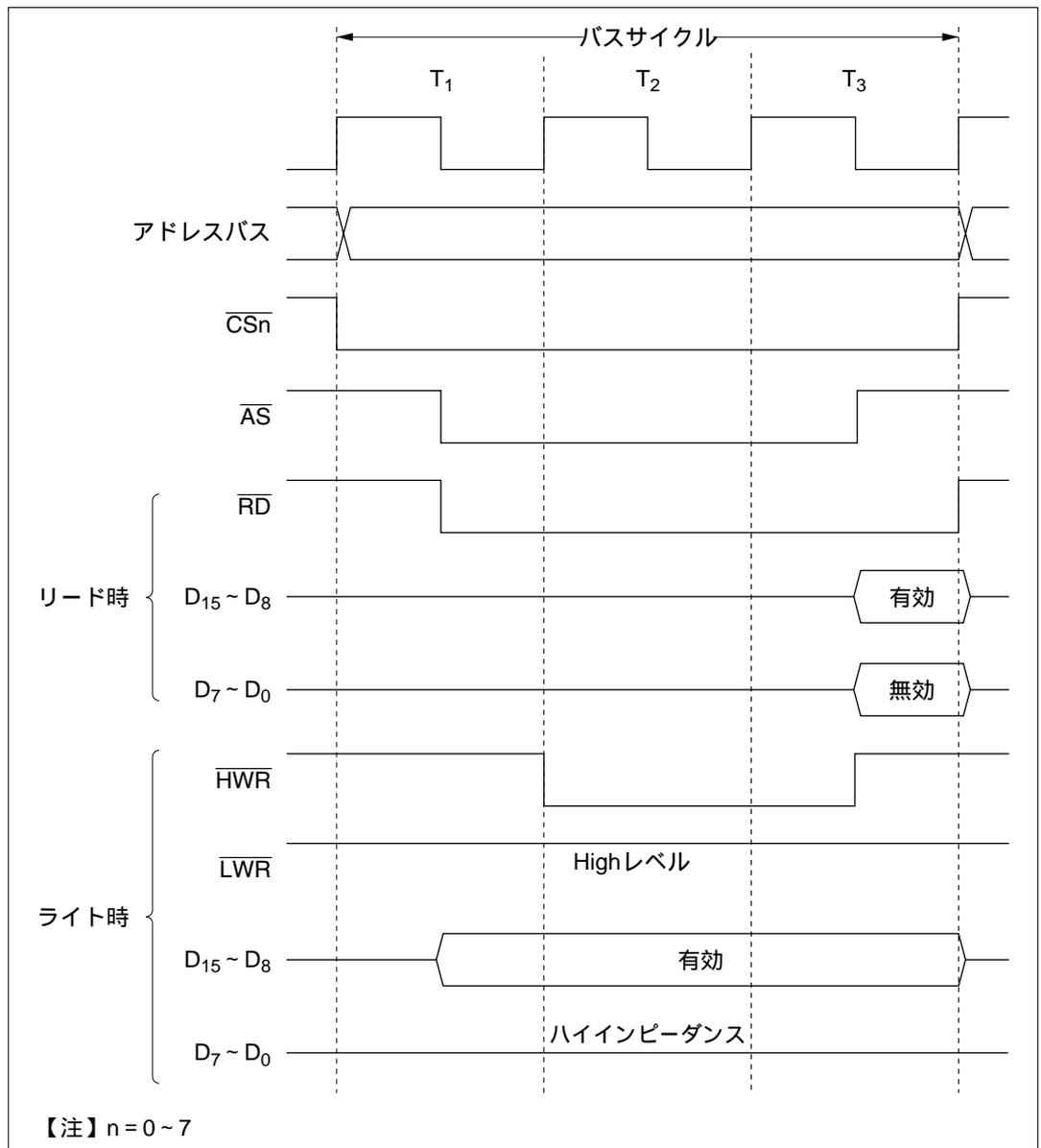


図 6.11 16 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミング (1)  
(偶数アドレスバイトアクセス)

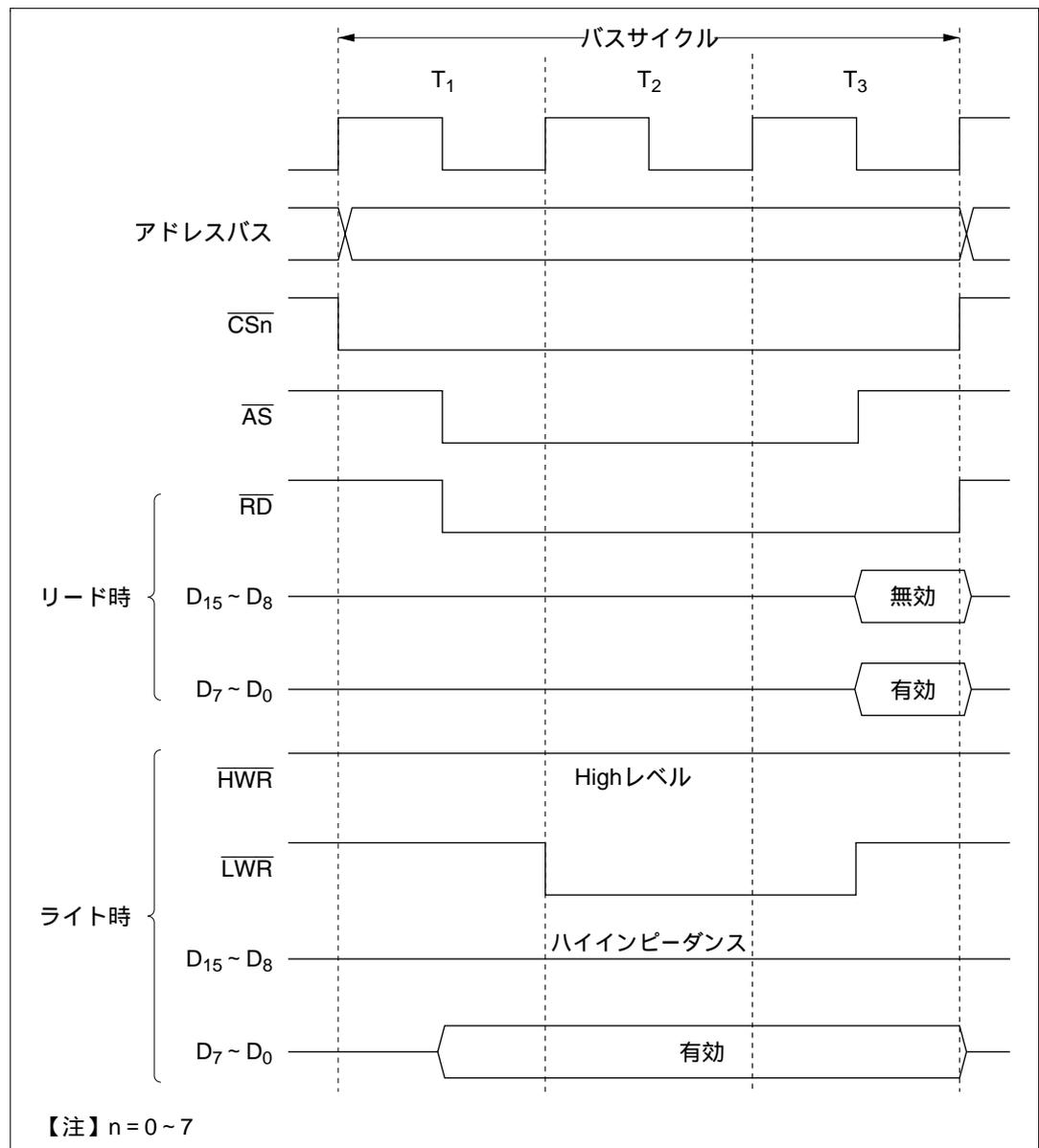


図 6.12 16 ビット 3 ステートアクセス空間のバスタイミング (2)  
(奇数アドレスバイトアクセス)

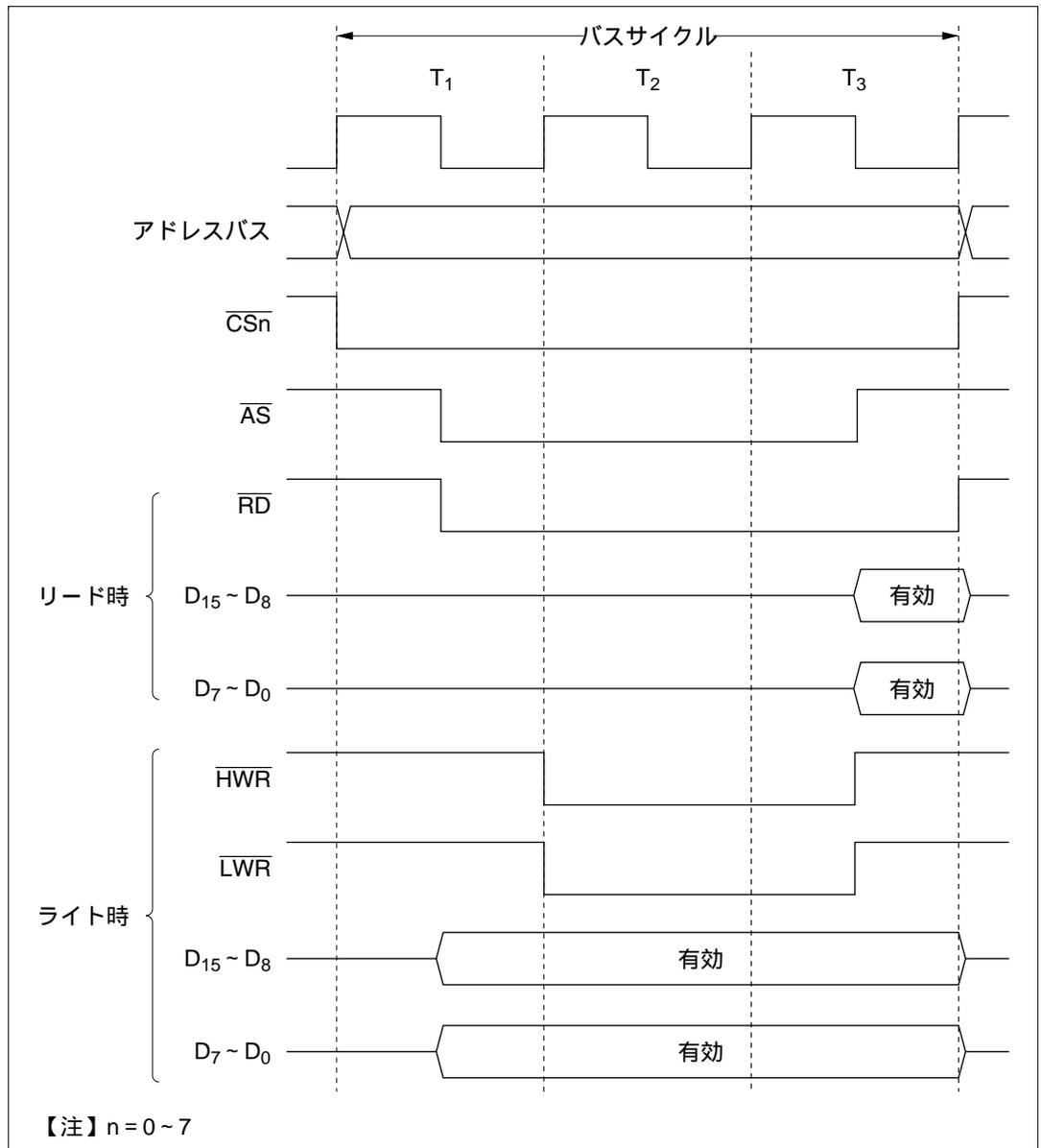


図 6.13 16ビット3ステートアクセス空間のバスタイミング (3)  
(ワードアクセス)

### 6.4.5 ウェイト制御

本 LSI は、外部空間をアクセスするときウェイトステート ( $T_w$ ) を挿入してバスサイクルを引き延ばすことができます。ウェイトステートを挿入する方法には、(1) プログラムウェイトの挿入、(2)  $\overline{\text{WAIT}}$  端子による端子ウェイトの挿入、があります。

#### (1) プログラムウェイトの挿入

WCRH、WCRL の設定により、3 ステートアクセス空間に対して、エリア単位で 0~3 ステートのウェイトステートを自動的に  $T_2$  ステートと  $T_3$  ステートの間に挿入することができます。

#### (2) 端子ウェイトの挿入

BCRL の WAITE ビットを 1 にセットすると、 $\overline{\text{WAIT}}$  端子によるウェイト入力が有効になります。この状態で、外部空間をアクセスすると、まず、WCRH、WCRL の設定に従ってプログラムウェイトが挿入されます。続いて  $T_2$  または  $T_w$  の最後のステートの の立ち下がりのタイミングで、 $\overline{\text{WAIT}}$  端子が Low レベルであると、 $T_w$  が挿入されます。 $\overline{\text{WAIT}}$  端子が Low レベルに保持されると、 $\overline{\text{WAIT}}$  端子が High レベルになるまで  $T_w$  が挿入されます。

4 ステート以上の  $T_w$  を挿入する場合や、外部デバイスごとに挿入する  $T_w$  数を変える場合などに有効です。

なお、WAITE ビットはすべてのエリアに対して共通です。

図 6.14 にウェイトステート挿入のタイミング例を示します。

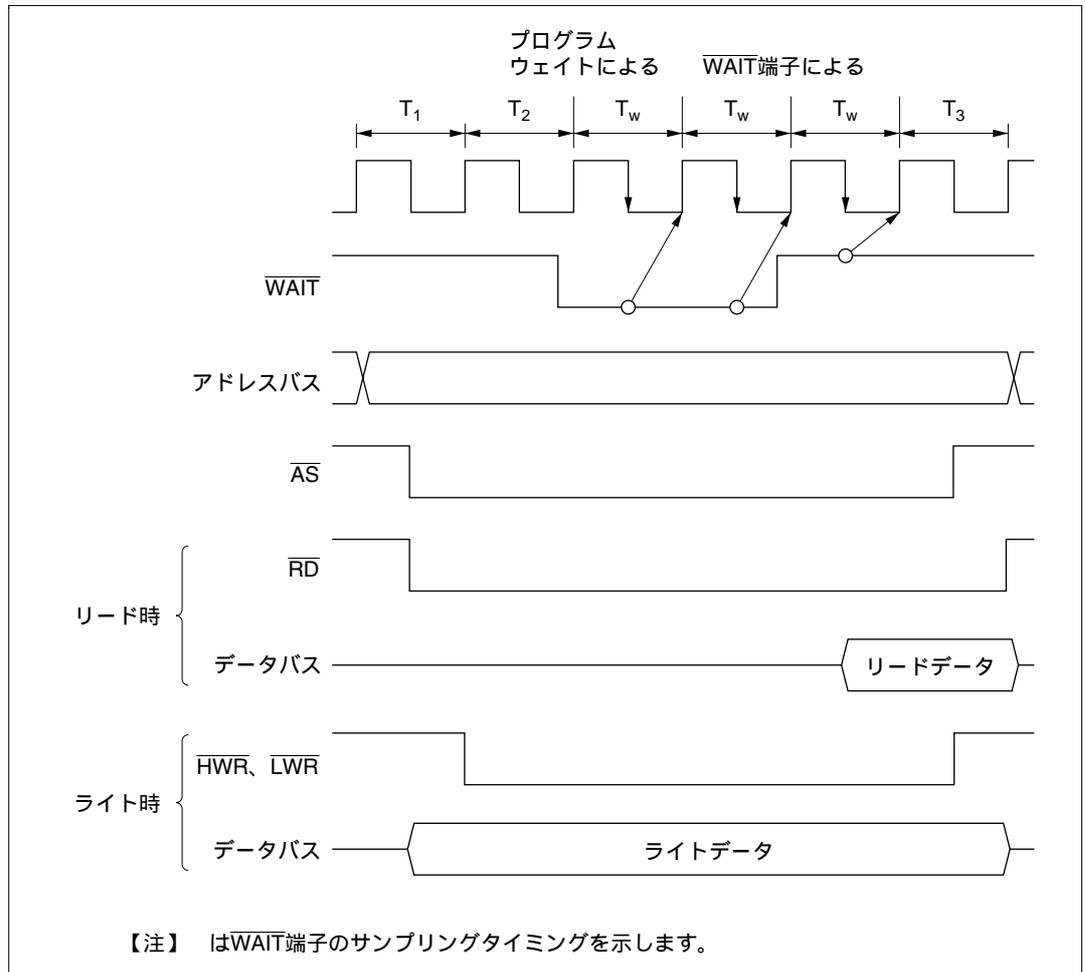


図 6.14 ウェイトステート挿入タイミング例

パワーオンリセット後は、3 ステートアクセスかつプログラムウェイト3ステート挿入、WAIT 入力禁止状態となっています。マニュアルリセット\*のときには、バスコントローラのレジスタは保持され、ウェイト制御はリセット前の状態を継続します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 6.5 DRAM インタフェース

### 6.5.1 概要

本 LSI はアドバンスモードのとき、エリア 2~5 の外部空間を DRAM 空間に設定し、DRAM インタフェースを行うことができます。DRAM インタフェースでは DRAM を本 LSI と直結することができます。BCRH の RMTS2~RMTS0 ビットにより、2/4/8M バイトの DRAM 空間を設定できます。高速ページモードを利用したバースト動作を行うことができます。

### 6.5.2 DRAM 空間の設定

エリア 2~5 を DRAM 空間にするには、BCRH の RMTS2~RMTS0 ビットを設定します。RMTS2~RMTS0 ビットの設定値と DRAM 空間の関係を表 6.5 に示します。DRAM 空間は、(1) 1 エリア設定 (エリア 2)、(2) 2 エリア設定 (エリア 2、3)、(3) 4 エリア設定 (エリア 2~5) を選択することができます。

表 6.5 RMTS2~RMTS0 の設定値と DRAM 空間の関係

RMTS2	RMTS1	RMTS0	エリア 5	エリア 4	エリア 3	エリア 2
0	0	1	通常空間			DRAM 空間
	1	0	通常空間		DRAM 空間	
		1	DRAM 空間			

### 6.5.3 アドレスマルチプレクス

DRAM 空間では、ロウアドレスとカラムアドレスがマルチプレクスされます。アドレスマルチプレクスでは、MCR の MXC1、MXC0 ビットによりロウアドレスのシフト量を選択します。表 6.6 に MXC1、MXC0 の設定値とシフト量の関係を示します。

表 6.6 MXC1、MXC0 とアドレスマルチプレクスの関係

	MCR		シフト量	アドレス端子															
	MXC1	MXC0		A <sub>23</sub> ~ A <sub>13</sub>	A <sub>12</sub>	A <sub>11</sub>	A <sub>10</sub>	A <sub>9</sub>	A <sub>8</sub>	A <sub>7</sub>	A <sub>6</sub>	A <sub>5</sub>	A <sub>4</sub>	A <sub>3</sub>	A <sub>2</sub>	A <sub>1</sub>	A <sub>0</sub>		
ロウ アドレス	0	0	8 ビット	A <sub>23</sub> ~ A <sub>13</sub>	A <sub>20</sub>	A <sub>19</sub>	A <sub>18</sub>	A <sub>17</sub>	A <sub>16</sub>	A <sub>15</sub>	A <sub>14</sub>	A <sub>13</sub>	A <sub>12</sub>	A <sub>11</sub>	A <sub>10</sub>	A <sub>9</sub>	A <sub>8</sub>		
		1	9 ビット	A <sub>23</sub> ~ A <sub>13</sub>	A <sub>12</sub>	A <sub>20</sub>	A <sub>19</sub>	A <sub>18</sub>	A <sub>17</sub>	A <sub>16</sub>	A <sub>15</sub>	A <sub>14</sub>	A <sub>13</sub>	A <sub>12</sub>	A <sub>11</sub>	A <sub>10</sub>	A <sub>9</sub>		
	1	0	10 ビット	A <sub>23</sub> ~ A <sub>13</sub>	A <sub>12</sub>	A <sub>11</sub>	A <sub>20</sub>	A <sub>19</sub>	A <sub>18</sub>	A <sub>17</sub>	A <sub>16</sub>	A <sub>15</sub>	A <sub>14</sub>	A <sub>13</sub>	A <sub>12</sub>	A <sub>11</sub>	A <sub>10</sub>		
		1	設定禁止	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
カラム アドレス	-	-	-	A <sub>23</sub> ~ A <sub>13</sub>	A <sub>12</sub>	A <sub>11</sub>	A <sub>10</sub>	A <sub>9</sub>	A <sub>8</sub>	A <sub>7</sub>	A <sub>6</sub>	A <sub>5</sub>	A <sub>4</sub>	A <sub>3</sub>	A <sub>2</sub>	A <sub>1</sub>	A <sub>0</sub>		

### 6.5.4 データバス

DRAM 空間に設定したエリアに対応する ABWCR のビットを 1 にセットすると、当該エリアは 8 ビット DRAM 空間となり、0 にクリアすると 16 ビット DRAM 空間となります。16 ビット DRAM 空間では、×16 ビット構成の DRAM を直結することができます。

8 ビット DRAM 空間では D<sub>15</sub> ~ D<sub>8</sub> の上位側データバスが有効となり、16 ビット DRAM 空間では D<sub>15</sub> ~ D<sub>0</sub> の上位側、下位側データバスが有効になります。

アクセスサイズとデータアライメントは基本バスインタフェースと同様ですので、「6.4.2 データサイズとデータアライメント」を参照してください。

## 6.5.5 DRAM インタフェース使用端子

表 6.7 に DRAM インタフェースで使用する端子と機能を示します。

表 6.7 DRAM インタフェース端子構成

端子	DRAM 設定時	名 称	入出力	機 能
$\overline{\text{HWR}}$	$\overline{\text{WE}}$	ライトイネーブル	出力	CAS2 本方式設定時は DRAM 空間アクセス時のライトイネーブル
$\overline{\text{LCAS}}$	$\overline{\text{LCAS}}$	ローアーカラムアドレスストロープ	出力	16 ビット DRAM 空間アクセス時のローアーカラムアドレスストロープ信号
$\overline{\text{CS2}}$	$\overline{\text{RAS2}}$	ロウアドレスストロープ 2	出力	エリア 2 を DRAM 空間に設定したときのロウアドレスストロープ
$\overline{\text{CS3}}$	$\overline{\text{RAS3}}$	ロウアドレスストロープ 3	出力	エリア 3 を DRAM 空間に設定したときのロウアドレスストロープ
$\overline{\text{CS4}}$	$\overline{\text{RAS4}}$	ロウアドレスストロープ 4	出力	エリア 4 を DRAM 空間に設定したときのロウアドレスストロープ
$\overline{\text{CS5}}$	$\overline{\text{RAS5}}$	ロウアドレスストロープ 5	出力	エリア 5 を DRAM 空間に設定したときのロウアドレスストロープ
$\overline{\text{CAS}}$	$\overline{\text{UCAS}}$	アップーカラムアドレスストロープ	出力	DRAM 空間アクセス時のアップーカラムアドレスストロープ
$\overline{\text{WAIT}}$	$\overline{\text{WAIT}}$	ウェイト	入力	ウェイト要求信号
$A_{12} \sim A_0$	$A_{12} \sim A_0$	アドレス端子	出力	ロウアドレス / カラムアドレスのマルチプレクス出力
$D_{15} \sim D_0$	$D_{15} \sim D_0$	データ端子	入出力	データ入出力端子

## 6.5.6 基本タイミング

DRAM空間の基本アクセスタイミングを図6.15に示します。DRAMの基本タイミングは4ステートです。基本バスインタフェースとは異なり、ASTCRの対応するビットはウェイトの挿入の許可または禁止のみを制御し、アクセスステート数に影響は与えません。ASTCRの当該ビットを0にクリアしてある場合、DRAMアクセスサイクルにウェイトステートの挿入を行うことができません。

基本タイミング4ステートは $T_p$ （プリチャージサイクル）1ステート、 $T_r$ （ロウアドレス出力サイクル）1ステート、 $T_{c1}$ 、 $T_{c2}$ （カラムアドレス出力サイクル）2ステートで構成されています。

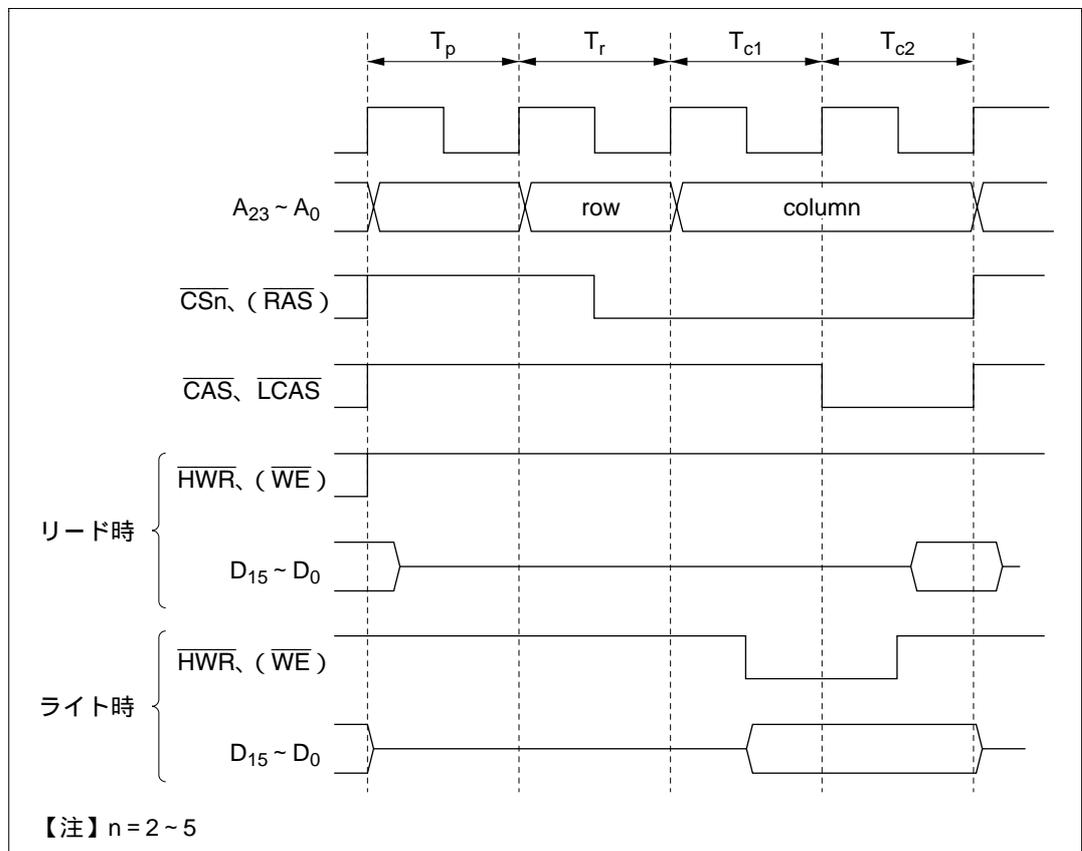


図6.15 基本アクセスタイミング

### 6.5.7 プリチャージステート制御

DRAM をアクセスするときには、RAS プリチャージ時間を確保する必要があります。このため、本 LSI では、DRAM 空間をアクセスするとき、 $T_p$  を必ず 1 ステート挿入します。さらに、MCR の TPC ビットを 1 にセットすることにより、 $T_p$  を 1 ステートから 2 ステートへ変更することができます。接続する DRAM と本 LSI の動作周波数に応じて最適な  $T_p$  サイクル数を設定してください。図 6.16 に  $T_p$  を 2 ステートとしたときのタイミングを示します。

TPC ビットを 1 にセットすると、リフレッシュサイクルの  $T_p$  も 2 ステートとなります。

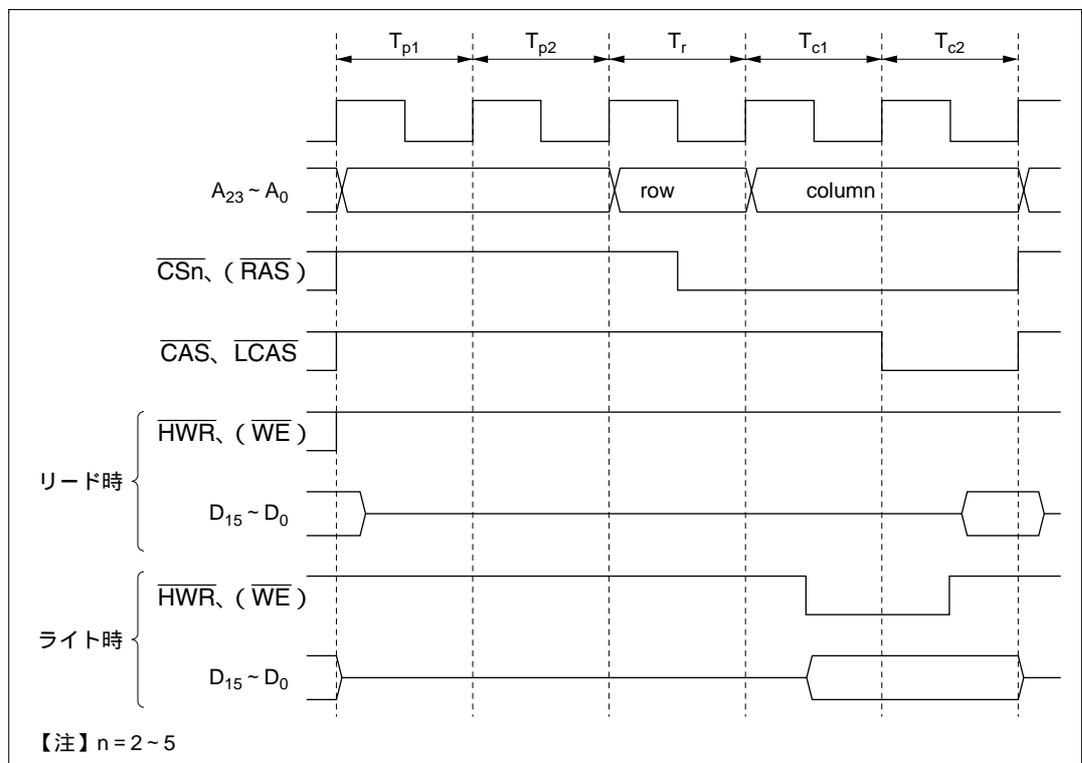


図 6.16 プリチャージサイクル 2 ステート時のタイミング

### 6.5.8 ウェイト制御

DRAM アクセスサイクルにウェイトステートを挿入する方法には、(1) プログラムウェイトの挿入、(2)  $\overline{\text{WAIT}}$  端子による端子ウェイトの挿入、の2種類があります。

#### (1) プログラムウェイトの挿入

DRAM 空間に設定されたエリアに対応する ASTCR のビットが 1 にセットされているとき、WCRH、WCRL の設定により、0~3 ステートのウェイトステートを、自動的に  $T_{c1}$  ステートと  $T_{c2}$  ステートの間に挿入することができます。

#### (2) 端子ウェイトの挿入

BCRH の WAITE ビットが 1 にセットされていると、ASTCR の AST ビットにかかわらず  $\overline{\text{WAIT}}$  端子によるウェイト入力が有効になります。この状態で、DRAM 空間をアクセスすると、まず、プログラムウェイトが挿入されます。 $T_{c1}$  または  $T_w$  の最後のステートの立ち下がりのタイミングで、 $\overline{\text{WAIT}}$  端子が Low レベルであると、さらに  $T_w$  が挿入されます。 $\overline{\text{WAIT}}$  端子が Low レベルに保持されると、 $\overline{\text{WAIT}}$  端子が High レベルになるまで  $T_w$  が挿入されます。

図 6.17 にウェイトステート挿入のタイミング例を示します。

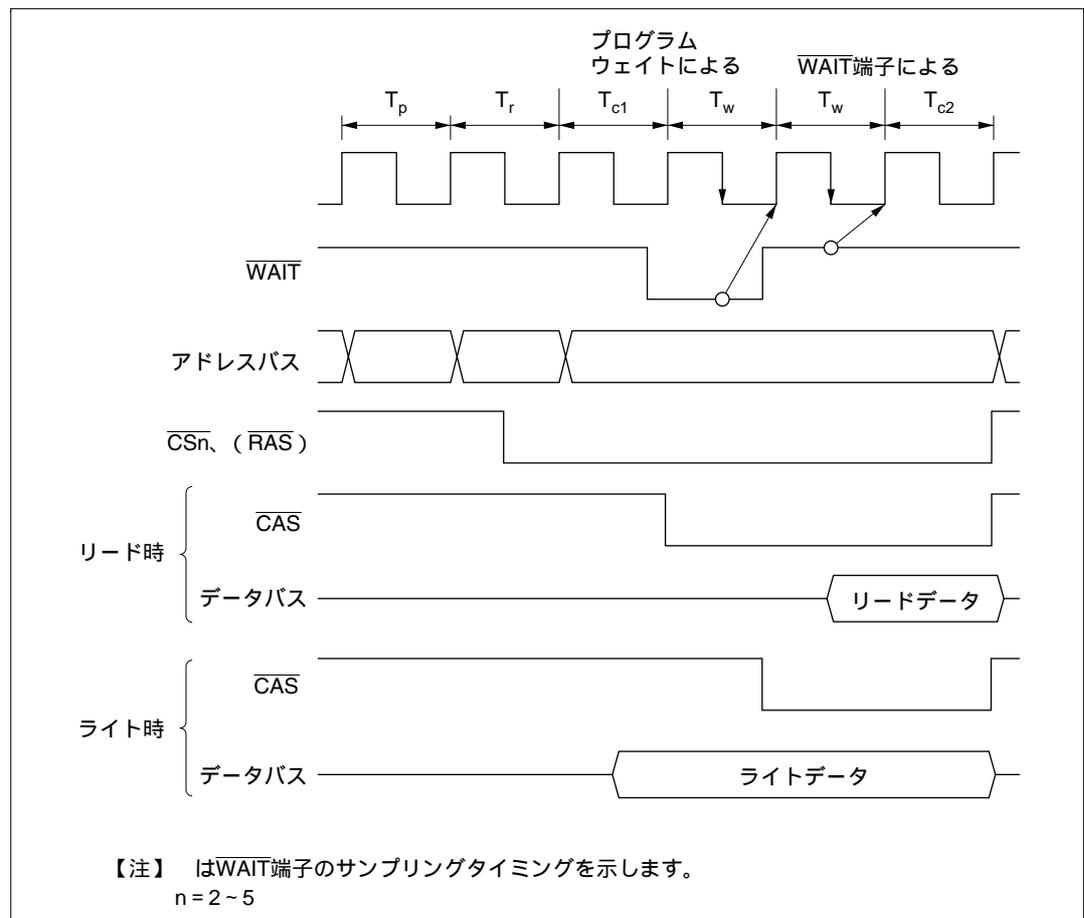


図 6.17 ウェイトステート挿入タイミング例 (CW2 = 1、全空間 8 ビットエリア設定時)

### 6.5.9 バイトアクセス制御

×16 ビット構成の DRAM を接続するとき、バイトアクセスに必要な制御信号として CAS2 本方式を使用することができます。

MCR の CW2 ビットを 0 にクリアすると、CAS2 本方式が選択されます。図 6.18 に CAS2 本方式の制御タイミングを示します。また図 6.19 に CAS2 本方式の接続例を示します。

×8 ビット構成の DRAM のみを接続するときは、MCR の CW2 ビットを 1 にセットしてください。

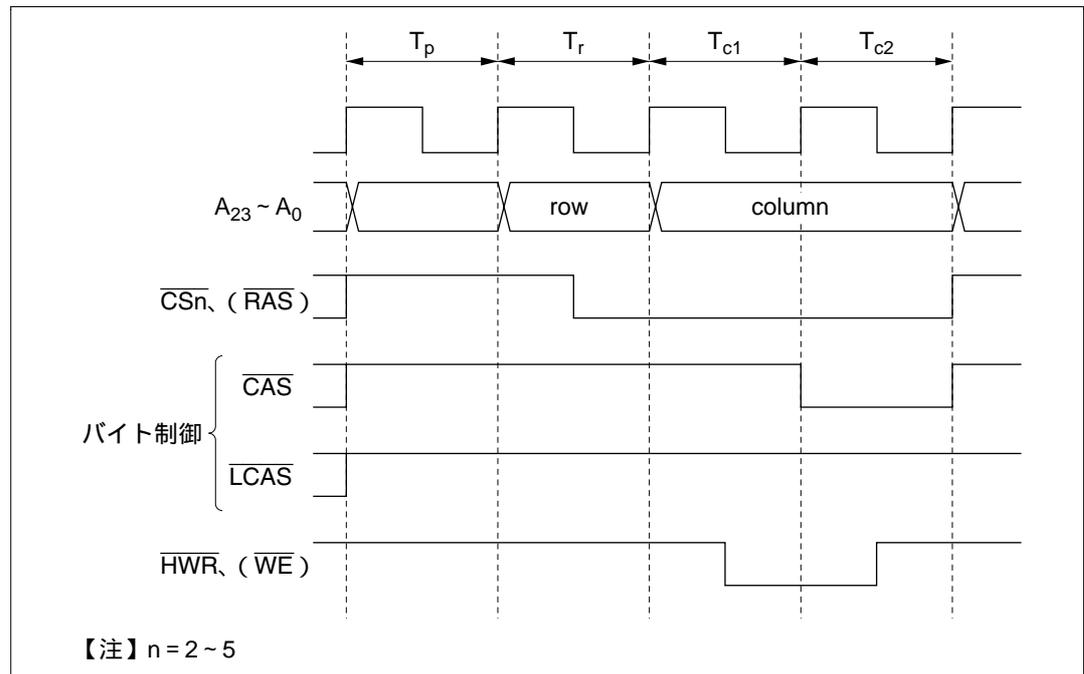


図 6.18 CAS2 本方式の制御タイミング (上位バイトライトアクセス時)

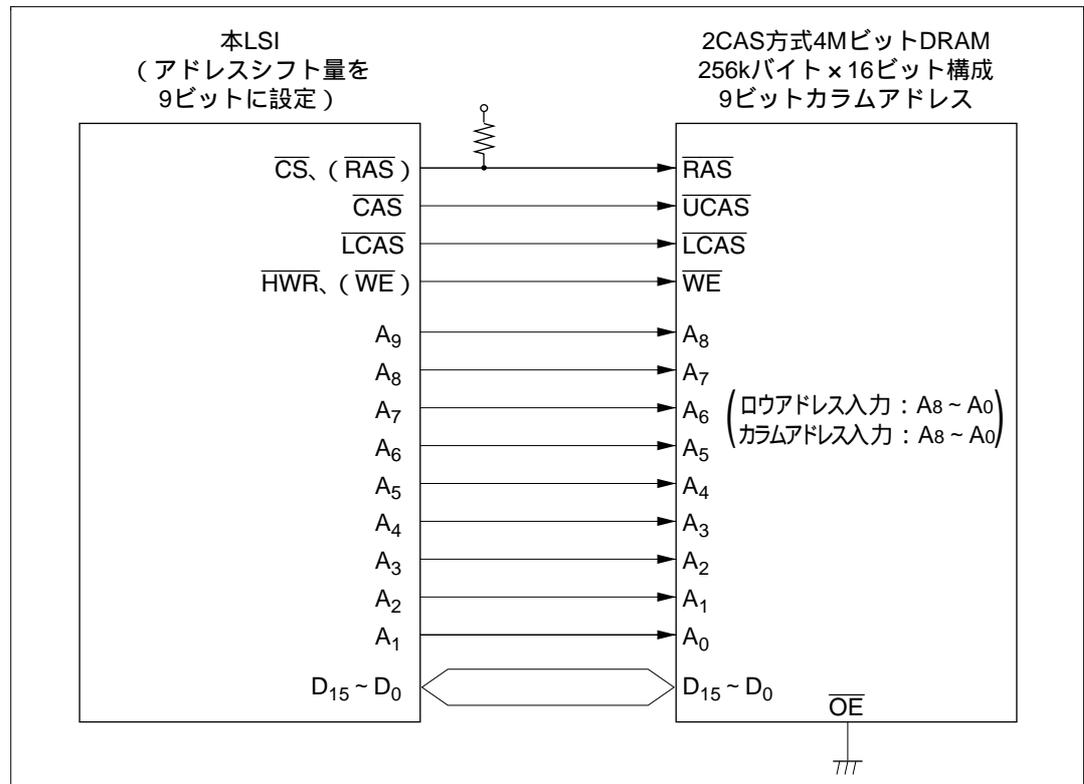


図 6.19 CAS2 本方式の接続例

### 6.5.10 バースト動作

DRAM には、アクセスのたびにロウアドレスを出力してデータをアクセスするフルアクセス（ノーマルアクセス）のほかに、同一のロウアドレスに対するアクセスが連続するとき、ロウアドレスを出力した後はカラムアドレスを変更するだけでデータを高速にアクセス（バーストアクセス）できる高速ページモードを備えているものがあります。MCR の BE ビットを 1 にセットすることにより、バーストアクセスを選択することができます。

#### (1) バーストアクセス（高速ページモード）の動作タイミング

図 6.20 にバーストアクセスの動作タイミングを示します。DRAM 空間へのアクセスサイクルが連続したとき、前後のアクセスサイクルのロウアドレスが一致している間、 $\overline{\text{CAS}}$  信号とカラムアドレスの出力サイクル（2 ステート）が連続して行われます。比較対象となるロウアドレスは MCR の MXC1、MXC0 ビットにより設定します。

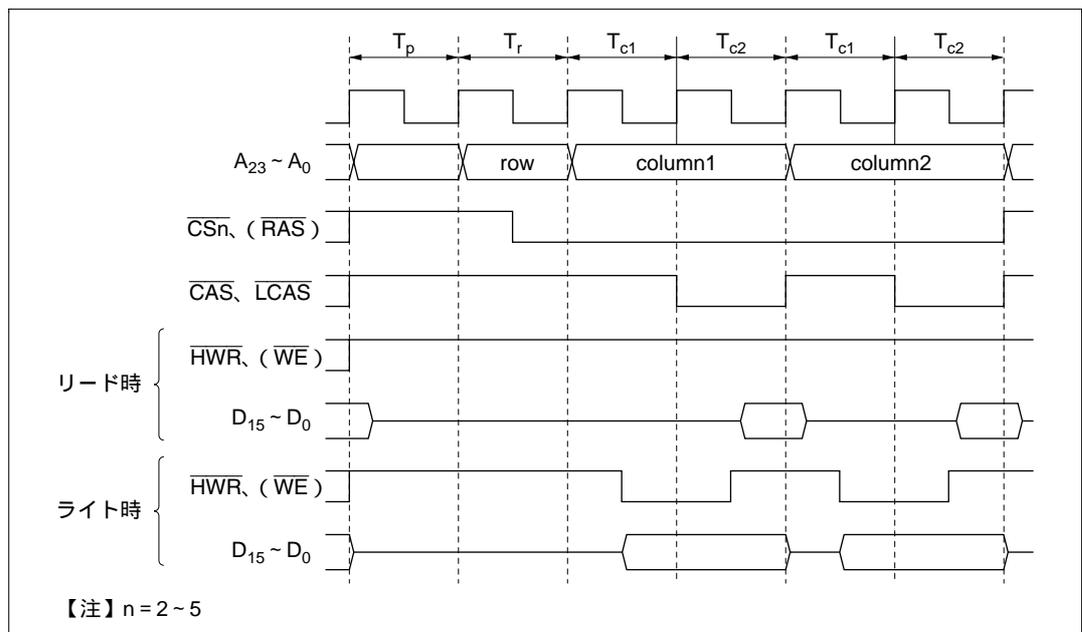


図 6.20 高速ページモードの動作タイミング

バーストアクセスのときにもウェイトステートを挿入してバスサイクルを引き延ばすことができます。ウェイトステートの挿入方法、タイミングはフルアクセスのときと同様です。詳細は、「6.5.8 ウェイト制御」を参照してください。

## (2) RAS ダウンモードと RAS アップモード

バースト動作を選択していても、DRAM 空間へのアクセスが連続せず、途中で他空間へのアクセスが入ってしまうことがあります。この場合、他空間がアクセスされている間も  $\overline{\text{RAS}}$  信号を Low レベルに保持しておくこと、次に DRAM 空間の同一ロウアドレスがアクセスされたときバースト動作を続けることができます。

### (a) RAS ダウンモード

RAS ダウンモードを選択するときは、MCR の RCDM ビットを 1 にセットしてください。DRAM 空間へのアクセスが途切れて他空間をアクセスしている間、 $\overline{\text{RAS}}$  信号を Low レベルに保持し、次の DRAM 空間アクセスのロウアドレスと前の DRAM 空間アクセスのロウアドレスが一致した場合、バーストアクセスが行われます。図 6.21 に RAS ダウンモードのタイミング例を示します。

ただし、リフレッシュ動作が RAS ダウン中に入る場合、 $\overline{\text{RAS}}$  信号は High レベルになります。

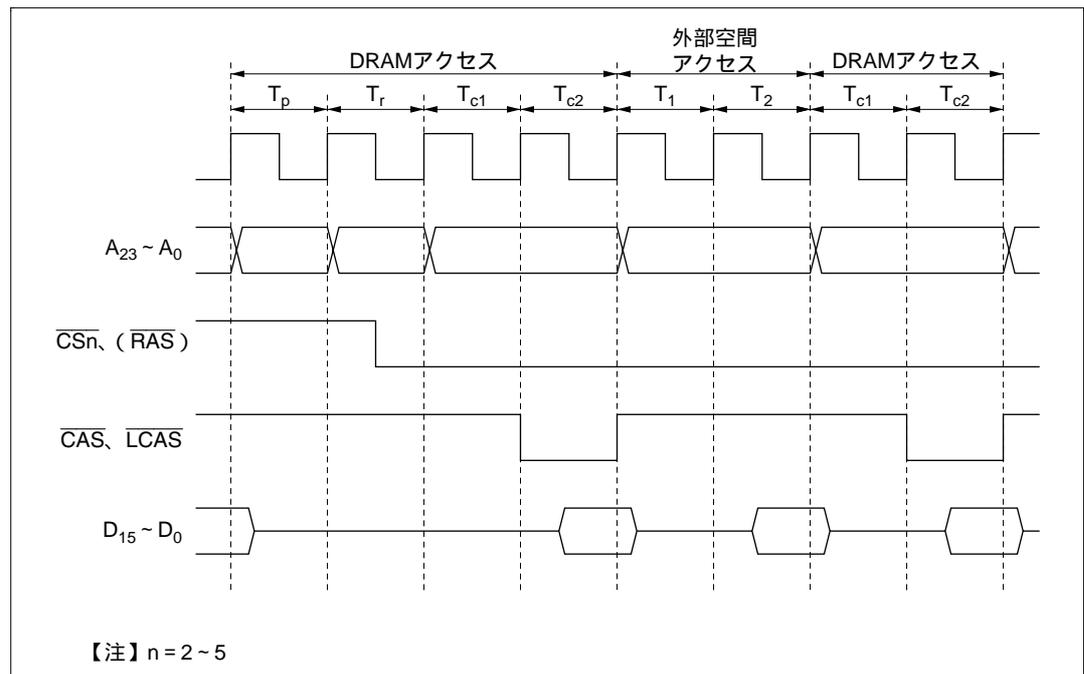


図 6.21 RAS ダウンモードの動作タイミング例

(b) RAS アップモード

RAS アップモードを選択するときは、MCRのRCDMビットを0にクリアしてください。DRAM空間へのアクセスが途切れて他空間をアクセスするたびに、 $\overline{\text{RAS}}$ 信号をHighレベルに戻します。DRAM空間が連続している場合だけ、バースト動作が行われます。図6.22にRASアップモードのタイミング例を示します。なお、バーストROM空間アクセスでは、 $\overline{\text{RAS}}$ 信号をHighに戻しません。

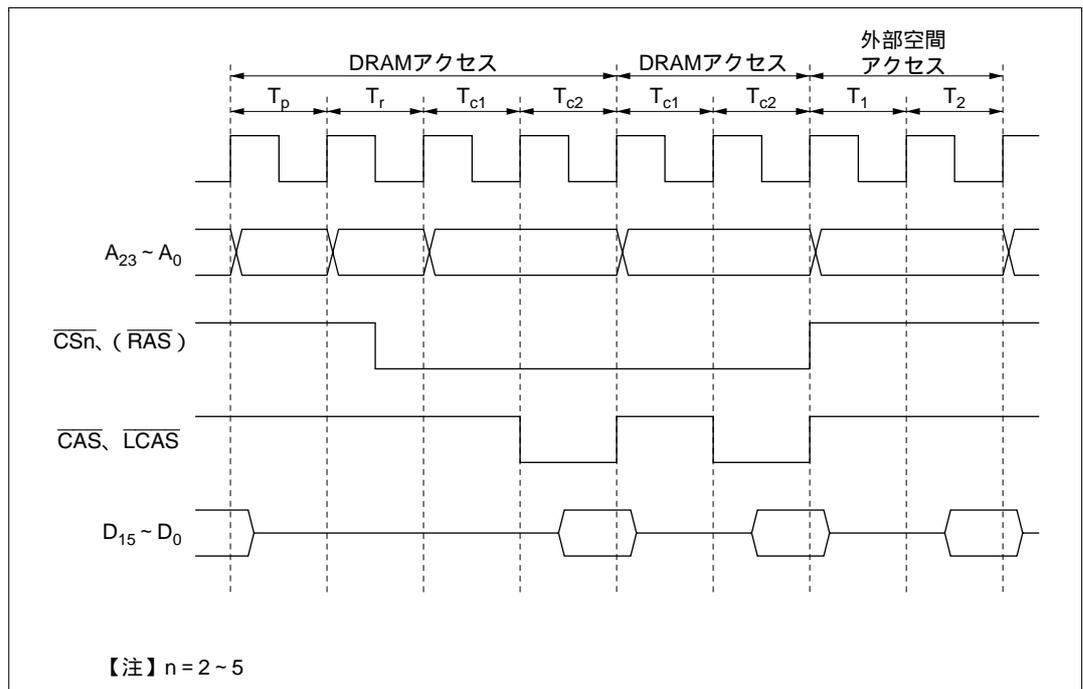


図 6.22 RAS アップモードの動作タイミング例

### 6.5.11 リフレッシュ制御

本 LSI は、DRAM のリフレッシュ制御機能を備えています。リフレッシュ方法は、(1) CAS ビフォー RAS (CBR) リフレッシュ、(2) セルフリフレッシュ、の 2 種類から選択できます。

#### (1) CAS ビフォー RAS (CBR) リフレッシュ

CBR リフレッシュを選択するためには、DRAMCR の RFSHE ビットを 1 にセットし、RMODE ビットを 0 にクリアしてください。

CBR リフレッシュでは、DRAMCR の CKS2~CKS0 ビットで選択した入力クロックにより、RTCNT がカウントアップされ、RTCOR に設定した値と一致 (コンペアマッチ) すると、リフレッシュ制御が行われます。同時に RTCNT はリセットされ、H'00 からカウントアップを再開します。すなわち、リフレッシュは RTCOR と CKS2~CKS0 ビットで決まる一定間隔で繰り返されます。使用する DRAM のリフレッシュ間隔規定を満たすように、RTCOR と CKS2~CKS0 ビットの値を設定してください。

CKS2~CKS0 ビットの設定を行うと、RTCNT のカウントアップが開始されます。このため、CKS2~CKS0 ビットの設定を行う前に、RTCNT および RTCOR の設定を行ってください。

リフレッシュ制御を行っている (RFSHE = 1) 場合、CMF フラグはクリアしないでください。

図 6.23 に RTCNT の動作を、図 6.24 にコンペアマッチのタイミングを、図 6.25 に CBR リフレッシュのタイミングをそれぞれ示します。

また、CBR リフレッシュ期間中には、その他の通常空間のアクセスを行います。

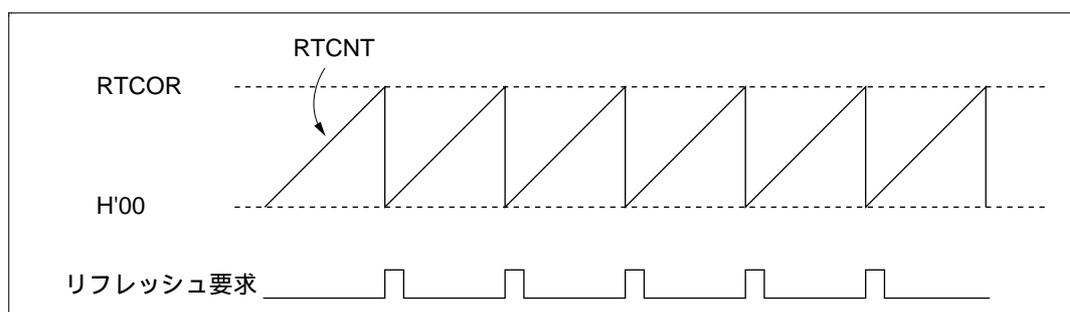


図 6.23 RTCNT の動作

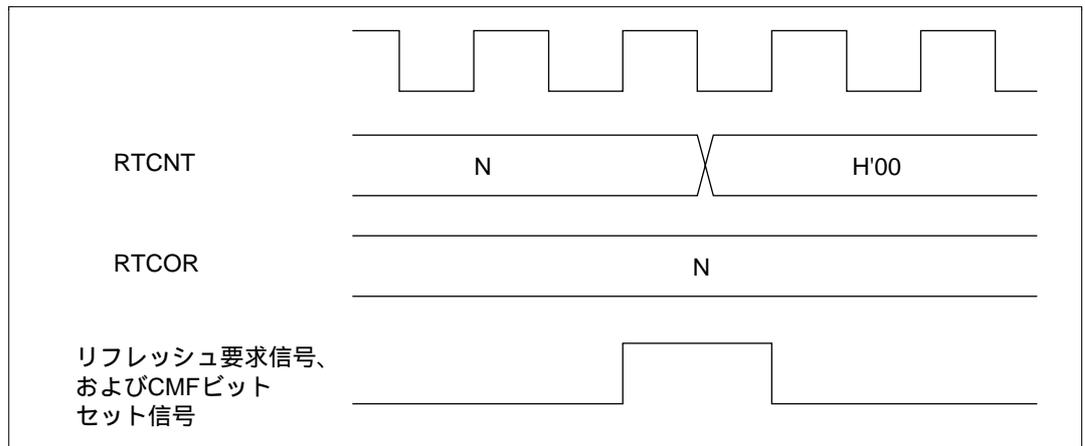


図 6.24 コンペアマッチのタイミング

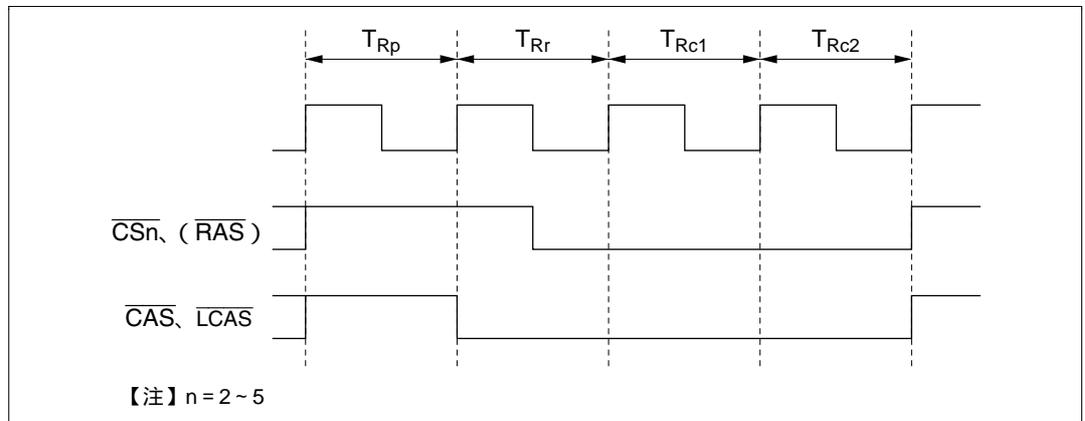


図 6.25 CBR リフレッシュタイミング

また、RCW ビットを 1 に設定した場合、 $\overline{\text{RAS}}$  信号が 1 サイクル遅れて出力されます。 $\overline{\text{RAS}}$  信号幅は、RLW1、RLW0 ビットで調整してください。RLW1、RLW0 ビットは、リフレッシュのときのみ有効になります。

図 6.26 に RCW ビットを 1 に設定したときのタイミングを示します。

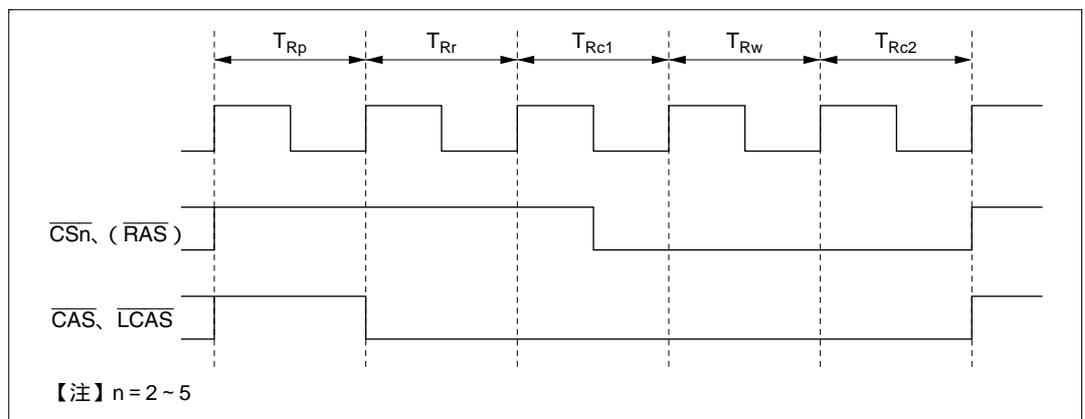


図 6.26 CBR リフレッシュタイミング  
(RCW = 1、RLW1 = 0、RLW0 = 1 の場合)

## (2) セルフリフレッシュ

DRAM には、スタンバイモードの一種として、DRAM 内部でリフレッシュタイミングとリフレッシュアドレスを生成するセルフリフレッシュモード(バッテリーバックアップモード)を備えているものがあります。

セルフリフレッシュを選択するためには、DRAMCR の RFSHE ビットと RMODE ビットを 1 にセットしてください。その後、ソフトウェアスタンバイモードに遷移するための SLEEP 命令を実行すると、図 6.27 に示すように、 $\overline{\text{CAS}}$  信号と  $\overline{\text{RAS}}$  信号が出力され DRAM はセルフリフレッシュモードに入ります。

ソフトウェアスタンバイモードを解除すると、RMODE ビットを 0 にクリアし、セルフリフレッシュモードを解除します。

ソフトウェアスタンバイモードに遷移する場合、CBR リフレッシュ要求があると、CBR リフレッシュを実行した後、セルフリフレッシュモードに入ります。

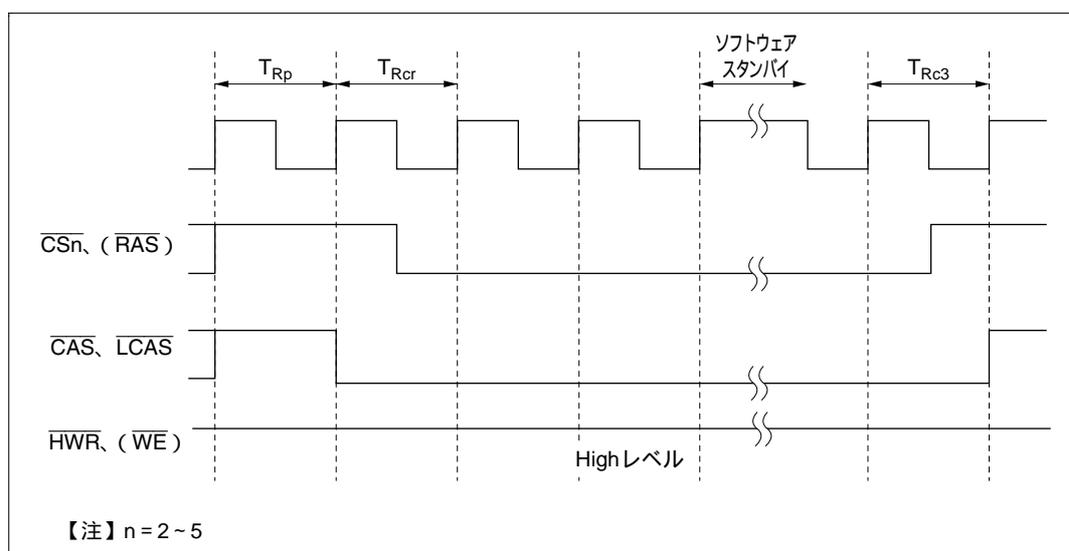


図 6.27 セルフリフレッシュタイミング

(CW2 = 1 の場合、または CW2 = 0、LCASS = 0 の場合)

## 6.6 DMAC シングルアドレスモードと DRAM インタフェース

DRAM インタフェースで、バーストモードを設定したとき、DDS ビットによって  $\overline{\text{DACK}}$  出力タイミングを選択します。また、同時に DMAC シングルアドレスモードで DRAM 空間をアクセスする場合に、バーストアクセスを行うか行わないかを選択します。

### 6.6.1 DDS = 1 のとき

バスマスタによらず、アドレスのみを判定してバーストアクセスを行います。また、 $\overline{\text{DACK}}$  出力タイミングは DRAM インタフェースの場合  $T_{c1}$  ステートから Low レベルになります。

図 6.28 に、DDS = 1 の場合の、DRAM インタフェース時の  $\overline{\text{DACK}}$  出力タイミングを示します。

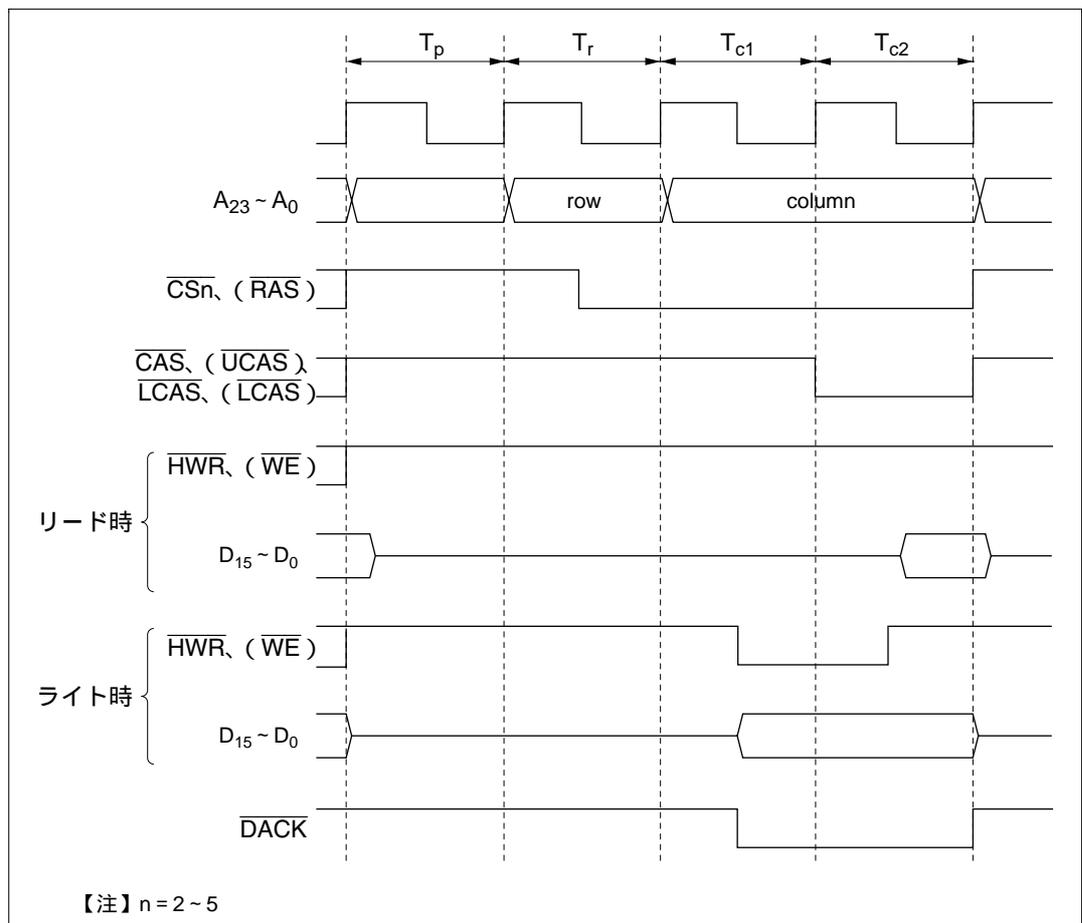


図 6.28 DDS = 1 の場合の  $\overline{\text{DACK}}$  出力タイミング (DRAM アクセスの例)

## 6.6.2 DDS = 0 のとき

DMAC シングルアドレスモードで DRAM 空間をアクセスしたとき、必ずフルアクセス（ノーマルアクセス）を行います。また、 $\overline{\text{DACK}}$  出力タイミングは、DRAM インタフェースの場合  $T_r$  ステートから Low レベルになります。

DMAC シングルアドレスモード以外で、DRAM 空間をアクセスする場合には、バーストアクセスが可能です。

図 6.29 に、DDS = 0 の場合の、DRAM インタフェース時の  $\overline{\text{DACK}}$  出力タイミングを示します。

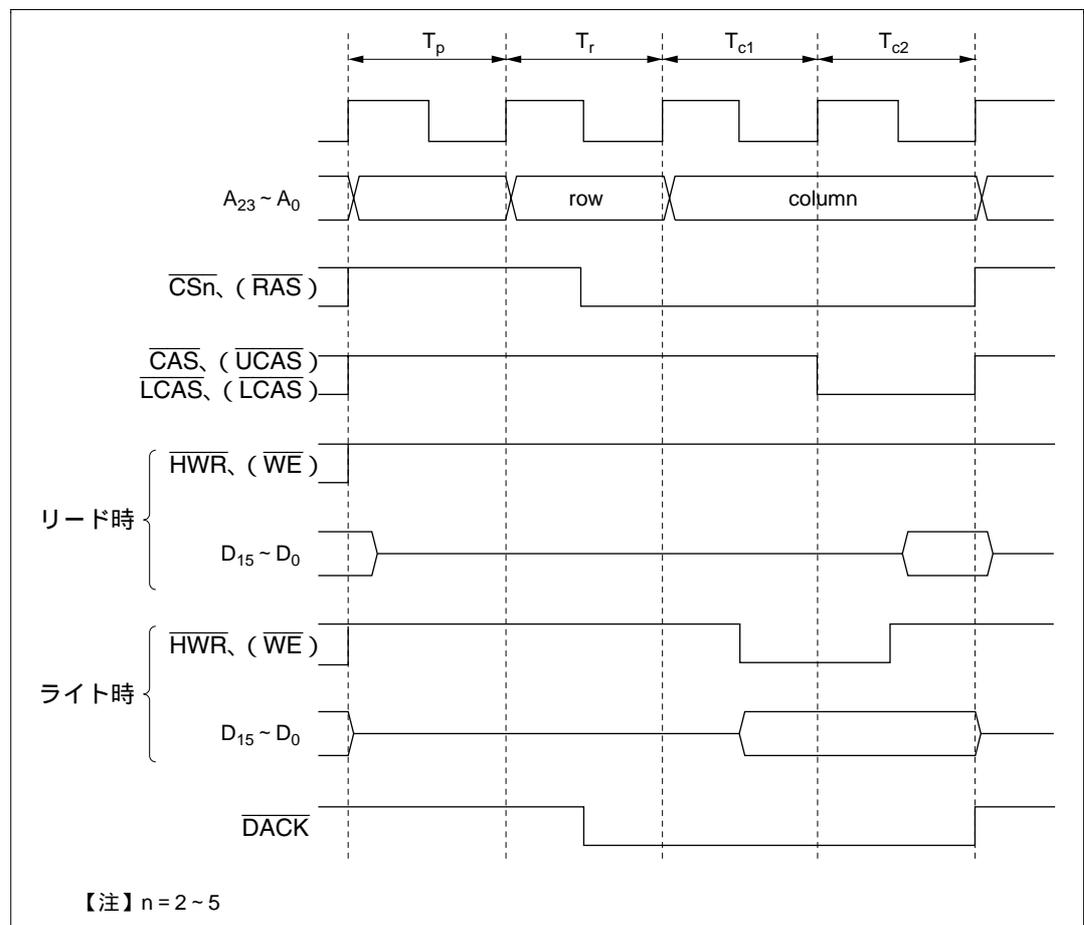


図 6.29 DDS = 0 の場合の  $\overline{\text{DACK}}$  出力タイミング (DRAM アクセスの例)

## 6.7 バースト ROM インタフェース

### 6.7.1 概要

本 LSI は、エリア 0 の外部空間をバースト ROM 空間に設定し、バースト ROM インタフェースを行うことができます。バースト ROM 空間インタフェースでは、16 ビット構成のバーストアクセス可能な ROM を高速にアクセスすることができます。

BCRH の BRSTRM ビットにより、エリア 0 をバースト ROM 空間に設定します。CPU の命令フェッチに限り最大 4 ワード / 8 ワードの連続バーストアクセスを行うことができます。バーストアクセスは 1 ステートまたは 2 ステートを選択できます。

### 6.7.2 基本タイミング

バースト ROM インタフェースの、イニシャルサイクル (フルアクセス) のアクセスステート数は ASTCR の AST0 ビットの設定に従います。また、AST0 ビットを 1 にセットした場合は、ウェイトステートを挿入することもできます。バーストサイクルは、BCRH の BRSTS1 ビットの設定により、1 ステートまたは 2 ステートの選択が可能です。ウェイトステートは挿入できません。エリア 0 をバースト ROM 空間に設定した場合、ABWCR の ABW0 ビットの設定によらずエリア 0 は、16 ビットアクセス空間となります。

また、BCRH の BRSTS0 ビットを 0 にクリアすると最大 4 ワードのバーストアクセスを行います。BRSTS0 ビットを 1 にセットすると最大 8 ワードのバーストアクセスを行います。

バースト ROM 空間の基本アクセスタイミングを図 6.30 (a)、(b) に示します。

図 6.30 (a) は、AST0 ビット、BRSTS1 ビットをいずれも 1 に設定した場合の例です。

図 6.30 (b) は、AST0 ビット、BRSTS1 ビットをいずれも 0 に設定した場合の例です。

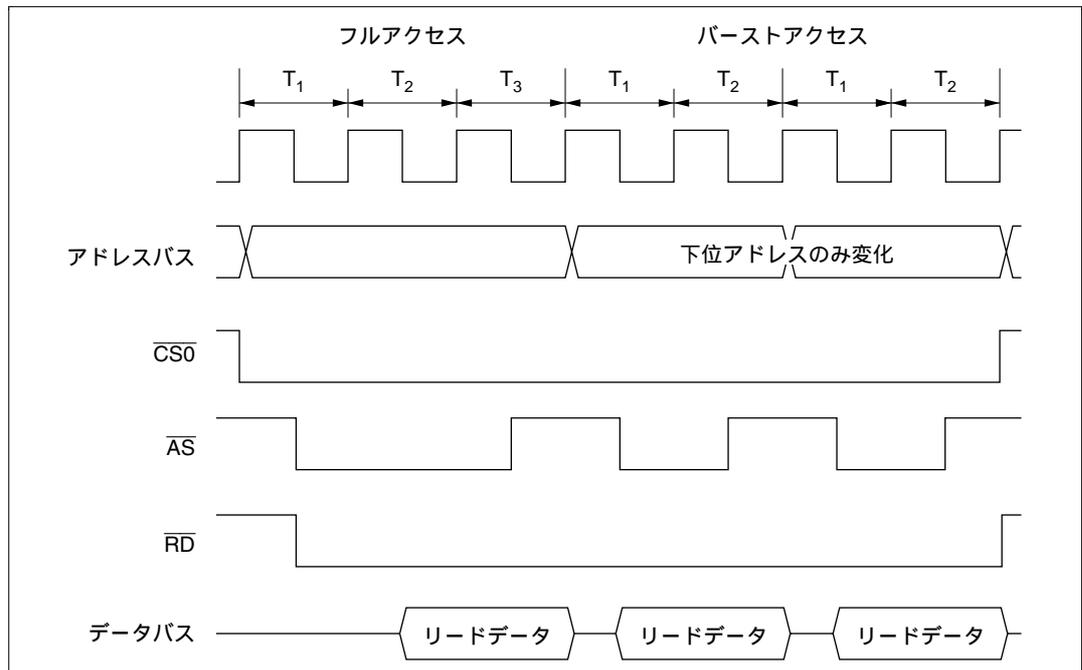


図 6.30 (a) バースト ROM アクセスタイミング例 (AST0=BRSTS1=1 の場合)

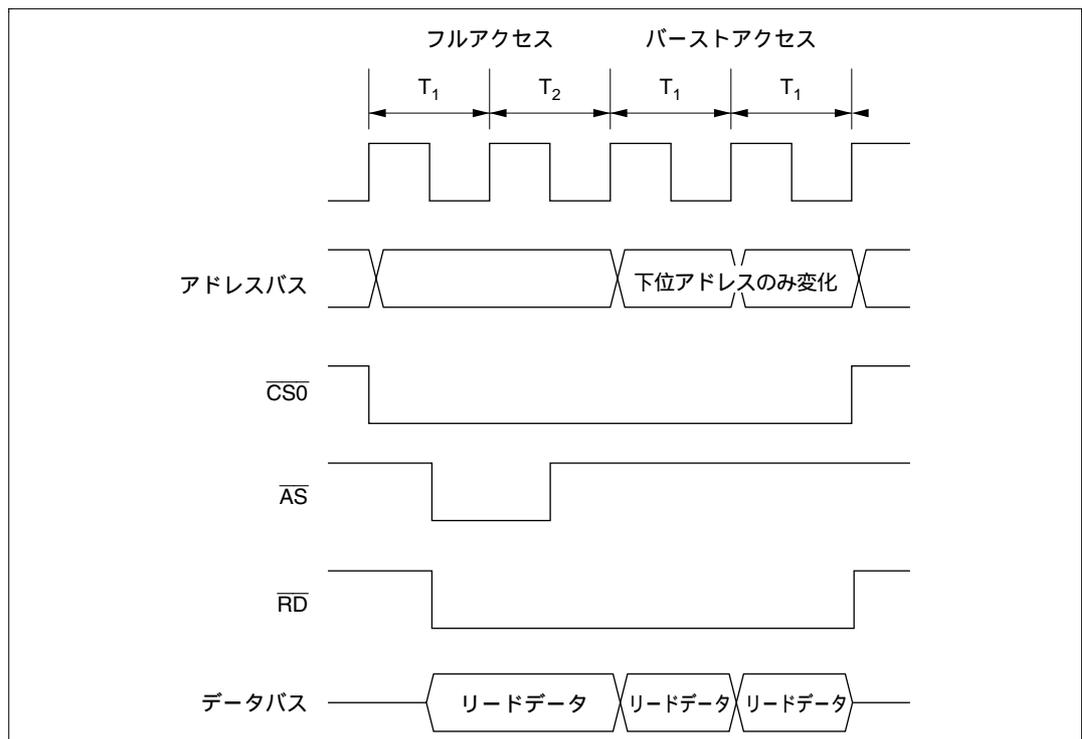


図 6.30 (b) バースト ROM アクセスタイミング例 (AST0=BRSTS1=0 の場合)

### 6.7.3 ウェイト制御

バーストROMインタフェースのイニシャルサイクル(フルアクセス)には、基本バスインタフェースと同様に、(1)プログラムウェイトの挿入、(2) $\overline{\text{WAIT}}$ 端子による端子ウェイトの挿入、が可能です。「6.4.5 ウェイト制御」を参照してください。

バーストサイクルにはウェイトステートを挿入することはできません。

## 6.8 アイドルサイクル

### 6.8.1 動作説明

本 LSI は外部空間をアクセスするとき、(1)異なるエリア間でリードアクセスが連続して発生したとき、(2)リードサイクルの直後にライトサイクルが発生したとき、の2つの場合に、バスサイクルとバスサイクルの間にアイドルサイクル ( $T_1$ ) を1ステート挿入することができます。アイドルサイクルを挿入することにより、たとえば出力フローティング時間の大きい ROM などと、高速メモリ、I/O インタフェースなどとのデータ衝突を防ぐことができます。

#### (1) 異なるエリア間での連続リード

BCRH の ICIS1 ビットを 1 にセットした状態で、異なるエリア間の連続リードが発生すると、2 回目のリードサイクルの先頭に、アイドルサイクルが挿入されます。アドバンスモードのとき有効です。

図 6.31 に動作例を示します。バスサイクル A は、出力フローティング時間の大きい ROM からのリードサイクル、バスサイクル B は SRAM からのリードサイクルで、それぞれ異なるエリアに配置した場合の例です。(a) はアイドルサイクルを挿入しない場合で、バスサイクル B で、ROM からのリードデータと SRAM からのリードデータの衝突が発生しています。これに対し (b) ではアイドルサイクルを挿入し、データの衝突を回避しています。

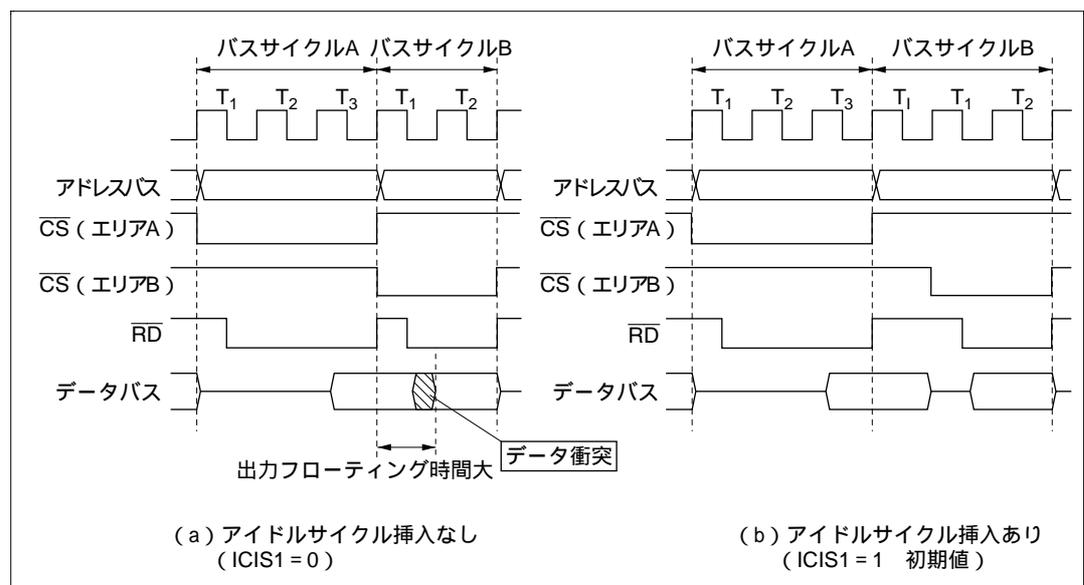


図 6.31 アイドルサイクル動作例 (1)

## (2) リード後のライト

BCRHのICIS0ビットを1にセットした状態で、外部リード後に外部ライトが発生すると、ライトサイクルの先頭にアイドルサイクルが挿入されます。

図6.32に動作例を示します。バスサイクルAは、出力フローティング時間の大きいROMからのリードサイクル、バスサイクルBはCPUのライトサイクルの場合の例です。(a)はアイドルサイクルを挿入しない場合で、バスサイクルBで、ROMからのリードデータとCPUのライトデータの衝突が発生しています。これに対し(b)ではアイドルサイクルを挿入し、データの衝突を回避しています。

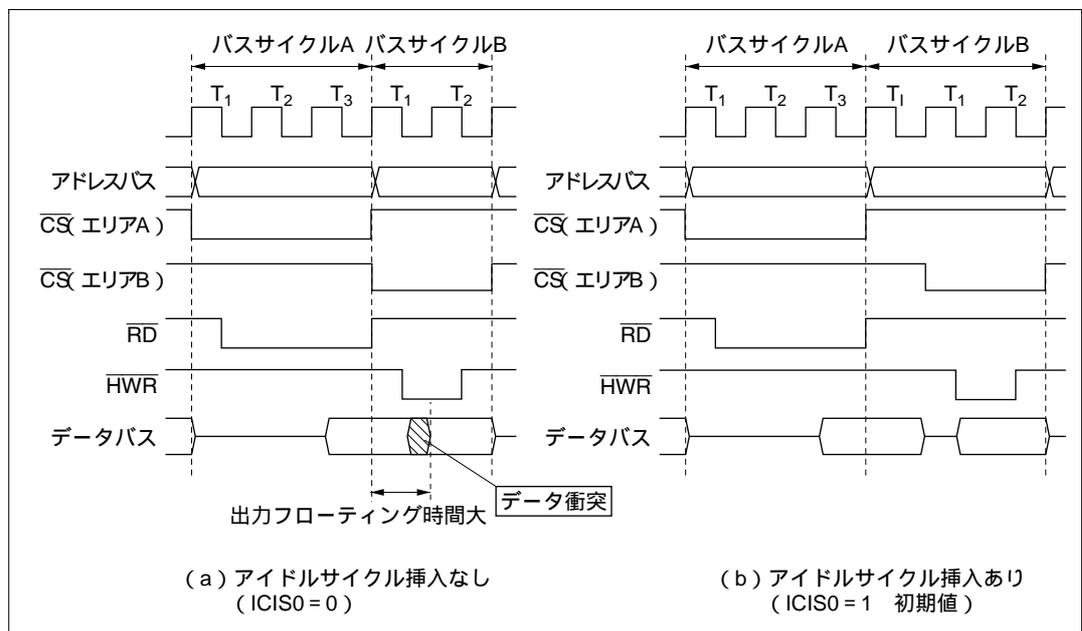


図 6.32 アイドルサイクル動作例 (2)

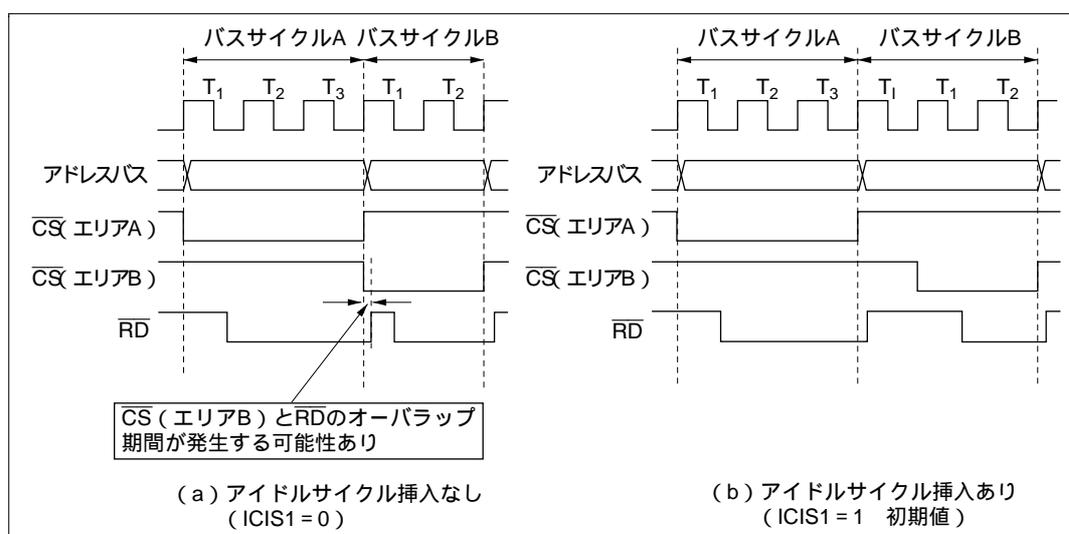
(3) チップセレクト ( $\overline{CS}$ ) 信号とリード ( $\overline{RD}$ ) 信号の関係

システムの負荷条件によっては、 $\overline{CS}$  信号よりも  $\overline{RD}$  信号の方が遅れる場合があります。図 6.33 に例を示します。

このような場合、(a) のアイドルサイクルを挿入しない設定では、バスサイクル A の  $\overline{RD}$  信号とバスサイクル B の  $\overline{CS}$  信号間でオーバーラップ期間が発生する可能性があります。

これに対し、(b) のようにアイドルサイクルを挿入する設定にすれば、 $\overline{RD}$  信号と  $\overline{CS}$  信号のオーバーラップ期間を回避することができます。

なお、リセット解除後の初期状態は、(b) のアイドルサイクルを挿入する設定となっています。

図 6.33 チップセレクト ( $\overline{CS}$ ) とリード ( $\overline{RD}$ ) の関係

#### (4) 使用上の注意

DRAM 空間をアクセスするときは、 $ICIS0$ 、 $ICIS1$  ビットの設定は無効です。たとえば、異なるエリア間での連続リードの場合、2 回目のリードが DARM アクセスのとき、 $T_p$  サイクルのみが挿入され、 $T_1$  サイクルは挿入されません。このタイミングを図 6.34 に示します。ただし、RAS ダウンモード時のバーストアクセスでは有効となり、アイドルサイクルが挿入されます。このタイミングを図 6.35 (a)、(b) に示します。

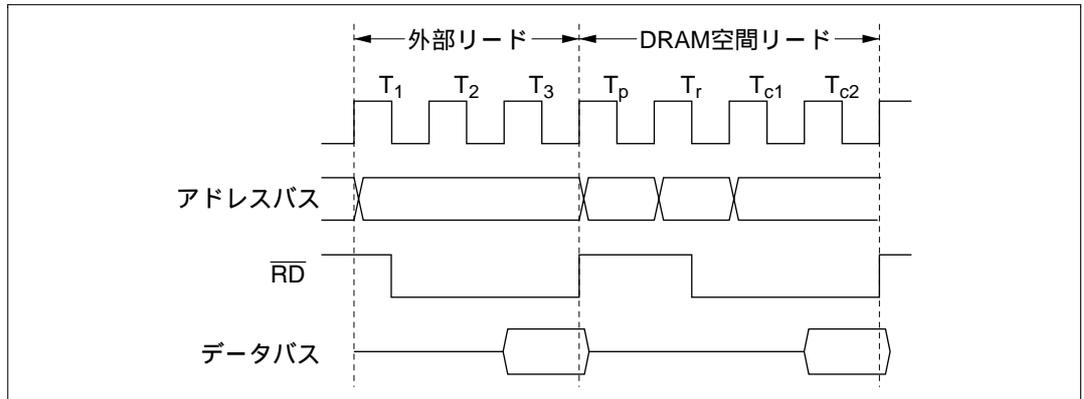


図 6.34 外部リード後の DRAM アクセス例

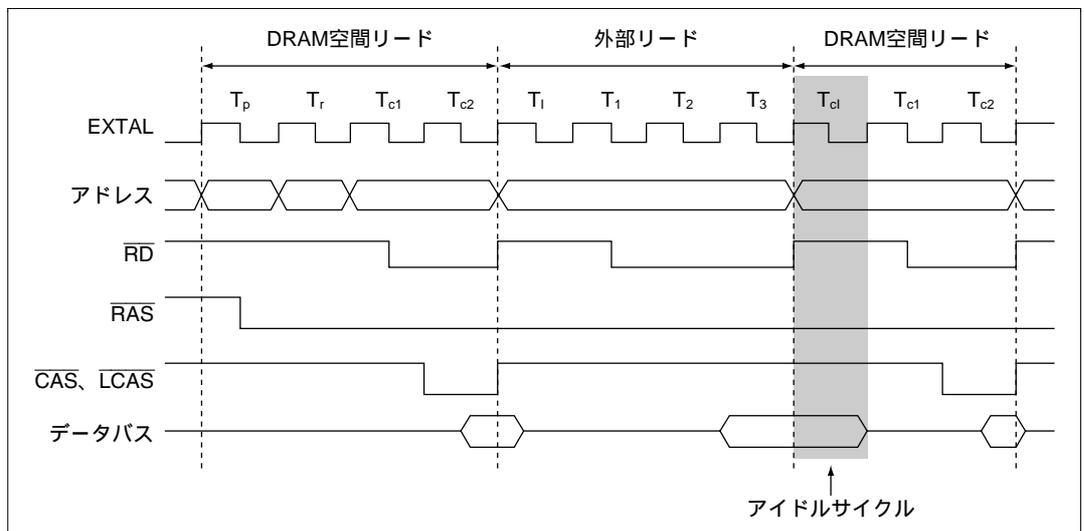


図 6.35 (a) RAS ダウンモード時のアイドルサイクル動作例 (ICIS1 = 1)

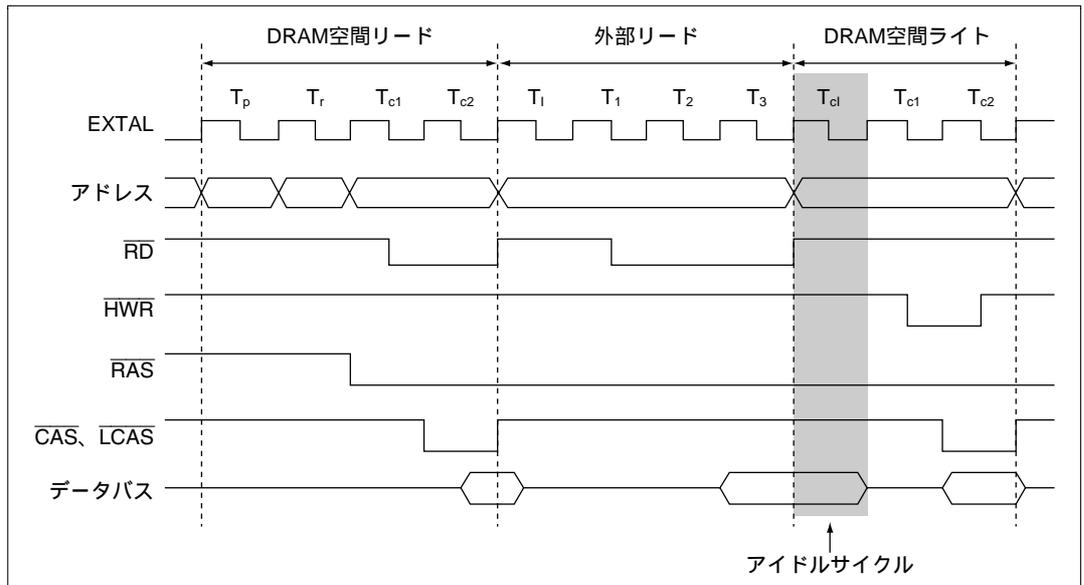


図 6.35 (b) RAS ダウンモード時のアイドルサイクル動作例 (ICIS0 = 1)

## 6.8.2 アイドルサイクルでの端子状態

アイドルサイクルでの端子状態を表 6.8 に示します。

表 6.8 アイドルサイクルでの端子状態

端子名	端子の状態
$A_{23} \sim A_0$	直後のバスサイクルの内容
$D_{15} \sim D_0$	ハイインピーダンス
$\overline{CSn}^{*2}$	High レベル <sup>*1</sup>
$\overline{CAS}$	High レベル
$\overline{AS}$	High レベル
$\overline{RD}$	High レベル
$\overline{HWR}$	High レベル
$\overline{LWR}$	High レベル
$\overline{DACKm}^{*3}$	High レベル

【注】 \*1 DRAM 空間での RAS ダウンモードまたはリフレッシュサイクルでは Low レベルを保持します。

\*2  $n = 0 \sim 7$

\*3  $m = 0, 1$

## 6.9 ライトデータバッファ機能

本 LSI は外部データバスにライトデータバッファ機能を備えています。ライトデータバッファ機能を使用すると、外部ライトおよび DMA シングルアドレスモード転送と、内部アクセスを並行して実行することができます。BCRL の WDBE ビットを 1 にセットすると、ライトデータバッファ機能を使用することができます。

図 6.36 にライトデータバッファ機能を使用したときのタイミング例を示します。この機能を使用したとき、外部ライトまたは DMA シングルアドレスモード転送が 2 ステート以上続き、次に内部アクセスがある場合、最初の 1 ステートは外部ライトのみが実行されますが、次のステートから外部ライトの終了を待たずに内部アクセス(内蔵メモリ、内部 I/O レジスタのリード/ライト)が並行して実行されます。

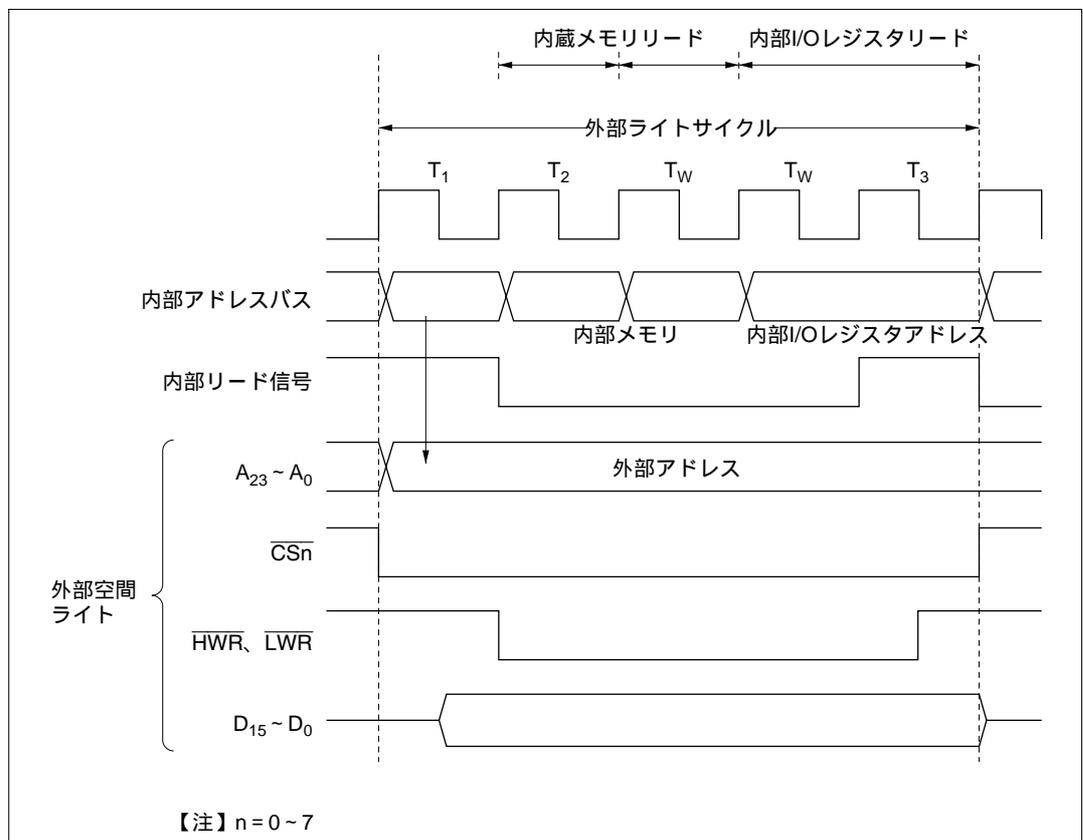


図 6.36 ライトデータバッファ機能使用時のタイミング例

## 6.10 バス解放

### 6.10.1 概要

本 LSI は外部からのバス権要求により、外部バスを解放することができます。外部バス権解放状態では、外部アクセスが発生しないかぎり、内部バスマスタは動作を継続します。

また、外部バス権解放状態で、内部バスマスタが外部アクセスをしようとしたとき、およびリフレッシュ要求が発生したときに、外部に対してバス権を要求することができます。

### 6.10.2 動作説明

外部拡張モードで、BCRL の BRLE ビットを 1 にセットすると、外部にバス権を解放することができます。 $\overline{\text{BREQ}}$  端子を Low レベルとすることにより、本 LSI に外部バス権を要求します。 $\overline{\text{BREQ}}$  端子をサンプリングすると、所定のタイミングで、 $\overline{\text{BACK}}$  端子を Low レベルとし、アドレスバス、データバス、バス制御信号をハイインピーダンスとして、外部バス権解放状態になります。

外部バス権解放状態で、内部バスマスタは内部バスを使用したアクセスを行うことができます。内部バスマスタが外部アクセスをしようとする、いったんバスサイクルの起動を保留し、外部バスマスタからのバス権要求が取り下げられるのを待ちます。また、外部バス権解放状態にリフレッシュ要求が発生した場合も、外部バスマスタがバス権要求を取り下げられるまでリフレッシュ制御は保留されます。

BCRL の BREQOE ビットが 1 にセットされていると、外部バス権解放状態に内部バスマスタが外部アクセスをしようとしたとき、およびリフレッシュ要求が発生したときに、 $\overline{\text{BREQO}}$  端子を Low レベルとし、外部にバス権要求を取り下げよう要求することができます。

$\overline{\text{BREQ}}$  端子を High レベルとすると、所定のタイミングで  $\overline{\text{BACK}}$  端子を High レベルとし、外部バス権解放状態を終了します。

外部バス権解放要求、外部アクセスが同時に発生したときの優先順位：

(高) 外部バス権解放 > 内部バスマスタの外部アクセス (低)

リフレッシュ要求、外部バス権解放要求が同時に発生したときの優先順位：

(高) リフレッシュ > 外部バス権解放 (低)

ただし、リフレッシュと内部バスマスタの外部アクセスは、同時に実行可能なため、優先順位はありません。

## 6.10.3 外部バス権解放状態での端子状態

外部バス権解放状態での端子状態を表 6.9 に示します。

表 6.9 バス権解放状態での端子状態

端子名	端子の状態
$A_{23} \sim A_0$	ハイインピーダンス
$D_{15} \sim D_0$	ハイインピーダンス
$\overline{CSn}^{*1}$	ハイインピーダンス
$\overline{CAS}$	ハイインピーダンス
$\overline{AS}$	ハイインピーダンス
$\overline{RD}$	ハイインピーダンス
$\overline{HWR}$	ハイインピーダンス
$\overline{LWR}$	ハイインピーダンス
$\overline{DACKm}^{*2}$	High レベル

【注】 \*1  $n = 0 \sim 7$

\*2  $m = 0, 1$

## 6.10.4 遷移タイミング

バス権解放状態への遷移タイミングを図 6.37 に示します。

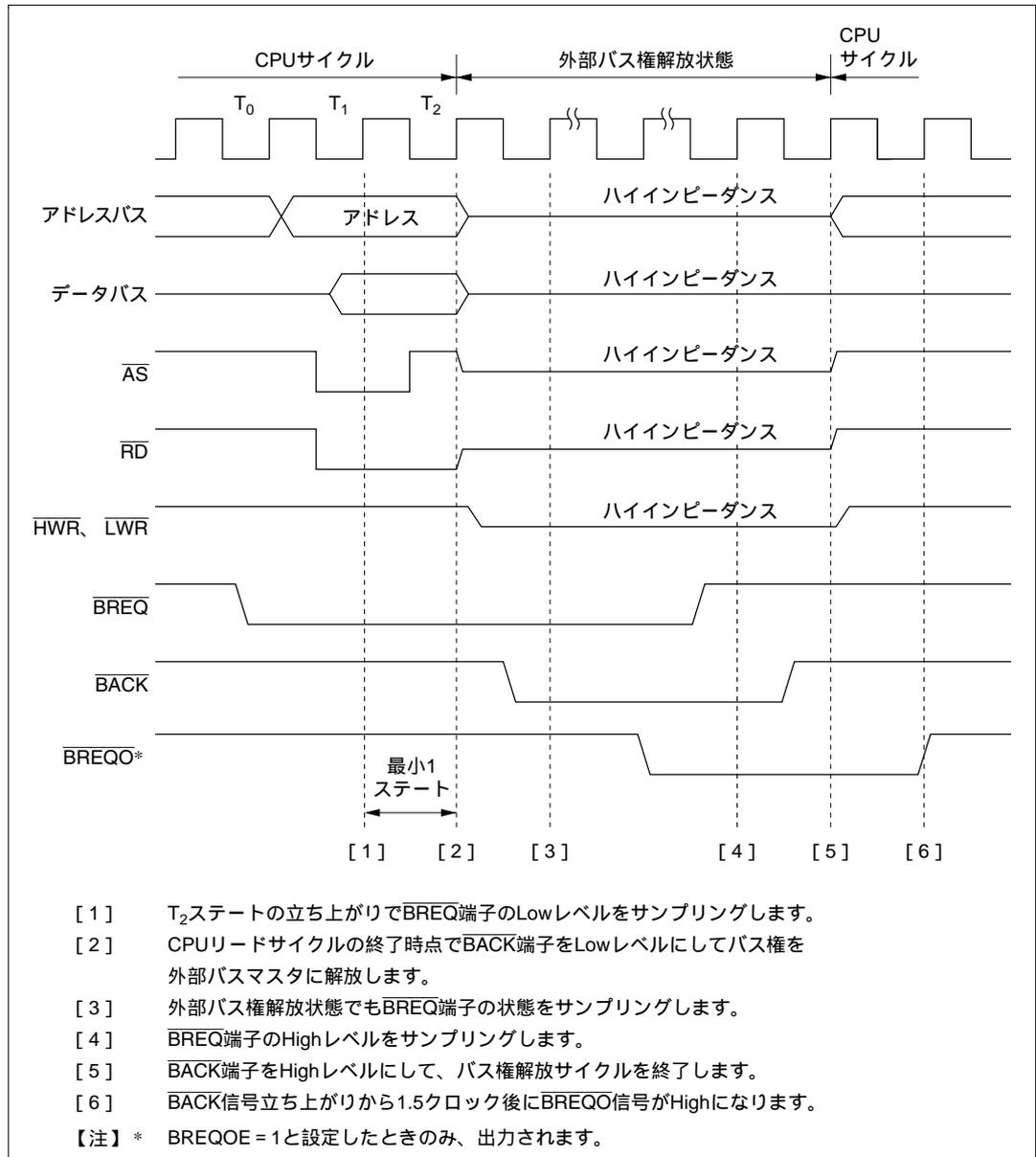


図 6.37 バス権解放状態遷移タイミング

## 6.10.5 使用上の注意

MSTPCR を H'FFFF または H'EFFF に設定し、かつスリープモードに遷移した状態では外部バス権解放機能は停止します。スリープモードで外部バス権解放機能を使用する場合は、MSTPCR には H'FFFF と H'EFFF を設定しないでください。

## 6.11 バスアービトレーション

### 6.11.1 概要

本 LSI はバスマスタの動作を調停 (バスアービトレーション) するバスアービタを内蔵しています。

バスマスタは、CPU、DTC および DMAC の 3 つがあり、バス権を占有した状態でリード/ライト動作を行います。各バスマスタはバス権要求信号によりバス権を要求します。バスアービタは所定のタイミングで優先順位を判定し、バス権要求アクノリッジ信号によりバスの使用を許可します。バスマスタはバス権を獲得して動作します。

### 6.11.2 動作説明

バスアービタは、バスマスタのバス権要求信号を検出して、バス権が要求されていれば、そのバスマスタにバス権要求アクノリッジ信号を与えます。複数のバスマスタからバス権要求があれば、最も優先順位の高いものにバス権要求アクノリッジ信号を与えます。バス権要求アクノリッジ信号を受け取ったバスマスタは、以後この信号が取り消されるまでバスを占有します。

バスマスタの優先順位：

(高) DMAC > DTC > CPU (低)

なお、内部バスマスタの内部バスアクセスと外部バス権解放、およびリフレッシュは並行して実行することができます。

外部バス権解放要求、リフレッシュ要求、および内部バスマスタの外部アクセスが同時に発生したときの優先順位：

(高) リフレッシュ > 外部バス権解放 (低)

(高) 外部バス権解放 > 内部バスマスタの外部アクセス (低)

ただし、リフレッシュと内部バスマスタの外部アクセスは同時に実行可能なため、優先順位はありません。

### 6.11.3 バス権移行タイミング

バス権を獲得して動作しているバスマスタよりも優先順位の高いバスマスタからのバス権要求があったときでも、すぐにバス権が移行するとは限りません。各バスマスタにはバス権を譲ることができるタイミングがあります。

#### (1) CPU

CPUは最も優先順位が低いバスマスタで、DTCおよびDMACからのバス権要求があると、バスアービタはバス権をバス権の要求のあったバスマスタに移行します。バス権が移行するタイミングは次のとおりです。

- (a) バスサイクルの切れ目で、バス権を移行します。ただし、ロングワードサイズのアクセスなど、バスサイクルを分割して実行する場合などには、分割されたバスサイクルの切れ目では、バス権は移行しません。バス権を移行しないタイミングは「付録 A.5 命令実行中のバス状態」を参照してください。
- (b) CPUがスリープモードの場合、直ちにバス権を移行します。

#### (2) DTC

DTCは起動要求が発生するとバスアービタに対してバス権を要求します。

DTCがバス権を解放できるのは、ベクタのリード後、レジスタ情報のリード(3ステート)後、1回のデータ転送後、レジスタ情報のライト(3ステート)後です。レジスタ情報のリード(3ステート)中、1回のデータ転送中、レジスタ情報のライト(3ステート)中にはバスを解放しません。

#### (3) DMAC

DMACは起動要求が発生するとバスアービタに対してバス権を要求します。

DMACはショートアドレスモード、ノーマルモードの外部リクエスト、またはサイクルスチールモードの場合、1回の転送終了後にバス権を解放します。

ブロック転送モードの場合は1ブロック転送後、バーストモードの場合は転送終了後にバス権を解放します。

### 6.11.4 外部バス権解放使用上の注意

外部バス権解放は、外部バスサイクルが終了した時点で行うことができます。

$\overline{RD}$  信号、DRAMインタフェースの  $\overline{RAS}$  信号、 $\overline{CAS}$  信号は外部バスサイクルの最後までLowレベルを出力します。

したがって、外部バス権解放を行う場合、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{RAS}$ 、 $\overline{CAS}$  信号のLowレベルからハイインピーダンス状態へと遷移する場合があります。

## 6.12 リセットとバスコントローラ

パワーオンリセットでは、バスコントローラを含めて、本LSIはその時点でリセット状態になります。実行中のバスサイクルは途中で打ち切られます。

マニュアルリセット\*では、バスコントローラのレジスタや内部状態は保持されます。実行中の外部バスサイクルは終了するまで実行されます。このとき、 $\overline{\text{WAIT}}$  入力は無視されます。また、DMAC はマニュアルリセット\*で初期化されますので、 $\overline{\text{DACK}}$ 、 $\overline{\text{TEND}}$  出力は禁止され、DDR と DR で制御される I/O ポートになります。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

---

# 7. DMA コントローラ

---

## 第7章 目次

7.1	概要.....	215
	7.1.1 特長.....	215
	7.1.2 ブロック図.....	216
	7.1.3 機能概要.....	217
	7.1.4 端子構成.....	219
	7.1.5 レジスタ構成.....	220
7.2	各レジスタの説明(1)(ショートアドレスモード).....	221
	7.2.1 メモリアドレスレジスタ(MAR).....	222
	7.2.2 I/Oアドレスレジスタ(IOAR).....	223
	7.2.3 転送カウントレジスタ(ETCR).....	223
	7.2.4 DMAコントロールレジスタ(DMACR).....	224
	7.2.5 DMAバンドコントロールレジスタ(DMABCR).....	229
7.3	各レジスタの説明(2)(フルアドレスモード).....	235
	7.3.1 メモリアドレスレジスタ(MAR).....	235
	7.3.2 I/Oアドレスレジスタ(IOAR).....	235
	7.3.3 転送カウントレジスタ(ETCR).....	236
	7.3.4 DMAコントロールレジスタ(DMACR).....	237
	7.3.5 DMAバンドコントロールレジスタ(DMABCR).....	242
7.4	各レジスタの説明(3).....	248
	7.4.1 DMAライトイネーブルレジスタ(DMAWER).....	248
	7.4.2 DMAターミナルコントロールレジスタ(DMATCR).....	251
	7.4.3 モジュールストップコントロールレジスタ(MSTPCR).....	252
7.5	動作説明.....	253
	7.5.1 転送モード.....	253
	7.5.2 シーケンシャルモード.....	256
	7.5.3 アイドルモード.....	259
	7.5.4 リピートモード.....	262

---

7.5.5	シングルアドレスモード.....	266
7.5.6	ノーマルモード.....	269
7.5.7	ブロック転送モード.....	272
7.5.8	DMAC の起動要因.....	277
7.5.9	DMAC の基本バスサイクル.....	280
7.5.10	DMAC のバスサイクル (デュアルアドレスモード).....	281
7.5.11	DMAC のバスサイクル (シングルアドレスモード).....	289
7.5.12	ライトデータバッファ機能.....	293
7.5.13	DMAC 複数チャネルの動作.....	295
7.5.14	DMAC と、外部バス権要求、リフレッシュサイクル、DTC の関係.....	296
7.5.15	NMI 割り込みと DMAC.....	297
7.5.16	DMAC 動作の強制終了.....	298
7.5.17	フルアドレスモードの解除.....	299
7.6	割り込み.....	300
7.7	使用上の注意.....	301

## 7.1 概要

本 LSI は、DMA コントローラ (DMAC) を内蔵しています。DMAC は最大 4 チャンネルのデータ転送を行うことができます。

### 7.1.1 特長

DMAC には次の特長があります。

ショートアドレスモードとフルアドレスモードを選択可能

#### (1) ショートアドレスモード

- ・最大 4 チャンネルを使用可能
- ・デュアルアドレスモード / シングルアドレスモードの選択が可能
- ・デュアルアドレスモードでは転送元、転送先アドレスの一方を 24 ビット、他方を 16 ビットで指定
- ・シングルアドレスモードでは転送元、転送先アドレスの一方だけを 24 ビットで指定
- ・シングルアドレスモードでは 1 バスサイクルでの転送が可能
- ・デュアルアドレスモード、シングルアドレスモードに対し、シーケンシャルモード / アイドルモード / リピートモードの選択が可能

#### (2) フルアドレスモード

- ・最大 2 チャンネルを使用可能
- ・転送元、転送先アドレスを 24 ビットで指定
- ・ノーマルモード / ブロック転送モードの選択が可能

16M バイトのアドレス空間を直接指定可能

転送単位をバイト / ワードに設定可能

起動要因は、内部割り込み、外部リクエスト、オートリクエスト (転送モードに依存)

- ・16 ビットタイマパルスユニット (TPU) のコンペアマッチ / インพุットキャプチャ割り込み × 6
- ・シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI0、SCI1) の送信データエンベティ割り込み、受信データフル割り込み
- ・A/D 変換器の変換終了割り込み
- ・外部リクエスト
- ・オートリクエスト

モジュールストップモードの設定可能

- ・初期値では DMAC のレジスタのアクセスが可能。モジュールストップモードの設定で DMAC の動作は停止

### 7.1.2 ブロック図

DMAC のブロック図を図 7.1 に示します。

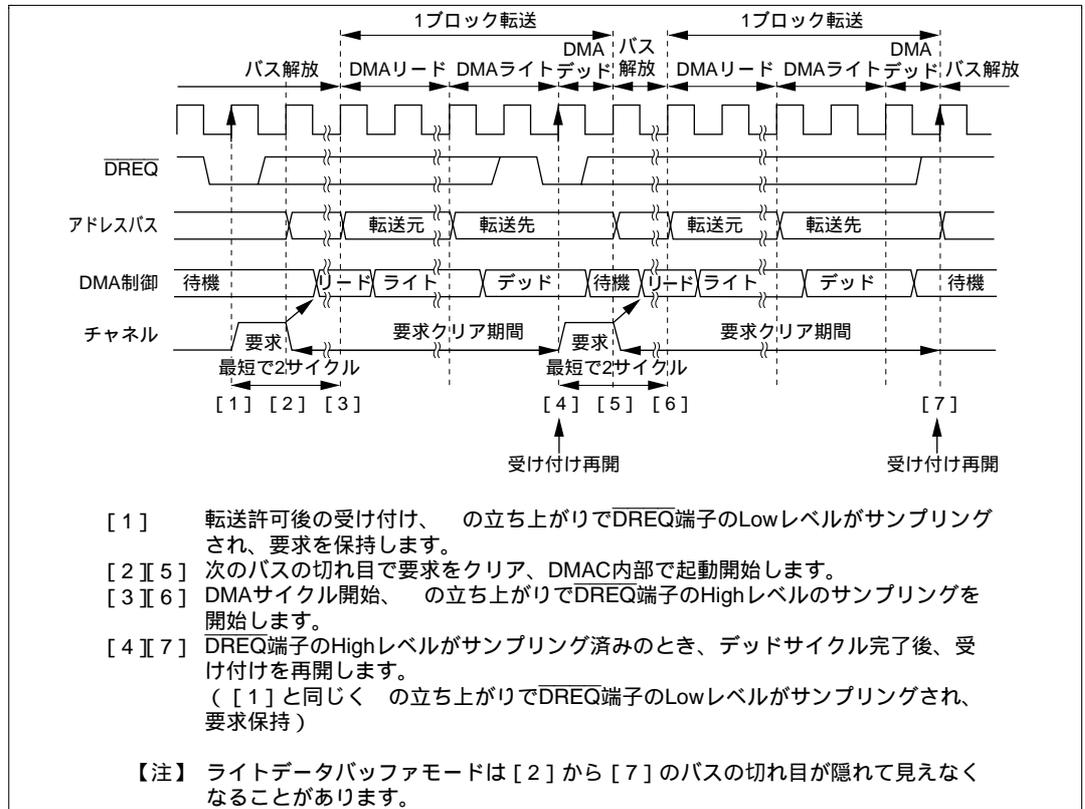


図 7.1 DMAC のブロック図

### 7.1.3 機能概要

DMAC のショートアドレスモード、フルアドレスモードの機能概要を表 7.1 (1)、(2) にそれぞれ示します。

表 7.1 (1) DMAC の機能概要 (ショートアドレスモード)

転送モード		転送要因	アドレスレジスタビット長	
			ソース	デスティネーション
デュアル アドレス モード	(1) シーケンシャルモード ・ 1 回の転送要求で 1 バイトまたは 1 ワードの転送を実行 ・ メモリアドレスを 1 または 2 増減 ・ 転送回数は 1 ~ 65536 (2) アイドルモード ・ 1 回の転送要求で 1 バイトまたは 1 ワードの転送を実行 ・ メモリアドレスは固定 ・ 転送回数は 1 ~ 65536 (3) リピートモード ・ 1 回の転送要求で 1 バイトまたは 1 ワードの転送を実行 ・ メモリアドレスを 1 または 2 増減 ・ 指定回数 (1 ~ 256) 転送後、初期状態を回復して動作を継続	・ TPU チャンネル 0 ~ 5 のコンペアマッチ / インプットキャプチャ A 割り込み ・ SCI の送信データエンプティ割り込み ・ SCI の受信データフル割り込み ・ A/D 変換器の変換終了割り込み ・ 外部リクエスト	24 /16	16 /24
シングル アドレス モード	・ 1 回の転送要求で 1 バイトまたは 1 ワードの転送を実行 ・ I/O を指定するアドレスの代わりに $\overline{\text{DACK}}$ 端子を用いて 1 バスサイクルで転送 ・ (1) ~ (3) の各モードに対して指定可能	・ 外部リクエスト	24 $\overline{\text{DACK}}$	$\overline{\text{DACK}}$ /24

表 7.1 (2) DMAC の機能概要 (フルアドレスモード)

転送モード	転送要因	アドレスレジスタビット長	
		ソース	デスティネーション
(1) ノーマルモード オートリクエスト <ul style="list-style-type: none"> <li>・ 転送要求を内部保持</li> <li>・ 指定回数 (1 ~ 65536) 継続して転送</li> <li>・ バースト / サイクルスチール転送を選択可能</li> </ul> 外部リクエスト <ul style="list-style-type: none"> <li>・ 1 回の転送要求で 1 バイトまたは 1 ワードの転送を実行</li> <li>・ 転送回数は 1 ~ 65536</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ オートリクエスト</li> </ul> <ul style="list-style-type: none"> <li>・ 外部リクエスト</li> </ul>	24	24
(2) ブロック転送モード <ul style="list-style-type: none"> <li>・ 1 回の転送要求で指定したブロックサイズの転送を実行</li> <li>・ 転送回数は 1 ~ 65536</li> <li>・ ソースまたはデスティネーションのいずれかをブロックエリアに指定可能</li> <li>・ ブロックサイズは 1 ~ 256 バイトまたはワード</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ TPU チャネル 0 ~ 5 のコンペアマッチ / インพุットキャプチャ A 割り込み</li> <li>・ SCI の送信データエンプティ割り込み</li> <li>・ SCI の受信データフル割り込み</li> <li>・ 外部リクエスト</li> <li>・ A/D 変換器の変換終了割り込み</li> </ul>	24	24

### 7.1.4 端子構成

DMAC の端子構成を表 7.2 に示します。

ショートアドレスモードでは、チャンネル A に対する外部リクエストによる転送、シングルアドレス転送、転送終了出力は行えません。

DMA 転送アクノレッジは、ショートアドレスモードのチャンネル B のシングルアドレスモードにおいて機能します。

$\overline{\text{DREQ}}$  端子を使用するときは、対応するポートを出力にしないでください。

$\overline{\text{DACK}}$  端子は、シングルアドレス転送の設定により対応するポートが自動的に出力になり、 $\overline{\text{DACK}}$  端子となります。

$\overline{\text{TEND}}$  端子は、端子ごとに対応するポートを  $\overline{\text{TEND}}$  端子として使用するかどうかをレジスタで設定できます。

表 7.2 端子構成

チャンネル	名 称	略 称	入出力	機 能
0	DMA リクエスト 0	$\overline{\text{DREQ0}}$	入力	DMAC チャンネル 0 の外部リクエスト
	DMA 転送アクノレッジ 0	$\overline{\text{DACK0}}$	出力	DMAC チャンネル 0 のシングルアドレス転送アクノレッジ
	DMA 転送終了 0	$\overline{\text{TEND0}}$	出力	DMAC チャンネル 0 の転送終了
1	DMA リクエスト 1	$\overline{\text{DREQ1}}$	入力	DMAC チャンネル 1 の外部リクエスト
	DMA 転送アクノレッジ 1	$\overline{\text{DACK1}}$	出力	DMAC チャンネル 1 のシングルアドレス転送アクノレッジ
	DMA 転送終了 1	$\overline{\text{TEND1}}$	出力	DMAC チャンネル 1 の転送終了

## 7.1.5 レジスタ構成

DMAC のレジスタ構成を表 7.3 に示します。

表 7.3 レジスタ構成

チャンネル	名 称	略 称	R/W	初期値	アドレス*	バス幅
0	メモリアドレスレジスタ 0A	MAR0A	R/W	不定	H'FEE0	16 ビット
	I/O アドレスレジスタ 0A	IOAR0A	R/W	不定	H'FEE4	
	転送カウントレジスタ 0A	ETCR0A	R/W	不定	H'FEE6	
	メモリアドレスレジスタ 0B	MAR0B	R/W	不定	H'FEE8	
	I/O アドレスレジスタ 0B	IOAR0B	R/W	不定	H'FEEC	
	転送カウントレジスタ 0B	ETCR0B	R/W	不定	H'FEEE	
1	メモリアドレスレジスタ 1A	MAR1A	R/W	不定	H'FEF0	16 ビット
	I/O アドレスレジスタ 1A	IOAR1A	R/W	不定	H'FEF4	
	転送カウントレジスタ 1A	ETCR1A	R/W	不定	H'FEF6	
	メモリアドレスレジスタ 1B	MAR1B	R/W	不定	H'FEF8	
	I/O アドレスレジスタ 1B	IOAR1B	R/W	不定	H'FEFC	
	転送カウントレジスタ 1B	ETCR1B	R/W	不定	H'FEFE	
0、1	DMA ライトイネーブルレジスタ	DMAWER	R/W	H'00	H'FF00	8 ビット
	DMA ターミナルコントロールレジスタ	DMATCR	R/W	H'00	H'FF01	
	DMA コントロールレジスタ 0A	DMACR0A	R/W	H'00	H'FF02	16 ビット
	DMA コントロールレジスタ 0B	DMACR0B	R/W	H'00	H'FF03	
	DMA コントロールレジスタ 1A	DMACR1A	R/W	H'00	H'FF04	
	DMA コントロールレジスタ 1B	DMACR1B	R/W	H'00	H'FF05	
	DMA バンドコントロールレジスタ	DMABCR	R/W	H'0000	H'FF06	
	モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C	

【注】 \* アドレスは下位 16 ビットを示しています。

## 7.2 各レジスタの説明 (1) (ショートアドレスモード)

ショートアドレスモード転送は、チャンネル A、B を独立して行うことができます。

表 7.4 に示すように DMABCR の FAE ビットを 0 に設定して各チャンネルのショートアドレスモード転送を指定します。FAE1、FAE0 ビットにより、チャンネル 1、0 を独立してショートアドレス / フルアドレスモードの選択を行うことができます。

表 7.4 ショートアドレスモードとフルアドレスモード (1 チャンネル分 : チャンネル 0 の例)

FAE0	説明																										
0	<p>ショートアドレスモードを指定 (チャンネル A、B は独立して動作)</p> <table border="1"> <tr> <td rowspan="4">チャンネル 0 A</td> <td colspan="2">MAR0A</td> <td>← 転送元 / 転送先アドレスを指定</td> </tr> <tr> <td></td> <td>IOAR0A</td> <td>← 転送先 / 転送元アドレスを指定</td> </tr> <tr> <td></td> <td>ETCR0A</td> <td>← 転送回数を指定</td> </tr> <tr> <td colspan="2">DMACR0A</td> <td>← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定</td> </tr> <tr> <td rowspan="4">チャンネル 0 B</td> <td colspan="2">MAR0B</td> <td>← 転送元 / 転送先アドレスを指定</td> </tr> <tr> <td></td> <td>IOAR0B</td> <td>← 転送先 / 転送元アドレスを指定</td> </tr> <tr> <td></td> <td>ETCR0B</td> <td>← 転送回数を指定</td> </tr> <tr> <td colspan="2">DMACR0B</td> <td>← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定</td> </tr> </table>	チャンネル 0 A	MAR0A		← 転送元 / 転送先アドレスを指定		IOAR0A	← 転送先 / 転送元アドレスを指定		ETCR0A	← 転送回数を指定	DMACR0A		← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定	チャンネル 0 B	MAR0B		← 転送元 / 転送先アドレスを指定		IOAR0B	← 転送先 / 転送元アドレスを指定		ETCR0B	← 転送回数を指定	DMACR0B		← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定
チャンネル 0 A	MAR0A		← 転送元 / 転送先アドレスを指定																								
			IOAR0A	← 転送先 / 転送元アドレスを指定																							
			ETCR0A	← 転送回数を指定																							
	DMACR0A		← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定																								
チャンネル 0 B	MAR0B		← 転送元 / 転送先アドレスを指定																								
		IOAR0B	← 転送先 / 転送元アドレスを指定																								
		ETCR0B	← 転送回数を指定																								
	DMACR0B		← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定																								
1	<p>フルアドレスモードを指定 (チャンネル A、B は組み合わせて動作)</p> <table border="1"> <tr> <td rowspan="7">チャンネル 0</td> <td colspan="2">MAR0A</td> <td>← 転送元アドレスを指定</td> </tr> <tr> <td colspan="2">MAR0B</td> <td>← 転送先アドレスを指定</td> </tr> <tr> <td></td> <td>IOAR0A</td> <td>← 未使用</td> </tr> <tr> <td></td> <td>IOAR0B</td> <td>← 未使用</td> </tr> <tr> <td></td> <td>ETCR0A</td> <td>← 転送回数を指定</td> </tr> <tr> <td></td> <td>ETCR0B</td> <td>← 転送回数を指定 (ブロック転送モード時のみ使用)</td> </tr> <tr> <td>DMACR0A</td> <td>DMACR0B</td> <td>← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定</td> </tr> </table>	チャンネル 0	MAR0A		← 転送元アドレスを指定	MAR0B		← 転送先アドレスを指定		IOAR0A	← 未使用		IOAR0B	← 未使用		ETCR0A	← 転送回数を指定		ETCR0B	← 転送回数を指定 (ブロック転送モード時のみ使用)	DMACR0A	DMACR0B	← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定				
チャンネル 0	MAR0A		← 転送元アドレスを指定																								
	MAR0B		← 転送先アドレスを指定																								
			IOAR0A	← 未使用																							
			IOAR0B	← 未使用																							
			ETCR0A	← 転送回数を指定																							
			ETCR0B	← 転送回数を指定 (ブロック転送モード時のみ使用)																							
	DMACR0A	DMACR0B	← 転送サイズ、モード、起動要因などを指定																								

## 7.2.1 メモリアドレスレジスタ (MAR)

ビット :	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MAR :																
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :										R/W						
ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MAR :																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

MAR は 32 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、転送のソースアドレスまたはデスティネーションアドレスを指定します。

MAR の上位 8 ビットはリザーブビットです。リードすると常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

MAR がソースアドレスレジスタとして機能するか、デスティネーションアドレスレジスタとして機能するかは、DMACR の DTDIR ビットにより選択できます。

MAR は 1 回のバイト転送またはワード転送のたびにインクリメント/デクリメントされ、MAR によって指定するアドレスを自動的に更新していきます。詳細は、「7.2.4 DMA コントロールレジスタ (DMACR)」を参照してください。

MAR はリセットまたはスタンバイモード時に初期化されません。

## 7.2.2 I/O アドレスレジスタ (IOAR)

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IOAR :	<input type="text"/>															
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

IOAR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、転送のソースアドレスまたはデスティネーションアドレスの下位 16 ビットを指定します。転送アドレスの上位 8 ビットは、H'FF の値が自動的に設定されます。

IOAR がソースアドレスレジスタとして機能するか、デスティネーションアドレスレジスタとして機能するかは、DMACR の DTDIR ビットにより選択できます。

シングルアドレスモードでは IOAR は無効です。

IOAR は転送のたびにインクリメント/デクリメントされず、IOAR によって指定するアドレスは固定となります。

IOAR はリセットまたはスタンバイモード時に初期化されません。

## 7.2.3 転送カウントレジスタ (ETCR)

ETCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、転送回数を設定します。このレジスタは、シーケンシャルモードおよびアイドルモードと、リピートモードとでは設定が異なります。

### (1) シーケンシャルモードおよびアイドルモード

転送カウンタ

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ETCR :	<input type="text"/>															
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

シーケンシャルモードとアイドルモードでは、ETCR は 16 ビットの転送カウンタ (1 ~ 65536) として機能します。1 回の転送を行うたびに 1 だけデクリメントされ、H'0000 になると DMABCR の DTE ビットをクリアし、転送を終了します。

## (2) リピートモード

## 転送回数保持

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8
ETCRH:	[ ]							
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W							

## 転送カウンタ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
ETCRL:	[ ]							
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W							

\* : 不定

リピートモードでは、ETCR は 8 ビットの転送カウンタ (1 ~ 256) ETCRL と転送回数保持レジスタ ETCRH として機能します。1 回の転送を行うたびに ETCRL は 1 だけデクリメントされ、H'00 になると、ETCRH の値をロードします。このとき、MAR は転送を開始したときの値に自動的に戻ります。

DMABCR の DTE ビットはクリアされません。このため、DTE ビットがユーザによりクリアされるまで、繰り返し転送が行えます。

ETCR はリセットまたはスタンバイモード時に初期化されません。

## 7.2.4 DMA コントロールレジスタ (DMACR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
DMACR :	DTSZ	DTID	RPE	DTDIR	DTF3	DTF2	DTF1	DTF0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

DMACR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、DMAC の各チャンネルの動作を制御します。

DMACR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。

## ビット7：データトランスファサイズ (DTSZ)

1 回に転送されるデータサイズを選択します。

ビット7	説明	
DTSZ		
0	バイトサイズ転送	(初期値)
1	ワードサイズ転送	

## ビット6：データトランスインクリメント/デクリメント (DTID)

シーケンシャルモードまたはリピートモードの場合、データ転送ごとの MAR のインクリメント/デクリメントを選択します。

アイドルモードの場合、MAR はインクリメントもデクリメントもされません。

ビット6	説明	
DTID		
0	データ転送後 MAR をインクリメント (1) DTSZ=0 のとき、転送後 MAR を +1 (2) DTSZ=1 のとき、転送後 MAR を +2	(初期値)
1	データ転送後 MAR をデクリメント (1) DTSZ=0 のとき、転送後 MAR を -1 (2) DTSZ=1 のとき、転送後 MAR を -2	

## ビット5：リピートイネーブル (RPE)

DMABCR の DTIE ビットと組み合わせて、シーケンシャルモード、アイドルモード、リピートモードのうち、どのモードで転送するかを選択します。

ビット5	DMABCR	説明
RPE	DTIE	
0	0	シーケンシャルモードで転送 (転送終了割り込みなし) (初期値)
	1	シーケンシャルモードで転送 (転送終了割り込みあり)
1	0	リピートモードで転送 (転送終了割り込みなし)
	1	アイドルモードで転送 (転送終了割り込みあり)

シーケンシャルモード、アイドルモード、リピートモードの動作については、「7.5.2 シーケンシャルモード」、「7.5.3 アイドルモード」、「7.5.4 リピートモード」を参照してください。

## ビット4：データトランスファディレクション (DTDIR)

DMABCRのSAEビットと組み合わせて、データ転送の方向（ソース、デスティネーション）を指定します。したがって、デュアルアドレスモードとシングルアドレスモードとで機能が異なります。

DMABCR	ビット4	説明
SAE	DTDIR	
0	0	MARをソースアドレス、IOARをデスティネーションアドレスとして転送 (初期値)
	1	IOARをソースアドレス、MARをデスティネーションアドレスとして転送
1	0	MARをソースアドレス、 $\overline{DACK}$ 端子をライトストロープとして転送
	1	$\overline{DACK}$ 端子をリードストロープ、MARをデスティネーションアドレスとして転送

## ビット3~0 : データトランスファファクタ (DTF3~DTF0)

データ転送の起動要因を選択します。チャンネルAとチャンネルBでは一部起動要因が異なります。

## チャンネルA

ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明	
DTF3	DTF2	DTF1	DTF0		
0	0	0	0	- (初期値)	
			1	A/D変換器の変換終了割り込みで起動	
		1	0	-	
			1	-	
	1	0	0	0	SCIチャンネル0の送信データエンプティ割り込みで起動
				1	SCIチャンネル0の受信データフル割り込みで起動
		1	0	0	SCIチャンネル1の送信データエンプティ割り込みで起動
				1	SCIチャンネル1の受信データフル割り込みで起動
1	0	0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動	
			1	TPUチャンネル1のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動	
		1	0	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動
				1	TPUチャンネル3のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動
	1	0	0	0	TPUチャンネル4のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動
				1	TPUチャンネル5のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動
		1	0	0	-
				1	-

## チャンネルB

ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明	
DTF3	DTF2	DTF1	DTF0		
0	0	0	0	- (初期値)	
			1	A/D変換器の変換終了割り込みで起動	
		1	0	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子の立ち下がりエッジ入力で起動*	
			1	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子の Low レベル入力で起動	
	1	0	0	SCI チャンネル0の送信データエンプティ割り込みで起動	
			1	SCI チャンネル0の受信データフル割り込みで起動	
		1	0	SCI チャンネル1の送信データエンプティ割り込みで起動	
			1	SCI チャンネル1の受信データフル割り込みで起動	
	1	0	0	0	TPU チャンネル0のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動
				1	TPU チャンネル1のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動
1			0	TPU チャンネル2のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動	
			1	TPU チャンネル3のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動	
1		0	0	TPU チャンネル4のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動	
			1	TPU チャンネル5のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みで起動	
		1	0	-	
			1	-	

【注】 \* 転送許可後の最初の転送は Low レベルで検出します。

複数のチャンネル間で同一の起動要因を選択することが可能です。この場合、チャンネル間の優先順位に従い、優先度の高いチャンネルから起動されます。チャンネル間の優先順位については「7.5.13 DMAC 複数チャンネルの動作」を参照してください。

## 7.2.5 DMA バンドコントロールレジスタ (DMABCR)

ビット	:	15	14	13	12	11	10	9	8
DMABCRH	:	FAE1	FAE0	SAE1	SAE0	DTA1B	DTA1A	DTA0B	DTA0A
初期値	:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	:	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

ビット	:	7	6	5	4	3	2	1	0
DMABCRH	:	DTE1B	DTE1A	DTE0B	DTE0A	DTIE1B	DTIE1A	DTIE0B	DTIE0A
初期値	:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	:	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

DMABCRは16ビットのリード/ライト可能なレジスタで、DMACの各チャンネルの動作を制御します。

DMABCRは、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'0000に初期化されます。

## ビット15: フルアドレスイネーブル1 (FAE1)

チャンネル1をショートアドレスモード/フルアドレスモードのどちらで使用するかを指定するビットです。

ビット15	説明
FAE1	
0	ショートアドレスモード (初期値)
1	フルアドレスモード

ショートアドレスモードでは、チャンネル1A、1Bは、それぞれ独立したチャンネルとして使用できます。

## ビット14: フルアドレスイネーブル0 (FAE0)

チャンネル0をショートアドレスモード/フルアドレスモードのどちらで使用するかを指定するビットです。

ビット14	説明
FAE0	
0	ショートアドレスモード (初期値)
1	フルアドレスモード

ショートアドレスモードでは、チャンネル0A、0Bは、それぞれ独立したチャンネルとして使用できます。

## ビット 13 : シングルアドレスイネーブル 1 (SAE1)

チャンネル 1B をデュアルアドレスモードまたはシングルアドレスモードのどちらで転送するかを指定するビットです。

ビット 13	説明
SAE1	
0	デュアルアドレスモードで転送 (初期値)
1	シングルアドレスモードで転送

フルアドレスモードでは、本ビットは無効になります。

## ビット 12 : シングルアドレスイネーブル 0 (SAE0)

チャンネル 0B を、デュアルアドレスモードまたはシングルアドレスモードのどちらで転送するかを指定するビットです。

ビット 12	説明
SAE0	
0	デュアルアドレスモードで転送 (初期値)
1	シングルアドレスモードで転送

フルアドレスモードでは、本ビットは無効になります。

## ビット 11~8 : データトランスファアクノレッジ (DTA)

データトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因の、DMA 転送時のクリアを許可または禁止するビットです。

DTE = 1 のとき DTA = 1 となっていると、データトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因は DMA 転送により自動的にクリアされます。DTE = 1、DTA = 1 の状態では、データトランスファファクタによって選択されている内部割り込みは CPU および DTC に割り込みを要求しません。

DTE = 1 のとき DTA = 0 となっていると、データトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因は転送時にはクリアされず、並行して CPU または DTC に割り込みを要求することができます。この場合は、CPU または DTC 転送で割り込み要因をクリアしてください。

DTE = 0 の状態では DTA ビットによらず、データトランスファファクタによって選択されている内部割り込みは、CPU または DTC に割り込みを要求します。

## ビット 11 : データトランスファアクノレッジ 1B (DTA1B)

チャンネル 1B のデータトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可または禁止するビットです。

ビット 11	説 明
DTA1B	
0	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを禁止 (初期値)
1	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可

## ビット 10 : データトランスファアクノレッジ 1A (DTA1A)

チャンネル 1A のデータトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可または禁止するビットです。

ビット 10	説 明
DTA1A	
0	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを禁止 (初期値)
1	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可

## ビット 9 : データトランスファアクノレッジ 0B (DTA0B)

チャンネル 0B のデータトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可または禁止するビットです。

ビット 9	説 明
DTA0B	
0	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを禁止 (初期値)
1	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可

## ビット 8 : データトランスファアクノレッジ 0A (DTA0A)

チャンネル 0A のデータトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可または禁止するビットです。

ビット 8	説 明
DTA0A	
0	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを禁止 (初期値)
1	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可

## ビット7~4：データトランスファイネーブル (DTE)

DTEビット=0の状態はデータ転送禁止の状態であり、データトランスファファクタによって選択されている起動要因は無視されます。このとき、起動要因が内部割り込みである場合には、CPUまたはDTCに割り込みが要求されます。また、DTE=0のときにDTIE=1となっていると、DMACは転送終了とみなし、CPUまたはDTCに対し転送終了割り込みを要求します。

DTE=0となる条件は、

- ・初期化されたとき
- ・リピートモードを除いた転送モードで、指定された回数分の転送を終了したとき
- ・強制的に転送を打ち切るなどの理由により、DTEビットに0をライトしたとき

です。

DTE=1の状態はデータ転送許可の状態であり、データトランスファファクタによって選択されている起動要因の要求待ち状態になります。起動要因による要求が発生すると、DMA転送が実行されます。

DTE=1となる条件は、

- ・DTE=0をリード後、DTE=1をライトしたとき

です。

## ビット7：データトランスファイネーブル1B (DTE1B)

チャンネル1Bのデータ転送を許可または禁止するビットです。

ビット7	説 明	
DTE1B		
0	データ転送を禁止	(初期値)
1	データ転送を許可	

## ビット6：データトランスファイネーブル1A (DTE1A)

チャンネル1Aのデータ転送を許可または禁止するビットです。

ビット6	説 明	
DTE1A		
0	データ転送を禁止	(初期値)
1	データ転送を許可	

## ビット5：データトランスファイネーブル0B (DTE0B)

チャンネル0Bのデータ転送を許可または禁止するビットです。

ビット5	説明
DTE0B	
0	データ転送を禁止 (初期値)
1	データ転送を許可

## ビット4：データトランスファイネーブル0A (DTE0A)

チャンネル0Aのデータ転送を許可または禁止するビットです。

ビット4	説明
DTE0A	
0	データ転送を禁止 (初期値)
1	データ転送を許可

## ビット3～0：データトランスファエンドインタラプトイネーブル (DTIE)

転送終了時のCPUまたはDTCに対する割り込みを許可または禁止するビットです。

DTE=0のときにDTIE=1となっていると、DMACは転送終了とみなし、CPUまたはDTCに対し転送終了割り込みを要求します。

転送終了割り込みを解除するには、割り込み処理ルーチンにてDTIEビットを0にクリアする方法と、転送カウンタ、アドレスレジスタを再設定後にDTEビットを1にセットして転送継続の処理を行う方法があります。

## ビット3：データトランスファインタラプトイネーブル1B (DTIE1B)

チャンネル1Bの転送終了割り込みを許可または禁止するビットです。

ビット3	説明
DTIE1B	
0	転送終了割り込みを禁止 (初期値)
1	転送終了割り込みを許可

ビット2：データトランスファインタラプトイネーブル1A (DTIE1A)  
 チャンネル1Aの転送終了割り込みを許可または禁止するビットです。

ビット2	説 明	
DTIE1A		
0	転送終了割り込みを禁止	(初期値)
1	転送終了割り込みを許可	

ビット1：データトランスファインタラプトイネーブル0B (DTIE0B)  
 チャンネル0Bの転送終了割り込みを許可または禁止するビットです。

ビット1	説 明	
DTIE0B		
0	転送終了割り込みを禁止	(初期値)
1	転送終了割り込みを許可	

ビット0：データトランスファインタラプトイネーブル0A (DTIE0A)  
 チャンネル0Aの転送終了割り込みを許可または禁止するビットです。

ビット0	説 明	
DTIE0A		
0	転送終了割り込みを禁止	(初期値)
1	転送終了割り込みを許可	

## 7.3 各レジスタの説明 (2) (フルアドレスモード)

フルアドレスモード転送は、チャンネル A、B を組み合わせて行います。フルアドレスモード転送の設定については、表 7.4 を参照してください。

### 7.3.1 メモリアドレスレジスタ (MAR)

ビット :	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MAR :																
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :									R/W							
ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MAR :																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

MAR は 32 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、MARA は転送のソースアドレスレジスタとして、MARB はデスティネーションアドレスレジスタとして機能します。

MAR は 2 本の 16 ビットレジスタ MARH、MARL により構成されています。MARH の上位 8 ビットはリザーブビットです。リードすると常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

MAR は 1 回のバイト転送またはワード転送のたびにインクリメント/デクリメントされ、ソースまたはデスティネーションのメモリアドレスを自動的に更新することができます。詳細は、「7.3.4 DMA コントロールレジスタ (DMACR)」を参照してください。

MAR はリセットまたはスタンバイモード時に初期化されません。

### 7.3.2 I/O アドレスレジスタ (IOAR)

IOAR はフルアドレスモード転送では使用しません。

### 7.3.3 転送カウントレジスタ (ETCR)

ETCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、転送回数を設定しますが、ノーマルモードとブロック転送モードとでは機能が異なります。

ETCR はリセットまたはスタンバイモード時に初期化されません。

#### (1) ノーマルモード

##### (a) ETCRA

転送カウンタ

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ETCRA :	<input type="text"/>															
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

ノーマルモードでは、ETCRA は 16 ビットの転送カウンタとして機能します。1 回の転送を行うたびに 1 だけデクリメントされ、カウンタ値が H'0000 になると転送を終了します。このとき、ETCRB は使用されません。

##### (b) ETCRB

ETCRB はノーマルモードでは使用しません。

#### (2) ブロック転送モード

##### (a) ETCRA

ブロックサイズ保持

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8
ETCRAH :	<input type="text"/>							
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W							

ブロックサイズカウンタ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
ETCRAL :	<input type="text"/>							
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W							

\* : 不定

## (b) ETCRB

## ブロック転送カウンタ

ビット	:	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ETCRB	:																
初期値	:	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W	:	R/W															

ブロック転送モードでは、ETCRAL は 8 ビットのブロックサイズカウンタとして機能し、ETCRAH はブロックサイズを保持します。ETCRAL は 1 バイトまたは 1 ワードの転送を行うたびに 1 だけデクリメントされ、H'00 になると ETCRAH の値がロードされます。したがって、ETCRAH、ETCRAL にブロックサイズを設定することにより、任意のバイト数またはワード数で構成されたブロックを繰り返し転送することができます。

ETCRB は、ブロック転送モードでは 16 ビットのブロック転送カウンタとして機能します。1 回のブロック転送を行うたびに 1 だけデクリメントされ、H'0000 になると転送を終了します。

## 7.3.4 DMA コントロールレジスタ (DMACR)

DMACR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、DMAC の各チャネルの動作を制御します。フルアドレスモードでは、DMACRA と DMACRB で機能が異なります。

DMACR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'0000 に初期化されません。

## (1) DMACRA

ビット	:	15	14	13	12	11	10	9	8
DMACRA	:	DTSZ	SAID	SAIDE	BLKDIR	BLKE			
初期値	:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	:	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## (2) DMACRB

ビット	:	7	6	5	4	3	2	1	0
DMACRB	:		DAID	DAIDE		DTF3	DTF2	DTF1	DTF0
初期値	:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	:	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## ビット 15 : データトランスファサイズ (DTSZ)

1 回に転送されるデータサイズを選択します。

ビット 15	説 明	
DTSZ		
0	バイトサイズ転送	(初期値)
1	ワードサイズ転送	

## ビット 14 : ソースアドレスインクリメント / デクリメント (SAID)

## ビット 13 : ソースアドレスインクリメント / デクリメントイネーブル (SAIDE)

データ転送時、ソースアドレスレジスタ MARA をインクリメントするか、デクリメントするか、または固定とするかを指定します。

ビット 14	ビット 13	説 明
SAID	SAIDE	
0	0	MARA 固定 (初期値)
	1	データ転送後、MARA をインクリメント (1) DTSZ=0 のとき、転送後 MARA を +1 (2) DTSZ=1 のとき、転送後 MARA を +2
1	0	MARA 固定
	1	データ転送後、MARA をデクリメント (1) DTSZ=0 のとき、転送後 MARA を -1 (2) DTSZ=1 のとき、転送後 MARA を -2

ビット12：ブロックディレクション (BLKDIR)

ビット11：ブロックイネーブル (BLKE)

ノーマルモードで転送するか、ブロック転送モードで転送するかを BLKE で指定します。また、ブロック転送モードを指定する場合には、ソース側、デスティネーション側のどちらをブロックエリアとするかを BLKDIR で指定します。

ビット12	ビット11	説明
BLKDIR	BLKE	
0	0	ノーマルモードで転送 (初期値)
	1	ブロック転送モードで転送、ブロックエリアはデスティネーション側
1	0	ノーマルモードで転送
	1	ブロック転送モードで転送、ブロックエリアはソース側

ノーマルモード、ブロック転送モードの動作については、「7.5 動作説明」を参照してください。

ビット10~7：リザーブビット

リード/ライト可能です。0をライトしてください。

ビット6：デスティネーションアドレスインクリメント/デクリメント (DAID)

ビット5：デスティネーションアドレスインクリメント/デクリメントイネーブル (DAIDE)

データ転送時、デスティネーションアドレスレジスタ MARB をインクリメントするか、デクリメントするか、または固定とするかを指定します。

ビット6	ビット5	説明
DAID	DAIDE	
0	0	MARB 固定 (初期値)
	1	データ転送後、MARB をインクリメント (1) DTSZ=0 のとき、転送後 MARB を +1 (2) DTSZ=1 のとき、転送後 MARB を +2
1	0	MARB 固定
	1	データ転送後 MARB をデクリメント (1) DTSZ=0 のとき、転送後 MARB を -1 (2) DTSZ=1 のとき、転送後 MARB を -2

ビット4：リザーブビット

リード/ライト可能です。0をライトしてください。

ビット3～0：データトランスファファクタ (DTF3～DTF0)

データ転送の起動要因を選択します。ノーマルモードとブロック転送モードとでは指定できる起動要因が異なります。

ノーマルモード

ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明	
DTF3	DTF2	DTF1	DTF0		
0	0	0	0	- (初期値)	
			1	-	
		1	0	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子の立ち下がりエッジ入力で起動	
			1	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子の Low レベル入力で起動	
	1	1	0	*	-
			1	0	オートリクエスト (サイクルスチール)
			1	1	オートリクエスト (バースト)
1	*	*	*	-	

\* : Don't care

## ブロック転送モード

ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明	
DTF3	DTF2	DTF1	DTF0		
0	0	0	0	- (初期値)	
			1	A/D 変換器の変換終了割り込みで起動	
		1	0	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子の立ち下がりエッジ入力で起動*	
			1	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子の Low レベル入力で起動	
	1	0	0	SCI チャンネル0の送信データエンpty 割り込みで起動	
			1	SCI チャンネル0の受信データフル割り込みで起動	
		1	0	SCI チャンネル1の送信データエンpty 割り込みで起動	
			1	SCI チャンネル1の受信データフル割り込みで起動	
	1	0	0	0	TPU チャンネル0のコンペアマッチ/インプットキャプチャ A 割り込みで起動
				1	TPU チャンネル1のコンペアマッチ/インプットキャプチャ A 割り込みで起動
1			0	TPU チャンネル2のコンペアマッチ/インプットキャプチャ A 割り込みで起動	
			1	TPU チャンネル3のコンペアマッチ/インプットキャプチャ A 割り込みで起動	
1		0	0	TPU チャンネル4のコンペアマッチ/インプットキャプチャ A 割り込みで起動	
			1	TPU チャンネル5のコンペアマッチ/インプットキャプチャ A 割り込みで起動	
		1	0	-	
			1	-	

【注】 \* 転送許可後の最初の転送は Low レベルで検出します。

複数のチャンネル間で同一の起動要因を選択することが可能です。この場合、チャンネル間の優先順位に従い、優先度の高いチャンネルから起動されます。チャンネル間の優先順位については「7.5.13 DMAC 複数チャンネルの動作」を参照してください。

## 7.3.5 DMA バンドコントロールレジスタ (DMABCR)

ビット	:	15	14	13	12	11	10	9	8
DMABCRH	:	FAE1	FAE0			DTA1		DTA0	
初期値	:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	:	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
ビット	:	7	6	5	4	3	2	1	0
DMABCR L	:	DTME1	DTE1	DTME0	DTE0	DTIE1B	DTIE1A	DTIE0B	DTIE0A
初期値	:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	:	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

DMABCRは16ビットのリード/ライト可能なレジスタで、DMACの各チャンネルの動作を制御します。

DMABCRは、リセットまたはスタンバイモード時にH'0000に初期化されます。

## ビット15: フルアドレスイネーブル1 (FAE1)

チャンネル1を、ショートアドレスモードまたはフルアドレスモードのどちらで使用するかを指定するビットです。

フルアドレスモードでは、チャンネル1A、1Bを組み合わせてチャンネル1として使用できます。

ビット15	説明
FAE1	
0	ショートアドレスモード (初期値)
1	フルアドレスモード

## ビット14: フルアドレスイネーブル0 (FAE0)

チャンネル0を、ショートアドレスモードまたはフルアドレスモードのどちらで使用するかを指定するビットです。

フルアドレスモードでは、チャンネル0A、0Bを組み合わせてチャンネル0として使用できます。

ビット14	説明
FAE0	
0	ショートアドレスモード (初期値)
1	フルアドレスモード

## ビット 13、12：リザーブビット

リード/ライト可能です。0をライトしてください。

## ビット 11、9：データトランスファアクノレッジ (DTA)

データトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因の、DMA 転送時のクリアを許可または禁止するビットです。

DTE=1 のとき DTA =1 となっていると、データトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因は DMA 転送により自動的にクリアされます。DTE=1、DTA =1 の状態では、データトランスファファクタによって選択されている内部割り込みは CPU および DTC に割り込みを要求しません。

DTE=1 のとき DTA =0 となっていると、データトランスファファクタによって選択されている内部割り込み要因は転送時にはクリアされず、並行して CPU または DTC に割り込みを要求することができます。この場合は、CPU または DTC 転送で割り込み要因をクリアしてください。

DTE=0 の状態では、DTA ビットによらず、データトランスファファクタによって選択されている内部割り込みは CPU または DTC に割り込みを要求します。

DTME ビットの状態は、前述の動作に影響を与えません。

## ビット 11：データトランスファアクノレッジ 1 (DTA1)

チャンネル 1 のデータトランスファファクタによって選択されている、内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを、許可または禁止するビットです。

ビット 11	説明
DTA1	
0	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを禁止 (初期値)
1	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可

## ビット 9：データトランスファアクノレッジ 0 (DTA0)

チャンネル 0 のデータトランスファファクタによって選択されている、内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを、許可または禁止するビットです。

ビット 9	説明
DTA0	
0	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを禁止 (初期値)
1	選択されている内部割り込み要因の DMA 転送時のクリアを許可

## ビット10、8：リザーブビット

リード/ライト可能です。0をライトしてください。

## ビット7、5：データトランスファマスタイネーブル (DTME)

DTE ビットと共に当該チャンネルのデータ転送の許可または禁止を制御します。DTME ビットと DTE ビットをいずれも 1 にセットすると、そのチャンネルは転送許可状態となります。

NMI 割り込みが発生したとき、当該チャンネルがバーストモード転送中である場合には DTME ビットがクリアされ、転送を中断して CPU にバス権を移します。その後、DTME ビットを 1 にセットすると、中断された転送が再開されます。ただし、ブロック転送モードでは、NMI 割り込みにより DTME ビットがクリアされることはなく、転送を中断することはありません。

DTME ビット = 0 となる条件は、

- ・初期化されたとき
- ・バーストモードで NMI が入力されたとき
- ・DTME ビットに 0 をライトしたとき

です。

また、DTME ビット = 1 となる条件は、

- ・DTME ビット = 0 をリード後、DTME ビットに 1 をライトしたとき

です。

## ビット7：データトランスファマスタイネーブル1 (DTME1)

チャンネル1のデータ転送を許可または禁止するビットです。

ビット7	説明
DTME1	
0	データ転送禁止。バーストモード時に、NMI 割り込みが発生すると 0 にクリア (初期値)
1	データ転送許可

## ビット5：データトランスファマスタイネーブル0 (DTME0)

チャンネル0のデータ転送を許可または禁止するビットです。

ビット5	説明
DTME0	
0	データ転送禁止。パーストモード時に、NMI 割り込みが発生すると0にクリア (初期値)
1	データ転送許可

## ビット6、4：データトランスファイネーブル (DTE)

DTE=0 のときはデータ転送禁止の状態であり、データトランスファファクタによって選択されている起動要因は無視されます。このとき、起動要因が内部割り込みである場合には、CPU または DTC に割り込みが要求されます。また、DTE=0 のときに DTIE=1 となっていると、DMAC は転送終了とみなし、CPU に対し転送終了割り込みを要求します。

DTE=0 となる条件は、

- ・初期化されたとき
- ・指定された回数分の転送を終了したとき
- ・強制的に転送を打ち切るなどの理由により、DTE ビットに0をライトしたとき

です。

DTE=1 かつ DTME=1 のときはデータ転送許可状態であり、データトランスファファクタによって選択されている起動要因の要求待ち状態になります。起動要因による要求が発生すると、転送が実行されます。

DTE=1 となる条件は、

- ・DTE=0 をリード後、DTE ビットに1をライトしたとき

です。

## ビット6：データトランスファイネーブル1 (DTE1)

チャンネル1のデータ転送を許可または禁止するビットです。

ビット6	説明
DTE1	
0	データ転送を禁止 (初期値)
1	データ転送を許可

## ビット4：データトランスファイネーブル0 (DTE0)

チャンネル0のデータ転送を許可または禁止するビットです。

ビット4	説明
DTE0	
0	データ転送を禁止 (初期値)
1	データ転送を許可

## ビット3、1：データトランスファインタラプトイネーブルB (DTIEB)

転送中断時の CPU または DTC に対する割り込みを許可または禁止するビットです。

DTME=0のときにDTIEB=1となっていると、DMACは転送中断とみなし、CPUまたはDTCに対し転送中断割り込みを要求します。

転送中断割り込みを解除するには、割り込み処理ルーチンにてDTIEBビットを0にクリアする方法と、DTMEビットを1にセットして転送継続の処理を行う方法があります。

## ビット3：データトランスファインタラプトイネーブル1B (DTIE1B)

チャンネル1の転送中断割り込みを許可または禁止するビットです。

ビット3	説明
DTIE1B	
0	転送中断割り込みを禁止 (初期値)
1	転送中断割り込みを許可

## ビット1：データトランスファインタラプトイネーブル0B (DTIE0B)

チャンネル0の転送中断割り込みを許可または禁止するビットです。

ビット1	説明
DTIE0B	
0	転送中断割り込みを禁止 (初期値)
1	転送中断割り込みを許可

## ビット2、0：データトランスファエンドインタラプトイネーブルA (DTIEA)

転送終了時の CPU または DTC に対する割り込みを許可または禁止するビットです。DTE=0 のときに DTIEA=1 となっていると、DMAC は転送終了とみなし、CPU または DTC に対し転送終了割り込みを要求します。

転送終了割り込みを解除するには、割り込み処理ルーチンにて DTIEA ビットを 0 にクリアする方法と、転送カウンタ、アドレスレジスタを再設定後に DTE ビットを 1 にセットして転送継続の処理を行う方法があります。

## ビット2：データトランスファインタラプトイネーブル1A (DTIE1A)

チャンネル1の転送終了割り込みを許可または禁止するビットです。

ビット2	説明
DTIE1A	
0	転送終了割り込みを禁止 (初期値)
1	転送終了割り込みを許可

## ビット0：データトランスファインタラプトイネーブル0A (DTIE0A)

チャンネル0の転送終了割り込みを許可または禁止するビットです。

ビット0	説明
DTIE0A	
0	転送終了割り込みを禁止 (初期値)
1	転送終了割り込みを許可

## 7.4 各レジスタの説明 (3)

### 7.4.1 DMA ライトイネーブルレジスタ (DMAWER)

DMAC は、転送終了割り込みによって DTC を起動し、転送終了したチャンネルを DTC のチェーン転送を利用して書き換え、再起動させることができます。DMAWER は、レジスタを書き換える際に、目的とするチャンネル以外のレジスタを不用意に書き換えることのないように、特定チャンネルの DMACR ならびに DMATCR、DMABCR の特定ビットを変更できるように制限するものです。DMAWER による制限は、DTC に対し有効です。

図 7.2 にチャンネル 0A の転送終了割り込みにより DTC を起動し、チャンネル 0A を再起動するための転送領域を示します。1 回目の DTC 転送によりアドレスレジスタ、カウントレジスタの領域を再設定し、続いて 2 回目の DTC チェーン転送によりコントロールレジスタの領域を再設定します。

コントロールレジスタの領域を再設定する際には、ほかのチャンネルの内容を変更できないように DMAWER のビットを設定してマスクを行ってください。

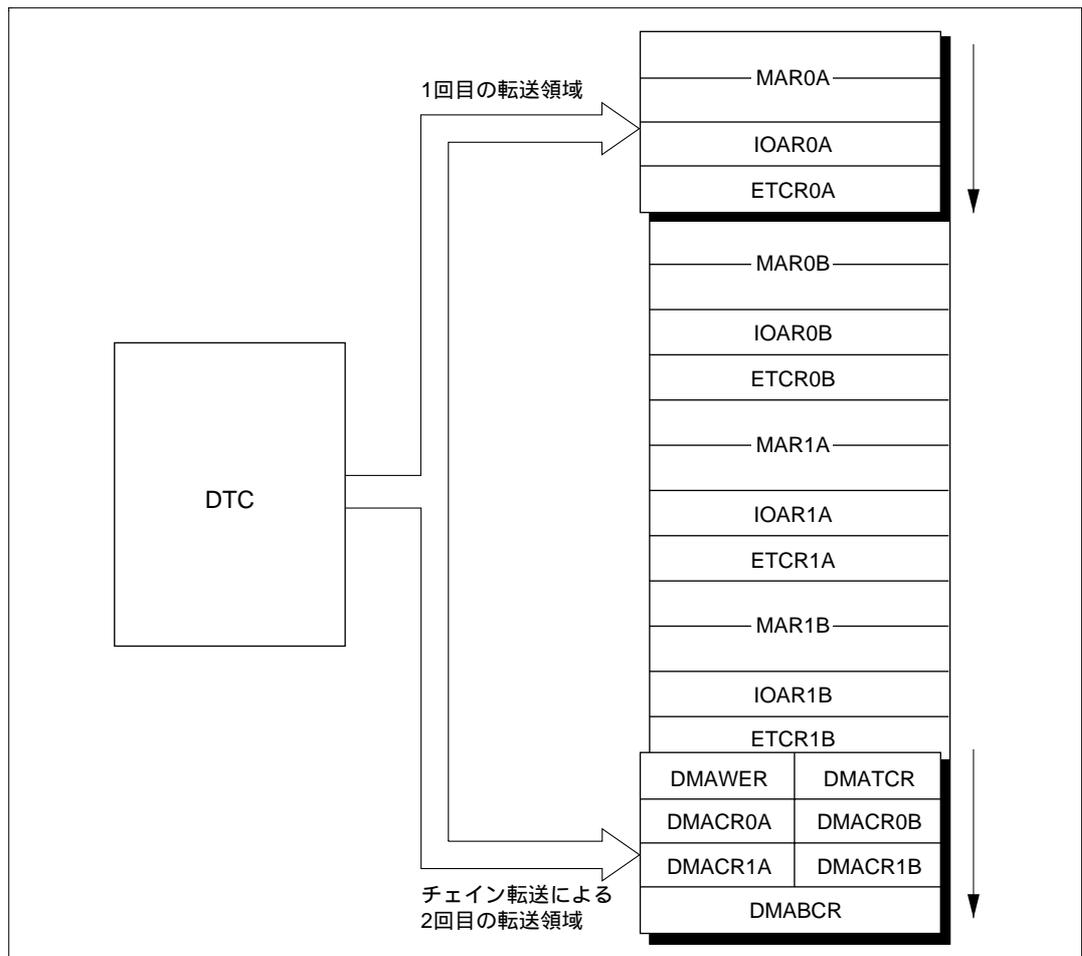


図 7.2 DTC によるレジスタ再設定領域 (例：チャンネル 0A)

ビット	:	7	6	5	4	3	2	1	0
DMAWER	:					WE1B	WE1A	WE0B	WE0A
初期値	:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	:					R/W	R/W	R/W	R/W

DMAWER は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、DTC に対し、DMACR、DMABCR、DMATCR へのライトの許可または禁止を制御します。

DMAWER は、リセットまたはスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。

#### ビット7~4：リザーブビット

リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット3：ライトイネーブル1B (WE1B)

DTC に対し、DMACR1B のすべてのビットと DMABCR のビット 11、7、3、DMATCR のビット 5 へのライトを許可または禁止するビットです。

ビット3	説明
WE1B	
0	DMACR1B のすべてのビットと DMABCR のビット 11、7、3、DMATCR のビット 5 へのライトを禁止 (初期値)
1	DMACR1B のすべてのビットと DMABCR のビット 11、7、3、DMATCR のビット 5 へのライトを許可

#### ビット2：ライトイネーブル1A (WE1A)

DTC に対し、DMACR1A のすべてのビットと DMABCR のビット 10、6、2 へのライトを許可または禁止するビットです。

ビット2	説明
WE1A	
0	DMACR1A のすべてのビットと DMABCR のビット 10、6、2 へのライトを禁止 (初期値)
1	DMACR1A のすべてのビットと DMABCR のビット 10、6、2 へのライトを許可

## ビット1：ライトイネーブル0B (WE0B)

DTC に対し、DMACR0B のすべてのビットと DMABCR のビット 9、5、1、DMATCR のビット 4 へのライトを許可または禁止するビットです。

ビット1	説明
WE0B	
0	DMACR0B のすべてのビットと DMABCR のビット 9、5、1、DMATCR のビット 4 へのライトを禁止 (初期値)
1	DMACR0B のすべてのビットと DMABCR のビット 9、5、1、DMATCR のビット 4 へのライトを許可

## ビット0：ライトイネーブル0A (WE0A)

DTC に対し、DMACR0A のすべてのビットと DMABCR のビット 8、4、0 へのライトを許可または禁止するビットです。

ビット0	説明
WE0A	
0	DMACR0A のすべてのビットと DMABCR のビット 8、4、0 へのライトを禁止 (初期値)
1	DMACR0A のすべてのビットと DMABCR のビット 8、4、0 へのライトを許可

DMAWER の設定にかかわらず、DTC による DMABCR のビット 15~12 (FAE、SAE) へのライトは無効です。これらのビットを変更する場合は CPU による処理で行ってください。

DTC による DMABCR のビット 7~4 (DTE) へのライトは、0 をリードせずに 1 をライトすることが可能になっています。フルアドレスモードに設定されているチャンネルの再起動は、再起動しようとするチャンネルのライトイネーブル A とライトイネーブル B に 1 をライトしてください。

MAR、IOAR、ETCR は、DMAWER の設定にかかわらず常にライト可能です。これらのレジスタの変更は、変更しようとするチャンネルが停止している状態で行ってください。

## 7.4.2 DMA ターミナルコントロールレジスタ (DMATCR)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
DMATCR			TEE1	TEE0				
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W			R/W	R/W				

DMATCR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、DMAC の転送終了端子の出力の許可または禁止を制御します。ビットの設定によりポートを自動的に出力に設定し、転送終了信号を出力することができます。

DMATCR は、リセットまたはスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。

### ビット 7、6：リザーブビット

リードすると常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

### ビット 5：転送終了端子イネーブル 1 (TEE1)

転送終了端子 1 ( $\overline{TEND1}$ ) の出力を許可または禁止するビットです。

ビット 5	説明
TEE1	
0	$\overline{TEND1}$ 端子出力を禁止 (初期値)
1	$\overline{TEND1}$ 端子出力を許可

### ビット 4：転送終了端子イネーブル 0 (TEE0)

転送終了端子 0 ( $\overline{TEND0}$ ) の出力を許可または禁止するビットです。

ビット 4	説明
TEE0	
0	$\overline{TEND0}$ 端子出力を禁止 (初期値)
1	$\overline{TEND0}$ 端子出力を許可

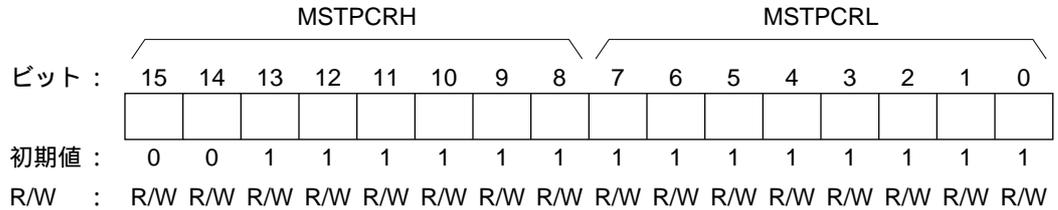
$\overline{TEND}$  端子は、ショートアドレスモードではチャンネル B のみに割り当てられています。

転送終了信号は、転送要因によらず、転送カウンタが 0 になった転送サイクルを示しています。例外として、ブロック転送モードの場合は、ブロックカウンタが 0 になった転送サイクルを示しています。

### ビット 3~0：リザーブビット

リードすると常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

## 7.4.3 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)



MSTPCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTP15 ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点で DMAC は動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。詳細は、「21.5 モジュールストップモード」を参照してください。

MSTPCR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'3FFF に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

## ビット 15 : モジュールストップ (MSTP15)

DMAC のモジュールストップモードを指定します。

ビット 15	説 明
MSTP15	
0	DMAC のモジュールストップモード解除 (初期値)
1	DMAC のモジュールストップモード設定

## 7.5 動作説明

### 7.5.1 転送モード

DMAC のモード一覧を表 7.5 に示します。

表 7.5 DMAC の転送モード

転送モード			転送要因	備考
ショート アドレス モード	デュアル アドレス モード	(1) シーケンシャルモード	<ul style="list-style-type: none"> <li>TPU チャンネル 0~5 のコンペアマッチ / インプットキャプチャ A 割り込み</li> <li>SCI の送信データエンブティ割り込み</li> <li>SCI の受信データフル割り込み</li> <li>A/D 変換器の変換終了割り込み</li> <li>外部リクエスト</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>最大 4 チャンネルを独立に動作可能</li> <li>外部リクエストはチャンネル B のみ可能</li> <li>シングルアドレスモードはチャンネル B のみ可能</li> <li>シングルアドレスモードに対しても (1)、(2)、(3) の各モードを指定可能</li> </ul>
		(2) アイドルモード		
(3) リピートモード				
(4) シングルアドレスモード				
フル アドレス モード		(5) ノーマルモード	<ul style="list-style-type: none"> <li>外部リクエスト</li> <li>オートリクエスト</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>チャンネル A、B を組み合わせて、最大 2 チャンネル動作可能</li> <li>オートリクエストでは、バーストモード転送 / サイクルスチール転送の選択可能</li> </ul>
		(6) ブロック転送モード		

各モードの動作概要を以下に示します。

#### (1) シーケンシャルモード

1 回の転送要求に対して、1 バイトまたは 1 ワードずつ指定された回数だけ転送を行います。指定された回数の転送が終了すると CPU または DTC に割り込みを要求することができます。アドレスの一方は 24 ビット、他方は 16 ビットで指定します。転送方向はプログラマブルです。

#### (2) アイドルモード

1 回の転送要求に対して、1 バイトまたは 1 ワードずつ指定された回数だけ転送を行います。指定された回数の転送が終了すると CPU または DTC に割り込みを要求することができます。アドレスの一方は 24 ビット、他方は 16 ビットで指定します。転送元および転送先アドレスは固定になります。転送方向はプログラマブルです。

#### (3) リピートモード

1 回の転送要求に対して、1 バイトまたは 1 ワードずつ指定された回数だけ転送を行います。指定された回数の転送が終了するとアドレスと転送カウンタを設定値に戻し、動作を継続します。CPU または DTC に対して割り込みは要求しません。アドレスの一方は 24 ビット、他方は 16 ビットで指定します。転送方向はプログラマブルです。

#### (4) シングルアドレスモード

1 回の転送要求に対して、1 バイトまたは 1 ワードずつ指定された回数だけ外部メモリと外部デバイス間の転送を行います。デュアルアドレスモードと異なり、ソースおよびディスティネーションのアクセスが並行に行われます。このため、ソースまたはディスティネーションのどちらか一方は、 $\overline{DACK}$  端子によるストロープだけでアクセスできる外部デバイスとなります。アドレスの一方は 24 ビットで指定し、他方は自動的に端子が設定されます。転送方向はプログラマブルです。

シングルアドレスモードでも、(1) ~ (3) の各モードを指定できます。

## (5) ノーマルモード

### (a) オートリクエスト

レジスタ設定のみで DMAC を起動し、指定された回数の転送が完了するまで転送を継続します。転送が完了すると CPU または DTC に対して割り込みを要求することができます。アドレスはいずれも 24 ビットで指定します。

- ・ サイクルスチールモード : 1 バイトまたはワード転送ごとにバスを他のバスマスタに解放します。
- ・ バーストモード : 指定された転送が完了するまでバスを占有して転送を行います。

### (b) 外部リクエスト

1 回の転送要求に対して、1 バイトまたは 1 ワードずつ指定された回数だけ転送を行います。指定された回数の転送が終了すると、CPU または DTC に対して割り込みを要求することができます。アドレスはいずれも 24 ビットで指定します。

## (6) ブロック転送モード

1 回の転送要求に対して指定されたブロックサイズのブロック転送を行います。これを転送要求のあるごとに、指定された回数だけ繰り返します。1 回のブロック転送が終了するたびに、一方のアドレスは設定値に戻ります。指定された回数のブロック転送が終了すると、CPU または DTC に対して割り込みを要求することができます。アドレスはいずれも 24 ビットで指定します。

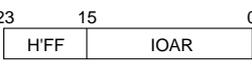
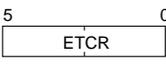
## 7.5.2 シーケンシャルモード

シーケンシャルモードは、DMACR の RPE ビットを 0 に設定することで指定できます。シーケンシャルモードでは、1 回の転送要求に対して 1 バイトまたは 1 ワードずつ転送後に MAR を更新、これを ETCR で指定した回数だけ実行します。

アドレスの一方は MAR、他方は IOAR で指定します。転送方向は DMACR の DTDIR ビットにより指定できます。

シーケンシャルモード時のレジスタの機能を表 7.6 に示します。

表 7.6 シーケンシャルモード時のレジスタの機能

対象レジスタ	機 能		初期設定値	動 作
	DTDIR = 0	DTDIR = 1		
	ソースアドレ スレジスタ	ディスティネ ーションアド レスレジスタ	転送先または転送 元の先頭アドレス	1 回の転送ごとに インクリメント/ デクリメント
	ディスティネ ーションアド レスレジスタ	ソースアドレ スレジスタ	転送元または転送 先の先頭アドレス	固定
	転送カウンタ		転送回数	1 回の転送ごとに デクリメント。 H'0000 になる と、転送終了

### 【記号説明】

MAR : メモリアドレスレジスタ

IOAR : I/O アドレスレジスタ

ETCR : 転送カウントレジスタ

DTDIR : データトランスファディレクションビット

MAR には転送元または転送先の先頭アドレスを 24 ビットで指定します。MAR は 1 回のバイトまたはワード転送のたびに 1 または 2 を、インクリメント/デクリメントします。

IOAR にもう一方のアドレスの下位 16 ビットを指定します。IOAR より上位 8 ビットは H'FF となります。

シーケンシャルモードの動作を図7.3に示します。

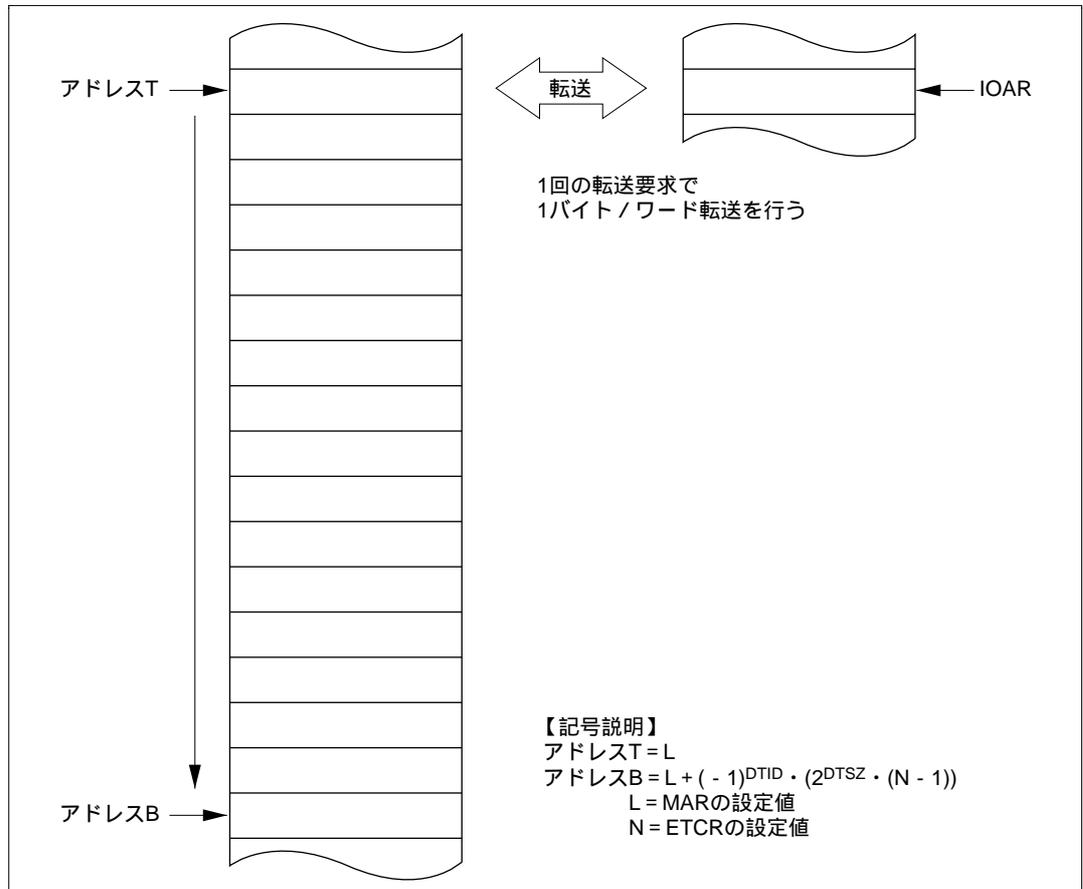


図7.3 シーケンシャルモードの動作

転送回数はETCRによって16ビットで指定します。ETCRは1回の転送を行うたびに1だけデクリメントされ、H'0000になったときにDTEビットをクリアして転送を終了します。このとき、DTIEビットが1にセットされているとCPUまたはDTCに割り込みを要求します。

なお、転送回数の最大値はETCRにH'0000を設定したときで、65536となります。

転送要求（起動要因）には、A/D変換器の変換終了割り込み、外部リクエスト、SCIの送信データエンプティ/受信データフル割り込み、およびTPUチャンネル0~5のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みがあります。外部リクエストは、チャンネルBのみ設定できます。

シーケンシャルモードの設定手順例を図7.4に示します。

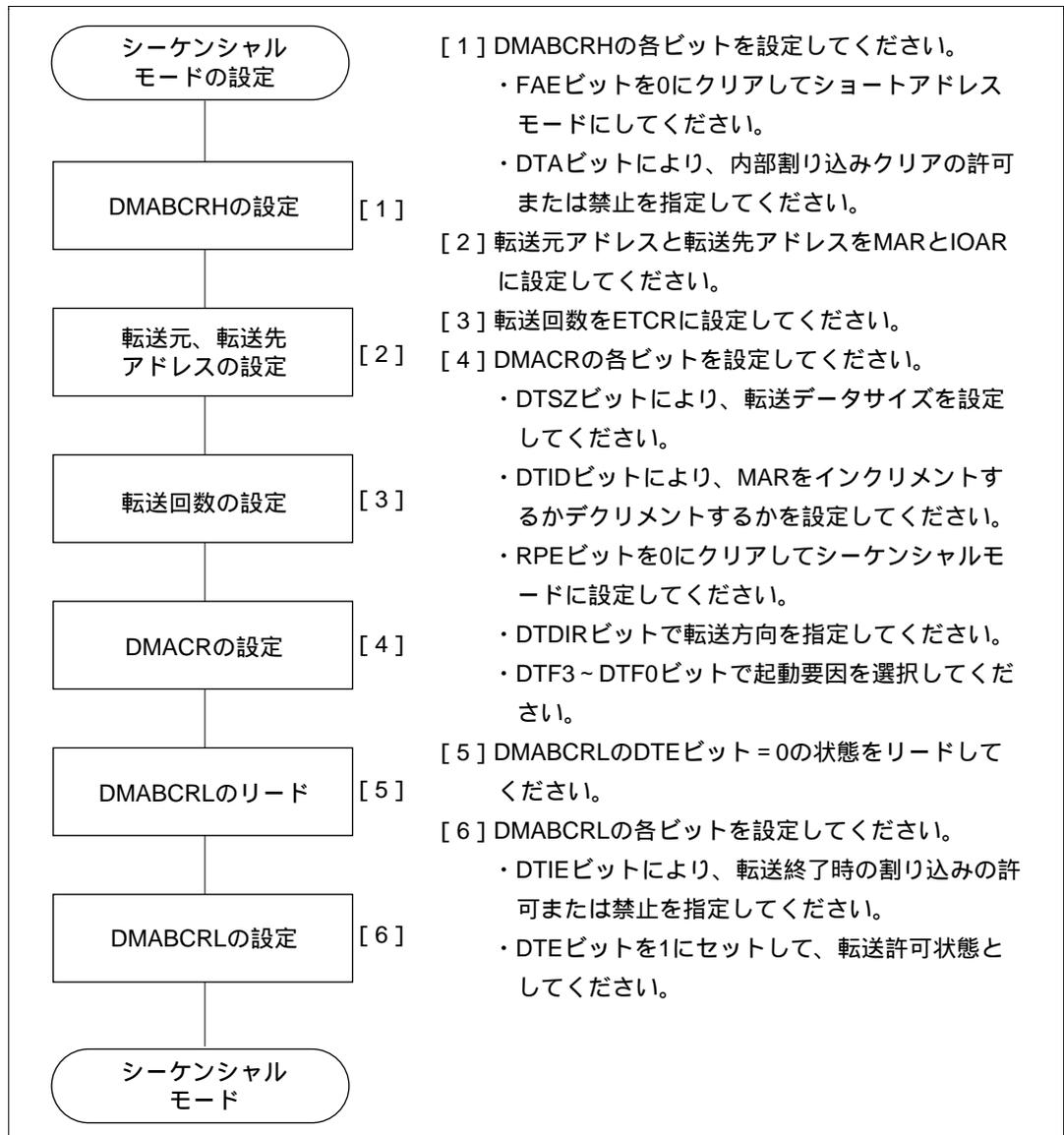


図 7.4 シーケンシャルモードの設定手順例

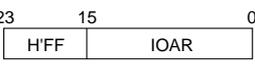
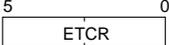
### 7.5.3 アイドルモード

アイドルモードは、DMACR の RPE ビットと DTIE ビットを 1 に設定することで指定できます。アイドルモードでは、1 回の転送要求に対して 1 バイトまたは 1 ワードずつ転送、これを ETCR で指定した回数だけ実行します。

アドレスの一方は MAR、他方は IOAR で指定します。転送方向は DMACR の DTDIR ビットにより指定できます。

アイドルモード時のレジスタの機能を表 7.7 に示します。

表 7.7 アイドルモード時のレジスタの機能

対象レジスタ	機 能		初期設定値	動 作
	DTDIR = 0	DTDIR = 1		
	ソースアドレスレジスタ	ディスティネーションアドレスレジスタ	転送先または転送元の先頭アドレス	固定
	ディスティネーションアドレスレジスタ	ソースアドレスレジスタ	転送元または転送先の先頭アドレス	固定
	転送カウンタ		転送回数	1 回の転送ごとにデクリメント。 H'0000 になると、転送終了

【記号説明】

MAR : メモリアドレスレジスタ

IOAR : I/O アドレスレジスタ

ETCR : 転送カウントレジスタ

DTDIR : データトランスファディレクションビット

MAR には転送元または転送先の先頭アドレスを 24 ビットで指定します。MAR は 1 回のバイトまたはワード転送のたびにインクリメントもデクリメントもされません。

IOAR にもう一方のアドレスの下位 16 ビットを指定します。IOAR より上位 8 ビットは H'FF となります。

アイドルモードの動作を図 7.5 に示します。

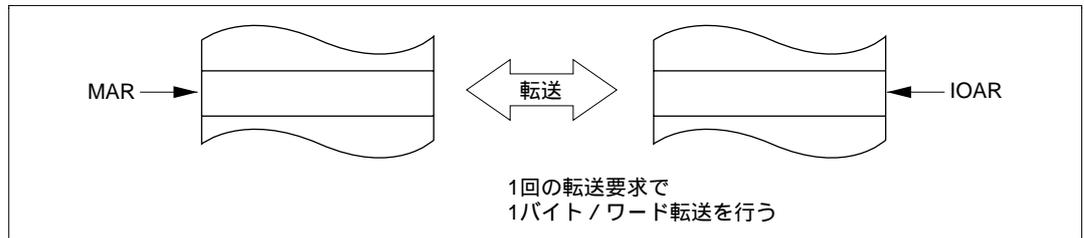


図 7.5 アイドルモードの動作

転送回数は ETCR によって 16 ビットで指定します。ETCR は 1 回の転送を行うたびに 1 だけデクリメントされ、H'0000 になったときに DTE ビットをクリアして転送を終了します。このとき、DTIE ビットが 1 にセットされていると CPU または DTC に割り込みを要求します。

なお、転送回数の最大値は ETCR に H'0000 を設定したときで、65536 となります。

転送要求（起動要因）には、A/D 変換器の変換終了割り込み、外部リクエスト、SCI の送信データエンプティ / 受信データフル割り込み、および TPU チャンネル 0~5 のコンペアマッチ / インプットキャプチャ A 割り込みがあります。外部リクエストは、チャンネル B のみ設定できます。

また、シングルアドレスモードで使用する場合は、チャンネル B 側のみ設定できます。

アイドルモードの設定手順例を図 7.6 に示します。

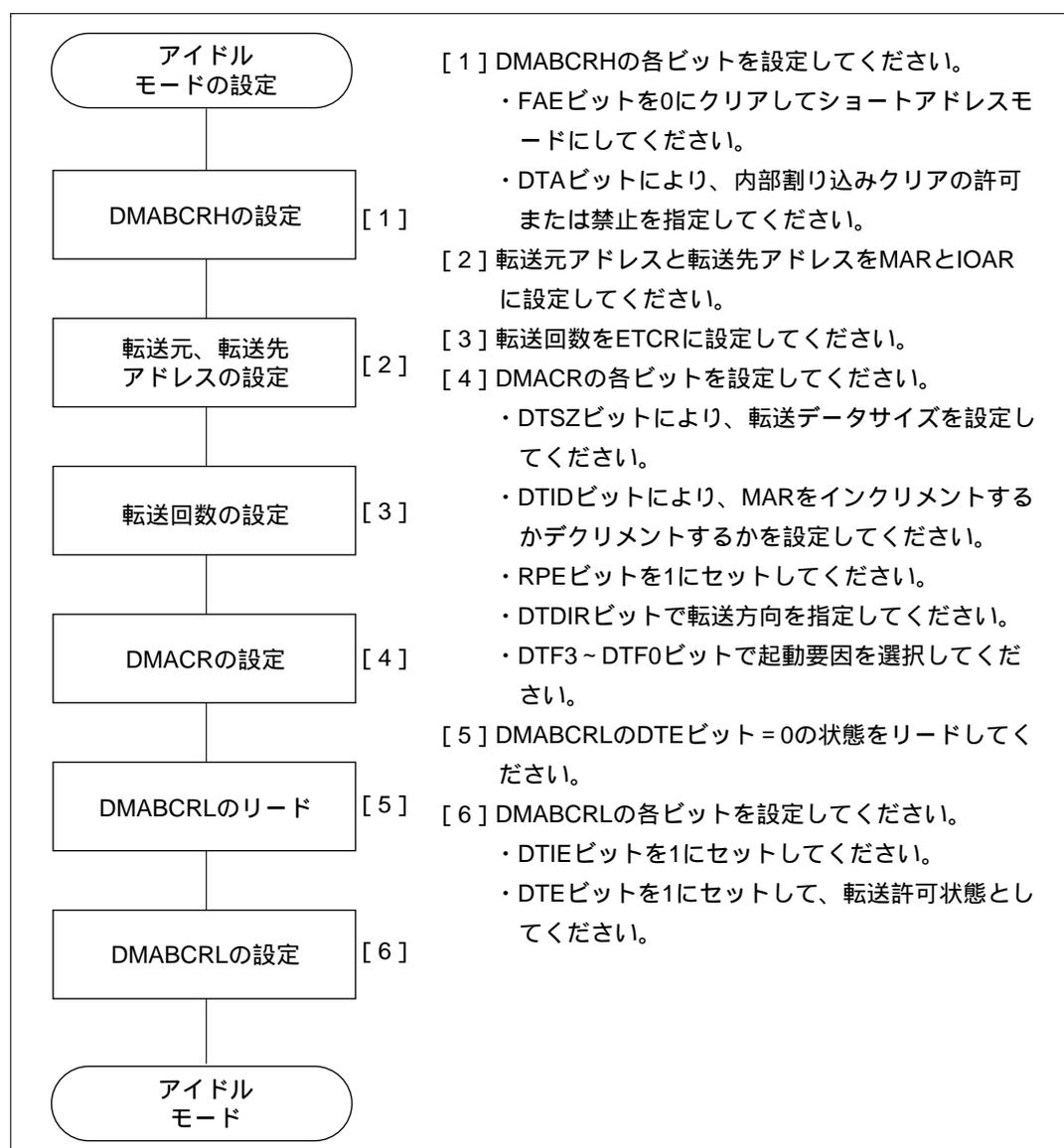


図 7.6 アイドルモードの設定手順例

## 7.5.4 リピートモード

リピートモードは、DMACR の RPE ビットを 1、DTIE ビットを 0 に設定することで指定できます。リピートモードでは、1 回の転送要求に対して 1 バイトまたは 1 ワードずつ転送後に MAR を更新、これを ETCRL で指定した回数だけ実行します。指定された回数の転送終了時に、自動的に MAR、ETCRL は設定値に戻り、動作を継続します。

アドレスの一方は MAR、他方は IOAR で指定します。転送方向は DMACR の DTDIR ビットにより指定できます。

リピートモード時のレジスタの機能を表 7.8 に示します。

表 7.8 リピートモード時のレジスタの機能

対象レジスタ	機 能		初期設定値	動 作
	DTDIR = 0	DTDIR = 1		
	ソースアドレ スレジスタ	ディスティネ ーションアド レスレジスタ	転送先または転送 元の先頭アドレス	1 回の転送ごとに インクリメント/ デクリメント。 H'0000 になる と、初期設定値に 回復
	ディスティネ ーションアド レスレジスタ	ソースアドレ スレジスタ	転送元または転送 先の先頭アドレス	固定
	転送回数保持		転送回数	固定
	転送カウンタ		転送回数	1 回の転送ごとに デクリメント。 H'00 になると、 ETCRH の値を口 ード

### 【記号説明】

MAR : メモリアドレスレジスタ

IOAR : I/O アドレスレジスタ

ETCR : 転送カウントレジスタ

DTDIR : データトランスファディレクションビット

MAR には転送元または転送先の先頭アドレスを 24 ビットで指定します。MAR は、1 回のバイトまたはワード転送のたびに 1 または 2 をインクリメント / デクリメントします。

IOAR にもう一方のアドレスの下位 16 ビットを指定します。IOAR より上位 8 ビットは H'FF となります。

転送回数は ETCRH、ETCRL によって 8 ビットで指定します。なお、転送回数の最大値は ETCRH、ETCRL にそれぞれ H'00 を設定したときで、256 となります。

リピートモードでは ETCRL を転送カウンタとし、ETCRH は転送回数保持に使用します。ETCRL は 1 回の転送を行うたびに 1 だけデクリメントされ、H'00 になると ETCRH の値がロードされます。このとき、MAR は DMACR の DTSZ、DTID ビットの値に応じて設定値を回復します。MAR の回復の動作は次のようになります。

$$\text{MAR} = \text{MAR} - (-1)^{\text{DTID}} \cdot 2^{\text{DTSZ}} \cdot \text{ETCRH}$$

ETCRH と ETCRL は、同じ値に設定してください。

リピートモードでは、DTE ビットがクリアされるまで動作を継続します。したがって、転送を終了するには DTE ビットを 0 にクリアしてください。CPU または DTC に対して転送終了割り込みは要求しません。

DTE ビットをクリア後、DTE ビットを再びセットすると、DTE ビットをクリアした時点で終了した転送の続きから再開することができます。

リピートモードの動作を図 7.7 に示します。

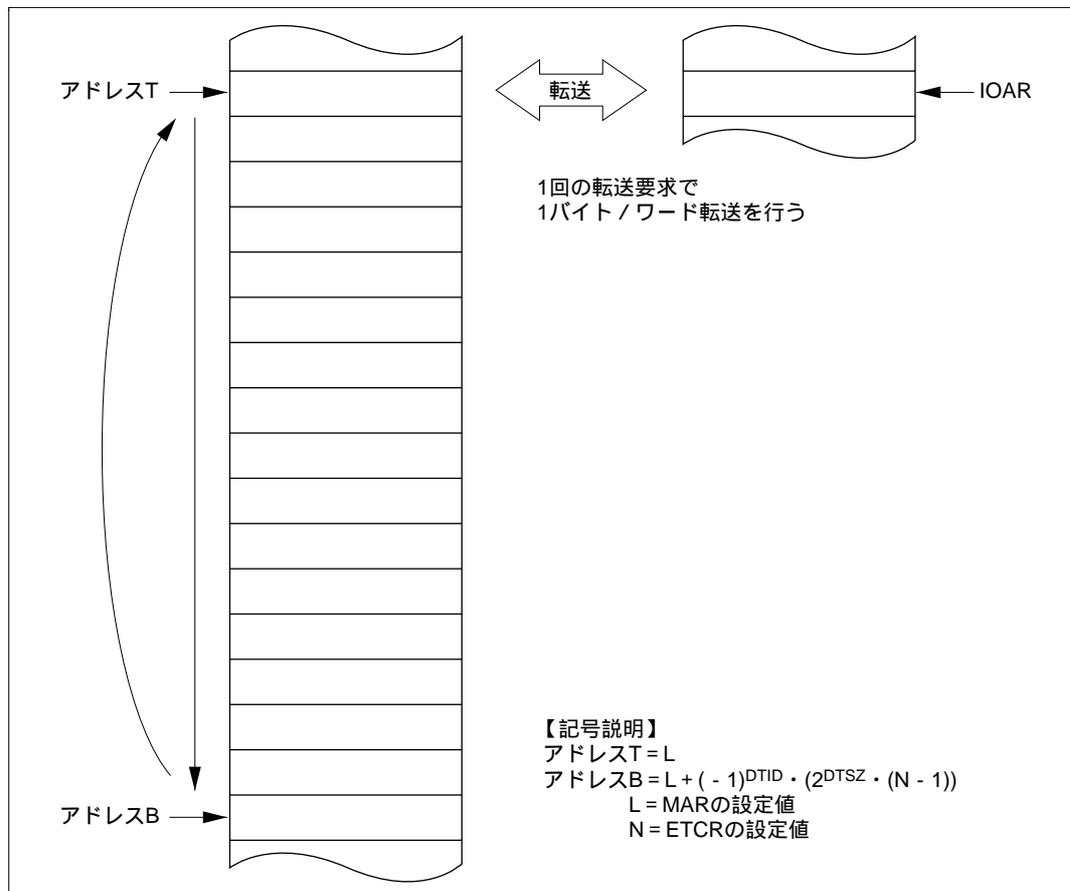


図 7.7 リピートモードの動作図

転送要求（起動要因）には、A/D変換器の変換終了割り込み、外部リクエスト、SCIの送信データエンプティ/受信データフル割り込み、およびTPUチャンネル0~5のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みがあります。外部リクエストは、チャンネルBのみ設定できます。

リピートモードの設定手順例を図7.8に示します。

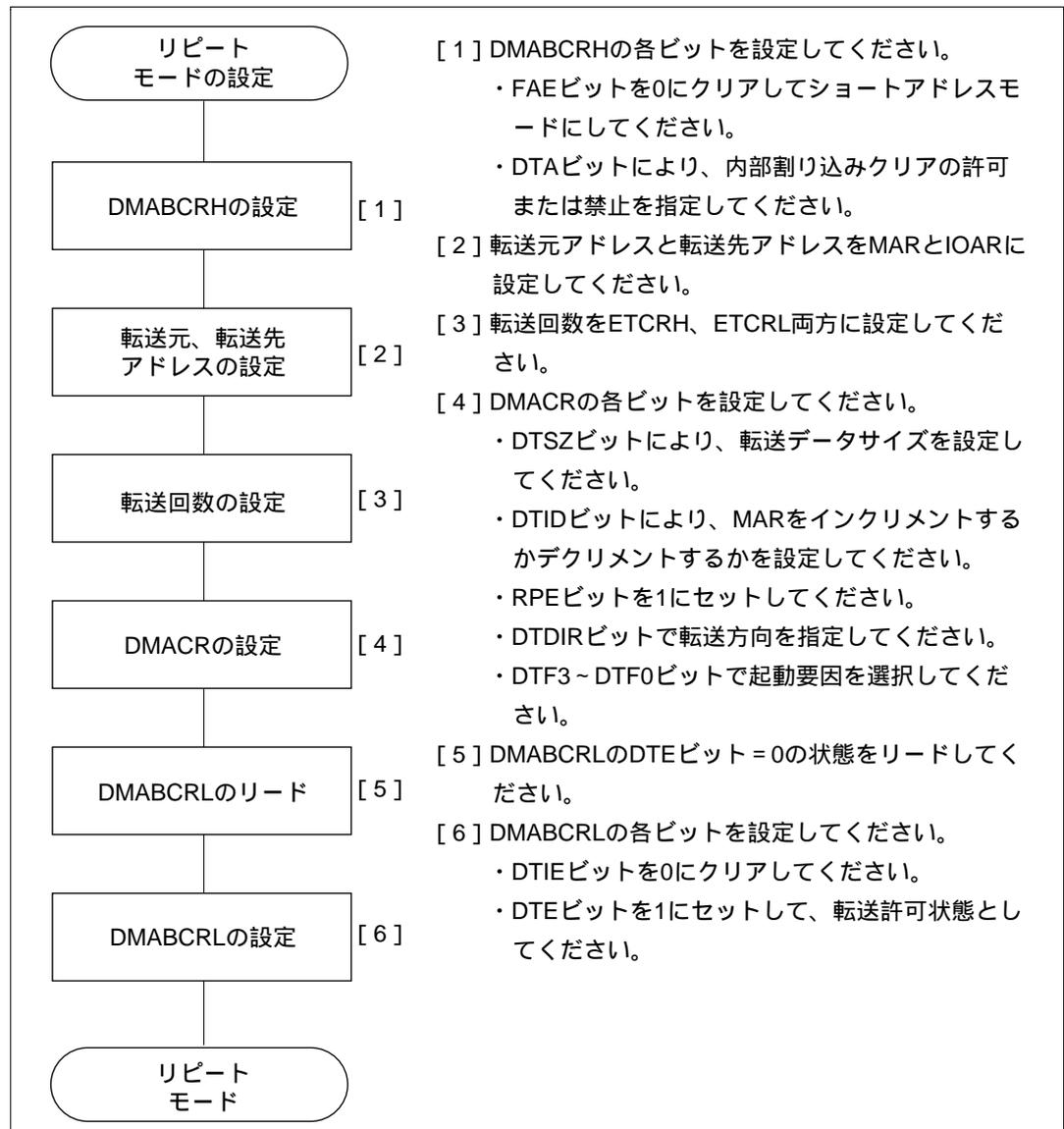


図7.8 リピートモードの設定手順例

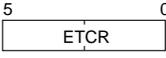
### 7.5.5 シングルアドレスモード

シングルアドレスモードは、チャンネルBのみ設定できます。ショートアドレスモードにおいて、DMABCRのSAEビットを1に設定することで指定できます。

アドレスの一方はMARで指定し、他方は自動的にデータ転送アクノレッジ端子( $\overline{DACK}$ )に設定されます。転送方向はDMACRのDTDIRビットにより指定できます。

シングルアドレスモード時のレジスタの機能を表7.9に示します。

表7.9 シングルアドレスモード時のレジスタの機能

対象レジスタ	機 能		初期設定値	動 作
	DTDIR = 0	DTDIR = 1		
	ソースアドレスレジスタ	ディスティネーションアドレスレジスタ	転送先または転送元の先頭アドレス	*
$\overline{DACK}$ 端子	ライトストロープ	リードストロープ	(SAEビットによる自動設定、IOARは無効)	外部デバイスに対するストロープ
	転送カウンタ		転送回数	*

【記号説明】

MAR : メモリアドレスレジスタ

IOAR : I/O アドレスレジスタ

ETCR : 転送カウントレジスタ

DTDIR : データトランスファディレクションビット

$\overline{DACK}$  : データ転送アクノレッジ

【注】 \* 「7.5.2 シーケンシャルモード」、「7.5.3 アイドルモード」、「7.5.4 リピートモード」の各動作を参照してください。

MARには転送元または転送先の先頭アドレスを24ビットで指定します。

IOARは無効となり、代わりに外部デバイスに対するストロープ( $\overline{DACK}$ )を出力します。

シングルアドレスモード（シーケンシャルモード指定時）の動作を図 7.9 に示します。

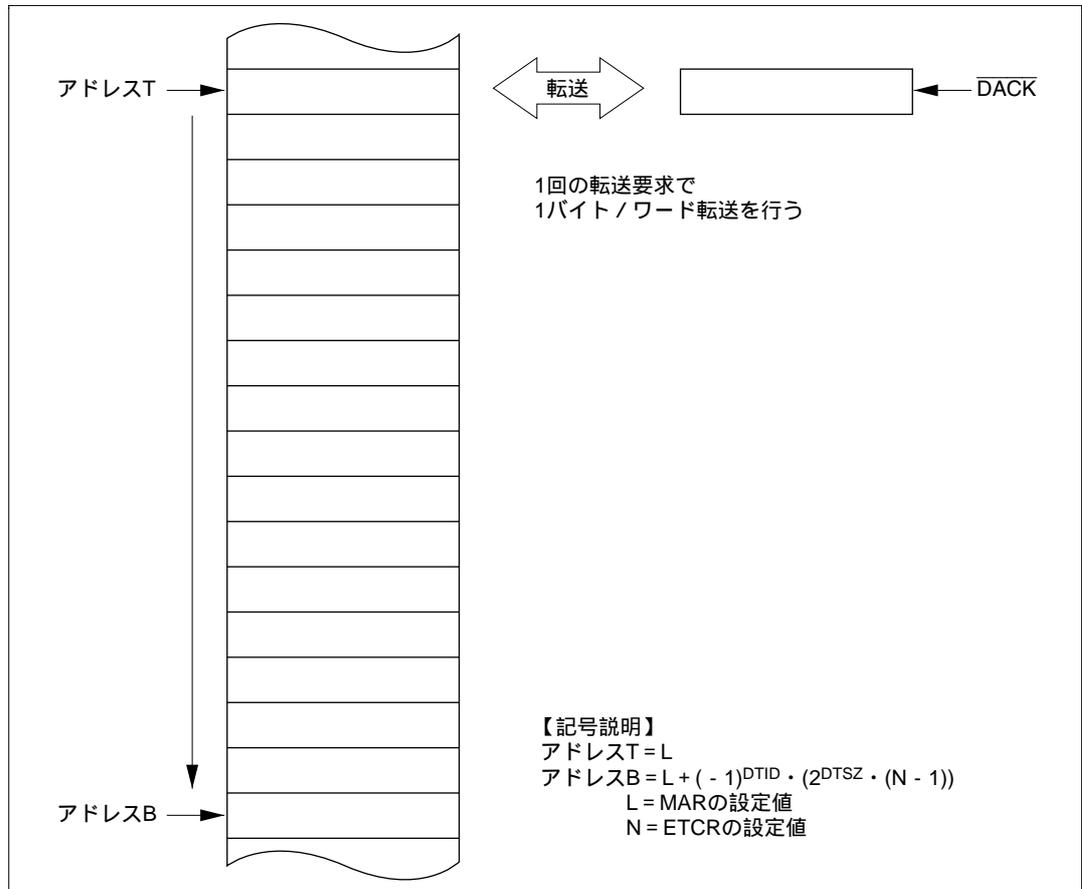


図 7.9 シングルアドレスモード（シーケンシャルモード指定時）の動作

シングルアドレスモード（シーケンシャルモード指定）の設定手順例を図 7.10 に示します。

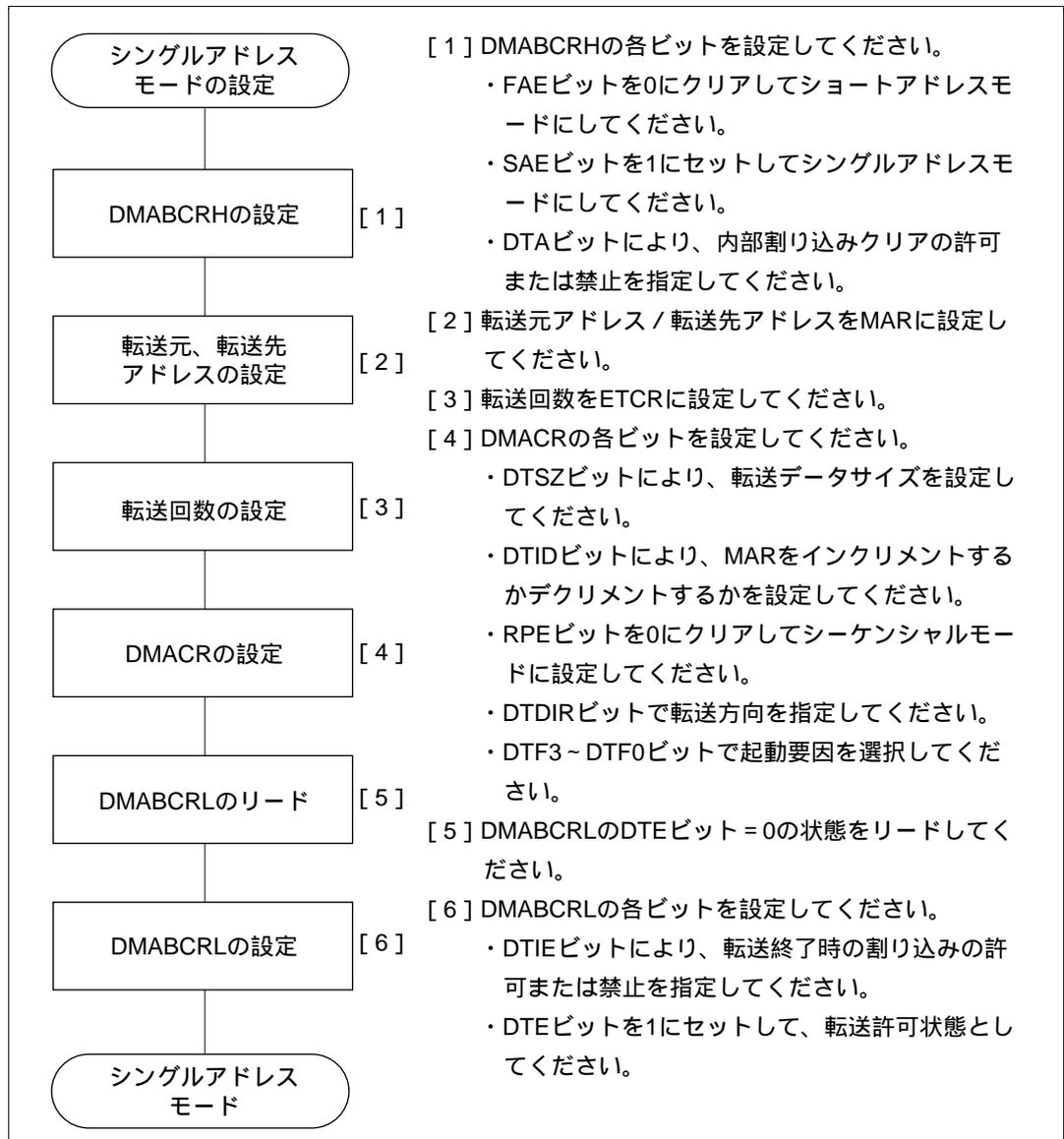


図 7.10 シングルアドレスモード（シーケンシャルモード指定）の設定手順例

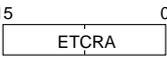
## 7.5.6 ノーマルモード

ノーマルモードは、チャンネル A、B を組み合わせて転送を行います。ノーマルモードは、DMABCR の FAE ビットを 1、DMACRA の BLKE ビットを 0 に設定することで指定できます。

ノーマルモードでは、1 回の転送要求に対して 1 バイトまたは 1 ワードずつ転送後に MAR を更新、これを ETCRA で指定した回数だけ実行します。転送方向は、転送元を MARA で指定し、転送先を MARB で指定します。

ノーマルモード時のレジスタの機能を表 7.10 に示します。

表 7.10 ノーマルモード時のレジスタの機能

対象レジスタ	機能	初期設定値	動作
	ソースアドレスレジスタ	転送元先頭アドレス	1 回の転送ごとにインクリメント/デクリメント、または固定
	ディスティネーションアドレスレジスタ	転送先先頭アドレス	1 回の転送ごとにインクリメント/デクリメント、または固定
	転送カウンタ	転送回数	1 回の転送ごとにデクリメント、H'0000 になると転送終了

### 【記号説明】

MARA : メモリアドレスレジスタ A

MARB : メモリアドレスレジスタ B

ETCRA : 転送カウントレジスタ A

転送元および転送先の先頭アドレスを MARA、MARB にそれぞれ 24 ビットで指定します。MAR は 1 回のバイトまたはワード転送のたびに、1 または 2 インクリメント/デクリメントするか、または固定にすることができます。

インクリメント/デクリメント/固定の選択は、MARA、MARB 別々に設定可能です。

転送回数は ETCRA にて 16 ビットで指定します。転送を行うたびに 1 だけデクリメントされ、H'0000 になったときに DTE ビットをクリアして転送を終了します。このとき、DTIE ビットが 1 にセットされていると CPU または DTC に割り込みを要求します。

なお、転送回数の最大値は ETCRA に H'0000 を設定したときで、65536 となります。

ノーマルモードの動作を図7.11に示します。

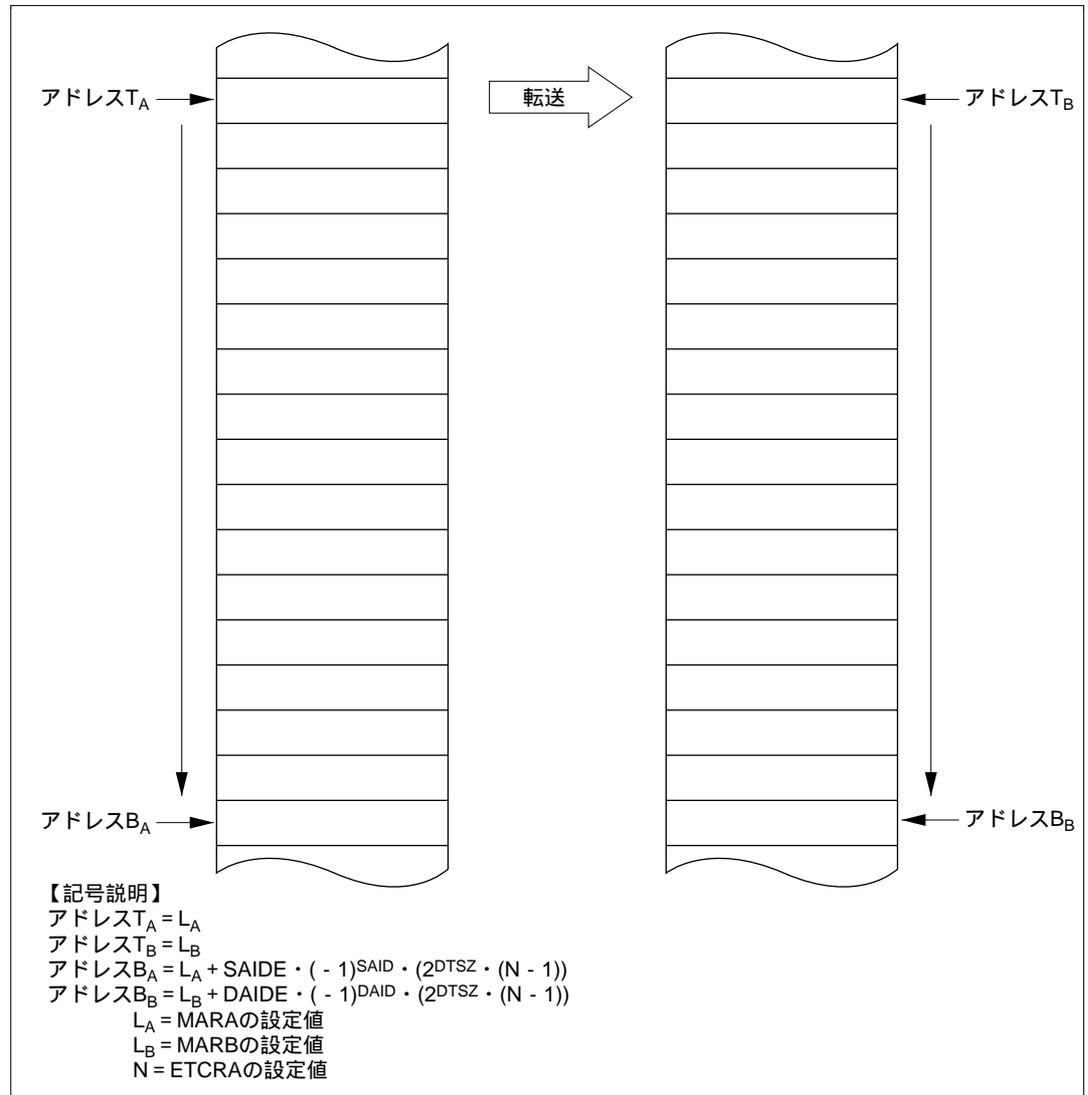


図 7.11 ノーマルモードの動作

転送要求（起動要因）には、外部リクエストとオートリクエストがあります。

オートリクエストはレジスタの設定のみで起動され、指定された回数の転送を自動的にを行います。オートリクエストではサイクルスチールモードとバーストモードを選択できます。サイクルスチールモードでは1回の転送を行うたびにバスを他のバスマスタに解放します。バーストモードでは、転送終了までバスを占有し続けます。

設定の詳細は「7.3.4 DMA コントロールレジスタ（DMACR）」を参照してください。

ノーマルモードの設定手順例を図 7.12 に示します。

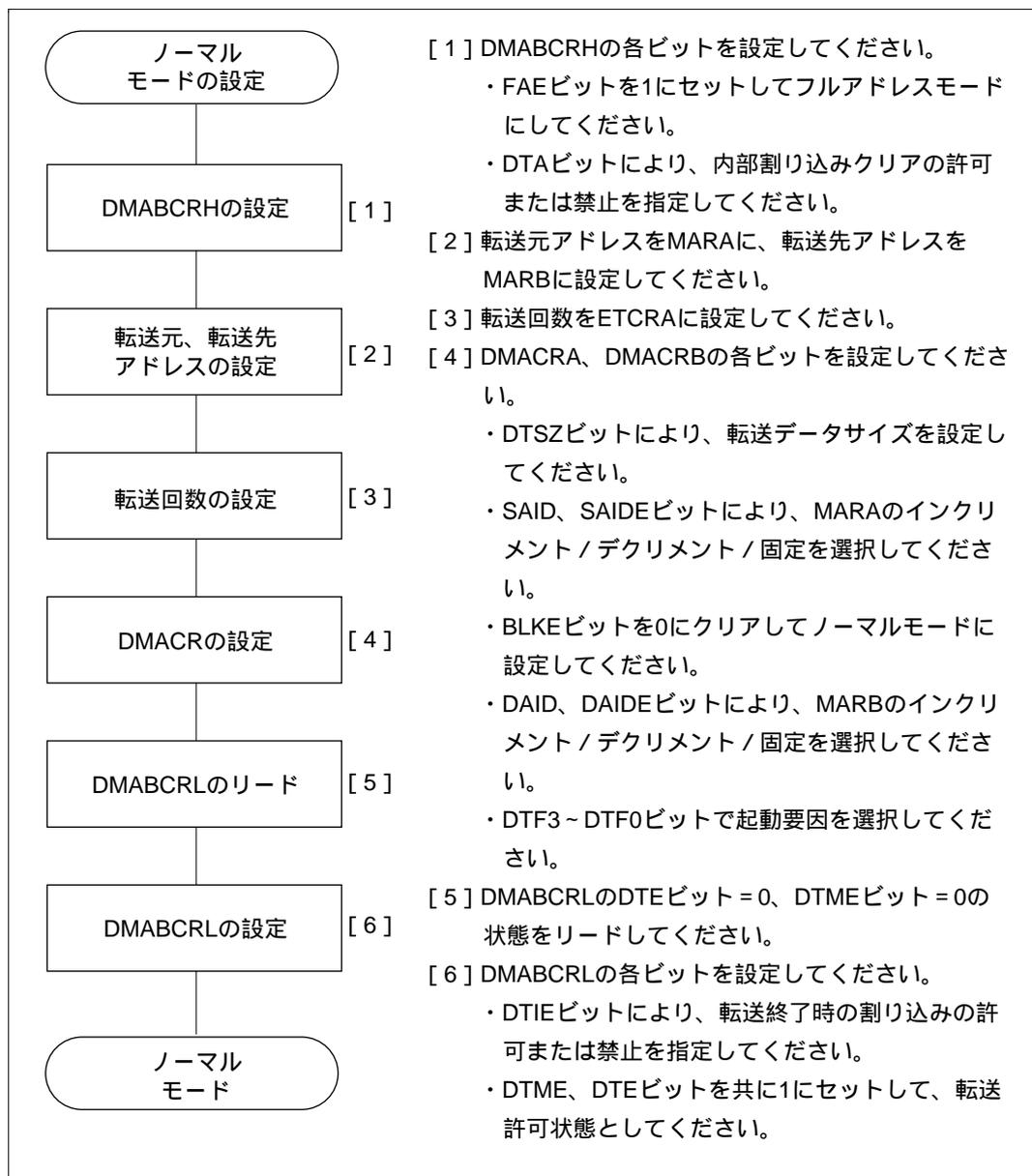


図 7.12 ノーマルモードの設定手順例

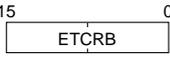
### 7.5.7 ブロック転送モード

ブロック転送モードは、チャンネル A、B を組み合わせて転送を行います。ブロック転送モードは、DMABCR の FAE ビットを 1 に、DMACRA の BLKE ビットを 1 にセットすることで指定できます。

ブロック転送モードでは、1 回の転送要求に対して指定されたブロックサイズの転送を行い、これを指定された回数だけ実行します。転送方向は、転送元を MARA で指定し、転送先を MARB で指定します。転送元または転送先のどちらをブロックエリア（複数バイト/ワードで構成されたエリア）とするかを選択できます。

ブロック転送モード時のレジスタの機能を表 7.11 に示します。

表 7.11 ブロック転送モード時のレジスタの機能

対象レジスタ	機能	初期設定値	動作
	ソースアドレスレジスタ	転送元先頭アドレス	1 回の転送ごとにインクリメント/デクリメント、または固定
	ディスティネーションアドレスレジスタ	転送先先頭アドレス	1 回の転送ごとにインクリメント/デクリメント、または固定
	ブロックサイズ保持	ブロックサイズ	固定
	ブロックサイズカウンタ	ブロックサイズ	1 回の転送ごとにデクリメント。H'00 になると ETCRH の値をコピー
	ブロック転送カウンタ	ブロック転送回数	1 ブロック転送ごとにデクリメント。H'0000 になると転送終了

【記号説明】

- MARA : メモリアドレスレジスタ A
- MARB : メモリアドレスレジスタ B
- ETCRA : 転送カウンタレジスタ A
- ETCRB : 転送カウンタレジスタ B

転送元および転送先の先頭アドレスを MARA、MARB にそれぞれ 24 ビットで指定します。MAR は 1 回のバイトまたはワード転送のたびに 1 または 2 インクリメント/デクリメントするか、または固定にすることができます。

インクリメント/デクリメント/固定の選択は MARA、MARB 別々に設定可能です。

MARA、MARB のどちらをブロックとするかは、DMACRA の BLKDIR ビットで指定します。

転送回数は、1 ブロックの大きさを  $M$  ( $M = 1 \sim 256$ ) とし、 $N$  ( $N = 1 \sim 65536$ ) 回の転送を行うとき、ETCRAH、ETCRAL の両方に  $M$  を、ETCRB に  $N$  を設定します。

MARB をブロックエリアにした場合のブロック転送モードの動作を図 7.13 に示します。

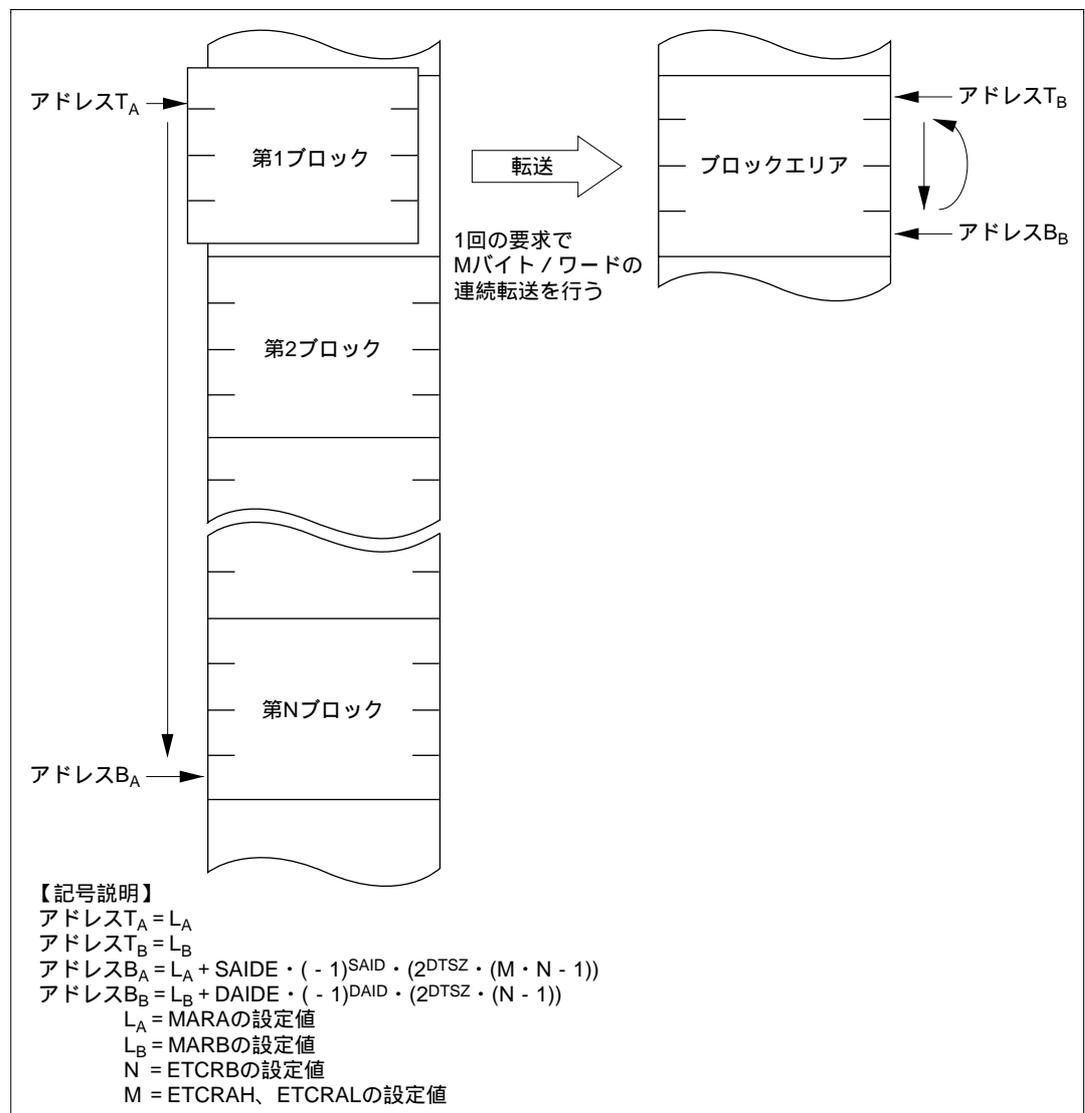


図 7.13 ブロック転送モードの動作 (BLKDIR = 0)

MARAをブロックエリアにした場合のブロック転送モードの動作を図7.14に示します。

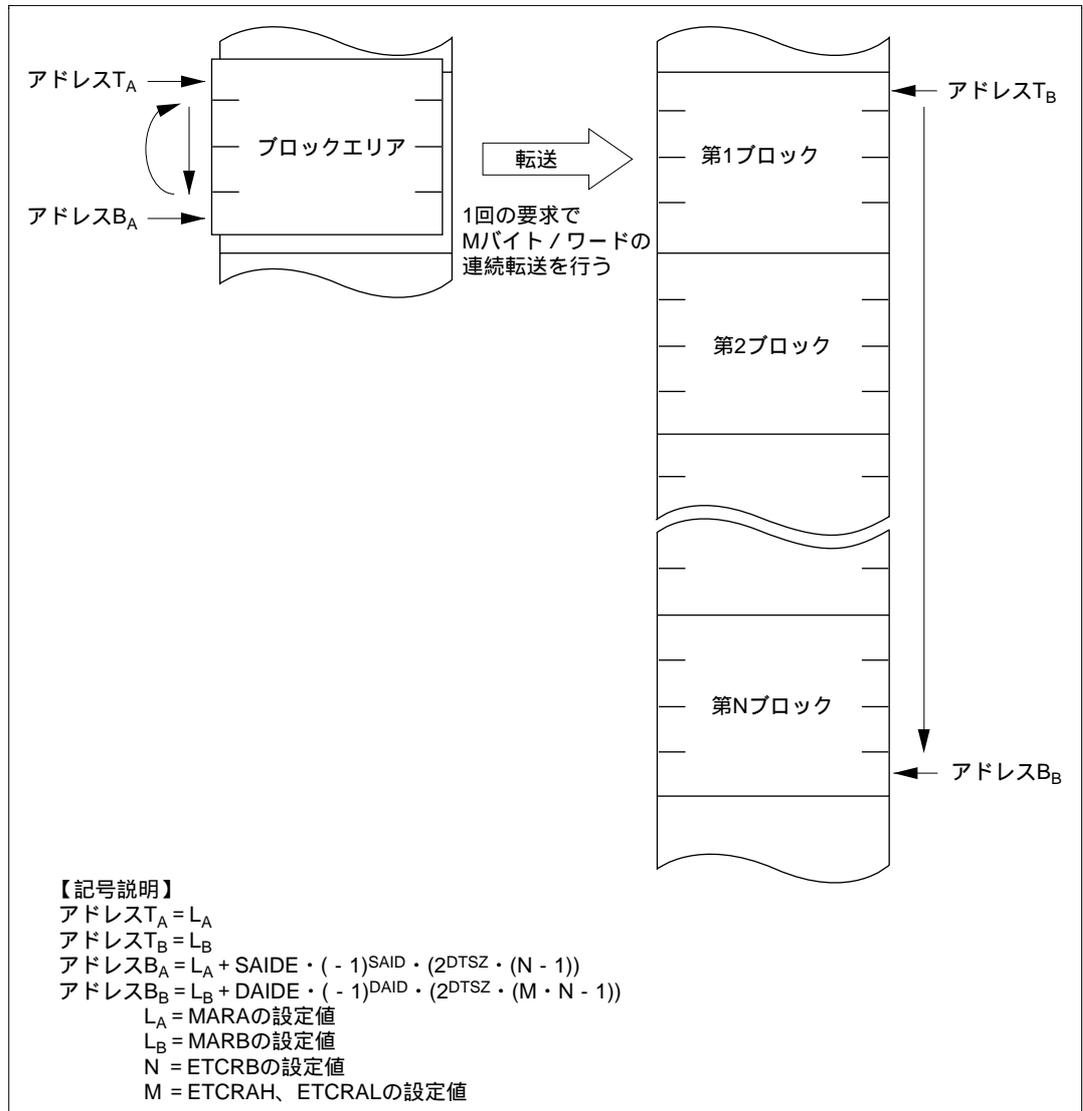


図 7.14 ブロック転送モードの動作 (BLKDIR = 1)

ETCRALは1回のバイトまたはワード転送のたびに1だけデクリメントされます。1回の転送要求に対して、ETCRALがH'00になるまでバースト転送が行われます。ETCRALがH'00になったときにETCRAHの値がロードされます。このとき、DMACRAのBLKDIRビットでブロックに指定されたMARは、DMACRのDTSZおよびSAID/DAID、SAIDE/DAIDEビットに応じて設定値を回復します。

ETCRBは1回のブロック転送のたびに1だけデクリメントされ、H'0000になったときにDTEビットをクリアして転送を終了します。このとき、DTIEビットが1にセットされているとCPUまたはDTCに対して割り込みを要求します。

図 7.15 にブロック転送モードの動作フローを示します。

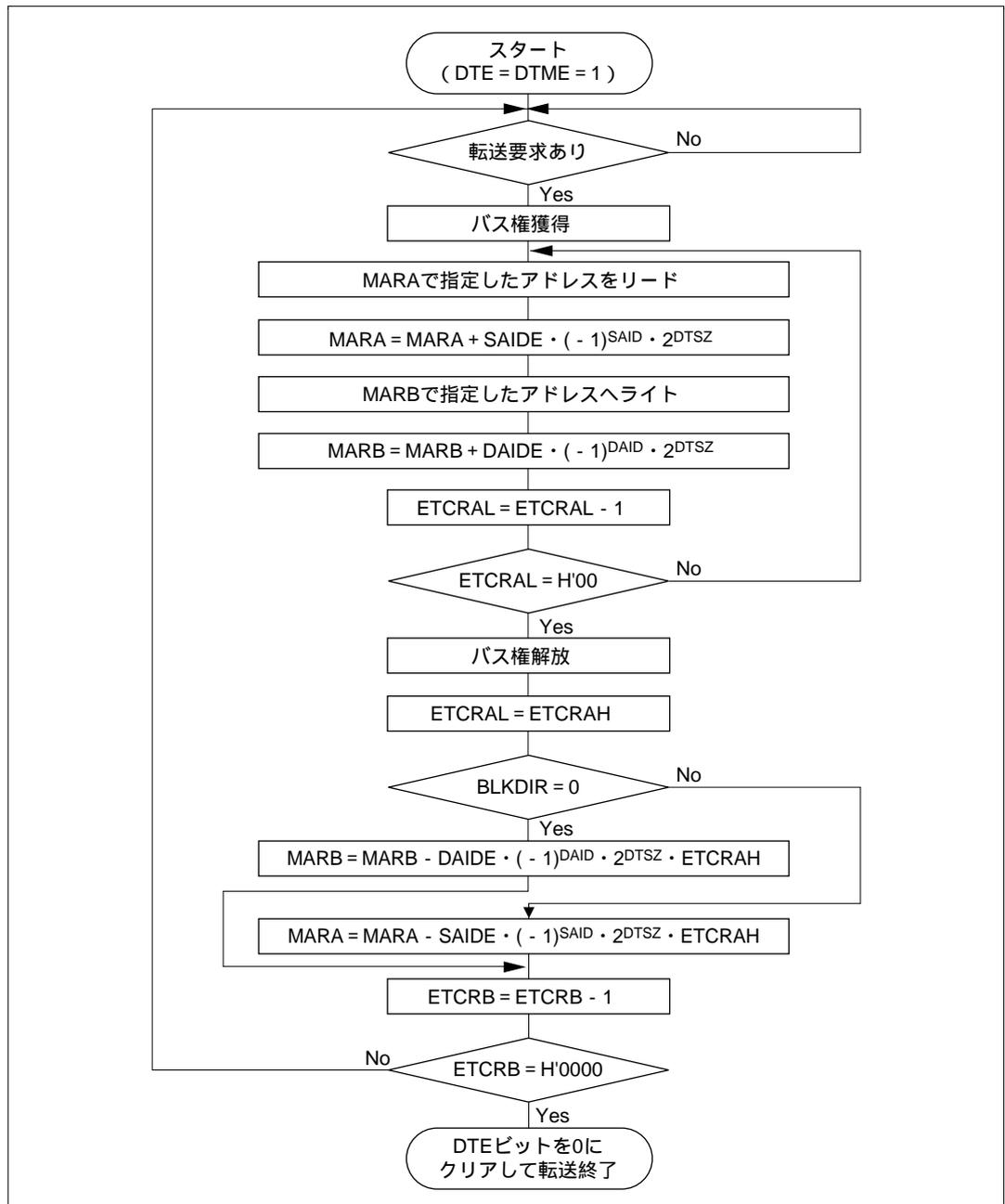


図 7.15 ブロック転送モードの動作フロー

転送要求（起動要因）には、A/D変換器の変換終了割り込み、外部リクエスト、SCIの送信データエンブレティ/受信データフル割り込み、およびTPUチャンネル0~5のコンペアマッチ/インプットキャプチャA割り込みがあります。

設定の詳細は「7.3.4 DMAコントロールレジスタ（DMACR）」を参照してください。ブロック転送モードの設定手順例を図7.16に示します。

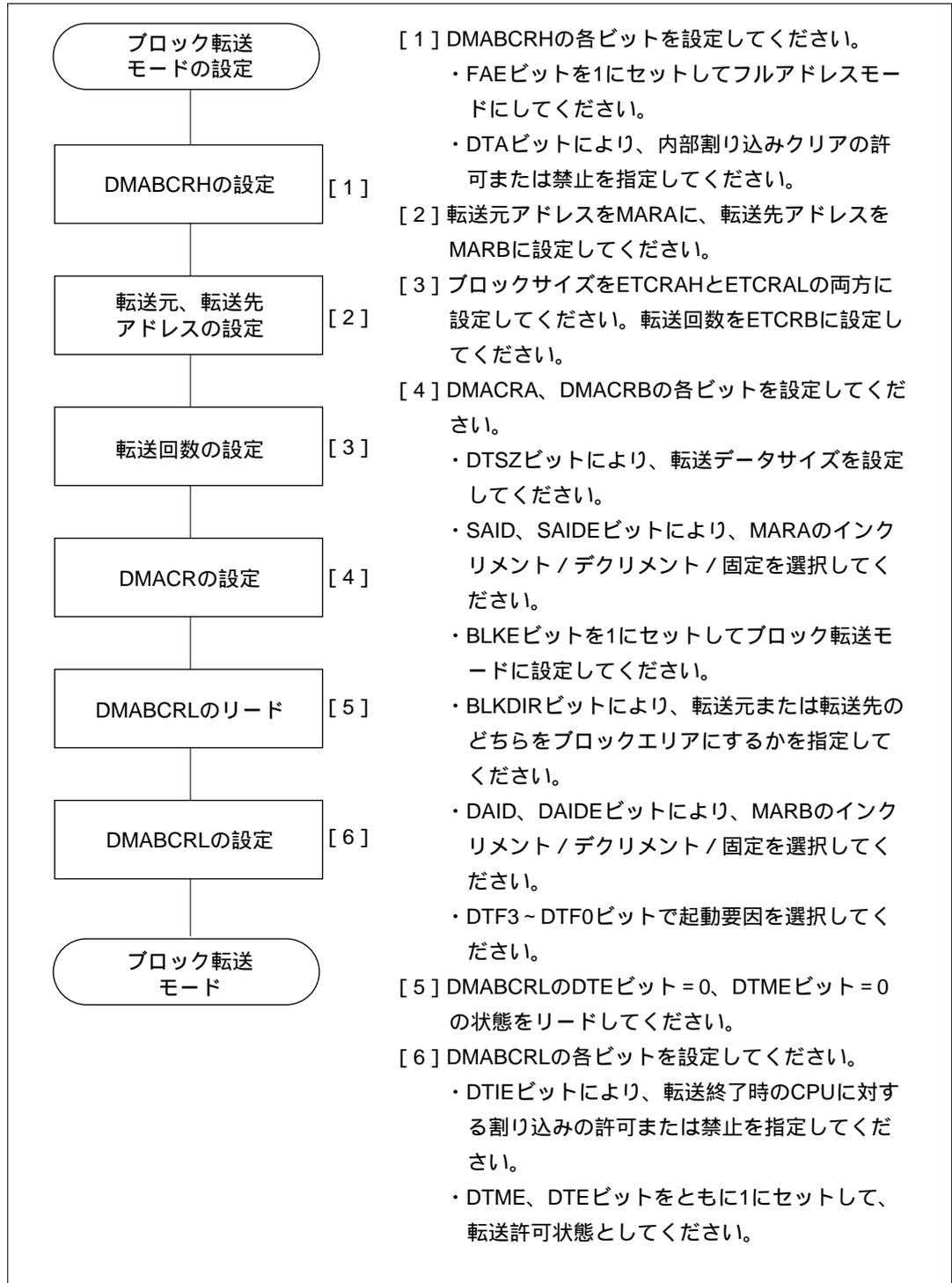


図 7.16 ブロック転送モードの設定手順例

## 7.5.8 DMAC の起動要因

DMAC の起動要因には、内部割り込み、外部リクエスト、およびオートリクエストがあります。転送モードおよびチャンネルにより、指定できる要因が表 7.12 に示すように異なります。

表 7.12 DMAC の起動要因

起動要因		ショートアドレスモード		フルアドレスモード	
		チャンネル 0A、1A	チャンネル 0B、1B	ノーマル モード	ブロック 転送モード
内部 割り込み	ADI			×	
	TXI0			×	
	RXI0			×	
	TXI1			×	
	RXI1			×	
	TGI0A			×	
	TGI1A			×	
	TGI2A			×	
	TGI3A			×	
	TGI4A			×	
	TGI5A			×	
	外部 リクエスト	$\overline{\text{DREQ}}$ 端子の立ち下がりエッジ入力	×		
$\overline{\text{DREQ}}$ 端子の Low レベル入力		×			
オートリクエスト		×	×		×

[記号説明]     : 指定可能   × : 指定不可

### (1) 内部割り込みによる起動

DMAC の起動要因として選択された割り込み要求は、CPU、DTC に対しても同時に要求を発生させることができます。詳しくは「第 5 章 割り込みコントローラ」を参照してください。

内部割り込みによる起動では、DMAC は割り込みコントローラとは独立して要求を受け付けます。このため、割り込みコントローラの優先順位の設定の影響を受けません。

CPU の割り込み要因、DTC の起動要因としない割り込み要求により DMAC が起動される場合 (DTA = 1)、割り込み要求フラグは DMA 転送により自動的にクリアされます。ただし、ADI、TXI、RXI 割り込みについては、DMA 転送で所定のレジスタをアクセスしないと割り込み要因フラグはクリアされません。複数のチャンネルで同一の割り込みを起動要因とした場合、最も優先順位の高いチャンネルが最初に起動された時点で、割り込み要求フ

ラグがクリアされます。その他のチャンネルの転送要求は DMAC 内部で保持されて、優先順位に従って起動されます。

転送終了後などの DTE=0 の状態では、DTA ビットにかかわらず、選択された起動要因は DMAC に要求されません。この場合、当該割り込みは、CPU または DTC に要求されます。

CPU の割り込み要因または DTC の起動要因と重なっている場合 (DTA = 0)、割り込み要求フラグは DMAC によりクリアされることはありません。

### (2) 外部リクエストによる起動

起動要因として、外部リクエスト ( $\overline{\text{DREQ}}$  端子) を指定する場合は、該当するポートをあらかじめ入力に設定しておいてください。

外部リクエストにはレベルセンスとエッジセンスがあります。

ショートアドレスモード、フルアドレスモードのノーマルモード時の外部リクエスト動作は次のようになります。

エッジセンスを選択した場合は、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の High レベルから Low レベルの変化を検出するたびに、1 バイトまたは 1 ワードの転送を行います。転送を完了する前に次のエッジが入力された場合は、次の転送が行われない場合があります。

レベルセンスを選択した場合、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子が High レベルに保持されている間は、転送要求待ち状態となります。また、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子が Low レベルに保持されている間は、1 バイトまたは 1 ワードの転送を行うたびにバスを解放しつつ、連続して転送を続けます。転送の途中で  $\overline{\text{DREQ}}$  端子が High レベルになった場合は、転送を中断し転送要求待ち状態になります。

### (3) オートリクエストによる起動

オートリクエストはレジスタ設定のみで起動され、転送終了まで転送を続けます。

オートリクエストでは、サイクルスチールモードとバーストモードが選択できます。

サイクルスチールモードでは、DMAC は 1 バイトまたは 1 ワードの転送を行うたびにバスを他のバスマスタに解放します。通常、DMA サイクルと CPU サイクルが交互に繰り返されます。

バーストモードでは、転送終了までバスを占有し、連続して転送を行います。

#### (4) シングルアドレスモード

DMAC は、リードサイクル、ライトサイクルが別のバスサイクルとなるデュアルアドレスモードと、リードサイクル、ライトサイクルが平行して実行されるシングルアドレスモードがあります。

デュアルアドレスモードは、ソースアドレスとデスティネーションアドレスを独立に指定して転送を行う転送法です。

これに対し、シングルアドレスモードは、転送元または転送先のいずれか一方がアドレスによって指定される外部空間と、アドレスにかかわらず、 $\overline{\text{DACK}}$  ストローブにより選択動作する外部デバイスとの転送を行う転送法です。図 7.17 にシングルアドレスモード時のデータバスを示します。

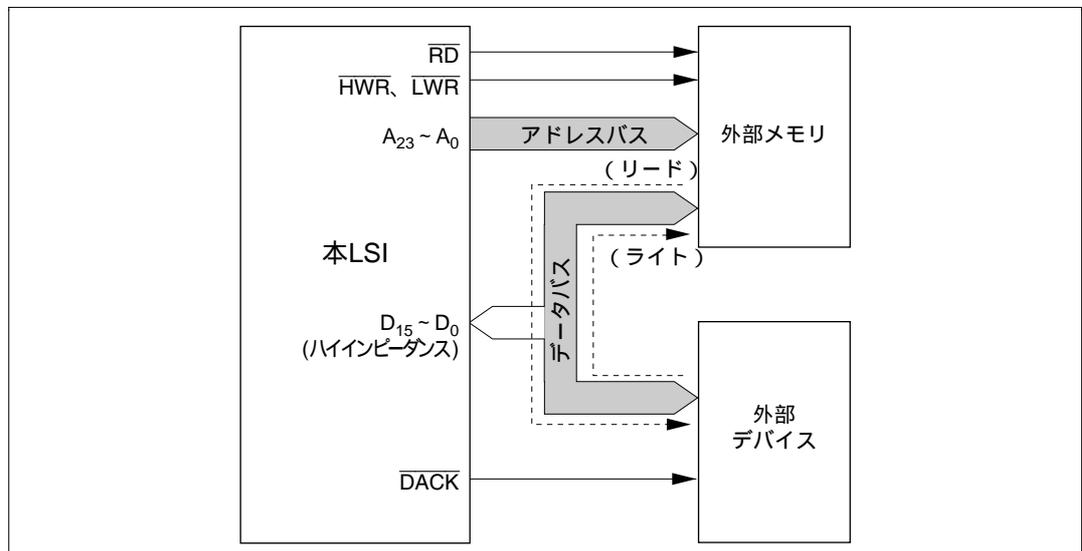


図 7.17 シングルアドレスモード時のデータバス

シングルアドレスモードのリードで使用する場合、外部メモリから外部デバイスへの転送となり、 $\overline{\text{DACK}}$  端子は外部デバイスに対するライトストローブとして機能します。シングルアドレスモードのライトで使用する場合、外部デバイスから外部メモリへの転送となり、 $\overline{\text{DACK}}$  端子は外部デバイスに対するリードストローブとして機能します。外部デバイスに対する方向制御はありませんので、上記のいずれか単方向で请使用してください。

シングルアドレスモード時のバスサイクルは、外部メモリエリアに対するバスコントローラの設定に従います。外部デバイス側には、アドレスストローブと同期して  $\overline{\text{DACK}}$  が出力されます。バスサイクルの詳細は「7.5.11 DMAC のバスサイクル (シングルアドレスモード)」を参照してください。

シングルアドレスモード時の転送アドレスは、内部空間を指定しないでください。

### 7.5.9 DMAC の基本バスサイクル

DMAC の基本的なバスサイクルのタイミング例を図 7.18 に示します。この例はワードサイズで 16 ビット 2 ステートアクセス空間から 8 ビット 3 ステートアクセス空間へ転送する場合の例です。CPU から DMAC にバス権が移ると、ソースアドレスのリード、デスティネーションアドレスのライトを行います。このリード、ライト動作の間に、他のバス権要求などによってバスを解放することはありません。DMAC サイクルは CPU サイクルと同様、バスコントローラの設定に従います。

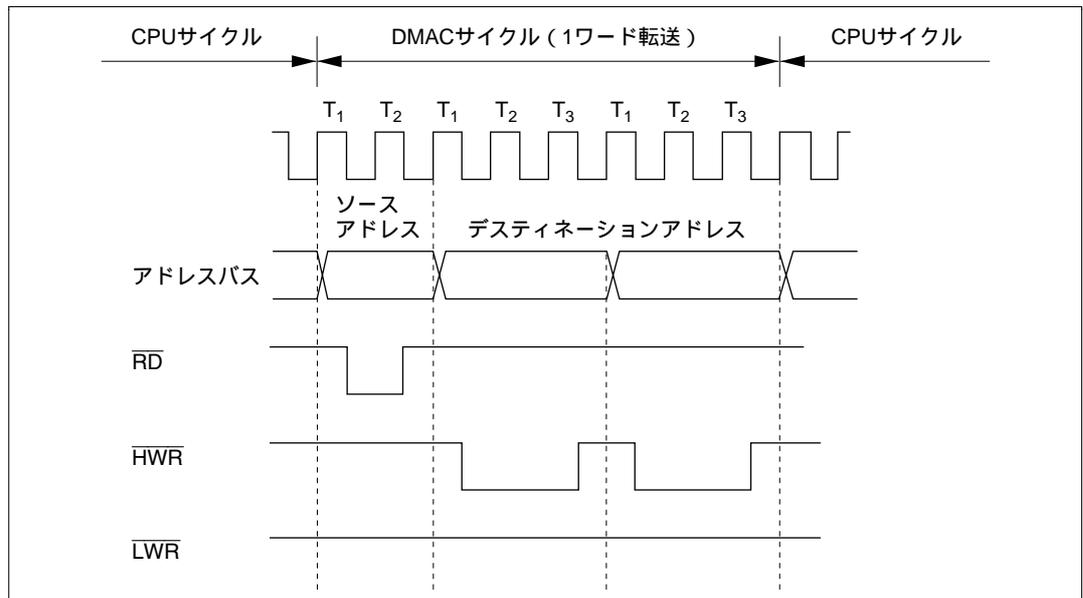


図 7.18 DMA 転送バスタイミング例

なお、内蔵メモリ、内部 I/O レジスタへのアクセス時のアドレスは、外部のアドレスバスに出力されません。

## 7.5.10 DMAC のバスサイクル (デュアルアドレスモード)

### (1) ショートアドレスモード

図 7.19 に  $\overline{\text{TEND}}$  出力を許可して、外部 8 ビット 2 ステートアクセス空間から、内部 I/O 空間へバイトサイズでショートアドレスモード転送(シーケンシャル/アイドル/リピートモード)を行った場合の転送例を示します。

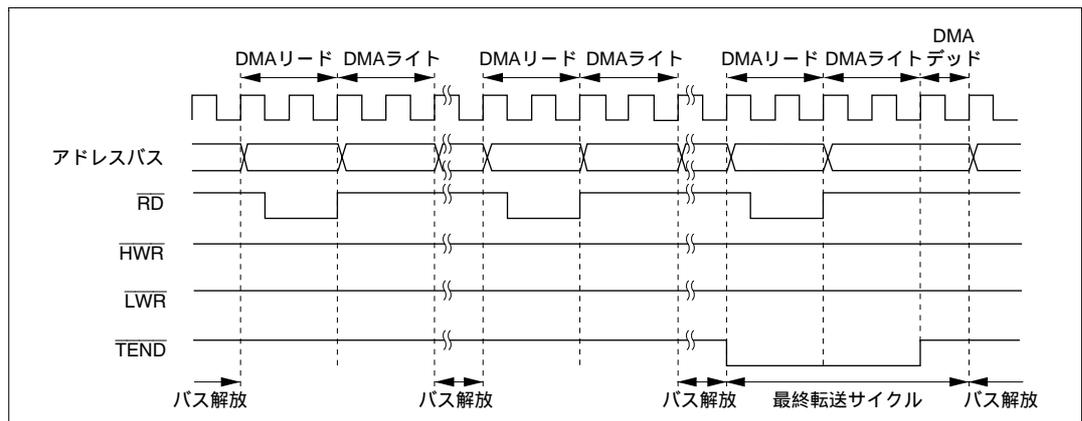


図 7.19 ショートアドレスモード転送例

1 回の転送要求につき 1 バイトまたは 1 ワードの転送を行い、転送後、いったんバスを解放します。バス解放期間中は CPU または DTC によるバスサイクルが 1 回以上入ります。

転送終了サイクル(転送カウンタが 0 となったサイクル)では DMA ライトサイクルの後に DMA デッドサイクルが 1 ステート入ります。

リピートモードの場合、 $\overline{\text{TEND}}$  出力を許可すると、転送カウンタが 0 となった転送サイクルで  $\overline{\text{TEND}}$  出力が Low レベルとなります。

## (2) フルアドレスモード (サイクルスチールモード)

図 7.20 に  $\overline{\text{TEND}}$  出力を許可して、外部 16 ビット 2 ステートアクセス空間から、外部 16 ビット 2 ステートアクセス空間へワードサイズでフルアドレスモード転送 (サイクルスチールモード) を行った場合の転送例を示します。

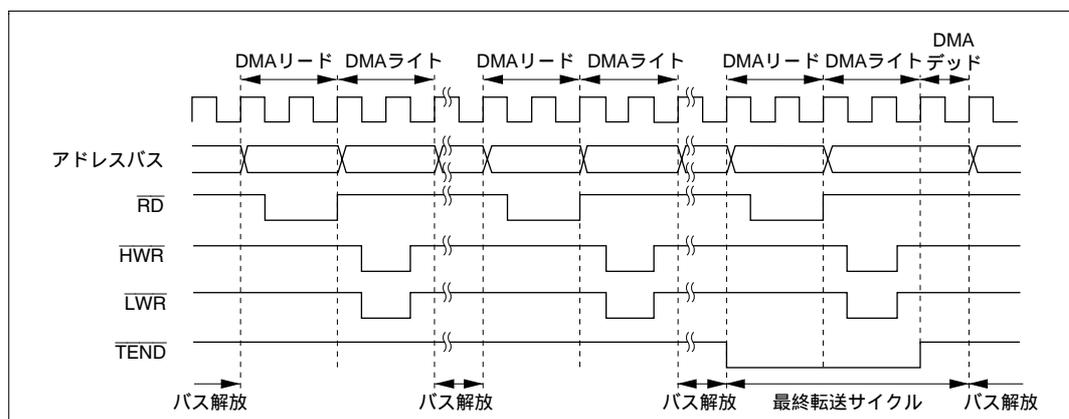


図 7.20 フルアドレスモード (サイクルスチール) 転送例

1 バイトまたは 1 ワードの転送を行い、転送後、いったんバスを解放します。バス解放期間中は CPU または DTC によるバスサイクルが 1 回入ります。

転送終了サイクル (転送カウンタが 0 となったサイクル) では DMA ライトサイクルの後に DMA デッドサイクルが 1 ステート入ります。

### (3) フルアドレスモード (バーストモード)

図 7.21 に  $\overline{\text{TEND}}$  出力を許可して、外部 16 ビット 2 ステートアクセス空間から、外部 16 ビット 2 ステートアクセス空間へワードサイズでフルアドレスモード転送 (バーストモード) を行った場合の転送例を示します。

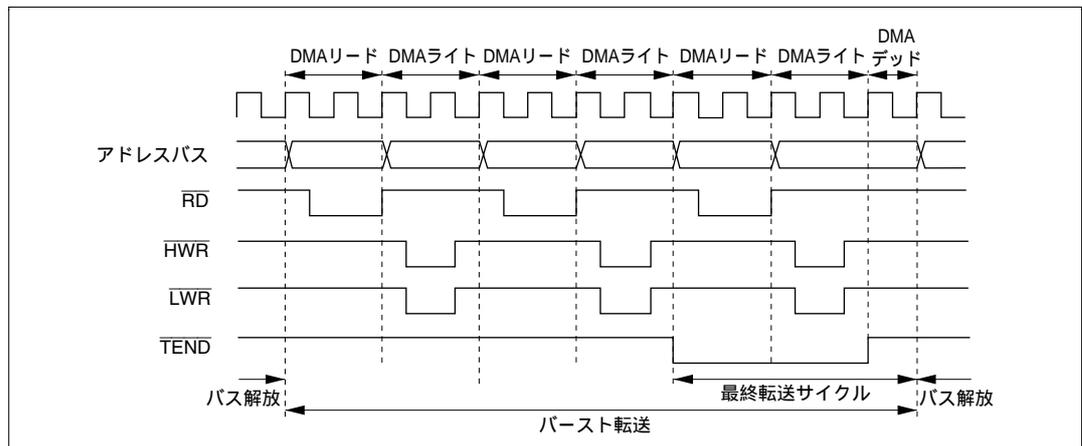


図 7.21 フルアドレスモード (バーストモード) 転送例

バーストモードでは、1 バイトまたは 1 ワードの転送を転送が終了するまで継続して実行します。

転送終了サイクル (転送カウンタが 0 となったサイクル) では、DMA ライトサイクルの後に DMA デッドサイクルが 1 ステート入ります。

バースト転送が始まると、ほかの優先順位の高いチャンネルの要求が発生しても、バースト転送が終了するまで待たされます。

バースト転送に設定されたチャンネルが転送許可状態のときに NMI が発生すると、DTME ビットがクリアされ、転送禁止状態になります。すでにバースト転送が DMAC 内部で起動されている場合は、転送中の 1 バイトまたは 1 ワードの転送を完了した時点でバスを解放し、バースト転送を中断します。すでにバースト転送の最終転送サイクルが DMAC 内部で起動されている場合は、DTME ビットがクリアされてもそのまま転送終了まで実行します。

## (4) フルアドレスモード (ブロック転送モード)

図 7.22 に  $\overline{\text{TEND}}$  出力を許可して、内部 16 ビット 1 ステートアクセス空間から、外部 16 ビット 2 ステートアクセス空間へワードサイズでフルアドレスモード転送 (ブロック転送モード) を行った場合の転送例を示します。

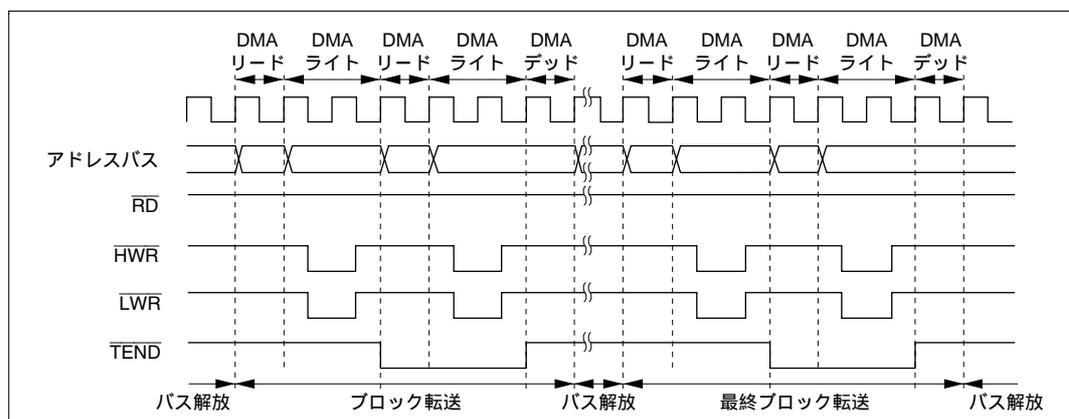


図 7.22 フルアドレスモード (ブロック転送モード) 転送例

1 回の転送要求につき 1 ブロック分の転送を行い、転送後、いったんバスを解放します。バス解放期間中は CPU または DTC によるバスサイクルが 1 回以上入ります。

各ブロックの転送終了サイクル (転送カウンタが 0 となったサイクル) では DMA ライトサイクルの後に DMA デッドサイクルが 1 ステート入ります。

1 ブロックは連続して転送を行います。NMI が発生してもブロック転送の動作に影響を与えません。

(5)  $\overline{\text{DREQ}}$  端子立ち下がりエッジ起動タイミング

$\overline{\text{DREQ}}$  端子を選択するチャンネルの DTA ビットは、1 にセットしてください。

図 7.23 に  $\overline{\text{DREQ}}$  端子立ち下がりエッジ起動のノーマルモード転送例を示します。

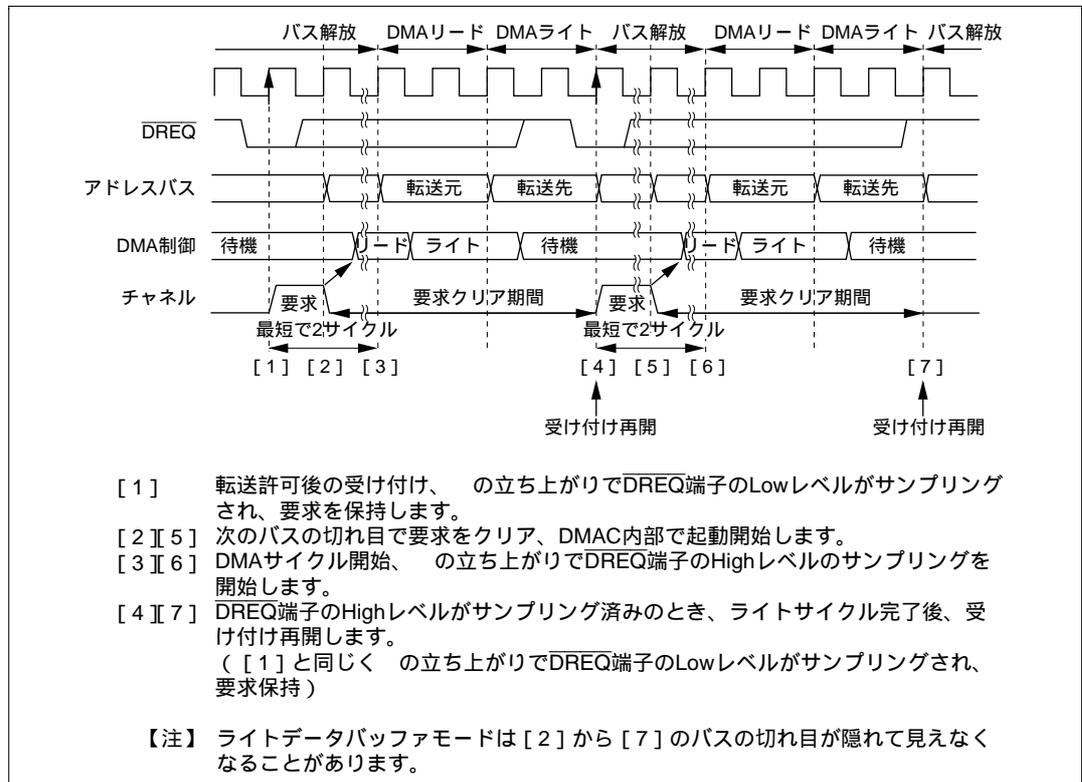


図 7.23  $\overline{\text{DREQ}}$  端子立ち下がりエッジ起動のノーマルモード転送例

$\overline{\text{DREQ}}$  端子のサンプリングは、転送許可状態にするための DMABCR ライトサイクル終了後の次の の立ち上がりを起点に毎サイクル行われます。

$\overline{\text{DREQ}}$  端子による受け付けが可能な状態で、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルがサンプリングされると、DMAC 内部で要求が保持されます。次に、DMAC 内部で起動がかかると要求はクリアされ、エッジ検出のための  $\overline{\text{DREQ}}$  端子の High レベルのサンプリングが開始されます。DMA ライトサイクル終了までに  $\overline{\text{DREQ}}$  端子の High レベルのサンプリングが済んでいれば、ライトサイクル終了後に受け付け再開となり、再び、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルをサンプリングして、転送終了までこの動作を繰り返します。

図 7.24 に  $\overline{\text{DREQ}}$  端子立ち下がりエッジ起動のブロック転送モード転送例を示します。

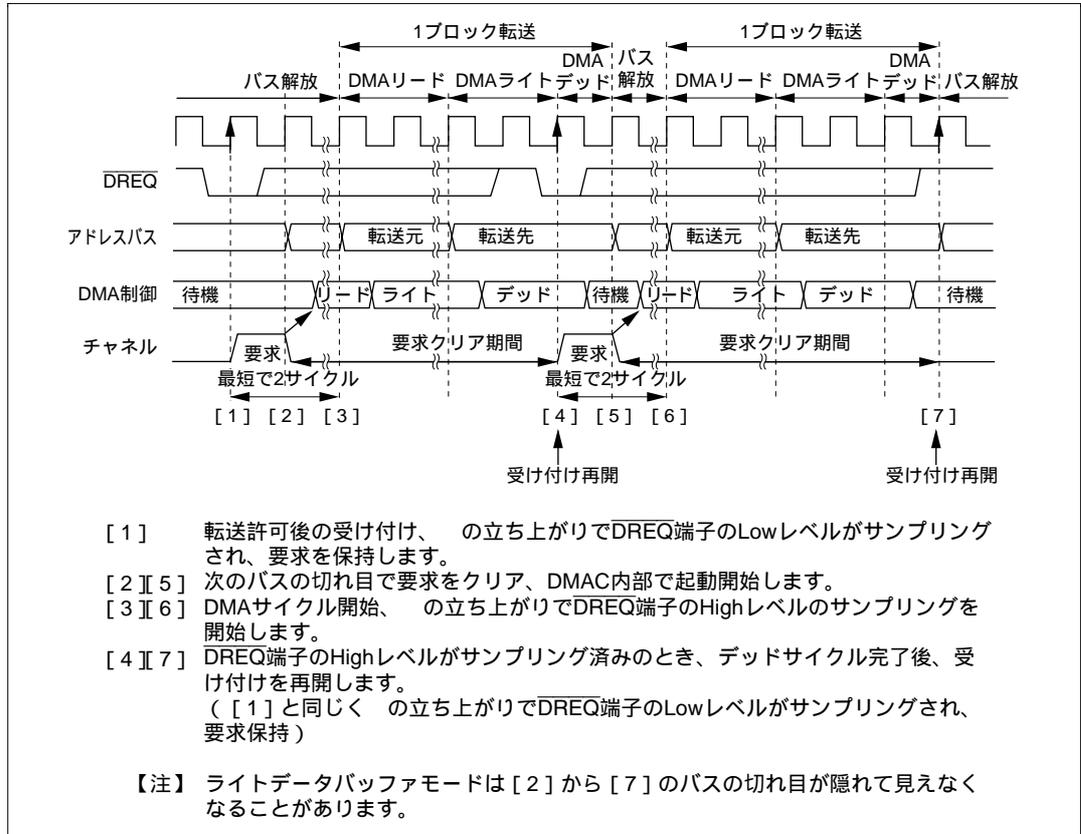


図 7.24  $\overline{\text{DREQ}}$  端子立ち下がりエッジ起動のブロック転送モード転送例

$\overline{\text{DREQ}}$  端子のサンプリングは、転送許可状態にするための DMABCR ライトサイクル終了後の次の の立ち上がりを起点に毎サイクル行われます。

$\overline{\text{DREQ}}$  端子による受け付けが可能な状態で、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルがサンプリングされると、DMAC 内部で要求が保持されます。次に、DMAC 内部で起動がかかると要求はクリアされ、エッジ検出のための  $\overline{\text{DREQ}}$  端子の High レベルのサンプリングが開始されます。DMA デッドサイクル終了までに  $\overline{\text{DREQ}}$  端子の High レベルのサンプリングが済んでいれば、デッドサイクル終了後に受け付け再開となり、再び、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルをサンプリングして、転送終了までこの動作を繰り返します。

(6)  $\overline{\text{DREQ}}$  レベル起動タイミング (ノーマルモード)

$\overline{\text{DREQ}}$  端子を選択するチャンネルの DTA ビットは 1 にセットしてください。

図 7.25 に  $\overline{\text{DREQ}}$  レベル起動のノーマルモード転送例を示します。

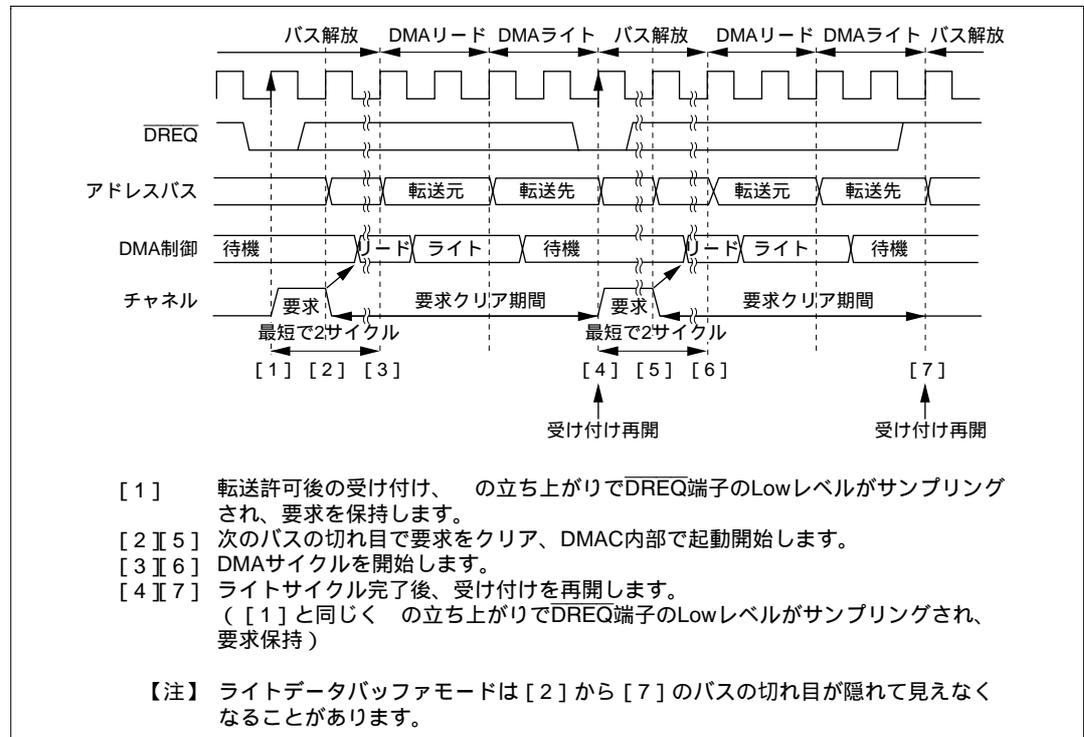


図 7.25  $\overline{\text{DREQ}}$  レベル起動のノーマルモード転送例

$\overline{\text{DREQ}}$  端子のサンプリングは、転送許可状態にするための DMABCR ライトサイクル終了後の次の の立ち上がりを起点に毎サイクル行われます。

$\overline{\text{DREQ}}$  端子による受け付けが可能な状態で、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルがサンプリングされると、DMAC 内部で要求が保持されます。次に、DMAC 内部で起動がかかると要求はクリアされます。ライトサイクル終了後に受け付け再開となり、再び、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルをサンプリングして、転送終了までこの動作を繰り返します。

図 7.26 に  $\overline{\text{DREQ}}$  レベル起動のブロック転送モード転送例を示します。

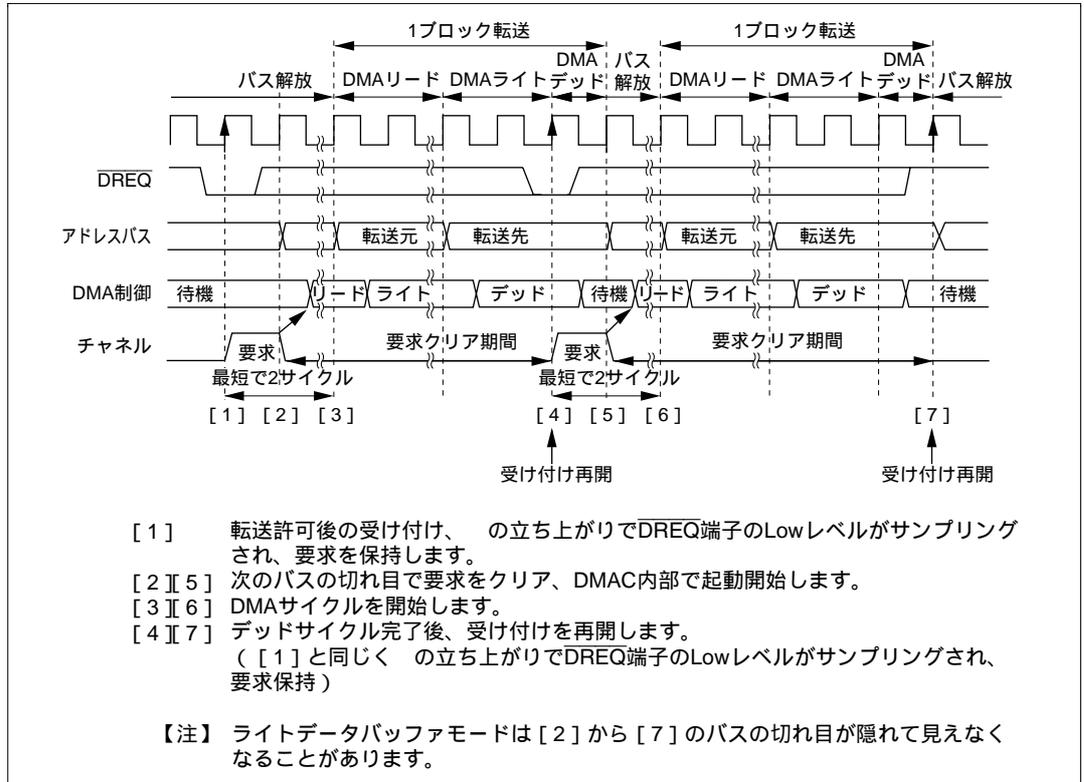


図 7.26  $\overline{\text{DREQ}}$  レベル起動のブロック転送モード転送例

$\overline{\text{DREQ}}$  端子のサンプリングは、転送許可状態にするための DMABCR ライトサイクル終了直後の の立ち上がりを起点に毎サイクル行われます。

$\overline{\text{DREQ}}$  端子による受け付けが可能な状態で、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルがサンプリングされると、DMAC 内部で要求が保持されます。次に、DMAC 内部で起動がかかると要求はクリアされます。デッドサイクル終了後に受け付け再開となり、再び、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルをサンプリングして、転送終了までこの動作を繰り返します。

## 7.5.11 DMAC のバスサイクル (シングルアドレスモード)

### (1) シングルアドレスモード (リード)

図 7.27 に  $\overline{\text{TEND}}$  出力を許可して、外部 8 ビット 2 ステートアクセス空間から、外部デバイスへバイトサイズでシングルアドレスモード転送 (リード) を行った場合の転送例を示します。

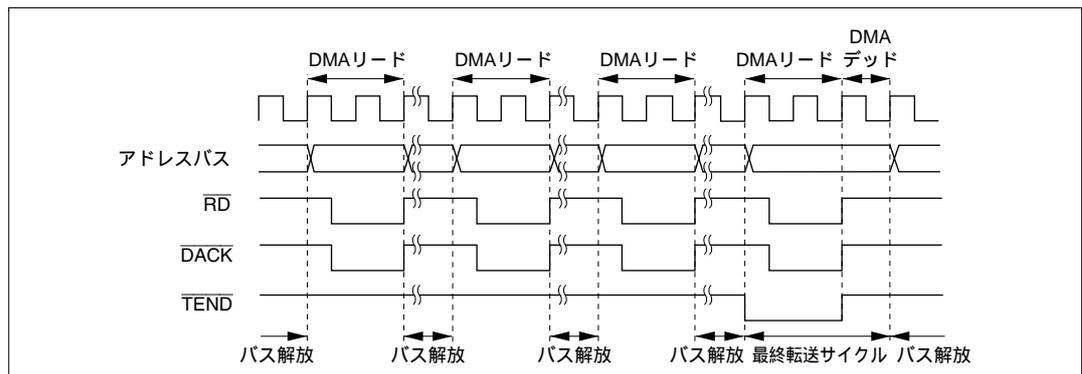


図 7.27 シングルアドレスモード (バイトリード) 転送例

図 7.28 に  $\overline{\text{TEND}}$  出力を許可して、外部 8 ビット 2 ステートアクセス空間から、外部デバイスへワードサイズでシングルアドレスモード転送 (リード) を行った場合の転送例を示します。

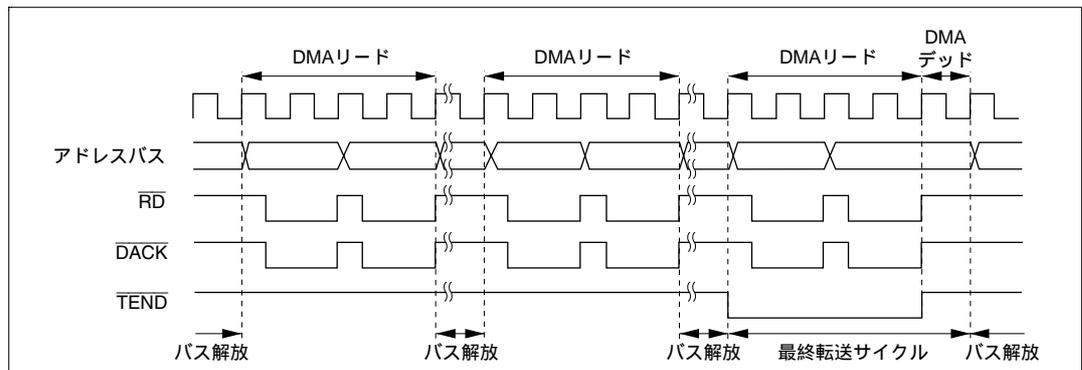


図 7.28 シングルアドレスモード (ワードリード) 転送例

1 回の転送要求につき 1 バイトまたは 1 ワードの転送を行い、転送後、いったんバスを解放します。バス解放期間中は CPU または DTC によるバスサイクルが 1 回以上入ります。

転送終了サイクル (転送カウンタが 0 となったサイクル) では DMA ライトサイクルの後に DMA デッドサイクルが 1 ステート入ります。

(2) シングルアドレスモード (ライト)

図 7.29 に  $\overline{TEND}$  出力を許可して、外部デバイスから、外部 8 ビット 2 ステートアクセス空間へバイトサイズでシングルアドレスモード転送 (ライト) を行った場合の転送例を示します。

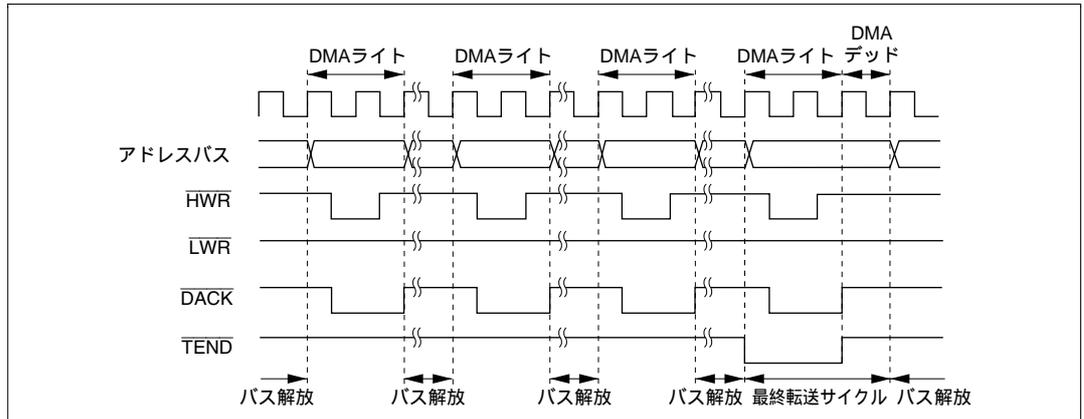


図 7.29 シングルアドレスモード (バイトライト) 転送例

図 7.30 に  $\overline{TEND}$  出力を許可して、外部デバイスから、外部 8 ビット 2 ステートアクセス空間へワードサイズでシングルアドレスモード転送 (ライト) を行った場合の転送例を示します。

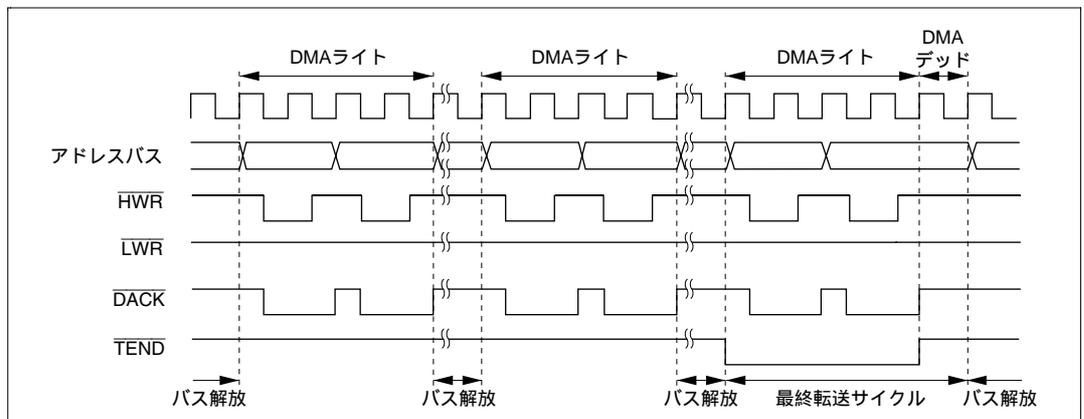


図 7.30 シングルアドレスモード (ワードライト) 転送例

1 回の転送要求につき 1 バイトまたは 1 ワードの転送を行い、転送後、いったんバスを解放します。バス解放期間中は CPU または DTC によるバスサイクルが 1 回以上入ります。

転送終了サイクル (転送カウンタが 0 となったサイクル) では DMA ライトサイクルの後に DMA デッドサイクルが 1 ステート入ります。

### (3) $\overline{\text{DREQ}}$ 端子立ち下がりエッジ起動タイミング

$\overline{\text{DREQ}}$  端子を選択するチャンネルの DTA ビットは 1 にセットしてください。

図 7.31 に  $\overline{\text{DREQ}}$  端子立ち下がりエッジ起動のシングルアドレスモード転送例を示します。

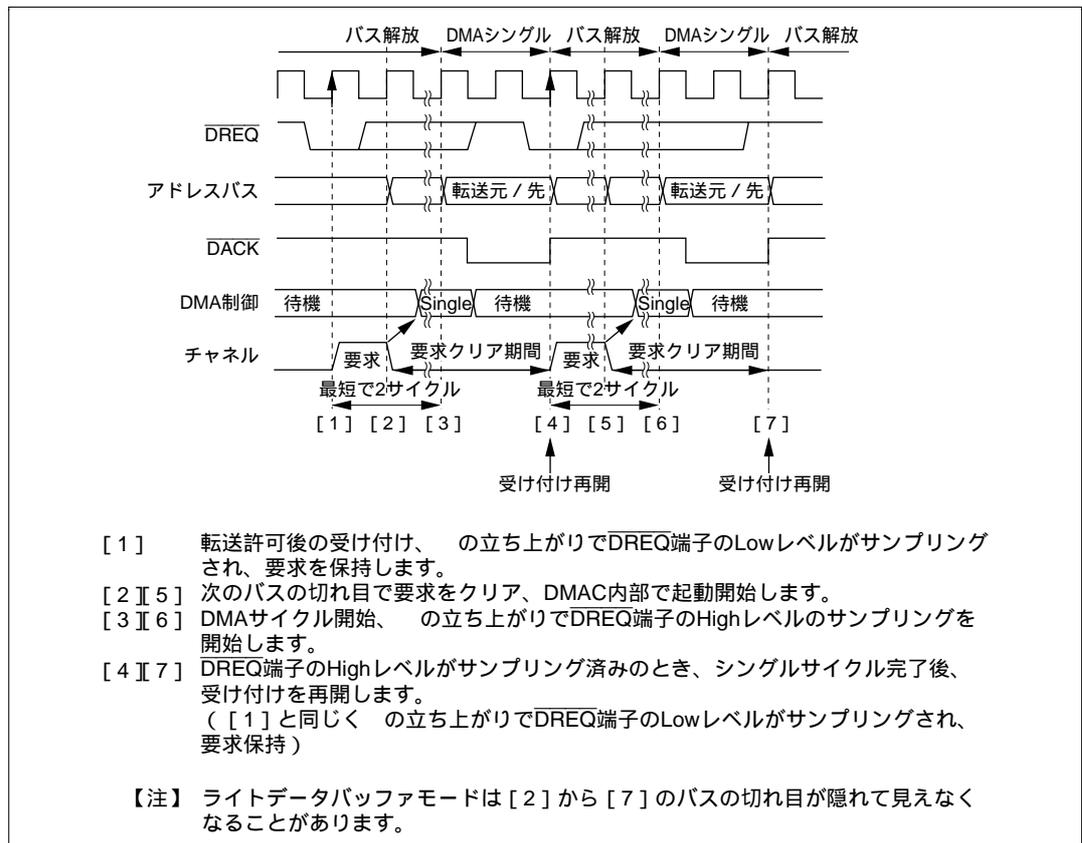


図 7.31  $\overline{\text{DREQ}}$  端子立ち下がりエッジ起動のシングルアドレスモード転送例

$\overline{\text{DREQ}}$  端子のサンプリングは、転送許可状態にするための DMABCR ライトサイクル終了直後の の立ち上がりを起点に毎サイクル行われます。

$\overline{\text{DREQ}}$  端子による受け付けが可能な状態で、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルがサンプリングされると、DMAC 内部で要求が保持されます。次に、DMAC 内部で起動がかかると要求はクリアされ、エッジ検出のための  $\overline{\text{DREQ}}$  端子の High レベルのサンプリングが開始されます。DMA シングルサイクル終了までに  $\overline{\text{DREQ}}$  端子の High レベルのサンプリングが済んでいれば、シングルサイクル終了後に受け付け再開となり、再び、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルをサンプリングして、転送終了までこの動作を繰り返します。

(4)  $\overline{\text{DREQ}}$  端子 Low レベル起動タイミング

$\overline{\text{DREQ}}$  端子を選択するチャンネルの DTA ビットは 1 にセットしてください。

図 7.32 に  $\overline{\text{DREQ}}$  端子 Low レベル起動のシングルアドレスモード転送例を示します。

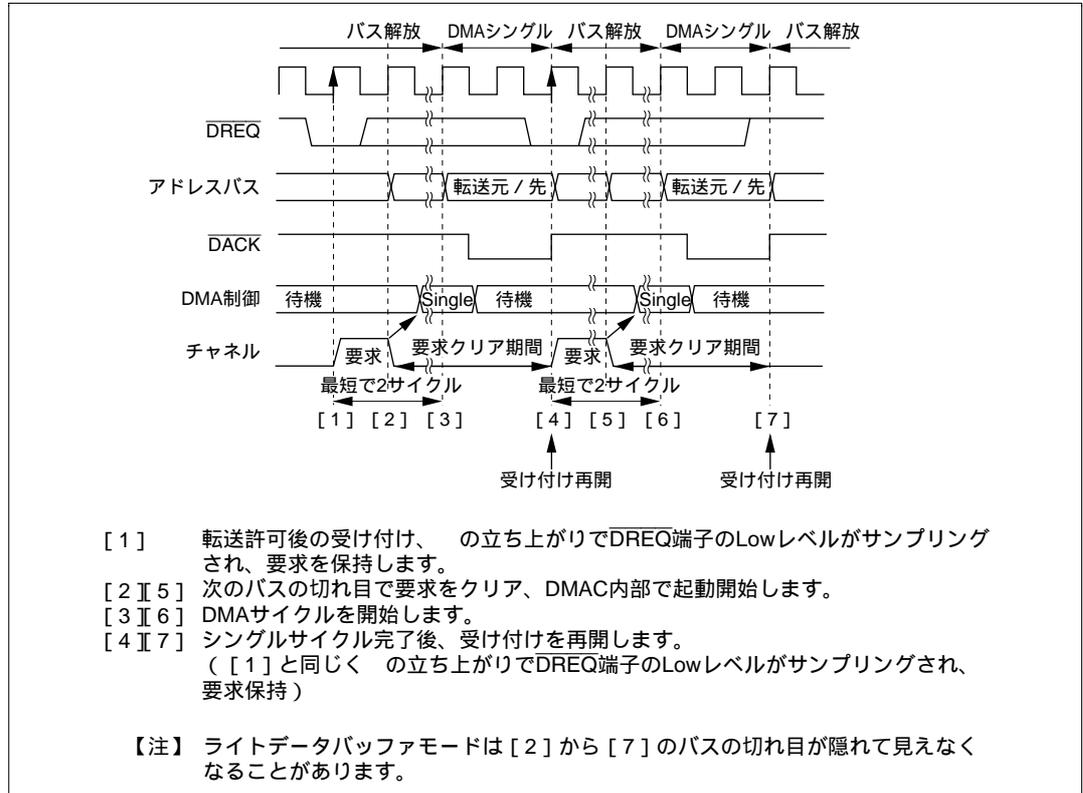


図 7.32  $\overline{\text{DREQ}}$  端子 Low レベル起動のシングルアドレスモード転送例

$\overline{\text{DREQ}}$  端子のサンプリングは、転送許可状態にするための DMABCR ライトサイクル終了直後の の立ち上がりを起点に毎サイクル行われます。

$\overline{\text{DREQ}}$  端子による受け付けが可能な状態で、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルがサンプリングされると、DMAC 内部で要求が保持されます。次に、DMAC 内部で起動がかかると要求はクリアされます。シングルサイクル終了後に受け付け再開となり、再び、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルをサンプリングして、転送終了までこの動作を繰り返します。

### 7.5.12 ライトデータバッファ機能

DMAC の内部から外部のデュアルアドレス転送、シングルアドレス転送を、ライトデータバッファ機能を用いて高速に実行し、システムのスループットを向上することができます。

バスコントローラの BCRL の WDBE ビットを 1 にセットし、ライトデータバッファ機能を有効にした状態では、デュアルアドレス転送の外部ライトサイクル、またはシングルアドレス転送と、内部アクセス（内蔵メモリまたは内部 I/O レジスタ）とを並行して実行します。内部アクセスはバスマスタに依存しません。なお、DMAC のデッドサイクルは内部アクセスとみなされます。

$\overline{\text{TEND}}$  端子から Low レベルを出力するバスサイクルが外部バスサイクルの場合は、必ず Low レベルを出力できます。一方、 $\overline{\text{TEND}}$  端子から Low レベルを出力するバスサイクルが内部バスサイクルで、かつ並行して外部ライトサイクルが実行されている場合は、 $\overline{\text{TEND}}$  端子から Low レベルを出力しませんので注意してください。

図 7.33 に、ライトデータバッファ機能を用いた内蔵 RAM から外部メモリへのバーストモード転送の例を示します。

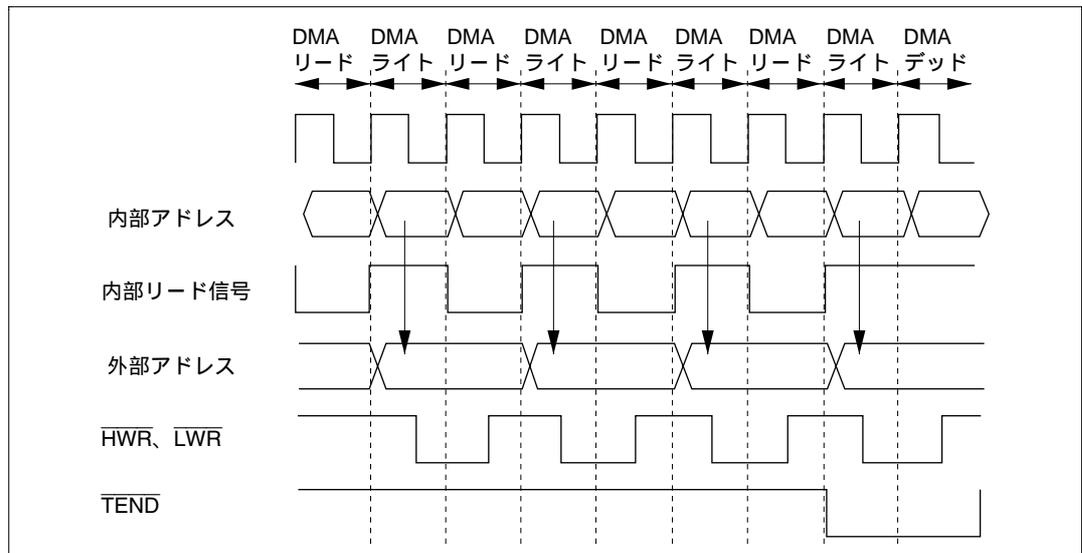


図 7.33 ライトデータバッファ機能を用いたデュアルアドレス転送の例

図 7.34 に、ライトデータバッファ機能を用いたシングルアドレス転送の例を示します。CPU のプログラム領域が内蔵メモリにある場合の例です。

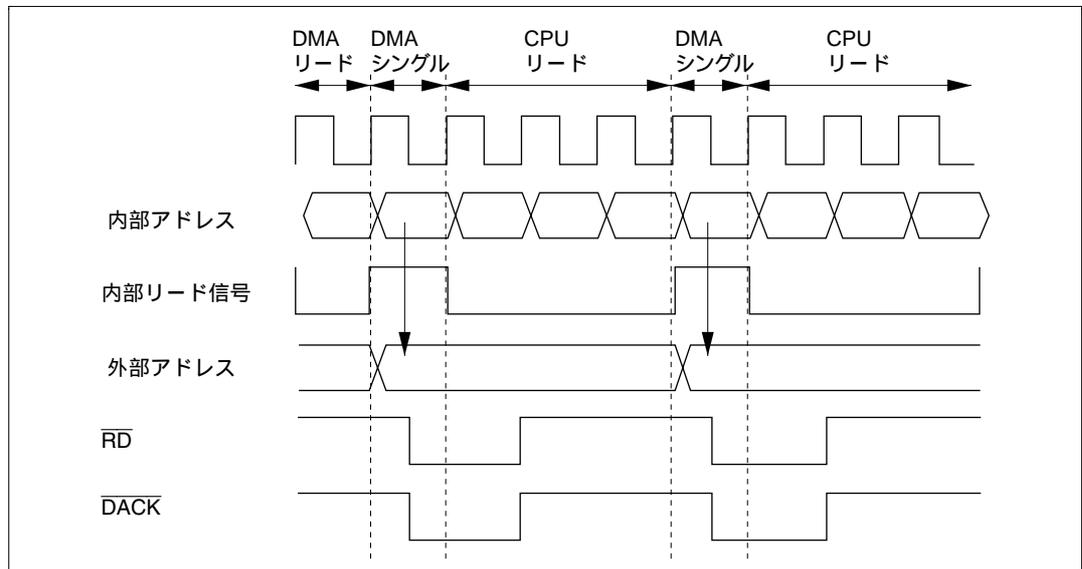


図 7.34 ライトデータバッファ機能を用いたシングルアドレス転送の例

DMAC は、ライトデータバッファ機能を起動した時点で、当該バスサイクルは終了したと認識して次の動作を開始します。したがって、 $\overline{DREQ}$  端子のサンプリングは、DMA ライトサイクルまたはシングルアドレス転送開始の 1 ステート後から開始されます。

### 7.5.13 DMAC 複数チャネルの動作

DMAC のチャネル間優先順位はチャンネル 0 > チャンネル 1、また、チャンネル A > チャンネル B の順になっています。表 7.13 に DMAC のチャネル間優先順位を示します。

表 7.13 DMAC のチャネル間優先順位

ショートアドレスモード	フルアドレスモード	優先順位
チャンネル 0A	チャンネル 0	高 ↑
チャンネル 0B		
チャンネル 1A	チャンネル 1	低 ↓
チャンネル 1B		

複数のチャネルに対して同時に転送要求が発生した場合、または転送中に他のチャネルの転送要求が発生した場合は、DMAC はバスを解放した時点で、要求の発生しているチャネルの中から表 7.13 の優先順位に従って、最も優先度の高いチャネルを選択して転送します。

バースト転送中、およびブロック転送の 1 ブロック転送中は、転送終了までチャネルを切り替えて転送することはありません。

図 7.35 にチャンネル 0A、0B、1 の転送要求が同時に発生した場合の転送例を示します。

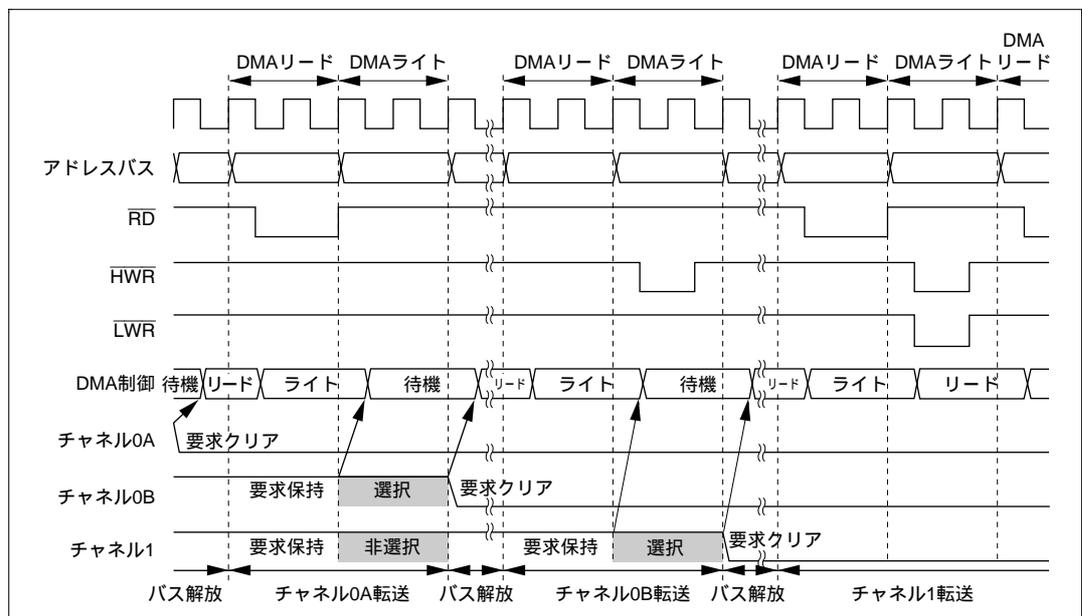


図 7.35 複数チャネル転送例

#### 7.5.14 DMAC と、外部バス権要求、リフレッシュサイクル、DTC の関係

DMA サイクルのリードとライトの間は不可分割となっています。このため、DMA サイクルの外部リードと外部ライト間にリフレッシュサイクル、外部バス解放サイクル、DTC サイクルは発生しません。

バースト転送またはブロック転送のように、リードサイクルとライトサイクルが連続する場合には、ライトサイクルの後に、リフレッシュおよび外部バス解放状態が挿入されることがあります。DTC は、DMAC より優先度が低いため、DMAC がバスを解放するまで DTC は動作しません。

DMA サイクルの、リードまたはライトが、内蔵メモリアクセスまたは内部 I/O レジスタアクセスの場合には、これらの DMA サイクル、リフレッシュサイクル、または外部バス解放が同時に行えます。

ただし、ライトバッファの使用時に、同時に動作できない場合があります。

### 7.5.15 NMI 割り込みと DMAC

NMI 割り込みが発生すると、フルアドレスモードのバーストモード転送が中断されます。その他のモードでは、NMI 割り込みは DMAC の動作に影響を与えません。

フルアドレスモードでは、DTE ビットと DTME ビットがいずれも 1 にセットされているとき、そのチャンネルが転送許可状態となります。バーストモード設定では、NMI 割り込みが発生すると DTME ビットがクリアされます。

バーストモード転送中に DTME ビットがクリアされると、DMAC は転送中の 1 バイトまたは 1 ワードの転送を完了した時点で、転送を中断後バスを解放し、CPU にバス権が移ります。

転送を中断したチャンネルを再開するには、DTME ビットを再び 1 にセットしてください。バーストモード転送に設定されたチャンネルが NMI 割り込みにより転送を中断したとき、転送を継続する手順を図 7.36 に示します。

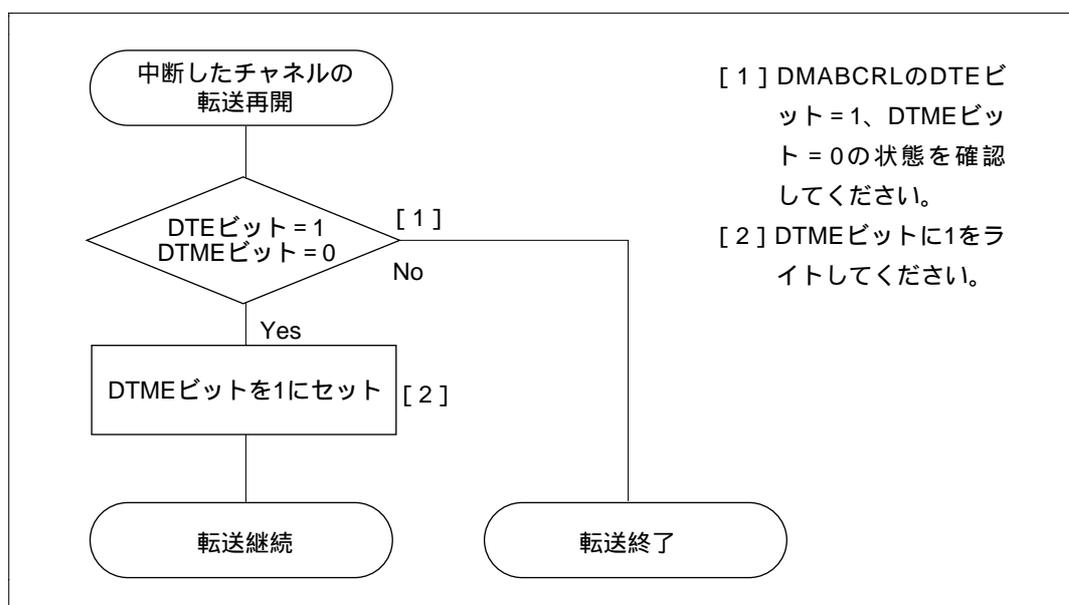


図 7.36 NMI 割り込みにより中断したチャンネルの転送継続手順例

### 7.5.16 DMAC 動作の強制終了

動作中のチャンネルの DTE ビットを 0 にクリアすると、転送中の 1 バイトまたは 1 ワードの転送を終了した時点で DMAC は停止します。この後、DTE ビットを 1 にセットすると DMAC は動作を再開します。

フルアドレスモードの場合、DTME ビットについても同様です。

DMAC をソフトウェアで強制終了させる場合の手順を図 7.37 に示します。

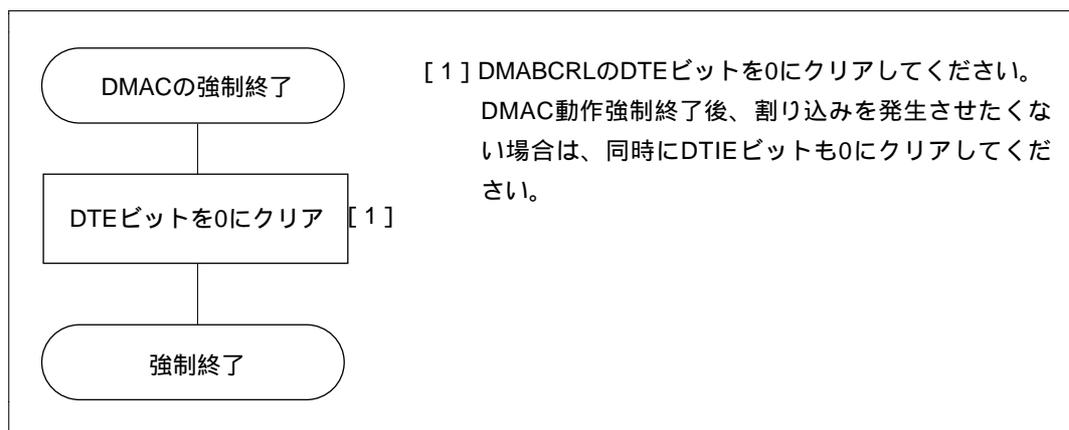


図 7.37 DMAC 動作の強制終了手順例

### 7.5.17 フルアドレスモードの解除

フルアドレスモードに設定したチャンネルを解除し、初期化する場合の手順を図 7.38 に示します。解除後に再設定する場合には各転送モードの設定手順に従ってください。

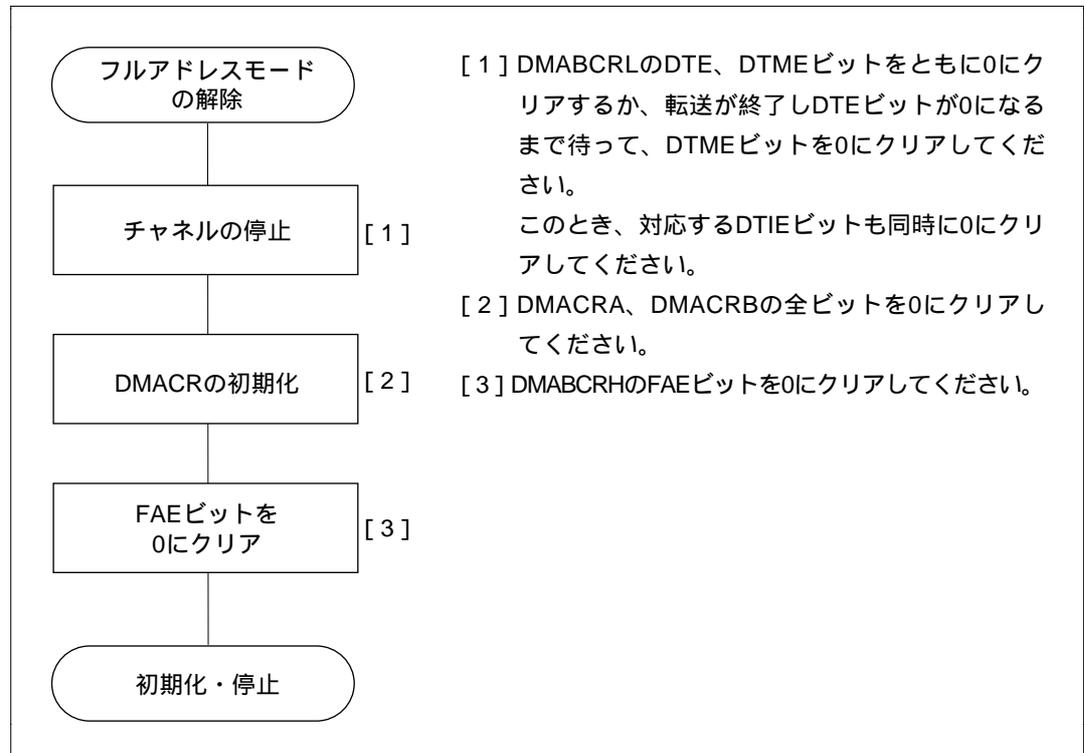


図 7.38 フルアドレスモード解除手順例

## 7.6 割り込み

DMAC が発生する割り込み要因は転送終了、転送中断です。表 7.14 に割り込み要因と優先度を示します。

表 7.14 割り込み要因と優先度

割り込み 名称	割り込み要因		割り込み 優先順位
	ショートアドレスモード	フルアドレスモード	
DEND0A	チャンネル0Aの転送終了による割り込み	チャンネル0の転送終了による割り込み	高 ↑ 低
DEND0B	チャンネル0Bの転送終了による割り込み	チャンネル0の転送中断割り込み	
DEND1A	チャンネル1Aの転送終了による割り込み	チャンネル1の転送終了による割り込み	
DEND1B	チャンネル1Bの転送終了による割り込み	チャンネル1の転送中断割り込み	

各割り込み要因は、DMABCR の対応するチャンネルの DTIE ビットにより、許可または禁止が設定されており、それぞれ独立に割り込みコントローラに送られます。

チャンネル間の転送終了割り込みの優先順位は、割り込みコントローラによって決められており、表 7.14 に示すようになっています。

転送終了 / 転送中断割り込みのブロック図を図 7.39 に示します。DTE = 0 の状態で DTIE ビットを 1 に設定すると、常に割り込みが発生します。

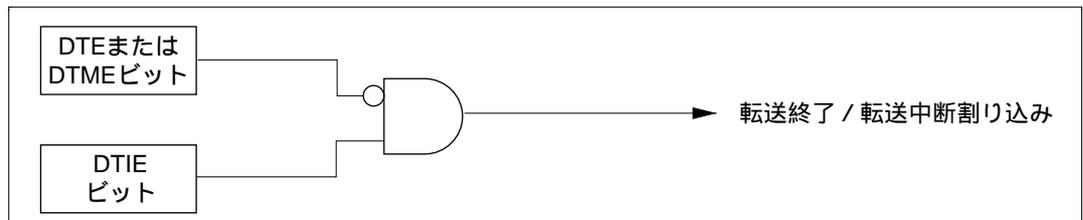


図 7.39 転送終了 / 転送中断割り込みのブロック図

フルアドレスモードでは、転送中断割り込みは DTIEB = 1 のとき DTME ビットが 0 にクリアされると発生します。

ショートアドレスモード、フルアドレスモード共に、設定の途中で割り込みが発生する条件となる組み合わせが起こらないように、DMABCR を設定してください。

## 7.7 使用上の注意

### (1) 動作中の DMAC レジスタアクセス

強制終了を除き、動作中（転送待ち状態を含む）のチャンネルの設定は、変更しないでください。動作中にチャンネルの設定を変更する場合は、必ず転送禁止状態で行ってください。

また、DMA 転送による DMAC レジスタへのライトは行わないでください。

動作中（転送待ち状態を含む）の DMAC レジスタリードに関しては以下ようになります。

(a) DMAC 制御はバスサイクルより 1 サイクル早く起動し、アドレス値を出力します。このため MAR は、DMAC 転送前のバスサイクルに更新されます。

図 7.40 にデュアルアドレス転送モードにおける、DMAC レジスタの更新タイミング例を示します。

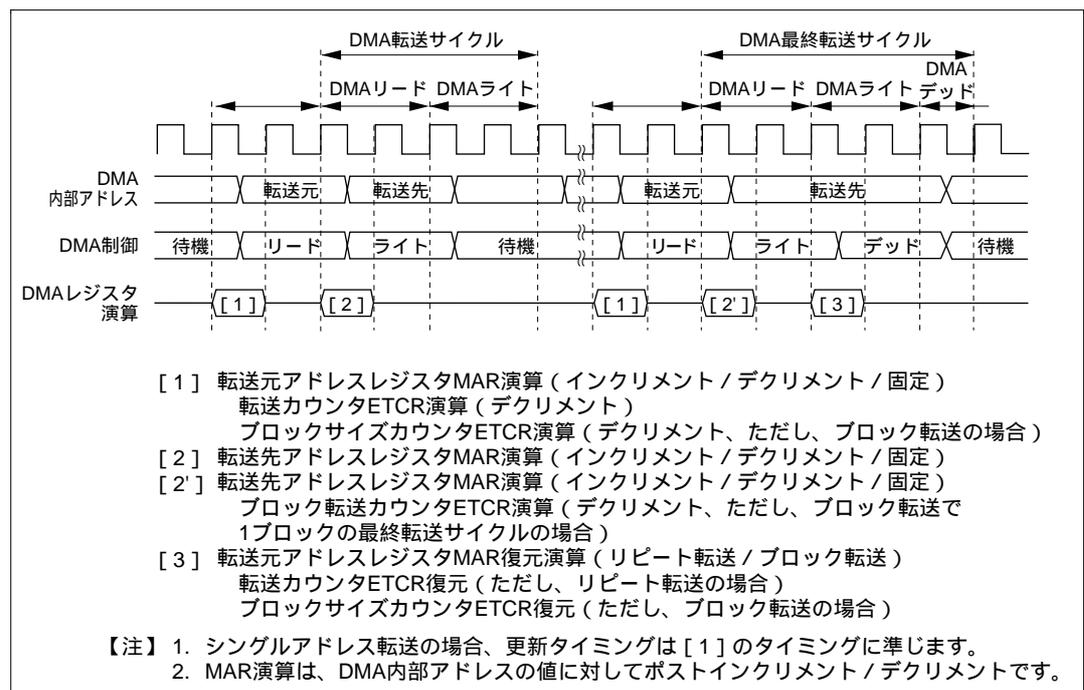


図 7.40 DMAC レジスタの更新タイミング

(b) DMAC レジスタリード直後に DMAC の転送サイクルが起こる場合、図 7.41 のように DMAC レジスタがリードされます。

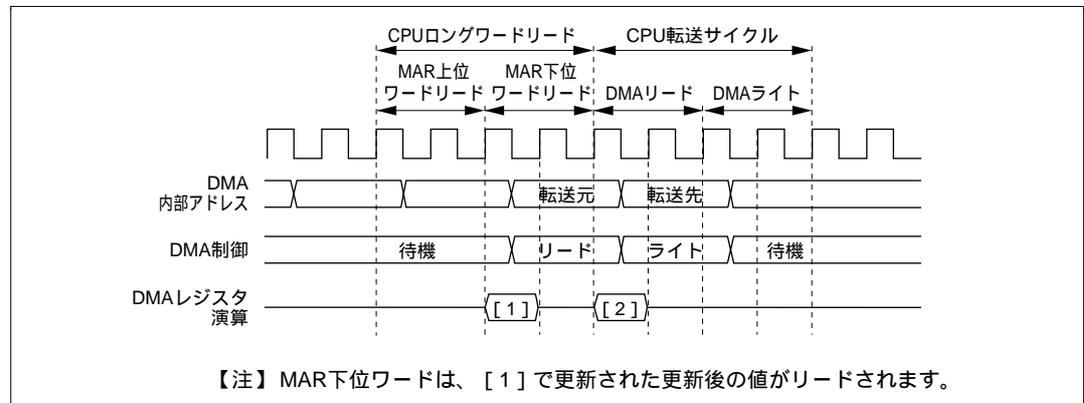


図 7.41 DMAC レジスタの更新と CPU リードの競合

## (2) モジュールストップ

MSTPCR の MSTP15 ビットを 1 にセットすると、DMAC のクロックが停止し、DMAC はモジュールストップ状態となります。ただし、DMAC のいずれかのチャンネルが許可状態になっている場合は、MSTP15 ビットに 1 をライトできません。DMAC の動作が停止している状態で設定してください。

DMAC のクロックが停止すると、DMAC のレジスタに対するアクセスができなくなります。以下の DMAC のレジスタの設定は、モジュールストップ状態でも有効ですので、必要に応じて、モジュールストップに先立って無効にしてください。

- ・転送終了 / 中断割り込み (DTE = 0 かつ DTIE = 1)
- ・ $\overline{\text{TEND}}$  端子イネーブル (TEE = 1)
- ・ $\overline{\text{DACK}}$  端子イネーブル (FAE = 0 かつ SAE = 1)

## (3) 中速モード

DTA ビットが 0 にクリアされている場合、DMAC の転送要因に指定された内部割り込み信号は、エッジ検出されています。

中速モードでは、DMAC は中速クロックで動作し、内蔵周辺モジュールは高速クロックで動作します。このため、CPU、DTC、または、DMAC の他のチャンネルにより当該割り込み要因がクリアされ、次の割り込みが発生する期間が DMAC のクロック (バスマスタクロック) に対し 1 ステート未満だった場合に、エッジ検出できず無視されることがあります。

また、中速モードでは、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子のサンプリングは中速クロックの立ち上がりになります。

#### (4) ライトデータバッファ機能

バスコントローラの BCRL の WDBE ビットを 1 にセットし、ライトデータバッファ機能を有効にした状態では、デュアルアドレス転送の外部ライトサイクル、またはシングルアドレス転送と、内部アクセス（内蔵メモリまたは内部 I/O レジスタ）とを並行して実行します。

##### (a) ライトデータバッファ機能と DMAC レジスタ設定

ライトデータバッファ機能による外部アクセス実行中に、外部アクセスを制御するレジスタの設定を変更すると、外部アクセスが正常に行えない場合があります。外部アクセスを制御するレジスタの操作は、DMAC 動作を禁止した状態で外部リードをするなどして、外部アクセスと並行しない状態で行ってください。

##### (b) ライトデータバッファ機能と DMAC 動作タイミング

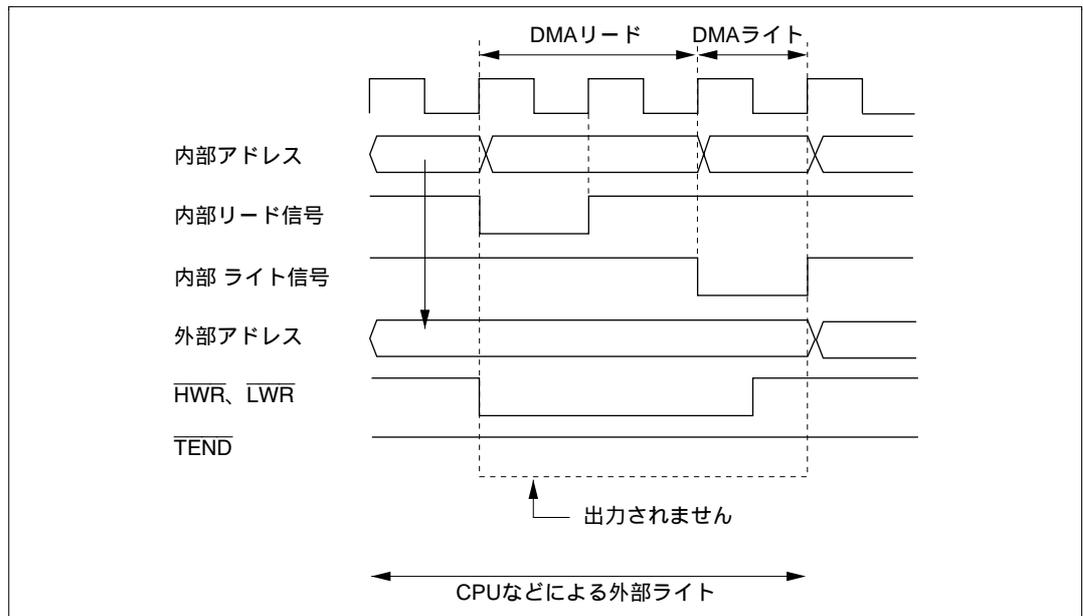
ライトデータバッファ機能を用いた外部アクセス中に、DMAC は次の動作を開始することができます。このため、ライトデータバッファ機能を禁止している場合に比較して、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子のサンプリングタイミングや、 $\overline{\text{TEND}}$  出力タイミングなどが変化します。また、内部バスサイクルが隠れて見えなくなることがあります。

##### (c) ライトデータバッファ機能と $\overline{\text{TEND}}$ 出力

$\overline{\text{TEND}}$  端子から Low レベルを出力するバスサイクルが内部バスサイクルで、かつ並行して外部ライトサイクルが実行されている場合は、 $\overline{\text{TEND}}$  端子から Low レベルを出力しません。たとえば、内部 I/O レジスタと内蔵メモリ間のデータ転送を行う場合、ライトデータバッファ機能を用いると、 $\overline{\text{TEND}}$  端子から Low レベルを出力しない場合がありますので、注意してください。

DMAC の転送アドレスの少なくとも一方が外部アドレスの場合は、 $\overline{\text{TEND}}$  端子から Low レベルが出力されます。

図 7.42 に、 $\overline{\text{TEND}}$  端子に Low レベルが出力されない場合の例を示します。

図 7.42  $\overline{\text{TEND}}$  端子に Low レベルが出力されない例

### (5) $\overline{\text{DREQ}}$ 端子立ち下がりエッジ起動

$\overline{\text{DREQ}}$  端子の立ち下がりエッジの検出は、DMAC の内部動作に同期して行い、次のようになります。

- [ 1 ] 起動要求待ち状態： $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルの検出を待ち、[ 2 ] に遷移します。
- [ 2 ] 転送待ち状態：DMAC のデータ転送が可能になるのを待ち、[ 3 ] に遷移します。
- [ 3 ] 起動要求禁止状態： $\overline{\text{DREQ}}$  端子の High レベルの検出を待ち、[ 1 ] に遷移します。

DMAC の転送許可後は、[ 1 ] に遷移します。このため、転送許可後の最初の起動は Low レベル検出で行われます。

### (6) 起動要因の受け付け

起動要因の受け付け開始時は、 $\overline{\text{DREQ}}$  端子の立ち下がりエッジセンス / Low レベルセンス共に、Low レベルを検出しています。同様に、内部割り込みの場合は、割り込み要求を検出しています。したがって、転送許可状態にするための DMABCRL ライト実行以前に発生している内部割り込み、または  $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルは、要求を受け付けます。

DMAC の起動時には、必要に応じて、前回の転送終了時などの内部割り込み、または  $\overline{\text{DREQ}}$  端子の Low レベルが残らないようにしてください。

### (7) 転送終了後の内部割り込み

転送終了または強制終了により、DTE ビットが 0 にクリアされると、DTA = 1 の場合でも選択されている内部割り込みは CPU または DTC に割り込みを要求します。

なお、強制終了時にすでに DMAC 内部で起動がかかっている場合には、転送は実行されますが、DTA = 1 の場合でも選択されている内部割り込みに対するフラグクリアを行いません。

転送終了または強制終了後の内部割り込み要求は、必要に応じた処理を CPU で行ってください。

### (8) チャンネルの再設定

複数のチャンネルが転送許可状態にあって、複数のチャンネルの再起動を操作する場合には、転送終了割り込みが排他的に処理されるのを利用し、DMABCR のコントロールビット操作を排他的に行ってください。

特に、DMABCR のリードとライトの間に多重割り込みが発生し、新たな割り込み処理中に DMABCR の操作を行う場合があると、元の処理ルーチンで DMABCR をライトするデータが異なってしまい、ライトにより多重割り込みでの操作結果を無効にしてしまう場合がありますので注意してください。多重割り込み DMABCR の操作が重ならないようにし、かつビット操作命令を用いてリードからライトまでが分割されないようにしてください。

なお、DTE および DTME ビットは、DMAC によりクリアされた場合と 0 をライトされた場合、DTE / DTME = 0 の状態をいったんリードしないと CPU では 1 をライトできません。



---

# 8. データトランスファ コントローラ (DTC)

---

## 第8章 目次

8.1	概要	309
8.1.1	特長	309
8.1.2	ブロック図	310
8.1.3	レジスタ構成	311
8.2	各レジスタの説明	312
8.2.1	DTC モードレジスタ A (MRA)	312
8.2.2	DTC モードレジスタ B (MRB)	314
8.2.3	DTC ソースアドレスレジスタ (SAR)	315
8.2.4	DTC デスティネーションアドレスレジスタ (DAR)	315
8.2.5	DTC 転送カウントレジスタ A (CRA)	315
8.2.6	DTC 転送カウントレジスタ B (CRB)	316
8.2.7	DTC イネーブルレジスタ (DTCER)	316
8.2.8	DTC ベクタレジスタ (DTVECR)	317
8.2.9	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)	318
8.3	動作説明	319
8.3.1	概要	319
8.3.2	起動要因	321
8.3.3	DTC ベクタテーブル	322
8.3.4	アドレス空間上でのレジスタ情報の配置	324
8.3.5	ノーマルモード	325
8.3.6	リピートモード	326
8.3.7	ブロック転送モード	327
8.3.8	チェイン転送	328
8.3.9	動作タイミング	329
8.3.10	DTC 実行ステート数	330

## 8. データトランスファコントローラ (DTC)

---

8.3.11	DTC 使用手順.....	331
8.3.12	DTC 使用例 .....	332
8.4	割り込み .....	334
8.5	使用上の注意.....	334

## 8.1 概要

本 LSI は、データトランスファコントローラ (DTC) を内蔵しています。DTC は、割り込みまたはソフトウェアによって起動され、データ転送を行うことができます。

### 8.1.1 特長

任意チャネル数の転送可能

- ・メモリ上に転送情報を格納
- ・1つの起動要因に対して複数のデータ転送が可能 (チェーン転送)

豊富な転送モード

- ・ノーマルモード/リピートモード/ブロック転送モードの選択が可能
- ・ソース/デスティネーションアドレスのインクリメント/デクリメント/固定の選択が可能

16Mバイトのアドレス空間を直接指定可能

- ・転送元、転送先アドレスを 24 ビットで指定

転送単位をバイト/ワードに設定可能

DTC を起動した割り込みを CPU に要求可能

- ・1回のデータ転送の終了後に、CPU に対する割り込み要求を発生可能
- ・指定したデータ転送のすべての終了後に、CPU に対する割り込み要求を発生

ソフトウェアによる起動が可能

モジュールストップモードの設定可能

- ・初期値では DTC のレジスタのアクセスが可能。モジュールストップモードの設定で DTC の動作は停止

### 8.1.2 ブロック図

DTCのブロック図を図8.1に示します。

DTCのレジスタ情報は内蔵RAMに配置されます\*。DTCと内蔵RAM(1kバイト)間は32ビットバスで接続されていますので、DTCのレジスタ情報のリード/ライトを32ビット1ステートで実行できます。

【注】 \* DTCを使用するには必ずSYSCRのRAMEビットを1にセットしてください。

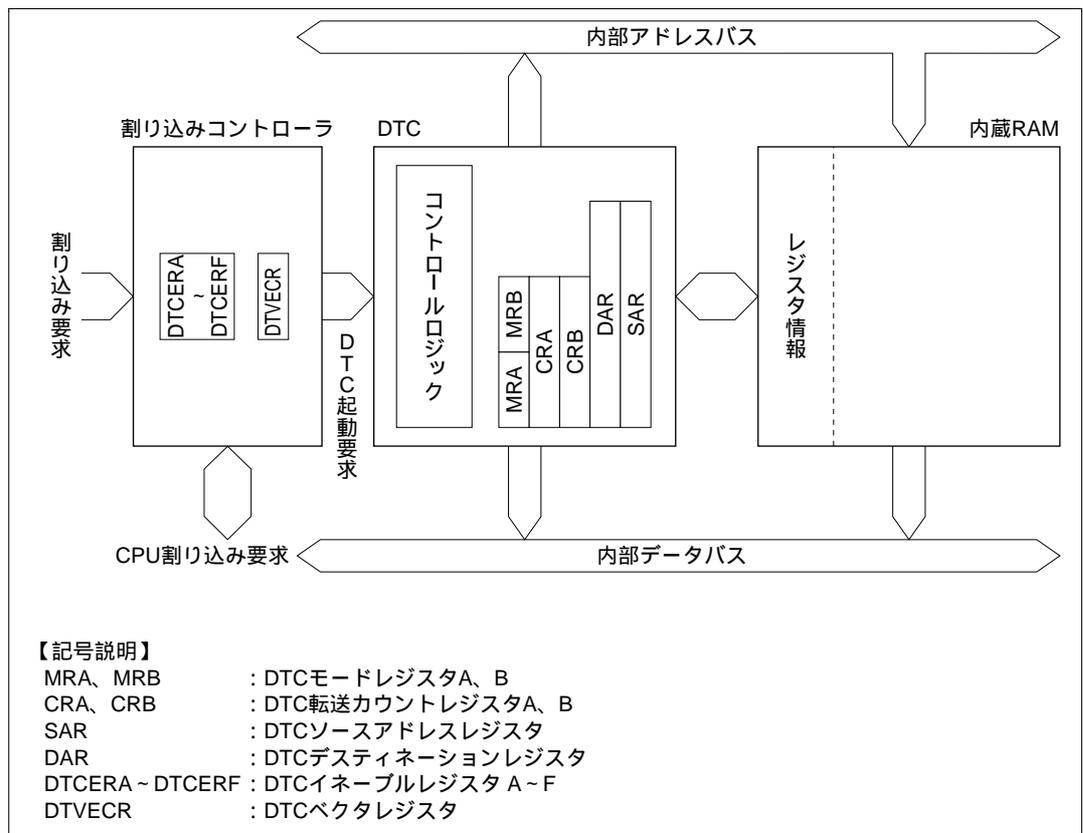


図 8.1 DTC のブロック図

### 8.1.3 レジスタ構成

DTCのレジスタ構成を表8.1に示します。

表8.1 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*1
DTCモードレジスタA	MRA	- *2	不定	- *3
DTCモードレジスタB	MRB	- *2	不定	- *3
DTCソースアドレスレジスタ	SAR	- *2	不定	- *3
DTCデスティネーションアドレスレジスタ	DAR	- *2	不定	- *3
DTC転送カウントレジスタA	CRA	- *2	不定	- *3
DTC転送カウントレジスタB	CRB	- *2	不定	- *3
DTCイネーブルレジスタ	DTGER	R/W	H'00	H'FF30 ~ H'FF35
DTCベクタレジスタ	DTVECR	R/W	H'00	H'FF37
モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 DTC内のレジスタは直接リード/ライトできません。

\*3 内蔵RAMのアドレスH'F800~H'FBFFにレジスタ情報として配置します。外部メモリ空間には配置できません。DTCを使用する場合はSYSCRのRAMEビットを0にクリアしないでください。

## 8.2 各レジスタの説明

### 8.2.1 DTC モードレジスタ A (MRA)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	SM1	SM0	DM1	DM0	MD1	MD0	DTS	Sz
初期値:	不定	不定						
R/W:	-	-	-	-	-	-	-	-

MRA は 8 ビットのレジスタで、DTC の動作モードの制御を行います。

ビット 7、6: ソースアドレスモード 1、0 (SM1、SM0)

データ転送後に、SAR をインクリメントするか、デクリメントするか、または固定とするかを指定します。

ビット 7	ビット 6	説明
SM1	SM0	
0	-	SAR は固定
1	0	SAR は転送後インクリメント (Sz = 0 のとき +1、Sz = 1 のとき +2)
	1	SAR は転送後デクリメント (Sz = 0 のとき -1、Sz = 1 のとき -2)

ビット 5、4: デスティネーションアドレスモード 1、0 (DM1、DM0)

データ転送後に、DAR をインクリメントするか、デクリメントするか、または固定とするかを指定します。

ビット 5	ビット 4	説明
DM1	DM0	
0	-	DAR は固定
1	0	DAR は転送後インクリメント (Sz = 0 のとき +1、Sz = 1 のとき +2)
	1	DAR は転送後デクリメント (Sz = 0 のとき -1、Sz = 1 のとき -2)

## ビット3、2 : DTC モード (MD1、MD0)

DTC の転送モードを指定します。

ビット3	ビット2	説明
MD1	MD0	
0	0	ノーマルモード
	1	リピートモード
1	0	ブロック転送モード
	1	-

## ビット1 : DTC 転送モードセレクト (DTS)

リピートモードまたはブロック転送モードのとき、ソース側とデスティネーション側のいずれをリピート領域またはブロック領域とするかを指定します。

ビット1	説明
DTS	
0	デスティネーション側がリピート領域またはブロック領域
1	ソース側がリピート領域またはブロック領域

## ビット0 : DTC データトランスファサイズ (Sz)

データ転送のデータサイズを指定します。

ビット0	説明
Sz	
0	バイトサイズ転送
1	ワードサイズ転送

## 8.2.2 DTC モードレジスタ B (MRB)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	CHNE	DISEL	-	-	-	-	-	-
初期値 :	不定	不定	不定	不定	不定	不定	不定	不定
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-

MRB は 8 ビットのレジスタで、DTC モードの制御を行います。

## ビット 7 : DTC チェイン転送イネーブル (CHNE)

チェイン転送を指定します。チェイン転送では、1 回の要求に対し複数のデータ転送を連続して行うことができます。

CHNE = 1 に設定したデータ転送では、指定した転送回数の終了の判定や割り込み要因フラグのクリアや DTCER のクリアは行いません。

ビット 7	説明
CHNE	
0	DTC データ転送終了 (起動待ち状態)
1	DTC チェイン転送 (新しいレジスタ情報をリードして、データ転送を行う)

## ビット 6 : DTC インタラプトセレクト (DISEL)

1 回のデータ転送後に CPU への割り込み要求の禁止または許可を指定します。

ビット 6	説明
DISEL	
0	DTC データ転送終了後、転送カウンタが 0 でなければ、CPU への割り込みを禁止 (DTC は、起動要因となった割り込み要因フラグを 0 にクリア)
1	DTC データ転送終了後、CPU への割り込みを許可 (DTC は、起動要因となった割り込み要因フラグを 0 にクリアしない)

## ビット 5 ~ 0 : リザーブビット

本 LSI では、DTC の動作に影響を与えません。0 をライトしてください。

### 8.2.3 DTC ソースアドレスレジスタ (SAR)

ビット :	23	22	21	20	19	---	4	3	2	1	0
初期値 :	不定	不定	不定	不定	不定	---	不定	不定	不定	不定	不定
R/W :	-	-	-	-	-	---	-	-	-	-	-

SARは24ビットのレジスタで、DTCの転送するデータの転送元アドレスを指定します。ワードサイズの場合は偶数アドレスを指定してください。

### 8.2.4 DTC デスティネーションアドレスレジスタ (DAR)

ビット :	23	22	21	20	19	---	4	3	2	1	0
初期値 :	不定	不定	不定	不定	不定	---	不定	不定	不定	不定	不定
R/W :	-	-	-	-	-	---	-	-	-	-	-

DARは24ビットのレジスタで、DTCの転送するデータの転送先アドレスを指定します。ワードサイズの場合は偶数アドレスを指定してください。

### 8.2.5 DTC 転送カウントレジスタ A (CRA)

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	不定															
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

← CRAH
  → CRAL

CRAは16ビットのレジスタで、DTCのデータ転送の転送回数を指定します。

ノーマルモードでは、一括して16ビットの転送カウンタ(1~65536)として機能します。1回のデータ転送を行うたびにデクリメント(-1)され、カウンタ値がH'0000になると転送を終了します。

リピートモードおよびブロック転送モードでは、上位8ビットのCRAHと下位8ビットのCRALに分割されます。CRAHは転送回数を保持し、CRALは8ビットの転送カウンタ(1~256)として機能します。CRALは、1回のデータ転送を行うたびにデクリメント(-1)され、カウンタ値がH'00になると、CRAHの内容が転送されます。この動作を繰り返します。

## 8.2.6 DTC 転送カウントレジスタ B (CRB)

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	不定															
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

CRB は 16 ビットのレジスタで、ブロック転送モードのとき、DTC のブロックデータ転送の転送回数を指定します。16 ビットの転送カウンタ (1 ~ 65536) として機能し、1 回のデータ転送を行うたびに、デクリメント (-1) され、カウンタ値が H'0000 になると転送を終了します。

## 8.2.7 DTC イネーブルレジスタ (DTCER)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	DTCE7	DTCE6	DTCE5	DTCE4	DTCE3	DTCE2	DTCE1	DTCE0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

DTCER は、DTC によって起動される割り込み要因ごとに対応した 8 ビットのリード/ライトが可能な 6 本のレジスタで、DTCERA ~ DTCERF があります。各割り込み要因による DTC 起動の許可または禁止を制御します。

DTCER はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'00 に初期化されます。

ビット n : DTC 起動イネーブル (DTCE<sub>n</sub>)

ビット n	説明
DTCE <sub>n</sub>	
0	割り込みによる DTC 起動を禁止 (初期値) [クリア条件] ・ DISEL ビットが 1 でデータ転送を終了したとき ・ 指定した回数の転送が終了したとき
1	割り込みによる DTC 起動を許可 [保持条件] DISEL ビットが 0 で指定した回数の転送が終了していないとき

(n = 7 ~ 0)

DTCE ビットは、DTC によって起動される各割り込み要因ごとに設定できます。各割り込み要因と DTCE ビットの対応、およびそのときに割り込みコントローラが発生するベクタ番号について表 8.4 に示します。

DTCE ビットの設定は、必ず BSET、BCLR などビット操作命令を使ってリード/ライ

トしてください。ただし、初期設定に限り、複数の起動要因を一度に設定するときには、割り込みを禁止して、当該レジスタのダミーリードを行ってからライトすることができます。

### 8.2.8 DTC ベクタレジスタ (DTVECR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	SWDTE	DTVEC6	DTVEC5	DTVEC4	DTVEC3	DTVEC2	DTVEC1	DTVEC0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/(W)*	R/W						

【注】\* SWDTEビットは、1ライトは常時可能ですが、0ライトは1リード後にのみ可能となります。

DTVECR は、8ビットのリード/ライトが可能なレジスタで、ソフトウェアによる DTC 起動の許可または禁止の設定、およびソフトウェア起動割り込み用ベクタ番号を設定します。

DTVECR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'00 に初期化されません。

#### ビット7: DTC ソフトウェア起動イネーブル (SWDTE)

DTC ソフトウェア起動の許可または禁止を設定します。ソフトウェアで SWDTE ビットをクリアする場合には、SWDTE = 1 の状態をリード後、0 をライトしてください。

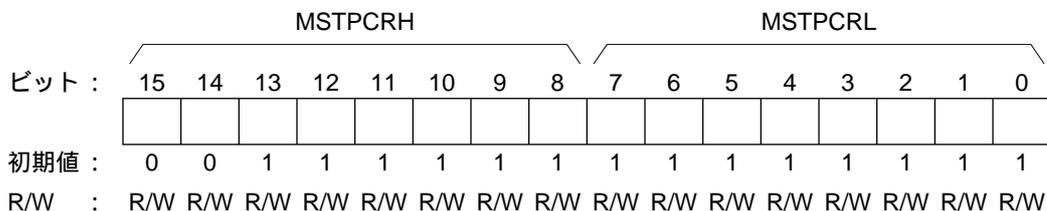
ビット7	説明
SWDTE	
0	DTCソフトウェア起動を禁止 (初期値) [クリア条件] DISEL ビットが0で、指定した回数の転送が終了していないとき
1	DTCソフトウェア起動を許可 [保持条件] ・ DISEL ビットが1で、データ転送を終了したとき ・ 指定した回数の転送が終了したとき ・ ソフトウェア起動によるデータ転送中

#### ビット6~0: DTC ソフトウェア起動ベクタ6~0 (DTVEC6~DTVEC0)

DTC ソフトウェア起動のベクタ番号を設定します。

ベクタアドレスは、H'0400 + ((ベクタ番号) << 1) となります。ここで <<1 は1ビットの左シフトを表します。たとえば、DTVEC6~DTVEC0 = H'10 のとき、ベクタアドレスは H'0420 となります。

## 8.2.9 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)



MSTPCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTP14 ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点で DTC は動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。ただし、DTC が起動中の場合、MSTP14 ビットに 1 をライトすることはできません。詳細は、「21.5 モジュールストップモード」を参照してください。

MSTPCR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'3FFF に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

## ビット 14 : モジュールストップ (MSTP14)

DTC のモジュールストップモードを指定します。

ビット 14	説 明
MSTP14	
0	DTC のモジュールストップモード解除 (初期値)
1	DTC のモジュールストップモード設定

## 8.3 動作説明

### 8.3.1 概要

DTCは、レジスタ情報をメモリ上に格納しておき、起動要因が発生すると、レジスタ情報をリードし、このレジスタ情報に基づいてデータ転送を行います。データ転送後、レジスタ情報をメモリ上にライトします。レジスタ情報をメモリ上に格納しておくことにより、任意チャンネル数のデータ転送を行うことができます。また、CHNEビットを1にセットしておくことにより、1つの起動要因で複数の転送を行うことができます。

図8.2にDTCの動作フローチャートを示します。

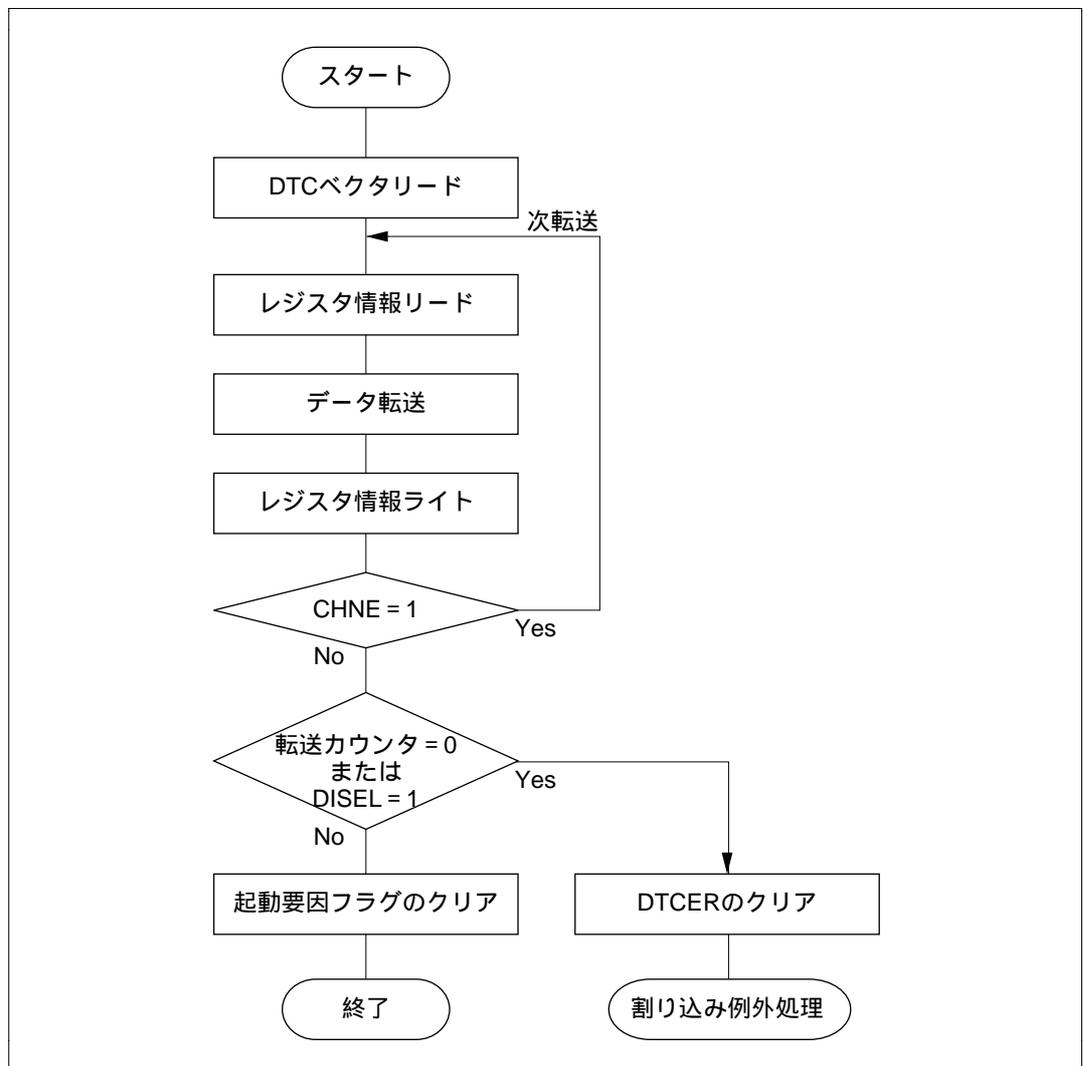


図8.2 DTC動作フローチャート

DTCの転送モードには、ノーマルモード、リピートモード、ブロック転送モードがあります。

DTCは、転送元アドレスを24ビット長のSAR、転送先アドレスを24ビット長のDARで指定します。SAR、DARは転送後、それぞれ独立にインクリメントまたはデクリメント、あるいは固定とされます。

表8.2に、DTCの機能概要を示します。

表8.2 DTCの機能概要

転送モード	起動要因	アドレスレジスタ	
		転送元	転送先
(1) ノーマルモード ・1回の転送要求で1バイトまたは1ワードの転送を実行 ・メモリアドレスを1または2増減 ・転送回数は1~65536	・IRQ ・TPUのTGI ・8ビットタイマのCMI ・SCIのTXI、RXI ・A/D変換器のADI	24ビット	24ビット
(2) リピートモード ・1回の転送要求で1バイトまたは1ワードの転送を実行 ・メモリアドレスを1または2増減 ・指定回数(1~256)転送後、初期状態を回復して動作を継続	・DMACのDEND ・ソフトウェア		
(3) ブロック転送モード ・1回の転送要求で指定したブロックサイズの転送 ・ブロックサイズ1~256バイトまたはワード ・転送回数は1~65536 ・ソースまたはデスティネーションのいずれかをブロックエリアに指定可能			

### 8.3.2 起動要因

DTC は、割り込み要因、もしくはソフトウェアによる DTVECR へのライト動作を起動要因として動作します。割り込み要因を、CPU に対する割り込み要求とするか、DTC の起動要因とするかは、割り込み要因ごとに DTCER の対応するビットで指定します。

対応するビットを 1 にセットすると DTC の起動要因となり、0 にクリアすると、CPU の割り込み要因となります。

1 回のデータ転送（チェーン転送の場合、連続した最後の転送）終了時に、起動要因または DTCER の対応するビットをクリアします。表 8.3 に起動要因と DTCER のクリアを示します。

起動要因フラグは、たとえば RXI0 の場合、SCI0 の RDRF フラグになります。

表 8.3 起動要因と DTCER のクリア

起動要因	DISEL ビットが 0 で、指定した回数の転送が終了していないとき	DISEL ビットが 1 のとき、または指定した回数の転送が終了したとき
ソフトウェア起動	・ SWDTE ビットは 0 にクリア	・ SWDTE ビットは 1 を保持 ・ CPU に割り込みを要求
割り込み起動	・ DTCER の対応するビットは 1 を保持 ・ 起動要因フラグは 0 にクリア	・ DTCER の対応するビットは 0 にクリア ・ 起動要因フラグは 1 を保持 ・ 起動要因となった割り込みを CPU に要求

図 8.3 に、起動要因制御ブロック図を示します。詳細は、「第 5 章 割り込みコントローラ」を参照してください。

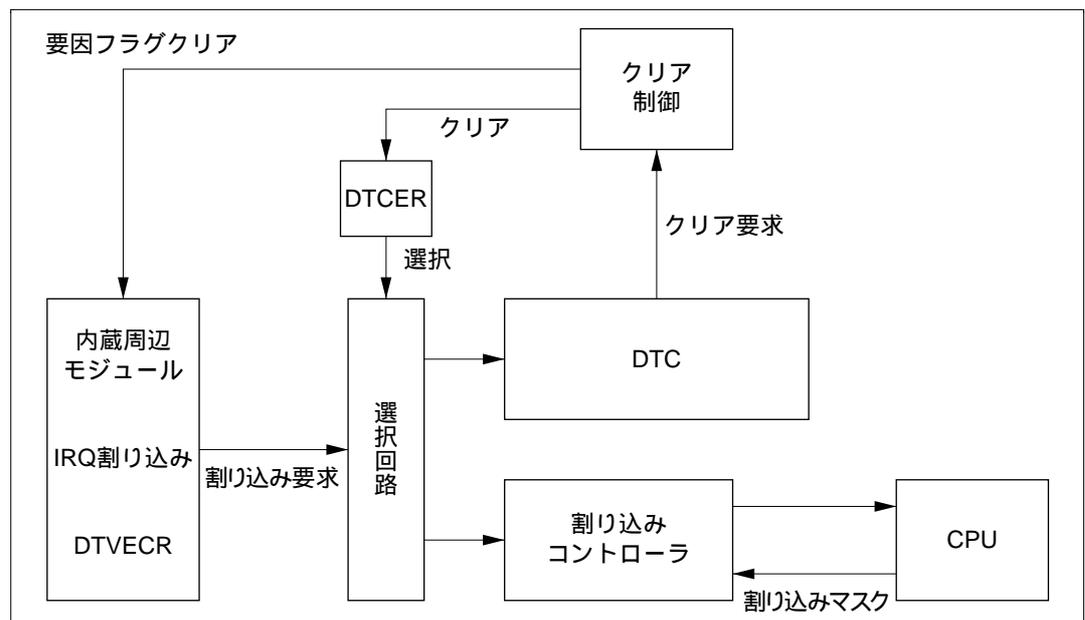


図 8.3 DTC 起動要因制御ブロック図

割り込みを DTC の起動要因に指定した場合、CPU のマスクレベルおよび割り込みコントローラの優先順位の指定の影響を受けません。複数の起動要因が同時に発生した場合には、デフォルトの優先順位に従って受け付けられ、DTC が起動されます。

### 8.3.3 DTC ベクタテーブル

図 8.4 に、DTC ベクタアドレスとレジスタ情報の対応を示します。

表 8.4 に、起動要因とベクタアドレスの対応を示します。ソフトウェアによる起動の場合、ベクタアドレスは  $H'0400 + (DTVECR[6:0] \ll 1)$  で求めます ( $\ll 1$  は 1 ビットの左シフトを表します)。たとえば、DTVECR が  $H'10$  のとき、ベクタアドレスは  $H'0420$  となります。

起動要因ごとのベクタアドレスから、レジスタ情報先頭アドレスをリードし、この先頭アドレスからレジスタ情報をリードします。レジスタ情報は内蔵 RAM 空間上の所定のアドレスに配置することができます。レジスタ情報の先頭アドレスは 4 の倍数番地としてください。

ベクタアドレスの構造は、2 バイト単位です。この 2 バイトは、内蔵 RAM 空間上の所定のアドレスの下位側を指定します。

表 8.4 割り込み要因と DTC ベクタアドレスおよび対応する DTCE

割り込み要因	要因発生元	ベクタ番号	ベクタアドレス	DTCE*	優先順位
DTVECR へのライト	ソフトウェア	DTVECR	H'0400 + (DTVECR [6:0] < < 1)	-	高 ▲
IRQ0	外部端子	16	H'0420	DTCEA7	↑
IRQ1		17	H'0422	DTCEA6	
IRQ2		18	H'0424	DTCEA5	
IRQ3		19	H'0426	DTCEA4	
IRQ4		20	H'0428	DTCEA3	
IRQ5		21	H'042A	DTCEA2	
IRQ6		22	H'042C	DTCEA1	
IRQ7		23	H'042E	DTCEA0	
ADI (A/D 変換終了)	A/D	28	H'0438	DTCEB6	
TGI0A (GR0A コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)	TPU チャンネル 0	32	H'0440	DTCEB5	
TGI0B (GR0B コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		33	H'0442	DTCEB4	
TGI0C (GR0C コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		34	H'0444	DTCEB3	
TGI0D (GR0D コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		35	H'0446	DTCEB2	
TGI1A (GR1A コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)	TPU チャンネル 1	40	H'0450	DTCEB1	
TGI1B (GR1B コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		41	H'0452	DTCEB0	
TGI2A (GR2A コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)	TPU チャンネル 2	44	H'0458	DTCEC7	
TGI2B (GR2B コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		45	H'045A	DTCEC6	
TGI3A (GR3A コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)	TPU チャンネル 3	48	H'0460	DTCEC5	
TGI3B (GR3B コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		49	H'0462	DTCEC4	
TGI3C (GR3C コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		50	H'0464	DTCEC3	
TGI3D (GR3D コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		51	H'0466	DTCEC2	
TGI4A (GR4A コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)	TPU チャンネル 4	56	H'0470	DTCEC1	
TGI4B (GR4B コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		57	H'0472	DTCEC0	
TGI5A (GR5A コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)	TPU チャンネル 5	60	H'0478	DTCED5	
TGI5B (GR5B コンペアマッチ / インพุットキャプチャ)		61	H'047A	DTCED4	
CMIA0	8ビットタイマ チャンネル 0	64	H'0480	DTCED3	
CMIB0		65	H'0482	DTCED2	
CMIA1	8ビットタイマ チャンネル 1	68	H'0488	DTCED1	
CMIB1		69	H'048A	DTCED0	
DMTEND0A (DMAC 転送終了 0)	DMAC	72	H'0490	DTCEE7	
DMTEND0B (DMAC 転送終了 1)		73	H'0492	DTCEE6	
DMTEND1A (DMAC 転送終了 2)		74	H'0494	DTCEE5	
DMTEND1B (DMAC 転送終了 3)		75	H'0496	DTCEE4	
RXI0 (受信データフル 0)	SCI チャンネル 0	81	H'04A2	DTCEE3	
TXI0 (送信データエンプティ 0)		82	H'04A4	DTCEE2	
RXI1 (受信データフル 1)	SCI チャンネル 1	85	H'04AA	DTCEE1	
TXI1 (送信データエンプティ 1)		86	H'04AC	DTCEE0	
RXI2 (受信データフル 2)	SCI チャンネル 2	89	H'04B2	DTCEF7	
TXI2 (送信データエンプティ 2)		90	H'04B4	DTCEF6	

【注】 \* 対応する割り込みのない DTCE ビットはリザーブビットとなります。0 をライトしてください。

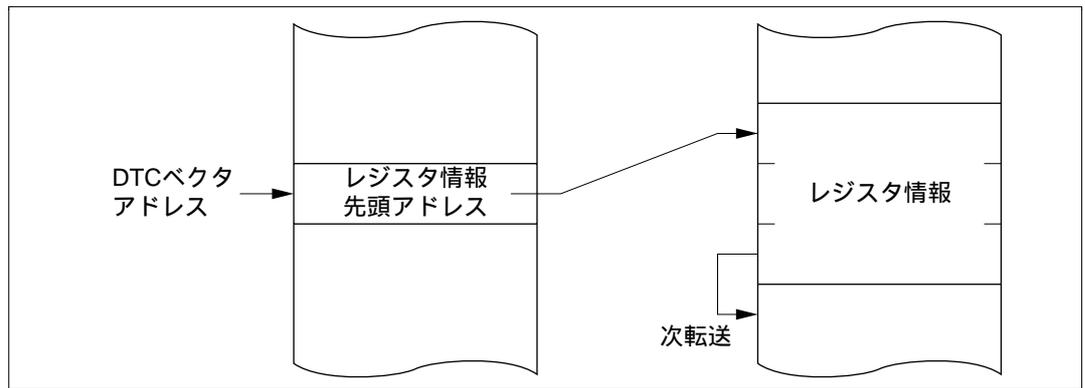


図 8.4 DTC ベクタアドレスとレジスタ情報との対応

### 8.3.4 アドレス空間上でのレジスタ情報の配置

図 8.5 に、アドレス空間上でのレジスタ情報の配置を示します。

レジスタ情報先頭アドレス (ベクタアドレスの内容) から、MRA、SAR、MRB、DAR、CRA、CRB の順序で配置してください。チェイン転送の場合は、連続した領域にレジスタ情報を配置してください。

レジスタ情報は、内蔵 RAM 上 (アドレス : H'FFF800 ~ H'FFFBFF) に配置してください。

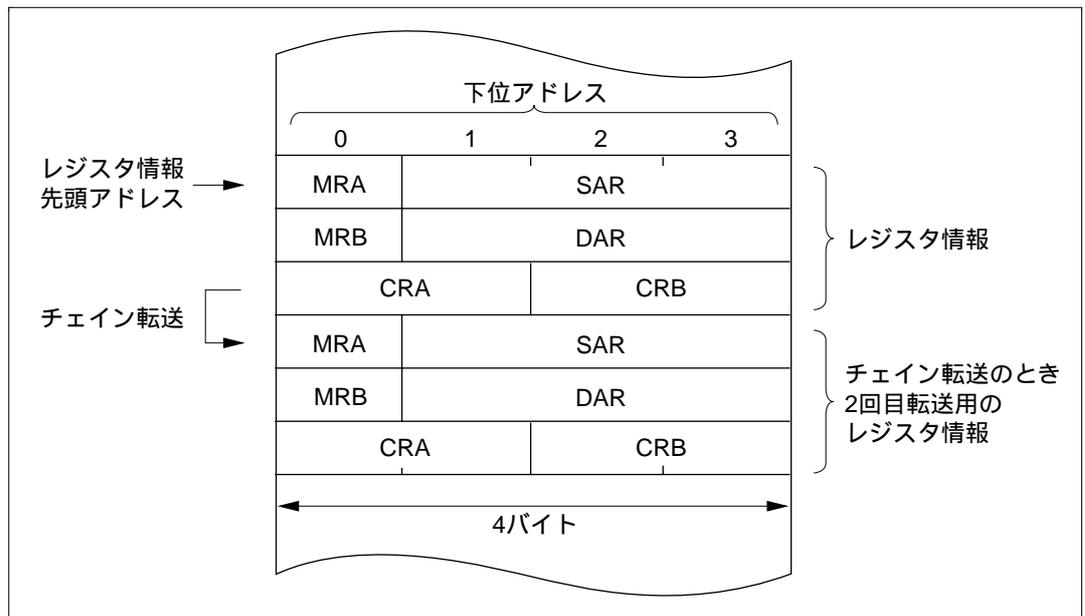


図 8.5 アドレス空間上での DTC レジスタ情報の配置

### 8.3.5 ノーマルモード

1回の動作で、1バイトまたは1ワードの転送を行います。

転送回数は1～65536です。指定回数の転送が終了すると、CPUへ割り込みを要求することができます。

表8.5にノーマルモードのレジスタ機能を、図8.6にノーマルモードのメモリマップを示します。

表8.5 ノーマルモードのレジスタ機能

名 称	略称	機 能
DTCソースアドレスレジスタ	SAR	転送元アドレス
DTCデスティネーションアドレスレジスタ	DAR	転送先アドレス
DTC転送カウントレジスタA	CRA	転送カウント
DTC転送カウントレジスタB	CRB	使用しません

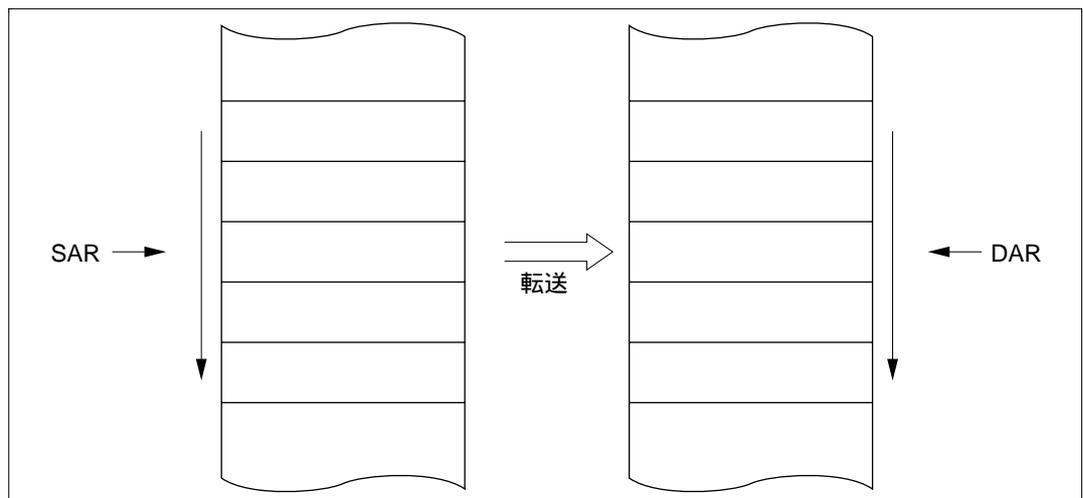


図8.6 ノーマルモードのメモリマップ

### 8.3.6 リpeatモード

1回の動作で、1バイトまたは1ワードの転送を行います。

転送回数は1~256を指定し、指定回数の転送が終了すると、転送カウンタと、リピートエリアに指定したアドレスレジスタの初期状態を回復し、転送を繰り返します。リピートモードでは、転送カウンタがH'00にならないので、DISEL=0の場合、CPUへの割り込みは要求されません。

表8.6にリピートモードのレジスタ機能を、図8.7にリピートモードのメモリマップを示します。

表8.6 リpeatモードのレジスタ機能

名称	略称	機能
DTCソースアドレスレジスタ	SAR	転送元アドレス
DTCデスティネーションアドレスレジスタ	DAR	転送先アドレス
DTC転送カウントレジスタ AH	CRAH	転送回数保持
DTC転送カウントレジスタ AL	CRAL	転送カウンタ
DTC転送カウントレジスタ B	CRB	使用しません

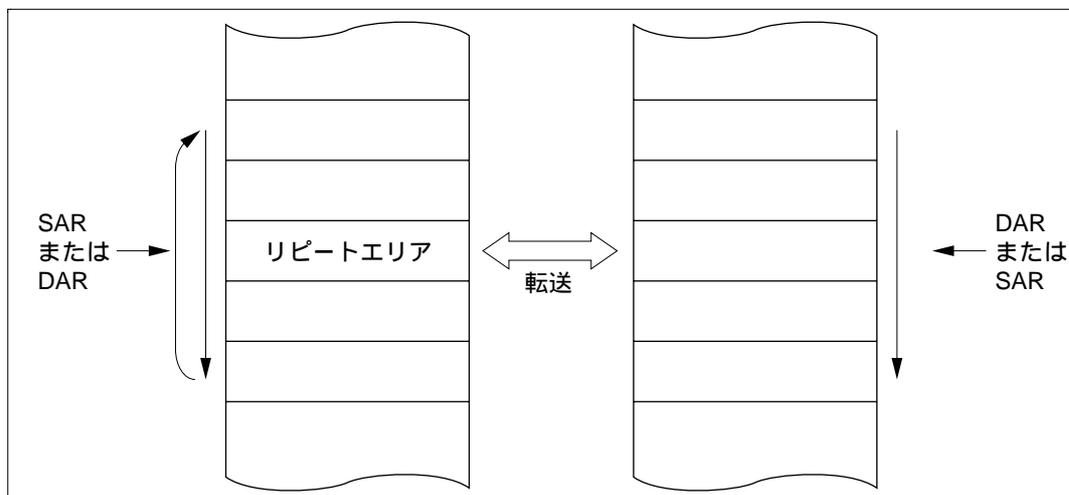


図8.7 リpeatモードのメモリマップ

### 8.3.7 ブロック転送モード

1 回の動作で、1 ブロックの転送を行います。転送元、転送先のいずれか一方をブロックエリアに指定します。

ブロックサイズは 1 ~ 256 です。1 ブロックの転送が終了すると、ブロックサイズカウンタとブロックエリアに指定したアドレスレジスタの初期状態を復帰します。他方のアドレスレジスタは、連続してインクリメントまたはデクリメント、あるいは固定とされます。

転送回数は 1 ~ 65536 です。指定回数のブロック転送が終了すると、CPU へ割り込みを要求することができます。

表 8.7 にブロック転送モードのレジスタ機能を、図 8.8 にブロック転送モードのメモリマップを示します。

表 8.7 ブロック転送モードのレジスタ機能

名称	略称	機能
DTC ソースアドレスレジスタ	SAR	転送元アドレス
DTC デスティネーションアドレスレジスタ	DAR	転送先アドレス
DTC 転送カウントレジスタ AH	CRAH	ブロックサイズ保持
DTC 転送カウントレジスタ AL	CRAL	ブロックサイズカウンタ
DTC 転送カウントレジスタ B	CRB	転送カウンタ

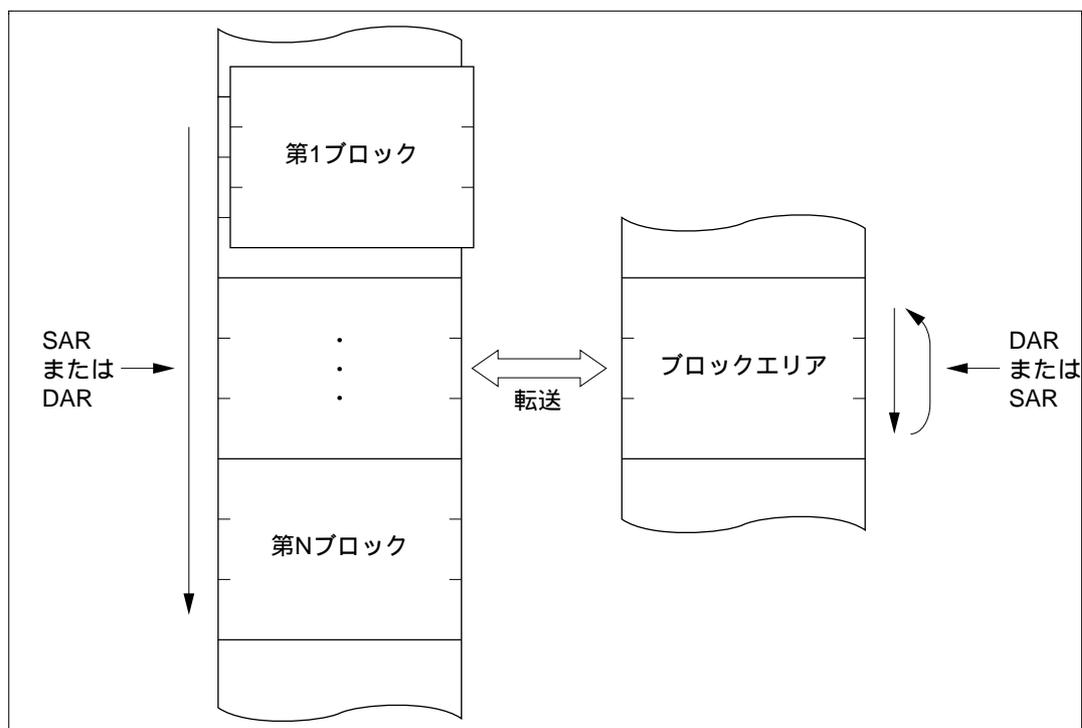


図 8.8 ブロック転送モードのメモリマップ

### 8.3.8 チェイン転送

CHNE ビットを 1 にセットしておくことにより、1 回の転送要求に対し複数のデータ転送を連続して行うことができます。データ転送を定義する SAR、DAR、CRA、CRB および MRA、MRB は各々独立に設定できます。

図 8.9 にチェイン転送のメモリマップを示します。

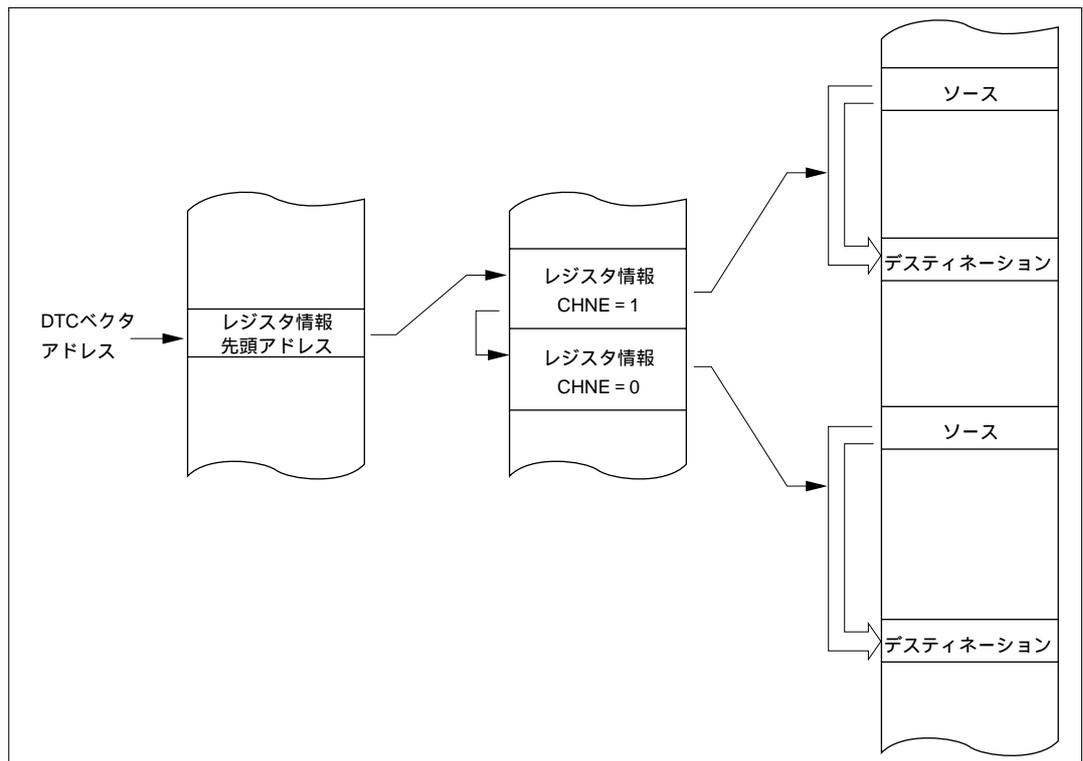


図 8.9 チェイン転送のメモリマップ

CHNE = 1 の転送において、指定した転送回数の終了による CPU への割り込み要求や DISEL = 1 による CPU への割り込み要求は発生しません。また、CHNE = 1 の転送は起動要因となった割り込み要因フラグに影響を与えません。

### 8.3.9 動作タイミング

図 8.10~図 8.12 に、DTC の動作タイミングの例を示します。

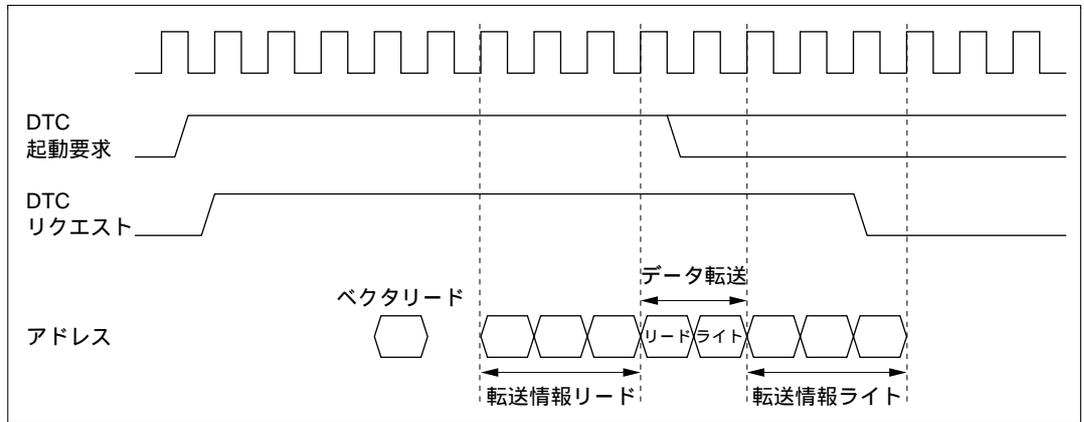


図 8.10 DTC の動作タイミング (ノーマルモード、リピートモードの例)

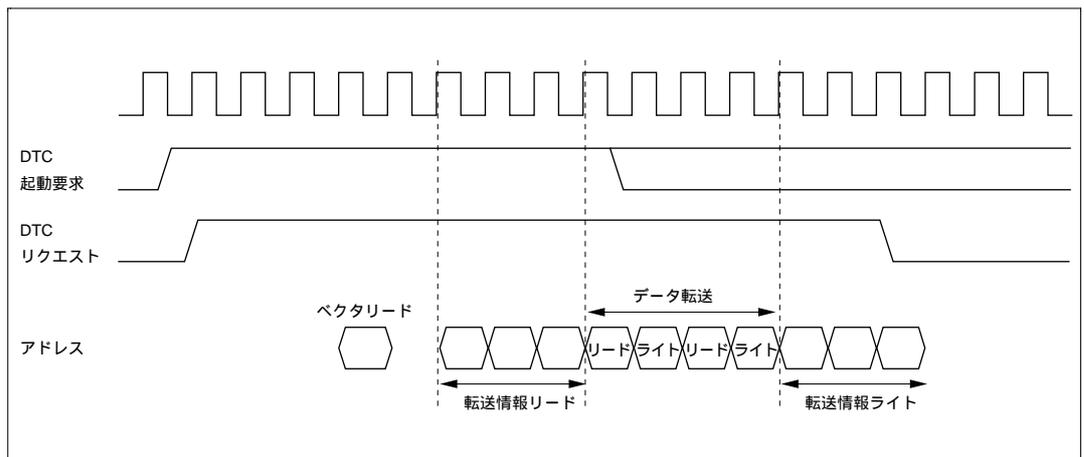


図 8.11 DTC の動作タイミング (ブロック転送モード、ブロックサイズ=2 の例)

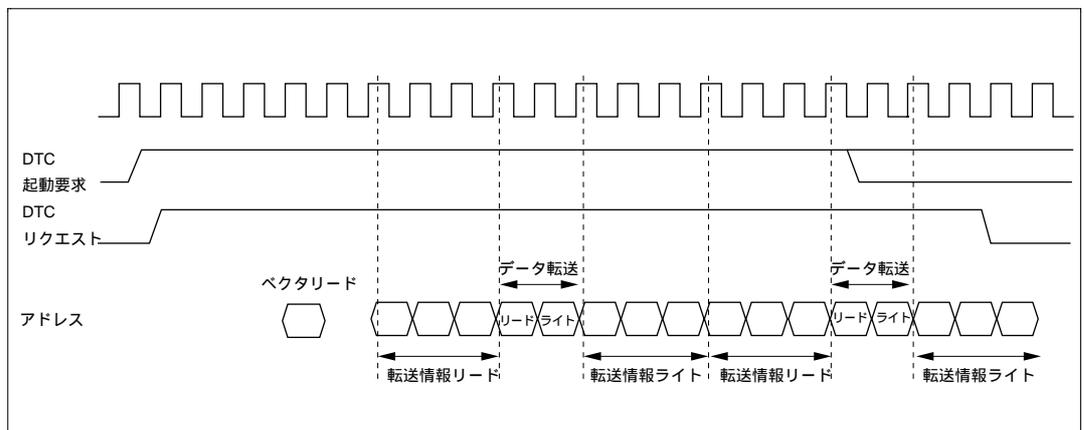


図 8.12 DTC の動作タイミング (チェイン転送の例)

### 8.3.10 DTC 実行ステート数

表 8.8 に、DTC の 1 回のデータ転送の実行状態を示します。また、表 8.9 に、実行状態に必要なステート数を示します。

表 8.8 DTC の実行状態

モード	ベクタリード I	レジスタ情報	データリード K	データライト L	内部動作 M
		リード/ライト J			
ノーマル	1	6	1	1	3
リピート	1	6	1	1	3
ブロック転送	1	6	N	N	3

N : ブロックサイズ (CRAH、CRAL の初期設定値)

表 8.9 実行状態に必要なステート数

アクセス対象	内蔵 RAM	内蔵 ROM	内部 I/O レジスタ		外部デバイス				
			8	16	8		16		
アクセスステート	1	1	2	2	2	3	2	3	
実行状態	ベクタリード $S_I$	-	1	-	-	4	$6+2m$	2	$3+m$
	レジスタ情報 $S_J$	1	-	-	-	-	-	-	-
	リード/ライト								
	バイトデータリード $S_K$	1	1	2	2	2	$3+m$	2	$3+m$
	ワードデータリード $S_K$	1	1	4	2	4	$6+2m$	2	$3+m$
	バイトデータライト $S_L$	1	1	2	2	2	$3+m$	2	$3+m$
	ワードデータライト $S_L$	1	1	4	2	4	$6+2m$	2	$3+m$
内部動作 $S_M$			1						

実行ステート数は次の計算式で計算されます。なお、 $S_I$  は 1 つの起動要因で転送する回数分 (CHNE ビットを 1 にセットした数 + 1) の和を示します。

$$\text{実行ステート数} = I \cdot S_I + (J \cdot S_J + K \cdot S_K + L \cdot S_L) + M \cdot S_M$$

たとえば、DTC ベクタアドレスを内蔵 ROM に配置し、ノーマルモードで、内蔵 ROM 内部 I/O レジスタのデータ転送を行った場合、DTC の動作に必要な時間は 13 ステートです。起動からデータライト終了までの時間は 10 ステートです。

### 8.3.11 DTC 使用手順

#### (1) 割り込みによる起動

DTC の割り込み起動による使用手順を以下に示します。

- [1] MRA、MRB、SAR、DAR、CRA、CRB のレジスタ情報を内蔵 RAM 上に設定します。
- [2] レジスタ情報の先頭アドレスを、DTC ベクタアドレスに設定します。
- [3] DTCER の対応するビットを 1 にセットします。
- [4] 起動要因となる割り込み要因のイネーブルビットを 1 にセットします。  
要因となる割り込みが発生すると、DTC が起動されます。
- [5] 1 回のデータ転送終了後、または、指定した回数のデータ転送終了後、DTCE ビットが 0 にクリアされ、CPU に割り込みが要求されます。引き続き DTC によるデータ転送を行う場合には、DTCE を 1 にセットしてください。

#### (2) ソフトウェアによる起動

DTC のソフトウェア起動による使用手順を以下に示します。

- [1] MRA、MRB、SAR、DAR、CRA、CRB のレジスタ情報を内蔵 RAM 上に設定します。
- [2] レジスタ情報の先頭アドレスを、DTC ベクタアドレスに設定します。
- [3] SWDTE = 0 を確認します。
- [4] SWDTE に 1 を、DTVECR にベクタ番号をライトします。
- [5] DTVECR にライトしたベクタ番号を確認します。
- [6] 1 回のデータ転送終了後、DISEL ビットが 0 で、CPU に割り込みを要求しない場合、SWDTE ビットが 0 にクリアされます。引き続き DTC によるデータ転送を行う場合には、SWDTE を 1 にセットしてください。DISEL ビットが 1 の場合、または指定した回数のデータ転送終了後、SWDTE ビットは 1 に保持され、CPU に割り込みが要求されます。

### 8.3.12 DTC 使用例

#### (1) ノーマルモード

DTCの使用例として、SCIによる128バイトのデータ受信を行う例を示します。

- [1] MRA はソースアドレス固定 ( $SM1 = SM0 = 0$ )、デスティネーションアドレスインクリメント ( $DM1 = 1$ 、 $DM0 = 0$ )、ノーマルモード ( $MD1 = MD0 = 0$ )、バイトサイズ ( $Sz = 0$ )を設定します。DTS ビットは任意の値とすることができます。MRB は1回の割り込みで1回のデータ転送 ( $CHNE = 0$ 、 $DISEL = 0$ )を行います。SAR はSCIのRDRのアドレス、DAR はデータを格納するRAMの先頭アドレス、CRA は128 (H'0080)を設定します。CRB は任意の値とすることができます。
- [2] レジスタ情報の先頭アドレスを、DTCベクタアドレスに設定します。
- [3] DTCERの対応するビットを1にセットします。
- [4] SCIを所定の受信モードに設定します。SCRのRIEビットを1にセットし、受信データフル (RXI) 割り込みを許可します。また、SCIの受信動作中に受信エラーが発生すると、以後の受信が行われませんので、CPUが受信エラー割り込みを受け付けられるようにしてください。
- [5] SCIの1バイトのデータ受信が完了するごとに、SSRのRDRFフラグが1にセットされ、RXI割り込みが発生し、DTCが起動されます。DTCによって、受信データがRDRからRAMへ転送され、DARのインクリメント、CRAのデクリメントを行います。RDRFフラグは自動的に0にクリアされます。
- [6] 128回のデータ転送終了後、CRAが0になると、RDRFフラグは1のまま保持され、DTCEが0にクリアされ、CPUにRXI割り込みが要求されます。割り込み処理ルーチンで終了処理を行ってください。

#### (2) チェイン転送

DTC チェイン転送の例として、PPGによるパルス出力を行う例を示します。チェイン転送を使ってパルス出力データの転送と PPG 出力トリガの周期の変更を行うことができます。チェイン転送の前半で PPG の NDR へのリピータモード転送、後半で TPU の TGR へのノーマルモード転送を行います。起動要因のクリアや指定した回数の転送終了時の割り込み発生は、チェイン転送の後半 ( $CHNE = 0$  のときの転送)に限られるためです。

- [1] PPGのNDRへの転送の設定を行います。MRAはソースアドレスインクリメント ( $SM1 = 1$ 、 $SM0 = 0$ )、デスティネーションアドレス固定 ( $DM1 = DM0 = 0$ )、リピータモード ( $MD1 = 0$ 、 $MD0 = 1$ )、ワードサイズ ( $Sz = 1$ )を設定します。ソース側をリピータ領域 ( $DTS = 1$ )に設定します。MRBはチェインモード ( $CHNE = 1$ 、 $DISEL = 0$ )に設定します。SARはデータテーブルの先頭アドレス、DARはNDRHのアドレス、CRAH、CRALはデータテーブルサイズを設定します。CRBは任意の値とすることができます。

- [ 2 ] TPU の TGR への転送の設定を行います。MRA はソースアドレスインクリメント (SM1 = 1、SM0 = 0)、デスティネーションアドレス固定 (DM1 = DM0 = 0)、ノーマルモード (MD1 = MD0 = 0)、ワードサイズ (Sz = 1) を設定します。SAR は、データテーブルの先頭アドレス、DAR は TGRA のアドレス、CRA はデータテーブルサイズを設定します。CRB は任意の値とすることができます。
- [ 3 ] NDR 転送用レジスタ情報の後に連続して TPU 転送用レジスタ情報を配置します。
- [ 4 ] NDR 転送用レジスタ情報の先頭アドレスを、DTC ベクタアドレスに設定します。
- [ 5 ] DTCER の TGIA に対応するビットを 1 にセットします。
- [ 6 ] TIOR で TGRA をアウトプットコンペアレジスタ (出力禁止) に設定し、TIER で TGIA 割り込みを許可します。
- [ 7 ] PODR に出力初期値を設定し、NDR に次の出力値を設定します。DDR、NDER の出力を行うビットを 1 にセットします。また、PCR で出力トリガとなる TPU のコンペアマッチを選択します。
- [ 8 ] TSTR の CST ビットを 1 にセットし、TCNT のカウント動作を開始します。
- [ 9 ] TGRA のコンペアマッチが発生するごとに次の出力値が NDR へ、次の出力トリガ周期の設定値が TGRA へそれぞれ転送されます。起動要因の TGFA フラグはクリアされます。
- [ 10 ] 指定した回数の転送終了後 (TPU 転送用 CRA が 0 になると)、TGFA フラグは 1 のまま保持され、DTCE ビットが 0 にクリアされ、CPU に TGIA 割り込みが要求されます。割り込み処理ルーチンで終了処理を行ってください。

### (3) ソフトウェア起動

DTC の使用例として、ソフトウェア起動による 1 ブロック 128 バイトのデータ転送を行う例を示します。転送元アドレスは H'1000、転送先アドレスは H'2000 です。ベクタ番号は H'60、したがって、ベクタアドレスは H'04C0 です。

- [ 1 ] MRA はソースアドレスインクリメント (SM1 = 1、SM0 = 0)、デスティネーションアドレスインクリメント (DM1 = 1、DM0 = 0)、ブロック転送モード (MD1 = 1、MD0 = 0)、バイトサイズ (Sz = 0) を設定します。DTS ビットは任意の値とすることができます。MRB は 1 回の割り込みで 1 回のブロック転送 (CHNE = 0) を行います。SAR は転送元アドレスで H'1000、DAR は転送先アドレスで H'2000、CRA は 128 (H'8080) を設定します。CRB は 1 (H'0001) をセットします。
- [ 2 ] レジスタ情報の先頭アドレスを、DTC ベクタアドレス (H'04C0) に設定します。
- [ 3 ] DTVECR の SWDTE = 0 を確認します。現在、DTC がソフトウェア起動による転送を行っていないことの確認です。
- [ 4 ] SWDTE = 1 と共に、ベクタ番号 H'60 を、DTVECR にライトします。ライトデータは H'E0 です。

- [5] 再度、DTVECR を読み、ベクタ番号 H'60 が設定されていることを確認します。設定されていないときは、ライトが失敗したことを表します。[3] と [4] の間に割り込みが入り、ここで他のソフトウェアによって起動された場合が、これに相当します。起動したい場合、[3] に戻ってください。
- [6] ライトが成功すると、DTC が起動され、128 バイト 1 ブロックの転送を行います。
- [7] 転送後、SWDTEND 割り込みが起動します。割り込み処理ルーチンで SWDTE ビットの 0 クリアなど、終了処理を行ってください。

## 8.4 割り込み

DTC が指定された回数のデータ転送を終了したとき、および DISEL ビットが 1 にセットされたデータ転送を終了したとき、CPU に対して割り込みを要求します。割り込み起動の場合、起動要因に設定した割り込みが発生します。これらの CPU に対する割り込みは、CPU のマスクレベルや割り込みコントローラのプライオリティレベルの制御を受けます。

ソフトウェアによる起動の場合、ソフトウェア起動データ転送終了割り込み (SWDTEND) を発生します

DISEL ビットが 1 の状態で、1 回のデータ転送を終了した場合、または指定した回数のデータ転送を終了した場合、データ転送終了後に、SWDTE ビットが 1 に保持され、SWDTEND 割り込みが発生します。割り込み処理ルーチンで SWDTE ビットを 0 にクリアしてください。

ソフトウェアで DTC を起動する場合、SWDTE ビットを 1 にセットしても、データ転送待ち、およびデータ転送中は、SWDTEND 割り込みは発生しません。

## 8.5 使用上の注意

### (1) モジュールストップ

MSTPCR の MSTP14 ビットを 1 にセットすると、DTC のクロックが停止し、DTC はモジュールストップ状態となります。ただし、DTC が起動中には MSTP14 ビットに 1 をライトできません。

### (2) 内蔵 RAM

MRA、MRB、SAR、DAR、CRA、CRB の各レジスタは、内蔵 RAM に配置します。DTC を使用する場合は、SYSCR の RAME ビットを 0 にクリアしないでください。

### (3) DMAC 転送終了割り込み

DMAC 転送終了割り込みで DTC を起動したとき、転送カウンタ、DISEL ビットにかかわらず、DMAC の DTE ビットは DTC の制御を受けず、ライトデータが優先されます。このため、DTC の転送カウンタが 0 になった場合でも、CPU への割り込みが発生しない場合があります。

#### (4) DTCE ビットの設定

DTCE ビットの設定は、必ず BSET、BCLR などビット操作命令を使ってリード/ライトしてください。ただし、初期設定に限り、複数の起動要因を一度に設定するときには、割り込みを禁止して、当該レジスタのダミーリードを行ってからライトすることができます。



---

# 9. I/O ポート

---

## 第9章 目次

9.1 概要.....	339
9.2 ポート1.....	343
9.2.1 概要 .....	343
9.2.2 レジスタ構成.....	343
9.2.3 端子機能 .....	346
9.3 ポート2.....	354
9.3.1 概要 .....	354
9.3.2 レジスタ構成.....	354
9.3.3 端子機能 .....	357
9.4 ポート3.....	365
9.4.1 概要 .....	365
9.4.2 レジスタ構成.....	365
9.4.3 端子機能 .....	368
9.5 ポート4.....	370
9.5.1 概要 .....	370
9.5.2 レジスタ構成.....	370
9.5.3 端子機能 .....	371
9.6 ポート5.....	372
9.6.1 概要 .....	372
9.6.2 レジスタ構成.....	372
9.6.3 端子機能 .....	375
9.7 ポート6.....	376
9.7.1 概要 .....	376
9.7.2 レジスタ構成.....	377
9.7.3 端子機能 .....	379
9.8 ポートA.....	381
9.8.1 概要 .....	381

---

9.8.2	レジスタ構成.....	382
9.8.3	モード別端子機能.....	385
9.8.4	入力プルアップMOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	387
9.9	ポート B .....	388
9.9.1	概要 .....	388
9.9.2	レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ] .....	389
9.9.3	モード別端子機能.....	391
9.9.4	入力プルアップMOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	393
9.10	ポート C.....	394
9.10.1	概要 .....	394
9.10.2	レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ] .....	395
9.10.3	モード別端子機能 .....	397
9.10.4	入力プルアップMOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	399
9.11	ポート D.....	400
9.11.1	概要 .....	400
9.11.2	レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ] .....	401
9.11.3	モード別端子機能 .....	403
9.11.4	入力プルアップMOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	404
9.12	ポート E.....	405
9.12.1	概要 .....	405
9.12.2	レジスタ構成.....	406
9.12.3	モード別端子機能 .....	408
9.12.4	入力プルアップMOS [ ROM 内蔵版のみ ] .....	408
9.13	ポート F.....	411
9.13.1	概要 .....	411
9.13.2	レジスタ構成.....	412
9.13.3	端子機能.....	414
9.14	ポート G.....	416
9.14.1	概要 .....	416
9.14.2	レジスタ構成.....	417
9.14.3	端子機能.....	420

## 9.1 概要

本LSIには、12本の入出力ポート（ポート1~3、5、6、A~G）と1本の入力専用ポート（ポート4）があります。

ポート機能一覧を表9.1に示します。各ポートの端子機能は兼用になっています。

各ポートは、入出力を制御するデータディレクションレジスタ（DDR）と、出力データを格納するデータレジスタ（DR）と、端子の状態をリードするポートレジスタ（PORT）から構成されています。なお、入力専用ポートにはDDRはありません。

ポートA~Eには、入力プルアップMOSが内蔵されており、DDR、DRのほかに、入力プルアップMOSコントロールレジスタ（PCR）で、入力プルアップMOSのオン/オフを制御します。

ポート3、ポートAには、オープンドレインコントロールレジスタ（ODR）が内蔵されており、出力バッファのPMOSのオン/オフを制御します。

ポート1、A~Fは1個のTTL負荷と90pFの容量負荷を駆動することができます。ポート2、3、5、6、Gは1個のTTL負荷と30pFの容量負荷を駆動することができます。すべての入出力ポートは出力時にダーリントトランジスタを駆動することができます。また、ポート1、A~CはLEDを駆動する（シンク電流10mA）ことができます。

ポート2、ポート6<sub>4</sub>~6<sub>7</sub>、ポートA<sub>4</sub>~A<sub>7</sub>はシュミットトリガ入力です。

各ポートのブロック図は、「付録C. I/Oポートのブロック図」を参照してください。

表 9.1 ポートの機能一覧

ポート	概要	端子	モード4*3	モード5*3	モード6	モード7
ポート 1	・8ビットの入出力ポート	P1 <sub>7</sub> /PO15/TIOCB2/ TCLKD P1 <sub>6</sub> /PO14/TIOCA2 P1 <sub>5</sub> /PO13/TIOCB1/ TCLKC P1 <sub>4</sub> /PO12/TIOCA1 P1 <sub>3</sub> /PO11/TIOCD0/ TCLKB P1 <sub>2</sub> /PO10/TIOCC0/ TCLKA P1 <sub>1</sub> /PO9/TIOCB0/DACK1 P1 <sub>0</sub> /PO8/TIOCA0/DACK0	DMA コントローラの入出力端子 ( DACK0、DACK1 ) と TPU の入出力端子 ( TCLKA、TCLKB、TCLKC、TCLKD、TIOCA0、TIOCB0、TIOCC0、TIOCD0、TIOCA1、TIOCB1、TIOCA2、TIOCB2 ) と PPG の出力端子 ( PO15 ~ PO8 ) と 8 ビット入出力ポートとの兼用			
ポート 2	・8ビットの入出力ポート ・シュミットトリガ入力	P2 <sub>7</sub> /PO7/TIOCB5/TMO1 P2 <sub>6</sub> /PO6/TIOCA5/TMO0 P2 <sub>5</sub> /PO5/TIOCB4/TMCI1 P2 <sub>4</sub> /PO4/TIOCA4/TMRI1 P2 <sub>3</sub> /PO3/TIOCD3/TMCI0 P2 <sub>2</sub> /PO2/TIOCC3/TMRI0 P2 <sub>1</sub> /PO1/TIOCB3 P2 <sub>0</sub> /PO0/TIOCA3	TPU の入出力端子 ( TIOCA3、TIOCB3、TIOCC3、TIOCD3、TIOCA4、TIOCB4、TIOCA5、TIOCB5 ) と PPG の出力端子 ( PO7 ~ PO0 ) と 8 ビットタイマ ( チャネル0、1 ) の入出力端子 ( TMRI0、TMCI0、TMO0、TMRI1、TMCI1、TMO1 ) と 8 ビット入出力ポートとの兼用			
ポート 3	・6ビットの入出力ポート ・オープンドレイン出力可能	P3 <sub>5</sub> /SCK1 P3 <sub>4</sub> /SCK0 P3 <sub>3</sub> /RxD1 P3 <sub>2</sub> /RxD0 P3 <sub>1</sub> /TxD1 P3 <sub>0</sub> /TxD0	SCI ( チャネル0、1 ) の入出力端子 ( TxD0、RxD0、SCK0、TxD1、RxD1、SCK1 ) と 6 ビット入出力ポートの兼用			
ポート 4	・8ビットの入出力ポート	P4 <sub>7</sub> /AN7/DA1 P4 <sub>6</sub> /AN6/DA0 P4 <sub>5</sub> /AN5 P4 <sub>4</sub> /AN4 P4 <sub>3</sub> /AN3 P4 <sub>2</sub> /AN2 P4 <sub>1</sub> /AN1 P4 <sub>0</sub> /AN0	A/D 変換器のアナログ入力 ( AN7 ~ AN0 ) と D/A 変換器のアナログ出力 ( DA1、DA0 ) と 8 ビット入力ポートの兼用			
ポート 5	・4ビットの入出力ポート	P5 <sub>3</sub> /ADTRG P5 <sub>2</sub> /SCK2 P5 <sub>1</sub> /RxD2 P5 <sub>0</sub> /TxD2	SCI ( チャネル2 ) の入出力端子 ( TxD2、RxD2、SCK2 ) と A/D 変換器の入力端子 ( ADTRG ) と 4 ビット入出力ポートの兼用			
ポート 6	・8ビットの入出力ポート ・シュミットトリガ入力 ( P6 <sub>4</sub> ~ P6 <sub>7</sub> )	P6 <sub>7</sub> /IRQ3/CS7 P6 <sub>6</sub> /IRQ2/CS6 P6 <sub>5</sub> /IRQ1 P6 <sub>4</sub> /IRQ0 P6 <sub>3</sub> /TEND1 P6 <sub>2</sub> /DREQ1 P6 <sub>1</sub> /TEND0/CS5 P6 <sub>0</sub> /DREQ0/CS4	DMA コントローラの入出力端子 ( DREQ0、TEND0、DREQ1、TEND1 ) とバス制御出力端子 ( CS4 ~ CS7 ) と割り込み入力端子 ( IRQ0 ~ IRQ3 ) と 8 ビット入出力ポートの兼用			割り込み入力端子 ( IRQ0 ~ IRQ3 ) と 8 ビット入出力ポートの兼用

ポート	概要	端子	モード4* <sup>3</sup>	モード5* <sup>3</sup>	モード6	モード7
ポート A	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ 8ビットの入出力ポート</li> <li>・ 入力プルアップ MOS内蔵*<sup>4</sup></li> <li>・ オープンドレイン出力可能*<sup>4</sup></li> <li>・ シュミットトリガ入力 (PA<sub>4</sub>~PA<sub>7</sub>)</li> </ul>	PA <sub>7</sub> /A <sub>23</sub> / $\overline{\text{IRQ7}}$ PA <sub>6</sub> /A <sub>22</sub> / $\overline{\text{IRQ6}}$ PA <sub>5</sub> /A <sub>21</sub> / $\overline{\text{IRQ5}}$	DDR=0のとき (リセット後) 割り込み入力端子 ( $\overline{\text{IRQ7}}$ ~ $\overline{\text{IRQ5}}$ ) と入力ポートの兼用	DDR=1のとき アドレス出力	DDR=0のとき (リセット後) 割り込み入力端子 ( $\overline{\text{IRQ7}}$ ~ $\overline{\text{IRQ4}}$ ) と入力ポートの兼用	割り込み入力端子 ( $\overline{\text{IRQ7}}$ ~ $\overline{\text{IRQ4}}$ ) と入出力ポートの兼用
		PA <sub>4</sub> /A <sub>20</sub> / $\overline{\text{IRQ4}}$	アドレス出力		DDR=1のとき アドレス出力	
		PA <sub>3</sub> /A <sub>19</sub> ~PA <sub>0</sub> /A <sub>16</sub>	アドレス出力		DDR=0のとき (リセット後) 入力ポート	入出力ポート
					DDR=1のとき アドレス出力	
ポート B	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ 8ビットの入出力ポート</li> <li>・ 入力プルアップ MOS内蔵*<sup>4</sup></li> </ul>	PB <sub>7</sub> /A <sub>15</sub> ~PB <sub>0</sub> /A <sub>8</sub>	アドレス出力		DDR=0のとき (リセット後) 入力ポート	入出力ポート
					DDR=1のとき アドレス出力	
ポート C	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ 8ビットの入出力ポート</li> <li>・ 入力プルアップ MOS内蔵*<sup>4</sup></li> </ul>	PC <sub>7</sub> /A <sub>7</sub> ~PC <sub>0</sub> /A <sub>0</sub>	アドレス出力		DDR=0のとき (リセット後) 入力ポート	入出力ポート
					DDR=1のとき アドレス出力	
ポート D	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ 8ビットの入出力ポート</li> <li>・ 入力プルアップ MOS内蔵*<sup>4</sup></li> </ul>	PD <sub>7</sub> /D <sub>15</sub> ~PD <sub>0</sub> /D <sub>8</sub>	データバス入出力			入出力ポート
ポート E	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ 8ビットの入出力ポート</li> <li>・ 入力プルアップ MOS内蔵*<sup>4</sup></li> </ul>	PE <sub>7</sub> /D <sub>7</sub> ~PE <sub>0</sub> /D <sub>0</sub>	8ビットバスモードのとき入出力ポート 16ビットバスモードのときデータバス入出力			入出力ポート
ポート F	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ 8ビットの入出力ポート</li> </ul>	PF <sub>7</sub> /	DDR=0のとき入力ポート DDR=1のとき (リセット後) 出力			DDR=0のとき (リセット後) 入力ポート DDR=1のとき 出力
		PF <sub>6</sub> / $\overline{\text{AS}}$ PF <sub>5</sub> / $\overline{\text{RD}}$ PF <sub>4</sub> / $\overline{\text{HWR}}$ PF <sub>3</sub> / $\overline{\text{LWR}}$	AS、RD、HWR、LWR 出力			入出力ポート
		PF <sub>2</sub> / $\overline{\text{LCAS}}$ / $\overline{\text{WAIT}}$ / $\overline{\text{BREQO}}$	WAITE=0、BREQOE=0のとき (リセット後) 入出力ポート WAITE=1、BREQOE=0のとき $\overline{\text{WAIT}}$ 入力 WAITE=0、BREQOE=1のとき $\overline{\text{BREQO}}$ 入力 RMTS2~RMTS0=B'001~B'011、CW2=0、LCASS=0のとき $\overline{\text{LCAS}}$ 出力			
		PF <sub>1</sub> / $\overline{\text{BACK}}$ PF <sub>0</sub> / $\overline{\text{BREQ}}$	BRLE=0のとき (リセット後) 入出力ポート BRLE=1のとき $\overline{\text{BREQ}}$ 入力、 $\overline{\text{BACK}}$ 出力			

## 9. I/O ポート

---

ポート	概要	端子	モード4* <sup>3</sup>	モード5* <sup>3</sup>	モード6	モード7
ポート G	・5ビットの入出力ポート	PG <sub>4</sub> /CS0	DDR=0のとき* <sup>1</sup> 入力ポート DDR=1のとき* <sup>2</sup> CS0出力			入出力 ポート
		PG <sub>3</sub> /CS1 PG <sub>2</sub> /CS2 PG <sub>1</sub> /CS3	DDR=0のとき(リセット後)入力ポート DDR=1のときCS1、CS2、CS3出力			
		PG0/CAS	DRAM空間設定のときCAS出力 上記以外のとき(リセット後)入出力ポート			

【注】 \*1 モード6のリセット後

\*2 モード4、5のリセット後

\*3 ROMなし版では、モード4、5のみ使用できます。

\*4 ROM内蔵版のみ使用できます。

## 9.2 ポート 1

### 9.2.1 概要

ポート 1 は、8 ビットの入出力ポートです。ポート 1 は、PPG の出力端子 (PO15 ~ PO8)、TPU の入出力端子 (TCLKA、TCLKB、TCLKC、TCLKD、TIOCA0、TIOCB0、TIOCC0、TIOCD0、TIOCA1、TIOCB1、TIOCA2、TIOCB2)、DMAC の出力端子 ( $\overline{DACK0}$ 、 $\overline{DACK1}$ ) と兼用になっています。ポート 1 の端子機能はいずれの動作モードでも共通です。

ポート 1 の各端子の構成を図 9.1 に示します。

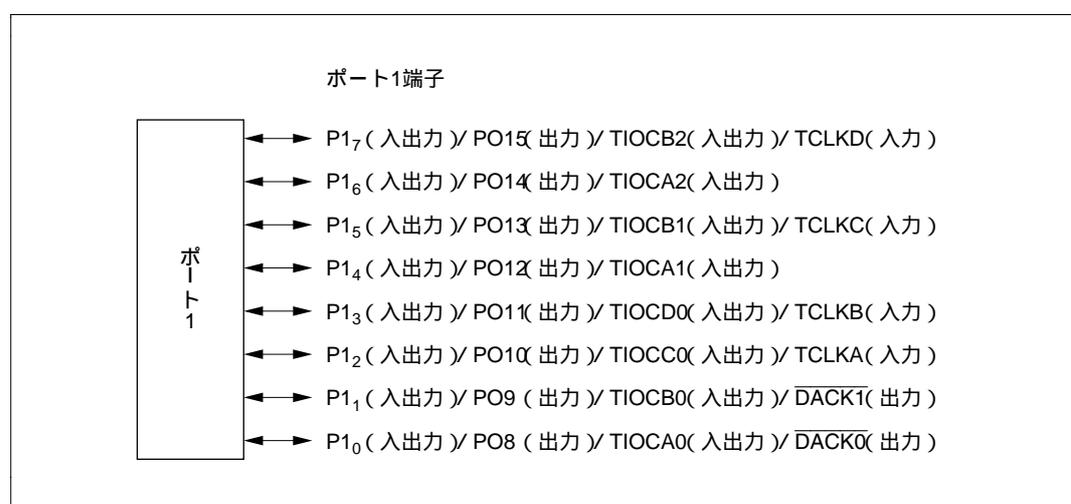


図 9.1 ポート 1 の端子機能

### 9.2.2 レジスタ構成

表 9.2 にポート 1 のレジスタ構成を示します。

表 9.2 ポート 1 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
ポート 1 データディレクションレジスタ	P1DDR	W	H'00	H'FEB0
ポート 1 データレジスタ	P1DR	R/W	H'00	H'FF60
ポート 1 レジスタ	PORT1	R	不定	H'FF50

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

## (1) ポート 1 データディレクションレジスタ (P1DDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P17DDR	P16DDR	P15DDR	P14DDR	P13DDR	P12DDR	P11DDR	P10DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

P1DDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート 1 の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

P1DDR を 1 にセットすると対応するポート 1 の各端子は出力となり、0 にクリアすると入力になります。

P1DDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、P1DDR は直前の状態を保持します。マニュアルリセット\*では PPG、TPU、DMAC は初期化されるため、P1DDR、P1DR の指定によって端子状態が決定されます。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (2) ポート 1 データレジスタ (P1DR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P17DR	P16DR	P15DR	P14DR	P13DR	P12DR	P11DR	P10DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

P1DR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート 1 の各端子 (P1<sub>7</sub>~P1<sub>0</sub>) の出力データを格納します。

P1DR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート1レジスタ (PORT1)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	P17	P16	P15	P14	P13	P12	P11	P10
初期値：	-*	-*	-*	-*	-*	-*	-*	-*
R/W：	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* P1<sub>7</sub>~P1<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORT1 は、8ビットのリード専用レジスタで、ライトは無効です。端子の状態を反映します。ポート1の各端子 (P1<sub>7</sub>~P1<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ずPIDR に対して行ってください。

PIDDR が1にセットされているとき、ポート1のリードを行うとPIDRの値をリードします。PIDDR が0にクリアされているとき、ポート1のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORT1 は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードではPIDDR、PIDRが初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

### 9.2.3 端子機能

ポート 1 の各端子は、PPG の出力端子 ( PO15 ~ PO8 )、TPU の入出力端子 ( TCLKA、TCLKB、TCLKC、TCLKD、TIOCA0、TIOCB0、TIOCC0、TIOCD0、TIOCA1、TIOCB1、TIOCA2、TIOCB2 )、DMAC の出力端子 (  $\overline{DACK0}$ 、 $\overline{DACK1}$  ) と兼用になっています。ポート 1 の端子機能を表 9.3 に示します。

表 9.3 ポート 1 の端子機能

端子	選択方法と端子機能					
P1 <sub>7</sub> /PO15/ TIOCB2/ TCLKD	TMDR2 の MD3 ~ MD0 ビット、TIOCB2 の IOB3 ~ IOB0 ビット、TCR2 の CCLR1、CCLR0 ビットによる TPU チャンネル 2 の設定、TCR0、TCR5 の TPSC2 ~ TPSC0 ビット、NDERH の NDER15 ビット、および P17DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	TPUチャンネル2の設定	下表 ( 1 )		下表 ( 2 )		
	P17DDR	-		0	1	1
	NDER15	-		-	0	1
	端子機能	TIOCB2出力		P1 <sub>7</sub> 入力	P1 <sub>7</sub> 出力	PO15出力
				TIOCB2入力*1		
		TCLKD入力*2				
	<p>【注】 *1 MD3 ~ MD0 = B'0000、B'01xx かつ IOB3 = 1 の場合に TIOCB2 入力となります。</p> <p>*2 TCR0、TCR5 のいずれかの設定が TPSC2 ~ TPSC0 = B'111 の場合に TCLKD 入力となります。</p> <p>また、チャンネル 2、4 を位相計数モードに設定すると、TCLKD 入力となります。</p>					
	TPUチャンネル2の設定	( 2 )	( 1 )	( 2 )	( 2 )	( 1 ) ( 2 )
	MD3 ~ MD0	B'0000、B'01xx		B'0010	B'0011	
	IOB3 ~ IOB0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001 ~ B'0011 B'0101 ~ B'0111	-	B'xx00	B'xx00以外
	CCLR1、CCLR0	-	-	-	-	B'10以外 B'10
	出力機能	-	アウトプットコンペア出力	-	-	PWMモード2出力 -
		x : Don't care				

端子	選択方法と端子機能					
P1 <sub>6</sub> /PO14/ TIOCA2	TMDR2のMD3～MD0ビット、TIOA2のIOA3～IOA0ビット、TCR2のCCLR1、CCLR0ビットによるTPUチャンネル2の設定、NDERHのNDER14ビット、およびP16DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
TPUチャンネル2の設定	下表(1)			下表(2)		
P16DDR	-			0	1	1
NDER14	-			-	0	1
端子機能	TIOCA2出力			P1 <sub>6</sub> 入力	P1 <sub>6</sub> 出力	PO14出力
				TIOCA2入力*1		
【注】*1 MD3～MD0 = B'0000、B'01xx かつ IOA3 = 1 の場合に TIOCA2 入力となります。						
TPUチャンネル2の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1)	(2)
MD3～MD0	B'0000、B'01xx		B'001x	B'0010	B'0011	
IOA3～IOA0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外	
CCLR1、CCLR0	-	-	-	-	B'01以外	B'01
出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力	-
x : Don't care						
【注】*2 TIOCB2 は出力禁止となります。						

端子	選択方法と端子機能						
P1 <sub>g</sub> /PO13/ TIOCB1/ TCLKC	TMDR1 の MD3 ~ MD0 ビット、TIOR1 の IOB3 ~ IOB0 ビット、TCR1 の CCLR1、CCLR0 ビットによる TPU チャンネル 1 の設定、TCR0、TCR2、TCR4、TCR5 の TPSC2 ~ TPSC0 ビット、NDERH の NDER13 ビット、および P15DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
	TPUチャンネル1の設定	下表 (1)		下表 (2)			
	P15DDR	-		0	1	1	
	NDER13	-		-	0	1	
	端子機能	TIOCB1出力		P1 <sub>g</sub> 入力	P1 <sub>g</sub> 出力	PO13出力	
				TIOCB1入力*1			
		TCLKC入力*2					
	<p><b>【注】</b> *1 MD3 ~ MD0 = B'0000、B'01xx かつ IOB3 ~ IOB0 = B'10xx の場合に TIOCB1 入力となります。</p> <p>*2 TCR0、TCR2 のいずれかの設定が TPSC2 ~ TPSC0 = B'110 または TCR4、TCR5 のいずれかの設定が TPSC2 ~ TPSC0 = B'101 の場合に TCLKC 入力となります。</p> <p>また、チャンネル 2、4 を位相計数モードに設定すると、TCLKC 入力となります。</p>						
	TPUチャンネル1の設定	(2)	(1)	(2)	(2)	(1)	(2)
	MD3 ~ MD0	B'0000、B'01xx		B'0010	B'0011		
	IOB3 ~ IOB0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001 ~ B'0011 B'0101 ~ B'0111	-	B'xx00	B'xx00以外	
	CCLR1、CCLR0	-	-	-	-	B'10以外	B'10
	出力機能	-	アウトプットコンペア出力	-	-	PWMモード2出力	-
	x : Don't care						

端子	選択方法と端子機能						
P1 <sub>4</sub> /PO12/ TIOCA1	TMDR1のMD3～MD0ビット、TIOR1のIOA3～IOA0ビット、TCR1のCCLR1、CCLR0ビットによるTPUチャンネル1の設定、NDERHのNDER12ビット、およびP14DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
	TPUチャンネル1の設定	下表(1)		下表(2)			
	P14DDR	-		0	1	1	
	NDER12	-		-	0	1	
	端子機能	TIOCA1出力		P1 <sub>4</sub> 入力	P1 <sub>4</sub> 出力	PO12出力	
				TIOCA1入力*1			
	【注】*1 MD3～MD0 = B'0000、B'01xx かつ IOA3～IOA0 = B'10xx の場合に TIOCA1 入力となります。						
	TPUチャンネル1の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1)	(2)
	MD3～MD0	B'0000、B'01xx		B'001x	B'0010	B'0011	
	IOA3～IOA0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外	
	CCLR1、CCLR0	-	-	-	-	B'01以外	B'01
	出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力	-
		x : Don't care					
	【注】*2 TIOCB1 は出力禁止となります。						

端子	選択方法と端子機能						
P1 <sub>3</sub> /PO11/ TIOCD0/ TCLKB	TMDR0 の MD3 ~ MD0 ビット、TIOR0L の IOD3 ~ IOD0 ビット、TCR0 の CCLR2 ~ CCLR0 ビットによる TPU チャンネル 0 の設定、TCR0 ~ TCR2 の TPSC2 ~ TPSC0 ビット、NDERH の NDER11 ビット、および P13DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
	TPUチャンネル0の設定	下表 (1)		下表 (2)			
	P13DDR	-		0	1	1	
	NDER11	-		-	0	1	
	端子機能	TIOCD0出力		P1 <sub>3</sub> 入力	P1 <sub>3</sub> 出力	PO11出力	
				TIOCD0入力*1			
		TCLKB入力*2					
	<p><b>【注】</b> *1 MD3 ~ MD0 = B'0000、かつ IOD3 ~ IOD0 = B'10xx の場合に TIOCD0 入力となります。</p> <p>*2 TCR0 ~ TCR2 のいずれかの設定が TPSC2 ~ TPSC0 = B'101 の場合に TCLKB 入力となります。</p> <p>また、チャンネル 1、5 を位相計数モードに設定すると TCLKB 入力となります。</p>						
	TPUチャンネル0の設定	(2)	(1)	(2)	(2)	(1)	(2)
	MD3 ~ MD0	B'0000		B'0010	B'0011		
	IOD3 ~ IOD0	B'0000	B'0001 ~ B'0011	-	B'xx00	B'xx00以外	
		B'0100	B'0101 ~ B'0111				
		B'1xxx					
	CCLR2 ~ CCLR0	-	-	-	-	B'110以外	B'110
	出力機能	-	アウトプットコンペア出力	-	-	PWMモード2出力	-
		x : Don't care					

端子	選択方法と端子機能						
P1 <sub>2</sub> /PO10/ TIOCC0/ TCLKA	TMDR0のMD3～MD0ビット、TIOR0LのIOC3～IOC0ビット、TCR0のCCLR2～CCLR0ビットによるTPUチャンネル0の設定、TCR0～TCR5のTPSC2～TPSC0ビット、NDERHのNDER10ビット、およびP12DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
	TPUチャンネル0の設定	下表(1)		下表(2)			
	P12DDR	-		0	1	1	
	NDER10	-		-	0	1	
	端子機能	TIOCC0出力		P1 <sub>2</sub> 入力	P1 <sub>2</sub> 出力	PO10出力	
				TIOCC0入力*1			
		TCLKA入力*2					
	<p>【注】*1 MD3～MD0 = B'0000、かつ IOC3～IOC0 = B'10xx の場合に TIOCC0 入力となります。</p> <p>*2 TCR0～TCR5のいずれかの設定が TPSC2～TPSC0 = B'100 の場合に TCLKA 入力となります。</p> <p>また、チャンネル1、5を位相計数モードに設定すると TCLKA 入力となります。</p>						
	TPUチャンネル0の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1)	(2)
	MD3～MD0	B'0000		B'001x	B'0010	B'0011	
	IOC3～IOC0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外	
	CCLR2～CCLR0	-	-	-	-	B'101以外	B'101
	出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *3 モード1出力	PWM モード2出力	-
		x : Don't care					
	<p>【注】*3 TIOCD0は出力禁止となります。</p> <p>TMDR0のBFA = 1またはBFB = 1のときは出力禁止で(2)の設定になります。</p>						

端子	選択方法と端子機能					
P1 <sub>1</sub> /PO9/ TIOCB0/ DACK1	TMDR0 の MD3 ~ MD0 ビット、TIOR0H の IOB3 ~ IOB0 ビットによる TPU チャンネル 0 の設定、NDERH の NDER9 ビット、および DMABCRH の SAE1 ビットと P11DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
SAE1		0			1	
TPUチャンネル0の設定	下表(1)	下表(2)			-	
P11DDR	-	0	1	1	-	
NDER9	-	-	0	1	-	
端子機能	TIOCB0出力	P1 <sub>1</sub> 入力	P1 <sub>1</sub> 出力	PO9出力	DACK1出力	
		TIOCB0入力*				
<p>【注】* MD3 ~ MD0 = B'0000、かつ IOB3 ~ IOB0 = B'10xx の場合に TIOCB0 入力となります。</p>						
TPUチャンネル0の設定	(2)	(1)	(2)	(2)	(1)	(2)
MD3 ~ MD0	B'0000		B'0010	B'0011		
IOB3 ~ IOB0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001 ~ B'0011 B'0101 ~ B'0111	-	B'xx00	B'xx00以外	
CCLR2 ~ CCLR0	-	-	-	-	B'010以外	B'010
出力機能	-	アウトプットコンペア出力	-	-	PWMモード2出力	-
x : Don't care						

端子	選択方法と端子機能					
P1 <sub>0</sub> /PO8/ TIOCA0/ $\overline{\text{DACK0}}$	TMDR0のMD3～MD0ビット、TIOR0HのIOA3～IOA0ビット、TCR0のCCLR2～CCLR0ビットによるTPUチャンネル0の設定、NDERHのNDER8ビット、およびDMABCRHのSAE0ビットとP10DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	SAE0		0			1
	TPUチャンネル0の設定	下表(1)	下表(2)			-
	P10DDR	-	0	1	1	-
	NDER8	-	-	0	1	-
	端子機能	TIOCA0出力	P1 <sub>0</sub> 入力	P1 <sub>0</sub> 出力	PO8出力	$\overline{\text{DACK0}}$ 出力
			TIOCA0入力*1			
	【注】*1 MD3～MD0 = B'0000、かつ IOA3～IOA0 = B'10xx の場合に TIOCA0 入力となります。					
	TPUチャンネル0の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1)
	MD3～MD0		B'0000	B'001x	B'0010	B'0011
	IOA3～IOA0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外
	CCLR2～CCLR0	-	-	-	-	B'001以外 B'001
	出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力
						-
						x : Don't care
	【注】*2 TIOCB0 は出力禁止となります。					

## 9.3 ポート 2

### 9.3.1 概要

ポート 2 は、8 ビットの入出力ポートです。ポート 2 は、PPG の出力端子 (PO7 ~ PO0)、TPU の入出力端子 (TIOCA3、TIOCB3、TIOCC3、TIOCD3、TIOCA4、TIOCB4、TIOCA5、TIOCB5)、8 ビットタイマの入出力端子 (TMRI0、TMCI0、TMO0、TMRI1、TMC11、TMO1) と兼用になっています。ポート 2 の端子機能はいずれの動作モードでも共通です。ポート 2 はシュミットトリガ入力です。

ポート 2 の各端子の構成を図 9.2 に示します。

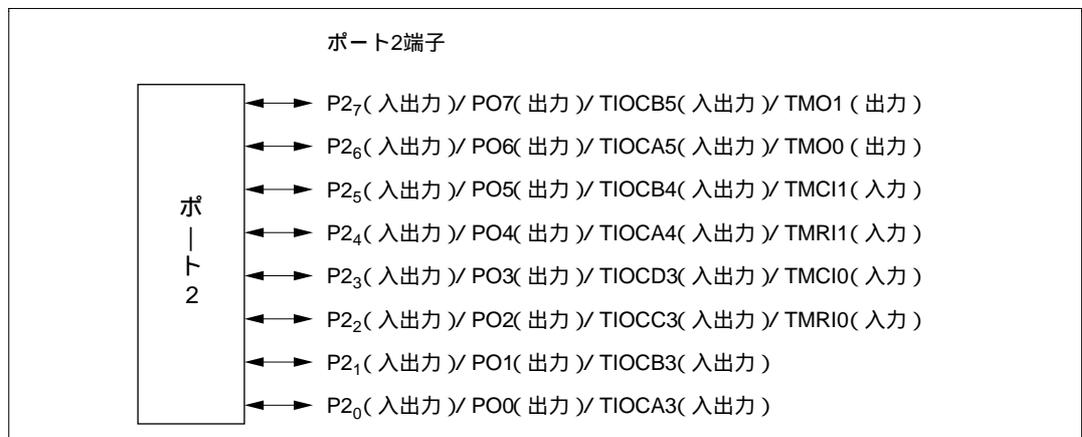


図 9.2 ポート 2 の端子機能

### 9.3.2 レジスタ構成

表 9.4 にポート 2 のレジスタ構成を示します。

表 9.4 ポート 2 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
ポート 2 データディレクションレジスタ	P2DDR	W	H'00	H'FEB1
ポート 2 データレジスタ	P2DR	R/W	H'00	H'FF61
ポート 2 レジスタ	PORT2	R	不定	H'FF51

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

## (1) ポート2 データディレクションレジスタ (P2DDR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	P27DDR	P26DDR	P25DDR	P24DDR	P23DDR	P22DDR	P21DDR	P20DDR
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	W	W	W	W	W	W	W	W

P2DDRは、8ビットのライト専用レジスタで、ポート2の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

P2DDRを1にセットすると対応するポート2の各端子は出力となり、0にクリアすると入力になります。

パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードではH'00に初期化されます。また、マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、P2DDRは直前の状態を保持します。マニュアルリセット\*では、PPG、TPU、8ビットタイマは初期化されるため、P2DDR、P2DRの指定によって端子状態が決定されます。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## (2) ポート2 データレジスタ (P2DR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	P27DR	P26DR	P25DR	P24DR	P23DR	P22DR	P21DR	P20DR
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/W							

P2DRは、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート2の各端子(P2<sub>7</sub>~P2<sub>0</sub>)の出力データを格納します。

P2DRは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードではH'00に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート 2 レジスタ (PORT2)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P27	P26	P25	P24	P23	P22	P21	P20
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* P2<sub>7</sub>~P2<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORT2 は、8 ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート 2 の各端子 (P2<sub>7</sub>~P2<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず P2DR に対して行ってください。

P2DDR が 1 にセットされているとき、ポート 2 のリードを行うと P2DR の値をリードします。P2DDR が 0 にクリアされているとき、ポート 2 のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORT2 は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、P2DDR、P2DR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

### 9.3.3 端子機能

ポート2の各端子は、PPGの出力端子（PO7～PO0）、TPUの入出力端子（TIOCA3、TIOCB3、TIOCC3、TIOCD3、TIOCA4、TIOCB4、TIOCA5、TIOCB5）、8ビットタイマの入出力端子（TMRI0、TMCI0、TMO0、TMRI1、TMCI1、TMO1）と兼用になっています。ポート2の端子機能を表9.5に示します。

表9.5 ポート2の端子機能

端子	選択方法と端子機能					
P2 <sub>7</sub> /PO7/ TIOCB5/ TMO1	TMDR5のMD3～MD0ビット、TIOCR5のIOB3～IOB0ビット、TCR5のCCLR1、CCLR0ビットによるTPUチャンネル5の設定、NDERLのNDER7ビット、および8ビットタイマのTCSR1のOS3～OS0ビットとP27DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	OS3～OS0	すべてが0				いずれかが1
	TPUチャンネル5の設定	下表(1)	下表(2)			-
	P27DDR	-	0	1	1	-
	NDER7	-	-	0	1	-
	端子機能	TIOCB5出力	P2 <sub>7</sub> 入力	P2 <sub>7</sub> 出力	PO7出力	TMO1出力
			TIOCB5入力*			
	【注】* MD3～MD0 = B'0000、B'01xx かつ IOB3 = 1 の場合に TIOCB5 入力となります。					
	TPUチャンネル5の設定	(2)	(1)	(2)	(2)	(1) (2)
	MD3～MD0		B'0000、B'01xx	B'0010	B'0011	
	IOB3～IOB0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	-	B'xx00	B'xx00以外
	CCLR1、CCLR0	-	-	-	-	B'10以外 B'10
	出力機能	-	アウトプットコンペア出力	-	-	PWMモード2出力 -
						x : Don't care

端子	選択方法と端子機能					
P2 <sub>6</sub> /PO6/ TIOCA5/ TMO0	TMDR5 の MD3 ~ MD0 ビット、TIOR5 の IOA3 ~ IOA0 ビット、TCR5 の CCLR1、CCLR0 ビットによる TPU チャンネル5 の設定、NDERL の NDER6 ビット、および TCSR0 の OS3 ~ OS0 ビットと P26DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	OS3 ~ OS0	すべてが0				いずれかが1
	TPUチャンネル5の設定	下表(1)	下表(2)			-
	P26DDR	-	0	1	1	-
	NDER6	-	-	0	1	-
	端子機能	TIOCA5出力	P2 <sub>6</sub> 入力	P2 <sub>6</sub> 出力	PO6出力	TMO0出力
		TIOCA5入力*1				
	【注】*1 MD3 ~ MD0 = B'0000、B'01xx かつ IOA3 = 1 の場合に TIOCA5 入力となります。					
	TPUチャンネル5の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1) (2)
	MD3 ~ MD0	B'0000、B'01xx		B'001x	B'0010	B'0011
	IOA3 ~ IOA0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001 ~ B'0011 B'0101 ~ B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外
	CCLR1、CCLR0	-	-	-	-	B'01以外 B'01
	出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力
					x : Don't care	
	【注】*2 TIOCB5 は出力禁止となります。					

端子	選択方法と端子機能						
P2 <sub>5</sub> /PO5/ TIOCB4/ TMCI1	8ビットタイマの外部クロック入力端子として使用する場合は、TCR1のCKS2～CKS0ビットで外部クロックを選択します。TMDR4のMD3～MD0ビット、TIOCR4のIOB3～IOB0ビット、TCR4のCCLR1、CCLR0ビットによるTPUチャンネル4の設定、NDERLのNDER5ビット、およびP25DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
TPUチャンネル4の設定		下表(1)		下表(2)			
P25DDR		-		0	1	1	
NDER5		-		-	0	1	
端子機能		TIOCB4出力		P2 <sub>5</sub> 入力	P2 <sub>5</sub> 出力	PO5出力	
				TIOCB4入力*			
		TMCI1入力					
<p>【注】* MD3～MD0 = B'0000、B'01xx かつ IOB3～IOB0 = B'10xx の場合に TIOCB4 入力となります。</p>							
TPUチャンネル4の設定		(2)	(1)	(2)	(2)	(1)	(2)
MD3～MD0		B'0000、B'01xx		B'0010	B'0011		
IOB3～IOB0		B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	-	B'xx00	B'xx00以外	
CCLR1、CCLR0		-	-	-	-	B'10以外	B'10
出力機能		-	アウトプットコンペア出力	-	-	PWMモード2出力	-
x : Don't care							

端子	選択方法と端子機能																																																																				
P2 <sub>4</sub> /PO4/ TIOCA4/ TMRI1	<p>8 ビットタイマのカウンタリセットとして使用する場合は、TCR1 の CCLR1、CCLR0 をそれぞれ 1 にセットします。TMDR4 の MD3 ~ MD0 ビット、TIOA4 の IOA3 ~ IOA0 ビットによる TPU チャンネル 4 の設定、NDERL の NDER4 ビット、および P24DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="text-align: left;">TPUチャンネル4の設定</th> <th style="text-align: center;">下表 (1)</th> <th colspan="3" style="text-align: center;">下表 (2)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>P24DDR</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">0</td> <td style="text-align: center;">1</td> <td style="text-align: center;">1</td> </tr> <tr> <td>NDER4</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">0</td> <td style="text-align: center;">1</td> </tr> <tr> <td rowspan="2" style="text-align: left;">端子機能</td> <td rowspan="2" style="text-align: center;">TIOCA4出力</td> <td style="text-align: center;">P2<sub>4</sub>入力</td> <td style="text-align: center;">P2<sub>4</sub>出力</td> <td style="text-align: center;">PO4出力</td> </tr> <tr> <td colspan="3" style="text-align: center;">TIOCA4入力*1</td> </tr> <tr> <td colspan="5" style="text-align: center;">TMRI1入力</td> </tr> </tbody> </table> <p><b>【注】 *1</b> MD3 ~ MD0 = B'0000、B'01xx かつ IOA3 ~ IOA0 = B'10xx の場合に TIOCA4 入力となります。</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="text-align: left;">TPUチャンネル4の設定</th> <th style="text-align: center;">(2)</th> <th style="text-align: center;">(1)</th> <th style="text-align: center;">(2)</th> <th style="text-align: center;">(1)</th> <th style="text-align: center;">(1)</th> <th style="text-align: center;">(2)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>MD3 ~ MD0</td> <td></td> <td style="text-align: center;">B'0000、B'01xx</td> <td style="text-align: center;">B'001x</td> <td style="text-align: center;">B'0010</td> <td colspan="2" style="text-align: center;">B'0011</td> </tr> <tr> <td>IOA3 ~ IOA0</td> <td style="text-align: center;">B'0000 B'0100 B'1xxx</td> <td style="text-align: center;">B'0001 ~ B'0011 B'0101 ~ B'0111</td> <td style="text-align: center;">B'xx00</td> <td style="text-align: center;">B'xx00以外</td> <td colspan="2" style="text-align: center;">B'xx00以外</td> </tr> <tr> <td>CCLR1、CCLR0</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">B'01以外</td> <td style="text-align: center;">B'01</td> </tr> <tr> <td>出力機能</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">アウトプット コンペア出力</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">PWM *2 モード1出力</td> <td style="text-align: center;">PWM モード2出力</td> <td style="text-align: center;">-</td> </tr> </tbody> </table> <p style="text-align: right;">x : Don't care</p> <p><b>【注】 *2</b> TIOCB4 は出力禁止となります。</p>						TPUチャンネル4の設定	下表 (1)	下表 (2)			P24DDR	-	0	1	1	NDER4	-	-	0	1	端子機能	TIOCA4出力	P2 <sub>4</sub> 入力	P2 <sub>4</sub> 出力	PO4出力	TIOCA4入力*1			TMRI1入力					TPUチャンネル4の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1)	(2)	MD3 ~ MD0		B'0000、B'01xx	B'001x	B'0010	B'0011		IOA3 ~ IOA0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001 ~ B'0011 B'0101 ~ B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外		CCLR1、CCLR0	-	-	-	-	B'01以外	B'01	出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力	-
TPUチャンネル4の設定	下表 (1)	下表 (2)																																																																			
P24DDR	-	0	1	1																																																																	
NDER4	-	-	0	1																																																																	
端子機能	TIOCA4出力	P2 <sub>4</sub> 入力	P2 <sub>4</sub> 出力	PO4出力																																																																	
		TIOCA4入力*1																																																																			
TMRI1入力																																																																					
TPUチャンネル4の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1)	(2)																																																															
MD3 ~ MD0		B'0000、B'01xx	B'001x	B'0010	B'0011																																																																
IOA3 ~ IOA0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001 ~ B'0011 B'0101 ~ B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外																																																																
CCLR1、CCLR0	-	-	-	-	B'01以外	B'01																																																															
出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力	-																																																															

端子	選択方法と端子機能						
P2 <sub>3</sub> /PO3/ TIOCD3/ TMCIO	8ビットタイマの外部クロック入力端子として使用する場合は、TCR0のCKS2～CKS0ビットで外部クロックを選択します。TMDR3のMD3～MD0ビット、TIOR3LのIOD3～IOD0ビット、TCR3のCCLR2～CCLR0ビットによるTPUチャンネル3の設定、NDERLのNDER3ビット、およびP23DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
TPUチャンネル3の設定		下表(1)		下表(2)			
P23DDR		-		0	1	1	
NDER3		-		-	0	1	
端子機能		TIOCD3出力		P2 <sub>3</sub> 入力	P2 <sub>3</sub> 出力	PO3出力	
				TIOCD3入力*			
				TMCIO入力			
【注】* MD3～MD0 = B'0000、かつ IOD3～IOD0 = B'10xx の場合に TIOCD3 入力となります。							
TPUチャンネル3の設定		(2)	(1)	(2)	(2)	(1)	(2)
MD3～MD0		B'0000		B'0010	B'0011		
IOD3～IOD0		B'0000	B'0001～B'0011	-	B'xx00	B'xx00以外	
		B'0100	B'0101～B'0111				
		B'1xxx					
CCLR2～CCLR0		-	-	-	-	B'110以外	B'110
出力機能		-	アウトプットコンペア出力	-	-	PWMモード2出力	-
							x : Don't care

端子	選択方法と端子機能																																																																				
P2 <sub>2</sub> /PO2/ TIOCC3/ TMRI0	<p>8ビットタイマのカウンタリセットとして使用する場合は、TCR0のCCLR1、CCLR0ビットをそれぞれ1にセットします。TMDR3のMD3～MD0ビット、TIOIR3LのIOC3～IOC0ビット、TCR3のCCLR2～CCLR0ビットによるTPUチャンネル3の設定、NDERLのNDER2ビット、およびP22DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="text-align: left;">TPUチャンネル3の設定</th> <th style="text-align: center;">下表(1)</th> <th colspan="3" style="text-align: center;">下表(2)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>P22DDR</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">0</td> <td style="text-align: center;">1</td> <td style="text-align: center;">1</td> </tr> <tr> <td>NDER2</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">0</td> <td style="text-align: center;">1</td> </tr> <tr> <td rowspan="3" style="text-align: center;">端子機能</td> <td rowspan="2" style="text-align: center;">TIOCC3出力</td> <td style="text-align: center;">P2<sub>2</sub>入力</td> <td style="text-align: center;">P2<sub>2</sub>出力</td> <td style="text-align: center;">PO2出力</td> </tr> <tr> <td colspan="3" style="text-align: center;">TIOCC3入力*1</td> </tr> <tr> <td colspan="5" style="text-align: center;">TMRI0入力</td> </tr> </tbody> </table> <p><b>【注】*1</b> MD3～MD0 = B'0000、かつ IOC3～IOC0 = B'10xx の場合に TIOCC<sub>3</sub> 入力となります。</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="text-align: left;">TPUチャンネル3の設定</th> <th style="text-align: center;">(2)</th> <th style="text-align: center;">(1)</th> <th style="text-align: center;">(2)</th> <th style="text-align: center;">(1)</th> <th style="text-align: center;">(1)</th> <th style="text-align: center;">(2)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>MD3～MD0</td> <td></td> <td style="text-align: center;">B'0000</td> <td style="text-align: center;">B'001x</td> <td style="text-align: center;">B'0010</td> <td colspan="2" style="text-align: center;">B'0011</td> </tr> <tr> <td>IOC3～IOC0</td> <td style="vertical-align: top;">B'0000 B'0100 B'1xxx</td> <td style="text-align: center;">B'0001～B'0011 B'0101～B'0111</td> <td style="text-align: center;">B'xx00</td> <td style="text-align: center;">B'xx00以外</td> <td colspan="2" style="text-align: center;">B'xx00以外</td> </tr> <tr> <td>CCLR2～CCLR0</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">B'101以外</td> <td style="text-align: center;">B'101</td> </tr> <tr> <td>出力機能</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">アウトプット コンペア出力</td> <td style="text-align: center;">-</td> <td style="text-align: center;">PWM *2 モード1出力</td> <td style="text-align: center;">PWM モード2出力</td> <td style="text-align: center;">-</td> </tr> </tbody> </table> <p style="text-align: right;">x : Don't care</p> <p><b>【注】*2</b> TIOCD3 は出力禁止となります。 TMDR3のBFA = 1またはBFB = 1のときは出力禁止で(2)の設定になります。</p>						TPUチャンネル3の設定	下表(1)	下表(2)			P22DDR	-	0	1	1	NDER2	-	-	0	1	端子機能	TIOCC3出力	P2 <sub>2</sub> 入力	P2 <sub>2</sub> 出力	PO2出力	TIOCC3入力*1			TMRI0入力					TPUチャンネル3の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1)	(2)	MD3～MD0		B'0000	B'001x	B'0010	B'0011		IOC3～IOC0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外		CCLR2～CCLR0	-	-	-	-	B'101以外	B'101	出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力	-
TPUチャンネル3の設定	下表(1)	下表(2)																																																																			
P22DDR	-	0	1	1																																																																	
NDER2	-	-	0	1																																																																	
端子機能	TIOCC3出力	P2 <sub>2</sub> 入力	P2 <sub>2</sub> 出力	PO2出力																																																																	
		TIOCC3入力*1																																																																			
	TMRI0入力																																																																				
TPUチャンネル3の設定	(2)	(1)	(2)	(1)	(1)	(2)																																																															
MD3～MD0		B'0000	B'001x	B'0010	B'0011																																																																
IOC3～IOC0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外																																																																
CCLR2～CCLR0	-	-	-	-	B'101以外	B'101																																																															
出力機能	-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力	-																																																															

端子	選択方法と端子機能						
P2 <sub>1</sub> /PO1/ TIOCB3	TMDR3のMD3～MD0ビット、TIOR3HのIOB3～IOB0ビット、TCR3のCCLR2～CCLR0ビットによるTPUチャンネル3の設定、NDERLのNDER1ビット、およびP21DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
	TPUチャンネル3の設定	下表(1)		下表(2)			
	P21DDR	-	0	1	1		
	NDER1	-	-	0	1		
	端子機能	TIOCB3出力	P2 <sub>1</sub> 入力	P2 <sub>1</sub> 出力	PO1出力		
			TIOCB3入力*				
	【注】* MD3～MD0 = B'0000、かつ IOB3～IOB0 = B'10xx の場合に TIOCB3 入力となります。						
	TPUチャンネル3の設定	(2)	(1)	(2)	(2)	(1)	(2)
	MD3～MD0	B'0000		B'0010	B'0011		
	IOB3～IOB0	B'0000 B'0100 B'1xxx	B'0001～B'0011 B'0101～B'0111	-	B'xx00	B'xx00以外	
	CCLR2～CCLR0	-	-	-	-	B'010以外	B'010
	出力機能	-	アウトプットコンペア出力	-	-	PWMモード2出力	-
		x : Don't care					

端子	選択方法と端子機能					
P2 <sub>0</sub> /PO0/ TIOCA3	TMDR3 の MD3 ~ MD0 ビット、TIOR3H の IOA3 ~ IOA0 ビット、TCR3 の CCLR2 ~ CCLR0 ビットによる TPU チャネル 3 の設定、NDERL の NDER0 ビット、および P20DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
TPUチャネル3の設定		下表 (1)		下表 (2)		
P20DDR		-	0	1	1	
NDER0		-	-	0	1	
端子機能		TIOCA3出力		P2 <sub>0</sub> 入力	P2 <sub>0</sub> 出力	PO0出力
				TIOCA3入力*1		
<p>【注】*1 MD3 ~ MD0 = B'0000、かつ IOA3 ~ IOA0 = B'10xx の場合に TIOCA3 入力となります。</p>						
TPUチャネル3の設定		(2)	(1)	(2)	(1)	(1)
MD3 ~ MD0		B'0000		B'001x	B'0010	B'0011
IOA3 ~ IOA0		B'0000	B'0001 ~ B'0011	B'xx00	B'xx00以外	B'xx00以外
		B'0100	B'0101 ~ B'0111			
		B'1xxx				
CCLR2 ~ CCLR0		-	-	-	-	B'001以外
出力機能		-	アウトプット コンペア出力	-	PWM *2 モード1出力	PWM モード2出力
x : Don't care						
<p>【注】*2 TIOCB3 は出力禁止となります。</p>						

## 9.4 ポート3

### 9.4.1 概要

ポート3は、6ビットの入出力ポートです。ポート3は、SCIの入出力端子(TxD0、RxD0、SCK0、TxD1、RxD1、SCK1)と兼用になっています。ポート3の端子機能はいずれの動作モードでも共通です。ポート3の各端子の構成を図9.3に示します。

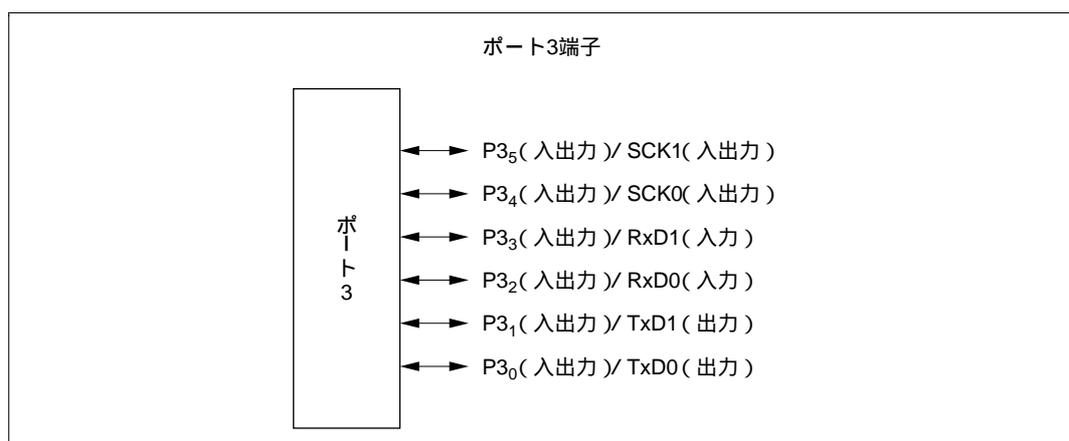


図 9.3 ポート3の端子機能

### 9.4.2 レジスタ構成

表9.6にポート3のレジスタ構成を示します。

表 9.6 ポート3レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値* <sup>2</sup>	アドレス* <sup>1</sup>
ポート3データディレクションレジスタ	P3DDR	W	H'00	H'FEB2
ポート3データレジスタ	P3DR	R/W	H'00	H'FF62
ポート3レジスタ	PORT3	R	不定	H'FF52
ポート3オープンドレイン コントロールレジスタ	P3ODR	R/W	H'00	H'FF76

【注】 \*1 アドレスの下位16ビットを示しています。

\*2 ビット5~0の値を示しています。

## (1) ポート 3 データディレクションレジスタ (P3DDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	P35DDR	P34DDR	P33DDR	P32DDR	P31DDR	P30DDR
初期値 :	不定	不定	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	W	W	W	W	W	W

P3DDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート 3 の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。ビット 7、6 はリザーブビットです。

P3DDR を 1 にセットすると対応するポート 3 の各端子は出力となり、0 にクリアすると入力になります。

パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 (ビット 5~0) に初期化されます。また、マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。SCI は初期化されるため、P3DDR、P3DR の指定によって端子状態が決定されます。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (2) ポート 3 データレジスタ (P3DR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	P35DR	P34DR	P33DR	P32DR	P31DR	P30DR
初期値 :	不定	不定	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

P3DR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート 3 の各端子 (P3<sub>5</sub>~P3<sub>0</sub>) の出力データを格納します。

ビット 7、6 はリザーブビットです。リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

P3DR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 (ビット 5~0) に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート3 レジスタ (PORT3)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	P35	P34	P33	P32	P31	P30
初期値:	不定	不定	-*	-*	-*	-*	-*	-*
R/W:	-	-	R	R	R	R	R	R

【注】\* P3<sub>5</sub>~P3<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORT3 は、8 ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート3 の各端子 (P3<sub>5</sub>~P3<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず P3DR に対して行ってください。

ビット7、6 はリザーブビットです。リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

P3DDR が1にセットされているとき、ポート3のリードを行うとP3DRの値をリードします。P3DDR が0にクリアされているとき、ポート3のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORT3 は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、P3DDR、P3DR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## (4) ポート3 オープンドレインコントロールレジスタ (P3ODR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	P35ODR	P34ODR	P33ODR	P32ODR	P31ODR	P30ODR
初期値:	不定	不定	0	0	0	0	0	0
R/W:	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

P3ODR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート3の各端子 (P3<sub>5</sub>~P3<sub>0</sub>) のPMOSのオン/オフを制御します。

ビット7、6 はリザーブビットです。リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

P3ODR を1にセットするとポート3の各端子はNMOS オープンドレイン出力となり、0にクリアするとCMOS出力となります。

P3ODR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 (ビット5~0) に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.4.3 端子機能

ポート 3 の各端子は、SCI の入出力端子 (Tx<sub>D0</sub>、Rx<sub>D0</sub>、SCK0、Tx<sub>D1</sub>、Rx<sub>D1</sub>、SCK1) と兼用になっています。ポート 3 の端子機能を表 9.7 に示します。

表 9.7 ポート 3 の端子機能

端子	選択方法と端子機能					
P3 <sub>5</sub> /SCK1	SCI1 の SMR の C/ $\bar{A}$ ビット、SCR の CKE0、CKE1 ビットと P35DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	CKE1	0			1	
	C/ $\bar{A}$	0		1	-	
	CKE0	0	1	-	-	
	P35DDR	0	1	-	-	-
	端子機能	P3 <sub>5</sub> 入力端子	P3 <sub>5</sub> 出力端子*	SCK1出力端子*	SCK1出力端子*	SCK1入力端子
【注】* P35ODR = 1 のとき、NMOS オープンドレイン出力になります。						
P3 <sub>4</sub> /SCK0	SCI0 の SMR の C/ $\bar{A}$ ビット、SCR の CKE0、CKE1 ビットと P34DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	CKE1	0			1	
	C/ $\bar{A}$	0		1	-	
	CKE0	0	1	-	-	
	P34DDR	0	1	-	-	-
	端子機能	P3 <sub>4</sub> 入力端子	P3 <sub>4</sub> 出力端子*	SCK0出力端子*	SCK0出力端子*	SCK0入力端子
【注】* P34ODR = 1 のとき、NMOS オープンドレイン出力になります。						
P3 <sub>3</sub> /Rx <sub>D1</sub>	SCI1 の SCR の RE ビットと P33DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	RE	0		1		
	P33DDR	0	1	-		
	端子機能	P3 <sub>3</sub> 入力端子	P3 <sub>3</sub> 出力端子*	Rx <sub>D1</sub> 入力端子		
【注】* P33ODR = 1 のとき、NMOS オープンドレイン出力になります。						

端子	選択方法と端子機能			
P3 <sub>2</sub> /RxD0	SCI0 の SCR の RE ビットと P32DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。			
	RE	0		1
	P32DDR	0	1	-
	端子機能	P3 <sub>2</sub> 入力端子	P3 <sub>2</sub> 出力端子*	RxD0入力端子
【注】* P32ODR = 1 のとき、NMOS オープンドレイン出力になります。				
P3 <sub>1</sub> /TxD1	SCI1 の SCR の TE ビットと P31DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。			
	TE	0		1
	P31DDR	0	1	-
	端子機能	P3 <sub>1</sub> 入力端子	P3 <sub>1</sub> 出力端子*	TxD1出力端子*
【注】* P31ODR = 1 のとき、NMOS オープンドレイン出力になります。				
P3 <sub>0</sub> /TxD0	SCI0 の SCR の TE ビットと P30DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。			
	TE	0		1
	P30DDR	0	1	-
	端子機能	P3 <sub>0</sub> 入力端子	P3 <sub>0</sub> 出力端子*	TxD0出力端子*
【注】* P30ODR = 1 のとき、NMOS オープンドレイン出力になります。				

## 9.5 ポート4

### 9.5.1 概要

ポート4は、8ビットの入力専用ポートです。ポート4は、A/D変換器のアナログ入力端子（AN0～AN7）とD/A変換器のアナログ出力端子（DA0、DA1）との兼用になっています。ポート4の端子機能はいずれの動作モードでも共通です。ポート4の各端子の構成を図9.4に示します。

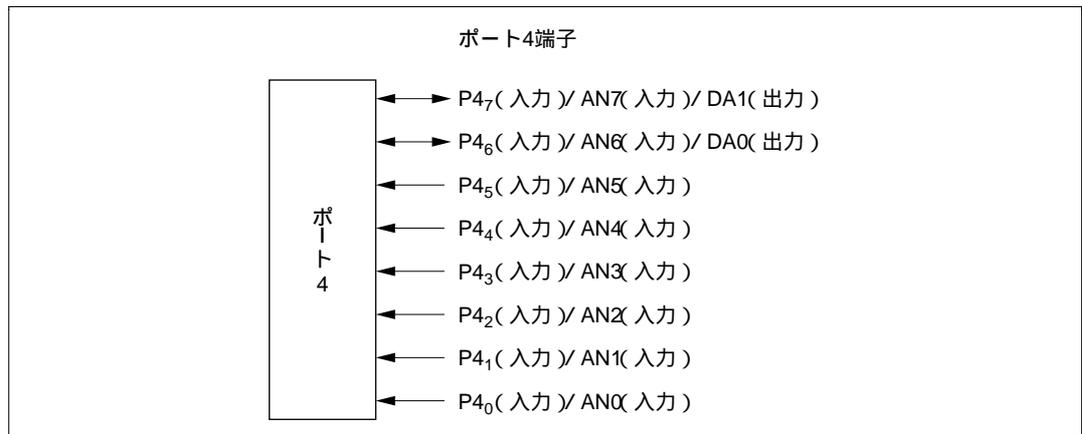


図9.4 ポート4の端子機能

### 9.5.2 レジスタ構成

表9.8にポート4のレジスタ構成を示します。ポート4は入力専用ポートであり、データディレクションレジスタ、データレジスタはありません。

表9.8 ポート4レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
ポート4レジスタ	PORT4	R	不定	H'FF53

【注】 \* アドレスの下位16ビットを示しています。

### (1) ポート4レジスタ (PORT4)

PORT4のリードを行うと、常に端子の状態が読み出されます。

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	P47	P46	P45	P44	P43	P42	P41	P40
初期値：	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W：	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* P4<sub>7</sub>～P4<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

### 9.5.3 端子機能

ポート4の各端子は、A/D変換器のアナログ入力端子 (AN0～AN7) とD/A変換器のアナログ出力端子 (DA0、DA1) との兼用になっています。

## 9.6 ポート5

### 9.6.1 概要

ポート5は、4ビットの入出力ポートです。ポート5は、SCIの入出力端子(TxD2、RxD2、SCK2)、A/D変換器の入力端子( $\overline{\text{ADTRG}}$ )と兼用になっています。ポート5の端子機能はいずれの動作モードでも共通です。ポート5の各端子の構成を図9.5に示します。

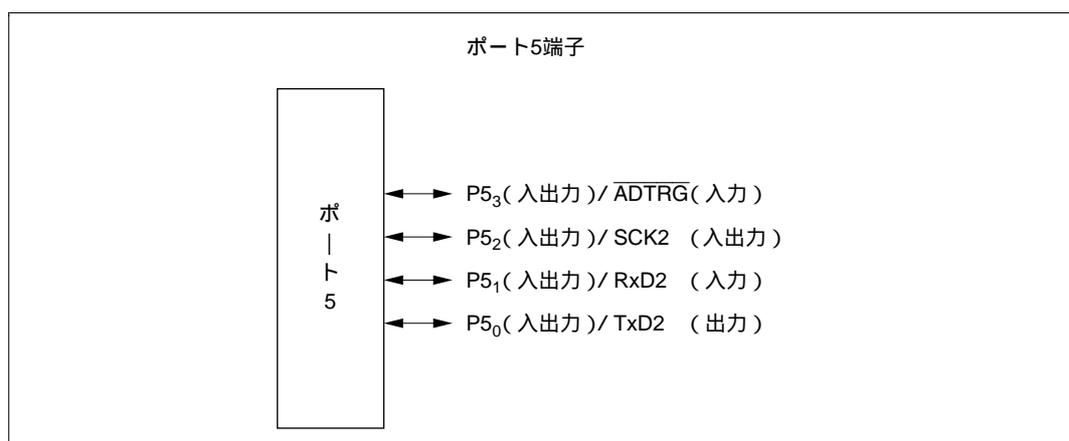


図9.5 ポート5の端子機能

### 9.6.2 レジスタ構成

表9.9にポート5のレジスタ構成を示します。

表9.9 ポート5レジスタ構成

名称	略称	R/W	初期値* <sup>2</sup>	アドレス* <sup>1</sup>
ポート5データディレクションレジスタ	P5DDR	W	H'0	H'FEB4
ポート5データレジスタ	P5DR	R/W	H'0	H'FF64
ポート5レジスタ	PORT5	R	不定	H'FF54

【注】 \*1 アドレスの下位16ビットを示しています。

\*2 ビット3~0の値を示しています。

## (1) ポート5 データディレクションレジスタ (P5DDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	P53DDR	P52DDR	P51DDR	P50DDR
初期値 :	不定	不定	不定	不定	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	W	W	W	W

P5DDRは、8ビットのライト専用レジスタで、ポート5の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。ビット7~4はリザーブビットです。

P5DDRを1にセットすると対応するポート5の各端子は出力となり、0にクリアすると入力になります。

P5DDRは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'0(ビット3~0)に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。SCIは初期化されるため、P5DDR、P5DRの指定によって端子状態が決定されます。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## (2) ポート5 データレジスタ (P5DR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	P53DR	P52DR	P51DR	P50DR
初期値 :	不定	不定	不定	不定	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

P5DRは、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート5の各端子(P5<sub>3</sub>~P5<sub>0</sub>)の出力データを格納します。

ビット7~4はリザーブビットです。リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

P5DRは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'0(ビット3~0)に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート5 レジスタ (PORT5)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	P53	P52	P51	P50
初期値 :	不定	不定	不定	不定	- *	- *	- *	- *
R/W :	-	-	-	-	R	R	R	R

【注】\* P5<sub>3</sub>~P5<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORT5 は、8 ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート5 の各端子 (P5<sub>3</sub>~P5<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず P5DR に対して行ってください。

ビット7~4 はリザーブビットです。リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

P5DDR が1にセットされているとき、ポート5のリードを行うとP5DRの値をリードします。P5DDR が0にクリアされているとき、ポート5のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORT5 は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、P5DDR、P5DR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

### 9.6.3 端子機能

ポート5の各端子は、SCIの入出力端子（TxD2、RxD2、SCK2）、A/D変換器の入力端子（ $\overline{\text{ADTRG}}$ ）と兼用になっています。ポート5の端子機能を表9.10に示します。

表9.10 ポート5の端子機能

端子	選択方法と端子機能					
P5 <sub>3</sub> / $\overline{\text{ADTRG}}$	A/Dコントロールレジスタ（ADCR）のトリガセレクト1、0（TRGS1、TRGS0）とP53DDRビットの組み合わせにより次のように切り替わります。					
	P53DDR	0		1		
	端子機能	P5 <sub>3</sub> 入力端子		P5 <sub>3</sub> 出力端子		
ADTRG入力端子						
【注】 * TRGS0 = TRGS1 = 1のとき $\overline{\text{ADTRG}}$ 入力となります。						
P5 <sub>2</sub> /SCK2	SCIのSMRのC/ $\overline{\text{A}}$ ビット、SCRのCKE0、CKE1ビットとP52DDRビットの組み合わせにより次のように切り替わります。					
	CKE1	0			1	
	C/ $\overline{\text{A}}$	0		1	-	
	CKE0	0		1	-	-
	P52DDR	0	1	-	-	-
	端子機能	P5 <sub>2</sub> 入力端子	P5 <sub>2</sub> 出力端子	SCK2出力端子	SCK2出力端子	SCK2入力端子
P5 <sub>1</sub> /RxD2	SCI2のSCRのREビットとP51DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	RE	0			1	
	P51DDR	0		1	-	
	端子機能	P5 <sub>1</sub> 入力端子		P5 <sub>1</sub> 出力端子	RxD2入力端子	
P5 <sub>0</sub> /TxD2	SCI2のSCRのTEビットとP50DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。					
	TE	0			1	
	P50DDR	0		1	-	
	端子機能	P5 <sub>0</sub> 入力端子		P5 <sub>0</sub> 出力端子	TxD2出力端子	

## 9.7 ポート6

### 9.7.1 概要

ポート6は、8ビットの入出力ポートです。ポート6は、割り込み入力端子( $\overline{\text{IRQ0}}$ 、 $\overline{\text{IRQ1}}$ 、 $\overline{\text{IRQ2}}$ 、 $\overline{\text{IRQ3}}$ )、DMACの入出力端子( $\overline{\text{DREQ0}}$ 、 $\overline{\text{TEND0}}$ 、 $\overline{\text{DREQ1}}$ 、 $\overline{\text{TEND1}}$ )、バス制御出力端子( $\overline{\text{CS4}}$ ～ $\overline{\text{CS7}}$ )と兼用になっています。P6<sub>5</sub>～P6<sub>2</sub>の端子機能はいずれの動作モードでも共通です。P6<sub>7</sub>、P6<sub>6</sub>、P6<sub>1</sub>、P6<sub>0</sub>の端子機能は動作モードによって切り替わります。P6<sub>7</sub>～P6<sub>4</sub>はシュミットトリガ入力です。ポート6の各端子の構成を図9.6に示します。

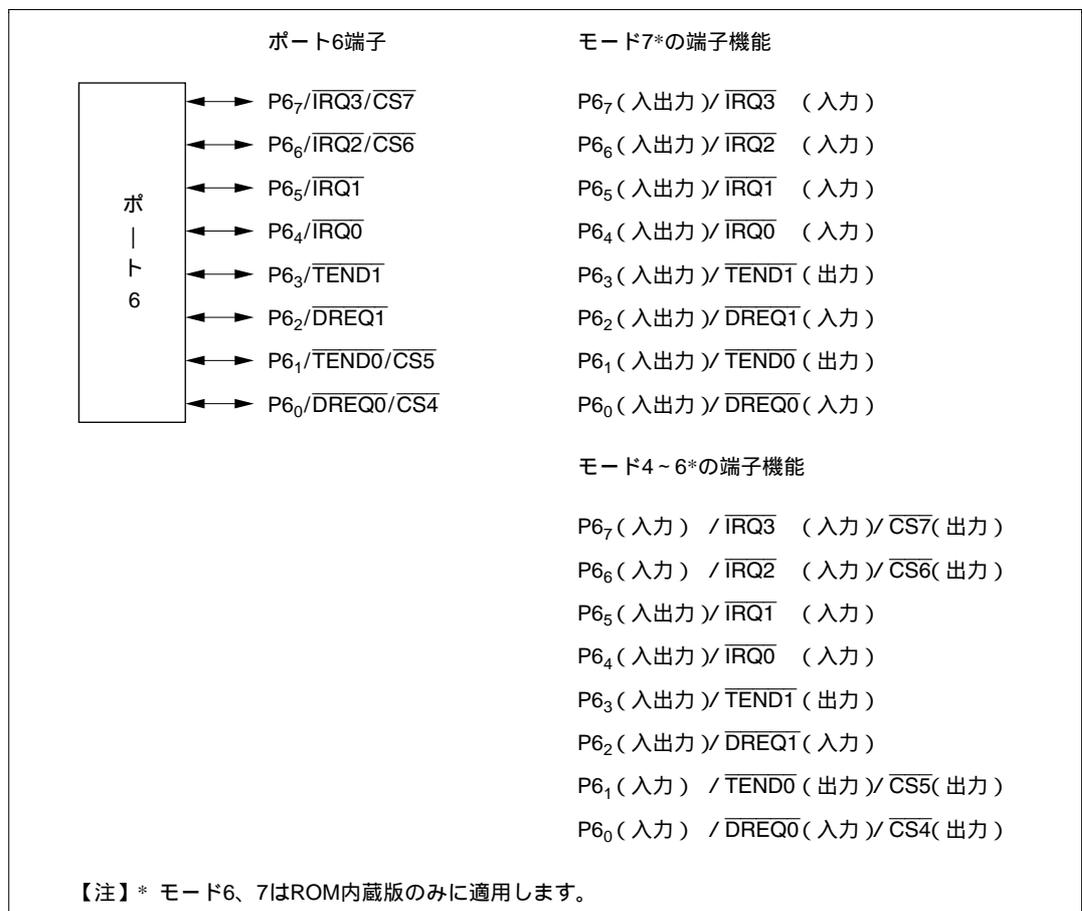


図9.6 ポート6の端子機能

## 9.7.2 レジスタ構成

表 9.11 にポート 6 のレジスタ構成を示します。

表 9.11 ポート 6 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
ポート 6 データディレクションレジスタ	P6DDR	W	H'00	H'FEB5
ポート 6 データレジスタ	P6DR	R/W	H'00	H'FF65
ポート 6 レジスタ	PORT6	R	不定	H'FF55

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

### (1) ポート 6 データディレクションレジスタ (P6DDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P67DDR	P66DDR	P65DDR	P64DDR	P63DDR	P62DDR	P61DDR	P60DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

P6DDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート 6 の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

P6DDR を 1 にセットすると対応するポート 6 の各端子は出力となり、0 にクリアすると入力になります。

P6DDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。マニュアルリセット\*では DMAC は初期化されるため、P6DDR、P6DR の指定によって端子状態が決定されます。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

### (2) ポート 6 データレジスタ (P6DR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P67DR	P66DR	P65DR	P64DR	P63DR	P62DR	P61DR	P60DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

P6DR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート 6 の各端子 (P<sub>67</sub>~P<sub>60</sub>) の出力データを格納します。

P6DR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート 6 レジスタ (PORT6)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P67	P66	P65	P64	P63	P62	P61	P60
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* P6<sub>7</sub>~P6<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORT6 は、8 ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート 6 の各端子 (P6<sub>7</sub>~P6<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず P6DR に対して行ってください。

P6DDR が 1 にセットされているとき、ポート 6 のリードを行うと P6DR の値をリードします。P6DDR が 0 にクリアされているとき、ポート 6 のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORT6 は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、P6DDR、P6DR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

### 9.7.3 端子機能

ポート6の各端子は、割り込み入力端子 ( $\overline{\text{IRQ0}}$ 、 $\overline{\text{IRQ1}}$ 、 $\overline{\text{IRQ2}}$ 、 $\overline{\text{IRQ3}}$ )、DMACの入出力端子 ( $\overline{\text{DREQ0}}$ 、 $\overline{\text{TEND0}}$ 、 $\overline{\text{DREQ1}}$ 、 $\overline{\text{TEND1}}$ )、バス制御出力端子 ( $\overline{\text{CS4}}$ ~ $\overline{\text{CS7}}$ )と兼用になっています。ポート6の端子機能を表9.12に示します。

表9.12 ポート6の端子機能

端子	選択方法と端子機能				
P6 <sub>7</sub> / $\overline{\text{IRQ3}}$ / $\overline{\text{CS7}}$	P67DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	モード	モード7*		モード4~6*	
	P67DDR	0	1	0	1
	端子機能	P6 <sub>7</sub> 入力端子	P6 <sub>7</sub> 出力端子	P6 <sub>7</sub> 入力端子	$\overline{\text{CS7}}$ 出力端子
	$\overline{\text{IRQ3}}$ 割り込み入力端子				
【注】* モード6、7はROM内蔵版のみ適用します。					
P6 <sub>6</sub> / $\overline{\text{IRQ2}}$ / $\overline{\text{CS6}}$	P66DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	モード	モード7*		モード4~6*	
	P66DDR	0	1	0	1
	端子機能	P6 <sub>6</sub> 入力端子	P6 <sub>6</sub> 出力端子	P6 <sub>6</sub> 入力端子	$\overline{\text{CS6}}$ 出力端子
	$\overline{\text{IRQ2}}$ 割り込み入力端子				
【注】* モード6、7はROM内蔵版のみ適用します。					
P6 <sub>5</sub> / $\overline{\text{IRQ1}}$	P65DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	P65DDR	0		1	
	端子機能	P6 <sub>5</sub> 入力端子		P6 <sub>5</sub> 出力端子	
	$\overline{\text{IRQ1}}$ 割り込み入力端子				
P6 <sub>4</sub> / $\overline{\text{IRQ0}}$	P64DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	P64DDR	0		1	
	端子機能	P6 <sub>4</sub> 入力端子		P6 <sub>4</sub> 出力端子	
	$\overline{\text{IRQ0}}$ 割り込み入力端子				
P6 <sub>3</sub> / $\overline{\text{TEND1}}$	DMACのDMATCRのTEE1ビットとP63DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。				
	TEE1	0		1	
	P63DDR	0	1	-	
	端子機能	P6 <sub>3</sub> 入力端子	P6 <sub>3</sub> 出力端子	$\overline{\text{TEND1}}$ 出力	

端子	選択方法と端子機能						
P6 <sub>2</sub> / $\overline{\text{DREQ1}}$	P62DDR ビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
	P62DDR	0			1		
	端子機能	P6 <sub>2</sub> 入力端子			P6 <sub>2</sub> 出力端子		
DREQ1入力							
P6 <sub>1</sub> / $\overline{\text{TEND0}}$ $\overline{\text{CS5}}$	DMACのDMATCRのTEE0ビットとP61DDRビットの組み合わせにより、次のように切り替わります。						
	モード	モード7*			モード4~6*		
	TEE0	0		1	0		1
	P61DDR	0	1		0	1	
	端子機能	P6 <sub>1</sub> 入力端子	P6 <sub>1</sub> 出力端子	$\overline{\text{TEND0}}$ 出力	P6 <sub>1</sub> 入力端子	$\overline{\text{CS5}}$ 出力端子	$\overline{\text{TEND0}}$ 出力
【注】* モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。							
P6 <sub>0</sub> / $\overline{\text{DREQ0}}$ $\overline{\text{CS4}}$	P60DDR ビットにより、次のように切り替わります。						
	モード	モード7*			モード4~6*		
	P60DDR	0		1	0		1
	端子機能	P6 <sub>0</sub> 入力端子	P6 <sub>0</sub> 出力端子		P6 <sub>0</sub> 入力端子	$\overline{\text{CS4}}$ 出力端子	
	DREQ0入力						
【注】* モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。							

## 9.8 ポート A

### 9.8.1 概要

ポート A は、8 ビットの入出力ポートです。ポート A は、アドレスバス出力と、割り込み入力端子 ( $\overline{\text{IRQ4}} \sim \overline{\text{IRQ7}}$ ) と兼用になっています。動作モードによって端子機能が切り替わります。

ポート A は、プログラムで制御可能な入力プルアップ MOS が内蔵されています。また、 $\text{PA}_7 \sim \text{PA}_4$  はシュミットトリガ入力です。

ポート A の各端子の構成を図 9.7 に示します。

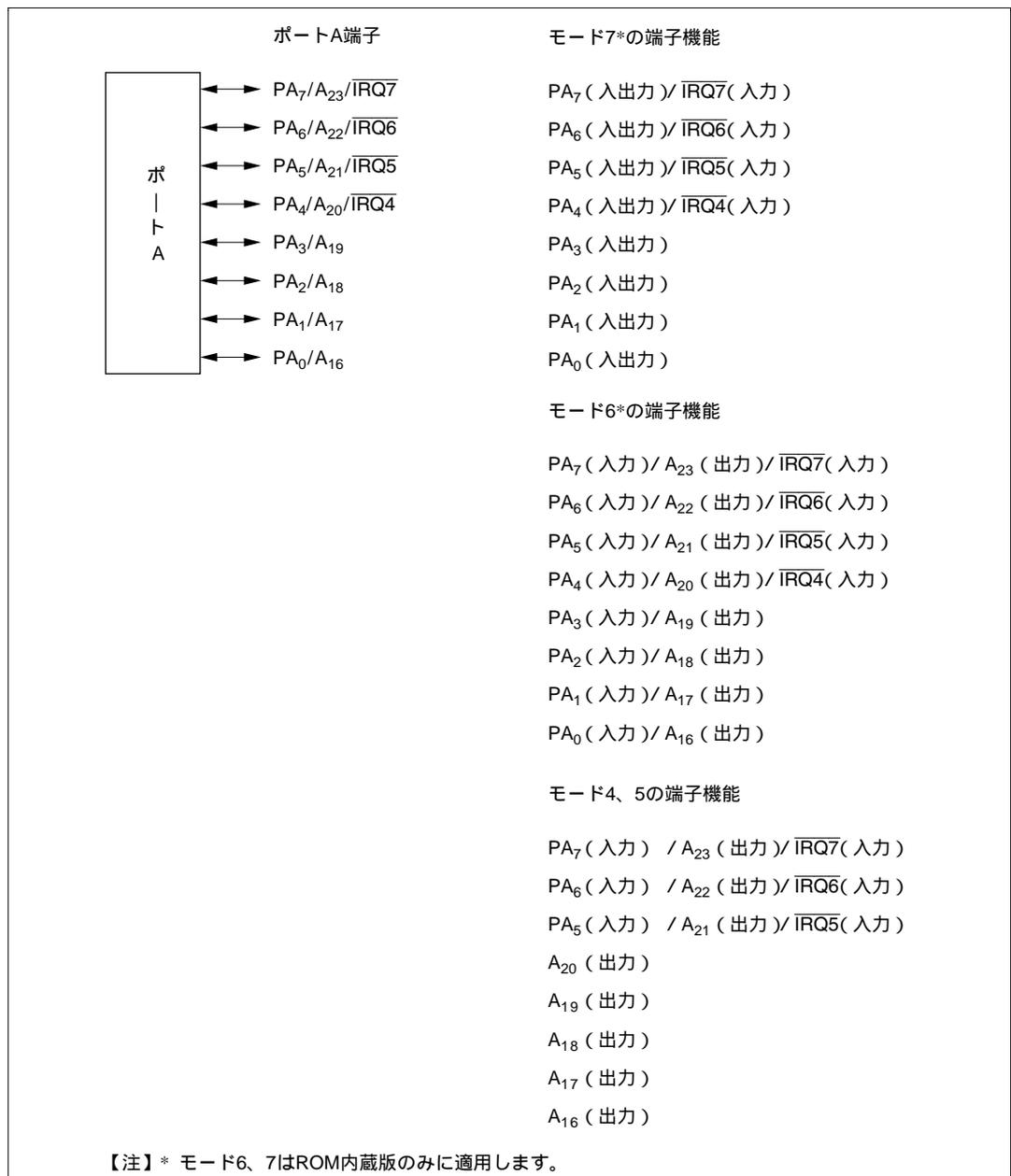


図 9.7 ポート A の端子機能

## 9.8.2 レジスタ構成

表 9.13 にポート A のレジスタ構成を示します。

表 9.13 ポート A レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
ポート A データディレクションレジスタ	PADDR	W	H'00	H'FEB9
ポート A データレジスタ	PADR	R/W	H'00	H'FF69
ポート A レジスタ	PORTA	R	不定	H'FF59
ポート A プルアップ MOS コントロールレジスタ* <sup>2</sup>	PAPCR	R/W	H'00	H'FF70
ポート A オープンドレイン コントロールレジスタ* <sup>2</sup>	PAODR	R/W	H'00	H'FF77

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 ROM なし版では、PAPCR、PAODR は設定禁止です。

### (1) ポート A データディレクションレジスタ (PADDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7DDR	PA6DDR	PA5DDR	PA4DDR	PA3DDR	PA2DDR	PA1DDR	PA0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

PADDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート A の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

PADDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、PADDR は直前の状態を保持します。ソフトウェアスタンバイモードに遷移したとき、アドレス出力端子は出力状態を保持するか、ハイインピーダンス状態とするかを、SBYCR の OPE ビットで選択します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (a) モード7

PADDR を 1 にセットすると対応するポート A の各端子は出力ポートとなり、0 にクリアすると入力ポートになります。

## (b) モード6

PADDR を 1 にセットすると対応するポート A の各端子はアドレス出力となり、0 にクリアすると入力ポートになります。

## (c) モード4、5

PA4DDR ~ PA0DDR ビットにかかわらず、対応するポート A の各端子はアドレス出力となります。

また、PA7DDR ~ PA5DDR ビットを 1 にセットすると対応するポート A の各端子はアドレス出力となり、0 にクリアすると入力ポートになります。

## (2) ポート A データレジスタ (PADR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7DR	PA6DR	PA5DR	PA4DR	PA3DR	PA2DR	PA1DR	PA0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

PADR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート A の各端子 (PA<sub>7</sub> ~ PA<sub>0</sub>) の出力データを格納します。

PADR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート A レジスタ (PORTA)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7	PA6	PA5	PA4	PA3	PA2	PA1	PA0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* PA<sub>7</sub>~PA<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORTA は、8ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート A の各端子 (PA<sub>7</sub>~PA<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず PADDR に対して行ってください。

PADDR が 1 にセットされているとき、ポート A のリードを行うと PADDR の値をリードします。PADDR が 0 にクリアされているとき、ポート A のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORTA は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、PADDR、PADDR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (4) ポート A プルアップ MOS コントロールレジスタ (PAPCR) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7PCR	PA6PCR	PA5PCR	PA4PCR	PA3PCR	PA2PCR	PA1PCR	PA0PCR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止です。

PAPCR は、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート A に内蔵された入力プルアップ MOS をビットごとに制御します。

モード 6、7 ではすべてのビット、モード 4、5 ではビット 7~5 が有効です。PADDR を 0 にクリアした (入力ポート) 状態で、PAPCR を 1 にセットすると、入力プルアップ MOS はオンします。

PAPCR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (5) ポートA オープンドレインコントロールレジスタ (PAODR) [ROM 内蔵版のみ]

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7ODR	PA6ODR	PA5ODR	PA4ODR	PA3ODR	PA2ODR	PA1ODR	PA0ODR
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止です。

PAODR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート A の各端子 (PA<sub>7</sub> ~ PA<sub>0</sub>) の PMOS のオン/オフを制御します。

PAODR は、モード 7 で有効です。

PAODR を 1 にセットするとポート A の各端子は NMOS オープンドレイン出力となり、0 にクリアすると CMOS 出力となります。

PAODR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.8.3 モード別端子機能

## (1) モード 7 [ROM 内蔵版のみ]

モード 7 のとき、ポート A は入出力ポートおよび割り込み入力端子として機能し、各端子はビット単位で入出力を指定可能です。PADDR の各ビットを 1 にセットすると対応する端子は出力ポートになり、0 にクリアすると入力ポートになります。

ポート A の端子機能を図 9.8 に示します。

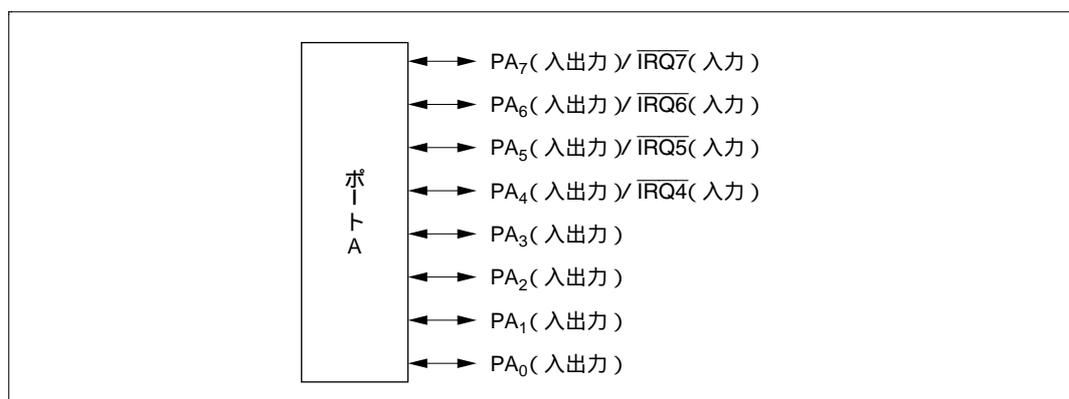


図 9.8 ポート A の端子機能 (モード 7)

(2) モード 6 [ ROM 内蔵版のみ ]

モード 6 のとき、ポート A はアドレス出力、または入力ポートおよび割り込み入力端子として機能します。ビット単位で入出力を指定可能です。PADDR の各ビットを 1 にセットすると対応する端子はアドレス出力になり、0 にクリアすると入力ポートになります。

ポート A の端子機能を図 9.10 に示します。

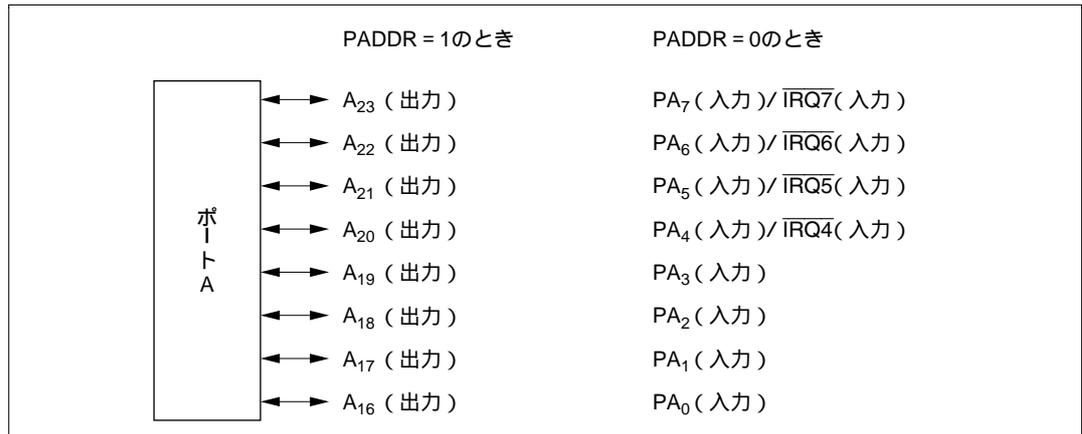


図 9.10 ポート A の端子機能 (モード 6)

(3) モード 4、5

モード 4、5 のとき、ポート A の下位 5 ビットは自動的にアドレス出力になり、上位 3 ビットはアドレス出力、または入力ポートおよび割り込み入力端子として機能します。上位 3 ビットはビット単位で入出力を指定可能です。PA7DDR ~ PA5DDR の各ビットを 1 にセットすると対応する端子はアドレス出力になり、0 にクリアすると入力ポートになります。

ポート A の端子機能を図 9.9 に示します。

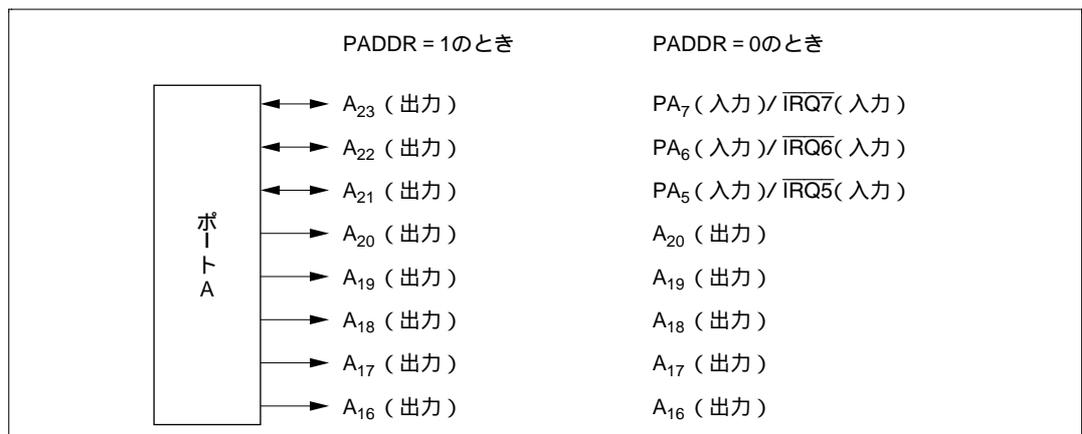


図 9.9 ポート A の端子機能 (モード 4、5)

### 9.8.4 入力プルアップ MOS [ ROM 内蔵版のみ ]

ポート A は、プログラムで制御可能な入力プルアップ MOS を内蔵しています。この入力プルアップ MOS は、モード 4、5 のときは PA<sub>7</sub> ~ PA<sub>5</sub> 端子が使用でき、モード 6、7 のときはいずれの端子も使用できます。入力プルアップ MOS は、ビット単位でオン / オフを指定できます。

PADDR を 0 にクリアした状態で、PAPCR を 1 にセットすると、入力プルアップ MOS はオンとなります。

入力プルアップ MOS は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモード時にはオフします。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモード時には直前の状態を保持します。

入力プルアップ MOS の状態を表 9.14 に示します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

表 9.14 入力プルアップ MOS の状態 (ポート A)

モード		パワーオン リセット	ハードウェア スタンバイ モード	マニュアル リセット*	ソフトウェア スタンバイ モード	その他の 動作時
6、7	PA <sub>7</sub> ~ PA <sub>0</sub>	OFF		ON/OFF		
4、5	PA <sub>7</sub> ~ PA <sub>5</sub>	OFF		ON/OFF		
	PA <sub>4</sub> ~ PA <sub>0</sub>	OFF		OFF		

【記号説明】

OFF : 入力プルアップ MOS は、常にオフ状態です。

ON/OFF : PADDR = 0 かつ PAPCR = 1 のときオン状態、その他のときはオフ状態です。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.9 ポート B

### 9.9.1 概要

ポート B は、8 ビットの入出力ポートです。ポート B は、アドレスバス出力機能を持っており、動作モードによって端子機能が切り替わります。

ポート B は、プログラムで制御可能な入力プルアップ MOS が内蔵されています (ROM 内蔵版のみ)。

ポート B の各端子の構成を図 9.11 に示します。

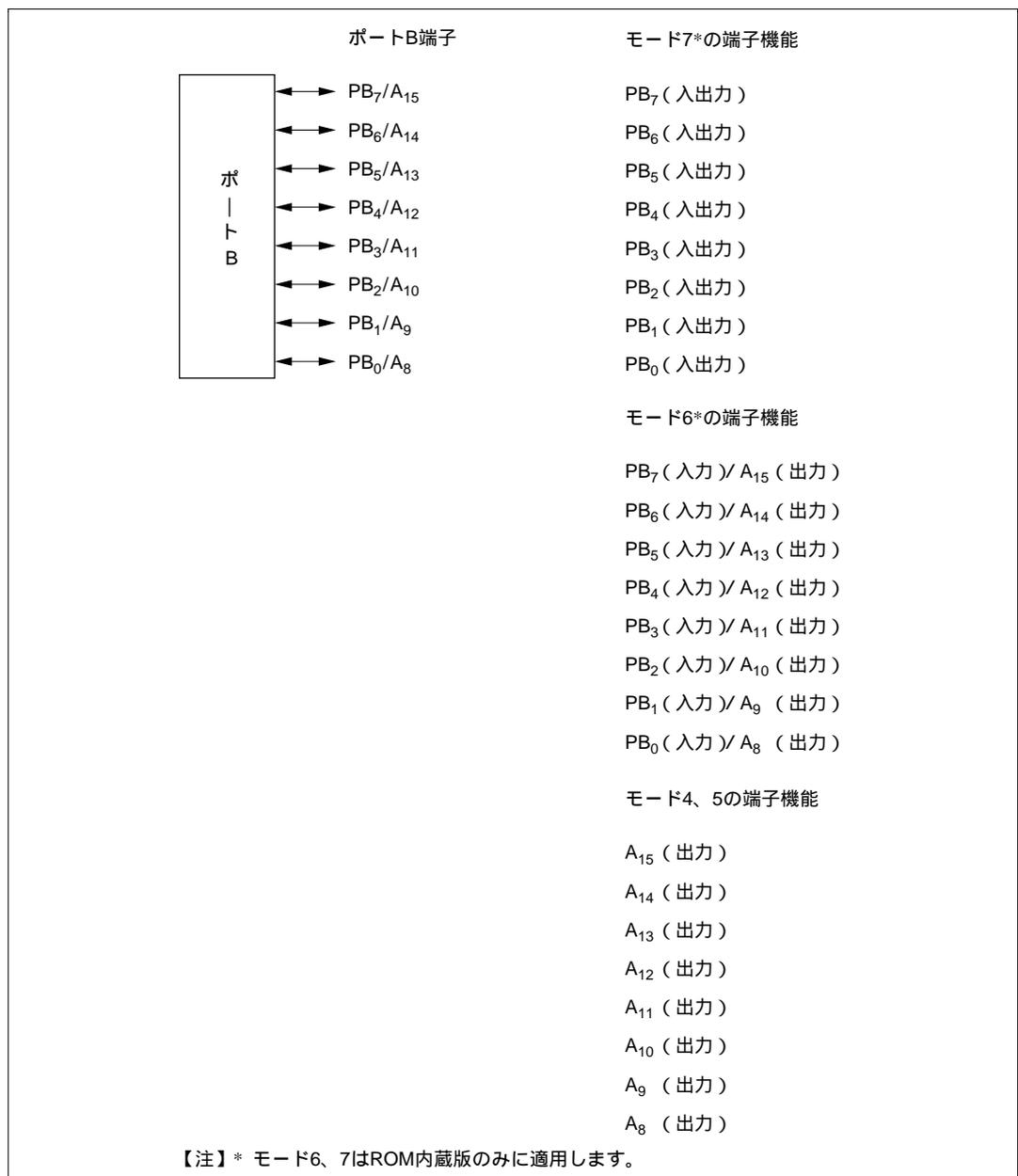


図 9.11 ポート B の端子機能

## 9.9.2 レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ]

表 9.15 にポート B のレジスタ構成を示します。

表 9.15 ポート B レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
ポート B データディレクションレジスタ	PBDDR	W	H'00	H'FEBA
ポート B データレジスタ	PBDR	R/W	H'00	H'FF6A
ポート B レジスタ	PORTB	R	不定	H'FF5A
ポート B プルアップ MOS コントロールレジスタ	PBPCR	R/W	H'00	H'FF71

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

### (1) ポート B データディレクションレジスタ (PBDDR) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PB7DDR	PB6DDR	PB5DDR	PB4DDR	PB3DDR	PB2DDR	PB1DDR	PB0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

PBDDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート B の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

PBDDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、PBDDR は直前の状態を保持します。ソフトウェアスタンバイモードに遷移したとき、アドレス出力端子は出力状態を保持するか、ハイインピーダンス状態とするかを、SBYCR の OPE ビットで選択します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

#### (a) モード 7

PBDDR を 1 にセットすると対応するポート B の各端子は出力ポートとなり、0 にクリアすると入力ポートになります。

#### (b) モード 6

PBDDR を 1 にセットすると対応するポート B の各端子はアドレス出力となり、0 にクリアすると入力ポートになります。

#### (c) モード 4、5

PBDDR にかかわらず、対応するポート B の各端子はアドレス出力となります。

## (2) ポート B データレジスタ (PBDR) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PB7DR	PB6DR	PB5DR	PB4DR	PB3DR	PB2DR	PB1DR	PB0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

PBDR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート B の各端子 (PB<sub>7</sub> ~ PB<sub>0</sub>) の出力データを格納します。

PBDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート B レジスタ (PORTB) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PB7	PB6	PB5	PB4	PB3	PB2	PB1	PB0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* PB<sub>7</sub> ~ PB<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORTB は、8 ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート B の各端子 (PB<sub>7</sub> ~ PB<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず PBDR に対して行ってください。

PBDDR が 1 にセットされているとき、ポート B のリードを行うと PBDR の値をリードします。PBDDR が 0 にクリアされているとき、ポート B のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORTB は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、PBDDR、PBDR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (4) ポート B プルアップ MOS コントロールレジスタ (PBPCR) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PB7PCR	PB6PCR	PB5PCR	PB4PCR	PB3PCR	PB2PCR	PB1PCR	PB0PCR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では設定禁止です。

PBPCR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート B に内蔵された入力プルアップ MOS をビットごとに制御します。

モード 6、7 では、PBDDR を 0 にクリアした (入力ポート) 状態で、PBPCR を 1 にセットすると、入力プルアップ MOS はオンします。

PBPCR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.9.3 モード別端子機能

## (1) モード 7 [ ROM 内蔵版のみ ]

モード 7 のとき、ポート B は入出力ポートとして機能し、各端子はビット単位で入出力を指定可能です。PBDDR の各ビットを 1 にセットすると対応する端子は出力ポートになり、0 にクリアすると入力ポートになります。

ポート B の端子機能を図 9.14 に示します。

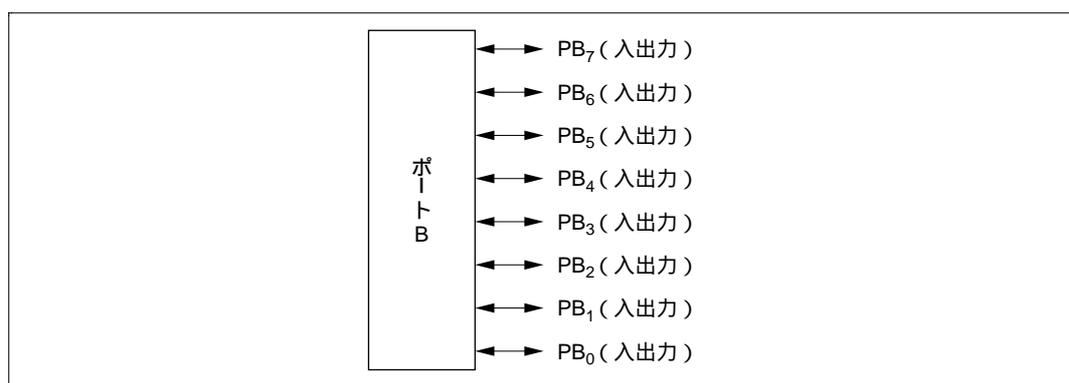


図 9.14 ポート B の端子機能 (モード 7)

## (2) モード6 [ROM内蔵版のみ]

モード6のとき、ポートBはアドレス出力、または入力ポートとして機能し、ビット単位で入出力を指定可能です。PBDDRの各ビットを1にセットすると対応する端子はアドレス出力になり、0にクリアすると入力ポートになります。

ポートBの端子機能を図9.13に示します。

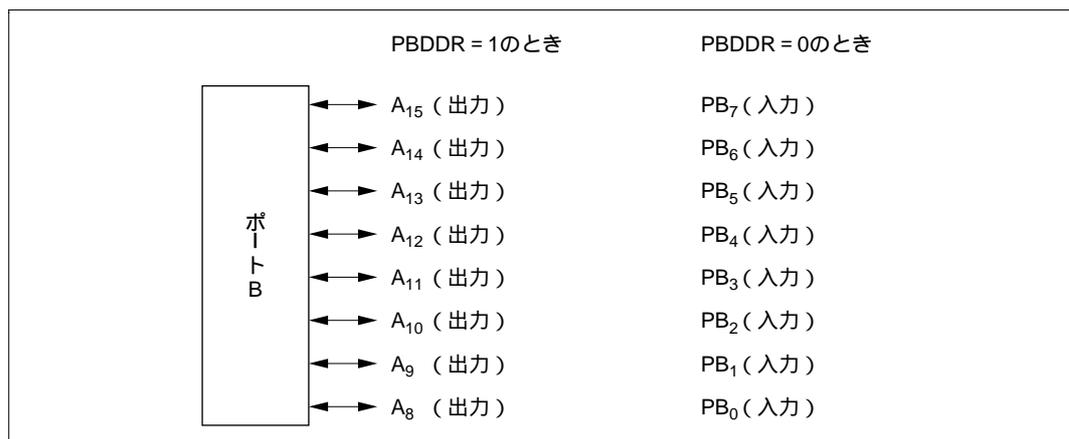


図9.13 ポートBの端子機能 (モード6)

## (3) モード4、5

モード4、5のとき、ポートBは自動的にアドレス出力になります。

ポートBの端子機能を図9.12に示します。

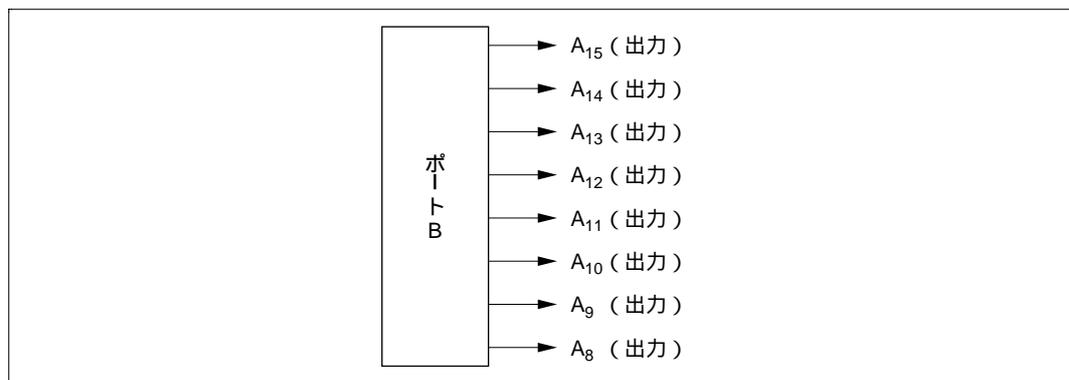


図9.12 ポートBの端子機能 (モード4、5)

### 9.9.4 入力プルアップ MOS [ ROM 内蔵版のみ ]

ポート B は、プログラムで制御可能な入力プルアップ MOS を内蔵しています。この入力プルアップ MOS はモード 6、7 のときに使用でき、ビット単位でオン/オフを指定できます。

モード 6、7 のとき、PBDDR を 0 にクリアした状態で、PBPCR を 1 にセットすると、入力プルアップ MOS はオンとなります。

入力プルアップ MOS は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードではオフします。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは直前の状態を保持します。

入力プルアップ MOS の状態を表 9.16 に示します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

表 9.16 入力プルアップ MOS の状態 (ポート B)

モード	パワーオン リセット	ハードウェア スタンバイ モード	マニュアル リセット*	ソフトウェア スタンバイ モード	その他の 動作時
6、7	OFF		ON/OFF		
4、5	OFF				

【記号説明】

OFF : 入力プルアップ MOS は、常にオフ状態です。

ON/OFF : PBDDR = 0 かつ PBPCR = 1 のときオン状態、その他のときはオフ状態です。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.10 ポート C

### 9.10.1 概要

ポートCは、8ビットの入出力ポートです。ポートCは、アドレスバス出力機能を持っており、動作モードによって端子機能が切り替わります。

ポートCは、プログラムで制御可能な入力プルアップMOSが内蔵されています(ROM内蔵版のみ)。

ポートCの各端子の構成を図9.15に示します。

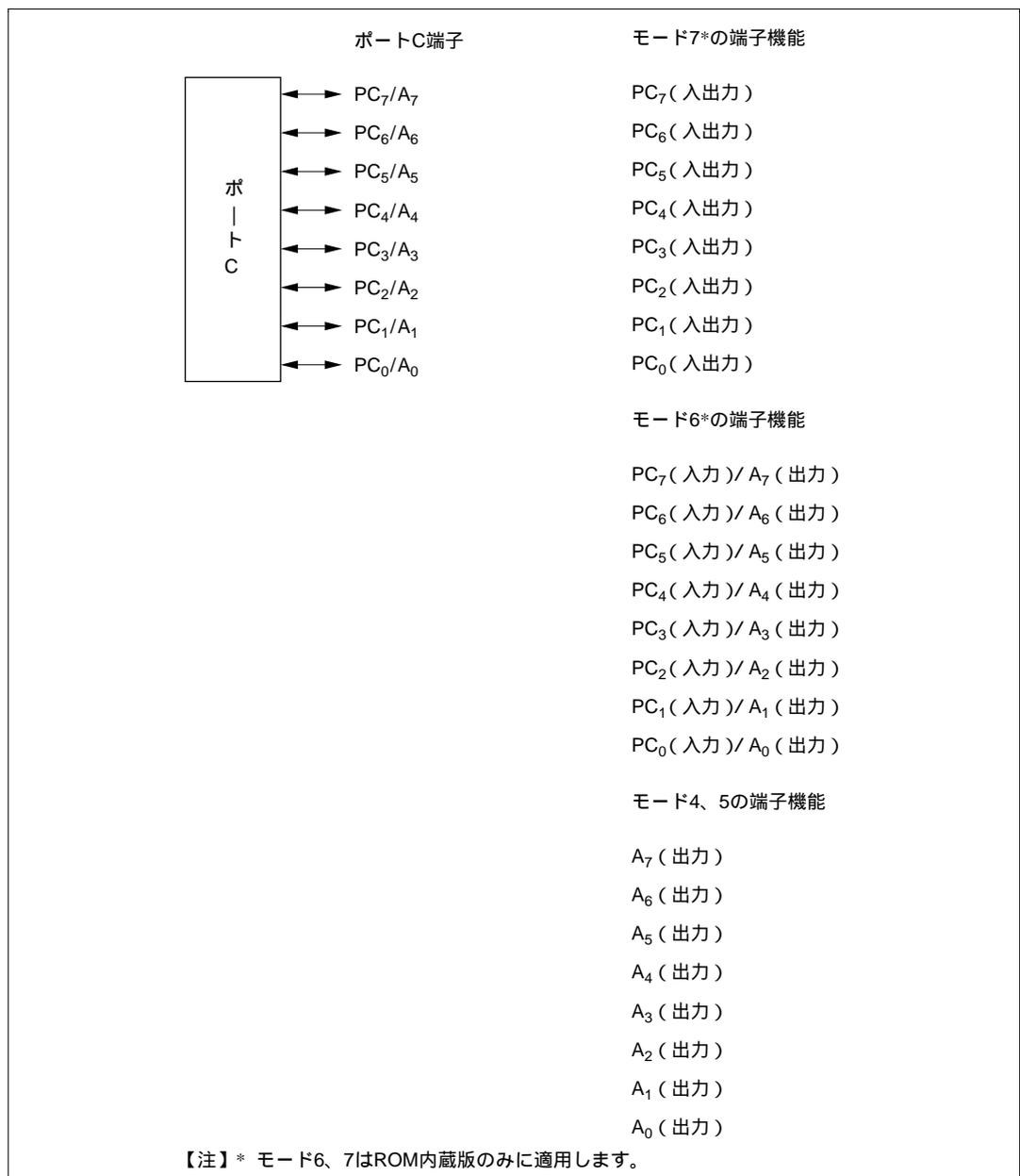


図 9.15 ポートCの端子機能

## 9.10.2 レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ]

表 9.17 にポート C のレジスタ構成を示します。

表 9.17 ポート C レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
ポート C データディレクションレジスタ	PCDDR	W	H'00	H'FE5B
ポート C データレジスタ	PCDR	R/W	H'00	H'FF6B
ポート C レジスタ	PORTC	R	不定	H'FF5B
ポート C プルアップ MOS コントロールレジスタ	PCPCR	R/W	H'00	H'FF72

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

### (1) ポート C データディレクションレジスタ (PCDDR) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PC7DDR	PC6DDR	PC5DDR	PC4DDR	PC3DDR	PC2DDR	PC1DDR	PC0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

PCDDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート C の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

PCDDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、PCDDR は直前の状態を保持します。ソフトウェアスタンバイモードに遷移したとき、アドレス出力端子は出力状態を保持するか、ハイインピーダンス状態とするかを、SBYCR の OPE ビットで選択します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

#### (a) モード 7

PCDDR を 1 にセットすると対応するポート C の各端子は出力ポートとなり、0 にクリアすると入力ポートになります。

#### (b) モード 6

PCDDR を 1 にセットすると対応するポート C の各端子はアドレス出力となり、0 にクリアすると入力ポートになります。

#### (c) モード 4、5

PCDDR にかかわらず、対応するポート C の各端子はアドレス出力となります。

## (2) ポート C データレジスタ (PCDR) [ROM 内蔵版のみ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PC7DR	PC6DR	PC5DR	PC4DR	PC3DR	PC2DR	PC1DR	PC0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

PCDR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート C の各端子 (PC<sub>7</sub> ~ PC<sub>0</sub>) の出力データを格納します。

PCDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート C レジスタ (PORTC) [ROM 内蔵版のみ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PC7	PC6	PC5	PC4	PC3	PC2	PC1	PC0
初期値 :	-*	-*	-*	-*	-*	-*	-*	-*
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* PC<sub>7</sub> ~ PC<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORTC は、8 ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート C の各端子 (PC<sub>7</sub> ~ PC<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず PCDR に対して行ってください。

PCDDR が 1 にセットされているとき、ポート C のリードを行うと PCDR の値をリードします。PCDDR が 0 にクリアされているとき、ポート C のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORTC は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、PCDDR、PCDR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (4) ポートCプルアップMOSコントロールレジスタ(PCPCR) [ROM内蔵版のみ]

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	PC7PCR	PC6PCR	PC5PCR	PC4PCR	PC3PCR	PC2PCR	PC1PCR	PC0PCR
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/W							

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

PCPCRは、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポートCに内蔵された入力プルアップMOSをビットごとに制御します。

モード6、7では、PCDDRを0にクリアした(入力ポート)状態で、PCPCRを1にセットすると、入力プルアップMOSはオンします。

PCPCRは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.10.3 モード別端子機能

## (1) モード7 [ROM内蔵版のみ]

モード7のとき、ポートCは入出力ポートとして機能し、各端子はビット単位で入出力を指定可能です。PCDDRの各ビットを1にセットすると対応する端子は出力ポートになり、0にクリアすると入力ポートになります。

ポートCの端子機能を図9.18に示します。

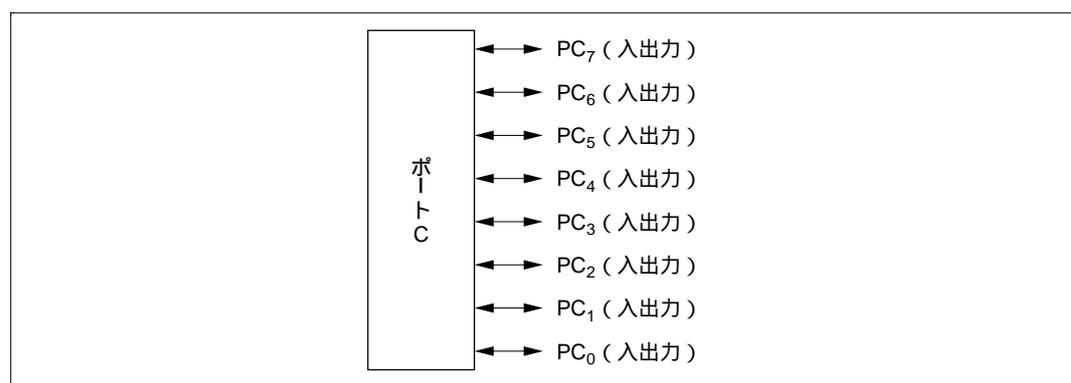


図 9.18 ポートCの端子機能(モード7)

(2) モード6 [ROM内蔵版のみ]

モード6のとき、ポートCはアドレス出力、または入力ポートとして機能し、ビット単位で入出力を指定可能です。PCDDRの各ビットを1にセットすると対応する端子はアドレス出力になり、0にクリアすると入力ポートになります。

ポートCの端子機能を図9.17に示します。

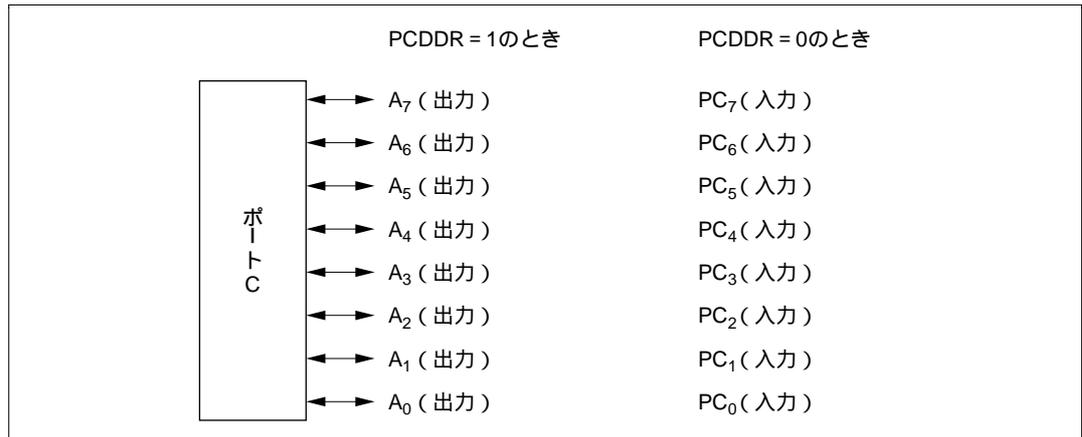


図9.17 ポートCの端子機能 (モード6)

(3) モード4、5

モード4、5のとき、ポートCは自動的にアドレス出力になります。

ポートCの端子機能を図9.16に示します。

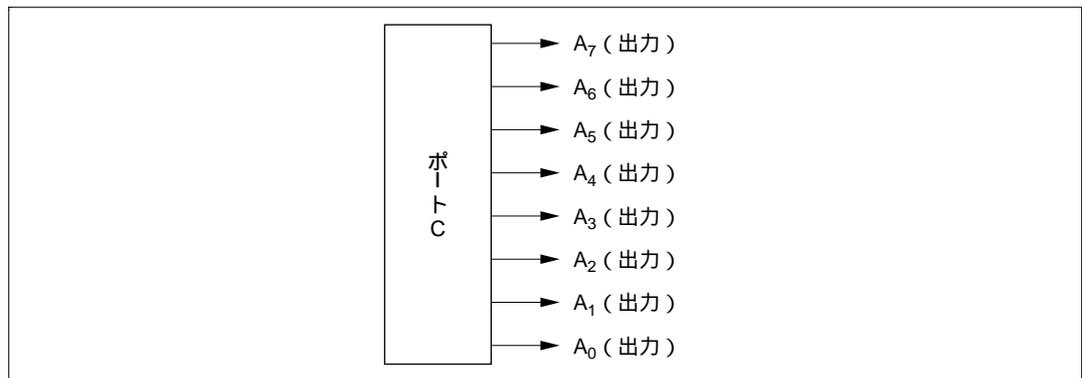


図9.16 ポートCの端子機能 (モード4、5)

### 9.10.4 入力プルアップ MOS [ ROM 内蔵版のみ ]

ポート C は、プログラムで制御可能な入力プルアップ MOS を内蔵しています。この入力プルアップ MOS はモード 6、7 のときに使用でき、ビット単位でオン/オフを指定できます。

モード 6、7 のとき、PCDDR を 0 にクリアした状態で PCPCR を 1 にセットすると、入力プルアップ MOS はオンとなります。

入力プルアップ MOS は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードではオフします。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは直前の状態を保持します。

入力プルアップ MOS の状態を表 9.18 に示します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

表 9.18 入力プルアップ MOS の状態 (ポート C)

モード	パワーオン リセット	ハードウェア スタンバイ モード	マニュアル リセット*	ソフトウェア スタンバイ モード	その他の 動作時
6、7	OFF		ON/OFF		
4、5	OFF				

【記号説明】

OFF : 入力プルアップ MOS は、常にオフ状態です。

ON/OFF : PCDDR = 0 かつ PCPCR = 1 のときオン状態、その他のときはオフ状態です。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.11 ポート D

### 9.11.1 概要

ポート D は、8 ビットの入出力ポートです。ポート D は、データバス入出力機能を持っており、動作モードによって端子機能が切り替わります。

ポート D は、プログラムで制御可能な入力プルアップ MOS が内蔵されています (ROM 内蔵版のみ)。

ポート D の各端子の構成を図 9.19 に示します。

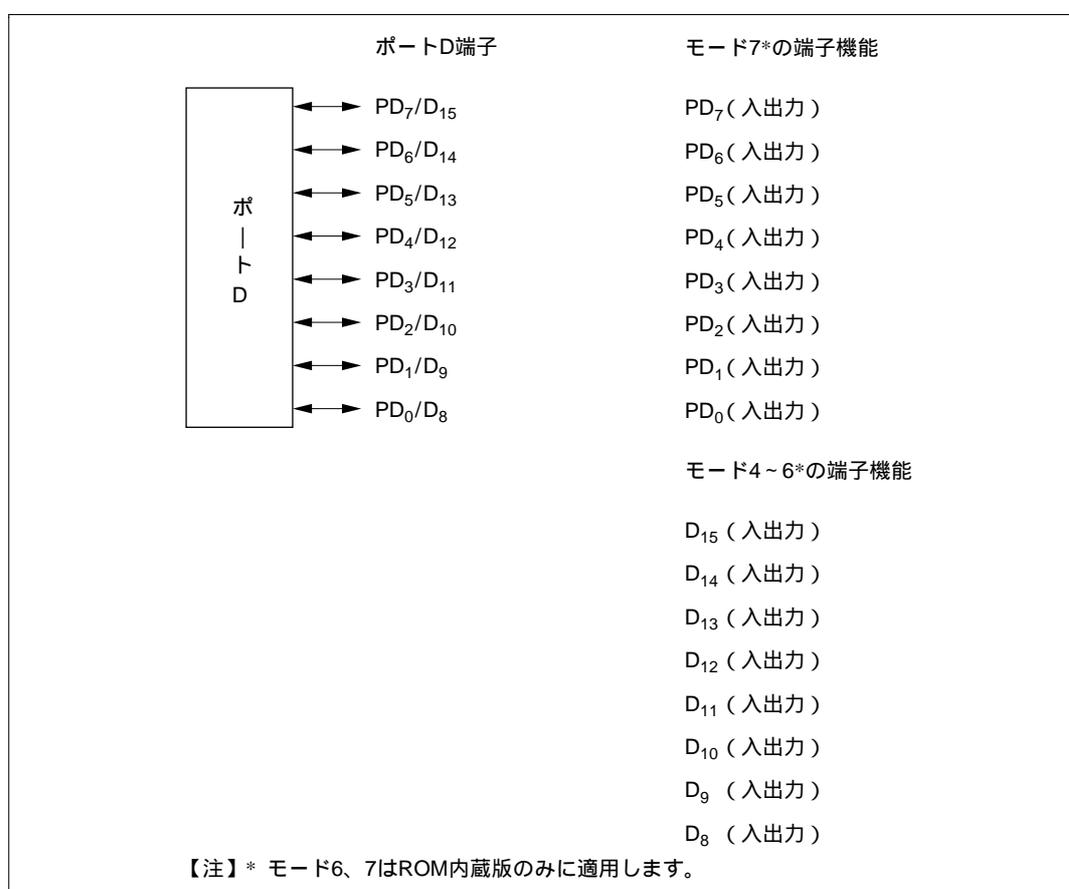


図 9.19 ポート D の端子機能

## 9.11.2 レジスタ構成 [ ROM 内蔵版のみ ]

表 9.19 にポート D のレジスタ構成を示します。

表 9.19 ポート D レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
ポート D データディレクションレジスタ	PDDDR	W	H'00	H'FEBC
ポート D データレジスタ	PDDR	R/W	H'00	H'FF6C
ポート D レジスタ	PORTD	R	不定	H'FF5C
ポート D プルアップ MOS コントロールレジスタ	PDPCR	R/W	H'00	H'FF73

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

### (1) ポート D データディレクションレジスタ (PDDDR) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PD7DDR	PD6DDR	PD5DDR	PD4DDR	PD3DDR	PD2DDR	PD1DDR	PD0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

PDDDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート D の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

PDDDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、PDDDR は直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

#### (a) モード 7

PDDDR を 1 にセットすると対応するポート D の各端子は出力ポートとなり、0 にクリアすると入力ポートになります。

#### (b) モード 4~6

PDDDR による入出力の方向は無視され、自動的にデータ入出力となります。

## (2) ポート D データレジスタ (PDDR) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PD7DR	PD6DR	PD5DR	PD4DR	PD3DR	PD2DR	PD1DR	PD0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

PDDR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート D の各端子 (PD<sub>7</sub> ~ PD<sub>0</sub>) の出力データを格納します。

PDDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート D レジスタ (PORTD) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PD7	PD6	PD5	PD4	PD3	PD2	PD1	PD0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】 \* PD<sub>7</sub> ~ PD<sub>0</sub> 端子の状態により決定されます。

PORTD は、8 ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート D の各端子 (PD<sub>7</sub> ~ PD<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず PDDR に対して行ってください。

PDDDR が 1 にセットされているとき、ポート D のリードを行うと PDDR の値をリードします。PDDDR が 0 にクリアされているとき、ポート D のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORTD は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、PDDDR、PDDR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (4) ポートDプルアップMOSコントロールレジスタ (PDPCR) [ROM内蔵版のみ]

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	PD7PCR	PD6PCR	PD5PCR	PD4PCR	PD3PCR	PD2PCR	PD1PCR	PD0PCR
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/W							

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

PDPCRは、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポートDに内蔵された入力プルアップMOSをビットごとに制御します。

モード7では、PDDDRを0にクリアした(入力ポート)状態で、PDPCRを1にセットすると、入力プルアップMOSはオンします。

PDPCRは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.11.3 モード別端子機能

## (1) モード7 [ROM内蔵版のみ]

モード7のとき、ポートDは入出力ポートとして機能し、各端子はビット単位で入出力を指定可能です。PDDDRの各ビットを1にセットすると対応する端子は出力ポートになり、0にクリアすると入力ポートになります。

ポートDの端子機能を図9.20に示します。

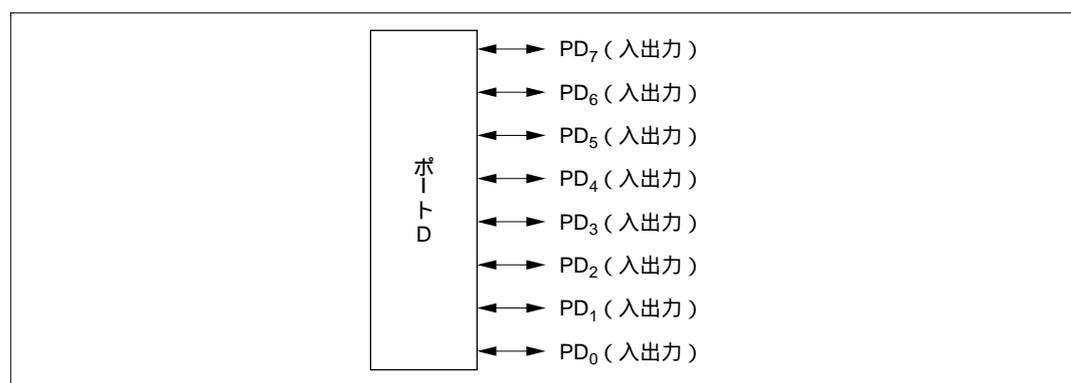


図 9.20 ポートDの端子機能 (モード7)

## (2) モード4~6\*

モード4~6のとき、ポートDは自動的にデータ入出力になります。

ポートDの端子機能を図9.21に示します。

【注】\* モード6はROM内蔵版のみに適用します。

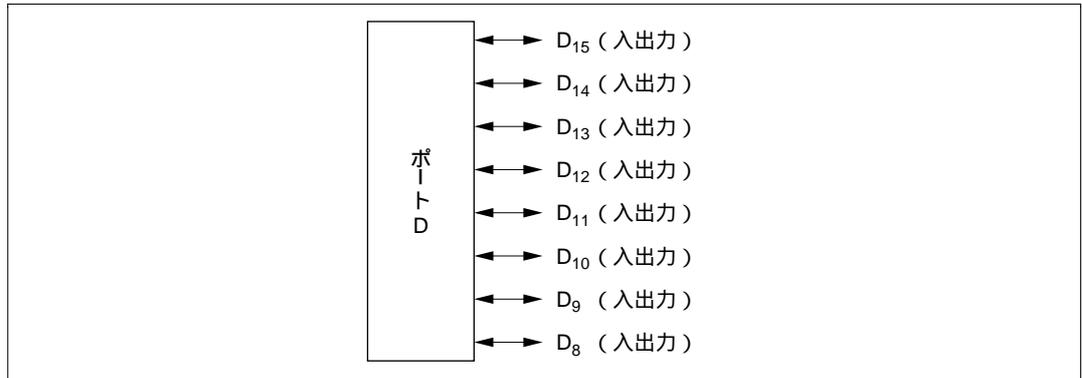


図 9.21 ポートDの端子機能 (モード4~6)

## 9.11.4 入力プルアップMOS [ROM内蔵版のみ]

ポートDは、プログラムで制御可能な入力プルアップMOSを内蔵しています。この入力プルアップMOSはモード7のときに使用でき、ビット単位でオン/オフを指定できます。

モード7のとき、PDDDRを0にクリアした状態で、PDPCRを1にセットすると、入力プルアップMOSはオンとなります。

入力プルアップMOSは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードではオフします。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは直前の状態を保持します。

入力プルアップMOSの状態を表9.20に示します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

表 9.20 入力プルアップMOSの状態 (ポートD)

モード	パワーオン リセット	ハードウェア スタンバイ モード	マニュアル リセット*	ソフトウェア スタンバイ モード	その他の 動作時
7	OFF		ON/OFF		
4~6	OFF				

## 【記号説明】

OFF : 入力プルアップMOSは、常にオフ状態です。

ON/OFF : PDDDR = 0 かつ PDPCR = 1 のときオン状態、その他のときはオフ状態です。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.12 ポート E

### 9.12.1 概要

ポート E は、8 ビットの入出力ポートです。ポート E は、データバス入出力機能を持っており、動作モードおよび 8 ビット / 16 ビットバスモードによって端子機能が切り替わります。

ポート E は、プログラムで制御可能な入力プルアップ MOS が内蔵されています (ROM 内蔵版のみ)。

ポート E の各端子の構成を図 9.22 に示します。

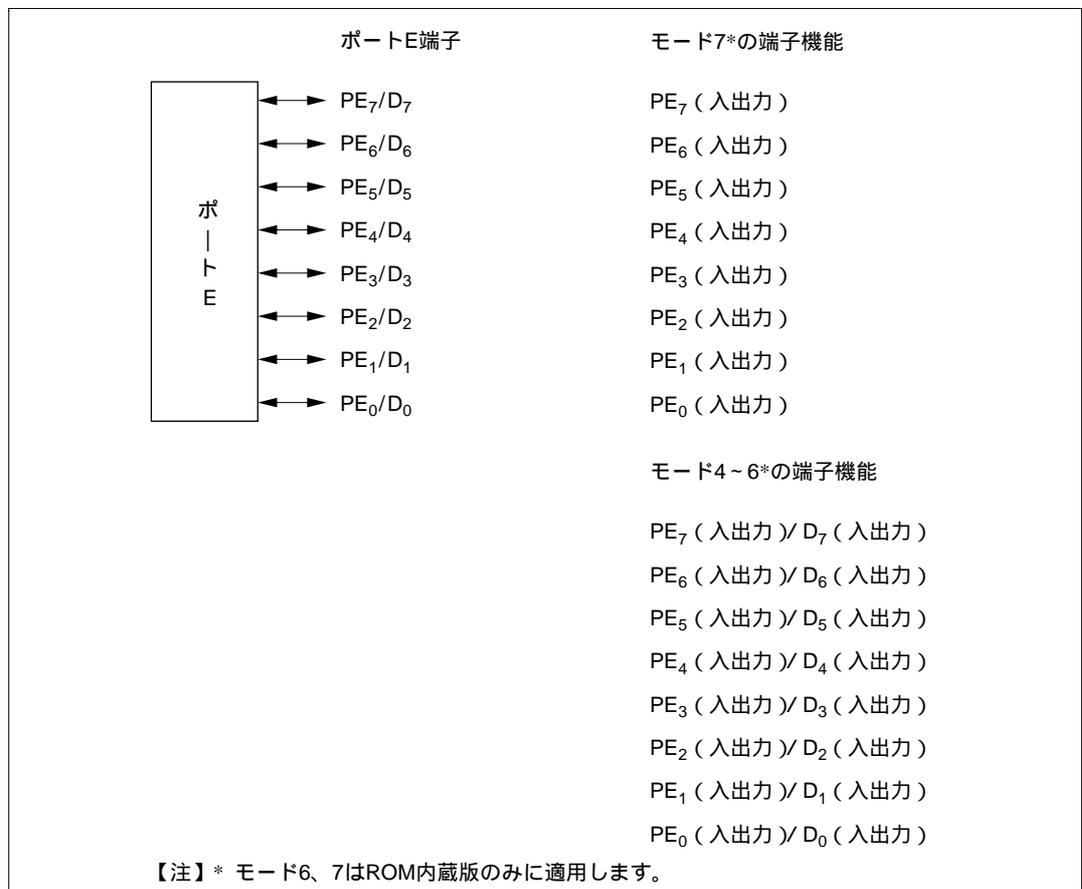


図 9.22 ポート E の端子機能

## 9.12.2 レジスタ構成

表 9.21 にポート E のレジスタ構成を示します。

表 9.21 ポート E レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
ポート E データディレクションレジスタ	PEDDR	W	H'00	H'FEBD
ポート E データレジスタ	PEDR	R/W	H'00	H'FF6D
ポート E レジスタ	PORTE	R	不定	H'FF5D
ポート E プルアップ MOS コントロールレジスタ* <sup>2</sup>	PEPCR	R/W	H'00	H'FF74

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 ROM なし版では PEPCR は設定禁止です。

### (1) ポート E データディレクションレジスタ (PEDDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PE7DDR	PE6DDR	PE5DDR	PE4DDR	PE3DDR	PE2DDR	PE1DDR	PE0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

PEDDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート E の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

PEDDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、PEDDR は直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

#### (a) モード 7\*

PEDDR を 1 にセットすると対応するポート E の各端子は出力ポートとなり、0 にクリアすると入力ポートになります。

【注】 \* モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。

## (b) モード4~6\*

8ビットバスモードとしたとき、ポートEは入出力ポートとして機能します。PEDDRを1にセットすると対応するポートEの各端子は出力ポートとなり、0にクリアすると入力ポートになります。

16ビットバスモードとしたとき、PEDDRによる入出力の方向は無視され、データ入出力となります。

8ビット/16ビットバスモードについては「第6章 バスコントローラ」を参照してください。

## (2) ポートEデータレジスタ (PEDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PE7DR	PE6DR	PE5DR	PE4DR	PE3DR	PE2DR	PE1DR	PE0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

PEDRは、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポートEの各端子 (PE<sub>7</sub>~PE<sub>0</sub>) の出力データを格納します。

PEDRは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポートEレジスタ (PORTE)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PE7	PE6	PE5	PE4	PE3	PE2	PE1	PE0
初期値 :	-*	-*	-*	-*	-*	-*	-*	-*
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* PE<sub>7</sub>~PE<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORTEは、8ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポートEの各端子 (PE<sub>7</sub>~PE<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ずPEDRに対して行ってください。

PEDDRが1にセットされているとき、ポートEのリードを行うとPEDRの値をリードします。PEDDRが0にクリアされているとき、ポートEのリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORTEは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、PEDDR、PEDRが初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*また

はソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

#### (4) ポート E プルアップ MOS コントロールレジスタ (PEPCR) [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PE7PCR	PE6PCR	PE5PCR	PE4PCR	PE3PCR	PE2PCR	PE1PCR	PE0PCR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

PEPCR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポート E に内蔵された入力プルアップ MOS をビットごとに制御します。

モード 4~6 で 8 ビットバスモードのとき、またはモード 7 のとき、PEDDR を 0 にクリアした (入力ポート) 状態で、PEPCR を 1 にセットすると、入力プルアップ MOS はオンします。

PEPCR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

### 9.12.3 モード別端子機能

#### (1) モード 7\*

モード 7 のとき、ポート E は入出力ポートとして機能し、各端子はビット単位で入出力を指定可能です。PEDDR の各ビットを 1 にセットすると対応する端子は出力ポートになり、0 にクリアすると入力ポートになります。

ポート E の端子機能を図 9.24 に示します。

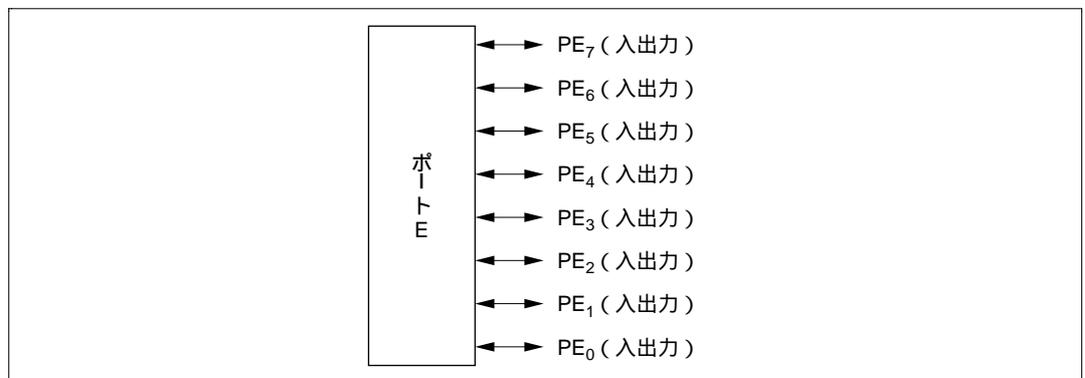


図 9.24 ポート E の端子機能 (モード 7)

【注】 \* モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。

## (2) モード4~6\*

モード4~6の場合で、8ビットアクセス空間に設定し、8ビットバスモードとしたとき、ポートEは入出力ポートとして機能します。PEDDRを1にセットすると対応するポートEの各端子は出力ポートとなり、0にクリアすると入力ポートになります。

また、16ビットバスモードとしたとき、PEDDRによる入出力の方向は無視され、データ入出力となります。

ポートEの端子機能を図9.23に示します。

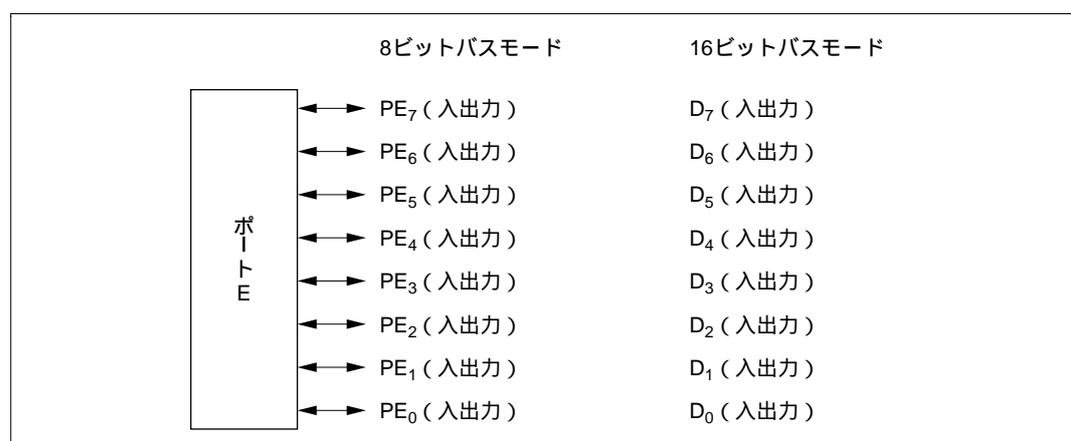


図9.23 ポートEの端子機能(モード4~6)

【注】\* モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。

## 9.12.4 入力プルアップMOS [ROM内蔵版のみ]

ポートEは、プログラムで制御可能な入力プルアップMOSを内蔵しています。この入力プルアップMOSは、モード4~6で8ビットバスモードのとき、またはモード7のときに使用でき、ビット単位でオン/オフを指定できます。

モード4~6で8ビットバスモードのとき、またはモード7のとき、PEDDRを0にクリアした状態でPEPCRを1にセットすると、入力プルアップMOSはオンとなります。

入力プルアップMOSは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードではオフします。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは直前の状態を保持します。

入力プルアップMOSの状態を表9.22に示します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

表 9.22 入力プルアップ MOS の状態 (ポート E)

モード		パワーオン リセット	ハードウェア スタンバイ モード	マニュアル リセット*	ソフトウェア アスタンバイ モード	その他の 動作時
4~6	16 ビットバス	OFF		OFF		
	8 ビットバス					
7				ON/OFF		

## 【記号説明】

OFF : 入力プルアップ MOS は、常にオフ状態です。

ON/OFF : PEDDR = 0 かつ PEPCR = 1 のときオン状態、その他のときはオフ状態です。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.13 ポート F

### 9.13.1 概要

ポート F は、8 ビットの入出力ポートです。ポート F は、バス制御信号入出力端子 ( $\overline{AS}$ 、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ 、 $\overline{LWR}$ 、 $\overline{LCAS}$ 、 $\overline{WAIT}$ 、 $\overline{BREQO}$ 、 $\overline{BREQ}$ 、 $\overline{BACK}$ ) およびシステムクロック ( ) 出力端子と兼用になっています。

ポート F の各端子の構成を図 9.25 に示します。

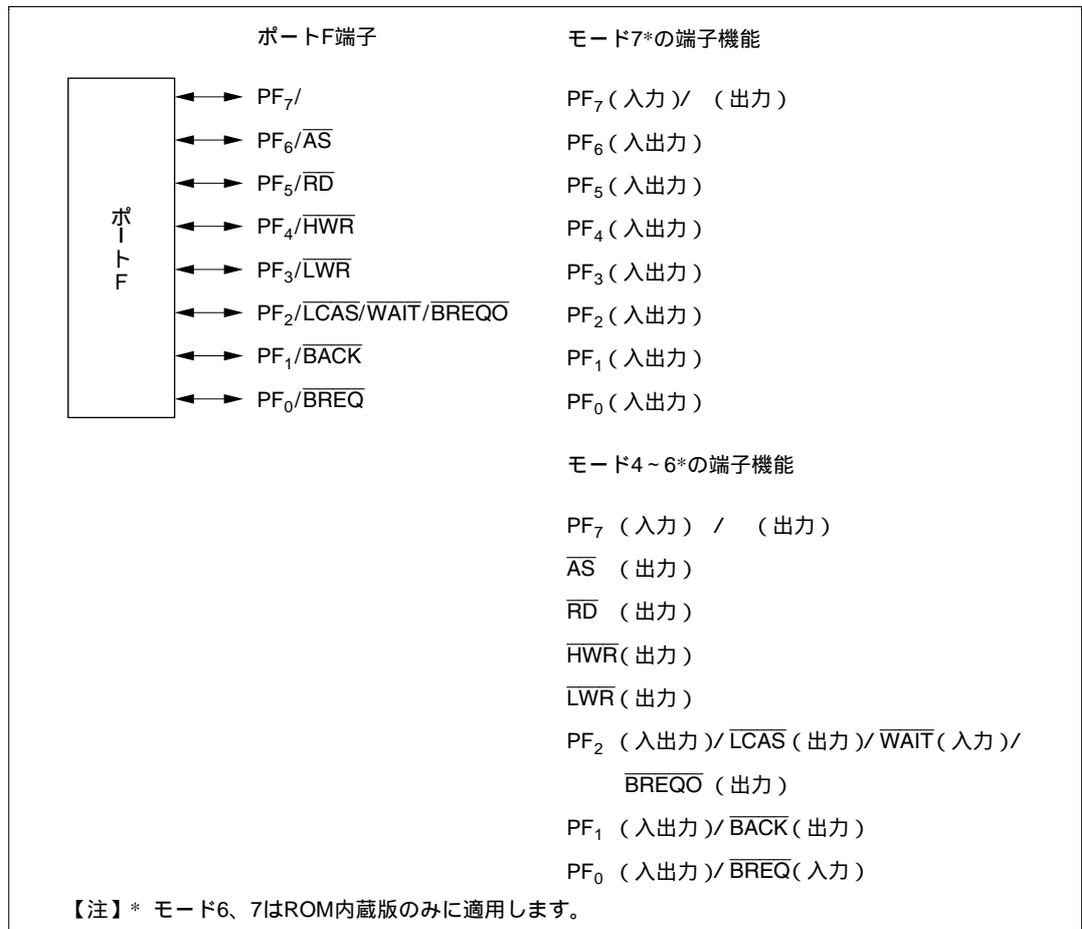


図 9.25 ポート F の端子機能

### 9.13.2 レジスタ構成

表 9.23 にポート F のレジスタ構成を示します。

表 9.23 ポート F レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
ポート F データディレクションレジスタ	PFDDR	W	H'80 / H'00* <sup>2</sup>	H'FEBE
ポート F データレジスタ	PFDR	R/W	H'00	H'FF6E
ポート F レジスタ	PORTF	R	不定	H'FF5E

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 モードによって、初期値が異なります。

#### (1) ポート F データディレクションレジスタ (PFDDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PF7DDR	PF6DDR	PF5DDR	PF4DDR	PF3DDR	PF2DDR	PF1DDR	PF0DDR
モード 7								
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W
モード 4~6								
初期値 :	1	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

PFDDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート F の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。リードすると不定値が読み出されます。

PFDDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、モード 4~6 の場合 H'80 に、モード 7 の場合 H'00 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、PFDDR は直前の状態を保持します。ソフトウェアスタンバイモードに遷移したとき、バス制御出力端子は出力状態を保持するか、ハイインピーダンス状態とするかを、SBYCR の OPE ビットで選択します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

##### (a) モード 7\*

PFDDR を 1 にセットすると PF<sub>7</sub> 端子は 出力端子、PF<sub>6</sub> ~ PF<sub>0</sub> 端子は出力ポートとなります。PFDDR を 0 にクリアすると各端子は入力ポートになります。

【注】 \* モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。

##### (b) モード 4~6\*

PF<sub>7</sub> 端子は、PFDDR を 1 にセットすると 出力端子、0 にクリアすると入力ポートになります。

PF<sub>6</sub>～PF<sub>3</sub>端子は、PFDDRによる入出力の方向は無視され、自動的にバス制御出力( $\overline{AS}$ 、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ 、 $\overline{LWR}$ )となります。

PF<sub>2</sub>～PF<sub>0</sub>端子は、バスコントローラの設定により、バス制御入出力( $\overline{LCAS}$ 、 $\overline{WAIT}$ 、 $\overline{BREQO}$ 、 $\overline{BACK}$ 、 $\overline{BREQ}$ )となります。それ以外するとき、PFDDRを1にセットすると出力ポート、0にクリアすると入力ポートになります。

## (2) ポートFデータレジスタ (PFDR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	PF7DR	PF6DR	PF5DR	PF4DR	PF3DR	PF2DR	PF1DR	PF0DR
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/W							

PFDRは、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポートFの各端子(PF<sub>7</sub>～PF<sub>0</sub>)の出力データを格納します。

PFDRは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポートFレジスタ (PORTF)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	PF7	PF6	PF5	PF4	PF3	PF2	PF1	PF0
初期値:	-*	-*	-*	-*	-*	-*	-*	-*
R/W:	R	R	R	R	R	R	R	R

【注】\* PF<sub>7</sub>～PF<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORTFは、8ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポートFの各端子(PF<sub>7</sub>～PF<sub>0</sub>)の出力データのライトは必ずPFDRに対して行ってください。

PFDDRが1にセットされているとき、ポートFのリードを行うとPFDRの値をリードします。PFDDRが0にクリアされているとき、ポートFのリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORTFは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、PFDDR、PFDRが初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.13.3 端子機能

ポートFは、バス制御信号入出力端子 ( $\overline{AS}$ 、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ 、 $\overline{LWR}$ 、 $\overline{LCAS}$ 、 $\overline{WAIT}$ 、 $\overline{BREQ}$ 、 $\overline{BREQ}$ 、 $\overline{BACK}$ ) およびシステムクロック ( ) 出力端子と兼用になっています。モード4~6とモード7では端子機能が異なります。ポートFの端子機能を表9.24に示します。

表9.24 ポートFの端子機能

端子	選択方法と端子機能			
PF <sub>7</sub> /	PF7DDR ビットにより、次のように切り替わります。			
	PF7DDR	0	1	
	端子機能	PF <sub>7</sub> 入力端子	出力端子	
PF <sub>6</sub> / $\overline{AS}$	動作モードとPF6DDR ビットにより、次のように切り替わります。			
	動作モード	モード4~6*	モード7*	
	PF6DDR	-	0	1
	端子機能	$\overline{AS}$ 出力端子	PF <sub>6</sub> 入力端子	PF <sub>6</sub> 出力端子
	【注】* モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。			
PF <sub>5</sub> / $\overline{RD}$	動作モードとPF5DDR ビットにより、次のように切り替わります。			
	動作モード	モード4~6*	モード7*	
	PF5DDR	-	0	1
	端子機能	$\overline{RD}$ 出力端子	PF <sub>5</sub> 入力端子	PF <sub>5</sub> 出力端子
	【注】* モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。			
PF <sub>4</sub> / $\overline{HWR}$	動作モードとPF4DDR ビットにより、次のように切り替わります。			
	動作モード	モード4~6*	モード7*	
	PF4DDR	-	0	1
	端子機能	$\overline{HWR}$ 出力端子	PF <sub>4</sub> 入力端子	PF <sub>4</sub> 出力端子
	【注】* モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。			
PF <sub>3</sub> / $\overline{LWR}$	動作モードとPF3DDR ビットにより、次のように切り替わります。			
	動作モード	モード4~6*	モード7*	
	PF3DDR	-	0	1
	端子機能	$\overline{LWR}$ 出力端子	PF <sub>3</sub> 入力端子	PF <sub>3</sub> 出力端子
	【注】* モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。			

端子	選択方法と端子機能							
PF <sub>2</sub> / $\overline{\text{LCAS}}$ / $\overline{\text{WAIT}}$ / $\overline{\text{BREQO}}$	動作モードと RMTS2 ~ RMTS0 ビット、LCASS ビット、BREQOE ビット、WAITE ビット、ABW5 ~ ABW2 ビットおよび PF2DDR ビットの組み合わせにより次のように切り替わります。							
	動作モード	モード4~6* <sup>2</sup>				モード7* <sup>2</sup>		
	LCASS	0* <sup>1</sup>	1			-		
	BREQOE	-	0		1	-		
	WAITE	-	0		1	-	-	
	PF2DDR	-	0	1	-	-	0	1
	端子機能	$\overline{\text{LCAS}}$ 出力端子	PF <sub>2</sub> 入力端子	PF <sub>2</sub> 出力端子	$\overline{\text{WAIT}}$ 入力端子	$\overline{\text{BREQO}}$ 出力端子	PF <sub>2</sub> 入力端子	PF <sub>2</sub> 出力端子
	【注】 * <sup>1</sup> モード4~6でRMTS2~RMTS0=B'001~B'011、DRAM空間16ビットアクセスの場合に限ります。 * <sup>2</sup> モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。							
PF <sub>1</sub> / $\overline{\text{BACK}}$	動作モードと BRLE ビットと PF1DDR ビットにより次のように切り替わります。							
	動作モード	モード4~6*			モード7*			
	BRLE	0		1	-			
	PF1DDR	0	1	-	0	1		
	端子機能	PF <sub>1</sub> 入力端子	PF <sub>1</sub> 出力端子	$\overline{\text{BACK}}$ 出力端子	PF <sub>1</sub> 入力端子	PF <sub>1</sub> 出力端子		
	【注】 * モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。							
PF <sub>0</sub> / $\overline{\text{BREQ}}$	動作モードと BRLE ビットと PF0DDR ビットにより次のように切り替わります。							
	動作モード	モード4~6*			モード7*			
	BRLE	0		1	-			
	PF0DDR	0	1	-	0	1		
	端子機能	PF <sub>0</sub> 入力端子	PF <sub>0</sub> 出力端子	$\overline{\text{BREQ}}$ 入力端子	PF <sub>0</sub> 入力端子	PF <sub>0</sub> 出力端子		
	【注】 * モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。							

## 9.14 ポート G

### 9.14.1 概要

ポート G は、5 ビットの入出力ポートで、バス制御信号出力端子 ( $\overline{CS0} \sim \overline{CS3}$ 、 $\overline{CAS}$ ) と兼用になっています。

ポート G の各端子の構成を図 9.26 に示します。

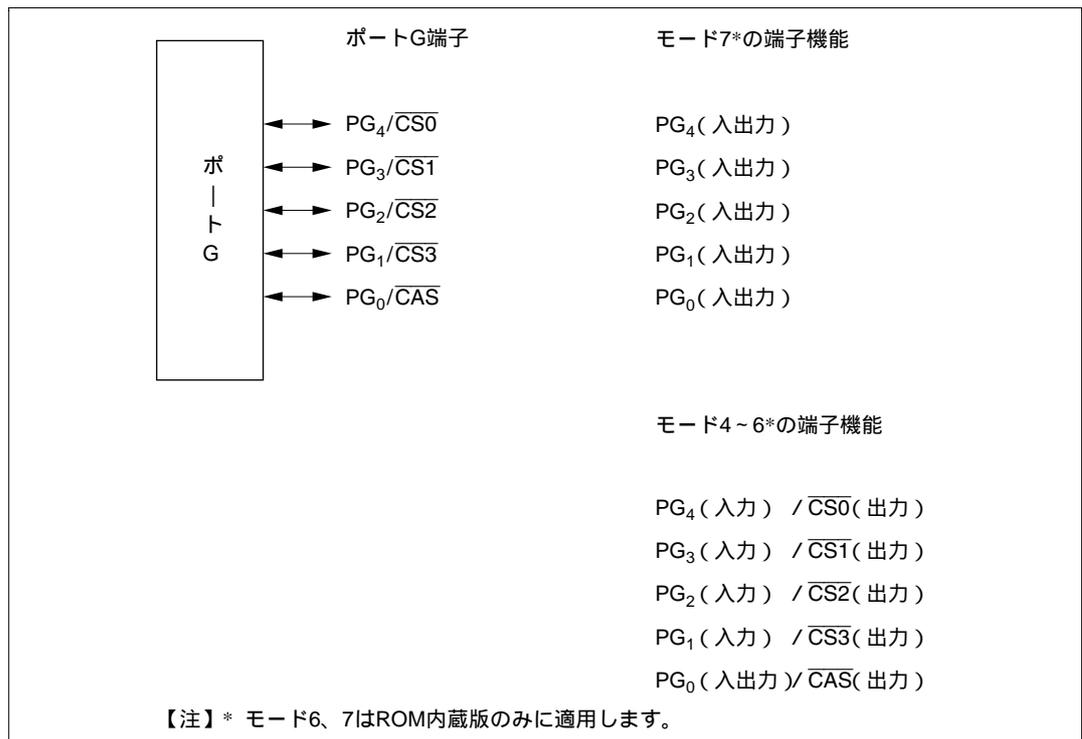


図 9.26 ポート G の端子機能

## 9.14.2 レジスタ構成

表 9.25 にポート G のレジスタ構成を示します。

表 9.25 ポート G レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値* <sup>2</sup>	アドレス* <sup>1</sup>
ポート G データディレクションレジスタ	PGDDR	W	H'10 / H'00* <sup>3</sup>	H'FE6F
ポート G データレジスタ	PGDR	R/W	H'00	H'FF6F
ポート G レジスタ	PORTG	R	不定	H'FF5F

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 ビット 4~0 の値を示します。

\*3 モードによって、初期値が異なります。

### (1) ポート G データディレクションレジスタ (PGDDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
				PG4DDR	PG3DDR	PG2DDR	PG1DDR	PG0DDR
モード 6、7								
初期値 :	不定	不定	不定	0	0	0	0	0
R/W :				W	W	W	W	W
モード 4、5								
初期値 :	不定	不定	不定	1	0	0	0	0
R/W :				W	W	W	W	W

PGDDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート G の各端子の入出力をビットごとに指定します。リードは無効です。また、ビット 7~5 はリザーブビットです。リードすると不定値が読み出されます。

PG4DDR ビットは、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、モード 4、5 の場合 1 に、モード 6、7 の場合 0 に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、PGDDR は直前の状態を保持します。ソフトウェアスタンバイモードに遷移したとき、バス制御出力端子は出力状態を保持するか、ハイインピーダンス状態とするかを、SBYCR の OPE ビットで選択します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## (a) モード7\*

PGDDR を 1 にセットすると出力ポート、0 にクリアすると入力ポートになります。

## (b) モード4~6\*

PG<sub>4</sub>~PG<sub>1</sub>端子は、PGDDR を 1 にセットするとバス制御信号出力端子 ( $\overline{CS0}$ ~ $\overline{CS3}$ )、0 にクリアすると入力ポートになります。

PG<sub>0</sub>端子は、DRAM インタフェースを設定すると  $\overline{CAS}$  出力端子、PGDDR を 1 にセットすると出力ポート、0 にクリアすると入力ポートになります。

DRAM インタフェースについては「第6章 バスコントローラ」を参照してください。

【注】\* モード6、7はROM内蔵版のみに適用します。

## (2) ポートGデータレジスタ (PGDR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	PG4DR	PG3DR	PG2DR	PG1DR	PG0DR
初期値:	不定	不定	不定	0	0	0	0	0
R/W:	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

PGDR は、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ポートGの各端子(PG<sub>4</sub>~PG<sub>0</sub>)の出力データを格納します。

ビット7~5はリザーブビットです。リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

PGDR は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、H'00(ビット4~0)に初期化されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## (3) ポート G レジスタ (PORTG)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	PG4	PG3	PG2	PG1	PG0
初期値 :	不定	不定	不定	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	-	-	-	R	R	R	R	R

【注】\* PG<sub>4</sub>~PG<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

PORTG は、8 ビットのリード専用レジスタで、端子の状態を反映します。ライトは無効です。ポート G の各端子 (PG<sub>4</sub>~PG<sub>0</sub>) の出力データのライトは必ず PGDR に対して行ってください。

ビット 7~5 はリザーブビットです。リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

PGDDR が 1 にセットされているとき、ポート G のリードを行うと PGDR の値をリードします。PGDDR が 0 にクリアされているとき、ポート G のリードを行うと端子の状態が読み出されます。

PORTG は、パワーオンリセットまたはハードウェアスタンバイモードでは、PGDDR、PGDR が初期化されるため、端子の状態により決定されます。マニュアルリセット\*またはソフトウェアスタンバイモードでは、直前の状態を保持します。

【注】\* H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## 9.14.3 端子機能

ポート G は、バス制御信号出力端子 ( $\overline{CS0} \sim \overline{CS3}$ 、 $\overline{CAS}$ ) と兼用になっています。モード 7 とモード 4~6 では端子機能が異なります。ポート G の端子機能を表 9.26 に示します。

表 9.26 ポート G の端子機能

端子	選択方法と端子機能				
PG <sub>4</sub> / $\overline{CS0}$	動作モードと PG4DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	動作モード	モード7*		モード4~6*	
	PG4DDR	0	1	0	1
	端子機能	PG <sub>4</sub> 入力端子	PG <sub>4</sub> 出力端子	PG <sub>4</sub> 入力端子	$\overline{CS0}$ 出力端子
	【注】* モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。				
PG <sub>3</sub> / $\overline{CS1}$	動作モードと PG3DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	動作モード	モード7*		モード4~6*	
	PG3DDR	0	1	0	1
	端子機能	PG <sub>3</sub> 入力端子	PG <sub>3</sub> 出力端子	PG <sub>3</sub> 入力端子	$\overline{CS1}$ 出力端子
	【注】* モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。				
PG <sub>2</sub> / $\overline{CS2}$	動作モードと PG2DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	動作モード	モード7*		モード4~6*	
	PG2DDR	0	1	0	1
	端子機能	PG <sub>2</sub> 入力端子	PG <sub>2</sub> 出力端子	PG <sub>2</sub> 入力端子	$\overline{CS2}$ 出力端子
	【注】* モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。				
PG <sub>1</sub> / $\overline{CS3}$	動作モードと PG1DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	動作モード	モード7*		モード4~6*	
	PG1DDR	0	1	0	1
	端子機能	PG <sub>1</sub> 入力端子	PG <sub>1</sub> 出力端子	PG <sub>1</sub> 入力端子	$\overline{CS3}$ 出力端子
	【注】* モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。				
PG <sub>0</sub> / $\overline{CAS}$	動作モードと RMTS2~RMTS0 と PG0DDR ビットにより、次のように切り替わります。				
	動作モード	モード7*		モード4~6*	
	PMTS2~RMTS0	-		B'000、B'100~B'111	B'001~B'011
	PG0DDR	0	1	0	1
	端子機能	PG <sub>0</sub> 入力端子	PG <sub>0</sub> 出力端子	PG <sub>0</sub> 入力端子	PG <sub>0</sub> 出力端子
【注】* モード 6、7 は ROM 内蔵版のみに適用します。					

---

# 10. 16ビットタイマパルス ユニット (TPU)

---

## 第10章 目次

10.1	概要.....	423
10.1.1	特長.....	423
10.1.2	ブロック図.....	427
10.1.3	端子構成.....	428
10.1.4	レジスタ構成.....	430
10.2	各レジスタの説明.....	432
10.2.1	タイマコントロールレジスタ (TCR) .....	432
10.2.2	タイマモードレジスタ (TMDR) .....	437
10.2.3	タイマI/Oコントロールレジスタ (TIOR) .....	440
10.2.4	タイマインタラプトイネーブルレジスタ (TIER) .....	449
10.2.5	タイマステータスレジスタ (TSR) .....	453
10.2.6	タイマカウンタ (TCNT) .....	457
10.2.7	タイマジェネラルレジスタ (TGR) .....	458
10.2.8	タイマスタートレジスタ (TSTR) .....	459
10.2.9	タイマシンクロレジスタ (TSYR) .....	460
10.2.10	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR) .....	461
10.3	バスマスタとのインタフェース.....	462
10.3.1	16ビットレジスタ.....	462
10.3.2	8ビットレジスタ.....	462
10.4	動作説明.....	464
10.4.1	概要.....	464
10.4.2	基本機能.....	466
10.4.3	同期動作.....	472
10.4.4	バッファ動作.....	474
10.4.5	カスケード接続動作.....	478

## 10. 16ビットタイマパルスユニット (TPU)

---

10.4.6	PWM モード.....	480
10.4.7	位相計数モード.....	485
10.5	割り込み.....	491
10.5.1	割り込み要因と優先順位.....	491
10.5.2	DTC / DMAC の起動.....	493
10.5.3	A/D 変換器の起動.....	494
10.6	動作タイミング.....	495
10.6.1	入出力タイミング.....	495
10.6.2	割り込み信号タイミング.....	499
10.7	使用上の注意.....	503

## 10.1 概要

本 LSI は、6 チャンネルの 16 ビットタイマにより構成される 16 ビットタイマパルスユニット (TPU) を内蔵しています。

### 10.1.1 特長

最大 16 本のパルス入出力が可能

- ・チャンネル 0、3 は各 4 本、チャンネル 1、2、4、5 は各 2 本、合計 16 本のタイマジェネラルレジスタ (TGR) を持ち、各レジスタ独立にアウトプットコンペア/インプットキャプチャレジスタの設定が可能
- ・チャンネル 0、3 の TGRC、TGRD は、バッファレジスタとして使用可能

各チャンネルごとに 8 種類のカウンタ入力クロックを選択可能

各チャンネルとも次の動作を設定可能

- ・コンペアマッチによる波形出力 : 0 出力、1 出力、トグル出力が選択可能
- ・インプットキャプチャ機能 : 立ち上がりエッジ、立ち下がりエッジ、両エッジ検出が選択可能
- ・カウンタクリア動作 : コンペアマッチ、インプットキャプチャによるカウンタクリアが可能
- ・同期動作 : 複数のタイマカウンタ (TCNT) への同時書き込みが可能  
コンペアマッチ/インプットキャプチャによる同時クリアが可能  
カウンタの同期動作による各レジスタの同期入出力が可能
- ・PWM モード : 任意デューティの PWM 出力が可能  
同期動作と組み合わせることにより、最大 15 相の PWM 出力が可能

チャンネル 0、3 はバッファ動作を設定可能

- ・インプットキャプチャレジスタのダブルバッファ構成が可能
- ・アウトプットコンペアレジスタの自動書き換えが可能

チャンネル 1、2、4、5 は各々独立に位相計数モードを設定可能

- ・2 相エンコーダパルスのアップダウンカウントが可能

カスケード接続動作

- ・チャンネル 2 (チャンネル 5) の入力クロックを、チャンネル 1 (チャンネル 4) のオーバフロー/アンダフローにすることにより 32 ビットカウンタとして動作

内部 16 ビットバスによる高速アクセス

- ・16 ビットバスインタフェースによる高速アクセスが可能

26種類の割り込み要因

- ・チャンネル0、3はコンペアマッチ/インプットキャプチャ兼用割り込み×4本、オーバーフロー割り込み×1本が独立に要求可能
  - ・チャンネル1、2、4、5はコンペアマッチ/インプットキャプチャ兼用割り込み×2本、オーバーフロー割り込み×1本、アンダフロー割り込み×1本が独立に要求可能
- レジスタのデータの自動転送が可能
- ・データトランスファコントローラ (DTC) またはDMAコントローラ (DMAC) の起動により、ブロック転送、1ワードデータ転送および1バイトデータ転送が可能
- プログラマブルパルスジェネレータ (PPG) の出力トリガを生成可能
- ・チャンネル0~3のコンペアマッチ/インプットキャプチャ信号をPPGの出力トリガとして使用可能

A/D変換器の変換スタートトリガを生成可能

- ・チャンネル0~5のコンペアマッチA/インプットキャプチャA信号をA/D変換器の変換開始トリガとして使用可能

モジュールストップモードの設定可能

- ・初期値ではTPUの動作は停止。モジュールストップモードを解除することによりレジスタのアクセスが可能

表 10.1 に TPU の機能一覧を示します。

表 10.1 TPU 機能一覧

項 目	チャンネル 0	チャンネル 1	チャンネル 2	チャンネル 3	チャンネル 4	チャンネル 5
カウントクロック	/ 1	/ 1	/ 1	/ 1	/ 1	/ 1
	/ 4	/ 4	/ 4	/ 4	/ 4	/ 4
	/ 16	/ 16	/ 16	/ 16	/ 16	/ 16
	/ 64	/ 64	/ 64	/ 64	/ 64	/ 64
	TCLKA	/ 256	/ 1024	/ 256	/ 1024	/ 256
	TCLKB	TCLKA	TCLKA	/ 1024	TCLKA	TCLKA
	TCLKC	TCLKB	TCLKB	/ 4096	TCLKC	TCLKC
TCLKD		TCLKC	TCLKA		TCLKD	
ジェネラルレジスタ	TGR0A	TGR1A	TGR2A	TGR3A	TGR4A	TGR5A
	TGR0B	TGR1B	TGR2B	TGR3B	TGR4B	TGR5B
ジェネラルレジスタ /バッファレジスタ	TGR0C	-	-	TGR3C	-	-
	TGR0D			TGR3D		
入出力端子	TIOCA0	TIOCA1	TIOCA2	TIOCA3	TIOCA4	TIOCA5
	TIOCB0	TIOCB1	TIOCB2	TIOCB3	TIOCB4	TIOCB5
	TIOCC0			TIOCC3		
	TIOCD0			TIOCD3		
カウンタクリア 機能	TGR の コンペアマッチ または インプット キャプチャ					
コンペア マッチ 出力	0 出力					
	1 出力					
	トグル 出力					
インプットキャプチャ 機能						
同期動作						
PWM モード						
位相計数モード	-			-		
バッファ動作		-	-		-	-
DMAC の起動	TGR0A の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR1A の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR2A の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR3A の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR4A の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR5A の コンペアマッチ または インプット キャプチャ
DTC の起動	TGR の コンペアマッチ または インプット キャプチャ					

10. 16ビットタイムパルスユニット (TPU)

項 目	チャンネル0	チャンネル1	チャンネル2	チャンネル3	チャンネル4	チャンネル5
A/D 変換開始トリガ	TGR0A のコンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR1A のコンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR2A のコンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR3A のコンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR4A のコンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR5A のコンペアマッチ または インプット キャプチャ
PPG トリガ	TGR0A、 TGR0B の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR1A、 TGR1B の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR2A、 TGR2B の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	TGR3A、 TGR3B の コンペアマッチ または インプット キャプチャ	-	-
割り込み要因	5 要因 ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ0A ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ0B ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ0C ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ0D ・オーバーフロー	4 要因 ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ1A ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ1B ・オーバーフロー ・アンダフロー	4 要因 ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ2A ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ2B ・オーバーフロー ・アンダフロー	5 要因 ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ3A ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ3B ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ3C ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ3D ・オーバーフロー	4 要因 ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ4A ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ4B ・オーバーフロー ・アンダフロー	4 要因 ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ5A ・コンペアマッチ /インプット キャプチャ5B ・オーバーフロー ・アンダフロー

【記号説明】

: 可能

- : 不可

### 10.1.2 ブロック図

TPUのブロック図を図10.1に示します。

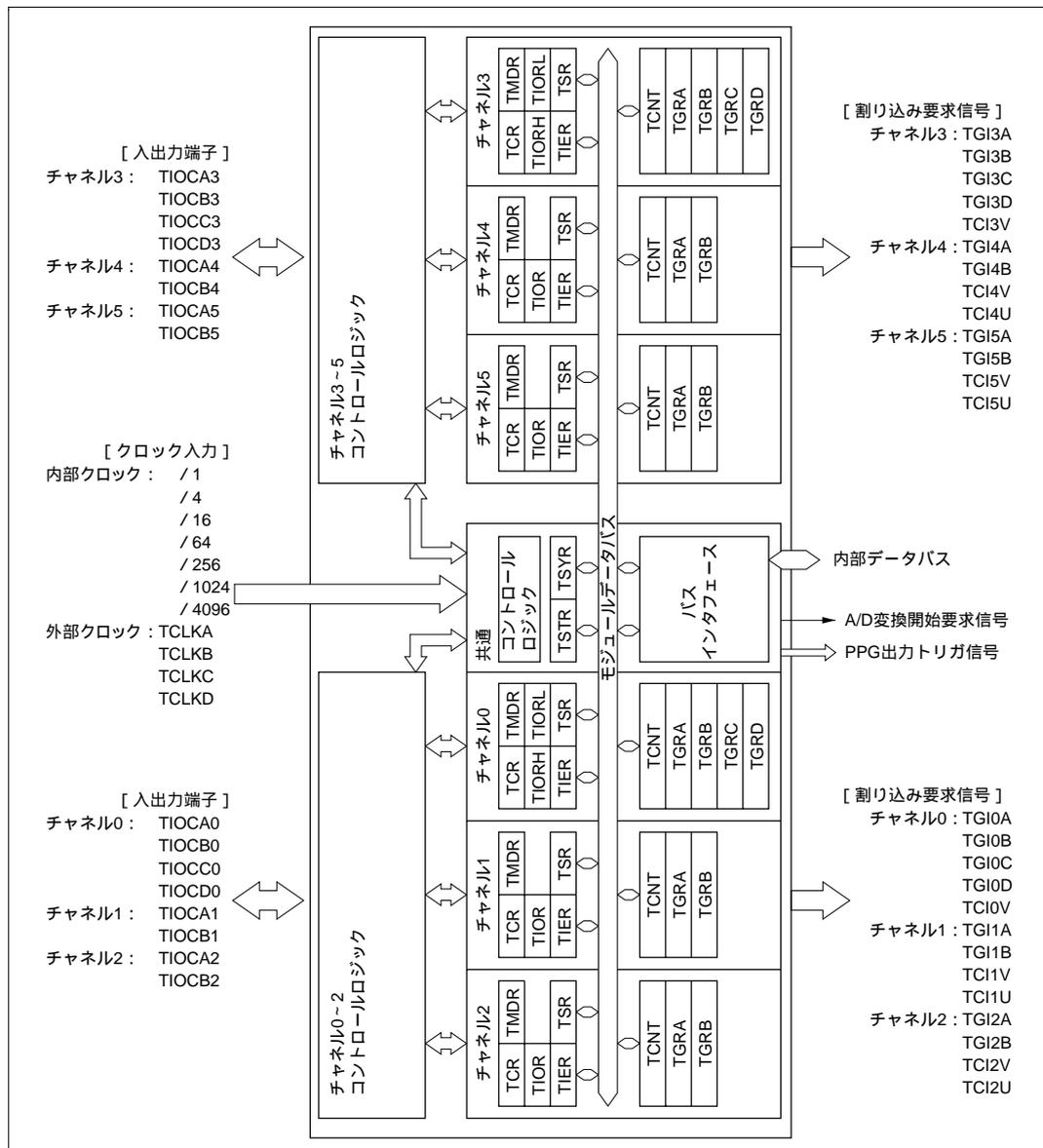


図 10.1 TPUのブロック図

## 10.1.3 端子構成

TPU の端子構成を表 10.2 に示します。

表 10.2 TPU の端子構成

チャンネル	名 称	略称	入出力	機 能
共通	クロック入力 A	TCLKA	入力	外部クロック A 入力端子 (チャンネル 1、5 の位相計数モード A 相入力)
	クロック入力 B	TCLKB	入力	外部クロック B 入力端子 (チャンネル 1、5 の位相計数モード B 相入力)
	クロック入力 C	TCLKC	入力	外部クロック C 入力端子 (チャンネル 2、4 の位相計数モード A 相入力)
	クロック入力 D	TCLKD	入力	外部クロック D 入力端子 (チャンネル 2、4 の位相計数モード B 相入力)
0	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ A0	TIOCA0	入出力	TGR0A のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ B0	TIOCB0	入出力	TGR0B のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ C0	TIOCC0	入出力	TGR0C のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ D0	TIOCD0	入出力	TGR0D のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
1	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ A1	TIOCA1	入出力	TGR1A のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ B1	TIOCB1	入出力	TGR1B のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
2	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ A2	TIOCA2	入出力	TGR2A のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ B2	TIOCB2	入出力	TGR2B のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
3	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ A3	TIOCA3	入出力	TGR3A のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ / アウトコンペアマッチ B3	TIOCB3	入出力	TGR3B のインプットキャプチャ入力 / アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子

チャンネル	名 称	略称	入出力	機 能
3	インプットキャプチャ/ アウトコンペアマッチ C3	TIOCC3	入出力	TGR3C のインプットキャプチャ入力/ アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ/ アウトコンペアマッチ D3	TIOCD3	入出力	TGR3D のインプットキャプチャ入力/ アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
4	インプットキャプチャ/ アウトコンペアマッチ A4	TIOCA4	入出力	TGR4A のインプットキャプチャ入力/ アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ/ アウトコンペアマッチ B4	TIOCB4	入出力	TGR4B のインプットキャプチャ入力/ アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
5	インプットキャプチャ/ アウトコンペアマッチ A5	TIOCA5	入出力	TGR5A のインプットキャプチャ入力/ アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子
	インプットキャプチャ/ アウトコンペアマッチ B5	TIOCB5	入出力	TGR5B のインプットキャプチャ入力/ アウトプットコンペア出力 / PWM 出力端子

## 10.1.4 レジスタ構成

TPU のレジスタ構成を表 10.3 に示します。

表 10.3 レジスタ構成

チャンネル	名 称	略 称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
0	タイマコントロールレジスタ 0	TCR0	R/W	H'00	H'FFD0
	タイマモードレジスタ 0	TMDR0	R/W	H'C0	H'FFD1
	タイマ I/O コントロールレジスタ 0H	TIOR0H	R/W	H'00	H'FFD2
	タイマ I/O コントロールレジスタ 0L	TIOR0L	R/W	H'00	H'FFD3
	タイマインタラプトイネーブルレジスタ 0	TIER0	R/W	H'40	H'FFD4
	タイマステータスレジスタ 0	TSR0	R/(W)* <sup>2</sup>	H'C0	H'FFD5
	タイマカウンタ 0	TCNT0	R/W	H'0000	H'FFD6
	タイマジェネラルレジスタ 0A	TGR0A	R/W	H'FFFF	H'FFD8
	タイマジェネラルレジスタ 0B	TGR0B	R/W	H'FFFF	H'FFDA
	タイマジェネラルレジスタ 0C	TGR0C	R/W	H'FFFF	H'FFDC
	タイマジェネラルレジスタ 0D	TGR0D	R/W	H'FFFF	H'FFDE
1	タイマコントロールレジスタ 1	TCR1	R/W	H'00	H'FFE0
	タイマモードレジスタ 1	TMDR1	R/W	H'C0	H'FFE1
	タイマ I/O コントロールレジスタ 1	TIOR1	R/W	H'00	H'FFE2
	タイマインタラプトイネーブルレジスタ 1	TIER1	R/W	H'40	H'FFE4
	タイマステータスレジスタ 1	TSR1	R/(W)* <sup>2</sup>	H'C0	H'FFE5
	タイマカウンタ 1	TCNT1	R/W	H'0000	H'FFE6
	タイマジェネラルレジスタ 1A	TGR1A	R/W	H'FFFF	H'FFE8
	タイマジェネラルレジスタ 1B	TGR1B	R/W	H'FFFF	H'FFEA
2	タイマコントロールレジスタ 2	TCR2	R/W	H'00	H'FFF0
	タイマモードレジスタ 2	TMDR2	R/W	H'C0	H'FFF1
	タイマ I/O コントロールレジスタ 2	TIOR2	R/W	H'00	H'FFF2
	タイマインタラプトイネーブルレジスタ 2	TIER2	R/W	H'40	H'FFF4
	タイマステータスレジスタ 2	TSR2	R/(W)* <sup>2</sup>	H'C0	H'FFF5
	タイマカウンタ 2	TCNT2	R/W	H'0000	H'FFF6
	タイマジェネラルレジスタ 2A	TGR2A	R/W	H'FFFF	H'FFF8
	タイマジェネラルレジスタ 2B	TGR2B	R/W	H'FFFF	H'FFFA

チャンネル	名 称	略 称	R/W	初期値	アドレス*1
3	タイマコントロールレジスタ 3	TCR3	R/W	H'00	H'FE80
	タイマモードレジスタ 3	TMDR3	R/W	H'C0	H'FE81
	タイマ I/O コントロールレジスタ 3H	TIOR3H	R/W	H'00	H'FE82
	タイマ I/O コントロールレジスタ 3L	TIOR3L	R/W	H'00	H'FE83
	タイマインタラプトイネーブルレジスタ 3	TIER3	R/W	H'40	H'FE84
	タイマステータスレジスタ 3	TSR3	R/(W)*2	H'C0	H'FE85
	タイマカウンタ 3	TCNT3	R/W	H'0000	H'FE86
	タイマジェネラルレジスタ 3A	TGR3A	R/W	H'FFFF	H'FE88
	タイマジェネラルレジスタ 3B	TGR3B	R/W	H'FFFF	H'FE8A
	タイマジェネラルレジスタ 3C	TGR3C	R/W	H'FFFF	H'FE8C
	タイマジェネラルレジスタ 3D	TGR3D	R/W	H'FFFF	H'FE8E
4	タイマコントロールレジスタ 4	TCR4	R/W	H'00	H'FE90
	タイマモードレジスタ 4	TMDR4	R/W	H'C0	H'FE91
	タイマ I/O コントロールレジスタ 4	TIOR4	R/W	H'00	H'FE92
	タイマインタラプトイネーブルレジスタ 4	TIER4	R/W	H'40	H'FE94
	タイマステータスレジスタ 4	TSR4	R/(W)*2	H'C0	H'FE95
	タイマカウンタ 4	TCNT4	R/W	H'0000	H'FE96
	タイマジェネラルレジスタ 4A	TGR4A	R/W	H'FFFF	H'FE98
	タイマジェネラルレジスタ 4B	TGR4B	R/W	H'FFFF	H'FE9A
5	タイマコントロールレジスタ 5	TCR5	R/W	H'00	H'FEA0
	タイマモードレジスタ 5	TMDR5	R/W	H'C0	H'FEA1
	タイマ I/O コントロールレジスタ 5	TIOR5	R/W	H'00	H'FEA2
	タイマインタラプトイネーブルレジスタ 5	TIER5	R/W	H'40	H'FEA4
	タイマステータスレジスタ 5	TSR5	R/(W)*2	H'C0	H'FEA5
	タイマカウンタ 5	TCNT5	R/W	H'0000	H'FEA6
	タイマジェネラルレジスタ 5A	TGR5A	R/W	H'FFFF	H'FEA8
	タイマジェネラルレジスタ 5B	TGR5B	R/W	H'FFFF	H'FEAA
共通	タイマスタートレジスタ	TSTR	R/W	H'00	H'FFC0
	タイマシンクロレジスタ	TSYR	R/W	H'00	H'FFC1
	モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 フラグをクリアするための 0 ライトのみ可能です。

## 10.2 各レジスタの説明

### 10.2.1 タイマコントロールレジスタ(TCR)

チャンネル0 : TCR0

チャンネル3 : TCR3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	CCLR2	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

チャンネル1 : TCR1

チャンネル2 : TCR2

チャンネル4 : TCR4

チャンネル5 : TCR5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	R/W						

TCRは各チャンネルのTCNTを制御する8ビットのレジスタです。TPUには、チャンネル0~5に各1本、計6本のTCRがあります。TCRは、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'00に初期化されます。

TCRの設定は、TCNTの動作が停止した状態で行ってください。

ビット7、6、5 : カウンタクリア2、1、0 (CCLR2、CCLR1、CCLR0)

TCNTのカウンタクリア要因を選択します。

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	説明
	CCLR2	CCLR1	CCLR0	
0、3	0	0	0	TCNTのクリア禁止 (初期値)
			1	TGRAのコンペアマッチ/インプットキャプチャでTCNTクリア
		1	0	TGRBのコンペアマッチ/インプットキャプチャでTCNTクリア
			1	同期クリア/同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア* <sup>1</sup>
	1	0	0	TCNTのクリア禁止
			1	TGRCのコンペアマッチ/インプットキャプチャでTCNTクリア* <sup>2</sup>
		1	0	TGRDのコンペアマッチ/インプットキャプチャでTCNTクリア* <sup>2</sup>
			1	同期クリア/同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア* <sup>1</sup>

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	説明
	リザーブ* <sup>3</sup>	CCLR1	CCLR0	
1、2、 4、5	0	0	0	TCNTのクリア禁止 (初期値)
			1	TGRAのコンペアマッチ/インプットキャプチャでTCNTクリア
		1	0	TGRBのコンペアマッチ/インプットキャプチャでTCNTクリア
			1	同期クリア/同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア* <sup>1</sup>

【注】 \*1 同期動作の設定は、TSYRのSYNCビットを1にセットすることにより行います。

\*2 TGRC または TGRD をバッファレジスタとして使用している場合は、バッファレジスタの設定が優先され、コンペアマッチ/インプットキャプチャが発生しないため、TCNTはクリアされません。

\*3 チャンネル1、2、4、5ではビット7はリザーブです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット4、3：クロックエッジ1、0 (CKEG1、CKEG0)

入力クロックのエッジを選択します。内部クロックを両エッジでカウントすると、入力クロックの周期が1/2になります (例： /4の両エッジ = /2の立ち上がりエッジ)。チャンネル1、2、4、5で位相計数モードを使用する場合は、本設定は無視され、位相計数モードの設定が優先されます。

ビット4	ビット3	説明
CKEG1	CKEG0	
0	0	立ち上がりエッジでカウント (初期値)
	1	立ち下がりエッジでカウント
1	-	両エッジでカウント

【注】 内部クロックのエッジ選択は、入力クロックが /4もしくはそれより遅い場合に有効です。入力クロックに /1、あるいはほかのチャンネルのオーバフロー/アンダフローを選択した場合は本設定は無視されます。

ビット2、1、0：タイマプリスケラ2、1、0 (TPSC2~TPSC0)

TCNTのカウントクロックを選択します。各チャンネル独立にクロックソースを選択することができます。表10.4に各チャンネルごとに設定可能なクロックソース一覧を示します。

表 10.4 TPU のクロックソース一覧

チャンネル	内部クロック							外部クロック				他のチャンネルの オーバフロー/ アンダフロー
	/1	/4	/16	/64	/256	/1024	/4096	TCLKA	TCLKB	TCLKC	TCLKD	
0												
1												
2												
3												
4												
5												

【記号説明】

：設定あり

空欄：設定なし

チャンネル	ビット2	ビット1	ビット0	説明
	TPSC2	TPSC1	TPSC0	
0	0	0	0	内部クロック： /1 でカウント (初期値)
			1	内部クロック： /4 でカウント
		1	0	内部クロック： /16 でカウント
			1	内部クロック： /64 でカウント
	1	0	0	外部クロック：TCLKA 端子入力でカウント
			1	外部クロック：TCLKB 端子入力でカウント
		1	0	外部クロック：TCLKC 端子入力でカウント
			1	外部クロック：TCLKD 端子入力でカウント

チャンネル	ビット2	ビット1	ビット0	説明
	TPSC2	TPSC1	TPSC0	
1	0	0	0	内部クロック： /1 でカウント (初期値)
			1	内部クロック： /4 でカウント
		1	0	内部クロック： /16 でカウント
			1	内部クロック： /64 でカウント
	1	0	0	外部クロック：TCLKA 端子入力でカウント
			1	外部クロック：TCLKB 端子入力でカウント
		1	0	内部クロック： /256 でカウント
			1	TCNT2 のオーバフロー / アンダフローでカウント

【注】 チャンネル1 が位相計数モード時、この設定は無効になります。

チャンネル	ビット2	ビット1	ビット0	説明
	TPSC2	TPSC1	TPSC0	
2	0	0	0	内部クロック： /1 でカウント (初期値)
			1	内部クロック： /4 でカウント
		1	0	内部クロック： /16 でカウント
			1	内部クロック： /64 でカウント
	1	0	0	外部クロック：TCLKA 端子入力でカウント
			1	外部クロック：TCLKB 端子入力でカウント
		1	0	外部クロック：TCLKC 端子入力でカウント
			1	内部クロック： /1024 でカウント

【注】 チャンネル2 が位相計数モード時、この設定は無効になります。

10. 16ビットタイマパルスユニット (TPU)

チャンネル	ビット2	ビット1	ビット0	説明
	TPSC2	TPSC1	TPSC0	
3	0	0	0	内部クロック： /1でカウント (初期値)
			1	内部クロック： /4でカウント
		1	0	内部クロック： /16でカウント
			1	内部クロック： /64でカウント
	1	0	0	外部クロック：TCLKA 端子入力でカウント
			1	内部クロック： /1024でカウント
		1	0	内部クロック： /256でカウント
			1	内部クロック： /4096でカウント

チャンネル	ビット2	ビット1	ビット0	説明
	TPSC2	TPSC1	TPSC0	
4	0	0	0	内部クロック： /1でカウント (初期値)
			1	内部クロック： /4でカウント
		1	0	内部クロック： /16でカウント
			1	内部クロック： /64でカウント
	1	0	0	外部クロック：TCLKA 端子入力でカウント
			1	外部クロック：TCLKC 端子入力でカウント
		1	0	内部クロック： /1024でカウント
			1	TCNT5のオーバフロー/アンダフローでカウント

【注】 チャンネル4が位相計数モード時、この設定は無効になります。

チャンネル	ビット2	ビット1	ビット0	説明
	TPSC2	TPSC1	TPSC0	
5	0	0	0	内部クロック： /1でカウント (初期値)
			1	内部クロック： /4でカウント
		1	0	内部クロック： /16でカウント
			1	内部クロック： /64でカウント
	1	0	0	外部クロック：TCLKA 端子入力でカウント
			1	外部クロック：TCLKC 端子入力でカウント
		1	0	内部クロック： /256でカウント
			1	外部クロック：TCLKD 端子入力でカウント

【注】 チャンネル5が位相計数モード時、この設定は無効になります。

## 10.2.2 タイマモードレジスタ (TMDR)

チャンネル0 : TMDR0

チャンネル3 : TMDR3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	BFB	BFA	MD3	MD2	MD1	MD0
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

チャンネル1 : TMDR1

チャンネル2 : TMDR2

チャンネル4 : TMDR4

チャンネル5 : TMDR5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

TMDR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、各チャンネルの動作モードの設定を行います。TPU には、各チャンネル 1 本、計 6 本の TMDR があります。TMDR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'CO に初期化されます。

TMDR の設定は、TCNT の動作が停止した状態で行ってください。

ビット 7、6 : リザーブ

リードすると常に 1 が読み出されます。ライトは無効です。

## ビット5：バッファ動作B (BFB)

TGRB を通常動作させるか、TGRB と TGRD を組み合わせてバッファ動作させるかを設定します。TGRD をバッファレジスタとして使用した場合は、TGRD のインプットキャプチャ/アウトプットコンペアは発生しません。

TGRD を持たないチャンネル 1、2、4、5 ではこのビットはリザーブビットになります。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット5	説明
BFB	
0	TGRB は通常動作 (初期値)
1	TGRB と TGRD はバッファ動作

## ビット4：バッファ動作A (BFA)

TGRA を通常動作させるか、TGRA と TGRC を組み合わせてバッファ動作させるかを設定します。TGRC をバッファレジスタとして使用した場合は、TGRC のインプットキャプチャ/アウトプットコンペアは発生しません。

TGRC を持たないチャンネル 1、2、4、5 ではこのビットはリザーブビットになります。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット4	説明
BFA	
0	TGRA は通常動作 (初期値)
1	TGRA と TGRC はバッファ動作

## ビット3～0：モード3～0 (MD3～MD0)

MD3～MD0はタイマの動作モードを設定します。

ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明
MD3* <sup>1</sup>	MD2* <sup>2</sup>	MD1	MD0	
0	0	0	0	通常動作 (初期値)
			1	リザーブ
		1	0	PWM モード1
			1	PWM モード2
	1	0	0	位相計数モード1
			1	位相計数モード2
		1	0	位相計数モード3
			1	位相計数モード4
1	*	*	*	-

\* : Don't care

【注】 \*1 MD3はリザーブビットです。

ライト時には常に0を書き込んでください。

\*2 チャンネル0、3では、位相計数モードの設定はできません。

MD2には常に0をライトしてください。

## 10.2.3 タイマ I/O コントロールレジスタ (TIOR)

チャンネル0 : TIOR0H

チャンネル1 : TIOR1

チャンネル2 : TIOR2

チャンネル3 : TIOR3H

チャンネル4 : TIOR4

チャンネル5 : TIOR5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

チャンネル0 : TIOR0L

チャンネル3 : TIOR3L

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOD3	IOD2	IOD1	IOD0	IOC3	IOC2	IOC1	IOC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

【注】 TGRC、あるいはTGRDをバッファ動作に設定した場合は、本設定は無効となり、バッファレジスタとして動作します。

TIOR は TGR を制御する 8 ビットのレジスタです。TPU には、チャンネル 0、3 に各 2 本、チャンネル 1、2、4、5 に各 1 本、計 8 本の TIOR があります。TIOR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。

TIOR は TMDR の設定により影響を受けますので注意してください。

TIOR で指定した初期出力はカウンタ停止した (TSTR の CST ビットを 0 にクリアした) 状態で有効になります。また、PWM モード 2 の場合にはカウンタが 0 にクリアされた時点での出力を指定します。

ビット 7 ~ 4 : I/O コントロール B3 ~ 0 (IOB3 ~ IOB0)

I/O コントロール D3 ~ 0 (IOD3 ~ IOD0)

IOB3 ~ IOB0 ビットは TGRB の機能を設定します。

IOD3 ~ IOD0 ビットは TGRD の機能を設定します。

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	説明					
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0						
0	0	0	0	0	TGR0B は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペア マッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止	初期出力は1出力	
							1	コンペアマッチで0出力	コンペアマッチで1出力	
	1	0	0	0	TGR0B は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCB0 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
	1	*	*	1		キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		キャプチャ入力元	TCNT1 のカウントアップ /			
	1	0	0	0		はチャンネル1 /	カウントダウンでインプット			
				1		カウントクロック	キャプチャ* <sup>1</sup>			

\* : Don't care

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	説明					
	IOD3	IOD2	IOD1	IOD0						
0	0	0	0	0	TGR0D は アウトプット コンペア レジスタ* <sup>2</sup>	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペア マッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止	初期出力は1出力	
							1	コンペアマッチで0出力	コンペアマッチで1出力	
	1	0	0	0	TGR0D は インプット キャプチャ レジスタ* <sup>2</sup>	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCD0 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
	1	*	*	1		キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		キャプチャ入力元	TCNT1 のカウントアップ /			
	1	0	0	0		はチャンネル1 /	カウントダウンでインプット			
				1		カウントクロック	キャプチャ* <sup>1</sup>			

\* : Don't care

【注】 \*<sup>1</sup> TCR1 の TPSC2 ~ TPSC0 ビットを B'000 とし、TCNT1 のカウントクロックに /1 を使用した場合は、本設定は無効となり、インプットキャプチャは発生しません。

\*<sup>2</sup> TMDR0 の BFB ビットを 1 にセットして TGR0D をバッファレジスタとして使用した場合は、本設定は無効になり、インプットキャプチャ / アウトプットコンペアは発生しません。

10. 16ビットタイマパルスユニット (TPU)

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	説明					
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0						
1	0	0	0	0	TGR1B は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止		
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	コンペアマッチで1出力							
	1	0	0	0	TGR1B は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCB1 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		*	*	キャプチャ入力元	TGR0C のコンペアマッチ /	
								はTGR0C コンペア	インプットキャプチャの発生で	
アマッチ/インプ								インプットキャプチャ		
ットキャプチャ										

\* : Don't care

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	説明					
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0						
2	0	0	0	0	TGR2B は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止		
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	コンペアマッチで1出力							
	1	*	0	0	TGR2B は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCB2 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			

\* : Don't care

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	説 明					
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0						
3	0	0	0	0	TGR3B は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止	出力禁止	
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	1	0	コンペアマッチで1出力					
			1	コンペアマッチでトグル出力						
	1	0	0	0	TGR3B は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCB3 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ		
						*	レジスタ	キャプチャ入力元	TCNT4 のカウントアップ /	
1				*		*	はチャンネル4 /	カウントダウンでインプット		
							カウントクロック	キャプチャ* <sup>1</sup>		

\* : Don't care

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	説 明					
	IOD3	IOD2	IOD1	IOD0						
3	0	0	0	0	TGR3D は アウトプット コンペア レジスタ* <sup>2</sup>	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止	出力禁止	
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	1	0	コンペアマッチで1出力					
			1	コンペアマッチでトグル出力						
	1	0	0	0	TGR3D は インプット キャプチャ レジスタ* <sup>2</sup>	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCD3 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ		
						*	レジスタ* <sup>2</sup>	キャプチャ入力元	TCNT4 のカウントアップ /	
1				*		*	はチャンネル4 /	カウントダウンでインプット		
							カウントクロック	キャプチャ* <sup>1</sup>		

\* : Don't care

【注】 \*<sup>1</sup> TCR4のTPSC2~TPSC0ビットをB'000とし、TCNT4のカウントクロックに /1を使用した場合は、本設定は無効となり、インプットキャプチャは発生しません。

\*<sup>2</sup> TMDR3のBFBビットを1にセットしてTGR3Dをバッファレジスタとして使用した場合は、本設定は無効になり、インプットキャプチャ/アウトプットコンペアは発生しません。

10. 16ビットタイマパルスユニット (TPU)

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	説明					
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0						
4	0	0	0	0	TGR4B は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止	初期出力は1出力	
							1	コンペアマッチで0出力		
	0	コンペアマッチで1出力								
	1	0	0	0	TGR4B は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCB4 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		*	*	キャプチャ入力元	TGR3C のコンペアマッチ /	
								はTGR3C コンペア	インプットキャプチャの発生で	
アマッチ/インプ								インプットキャプチャ		
ットキャプチャ										

\* : Don't care

チャンネル	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	説明					
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0						
5	0	0	0	0	TGR5B は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止	初期出力は1出力	
							1	コンペアマッチで0出力		
	0	コンペアマッチで1出力								
	1	*	0	0	TGR5B は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCB5 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			

\* : Don't care

ビット3~0 : I/O コントロール A3~0 (IOA3~IOA0)

I/O コントロール C3~0 (IOC3~IOC0)

IOA3~IOA0 は TGRA の機能を設定します。

IOC3~IOC0 は TGRC の機能を設定します。

チャンネル	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明					
	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0						
0	0	0	0	0	TGR0A は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止		
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	コンペアマッチで1出力							
	1	0	0	0	TGR0A は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCA0 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		*	*	キャプチャ入力元	TCNT1 のカウントアップ /	
								はチャンネル1 /	カウントダウンでインプット	
カウントクロック								キャプチャ		

\* : Don't care

チャンネル	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明					
	IOC3	IOC2	IOC1	IOC0						
0	0	0	0	0	TGR0C は アウトプット コンペア レジスタ*1	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止		
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	コンペアマッチで1出力							
	1	0	0	0	TGR0C は インプット キャプチャ レジスタ*1	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCC0 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		*	*	キャプチャ入力元	TCNT1 のカウントアップ /	
								はチャンネル1 /	カウントダウンでインプット	
カウントクロック								キャプチャ		

\* : Don't care

【注】 \*1 TMDR0 の BFA ビットを 1 にセットして TGR0C をバッファレジスタとして使用した場合は、本設定は無効になり、インプットキャプチャ / アウトプットコンペアは発生しません。

10. 16ビットタイマパルスユニット (TPU)

チャンネル	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明					
	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0						
1	0	0	0	0	TGR1A は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止		
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	コンペアマッチで1出力							
	1	0	0	0	TGR1A は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCA1 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		*	*	キャプチャ入力元	チャンネル 0 / TGR0A の	
								はTGR0A コンペア	コンペアマッチ /	
アマッチ / イン								インプットキャプチャの発生で		
ットキャプチャ	インプットキャプチャ									

\* : Don't care

チャンネル	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明					
	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0						
2	0	0	0	0	TGR2A は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペアマッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止		
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	コンペアマッチで1出力							
	1	*	0	0	TGR2A は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCA2 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			

\* : Don't care

チャンネル	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明					
	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0						
3	0	0	0	0	TGR3A は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペア マッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止		
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	コンペアマッチで1出力							
	1	0	0	0	TGR3A は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCA3 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		*	*	キャプチャ入力元	TCNT4 のカウントアップ /	
								はチャンネル4 /	カウントダウンでインプット	
カウントクロック								キャプチャ		

\* : Don't care

チャンネル	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明					
	IOC3	IOC2	IOC1	IOC0						
3	0	0	0	0	TGR3C は アウトプット コンペア レジスタ*1	出力禁止 (初期値)				
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力			
				1		0	コンペア マッチで1出力			
						1	コンペアマッチでトグル出力			
				1		0	0	出力禁止		
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	コンペアマッチで1出力							
	1	0	0	0	TGR3C は インプット キャプチャ レジスタ*1	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		はTIOCC3 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ			
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ			
				1		*	*	キャプチャ入力元	TCNT4 のカウントアップ /	
								はチャンネル4 /	カウントダウンでインプット	
カウントクロック								キャプチャ		

\* : Don't care

【注】 \*1 TMDR3 の BFA ビットを 1 にセットして TGR3C をバッファレジスタとして使用した場合は、本設定は無効になり、インプットキャプチャ / アウトプットコンペアは発生しません。

10. 16ビットタイマパルスユニット (TPU)

チャンネル	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明				
	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0					
4	0	0	0	0	TGR4A は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)			
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力		
				1		0	コンペアマッチで1出力		
						1	コンペアマッチでトグル出力		
				1		0	0	出力禁止	
							1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力
	1	0	コンペアマッチで1出力						
	1	0	0	0	TGR4A は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ		
				1		はTIOCA4 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ		
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ		
				1		*	*	キャプチャ入力元	TGR3A のコンペアマッチ /
								はTGR3A コンペア	インプットキャプチャの発生で
アマッチ/インプ								インプットキャプチャ	
ットキャプチャ									

\* : Don't care

チャンネル	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	説明			
	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0				
5	0	0	0	0	TGR5A は アウトプット コンペア レジスタ	出力禁止 (初期値)		
				1		初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1		0	コンペアマッチで1出力	
						1	コンペアマッチでトグル出力	
				1		0	0	出力禁止
							1	初期出力は1出力
	1	0	コンペアマッチで1出力					
	1	*	0	0	TGR5A は インプット キャプチャ レジスタ	キャプチャ入力元	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
				1		はTIOCA5 端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ	
				1		*	両エッジでインプットキャプチャ	

\* : Don't care

## 10.2.4 タイマインタラプトイネーブルレジスタ (TIER)

チャンネル0 : TIER0

チャンネル3 : TIER3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TTGE	-	-	TCIEV	TGIED	TGIEC	TGIEB	TGIEA
初期値 :	0	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

チャンネル1 : TIER1

チャンネル2 : TIER2

チャンネル4 : TIER4

チャンネル5 : TIER5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TTGE	-	TCIEU	TCIEV	-	-	TGIEB	TGIEA
初期値 :	0	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	-	R/W	R/W	-	-	R/W	R/W

TIERは8ビットのレジスタで、各チャンネルの割り込み要求の許可、禁止を制御します。TPUには、各チャンネル1本、計6本のTIERがあります。TIERは、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'40に初期化されます。

ビット7：A/D変換開始要求イネーブル (TTGE)

TGRAのインプットキャプチャ/コンペアマッチによる、A/D変換開始要求の発生を許可または禁止します。

ビット7	説明
TTGE	
0	A/D変換開始要求の発生を禁止 (初期値)
1	A/D変換開始要求の発生を許可

ビット6：リザーブ

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

ビット5：アンダフローインタラプトイネーブル (TCIEU)

チャンネル1、2でTSRのTCFUフラグが1にセットされたとき、TCFUフラグによる割り込み要求 (TCIU) を許可または禁止します。

チャンネル0、3ではリザーブビットです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット5	説明
TCIEU	
0	TCFUによる割り込み要求 (TCIU) を禁止 (初期値)
1	TCFUによる割り込み要求 (TCIU) を許可

ビット4：オーバフローインタラプトイネーブル (TCIEV)

TSRのTCFVフラグが1にセットされたとき、TCFVフラグによる割り込み要求 (TCIV) を許可または禁止します。

ビット4	説明
TCIEV	
0	TCFVによる割り込み要求 (TCIV) を禁止 (初期値)
1	TCFVによる割り込み要求 (TCIV) を許可

## ビット3 : TGR インタラプトイネーブルD (TGIED)

チャンネル0、3でTSRのTGFDビットが1にセットされたとき、TGFDビットによる割り込み要求 (TGID) を許可または禁止します。

チャンネル1、2、4、5ではリザーブビットです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット3	説明
TGIED	
0	TGFDビットによる割り込み要求 (TGID) を禁止 (初期値)
1	TGFDビットによる割り込み要求 (TGID) を許可

## ビット2 : TGR インタラプトイネーブルC (TGIEC)

チャンネル0、3でTSRのTGFCビットが1にセットされたとき、TGFCビットによる割り込み要求 (TGIC) を許可または禁止します。

チャンネル1、2、4、5ではリザーブビットです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット2	説明
TGIEC	
0	TGFCビットによる割り込み要求 (TGIC) を禁止 (初期値)
1	TGFCビットによる割り込み要求 (TGIC) を許可

## ビット1 : TGR インタラプトイネーブルB (TGIEB)

TSRのTGFBビットが1にセットされたとき、TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を許可または禁止します。

ビット1	説明
TGIEB	
0	TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を禁止 (初期値)
1	TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を許可

ビット0 : TGR インタラプトイネーブル A (TGIEA)

TSR の TGFA ビットが 1 にセットされたとき、TGFA ビットによる割り込み要求(TGIA)を許可または禁止します。

ビット0	説 明
TGIEA	
0	TGFA ビットによる割り込み要求 (TGIA) を禁止 (初期値)
1	TGFA ビットによる割り込み要求 (TGIA) を許可

## 10.2.5 タイマステータスレジスタ (TSR)

チャンネル0 : TSR0

チャンネル3 : TSR3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	TCFV	TGFD	TGFC	TGFB	TGFA
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

チャンネル1 : TSR1

チャンネル2 : TSR2

チャンネル4 : TSR4

チャンネル5 : TSR5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	-	R/(W)*	R/(W)*	-	-	R/(W)*	R/(W)*

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

TSRは8ビットのレジスタで、各チャンネルのステータスの表示を行います。TPUには、各チャンネル1本、計6本のTSRがあります。TSRは、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'COに初期化されます。

ビット7：カウント方向フラグ (TCFD)

チャンネル1、2、4、5のTCNTのカウント方向を示すステータスフラグです。

チャンネル0、3ではリザーブビットです。リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

ビット7	説明
TCFD	
0	TCNTはダウンカウント
1	TCNTはアップカウント (初期値)

ビット6：リザーブ

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

ビット5：アンダフローフラグ (TCFU)

チャンネル1、2、4、5が位相計数モードのとき、TCNTのアンダフローの発生を示すステータスフラグです。

チャンネル0、3ではリザーブビットです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット5	説明
TCFU	
0	[クリア条件] (初期値) TCFU=1の状態ではTCFUをリード後、TCFUに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTの値がアンダフロー (H'0000 H'FFFF) したとき

ビット4：オーバフローフラグ (TCFV)

TCNTのオーバフローの発生を示すステータスフラグです。

ビット4	説明
TCFV	
0	[クリア条件] (初期値) TCFV=1の状態ではTCFVをリード後、TCFVに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTの値がオーバフロー (H'FFFF H'0000) したとき

## ビット3：インプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグD (TGFD)

チャンネル0、3のTGRDのインプットキャプチャまたはコンペアマッチの発生を示すステータスフラグです。

チャンネル1、2、4、5ではリザーブビットです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット3	説明
TGFD	
0	[クリア条件] (初期値) (1) TGID 割り込みにより DTC が起動され、DTC の MRB の DIESEL ビットが 0 のとき (2) TGFD = 1 の状態で TGFD をリード後、TGFD に 0 をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRD がアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRD になったとき (2) TGRD がインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号により TCNT の値が TGRD に転送されたとき

## ビット2：インプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグC (TGFC)

チャンネル0、3のTGRCのインプットキャプチャまたはコンペアマッチの発生を示すステータスフラグです。

チャンネル1、2、4、5ではリザーブビットです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット2	説明
TGFC	
0	[クリア条件] (初期値) (1) TGIC 割り込みにより DTC が起動され、DTC の MRB の DIESEL ビットが 0 のとき (2) TGFC = 1 の状態で TGFC をリード後、TGFC に 0 をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRC がアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRC になったとき (2) TGRC がインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号により TCNT の値が TGRC に転送されたとき

ビット1：インプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ B (TGFB)

TGRB のインプットキャプチャまたはコンペアマッチの発生を示すステータスフラグです。

ビット1	説明
TGFB	
0	<p>[クリア条件] (初期値)</p> <p>(1) TGIB 割り込みにより DTC が起動され、DTC の MRB の DISEL ビットが 0 のとき</p> <p>(2) TGFB = 1 の状態で TGFB をリード後、TGFB に 0 をライトしたとき</p>
1	<p>[セット条件]</p> <p>(1) TGRB がアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRB になったとき</p> <p>(2) TGRB がインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号により TCNT の値が TGRB に転送されたとき</p>

ビット0：インプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ A (TGFA)

TGRA のインプットキャプチャまたはコンペアマッチの発生を示すステータスフラグです。

ビット0	説明
TGFA	
0	<p>[クリア条件] (初期値)</p> <p>(1) TGIA 割り込みにより DTC が起動され、DTC の MRB の DISEL ビットが 0 のとき</p> <p>(2) TGIA 割り込みにより DMAC が起動され、DMAC の DMABCR の DTA ビットが 1 のとき</p> <p>(3) TGFA = 1 の状態で TGFA をリード後、TGFA に 0 をライトしたとき</p>
1	<p>[セット条件]</p> <p>(1) TGRA がアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRA になったとき</p> <p>(2) TGRA がインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号により TCNT の値が TGRA に転送されたとき</p>

## 10.2.6 タイマカウンタ (TCNT)

チャンネル0 : TCNT0 (アップカウンタ)  
 チャンネル1 : TCNT1 (アップ/ダウンカウンタ\*)  
 チャンネル2 : TCNT2 (アップ/ダウンカウンタ\*)  
 チャンネル3 : TCNT3 (アップカウンタ)  
 チャンネル4 : TCNT4 (アップ/ダウンカウンタ\*)  
 チャンネル5 : TCNT5 (アップ/ダウンカウンタ\*)

ビット :    15   14   13   12   11   10   9   8   7   6   5   4   3   2   1   0  

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

 初期値 :    0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0  
 R/W    :   R/W R/W

**【注】\*** 位相計数モード (および位相計数モードの他のチャンネルのオーバーフロー/アンダフローのカウンタ時) のみアップ/ダウンカウンタとして使用できます。それ以外の場合はアップカウンタになります。

TCNTは16ビットのカウンタです。各チャンネルに1本、計6本のTCNTがあります。  
 TCNTはリセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'0000に初期化されます。  
 TCNTの8ビット単位でのアクセスは禁止です。常に16ビット単位でアクセスしてください。

### 10.2.7 タイマジェネラルレジスタ (TGR)

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W															

TGR は 16 ビットのアウトプットコンペア / インプットキャプチャ兼用のレジスタです。チャンネル 0、3 に各 4 本、チャンネル 1、2、4、5 に各 2 本、計 16 本のジェネラルレジスタがあります。チャンネル 0、3 の TGRC と TGRD は、バッファレジスタとして動作設定することができます\*。TGR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'FFFF に初期化されます。

TGR の 8 ビット単位でのアクセスは禁止です。常に 16 ビット単位でアクセスしてください。

**【注】** \* TGR とバッファレジスタの組み合わせは、TGRA - TGRC、TGRB - TGRD になります。

## 10.2.8 タイマスタートレジスタ (TSTR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	CST5	CST4	CST3	CST2	CST1	CST0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

TSTR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、チャンネル 0~5 の TCNT の動作 / 停止を選択します。TSTR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。TMDR へ動作モードを設定する場合や、TCR へ TCNT のカウントクロックを設定する場合は、TCNT のカウンタ動作を停止してから行ってください。

ビット 7、6 : リザーブビット

ライト時は必ず 0 を書き込んでください。

ビット 5~0 : カウンタスタート 5~0 (CST5~CST0)

TCNT の動作または停止を選択します。

ビット n	説明
CSTn	
0	TCNTn のカウント動作は停止 (初期値)
1	TCNTn はカウント動作

(n=5~0)

【注】 TIOC 端子を出力状態で動作中に、CST ビットに 0 をライトするとカウンタは停止しますが、TIOC 端子のアウトプットコンペア出力レベルは保持されます。CST ビットが 0 の状態で TIOR へのライトを行うと、設定した初期出力値に端子の出力レベルが更新されます。

### 10.2.9 タイマシンクロレジスタ (TSYR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	SYNC5	SYNC4	SYNC3	SYNC2	SYNC1	SYNC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

TSYR は8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、チャンネル0~5のTCNTの独立動作または同期動作を選択します。対応するビットを1にセットしたチャンネルが同期動作を行います。

TSYR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'00に初期化されます。

ビット7、6：リザーブビット

ライト時は必ず0を書き込んでください。

ビット5~0：タイマ同期5~0 (SYNC5~SYNC0)

他のチャンネルとの独立動作または同期動作を選択します。

同期動作を選択すると、複数のTCNTの同期プリセット\*<sup>1</sup>や、他チャンネルのカウンタクリアによる同期クリア\*<sup>2</sup>が可能となります。

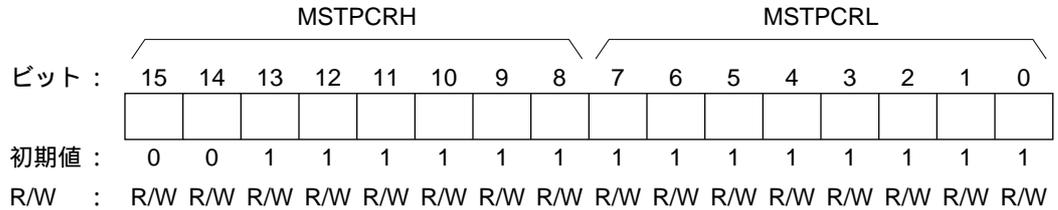
ビット n	説明
SYNCn	
0	TCNTnは独立動作 (TCNTのプリセット/クリアは他チャンネルと無関係) (初期値)
1	TCNTnは同期動作 TCNTの同期プリセット/同期クリアが可能

(n=5~0)

【注】 \*1 同期動作の設定には、最低2チャンネルのSYNCビットを1にセットする必要があります。

\*2 同期クリアの設定には、SYNCビットのほかにTCRのCCLR2~CCLR0ビットで、TCNTのクリア要因を設定する必要があります。

## 10.2.10 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)



MSTPCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTP13 ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点で TPU は動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。モジュールストップモードでは、レジスタのリード/ライトはできません。詳細は、「21.5 モジュールストップモード」を参照してください。

MSTPCR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'3FFF に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

## ビット 13 : モジュールストップ (MSTP13)

TPU のモジュールストップモードを指定します。

ビット 13	説 明
MSTP13	
0	TPU のモジュールストップモード解除
1	TPU のモジュールストップモード設定 (初期値)

## 10.3 バスマスタとのインタフェース

### 10.3.1 16ビットレジスタ

TCNT、TGR は16ビットのレジスタです。バスマスタとの間のデータバスは16ビット幅なので、16ビット単位でのリード/ライトが可能です。

8ビット単位でのリード/ライトはできません。常に16ビット単位でアクセスしてください。

16ビットレジスタのアクセス動作例を図10.2に示します。

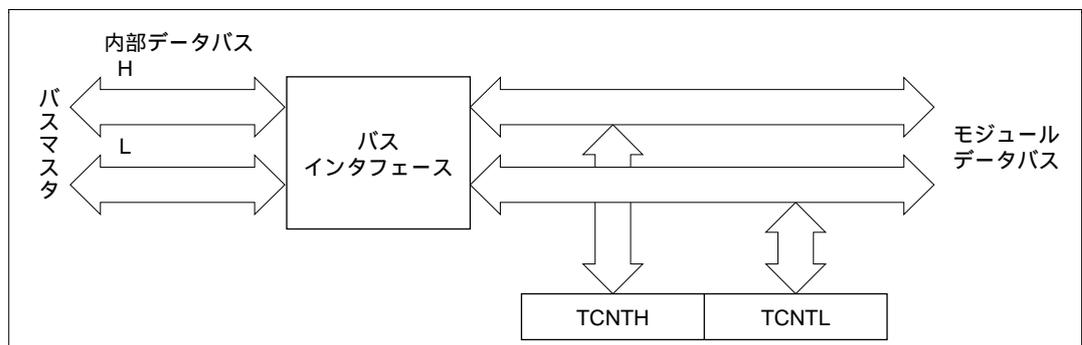


図 10.2 16ビットレジスタのアクセス動作 (バスマスタ TCNT (16ビット))

### 10.3.2 8ビットレジスタ

TCNT、TGR 以外のレジスタは8ビットのレジスタです。CPUとの間のデータバスは16ビット幅なので、16ビット単位でのリード/ライトが可能です。また、8ビット単位でのリード/ライトもできます。

8ビットレジスタのアクセス動作例を図10.3、図10.4、図10.5に示します。

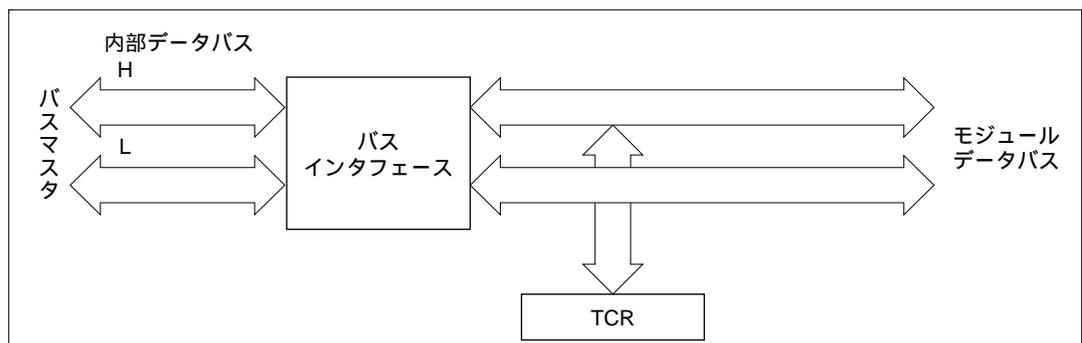


図 10.3 8ビットレジスタのアクセス動作 (バスマスタ TCR (上位8ビット))

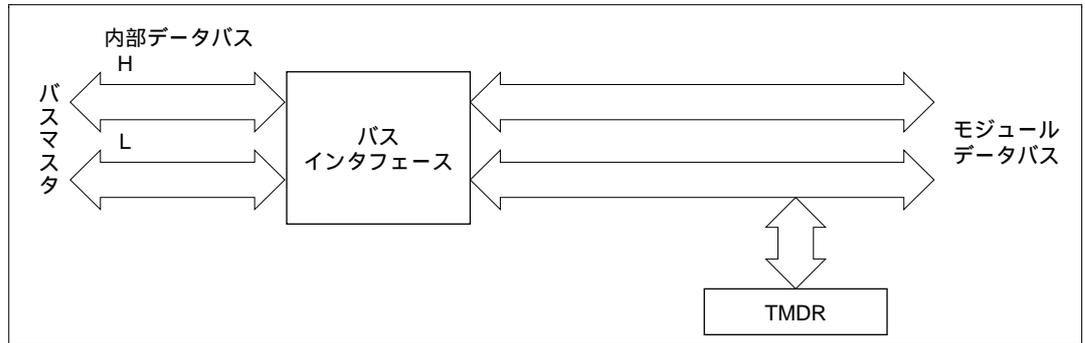


図 10.4 8 ビットレジスタのアクセス動作 (バスマスタ TMDR (下位 8 ビット))

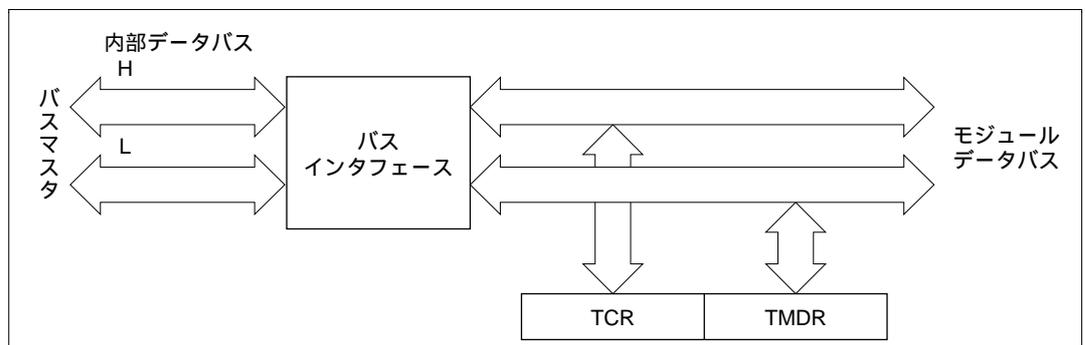


図 10.5 8 ビットレジスタのアクセス動作 (バスマスタ TCR、TMDR (16 ビット))

## 10.4 動作説明

### 10.4.1 概要

各モードの動作概要を以下に示します。

#### (1) 通常動作

各チャンネルには、TCNTとTGRがあります。TCNTは、アップカウント動作を行い、フリーランニング動作、周期カウント動作、または外部イベントカウント動作が可能です。

TGRは、それぞれインプットキャプチャレジスタまたはアウトプットコンペアレジスタとして使用することができます。

#### (2) 同期動作

同期動作を設定したチャンネルのTCNTは、同期プリセット動作を行います。すなわち、同期動作に設定されたチャンネルのうち任意のTCNTを書き換えると、他のチャンネルのTCNTも同時に書き換えられます。また、同期動作に設定させられた複数のチャンネルのTSYRのタイマ同期ビットの設定により、TCNTの同期クリアが可能です。

#### (3) バッファ動作

##### (a) TGRがアウトプットコンペアレジスタの場合

コンペアマッチが発生すると対応するチャンネルのバッファレジスタの値がTGRに転送されます。

##### (b) TGRがインプットキャプチャレジスタの場合

インプットキャプチャが発生すると、TCNTの値がTGRに転送されると同時に、それまで格納されていたTGRの値がバッファレジスタに転送されます。

#### (4) カスケード接続動作

チャンネル1カウンタ(TCNT1)とチャンネル2カウンタ(TCNT2)またはチャンネル4カウンタ(TCNT4)とチャンネル5カウンタ(TCNT5)を接続して32ビットカウンタとして動作させることができます。

#### (5) PWMモード

PWM波形を出力するモードです。出力レベルはTIORにより設定できます。

各TGRの設定により、デューティ0~100%のPWM波形が出力できます。

## (6) 位相計数モード

チャンネル 1、2、4、5 で外部クロック入力端子から入力される 2 つのクロックの位相を検出して、TCNT をアップ/ダウンさせるモードです。位相計数モードに設定すると、対応する TCLK 端子はクロック入力となり、また TCNT はアップ/ダウンカウント動作を行います。

2相エンコーダパルスの入力として使用できます。

## 10.4.2 基本機能

### (1) カウンタの動作

TSTRのCST0~CST5ビットを1にセットすると、対応するチャンネルのTCNTはカウント動作を開始します。フリーランニングカウンタ動作、周期カウンタ動作などが可能です。

#### (a) カウント動作の設定手順例

カウント動作の設定手順例を図10.6に示します。

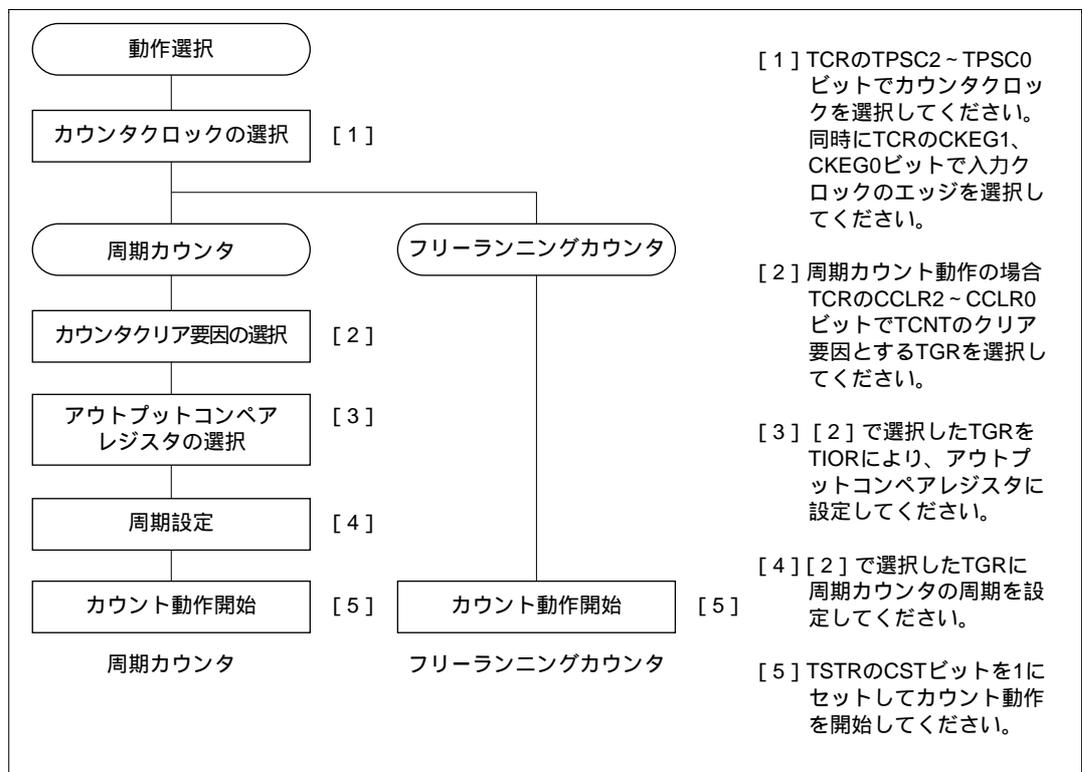


図10.6 カウンタ動作設定手順例

## (b) フリーランニングカウンタ動作と周期カウンタ動作

TPUのTCNTは、リセット直後はすべてフリーランニングカウンタの設定となっており、TSTRの対応するビットを1にセットするとフリーランニングカウンタとしてアップカウント動作を開始します。TCNTがオーバーフロー(H'FFFF H'0000)すると、TSRのTCFVビットが1にセットされます。このとき、対応するTIERのTCIEVビットが1ならば、TPUは割り込みを要求します。TCNTはオーバーフロー後、H'0000からアップカウント動作を継続します。

フリーランニングカウンタの動作を図10.7に示します。

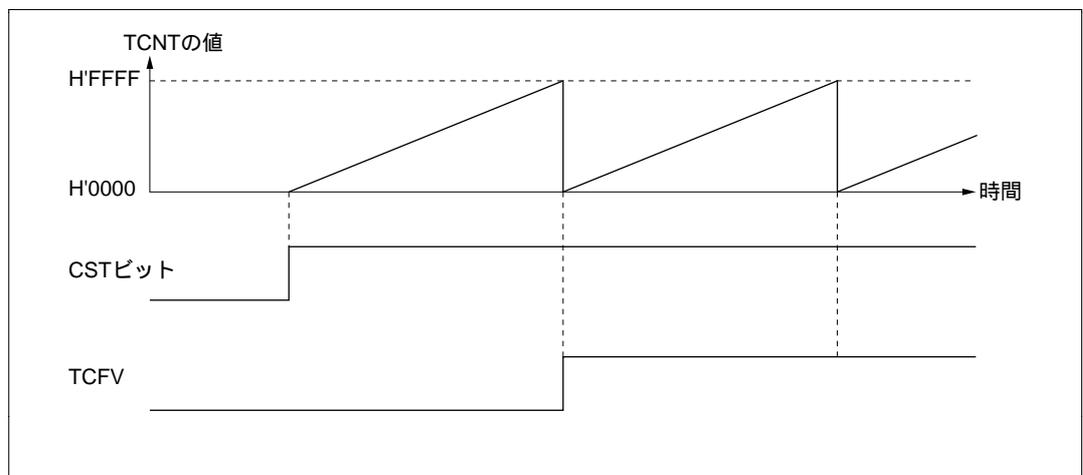


図 10.7 フリーランニングカウンタの動作

TCNTのクリア要因にコンペアマッチを選択したときは、対応するチャンネルのTCNTは周期カウンタ動作を行います。周期設定用のTGRをアウトプットコンペアレジスタに設定し、TCRのCCLR2~CCLR0ビットによりコンペアマッチによるカウンタクリアを選択します。設定後、TSTRの対応するビットを1にセットすると、周期カウンタとしてアップカウント動作を開始します。カウント値がTGRの値と一致すると、TSRのTGFビットが1にセットされ、TCNTはH'0000にクリアされます。

このとき対応するTIERのTGIEビットが1ならば、TPUは割り込みを要求します。TCNTはコンペアマッチ後、H'0000からアップカウント動作を継続します。

周期カウンタの動作を図10.8に示します。

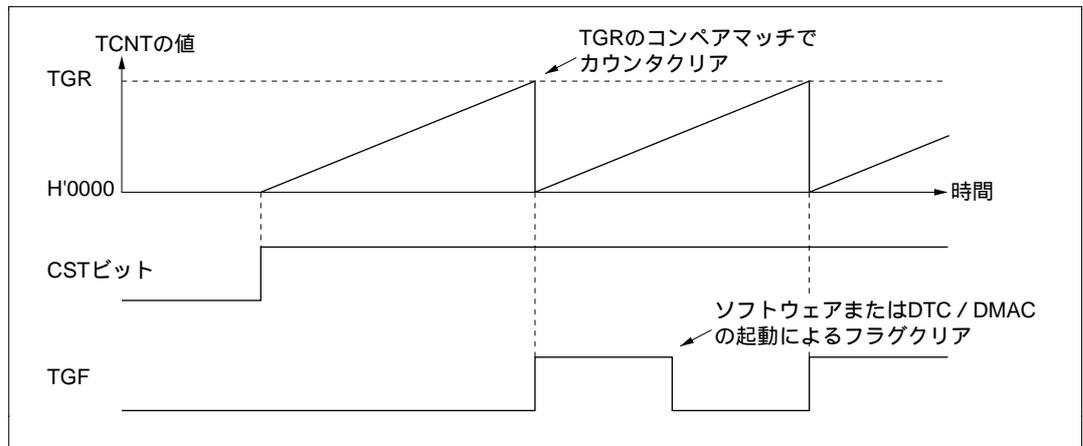


図 10.8 周期カウンタの動作

## (2) コンペアマッチによる波形出力機能

TPUは、コンペアマッチにより対応する出力端子から0出力/1出力/トグル出力を行うことができます。

### (a) コンペアマッチによる波形出力動作の設定手順例

コンペアマッチによる波形出力動作の設定手順例を図 10.9 に示します。

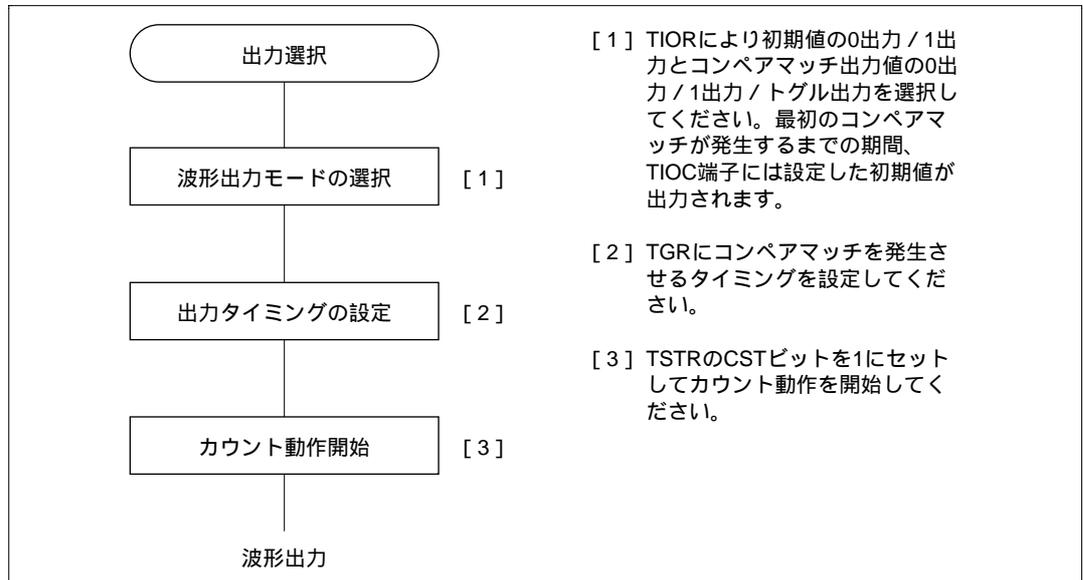


図 10.9 コンペアマッチによる波形出力動作例

## (b) 波形出力動作例

0出力 / 1出力例を図 10.10 に示します。

TCNT をフリーランニングカウント動作とし、コンペアマッチ A により 1 出力、コンペアマッチ B により 0 出力となるように設定した場合の例です。設定したレベルと端子のレベルが一致した場合には、端子のレベルは変化しません。

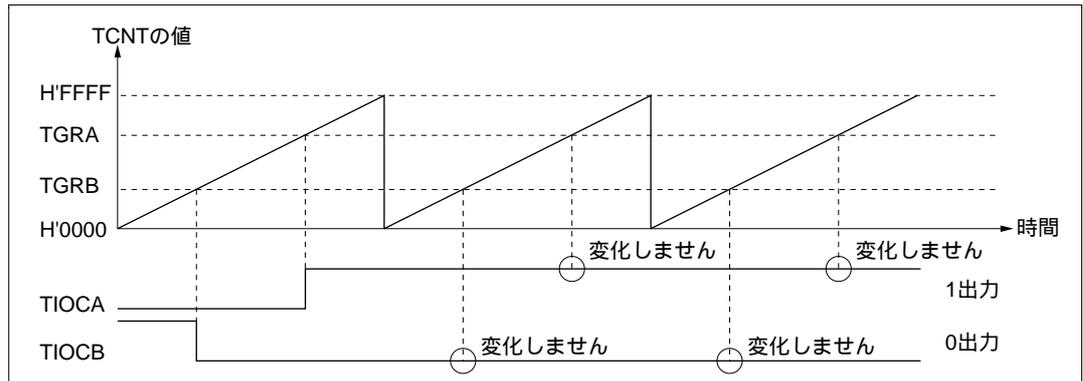


図 10.10 0 出力 / 1 出力の動作例

トグル出力の例を図 10.11 に示します。

TCNT を周期カウント動作 (コンペアマッチ B によりカウンタクリア) に、コンペアマッチ A、B ともトグル出力となるように設定した場合の例です。

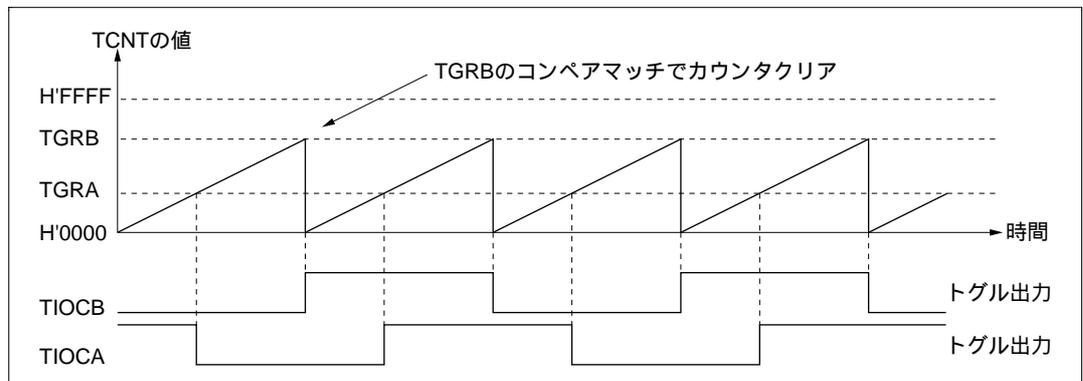


図 10.11 トグル出力の動作例

### (3) インพุットキャプチャ機能

TIOC 端子の入力エッジを検出して TCNT の値を TGR に転送することができます。

検出エッジは立ち上がりエッジ / 立ち下がりエッジ / 両エッジから選択できます。また、チャンネル 0、1、3、4 は別のチャンネルのカウンタ入力クロックやコンペアマッチ信号をインพุットキャプチャの要因とすることもできます。

【注】 チャンネル 0、3 で別のチャンネルのカウンタ入力クロックをインพุットキャプチャ入力とする場合は、インพุットキャプチャ入力とするカウンタ入力クロックに /1 を選択しないでください。 /1 を選択した場合は、インพุットキャプチャは発生しません。

#### (a) インพุットキャプチャ動作の設定手順例

インพุットキャプチャ動作の設定手順例を図 10.12 に示します。

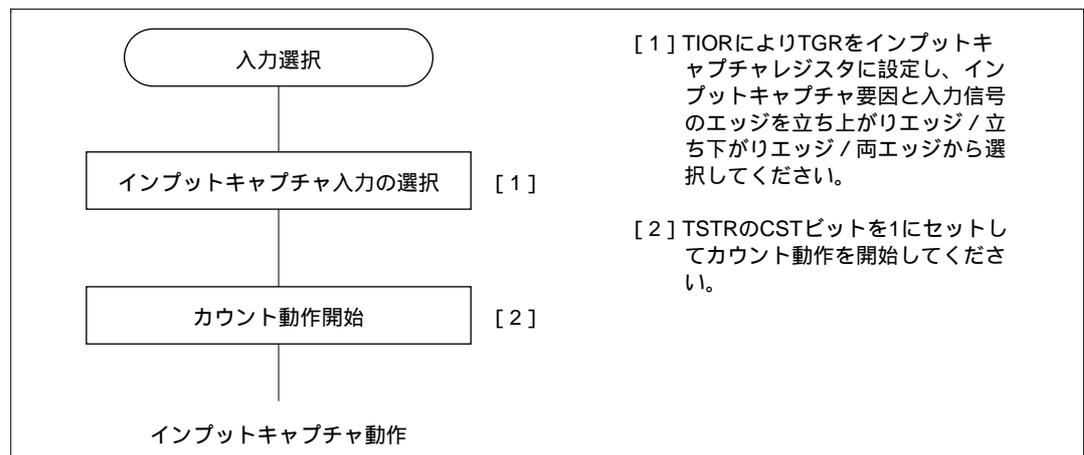


図 10.12 インพุットキャプチャ動作の設定例

## (b) インพุットキャプチャ動作例

インพุットキャプチャ動作例を図 10.13 に示します。

TIOCA 端子のインพุットキャプチャ入力エッジは立ち上がり / 立ち下がりの両エッジ、また TIOCB 端子のインพุットキャプチャ入力エッジは立ち下がりエッジを選択し、TCNT は TGRB のインพุットキャプチャでカウンタクリアされるように設定した場合の例です。

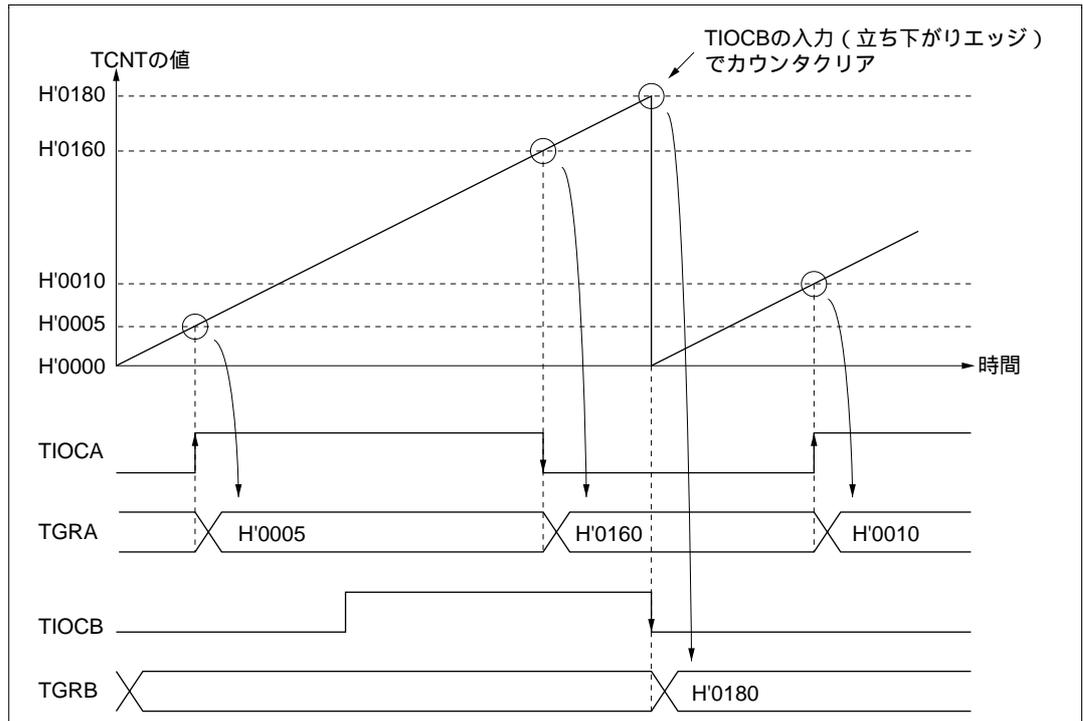


図 10.13 インพุットキャプチャ動作例

### 10.4.3 同期動作

同期動作は、複数の TCNT の値を同時に書き換えることができます(同期プリセット)。また、TCR の設定により複数の TCNT を同時にクリアすることができます(同期クリア)。同期動作により、1つのタイムベースに対して TGR を増加することができます。チャンネル0~5はすべて同期動作の設定が可能です。

#### (1) 同期動作の設定手順例

同期動作の設定手順例を図 10.14 に示します。

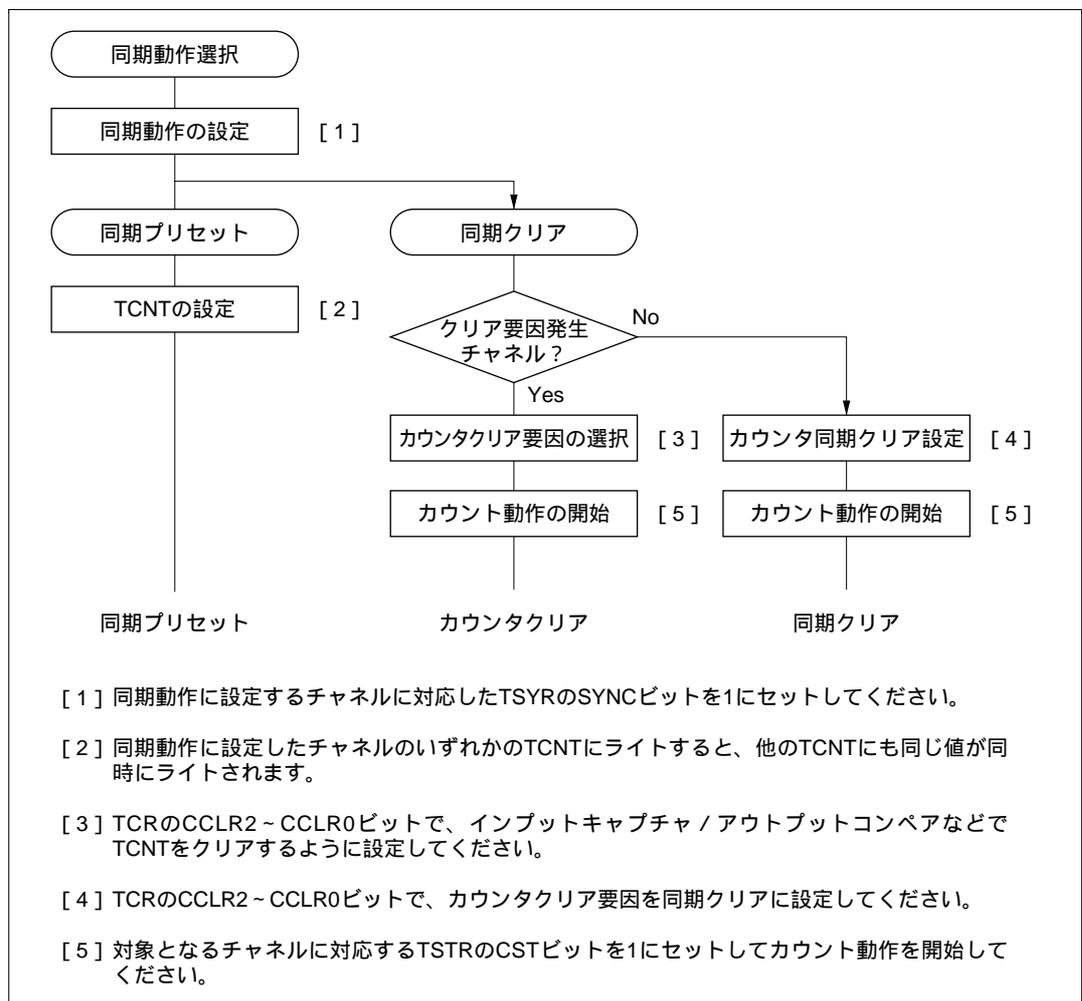


図 10.14 同期動作の設定手順例

## (2) 同期動作の例

同期動作の例を図 10.15 に示します。

チャンネル0~2を同期動作かつPWMモード1に設定し、チャンネル0のカウンタクリア要因をTGR0Bのコンペアマッチ、またチャンネル1、2のカウンタクリア要因を同期クリアに設定した場合の例です。

3相のPWM波形をTIOC0A、TIOC1A、TIOC2A端子から出力します。このとき、チャンネル0~2のTCNTは同期プリセット、TGR0Bのコンペアマッチによる同期クリアを行い、TGR0Bに設定したデータがPWM周期となります。

PWMモードについては、「10.4.6 PWMモード」を参照してください。

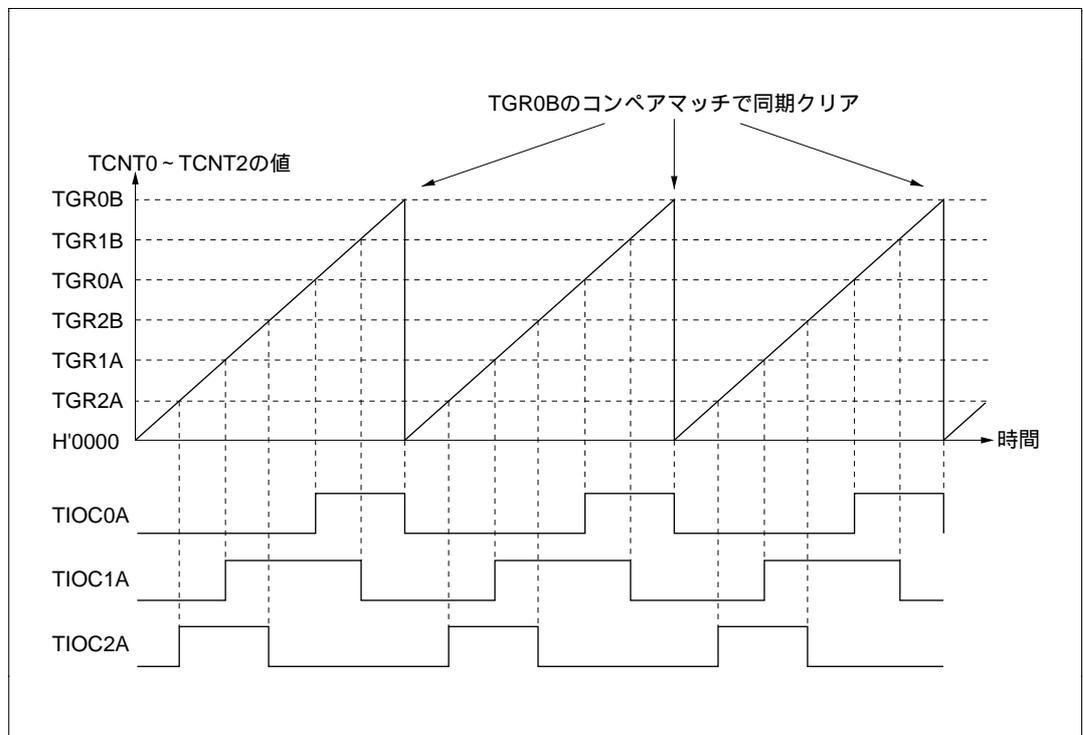


図 10.15 同期動作の動作例

#### 10.4.4 バッファ動作

バッファ動作は、チャンネル 0、3 が持つ機能です。TGRC と TGRD をバッファレジスタとして使用することができます。

バッファ動作は、TGR をインプットキャプチャレジスタに設定した場合と、コンペアマッチレジスタに設定した場合のそれぞれで動作内容が異なります。

表 10.5 にバッファ動作時のレジスタの組み合わせを示します。

表 10.5 レジスタの組み合わせ

チャンネル	タイムジェネラルレジスタ	バッファレジスタ
0	TGR0A	TGR0C
	TGR0B	TGR0D
3	TGR3A	TGR3C
	TGR3B	TGR3D

・TGR がアウトプットコンペアレジスタの場合

コンペアマッチが発生すると、対応するチャンネルのバッファレジスタの値がタイムジェネラルレジスタに転送されます。

この動作を図 10.16 に示します。

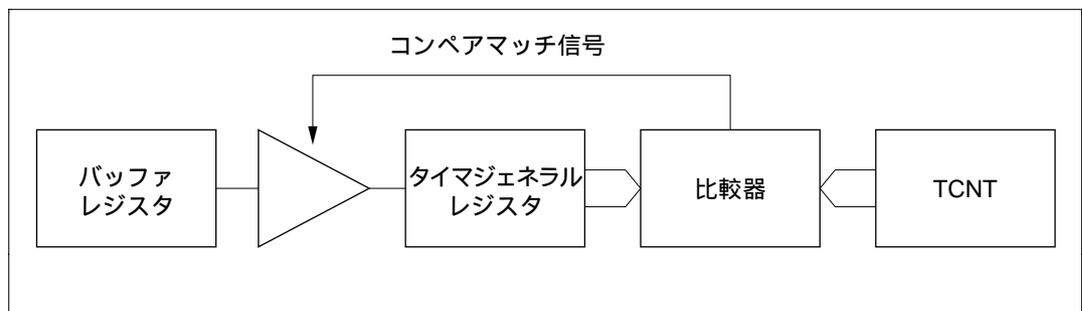


図 10.16 コンペアマッチバッファ動作

- ・TGR が入力キャプチャレジスタの場合  
 入力キャプチャが発生すると、TCNT の値を TGR に転送すると同時に、それまで格納されていたタイマジェネラルレジスタの値をバッファレジスタに転送します。  
 この動作を図 10.17 に示します。

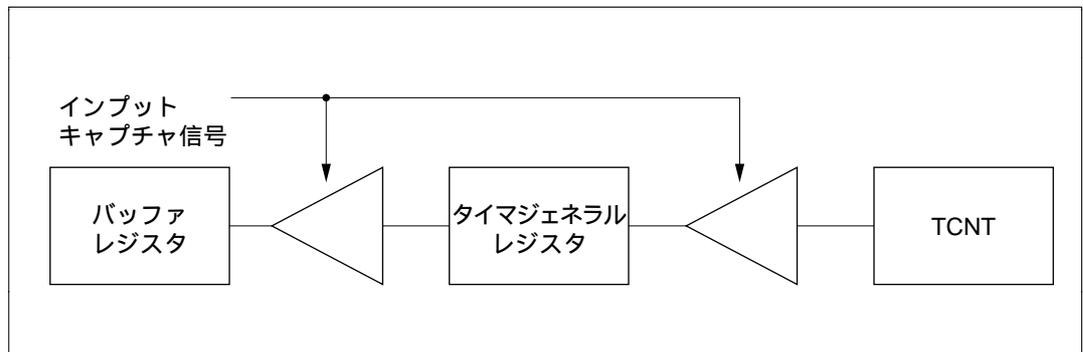


図 10.17 インputキャプチャバッファ動作

### (1) バッファ動作の設定手順例

バッファ動作の設定手順例を図 10.18 に示します。



図 10.18 バッファ動作の設定手順例

(2) バッファ動作例

(a) TGR がアウトプットコンペアレジスタの場合

チャンネル0をPWMモード1に設定し、TGRAとTGRCをバッファ動作に設定した場合の動作例を図10.19に示します。TCNTはコンペアマッチBによりクリア、出力はコンペアマッチAで1出力、コンペアマッチBで0出力に設定した例です。

バッファ動作が設定されているため、コンペアマッチAが発生すると出力を変化させると同時に、バッファレジスタTGRCの値がタイマジェネラルレジスタTGRAに転送されます。この動作は、コンペアマッチAが発生するたびに繰り返されます。

PWMモードについては、「10.4.6 PWMモード」を参照してください。

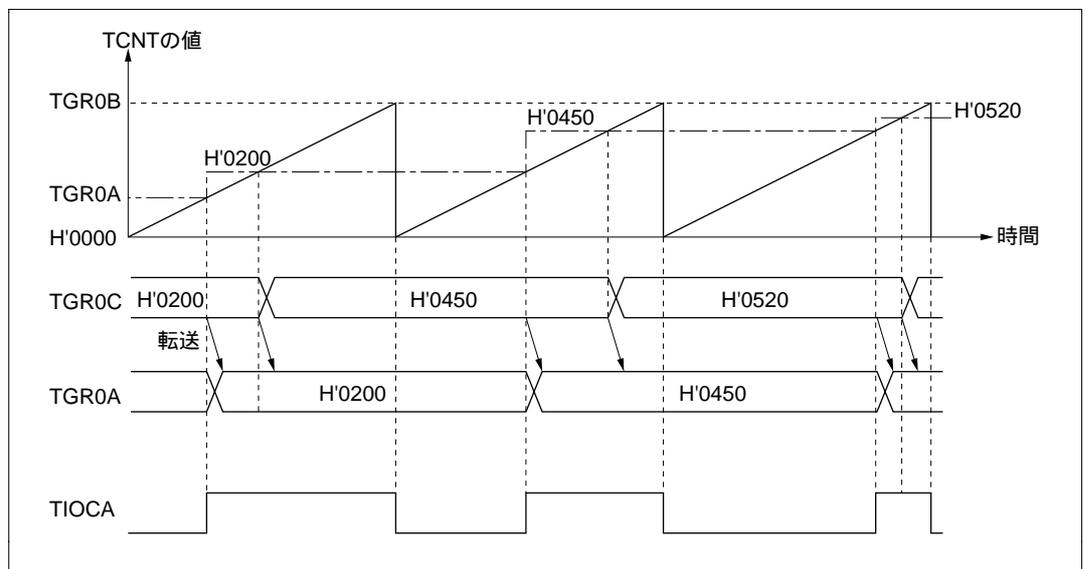


図 10.19 バッファ動作例 (1)

## (b) TGR が入力キャプチャレジスタの場合

TGRA を入力キャプチャレジスタに設定し、TGRA と TGRC をバッファ動作に設定したときの動作例を図 10.20 に示します。

TCNT は TGRA の入力キャプチャでカウンタクリア、TIOCA 端子の入力キャプチャ入力エッジは立ち上がりエッジ / 立ち下がりエッジの両エッジが選択されています。

バッファ動作が設定されているため、入力キャプチャ A により TCNT の値が TGRA に格納されると同時に、それまで TGRA に格納されていた値が TGRC に転送されます。

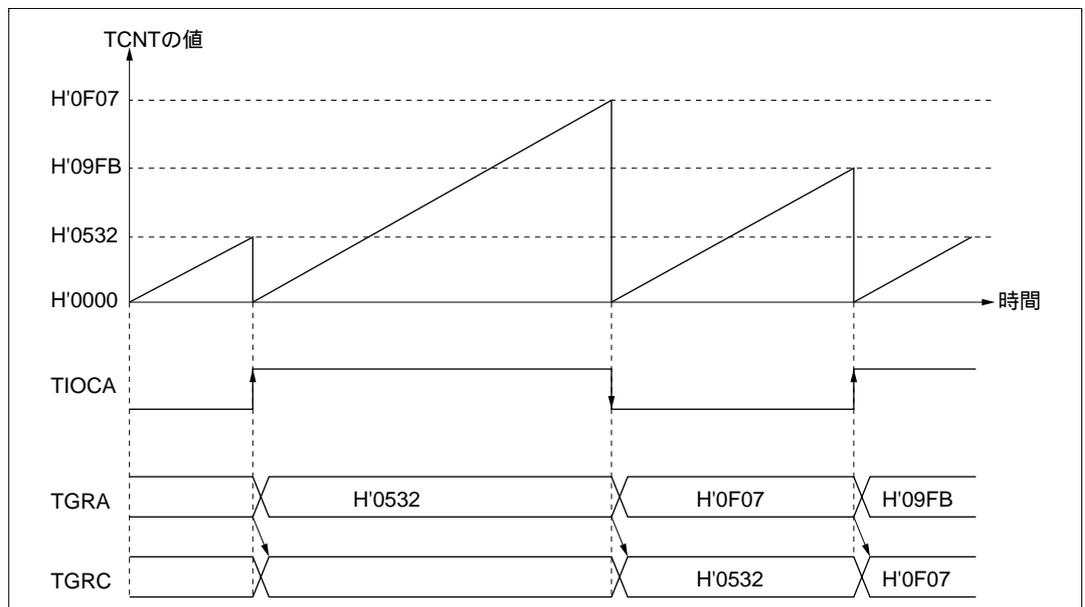


図 10.20 バッファ動作例 (2)

### 10.4.5 カスケード接続動作

カスケード接続動作は、2チャンネルの16ビットカウンタを接続して32ビットカウンタとして動作させる機能です。

この機能は、チャンネル1(チャンネル4)のカウンタクロックをTCRのTPSC2~TPSC0ビットでTCNT2(TCNT5)のオーバフロー/アンダフローでカウントに設定することにより動作します。

アンダフローが発生するのは、下位16ビットのTCNTが位相計数モードのときのみです。

表10.6にカスケード接続の組み合わせを示します。

**【注】** チャンネル1、4を位相計数モードに設定した場合は、カウンタクロックの設定は無効となり、独立して位相計数モードで動作します。

表 10.6 カスケード接続組み合わせ

組み合わせ	上位16ビット	下位16ビット
チャンネル1とチャンネル2	TCNT1	TCNT2
チャンネル4とチャンネル5	TCNT4	TCNT5

#### (1) カスケード接続動作の設定手順例

カスケード接続動作の設定手順例を図10.21に示します。

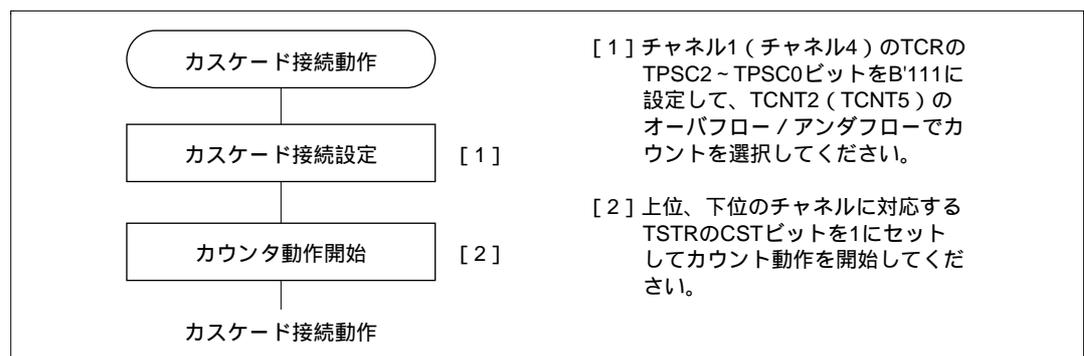


図 10.21 カスケード接続動作設定手順

## (2) カスケード接続動作例

TCNT1 は TCNT2 のオーバーフロー / アンダフローでカウント、TGR1A と TGR2A をインプットキャプチャレジスタに設定し、TIOC 端子の立ち上がりエッジを選択したときの動作を図 10.22 に示します。

TIOCA1 端子と TIOCA2 端子に立ち上がりエッジを同時に入力することにより、TGR1A に上位 16 ビット、TGR2A に下位 16 ビットの 32 ビットデータが転送されます。

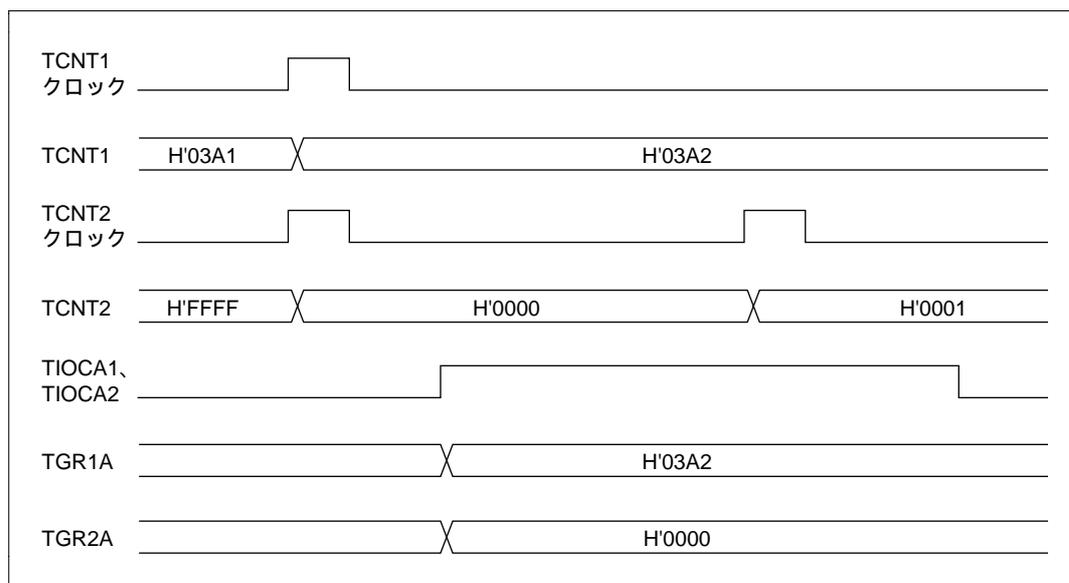


図 10.22 カスケード接続動作例 (1)

TCNT1 は TCNT2 のオーバーフロー / アンダフローでカウント、チャンネル 2 を位相計数モードに設定したときの動作を図 10.23 に示します。

TCNT1 は、TCNT2 のオーバーフローでアップカウント、TCNT2 のアンダフローでダウンカウントされます。

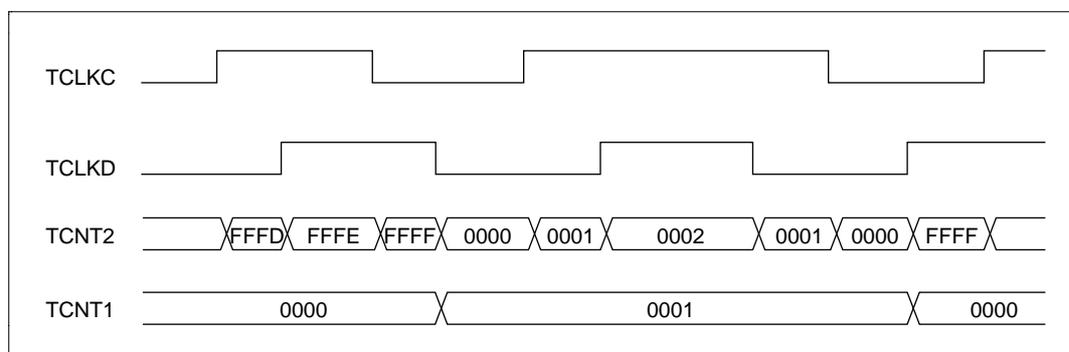


図 10.23 カスケード接続動作例 (2)

## 10.4.6 PWM モード

PWM モードは出力端子よりそれぞれ PWM 波形を出力します。各 TGR のコンペアマッチによる出力レベルは 0 出力 / 1 出力 / トグル出力の中から選択可能です。

TGR のコンペアマッチをカウンタクリア要因とすることにより、そのレジスタに周期を設定することができます。全チャンネル独立に PWM モードに設定できます。同期動作も可能です。

PWM モードは次に示す 2 種類あります。

### (a) PWM モード 1

TGRA と TGRB、TGRC と TGRD をペアで使用して、TIOCA、TIOCC 端子から PWM 出力を生成します。TIOCA、TIOCC 端子からコンペアマッチ A、C によって TIOR の IOA3 ~ IOA0、IOC3 ~ IOC0 ビットで指定した出力を、また、コンペアマッチ B、D によって TIOR の IOB3 ~ IOB0、IOD3 ~ IOD0 ビットで指定した出力を行います。初期出力値は TGRA、TGRC に設定した値になります。ペアで使用する TGR の設定値が同一の場合、コンペアマッチが発生しても出力値は変化しません。

PWM モード 1 では、最大 8 相の PWM 出力が可能です。

### (b) PWM モード 2

TGR の 1 本を周期レジスタ、他の TGR をデューティレジスタに使用して PWM 出力を生成します。コンペアマッチによって、TIOR で指定した出力を行います。また、同期レジスタのコンペアマッチによるカウンタのクリアで各端子の出力値は TIOR で設定した初期値が出力されます。周期レジスタとデューティレジスタの設定値が同一の場合、コンペアマッチが発生しても出力値は変化しません。

PWM モード 2 では、同期動作と併用することにより最大 15 相の PWM 出力が可能です。

PWM 出力端子とレジスタの対応を表 10.7 に示します。

表 10.7 各 PWM 出力のレジスタと出力端子

チャンネル	レジスタ	出力端子	
		PWM モード 1	PWM モード 2
0	TGR0A	TIOCA0	TIOCA0
	TGR0B		TIOCB0
	TGR0C	TIOCC0	TIOCC0
	TGR0D		TIOCD0
1	TGR1A	TIOCA1	TIOCA1
	TGR1B		TIOCB1
2	TGR2A	TIOCA2	TIOCA2
	TGR2B		TIOCB2
3	TGR3A	TIOCA3	TIOCA3
	TGR3B		TIOCB3
	TGR3C	TIOCC3	TIOCC3
	TGR3D		TIOCD3
4	TGR4A	TIOCA4	TIOCA4
	TGR4B		TIOCB4
5	TGR5A	TIOCA5	TIOCA5
	TGR5B		TIOCB5

【注】 PWM モード 2 のとき、周期を設定した TGR の PWM 出力はできません。

(1) PWMモードの設定手順例

PWMモードの設定手順例を図10.24に示します。

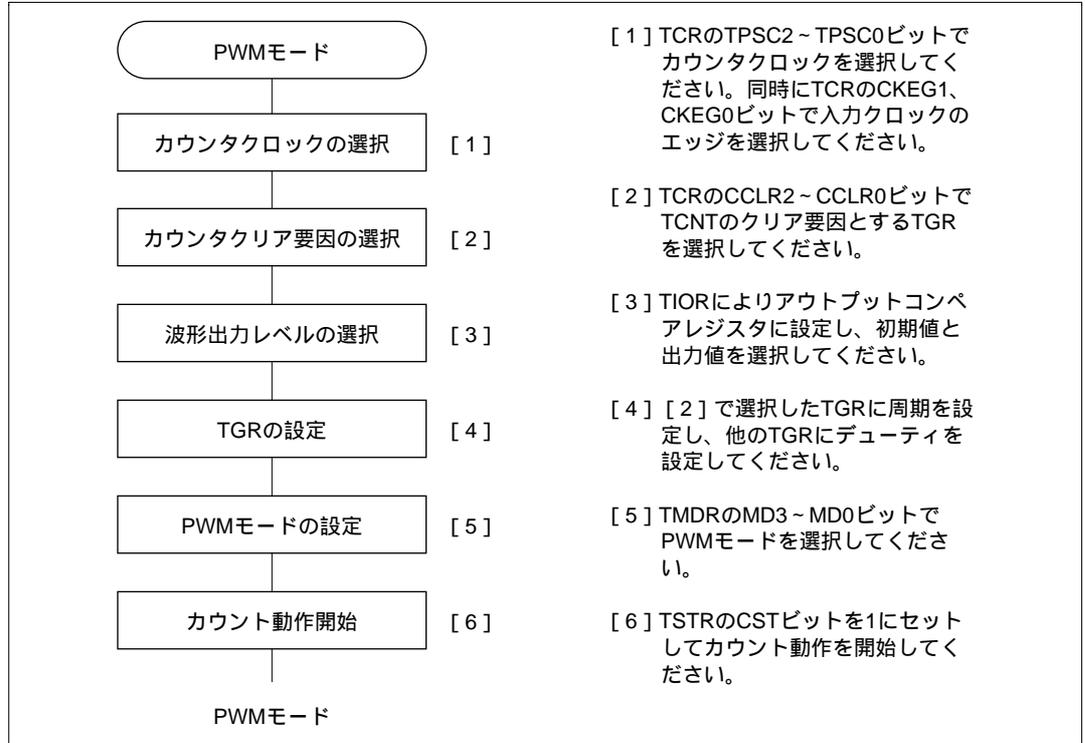


図 10.24 PWMモードの設定手順例

(2) PWMモードの動作例

PWMモード1の動作例を図10.25に示します。

この図は、TCNTのクリア要因をTGRAのコンペアマッチとし、TGRAの初期出力値と出力値を0、TGRBの出力値を1に設定した場合の例です。

この場合、TGRAに設定した値が周期となり、TGRBに設定した値がデューティになります。

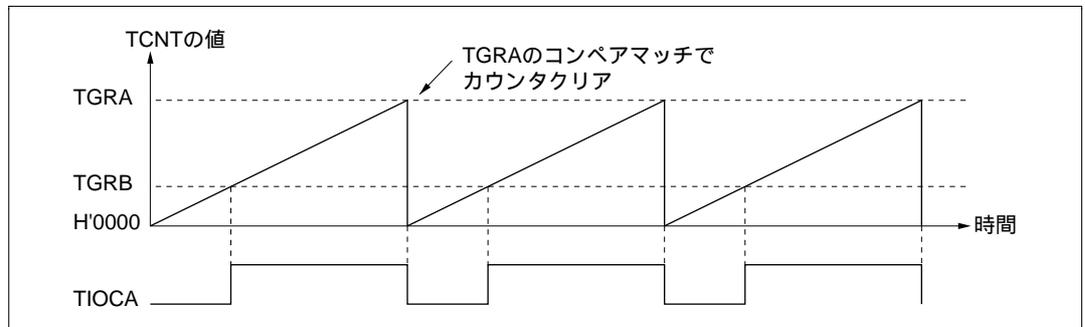


図 10.25 PWMモードの動作例(1)

PWMモード2の動作例を図10.26に示します。

この図は、チャンネル0と1を同期動作させ、TCNTのクリア要因をTGR1Bのコンペアマッチとし、他のTGR (TGR0A~TGR0D、TGR1A)の初期出力値を0、出力値を1に設定して5相のPWM波形を出力させた場合の例です。

この場合、TGR1Bに設定した値が周期となり、他のTGRに設定した値がデューティになります。

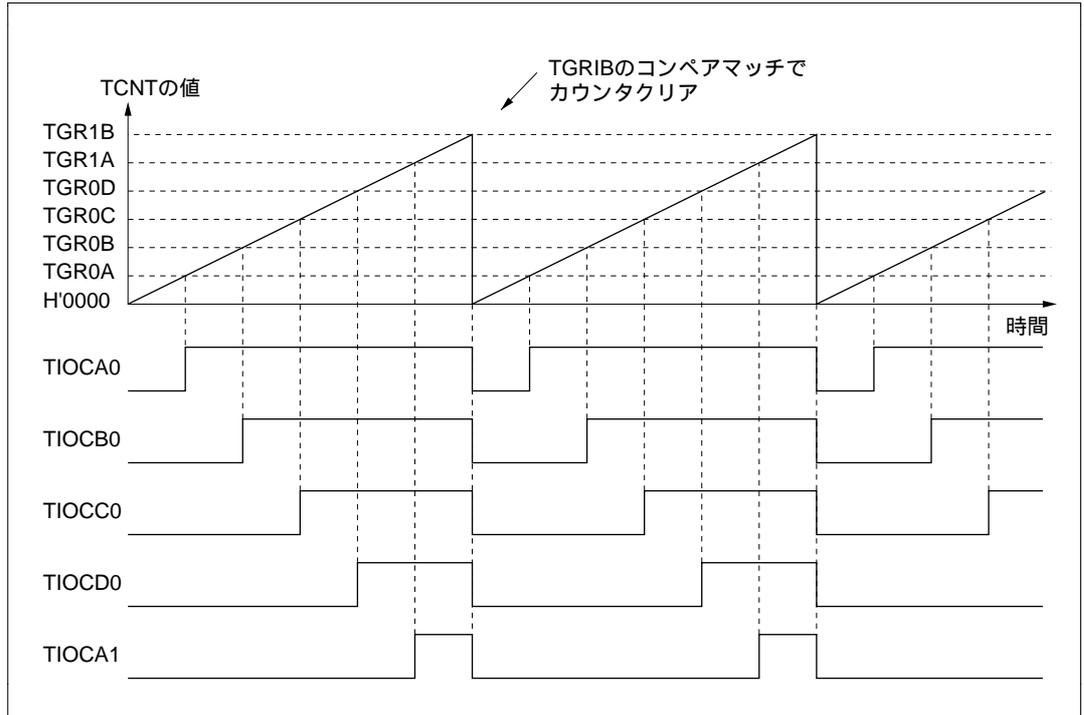


図10.26 PWMモードの動作例(2)

PWMモードで、デューティ0%、デューティ100%のPWM波形を出力する例を図10.27に示します。

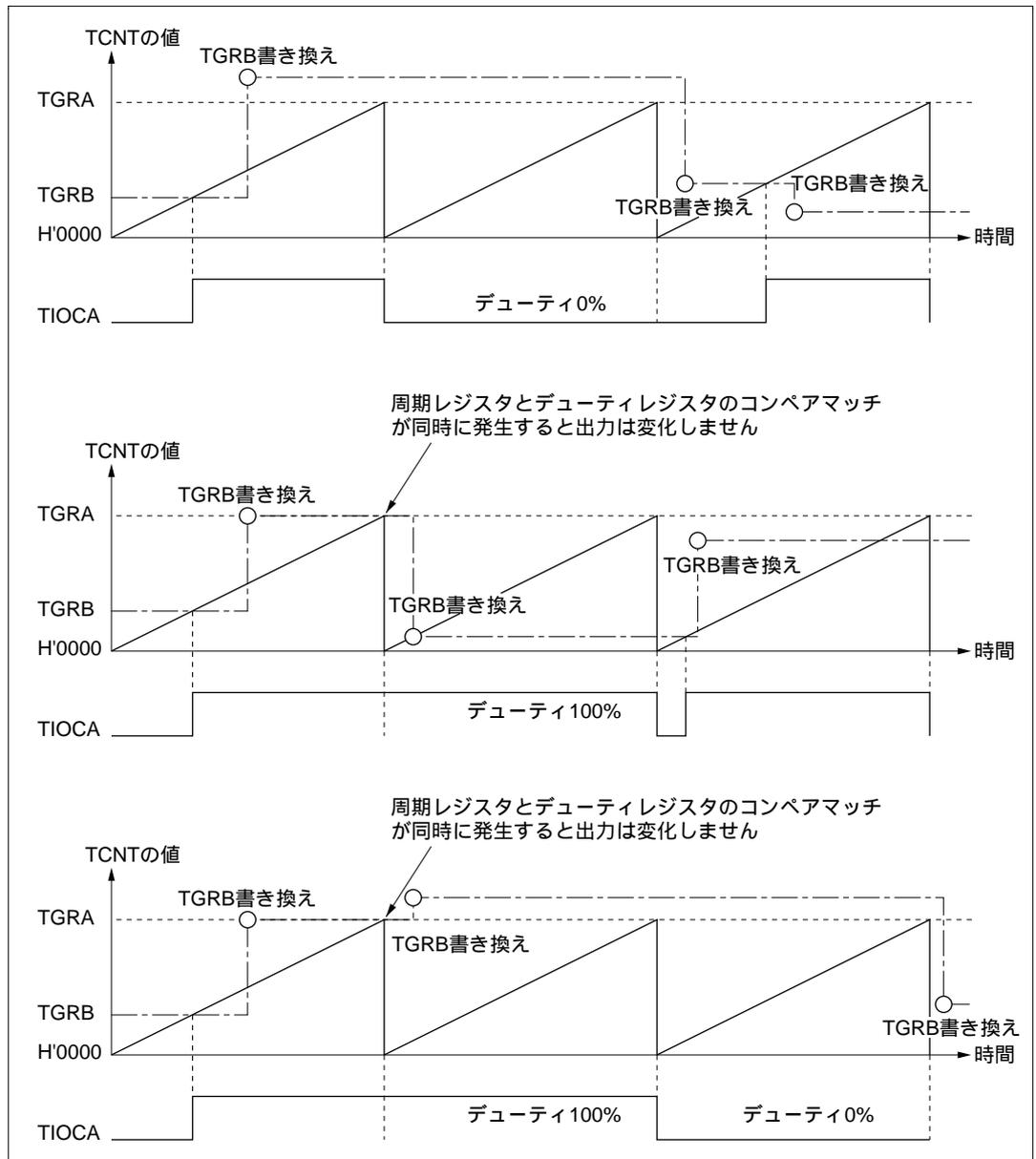


図10.27 PWMモード動作例(3)

### 10.4.7 位相計数モード

位相計数モードは、2本の外部クロック入力の位相差を検出し、TCNTをアップ/ダウンカウントします。このモードはチャンネル1、2、4、5で設定可能です。

位相計数モードに設定すると、TCRのTPSC2~TPSC0ビット、CKEG1、CKEG0ビットの設定にかかわらずカウンタ入力クロックは外部クロックを選択し、TCNTはアップ/ダウンカウンタとして動作します。ただし、TCRのCCLR1、CCLR0ビット、TIOR、TIER、TGRの機能は有効ですので、インプットキャプチャ/コンペアマッチ機能や割り込み機能は使用することができます。

TCNTがアップカウント時、オーバフローが発生するとするとTSRのTCFVフラグがセットされます。また、ダウンカウント時にアンダフローが発生すると、TCFUフラグがセットされます。

TSRのTCFDビットはカウント方向フラグです。TCFDフラグをリードすることにより、TCNTがアップカウントしているかダウンカウントしているかを確認することができます。

表 10.8 に外部クロック端子とチャンネルの対応を示します。

表 10.8 位相計数モードクロック入力端子

チャンネル	外部クロック端子	
	A相	B相
チャンネル1または5を位相計数モードとするとき	TCLKA	TCLKB
チャンネル2または4を位相計数モードとするとき	TCLKC	TCLKD

#### (1) 位相計数モードの設定手順例

位相計数モードの設定手順例を図 10.28 に示します。

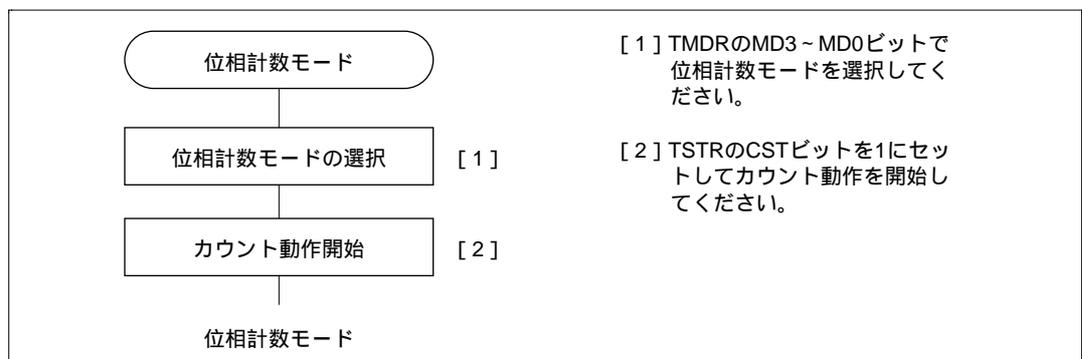


図 10.28 位相計数モードの設定手順例

(2) 位相計数モードの動作例

位相計数モードでは、2本の外部クロックの位相差でTCNTがアップ/ダウンカウントします。また、カウント条件により4つのモードがあります。

(a) 位相計数モード1

位相計数モード1の動作例を図10.29に、TCNTのアップ/ダウンカウント条件を表10.9に示します。

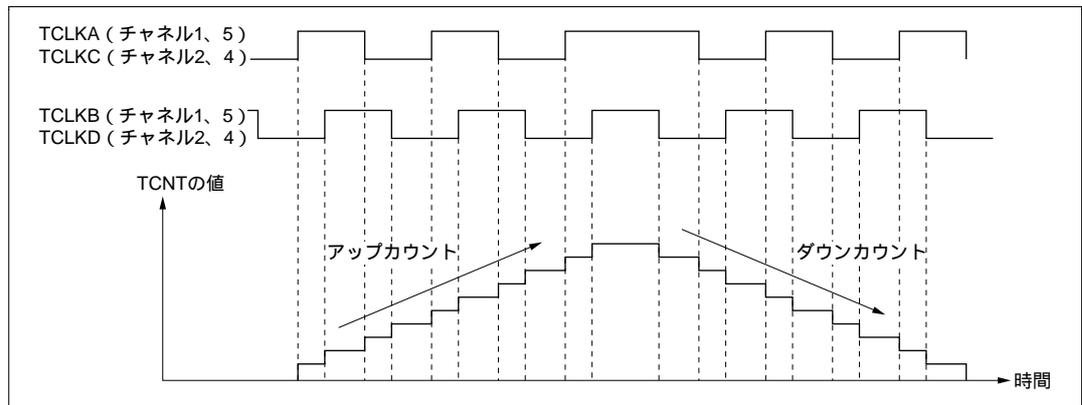


図 10.29 位相計数モード1の動作例

表 10.9 位相計数モード1のアップ/ダウンカウント条件

TCLKA (チャンネル1、5) TCLKC (チャンネル2、4)	TCLKB (チャンネル1、5) TCLKD (チャンネル2、4)	動作内容
High レベル	┆	アップカウント
Low レベル	┆	
┆	Low レベル	ダウンカウント
┆	High レベル	
High レベル	┆	ダウンカウント
Low レベル	┆	
┆	High レベル	アップカウント
┆	Low レベル	

【記号説明】

- ┆ : 立ち上がりエッジ
- ┆ : 立ち下がりエッジ

## (b) 位相計数モード2

位相計数モード2の動作例を図10.30に、TCNTのアップ/ダウンカウント条件を表10.10に示します。

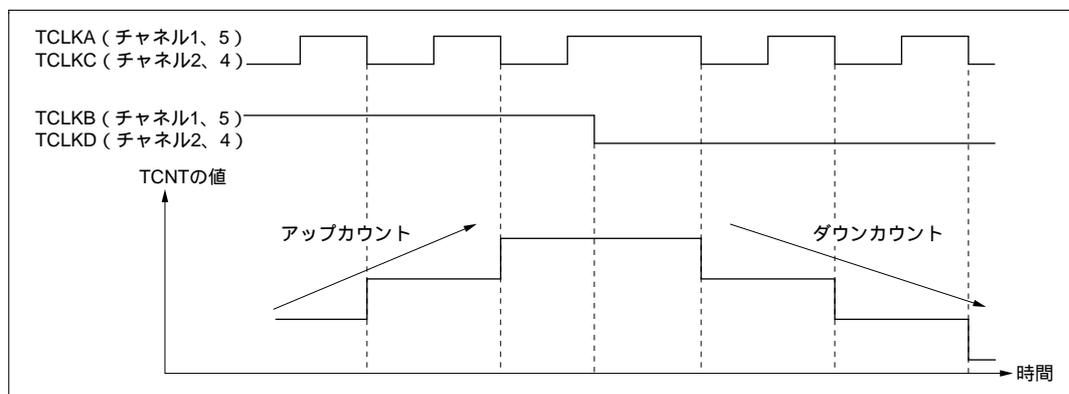


図 10.30 位相計数モード2の動作例

表 10.10 位相計数モード2のアップ/ダウンカウント条件

TCLKA (チャンネル1、5) TCLKC (チャンネル2、4)	TCLKB (チャンネル1、5) TCLKD (チャンネル2、4)	動作内容
High レベル	⬆	Don't care
Low レベル	⬇	Don't care
⬆	Low レベル	Don't care
⬇	High レベル	アップカウント
High レベル	⬇	Don't care
Low レベル	⬆	Don't care
⬆	High レベル	Don't care
⬇	Low レベル	ダウンカウント

## 【記号説明】

⬆ : 立ち上がりエッジ

⬇ : 立ち下がりエッジ

(c) 位相計数モード3

位相計数モード3の動作例を図10.31に、TCNTのアップ/ダウンカウント条件を表10.11に示します。

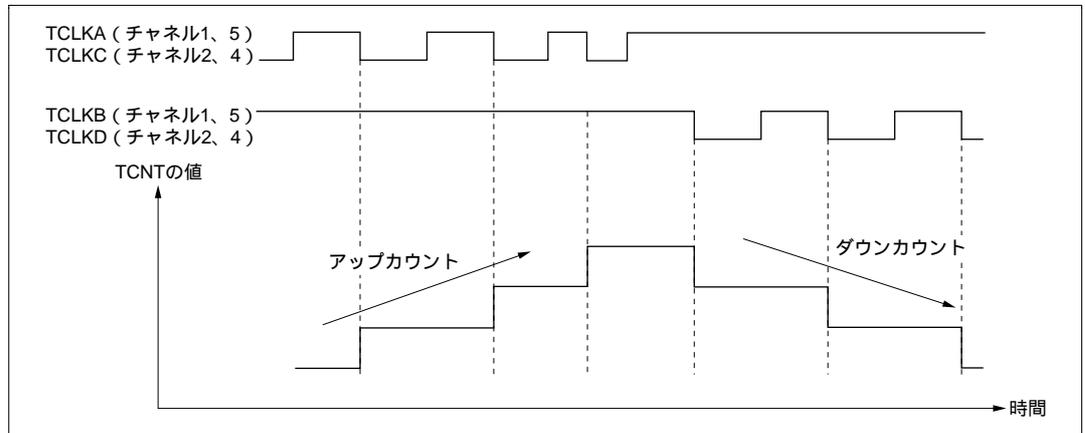


図10.31 位相計数モード3の動作例

表10.11 位相計数モード3のアップ/ダウンカウント条件

TCLKA (チャンネル1、5) TCLKC (チャンネル2、4)	TCLKB (チャンネル1、5) TCLKD (チャンネル2、4)	動作内容
High レベル	↑	Don't care
Low レベル	↓	Don't care
↑	Low レベル	Don't care
↓	High レベル	アップカウント
High レベル	↓	ダウンカウント
Low レベル	↑	Don't care
↑	High レベル	Don't care
↓	Low レベル	Don't care

【記号説明】

↑ : 立ち上がりエッジ

↓ : 立ち下がりエッジ

## (d) 位相計数モード4

位相計数モード4の動作例を図10.32に、TCNTのアップ/ダウンカウント条件を表10.12に示します。

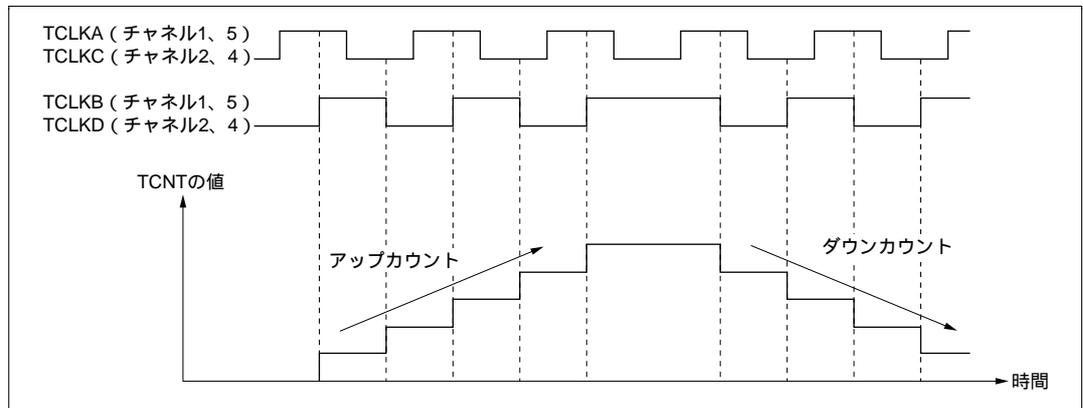


図 10.32 位相計数モード4の動作例

表 10.12 位相計数モード4のアップ/ダウンカウント条件

TCLKA (チャンネル1、5) TCLKC (チャンネル2、4)	TCLKB (チャンネル1、5) TCLKD (チャンネル2、4)	動作内容
High レベル	┆	アップカウント
Low レベル	┆	
┆	Low レベル	Don't care
┆	High レベル	
High レベル	┆	ダウンカウント
Low レベル	┆	
┆	High レベル	Don't care
┆	Low レベル	

## 【記号説明】

┆ : 立ち上がりエッジ

┆ : 立ち下がりエッジ

(3) 位相計数モード応用例

チャンネル1を位相計数モードに設定し、チャンネル0と連携してサーボモータの2相エンコーダパルスを入力して位置または速度を検出する例を図10.33に示します。

チャンネル1は位相計数モード1に設定し、TCLKAとTCLKBにエンコーダパルスのA相、B相を入力します。

チャンネル0はTCNTをTGR0Cのコンペアマッチでカウンタクリアとして動作させ、TGR0AとTGR0Cはコンペアマッチ機能で使用する、速度制御周期と位置制御周期を設定します。TGR0Bは入力キャプチャ機能で使用する、TGR0BとTGR0Dをバッファ動作させます。TGR0Bの入力キャプチャ要因は、チャンネル1のカウンタ入力クロックとし、2相エンコーダの4通倍パルスのパルス幅の検出を行います。

チャンネル1のTGR1AとTGR1Bは、入力キャプチャ機能に設定し、入力キャプチャ要因はチャンネル0のTGR0AとTGR0Cのコンペアマッチを選択し、それぞれの制御周期時のアップ/ダウンカウンタの値を格納します。

これにより、正確な位置/速度検出が行うことができます。

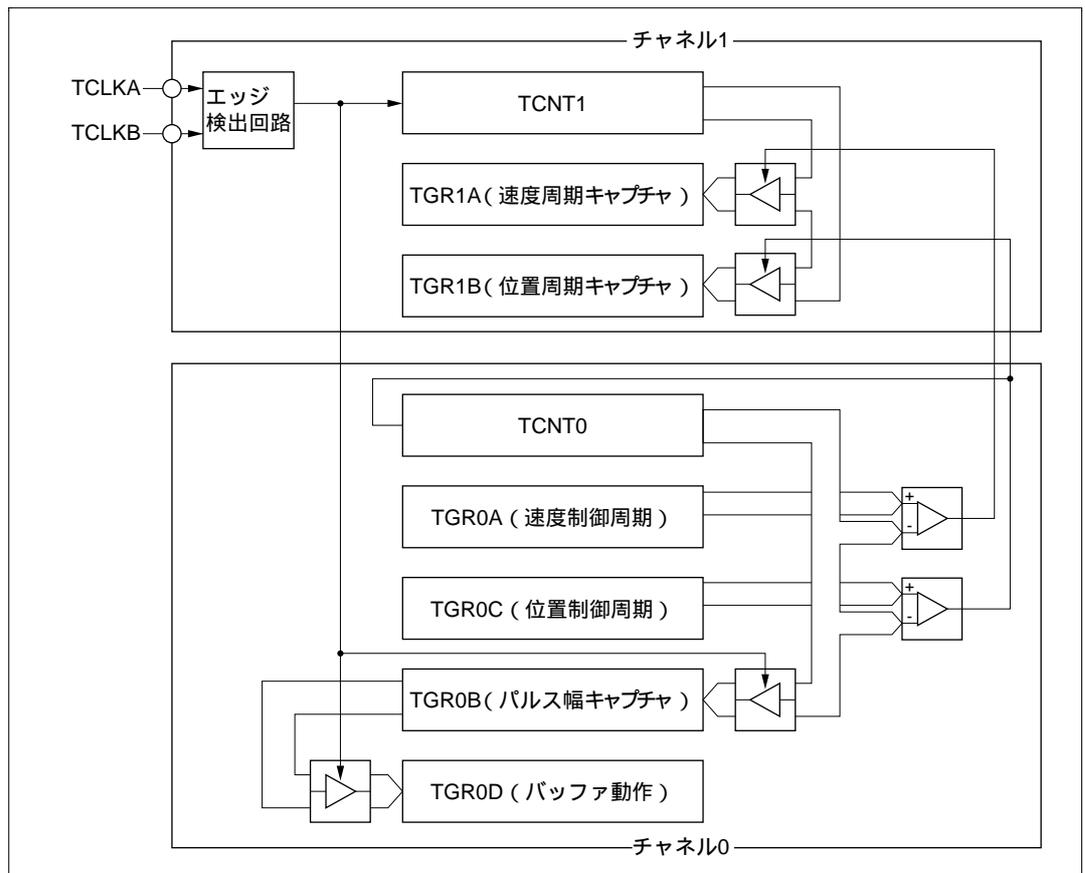


図 10.33 位相計数モードの応用例

## 10.5 割り込み

### 10.5.1 割り込み要因と優先順位

TPU の割り込み要因には、TGR のインプットキャプチャ / コンペアマッチ、TCNT のオーバフロー、アンダフローの 3 種類があります。各割り込み要因は、それぞれ専用のステータスフラグと、許可 / 禁止ビットを持っているため、割り込み要求信号の発生を独立に許可または禁止することができます。

割り込み要因が発生すると、TSR の対応するステータスフラグが 1 にセットされます。このとき TIER の対応する許可 / 禁止ビットが 1 にセットされていれば、割り込みを要求します。ステータスフラグを 0 にクリアすることで割り込み要求は解除されます。

チャンネル間の優先順位は、割り込みコントローラにより変更可能です。チャンネル内の優先順位は固定です。詳細は「第 5 章 割り込みコントローラ」を参照してください。

表 10.13 に TPU の割り込み要因の一覧を示します。



### (1) インพุットキャプチャ / コンペアマッチ割り込み

各チャンネルの TGR のインพุットキャプチャ / コンペアマッチの発生により、TSR の TGF フラグが 1 にセットされたとき、TIER の TGIE ビットが 1 にセットされていれば、割り込みを要求します。TGF フラグを 0 にクリアすることで割り込み要求は解除されます。TPU には、チャンネル 0、3 に各 4 本、チャンネル 1、2、4、5 に各 2 本、計 16 本のインพุットキャプチャ / コンペアマッチ割り込みがあります。

### (2) オーバフロー割り込み

各チャンネルの TCNT のオーバフローの発生により、TSR の TCFV フラグが 1 にセットされたとき、TIER の TCIEV ビットが 1 にセットされていれば、割り込みを要求します。TCFV フラグを 0 にクリアすることで割り込み要求は解除されます。TPU には、各チャンネルに 1 本、計 6 本のオーバフロー割り込みがあります。

### (3) アンダフロー割り込み

各チャンネルの TCNT のアンダフローの発生により、TSR の TCFU フラグが 1 にセットされたとき、TIER の TCIEU ビットが 1 にセットされていれば、割り込みを要求します。TCFU フラグを 0 にクリアすることで割り込み要求は解除されます。TPU には、チャンネル 1、2、4、5 に各 1 本、計 4 本のアンダフロー割り込みがあります。

## 10.5.2 DTC / DMAC の起動

### (1) DTC の起動

各チャンネルの TGR のインพุットキャプチャ / コンペアマッチ割り込みによって、DTC を起動することができます。詳細は「第 8 章 データトランスファコントローラ (DTC)」を参照してください。

TPU では、チャンネル 0、3 が各 4 本、チャンネル 1、2、4、5 が各 2 本、計 16 本のインพุットキャプチャ / コンペアマッチ割り込みを DTC の起動要因とすることができます。

### (2) DMAC の起動

各チャンネルの TGRA のインพุットキャプチャ / コンペアマッチ割り込みによって、DMAC を起動することができます。詳細は「第 7 章 DMA コントローラ」を参照してください。

TPU では、各チャンネル 1 本、計 6 本の TGRA のインพุットキャプチャ / コンペアマッチ割り込みを DMAC の起動要因とすることができます。

### 10.5.3 A/D変換器の起動

各チャンネルの TGRA のインプットキャプチャ/コンペアマッチによって、A/D変換器を起動することができます。

各チャンネルの TGRA のインプットキャプチャ/コンペアマッチの発生により、TSR の TGFA フラグが1にセットされたとき、TIER の TTGE ビットが1にセットされていれば、A/D変換器に対して A/D変換の開始を要求します。このとき A/D変換器側で、TPU の変換開始トリガが選択されていれば、A/D変換が開始されます。

TPU では、各チャンネル1本、計6本の TGRA のインプットキャプチャ/コンペアマッチ割り込みを A/D変換器の変換開始要因とすることができます。

## 10.6 動作タイミング

### 10.6.1 入出力タイミング

#### (1) TCNT のカウントタイミング

内部クロック動作の場合の TCNT のカウントタイミングを図 10.34 に示します。また、外部クロック動作の場合の TCNT のカウントタイミングを図 10.35 に示します。

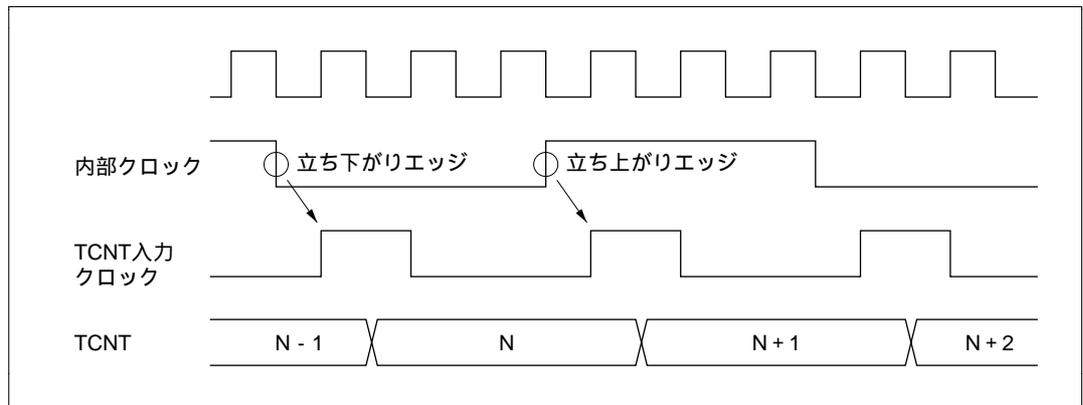


図 10.34 内部クロック動作時のカウントタイミング

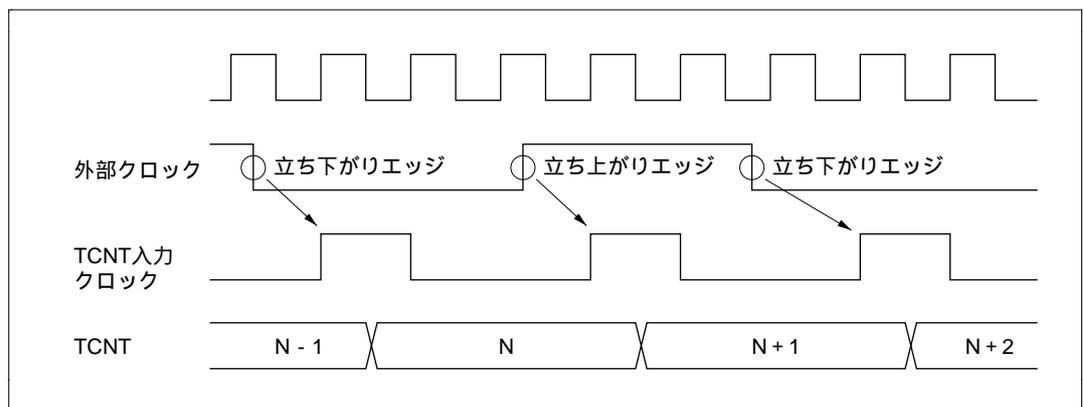


図 10.35 外部クロック動作時のカウントタイミング

### (2) アウトプットコンペア出力タイミング

コンペアマッチ信号は、TCNTとTGRが一致した最後のステート(TCNTが一致したカウント値を更新するタイミング)で発生します。コンペアマッチ信号が発生したとき、TIOCRで設定した出力値がアウトプットコンペア出力端子(TIOC端子)に出力されます。TCNTとTGRが一致した後、TCNT入力クロックが発生するまで、コンペアマッチ信号は発生しません。

アウトプットコンペア出力タイミングを図10.36に示します。

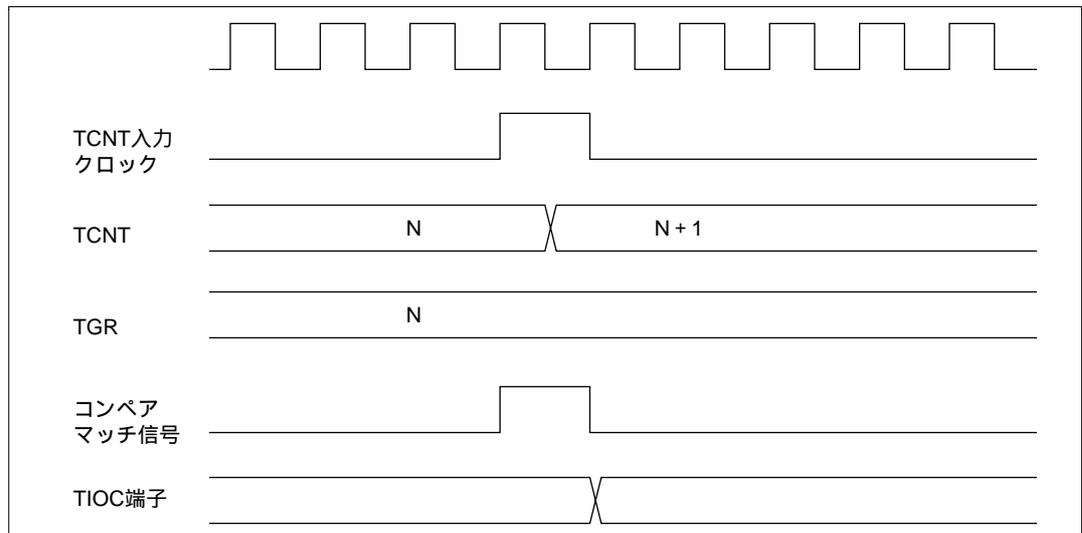


図 10.36 アウトプットコンペア出力タイミング

### (3) インプットキャプチャ信号タイミング

インプットキャプチャのタイミングを図10.37に示します。

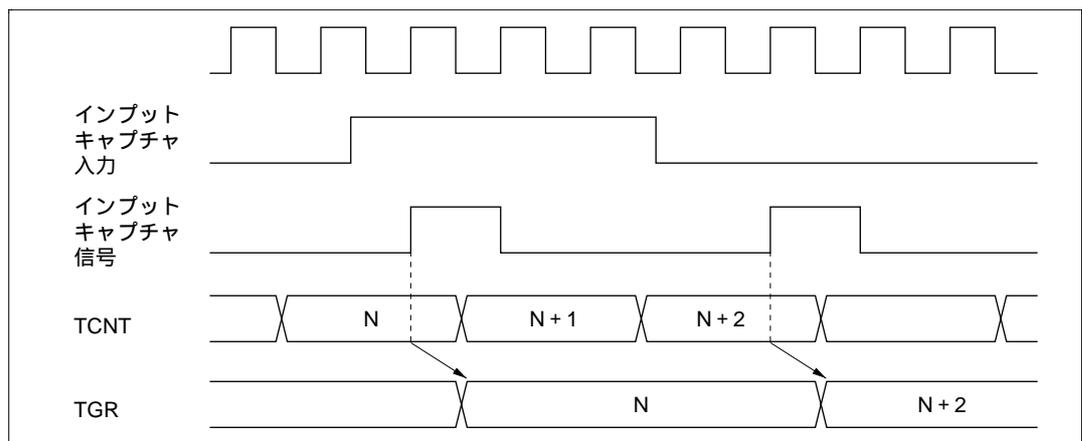


図 10.37 インプットキャプチャ入力信号タイミング

## (4) コンペアマッチ/インプットキャプチャによるカウンタクリアタイミング

コンペアマッチの発生によるカウンタクリアを指定した場合のタイミングを図10.38に示します。

インプットキャプチャの発生によるカウンタクリアを指定した場合のタイミングを図10.39に示します。

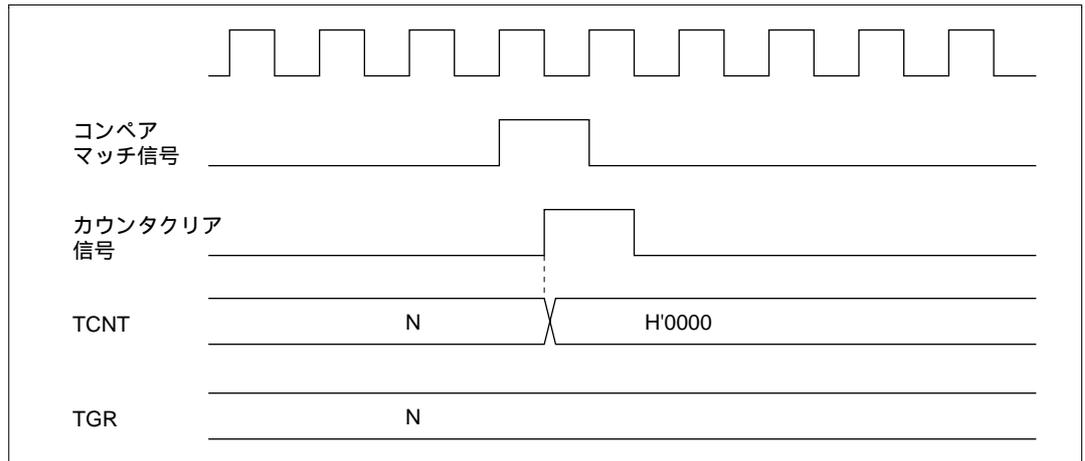


図 10.38 カウンタクリアタイミング (コンペアマッチ)

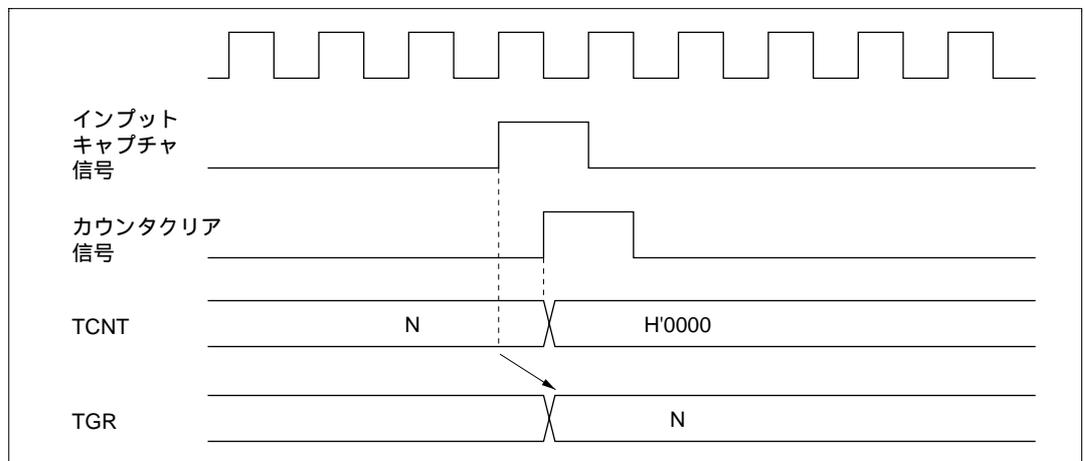


図 10.39 カウンタクリアタイミング (インプットキャプチャ)

(5) バッファ動作タイミング

バッファ動作の場合のタイミングを図 10.40、図 10.41 に示します。

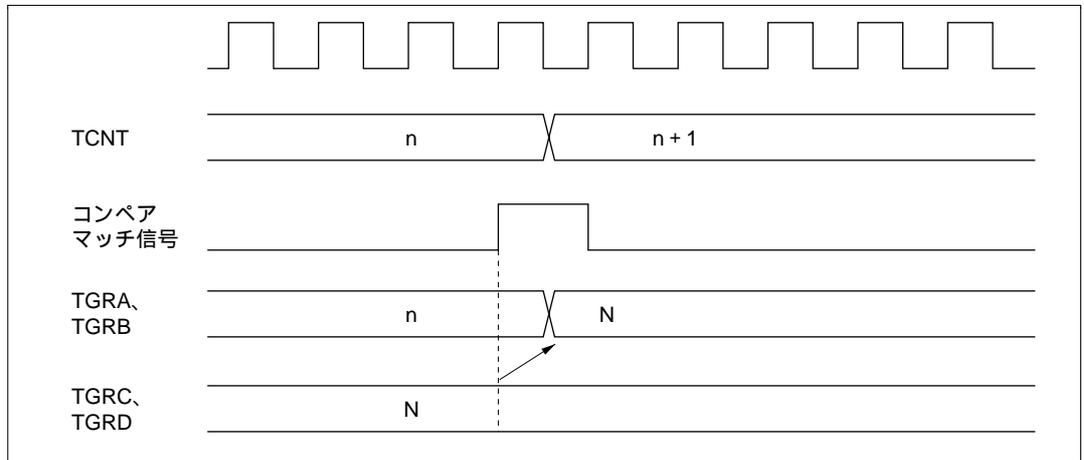


図 10.40 バッファ動作タイミング (コンペアマッチ)

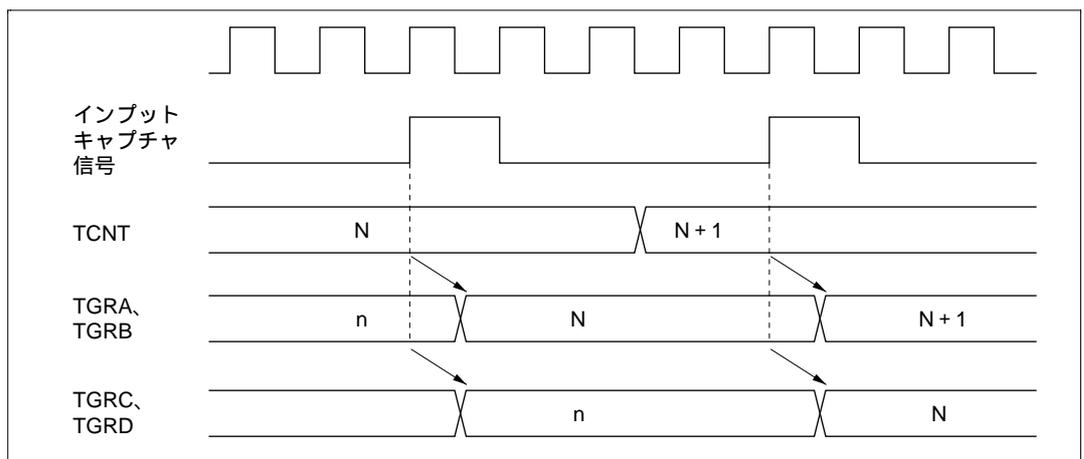


図 10.41 バッファ動作タイミング (インプットキャプチャ)

## 10.6.2 割り込み信号タイミング

### (1) コンペアマッチ時の TGF フラグのセットタイミング

コンペアマッチの発生による TSR の TGF フラグのセットタイミングと、TGI 割り込み要求信号のタイミングを図 10.42 に示します。

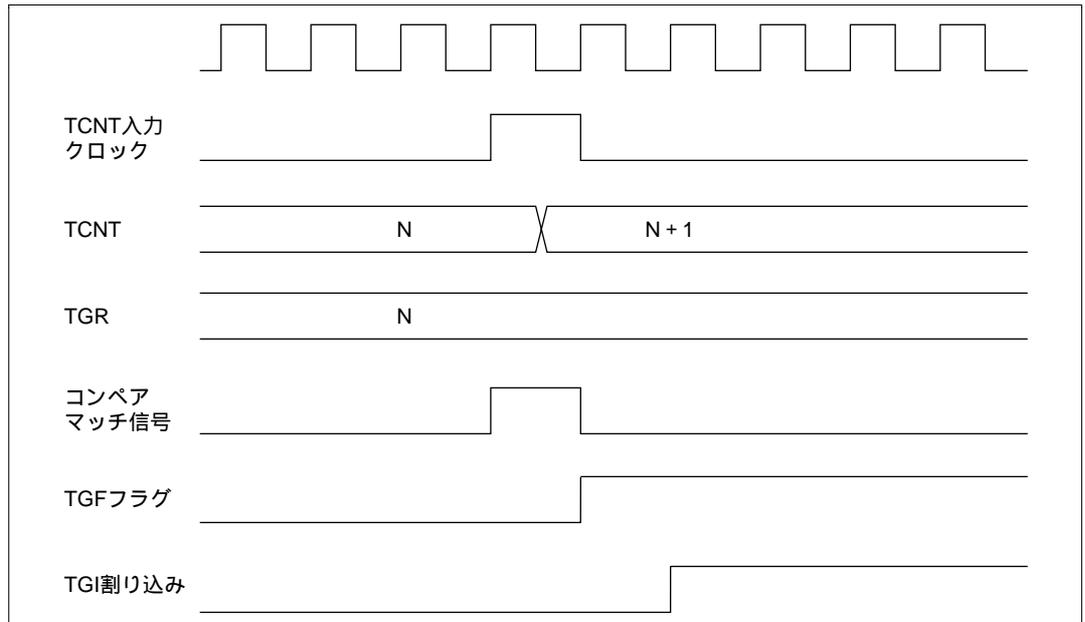


図 10.42 TGI 割り込みタイミング (コンペアマッチ)

(2) インพุットキャプチャ時の TGF フラグのセットタイミング

インพุットキャプチャの発生による TSR の TGF フラグのセットタイミングと、TGI 割り込み要求信号のタイミングを図 10.43 に示します。

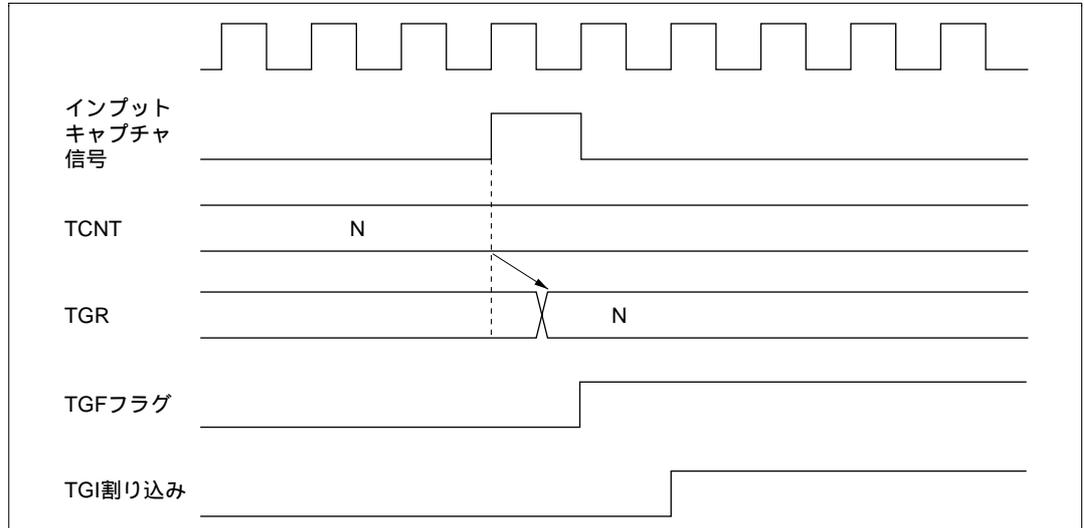


図 10.43 TGI 割り込みタイミング (インพุットキャプチャ)

### (3) TCFV フラグ / TCFU フラグのセットタイミング

オーバーフローの発生による TSR の TCFV フラグのセットタイミングと、TCIV 割り込み要求信号のタイミングを図 10.44 に示します。

アンダフローの発生による TSR の TCFU フラグのセットタイミングと、TCIU 割り込み要求信号のタイミングを図 10.45 に示します。

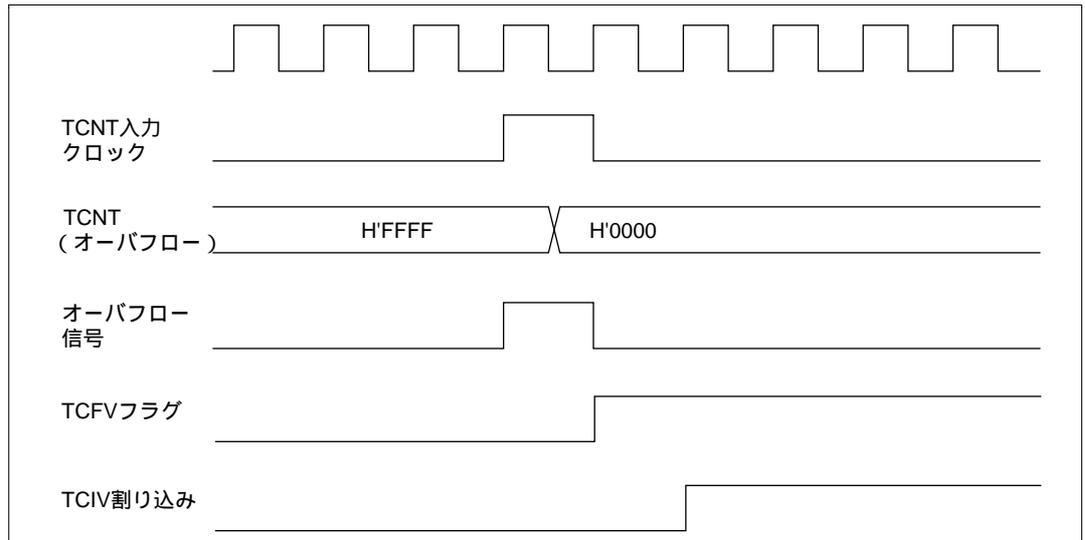


図 10.44 TCIV 割り込みのセットタイミング

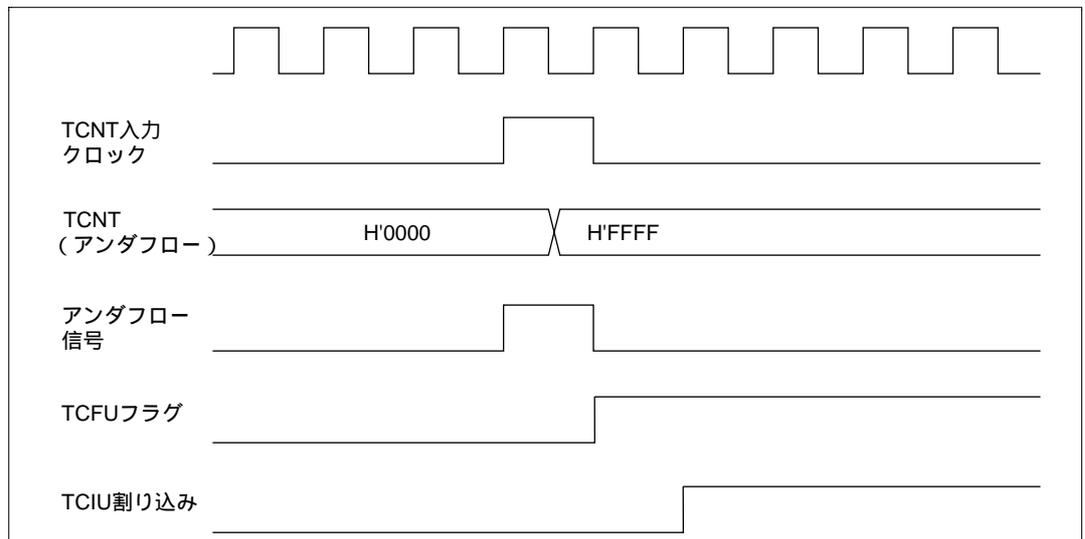


図 10.45 TCIU 割り込みのセットタイミング

(4) ステータスフラグのクリアタイミング

ステータスフラグはCPUが1の状態をリードした後、0をライトするとクリアされます。DTCまたはDMACを起動する場合は、自動的にクリアすることもできます。CPUによるステータスフラグのクリアタイミングを図10.46に、DTCまたはDMACによるステータスフラグのクリアのタイミングを図10.47に示します。

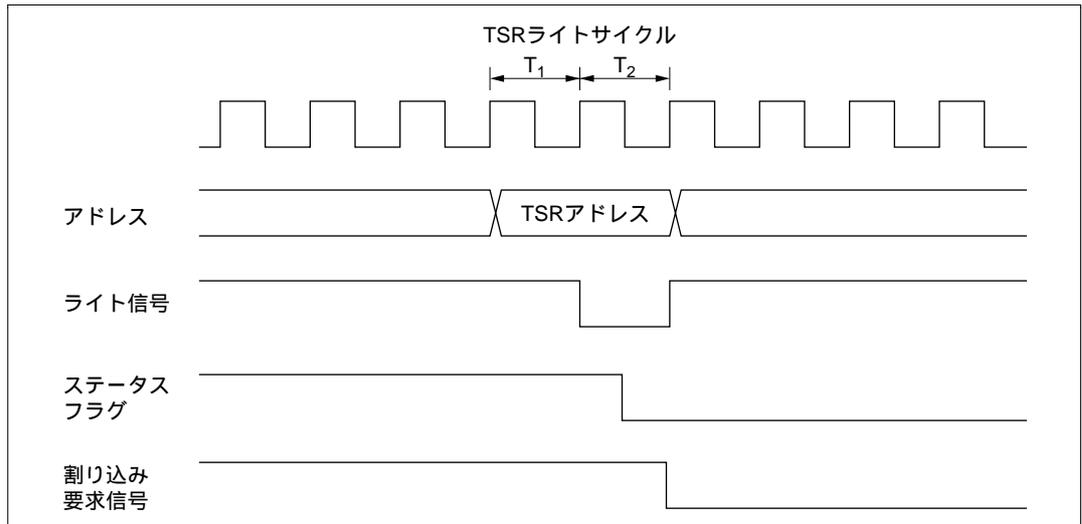


図 10.46 CPUによるステータスフラグのクリアタイミング

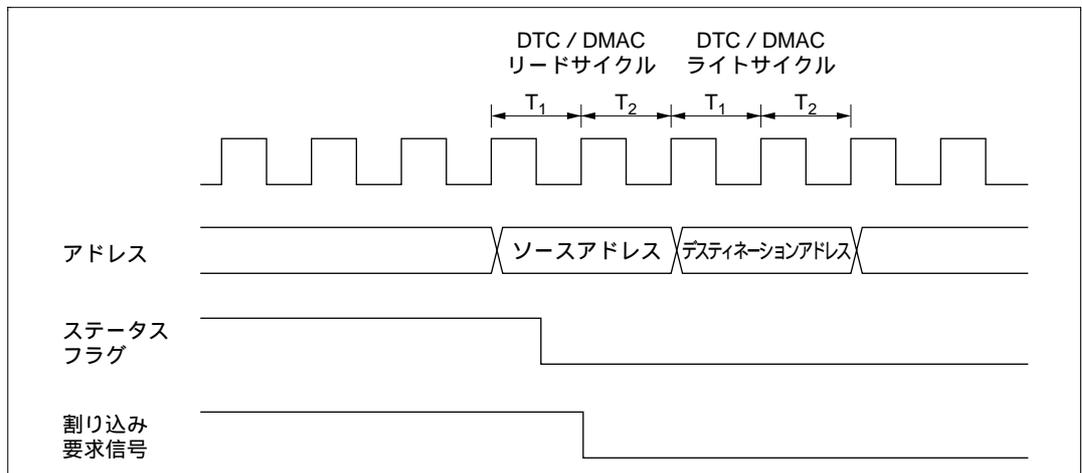


図 10.47 DTC / DMACの起動によるステータスフラグのクリアタイミング

## 10.7 使用上の注意

TPU の動作中、次のような動作や競合が起こりますので注意してください。

### (1) 入力クロックの制限事項

入力クロックのパルス幅は、単エッジの場合は 1.5 ステートクロック以上、両エッジの場合は 2.5 ステート以上が必要です。これ以下のパルス幅では正しく動作しませんのでご注意ください。

位相計数モードの場合は、2 本の入力クロックの位相差およびオーバーラップはそれぞれ 1.5 ステート以上、パルス幅は 2.5 ステート以上必要です。位相計数モードの入力クロックの条件を図 10.48 に示します。

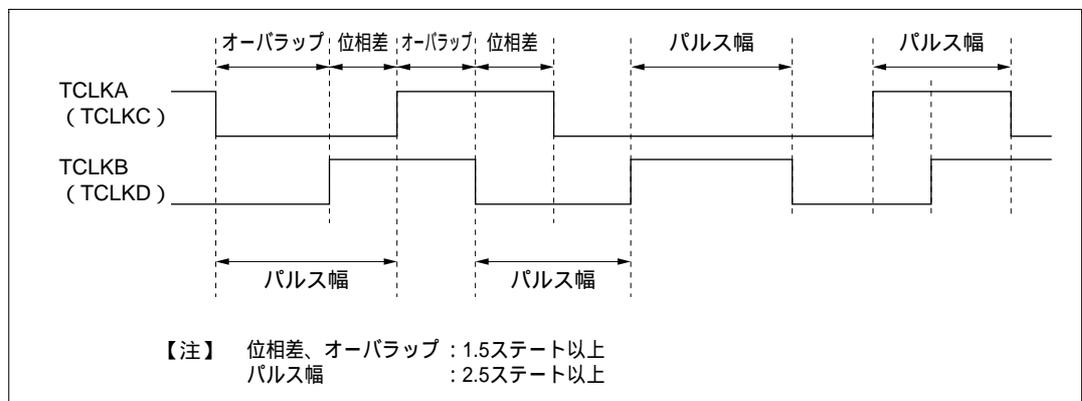


図 10.48 位相計数モード時の位相差、オーバーラップ、およびパルス幅

### (2) 周期設定上の注意事項

コンペアマッチによるカウンタクリアを設定した場合、TCNT は TGR の値と一致した最後のステート (TCNT が一致したカウント値を更新するタイミング) でクリアされます。このため、実際のカウンタの周波数は次の式ようになります。

$$f = \frac{1}{(N+1)}$$

f : カウンタ周波数

: 動作周波数

N : TGR の設定値

### (3) TCNT のライトとクリアの競合

TCNTのライトサイクル中の $T_2$ ステートで、カウンタクリア信号が発生すると、TCNTへのライトは行われずに、TCNTのクリアが優先されます。

このタイミングを図 10.49 に示します。

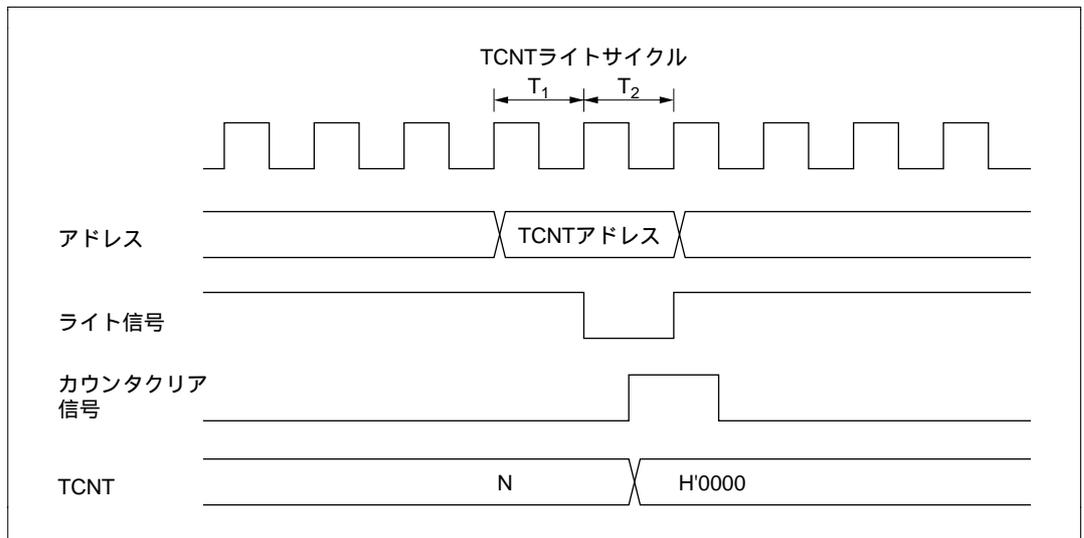


図 10.49 TCNT のライトとクリアの競合

### (4) TCNT のライトとカウントアップの競合

TCNTのライトサイクル中の $T_2$ ステートで、カウントアップが発生しても、カウントアップされず、TCNTへのライトが優先されます。

このタイミングを図 10.50 に示します。

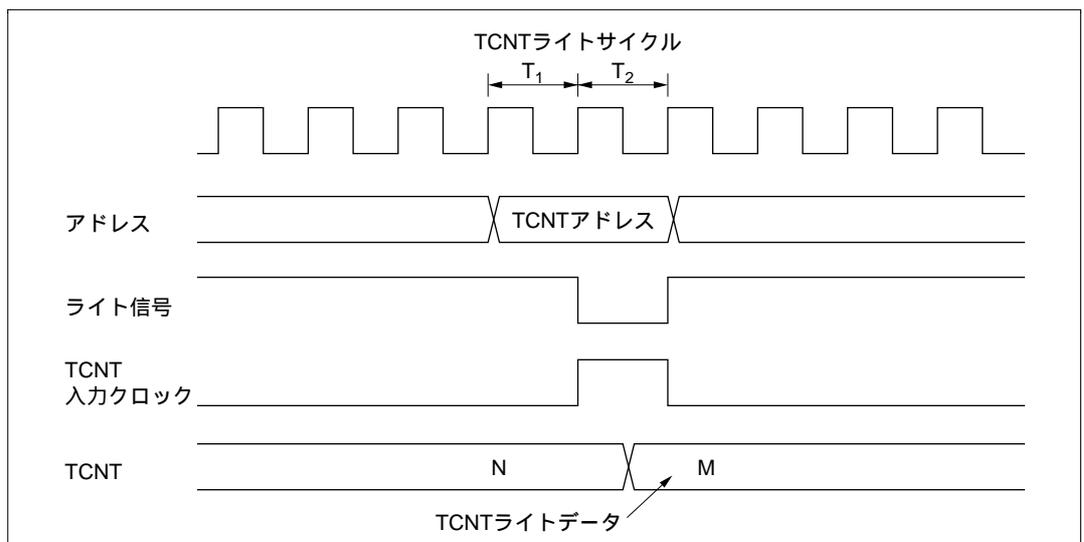


図 10.50 TCNT のライトとカウントアップの競合

### (5) TGR のライトとコンペアマッチの競合

TGR のライトサイクル中の  $T_2$  ステートでコンペアマッチが発生しても、TGR のライトが優先され、コンペアマッチ信号は禁止されます。前回と同じ値をライトした場合でもコンペアマッチは発生しません。

このタイミングを図 10.51 に示します。

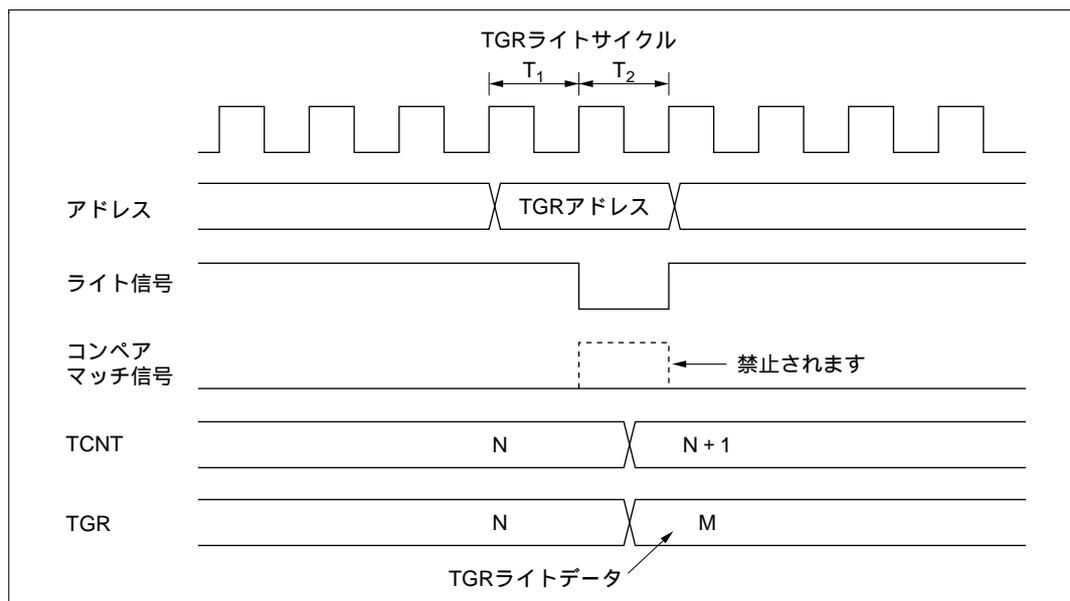


図 10.51 TGR のライトとコンペアマッチの競合

### (6) バッファレジスタのライトとコンペアマッチの競合

TGR のライトサイクル中の  $T_2$  ステートでコンペアマッチが発生すると、バッファ動作によって TGR に転送されるデータはライトデータとなります。

このタイミングを図 10.52 に示します。

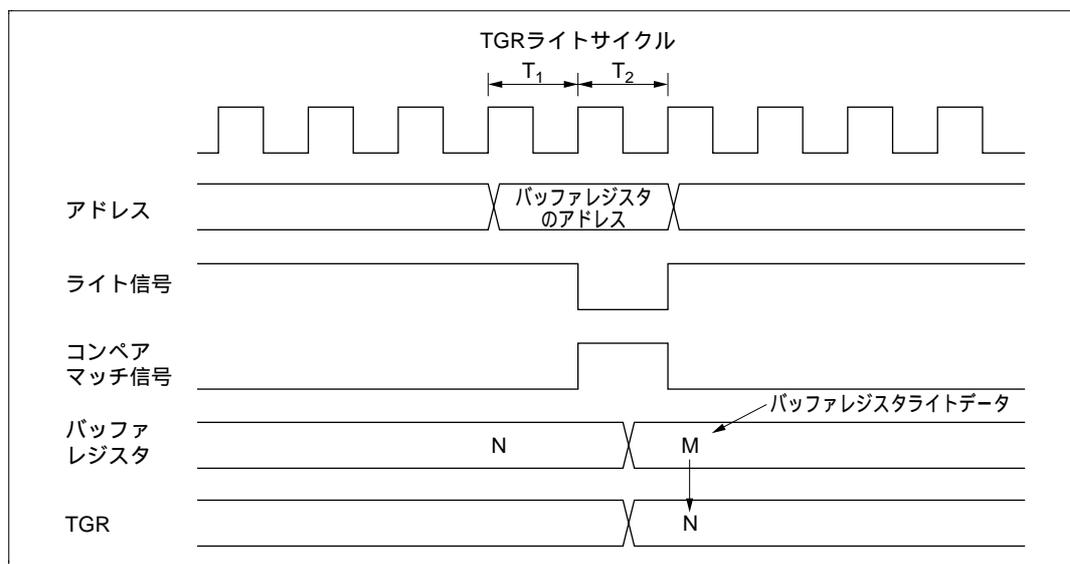


図 10.52 バッファレジスタのライトとコンペアマッチの競合

(7) TGRのリードと入力キャプチャの競合

TGRのリードサイクル中の $T_1$ 状態で入力キャプチャ信号が発生すると、リードされるデータは入力キャプチャ転送後のデータとなります。

このタイミングを図10.53に示します。

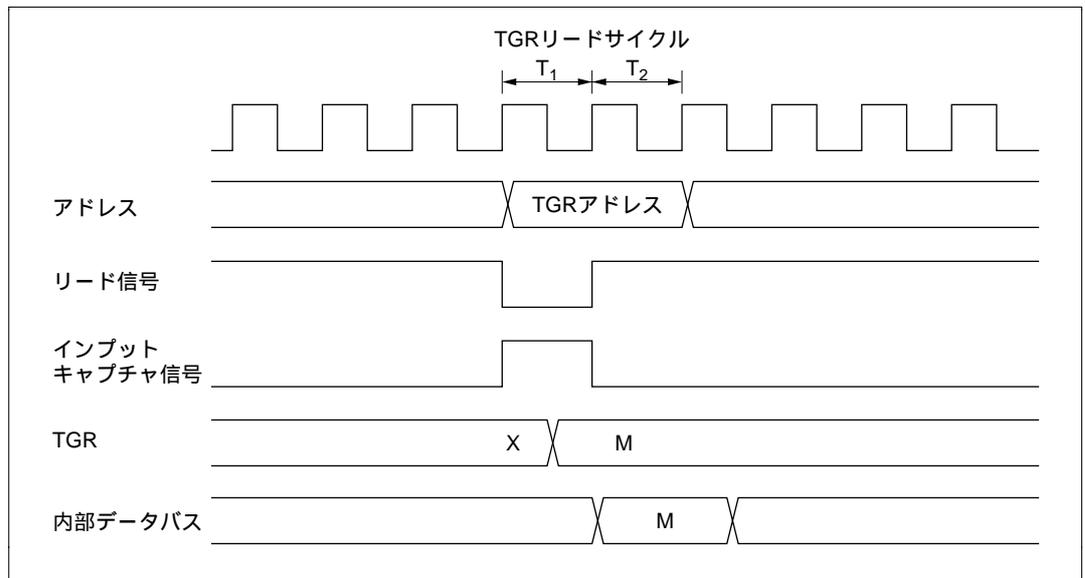


図10.53 TGRのリードと入力キャプチャの競合

(8) TGRのライトと入力キャプチャの競合

TGRのライトサイクル中の $T_2$ 状態で入力キャプチャ信号が発生すると、TGRへのライトは行われず、入力キャプチャが優先されます。

このタイミングを図10.54に示します。

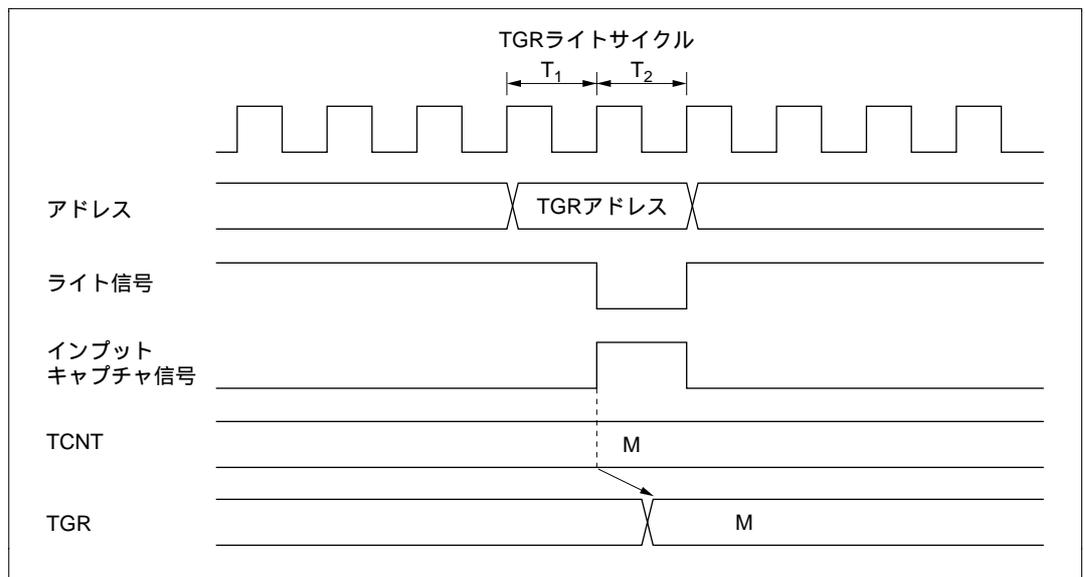


図10.54 TGRのライトと入力キャプチャの競合

## (9) バッファレジスタのライトと入力キャプチャの競合

バッファのライトサイクル中の  $T_2$  ステートで入力キャプチャ信号が発生すると、バッファレジスタへのライトは行われず、バッファ動作が優先されます。

このタイミングを図 10.55 に示します。

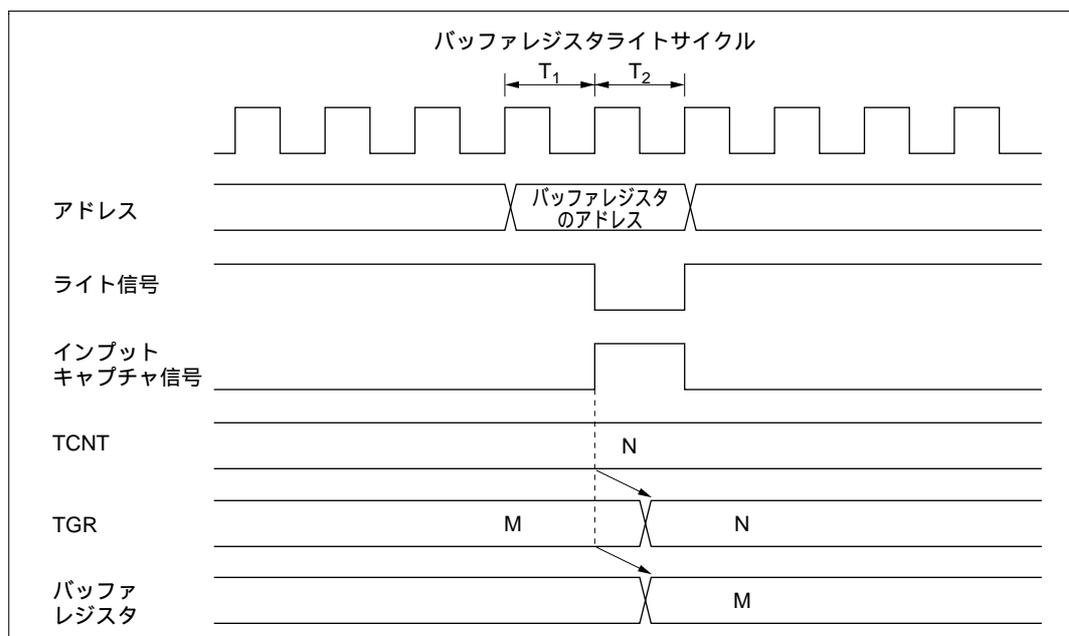


図 10.55 バッファレジスタのライトと入力キャプチャの競合

(10) オーバフロー/アンダフローとカウンタクリアの競合

オーバフロー/アンダフローとカウンタクリアが同時に発生すると、TSRのTCFV/TCFUフラグはセットされず、TCNTのクリアが優先されます。

TGRのコンペアマッチをクリア要因とし、TGRにH'FFFFを設定した場合の動作タイミングを図10.56に示します。

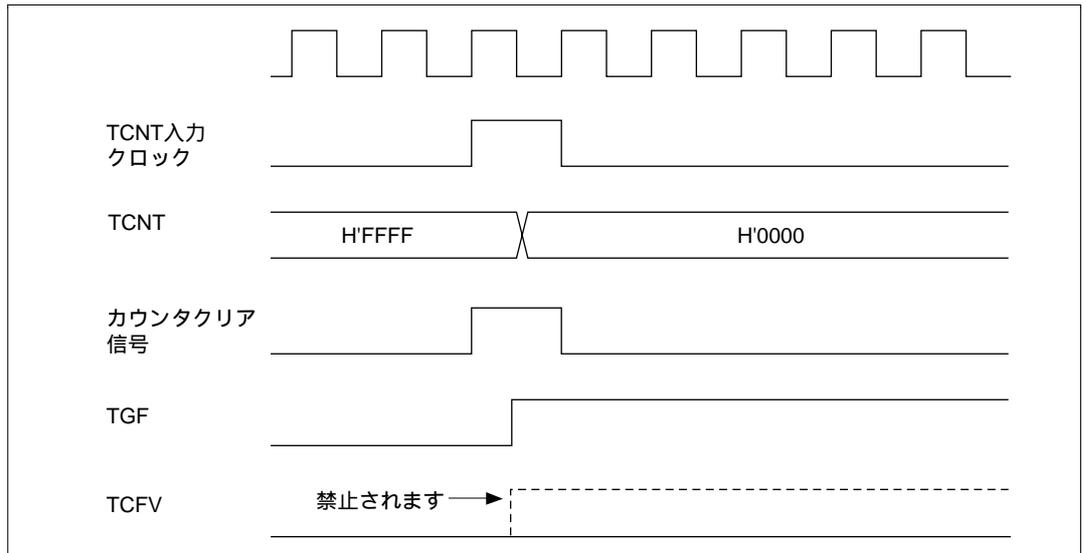


図 10.56 オーバフローとカウンタクリアの競合

(11) TCNTのライトとオーバフロー/アンダフローの競合

TCNTのライトサイクル中の $T_2$ 状態で、カウントアップ/カウントダウンが発生し、オーバフロー/アンダフローが発生しても、TCNTへのライトが優先され、TSRのTCFV/TCFUフラグはセットされません。

TCNTのライトとオーバフロー競合時の動作タイミングを図10.57に示します。

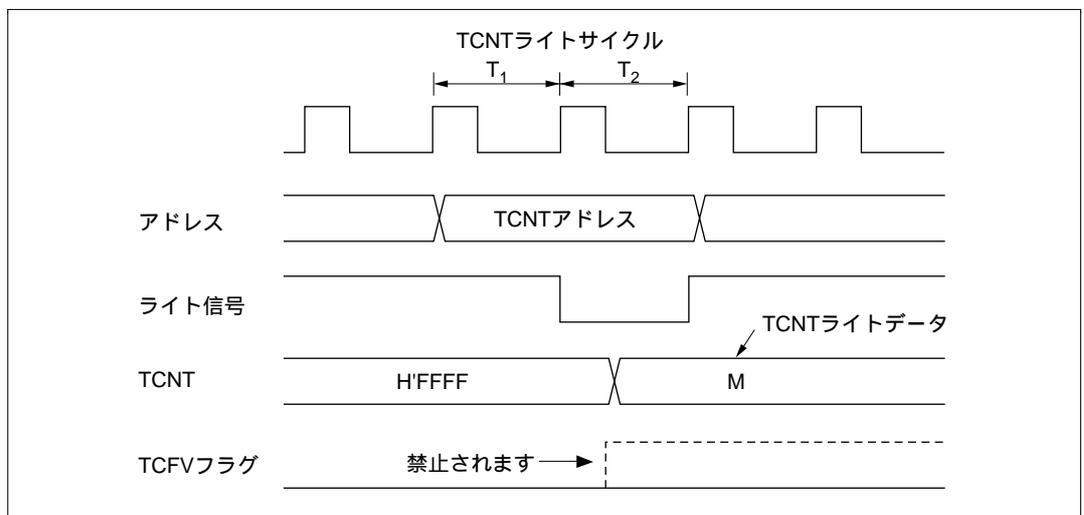


図 10.57 TCNTのライトとオーバフローの競合

### (12) 入出力端子の兼用

本 LSI では、TCLKA 入力と TIOCC0 入出力、TCLKB 入力と TIOCD0 入出力、TCLKC 入力と TIOCB1 入出力、TCLKD 入力と TIOCB2 入出力の端子がそれぞれ兼用になっています。外部クロックを入力する場合には、兼用されている端子からコンペアマッチ出力を行わないでください。

### (13) モジュールストップ時の割り込み

割り込みが要求された状態でモジュールストップすると、CPU の割り込み要因、または DMAC、DTC の起動要因のクリアができません。

事前に割り込みをディスエーブルするなどしてからモジュールストップモードとしてください。



---

# 11. プログラマブルパルスジェネレータ (PPG)

---

## 第11章 目次

11.1	概要	513
11.1.1	特長	513
11.1.2	ブロック図	514
11.1.3	端子構成	515
11.1.4	レジスタ構成	516
11.2	各レジスタの説明	517
11.2.1	ネクストデータイネーブルレジスタ H、L (NDERH、NDERL)	517
11.2.2	アウトプットデータレジスタ H、L (PODRH、PODRL)	518
11.2.3	ネクストデータレジスタ H、L (NDRH、NDRL)	519
11.2.4	NDR アクセス時の注意	519
11.2.5	PPG 出力コントロールレジスタ (PCR)	522
11.2.6	PPG 出力モードレジスタ (PMR)	524
11.2.7	ポート1 データディレクションレジスタ (P1DDR)	527
11.2.8	ポート2 データディレクションレジスタ (P2DDR)	527
11.2.9	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)	528
11.3	動作説明	529
11.3.1	概要	529
11.3.2	出力タイミング	530
11.3.3	パルス出力通常動作	531
11.3.4	パルス出力ノンオーバーラップ動作	533
11.3.5	パルス反転出力	535
11.3.6	インプットキャプチャによるパルス出力	536
11.4	使用上の注意	537



## 11.1 概要

本 LSI は、16 ビットタイマパルスユニット (TPU) をタイムベースとしてパルス出力を行うプログラマブルパルスジェネレータ (PPG) を内蔵しています。PPG は 4 ビット単位のパルス出力グループ 3~0 から構成されており、これらは同時に動作させることも、独立に動作させることも可能です。

### 11.1.1 特長

PPG の特長を以下に示します。

出力データ 16 ビット

- ・最大 16 ビットのデータ出力が可能で、パルス出力をビット単位に許可することが可能。

4 系統の出力可能

- ・4 ビット単位のグループで出力トリガ信号が選択可能で、最大 4 ビット×4 系統の出力を行うことが可能。

出力トリガ信号を選択可能

- ・TPU の 4 チャンネルのコンペアマッチ信号の中から、グループごとに出力トリガ信号を選択することが可能。

ノンオーバーラップ動作

- ・複数のパルス出力の間のノンオーバーラップ期間を設定可能。

データトランスファコントローラ (DTC)、DMA コントローラ (DMAC) との連携動作可能

- ・出力トリガ信号に選択したコンペアマッチ信号で DTC または DMAC を起動することにより、CPU の介在なくデータを順次出力可能。

反転出力の指定可能

- ・グループごとに、データに対する反転値を出力可能。

モジュールストップモードの設定可能

- ・初期値では PPG の動作は停止しますが、モジュールストップモードを解除することにより、レジスタのアクセスが可能。

### 11.1.2 ブロック図

PPGのブロック図を図11.1に示します。

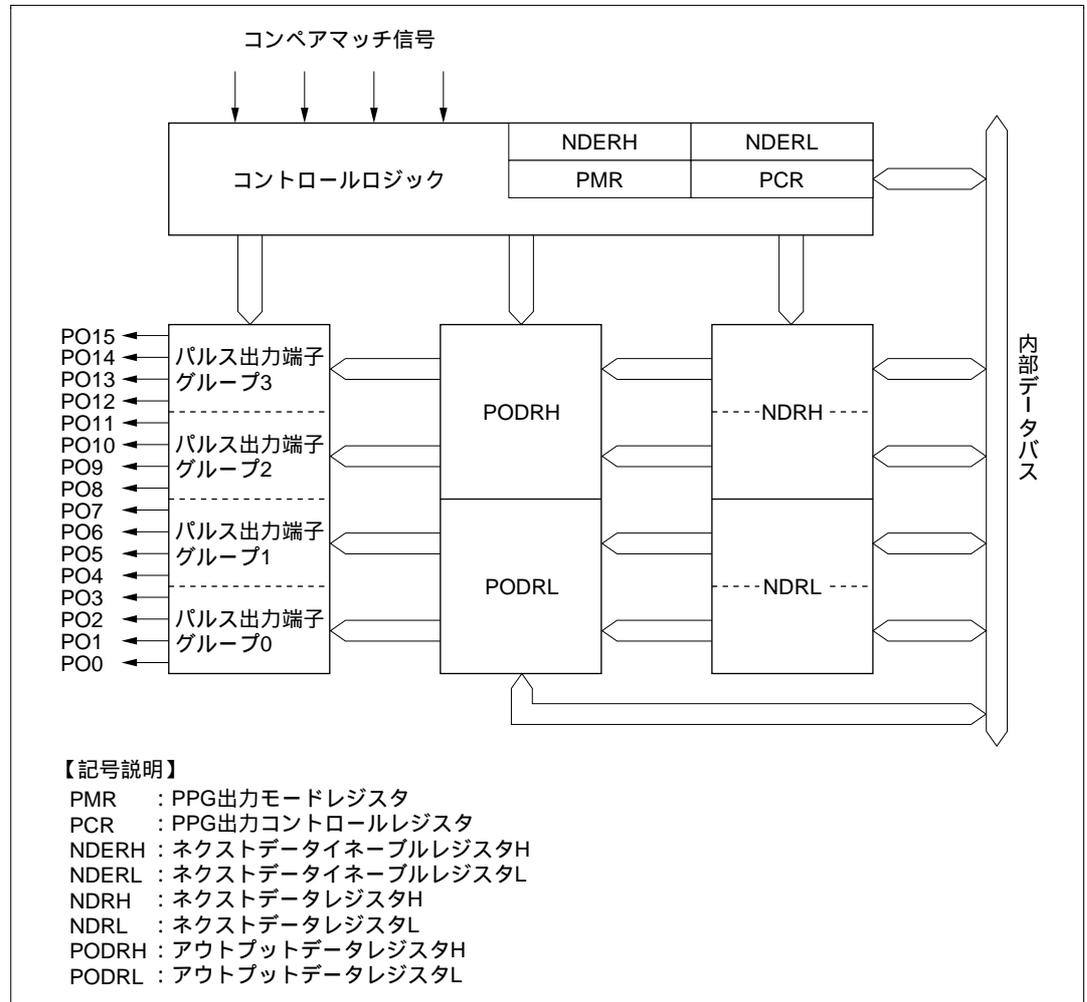


図 11.1 PPGのブロック図

### 11.1.3 端子構成

PPGの端子構成を表11.1に示します。

表 11.1 端子構成

名 称	記号	入出力	機 能
パルス出力 0	PO0	出力	グループ 0 のパルス出力
パルス出力 1	PO1	出力	
パルス出力 2	PO2	出力	
パルス出力 3	PO3	出力	
パルス出力 4	PO4	出力	グループ 1 のパルス出力
パルス出力 5	PO5	出力	
パルス出力 6	PO6	出力	
パルス出力 7	PO7	出力	
パルス出力 8	PO8	出力	グループ 2 のパルス出力
パルス出力 9	PO9	出力	
パルス出力 10	PO10	出力	
パルス出力 11	PO11	出力	
パルス出力 12	PO12	出力	グループ 3 のパルス出力
パルス出力 13	PO13	出力	
パルス出力 14	PO14	出力	
パルス出力 15	PO15	出力	

## 11.1.4 レジスタ構成

PPG のレジスタ構成を表 11.2 に示します。

表 11.2 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
PPG 出力コントロールレジスタ	PCR	R/W	H'FF	H'FF46
PPG 出力モードレジスタ	PMR	R/W	H'F0	H'FF47
ネクストデータイネーブルレジスタ H	NDERH	R/W	H'00	H'FF48
ネクストデータイネーブルレジスタ L	NDERL	R/W	H'00	H'FF49
アウトプットデータレジスタ H	PODRH	R/(W)* <sup>2</sup>	H'00	H'FF4A
アウトプットデータレジスタ L	PODRL	R/(W)* <sup>2</sup>	H'00	H'FF4B
ネクストデータレジスタ H	NDRH	R/W	H'00	H'FF4C* <sup>3</sup> H'FF4E
ネクストデータレジスタ L	NDRL	R/W	H'00	H'FF4D* <sup>3</sup> H'FF4F
ポート 1 データディレクションレジスタ	P1DDR	W	H'00	H'FEB0
ポート 2 データディレクションレジスタ	P2DDR	W	H'00	H'FEB1
モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 パルス出力として使用しているビットは、ライトできません。

\*3 PCR の設定により、パルス出力グループ 2 とパルス出力グループ 3 の出力トリガが同一の場合は、NDRH のアドレスは H'FF4C となり、出力トリガが異なる場合は、グループ 2 に対応する NDRH のアドレスは H'FF4E、グループ 3 に対する NDRH のアドレスは H'FF4C となります。

同様に、PCR の設定によりパルス出力グループ 0 とパルス出力グループ 1 の出力トリガが同一の場合は、NDRL のアドレスは H'FF4D となり、出力トリガが異なる場合は、グループ 0 に対する NDRL のアドレスは H'FF4F、グループ 1 に対する NDRL のアドレスは H'FF4D となります。

## 11.2 各レジスタの説明

### 11.2.1 ネクストデータイネーブルレジスタ H、L (NDERH、NDERL)

NDERH

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDER15	NDER14	NDER13	NDER12	NDER11	NDER10	NDER9	NDER8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

NDERL

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDER7	NDER6	NDER5	NDER4	NDER3	NDER2	NDER1	NDER0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

NDERH、NDERLはそれぞれ8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、パルス出力の許可または禁止をビット単位で選択します。

NDERによりパルス出力が許可されたビットは、PCRで選択されたTPUのコンペアマッチが発生すると、NDRの値がPODRの当該ビットに自動転送され出力値が更新されます。パルス出力が禁止されているビットについては、NDRからPODRへの転送は行われず出力値も変化しません。

NDERはリセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'00に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモード時には初期化されません。

ビット7~0 : ネクストデータイネーブル15~8 (NDER15~NDER8)

パルス出力の許可または禁止をビット単位で選択します。

ビット7~0	説明
NDER15 ~ NDER8	
0	パルス出力 PO15 ~ PO8 を禁止 (NDR15 ~ NDR8 から POD15 ~ POD8 への転送禁止) (初期値)
1	パルス出力 PO15 ~ PO8 を許可 (NDR15 ~ NDR8 から POD15 ~ POD8 への転送許可)

ビット7~0 : ネクストデータイネーブル7~0 (NDR7~NDR0)  
 パルス出力の許可または禁止をビット単位で選択します。

ビット7~0	説明
NDR7~NDR0	
0	パルス出力 PO7~PO0 を禁止 (NDR7~NDR0 から POD7~POD0 への転送禁止) (初期値)
1	パルス出力 PO7~PO0 を許可 (NDR7~NDR0 から POD7~POD0 への転送許可)

### 11.2.2 アウトプットデータレジスタ H、L (PODRH、PODRL)

PODRH

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	POD15	POD14	POD13	POD12	POD11	POD10	POD9	POD8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*							

PODRL

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	POD7	POD6	POD5	POD4	POD3	POD2	POD1	POD0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*							

【注】\* NDERにより、パルス出力に設定されたビットはリード専用となります。

PODRH、PODRL は8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、パルス出力を使用する場合の出力データを格納します。

### 11.2.3 ネクストデータレジスタ H、L (NDRH、NDRL)

NDRH、NDRL は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、パルス出力の次のデータを格納します。パルス出力を行う場合、PCR で指定した TPU のコンペアマッチが発生したときに、NDR の内容が PODR の対応するビットに転送されます。NDR のアドレスは、パルス出力グループの出力トリガの選択により異なります。詳細は「11.2.4 NDR アクセス時の注意」を参照してください。

NDR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモード時には初期化されません。

### 11.2.4 NDR アクセス時の注意

NDR のアドレスは、パルス出力グループの出力トリガを同一に設定した場合と、異なるように設定した場合とで異なります。

#### (1) パルス出力グループの出力トリガが同一の場合

パルス出力グループ 2、3 の出力トリガとなるコンペアマッチを同一にすると、NDRH のアドレスは H'FF4C となります。グループ 3、2 はそれぞれ上位 4 ビット、下位 4 ビットになります。このとき、アドレス H'FF4E はすべてリザーブビットとなります。リザーブビットはリードすると常に 1 が読み出され、ライトは無効です。

##### (a) アドレス : H'FF4C

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDR15	NDR14	NDR13	NDR12	NDR11	NDR10	NDR9	NDR8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

##### (b) アドレス : H'FF4E

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	-	-	-
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-

パルス出力グループ 0、1 の出力トリガとなるコンペアマッチを同一にすると、NDRL のアドレスは H'FF4D となります。グループ 1、0 はそれぞれ上位 4 ビット、下位 4 ビットになります。このとき、アドレス H'FF4F はすべてリザーブビットとなります。リザーブビットはリードすると常に 1 が読み出され、ライトは無効です。

(a) アドレス : H'FF4D

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDR7	NDR6	NDR5	NDR4	NDR3	NDR2	NDR1	NDR0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

(b) アドレス : H'FF4F

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	-	-	-
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-

(2) パルス出力グループの出力トリガが異なる場合

パルス出力グループ 2、3 の出力トリガとなるコンペアマッチを別にする、NDRH の上位 4 ビット (グループ 3) のアドレスは H'FF4C、NDRH の下位 4 ビット (グループ 2) のアドレスは H'FF4E となります。このとき、アドレス H'FF4C のビット 3~0、アドレス H'FF4E のビット 7~4 はリザーブビットとなります。リザーブビットはリードすると常に 1 が読み出され、ライトは無効です。

(a) アドレス : H'FF4C

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDR15	NDR14	NDR13	NDR12	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	0	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	-	-	-	-

(b) アドレス : H'FF4E

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	NDR11	NDR10	NDR9	NDR8
初期値 :	1	1	1	1	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

パルス出力グループ 0、1 の出力トリガとなるコンペアマッチを別にすると、NDRL の上位 4 ビット (グループ 1) のアドレスは H'FF4D、NDRL の下位 4 ビット (グループ 0) のアドレスは H'FF4F となります。このとき、アドレス H'FF4D のビット 3~0、アドレス H'FF4F のビット 7~4 はリザーブビットとなります。リザーブビットはリードすると常に 1 が読み出され、ライトは無効です。

(a) アドレス : H'FF4D

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDR7	NDR6	NDR5	NDR4	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	0	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	-	-	-	-

(b) アドレス : H'FF4F

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	NDR3	NDR2	NDR1	NDR0
初期値 :	1	1	1	1	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

### 11.2.5 PPG 出力コントロールレジスタ (PCR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	G3CMS1	G3CMS0	G2CMS1	G2CMS0	G1CMS1	G1CMS0	G0CMS1	G0CMS0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

PCRは8ビットのリード/ライト可能なレジスタでパルス出力の出力トリガ信号をグループ単位で選択します。

PCRは、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'FFに初期化されます。ソフトウェアスタンバイモード時には初期化されません。

ビット7、6：グループ3コンペアマッチセレクト1、0 (G3CMS1、G3CMS0)

パルス出力グループ3 (PO15 ~ PO12 端子) の出力トリガとなるコンペアマッチを選択します。

ビット7	ビット6	説 明
G3CMS1	G3CMS0	パルス出力グループ3の出力トリガ
0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル1のコンペアマッチ
1	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル3のコンペアマッチ (初期値)

ビット5、4：グループ2コンペアマッチセレクト1、0 (G2CMS1、G2CMS0)

パルス出力グループ2 (PO11 ~ PO8 端子) の出力トリガとなるコンペアマッチを選択します。

ビット5	ビット4	説 明
G2CMS1	G2CMS0	パルス出力グループ2の出力トリガ
0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル1のコンペアマッチ
1	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル3のコンペアマッチ (初期値)

ビット3、2：グループ1 コンペアマッチセレクト1、0 (G1CMS1、G1CMS0)

パルス出力グループ1 (PO7~PO4 端子) の出力トリガとなるコンペアマッチを選択します。

ビット3	ビット2	説 明
G1CMS1	G1CMS0	パルス出力グループ1の出力トリガ
0	0	TPU チャンネル0のコンペアマッチ
	1	TPU チャンネル1のコンペアマッチ
1	0	TPU チャンネル2のコンペアマッチ
	1	TPU チャンネル3のコンペアマッチ (初期値)

ビット1、0：グループ0 コンペアマッチセレクト1、0 (G0CMS1、G0CMS0)

パルス出力グループ0 (PO3~PO0 端子) の出力トリガとなるコンペアマッチを選択します。

ビット1	ビット0	説 明
G0CMS1	G0CMS0	パルス出力グループ0の出力トリガ
0	0	TPU チャンネル0のコンペアマッチ
	1	TPU チャンネル1のコンペアマッチ
1	0	TPU チャンネル2のコンペアマッチ
	1	TPU チャンネル3のコンペアマッチ (初期値)

### 11.2.6 PPG 出力モードレジスタ (PMR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	G3INV	G2INV	G1INV	G0INV	G3NOV	G2NOV	G1NOV	G0NOV
初期値 :	1	1	1	1	0	0	0	0
R/W :	R/W							

PMR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、パルス出力の反転の設定、およびオーバーラップ動作の設定をグループ単位で指定します。

ノンオーバーラップ動作の PPG 出力は、出力トリガとなる TPU の TGRB に出力波形の周期を、また TGRA にノンオーバーラップ期間を設定し、コンペアマッチ A、B で出力値を変化させます。

詳細は、「11.3.4 パルス出力ノンオーバーラップ動作」を参照してください。

PMR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に HF0 に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモード時には初期化されません。

#### ビット7 : グループ3 インバート (G3INV)

パルス出力グループ 3 (PO15 ~ PO12 端子) を直接出力させるか反転出力させるかを選択します。

ビット7	説明
G3INV	
0	パルス出力グループ 3 は、反転出力 (PODRH の内容 1 に対して、端子に Low レベルを出力)
1	パルス出力グループ 3 は、直接出力 (PODRH の内容 1 に対して、端子に High レベルを出力) (初期値)

#### ビット6 : グループ2 インバート (G2INV)

パルス出力グループ 2 (PO11 ~ PO8 端子) を直接出力させるか反転出力させるかを選択します。

ビット6	説明
G2INV	
0	パルス出力グループ 2 は、反転出力 (PODRH の内容 1 に対して、端子に Low レベルを出力)
1	パルス出力グループ 2 は、直接出力 (PODRH の内容 1 に対して、端子に High レベルを出力) (初期値)

## ビット5 : グループ1 インバート (G1INV)

パルス出力グループ1 (PO7 ~ PO4 端子) を直接出力させるか反転出力させるかを選択します。

ビット5	説明
G1INV	
0	パルス出力グループ1は、反転出力 (PODRL の内容1 に対して、端子に Low レベルを出力)
1	パルス出力グループ1は、直接出力 (PODRL の内容1 に対して、端子に High レベルを出力) (初期値)

## ビット4 : グループ0 インバート (G0INV)

パルス出力グループ0 (PO3 ~ PO0 端子) を直接出力させるか反転出力させるかを選択します。

ビット4	説明
G0INV	
0	パルス出力グループ0は、反転出力 (PODRL の内容1 に対して、端子に Low レベルを出力)
1	パルス出力グループ0は、直接出力 (PODRL の内容1 に対して、端子に High レベルを出力) (初期値)

## ビット3 : グループ3 ノンオーバーラップ (G3NOV)

パルス出力グループ3 (PO15 ~ PO12 端子) を通常動作させるか、ノンオーバーラップ動作させるかを選択します。

ビット3	説明
G3NOV	
0	パルス出力グループ3は、通常動作 (選択された TPU のコンペアマッチ A で出力値を更新) (初期値)
1	パルス出力グループ3は、ノンオーバーラップ動作 (選択された TPU のコンペアマッチ A、B により、1 出力、0 出力を独立に出力可能)

ビット2：グループ2 ノンオーバーラップ (G2NOV)

パルス出力グループ2 (PO11 ~ PO8 端子) を通常動作させるか、ノンオーバーラップ動作させるかを選択します。

ビット2	説明
G2NOV	
0	パルス出力グループ2は、通常動作 (選択された TPU のコンペアマッチ A で出力値を更新します) (初期値)
1	パルス出力グループ2は、ノンオーバーラップ動作 (選択された TPU のコンペアマッチ A、B により、1 出力、0 出力を独立に行うことができます)

ビット1：グループ1 ノンオーバーラップ (G1NOV)

パルス出力グループ1 (PO7 ~ PO4 端子) を通常動作させるか、ノンオーバーラップ動作させるかを選択します。

ビット1	説明
G1NOV	
0	パルス出力グループ1は、通常動作 (選択された TPU のコンペアマッチ A で出力値を更新します) (初期値)
1	パルス出力グループ1は、ノンオーバーラップ動作 (選択された TPU のコンペアマッチ A、B により、1 出力、0 出力を独立に行うことができます)

ビット0：グループ0 ノンオーバーラップ (G0NOV)

パルス出力グループ0 (PO3 ~ PO0 端子) を通常動作させるか、ノンオーバーラップ動作させるかを選択します。

ビット0	説明
G0NOV	
0	パルス出力グループ0は、通常動作 (選択された TPU のコンペアマッチ A で出力値を更新します) (初期値)
1	パルス出力グループ0は、ノンオーバーラップ動作 (選択された TPU のコンペアマッチ A、B により、1 出力、0 出力を独立に行うことができます)

### 11.2.7 ポート 1 データディレクションレジスタ (P1DDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P17DDR	P16DDR	P15DDR	P14DDR	P13DDR	P12DDR	P11DDR	P10DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

P1DDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート 1 の各端子の入出力をビットごとに指定します。

ポート 1 は PO15 ~ PO8 端子との兼用端子となっています。PPG 出力を行う端子に対応するビットは 1 にセットしてください。

P1DDR の詳細は、「9.2 ポート 1」を参照してください。

### 11.2.8 ポート 2 データディレクションレジスタ (P2DDR)

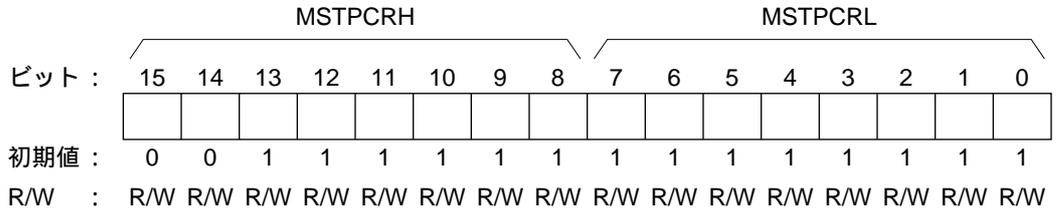
ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P27DDR	P26DDR	P25DDR	P24DDR	P23DDR	P22DDR	P21DDR	P20DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

P2DDR は、8 ビットのライト専用レジスタで、ポート 2 の各端子の入出力をビットごとに指定します。

ポート 2 は PO7 ~ PO0 端子との兼用端子となっています。PPG 出力を行う端子に対応するビットは 1 にセットしてください。

P2DDR の詳細は、「9.3 ポート 2」を参照してください。

### 11.2.9 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)



MSTPCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTP11 ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点で PPG は動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。モジュールストップモードでは、レジスタのリード/ライトはできません。詳細は、「21.5 モジュールストップモード」を参照してください。

MSTPCR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'3FFF に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

#### ビット 11 : モジュールストップ (MSTP11)

PPG のモジュールストップモードを指定します。

ビット 11	説 明
MSTP11	
0	PPG のモジュールストップモード解除
1	PPG のモジュールストップモード設定 <span style="float: right;">(初期値)</span>

## 11.3 動作説明

### 11.3.1 概要

PPG のパルス出力は、P1DDR、P2DDR、NDR の対応するビットをそれぞれ 1 にセットすることにより許可状態となります。この状態では、対応する PODR の内容が出力されます。

その後、PCR で指定したコンペアマッチが発生すると、ビットに対する NDR の内容がそれぞれ PODR に転送され、出力値が更新されます。

PPG 出力動作を図 11.2 に示します。また、PPG 動作条件を表 11.3 に示します。

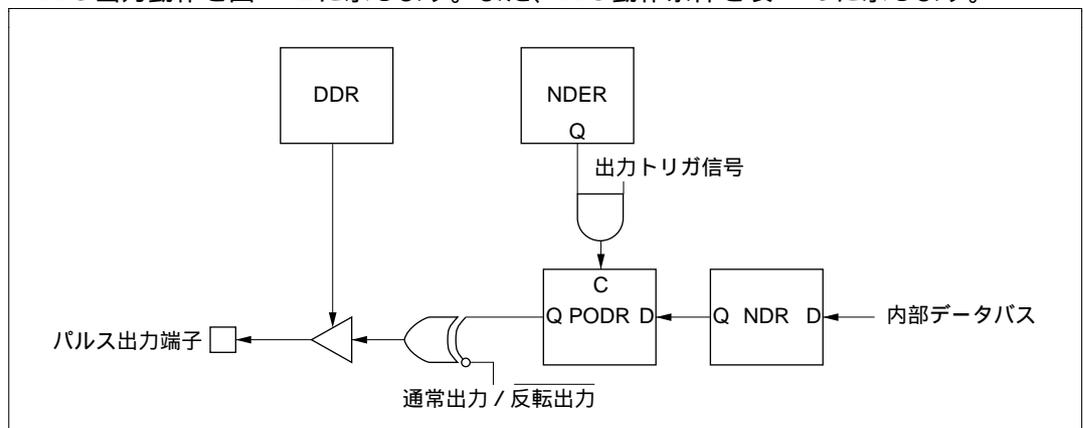


図 11.2 PPG 出力動作

表 11.3 PPG 動作条件

NDR	DDR	端子機能
0	0	入力ポート
	1	出力ポート
1	0	入力ポート (ただし、コンペアマッチ時に NDR から PODR の転送を行い、PODR へのライトはできません)
	1	PPG パルス出力

次のコンペアマッチが発生するまでに NDR に出力データを書き込むことにより、コンペアマッチごとに最大 16 ビットのデータを順次出力することができます。

ノンオーバーラップ動作については、「11.3.4 パルス出力ノンオーバーラップ動作」を参照してください。

### 11.3.2 出力タイミング

パルス出力許可状態で指定されたコンペアマッチが発生すると、NDR の内容が PODR に転送され、出力されます。

このタイミングを図 11.3 に示します。

コンペアマッチ A により、グループ 2、3 で通常出力を行った場合の例です。

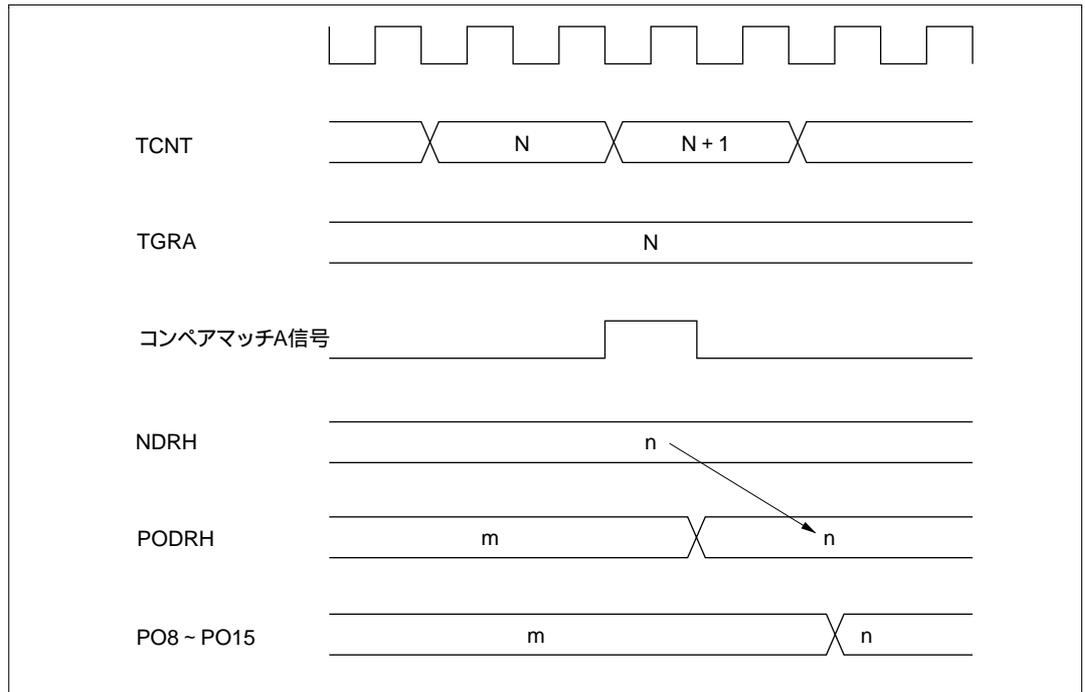


図 11.3 NDR の内容が転送・出力されるタイミング例

### 11.3.3 パルス出力通常動作

#### (1) パルス出力通常動作の設定手順例

パルス出力通常動作の設定手順例を図 11.4 に示します。

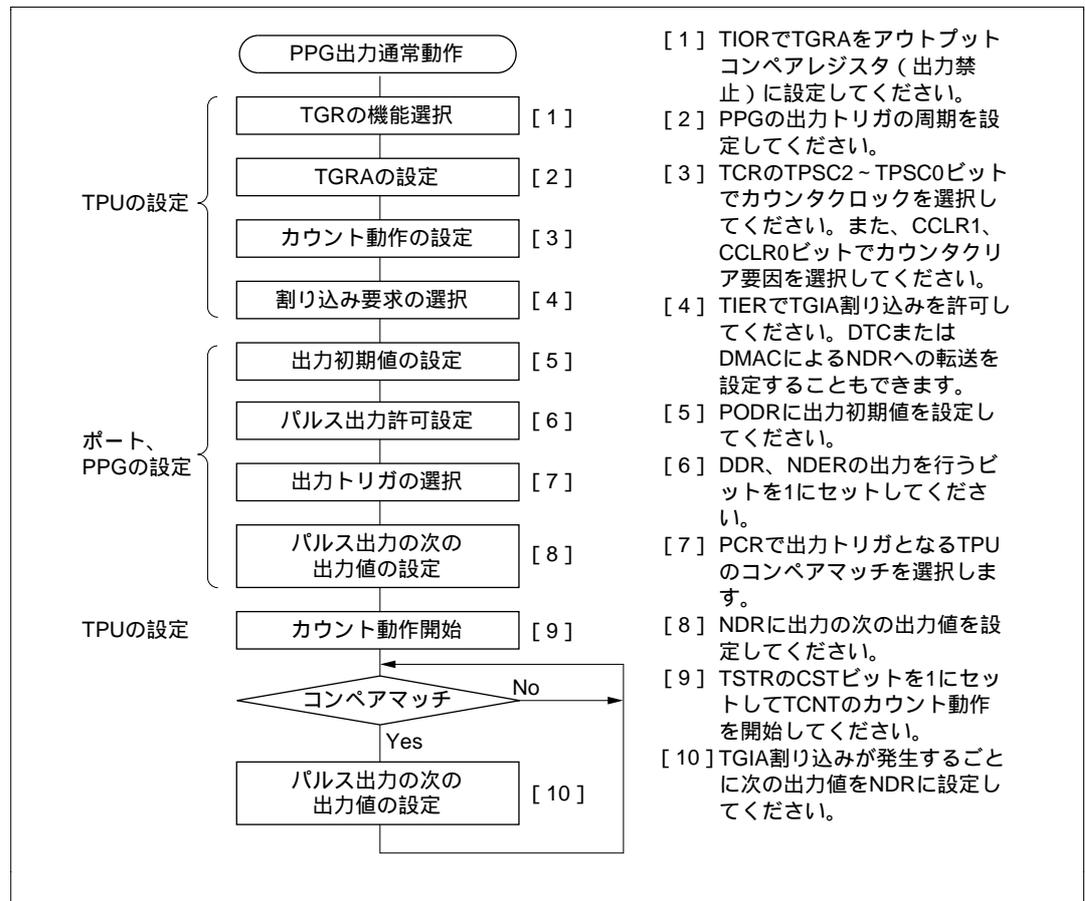


図 11.4 パルス出力通常動作の設定手順例

(2) パルス出力通常動作例 (5 相パルス出力例)

パルス出力を使用して一定周期で 5 相パルスを出力させた例を図 11.5 に示します。

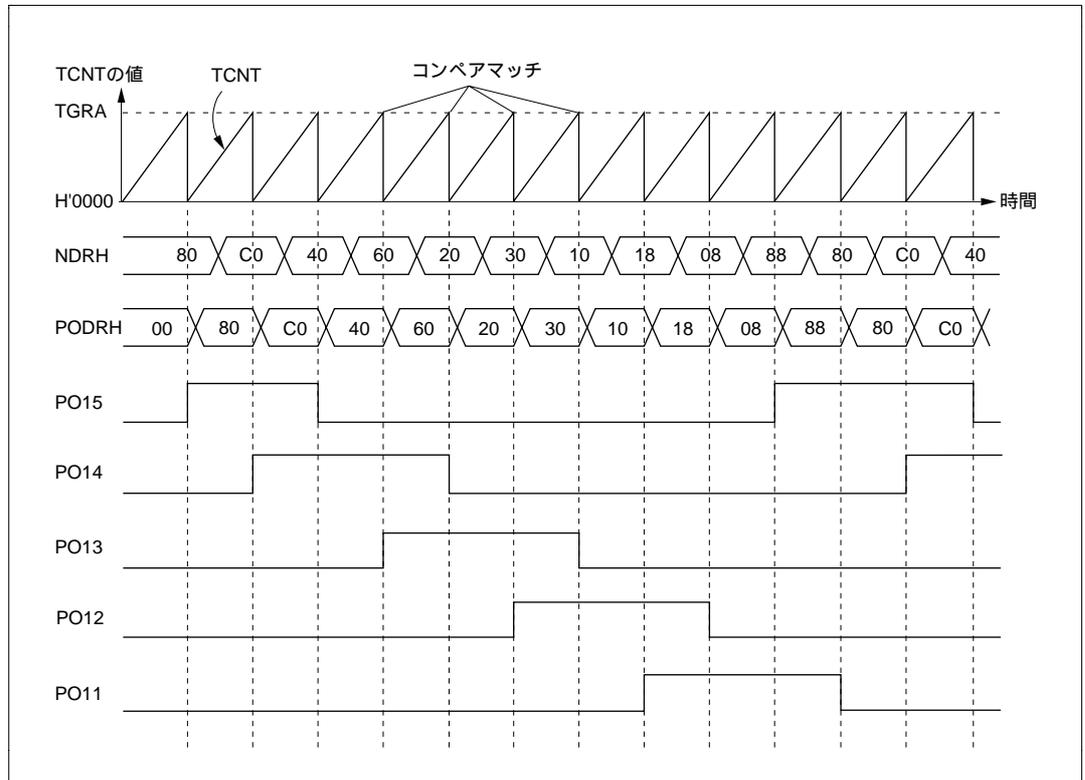


図 11.5 パルス出力通常動作例 (5 相パルス出力例)

- [ 1 ] 出力トリガとする TPU の TGRA をアウトプットコンペアレジスタに設定します。TGRA には周期を設定し、コンペアマッチ A によるカウンタクリアを選択します。また、TIER の TGIEA ビットを 1 にセットして、コンペアマッチ/インプットキャプチャ A (TGIA) 割り込みを許可します。
- [ 2 ] P1DDR、NDERH に H'F8 をライトし、PCR の G3CMS1、G3CMS0 ビットおよび G2CMS1、G2CMS0 により、[ 1 ] で選択した TPU のコンペアマッチに出力トリガを設定します。NDRH に出力データ H'80 をライトします。
- [ 3 ] TPU 当該チャンネルの動作を開始しコンペアマッチ A が発生すると、NDRH の内容が PODRH に転送され出力されます。TGIA 割り込み処理で NDRH に次の出力データ H'C0 をライトします。
- [ 4 ] 以後、TGIA 割り込みで順次 H'40、H'60、H'20、H'30、H'10、H'18、H'08、H'88...をライトすることで、5 相の 1 - 2 相パルス出力を行うことができます。TGIA 割り込みで DTC または DMAC を起動するように設定すれば、CPU の負荷なくパルス出力を行うことができます。

### 11.3.4 パルス出力ノンオーバーラップ動作

#### (1) パルス出力ノンオーバーラップ動作の設定手順例

パルス出力ノンオーバーラップ動作の設定手順例を図 11.6 に示します。

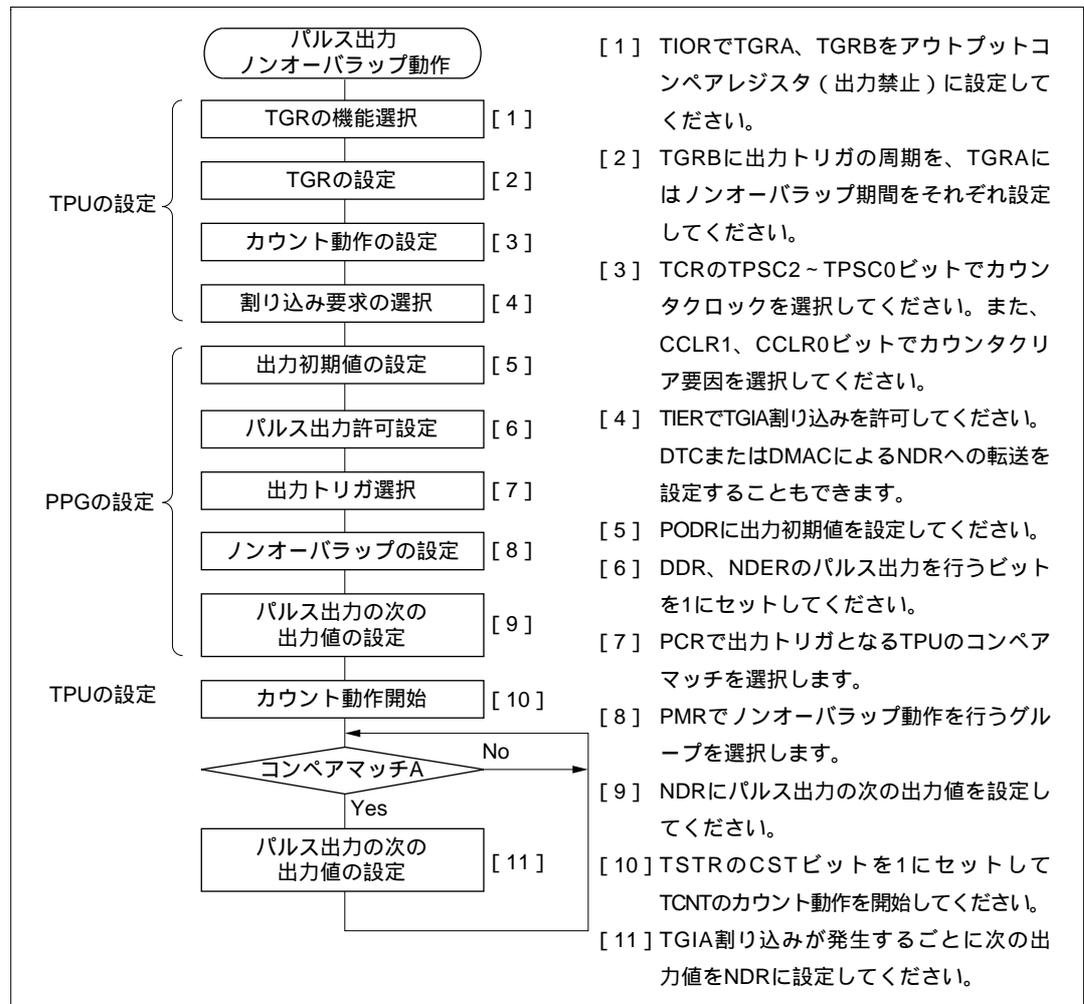


図 11.6 パルス出力ノンオーバーラップ動作の設定手順例

(2) パルス出力ノンオーバーラップ動作例 (4 相の相補ノンオーバーラップ出力例)

パルス出力を使用して 4 相の相補ノンオーバーラップのパルスを出力させた例を図 11.7 に示します。

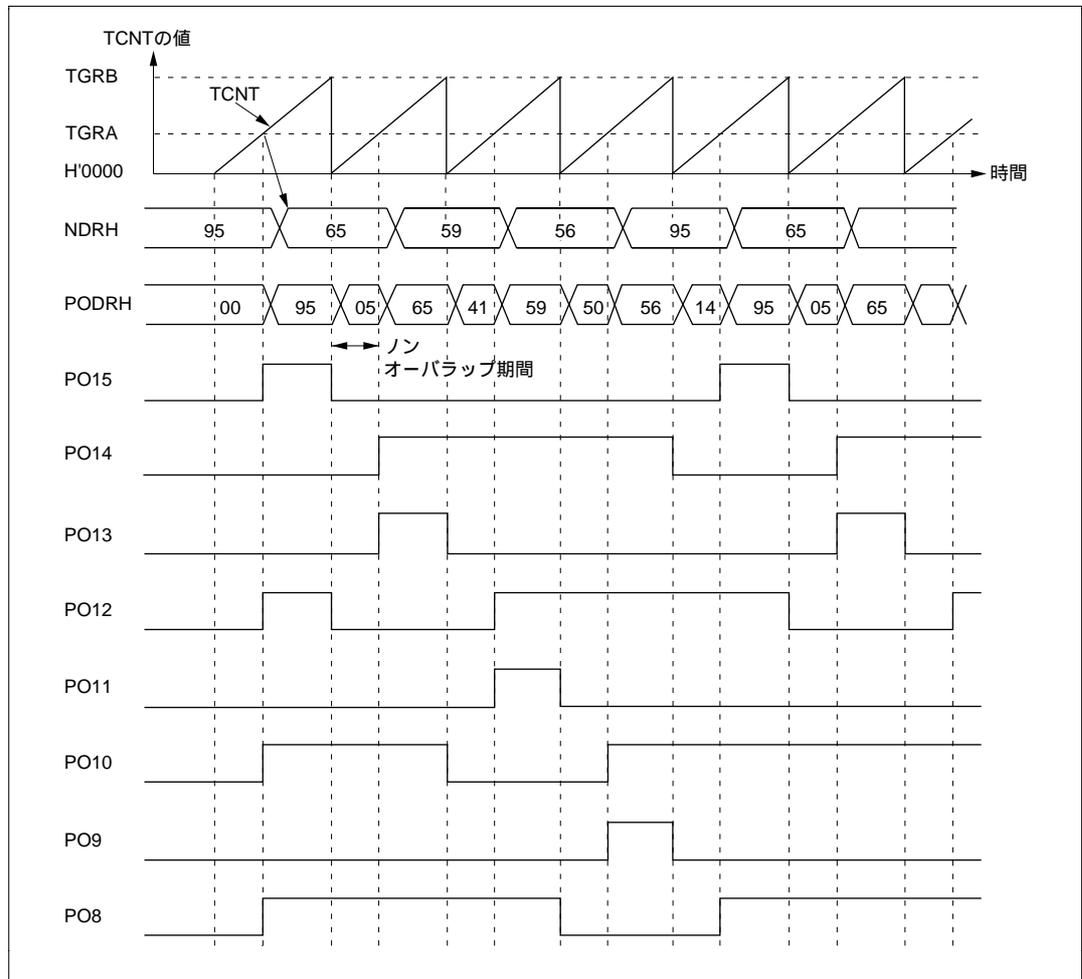


図 11.7 パルス出力ノンオーバーラップ動作例 (4 相の相補ノンオーバーラップ出力)

- [ 1 ] 出力トリガとする TPU の TGRA、TGRB をアウトプットコンペアレジスタに設定します。TGRB には周期、TGRA にはノンオーバーラップ期間を設定し、コンペアマッチ B によるカウンタクリアを選択します。また、TIER の TGIEA ビットを 1 にセットして、TGIA 割り込みを許可します。
- [ 2 ] P1DDR、NDRH に H'FF をライトし、PCR の G3CMS1、G3CMS0 ビットおよび G2CMS1、G2CMS0 ビットにより、[ 1 ] で選択した TPU のコンペアマッチに出力トリガを設定します。  
PMR の G3NOV、G2NOV ビットをそれぞれ 1 にセットして、ノンオーバーラップ動作を設定します。  
NDRH に出力データ H'95 をライトします。

[3] TPU 当該チャンネルの動作を開始すると、TGRB のコンペアマッチで 1 出力 0 出力の変化、TGRA のコンペアマッチで 0 出力 1 出力の変化を行います (0 出力 1 出力の変化は TGRA の設定値分遅延することになります)。

TGIA 割り込み処理で NDRH に次の出力データ H'65 をライトします。

[4] 以後、TGIA 割り込みで順次 H'59、H'56、H'95...をライトすることで、4 相の相補ノンオーバーラップ出力を発生することができます。

TGIA 割り込みで DTC または DMAC を起動するように設定すれば、CPU の負荷なくパルス出力を行うことができます。

### 11.3.5 パルス反転出力

PMR の G3INV、G2INV、G1INV および G0INV を 0 に設定すると、PODR の内容に対する反転値を端子出力することができます。

図 11.7 の設定で、さらに G3INV、G2INV を 0 にしたときの端子出力の様子を図 11.8 に示します。

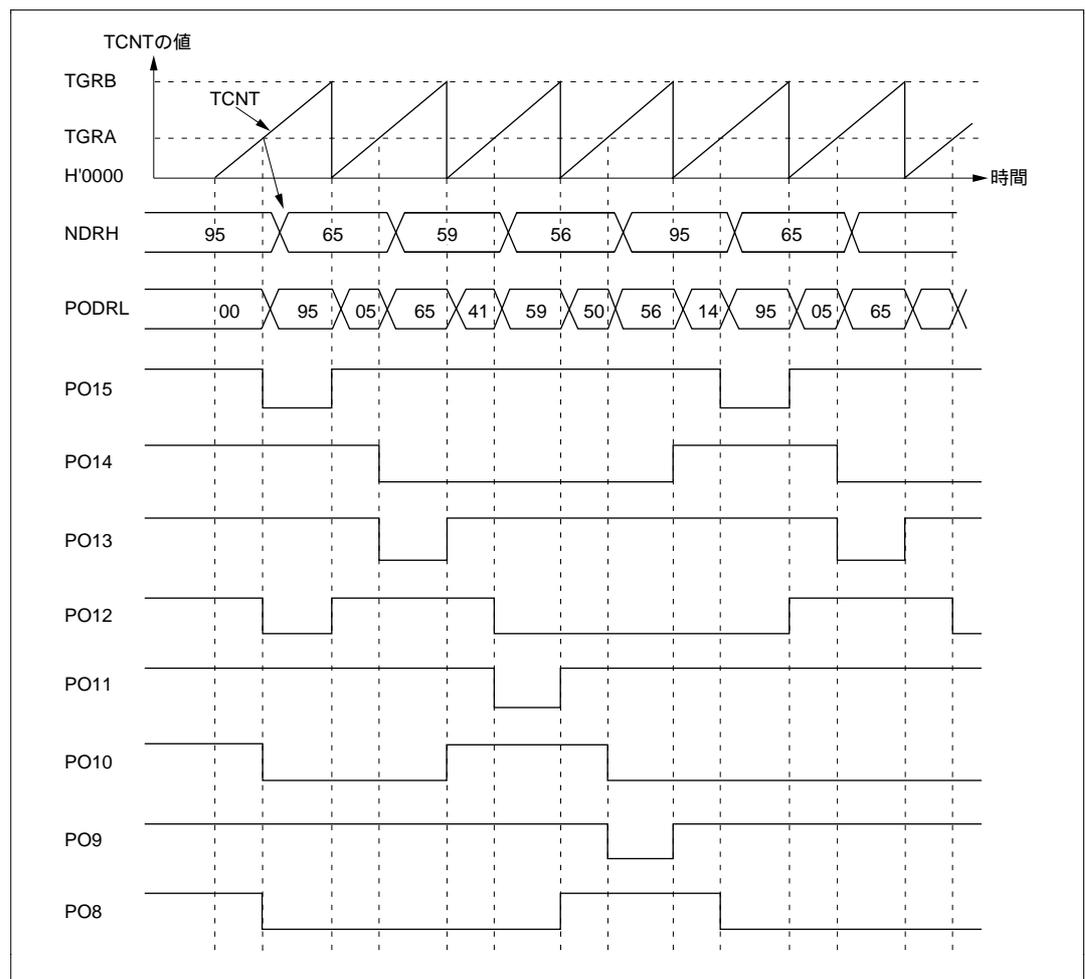


図 11.8 パルス反転出力例

### 11.3.6 インพุットキャプチャによるパルス出力

パルス出力は、TPU のコンペアマッチだけでなく、インพุットキャプチャによっても可能です。PCR によって選択された TPU の TGRA がインพุットキャプチャレジスタとして機能しているとき、インพุットキャプチャ信号によりパルス出力を行います。

このタイミングを図 11.9 に示します。

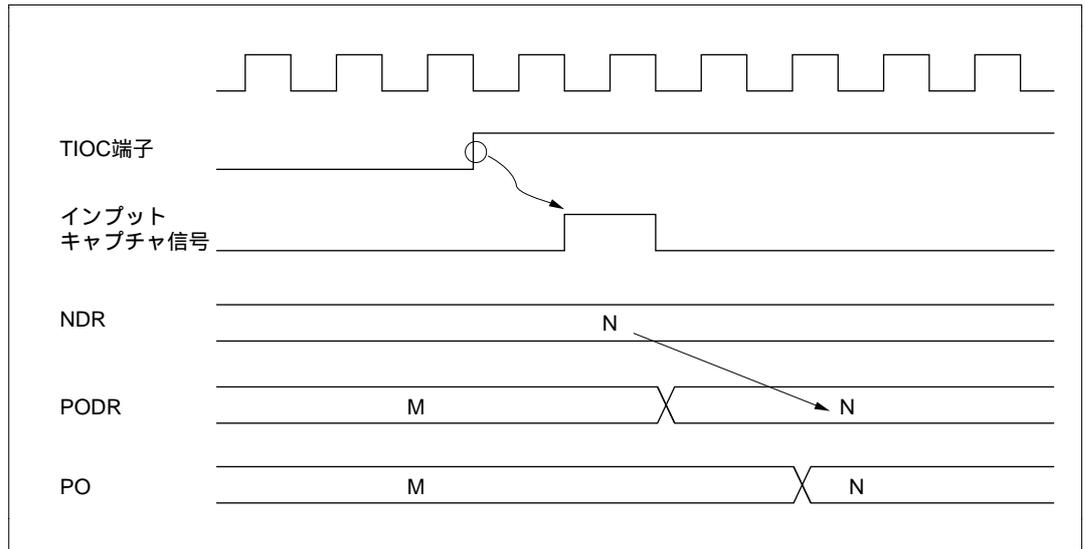


図 11.9 インพุットキャプチャによるパルス出力例

## 11.4 使用上の注意

### (1) パルス出力端子の動作

PO0～PO15 は TPU などのほかの周辺機能の端子と兼用になっています。これらの端子は、ほかの周辺機能が出力許可状態になっているときには、パルス出力を行うことができません。ただし、NDR から PODR への転送は、端子の状態にかかわらず常に行うことが可能です。

端子機能の変更は、出力トリガが発生しない状態で行ってください。

### (2) ノンオーバーラップ動作時の注意

ノンオーバーラップ動作時の NDR から PODR への転送は以下のようにになっています。

- ・ コンペアマッチ A では NDR の内容を常に PODR へ転送します。
- ・ コンペアマッチ B では NDR の転送するビットの内容が 0 のときのみ転送を行います。1 のときは転送を行いません。

ノンオーバーラップ時のパルス出力動作を図 11.10 に示します。

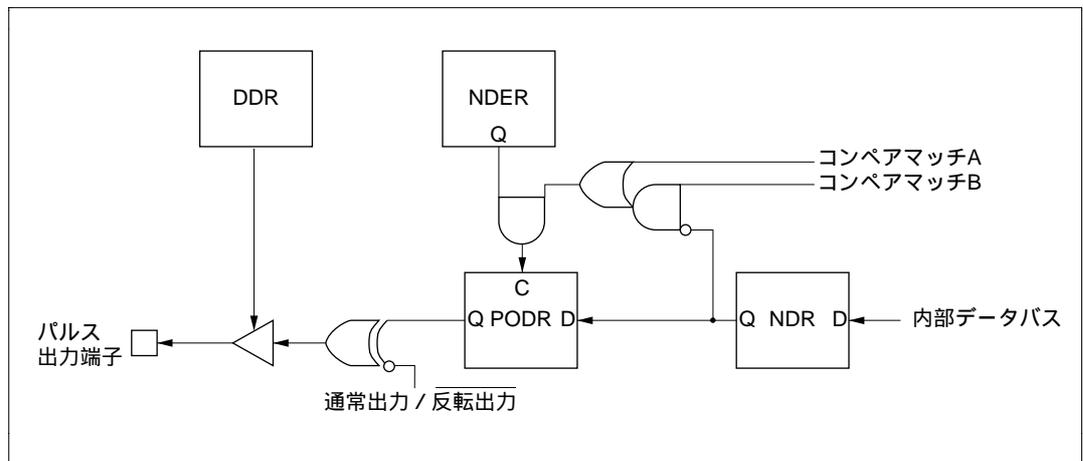


図 11.10 パルス出力ノンオーバーラップ動作

したがって、コンペアマッチ B をコンペアマッチ A よりも先に発生させることにより、0 データの転送を 1 データの転送に先立って行うことが可能です。

この場合、コンペアマッチ B が発生した後、コンペアマッチ A が発生するまで (ノンオーバーラップ期間) の間、NDR の内容を変更しないようにしてください。

これは TGIA 割り込みの割り込み処理ルーチンで NDR に次のデータをライトすることによって実現できます。また、TGIA 割り込みで DTC または DMAC を起動することもできます。ただし、このライトは次のコンペアマッチ B が発生する前に行ってください。

このタイミングを図 11.11 に示します。

## 11. プログラマブルパルスジェネレータ (PPG)

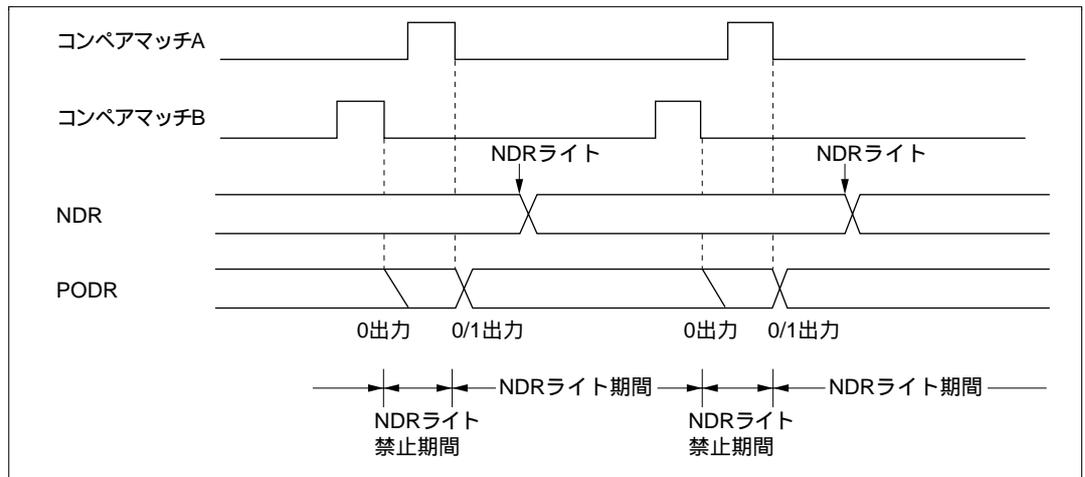


図 11.11 ノンオーバーラップ動作とNDR ライトタイミング

---

# 12. 8ビットタイマ

---

## 第12章 目次

12.1	概要	541
12.1.1	特長	541
12.1.2	ブロック図	542
12.1.3	端子構成	543
12.1.4	レジスタ構成	543
12.2	各レジスタの説明	544
12.2.1	タイマカウンタ0、1 (TCNT0、TCNT1)	544
12.2.2	タイムコンスタントレジスタA0、A1 (TCORA0、TCORA1)	544
12.2.3	タイムコンスタントレジスタB0、B1 (TCORB0、TCORB1)	545
12.2.4	タイマコントロールレジスタ0、1 (TCR0、TCR1)	545
12.2.5	タイマコントロール/ステータスレジスタ0、1 (TCSR0、TCSR1)	548
12.2.6	モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)	551
12.3	動作説明	552
12.3.1	TCNTのカウンタタイミング	552
12.3.2	コンペアマッチタイミング	553
12.3.3	TCNTの外部リセットタイミング	555
12.3.4	オーバフローフラグ (OVF) のセットタイミング	555
12.3.5	カスケード接続時の動作	555
12.4	割り込み	557
12.4.1	割り込み要因とDTC起動	557
12.4.2	A/D変換器の起動	557
12.5	8ビットタイマの使用例	558
12.6	使用上の注意	559
12.6.1	TCNTのライトとカウンタクリアの競合	559
12.6.2	TCNTのライトとカウンタアップの競合	559
12.6.3	TCORのライトとコンペアマッチの競合	560
12.6.4	コンペアマッチA、Bの競合	561

12.6.5	内部クロックの切り替えと TCNT の動作.....	561
12.6.6	モジュールストップ時の割り込み.....	563

## 12.1 概要

本 LSI は、8 ビットのカウンタをベースにした 2 チャンネルの 8 ビットタイマ (TMR0、TMR1) を内蔵しています。2 チャンネルの 8 ビットタイマには、それぞれタイマカウンタ (TCNT) のほかに 8 ビットのタイムコンスタントレジスタ A、B (TCORA、TCORB) があります。TCNT と TCOR の値の一致によるコンペアマッチ信号により、任意のデューティ比のパルス出力など、多機能タイマとして種々の応用が可能です。

### 12.1.1 特長

4 種類のカウンタ入力クロックを選択可能

- ・ 3 種類の内部クロック ( /8、 /64、 /8192) と、外部クロックのうちから選択可能 (外部イベントのカウントが可能)

カウンタのクリア指定が可能

- ・ コンペアマッチ A、B、または外部リセット信号のうちから選択可能

2 つのコンペアマッチ信号の組み合わせでタイマ出力を制御

- ・ 独立に動作可能な 2 つのコンペアマッチ信号の組み合わせによって、任意のデューティのパルス出力や PWM 出力など種々の応用が可能

2 チャンネルのカスケード接続が可能

- ・ チャンネル 0 を上位、チャンネル 1 を下位とする 16 ビットタイマとして動作可能 (16 ビットカウントモード)
- ・ チャンネル 1 はチャンネル 0 のコンペアマッチをカウント可能 (コンペアマッチカウントモード)

各チャンネル 3 種類の割り込み要因

- ・ コンペアマッチ ×2 要因、オーバフロー ×1 要因があり、それぞれ独立に要求可能

A/D 変換器の変換スタートトリガを生成可能

- ・ A/D 変換器の交換開始トリガとして、チャンネル 0 のコンペアマッチ A 信号を使用可能

モジュールストップモードの設定可能

- ・ 初期値では 8 ビットタイマの動作は停止。モジュールストップモードの解除によりレジスタのアクセスが可能

### 12.1.2 ブロック図

8ビットタイマのブロック図を図12.1に示します。

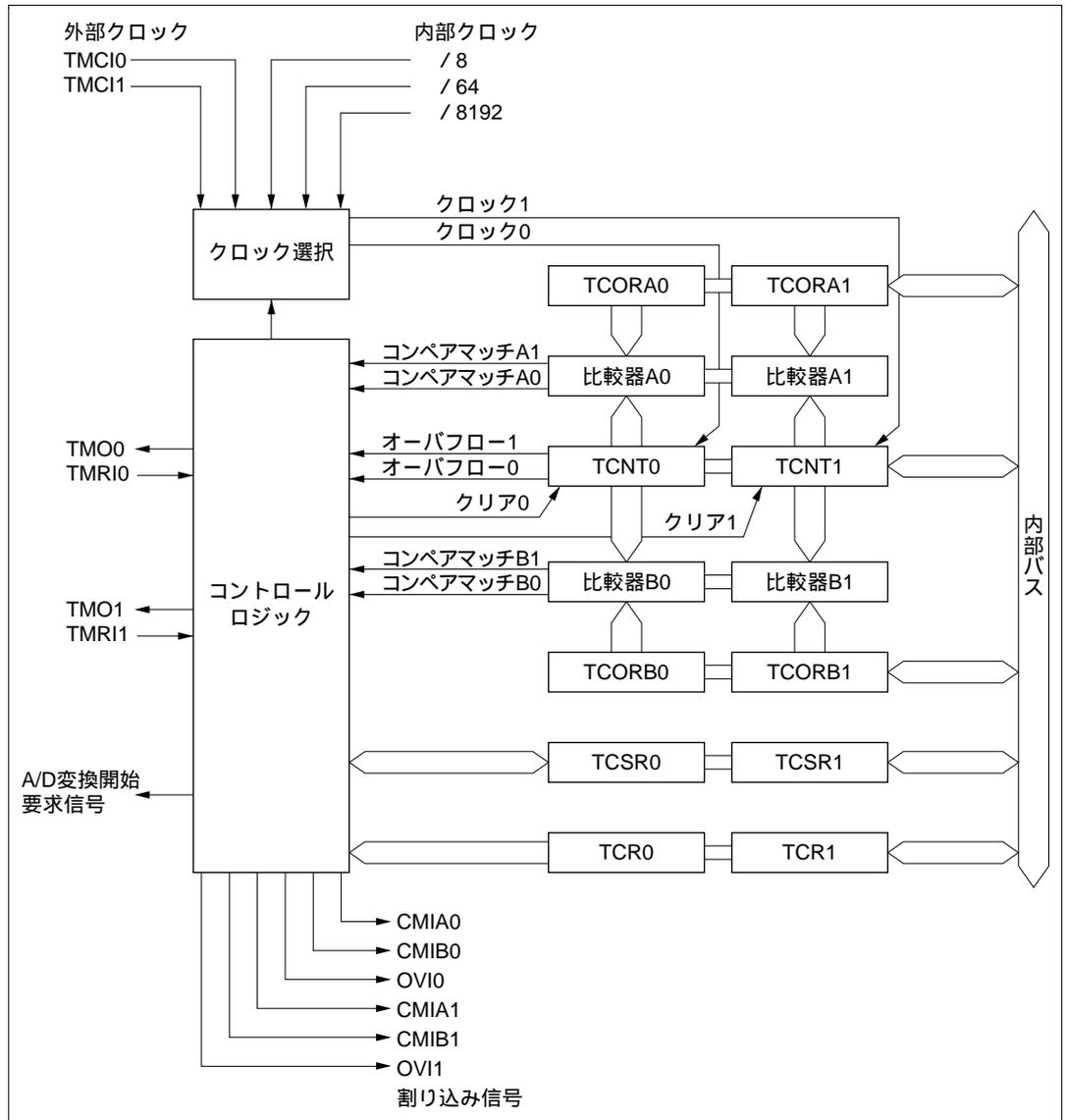


図 12.1 8ビットタイマのブロック図

### 12.1.3 端子構成

8ビットタイマの入出力端子を表 12.1 に示します。

表 12.1 端子構成

チャンネル	名 称	記号	入出力	機 能
0	タイマ出力端子 0	TMO0	出力	コンペアマッチ出力
	タイマクロック入力端子 0	TMCI0	入力	カウンタ外部クロック入力
	タイマリセット入力端子 0	TMRI0	入力	カウンタ外部リセット入力
1	タイマ出力端子 1	TMO1	出力	コンペアマッチ出力
	タイマクロック入力端子 1	TMCI1	入力	カウンタ外部クロック入力
	タイマリセット入力端子 1	TMRI1	入力	カウンタ外部リセット入力

### 12.1.4 レジスタ構成

8ビットタイマのレジスタ構成を表 12.2 に示します。

表 12.2 レジスタ構成

チャンネル	名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
0	タイマコントロールレジスタ 0	TCR0	R/W	H'00	H'FFB0
	タイマコントロール/ステータスレジスタ 0	TCSR0	R/(W)* <sup>2</sup>	H'00	H'FFB2
	タイムコンスタントレジスタ A0	TCORA0	R/W	H'FF	H'FFB4
	タイムコンスタントレジスタ B0	TCORB0	R/W	H'FF	H'FFB6
	タイマカウンタ 0	TCNT0	R/W	H'00	H'FFB8
1	タイマコントロールレジスタ 1	TCR1	R/W	H'00	H'FFB1
	タイマコントロール/ステータスレジスタ 1	TCSR1	R/(W)* <sup>2</sup>	H'10	H'FFB3
	タイムコンスタントレジスタ A1	TCORA1	R/W	H'FF	H'FFB5
	タイムコンスタントレジスタ B1	TCORB1	R/W	H'FF	H'FFB7
	タイマカウンタ 1	TCNT1	R/W	H'00	H'FFB9
共通	モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C

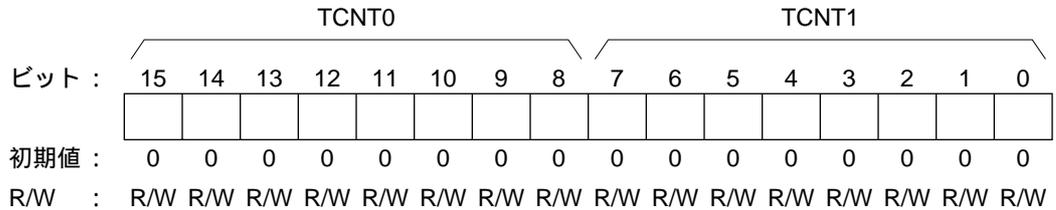
【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 ビット 7~5 は、フラグをクリアするための 0 ライトのみ可能です。

チャンネル 0 とチャンネル 1 の対応するレジスタは、チャンネル 0 を上位、チャンネル 1 を下位とする 16 ビットレジスタとして、ワードアクセスすることができます。

## 12.2 各レジスタの説明

### 12.2.1 タイマカウンタ0、1 (TCNT0、TCNT1)



TCNT0、TCNT1 はそれぞれ 8 ビットのリード/ライト可能なアップカウンタで、入力する内部または外部クロックによってカウントアップされます。入力するクロックは、TCR の CKS2 ~ CKS0 ビットで選択します。TCNT0、TCNT1 の値は、CPU から常にリード/ライト可能です。

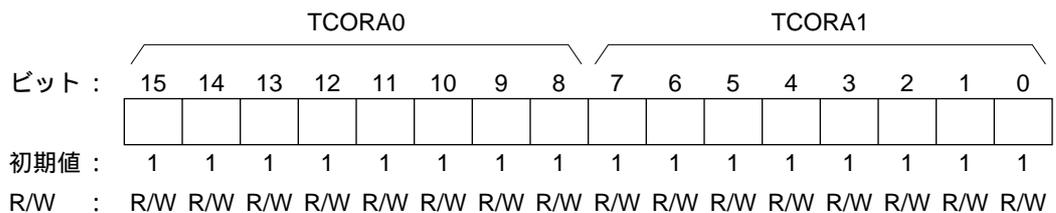
TCNT0、TCNT1 を 1 本の 16 ビットレジスタとしてワードアクセスすることも可能です。

TCNT は、外部リセット入力信号またはコンペアマッチ信号によりクリアすることができます。いずれの信号でクリアするかは、TCR の CCLR1、CCLR0 ビットで選択します。

また、TCNT がオーバーフロー (H'FF H'00) すると、TCSR の OVF が 1 にセットされます。

TCNT は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。

### 12.2.2 タイムコンスタントレジスタ A0、A1 (TCORA0、TCORA1)



TCORA0、TCORA1 はそれぞれ 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタです。

TCORA0、TCORA1 を 1 本の 16 ビットレジスタとしてワードアクセスすることも可能です。

TCORA と TCNT の値は常に比較されており、両者の値が一致すると TCSR の CMFA が 1 にセットされます。ただし、TCOR へのライトサイクルの T<sub>2</sub> ステートでの比較は禁止されています。

また、この一致による信号 (コンペアマッチ) と TCSR の OS1、OS0 ビットの設定により、タイマ出力を自由に制御することができます。

TCORA は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'FF に初期化されます。

### 12.2.3 タイムコンスタントレジスタ B0、B1 (TCORB0、TCORB1)

	TCORB0								TCORB1							
ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

TCORB0、TCORB1 はそれぞれ 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタです。TCORB0、TCORB1 を 1 本の 16 ビットレジスタとしてワードアクセスすることも可能です。

TCORB と TCNT の値は常に比較されており、両者の値が一致すると TCSR の CMFB が 1 にセットされます。ただし、TCOR へのライトサイクルの  $T_2$  ステートでの比較は禁止されています。

また、この一致による信号 (コンペアマッチ) と TCSR のアウトプットセレクト OS3、OS2 ビットの設定により、タイマ出力を自由に制御することができます。

TCORB は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'FF に初期化されます。

### 12.2.4 タイマコントロールレジスタ 0、1 (TCR0、TCR1)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	CMIEB	CMIEA	OVIE	CCLR1	CCLR0	CKS2	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

TCR0、TCR1 はそれぞれ 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、TCNT の入力クロックの選択、TCNT のクリア指定、および各割り込み要求の許可を制御します。

TCR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'00 に初期化されます。

なお、タイミングについては、「12.3 動作説明」を参照してください。

## ビット7：コンペアマッチインタラプトイネーブルB (CMIEB)

TCSRのCMFBが1にセットされたとき、CMFBによる割り込み要求(CMIB)の許可または禁止を選択します。

ビット7	説明
CMIEB	
0	CMFBによる割り込み要求(CMIB)を禁止 (初期値)
1	CMFBによる割り込み要求(CMIB)を許可

## ビット6：コンペアマッチインタラプトイネーブルA (CMIEA)

TCSRのCMFAが1にセットされたとき、CMFAによる割り込み要求(CMIA)の許可または禁止を選択します。

ビット6	説明
CMIEA	
0	CMFAによる割り込み要求(CMIA)を禁止 (初期値)
1	CMFAによる割り込み要求(CMIA)を許可

## ビット5：タイマオーバフローインタラプトイネーブル (OVIE)

TCSRのOVFが1にセットされたとき、OVFによる割り込み要求(OVI)の許可または禁止を選択します。

ビット5	説明
OVIE	
0	OVFによる割り込み要求(OVI)を禁止 (初期値)
1	OVFによる割り込み要求(OVI)を許可

## ビット4、3：カウンタクリア1、0（CCLR1、CCLR0）

TCNTのクリアを指定します。クリアは、コンペアマッチ A、B または外部リセット入力から選択します。

ビット4	ビット3	説明
CCLR1	CCLR0	
0	0	クリアを禁止 (初期値)
	1	コンペアマッチ A によりクリア
1	0	コンペアマッチ B によりクリア
	1	外部リセット入力の立ち上がりエッジによりクリア

## ビット2～0：クロックセレクト2～0（CKS2～CKS0）

TCNTに入力するクロックを、内部クロックまたは外部クロックから選択します。

内部クロックは、システムクロック（ ）を分周した 3 種類のクロック（ /8、 /64、 /8192）から選択できます。これら内部クロックは、立ち下がりエッジでカウントします。

外部クロックのとき、クロック入力は立ち上がり、立ち下がり、または立ち上がり / 立ち下がり両エッジのカウントの 3 種類から選択できます。

チャンネル0と1では一部機能が異なります。

ビット2	ビット1	ビット0	説明
CKS2	CKS1	CKS0	
0	0	0	クロック入力を禁止 (初期値)
		1	内部クロック： /8 立ち下がりエッジでカウント
	1	0	内部クロック： /64 立ち下がりエッジでカウント
		1	内部クロック： /8192 立ち下がりエッジでカウント
1	0	0	チャンネル0の場合： TCNT1のオーバフロー信号でカウント* チャンネル1の場合： TCNT0のコンペアマッチ A でカウント*
		1	外部クロック：立ち上がりエッジでカウント
		1	外部クロック：立ち下がりエッジでカウント
	1	0	外部クロック：立ち下がりエッジでカウント
		1	外部クロック：立ち上がり / 立ち下がり両エッジでカウント
		1	外部クロック：立ち上がり / 立ち下がり両エッジでカウント

【注】 \* チャンネル0のクロック入力を TCNT1のオーバフロー信号とし、チャンネル1のクロック入力を TCNT0のコンペアマッチ信号とすると、カウントアップクロックが発生しません。この設定は行わないでください。

## 12.2.5 タイマコントロール/ステータスレジスタ 0、1 (TCSR0、TCSR1)

TCSR0

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	CMFB	CMFA	OVF	ADTE	OS3	OS2	OS1	OS0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

TCSR1

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	CMFB	CMFA	OVF		OS3	OS2	OS1	OS0
初期値:	0	0	0	1	0	0	0	0
R/W:	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*		R/W	R/W	R/W	R/W

【注】\* ビット7~5は、フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

TCSR0、TCSR1 はそれぞれ8ビットのレジスタで、コンペアマッチやタイマオーバフローのステータスの表示、およびコンペアマッチ出力の制御を行います。

リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、TCSR0はH'00に、TCSR1はH'10に初期化されます。

ビット7: コンペアマッチフラグB (CMFB)

TCNTとTCORBの値が一致したことを示すステータスフラグです。

ビット7	説明
CMFB	
0	[クリア条件] (初期値) (1) CMFB=1の状態、CMFBをリードした後、CMFBに0をライトしたとき (2) CMIB割り込みにより、DTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき
1	[セット条件] TCNT = TCORBになったとき

## ビット6：コンペアマッチフラグA (CMFA)

TCNTとTCORAの値が一致したことを示すステータスフラグです。

ビット6	説明
CMFA	
0	[クリア条件] (初期値) (1) CMFA=1の状態、CMFAをリードした後、CMFAに0をライトしたとき (2) CMIA 割り込みにより、DTC が起動され、DTC のMRB のDISEL ビットが0のとき
1	[セット条件] TCNT = TCORA になったとき

## ビット5：タイマオーバフローフラグ (OVF)

TCNTがオーバフロー (H'FF H'00) したことを示すステータスフラグです。

ビット5	説明
OVF	
0	[クリア条件] (初期値) OVF = 1の状態、OVFをリードした後、OVFに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNT が H'FF H'00 になったとき

## ビット4：A/Dトリガイネーブル (ADTE) (TCSR0のみ)

コンペアマッチAによるA/D変換開始要求の許可または禁止を選択します。

TCSR1ではリザーブビットです。リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

ビット4	説明
ADTE	
0	コンペアマッチAによるA/D変換開始要求を禁止 (初期値)
1	コンペアマッチAによるA/D変換開始要求を許可

ビット3～0：アウトプットセレクト3～0（OS3～OS0）

TCOR とTCNTのコンペアマッチによるタイマ出力レベルをどのように変化させるかを選択します。

OS3とOS2 ビットがコンペアマッチBによる出力レベルを選択し、OS1とOS0ビットがコンペアマッチAによる出力レベルを選択し、それぞれ独立に制御することができます。

ただし、トグル出力>1出力>0出力の順で優先順位が高くなるように設定してあるので、コンペアマッチが同時に発生した場合は、優先順位が高い方のコンペアマッチに従って出力が変化します。

なお、OS3～OS0 ビットがすべて0の場合にはタイマ出力は禁止されます。

リセット後、最初のコンペアマッチが起こるまでのタイマ出力は0です。

ビット3	ビット2	説明
OS3	OS2	
0	0	コンペアマッチBで変化しない (初期値)
	1	コンペアマッチBで0出力
1	0	コンペアマッチBで1出力
	1	コンペアマッチBごとに反転出力(トグル出力)

ビット1	ビット0	説明
OS1	OS0	
0	0	コンペアマッチAで変化しない (初期値)
	1	コンペアマッチAで0出力
1	0	コンペアマッチAで1出力
	1	コンペアマッチAごとに反転出力(トグル出力)

## 12.2.6 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)

	MSTPCRH								MSTPCRL							
ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

MSTPCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTP12 ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点で 8 ビットタイマは動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。詳細は、「21.5 モジュールストップモード」を参照してください。

MSTPCR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'3FFF に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

### ビット 12 : モジュールストップ (MSTP12)

8 ビットタイマのモジュールストップモードを指定します。

ビット 12	説 明
MSTP12	
0	8 ビットタイマのモジュールストップモード解除
1	8 ビットタイマのモジュールストップモード設定 (初期値)

## 12.3 動作説明

### 12.3.1 TCNTのカウントタイミング

TCNTは、入力されたクロック（内部クロックまたは外部クロック）によりカウントアップされます。

#### (1) 内部クロック動作の場合

TCRのCKS2～CKS0ビットの設定により、システムクロック（ ）を分周して作られる3種類の内部クロック（ /8、 /64、 /8192）が選択されます。このタイミングを図12.2に示します。

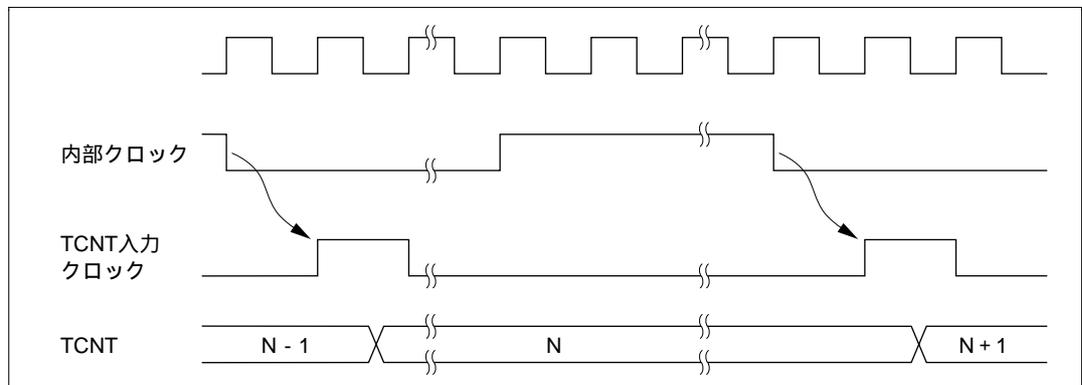


図 12.2 内部クロック動作時のカウントタイミング

#### (2) 外部クロック動作の場合

TCRのCKS2～CKS0ビットの設定により、外部クロックの立ち上がりエッジ、立ち下がりエッジ、立ち上がり/立ち下がり両エッジのいずれかによるカウントアップが選択されます。

なお、外部クロックのパルス幅は、単エッジの場合は1.5ステート以上、両エッジの場合は2.5ステート以上必要です。これ以下のパルス幅では、正しく動作しませんので注意してください。

図12.3に、外部クロックとして、立ち上がり/立ち下がり両エッジの場合のタイミングを示します。

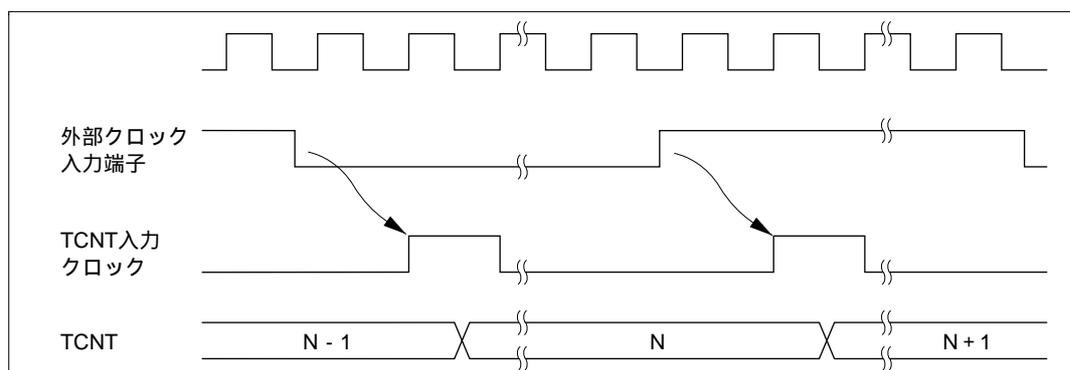


図 12.3 外部クロック動作時のカウントタイミング

## 12.3.2 コンペアマッチタイミング

### (1) コンペアマッチフラグ A、B (CMFA、CMFB) のセットタイミング

TCSR の CMFA、CMFB は、TCOR と TCNT の値が一致したとき出力されるコンペアマッチ信号により 1 にセットされます。コンペアマッチ信号は一致した最後のステート (TCNT が一致したカウント値を更新するタイミング) で発生します。

したがって、TCNT と TCOR が一致した後、カウントアップクロックが発生するまでコンペアマッチ信号は発生しません。このタイミングを図 12.4 に示します。

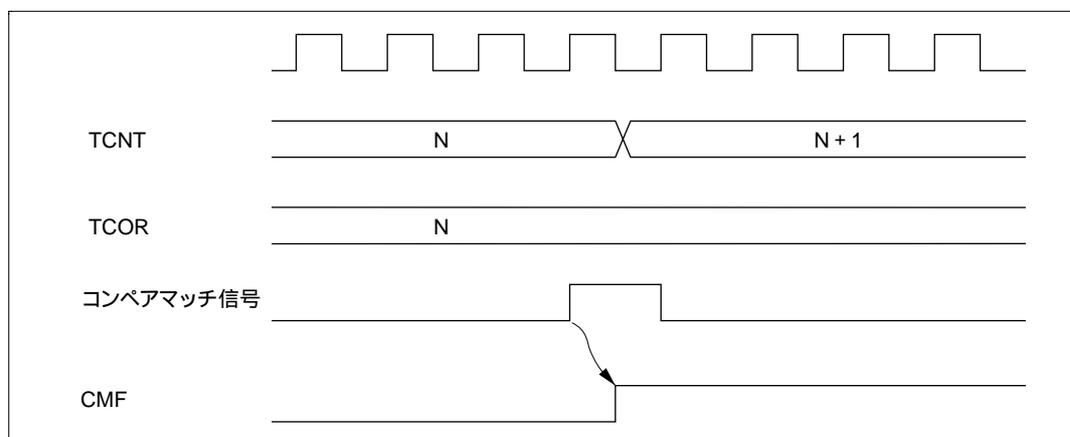


図 12.4 CMF セットタイミング

### (2) タイマ出力タイミング

タイマ出力はコンペアマッチ A、B が発生したとき、TCSR の OS3 ~ OS0 ビットで選択された状態（変化しない、0 出力、1 出力、トグル出力）で出力されます。

図 12.5 にコンペアマッチ A 信号によるトグル出力の場合の出力タイミングを示します。

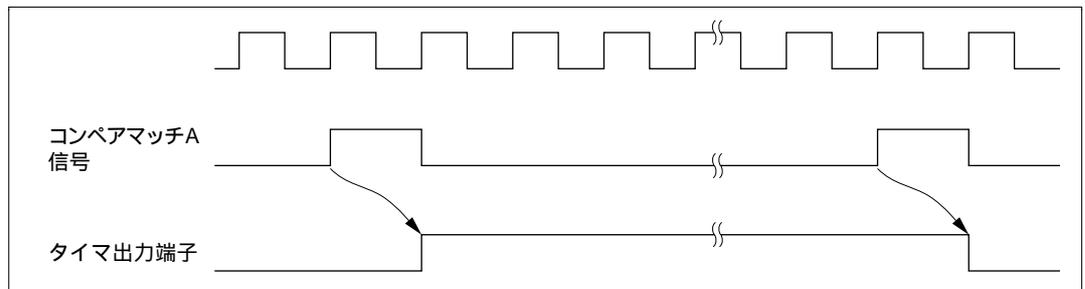


図 12.5 タイマ出力タイミング

### (3) コンペアマッチによるクリア

TCNT は、TCR の CCLR1、CCLR0 ビットの選択によりコンペアマッチ A またはコンペアマッチ B でクリアされます。このクリアされるタイミングを図 12.6 に示します。

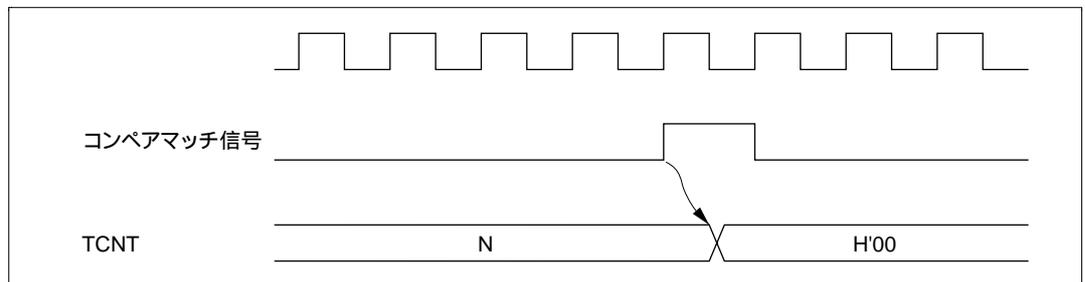


図 12.6 コンペアマッチによるクリアタイミング

### 12.3.3 TCNTの外部リセットタイミング

TCNTは、TCRのCCLR1、CCLR0ビットの選択により外部リセット入力の立ち上がりエッジでクリアされます。クリアパルスの幅は、1.5 ステート以上必要となります。このクリアされるタイミングを図12.7に示します。

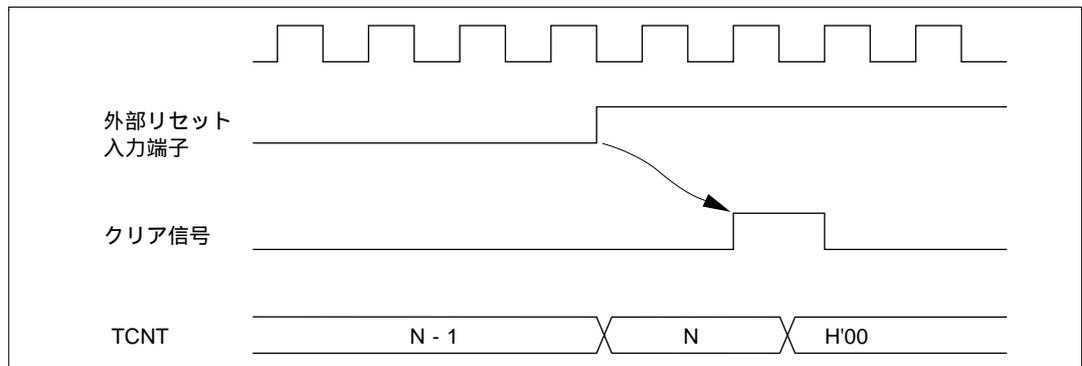


図12.7 外部リセット入力によるクリアタイミング

### 12.3.4 オーバフローフラグ(OVF)のセットタイミング

TCSRのOVFは、TCNTがオーバフロー(H'FF H'00)したとき出力されるオーバフロー信号により1にセットされます。

このときのタイミングを図12.8に示します。

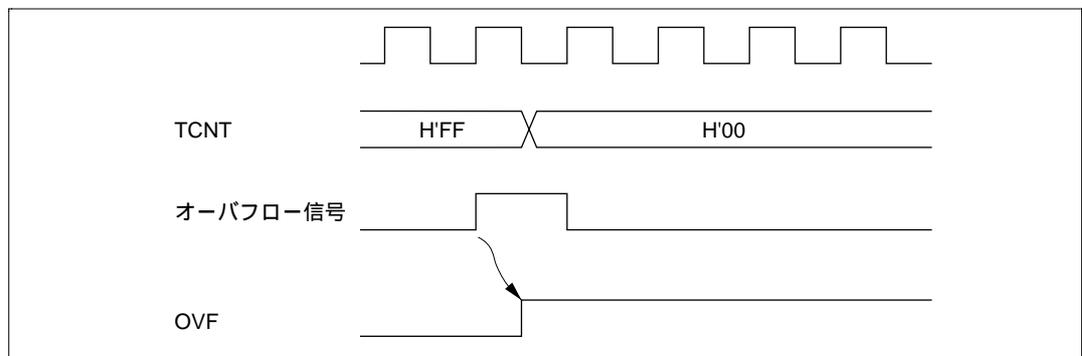


図12.8 OVFのセットタイミング

### 12.3.5 カスケード接続時の動作

TCR0、TCR1のいずれか一方のCKS2~CKS0ビットをB'100に設定すると、2チャンネルの8ビットタイマはカスケード接続されます。この場合、1本の16ビットタイマとして使用(16ビットタイマモード)するか、またはチャンネル0の8ビットタイマのコンペアマッチをチャンネル1のタイマでカウント(コンペアマッチカウントモード)することができます。このとき、本タイマは以下のように動作します。

### (1) 16ビットカウントモード

TCR0のCKS2~CKS0ビットがB'100のとき、本タイマはチャンネル0を上位8ビット、チャンネル1を下位8ビットとする1チャンネルの16ビットタイマとして動作します。

#### (a) コンペアマッチフラグのセット

- ・TCSR0のCMFフラグは、16ビットのコンペアマッチが発生したとき1にセットされます。
- ・TCSR1のCMFフラグは、下位8ビットのコンペアマッチが発生したとき1にセットされます。

#### (b) カウンタクリア指定

- ・TCR0のCCLR1、CCLR0ビットでコンペアマッチによるカウンタクリアをそれぞれ設定した場合、16ビットのコンペアマッチが発生したとき16ビットカウンタ(TCNT0、TCNT1の両方)がクリアされます。また、TMR10端子によるカウンタクリアを設定した場合も、16ビットカウンタ(TCNT0、TCNT1の両方)がクリアされます。
- ・TCR1のCCLR1、CCLR0ビットの設定は無効になります。下位8ビットのみのカウンタクリアはできません。

#### (c) 端子出力

- ・TCSR0のOS3~OS0ビットによるTMO0端子の出力制御は16ビットのコンペアマッチ条件に従います。
- ・TCSR1のOS3~OS0ビットによるTMO1端子の出力制御は下位8ビットのコンペアマッチ条件に従います。

### (2) コンペアマッチカウントモード

TCR1のCKS2~CKS0ビットがB'100のとき、TCNT1はチャンネル0のコンペアマッチAをカウントします。

チャンネル0、1の制御はそれぞれ独立に行われます。CMFフラグのセット、割り込みの発生、TMO端子の出力、カウンタクリアなどは、各チャンネルの設定に従います。

### (3) 使用上の注意

16ビットカウンタモードとコンペアマッチカウントモードを同時に設定した場合、TCNT0、TCNT1の入カロックが発生しなくなるため、カウンタが停止して動作しません。この設定は行わないでください。

## 12.4 割り込み

### 12.4.1 割り込み要因と DTC 起動

8ビットタイマの割り込み要因は、CMIA、CMIB、OVIの3種類があります。表12.3に各割り込み要因と優先順位を示します。各割り込み要因は、TCRの各割り込みイネーブルビットにより許可または禁止が設定され、それぞれ独立に割り込みコントローラに送られます。

また、CMIA、CMIB割り込みによりDTCを起動することができます。

表 12.3 8ビットタイマ割り込み要因

チャンネル	割り込み要因	内 容	DTCの起動	優先順位
0	CMIA0	CMFAによる割り込み	可	高 ↑ ↓ 低
	CMIB0	CMFBによる割り込み	可	
	OVI0	OVFによる割り込み	不可	
1	CMIA1	CMFAによる割り込み	可	
	CMIB1	CMFBによる割り込み	可	
	OVI1	OVFによる割り込み	不可	

【注】 リセット直後の初期状態について示しています。

チャンネル間の優先順位は割り込みコントローラにより変更可能です。

### 12.4.2 A/D変換器の起動

チャンネル0のコンペアマッチAのみ、A/D変換器を起動することができます。

チャンネル0のコンペアマッチAの発生により、TCSR0のCMFAフラグが1にセットされたとき、ADTEビットが1にセットされていれば、A/D変換器に対してA/D変換の開始を要求します。このときA/D変換器側で、8ビットタイマの変換開始トリガが選択されていれば、A/D変換が開始されます。

## 12.5 8ビットタイマの使用例

任意のデューティパルスを出力させた例を図 12.9 に示します。これは次に示すように設定します。

- [1] TCORA のコンペアマッチにより TCNT がクリアされるように、TCR の CCLR1 ビットを 0 にクリア、CCLR0 ビットを 1 にセットします。
- [2] TCORA のコンペアマッチにより 1 出力、TCORB のコンペアマッチにより 0 出力になるように TCSR の OS3 ~ OS0 ビットを B'0110 に設定します。

以上の設定により周期が TCORA、パルス幅が TCORB の波形をソフトウェアの介入なしに出力できます。

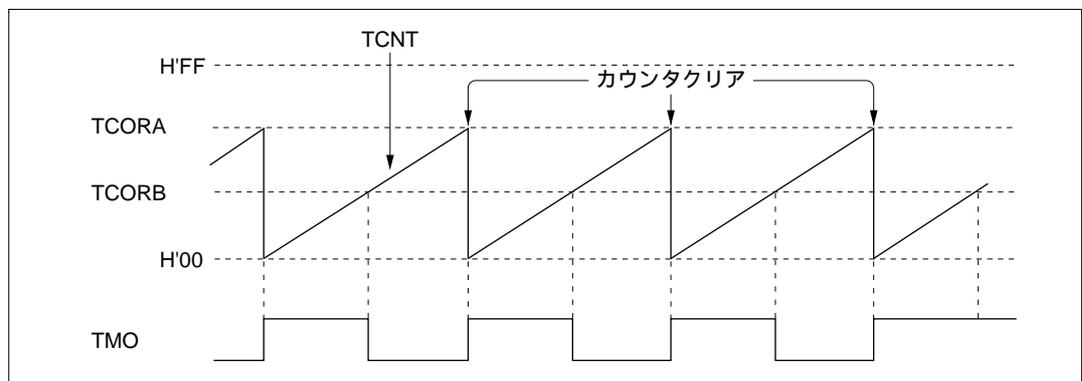


図 12.9 パルス出力例

## 12.6 使用上の注意

8ビットタイマの動作中、次のような競合が発生した場合、以下のような動作が起こるので注意してください。

### 12.6.1 TCNTのライトとカウンタクリアの競合

TCNTのライトサイクル中の $T_2$ 状態で、カウンタクリアが発生すると、カウンタへのライトは行われず、クリアが優先されます。

これを図12.10に示します。

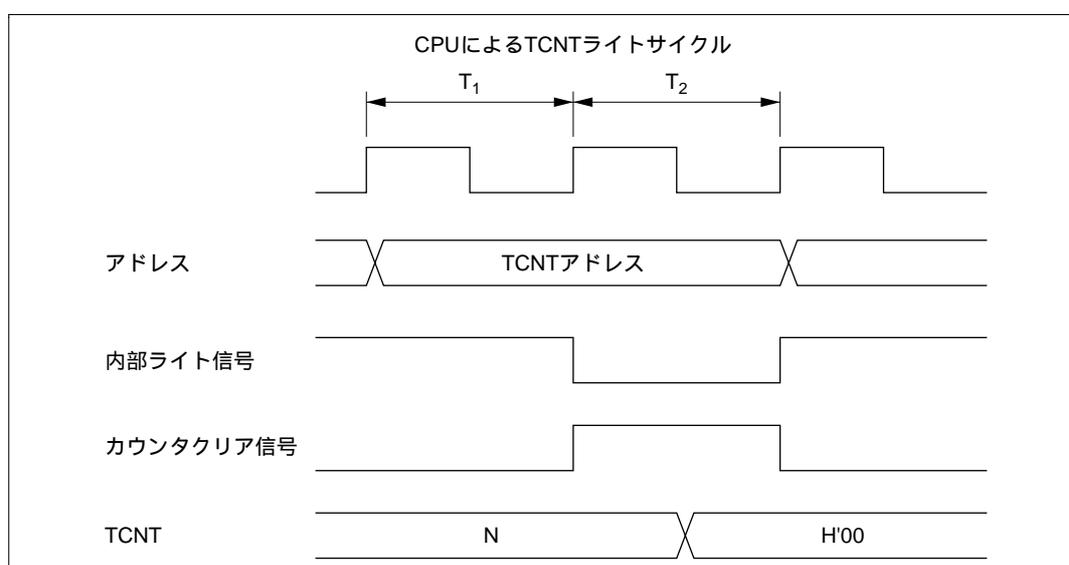


図12.10 TCNTのライトとクリアの競合

### 12.6.2 TCNTのライトとカウントアップの競合

TCNTのライトサイクル中の $T_2$ 状態でカウントアップが発生しても、カウントアップされず、カウンタライトが優先されます。

これを図12.11に示します。

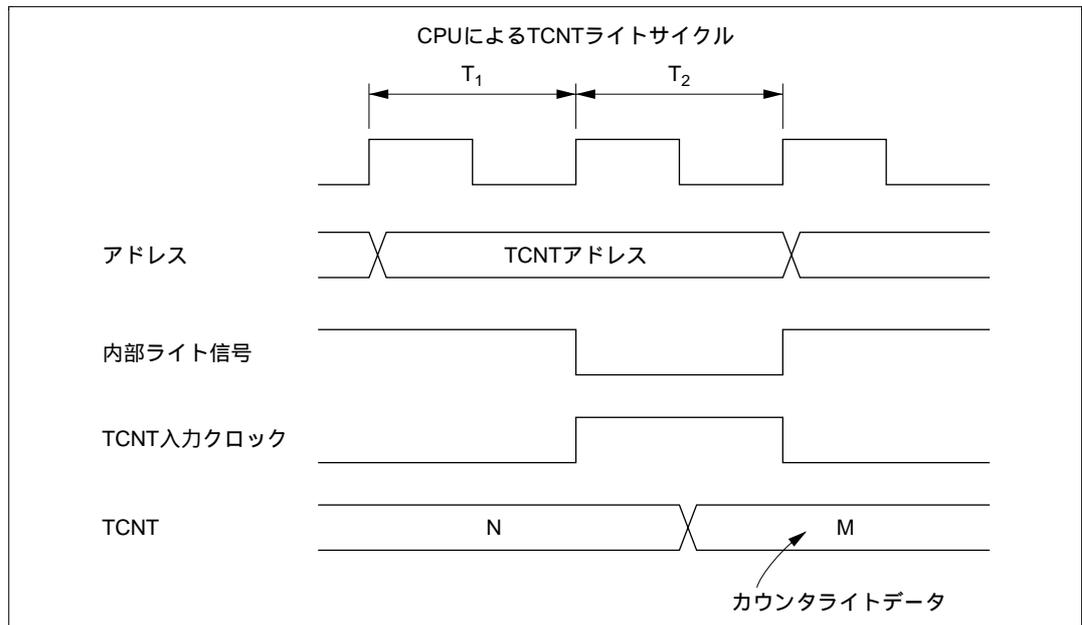


図 12.11 TCNT のライトとカウントアップの競合

### 12.6.3 TCOR のライトとコンペアマッチの競合

TCOR のライトサイクル中の  $T_2$  ステートで、コンペアマッチが発生しても、TCOR のライトが優先され、コンペアマッチ信号は禁止されます。これを図 12.12 に示します。

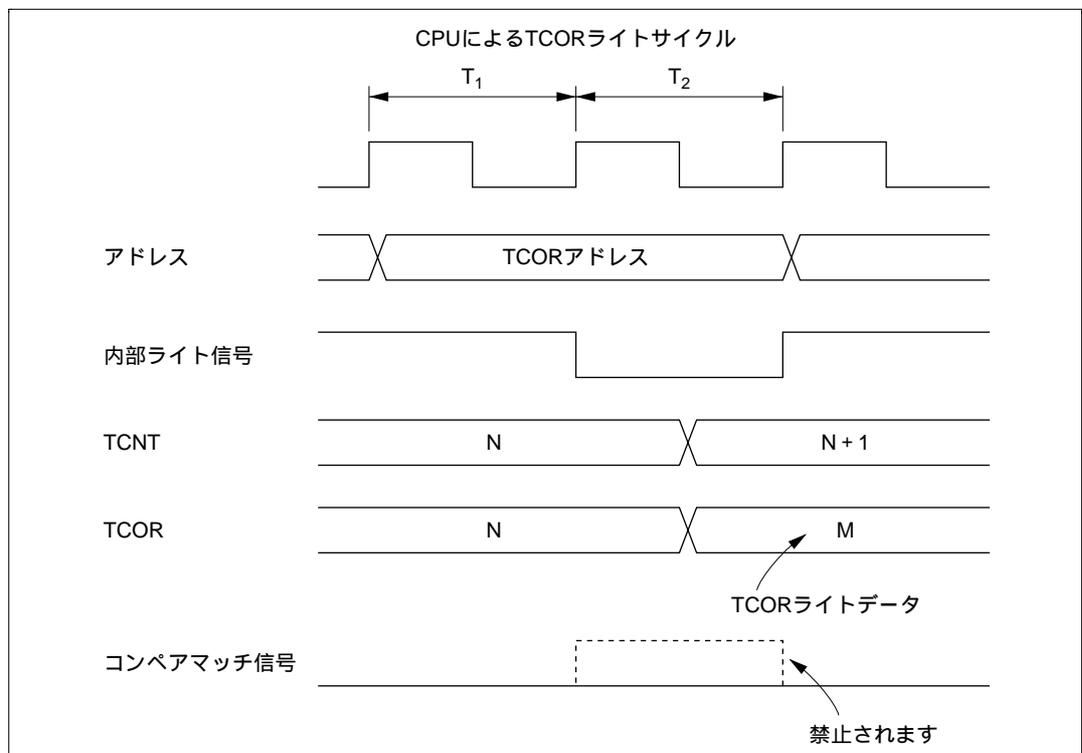


図 12.12 TCOR のライトとコンペアマッチの競合

## 12.6.4 コンペアマッチ A、B の競合

コンペアマッチ A、B が同時に発生すると、コンペアマッチ A に対して設定されている出力状態と、コンペアマッチ B に対して設定されている出力状態は、表 12.4 に示すタイマ出力の優先順位に従って動作します。

表 12.4 タイマ出力の優先順位

出力設定	優先順位
トグル出力	高 ↑ ↓ 低
1 出力	
0 出力	
変化しない	低

## 12.6.5 内部クロックの切り替えと TCNT の動作

内部クロックを切り替えるタイミングによっては、TCNT がカウントアップされてしまう場合があります。内部クロックの切り替えタイミング(CKS1、CKS0 ビットの書き換え)と TCNT 動作の関係を表 12.5 に示します。

内部クロックから TCNT クロックを生成する場合、内部クロックの立ち下がりエッジで検出しています。そのため表 12.5 の No.3 のように、High Low レベルになるようなクロックの切り替えを行うと、切り替えタイミングを立ち下がりエッジとみなして TCNT クロックが発生し、TCNT がカウントアップされます。

また、内部クロックと外部クロックを切り替えるときも、TCNT がカウントアップされることがあります。

表 12.5 内部クロックの切り替えと TCNT の動作

No.	CKS1、CKS0 ビット 書き換えタイミング	TCNT クロックの動作
1	Low Low レベル* <sup>1</sup> の切り替え	<p>切り替え前のクロック</p> <p>切り替え後のクロック</p> <p>TCNT クロック</p> <p>TCNT</p> <p>CKSビット書き換え</p>
2	Low High レベル* <sup>2</sup> の切り替え	<p>切り替え前のクロック</p> <p>切り替え後のクロック</p> <p>TCNT クロック</p> <p>TCNT</p> <p>CKSビット書き換え</p>
3	High Low レベル* <sup>3</sup> の切り替え	<p>切り替え前のクロック</p> <p>切り替え後のクロック</p> <p>TCNT クロック</p> <p>TCNT</p> <p>CKSビット書き換え</p>

No.	CKS1、CKS0 ビット 書き換えタイミング	TCNT クロックの動作
4	High High レベル の切り替え	<p>切り替え前のクロック</p> <p>切り替え後のクロック</p> <p>TCNT クロック</p> <p>TCNT</p> <p>N N+1 N+2</p> <p>CKSビット書き換え</p>

- 【注】 \*1 Low レベル 停止、および停止 Low レベルの場合を含みます。  
\*2 停止 High レベルの場合を含みます。  
\*3 High レベル 停止を含みます。  
\*4 切り替えのタイミングを立ち下がりエッジとみなすために発生し、TCNT はカウントアップされます。

### 12.6.6 モジュールストップ時の割り込み

割り込みが要求された状態でモジュールストップすると、CPUの割り込み要因、またはDMAC、DTCの起動要因のクリアができません。事前に割り込みをディスエーブルにするなどしてから、モジュールストップモードとしてください。



---

# 13. ウォッチドッグタイマ (WDT)

---

## 第13章 目次

13.1 概要	567
13.1.1 特長	567
13.1.2 ブロック図	568
13.1.3 端子構成	569
13.1.4 レジスタ構成	569
13.2 各レジスタの説明	570
13.2.1 タイマカウンタ (TCNT)	570
13.2.2 タイマコントロール/ステータスレジスタ (TCSR)	570
13.2.3 リセットコントロール/ステータスレジスタ (RSTCSR)	573
13.2.4 レジスタアクセス時の注意	574
13.3 動作説明	576
13.3.1 ウォッチドッグタイマモード時の動作	576
13.3.2 インターバルタイマモード時の動作	577
13.3.3 オーバフローフラグ (OVF) のセットタイミング	578
13.3.4 ウォッチドッグタイマオーバフローフラグ (WOVF) のセットタイミング	578
13.4 割り込み	579
13.5 使用上の注意	580
13.5.1 タイマカウンタ (TCNT) のライトとカウントアップの競合	580
13.5.2 CKS2~CKS0ビットの書き換え	580
13.5.3 ウォッチドッグタイマモードとインターバルタイマモードの切り替え	581
13.5.4 $\overline{\text{WDTOVF}}$ 信号によるシステムのリセット	581
13.5.5 ウォッチドッグタイマモードでの内部リセット	581



## 13.1 概要

ウォッチドッグタイマ (WDT) は 1 チャンネルのタイマで、システムの監視を行うことができます。WDT は、システムの暴走などによりカウンタの値を CPU が正しく書き換えられずにオーバーフローすると、外部にオーバーフロー信号 ( $\overline{\text{WDTOVF}}$ ) を出力します。同時に、本 LSI の内部リセット信号を発生することもできます。

ウォッチドッグタイマとして使用しないときは、インターバルタイマとして使用することもできます。インターバルタイマとして使用した場合は、カウンタがオーバーフローするごとにインターバルタイマ割り込みを発生します。

### 13.1.1 特長

WDT には次のような特長があります。

ウォッチドッグタイマモードとインターバルタイマモードを切り替え可能

ウォッチドッグタイマモード時、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  を出力\*1

- ・カウンタがオーバーフローすると、外部に  $\overline{\text{WDTOVF}}$  信号を出力。このとき、同時に本 LSI 内部をリセットするかどうか選択可能。この内部リセットは、パワーオンリセットまたはマニュアルリセット\*2を選択可能。

インターバルタイマモード時、割り込みを発生

- ・カウンタのオーバーフローにより、インターバルタイマ割り込みが発生。

8 種類のカウンタ入力クロックを選択可能

【注】 \*1 F-ZTAT 版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  端子機能は使用できません。

\*2 H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

### 13.1.2 ブロック図

WDTのブロック図を図13.1に示します。

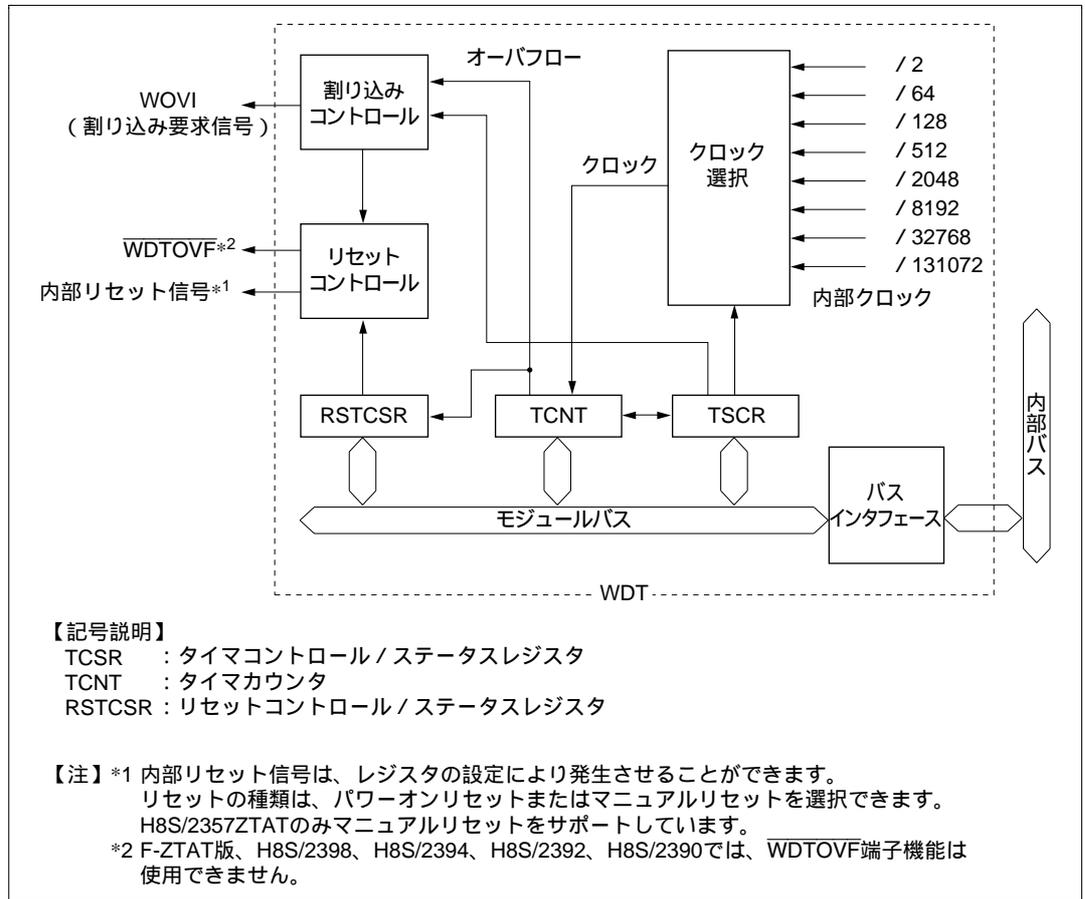


図13.1 WDTのブロック図

### 13.1.3 端子構成

WDT の端子を表 13.1 に示します。

表 13.1 端子構成

名 称	記号	入出力	機 能
ウォッチドッグタイマ オーバーフロー	$\overline{\text{WDTOVF}}^*$	出力	ウォッチドッグタイマモード時のカウンタ オーバーフロー信号出力

【注】 \* F-ZTAT 版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  端子機能は使用できません。

### 13.1.4 レジスタ構成

WDT には、表 13.2 に示すように 3 本のレジスタがあります。これらのレジスタにより、クロックの選択、WDT のモードの切り替え、リセット信号の制御などを行います。

表 13.2 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>	
				ライト時* <sup>2</sup>	リード時
タイマコントロール/ステータスレジスタ	TCSR	R/(W) * <sup>3</sup>	H'18	H'FFBC	H'FFBC
タイマカウンタ	TCNT	R/W	H'00	H'FFBC	H'FFBD
リセットコントロール/ ステータスレジスタ	RSTCSR	R/(W) * <sup>3</sup>	H'1F	H'FFBE	H'FFBF

【注】 \*<sup>1</sup> アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*<sup>2</sup> ライトについては、「13.2.4 レジスタアクセス時の注意」を参照してください。

\*<sup>3</sup> ビット 7 は、フラグをクリアするための 0 ライトのみ可能です。

## 13.2 各レジスタの説明

### 13.2.1 タイマカウンタ (TCNT)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/W							

TCNTは、リード/ライト\*<sup>1</sup>可能な8ビットのアップカウンタです。TCSRのTMEビットを1にすると、TCSRのCKS2~CKS0ビットで選択した内部クロックにより、TCNTはカウントアップを開始します。TCNTの値がオーバフロー(H'FF H'00)すると、TCSRのWT/ITビットで選択したモードによって、ウォッチドッグタイマオーバフロー信号( $\overline{\text{WDTOVF}}$ )\*<sup>2</sup>またはインターバルタイマ割り込み(WOVI)が発生します。

TCNTは、リセット、ハードウェアスタンバイモード、またはTMEビットが0のとき、H'00に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモード時には初期化されません。

【注】\*<sup>1</sup> TCNTは容易に書き換えられないように、書き込み方法が一般のレジスタと異なっています。詳細は、「13.2.4 レジスタアクセス時の注意」を参照してください。

\*<sup>2</sup> F-ZTAT版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では、 $\overline{\text{WDTOVF}}$ 端子機能は使用できません。

### 13.2.2 タイマコントロール/ステータスレジスタ (TCSR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	OVF	WT/IT	TME	-	-	CKS2	CKS1	CKS0
初期値:	0	0	0	1	1	0	0	0
R/W:	R/(W)*	R/W	R/W	-	-	R/W	R/W	R/W

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

TCSRは、リード/ライト\*可能な8ビットのレジスタで、TCNTに入力するクロック、モードの選択などを行います。

TCSRは、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'18に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモード時には初期化されません。

【注】\* TCSRは容易に書き換えられないように、書き込み方法が一般のレジスタと異なっています。詳細は、「13.2.4 レジスタアクセス時の注意」を参照してください。

## ビット7：オーバフローフラグ (OVF)

インターバルタイマモードで、TCNTがオーバフロー (H'FF H'00) したことを示します。ウォッチドッグタイマモードではセットされません。

ビット7	説明
OVF	
0	[クリア条件] (初期値) OVF = 1の状態、TCSRをリード後、OVFに0をライトしたとき
1	[セット条件] インターバルタイマモードで、TCNTがオーバフロー (H'FF H'00) したとき

## ビット6：タイマモードセレクト (WT/IT)

ウォッチドッグタイマとして使用するか、インターバルタイマとして使用するかを選択します。この選択によって、TCNTがオーバフローしたとき、インターバルタイマ割り込み (WOVI) が発生するか、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  信号\*1が発生するかが決まります。

ビット6	説明
WT/IT	
0	インターバルタイマモード： TCNTがオーバフローしたときCPUへインターバルタイマ割り込み (WOVI) を要求 (初期値)
1	ウォッチドッグタイマモード： TCNTがオーバフローしたとき $\overline{\text{WDTOVF}}$ 信号*1を外部へ出力*2

【注】 \*1 F-ZTAT版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  端子機能は使用できません。

\*2 ウォッチドッグタイマモードのとき、TCNTがオーバフローした場合についての詳細は「13.2.3 リセットコントロール/ステータスレジスタ (RSTCSR)」を参照してください。

## ビット5：タイマイネーブル (TME)

タイマ動作の開始または停止を設定します。

ビット5	説明
TME	
0	TCNTをH'00に初期化し、カウント動作を停止 (初期値)
1	TCNTはカウント動作

### 13. ウォッチドッグタイマ (WDT)

#### ビット4、3：リザーブビット

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット2～0：クロックセレクト2～0 (CKS2～CKS0)

システムクロック ( ) を分周して得られる8種類の内部クロックから、TCNTに入力するクロックを選択します。

ビット2	ビット1	ビット0	説明	
CKS2	CKS1	CKS0	クロック	オーバフロー周期* ( = 20MHzの場合)
0	0	0	/ 2 (初期値)	25.6 μ s
		1	/ 64	819.2 μ s
	1	0	/ 128	1.6ms
		1	/ 512	6.6ms
1	0	0	/ 2048	26.2ms
		1	/ 8192	104.9ms
	1	0	/ 32768	419.4ms
		1	/ 131072	1.68s

【注】 \* オーバフロー周期は、TCNT が H'00 からカウントアップを開始し、オーバフローするまでの時間です。

### 13.2.3 リセットコントロール/ステータスレジスタ (RSTCSR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	WOVF	RSTE	RSTS	-	-	-	-	-
初期値:	0	0	0	1	1	1	1	1
R/W:	R/(W)*	R/W	R/W	-	-	-	-	-

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

RSTCSR は、リード/ライト\*可能な8ビットのレジスタで、TCNTのオーバーフローによる内部リセット信号の発生を制御し、内部リセット信号の種類を選択します。

RSTCSR は、 $\overline{RES}$  端子からのリセット信号で H'1F に初期化されますが、WDT のオーバーフローによる内部リセット信号では初期化されません。

【注】\* RSTCSR は容易に書き換えられないように、書き込み方法が一般のレジスタと異なっています。詳細は「13.2.4 レジスタアクセス時の注意」を参照してください。

#### ビット7: ウォッチドッグタイマオーバーフローフラグ (WOVF)

ウォッチドッグタイマモードで、TCNT がオーバーフロー (H'FF H'00) したことを示します。インターバルタイマモードではセットされません。

ビット7	説明
WOVF	
0	[クリア条件] (初期値) WOVF=1の状態ではRSTCSRをリードした後、WOVFに0をライトしたとき
1	[セット条件] ウォッチドッグタイマモードでTCNTがオーバーフロー(H'FF H'00)したとき

#### ビット6: リセットイネーブル (RSTE)

ウォッチドッグタイマモードでTCNTがオーバーフローしたとき、本LSI内部をリセットする信号を発生するかどうかを選択します。

ビット6	説明
RSTE	
0	TCNTがオーバーフローしたとき、内部リセットしない* (初期値)
1	TCNTがオーバーフローしたとき内部リセットする

【注】\* 本LSI内部はリセットされませんが、WDT内のTCNT、TCSRはリセットされます。

## ビット5：リセットセレクト (RSTS)

ウォッチドッグタイマモードでTCNTがオーバフローして発生する、内部リセットの種類を選択します。

リセットの種類については、「第4章 例外処理」を参照してください。

ビット5	説明
RSTS	
0	パワーオンリセット (初期値)
1	マニュアルリセット*

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。H8S/2357ZTAT以外の製品では、ライト時には0を書き込んでください。

## ビット4～0：リザーブビット

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

## 13.2.4 レジスタアクセス時の注意

TCNT、TCSR、RSTCSRは、容易に書き換えられないように、書き込み方法が一般のレジスタと異なっています。次の方法で、リード/ライトを行ってください。

## (1) TCNT、TCSR へのライト

TCNT、TCSRへライトするときは、必ずワード転送命令を使用してください。バイト転送命令では、ライトできません。

ライト時は、TCNTとTCSRが同一アドレスに割り当てられています。このため、図13.2に示すように、TCNTへライトするときは上位バイトをH'5Aにし、下位バイトをライトデータにして転送してください。TCSRへライトするときは上位バイトをH'A5にし、下位バイトをライトデータにして転送してください。このように転送すると、下位バイトのデータがTCNTまたはTCSRへライトされます。

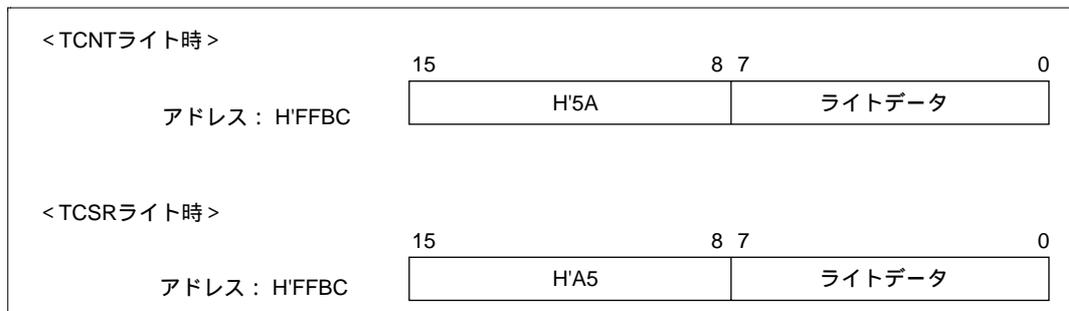


図13.2 TCNT、TCSRへのライト

## (2) RSTCSR へのライト

RSTCSRへライトするときは、アドレス H'FFBE に対してワード転送を行ってください。バイト転送命令では、書き込みません。

WOVF ビットへ 0 をライトする場合と、RSTE ビットと RSTS ビットにライトする場合は、図 13.3 に示すように、ライトの方法が異なります。

WOVF ビットへ 0 をライトするときは、上位バイトを H'A5 にし、下位バイトを H'00 にして転送してください。このようにすると、WOVF ビットが 0 にクリアされます。このとき、RSTE、RSTS ビットは影響を受けません。RSTE、RSTS ビットにライトするときは、上位バイトを H'5A にし、下位バイトをライトデータにして転送してください。このようにすると、下位バイトのビット 6 と 5 の値が RSTE ビットと RSTS ビットにそれぞれライトされます。このとき、WOVF ビットは影響を受けません。

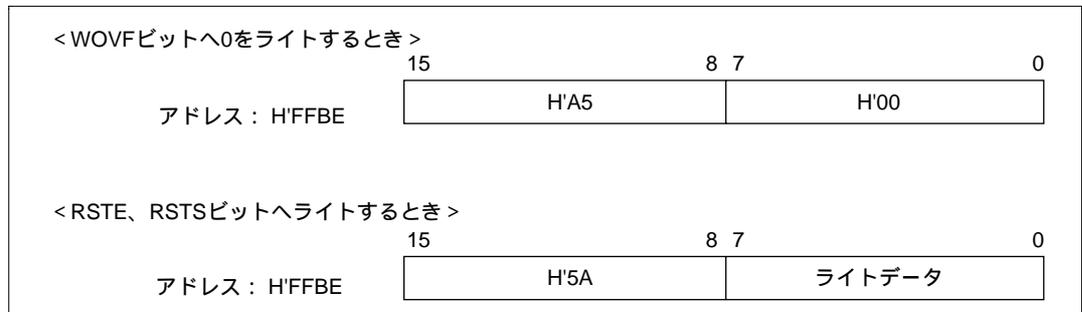


図 13.3 RSTCSR へのライト

## (3) TCNT、TCSR、RSTCSR からのリード

リードは、一般のレジスタと同様の方法で行うことができます。TCSR はアドレス H'FFBC に、TCNT はアドレス H'FFBD に、RSTCSR はアドレス H'FFBF にそれぞれ割り当てられています。

## 13.3 動作説明

### 13.3.1 ウォッチドッグタイマモード時の動作

ウォッチドッグタイマとして使用するときには、TCSR の  $\overline{WT/IT}$  ビットと TME ビットの両方を 1 に設定してください。また、TCNT がオーバーフローする前に必ず TCNT の値を書き換えて (通常は H'00 を書き込む)、オーバーフローを発生させないようにプログラムしてください。このようにすると、システムが正常に動作している間は、TCNT のオーバーフローが発生しませんが、システムの暴走などにより TCNT の値が書き換えられずオーバーフローすると、 $\overline{WDTOVF}$  信号\*1 が外部に出力されます。これを図 13.4 に示します。この  $\overline{WDTOVF}$  信号\*1 を用いて、システムをリセットすることができます。 $\overline{WDTOVF}$  信号\*1 は、RSTE = 1 のとき 132 ステート、RSTE = 0 のとき 130 ステートの間出力されます。

RSTCSR の RSTE ビットを 1 にセットしておくこと、TCNT がオーバーフローしたときに、 $\overline{WDTOVF}$  信号\*1 と同時に、本 LSI の内部をリセットする信号が発生します。このリセットは、RSTCSR の RSTS ビットの設定によって、パワーオンリセットまたはマニュアルリセット\*2 が選択できます。内部リセット信号は、518 ステートの間出力されます。

$\overline{RES}$  端子からの入力信号によるリセットと WDT のオーバーフローによるリセットが同時に発生したときは、 $\overline{RES}$  端子によるリセットが優先され、RSTCSR の WOVF ビットは 0 にクリアされます。

【注】 \*1 F-ZTAT 版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では、 $\overline{WDTOVF}$  端子機能は使用できません。

\*2 H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

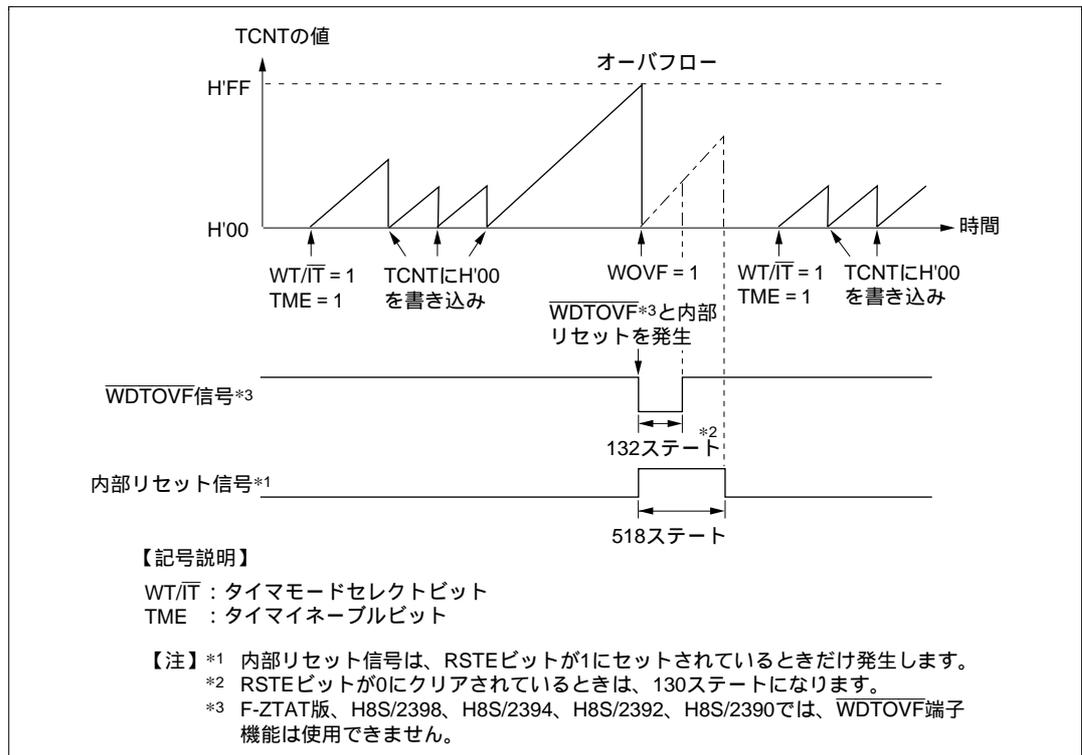


図 13.4 ウォッチドッグタイマモード時の動作

### 13.3.2 インターバルタイマモード時の動作

インターバルタイマとして使用するとき、TCSRのWT/ $\overline{\text{IT}}$ ビットを0に、TMEビットを1に設定してください。インターバルタイマとして動作しているときは、図 13.5 に示すように、TCNT がオーバーフローするごとにインターバルタイマ割り込み (WOVI) が発生します。したがって、一定時間ごとに、割り込みを発生させることができます。

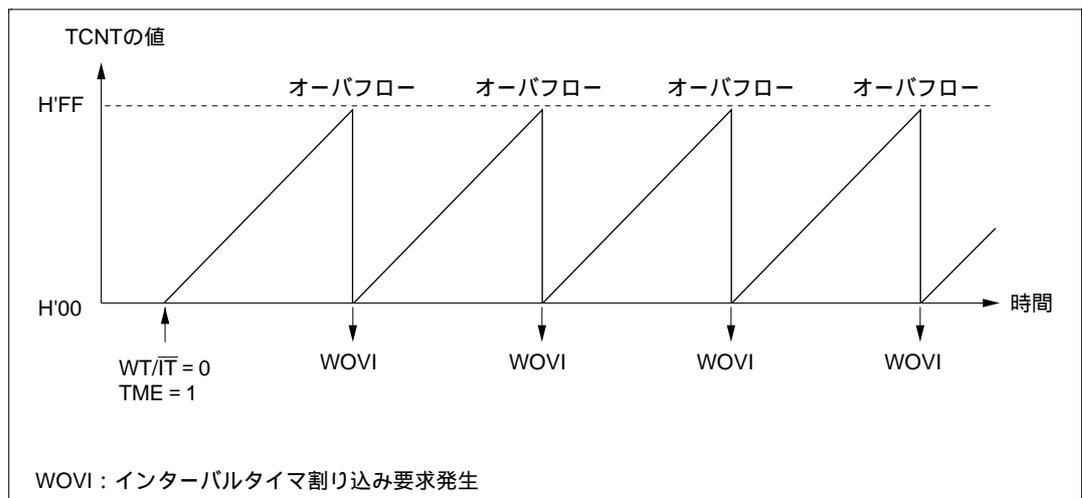


図 13.5 インターバルタイマモード時の動作

### 13.3.3 オーバフローフラグ (OVF) のセットタイミング

インターバルタイマモードで TCNT がオーバフローすると、TCSR の OVF ビットが 1 にセットされ、同時にインターバルタイマ割り込み (WOVI) が要求されます。このタイミングを図 13.6 に示します。

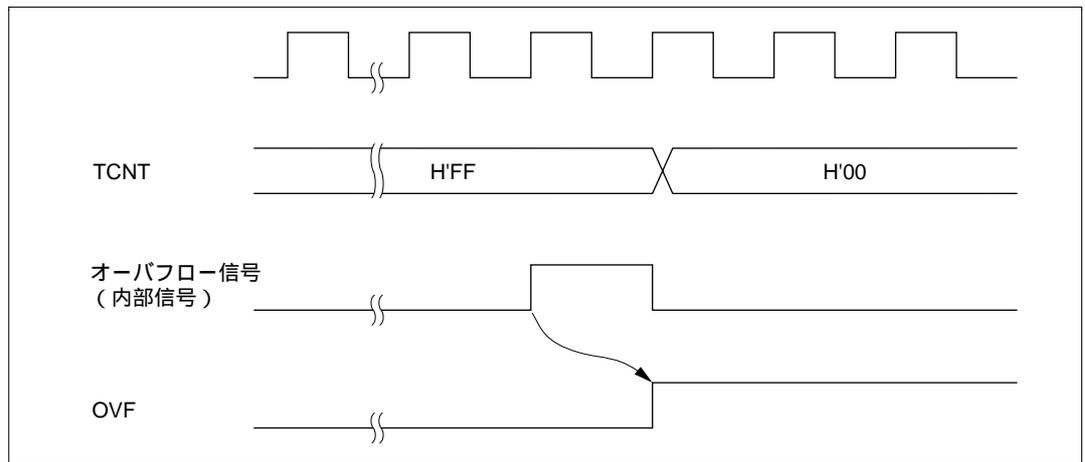
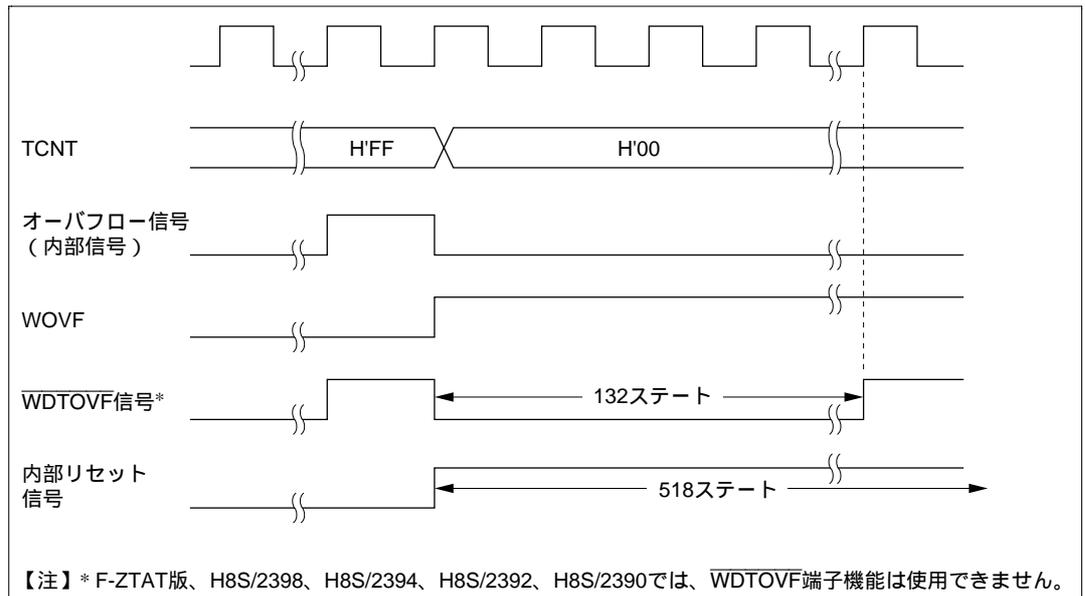


図 13.6 OVF のセットタイミング

### 13.3.4 ウォッチドッグタイマオーバフローフラグ (WOVF) のセットタイミング

ウォッチドッグタイマモードで TCNT がオーバフローすると、RSTCSR の WOVF ビットが 1 にセットされ、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  信号\*が Low レベルになります。また、RSTCSR の RSTE ビットが 1 にセットしてあると、TCNT がオーバフローしたとき、本 LSI 全体に対して内部リセット信号を発生します。これらのタイミングを図 13.7 に示します。

【注】 \* F-ZTAT 版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  端子機能は使用できません。



【注】 \* F-ZTAT 版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  端子機能は使用できません。

図 13.7 WOVF のセットタイミング

## 13.4 割り込み

インターバルタイマモード時、オーバーフローによりインターバルタイマ割り込み (WOVI) を発生します。インターバルタイマ割り込みは、TCSR の OVF フラグが 1 にセットされると常に要求されます。

## 13.5 使用上の注意

### 13.5.1 タイマカウンタ (TCNT) のライトとカウントアップの競合

TCNTのライトサイクル中の $T_2$ 状態でカウントアップが発生しても、カウントアップされずにTCNTへのカウンタライトが優先されます。これを図13.8に示します。

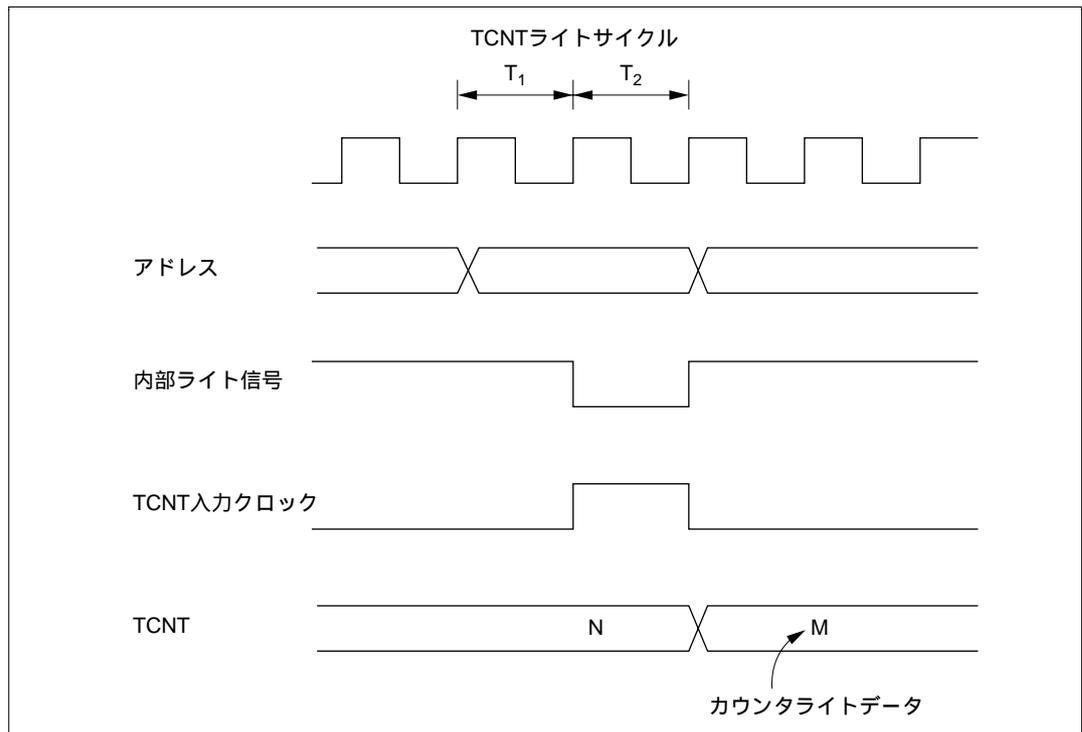


図 13.8 TCNT のライトとカウントアップの競合

### 13.5.2 CKS2 ~ CKS0 ビットを書き換え

WDTの動作中にTCSRのCKS2~CKS0ビットを書き換えると、カウントアップが正しく行われな場合があります。CKS2~CKS0ビットを書き換えるときは、必ずWDTを停止させてから(TMEビットを0にクリアしてから)行ってください。

### 13.5.3 ウォッチドッグタイマモードとインターバルタイマモードの切り替え

WDT の動作中にウォッチドッグタイマモードとインターバルタイマモードを切り替えると、正しい動作が行われない場合があります。タイマモードの切り替えは、必ず WDT を停止させてから (TME ビットを 0 にクリアしてから) 行ってください。

### 13.5.4 $\overline{\text{WDTOVF}}$ 信号によるシステムのリセット

$\overline{\text{WDTOVF}}$  出力信号\*を本 LSI の  $\overline{\text{RES}}$  端子に入力すると、本 LSI を正しく初期化できません。 $\overline{\text{WDTOVF}}$  信号\*は、本 LSI の  $\overline{\text{RES}}$  端子に論理的に入力しないようにしてください。 $\overline{\text{WDTOVF}}$  信号\*でシステム全体をリセットするときは、図 13.9 の示すような回路で行ってください。

【注】 \* F-ZTAT 版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  端子機能は使用できません。

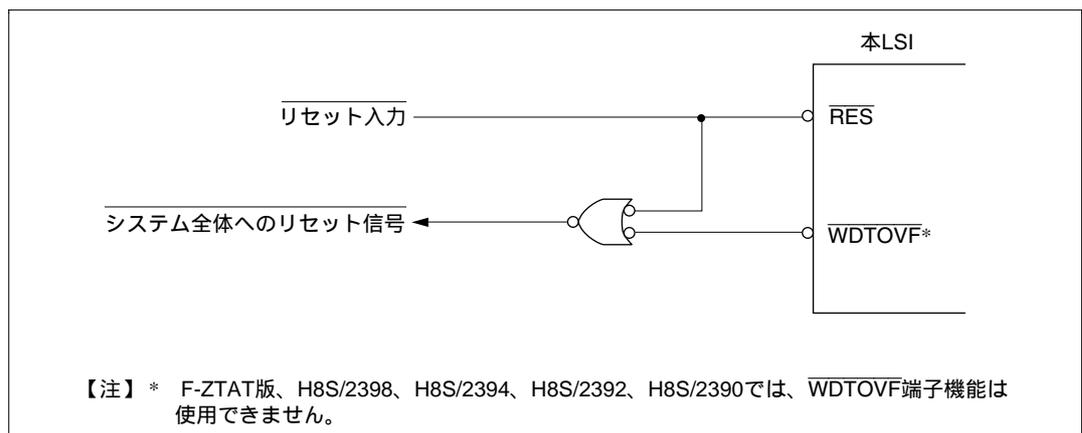


図 13.9  $\overline{\text{WDTOVF}}$  信号によるシステムのリセット回路例

### 13.5.5 ウォッチドッグタイマモードでの内部リセット

ウォッチドッグタイマモード時に RSTE ビットを 0 にしておくと、TCNT がオーバフローしても本 LSI 内部をリセットしませんが、WDT の TCNT、TCSR はリセットされます。

$\overline{\text{WDTOVF}}$  信号\*から Low レベルを出力している期間は、TCNT、TCSR、RSTCSR へのライトはできません。また、この期間は WOVF フラグのリードも認識されません。そのため、WOVF フラグのクリアは、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  信号\*が High レベルになってから、RSTCSR をリードした後、WOVF フラグに 0 をライトしてください。

【注】 \* F-ZTAT 版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では、 $\overline{\text{WDTOVF}}$  端子機能は使用できません。



---

# 14. シリアルコミュニケーション インタフェース (SCI)

---

## 第 14 章 目次

14.1 概要	585
14.1.1 特長	585
14.1.2 ブロック図	586
14.1.3 端子構成	587
14.1.4 レジスタ構成	588
14.2 各レジスタの説明	589
14.2.1 レシーブシフトレジスタ (RSR)	589
14.2.2 レシーブデータレジスタ (RDR)	589
14.2.3 トランスミットシフトレジスタ (TSR)	590
14.2.4 トランスミットデータレジスタ (TDR)	590
14.2.5 シリアルモードレジスタ (SMR)	591
14.2.6 シリアルコントロールレジスタ (SCR)	594
14.2.7 シリアルステータスレジスタ (SSR)	598
14.2.8 ビットレートレジスタ (BRR)	602
14.2.9 スマートカードモードレジスタ (SCMR)	611
14.2.10 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)	612
14.3 動作説明	614
14.3.1 概要	614
14.3.2 調歩同期式モード時の動作	616
14.3.3 マルチプロセッサ通信機能	627
14.3.4 クロック同期式モード時の動作	635
14.4 SCI 割り込み	644
14.5 使用上の注意	646



## 14.1 概要

本 LSI は、独立した 3 チャンネルのシリアルコミュニケーションインタフェース (SCI : Serial Communication Interface) を備えています。3 チャンネルは、同一の機能を持っています。SCI は、調歩同期式通信とクロック同期式通信の 2 方式でシリアル通信ができます。また、複数のプロセッサ間のシリアル通信機能 (マルチプロセッサ通信機能) を備えています。

### 14.1.1 特長

SCI の特長を以下に示します。

シリアル通信モードを調歩同期式モード / クロック同期式モードから選択可能

#### (a) 調歩同期式モード

- ・ キャラクタ単位で同期をとる調歩同期式方式でシリアルデータの通信実行
- ・ Universal Asynchronous Receiver/Transmitter (UART) や Asynchronous Communication Interface Adapter (ACIA) など標準の調歩同期式通信用 LSI とのシリアルデータ通信が可能
- ・ 複数のプロセッサとシリアルデータ通信ができるマルチプロセッサ間通信機能
- ・ シリアルデータ通信フォーマットを 12 種類のフォーマットから選択可能
 

データ長	: 7 ビット / 8 ビット
ストップビット長	: 1 ビット / 2 ビット
パリティ	: 偶数パリティ / 奇数パリティ / パリティなし
マルチプロセッサビット	: 1 / 0
- ・ 受信エラーの検出: パリティエラー、オーバランエラー、フレーミングエラー
- ・ ブレークの検出: フレーミングエラー発生時に RxD 端子のレベルを直接リードすることによりブレークを検出可能

#### (b) クロック同期式モード

- ・ クロックに同期してシリアルデータ通信を実行  
クロック同期式通信機能を持つ他の LSI とのシリアルデータ通信が可能
- ・ シリアルデータ通信フォーマットは 1 種類
 

データ長	: 8 ビット
------	---------
- ・ 受信エラーの検出: オーバランエラーを検出

全二重通信が可能

- ・ 独立した送信部と受信部を備えているので、送信と受信を同時に実行可能
- ・ 送信部および受信部ともにダブルバッファ構造になっているのでシリアルデータの連続送信、連続受信が可能

LSB ファースト方式 / MSB ファースト方式の選択が可能

- ・ 通信モードによらず選択可能 (調歩同期式モード 7 ビットデータの場合を除く) \*

【注】 \* 本章では、LSB ファースト方式の例を説明しています。

内蔵ボーレートジェネレータにより任意のビットレートを選択可能

送受信クロックソースを選択可能

- ・ ボーレートジェネレータからの内部クロック、または SCK 端子からの外部クロックから選択可能

4 種類の割り込み要因

- ・ 送信データエンプティ、送信終了、受信データフル、受信エラーの 4 種類の割り込み要因があり、それぞれ独立に要求可能
- ・ 送信データエンプティ割り込みと受信データフル割り込みにより、DMA コントローラ (DMAC) またはデータトランスファコントローラ (DTC) を起動させてデータ転送を実行可能

モジュールストップモードの設定

- ・ 初期値では SCI の動作は停止。モジュールストップモードを解除することによりレジスタのアクセスが可能

### 14.1.2 ブロック図

図 14.1 に SCI のブロック図を示します。

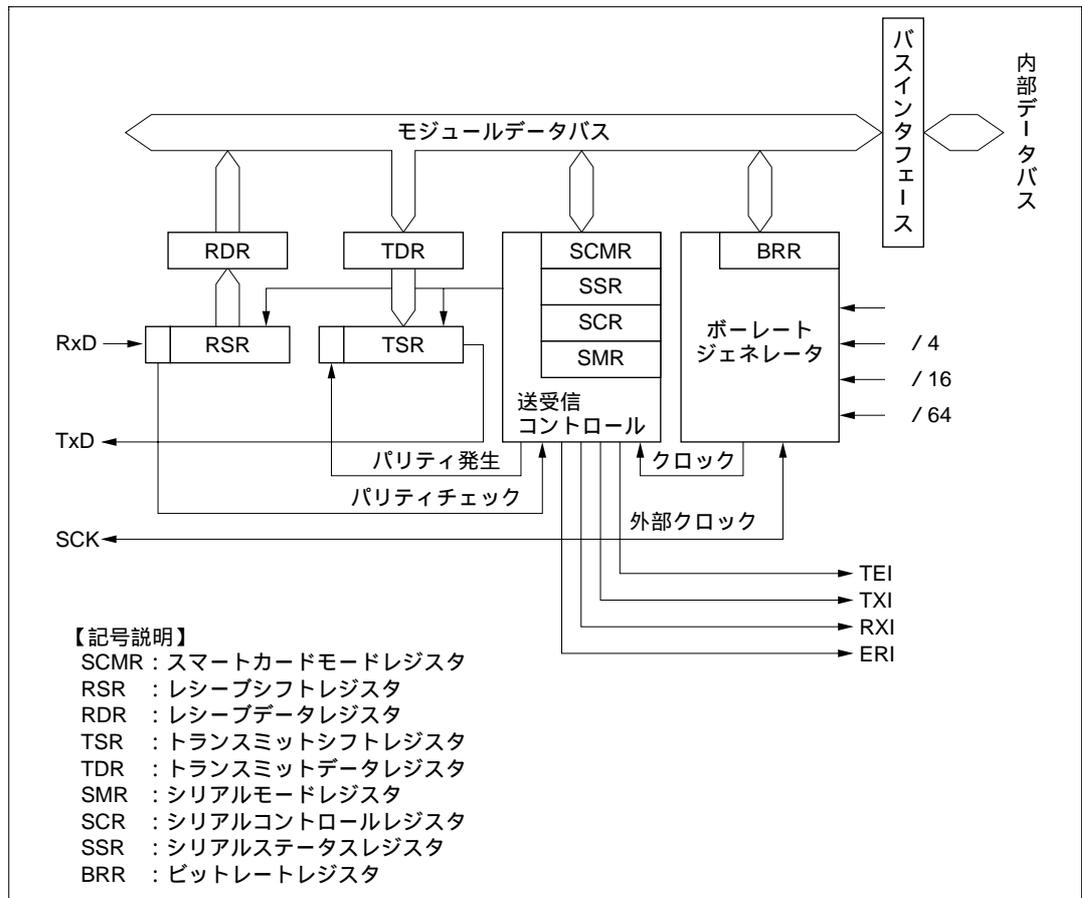


図 14.1 SCI のブロック図

### 14.1.3 端子構成

SCI は、チャンネルごとに表 14.1 に示すシリアル端子を持っています。

表 14.1 端子構成

チャンネル	名 称	記号	入出力	機 能
0	シリアルクロック端子 0	SCK0	入出力	SCI0 のクロック入出力
	レシーブデータ端子 0	RxD0	入力	SCI0 の受信データ入力
	トランスミットデータ端子 0	TxD0	出力	SCI0 の送信データ出力
1	シリアルクロック端子 1	SCK1	入出力	SCI1 のクロック入出力
	レシーブデータ端子 1	RxD1	入力	SCI1 の受信データ入力
	トランスミットデータ端子 1	TxD1	出力	SCI1 の送信データ出力
2	シリアルクロック端子 2	SCK2	入出力	SCI2 のクロック入出力
	レシーブデータ端子 2	RxD2	入力	SCI2 の受信データ入力
	トランスミットデータ端子 2	TxD2	出力	SCI2 の送信データ出力

## 14.1.4 レジスタ構成

SCI には、表 14.2 に示す内部レジスタがあります。これらのレジスタにより調歩同期式モード/クロック同期式モードの指定、データフォーマットの指定、ビットレートの指定、および送信部/受信部の制御を行うことができます。

表 14.2 レジスタ構成

チャンネル	名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
0	シリアルモードレジスタ 0	SMR0	R/W	H'00	H'FF78
	ビットレートレジスタ 0	BRR0	R/W	H'FF	H'FF79
	シリアルコントロールレジスタ 0	SCR0	R/W	H'00	H'FF7A
	トランスミットデータレジスタ 0	TDR0	R/W	H'FF	H'FF7B
	シリアルステータスレジスタ 0	SSR0	R/(W)* <sup>2</sup>	H'84	H'FF7C
	レシーブデータレジスタ 0	RDR0	R	H'00	H'FF7D
	スマートカードモードレジスタ 0	SCMR0	R/W	H'F2	H'FF7E
1	シリアルモードレジスタ 1	SMR1	R/W	H'00	H'FF80
	ビットレートレジスタ 1	BRR1	R/W	H'FF	H'FF81
	シリアルコントロールレジスタ 1	SCR1	R/W	H'00	H'FF82
	トランスミットデータレジスタ 1	TDR1	R/W	H'FF	H'FF83
	シリアルステータスレジスタ 1	SSR1	R/(W)* <sup>2</sup>	H'84	H'FF84
	レシーブデータレジスタ 1	RDR1	R	H'00	H'FF85
	スマートカードモードレジスタ 1	SCMR1	R/W	H'F2	H'FF86
2	シリアルモードレジスタ 2	SMR2	R/W	H'00	H'FF88
	ビットレートレジスタ 2	BRR2	R/W	H'FF	H'FF89
	シリアルコントロールレジスタ 2	SCR2	R/W	H'00	H'FF8A
	トランスミットデータレジスタ 2	TDR2	R/W	H'FF	H'FF8B
	シリアルステータスレジスタ 2	SSR2	R/(W)* <sup>2</sup>	H'84	H'FF8C
	レシーブデータレジスタ 2	RDR2	R	H'00	H'FF8D
	スマートカードモードレジスタ 2	SCMR2	R/W	H'F2	H'FF8E
共通	モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 フラグをクリアするための 0 ライトのみ可能です。

## 14.2 各レジスタの説明

### 14.2.1 レシーブシフトレジスタ (RSR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	<input type="text"/>							
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-

RSR は、シリアルデータを受信するためのレジスタです。

SCI は、RSR に RxD 端子から入力されたシリアルデータを LSB (ビット 0) から受信した順にセットし、パラレルデータに変換します。1 バイトのデータ受信を終了すると、データは自動的に RDR へ転送されます。

CPU から RSR を直接リード/ライトすることはできません。

### 14.2.2 レシーブデータレジスタ (RDR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	<input type="text"/>							
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

RDR は、受信したシリアルデータを格納するレジスタです。

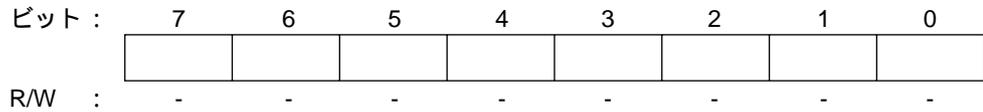
SCI は、1 バイトのシリアルデータの受信が終了すると、RSR から RDR へ受信したシリアルデータを転送して格納し、受信動作を完了します。この後、RSR は受信可能になります。

このように、RSR と RDR はダブルバッファになっているため連続した受信動作が可能です。

RDR は、リード専用レジスタですので CPU からライトすることはできません。

RDR は、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時に H'00 に初期化されます。

### 14.2.3 トランスミットシフトレジスタ (TSR)



TSR は、シリアルデータを送信するためのレジスタです。

SCI は、TDR から送信データをいったん TSR に転送し、LSB (ビット 0) から順に TxD 端子に送り出すことでシリアルデータ送信を行います。

1 バイトのデータ送信を終了すると自動的に TDR から TSR へ次の送信データを転送し、送信を開始します。ただし SSR の TDRE ビットが 1 にセットされている場合には、TDR から TSR へのデータ転送は行いません。

CPU から、直接 TSR をリード/ライトすることはできません。

### 14.2.4 トランスミットデータレジスタ (TDR)



TDR は、シリアル送信するデータを格納する 8 ビットのレジスタです。

SCI は、TSR の空を検出すると、TDR にライトされた送信データを TSR に転送してシリアル送信を開始します。TSR のシリアルデータ送信中に TDR に次の送信データをライトしておくことで、連続シリアル送信ができます。

TDR は、常に CPU によるリード/ライトが可能です。

TDR は、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時に H'FF に初期化されます。

## 14.2.5 シリアルモードレジスタ (SMR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	C/ $\bar{A}$	CHR	PE	O/ $\bar{E}$	STOP	MP	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

SMRは、SCIのシリアル通信フォーマットの設定と、ボーレートジェネレータのクロックソースを選択するための8ビットのレジスタです。

SMRは、常にCPUによるリード/ライトが可能です。

SMRは、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時にH'00に初期化されます。ただし、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では、リセット、ハードウェアスタンバイモードではH'00に初期化され、ソフトウェアスタンバイモード、モジュールストップモードでは直前の状態を保持します。

ビット7 : コミュニケーションモード (C/ $\bar{A}$ )

SCIの動作モードを調歩同期式モード/クロック同期式モードのいずれかから選択します。

ビット7	説明
C/ $\bar{A}$	
0	調歩同期式モード (初期値)
1	クロック同期式モード

## ビット6 : キャラクタレングス (CHR)

調歩同期式モードのデータ長を7ビット/8ビットデータのいずれかから選択します。クロック同期式モードではCHRの設定にかかわらず、データ長は8ビットデータ固定です。

ビット6	説明
CHR	
0	8ビットデータ (初期値)
1	7ビットデータ*

【注】 \* 7ビットデータを選択した場合、TDRのMSB(ビット7)は送信されません。また、LSBファースト/MSBファーストの選択はできません。

## ビット5 : パリティイネーブル (PE)

調歩同期式モードでは、送信時にパリティビットの付加を、受信時にパリティビットのチェックを行うかどうかを選択します。クロック同期式モード、およびマルチプロセッサフォーマットでは、PE ビットの設定にかかわらずパリティビットの付加、およびチェックは行いません。

ビット5	説明
PE	
0	パリティビットの付加、およびチェックを禁止 (初期値)
1	パリティビットの付加、およびチェックを許可*

【注】 \* PE ビットに1をセットすると、送信時には O/ $\bar{E}$  ビットで指定した偶数、または奇数パリティを送信データに付加して送信します。受信時には、受信したパリティビットが O/ $\bar{E}$  ビットで指定した偶数、または奇数パリティになっているかどうかをチェックします。

ビット4 : パリティモード (O/ $\bar{E}$ )

パリティの付加やチェックを偶数パリティ / 奇数パリティのいずれで行うかを選択します。

O/ $\bar{E}$  ビットの設定は、調歩同期式モードで PE ビットに1を設定しパリティビットの付加やチェックを許可したときのみ有効になります。クロック同期式モードや、調歩同期式モードでパリティの付加やチェックを禁止している場合には、O/ $\bar{E}$  ビットの指定は無効です。

ビット4	説明
O/ $\bar{E}$	
0	偶数パリティ* <sup>1</sup> (初期値)
1	奇数パリティ* <sup>2</sup>

【注】 \*<sup>1</sup> 偶数パリティに設定すると、送信時には、パリティビットと送信キャラクタを合わせて、その中の1の数の合計が偶数になるようにパリティビットを付加して送信します。受信時には、パリティビットと受信キャラクタを合わせて、その中の1の数の合計が偶数であるかどうかをチェックします。

\*<sup>2</sup> 奇数パリティに設定すると、送信時には、パリティビットと送信キャラクタを合わせて、その中の1の数の合計が奇数になるようにパリティビットを付加して送信します。受信時には、パリティビットと受信キャラクタを合わせて、その中の1の数の合計が奇数であるかどうかをチェックします。

## ビット3 : ストップビットレングス (STOP)

調歩同期式モードでのストップビットの長さを1ビット/2ビットのいずれかから選択します。STOPビットの設定は調歩同期式モードでのみ有効になります。クロック同期式モードに設定した場合にはストップビットは付加されませんので、このビットの設定は無効です。

ビット3	説明
STOP	
0	1ストップビット：送信時には、送信キャラクタの最後尾に1ビットの1(ストップビット)を付加して送信します。 (初期値)
1	2ストップビット：送信時には、送信キャラクタの最後尾に2ビットの1(ストップビット)を付加して送信します。

なお、受信時にはSTOPビットの設定にかかわらず、受信したストップビットの1ビット目のみをチェックします。ストップビットの2ビット目が1の場合は、ストップビットとして扱いますが、0の場合は、次の送信キャラクタのスタートビットとして扱います。

## ビット2 : マルチプロセッサモード (MP)

マルチプロセッサフォーマットを選択します。マルチプロセッサフォーマットを選択した場合、PEビット、および $O\bar{E}$ ビットにおけるパリティの設定は無効になります。また、MPビットの設定は、調歩同期式モードのときのみ有効です。クロック同期式モードでは、MPビットの設定は無効です。

マルチプロセッサ通信機能については、「14.3.3 マルチプロセッサ通信機能」を参照してください。

ビット2	説明
MP	
0	マルチプロセッサ機能の禁止 (初期値)
1	マルチプロセッサフォーマットを選択

ビット1、0：クロックセレクト1、0 (CKS1、CKS0)

内蔵ボーレートジェネレータのクロックソースを選択します。CKS1、CKS0ビットの設定により、 $\times 1$ 、 $\times 4$ 、 $\times 16$ 、 $\times 64$ の4種類からクロックソースを選択できます。

クロックソースと、ビットレートレジスタの設定値、およびボーレートの関係については、「14.2.8 ビットレートレジスタ (BRR)」を参照してください。

ビット1	ビット0	説明
CKS1	CKS0	
0	0	クロック (初期値)
	1	$\times 4$ クロック
1	0	$\times 16$ クロック
	1	$\times 64$ クロック

### 14.2.6 シリアルコントロールレジスタ (SCR)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0
初期値：	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W：	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

SCRは、SCIの送信/受信動作、調歩同期式モードでのシリアルクロック出力、割り込み要求の許可または禁止、および送信/受信クロックソースの選択を行うレジスタです。

SCRは、常にCPUによるリード/ライトが可能です。

SCRは、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時にH'00に初期化されます。ただし、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では、リセット、ハードウェアスタンバイモードではH'00に初期化され、ソフトウェアスタンバイモード、モジュールストップモードでは、直前の状態を保持します。

ビット7：トランスミットインタラプトイネーブル (TIE)

TDRからTSRへシリアル送信データが転送されてSSRのTDREフラグが1にセットされたときに、送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の発生を許可または禁止します。

ビット7	説明
TIE	
0	送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の禁止* (初期値)
1	送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の許可

【注】 \* TXI 割り込み要求の解除は、TDRE フラグから 1 をリードした後、0 にクリアするか、または TIE ビットを 0 にクリアすることで行うことができます。

## ビット6：レシーブインタラプトイネーブル (RIE)

シリアル受信データがRSRからRDRへ転送されてSSRのRDRFフラグが1にセットされたとき、受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求の発生を許可または禁止します。

ビット6	説明
RIE	
0	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を禁止* (初期値)
1	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を許可

【注】 \* RXI、およびERI割り込み要求の解除は、RDRF、またはFER、PER、ORERの各フラグから1をリードした後、0にクリアするか、RIEビットを0にクリアすることで行うことができます。

## ビット5：トランスミットイネーブル (TE)

SCIのシリアル送信動作の開始を許可または禁止します。

ビット5	説明
TE	
0	送信動作を禁止* <sup>1</sup> (初期値)
1	送信動作を許可* <sup>2</sup>

【注】 \*<sup>1</sup> SSRのTDREフラグは1に固定されます。

\*<sup>2</sup> この状態で、TDRに送信データをライトして、SSRのTDREフラグを0にクリアするとシリアル送信を開始します。

なお、TEビットを1にセットする前に必ずSMRの設定を行い、送信フォーマットを決定してください。

ビット4：レシーブイネーブル (RE)

SCI のシリアル受信動作の開始を許可または禁止します。

ビット4	説明
RE	
0	受信動作を禁止* <sup>1</sup> (初期値)
1	受信動作を許可* <sup>2</sup>

【注】 \*1 RE ビットを 0 にクリアしても RDRF、FER、PER、ORER の各フラグは影響を受けず、状態を保持します。

\*2 この状態で調歩同期式モードの場合はスタートビットを、クロック同期式モードの場合は同期クロック入力をそれぞれ検出すると、シリアル受信を開始します。

なお、RE ビットを 1 にセットする前に必ず SMR の設定を行い、受信フォーマットを決定してください。

ビット3：マルチプロセッサインタラプトイネーブル (MPIE)

マルチプロセッサ割り込みを許可または禁止します。MPIE ビットの設定は、調歩同期式モードで、かつ、SMR の MP ビットが 1 に設定されている受信時にのみ有効です。

クロック同期式モードのとき、あるいは MP ビットが 0 のときには、MPIE ビットの設定は無効です。

ビット3	説明
MPIE	
0	マルチプロセッサ割り込み禁止状態 (通常の実受信動作をします) (初期値) [クリア条件] (1) MPIE ビットを 0 にクリア (2) MPB = 1 のデータを受信したとき
1	マルチプロセッサ割り込み許可状態* マルチプロセッサビットが 1 のデータを受け取るまで受信データフル割り込み (RXI) 要求、受信エラー割り込み (ERI) 要求、および SSR の RDRF、FER、ORER の各フラグのセットを禁止します。

【注】 \* MPB = 0 を含む受信データを受信しているときは、RSR から RDR への受信データの転送、および受信エラーの検出と SSR の RDRF、FER、ORER の各フラグのセットは行いません。MPB = 1 を含む受信データを受信すると、SSR の MPB ビットを 1 にセットし、MPIE ビットを自動的に 0 にクリアし、RXI、ERI 割り込み要求の発生 (SCR の TIE、RIE ビットが 1 にセットされている場合) と FER、ORER フラグのセットが許可されます。

## ビット2：トランスミットエンドインタラプトイネーブル (TEIE)

MSB データ送出時に有効な送信データが TDR がないとき、送信終了割り込み (TEI) 要求の発生を許可または禁止します。

ビット2	説 明	
TEIE		
0	送信終了割り込み (TEI) 要求を禁止*	(初期値)
1	送信終了割り込み (TEI) 要求を許可*	

【注】 \* TEIの解除は、SSRのTDREフラグから1をリードした後、0にクリアしてTENDフラグを0にクリアするか、TEIEビットを0にクリアすることで行うことができます。

## ビット1、0：クロックイネーブル1、0 (CKE1、CKE0)

SCIのクロックソースの選択、およびSCK端子からのクロック出力の許可または禁止を設定します。CKE1ビットとCKE0ビットの組み合わせによってSCK端子を入出力ポートにするか、シリアルクロック出力端子にするか、またはシリアルクロック入力端子にするかが決まります。

ただし、CKE0ビットの設定は調歩同期式モードで内部クロック動作 (CKE1=0) の時のみ有効です。クロック同期式モードのとき、および外部クロック動作 (CKE1=1) の場合はCKE0ビットの設定は無効です。また、SMRでSCIの動作モードを決定したのち、CKE1、CKE0の設定を行ってください。

SCIのクロックソースの選択についての詳細は「14.3 動作説明」の表14.9を参照してください。

ビット1	ビット0	説 明	
CKE1	CKE0		
0	0	調歩同期式モード	内部クロック / SCK 端子は入出力ポート* <sup>1</sup>
		クロック同期式モード	内部クロック / SCK 端子は同期クロック出力
	1	調歩同期式モード	内部クロック / SCK 端子はクロック出力* <sup>2</sup>
		クロック同期式モード	内部クロック / SCK 端子は同期クロック出力
1	0	調歩同期式モード	外部クロック / SCK 端子はクロック入力* <sup>3</sup>
		クロック同期式モード	外部クロック / SCK 端子は同期クロック入力
	1	調歩同期式モード	外部クロック / SCK 端子はクロック入力* <sup>3</sup>
		クロック同期式モード	外部クロック / SCK 端子は同期クロック入力

【注】 \*1 初期値

\*2 ビットレートと同じ周波数のクロックを出力

\*3 ビットレートの16倍の周波数のクロックを入力

### 14.2.7 シリアルステータスレジスタ (SSR)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	TDRE	RDRF	ORER	FER	PER	TEND	MPB	MPBT
初期値：	1	0	0	0	0	1	0	0
R/W：	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R	R	R/W

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

SCIの動作状態を示すステータスフラグと、マルチプロセッサビットを内蔵した8ビットのレジスタです。

SSRは常にCPUからリード/ライトできます。ただし、TDRE、RDRF、ORER、PER、FERの各フラグへ1をライトすることはできません。また、これらを0にクリアするためには、あらかじめ1をリードしておく必要があります。また、TENDフラグおよびMPBフラグはリード専用であり、ライトすることはできません。

SSRは、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時にH'84に初期化されます。

#### ビット7：トランスミットデータレジスタエンプティ (TDRE)

TDRからTSRにデータ転送が行われ、TDRに次のシリアル送信データをライトすることが可能になったことを示します。

ビット7	説明
TDRE	
0	[クリア条件] (1) TDRE=1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2) TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (初期値) (1) SCRのTEビットが0のとき (2) TDRからTSRにデータ転送が行われ、TDRにデータライトが可能になったとき

## ビット6：レシーブデータレジスタフル (RDRF)

受信したデータが RDR に格納されていることを示します。

ビット6	説明
RDRF	
0	[クリア条件] (初期値) (1) RDRF = 1 の状態をリードした後、0 をライトしたとき (2) RXI 割り込み要求による DMAC または DTC で RDR のデータをリードしたとき
1	[セット条件] シリアル受信が正常終了し、RSR から RDR へ受信データが転送されたとき

【注】 受信時にエラーを検出したとき、および SCR の RE ビットを 0 にクリアしたときには RDR および RDRF フラグは影響を受けず以前の状態を保持します。  
RDRF フラグが 1 にセットされたまま次のデータを受信完了するとオーバランエラーが発生し、受信データが失われますので注意してください。

## ビット5：オーバランエラー (ORER)

受信時にオーバランエラーが発生して異常終了したことを示します。

ビット5	説明
ORER	
0	[クリア条件] (初期値)* <sup>1</sup> ORER = 1 の状態をリードした後、0 をライトしたとき
1	[セット条件] RDRF = 1 の状態で次のシリアル受信を完了したとき* <sup>2</sup>

【注】 \*<sup>1</sup> SCR の RE ビットを 0 にクリアしたときには、ORER フラグは影響を受けず以前の状態を保持します。  
\*<sup>2</sup> RDR ではオーバランエラーが発生する前の受信データを保持し、後から受信したデータが失われます。さらに、ORER = 1 にセットされた状態で、以降のシリアル受信を続けることはできません。なお、クロック同期式モードでは、シリアル送信も続けることができません。

ビット4：フレーミングエラー (FER)

調歩同期式モードで受信時にフレーミングエラーが発生して異常終了したことを示します。

ビット4	説明
FER	
0	[クリア条件] (初期値)* <sup>1</sup> FER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] SCIが受信終了時に受信データの最後尾のストップビットをチェックし、ストップビットが0であったとき* <sup>2</sup>

【注】 \*1 SCRのREビットを0にクリアしたときには、FERフラグは影響を受けず以前の状態を保持します。

\*2 2ストップビットモードのときは、1ビット目のストップビットが0であるかどうかのみを判定し、2ビット目のストップビットはチェックをしません。なお、フレーミングエラーが発生したときの受信データはRDRに転送されますが、RDRFフラグはセットされません。さらに、FERフラグが1にセットされた状態においては、以降のシリアル受信を続けることはできません。また、クロック同期式モードでは、シリアル送信も続けることができません。

ビット3：パリティエラー (PER)

調歩同期式モードで、パリティを付加した受信時にパリティエラーが発生して異常終了したことを示します。

ビット3	説明
PER	
0	[クリア条件] (初期値)* <sup>1</sup> PER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] 受信時の受信データとパリティビットを合わせた1の数が、SMRのO/ $\bar{E}$ ビットで指定した偶数パリティ / 奇数パリティの設定と一致しなかったとき* <sup>2</sup>

【注】 \*1 SCRのREビットを0にクリアしたときには、PERフラグは影響を受けず以前の状態を保持します。

\*2 パリティエラーが発生したときの受信データはRDRに転送されますが、RDRFフラグはセットされません。なお、PERフラグが1にセットされた状態では、以降のシリアル受信を続けることはできません。さらに、クロック同期式モードでは、シリアル送信も続けることができません。

## ビット2：トランスミットエンド (TEND)

送信キャラクタの最後尾ビットの送信時に TDR に有効なデータがなく、送信を終了したことを示します。

TEND フラグはリード専用です。ライトは無効です。

ビット2	説明
TEND	
0	[クリア条件] (1) TDRE=1の状態をリードした後、TDREフラグに0をライトしたとき (2) TXI 割り込み要求による DMAC または DTC で TDR ヘデータをライトしたとき
1	[セット条件] (初期値) (1) SCR の TE ビットが0のとき (2) 1バイトのシリアル送信キャラクタの最後尾ビットの送信時に TDRE=1であったとき

## ビット1：マルチプロセッサビット (MPB)

調歩同期式モードで受信をマルチプロセッサフォーマットで行うときに、受信データ中のマルチプロセッサビットを格納します。

MPB ビットは、リード専用です。ライトは無効です。

ビット1	説明
MPB	
0	[クリア条件] (初期値)* マルチプロセッサビットが0のデータを受信したとき
1	[セット条件] マルチプロセッサビットが1のデータを受信したとき

【注】 \* マルチプロセッサフォーマットで SCR の RE ビットを0にクリアしたときには、以前の状態を保持します。

ビット0：マルチプロセッサビットトランスファ (MPBT)

調歩同期式モードで送信をマルチプロセッサフォーマットで行うときに、送信データに付加するマルチプロセッサビットを格納します。

マルチプロセッサフォーマットでないとき、あるいは送信でないとき、およびクロック同期式モードにはMPBT ビットの設定は無効です。

ビット0	説明
MPBT	
0	マルチプロセッサビットが0のデータを送信 (初期値)
1	マルチプロセッサビットが1のデータを送信

### 14.2.8 ビットレートレジスタ (BRR)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	<input type="checkbox"/>							
初期値：	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W：	R/W							

BRR は、SMR の CKS1、CKS0 ビットで選択されるボーレートジェネレータの動作クロックとあわせて、シリアル送信 / 受信のビットレートを設定する 8 ビットのレジスタです。

BRR は、常に CPU によるリード / ライトが可能です。

BRR は、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時に H'FF に初期化されます。ただし、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 ではリセット、ハードウェアスタンバイモードでは H'FF に初期化され、ソフトウェアスタンバイモード、モジュールストップモードでは直前の状態を保持します。

なお、チャンネルごとにボーレートジェネレータの制御が独立していますので、それぞれ異なる値を設定することができます。

表 14.3 に調歩同期式モードの BRR の設定例を、表 14.4 にクロック同期式モードの BRR の設定例を示します。

表 14.3 ビットレートに対する BRR の設定例 (調歩同期式モード)

ビットレート (bit/s)	(MHz)											
	2			2.097152			2.4576			3		
	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)
110	1	141	0.03	1	148	-0.04	1	174	-0.26	1	212	0.03
150	1	103	0.16	1	108	0.21	1	127	0.00	1	155	0.16
300	0	207	0.16	0	217	0.21	0	255	0.00	1	77	0.16
600	0	103	0.16	0	108	0.21	0	127	0.00	0	155	0.16
1200	0	51	0.16	0	54	-0.70	0	63	0.00	0	77	0.16
2400	0	25	0.16	0	26	1.14	0	31	0.00	0	38	0.16
4800	0	12	0.16	0	13	-2.48	0	15	0.00	0	19	-2.34
9600	0	6	-	0	6	-2.48	0	7	0.00	0	9	-2.34
19200	0	2	-	0	2	-	0	3	0.00	0	4	-2.34
31250	0	1	0.00	0	1	-	0	1	-	0	2	0.00
38400	0	1	-	0	1	-	0	1	0.00	-	-	-

ビットレート (bit/s)	(MHz)											
	3.6864			4			4.9152			5		
	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)
110	2	64	0.70	2	70	0.03	2	86	0.31	2	88	-0.25
150	1	191	0.00	1	207	0.16	1	255	0.00	2	64	0.16
300	1	95	0.00	1	103	0.16	1	127	0.00	1	129	0.16
600	0	191	0.00	0	207	0.16	0	255	0.00	1	64	0.16
1200	0	95	0.00	0	103	0.16	0	127	0.00	0	129	0.16
2400	0	47	0.00	0	51	0.16	0	63	0.00	0	64	0.16
4800	0	23	0.00	0	25	0.16	0	31	0.00	0	32	-1.36
9600	0	11	0.00	0	12	0.16	0	15	0.00	0	15	1.73
19200	0	5	0.00	0	6	-	0	7	0.00	0	7	1.73
31250	-	-	-	0	3	0.00	0	4	-1.70	0	4	0.00
38400	0	2	0.00	0	2	-	0	3	0.00	0	3	1.73

14. シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI)

ビットレート (bit/s)	(MHz)											
	6			6.144			7.3728			8		
	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)
110	2	106	- 0.44	2	108	0.08	2	130	- 0.07	2	141	0.03
150	2	77	0.16	2	79	0.00	2	95	0.00	2	103	0.16
300	1	155	0.16	1	159	0.00	1	191	0.00	1	207	0.16
600	1	77	0.16	1	79	0.00	1	95	0.00	1	103	0.16
1200	0	155	0.16	0	159	0.00	0	191	0.00	0	207	0.16
2400	0	77	0.16	0	79	0.00	0	95	0.00	0	103	0.16
4800	0	38	0.16	0	39	0.00	0	47	0.00	0	51	0.16
9600	0	19	- 2.34	0	19	0.00	0	23	0.00	0	25	0.16
19200	0	9	- 2.34	0	9	0.00	0	11	0.00	0	12	0.16
31250	0	5	0.00	0	5	2.40	0	6	5.33	0	7	0.00
38400	0	4	- 2.34	0	4	0.00	0	5	0.00	0	6	- 6.99

ビットレート (bit/s)	(MHz)											
	9.8304			10			12			12.288		
	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)
110	2	174	- 0.26	2	177	- 0.25	2	212	0.03	2	217	0.08
150	2	127	0.00	2	129	0.16	2	155	0.16	2	159	0.00
300	1	255	0.00	2	64	0.16	2	77	0.16	2	79	0.00
600	1	127	0.00	1	129	0.16	1	155	0.16	1	159	0.00
1200	0	255	0.00	1	64	0.16	1	77	0.16	1	79	0.00
2400	0	127	0.00	0	129	0.16	0	155	0.16	0	159	0.00
4800	0	63	0.00	0	64	0.16	0	77	0.16	0	79	0.00
9600	0	31	0.00	0	32	- 1.36	0	38	0.16	0	39	0.00
19200	0	15	0.00	0	15	1.73	0	19	- 2.34	0	19	0.00
31250	0	9	- 1.70	0	9	0.00	0	11	0.00	0	11	2.40
38400	0	7	0.00	0	7	1.73	0	9	- 2.34	0	9	0.00

14. シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI)

ビットレート (bit/s)	(MHz)											
	14			14.7456			16			17.2032		
	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)
110	2	248	-0.17	3	64	0.70	3	70	0.03	3	75	0.48
150	2	181	0.16	2	191	0.00	2	207	0.16	2	223	0.00
300	2	90	0.16	2	95	0.00	2	103	0.16	2	111	0.00
600	1	181	0.16	1	191	0.00	1	207	0.16	1	223	0.00
1200	1	90	0.16	1	95	0.00	1	103	0.16	1	111	0.00
2400	0	181	0.16	0	191	0.00	0	207	0.16	0	223	0.00
4800	0	90	0.16	0	95	0.00	0	103	0.16	0	111	0.00
9600	0	45	-0.93	0	47	0.00	0	51	0.16	0	55	0.00
19200	0	22	-0.93	0	23	0.00	0	25	0.16	0	27	0.00
31250	0	13	0.00	0	14	-1.70	0	15	0.00	0	16	1.20
38400	0	10	3.57	0	11	0.00	0	12	0.16	0	13	0.00

ビットレート (bit/s)	(MHz)								
	18			19.6608			20		
	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)	n	N	誤差 (%)
110	3	79	-0.12	3	86	0.31	3	88	-0.25
150	2	233	0.16	2	255	0.00	3	64	0.16
300	2	116	0.16	2	127	0.00	2	129	0.16
600	1	233	0.16	1	255	0.00	2	64	0.16
1200	1	116	0.16	1	127	0.00	1	129	0.16
2400	0	233	0.16	0	255	0.00	1	64	0.16
4800	0	116	0.16	0	127	0.00	0	129	0.16
9600	0	58	-0.69	0	63	0.00	0	64	0.16
19200	0	28	1.02	0	31	0.00	0	32	-1.36
31250	0	17	0.00	0	19	-1.70	0	19	0.00
38400	0	14	-2.34	0	15	0.00	0	15	1.73

表 14.4 ビットレートに対する BRR の設定例 (クロック同期式モード)

ビットレート (bit/s)	(MHz)											
	2		4		8		10		16		20	
	n	N	n	N	n	N	n	N	n	N	n	N
110	3	70										
250	2	124	2	249	3	124	-	-	3	249		
500	1	249	2	124	2	249	-	-	3	124	-	-
1k	1	124	1	249	2	124	-	-	2	249	-	-
2.5k	0	199	1	99	1	199	1	249	2	99	2	124
5k	0	99	0	199	1	99	1	124	1	199	1	249
10k	0	49	0	99	0	199	0	249	1	99	1	124
25k	0	19	0	39	0	79	0	99	0	159	0	199
50k	0	9	0	19	0	39	0	49	0	79	0	99
100k	0	4	0	9	0	19	0	24	0	39	0	49
250k	0	1	0	3	0	7	0	9	0	15	0	19
500k	0	0*	0	1	0	3	0	4	0	7	0	9
1M			0	0*	0	1			0	3	0	4
2.5M							0	0*			0	1
5M											0	0*

【記号説明】

- 空欄 : 設定できません。
- : 設定可能ですが誤差がでます。
- \* : 連続送信 / 受信はできません。

BRR の設定値は以下の計算式で求められます。

調歩同期式モード

$$N = \frac{\text{動作周波数} \times 10^6}{64 \times 2^{2n-1} \times B} - 1$$

クロック同期式モード

$$N = \frac{\text{動作周波数} \times 10^6}{8 \times 2^{2n-1} \times B} - 1$$

B : ビットレート (bit/s)

N : ボーレートジェネレータの BRR の設定値 (0 ≤ N ≤ 255)

: 動作周波数 (MHz)

n : ボーレートジェネレータ入力クロック (n=0~3)

(n とクロックの関係は下表を参照してください。)

n	クロック	SMR の設定値	
		CKS1	CKS0
0		0	0
1	/4	0	1
2	/16	1	0
3	/64	1	1

調歩同期式モードのビットレート誤差は、以下の計算式で求められます。

$$\text{誤差}(\%) = \left\{ \frac{\text{動作周波数} \times 10^6}{(N+1) \times B \times 64 \times 2^{2n-1}} - 1 \right\} \times 100$$

表 14.5 に調歩同期式モードの各周波数における最大ビットレートを示します。また、表 14.6、表 14.7 に外部クロック入力時の最大ビットレートを示します。

表 14.5 各周波数における最大ビットレート (調歩同期式モード)

(MHz)	最大ビットレート (bit/s)	n	N
2	62500	0	0
2.097152	65536	0	0
2.4576	76800	0	0
3	93750	0	0
3.6864	115200	0	0
4	125000	0	0
4.9152	153600	0	0
5	156250	0	0
6	187500	0	0
6.144	192000	0	0
7.3728	230400	0	0
8	250000	0	0
9.8304	307200	0	0
10	312500	0	0
12	375000	0	0
12.288	384000	0	0
14	437500	0	0
14.7456	460800	0	0
16	500000	0	0
17.2032	537600	0	0
18	562500	0	0
19.6608	614400	0	0
20	625000	0	0

表 14.6 外部クロック入力時の最大ビットレート (調歩同期式モード)

(MHz)	外部入力クロック (MHz)	最大ビットレート (bit/s)
2	0.5000	31250
2.097152	0.5243	32768
2.4576	0.6144	38400
3	0.7500	46875
3.6864	0.9216	57600
4	1.0000	62500
4.9152	1.2288	76800
5	1.2500	78125
6	1.5000	93750
6.144	1.5360	96000
7.3728	1.8432	115200
8	2.0000	125000
9.8304	2.4576	153600
10	2.5000	156250
12	3.0000	187500
12.288	3.0720	192000
14	3.5000	218750
14.7456	3.6864	230400
16	4.0000	250000
17.2032	4.3008	268800
18	4.5000	281250
19.6608	4.9152	307200
20	5.0000	312500

表 14.7 外部クロック入力時の最大ビットレート (クロック同期式モード)

(MHz)	外部入力クロック (MHz)	最大ビットレート (bit/s)
2	0.3333	333333.3
4	0.6667	666666.7
6	1.0000	1000000.0
8	1.3333	1333333.3
10	1.6667	1666666.7
12	2.0000	2000000.0
14	2.3333	2333333.3
16	2.6667	2666666.7
18	3.0000	3000000.0
20	3.3333	3333333.3

## 14.2.9 スマートカードモードレジスタ (SCMR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF
初期値 :	1	1	1	1	0	0	1	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	-	R/W

SCMR は、SDIR ビットにより、LSB ファースト / MSB ファーストの選択を行います。調歩同期式モード 7 ビットデータの場合を除き、シリアル通信モードによらず、LSB ファースト / MSB ファーストの選択が可能です。本章の説明では、LSB ファーストの場合について説明しています。

SCMR のその他のビットについての詳細は、「15.2.1 スマートカードモードレジスタ (SCMR)」を参照してください。

SCMR は、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時に、HF2 に初期化されます。ただし、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 ではリセット、ハードウェアスタンバイモードでは HF2 に初期化され、ソフトウェアスタンバイモード、モジュールストップモードでは直前の状態を保持します。

### ビット 7~4 : リザーブビット

リードすると常に 1 が読み出されます。ライトは無効です。

### ビット 3 : スマートカードデータトランスファディレクション (SDIR)

シリアル / パラレル変換のフォーマットを選択します。

送信 / 受信フォーマットが 8 ビットデータの場合に有効です。

ビット 3	説明
SDIR	
0	TDR の内容を LSB ファーストで送信 (初期値) 受信データを LSB ファーストとして RDR に格納
1	TDR の内容を MSB ファーストで送信 受信データを MSB ファーストとして RDR に格納

### ビット 2 : スマートカードデータインバート (SINV)

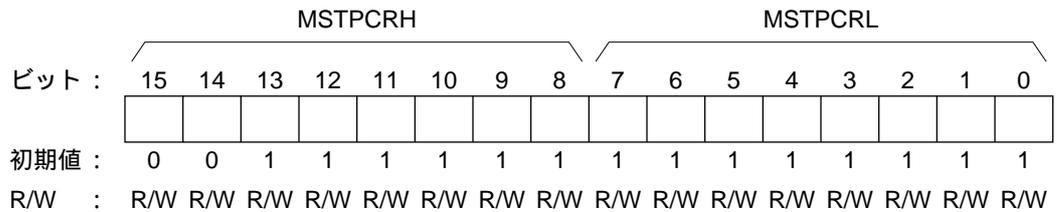
通常の SCI として動作する場合には 0 をライトしてください。

### ビット 1 : リザーブビット

リードすると常に 1 が読み出されます。ライトは無効です。

ビット0：スマートカードインタフェースモードセレクト (SMIF)  
 通常のSCIとして動作する場合には0をライトしてください。

### 14.2.10 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)



MSTPCRは16ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTP7~MSTP5の対応するビットを1にセットすると、バスサイクルの終了時点でSCIは動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。モジュールストップモードではレジスタのリード/ライトはできません。詳細は、「21.5 モジュールストップモード」を参照してください。

MSTPCRは、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'3FFFに初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

#### ビット7：モジュールストップ (MSTP7)

SCIチャンネル2のモジュールストップモードを指定します。

ビット7	説 明
MSTP7	
0	SCIチャンネル2のモジュールストップモード解除
1	SCIチャンネル2のモジュールストップモード設定 (初期値)

#### ビット6：モジュールストップ (MSTP6)

SCIチャンネル1のモジュールストップモードを指定します。

ビット6	説 明
MSTP6	
0	SCIチャンネル1のモジュールストップモード解除
1	SCIチャンネル1のモジュールストップモード設定 (初期値)

## ビット5 : モジュールストップ (MSTP5)

SCI チャンネル0のモジュールストップモードを指定します。

ビット5	説明
MSTP5	
0	SCI チャンネル0のモジュールストップモード解除
1	SCI チャンネル0のモジュールストップモード設定 (初期値)

## 14.3 動作説明

### 14.3.1 概要

SCI は、キャラクタ単位で同期をとりながら通信する調歩同期式モードと、クロックパルスにより同期をとりながら通信するクロック同期式モードの 2 方式で、シリアル通信ができます。

調歩同期式モードと、クロック同期式モードの選択および送信フォーマットの選択は、SMR で行います。これを表 14.8 に示します。また、SCI のクロックソースは、SMR の  $C\bar{A}$  ビットおよび SCR の CKE1、CKE0 ビットの組み合わせで決まります。これを表 14.9 に示します。

#### (1) 調歩同期式モード

データ長：7 ビット / 8 ビットから選択可能

パリティの付加、マルチプロセッサビットの付加、および 1 ビット / 2 ビットのストップビットの付加を選択可能

(これらの組み合わせにより送信 / 受信フォーマットおよび、キャラクタ長を決定)

受信時にフレーミングエラー、パリティエラー、オーバランエラー、およびブレークの検出が可能

SCI のクロックソース：内部クロック / 外部クロックから選択可能

- ・内部クロックを選択した場合

SCI はボーレートジェネレータのクロックで動作し、ビットレートと同じ周波数のクロックを出力することが可能

- ・外部クロックを選択した場合

ビットレートの 16 倍の周波数のクロックを入力することが必要 (内蔵ボーレートジェネレータを使用しない)

#### (2) クロック同期式モード

送信 / 受信フォーマット：8 ビットデータ固定

受信時にオーバランエラーの検出可能

SCI のクロックソース：内部クロック / 外部クロックから選択可能

- ・内部クロックを選択した場合

SCI はボーレートジェネレータのクロックで動作し、同期クロックを外部へ出力

- ・外部クロックを選択した場合

内部ボーレートジェネレータを使用せず、入力された同期クロックで動作

表 14.8 SMR の設定値とシリアル送信 / 受信フォーマット

SMR の設定値					モード	SCI の送信 / 受信フォーマット				
ビット 7	ビット 6	ビット 2	ビット 5	ビット 3		データ長	マルチプロセッサ ビット	パリティ ビット	ストップ ビット長	
C/ $\bar{A}$	CHR	MP	PE	STOP						
0	0	0	0	0	調歩同期式	8ビット データ	なし	なし	1ビット	
				1	モード				2ビット	
			1	0	なし				1ビット	
				1					2ビット	
			0	0	なし				1ビット	
									1	2ビット
	1	0	あり	1ビット						
				1	2ビット					
	1	0	1	-	0	調歩同期式	8ビット データ	あり	なし	1ビット
				-	1	モード(マル				2ビット
				-	0	チプロセッ				7ビット
		1	-	-	-	0	サフォーマ	7ビット データ	なし	なし
-					1	ット)	2ビット			
-					1	クロック	8ビット			
1	-	-	-	-	同期式モー	データ			なし	

表 14.9 SMR、SCR の設定と SCI のクロックソースの選択

SMR	SCR の設定		モード	SCI の送信 / 受信クロック	
ビット 7	ビット 1	ビット 0		クロック ソース	SCK 端子の機能
C/ $\bar{A}$	CKE1	CKE0			
0	0	0	調歩同期式モード	内部	SCI は、SCK 端子を使用しません
		1			ビットレートと同じ周波数のクロックを出力
	1	0		外部	ビットレートの 16 倍の周波数のクロックを入力
		1			
1	0	0	クロック同期式モード	内部	同期クロックを出力
		1			
	1	0		外部	同期クロックを入力
		1			

### 14.3.2 調歩同期式モード時の動作

調歩同期式モードは、通信開始を意味するスタートビットと通信終了を意味するストップビットとをデータに付加したキャラクタを送信または受信し、1キャラクタ単位で同期をとりながらシリアル通信を行うモードです。

SCI 内部では、送信部と受信部は独立していますので、全二重通信を行うことができます。また、送信部と受信部が共にダブルバッファ構造になっているので、送信および受信中にデータのリード/ライトができ、連続送信/受信が可能です。

調歩同期式シリアル通信の一般的なフォーマットを図 14.2 に示します。

調歩同期式シリアル通信では、通信回線は通常、マーク状態 (High レベル) に保たれています。SCI は通信回線を監視し、スペース (Low レベル) になったところをスタートビットとみなしてシリアル通信を開始します。

シリアル通信の1キャラクタは、スタートビット (Low レベル) から始まりデータ (LSB ファースト: 最下位ビットから)、パリティビット (High / Low レベル)、最後にストップビット (High レベル) の順で構成されています。

調歩同期式モードでは、SCI は受信時にスタートビットの立ち下がりエッジで同期化を行います。また SCI は、データを1ビット期間の16倍の周波数のクロックの8番目でサンプリングするので、各ビットの中央で通信データが取り込まれます。

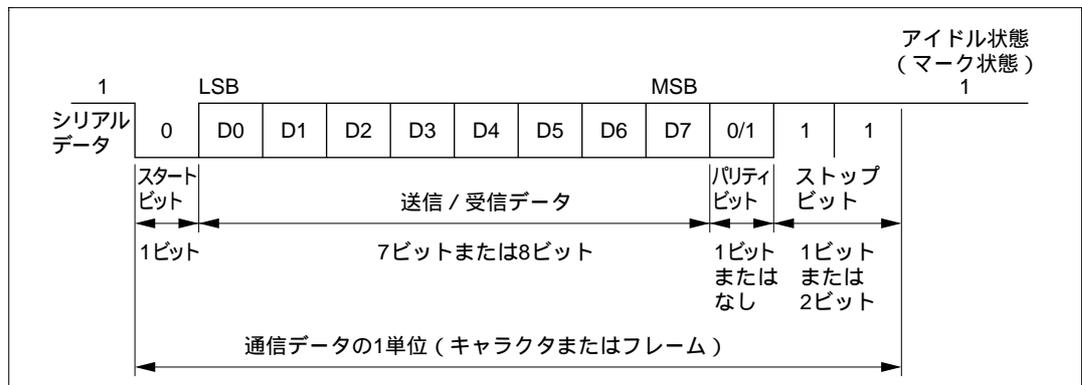


図 14.2 調歩同期式通信のデータフォーマット  
(8ビットデータ/パリティあり/2ストップビットの例)

#### (1) 送信/受信フォーマット

調歩同期式モードで設定できる送信/受信フォーマットを、表 14.10 に示します。送信/受信フォーマットは12種類あり、SMRの選定により選択できます。

表 14.10 シリアル送信 / 受信フォーマット (調歩同期式モード)

SMRの設定				シリアル送信 / 受信フォーマットとフレーム長												
CHR	PE	MP	STOP	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	
0	0	0	0	S	8ビットデータ								STOP			
0	0	0	1	S	8ビットデータ								STOP	STOP		
0	1	0	0	S	8ビットデータ								P	STOP		
0	1	0	1	S	8ビットデータ								P	STOP	STOP	
1	0	0	0	S	7ビットデータ							STOP				
1	0	0	1	S	7ビットデータ							STOP	STOP			
1	1	0	0	S	7ビットデータ							P	STOP			
1	1	0	1	S	7ビットデータ							P	STOP	STOP		
0	-	1	0	S	8ビットデータ								MPB	STOP		
0	-	1	1	S	8ビットデータ								MPB	STOP	STOP	
1	-	1	0	S	7ビットデータ							MPB	STOP			
1	-	1	1	S	7ビットデータ							MPB	STOP	STOP		

## 【記号説明】

S : スタートビット

STOP : ストップビット

P : パリティビット

MPB : マルチプロセッサビット

## (2) クロック

SCI の送受信クロックは、SMR の  $C/\bar{A}$  ビットと SCR の CKE1、CKE0 ビットの設定により、内蔵ポーレートジェネレータの生成した内部クロック、または SCK 端子から入力された外部クロックの 2 種類から選択できます。SCI のクロックソースの選択については表 14.9 を参照してください。

外部クロックを SCK 端子に入力する場合には、使用するビットレートの 16 倍の周波数のクロックを入力してください。

内部クロックで動作させるとき、SCK 端子からクロックを出力することができます。このとき出力されるクロックの周波数はビットレートと等しく、位相は図 14.3 に示すように送信データの中央にクロック立ち上がりエッジが来るようになります。

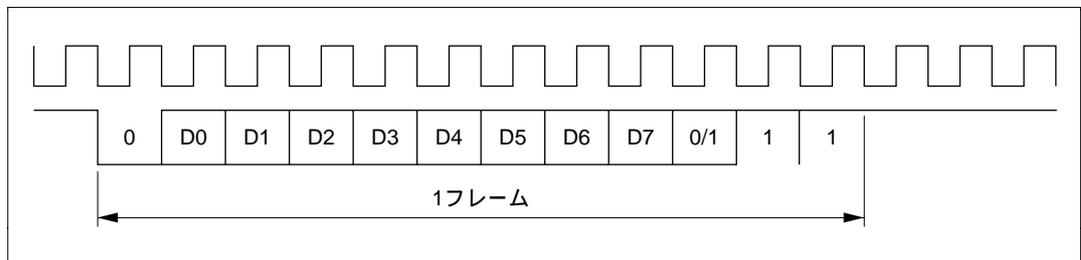


図 14.3 出力クロックと通信データの位相関係 (調歩同期式モード)

## (3) データの送信 / 受信動作

### (a) SCI の初期化 (調歩同期式)

データの送信 / 受信前には、まず SCR の TE、RE ビットを 0 にクリアした後、以下の順で SCI を初期化してください。

動作モードの変更、通信フォーマットの変更などの場合には必ず、TE ビットおよび RE ビットを 0 にクリアしてから次の手順で変更を行ってください。TE ビットを 0 にクリアすると TDRE フラグは 1 にセットされ、TSR が初期化されます。RE ビットを 0 にクリアしても、RDRF、PER、FER、ORER の各フラグ、および RDR の内容は保持されますので注意してください。

外部クロックを使用している場合には、動作が不確実になりますので初期化を含めた動作中にクロックを止めないでください。

図 14.4 に SCI の初期化フローチャートの例を示します。

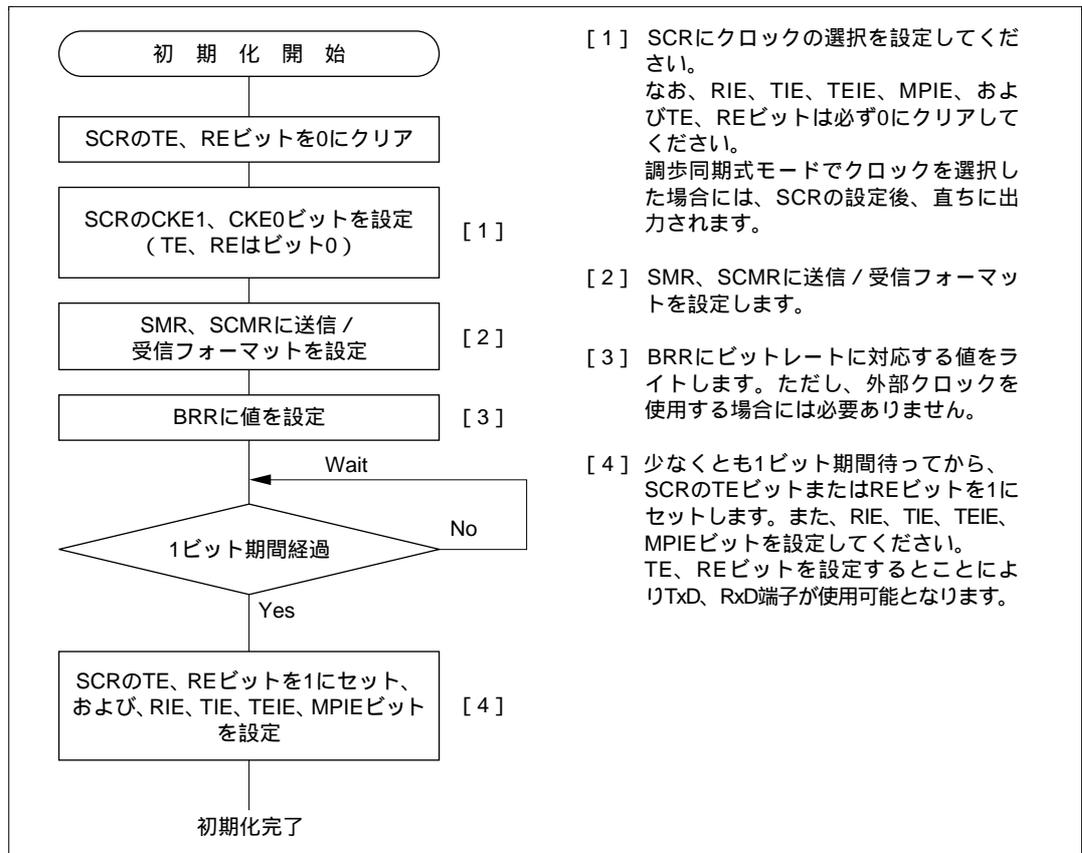


図 14.4 SCI の初期化フローチャートの例

(b) シリアルデータ送信 (調歩同期式)

図 14.5 にシリアル送信のフローチャートの例を示します。

シリアルデータ送信は以下の手順に従って行ってください。

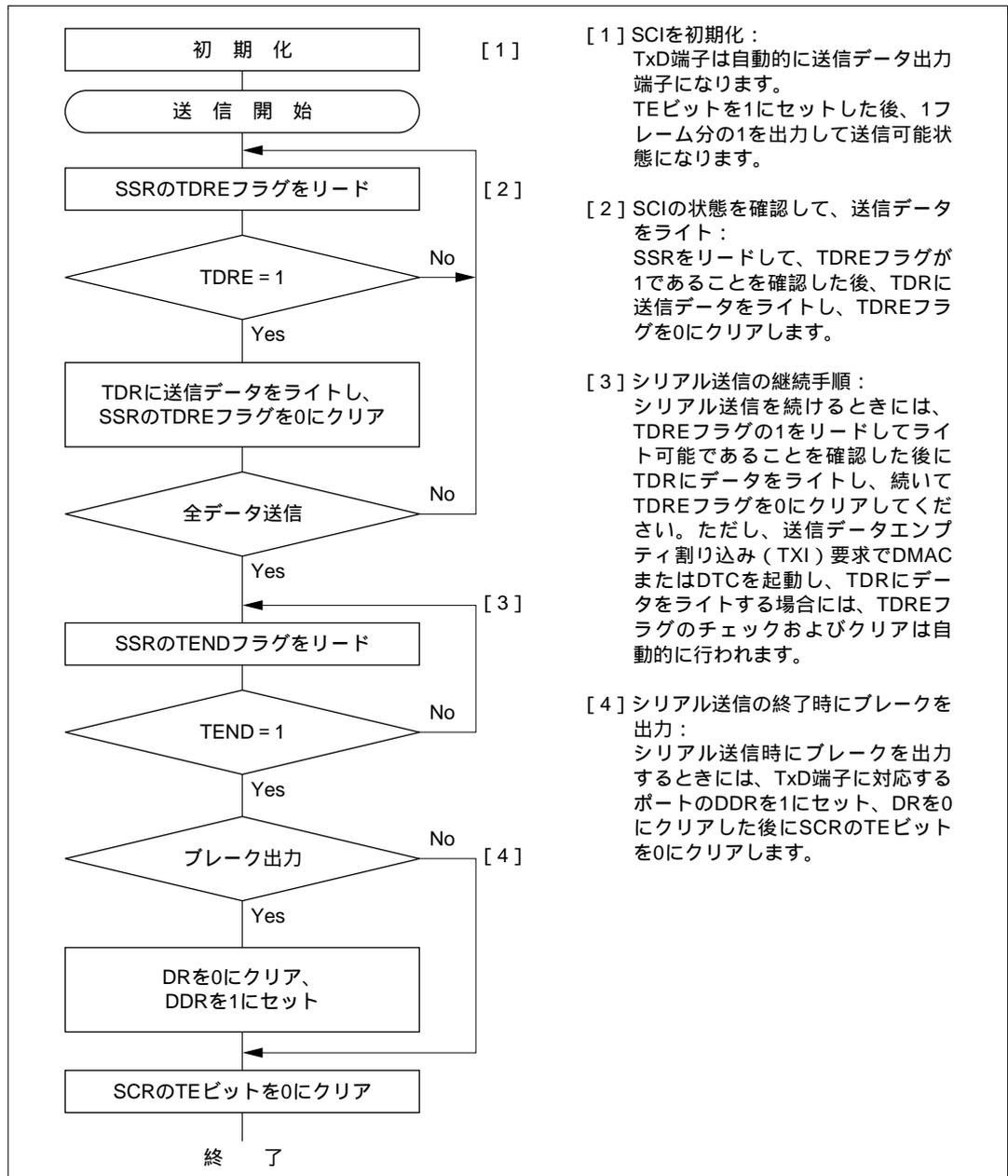


図 14.5 シリアル送信のフローチャートの例

SCI はシリアル送信時に以下のように動作します。

- [ 1 ] SCI は、SSR の TDRE フラグを監視し、0 であると TDR にデータがライトされたと認識し、TDR から TSR にデータを転送します。
- [ 2 ] TDR から TSR へデータを転送した後に TDRE フラグを 1 にセットし、送信を開始します。  
このとき、SCR の TIE ビットが 1 にセットされていると送信データエンブティ割り込み (TXI) 要求を発生します。  
シリアル送信データは、以下の順に TxD 端子から送り出されます。
  - [ a ] スタートビット：  
1 ビットの 0 が出力されます。
  - [ b ] 送信データ：  
8 ビット、または 7 ビットのデータが LSB から順に出力されます。
  - [ c ] パリティビットまたはマルチプロセッサビット：  
1 ビットのパリティビット (偶数パリティ、または奇数パリティ)、または 1 ビットのマルチプロセッサビットが出力されます。  
なお、パリティビット、またはマルチプロセッサビットを出力しないフォーマットも選択できます。
  - [ d ] ストップビット：  
1 ビットまたは 2 ビットの 1 (ストップビット) が出力されます。
  - [ e ] マーク状態：  
次の送信を開始するスタートビットを送り出すまで 1 を出力し続けます。
- [ 3 ] SCI は、ストップビットを送出するタイミングで TDRE フラグをチェックします。  
TDRE フラグが 0 であると TDR から TSR にデータを転送し、ストップビットを送り出した後、次フレームのシリアル送信を開始します。  
TDRE フラグが 1 であると SSR の TEND フラグに 1 をセットし、ストップビットを送り出した後、1 を出力する “マーク状態” になります。このとき SCR の TEIE ビットが 1 にセットされていると TEI 割り込み要求を発生します。

調歩同期式モードでの送信時の動作例を図 14.6 に示します。

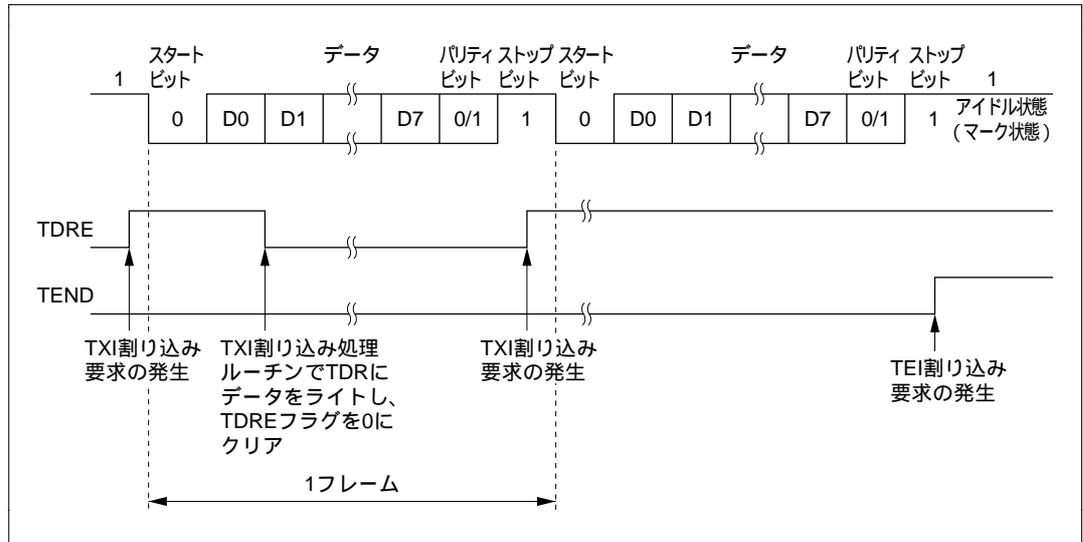


図 14.6 調歩同期式モードでの送信時の動作例  
(8ビットデータ/パリティあり/1ストップビットの例)

## (c) シリアルデータ受信 (調歩同期式)

図 14.7 にシリアル受信フローチャートの例を示します。

シリアルデータ受信は以下の手順に従って行ってください。

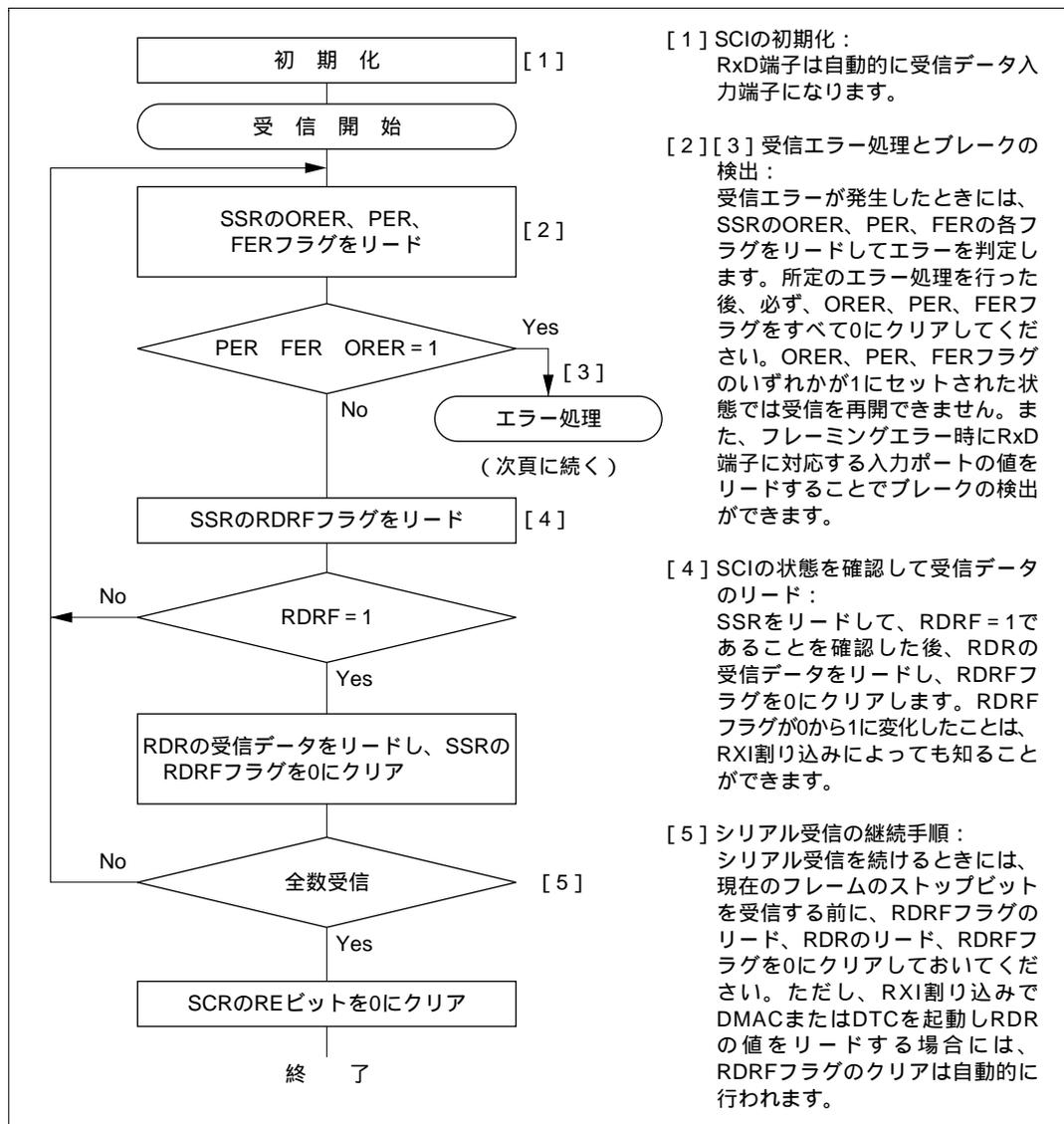


図 14.7 (1) シリアル受信データフローチャートの例

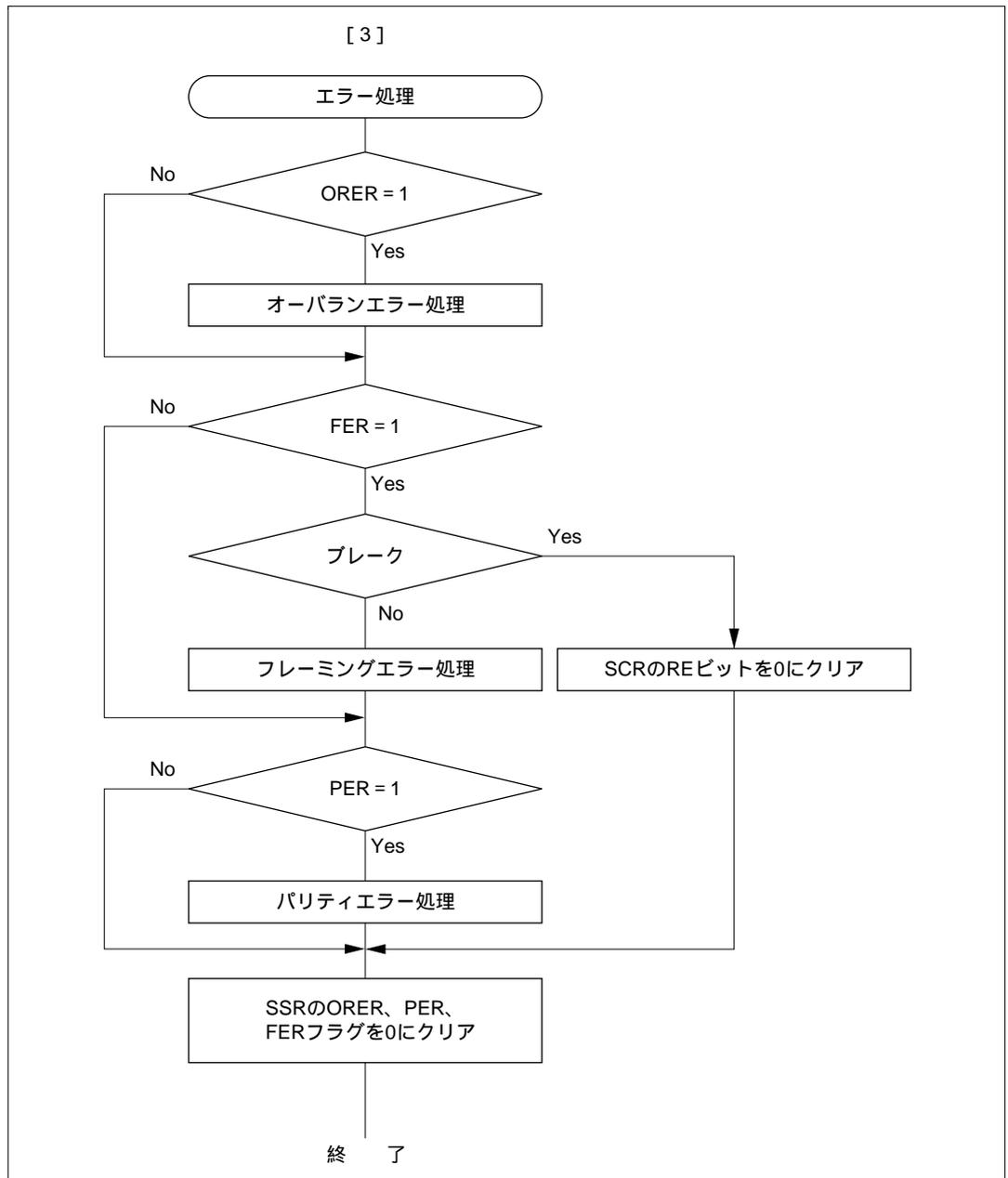


図 14.7 (2) シリアル受信データフローチャートの例

SCI は受信時に以下のように動作します。

- [1] SCI は通信回線を監視し、スタートビットの 0 を検出すると内部を同期化し、受信を開始します。
- [2] 受信したデータを RSR の LSB から MSB の順に格納します。
- [3] パリティビットおよびストップビットを受信します。

受信後、SCI は以下のチェックを行います。

- [a] パリティチェック：

受信データの 1 の数をチェックし、これが SMR の  $O\bar{E}$  ビットで設定した偶数 / 奇数パリティになっているかをチェックします。

- [b] ストップビットチェック：

ストップビットが 1 であるかをチェックします。

ただし、2 ストップビットの場合、1 ビット目のみをチェックします。

- [c] ステータスチェック：

RDRF フラグが 0 であり、受信データを RSR から RDR に転送できる状態であることをチェックします。

以上のチェックをすべて満足したとき、RDRF フラグが 1 にセットされ、RDR に受信データが格納されます。

エラーチェックで受信エラー\*を発生すると表 14.11 のように動作します。

- 【注】 \* 受信エラーが発生した状態では、以後の受信動作ができません。

また、受信時に RDRF フラグが 1 にセットされませんので、必ずエラーフラグを 0 にクリアしてください。

- [4] RDRF フラグが 1 になったとき、SCR の RIE ビットが 1 にセットされていると受信データフル割り込み (RXI) 要求を発生します。

また、ORER、PER、FER フラグのいずれかが 1 になったとき、SCR の RIE ビットが 1 にセットされていると受信エラー割り込み (ERI) 要求を発生します。

表 14.11 受信エラーと発生条件

受信エラー名	略称	発生条件	データ転送
オーバランエラー	ORER	SSR の RDRF フラグが 1 にセットされたまま次のデータ受信を完了したとき	RSR から RDR に受信データは転送されません。
フレーミングエラー	FER	ストップビットが 0 のとき	RSR から RDR に受信データが転送されます。
パリティエラー	PER	SMR で設定した偶数 / 奇数パリティの設定と受信したデータが異なるとき	RSR から RDR に受信データが転送されます。

調歩同期式モード受信時の動作例を図 14.8 に示します。

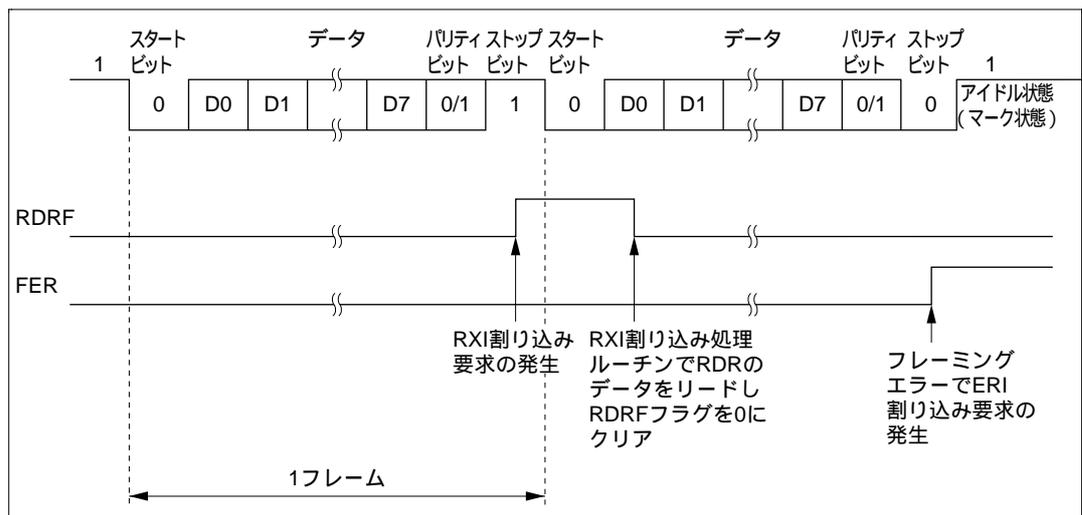


図 14.8 SCI の受信時の動作例  
(8 ビットデータ / パリティあり / 1 ストップビットの例)

### 14.3.3 マルチプロセッサ通信機能

マルチプロセッサ通信機能とは、調歩同期式モードでマルチプロセッサビットを付加したフォーマット(マルチプロセッサフォーマット)でシリアル通信をする機能です。この機能を使用すると、複数のプロセッサ間でシリアル通信回線を共有したデータの送受信ができます。

マルチプロセッサ通信を行うとき、受信局は各々固有の ID コードでアドレッシングされています。

シリアル通信サイクルは、受信局を指定する ID 送信サイクルとデータ送信サイクルの2つから構成されます。この ID 送信サイクルとデータ送信サイクルの区別は、マルチプロセッサビットで行います。

送信局は、まず、シリアル通信を行いたい受信局の ID を、マルチプロセッサビット 1 を付加したデータにして送信します。続いて、送信データを、マルチプロセッサビット 0 を付加したデータにして送信します。

受信局は、マルチプロセッサビット 1 のデータが送信されるまでは、データを読み飛ばします。

マルチプロセッサビット 1 のデータを受信したとき、受信局は自局の ID と比較します。そして、一致した局は続いて送信されるデータを受信します。一方、一致しなかった局は、再びマルチプロセッサビット 1 のデータが送信されるまでは、データを読み飛ばします。このようにして複数のプロセッサ間のデータ送受信が行われます。

図 14.9 にマルチプロセッサフォーマットを使用したプロセッサ間通信の例を示します。

#### (1) 送信 / 受信フォーマット

送信 / 受信フォーマットは 4 種類です。

マルチプロセッサフォーマットを指定した場合は、パリティビットの指定は無効です。詳細は表 14.10 を参照してください。

#### (2) クロック

調歩同期式モードの項を参照してください。

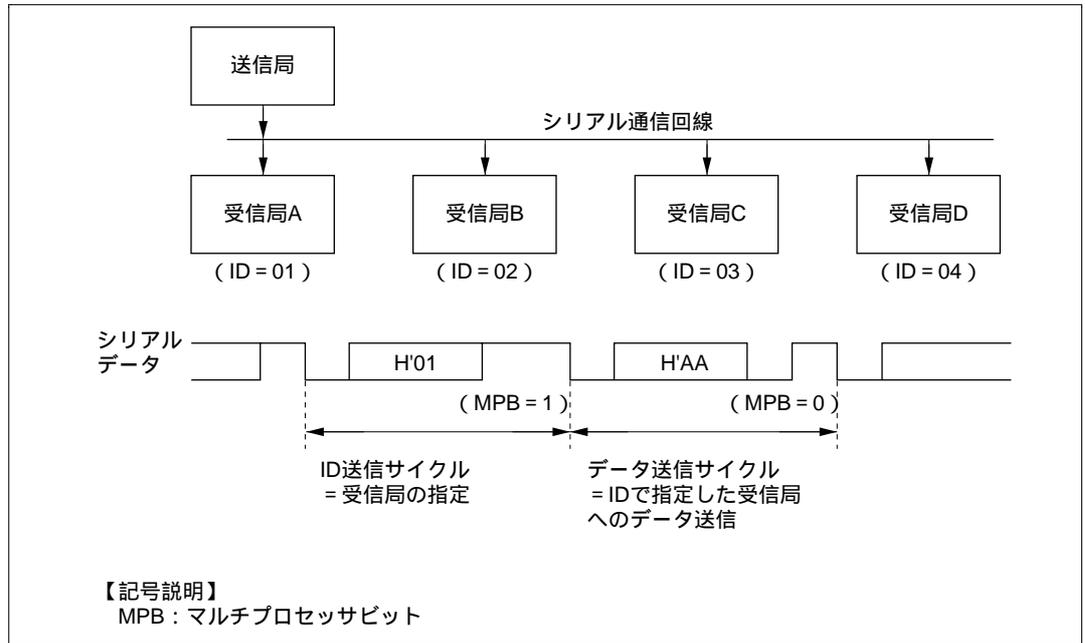


図 14.9 マルチプロセッサフォーマットを使用したプロセッサ間通信の例  
(受信局 A へのデータ H'AA の送信の例)

### (3) データの送信 / 受信動作

#### (a) マルチプロセッサシリアルデータ送信

図 14.10 にマルチプロセッサシリアルデータ送信のフローチャートの例を示します。  
マルチプロセッサシリアルデータ送信は、以下の手順に従って行ってください。

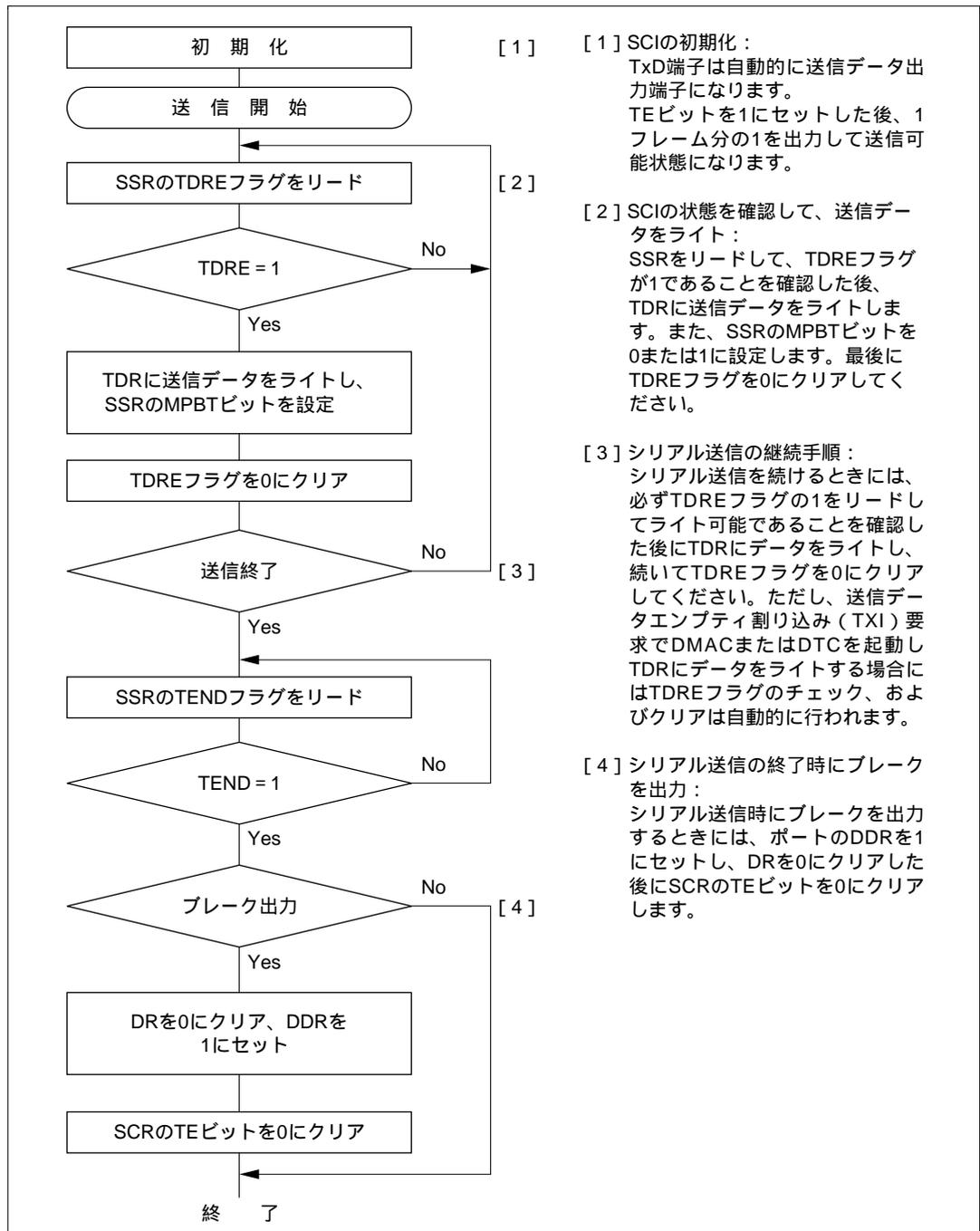


図 14.10 マルチプロセッサシリアル送信のフローチャートの例

SCI は、シリアル送信時に以下のように動作します。

- [ 1 ] SCI は、SSR の TDRE フラグを監視し、0 であると TDR にデータがライトされたと認識し、TDR から TSR にデータを転送します。
- [ 2 ] TDR から TSR へデータを転送した後に TDRE フラグを 1 にセットし、送信を開始します。  
このとき、SCR の TIE ビットが 1 にセットされていると送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求を発生します。  
シリアル送信データは、以下の順に TxD 端子から送り出されます。
  - [ a ] スタートビット：  
1 ビットの 0 が出力されます。
  - [ b ] 送信データ：  
8 ビット / 7 ビットのデータが LSB から順に出力されます。
  - [ c ] マルチプロセッサビット：  
1 ビットのマルチプロセッサビット (MPBT の値) が出力されます。
  - [ d ] ストップビット：  
1 ビット / 2 ビットの 1 (ストップビット) が出力されます。
  - [ e ] マーク状態：  
次の送信を開始するスタートビットを送り出すまで 1 を出力し続けます。
- [ 3 ] SCI は、ストップビットを送り出すタイミングで TDRE フラグをチェックします。  
TDRE フラグが 0 であると TDR から TSR にデータを転送し、ストップビットを送り出した後、次のフレームのシリアル送信を開始します。  
TDRE フラグが 1 であると SSR の TEND フラグを 1 にセットし、ストップビットを送り出した後、1 を出力するマーク状態になります。このとき SCR の TEIE ビットが 1 にセットされていると送信終了割り込み (TEI) 要求を発生します。

図 14.11 にマルチプロセッサフォーマットの SCI の送信時の動作例を示します。

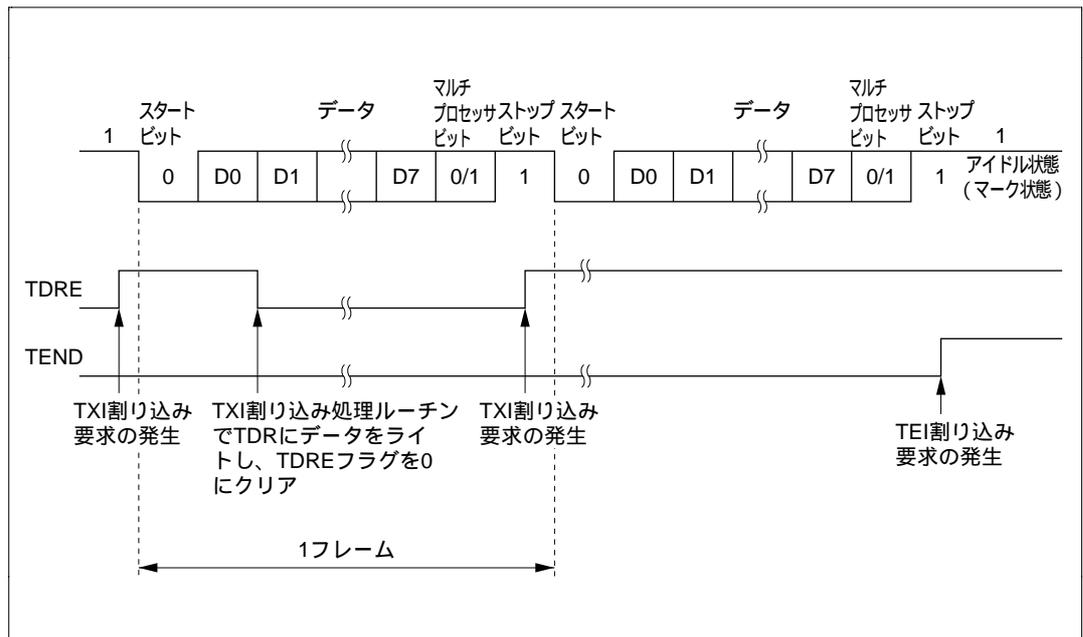


図 14.11 SCI の送信時の動作例  
(8 ビットデータ / マルチプロセッサビットあり / 1 ストップビットの例)

(b) マルチプロセッサシリアルデータ受信

図 14.12 にマルチプロセッサシリアル受信のフローチャートの例を示します。  
マルチプロセッサシリアルデータ受信は、以下の手順に従って行ってください。

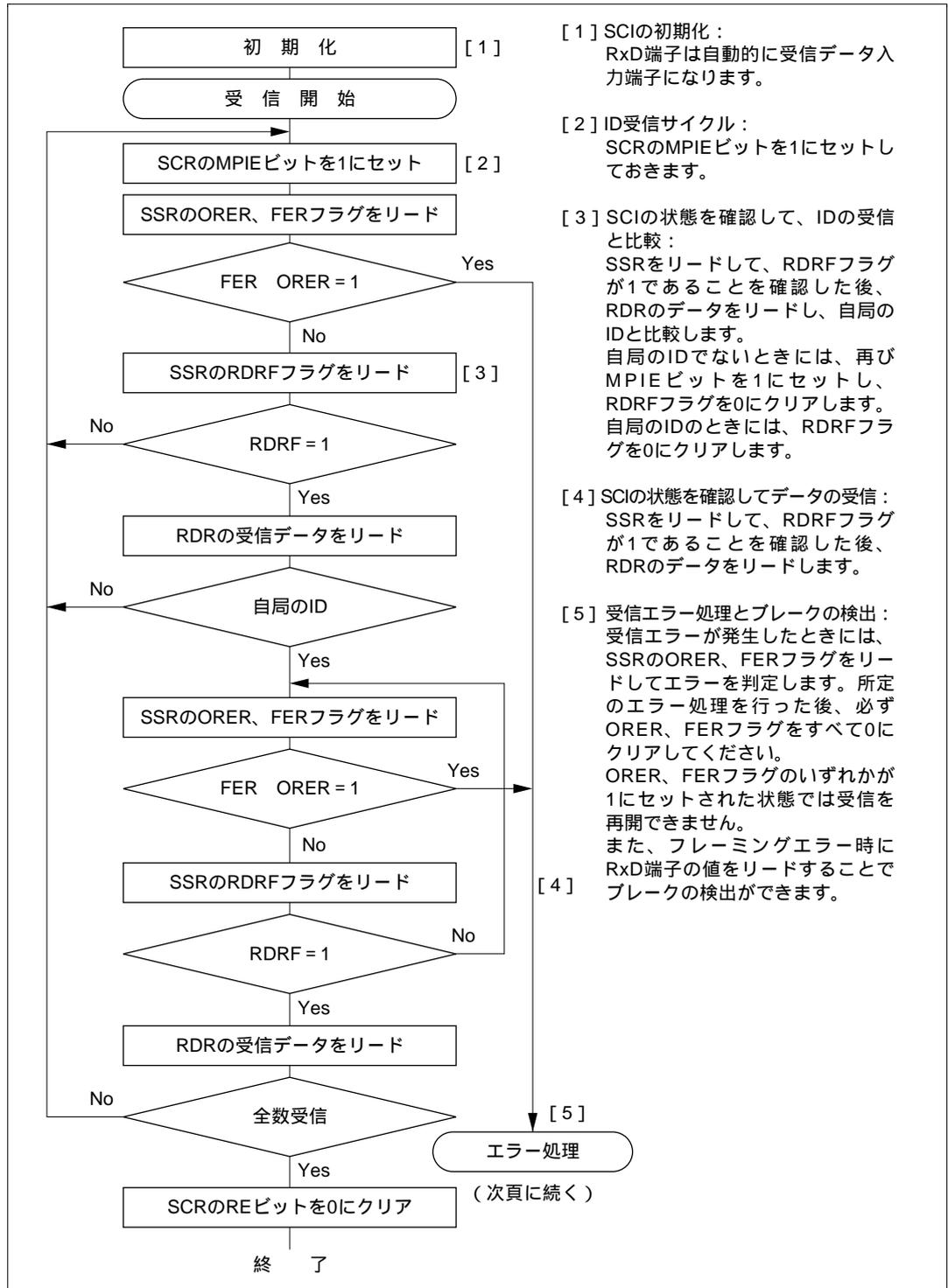


図 14.12 (1) マルチプロセッサシリアル受信フローチャートの例

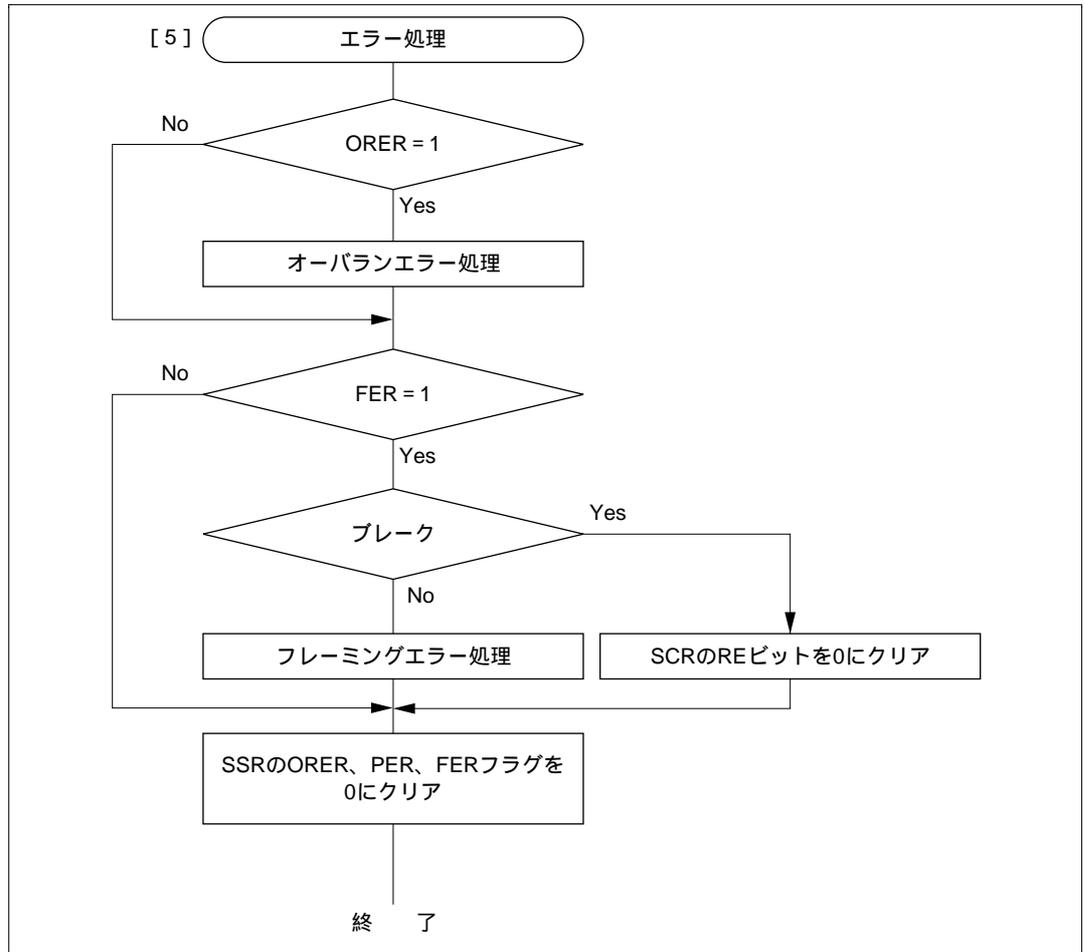


図 14.12 (2) マルチプロセッサシリアル受信フローチャートの例

図 14.13 にマルチプロセッサフォーマットの SCI の受信時の動作例を示します。

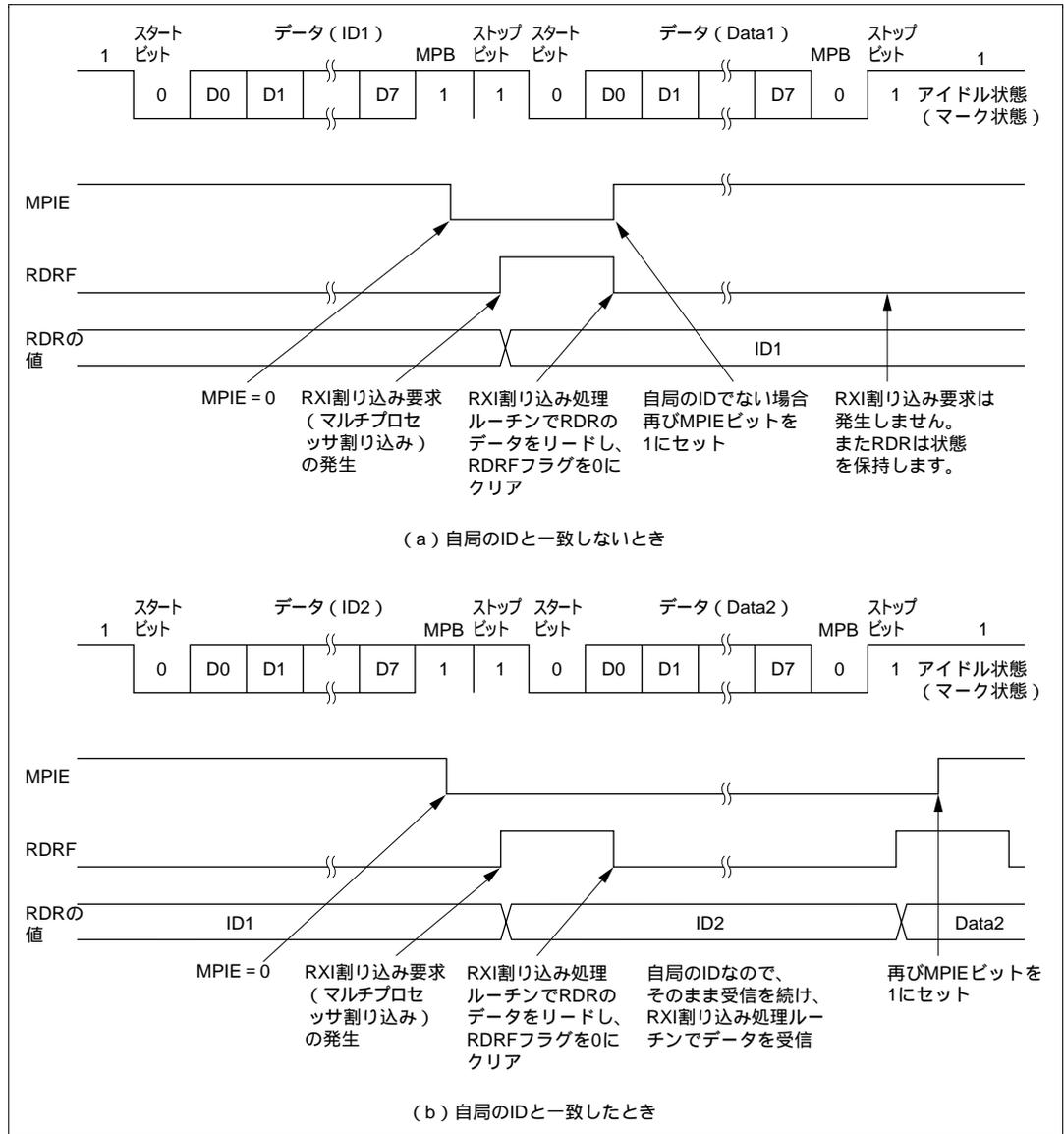


図 14.13 SCI の受信時の動作例

(8ビットデータ / マルチプロセッサビットあり / 1ストップビットの例)

### 14.3.4 クロック同期式モード時の動作

クロック同期式モードは、クロックパルスに同期してデータを送信または受信するモードで、高速シリアル通信に適しています。

SCI 内部では、送信部と受信部は独立していますので、クロックを共有することで全二重通信ができます。

また、送信部と受信部が共にダブルバッファ構造になっていますので送信および受信中にデータのリード/ライトができ、連続送信/受信が可能です。

クロック同期式シリアル通信の一般的なフォーマットを図 14.14 に示します。

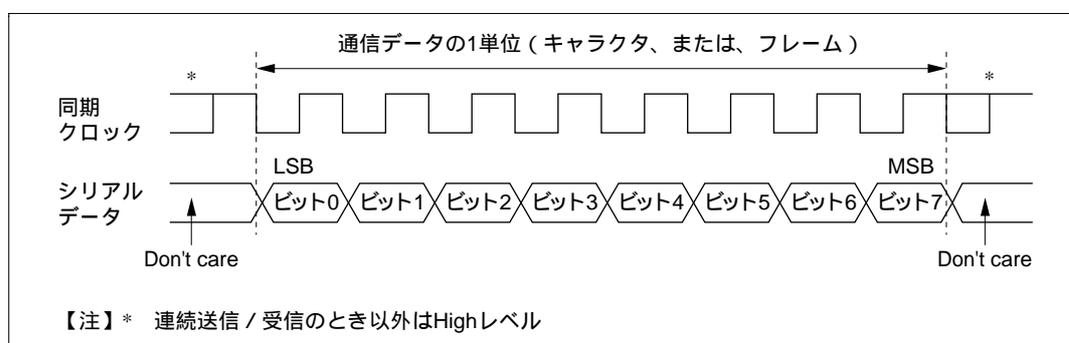


図 14.14 クロック同期式通信のデータフォーマット

クロック同期式シリアル通信では、通信回線のデータは同期クロックの立ち下がりから次の立ち下がりまで出力されます。また、同期クロックの立ち上がりでデータの確定が保証されます。

シリアル通信の1キャラクタは、データのLSBから始まり最後にMSBが出力されます。MSB出力後の通信回線の状態はMSBの状態を保ちます。

クロック同期式モードでは、SCIは同期クロックの立ち上がりに同期してデータを受信します。

#### (1) 送信/受信フォーマット

8ビットデータ固定です。

パリティビットやマルチプロセッサビットの付加はできません。

## (2) クロック

SMRの $C/\bar{A}$ ビットとSCRのCKE1、CKE0ビットの設定により内蔵ポーレートジェネレータの生成した内部クロック、または、SCK端子から入力された外部同期クロックの2種類から選択できます。SCIのクロックソースの選択については表14.9を参照してください。

内部クロックで動作させるとき、SCK端子からは同期クロックが出力されます。

同期クロックは1キャラクタの送受信で8パルス出力され、送信/受信を行わないときにはHighレベルに固定されます。ただし、受信のみの動作のときは、オーバランエラーが発生するか、REビットを0にクリアするまで同期クロックは出力されます。1キャラクタ単位の受信動作を行いたいときは、クロックソースは外部クロックを選択してください。

## (3) データの送信 / 受信動作

### (a) SCIの初期化(クロック同期式)

データの送信/受信前には、SCRのTE、REビットを0にクリアした後、以下の手順に従いSCIを初期化してください。

モードの変更、通信フォーマットの変更などの場合には必ず、TE、REビットを0にクリアしてから下記手順で変更してください。TEビットを0にクリアするとTDREフラグは1にセットされ、TSRが初期化されます。

REビットを0にクリアしてもRDRF、PER、FER、ORERの各フラグ、およびRDRの内容は保持されますので注意してください。

図14.15にSCIの初期化フローチャートの例を示します。

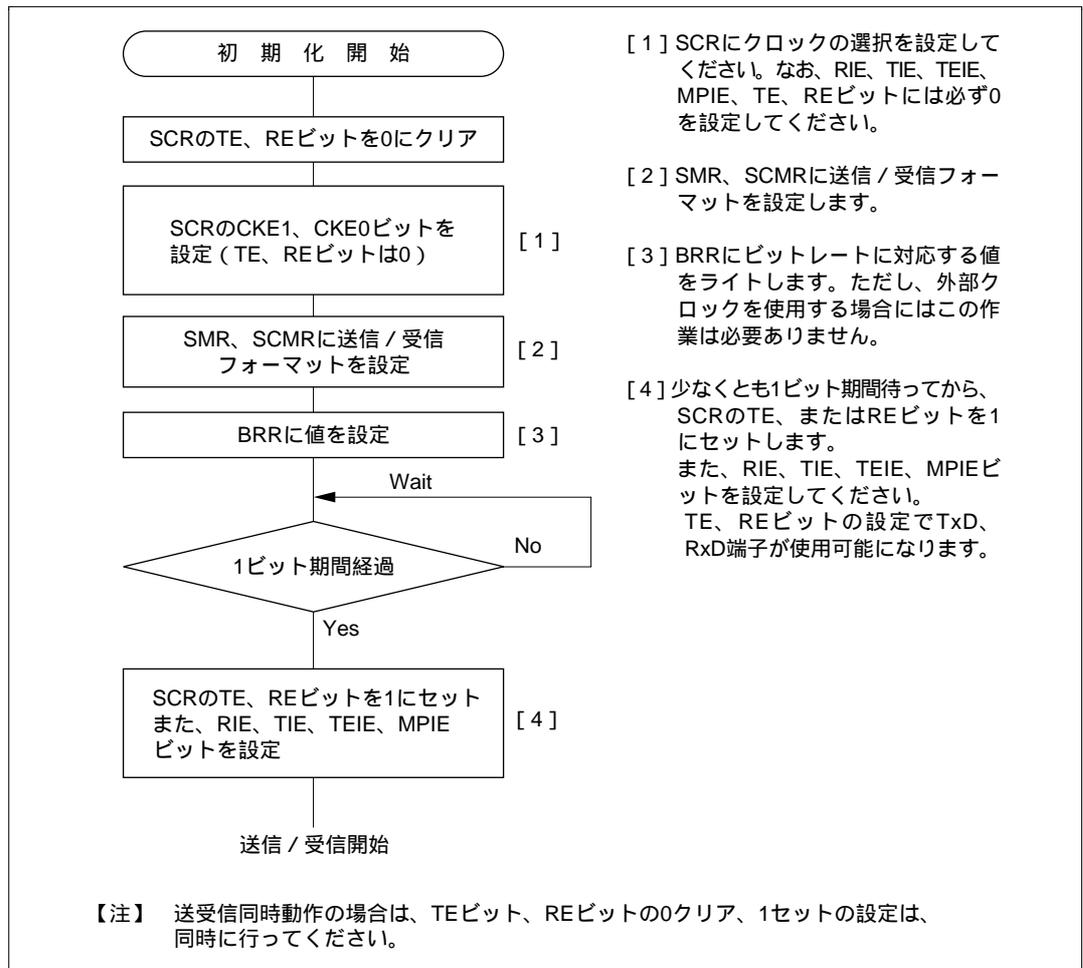


図 14.15 SCI の初期化フローチャートの例

(b) シリアルデータ送信 (クロック同期式)

図 14.16 にシリアル送信のフローチャートの例を示します。

シリアルデータ送信は以下の手順に従って行ってください。

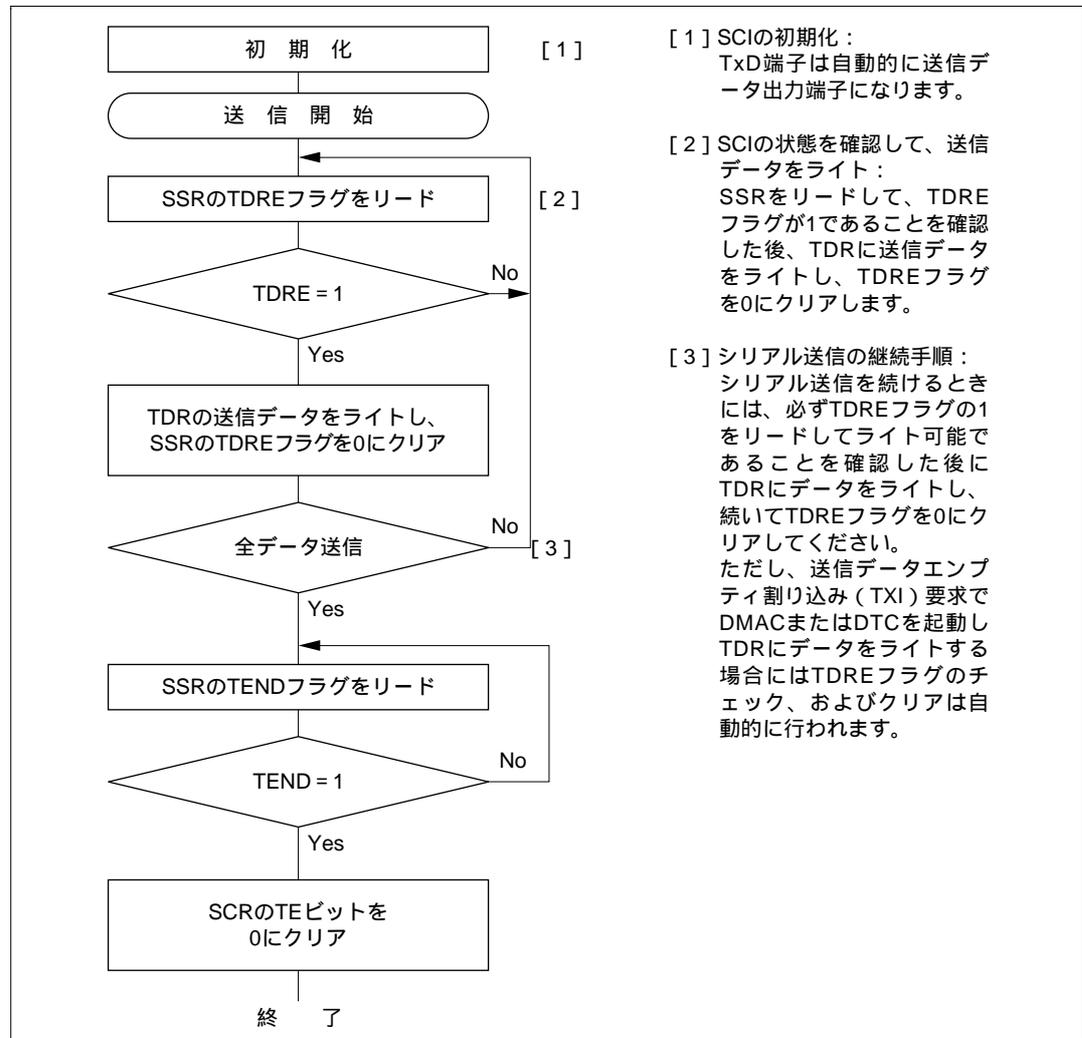


図 14.16 シリアル送信のフローチャートの例

SCI はシリアル送信時に以下のように動作します。

- [ 1 ] SCI は、SSR の TDRE フラグを監視し、0 であると TDR にデータがライトされたと認識し、TDR から TSR にデータを転送します。
- [ 2 ] TDR から TSR へデータを転送した後に TDRE フラグを 1 にセットし、送信を開始します。このとき、SCR の TIE ビットが 1 にセットされていると送信データエンブティ割り込み (TXI) 要求を発生します。  
クロック出力モードに設定したときには、SCI は同期クロックを 8 パルス出力します。外部クロックに設定したときには、入力クロックに同期してデータを出力します。シリアル送信データは、LSB (ビット 0) から MSB (ビット 7) の順に TxD 端子から送り出されます。
- [ 3 ] SCI は、MSB (ビット 7) を送り出すタイミングで TDRE フラグをチェックします。TDRE フラグが 0 であると TDR から TSR にデータを転送し、次フレームのシリアル送信を開始します。  
TDRE フラグが 1 であると SSR の TEND フラグを 1 にセットし、MSB (ビット 7) を送り出した後、TxD 端子は状態を保持します。  
このとき SCR の TEIE ビットが 1 にセットされていると送信終了割り込み (TEI) 要求を発生します。
- [ 4 ] シリアル送信終了後は、SCK 端子は High レベル固定になります。

図 14.17 に SCI の送信時の動作例を示します。

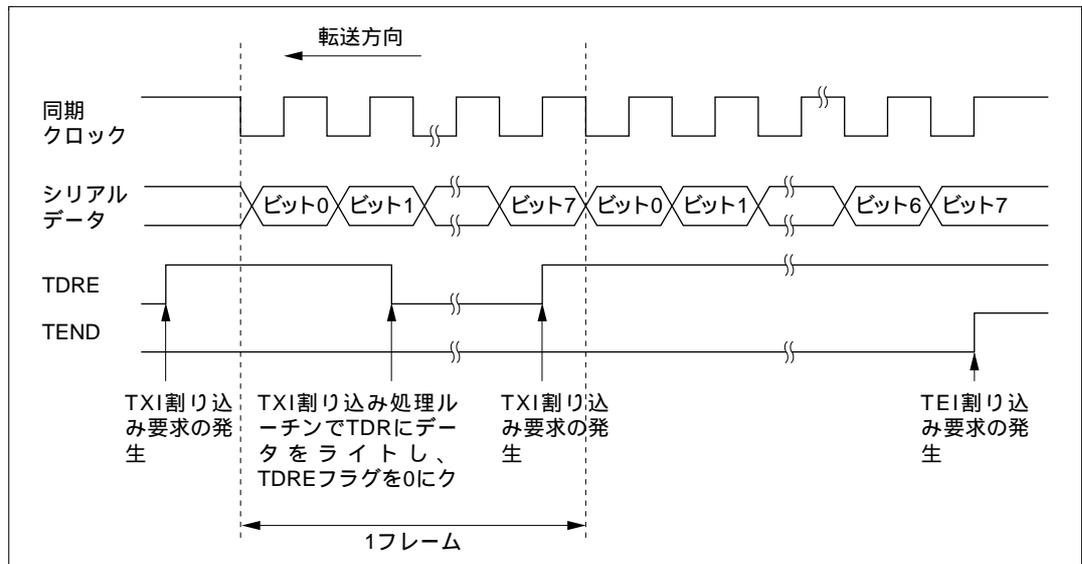


図 14.17 SCI の送信時の動作例

(c) シリアルデータ受信 (クロック同期式)

図 14.18 にシリアル受信フローチャートの例を示します。

シリアルデータ受信は以下の手順に従って行ってください。

動作モードを調歩同期式モードからクロック同期式モードに切り替える際には、必ず、ORER、PER、FER の各フラグが 0 にクリアされていることを確認してください。

FER、PER フラグが 1 にセットされていると RDRF フラグがセットされません。また、送信動作および受信動作のいずれも行うことができません。

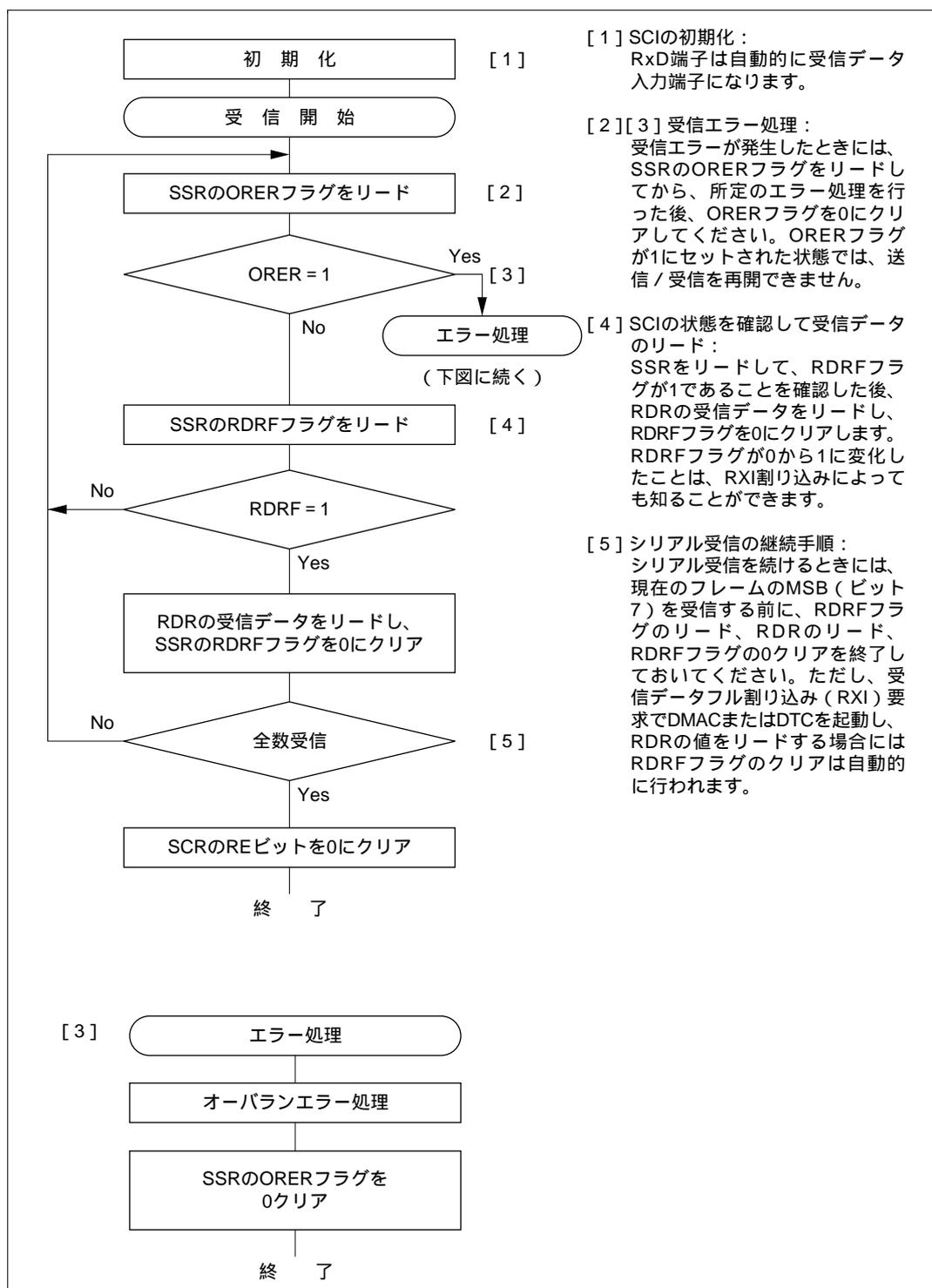


図 14.18 シリアルデータ受信フローチャートの例

SCI は受信時に以下のように動作します。

- [ 1 ] SCI は同期クロックの入力または出力に同期して内部を初期化します。
- [ 2 ] 受信したデータを RSR の LSB から MSB の順に格納します。  
 受信後、SCI は、RDRF フラグが 0 であり、受信データを RSR から RDR に転送できる状態であるかをチェックします。  
 このチェックを満足したとき RDRF フラグが 1 にセットされ、RDR に受信データが格納されます。エラーチェックで受信エラーを発生すると、表 14.11 のように動作します。
- [ 3 ] RDRF フラグが 1 になったとき、SCR の RIE ビットが 1 にセットされていると受信データフル割り込み (RXI) 要求を発生します。  
 また、ORER フラグが 1 になったとき、SCR の RIE ビットが 1 にセットされていると受信エラー割り込み (ERI) 要求を発生します。

図 14.19 に SCI の受信時の動作例を示します。

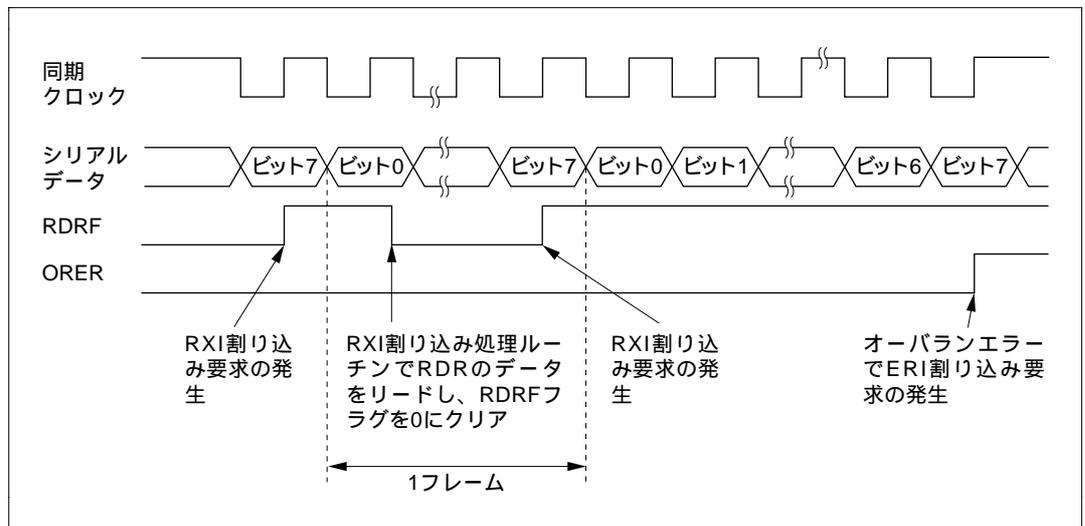


図 14.19 SCI の受信時の動作例

(d) シリアルデータ送受信同時動作 (クロック同期式)

図 14.20 にシリアル送受信同時動作のフローチャートの例を示します。

シリアルデータ送受信同時動作は、以下の手順に従って行ってください。

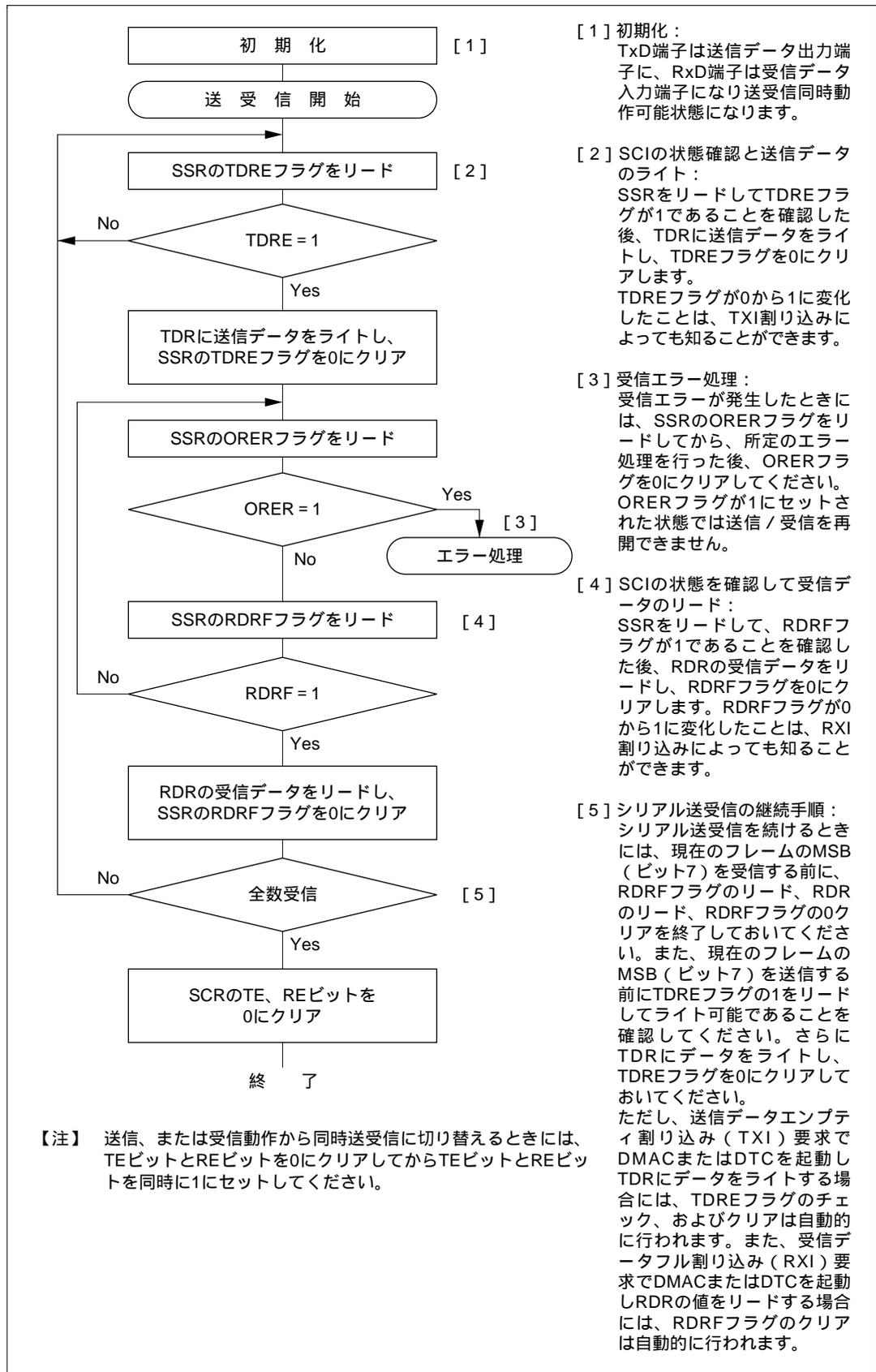


図 14.20 シリアル送受信同時動作のフローチャートの例

## 14.4 SCI 割り込み

SCI には、送信終了割り込み (TEI) 要求、受信エラー割り込み (ERI) 要求、受信データフル割り込み (RXI) 要求、送信データエンブティ割り込み (TXI) 要求の 4 種類の割り込み要因があります。表 14.12 に各割り込み要因と優先順位を示します。各割り込み要因は、SCR の TIE ビット、RIE ビット、および TEIE ビットで許可または禁止できます。また、各割り込み要求はそれぞれ独立に割り込みコントローラに送られます。

SSR の TDRE フラグが 1 にセットされると、TXI 割り込み要求が発生します。また、SSR の TEND フラグが 1 にセットされると、TEI 割り込み要求が発生します。TXI 割り込み要求により DMAC または DTC を起動してデータ転送を行うことができます。TDRE フラグは DMAC または DTC によるデータ転送時に自動的に 0 にクリアされます。なお、TEI 割り込み要求で DMAC または DTC の起動はできません。

SSR の RDRF フラグが 1 にセットされると RXI 割り込み要求が発生します。SSR の ORER、PER、FER フラグのいずれかが 1 にセットされると、ERI 割り込み要求が発生します。RXI 割り込み要求で DMAC または DTC を起動してデータ転送を行うことができます。RDRF フラグは DMAC または DTC によるデータ転送時に自動的に 0 にクリアされます。なお、ERI 割り込み要求で DMAC または DTC の起動はできません。

SCI チャンネル 2 の割り込みにより DMAC を起動することはできません。

表 14.12 SCI 割り込み要因

チャンネル	割り込み要因	内 容	DTC の起動	DMAC の起動	優先順位*
0	ERI	受信エラー (ORER、FER、PER) による割り込み	不可	不可	高 ↑
	RXI	受信データフル (RDRF) による割り込み	可	可	
	TXI	送信データエンブティ (TDRE) による割り込み	可	可	
	TEI	送信終了 (TEND) による割り込み	不可	不可	
1	ERI	受信エラー (ORER、FER、PER) による割り込み	不可	不可	↑
	RXI	受信データフル (RDRF) による割り込み	可	可	
	TXI	送信データエンブティ (TDRE) による割り込み	可	可	
	TEI	送信終了 (TEND) による割り込み	不可	不可	
2	ERI	受信エラー (ORER、FER、PER) による割り込み	不可	不可	↑
	RXI	受信データフル (RDRF) による割り込み	可	不可	
	TXI	送信データエンブティ (TDRE) による割り込み	可	不可	
	TEI	送信終了 (TEND) による割り込み	不可	不可	

【注】 \* リセット直後の初期状態について示しています。チャンネル間の優先順位は割り込みコントローラにより変更可能です。

TEI 割り込みは TEIE ビットが 1 にセットされた状態で TEND フラグが 1 にセットされると要求されます。この TEND フラグのクリアは TDRE フラグと同時に行われます。このため、TEI 割り込みと TXI 割り込みが同時に要求されると TXI 割り込みが先に受け付けられ、TDRE フラグと TEND フラグがクリアされる場合があります。このとき TEI 割り込みは受け付けられませんので注意してください。

## 14.5 使用上の注意

SCI を使用する際は、以下のことに注意してください。

### (1) TDR へのライトと TDRE フラグの関係について

SSR の TDRE フラグは TDR から TSR に送信データの転送が行われたことを示すステータスフラグです。SCI が TDR から TSR にデータを転送すると、TDRE フラグが 1 にセットされます。

TDR へのデータのライトは、TDRE フラグの状態にかかわらず行うことができます。しかし、TDRE フラグが 0 の状態で新しいデータを TDR にライトすると、TDR に格納されていたデータは、まだ TSR に転送されていないため失われます。したがって TDR への送信データのライトは、必ず TDRE フラグが 1 にセットされていることを確認してから行ってください。

### (2) 複数の受信エラーが同時に発生した場合の動作について

複数の受信エラーが同時に発生した場合、SSR の各ステータスフラグの状態は、表 14.13 のようになります。また、オーバランエラーが発生した場合には RSR から RDR へのデータ転送は行われず、受信データは失われます。

表 14.13 SSR のステータスフラグの状態と受信データの転送

SSR のステータスフラグ				受信データ転送		受信エラーの状態
RDRF	ORER	FER	PER	RSR	RDR	
1	1	0	0	x		オーバランエラー
0	0	1	0			フレーミングエラー
0	0	0	1			パリティエラー
1	1	1	0	x		オーバランエラー + フレーミングエラー
1	1	0	1	x		オーバランエラー + パリティエラー
0	0	1	1			フレーミングエラー + パリティエラー
1	1	1	1	x		オーバランエラー + フレーミングエラー + パリティエラー

【注】 : RSR RDR に受信データを転送します。

x : RSR RDR に受信データを転送しません。

### (3) ブレークの検出と処理について (調歩同期式モードのみ)

フレーミングエラー (FER) 検出時に RxD 端子の値を直接リードすることで、ブレークを検出できます。ブレークでは、RxD 端子からの入力がすべて 0 になりますので FER フラグがセットされ、またパリティエラー (PER) もセットされる場合があります。

SCI は、ブレークを受信した後も受信動作を続けますので、FER フラグを 0 にクリアしても再び 1 にセットされますので、注意してください。

### (4) ブレークの送り出し (調歩同期式モードのみ)

TxD 端子は、DR と DDR により入出力方向とレベルが決まる I/O ポートと兼用になっています。これを利用してブレークの送り出しができます。

シリアル送信の初期化から TE ビットを 1 にセットするまでは、マーク状態を DR の値で代替します (TE ビットを 1 にセットするまで、TxD 端子として機能しません)。このため、最初は TxD 端子に対応するポートの DDR と DR を 1 に設定しておきます。

シリアル送信時にブレークを送り出したいときは DR を 0 にクリアした後、TE ビットを 0 にクリアします。

TE ビットを 0 にクリアすると現在の送信状態とは無関係に送信部は初期化され、TxD 端子は I/O ポートになり、TxD 端子から 0 が出力されます。

### (5) 受信エラーフラグと送信動作について (クロック同期式モードのみ)

受信エラーフラグ (ORER、PER、FER) が 1 にセットされた状態では、TDRE フラグを 0 にクリアしても送信を開始できません。必ず送信開始時には、受信エラーフラグを 0 にクリアしておいてください。

また、RE ビットを 0 にクリアしても受信エラーフラグは 0 にクリアできませんので注意してください。

### (6) 調歩同期式モードの受信データサンプリングタイミングと受信マージン

調歩同期式モードでは、SCI は転送レートの 16 倍の周波数の基本クロックで動作しています。

受信時に SCI は、スタートビットの立ち下がり基本クロックでサンプリングして、内部を同期化します。また、受信データを基本クロックの 8 クロック目の立ち上がりエッジで内部に取り込みます。これを図 14.21 に示します。

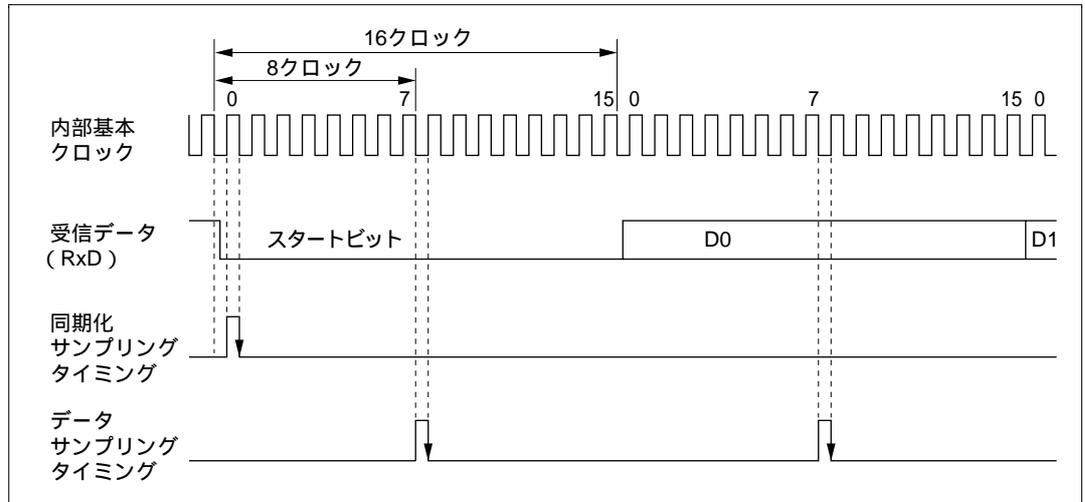


図 14.21 調歩同期式モードの受信データサンプリングタイミング

したがって、調歩同期式モードでの受信マージンは式 (1) のように表すことができます。

$$M = \left| \left( 0.5 - \frac{1}{2N} \right) - (L - 0.5) F - \frac{|D - 0.5|}{N} (1 + F) \right| \times 100\%$$

...式 (1)

M : 受信マージン (%)

N : クロックに対するビットレートの比 (N = 16)

D : クロックデューティ (D = 0 ~ 1.0)

L : フレーム長 (L = 9 ~ 12)

F : クロック周波数の偏差の絶対値

式 (1) で、F = 0、D = 0.5 とすると、受信マージンは式 (2) より 46.875% となります。

D = 0.5、F = 0 のとき、

$$M = \left( 0.5 - \frac{1}{2 \times 16} \right) \times 100\%$$

$$= 46.875\%$$

...式 (2)

ただし、この値はあくまでも計算上の値ですので、システム設計の際には 20 ~ 30% の余裕を持たせてください。

## (7) DMAC または DTC 使用上の制約事項

(a) 同期クロックに外部クロックソースを使用する場合、DMAC または DTC による TDR の更新後、クロックで 5 クロック以上経過した後に、送信クロックを入力してください。TDR の更新後 4 クロック以内に送信クロックを入力すると、誤動作することがあります。(図 14.22)

(b) DMAC または DTC により、RDR のリードを行うときは必ず起動要因を当該 SCI の受信データフル割り込み (RXI) に設定してください。

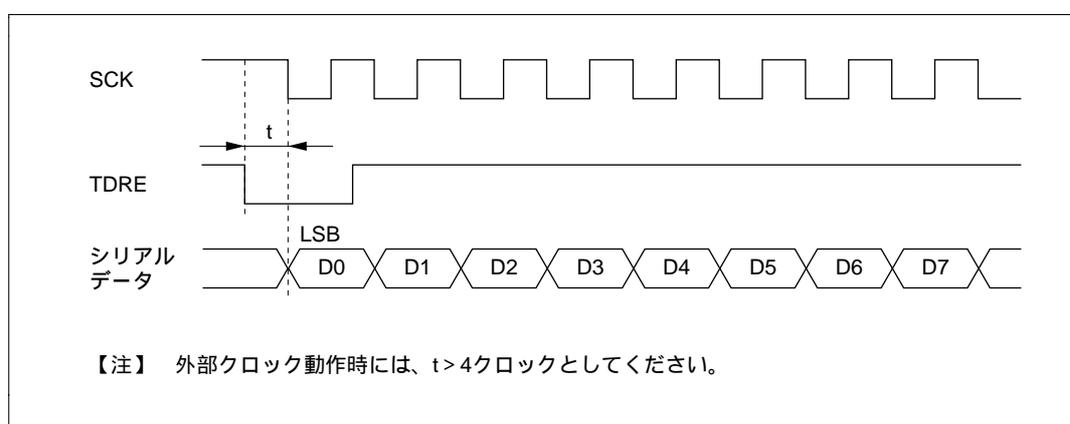


図 14.22 DTC によるクロック同期式送信時の例

## (8) モード遷移時の動作について (H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 のみ)

モジュールストップモード、ソフトウェアスタンバイモードに遷移するときは、SCR を初期化した後、SMR、BRR、SCMR を初期化してから遷移してください。



---

# 15. スマートカード インタフェース

---

## 第 15 章 目次

15.1	概要	653
15.1.1	特長	653
15.1.2	ブロック図	654
15.1.3	端子構成	654
15.1.4	レジスタ構成	655
15.2	各レジスタの説明	656
15.2.1	スマートカードモードレジスタ (SCMR)	656
15.2.2	シリアルステータスレジスタ (SSR)	657
15.2.3	シリアルモードレジスタ (SMR)	659
15.2.4	シリアルコントロールレジスタ (SCR)	660
15.3	動作説明	661
15.3.1	概要	661
15.3.2	端子接続	661
15.3.3	データフォーマット	662
15.3.4	レジスタの設定	664
15.3.5	クロック	666
15.3.6	データの送信 / 受信動作	668
15.3.7	GSM モード時の動作	675
15.4	使用上の注意	677



## 15.1 概要

SCI は、シリアルコミュニケーションインタフェースの拡張機能として、ISO/IEC 7816-3 (Identification Card) に準拠した IC カード (スマートカード) インタフェースをサポートしています。

通常のシリアルコミュニケーションインタフェースとスマートカードインタフェースの切り替えはレジスタの設定で行います。

### 15.1.1 特長

本 LSI がサポートするスマートカードインタフェースには次の特長があります。

#### 調歩同期式モード

- ・データ長：8 ビット
- ・パリティビットの生成およびチェック
- ・受信モードにおけるエラーシグナル (パリティエラー) の送付
- ・送信モードにおけるエラーシグナルの検出とデータの自動再送信
- ・ダイレクトコンベンション / インバースコンベンションの両方をサポート

内蔵ボーレートジェネレータにより任意のビットレートを選択可能

#### 3 種類の割り込み要因

- ・送信データエンプティ、受信データフル、送受信エラーの 3 種類の割り込み要因があり、それぞれ独立に要求可能
- ・送信データエンプティ割り込みと受信データフル割り込みにより、DMA コントローラ (DMAC) またはデータトランスファコントローラ (DTC) を起動させてデータを転送可能

### 15.1.2 ブロック図

図 15.1 にスマートカードインタフェースのブロック図を示します。

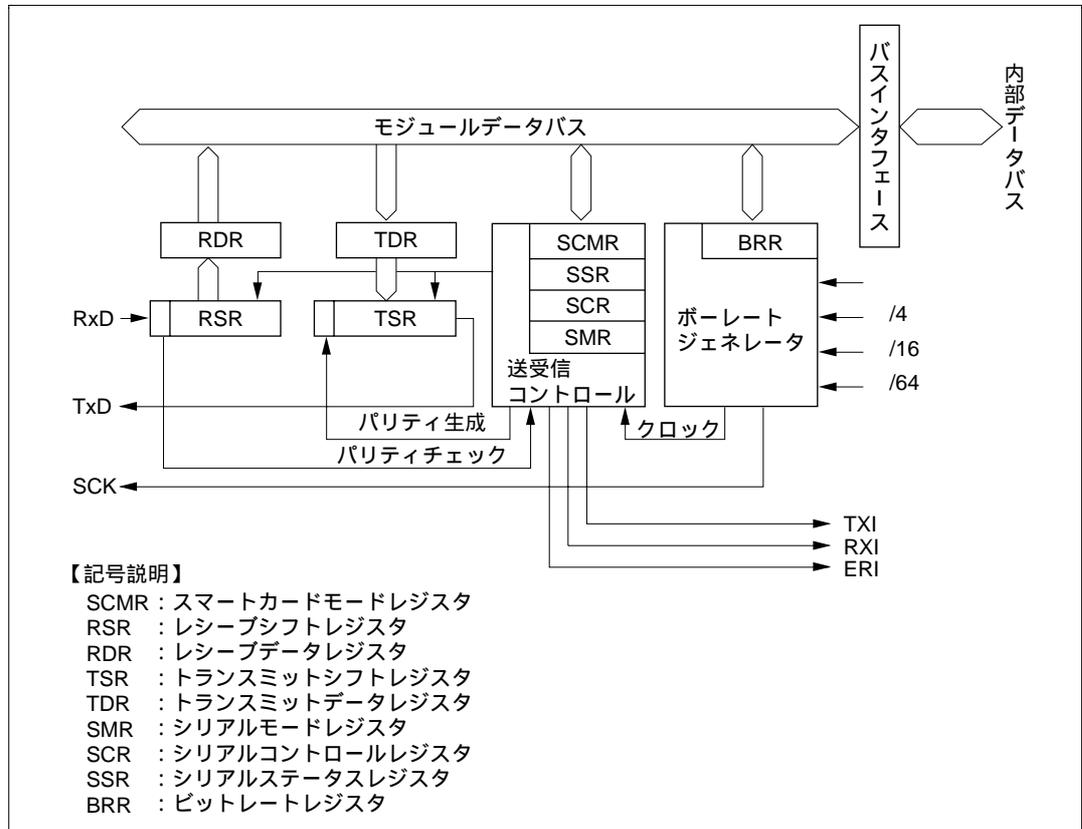


図 15.1 スマートカードインタフェースのブロック図

### 15.1.3 端子構成

スマートカードインタフェースの端子構成を表 15.1 に示します。

表 15.1 端子構成

チャンネル	名称	記号	入出力	機能
0	シリアルクロック端子 0	SCK0	入出力	SCI0 のクロック入出力
	レシーブデータ端子 0	RxD0	入力	SCI0 の受信データ入力
	トランスミットデータ端子 0	TxD0	出力	SCI0 の送信データ出力
1	シリアルクロック端子 1	SCK1	入出力	SCI1 のクロック入出力
	レシーブデータ端子 1	RxD1	入力	SCI1 の受信データ入力
	トランスミットデータ端子 1	TxD1	出力	SCI1 の送信データ出力
2	シリアルクロック端子 2	SCK2	入出力	SCI2 のクロック入出力
	レシーブデータ端子 2	RxD2	入力	SCI2 の受信データ入力
	トランスミットデータ端子 2	TxD2	出力	SCI2 の送信データ出力

### 15.1.4 レジスタ構成

スマートカードインタフェースで使用するレジスタ構成を表 15.2 に示します。SMR、BRR、SCR、TDR、RDR、MSTPCR については、通常の SCI の機能と同様ですので、「第 14 章 シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI)」のレジスタの説明を参照してください。

表 15.2 レジスタ構成

チャンネル	名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*1
0	シリアルモードレジスタ 0	SMR0	R/W	H'00	H'FF78
	ビットレートレジスタ 0	BRR0	R/W	H'FF	H'FF79
	シリアルコントロールレジスタ 0	SCR0	R/W	H'00	H'FF7A
	トランスミットデータレジスタ 0	TDR0	R/W	H'FF	H'FF7B
	シリアルステータスレジスタ 0	SSR0	R/(W)*2	H'84	H'FF7C
	レシーブデータレジスタ 0	RDR0	R	H'00	H'FF7D
	スマートカードモードレジスタ 0	SCMR0	R/W	H'F2	H'FF7E
1	シリアルモードレジスタ 1	SMR1	R/W	H'00	H'FF80
	ビットレートレジスタ 1	BRR1	R/W	H'FF	H'FF81
	シリアルコントロールレジスタ 1	SCR1	R/W	H'00	H'FF82
	トランスミットデータレジスタ 1	TDR1	R/W	H'FF	H'FF83
	シリアルステータスレジスタ 1	SSR1	R/(W)*2	H'84	H'FF84
	レシーブデータレジスタ 1	RDR1	R	H'00	H'FF85
	スマートカードモードレジスタ 1	SCMR1	R/W	H'F2	H'FF86
2	シリアルモードレジスタ 2	SMR2	R/W	H'00	H'FF88
	ビットレートレジスタ 2	BRR2	R/W	H'FF	H'FF89
	シリアルコントロールレジスタ 2	SCR2	R/W	H'00	H'FF8A
	トランスミットデータレジスタ 2	TDR2	R/W	H'FF	H'FF8B
	シリアルステータスレジスタ 2	SSR2	R/(W)*2	H'84	H'FF8C
	レシーブデータレジスタ 2	RDR2	R	H'00	H'FF8D
	スマートカードモードレジスタ 2	SCMR2	R/W	H'F2	H'FF8E
共通	モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 フラグをクリアするための 0 ライトのみ可能です。

## 15.2 各レジスタの説明

スマートカードインタフェースで追加されるレジスタ、および機能が変更されるビットについて説明します。

### 15.2.1 スマートカードモードレジスタ (SCMR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF
初期値 :	1	1	1	1	0	0	1	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	-	R/W

SCMR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、スマートカードインタフェースの機能の選択を行います。

SCMR は、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時に、HF2 に初期化されます。

ビット7~4 : リザーブビット

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

ビット3 : スマートカードデータトランスファディレクション (SDIR)

シリアル/パラレル変換のフォーマットを選択します。

ビット3	説明
SDIR	
0	TDRの内容をLSBファーストで送信 受信データをLSBファーストとしてRDRに格納 (初期値)
1	TDRの内容をMSBファーストで送信 受信データをMSBファーストとしてRDRに格納

ビット2 : スマートカードデータインバート (SINV)

データのロジックレベルの反転を指定します。この機能は、SDIR ビットと組み合わせインバースコンベンションカードとの送受信に使用します。SINV ビットは、パリティビットのロジックレベルには影響しません。パリティに関する設定方法については、「15.3.4 レジスタの設定」を参照してください。

ビット2	説明
SINV	
0	TDRの内容をそのまま送信 受信データをそのまま RDR に格納 (初期値)
1	TDRの内容を反転してデータを送信 受信データを反転して RDR に格納

#### ビット1：リザーブビット

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット0：スマートカードインタフェースモードセレクト (SMIF)

スマートカードインタフェース機能を許可または禁止するビットです。

ビット0	説明
SMIF	
0	スマートカードインタフェース機能を禁止 (初期値)
1	スマートカードインタフェース機能を許可

### 15.2.2 シリアルステータスレジスタ (SSR)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	TDRE	RDRF	ORER	ERS	PER	TEND	MPB	MPBT
初期値：	1	0	0	0	0	1	0	0
R/W：	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R	R	R/W

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

スマートカードインタフェースモードにおいては、SSRのビット4の機能が変更されません。また、これに関連してビット2のTENDのセット条件が変更になります。

#### ビット7～5：

通常のSCIと同様の動作をします。詳細は「14.2.7 シリアルステータスレジスタ (SSR)」を参照してください。

ビット4：エラーシグナルステータス（ERS）

スマートカードインタフェースモードでは、送信時に受信側から送り返されるエラーシグナルのステータスを示します。なお、スマートカードインタフェースではフレーミングエラーは検出しません。

ビット4	説明
ERS	
0	正常に受信され、エラーシグナルがないことを表示 (初期値) [クリア条件] (1) リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時 (2) ERS = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	受信側からパリティエラーの検出を示すエラーシグナルが送出されたことを表示 [セット条件] エラーシグナルLowをサンプリングしたとき

【注】 SCRのTEビットを0にクリアしても、ERSフラグは影響を受けず以前の状態を保持します。

ビット3～0：

通常のSCIと同様の動作をします。詳細は「14.2.7 シリアルステータスレジスタ（SSR）」を参照してください。

ただし、TENDビットのセット条件は次のようになります。

ビット2	説明
TEND	
0	送信中であることを表示 [クリア条件] (1) TDRE = 1の状態をリードした後、TDREフラグに0をライトしたとき (2) TXI 割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRヘデータをライトしたとき
1	送信を終了したことを表示 (初期値) [セット条件] (1) リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時 (2) SCRのTEビットが0かつERSビットが0のとき (3) GM = 0のとき1バイトのシリアルキャラクタを送信して、2.5etu後にTDRE = 1かつERS = 0（正常送信）のとき (4) GM = 1のとき1バイトのシリアルキャラクタを送信して、1.0etu後にTDRE = 1かつERS = 0（正常送信）のとき

【注】 etu（Elementary Time Unit）：1ビットの転送期間

### 15.2.3 シリアルモードレジスタ (SMR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	GM	CHR	PE	O $\bar{E}$	STOP	MP	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
設定値* :	GM	0	1	O $\bar{E}$	1	0	CKS1	CKS0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

【注】\* スマートカードインタフェースを使用する場合は、ビット6、5、3、2に対して設定値に示す0または1の値を必ず設定してください。

スマートカードインタフェースモードにおいては、SMR のビット7 の機能が変更されます。

#### ビット7 : GSM モード (GM)

スマートカードインタフェース機能を GSM モードに設定します。

通常のスマートカードインタフェース時は 0 に設定します。GSM モードは、本ビットを 1 に設定し、送信完了を示す TEND フラグのセットタイミングの前倒しと、クロック出力の制御モードの追加を行います。クロック出力の制御モードの追加内容は、シリアルコントロールレジスタ (SCR) のビット 1 およびビット 0 で指定します。

ビット7	説明
GM	
0	通常のスマートカードインタフェースモードの動作 (初期値) (1) TEND フラグが開始ビットの先頭から 12.5etu のタイミングで発生 (2) クロック出力の ON/OFF 制御のみ
1	GSM モードのスマートカードインタフェースモードの動作 (1) TEND フラグが開始ビットの先頭から 11.0etu のタイミングで発生 (2) クロック出力の ON/OFF 制御のほか、High/Low 固定制御可能 (SCR で設定)

【注】 etu (Elementary Time Unit) : 1 ビットの転送期間

#### ビット6~0 :

通常の SCI と同様の動作をします。詳細は「14.2.5 シリアルモードレジスタ (SMR)」を参照してください。

## 15.2.4 シリアルコントロールレジスタ (SCR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

スマートカードインタフェースモードで、シリアルモードレジスタ (SMR) のビット 7 が 1 のときに、SCR のビット 1 およびビット 0 の機能が変更されます。

ビット 7~2:

通常の SCI と同様の動作をします。詳細は「14.2.6 シリアルコントロールレジスタ (SCR)」を参照してください。

ビット 1、0: クロックイネーブル 1、0 (CKE1、CKE0)

SCI のクロックソースの選択、および SCK 端子からのクロック出力の許可 / 禁止を設定します。

スマートカードインタフェースモード時では、通常のクロック出力の許可 / 禁止切り替えのほか、クロック出力の High レベル固定と Low レベル固定を設定することができます。

SCMR	SMR C/ $\bar{A}$ 、GM	SCR の設定		SCK 端子機能の説明
		CKE1	CKE0	
0				SCI 指定参照
1	0	0	0	ポート入出力端子として動作
1	0	0	1	SCK 出力端子としてクロック出力
1	1	0	0	SCK 出力端子として Low 出力固定
1	1	0	1	SCK 出力端子としてクロック出力
1	1	1	0	SCK 出力端子として High 出力固定
1	1	1	1	SCK 出力端子としてクロック出力

## 15.3 動作説明

### 15.3.1 概要

スマートカードインタフェースの主な機能は次のとおりです。

- (1) 1フレームは、8ビットデータとパリティビットで構成されます。
- (2) 送信時は、パリティビットの終了から次のフレーム開始まで 2etu (Elementary Time Unit : 1ビットの転送期間) 以上のガードタイムをおきます。
- (3) 受信時はパリティエラーを検出した場合、スタートビットから 10.5etu 経過後、エラーシグナルLowを 1etu 期間出力します。
- (4) 送信時はエラーシグナルをサンプリングすると、2etu 以上経過後、自動的に同じデータを送信します。
- (5) 調歩同期式非同期通信機能のみサポートし、クロック同期式通信機能はありません。

### 15.3.2 端子接続

図 15.2 にスマートカードインタフェースに関する端子接続概略図を示します。

IC カードとの通信においては、1本のデータ伝送線で送信と受信が行われるので、LSI 端子で TxD 端子と RxD 端子とを結線してください。また、データ伝送線は、抵抗で電源  $V_{CC}$  側にプルアップしてください。

スマートカードインタフェースで生成するクロックを IC カードで使用する場合は、SCK 端子出力を IC カードの CLK 端子に入力します。IC カードで、内部クロックを使用する場合は接続不要です。

リセット信号としては、LSI のポート出力を使用します。

端子としては、これ以外に通常、電源とグラウンドの接続が必要です。

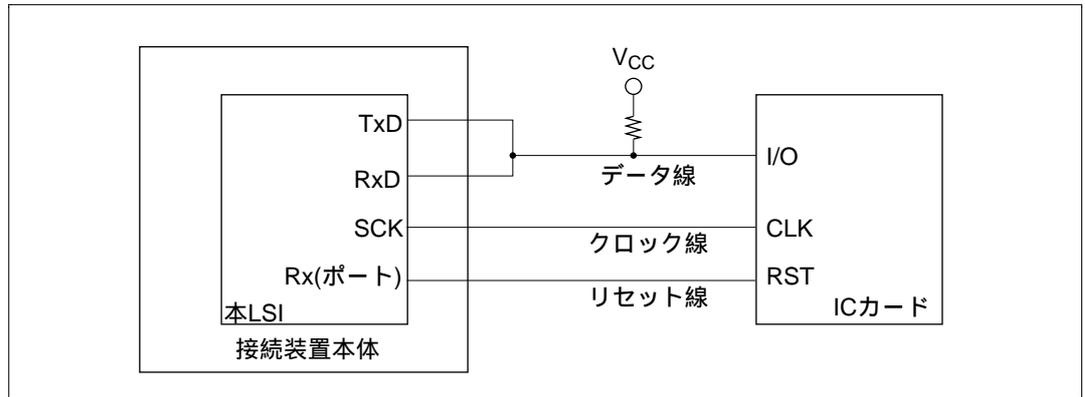


図 15.2 スマートカードインタフェース端子接続概略図

【注】 ICカードを接続しないで、RE = TE = 1 に設定すると、閉じた送信 / 受信が可能となり自己診断をすることができます。

### 15.3.3 データフォーマット

図 15.3 にスマートカードインタフェースのデータフォーマットを示します。このモードでは、受信時は1フレームごとにパリティチェックを行い、エラーが検出された場合、送信側に対してエラーシグナルを送り返し、データの再送信要求をします。送信時は、エラーシグナルをサンプリングすると同じデータを再送信します。

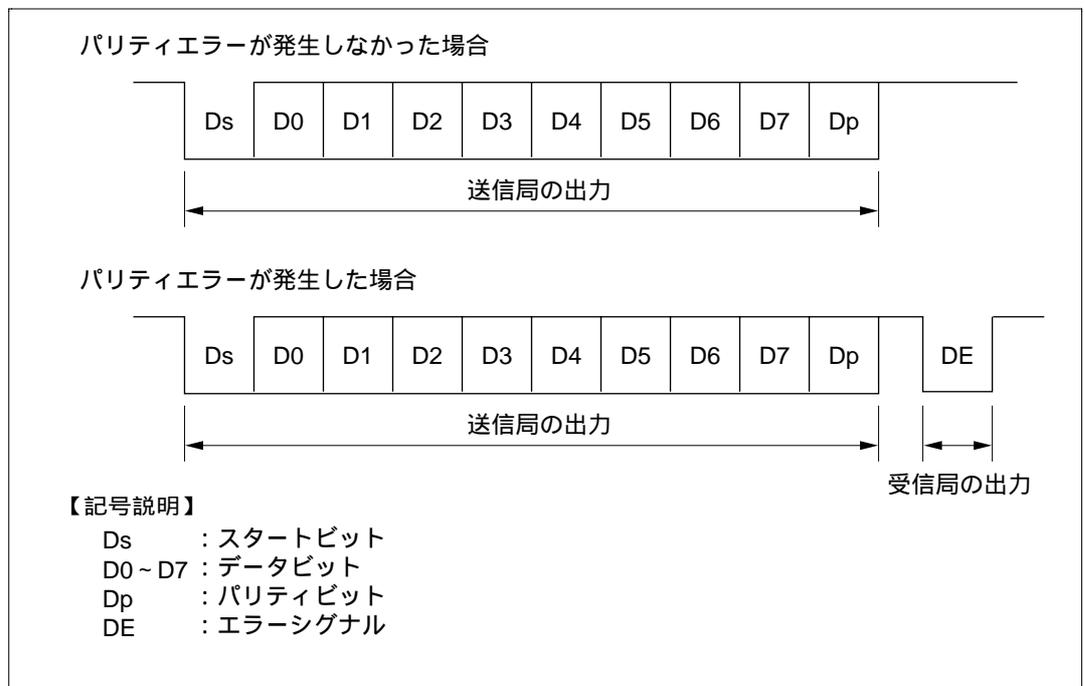


図 15.3 スマートカードインタフェースのデータフォーマット

動作シーケンスは次のようになっています。

- [1] データ線は、未使用時にはハイインピーダンス状態であり、プルアップ抵抗により High レベルに固定されます。
- [2] 送信側は、1 フレームのデータ送信を開始します。データのフレームは、スタートビット (Ds、Low レベル) から開始します。この後に、8 ビットのデータビット (D0~D7) とパリティビット (Dp) が続きます。
- [3] スマートカードインタフェースでは、この後にデータ線をハイインピーダンスに戻します。データ線はプルアップ抵抗により High レベルになります。
- [4] 受信側は、パリティチェックを行います。  
パリティエラーがなく正常に受信した場合、そのまま次のデータ受信を待ちます。  
一方、パリティエラーが発生した場合は、エラーシグナル (DE、Low レベル) を出力し、データの再送信を要求します。受信局は、規定の期間エラーシグナルを出力した後、再び信号線をハイインピーダンスにします。信号線はプルアップ抵抗により High レベルに戻ります。
- [5] 送信側は、エラーシグナルを受信しなかった場合、次のフレームのデータ送信に移ります。  
一方、エラーシグナルを受信した場合は、[2] に戻りエラーとなったデータを再送信します。

### 15.3.4 レジスタの設定

スマートカードインタフェースで使用するレジスタのビットマップを表 15.3 に示します。

0 または 1 が表示されているビットは、必ず表示されている値を設定してください。以下にそれ以外のビットの設定方法について説明します。

表 15.3 スマートカードインタフェースでのレジスタ設定

レジスタ	ビット							
	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0
SMR	GM	0	1	O $\bar{E}$	1	0	CKS1	CKS0
BRR	BRR7	BRR6	BRR5	BRR4	BRR3	BRR2	BRR1	BRR0
SCR	TIE	RIE	TE	RE	0	0	CKE1*	CKE0
TDR	TDR7	TDR6	TDR5	TDR4	TDR3	TDR2	TDR1	TDR0
SSR	TDRE	RDRF	ORER	ERS	PER	TEND	0	0
RDR	RDR7	RDR6	RDR5	RDR4	RDR3	RDR2	RDR1	RDR0
SCMR	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF

【注】 - : 未使用ビットを示します。

\* SMR の GM を 0 に設定したときは、必ず CKE1 ビットを 0 に設定してください。

#### (1) SMR の設定

GM ビットは、通常のスマートカードインタフェースモード時は 0 を設定し、GSM モード時は 1 を設定します。O $\bar{E}$  ビットは、IC カードがダイレクトコンベンション時は 0 を設定し、インバースコンベンション時には 1 を設定します。

CKS1、CKS0 ビットは、内蔵ポーレートジェネレータのクロックソースを選択します。「15.3.5 クロック」を参照してください。

#### (2) BRR の設定

ビットレートを設定します。設定値の算出方法は「15.3.5 クロック」を参照してください。

#### (3) SCR の設定

TIE、RIE、TE、RE ビットの機能は通常の SCI と同様です。詳細は「第 14 章 シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI)」を参照してください。

CKE1、CKE0 ビットはクロック出力を指定します。SMR の GM ビットが 0 にクリアされているとき、クロックを出力しない場合は B00 に設定し、クロックを出力する場合は B01 に設定します。SMR の GM ビットが 1 にセットされているとき、クロック出力を行

います。クロック出力を Low レベルまたは High レベルに固定することもできます。

#### (4) スマートカードモードレジスタ (SCMR) の設定

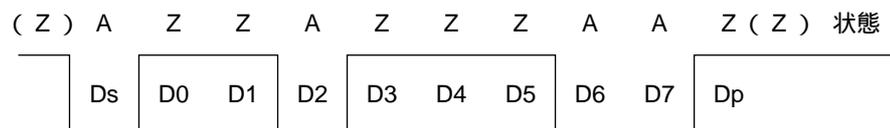
SDIR ビットは、IC カードがダイレクトコンベンション時は 0 を設定し、インバースコンベンション時は 1 を設定します。

SINV ビットは IC カードがダイレクトコンベンション時は 0 を設定し、インバースコンベンション時は 1 を設定します。

SMIF ビットはスマートカードインタフェースの場合 1 を設定します。

以下に、2 種類の IC カード (ダイレクトコンベンションタイプとインバースコンベンションタイプ) に対するレジスタ設定値と、開始キャラクタでの波形例を示します。

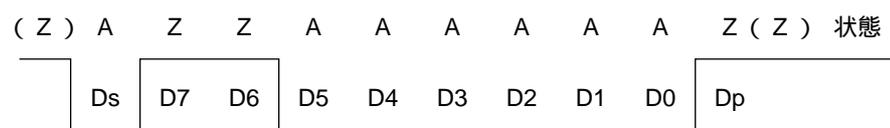
##### (a) ダイレクトコンベンション (SDIR = SINV = $O/\bar{E}$ = 0)



ダイレクトコンベンションタイプは、論理 1 レベルを状態 Z に、論理 0 レベルを状態 A に対応付け、LSB ファーストで送受信する方式です。上記の開始キャラクタのデータは H'3B となります。

パリティビットは、スマートカードの規程により偶数パリティで 1 となります。

##### (b) インバースコンベンション (SDIR = SINV = $O/\bar{E}$ = 1)



インバースコンベンションタイプは、論理 1 レベルを状態 A に、論理 0 レベルを状態 Z に対応付け、MSB ファーストで送受信する方式です。上記の開始キャラクタのデータは H'3F となります。

パリティビットは、スマートカードの規程により偶数パリティで論理 0 となり、状態 Z が対応します。

なお、本 LSI では、SINV ビットによる反転はデータビット D7~D0 ののみとなっています。パリティビットの反転のために SMR の  $O/\bar{E}$  ビットを奇数パリティモードに設定します (送信、受信とも同様です)。

### 15.3.5 クロック

スマートカードインタフェースにおける送受信クロックは、内蔵ポーレートジェネレータの生成した内部クロックのみ使用できます。このとき、ビットレートはBRRとSMRのCKS1、CKS0ビットで設定され、以下に示す計算式になります。ビットレートの例を表15.5に示します。

このときCKE0=1でクロック出力を選択すると、SCK端子からはビットレートの372倍の周波数のクロックが出力されます。

$$B = \frac{1488 \times 2^{2n-1} \times (N+1)}{1488 \times 2^{2n-1} \times (N+1)} \times 10^6$$

ただし、N=BRRの設定値(0 N 255)

B = ビットレート (bit/s)

= 動作周波数 (MHz)

n = 表 15.4 を参照

表 15.4 n と CKS1、CKS0 の対応表

n	CKS1	CKS0
0	0	0
1		1
2	1	0
3		1

表 15.5 BRR の設定に対するビットレート B (bit/s) の例 (ただし、n=0 のとき)

N	(MHz)						
	10.00	10.714	13.00	14.285	16.00	18.00	20.00
0	13441	14400	17473	19200	21505	24194	26882
1	6720	7200	8737	9600	10753	12097	13441
2	4480	4800	5824	6400	7168	8065	8961

【注】 ビットレートは、小数点以下1桁目を四捨五入した数値です。

一方、動作周波数とビットレートからビットレートレジスタ (BBR) の設定値を算出する式は次のようになります。ただし、N は整数値、 $0 \leq N \leq 255$  であり、誤差の小さい方を指定します。

$$N = \frac{\text{動作周波数} \times 10^6}{1488 \times 2^{2n-1} \times B} - 1$$

表 15.6 ビットレート B (bit/s) に対する BBR の設定例 (ただし、 $n=0$  のとき)

bit/s	(MHz)															
	7.1424		10.00		10.7136		13.00		14.2848		16.00		18.00		20.00	
	N	誤差	N	誤差	N	誤差	N	誤差	N	誤差	N	誤差	N	誤差	N	誤差
9600	0	0.00	1	30	1	25	1	8.99	1	0.00	1	12.01	2	15.99	2	6.60

表 15.7 各周波数における最大ビットレート (スマートカードインタフェースモード時)

(MHz)	最大ビットレート (bit/s)	N	n
7.1424	9600	0	0
10.00	13441	0	0
10.7136	14400	0	0
13.00	17473	0	0
14.2848	19200	0	0
16.00	21505	0	0
18.00	24194	0	0
20.00	26882	0	0

ビットレート誤差は以下の計算式で求められます。

$$\text{誤差}(\%) = \left( \frac{\text{動作周波数} \times 10^6}{1488 \times 2^{2n-1} \times B \times (N+1)} - 1 \right) \times 100$$

### 15.3.6 データの送信 / 受信動作

#### (1) 初期設定

データの送受信の前に、以下の手順で SCI を初期化してください。送信モードから受信モードへの切り替え、受信モードから送信モードへの切り替えにおいても初期化が必要です。

- [ 1 ] SCR の TE、RE ビットを 0 にクリアします。
- [ 2 ] SSR のエラーフラグ ERS、PER、ORER を 0 にクリアしてください。
- [ 3 ] SMR の  $O/\bar{E}$  ビットと CKS1、CKS0 ビットを設定してください。このとき、 $C/\bar{A}$ 、CHR、MP ビットは 0 に、STOP、PE ビットは 1 に設定してください。
- [ 4 ] SCMR の SMIF、SDIR、SINV ビットを設定してください。  
SMIF ビットを 1 にセットすると、TxD 端子および RxD 端子は共にポートから SCI の端子に切り替えられ、ハイインピーダンス状態となります。
- [ 5 ] ビットレートに対応する値を BRR に設定します。
- [ 6 ] SCR の CKE0 ビットを設定してください。このとき、TIE、RIE、TE、RE、MPIE、TEIE、CKE1 ビットは、0 に設定してください。  
CKE0 ビットを 1 にセットした場合は、SCK 端子からクロック出力されます。
- [ 7 ] 少なくとも、1 ビット期間待ってから、SCR の TIE、RIE、TE、RE ビットを設定してください。自己診断以外は TE ビットと RE ビットを同時にセットしないでください。

## (2) シリアルデータ送信

スマートカードモードにおけるデータ送信では、エラーシグナルのサンプリングと再送信処理があるため、通常の SCI とは処理手順が異なります。送信処理フローの例を図 15.4 に示します。

また、送信動作と内部レジスタの関連を図 15.5 に示します。

- [1] (1) の手順に従いスマートカードインタフェースモードに初期化します。
- [2] SSR のエラーフラグ ERS が 0 にクリアされていることを確認してください。
- [3] SSR の TEND フラグが 1 にセットされていることが確認できるまで、[2]、[3] を繰り返してください。
- [4] TDR に送信データをライトして、TDRE フラグを 0 にクリアし送信動作を行います。  
このとき、TEND フラグは 0 にクリアされます。
- [5] 連続してデータを送信する場合は、[2] に戻ってください。
- [6] 送信を終了する場合は、TE ビットを 0 にクリアします。

以上の一連の処理は、割り込み処理または DMAC、DTC によるデータ転送が可能です。

TIE ビットを 1 にセットし、割り込み要求を許可しておいたとき、送信が終了し TEND フラグが 1 にセットされると、送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求が発生します。RIE ビットを 1 にセットし、割り込み要求を許可しておいたとき、送信時にエラーが発生し、ERS フラグが 1 にセットされると、送受信エラー割り込み (ERI) 要求が発生します。

SMR の GM ビットにより、TEND フラグのセットタイミングが異なります。図 15.6 に TEND フラグ発生タイミングを示します。

TXI 要求で DMAC または DTC を起動する場合、自動再転送を含め DMAC または DTC に設定したバイト数を自動的に送信することができます。

詳細は「(6) 割り込み動作」、「(7) DMAC または DTC によるデータ転送動作」を参照してください。

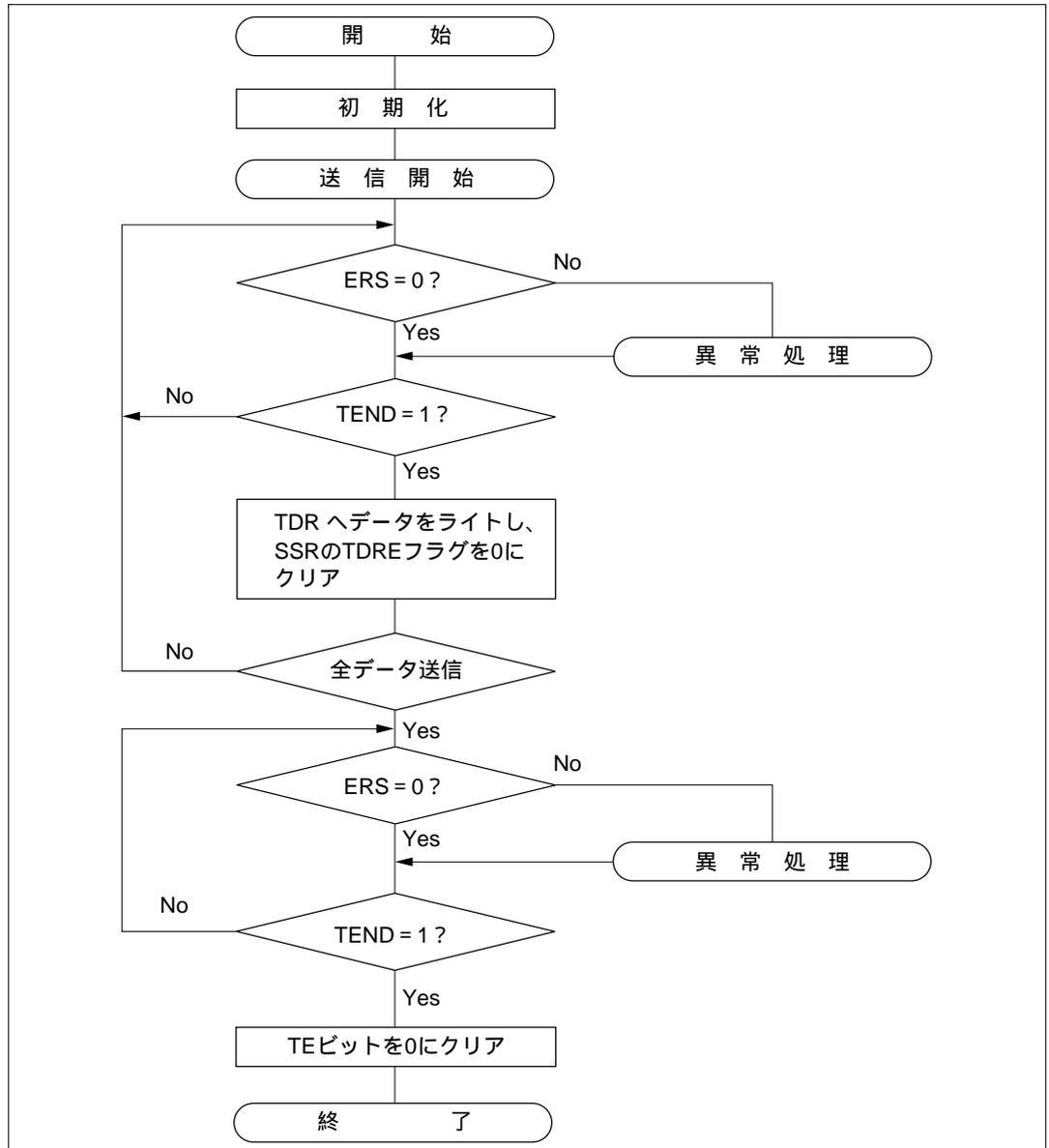


図 15.4 送信処理フローの例

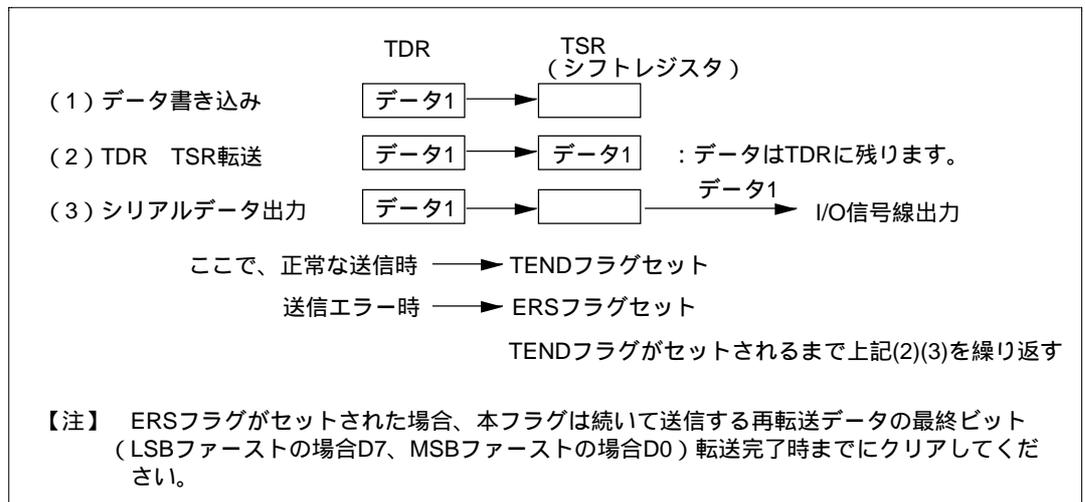


図 15.5 送信動作と内部レジスタの関連

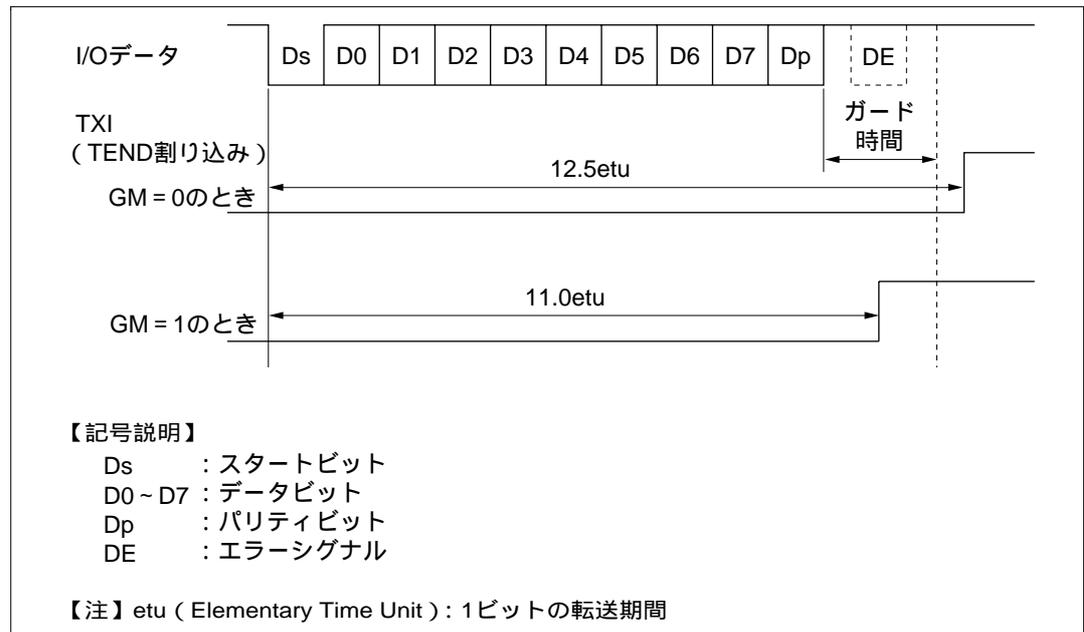


図 15.6 送信動作時の TEND フラグ発生タイミング

### (3) シリアルデータ受信

スマートカードモードのデータ受信は、通常の SCI と同様の処理手順になります。受信処理フローの例を図 15.7 に示します。

- [1] SCI を (1) に従いスマートカードインタフェースモードに初期化します。
- [2] SSR の ORER フラグと PER フラグが 0 であることを確認してください。どちらかのフラグがセットされている場合は、所定の受信異常処理を行った後、ORER と PER フラグをすべて 0 にクリアしてください。
- [3] RDRF フラグが 1 であることを確認できるまで [2]、[3] を繰り返してください。
- [4] RDR から受信データをリードしてください。
- [5] 継続してデータを受信する場合は、RDRF フラグを 0 にクリアして [2] の手順に戻ってください。
- [6] 受信を終了する場合は、RE ビットを 0 にクリアします。

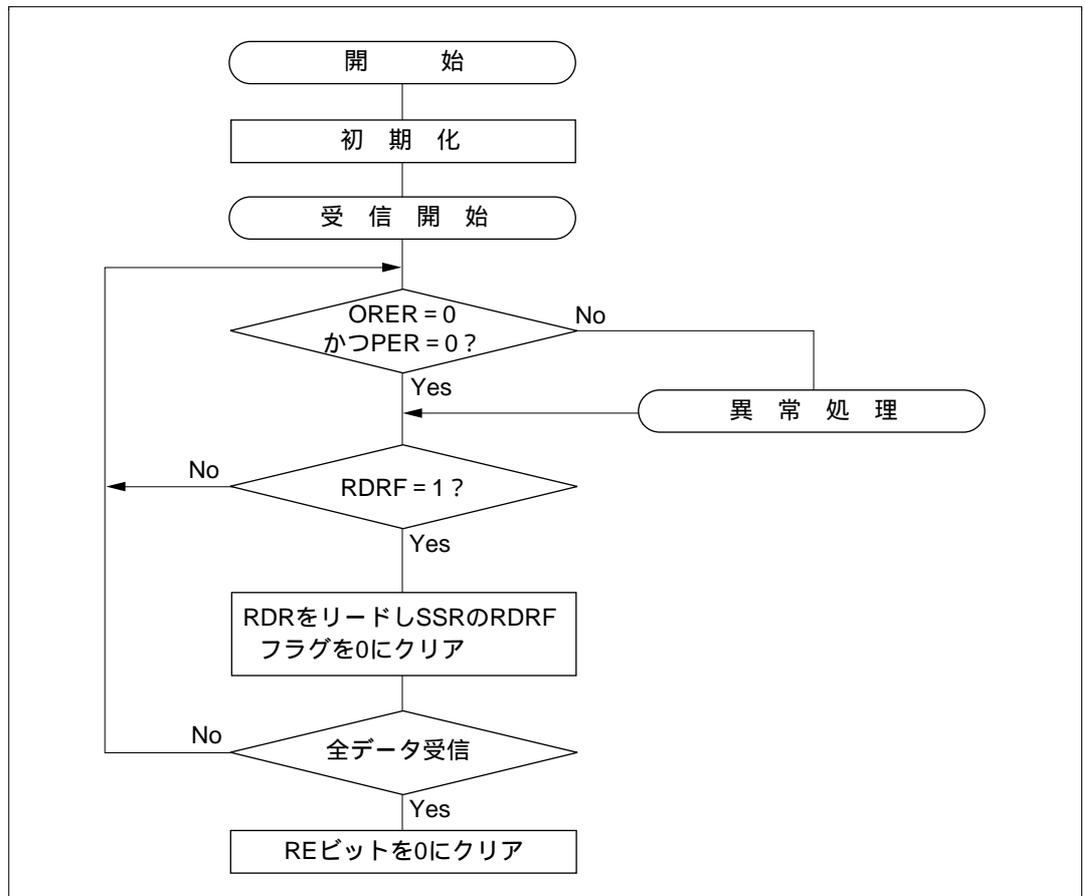


図 15.7 受信処理フローの例

以上の一連の処理は、割り込み処理または DMAC、DTC によるデータ転送が可能です。

RIE ビットを 1 にセットし、割り込み要求を許可しておいたとき受信が終了し、RDRF フラグが 1 にセットされると、受信データフル割り込み (RXI) 要求が発生します。また、受信時にエラーが発生し ORER、PER フラグのいずれかが 1 にセットされると、送受信エラー割り込み (ERI) 要求が発生します。

RXI 要求で DMAC または DTC を起動する場合、エラーの発生した受信データをスキップして DMAC または DTC に設定したバイト数だけ受信データを転送します。

詳細は「(6) 割り込み動作」、「(7) DMAC または DTC によるデータ転送動作」を参照してください。

なお、受信時にパリティエラーが発生し PER が 1 にセットされた場合でも、受信したデータは RDR に転送されるのでこのデータをリードすることは可能です。

#### (4) モード切り替え動作

受信モードから送信モードに切り替える場合、受信動作が完了していることを確認した後、初期化から開始し、RE=0、TE=1 に設定してください。受信動作の完了は、RDRF フラグ、あるいは PER、ORER フラグで確認できます。

送信モードから受信モードに切り替える場合、送信動作が完了していることを確認した後、初期化から開始し、TE=0、RE=1 に設定してください。送信動作の完了は TEND フラグで確認できます。

#### (5) クロック出力の固定

SMR の GM ビットが 1 にセットされているとき、SCR の CKE1、CKE0 ビットによってクロック出力を固定することができます。このときクロックパルスの最小幅を指定の幅とすることができます。

図 15.8 にクロック出力の固定タイミングを示します。GM=1、CKE1=0 とし、CKE0 ビットを制御した場合の例です。

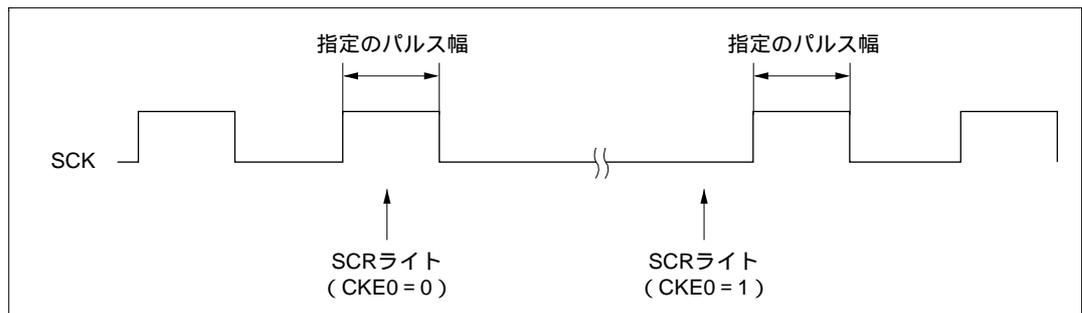


図 15.8 クロック出力固定タイミング

#### (6) 割り込み動作

スマートカードインタフェースモードでは、送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求、送受信エラー割り込み (ERI) 要求、受信データフル割り込み (RXI) 要求の 3 種類の割り込み要因があります。なお、本モードでは、送信終了割り込み (TEI) 要求は使用できません。

SSR の TEND フラグが 1 にセットされると、TXI 割り込み要求を発生します。

SSR の RDRF フラグが 1 にセットされると、RXI 割り込み要求を発生します。

SSR の ORER、PER、ERS フラグのいずれかが 1 にセットされると、ERI 割り込み要求を発生します。これらの関係を表 15.8 に示します。

表 15.8 スマートカードインタフェースモードの動作状態と割り込み要因

動作状態		フラグ	許可ビット	割り込み 要因	DMACの 起動	DTCの 起動
送信モード	正常動作	TEND	TIE	TXI	可	可
	エラー	ERS	RIE	ERI	不可	不可
受信モード	正常動作	RDRF	RIE	RXI	可	可
	エラー	PER、ORER	RIE	ERI	不可	不可

### (7) DMAC または DTC によるデータ転送動作

スマートカードモードの場合も通常の SCI の場合と同様に、DMAC または DTC を使って送受信を行うことができます。送信動作では、SSR の TEND フラグが 1 にセットされると同時に TDRE フラグもセットされ、TXI 割り込みが発生します。あらかじめ DMAC または DTC の起動要因に TXI 要求を設定しておけば、TXI 要求により DMAC または DTC が起動されて送信データの転送を行います。TDRE および TEND フラグは、DMAC または DTC によるデータ転送時に自動的に 0 にクリアされます。エラーが発生した場合は SCI が自動的に同じデータを再送信します。この間 TEND は 0 のまま保持され、DMAC は起動されません。したがって、エラー発生時の再送信を含め、SCI と DMAC が指定されたバイト数を自動的に送信します。ただし、エラー発生時、ERS フラグは自動的にクリアされませんので、RIE ビットを 1 にセットしておき、エラー発生時に ERI 要求を発生させ、ERS をクリアしてください。

なお、DMAC または DTC を使って送受信を行う場合は、必ず先に DMAC または DTC を設定し、許可状態にしてから SCI の設定を行ってください。DMAC、DTC の設定方法は「第 7 章 DMA コントローラ」、「第 8 章 データトランスファコントローラ (DTC)」を参照してください。

また、受信動作では、SSR の RDRF フラグが 1 にセットされると RXI 割り込み要求が発生します。あらかじめ DMAC または DTC の起動要因に RXI 要求を設定しておけば、RXI 要求で DMAC または DTC が起動されて受信データの転送を行います。RDRF フラグは、DMAC または DTC によるデータ転送時に、自動的に 0 にクリアされます。エラーが発生した場合は、RDRF フラグはセットされずエラーフラグがセットされます。そのため DMAC または DTC は起動されず、代わりに CPU に対し ERI を発生しますのでエラーフラグをクリアしてください。

### 15.3.7 GSM モード時の動作

#### (1) モード切り替え時

スマートカードインタフェースモードとソフトウェアスタンバイ間でモード切り替えを行う際、クロックデューティを保持するため、下記の切り替え手順で処理してください。

(a)スマートカードインタフェースモードからソフトウェアスタンバイモードに遷移する時

[1] SCK 端子に対応するデータレジスタ (DR) とデータディレクションレジスタ (DDR) をソフトウェアスタンバイモード時の出力固定状態の値に設定してください。

[2] SCR の TE ビットと RE ビットに 0 を書き込み、送信 / 受信動作を停止させてください。

同時に、CKE1 ビットをソフトウェアスタンバイ時の出力固定状態の値に設定してください。

[3] SCR の CKE0 ビットに 0 を書き込み、クロックを停止させてください。

[4] シリアルクロックの 1 クロック周期の間、待ってください。

この間に、デューティを守って、指定のレベルでクロック出力は固定されます。

[5] SMR と SCMR に H'00 を書き込んでください。

[6] ソフトウェアスタンバイ状態に遷移させてください。

(b) ソフトウェアスタンバイモードからスマートカードインタフェースモードに戻す時

[7] ソフトウェアスタンバイ状態を解除してください。

[8] SCR の CKE1 ビットをソフトウェアスタンバイモード開始時の出力固定状態 (現在の SCK 端子の状態) の値に設定してください。

[9] スマートカードインタフェースモードに設定し、クロックを出力させてください。正常なデューティにて信号発生を開始します。

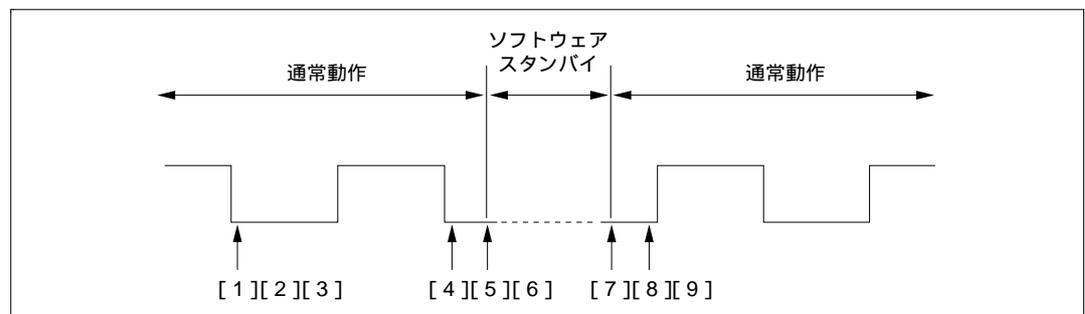


図 15.9 クロック停止・再起動手順

## (2) 電源投入時

電源投入時からクロックデューティを確保するため、下記の切り替え手順で処理をしてください。

- [1] 初期状態は、ポート入力でありハイインピーダンスです。電位を固定するには、プルアップ抵抗/プルダウン抵抗を使用してください。
- [2] SCR の CKE1 ビットで SCK 端子を指定の出力に固定してください。
- [3] SMR と SCMR をセットし、スマートカードモードの動作に切り替えてください。
- [4] SCR の CKE0 ビットを 1 に設定して、クロック出力を開始させてください。

## 15.4 使用上の注意

SCI をスマートカードインタフェースとして使用する際は、以下のことに注意してください。

### (1) スマートカードインタフェースモードの受信データサンプリングタイミングと受信マージン

スマートカードインタフェースモードでは、SCI は転送レートの 372 倍の周波数の基本クロックで動作しています。

受信時に SCI は、スタートビットの立ち下がりを基本クロックでサンプリングして、内部を同期化します。また、受信データを基本クロックの 186 クロック目の立ち上がりエッジで内部に取り込みます。これを図 15.10 に示します。

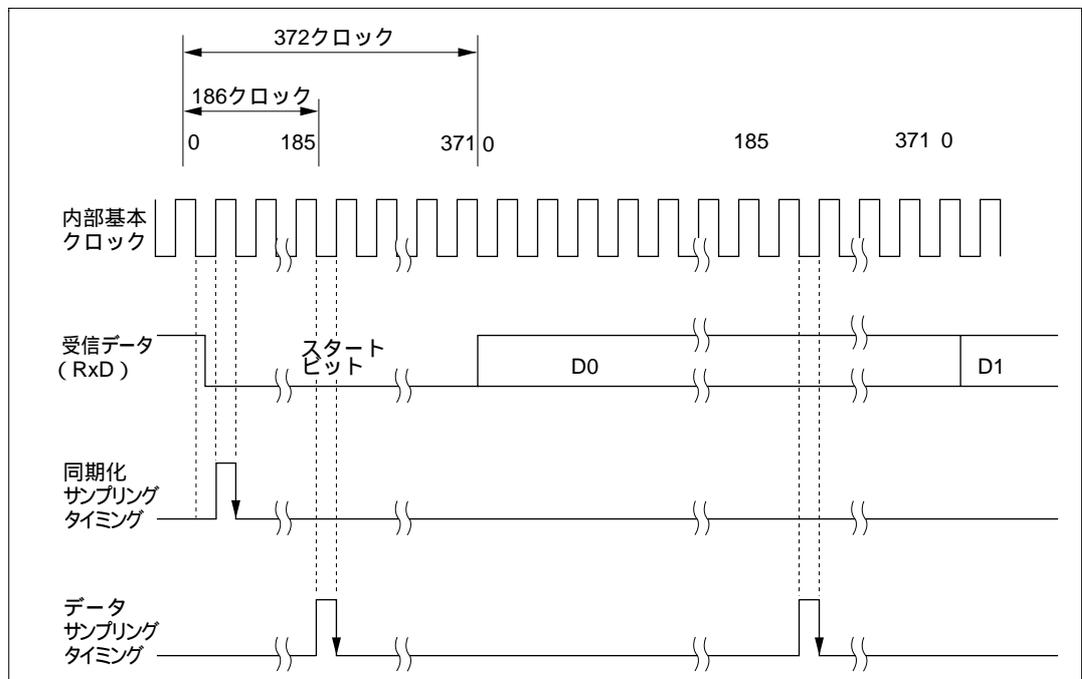


図 15.10 スマートカードインタフェースモード時の受信データサンプリングタイミング

したがって、受信マージンは、次の式のように表すことができます。

スマートカードインタフェースモード時の受信マージン式

$$M = \left| \left( 0.5 - \frac{1}{2N} \right) - (L - 0.5)F - \frac{|D - 0.5|}{N} (1 + F) \right| \times 100\%$$

M：受信マージン（%）

N：クロックに対するビットレートの比（N=372）

D：クロックデューティ（D=0~1.0）

L：フレーム長（L=10）

F：クロック周波数の偏差の絶対値

上式で、F=0、D=0.5 とすると、受信マージン式は次のようになります。

D=0.5、F=0 のとき、

$$M = \left( 0.5 - \frac{1}{2 \times 372} \right) \times 100\%$$

$$= 49.866\%$$

## (2) 再転送動作

SCI がそれぞれ受信モードの場合と、送信モードの場合の再転送動作を、次に示します。

### (a) SCI が受信モードの場合の再転送動作

SCI 受信モードの場合の再転送動作を図 15.11 に示します。

- [1] 受信したパリティビットをチェックした結果、エラーが検出されると、SSR の PER ビットが自動的に 1 にセットされます。このとき、SCR の RIE ビットが許可になっていれば、ERI 割り込み要求が発生します。次のパリティビットのサンプリングタイミングまでに、SSR の PER ビットを 0 にクリアしてください。
- [2] 異常が発生したフレームでは、SSR の RDRF ビットはセットされません。
- [3] 受信したパリティビットをチェックした結果、エラーが検出されない場合は、SSR の PER ビットはセットされません。
- [4] 受信したパリティビットをチェックした結果、エラーが検出されない場合は、正常に受信動作が完了したと判断して、SSR の RDRF ビットが自動的に 1 にセットされます。このとき SCR の RIE ビットが許可になっていれば、RXI 割り込み要求が発生します。さらに、RXI 要因による DMAC または DTC のデータ転送が許可されていれば、RDR の内容を自動的にリードすることができます。DMAC または DTC で RDR のデータをリードした場合、RDRF フラグは自動的に 0 にクリアされます。
- [5] 正常なフレームを受信した場合、エラーシグナルを送信するタイミングで端子はハイインピーダンス状態を保持します。

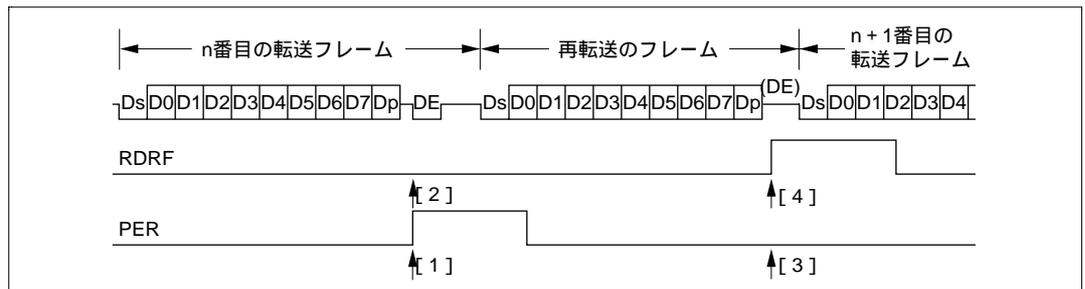


図 15.11 SCI 受信モードの場合の再転送動作

(b) SCI が送信モードの場合の再転送動作

SCI 送信モードの場合の再転送動作を図 15.12 に示します。

- [6] 1 フレーム分の送信を完了した後、受信側からエラーシグナルが返されると、SSR の ERS ビットが 1 にセットされます。このとき、SCR の RIE ビットが許可になっていれば、ERI 割り込み要求が発生します。次のパリティビットのサンプリングタイミングまでに、SSR の ERS ビットを 0 にクリアしてください。
- [7] 異常を示すエラーシグナルを受信したフレームでは、SSR の TEND ビットはセットされません。
- [8] 受信側からエラーシグナルが返ってこない場合は、SSR の ERS ビットはセットされません。
- [9] 受信側からエラーシグナルが返ってこない場合は、再転送を含む 1 フレームの送信が完了したと判断して、SSR の TEND ビットが 1 にセットされます。このとき SCR の TIE ビットが許可になっていれば、TXI 割り込み要求が発生します。  
さらに、TXI 要因による DMAC、DTC によるデータ転送が許可されていれば、自動的に TDR に次のデータをライトすることができます。DMAC または DTC で TDR にデータをライトした場合、TDRE ビットは自動的に 0 にクリアされます。

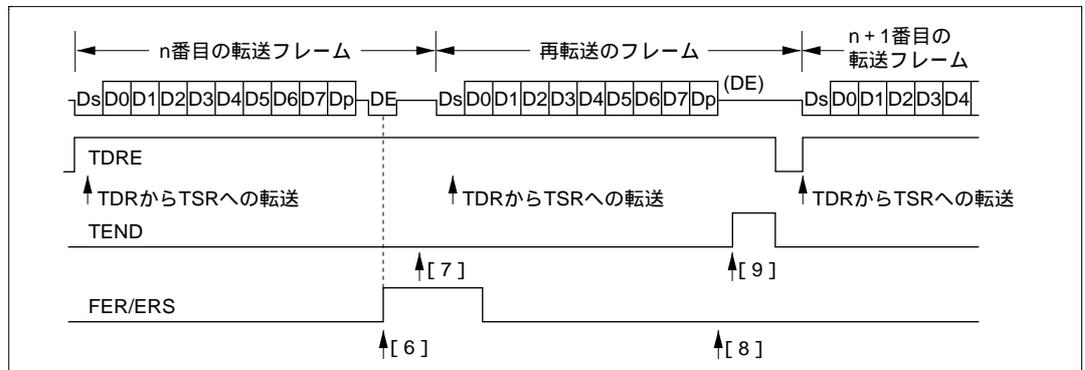


図 15.12 SCI 送信モードの場合の再転送動作

---

# 16. A/D 変換器

---

## 第 16 章 目次

16.1	概要	683
16.1.1	特長	683
16.1.2	ブロック図	684
16.1.3	端子構成	685
16.1.4	レジスタ構成	686
16.2	各レジスタの説明	687
16.2.1	A/D データレジスタ A ~ D ( ADDR <sub>A</sub> ~ ADDR <sub>D</sub> )	687
16.2.2	A/D コントロール / ステータスレジスタ ( ADCSR )	688
16.2.3	A/D コントロールレジスタ ( ADCR )	691
16.2.4	モジュールストップコントロールレジスタ ( MSTPCR )	692
16.3	バスマスタとのインタフェース	693
16.4	動作説明	694
16.4.1	シングルモード ( SCAN = 0 )	694
16.4.2	スキャンモード ( SCAN = 1 )	696
16.4.3	入力サンプリングと A/D 変換時間	698
16.4.4	外部トリガ入力タイミング	699
16.5	割り込み	700
16.6	使用上の注意	701



## 16.1 概要

本LSIは、逐次比較方式で動作する10ビットのA/D変換器を内蔵しており、最大8チャンネルのアナログ入力を選択することができます。

### 16.1.1 特長

A/D変換器の特長を以下に示します。

10ビット分解能

入力チャンネル：8チャンネル

アナログ変換電圧範囲の設定可能

- ・リファレンス電圧端子 ( $V_{ref}$ ) をアナログ基準電圧として、アナログ変換電圧範囲を設定します。

高速変換

- ・変換時間：1チャンネル当たり  $6.7 \mu s$  (20MHz動作時)

シングルモード/スキャンモードの動作モードから選択可能

- ・シングルモード：1チャンネルのA/D変換
- ・スキャンモード：1~4チャンネルの連続A/D変換

4本のデータレジスタ

- ・変換結果を、各チャンネルに対応した16ビットデータレジスタに保持

サンプル&ホールド機能

3種類の変換開始

- ・ソフトウェア、タイマの変換開始トリガ (TPU または 8 ビットタイマ) または  $\overline{ADTRG}$  端子の選択が可能

A/D変換終了割り込み要求発生

- ・A/D変換終了時に、A/D変換終了割り込み (ADI) 要求を発生可能

モジュールストップモードの設定可能

- ・初期値ではA/D変換器の動作は停止。モジュールストップモードの解除によりレジスタのアクセスが可能

### 16.1.2 ブロック図

A/D 変換器のブロック図を図 16.1 に示します。

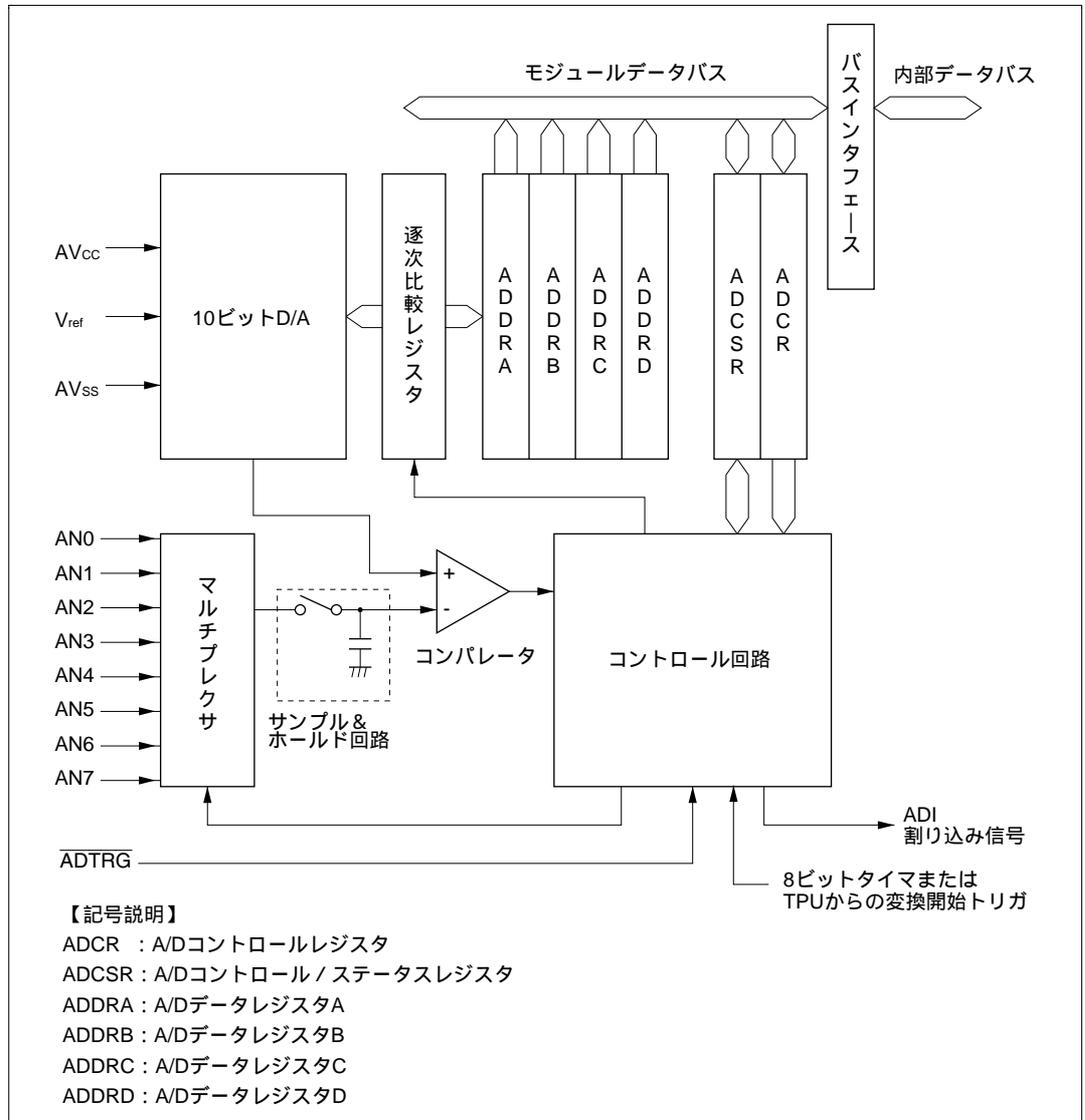


図 16.1 A/D 変換器のブロック図

### 16.1.3 端子構成

A/D変換器で使用する入力端子を表16.1に示します。

$AV_{CC}$ 、 $AV_{SS}$ 端子は、A/D変換器内部のアナログ部の電源です。 $V_{ref}$ 端子は、A/D変換基準電圧端子です。

8本のアナログ入力端子は2グループに分類されており、アナログ入力端子(AN0~AN3)がグループ0、アナログ入力端子4~7(AN4~AN7)がグループ1になっています。

表 16.1 端子構成

端子名	記号	入出力	機能
アナログ電源端子	$AV_{CC}$	入力	アナログ部の電源
アナロググランド端子	$AV_{SS}$	入力	アナログ部のグランドおよび基準電圧
リファレンス電圧端子	$V_{ref}$	入力	A/D変換の基準電圧
アナログ入力端子0	AN0	入力	グループ0のアナログ入力
アナログ入力端子1	AN1	入力	
アナログ入力端子2	AN2	入力	
アナログ入力端子3	AN3	入力	
アナログ入力端子4	AN4	入力	グループ1のアナログ入力
アナログ入力端子5	AN5	入力	
アナログ入力端子6	AN6	入力	
アナログ入力端子7	AN7	入力	
A/D外部トリガ入力端子	$\overline{ADTRG}$	入力	A/D変換開始のための外部トリガ入力

### 16.1.4 レジスタ構成

A/D変換器のレジスタ構成を表16.2に示します。

表 16.2 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス* <sup>1</sup>
A/D データレジスタ AH	ADDRAH	R	H'00	H'FF90
A/D データレジスタ AL	ADDRAL	R	H'00	H'FF91
A/D データレジスタ BH	ADDRBH	R	H'00	H'FF92
A/D データレジスタ BL	ADDRBL	R	H'00	H'FF93
A/D データレジスタ CH	ADDRCH	R	H'00	H'FF94
A/D データレジスタ CL	ADDRCL	R	H'00	H'FF95
A/D データレジスタ DH	ADDRDH	R	H'00	H'FF96
A/D データレジスタ DL	ADDRDL	R	H'00	H'FF97
A/D コントロール/ステータスレジスタ	ADCSR	R/(W)* <sup>2</sup>	H'00	H'FF98
A/D コントロールレジスタ	ADCR	R/W	H'3F	H'FF99
モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 ビット 7 は、フラグをクリアするための 0 ライトのみ可能です。

## 16.2 各レジスタの説明

### 16.2.1 A/DデータレジスタA～D (ADDRA～ADDRD)

ビット	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	AD9	AD8	AD7	AD6	AD5	AD4	AD3	AD2	AD1	AD0	—	—	—	—	—	—
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R

ADDRは、A/D変換された結果を格納する16ビットのリード専用レジスタで、ADDRA～ADDRDの4本があります。

A/D変換されたデータは10ビットデータで、選択されたチャンネルに対応するADDRに転送され、保持されます。A/D変換されたデータの上位8ビットがADDRの上位バイト(ビット15～8)に、また下位2ビットが下位バイト(ビット7、6)に転送され、保持されま。ビット5～0はリードすると常に0が読み出されます。

アナログ入力チャンネルとADDRの対応を表16.3に示します。ADDRは、常にCPUからリード可能です。上位バイトは直接リードできますが、下位バイトはテンポラリレジスタ(TEMP)を介してデータ転送が行われます。詳細は「16.3 バスマスタとのインタフェース」を参照してください。

ADDRは、リセット、スタンバイモードまたはモジュールストップモード時に、H'0000に初期化されます。

表 16.3 アナログ入力チャンネルとADDRの対応

アナログ入力チャンネル		A/Dデータレジスタ
グループ0	グループ1	
AN0	AN4	ADDRA
AN1	AN5	ADDRB
AN2	AN6	ADDRC
AN3	AN7	ADDRD

## 16.2.2 A/D コントロール/ステータスレジスタ (ADCSR)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
	ADF	ADIE	ADST	SCAN	CKS	CH2	CH1	CH0
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	R/(W)*	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

ADCSR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、A/D 変換動作を制御します。  
ADCSR は、リセット、ハードウェアスタンバイモード、またはモジュールストップモード時に、H'00 に初期化されます。

## ビット7：A/D エンドフラグ (ADF)

A/D 変換の終了を示すステータスフラグです。

ビット7	説明
ADF	
0	[クリア条件] (初期値) (1) ADF=1 の状態で、ADF フラグをリードした後、ADF フラグに0をライトしたとき (2) ADI 割り込みにより DMAC および DTC が起動され、ADDR をリードしたとき
1	[セット条件] (1) シングルモード：A/D 変換が終了したとき (2) スキャンモード：指定したすべてのチャンネルの A/D 変換が終了したとき

## ビット6：A/D インタラプトイネーブル (ADIE)

A/D 変換の終了による割り込み (ADI) 要求の許可または禁止を選択します。

ビット6	説明
ADIE	
0	A/D 変換の終了による割り込み (ADI) 要求を禁止 (初期値)
1	A/D 変換の終了による割り込み (ADI) 要求を許可

## ビット5：A/D スタート (ADST)

A/D 変換の開始または停止を選択します。A/D 変換中は1を保持します。

ADSTビットは、ソフトウェア、タイマの変換開始トリガ、またはA/D外部トリガ入力端子 ( $\overline{\text{ADTRG}}$ ) によって1にセットすることができます。

ビット5	説明
ADST	
0	A/D 変換を停止 (初期値)
1	(1) シングルモード：A/D 変換を開始。指定したチャンネルの変換が終了すると自動的に0にクリア (2) スキャンモード：A/D 変換を開始。ソフトウェア、リセット、スタンバイモードまたはモジュールストップモードによって0にクリアされるまで選択されたチャンネルを順次連続変換

## ビット4：スキャンモード (SCAN)

A/D 変換の動作モードを、シングルモードまたはスキャンモードから選択します。シングルモード/スキャンモードの動作については、「16.4 動作説明」を参照してください。SCANビットの設定は、変換停止中 (ADST=0) に行ってください。

ビット4	説明
SCAN	
0	シングルモード (初期値)
1	スキャンモード

## ビット3：クロックセレクト (CKS)

A/D 変換時間の設定を行います。

変換時間の切り替えは、変換停止中 (ADST=0) に行ってください。

ビット3	説明
CKS	
0	変換時間 = 266 ステート (Max) (初期値)
1	変換時間 = 134 ステート (Max)

ビット2~0 : チャンネルセレクト2~0 (CH2~CH0)

SCAN ビットと共にアナログ入力チャンネルを選択します。

入力チャンネルの設定は、変換停止中 (ADST=0) に行ってください。

グループ選択	チャンネル選択		説 明	
	CH2	CH1	CH0	
0	0	0	シングルモード (SCAN=0)	スキャンモード (SCAN=1)
		1	AN0 (初期値)	AN0
	1	0	AN1	AN0、AN1
		1	AN2	AN0 ~ AN2
1	0	0	AN3	AN0 ~ AN3
		1	AN4	AN4
	1	0	AN5	AN4、AN5
		1	AN6	AN4 ~ AN6
		1	AN7	AN4 ~ AN7

### 16.2.3 A/Dコントロールレジスタ (ADCR)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
	TRGS1	TRGS0	-	-	-	-	-	-
初期値	0	0	1	1	1	1	1	1
R/W	R/W	R/W	-	-	-(R/W)*	-(R/W)*	-	-

【注】\* H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390はR/Wとなります。

ADCRは、8ビットのリード/ライト可能なレジスタで、外部トリガ入力によるA/D変換の開始の許可/禁止を選択します。

ADCRは、リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時に、H'3Fに初期化されます。

ビット7、6：タイマトリガセレクト1、0 (TRGS1、TRGS0)

トリガ信号によるA/D変換開始の許可または禁止を選択します。

TRGS1、TRGS0ビットの設定は、変換停止中 (ADST=0) に行ってください。

ビット7	ビット6	説明
TRGS1	TRGS0	
0	0	外部トリガによるA/D変換の開始を禁止 (初期値)
	1	外部トリガ (TPU) によるA/D変換の開始を許可
1	0	外部トリガ (8ビットタイマ) によるA/D変換の開始を許可
	1	外部トリガ端子 ( $\overline{\text{ADTRG}}$ ) によるA/D変換の開始を許可

(1) H8S/2357、H8S/2352の場合

ビット5~0：リザーブビット

リザーブビットです。リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

(2) H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390の場合

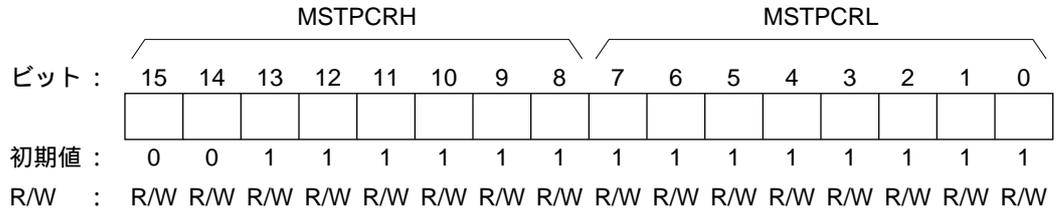
ビット5、4、1、0：リザーブビット

リザーブビットです。リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

ビット3、2：リザーブビット

リザーブビットです。1をライトしてください。

## 16.2.4 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)



MSTPCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTP9 ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点で A/D 変換器の動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。モジュールストップモードでは、レジスタのリード/ライトはできません。詳細は、「21.5 モジュールストップモード」を参照してください。

MSTPCR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'3FFF に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

## ビット 9 : モジュールストップ (MSTP9)

A/D 変換器のモジュールストップモードを指定します。

ビット 9	説 明
MSTP9	
0	A/D 変換器のモジュールストップモード解除
1	A/D 変換器のモジュールストップモード設定 (初期値)

## 16.3 バスマスタとのインタフェース

ADDRA ~ ADDR4 は 16 ビットレジスタで、バスマスタとの間のデータバスは 8 ビット幅です。そのためバスマスタからのアクセスは、上位バイトは直接行われますが、下位バイトは 8 ビットのテンポラリレジスタ (TEMP) を介して行います。

ADDR からデータのリードは次のように行われます。上位バイトのリードで上位バイトの値は CPU へ、下位バイトの値は TEMP へ転送されます。次に下位バイトのリードで TEMP の内容が CPU へ転送されます。

ADDR をリードする場合は、必ず上位バイト、下位バイトの順で行ってください。また、上位バイトのみのリードは可能ですが、下位バイトのみのリードでは内容は保証されませんので注意してください。

図 16.2 に、ADDR のアクセス時のデータの流れを示します。

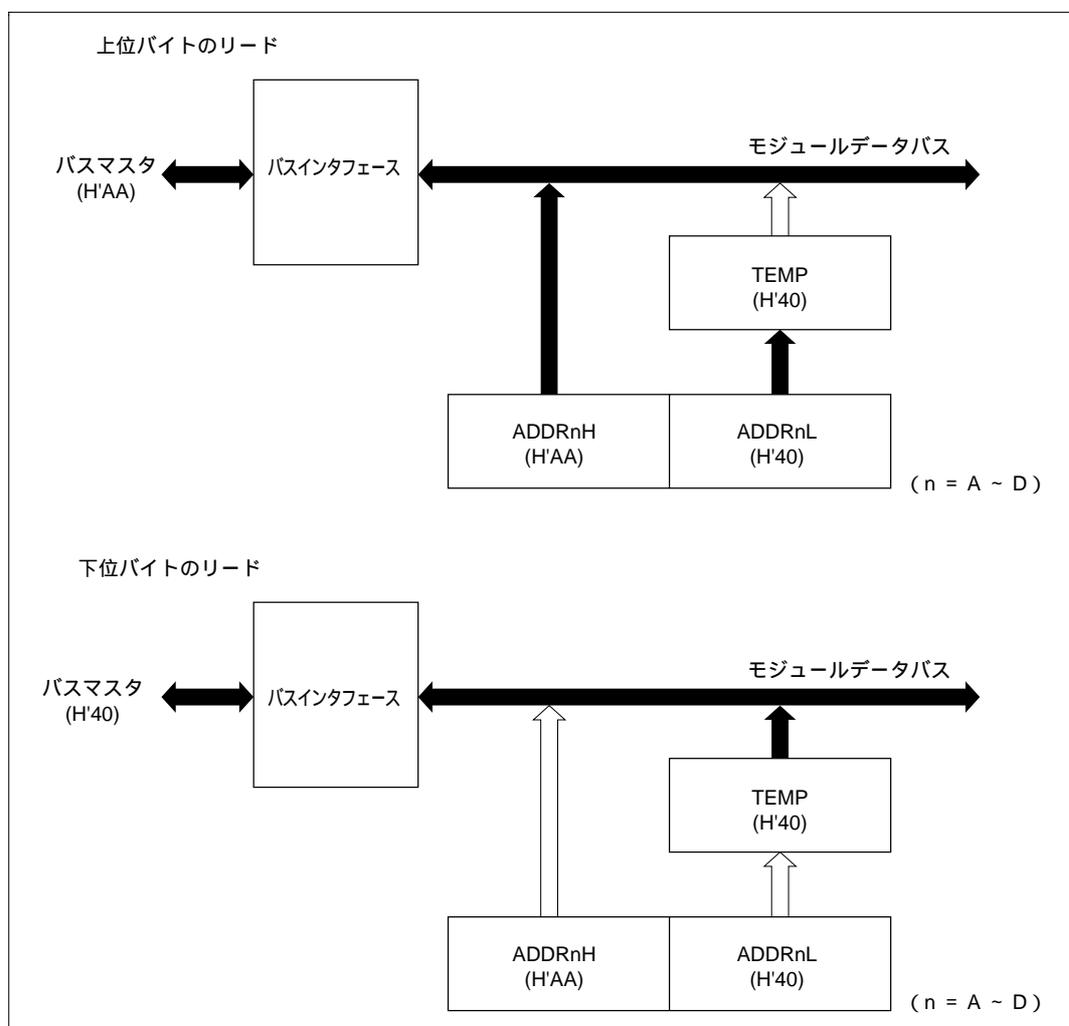


図 16.2 ADDR のアクセス動作 (H'AA40 リード時)

## 16.4 動作説明

A/D 変換器は逐次比較方式で動作し、10 ビットの分解能を持っています。シングルモードとスキャンモードの各モードの動作について説明します。

### 16.4.1 シングルモード (SCAN = 0)

シングルモードは、1 チャンネルのみ A/D 変換を行う場合に選択します。ソフトウェアまたは外部トリガ入力によって ADST ビットが 1 にセットされると、A/D 変換を開始します。ADST ビットは A/D 変換中は 1 を保持しており、変換が終了すると自動的に 0 にクリアされます。

また、変換が終了すると、ADF フラグが 1 にセットされます。このとき、ADIE ビットが 1 にセットされていると、ADI 割り込み要求が発生します。

ADF フラグは、ADCSR をリードした後、0 をライトするとクリアされます。

動作モードやアナログ入力チャンネルを切り替える場合は、誤動作を避けるために ADCSR の ADST ビットを 0 にクリアして、A/D 変換を停止した状態で行ってください。変更した後、ADST ビットを 1 にセットすると再び A/D 変換を開始します。なお、動作モードや入力チャンネルの変更と、ADST ビットのセットは同時に行うことができます。

シングルモードでチャンネル 1 (AN1) が選択された場合の動作例を以下に示します。また、このときの動作タイミングを図 16.3 に示します。

- [ 1 ] 動作モードをシングルモードに (SCAN=0)、入力チャンネルを AN1 に (CH2 = 0、CH1 = 0、CH0 = 1) A/D 割り込み要求許可 (ADIE = 1) に設定して、A/D 変換を開始 (ADST = 1) します。
- [ 2 ] A/D 変換が終了すると、A/D 変換結果が ADDR B に転送されます。同時に、ADF=1、ADST=0 となり A/D 変換器は変換待機となります。
- [ 3 ] ADF = 1、ADIE=1 となっているため、ADI 割り込み要求が発生します。
- [ 4 ] A/D 割り込み処理ルーチンが開始されます。
- [ 5 ] ADCSR をリードした後、ADF に 0 をライトします。
- [ 6 ] A/D 変換結果 (ADDR B) をリードして、処理します。
- [ 7 ] A/D 割り込み処理ルーチンの実行を終了します。

この後、ADST ビットを 1 にセットすると A/D 変換が開始され、[ 2 ] ~ [ 7 ] を行います。

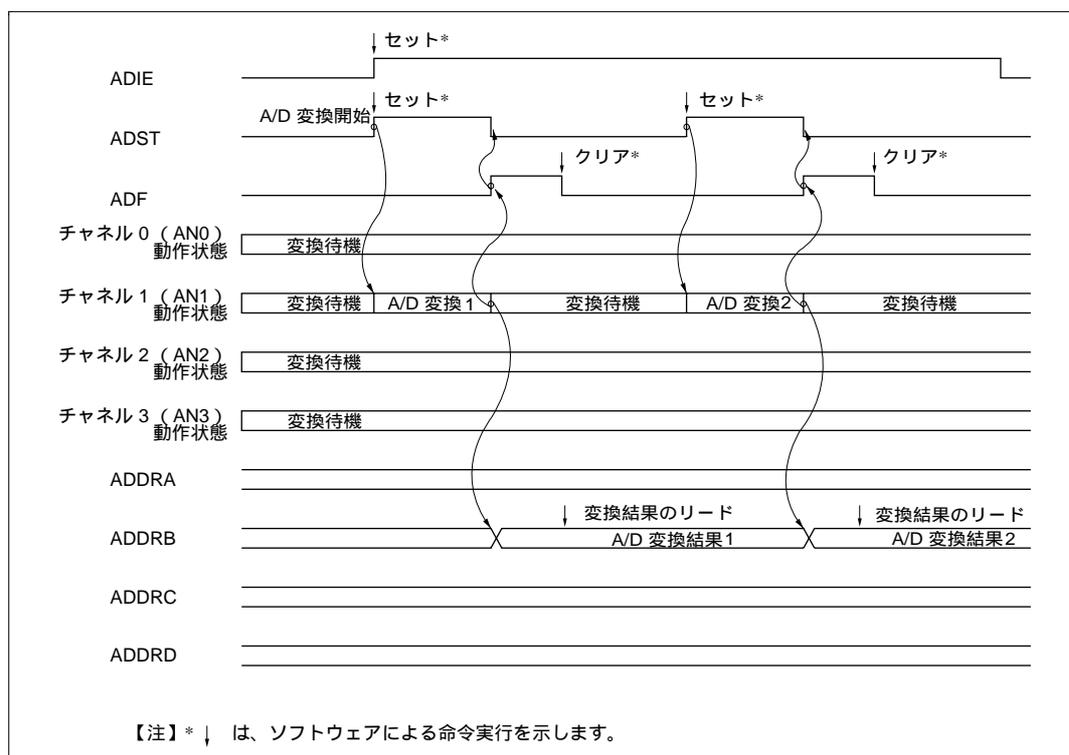


図 16.3 A/D 変換器の動作例 (シングルモード、チャンネル 1 選択時)

## 16.4.2 スキャンモード (SCAN = 1)

スキャンモードは、複数チャンネル(1チャンネルを含む)のアナログ入力を常にモニタするような応用に適しています。ソフトウェア、タイマまたは外部トリガ入力によって ADST ビットが 1 にセットされると、第 1 チャンネル (AN0) から A/D 変換は開始されます。

複数のチャンネルが選択されている場合は、第 1 チャンネルの変換が終了した後、直ちに第 2 チャンネル (AN1) の A/D 変換を開始します。

A/D 変換は、ADST ビットが 0 にクリアされるまで、選択されたチャンネル内を連続して繰り返し行います。変換された結果は、各チャンネルに対応した ADDR に転送され保持されます。

A/D 変換中に、動作モードやアナログ入力チャンネルを切り替える場合は、誤動作を避けるために ADCSR の ADST ビットを 0 にクリアして、A/D 変換を停止した状態で行ってください。変更した後、ADST ビットを 1 にセットすると再び第 1 チャンネル (AN0) から A/D 変換を開始します。なお、動作モードや入力チャンネルの変更と、ADST ビットのセットは同時に行うことができます。

スキャンモードで 3 チャンネル (AN0 ~ AN2) を選択して A/D 変換を行う場合の動作例を以下に示します。また、このときの動作タイミングを図 16.4 に示します。

[ 1 ] 動作モードをスキャンモードに (SCAN=1)、スキヤングループをグループ 0 に (CH2 = 0)、アナログ入力チャンネルを AN0 ~ AN2 (CH1 = 1、CH0 = 0) に設定して A/D 変換を開始 (ADST = 1) します。

[ 2 ] 第 1 チャンネル (AN0) の A/D 変換が開始され A/D 変換が終了すると、変換結果を ADDR<sub>A</sub> に転送します。

次に第 2 チャンネル (AN1) が自動的に選択され、変換を開始します。

[ 3 ] 同様に第 3 チャンネル (AN2) まで変換を行います。

[ 4 ] 選択されたすべてのチャンネル (AN0 ~ AN2) の変換が終了すると、ADF = 1 となり、再び第 1 チャンネル (AN0) を選択し、変換が行われます。

このとき ADIE ビットが 1 にセットされていると、A/D 変換終了後、ADI 割り込みを発生します。

[ 5 ] ADST ビットが 1 にセットされている間は、[ 2 ] ~ [ 4 ] を繰り返します。

ADST ビットを 0 にクリアすると A/D 変換が停止します。この後、ADST ビットを 1 にセットすると再び A/D 変換を開始し、第 1 チャンネル (AN0) から変換が行われます。

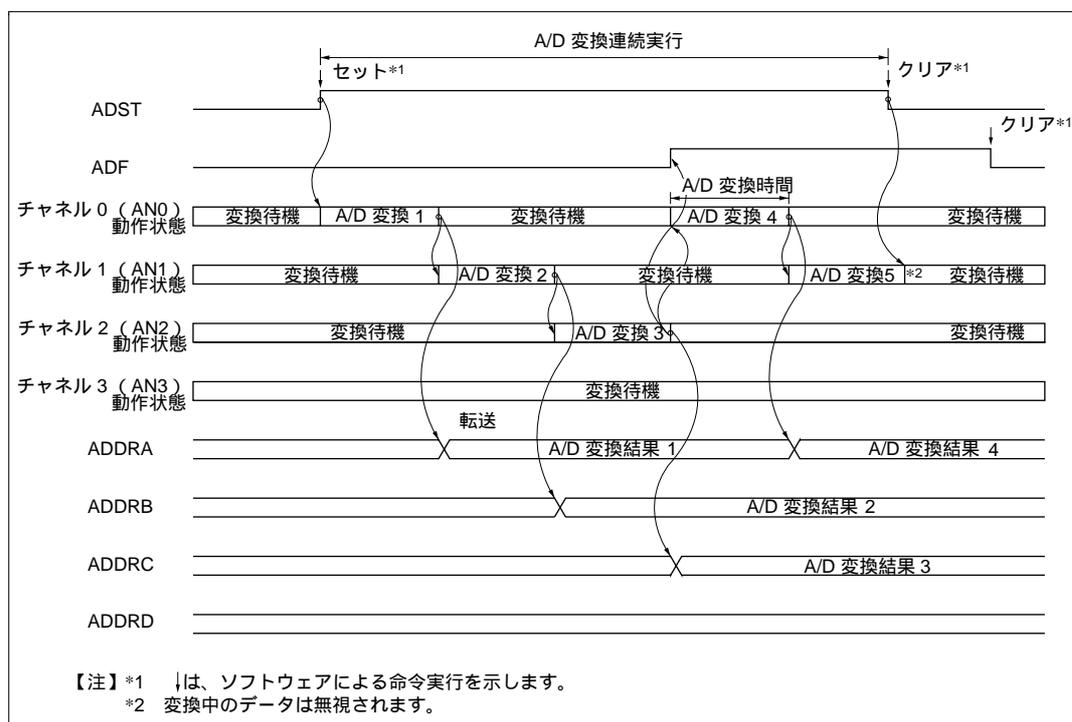


図 16.4 A/D 変換器の動作例 (スキャンモード、AN0~AN2の3チャンネル選択時)

### 16.4.3 入力サンプリングとA/D変換時間

A/D変換器には、サンプル&ホールド回路が内蔵されています。A/D変換器は、ADSTビットが1にセットされてから $t_D$ 時間経過後、入力のサンプリングを行い、その後変換を開始します。A/D変換のタイミングを図16.5に示します。また、A/D変換時間を表16.4に示します。

A/D変換時間は、図16.5に示すように、 $t_D$ と入力サンプリング時間を含めた時間となります。ここで $t_D$ は、ADCSRへのライトタイミングにより決まり、一定値とはなりません。そのため、変換時間は表16.4に示す範囲で変化します。

スキャンモードの変換時間は、表16.4に示す値が1回目の変換時間となりますが、2回目以降はCKS=0の場合は256ステート(固定)、CKS=1の場合は128ステート(固定)となります。

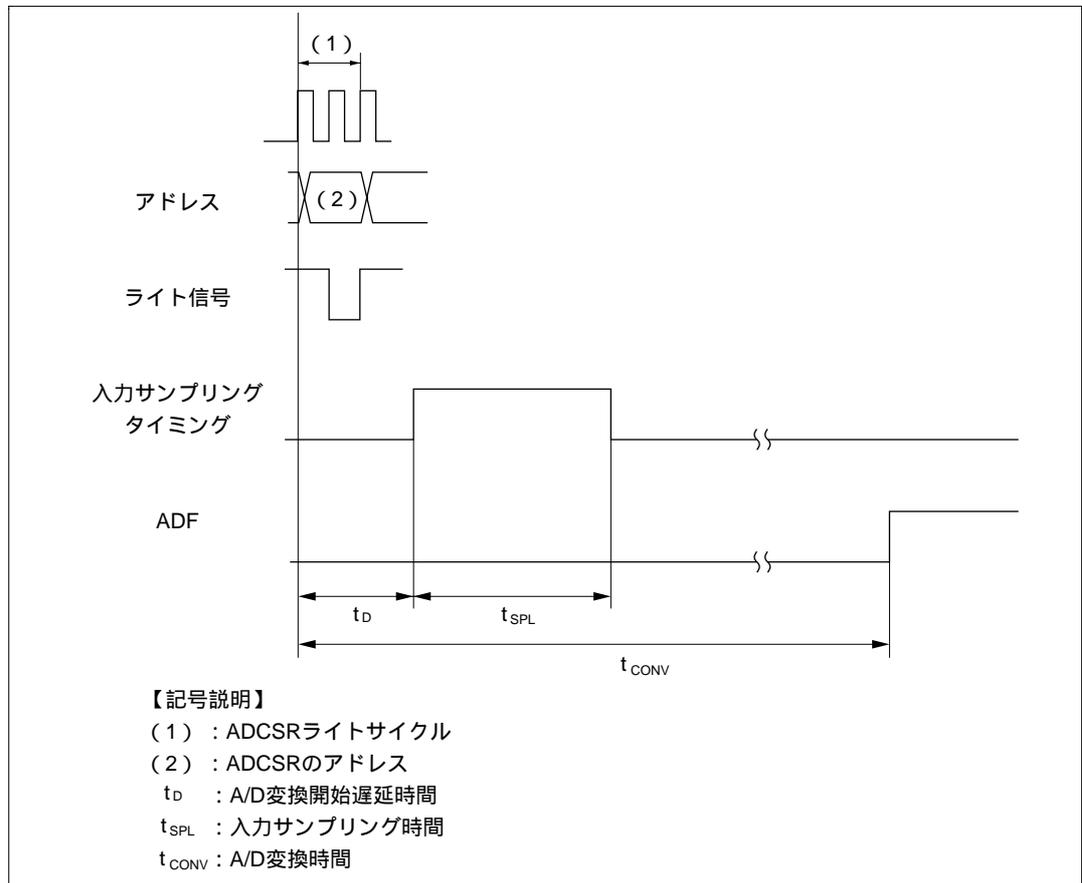


図 16.5 A/D変換タイミング

表 16.4 A/D変換時間（シングルモード）

項目	記号	CKS = 0			CKS = 1		
		min	typ	max	min	typ	max
A/D変換開始遅延時間	$t_D$	10	-	17	6	-	9
入力サンプリング時間	$t_{SPL}$	-	63	-	-	31	-
A/D変換時間	$t_{CONV}$	259	-	266	131	-	134

【注】単位：ステート

#### 16.4.4 外部トリガ入力タイミング

A/D変換は、外部トリガ入力により開始することも可能です。外部トリガ入力は、ADCRのTRGS1、TRGS0ビットが1にセットされているとき、 $\overline{ADTRG}$ 端子から入力されます。 $\overline{ADTRG}$ 入力端子の立ち下がりエッジで、ADCSRのADSTビットが1にセットされ、A/D変換が開始されます。

その他の動作は、シングルモード/スキャンモードによらず、ソフトウェアによってADSTビットを1にセットした場合と同じです。

このタイミングを図16.6に示します。

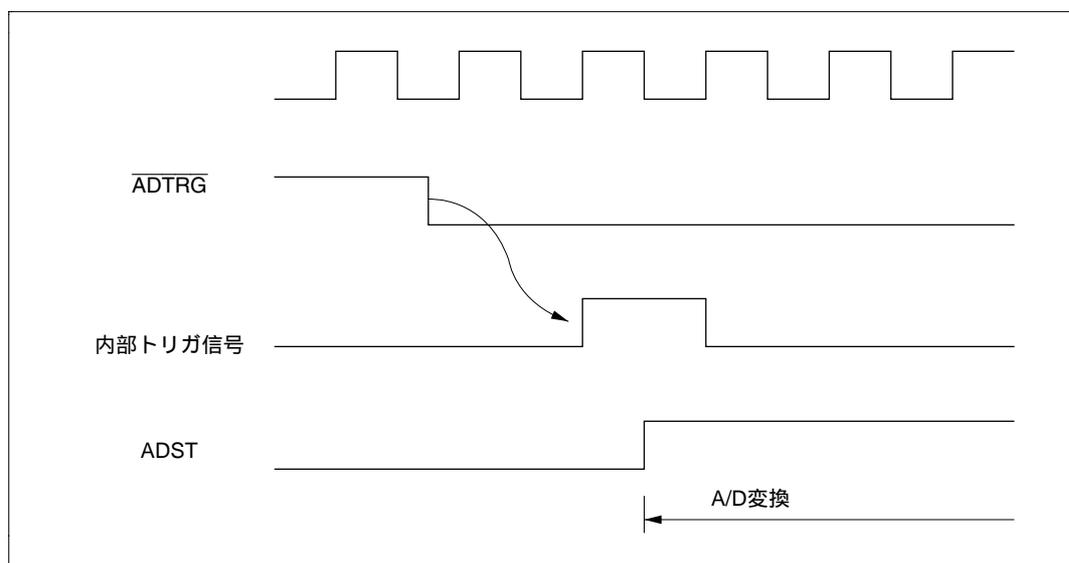


図 16.6 外部トリガ入力タイミング

## 16.5 割り込み

A/D変換器は、A/D変換の終了により、A/D変換終了割り込み（ADI）を発生します。ADI割り込み要求は、ADCSRのADIEビットによって許可または禁止することができます。

ADI割り込みでDTCおよびDMACの起動ができます。ADI割り込みで変換されたデータのリードをDTCまたはDMACで行うと、連続変換がソフトウェアの負担なく実現できます。

A/D変換器の割り込み要因を表16.5に示します。

表 16.5 A/D変換器の割り込み要因

割り込み要因	内容	DTC、DMACの起動
ADI	変換終了により割り込み	可

## 16.6 使用上の注意

A/D変換器を使用する際は、以下のことに注意してください。

### (1) アナログ電源端子他の設定範囲

#### (a) アナログ入力電圧の範囲

A/D変換中、アナログ入力端子 ANn に印加する電圧は  $AV_{SS}$  ~ ANn ~  $V_{ref}$  の範囲としてください。

#### (b) $AV_{CC}$ 、 $AV_{SS}$ と $V_{CC}$ 、 $V_{SS}$ の関係

$AV_{CC}$ 、 $AV_{SS}$  と  $V_{CC}$ 、 $V_{SS}$  との関係は  $AV_{SS} = V_{SS}$  とし、さらに、A/D変換器を使用しないときも、 $AV_{CC}$ 、 $AV_{SS}$  端子を決してオープンにしないでください。

#### (c) $V_{ref}$ の設定範囲

$V_{ref}$  端子によるリファレンス電圧の設定範囲は  $V_{ref}$  ~  $AV_{CC}$  にしてください。

**【注】** 以上 (a)、(b)、(c) が守られない場合、LSI の信頼性に悪影響を及ぼすことがあります。

### (2) ボード設計上の注意

ボード設計時には、デジタル回路とアナログ回路をできるだけ分離してレイアウトしてください。また、デジタル回路の信号配線とアナログ回路の信号配線を交差させたり、近接させるようなレイアウトは極力避けてください。誘導などにより、アナログ回路の誤動作や、A/D変換値に悪影響を及ぼします。

なお、アナログ入力信号 (AN0 ~ AN7)、アナログ基準電源 ( $V_{ref}$ )、アナログ電源 ( $AV_{CC}$ ) は、アナロググランド ( $AV_{SS}$ ) で、デジタル回路を必ず分離してください。さらに、アナロググランド ( $AV_{SS}$ ) は、ボード上の安定したデジタルグランド ( $V_{SS}$ ) に一点接続してください。

(3) ノイズ対策上の注意

過大なサージなど異常電圧によるアナログ入力端子 (AN0 ~ AN7)、アナログ基準電源 ( $V_{ref}$ ) の破壊を防ぐために接続する保護回路は、図 16.7 に示すように  $AV_{CC}$  -  $AV_{SS}$  間に接続してください。

また、 $AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$  に接続するバイパス・コンデンサ、AN0 ~ AN7 に接続するフィルタのコンデンサは、必ず  $AV_{SS}$  に接続してください。

なお、図 16.7 のようにフィルタ用のコンデンサを接続するとアナログ入力端子 (AN0 ~ AN7) の入力電流が平均化されるため、誤差を生じることがあります。また、スキャンモードなどで頻繁に A/D 変換を行う場合、A/D 変換器内部のサンプル&ホールド回路の容量に充放電される電流が入力インピーダンス ( $R_{in}$ ) を経由して入力される電流を上回ると、アナログ入力端子の電圧に誤差を生じます。したがって回路定数の決定については、十分ご検討ください。

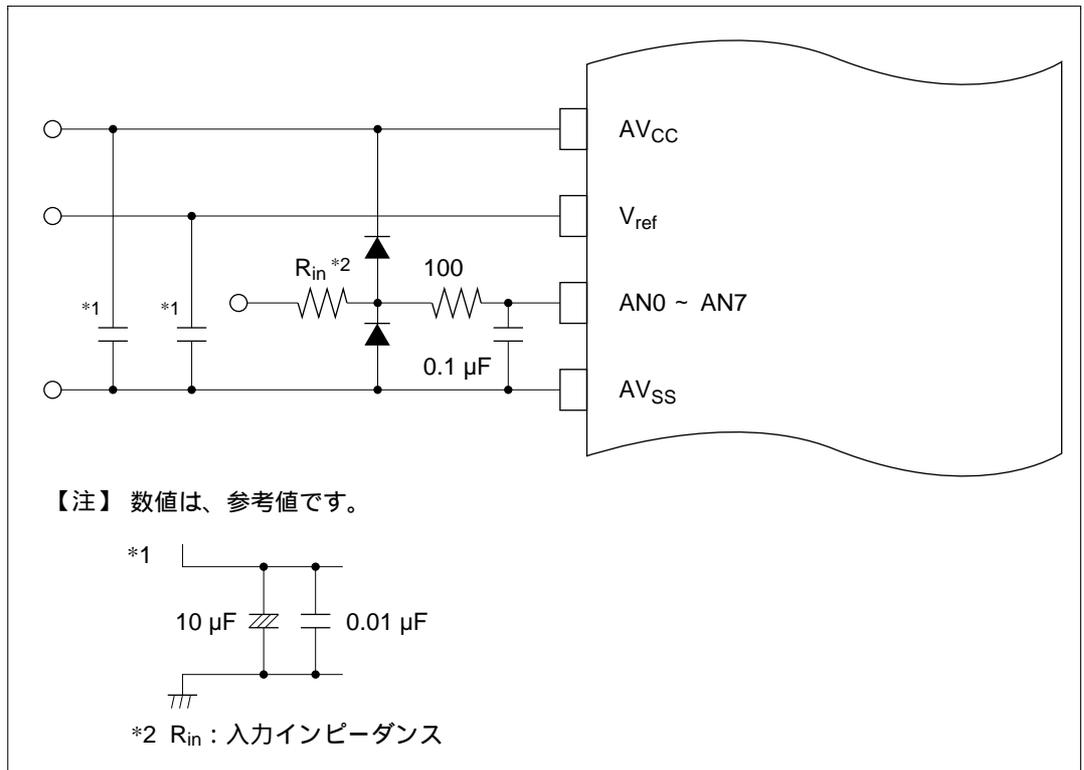


図 16.7 アナログ入力保護回路の例

#### (4) A/D 変換精度の定義

以下に、本 LSI の A/D 変換精度の定義を示します。

- ・ 分解能  
A/D 変換器のデジタル出力コード数
- ・ オフセット誤差  
デジタル出力が最小電圧値 B'000000000 (H'000) から B'000000001 (H'001) に変化するときのアナログ入力電圧値の理想 A/D 変換特性からの偏差 (図 16.9)
- ・ フルスケール誤差  
デジタル出力が B'111111110 (H'3FE) から B'111111111 (H'3FF) に変化するときのアナログ入力電圧値の理想 A/D 変換特性からの偏差 (図 16.9)
- ・ 量子化誤差  
A/D 変換器が本質的に有する偏差であり、1/2 LSB で与えられる (図 16.8)
- ・ 非直線性誤差  
ゼロ電圧からフルスケール電圧までの間の理想 A/D 変換特性からの誤差。ただし、オフセット誤差、フルスケール誤差、量子化誤差を含まない。
- ・ 絶対精度  
デジタル値とアナログ入力値との偏差。オフセット誤差、フルスケール誤差、量子化誤差および非直線誤差を含む。

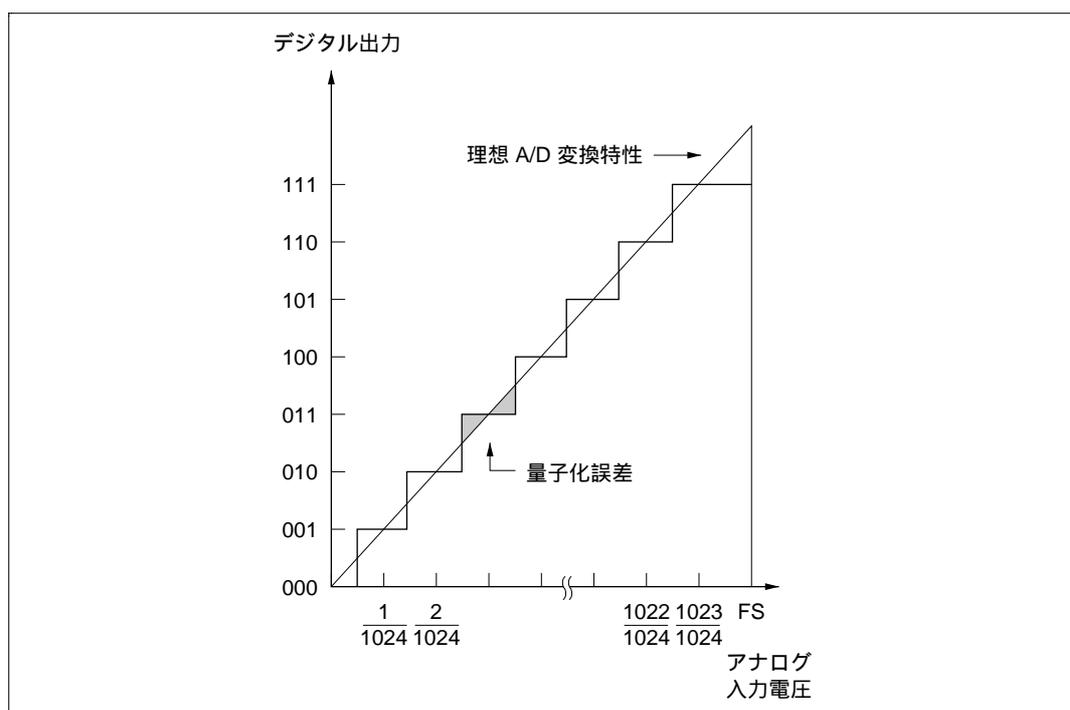


図 16.8 A/D 変換精度の定義 (1)

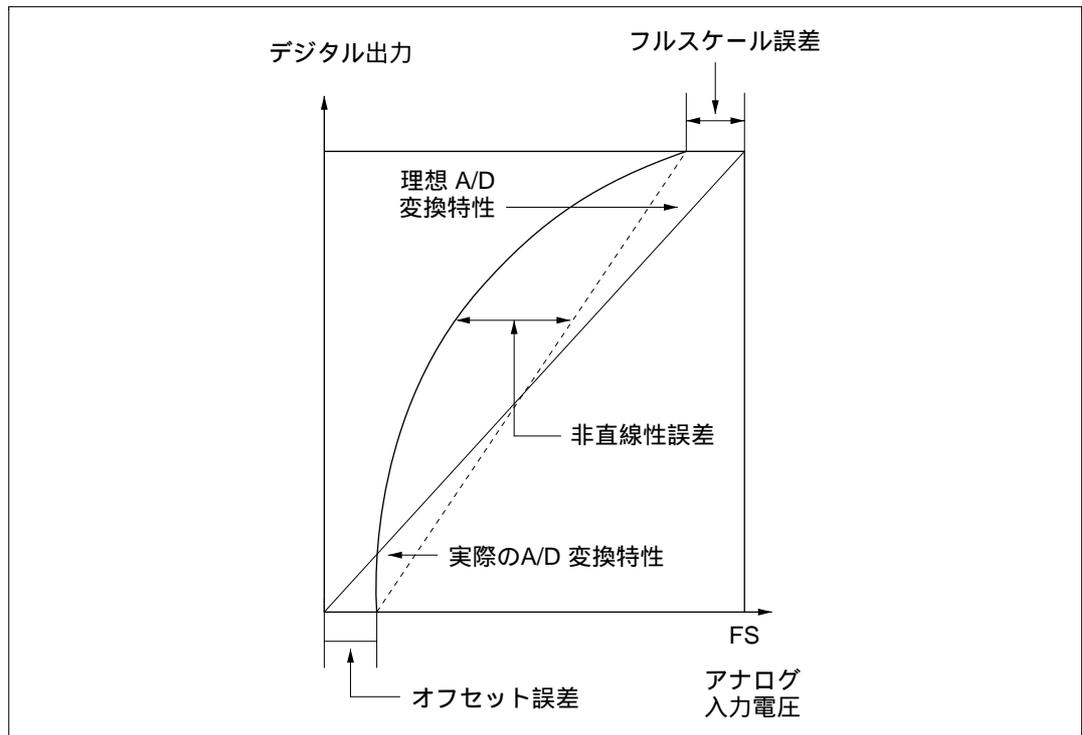


図 16.9 A/D 変換精度の定義 (2)

### (5) 許容信号源インピーダンス

本 LSI のアナログ入力は、信号源インピーダンスが  $10k$  以下の入力信号に対し、変換精度が保証される設計となっています。これは A/D 変換器のサンプル&ホールド回路の入力容量をサンプリング時間内に充電するために設けている規格で、センサの出力インピーダンスが  $10k$  を超える場合充電不足が生じ、A/D 変換精度が保証できなくなる場合があります。

しかし外部に大容量を設けている場合、入力の負荷は実質的に内部入力抵抗の  $10k$  だけになりますので、信号源インピーダンスは不問となります。

ただし、この場合ローパスフィルタとなりますので、微分係数の大きなアナログ信号(たとえば  $5mV/\mu s$  以上)には追従できない場合があります。

高速のアナログ信号を変換する場合には、低インピーダンスのバッファを入れてください。

## (6) 絶対精度への影響

容量を付加することにより、GND とのカップリングを受けることとなりますので、GND にノイズがあると絶対精度が悪化する可能性があります。必ず  $AV_{SS}$  などの電氣的に安定な GND に接続してください。

またフィルタ回路が実装基板上でデジタル信号と交渉したり、アンテナとならないように注意が必要です。

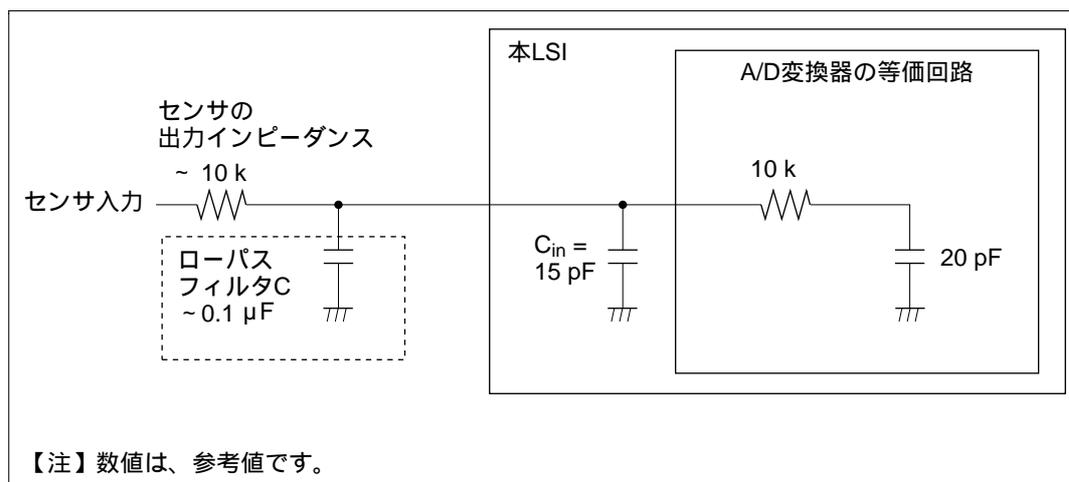


図 16.10 アナログ入力回路の例



---

# 17. D/A 変換器

---

## 第 17 章 目次

17.1	概要.....	709
	17.1.1 特長.....	709
	17.1.2 ブロック図.....	709
	17.1.3 端子構成.....	710
	17.1.4 レジスタ構成.....	710
17.2	各レジスタの説明.....	711
	17.2.1 D/A データレジスタ 0、1 (DADR0、DADR1).....	711
	17.2.2 D/A コントロールレジスタ (DACR).....	711
	17.2.3 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR).....	713
17.3	動作説明.....	714



## 17.1 概要

本 LSI は、2 チャンネルの D/A 変換器を内蔵しています。

### 17.1.1 特長

D/A 変換器の特長を以下に示します。

8 ビットの分解能

2 チャンネル出力

変換時間最大 10  $\mu$  s ( 負荷容量 20pF 時 )

出力電圧 0V ~  $V_{ref}$

ソフトウェアスタンバイモード時の D/A 出力保持機能

モジュールストップモードの設定可能

- ・初期値では D/A 変換器の動作は停止。モジュールストップモードの解除によりレジスタのアクセスが可能

### 17.1.2 ブロック図

D/A 変換器のブロック図を図 17.1 に示します。

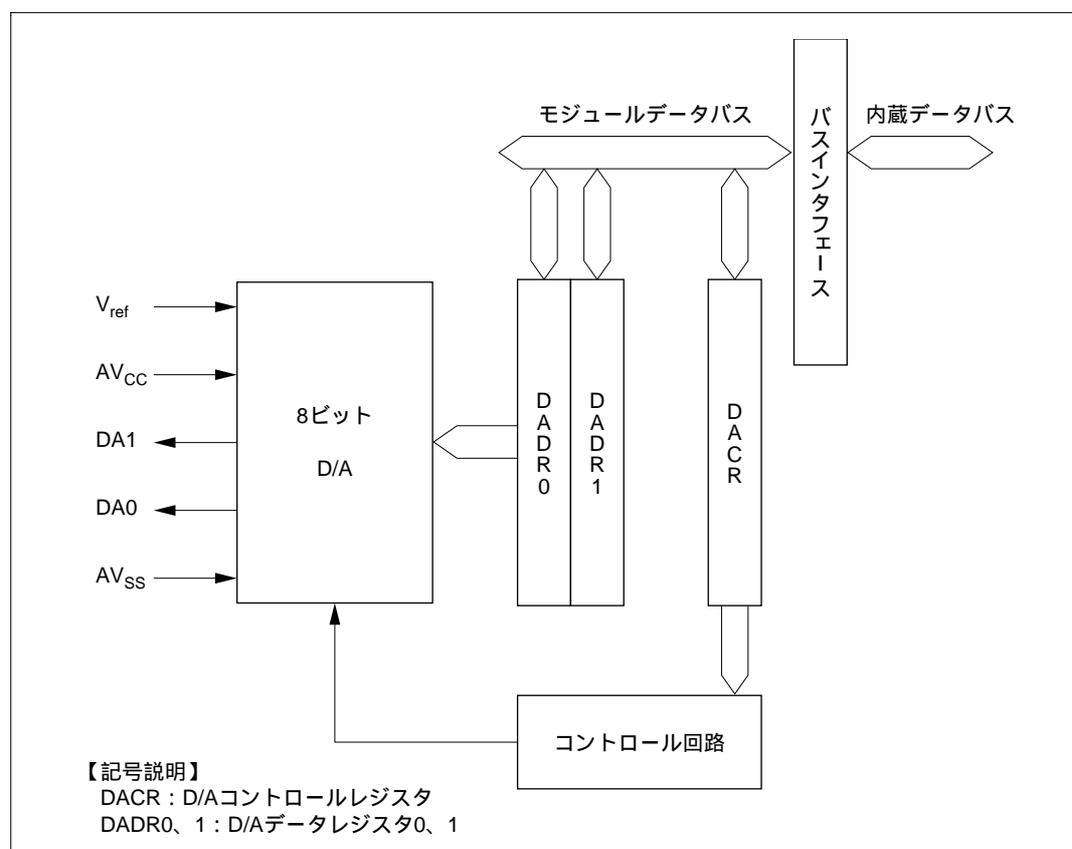


図 17.1 D/A 変換器のブロック図

### 17.1.3 端子構成

D/A 変換器で使用する入出力端子を表 17.1 に示します。

表 17.1 端子構成

名 称	記号	入出力	機 能
アナログ電源端子	AV <sub>CC</sub>	入力	アナログ部の電源
アナロググランド端子	AV <sub>SS</sub>	入力	アナログ部のグランドおよび基準電圧
アナログ出力端子 0	DA0	出力	チャンネル 0 のアナログ出力
アナログ出力端子 1	DA1	出力	チャンネル 1 のアナログ出力
リファレンス電圧端子	V <sub>ref</sub>	入力	アナログ部の基準電圧

### 17.1.4 レジスタ構成

D/A 変換器のレジスタ構成を表 17.2 に示します。

表 17.2 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
D/A データレジスタ 0	DADR0	R/W	H'00	H'FFA4
D/A データレジスタ 1	DADR1	R/W	H'00	H'FFA5
D/A コントロールレジスタ	DACR	R/W	H'1F	H'FFA6
モジュールストップコントロールレジスタ	MSTPCR	R/W	H'3FFF	H'FF3C

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示します。

## 17.2 各レジスタの説明

### 17.2.1 D/A データレジスタ 0、1 (DADR0、DADR1)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/W							

D/A データレジスタ 0、1 (DADR0、DADR1) は、変換を行うデータを格納するリード/ライト可能な 8 ビットのレジスタです。

アナログ出力を許可すると、DADR の値が常に変換され、アナログ出力端子に出力されます。

DADR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'00 に初期化されます。

### 17.2.2 D/A コントロールレジスタ (DACR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	DAOE1	DAOE0	DAE	-	-	-	-	-
初期値:	0	0	0	1	1	1	1	1
R/W:	R/W	R/W	R/W	-	-	-	-	-

DACR は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、D/A 変換器の動作を制御します。

DACR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に、H'1F に初期化されます。

ビット 7: D/A アウトプットイネーブル 1 (DAOE1)

D/A 変換とアナログ出力を制御します。

ビット 7	説明
DAOE1	
0	アナログ出力 DA1 を禁止 (初期値)
1	チャンネル 1 の D/A 変換を許可。アナログ出力 DA1 を許可

## ビット6 : D/A アウトプットイネーブル0 (DAOE0)

D/A 変換とアナログ出力を制御します。

ビット6	説明
DAOE0	
0	アナログ出力 DA0 を禁止 (初期値)
1	チャンネル0のD/A変換を許可。アナログ出力 DA0 を許可

## ビット5 : D/A イネーブル (DAE)

DAOE0、DAOE1 ビットと共に、D/A 変換を制御します。DAE ビットが0にクリアされているときチャンネル0、1のD/A変換は独立に制御され、DAE ビットが1にセットされているときチャンネル0、1のD/A変換は一括して制御されます。

変換結果の出力は、DAOE0、DAOE1 ビットにより、常に独立に制御されます。

ビット7	ビット6	ビット5	説明
DAOE1	DAOE0	DAE	
0	0	*	チャンネル0、1のD/A変換を禁止
	1	0	チャンネル0のD/A変換を許可 チャンネル1のD/A変換を禁止
		1	チャンネル0、1のD/A変換を許可
1	0	0	チャンネル0のD/A変換を禁止 チャンネル1のD/A変換を許可
		1	チャンネル0、1のD/A変換を許可
	1	*	チャンネル0、1のD/A変換を許可

\* : Don't care

D/A 変換を許可した状態で本 LSI がソフトウェアスタンバイモードになると、D/A 出力は保持され、アナログ電源電流は D/A 変換中と同等になります。ソフトウェアスタンバイモードでアナログ電源電流を低減する必要がある場合には、DAOE0、DAOE1 ビットをいずれも0にクリアしてD/A出力を禁止してください。

## ビット4~0 : リザーブビット

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

### 17.2.3 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR)

	MSTPCRH								MSTPCRL							
ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

MSTPCR は 16 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTP10 ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点で D/A 変換器は動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。モジュールストップモードでは、レジスタのリード/ライトはできません。詳細は、「21.5 モジュールストップモード」を参照してください。

MSTPCR は、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'3FFF に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

#### ビット 10 : モジュールストップ (MSTP10)

D/A 変換器のモジュールストップモードを指定します。

ビット 10	説 明
MSTP10	
0	D/A 変換器のモジュールストップモード解除
1	D/A 変換器のモジュールストップモード設定 (初期値)

## 17.3 動作説明

D/A 変換器は、2 チャンネルの D/A 変換回路を内蔵し、それぞれ独立に変換を行うことができます。

DACR によって D/A 変換が許可されている期間は、常に D/A 変換が行われています。DADR0、DADR1 を書き換えると、直ちに新しいデータが変換されます。DAOE0、DAOE1 ビットを 1 にセットすることにより、変換結果が出力されます。

チャンネル 0 の D/A 変換を行う場合の動作例を示します。また、このときの動作タイミングを図 17.2 に示します。

- [ 1 ] DADR0 に変換データをライトします。
- [ 2 ] DACR の DAOE0 ビットを 1 にセットします。D/A 変換が開始され、DA0 端子が出力端子になります。変換時間経過後に変換結果が出力されます。出力値は以下の式で表されます。

$$\frac{\text{DADR の内容}}{256} \times V_{\text{ref}}$$

次に DADR0 を書き換えるか、DAOE0 ビットを 0 にクリアするまでこの変換結果が出力され続けます。

- [ 3 ] DADR0 を書き換えると直ちに变換が開始されます。変換時間経過後に変換結果が出力されます。
- [ 4 ] DAOE0 ビットを 0 にクリアすると、DA0 端子は入力端子になります。

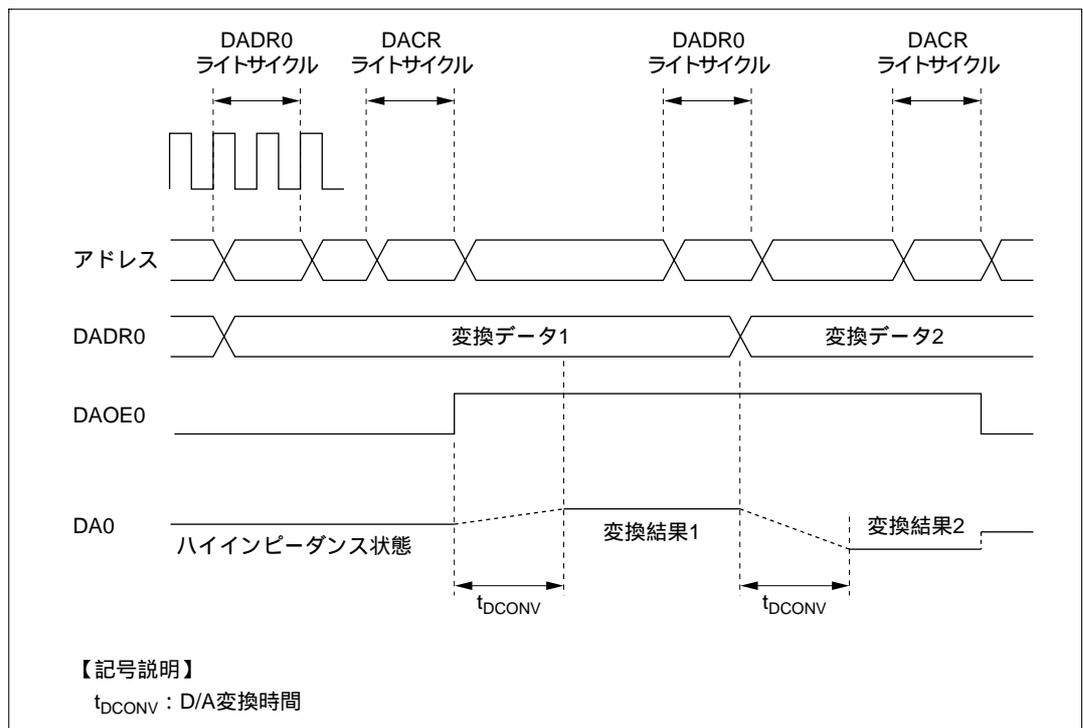


図 17.2 D/A 変換器の動作例

---

# 18. RAM

---

## 第 18 章 目次

18.1	概要.....	717
	18.1.1	ブロック図..... 717
	18.1.2	レジスタ構成 ..... 717
18.2	各レジスタの説明.....	718
	18.2.1	システムコントロールレジスタ (SYSCR) ..... 718
18.3	動作説明.....	719
18.4	使用上の注意.....	719



## 18.1 概要

H8S/2357、H8S/2352、H8S/2398、H8S/2392 は 8k バイト、H8S/2394 は 32k バイト、H8S/2390 は 4k バイトの高速スタティック RAM を内蔵しています。内蔵 RAM は、CPU と 16 ビット幅のデータバスで接続されており、バイトデータ、ワードデータにかかわらず、1 ステートでアクセスできます。したがって、ワードデータの高速度転送が可能です。

内蔵 RAM は、システムコントロールレジスタ (SYSCR) の RAM イネーブル (RAME) ビットにより有効または無効の制御が可能です。

### 18.1.1 ブロック図

8k バイト RAM のブロック図を図 18.1 に示します。

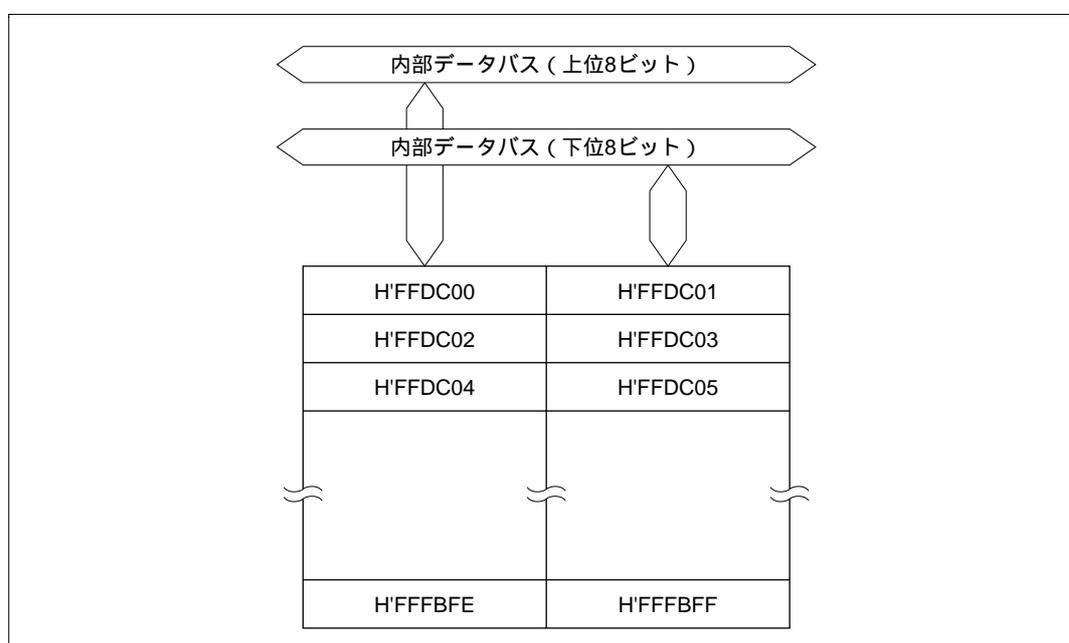


図 18.1 RAM のブロック図 (8k バイト)

### 18.1.2 レジスタ構成

内蔵 RAM は、SYSCR で制御されます。レジスタ構成を表 18.1 に示します。

表 18.1 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
システムコントロールレジスタ	SYSCR	R/W	H'01	H'FF39

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

## 18.2 各レジスタの説明

### 18.2.1 システムコントロールレジスタ (SYSCR)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	INTM1	INTM0	NMIEG	-	-	RAME
初期値：	0	0	0	0	0	0	0	1
R/W：	R/W	-	R/W	R/W	R/W	-	R/W	R/W

内蔵RAMはSYSCRのRAMEビットにより、有効/無効が選択されます。なお、SYSCRのその他のビットについての詳細は「3.2.2 システムコントロールレジスタ (SYSCR)」を参照してください。

#### ビット0：RAMイネーブル (RAME)

内蔵RAMの有効または無効を選択します。RAMEビットはリセット状態の解除時に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

ビット0	説明
RAME	
0	内蔵RAM無効
1	内蔵RAM有効 (初期値)

## 18.3 動作説明

RAME ビットが1にセットされているとき、アドレス H'FFDC00 ~ H'FFFBFF\*をアクセスすると内蔵RAMがアクセスされます。また、RAME ビットが0にクリアされているときは、外部アドレス空間がアクセスされます。

内蔵RAMは、CPUと16ビット幅のデータバスで接続されており、バイト単位、ワード単位のリード/ライトが可能です。いずれも、1ステートでアクセスできます。

偶数番地が上位8ビット、奇数番地が下位8ビットに接続されています。ワードデータは、偶数番地から始まるデータに限定されています。

【注】\* 内蔵されるRAMの容量は、製品によって異なりますので「3.5 各動作モードのアドレスマップ」を参照ください。

## 18.4 使用上の注意

アドレス H'FFF800 ~ H'FFFBFF はDTCのレジスタ情報を配置することができます。DTCを使用する場合は、RAME ビットを0にクリアしないでください。



---

# 19. ROM

---

## 第 19 章 目次

19.1	概要	725
19.1.1	ブロック図	725
19.1.2	レジスタ構成	725
19.2	レジスタの説明	726
19.2.1	モードコントロールレジスタ (MDCR)	726
19.2.2	バスコントロールレジスタ L (BCRL)	727
19.3	動作説明	728
19.4	PROM モード (H8S/2357ZTAT)	730
19.4.1	PROM モードの設定	730
19.4.2	ソケットアダプタの端子対応とメモリマップ	730
19.5	プログラミング (H8S/2357ZTAT)	733
19.5.1	概要	733
19.5.2	書き込み / ベリファイ	733
19.5.3	書き込み時の注意	737
19.5.4	書き込み後の信頼性	738
19.6	フラッシュメモリの概要 (H8S/2357F-ZTAT)	739
19.6.1	特長	739
19.6.2	ブロック図	740
19.6.3	フラッシュメモリの動作モード	741
19.6.4	端子構成	746
19.6.5	レジスタ構成	747
19.7	フラッシュメモリのレジスタの説明	748
19.7.1	フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1)	748
19.7.2	フラッシュメモリコントロールレジスタ 2 (FLMCR2)	750
19.7.3	消去ブロック指定レジスタ 1、2 (EBR1、EBR2)	752
19.7.4	システムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2)	753
19.7.5	RAM エミュレーションレジスタ (RAMER)	754

19.8	オンボードプログラミングモード	756
19.8.1	ブートモード	757
19.8.2	ユーザプログラムモード	763
19.9	フラッシュメモリの書き込み/消去	764
19.9.1	プログラムモード	764
19.9.2	プログラムベリファイモード	765
19.9.3	イレースモード	767
19.9.4	イレースベリファイモード	767
19.10	フラッシュメモリのプロテクト	769
19.10.1	ハードウェアプロテクト	769
19.10.2	ソフトウェアプロテクト	770
19.10.3	エラープロテクト	771
19.11	RAMによるフラッシュメモリのエミュレーション	772
19.11.1	RAMによるエミュレーション	772
19.11.2	RAMのオーバラップ	773
19.12	フラッシュメモリの書き込み/消去時の割り込み処理	774
19.13	フラッシュメモリのライターモード	775
19.13.1	ライターモードの設定	775
19.13.2	ソケットアダプタとメモリマップ	776
19.13.3	ライターモードの動作	776
19.13.4	メモリ読み出しモード	778
19.13.5	自動書き込みモード	781
19.13.6	自動消去モード	783
19.13.7	ステータス読み出しモード	784
19.13.8	ステータスポーリング	785
19.13.9	ライターモードへの遷移時間	786
19.13.10	メモリ書き込み注意事項	786
19.14	フラッシュメモリの書き込み/消去時の注意	787
19.15	フラッシュメモリの概要 (H8S/2398F-ZTAT)	792
19.15.1	特長	792
19.15.2	概要	793
19.15.3	フラッシュメモリの動作モード	794
19.15.4	オンボードプログラミングモード	795
19.15.5	RAMによるフラッシュメモリのエミュレーション	797
19.15.6	ブートモードとユーザプログラムモードの相違点	798
19.15.7	ブロック分割法	798
19.15.8	端子構成	799
19.15.9	レジスタ構成	799

19.16	フラッシュメモリのレジスタ説明	800
19.16.1	フラッシュメモリコントロールレジスタ1 (FLMCR1)	800
19.16.2	フラッシュメモリコントロールレジスタ2 (FLMCR2)	803
19.16.3	消去ブロック指定レジスタ1 (EBR1)	804
19.16.4	消去ブロック指定レジスタ2 (EBR2)	804
19.16.5	システムコントロールレジスタ2 (SYSCR2)	805
19.16.6	RAM エミュレーションレジスタ (RAMER)	806
19.17	オンボードプログラミングモード	808
19.17.1	ブートモード	809
19.17.2	ユーザプログラムモード	814
19.18	フラッシュメモリの書き込み / 消去	815
19.18.1	プログラムモード	815
19.18.2	プログラムベリファイモード	816
19.18.3	イレースモード	818
19.18.4	イレースベリファイモード	818
19.19	プロテクト	820
19.19.1	ハードウェアプロテクト	820
19.19.2	ソフトウェアプロテクト	821
19.19.3	エラープロテクト	821
19.20	RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション	823
19.20.1	RAM によるエミュレーション	823
19.20.2	RAM のオーバーラップ	824
19.21	フラッシュメモリの書き込み / 消去時の割り込み処理	826
19.22	フラッシュメモリのライターモード	827
19.22.1	ライターモードの設定	827
19.22.2	ソケットアダプタの端子対応図	828
19.22.3	ライターモードの動作	830
19.22.4	メモリ読み出しモード	831
19.22.5	自動書き込みモード	834
19.22.6	自動消去モード	835
19.22.7	ステータス読み出しモード	836
19.22.8	ステータスポーリング	838
19.22.9	ライターモードへの遷移時間	838
19.22.10	メモリ書き込み注意事項	839
19.23	フラッシュメモリの書き込み / 消去時の注意	840



## 19.1 概要

本シリーズでは、256k バイト、128k バイトのフラッシュメモリ、または 256k バイト、128k バイトのマスク ROM、または 128k バイトの PROM を内蔵しています。ROM は、バスマスタと 16 ビット幅のデータバスで接続されており、バイトデータ、ワードデータにかかわらず、1 ステートでアクセスできます。命令フェッチを高速化し、処理速度を向上しています。

内蔵 ROM の有効または無効の設定は、モード端子 (MD<sub>2</sub>、MD<sub>1</sub>、MD<sub>0</sub>) および BCRL の EAE ビットにより行います。

本 LSI のフラッシュメモリ版は、PROM ライタを用いて書き込み・消去ができるほか、オンボードでの消去・書き換えが可能です。

PROM 版は、本 LSI を PROM モードに設定することにより、PROM ライタを用いて自由にプログラムの書き込みができます。

### 19.1.1 ブロック図

ROM のブロック図を図 19.1 に示します。

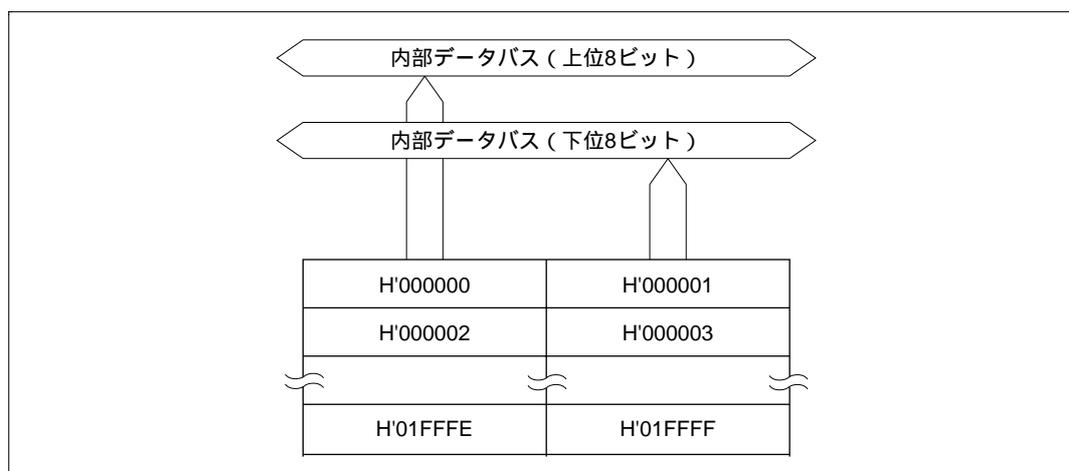


図 19.1 ROM のブロック図 (128k バイト)

### 19.1.2 レジスタ構成

本 LSI の動作モードは、モード端子と BCRL で制御されます。レジスタ構成を表 19.1 に示します。

表 19.1 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
モードコントロールレジスタ	MDCR	R/W	不定	H'FF3B
バスコントローラレジスタ	BCRL	R/W	不定	H'FED5

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

## 19.2 レジスタの説明

### 19.2.1 モードコントロールレジスタ (MDCR)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	MDS2	MDS1	MDS0
初期値 :	1	0	0	0	0	- *	- *	- *
R/W :	-	-	-	-	-	R	R	R

【注】 \* MD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>端子により決定されます。

MDCRは8ビットのリード専用レジスタで、本LSIの現在の動作モードをモニタするのに用います。

ビット7:リザーブビット

リードすると常に1が読み出されます。ライトは無効です。

ビット6~3:リザーブビット

リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

ビット2~0:モードセレクト2~0 (MDS2~MDS0)

モード端子 (MD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>) の入力レベルを反映した値 (現在の動作モード) を示しています。MDS2~MDS0ビットはMD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>端子にそれぞれ対応します。これらのビットはリード専用でライトは無効です。MDCRをリードすると、モード端子 (MD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>) の入力レベルがこれらのビットにラッチされます。このラッチはパワーオンリセットでは解除されますが、マニュアルリセット\*では保持されます。

【注】 \* H8S/2357ZTATのみマニュアルリセットをサポートしています。

## 19.2.2 バスコントロールレジスタ L (BCRL)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	BRLE	BREQOE	EAE	LCASS	DDS	-	WDBE	WAITE
初期値 :	0	0	1	1	1	1	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

本 LSI の内蔵 ROM は、BCRL の EAE ビットにより、一部の領域の有効 / 無効が選択されます。なお、BCRL のその他のビットについての詳細は「6.2.5 バスコントロールレジスタ L (BCRL)」を参照してください。

### ビット 5 : 外部アドレスイネーブル (EAE)

アドレスを H'010000 ~ H'01FFFF\*<sup>2</sup> 内部アドレスとするか、外部アドレスとするかを選択します。

ビット 5	説明
EAE	
0	アドレス H'010000 ~ H'01FFFF* <sup>2</sup> は内蔵 ROM。
1	アドレス H'010000 ~ H'01FFFF* <sup>2</sup> は外部アドレス (外部拡張モードの場合) またはリザーブ領域* <sup>1</sup> (シングルチップモード)。 (初期値)

【注】 \*1 リザーブ領域はアクセスしないでください。

\*2 H8S/2357 は、H'010000 ~ H'01FFFF です。

H8S/2398 は、H'010000 ~ H'03FFFF です。

## 19.3 動作説明

内蔵 ROM は、CPU と 16 ビット幅のデータバスで接続されており、バイトデータ、ワードデータにかかわらず、1 ステートでアクセスできます。偶数番地が上位 8 ビット、奇数番地が下位 8 ビットに接続されています。ワードデータは偶数番地から始まるデータに限定されています。

内蔵 ROM の有効または無効の設定はモード端子 (MD<sub>2</sub>、MD<sub>1</sub>、MD<sub>0</sub>) および BCRL の EAE ビットにより行います。この設定を表 19.2、表 19.3 に示します。

表 19.2 動作モードと ROM (H8S/2357F-ZTAT)

	動作モード	モード端子			BCRL		内蔵 ROM			
		FWE	MD <sub>2</sub>	MD <sub>1</sub>	MD <sub>0</sub>	EAE				
モード 0	-	0	0	0	0	-	-			
モード 1				1						
モード 2				0						
モード 3				1						
モード 4	アドバンスト・内蔵 ROM 無効拡張モード	1	0	0	0	-	無効			
モード 5	アドバンスト・内蔵 ROM 無効拡張モード			1						
モード 6	アドバンスト・内蔵 ROM 有効拡張モード			0	0			有効 (128k バイト) * <sup>1</sup>		
モード 7	アドバンスト・シングルチップ モード			1	0			有効 (64k バイト)		
モード 8	-	1	0	0	0	-	-			
モード 9				1						
モード 10	ブートモード (アドバンスト・ 内蔵 ROM 有効拡張モード) * <sup>3</sup>	1	0	0	0	-	有効 (128k バイト) * <sup>2</sup>			
モード 11	ブートモード (アドバンスト・ シングルチップモード) * <sup>4</sup>			1	0		有効 (64k バイト)			
モード 12	-			1	0		0	0	-	-
モード 13							1			
モード 14	ユーザプログラムモード (アドバンスト・内蔵 ROM 有効 拡張モード) * <sup>3</sup>	1	0	0	0	-	有効 (128k バイト) * <sup>1</sup>			
モード 15	ユーザプログラムモード (アドバンスト・シングルチップ モード) * <sup>4</sup>			1	0		有効 (64k バイト)			

- 【注】 \*1 モード 6、7、14、15 の場合、パワーオンリセット後に使用できる内蔵 ROM は、アドレス H'000000 ~ H'00FFFF の 64k バイトですので注意してください。
- \*2 モード 10、11 のブートモードの場合、ブートプログラムでフラッシュメモリを全面消去した直後、使用できる内蔵 ROM はアドレス H'000000 ~ H'00FFFF の 64k バイトですので注意してください。
- \*3 フラッシュメモリの消去・書き換えが可能である以外はアドバンスト・内蔵 ROM 有効拡張モードと同等の動作となります。
- \*4 フラッシュメモリの消去・書き換えが可能である以外はアドバンスト・シングルチップモードと同等の動作となります。

表 19.3 動作モードと ROM( ZTAT 版、マスク ROM 版、ROM なし版、H8S/2398F-ZTAT )

	動作モード	モード端子			BCRL	内蔵 ROM
		MD <sub>2</sub>	MD <sub>1</sub>	MD <sub>0</sub>	EAE	
モード 0	-	0	0	0	-	-
モード 1				1		
モード 2* <sup>2</sup>				0		
モード 3* <sup>2</sup>				1		
モード 4* <sup>3</sup>	アドバンスト・内蔵 ROM 無効拡張モード	1	0	0	-	無効
モード 5* <sup>3</sup>				1		
モード 6	アドバンスト・内蔵 ROM 有効拡張モード	1	0	0	0	有効 (128k バイト) * <sup>1</sup>
モード 7				1		0
	アドバンスト・シングルチップ モード			1	0	有効 (128k バイト) * <sup>1</sup>
				1		有効 (64k バイト)

- 【注】 \*1 モード 6、7 の場合、パワーオンリセット後に使用できる内蔵 ROM は、アドレス H'000000 ~ H'00FFFF の 64k バイトですので注意してください。
- また、各製品により、内蔵 ROM 領域が異なりますので、「3.5 各動作モードのアドレスマップ」で確認してください。
- \*2 H8S/2398F-ZTAT では、ブートモードになります。
- H8S/2398F-ZTAT については、「19.17 オンボードプログラミングモード」の表 19.35 を参照してください。
- また、ユーザプログラムモードについても、「19.17 オンボードプログラミングモード」の表 19.35 を参照してください。
- \*3 ROM なし版ではモード 4、5 のみ使用できます。

## 19.4 PROM モード (H8S/2357ZTAT)

### 19.4.1 PROM モードの設定

PROM 版の場合、PROM モードを設定すると、本 LSI はマイクロコンピュータとしての機能が停止し、内蔵 PROM のプログラムを行うことができます。この PROM のプログラムは、EPROM HN27C101 ( $V_{pp} = 12.5V$ ) と同様の仕様で行うことができます。120 / 128 ピンから 32 ピンへのピン配置変換ソケットを用いることにより、市販の PROM ライタで簡単に書き込みができます。

ただし、ページプログラミング方式はサポートしていませんので、PROM ライタを選択する場合には注意してください。

PROM モードの設定方法を表 19.4 に示します。

表 19.4 PROM モードの設定方法

端子名	設定
MD <sub>2</sub> 、MD <sub>1</sub> 、MD <sub>0</sub> 端子	Low レベル
STBY 端子	
PA <sub>2</sub> 、PA <sub>1</sub> 端子	High レベル

### 19.4.2 ソケットアダプタの端子対応とメモリマップ

PROM ライタによるプログラムは、120 / 128 ピンから 32 ピンへのソケットアダプタを用いて行います。ソケットアダプタの端子対応図を図 19.2 に、ソケットアダプタの型名を表 19.5 に示します。

また、PROM モード時のメモリマップを図 19.3 に示します。

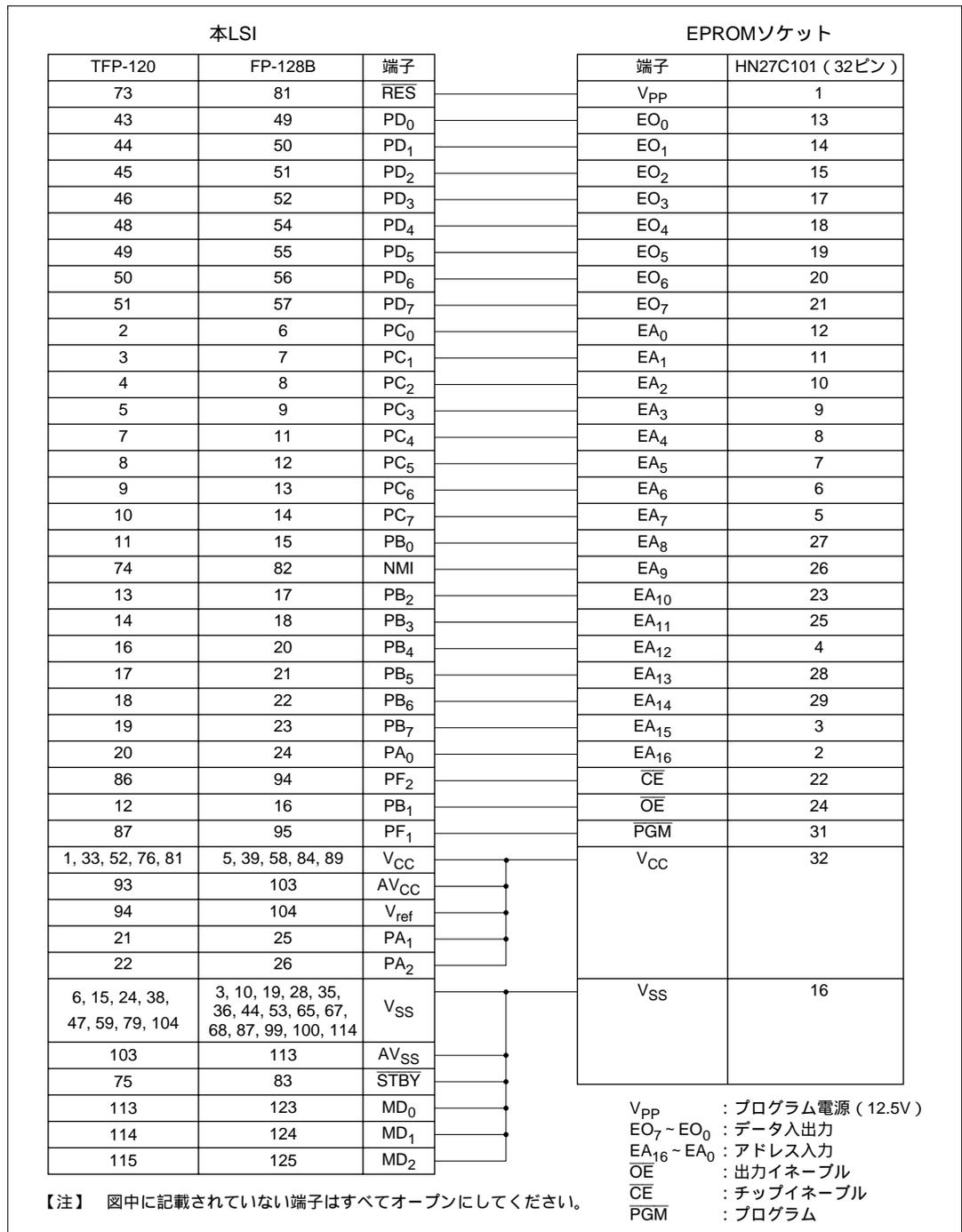


図 19.2 ソケットアダプタの端子対応図

表 19.5 ソケットアダプタ

製品名	パッケージ	ソケットアダプタ型名
H8S/2357	120 ピン TQFP ( TFP-120 )	HS2655ESNS1H
	128 ピン QFP ( FP-128B )	HS2655ESHS1H

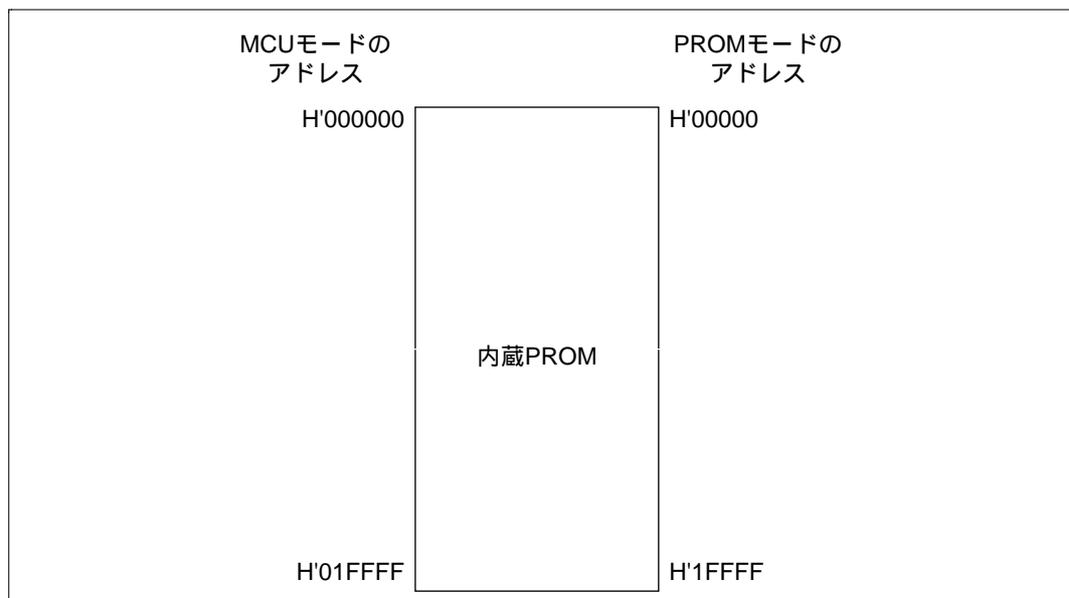


図 19.3 PROM モード時のメモリマップ

## 19.5 プログラミング (H8S/2357ZTAT)

### 19.5.1 概要

PROM 版の PROM モード時の書き込み、ベリファイなどのモード選択は、表 19.6 に示すような設定で行います。

表 19.6 PROM モード時のモード選択

モード	ピン						
	$\overline{CE}$	$\overline{OE}$	$\overline{PGM}$	$V_{PP}$	$V_{CC}$	$EO_7 \sim EO_0$	$EA_{16} \sim EA_0$
書き込み	L	H	L	$V_{PP}$	$V_{CC}$	データ入力	アドレス入力
ベリファイ	L	L	H	$V_{PP}$	$V_{CC}$	データ出力	アドレス入力
プログラミング禁止	L	L	L	$V_{PP}$	$V_{CC}$	ハイインピーダンス	アドレス入力
	L	H	H				
	H	L	L				
	H	H	H				

【記号説明】

L : Low レベル  $V_{PP}$  :  $V_{PP}$  レベル

H : High レベル  $V_{CC}$  :  $V_{CC}$  レベル

なお、書き込み、読み出し、ベリファイは、標準 EPROM の HN27C101 と同じ仕様になっています。

ただし、ページプログラミング方式はサポートしていませんので、ページプログラミングモードは設定しないでください。ページプログラミングモードのみをサポートしている PROM ライタは使用できません。PROM ライタを選択する場合には、1 バイト単位の高速プログラミングモードをサポートしていることを確認してください。また、アドレスは必ず H'00000 ~ H'1FFFF に設定してください。

### 19.5.2 書き込み / ベリファイ

書き込み / ベリファイは、効率のよい高速プログラミング方式で行うことができます。この方式はデバイスへの電圧ストレスを与えることなく、また、書き込みデータの信頼性を損なうことなく、高速な書き込みを行うことができます。未使用のアドレスのデータは H'FF です。高速プログラミングの基本的なフローを図 19.4 に示します。また、プログラミング時の電気的特性を表 19.7、表 19.8 に、タイミングを図 19.5 に示します。

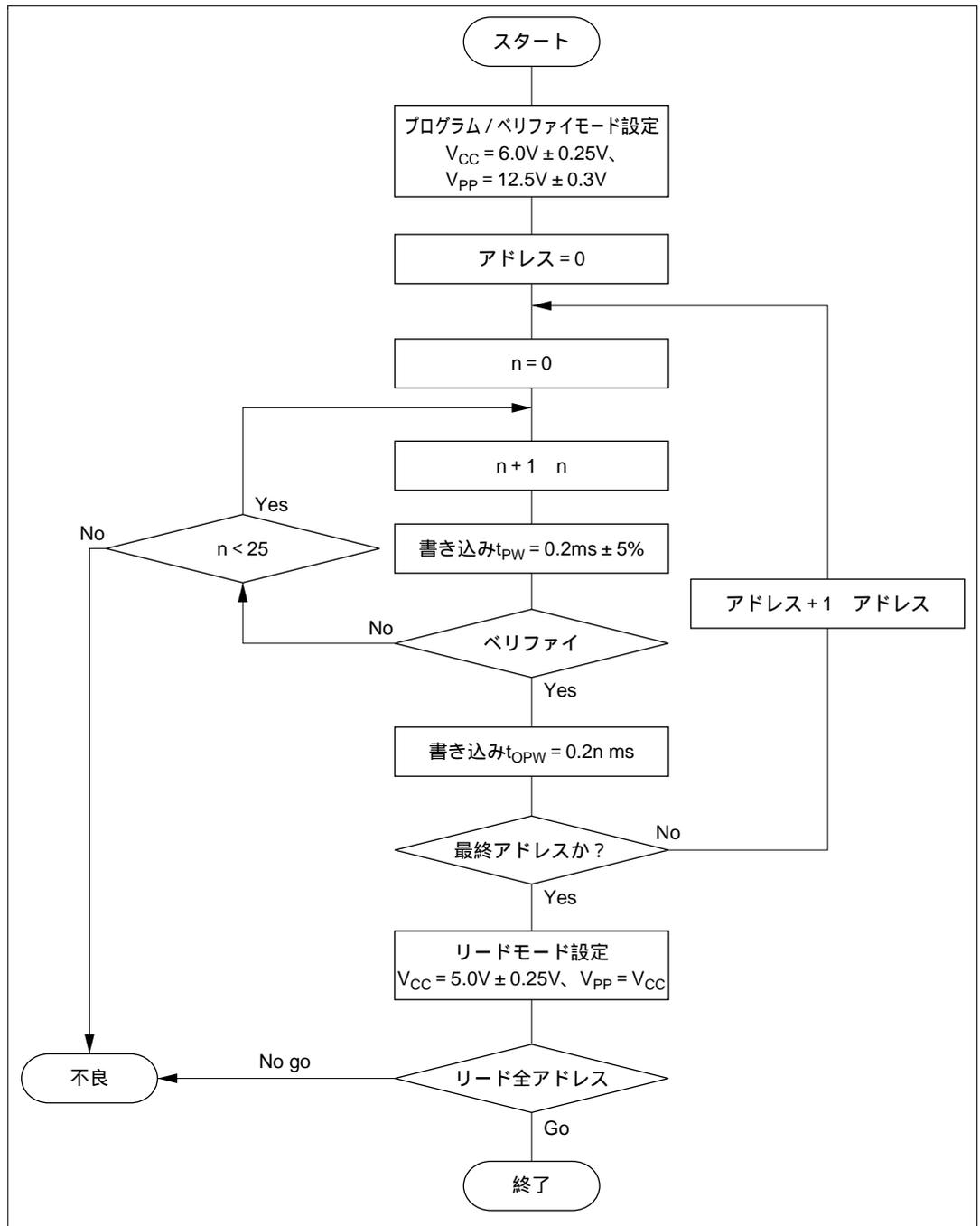


図 19.4 高速プログラミングフローチャート

表 19.7 DC 特性

条件 :  $V_{CC} = 6.0V \pm 0.25V$ 、 $V_{PP} = 12.5V \pm 0.3V$ 、 $V_{SS} = 0V$ 、 $T_a = 25 \pm 5$ 

項 目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
入力 High レベル電圧	$EO_7 \sim EO_0$ 、 $EA_{16} \sim EA_0$ $\overline{OE}$ 、 $\overline{CE}$ 、 $\overline{PGM}$	$V_{IH}$	2.4	-	$V_{CC} + 0.3$	V	
入力 Low レベル電圧	$EO_7 \sim EO_0$ 、 $EA_{16} \sim EA_0$ $\overline{OE}$ 、 $\overline{CE}$ 、 $\overline{PGM}$	$V_{IL}$	- 0.3	-	0.8	V	
出力 High レベル電圧	$EO_7 \sim EO_0$	$V_{OH}$	2.4	-	-	V	$I_{OH} = - 200 \mu A$
出力 Low レベル電圧	$EO_7 \sim EO_0$	$V_{OL}$	-	-	0.45	V	$I_{OL} = 1.6mA$
入力 リーク電流	$EO_7 \sim EO_0$ 、 $EA_{16} \sim EA_0$ $\overline{OE}$ 、 $\overline{CE}$ 、 $\overline{PGM}$	$ I_{LI} $	-	-	2	$\mu A$	$V_{in} = 5.25V/0.5V$
$V_{CC}$ 電流		$I_{CC}$	-	-	40	mA	
$V_{PP}$ 電流		$I_{PP}$	-	-	40	mA	

表 19.8 AC 特性

条件 :  $V_{CC} = 6.0V \pm 0.25V$ 、 $V_{PP} = 12.5V \pm 0.3V$ 、 $T_a = 25 \pm 5$ 

項 目	記号	min	typ	max	単位	測定条件
アドレスセットアップ時間	$t_{AS}$	2			$\mu s$	図 19.5 *1
$\overline{OE}$ セットアップ時間	$t_{OES}$	2			$\mu s$	
データセットアップ時間	$t_{DS}$	2			$\mu s$	
アドレスホールド時間	$t_{AH}$	0			$\mu s$	
データホールド時間	$t_{DH}$	2			$\mu s$	
データ出力ディスエーブル時間	$t_{DF}^{*2}$			130	ns	
$V_{PP}$ セットアップ時間	$t_{VPS}$	2			$\mu s$	
プログラムパルス幅	$t_{PW}$	0.19	0.20	0.21	ms	
オーバプログラム時の PGM パルス幅	$t_{OPW}^{*3}$	0.19		5.25	ms	
$V_{CC}$ セットアップ時間	$t_{VCS}$	2			$\mu s$	
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{CES}$	2			$\mu s$	
データ出力遅延時間	$t_{OE}$	0		150	ns	

【注】 \*1 入力パルスレベル : 0.8 ~ 2.2V

入力立ち上がり / 立ち下がり時間 20ns

タイミング参照レベル	{ 入力 : 1.0V、2.0V 出力 : 0.8V、2.0V

\*2  $t_{DF}$  は出力が開放状態に達し、出力レベルを参照できなくなった場合で定義します。\*3  $t_{OPW}$  はフローチャートに記載した値で定義されます。

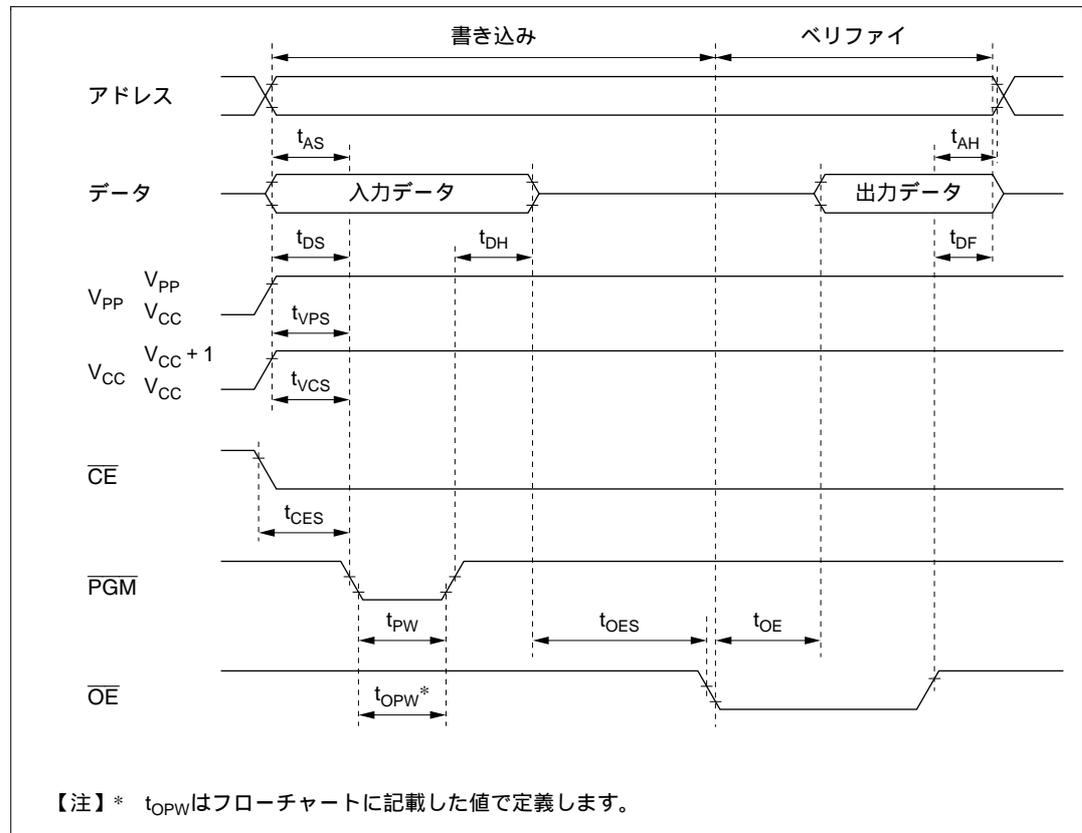


図 19.5 PROM 書き込み / ベリファイタイミング

### 19.5.3 書き込み時の注意

- (1) 書き込みは規定された電圧、タイミングで行ってください。  
PROMモード時のプログラム電圧 ( $V_{pp}$ ) は 12.5V です。  
定格以上の電圧を加えると、製品の永久破壊に至りますので、注意してください。特に PROM ライタのオーバシュートなどには十分注意してください。  
PROM ライタの HN27C101 のルネサステクノロジ仕様に設定すると、 $V_{pp}$  は 12.5V になります。
- (2) PROM ライタのソケット、ソケットアダプタおよび MCU それぞれのインデックスが一致していないと、過剰電流によって MCU が破壊されることがあります。書き込み前に正しく PROM ライタに装着されていることを確認してください。
- (3) 書き込み中はソケットアダプタおよび MCU には触れないようにしてください。接触不良により書き込み不良となる場合があります。
- (4) ページプログラミングモードはサポートしていません。PROM ライタのプログラミングモードの設定には注意してください。
- (5) PROM の容量は 128k バイトです。アドレスは必ず H'00000 ~ H'1FFFF に設定してください。プログラミング時には、未使用のアドレス領域のデータは H'FF としてください。

### 19.5.4 書き込み後の信頼性

PROM への書き込み後、データ保持特性を向上させるために、150 の高温放置を行うと大変有効です。高温放置は、スクリーニングの1つであり、PROM メモリセルの初期のデータ保持不良を短時間で除くことができます。

図 19.6 に推奨するスクリーニングフローを示します。

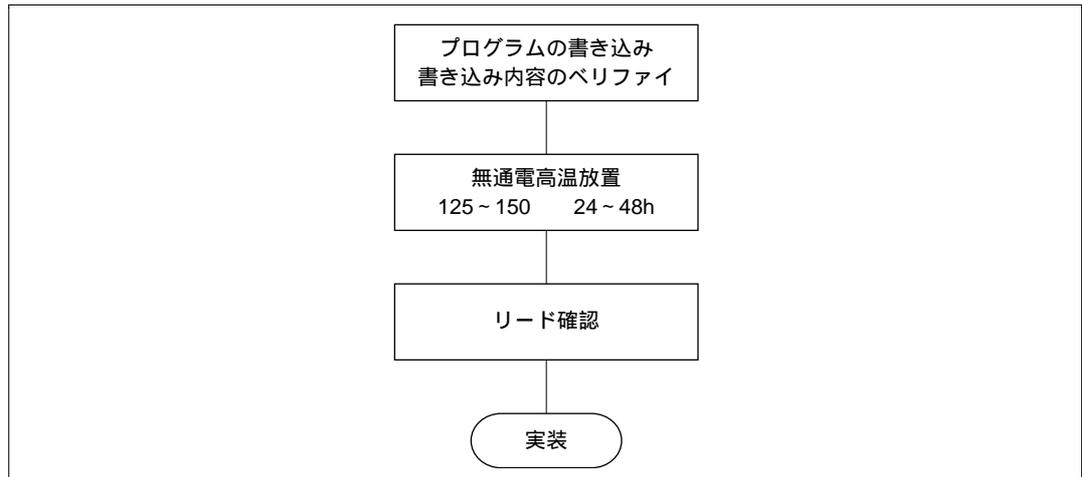


図 19.6 PROM 推奨スクリーニングフロー

同じ PROM ライタでプログラミング中に、書き込み不良が連続して発生した場合には書き込みを中止し、PROM ライタ、ソケットアダプタなどに異常がないか確認してください。

なお、書き込みあるいは高温放置後のプログラム確認において異常がありましたら、当社技術担当にご連絡ください。

## 19.6 フラッシュメモリの概要 (H8S/2357F-ZTAT)

### 19.6.1 特長

フラッシュメモリの特長を以下に示します。

フラッシュメモリの4種類の動作モード

- ・プログラムモード
- ・イレースモード
- ・プログラムベリファイモード
- ・イレースベリファイモード

書き込み/消去方式

書き込みは32バイト同時書き込みを行います。消去はブロック分割消去(1ブロック単位)で行います。複数ブロックを消去する場合は、必ず各ブロック単位で順次消去を行ってください。ブロック分割消去では、1kバイト、28kバイト、16kバイト、8kバイト、32kバイトのブロック単位で任意に設定することができます。

書き込み/消去時間(5V版)

フラッシュメモリの書き込み時間は、32バイト同時書き込みにて10ms (typ.)、1バイトあたり換算にて300  $\mu$ s (typ.)、消去時間は、ブロックあたり100ms (typ.)です。

書き換え回数

フラッシュメモリの書き換えは、100回まで可能です。

オンボードプログラミングモード

オンボードでフラッシュメモリの書き込み/消去/ベリファイを行う2種類のモードがあります。

- ・ブートモード
- ・ユーザプログラムモード

ビットレート自動合わせ込み

ブートモードでデータ転送時、ホストの転送ビットレートと本LSIのビットレートを自動で合せることができます。

RAMによるフラッシュメモリのエミュレーション

フラッシュメモリにRAMの一部を重ね合わせることで、フラッシュメモリのリアルタイムな書き換えをエミュレートします。

プロテクトモード

ハードウェアプロテクトモード、ソフトウェアプロテクトモードとエラープロテクトの3種類のモードがあり、フラッシュメモリの書き込み/消去/ベリファイのプロテクト状態を設定することができます。

ライターモード

フラッシュメモリの書き込み/消去可能なモードとして、オンボードプログラミングモード以外にPROMライターを用いたライターモードがあります。

### 19.6.2 ブロック図

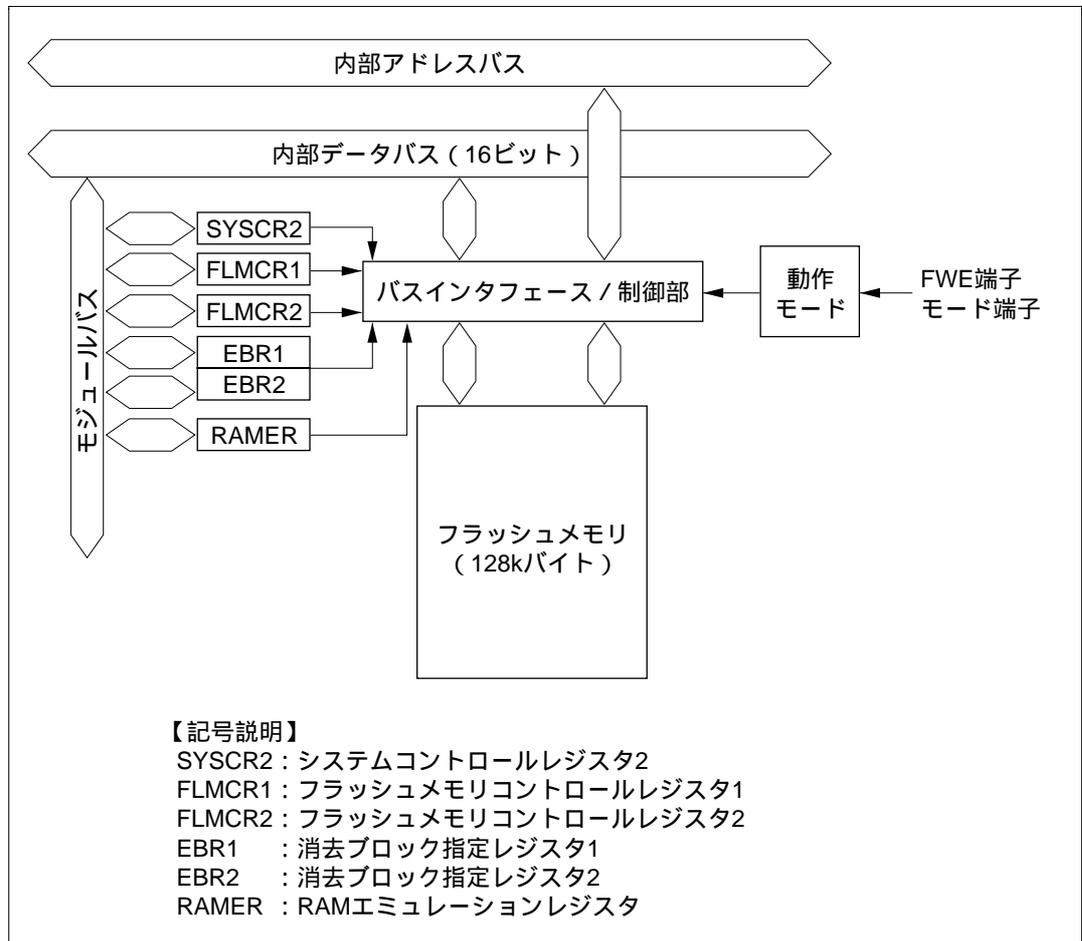


図 19.7 フラッシュメモリのブロック図

### 19.6.3 フラッシュメモリの動作モード

#### (1) モード遷移図

リセット状態で各モード端子と FWE 端子を設定し、リセットスタートすると、本 LSI は図 19.8 に示すような各動作モードへ遷移します。ユーザモードではフラッシュメモリの読み出しはできますが、フラッシュメモリの書き込み/消去はできません。

フラッシュメモリへの書き込み/消去を行えるモードとして、ブートモード、ユーザプログラムモード、ライターモードがあります。

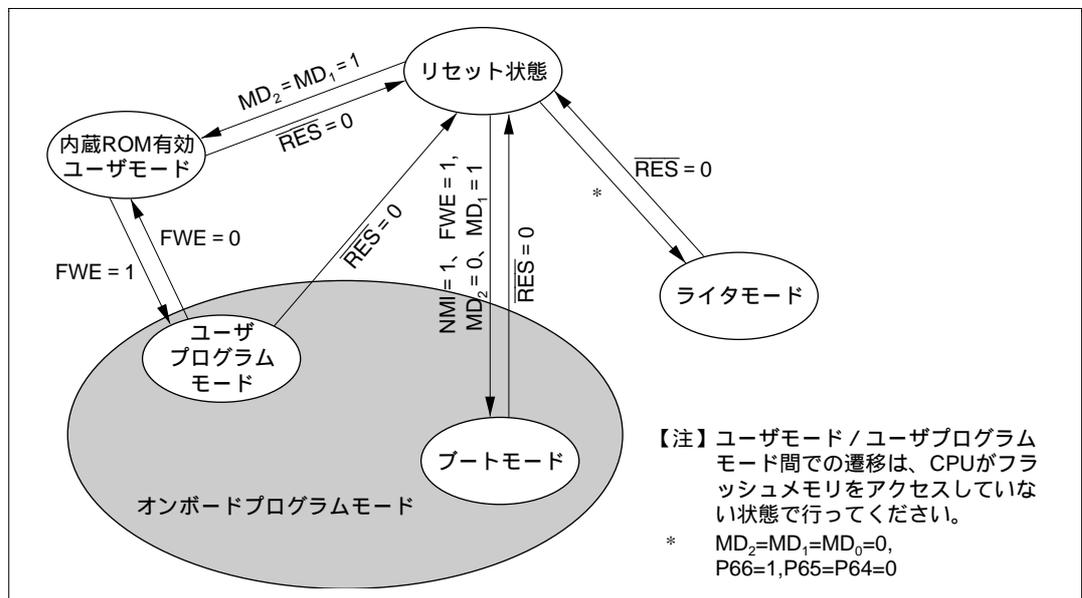


図 19.8 フラッシュメモリに関する状態遷移

(2) オンボードプログラムモード

(a) ブートモード

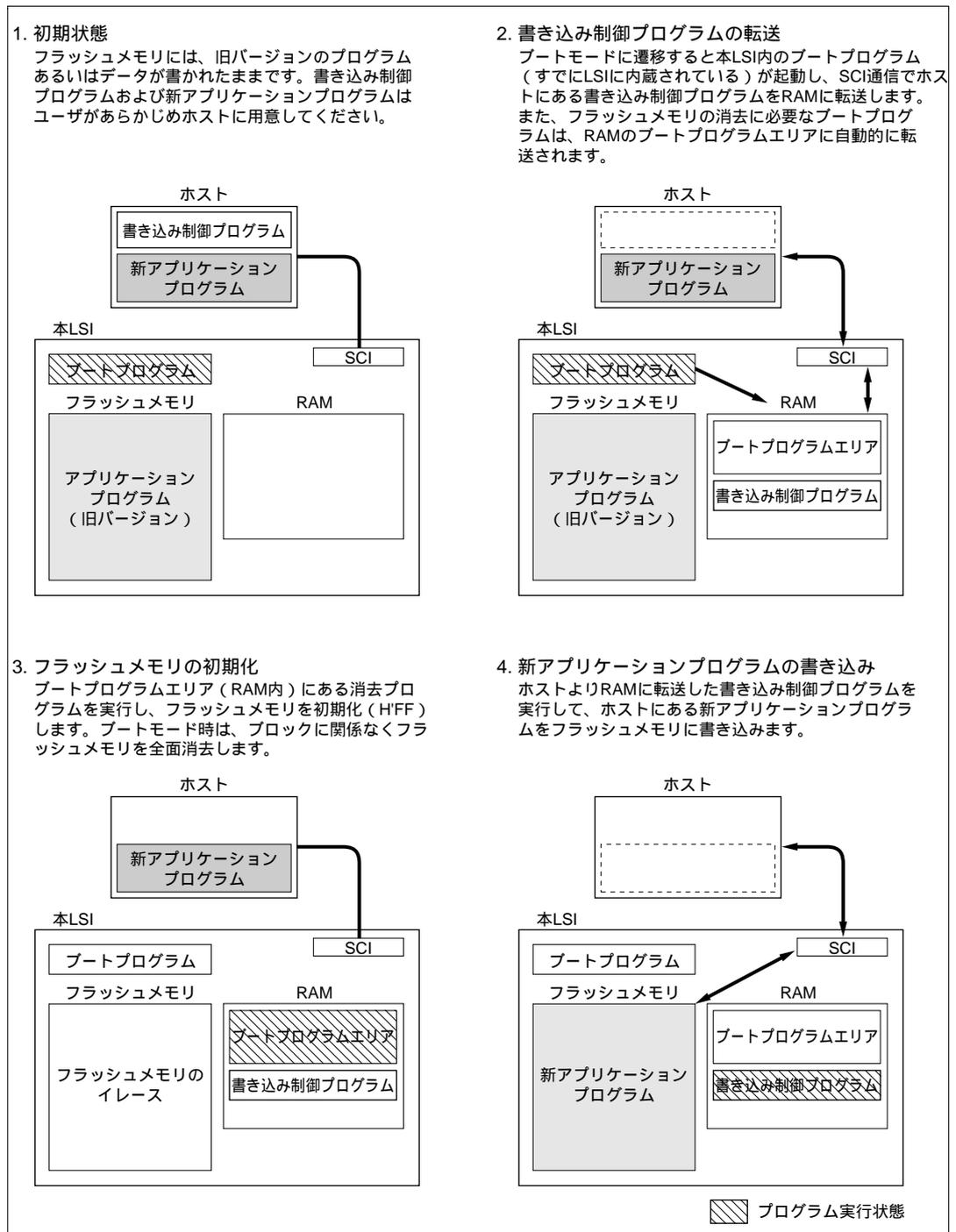


図 19.9 ブートモード

(b) ユーザプログラムモード

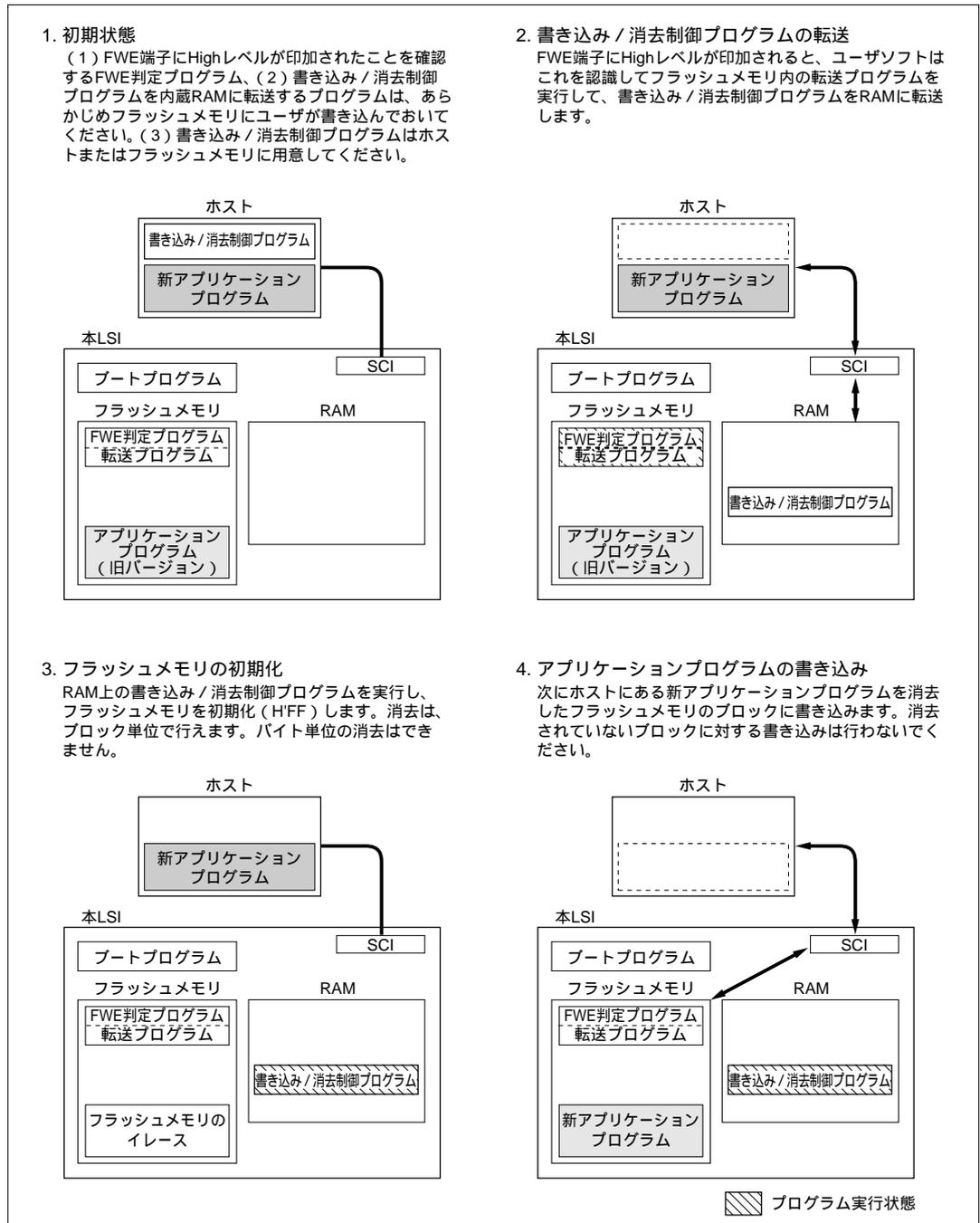


図 19.10 ユーザプログラムモード (例)

(3) RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション

- (a) ユーザモード、ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの読み出し  
 ユーザモード、ユーザプログラムモードでエミュレーションを行ってください。  
 エミュレーション機能を実行しているときに RAMER で設定したエミュレーションブ  
 ロックをアクセスすると、オーバーラップ RAM に書かれているデータがリードされます。

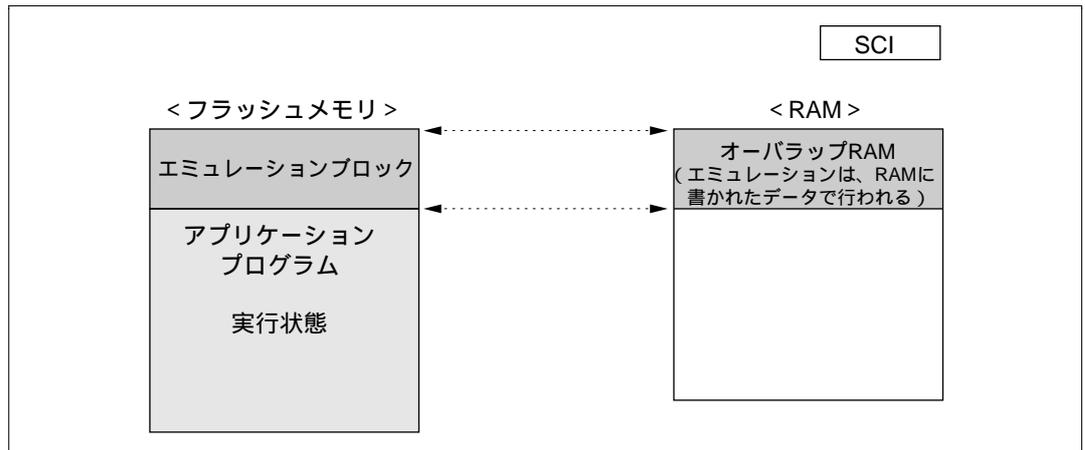


図 19.11 ユーザモード、ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの読み出し

- (b) ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの書き込み  
 オーバラップ RAM のデータが確定したら、RAMS ビットをクリアして RAM のオーバ  
 ラップを解除し、実際にフラッシュメモリへのライトを行ってください。  
 書き換え制御プログラムを RAM に転送してくるときに、転送先とオーバーラップ RAM  
 が重ならないようにしてください。オーバーラップ RAM 内のデータが書き換えられてしま  
 います。

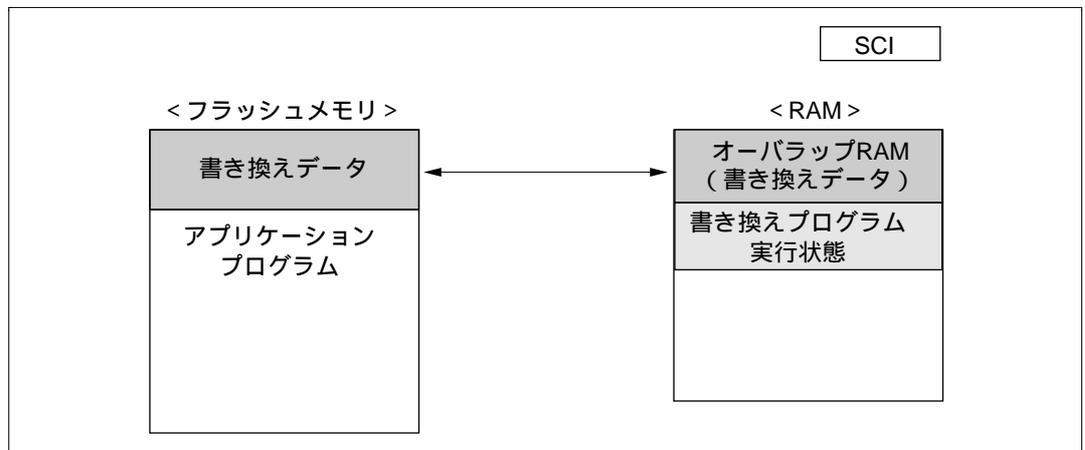


図 19.12 ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの書き込み

## (4) ブートモードとユーザプログラムモードの相違点

表 19.9 ブートモードとユーザプログラムの相違点

	ブートモード	ユーザプログラムモード
全面消去		
ブロック分割消去	×	
書き換え制御 プログラム*	プログラム/プログラムベリファイ	イレース/イレースベリファイ プログラム/プログラムベリファイ

【注】 \* 推奨するアルゴリズムに沿って、ユーザ側で用意してください。

## (5) ブロック分割法

32k バイト (2 ブロック)、8k バイト (2 ブロック)、16k バイト (1 ブロック)、28k バイト (1 ブロック)、1k バイト (4 ブロック) に分割されています。

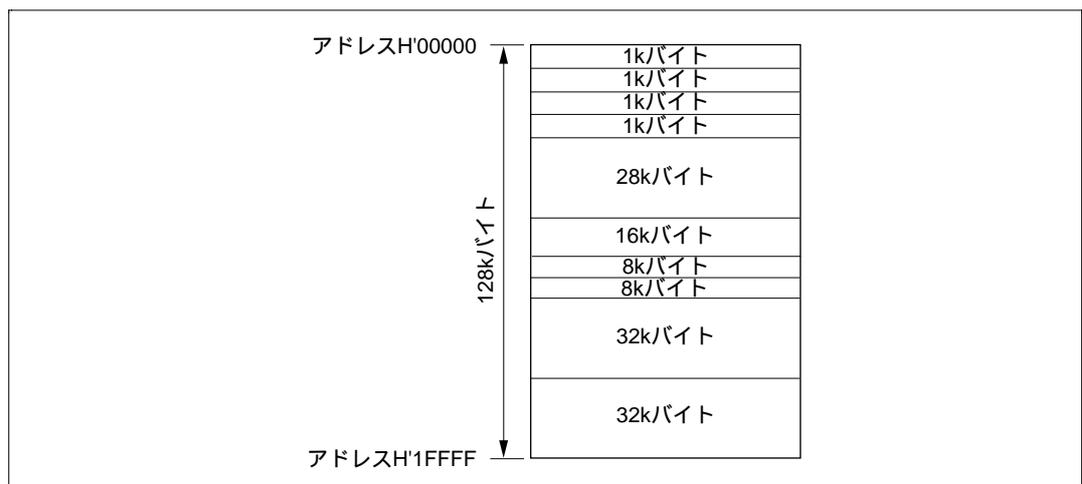


図 19.13 フラッシュメモリのブロック分割

## 19.6.4 端子構成

フラッシュメモリは表 19.10 に示す端子により制御されます。

表 19.10 端子構成

端子名	略 称	入出力	機 能
リセット	$\overline{\text{RES}}$	入力	リセット
フラッシュライトイネーブル	FWE	入力	フラッシュの書き込み / 消去をハードウェアプロテクト
モード 2	$\text{MD}_2$	入力	本 LSI の動作モードを設定
モード 1	$\text{MD}_1$	入力	本 LSI の動作モードを設定
モード 0	$\text{MD}_0$	入力	本 LSI の動作モードを設定
ポート 66	P66	入力	ライターモードの場合に、本 LSI の動作モードを設定
ポート 65	P65	入力	ライターモードの場合に、本 LSI の動作モードを設定
ポート 64	P64	入力	ライターモードの場合に、本 LSI の動作モードを設定
トランスミットデータ	TxD1	出力	シリアル送信データ出力
レシーブデータ	RxD1	入力	シリアル受信データ入力

## 19.6.5 レジスタ構成

内蔵フラッシュメモリが有効のときのフラッシュメモリをコントロールするレジスタを表 19.11 に示します。FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2 をアクセスするためには、SYSCR2 の FLSHE ビットを 1 にセットする必要があります (RAMER を除く)。

表 19.11 レジスタ構成

名称	略称	R/W	初期値	アドレス*1
フラッシュメモリコントロールレジスタ 1	FLMCR1*6	R/W*3	H'00*4	H'FFC8*2
フラッシュメモリコントロールレジスタ 2	FLMCR2*6	R/W*3	H'00*5	H'FFC9*2
消去ブロック指定レジスタ 1	EBR1*6	R/W*3	H'00*5	H'FFCA*2
消去ブロック指定レジスタ 2	EBR2*6	R/W*3	H'00*5	H'FFCB*2
システムコントロールレジスタ 2	SYSCR2*7	R/W	H'00	H'FF42
RAM エミュレーションレジスタ	RAMER	R/W	H'00	H'FEDB

- 【注】
- \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。
  - \*2 フラッシュメモリのレジスタの選択はシステムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2) の FLSHE ビットで行います。
  - \*3 内蔵フラッシュメモリが無効のモードのときは、リードすると H'00 が読み出され、ライトも無効となります。また、FLMCR1 の FWE ビットがクリア (FWE=0) されているときもライトは無効です。
  - \*4 FWE 端子に High レベルが入力されているときの初期値は H'80 です。
  - \*5 FWE 端子に Low レベルが入力されているとき、あるいは High レベルが入力されていても FLMCR1 の SWE ビットがセットされていないときは H'00 に初期化されます。
  - \*6 FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2 は 8 ビットのレジスタです。バイトアクセスのみ有効で、2 ステートアクセスとなります。
  - \*7 SYSCR2 は、F-ZTAT 版専用のレジスタです。マスク ROM 版、ZTAT 版では、リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

## 19.7 フラッシュメモリのレジスタの説明

### 19.7.1 フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	FWE	SWE	-	-	EV	PV	E	P
初期値：	- *	0	0	0	0	0	0	0
R/W：	R	R/W	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

【注】 \* FWE端子の状態により決定されます。

FLMCR1 は、フラッシュメモリの各動作モードを制御する 8 ビットのレジスタです。FWE=1 のとき SWE=1 にして対応するビットをセットすることにより、プログラムベリファイモード、イレースベリファイモードに遷移します。プログラムモードへ遷移するには、FWE=1 のとき SWE=1 にし、FLMCR2 の PSU ビットをセットした後、P ビットをセットします。イレースモードへ遷移するには、FWE=1 のとき SWE=1 にし、FLMCR2 の ESU ビットをセットした後、E ビットをセットします。FLMCR1 は、リセット、ハードウェアスタンバイモード、ソフトウェアスタンバイモードで初期化されます。FWE 端子に High レベルが入力されているときの初期値は H'80 です。Low レベルが入力されているときは H'00 です。内蔵フラッシュメモリが無効のときはリードすると H'00 が読み出され、ライトも無効となります。

また、FLMCR1 の SWE へのライトは FWE=1 のとき、EV、PV ビットへのライトは FWE=1、SWE=1 のとき、E ビットへのライトは FWE=1、SWE=1、ESU=1 のとき、P ビットへのライトは FWE=1、SWE=1、PSU=1 のときのみ有効です。

#### ビット7：フラッシュライトイネーブル (FWE)

FWE ビットは、フラッシュメモリの書き込み/消去をハードウェアプロテクトするビットです。使用時は「19.14 フラッシュメモリの書き込み/消去時の注意」を参照してください。

ビット7	説明
FWE	
0	FWE 端子に Low レベルが入力されているとき (ハードウェアプロテクト状態)
1	FWE 端子に High レベルが入力されているとき

## ビット6：ソフトウェアライトイネーブル (SWE)

フラッシュメモリの書き込みの有効または無効を選択するビットです (ESU、PSU、EV、PV、E、P、EB9～EB0 ビットの設定前にセットしてください。また、これらのビットと同時にクリアしないでください)。

ビット6	説明
SWE	
0	書き込み無効 (初期値)
1	書き込み有効 [セット条件] FWE = 1 のとき

## ビット5～4：リザーブビット

リザーブビットです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

## ビット3：イレースベリファイ (EV)

イレースベリファイモードへの遷移、解除を選択するビットです (SWE、ESU、PSU、PV、E、P ビットを同時に設定しないでください)。

ビット3	説明
EV	
0	イレースベリファイモードを解除 (初期値)
1	イレースベリファイモードに遷移 [セット条件] FWE = 1、SWE = 1 のとき

## ビット2：プログラムベリファイ (PV)

プログラムベリファイモードへの遷移、解除を選択するビットです (SWE、ESU、PSU、EV、E、P ビットを同時に設定しないでください)。

ビット2	説明
PV	
0	プログラムベリファイモードを解除 (初期値)
1	プログラムベリファイモードに遷移 [セット条件] FWE = 1、SWE = 1 のとき

## ビット1：イレース (E)

イレースモードへの遷移、解除を選択するビットです (SWE、ESU、PSU、EV、PV、P ビットを同時に設定しないでください)。

ビット1	説明
E	
0	イレースモードを解除 (初期値)
1	イレースモードに遷移 [セット条件] FWE = 1、SWE = 1、ESU = 1 のとき

## ビット0：プログラム (P)

プログラムモードへの遷移、解除を選択するビットです (SWE、PSU、ESU、EV、PV、E ビットを同時に設定しないでください)。

ビット0	説明
P	
0	プログラムモードを解除 (初期値)
1	プログラムモードに遷移 [セット条件] FWE = 1、SWE = 1、PSU = 1 のとき

## 19.7.2 フラッシュメモリコントロールレジスタ 2 (FLMCR2)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	FLER	-	-	-	-	-	ESU	PSU
初期値：	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W：	R	-	-	-	-	-	R/W	R/W

FLMCR2 は、フラッシュメモリへの書き込み / 消去プロテクト (エラープロテクト) の有無のモニタと、フラッシュメモリのプログラム / イレースモードへのセットアップを行う 8 ビットのレジスタです。FLMCR2 は、リセット、ハードウェアスタンバイモードで H'00 に初期化されます。また、ESU ビット、PSU ビットは、ソフトウェアスタンバイモード、ハードウェアプロテクトモードおよびソフトウェアプロテクトモードでも 0 にクリアされます。

内蔵フラッシュメモリが無効のときはリードすると H'00 が読み出されます。

## ビット7：フラッシュメモリエラー (FLER)

フラッシュメモリ動作中(書き込み、消去)にエラーが発生したことを示すビットです。FLER=1に設定されると、フラッシュメモリはエラープロテクトに遷移します。

ビット7	説明
FLER	
0	フラッシュメモリは正常に動作 フラッシュメモリへの書き込み/消去プロテクト(エラープロテクト)が無効 [クリア条件]リセットまたはハードウェアスタンバイモードのとき(初期値)
1	フラッシュメモリへの書き込み/消去中にエラーが発生 フラッシュメモリへの書き込み/消去プロテクト(エラープロテクト)が有効 [セット条件]「19.10.3 エラープロテクト」参照

## ビット6~2：リザーブビット

リザーブビットです。リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

## ビット1：イレースセットアップ (ESU)

イレースモードへの遷移の準備をするビットです。FLMCR1のEビットを1にセットする前に1にセットしてください(SWE、PSU、EV、PV、E、Pビットを同時に設定しないでください)。

ビット1	説明
ESU	
0	イレースセットアップ解除 (初期値)
1	イレースセットアップ [セット条件] FWE=1、SWE=1のとき

## ビット0：プログラムセットアップ (PSU)

プログラムモードへの遷移の準備をするビットです。FLMCR1のPビットを1にセットする前に1にセットしてください(SWE、ESU、EV、PV、E、Pビットを同時に設定しないでください)。

ビット0	説明
PSU	
0	プログラムセットアップ解除 (初期値)
1	プログラムセットアップ [セット条件] FWE=1、SWE=1のとき

## 19.7.3 消去ブロック指定レジスタ 1、2 (EBR1、EBR2)

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
EBR1	-	-	-	-	-	-	EB9	EB8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	-	-	R/W	R/W
ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
EBR2	EB7	EB6	EB5	EB4	EB3	EB2	EB1	EB0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

EBR1、EBR2はフラッシュメモリの消去エリアをブロックごとに設定するレジスタで、EBR1のビット1~0、EBR2のビット7~0についてR/W可能です。EBR1、EBR2は、リセット、ハードウェアスタンバイモード、ソフトウェアスタンバイモード、FWE端子にLowレベルが入力されているとき、およびFWE端子にHighレベルが入力されていてもFLMCR1のSWEビットが設定されていないときは、それぞれH'00に初期化されます。EBR1、EBR2の各ビットに1をセットすると、対応するブロックが消去可能となります。それ以外のブロックは、消去プロテクト状態になります。EBR1、EBR2は1ビットのみ設定してください(2ビット以上を設定しないでください)。内蔵フラッシュメモリが無効のときはリードするとそれぞれH'00が読み出され、ライトも無効となります。

フラッシュメモリのブロック分割方法は、表 19.12 を参照してください。

表 19.12 消去ブロックの分割

ブロック (サイズ)	アドレス
EB0 (1k バイト)	H'000000 ~ H'0003FF
EB1 (1k バイト)	H'000400 ~ H'0007FF
EB2 (1k バイト)	H'000800 ~ H'000BFF
EB3 (1k バイト)	H'000C00 ~ H'000FFF
EB4 (28k バイト)	H'001000 ~ H'007FFF
EB5 (16k バイト)	H'008000 ~ H'00BFFF
EB6 (8k バイト)	H'00C000 ~ H'00DFFF
EB7 (8k バイト)	H'00E000 ~ H'00FFFF
EB8 (32k バイト)	H'010000 ~ H'017FFF
EB9 (32k バイト)	H'018000 ~ H'01FFFF

### 19.7.4 システムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	FLSHE	-	-	-
初期値：	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W：	-	-	-	-	R/W	-	-	-

SYSCR2 は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、内蔵フラッシュメモリの制御を行いません。

SYSCR2 はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時の H'00 にイニシャライズされます。

SYSCR2 は、F-ZTAT 版のみ有効なレジスタです。マスク ROM 版、ZTAT 版では、リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット 7~4：リザーブビット

リードすると、常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット 3：フラッシュメモリコントロールレジスタイネーブル (FLSHE)

フラッシュメモリの制御レジスタ (FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2) の CPU アクセスを制御します。FLSHE ビットを 1 にセットすると、フラッシュメモリ制御レジスタをリード/ライトすることができます。0 にクリアするとフラッシュメモリの制御レジスタは非選択となります。このとき、フラッシュメモリ制御レジスタの内容は保持されています。

ビット 3	説明
FLSHE	
0	アドレス H'FFFFC8~H'FFFFCB のエリアはフラッシュ制御レジスタを非選択 (初期値)
1	アドレス H'FFFFC8~H'FFFFCB のエリアはフラッシュ制御レジスタを選択

#### ビット 2~0：リザーブビット

リードすると、常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

### 19.7.5 RAM エミュレーションレジスタ (RAMER)

RAMER は、フラッシュメモリのリアルタイムな書き換えをエミュレートするときに、RAM の一部と重ね合わせるフラッシュメモリのエリアを設定するレジスタです。リセット、またはハードウェアスタンバイモードのときに H'00 に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードのときには、初期化されません。RAMER の設定は、ユーザモード、ユーザプログラミングモードで行ってください。

表 19.13 にフラッシュメモリエリアの分割法を示します。なお、エミュレーション機能を確実に動作させるために、本レジスタの書き換え直後に RAM エミュレーションの対象 ROM をアクセスしないでください。

直後にアクセスした場合には正常なアクセスは保証されません。

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	RAMS	RAM1	RAM0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W

#### ビット7~3 : リザーブビット

読み出すと常に0が読み出されます。

#### ビット2 : RAMセレクト (RAMS)

RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション選択 / 非選択を設定するビットです。RAMS=1 のときは、フラッシュメモリ全ブロックの書き込み / 消去プロテクト状態となります。

ビット2	説明
RAMS	
0	エミュレーション非選択 フラッシュメモリ全ブロック書き込み / 消去プロテクト無効 (初期値)
1	エミュレーション選択 フラッシュメモリ全ブロック書き込み / 消去プロテクト有効

ビット1、0：フラッシュメモリエリア選択

ビット2と共に使用し、RAMと重ね合わせるフラッシュメモリエリアを選択します  
(表 19.13 参照)。

表 19.13 フラッシュメモリエリアの分割

アドレス	ブロック名	RAMS	RAM1	RAM0
H'FFDC00 ~ H'FFDFFF	RAM エリア 1k バイト	0	*	*
H'000000 ~ H'0003FF	EB0 (1k バイト)	1	0	0
H'000400 ~ H'0007FF	EB1 (1k バイト)	1	0	1
H'000800 ~ H'000BFF	EB2 (1k バイト)	1	1	0
H'000C00 ~ H'000FFF	EB3 (1k バイト)	1	1	1

\* : Don't care

## 19.8 オンボードプログラミングモード

オンボードプログラミングモードに設定すると、内蔵フラッシュメモリへの書き込み / 消去 / ベリファイを行うことができます。オンボードプログラミングモードには、ブートモードとユーザプログラムモードの2種類の動作モードがあります。各モードへ遷移する端子の設定方法を、表 19.14 に示します。また、フラッシュメモリに関する各モードへの状態遷移図は図 19.8 を参照してください。

表 19.14 オンボードプログラミングモードの設定方法

モード		端子			
MCUモード	CPU動作モード・内容	FWE	MD <sub>2</sub>	MD <sub>1</sub>	MD <sub>0</sub>
ブートモード	アドバンスト・内蔵ROM有効拡張モード	1	0	1	0
	アドバンスト・シングルチップモード				1
ユーザプログラムモード*	アドバンスト・内蔵ROM有効拡張モード	1	1	1	0
	アドバンスト・シングルチップモード				1

【注】 \* 通常はユーザモードを使用してください。書き込み / 消去 / ベリファイを行う前に FWE 端子を 1 に設定し、ユーザプログラムモードに遷移してください。

### 19.8.1 ブートモード

ブートモードを使用する場合は、フラッシュメモリへの書き込み制御プログラムをホストに準備しておく必要があります。また、使用する SCI のチャンネル 1 は調歩同期式モードに設定されています。

本 LSI の端子をブートモードに設定後リセットスタートすると、あらかじめマイコン内に組み込まれているブートプログラムが起動され、ホストに用意した書き込み制御プログラムが、SCI を使って本 LSI へ順次送信されます。本 LSI では、SCI で受信した書き込み制御プログラムを内蔵 RAM の書き込み制御プログラムエリアに書き込みます。転送終了後書き込み制御プログラムエリアの先頭アドレスに分岐し、書き込み制御プログラム実行状態となります（フラッシュメモリの書き込みを行います）。

したがって、転送する書き込み制御プログラムには、後述の書き込みアルゴリズムに沿ったプログラムを準備してください。

図 19.14 にブートモード時のシステム構成図、図 19.15 にブートモード実行手順を示します。

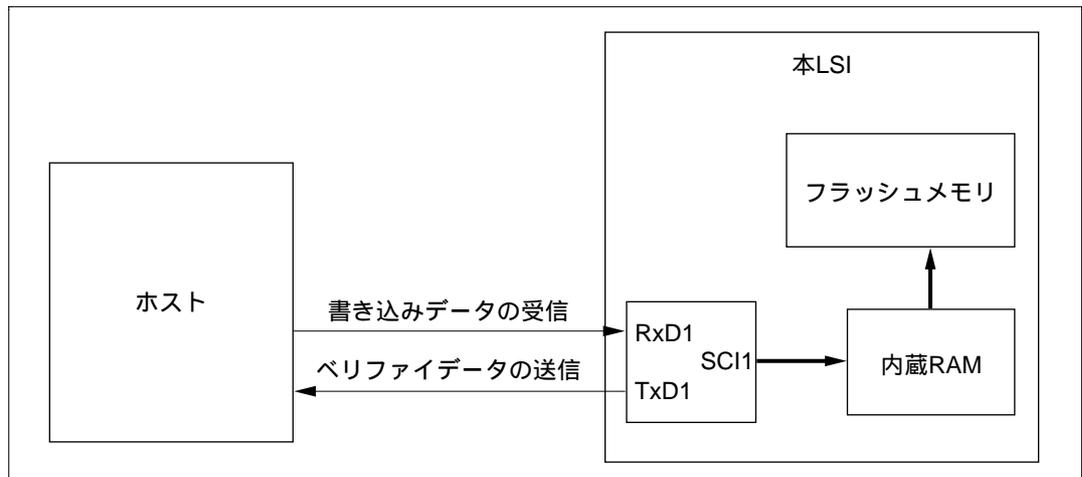


図 19.14 ブートモード時のシステム構成図

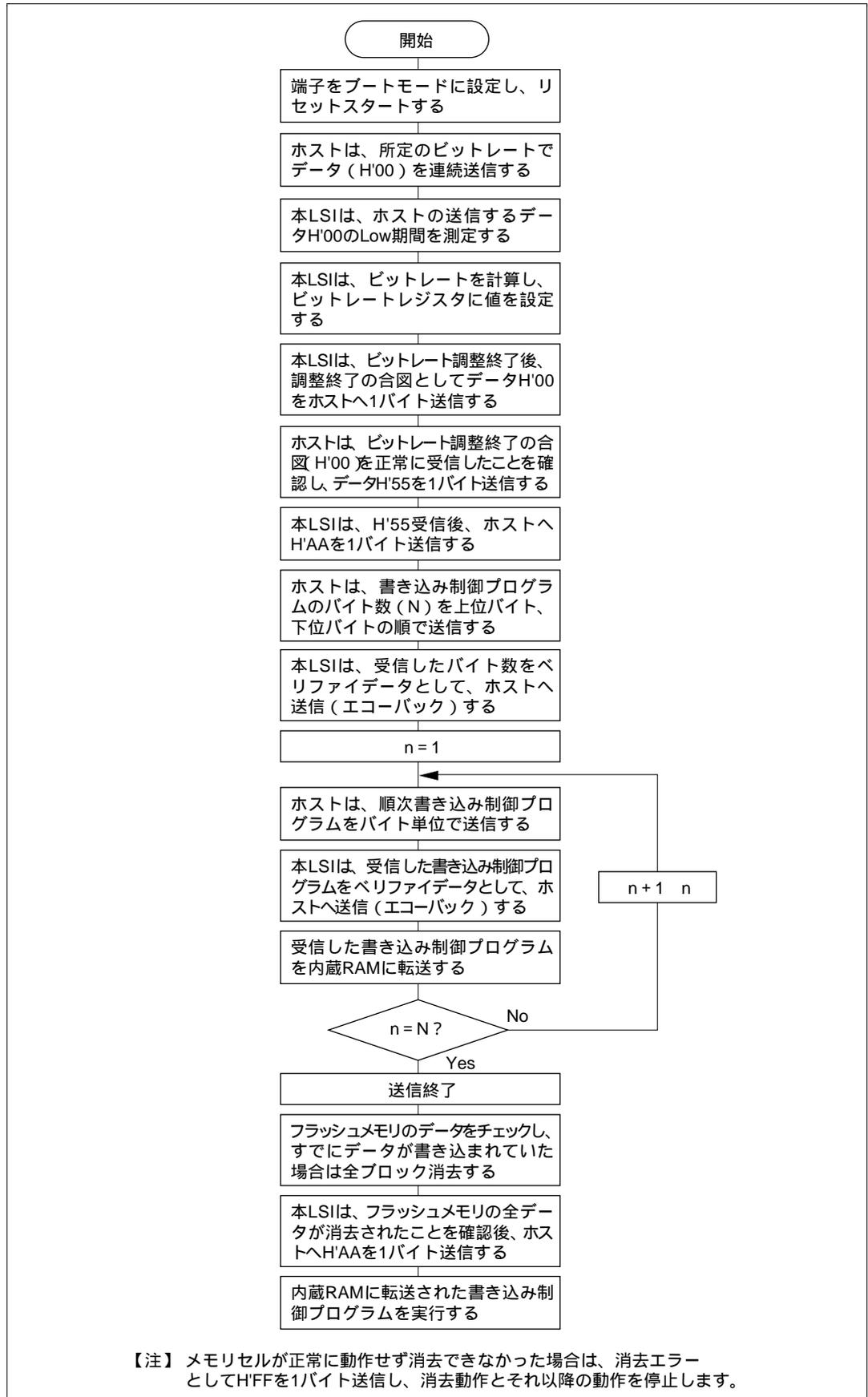


図 19.15 ブートモード実行手順

## (1) SCI ビットレートの自動合わせ込み動作



図 19.16 SCI ビットレート自動合わせ込み時の RxD1 入力信号

ブートモードが起動すると、本 LSI はホストより連続送信される調歩同期式 SCI 通信のデータ (H'00) の Low 期間を測定します。このときの SCI 受信 / 送信フォーマットを「8 ビットデータ、1 ストップビット、パリティなし」に設定してください。本 LSI は、測定した Low 期間よりホストの送信するビットレートを計算し、ビット調整終了合図としてホストへ H'00 を 1 バイト送信します。ホストは、この調整終了合図 (H'00) を正常に受信したことを確認し、本 LSI へ H'55 を 1 バイト送信してください。受信が正常に行われなかった場合は、再度ブートモードを起動し (リセット)、上述の操作を行ってください。ホストが送信するビットレート、および本 LSI のシステムクロックの周波数によってホストと本 LSI のビットレートに誤差が生じます。正常に SCI を動作させるために、ホストの転送ビットレートを 4800bps、9600bps に設定してください。

ホストの転送ビットレートと本 LSI のビットレートの自動合わせ込みが可能なシステムクロックの周波数を表 19.15 に示します。このシステムクロックの範囲内でブートプログラムを実行してください。

表 19.15 本 LSI のビットレートの自動合わせ込みが可能なシステムクロックの周波数

ホストのビットレート	本 LSI のビットレートの自動合わせ込みが可能なシステムクロックの周波数
9600bps	8MHz ~ 20MHz
4800bps	4MHz ~ 20MHz

## (2) ブートモード時の内蔵 RAM エリアの分割

ブートモードでは、H'FFDC00 ~ H'FFE3FF の 2k バイトは、図 19.17 に示すようにブートプログラムで使用するエリアとしてリザーブされています。書き込み制御プログラムを転送するエリアは H'FFE400 ~ H'FFFB7F です。ブートプログラムのエリアは、RAM 内に転送した書き込み制御プログラムが実行状態に遷移すると使用できます。スタックエリアは必要に応じて設定してください。

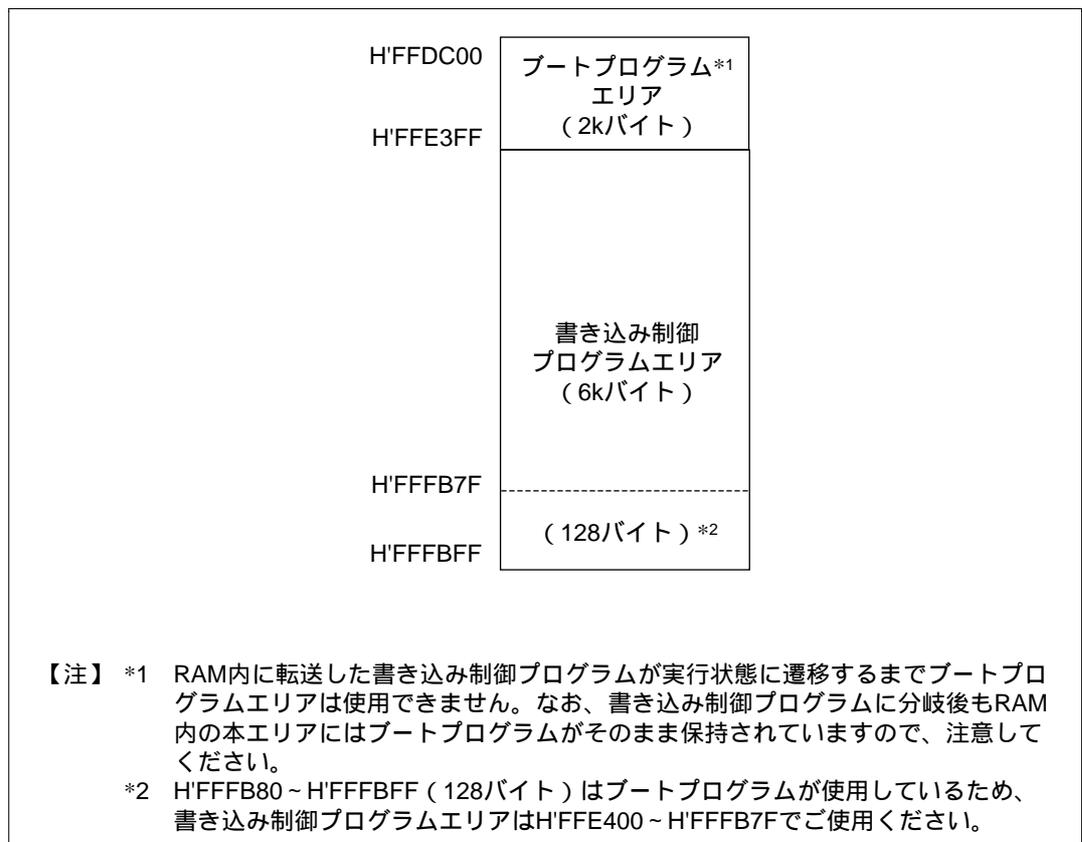


図 19.17 ブートモード時の RAM エリア

### (3) ブートモード使用時の注意事項

- (a) 本 LSI は、ブートモードでリセット解除すると、SCI の RxD1 端子の Low 期間を測定します。RxD1 端子が High の状態でリセット解除してください。リセット解除後、RxD1 端子から入力される Low 期間を測定できるようになるまで、本 LSI は約 100 ステート必要です。
- (b) ブートモードは、フラッシュメモリに書き込まれているデータがある場合（全データが 1 でないとき）、フラッシュメモリの全ブロックを消去します。本モードは、オンボード状態での初期の書き込み、あるいは、ユーザプログラムモードで起動するプログラムを誤って消去し、ユーザプログラムモードが実行できなくなった場合の強制復帰などに使用してください。
- (c) フラッシュメモリの書き込み中、あるいは消去中に割り込みを使用することはできません。
- (d) RxD1 端子および TxD1 端子は、ボード上でプルアップして使用してください。
- (e) 本 LSI は、書き込み制御プログラム（RAM エリアの H'FFE400）に分岐するとき、内蔵 SCI（チャンネル 1）の送受信動作を終了（SCR の RE = 0、TE = 0）しますが、BRR には、合わせ込んだビットレートの値を保持しています。  
また、このときトランスミットデータ出力端子 TxD1 は、High レベル出力状態（P31DDR = 1、P31DR = 1）となっています。  
さらにこのとき、CPU 内蔵の汎用レジスタの値は不定です。このため書き込み制御プログラムに分岐した直後に汎用レジスタの初期設定を必ず行ってください。  
特にスタックポインタ（SP）は、サブルーチンコール時などに暗黙的に使用されますので、書き込み制御プログラムで使用するスタックエリアを必ず指定してください。  
上記以外の内蔵レジスタについても、初期設定を必ず行ってください。
- (f) ブートモードへの遷移は表 19.14 のモード設定に従って、端子を設定しリセットスタートすることにより可能です。  
ブートモードを解除するには、リセット端子を Low レベルにしてから最低 20 ステート経過後、FWE 端子とモード端子を設定し、リセット解除\*<sup>1</sup> することにより可能です。また、WDT のオーバフローリセットが発生した場合もブートモードを解除することが可能です。

ブートモードの途中でモード端子の入力レベルを変化させないでください。ブートプログラム実行中やフラッシュメモリへの書き込み、消去中に FWE 端子を Low レベルにしないでください。\*2

(g) リセット中にモード端子の入力レベルを変化(たとえば Low レベル High レベル)させると、マイコンの動作モードが切り替わることによりアドレス兼用ポート、およびバス制御出力信号 ( $\overline{AS}$ 、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ ) の状態が変化\*3 します。このため、これらの端子はリセット中に出力信号とならないような端子設定にするか、マイコン外部の信号と衝突しないように注意してください。

- 【注】 \*1 モード端子と FWE 端子の入力はリセット解除のタイミングに対し、図 19.33 ~ 図 19.35 に示すようにモードプログラミングセットアップ時間 ( $t_{MDS} = 200\text{ns}$ ) を満足する必要があります。
- \*2 FWE の印加 / 解除の注意については「19.14 フラッシュメモリの書き込み / 消去時の注意」を参照してください。
- \*3 「付録 D. 端子状態」を参照してください。

## 19.8.2 ユーザプログラムモード

ユーザプログラムモードに設定すると、ユーザの書き込み/消去制御プログラムによるフラッシュメモリの書き込み、消去が可能になります。したがって、あらかじめ基板上にFWE 制御手段、および書き換えデータ供給手段を設け、必要に応じてプログラムエリアの一部に書き込み/消去制御プログラムを内蔵させておくことにより、内蔵フラッシュメモリのオンボード書き換えを行うことができます。

本モードの設定では、内蔵フラッシュメモリの有効なモード6、7で起動し、FWE 端子に High レベルを印加します。この状態の動作では、フラッシュメモリ以外の周辺機能はモード6、7と同じ動作をします。

フラッシュメモリへの書き込み/消去を行うためにSWE ビットを1にセットしている間は、フラッシュメモリ自身を読み出すことはできません。書き込み/消去を行う制御プログラムは、内蔵RAM/外部メモリ上で実行するようにしてください。

図 19.18 に書き込み/消去制御プログラムを内蔵 RAM に転送する場合の実行手順例を示します。

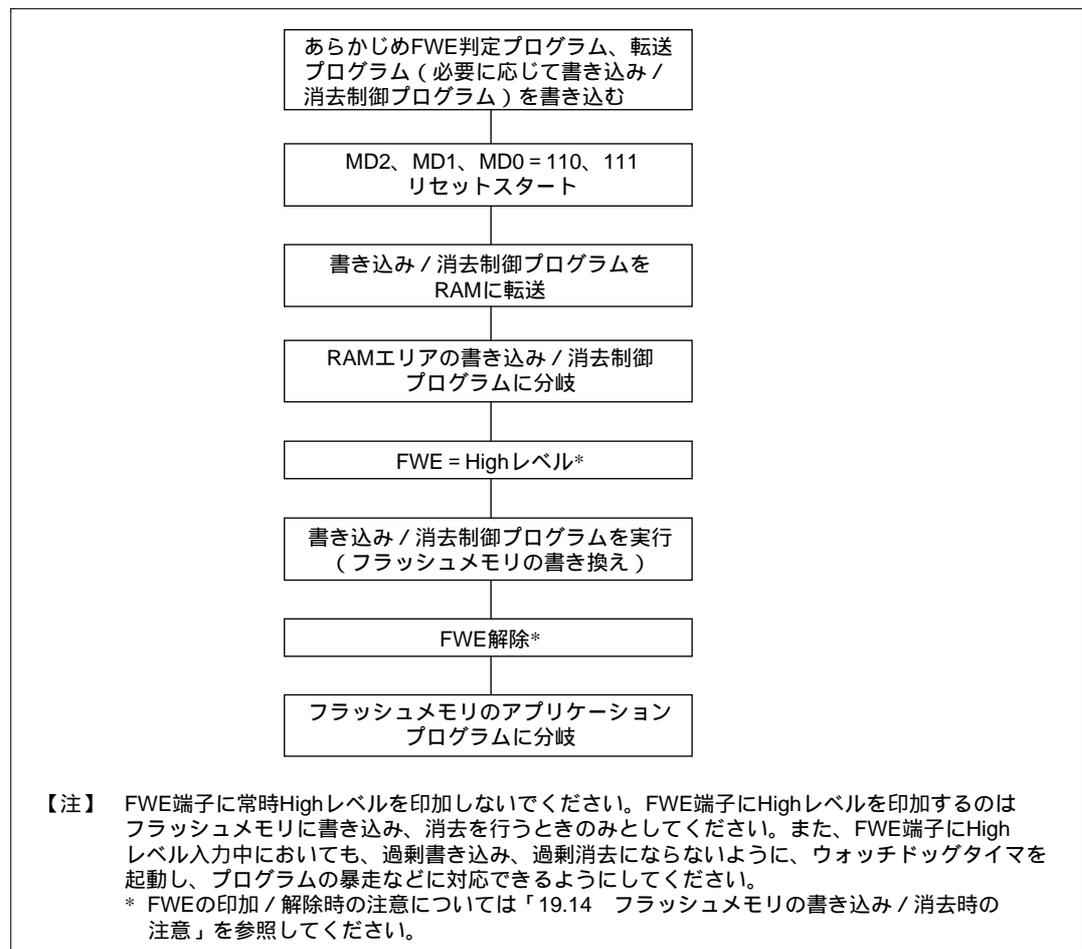


図 19.18 ユーザプログラムモードの実行手順例

## 19.9 フラッシュメモリの書き込み / 消去

オンボードプログラミングモードでのフラッシュメモリの書き込み / 消去は、CPU を用いてソフトウェアで行う方式を採用しています。フラッシュメモリの動作モードとしては、プログラムモード / イレースモード / プログラムベリファイモード / イレースベリファイモードがあり、FLMCR2 の PSU、ESU ビット、FLMCR1 の P、E、PV、EV ビットをセットすることにより各動作モードに遷移することができます。

フラッシュメモリは、書き込み / 消去を行っている間は読み出すことができません。したがって、フラッシュメモリの書き込み / 消去を制御するプログラム (書き込み制御プログラム) は、内蔵 RAM あるいは外部メモリ上に置いて、実行するようにしてください。

- 【注】
1. FLMCR1 の SWE、EV、PV、E、P ビット、FLMCR2 の ESU、PSU ビットのセット / リセットがフラッシュメモリ上のプログラムで実行された場合の動作は保証されません。
  2. 書き込み / 消去する際は、FWE = 1 にしてください (FWE = 0 のときは、書き込み / 消去されません)。
  3. 書き込みは消去状態で行ってください。すでに書き込まれたアドレスへの追加書き込みは行わないでください。

### 19.9.1 プログラムモード

フラッシュメモリへのデータ / プログラムの書き込みは、図 19.19 に示すプログラム / プログラムベリファイフローチャートに従って行ってください。このフローチャートに沿って書き込み動作を行えば、デバイスへの電圧ストレスやプログラムデータの信頼性を損なうことなく、フラッシュメモリへデータ / プログラムの書き込みを行うことができます。また、1 回の書き込みは、32 バイト単位で行ってください。

フラッシュメモリコントロールレジスタ 1、2 (FLMCR1、FLMCR2) の各ビットのセット / クリア後のウェイト時間 (x、y、z、 、 、 )、最大書き込み回数 (N) を「22.7.6 フラッシュメモリ特性」の表 22.42 に示します。

フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の SWE ビットを 1 にセットした後、(x)  $\mu$ s 以上の時間が経過してから、32 バイトの書き込みデータを書き込みデータエリアと再書き込みデータエリアに格納し、書き込むアドレスに RAM 上の再書き込みデータエリアの 32 バイトのデータを連続ライトします。ただし、ライトする先頭アドレスの下位 8 ビットは、H'00、H'20、H'40、H'60、H'80、H'A0、H'C0、H'E0 でなければなりません。データ転送はバイト単位で 32 回連続して行います。フラッシュメモリは、プログラムアドレスとプログラムデータをそれぞれフラッシュメモリ内にラッチします。32 バイト以下の書き込みでも 32 バイトのデータ転送を行う必要があり、必要ないアドレスへの書き込みは、データを H'FF にして書き込みを行う必要があります。

次に、プログラムの暴走などにより過剰時間書き込みを行わないようにするために、ウォッチドッグタイマを設定します。WDT のオーバフロー周期は (y+z+ )  $\mu$ s よ

り大きくしてください。その後、FLMCR2のPSUビットをセットし、プログラムモードへの準備(プログラムセットアップ)を行い、 $(y)\mu s$ 以上の時間が経過してから、FLMCR1のPビットをセットすることで、動作モードはプログラムモードへ遷移します。Pビットがセットされている時間がフラッシュメモリの書き込み時間となります。1回の書き込み時間を $(z)\mu s$ の範囲に収まるようにプログラムで設定してください。

## 19.9.2 プログラムベリファイモード

プログラムベリファイモードは、プログラムモードでデータを書き込んだ後、そのデータを読み出し、正しくデータがフラッシュメモリへ書き込まれているかを確認するモードです。

一定の書き込み時間経過後、書き込みモードを解除(FLMCR1のPビットを0にクリア後、 $( )\mu s$ 以上の時間が経過してからFLMCR2のPSUビットを0にクリア)します。次にウォッチドックタイマを $( )\mu s$ 以上の時間が経過してから解除し、FLMCR1のPVビットをセットすることで、動作モードはプログラムベリファイモードへ遷移します。プログラムベリファイモードでは、リードする前にリードするアドレスにデータHFFをダミーライトしてください。ダミーライトは $( )\mu s$ 以上の時間が経過してから行ってください。この状態でフラッシュメモリをリード(ベリファイデータは16ビットで読み出す)するとラッチしたアドレスのデータが読み出されます。このリード動作は、ダミーライト後、 $( )\mu s$ 以上置いてから行ってください。次に書き込みデータとベリファイデータを比較し、再書き込みデータを演算(図19.19参照)し、再書き込みデータを再書き込みデータエリアに転送します。32バイト分のデータのベリファイが完了後、プログラムベリファイモードを解除し、 $( )\mu s$ 以上の待機時間を置いて、FLMCR1のSWEビットを0にクリアしてください。再度書き込みが必要な場合は、再度プログラムモードに設定し、同様にプログラム/プログラムベリファイシーケンスを繰り返してください。ただし、同一ビットに対するプログラム/プログラムベリファイシーケンスの繰り返しは、 $(N)$ 回を超えないようにしてください。

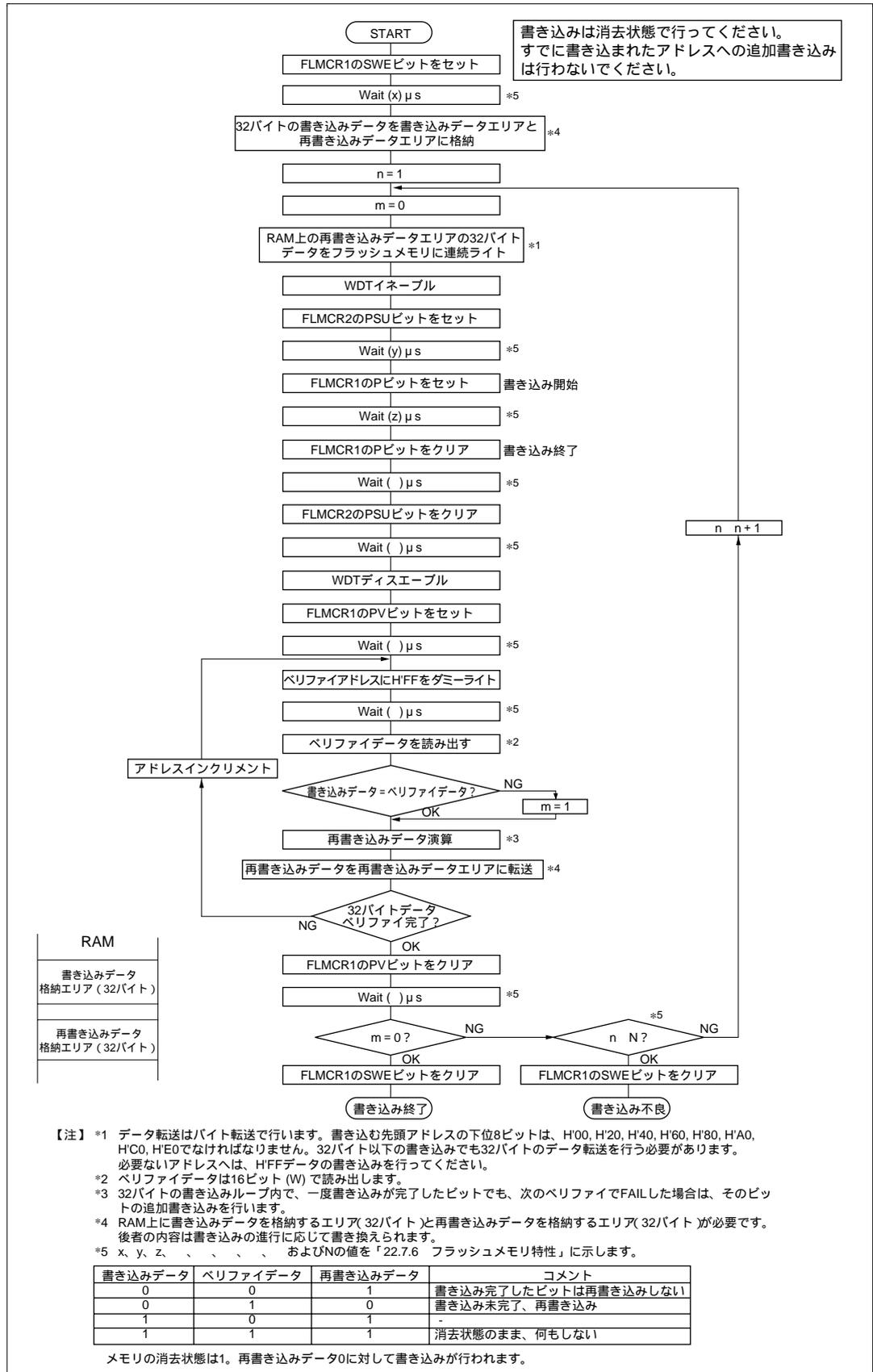


図 19.19 プログラム / プログラムベリファイフロー

### 19.9.3 イレースモード

フラッシュメモリの消去は1ブロックごとに、図 19.20 に示すイレース/イレースベリファイフロー（単一ブロック消去）チャートに沿って行ってください。

フラッシュメモリコントロールレジスタ 1、2 (FLMCR1、FLMCR2) の各ビットのセット/クリア後のウェイト時間 (x、y、z、 、 、 、 最大消去回数(N)) を「22.7.6 フラッシュメモリ特性」の表 22.42 に示します。

データ/プログラムの消去は、フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の SWE ビットを 1 にセット後、(x)  $\mu$ s 以上の時間が経過してから、消去ブロック指定レジスタ 1、2 (EBR1、EBR2) で消去するフラッシュメモリのエリアを 1 ビット設定してください。次にプログラムの暴走などにより過剰時間消去を行わないようにするために、ウォッチドッグタイマを設定します。WDT のオーバフロー周期は (y+z+ ) ms より大きく設定してください。その後、FLMCR2 の ESU ビットをセットすることで、イレースモードへの準備（イレースセットアップ）を行い、(y)  $\mu$ s 以上の時間が経過後、FLMCR1 の E ビットをセットすることで、動作モードはイレースモードへ遷移します。E ビットが設定されている時間が消去時間となり、消去時間は (z) ms を超えないようにしてください。

【注】フラッシュメモリの消去において、消去を開始する前にプレライト（消去するメモリのデータをすべて 0 にする）を行う必要はありません。

### 19.9.4 イレースベリファイモード

イレースベリファイモードは、メモリを消去した後データを読み出し、正常に消去されているかどうかを確認するモードです。

消去時間経過後、イレースモードを解除（FLMCR1 の E ビットを 0 にクリア後、( )  $\mu$ s 以上の時間が経過してから FLMCR2 の ESU ビットを 0 にクリア）し、ウォッチドッグタイマを ( )  $\mu$ s 以上の時間が経過してから解除し、FLMCR1 の EV ビットをセットすることで、動作モードはイレースベリファイモードへ遷移します。イレースベリファイモードでは、リードする前にリードするアドレスにデータ H'FF をダミーライトしてください。ダミーライトは ( )  $\mu$ s 以上の時間が経過してから行ってください。この状態でフラッシュメモリをリード（ベリファイデータは 16 ビットで読み出す）するとラッチしたアドレスのデータが読み出されます。このリード動作は、ダミーライト後、( )  $\mu$ s 置いてから行ってください。読み出したデータが消去（データがすべて 1）されていた場合、次のアドレスをダミーライトし、イレースベリファイを行います。読み出したデータが未消去の場合、再度イレースモードに設定し、同様にイレース/イレースベリファイシーケンスを繰り返します。ただし、この繰り返し回数が (N) 回を超えないようにしてください。ベリファイ完了後、イレースベリファイモードを解除し、( )  $\mu$ s 以上の待機時間を置いてください。消去対象全ブロックの消去が完了している場合は、FLMCR1 の SWE ビットを 0 にクリアしてください。未消去のブロックが存在する場合は、消去する

フラッシュメモリのブロックをEBR1、EBR2で1ビット設定し、同様にイレース/イレースベリファイシーケンスを繰り返します。

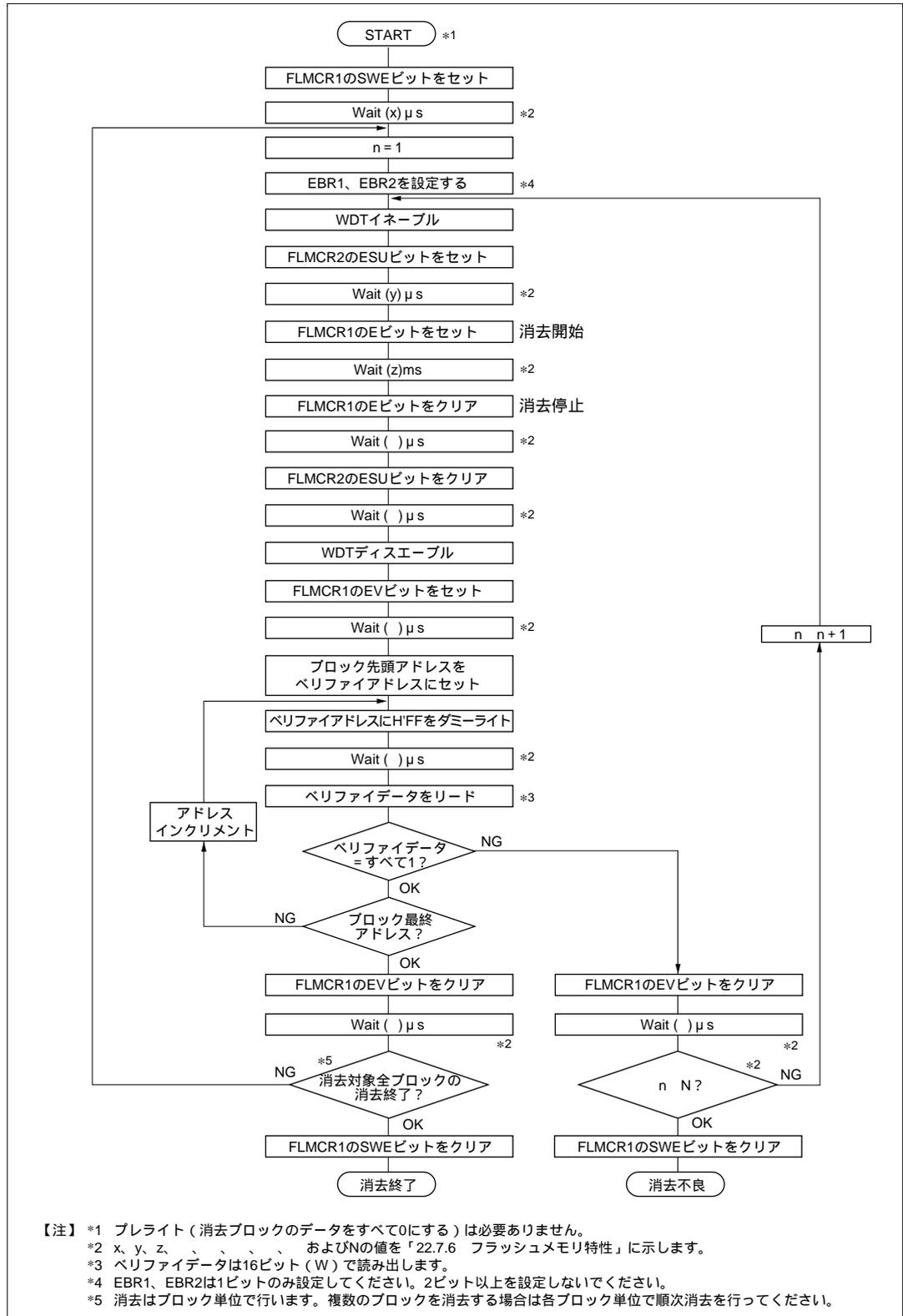


図 19.20 イレース/イレースベリファイフロー（単一ブロック消去）

## 19.10 フラッシュメモリのプロテクト

フラッシュメモリに対する書き込み・消去プロテクトは、ハードウェアプロテクト、ソフトウェアプロテクトとエラープロテクトの3種類あります。

### 19.10.1 ハードウェアプロテクト

ハードウェアプロテクトとは、フラッシュメモリに対する書き込み/消去が強制的に禁止、中断された状態のことで、フラッシュメモリコントロールレジスタ1、2 (FLMCR1、FLMCR2) および消去ブロック指定レジスタ1、2 (EBR1、EBR2) の設定はリセットされます (表 19.16 参照)。

表 19.16 ハードウェアプロテクト

項 目	説 明	機 能	
		書き込み	消去
FWE 端子 プロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ FWE 端子に Low レベルが入力されているときには、FLMCR1、FLMCR2 (FLER ビットを除く)、EBR1、EBR2 は初期化され、書き込み/消去プロテクト状態になります。</li> </ul>		
リセット、 スタンバイ プロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>・ リセット (WDT のオーバフローリセットも含む) およびスタンバイ時は、FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2 は初期化され、書き込み/消去プロテクト状態になります。</li> <li>・ <math>\overline{\text{RES}}</math> 端子によるリセットでは、電源投入後発振が安定するまで <math>\overline{\text{RES}}</math> 端子を Low レベルに保持しないとリセット状態になりません。また、動作中のリセットは AC 特性に規定した <math>\overline{\text{RES}}</math> パルス幅の間 <math>\overline{\text{RES}}</math> 端子を Low レベルに保持してください。</li> </ul>		

## 19.10.2 ソフトウェアプロテクト

ソフトウェアプロテクトは、フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の SWE ビット、消去ブロック指定レジスタ 1、2 (EBR1、EBR2)、RAM エミュレーションレジスタ (RAMER) の RAMS ビットをセットすることで行えます。ソフトウェアプロテクトでは、FLMCR1 の P ビットおよび E ビットをセットしても、プログラムモードまたはイレースモードへは遷移しません (表 19.17 参照)。

表 19.17 ソフトウェアプロテクト

項 目	説 明	機 能	
		書き込み	消去
SWE ビット プロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>FLMCR1 の SWE ビットを 0 にセットすることにより、全ブロックの書き込み / 消去プロテクト状態になります。 (内蔵 RAM / 外部メモリ上で実行してください。)</li> </ul>		
ブロック 指定 プロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>消去ブロック指定レジスタ 1、2 (EBR1、EBR2) の設定により、ブロックごとに消去プロテクトが可能。</li> <li>EBR1 と EBR2 を H'00 に設定すると全ブロックが消去プロテクト状態になります。</li> </ul>	-	
エミュレー ション プロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>RAMER の RAMS ビットを 1 にセットすることにより、全ブロックの書き込み / 消去プロテクト状態になります。</li> </ul>		

### 19.10.3 エラープロテクト

エラープロテクトは、フラッシュメモリへの書き込み/消去中のマイコンの暴走や書き込み/消去アルゴリズムに沿っていない動作をした場合に発生する異常を検出し、書き込み/消去動作を強制的に中断するプロテクトです。書き込み/消去動作を中断することで、過剰書き込みや過剰消去によるフラッシュメモリへのダメージを防止します。

フラッシュメモリへの書き込み/消去中にマイコンが異常動作すると、FLMCR2のFLERビットが1にセットされ、エラープロテクト状態へ遷移します。このとき、FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2の設定は保持されますが、エラーが発生した時点でプログラムモードまたはイレースモードは強制的に中断されます。Pビット、Eビットの再設定を行ってもプログラムモードまたはイレースモードへ遷移することはできません。ただし、PVビット、EVビットの設定は有効なので、ベリファイモードへの遷移は可能です。

FLERビットのセット条件は、

- (1) 書き込み/消去中にフラッシュメモリをリードしたとき(ベクタリードおよび命令フェッチを含む)
- (2) 書き込み/消去中の例外処理(リセットは除く)開始直後
- (3) 書き込み/消去中にSLEEP命令(ソフトウェアスタンバイを含む)を実行したとき
- (4) 書き込み/消去中にCPUがバス権を失ったとき

エラープロテクト解除は、リセットまたはハードウェアスタンバイのみで行われます。

図 19.21 にフラッシュメモリの状態遷移図を示します。

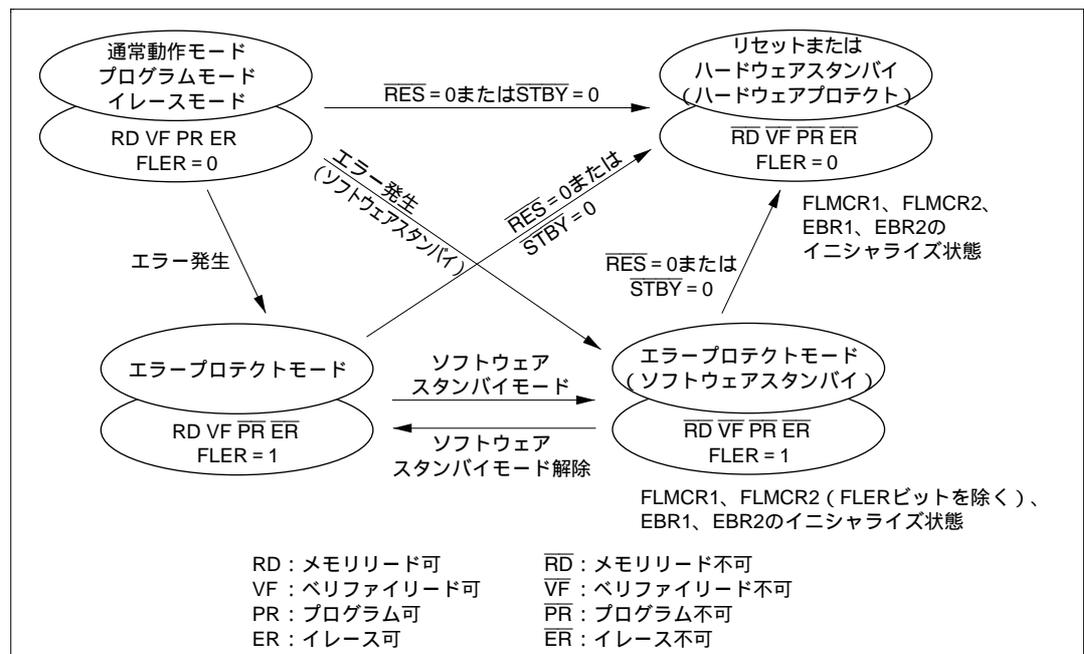


図 19.21 フラッシュメモリの状態遷移図

## 19.11 RAMによるフラッシュメモリのエミュレーション

### 19.11.1 RAMによるエミュレーション

RAMでフラッシュメモリに書き換えるデータをリアルタイムにエミュレートするために、RAMエミュレーションレジスタ(RAMER)で設定したフラッシュメモリのエリアにRAMの一部を重ね合わせて使うことができます。RAMERの設定後はフラッシュメモリのエリアとフラッシュメモリに重ね合わせたRAMエリアの2エリアからアクセスできます。エミュレーション可能なモードは、ユーザモード、およびユーザプログラムモードです。図19.22にフラッシュメモリのリアルタイムな書き換えをエミュレートする例を示します。

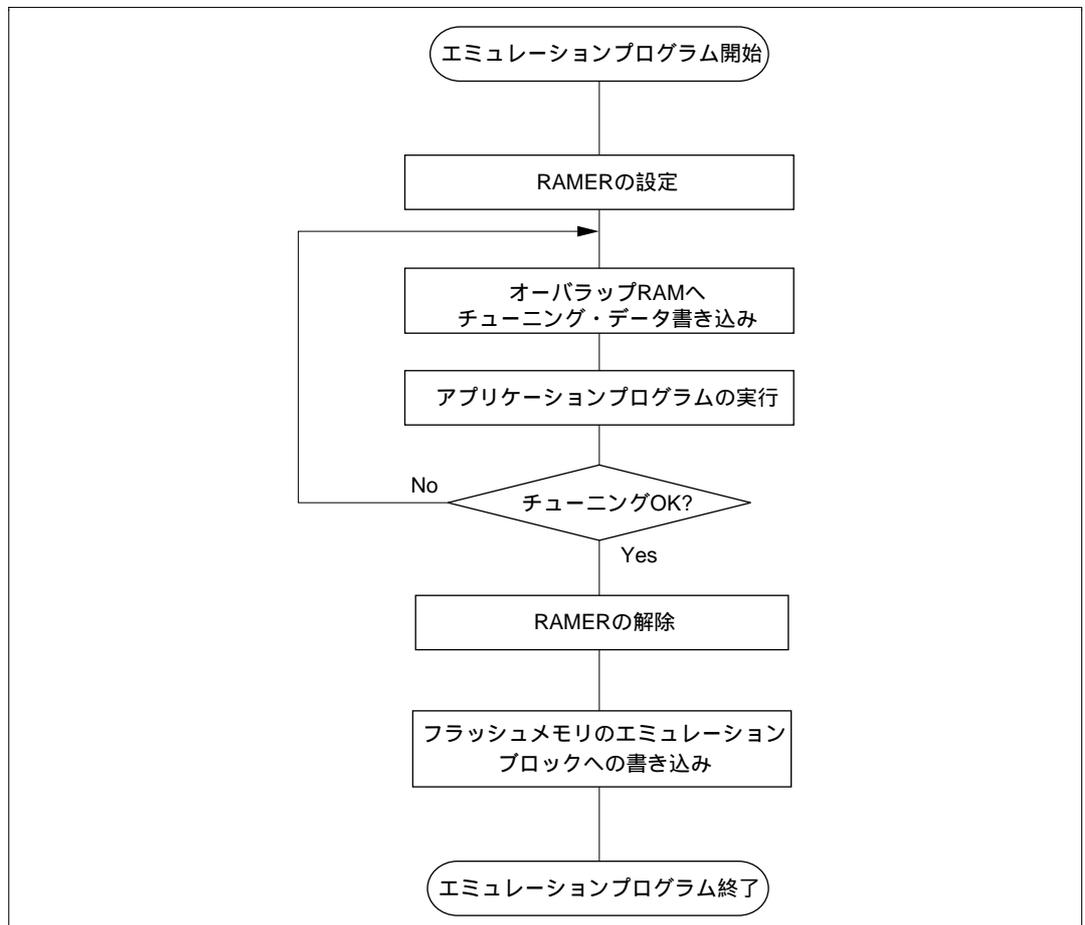


図 19.22 RAMによるエミュレーションフロー

## 19.11.2 RAMのオーバーラップ

フラッシュメモリのブロックエリア (EB1) をオーバーラップさせる例を以下に示します。

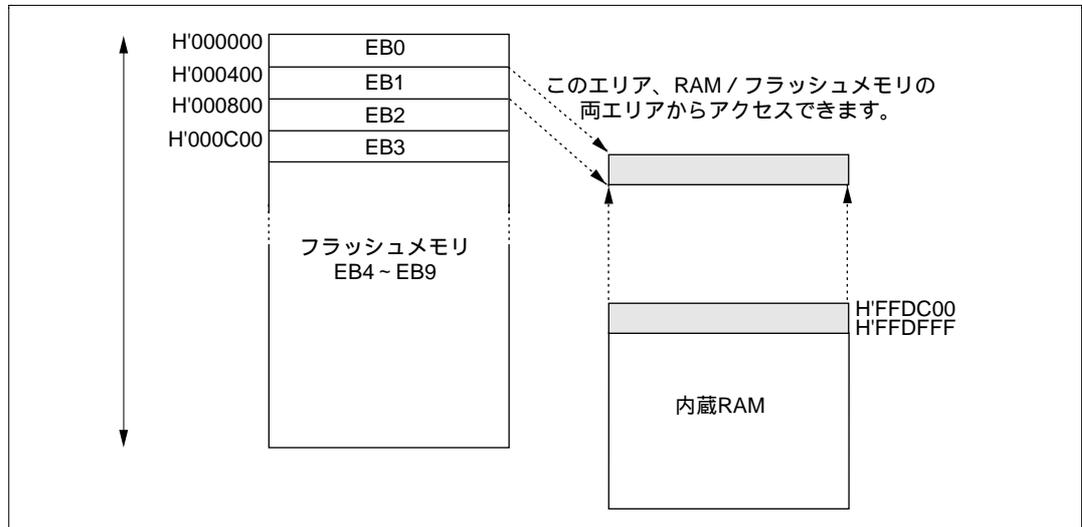


図 19.23 RAMのオーバーラップ動作例

フラッシュメモリのブロックエリア (EB1) をオーバーラップさせる例

- [1] リアルタイムな書き換えを必要とするエリア (EB1) に RAM の一部をオーバーラップさせるには、RAMER の RAMS=1、RAM1=0、RAM0=1 に設定してください。
- [2] リアルタイムな書き換えは、オーバーラップさせた RAM を使って行います。
- [3] 書き換えデータ確認後、RAMS ビットをクリアして RAM のオーバーラップを解除します。
- [4] オーバーラップさせた RAM に書き込まれたデータをフラッシュメモリ空間 (EB1) に書き込みます。

- 【注】
1. RAMS ビットを 1 にセットすると RAM1、RAM0 の値にかかわらず、フラッシュメモリの全ブロックに対して書き込み/消去プロテクトが有効となります (エミュレーションプロテクト)。この状態では FLMCR1 の P ビットまたは E ビットをセットしてもプログラムモード、イレースモードへは遷移しません。フラッシュメモリエリアに実際に書き込み/消去を行う場合は RAMS ビットを 0 にクリアしてください。
  2. RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション機能を使用中に、消去アルゴリズムに沿ったソフトウェアを実行しても RAM エリアを消去することはできません。
  3. ブロックエリア (EB0) はベクタテーブルを含みます。RAM エミュレーションする場合、オーバーラップ RAM にはベクタテーブルが必要となります。

## 19.12 フラッシュメモリの書き込み / 消去時の割り込み処理

フラッシュメモリへの書き込み、消去中 (FLMCR1 の P ビットまたは E ビットがセット) およびブートモードでのブートプログラム実行中\*<sup>1</sup> は書き込み、消去動作を最優先とするため NMI 入力を含むすべての割り込みを禁止してください。

これは以下のような動作状態を回避することを目的としています。

- (1) 書き込み、消去中に割り込みが発生することにより、書き込み / 消去アルゴリズムに違反し、正常な動作が保証できなくなる。
- (2) 書き込み / 消去中の割り込み例外処理ではベクタリードが正常にできない\*<sup>2</sup> ため、結果としてマイコンが暴走してしまう。
- (3) ブートプログラム実行中に割り込みが発生すると正常なブートモードのシーケンスが実行できなくなる。

以上のような理由から、オンボードプログラミングモードにおいてのみ例外的に割り込み入力を禁止する条件が存在しますが、これによって正常な書き込み、消去およびマイコン動作が保証されるものではありません。

このため、フラッシュメモリへの書き込み / 消去を行う場合は、マイコンの内部と外部で NMI を含むすべての要求を禁止する必要があります。また、エラープロテクト状態で FLMCR1 の P ビットまたは E ビットが保持された状態でも NMI 割り込みは禁止状態となります。

**【注】** \*<sup>1</sup> 書き込み制御プログラムによる書き込みが完了するまでは、マイコン内部と外部で割り込み要求を禁止する必要があります。

\*<sup>2</sup> この場合、以下の 2 つの理由によってベクタリードが正常に行われません。

- ・書き込み、消去中 (FLMCR1 の P ビットまたは E ビットがセット) にフラッシュメモリのリードを行っても正しい値を読み出すことはできません (値は不定)。
- ・割り込みベクタテーブルに値がまだ書き込まれていない場合、割り込み例外処理が正しく実行されません。

## 19.13 フラッシュメモリのライターモード

### 19.13.1 ライターモードの設定

プログラム/データの書き込み/消去可能なモードとして、オンボードプログラミングモード以外にライターモードがあります。ライターモードではルネサス 128k バイトフラッシュメモリ内蔵マイコンデバイスタイプをサポートしている PROM ライターを用いて内蔵 ROM に自由にプログラムを書き込むことができます。本デバイスタイプでは、フラッシュメモリ読み出しモード、自動書き込みモード、自動消去モード、ステータス読み出しモードをサポートしています。自動書き込みモード/自動消去モード/ステータス読み出しモードではステータスポーリング方式を採用しており、また、ステータス読み出しモードでは自動書き込み/自動消去を実行した後に、その詳細な内部信号を出力します。

表 19.18 にライターモードの端子設定方法を示します。

表 19.18 ライターモードの端子設定方法

端子名	設定、外付け回路接続
モード端子 : MD2、MD1、MD0	MD <sub>2</sub> 、MD <sub>1</sub> 、MD <sub>0</sub> に Low レベルを入力
モード設定端子 : P66、P65、P64	P66 に High レベル、 P65、P64 に Low レベルを入力
FWE 端子	High レベルを入力 (自動書き込み、自動消去時)
STBY 端子	High レベルを入力 (ハードウェアスタンバイモードにしない)
RES 端子	パワーオンリセット回路
XTAL、EXTAL 端子	発振回路
その他に設定が必要な端子 : P51、P25	P51、P25 に High レベルを入力

### 19.13.2 ソケットアダプタとメモリマップ

このライターモードでは、PROMライターに各パッケージに対応したソケットアダプタを取り付けて行います。ソケットアダプタは、ルネサス 128k バイトフラッシュメモリ内蔵マイコンデバイスタイプをサポートしているライターメーカーごとに用意されています。

図 19.24 にライターモード時のメモリマップを示します。ライターモード時の端子名は「1.3.2 動作モード別端子機能一覧」を参照してください。

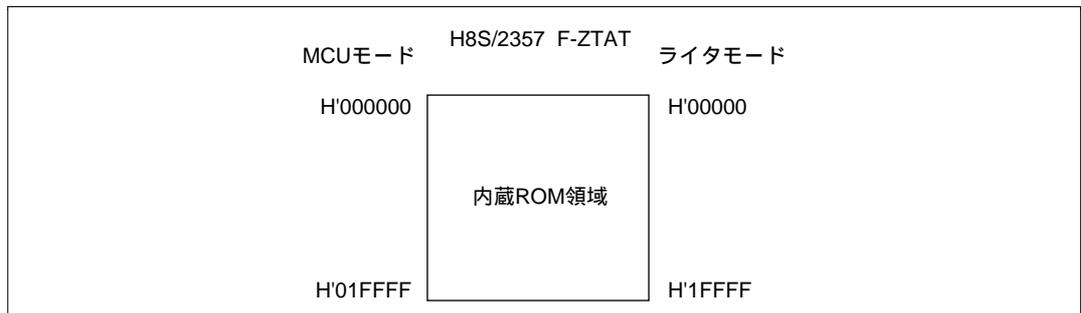


図 19.24 ライターモード時のメモリマップ

### 19.13.3 ライターモードの動作

表 19.19 にライターモード時の各動作モードの設定方法、表 19.20 にライターモード時の各コマンドを示します。また、各モードの詳細情報を以下に示します。

#### メモリ読み出しモード

メモリ読み出しモードは、バイト読み出しをサポートします。

#### 自動書き込みモード

自動書き込みモードでは、128 バイト同時書き込みをサポートします。自動書き込み終了確認にステータスポーリング方式を採用しております。

#### 自動消去モード

自動消去モードでは、フラッシュメモリマップ全面の自動消去のみサポートします。自動消去終了確認にステータスポーリング方式を採用しております。

#### ステータス読み出しモード

自動書き込み / 自動消去方式はステータスポーリング方式を採用しており、正常終了の確認は I/O<sub>6</sub> 番の信号をリードすることで行えます。ステータス読み出しモードはエラーが発生したときのエラー情報を出力します。

表 19.19 ライタモード時の各動作モードの設定方法

モード	ピン名					
	FWE	$\overline{CE}$	$\overline{OE}$	$\overline{WE}$	I/O0 ~ I/O7	A0 ~ A16
リード	H or L	L	L	H	データ出力	Ain
出力ディスエーブル	H or L	L	H	H	Hi-Z	X
コマンド書き込み	H or L <sup>*3</sup>	L	H	L	データ入力	Ain <sup>*2</sup>
チップディスエーブル <sup>*1</sup>	H or L	H	X	X	Hi-Z	X

## 【記号説明】

- H : High レベル  
 L : Low レベル  
 Hi-Z : ハイインピーダンス状態  
 X : Don't care

【注】 \*1 チップディスエーブルは、スタンバイ状態ではありません。内部は動作状態です。

\*2 Ain は、自動書き込みモードにおいてアドレスの入力もあることを示しています。

\*3 自動書き込み / 自動消去モードに遷移するときのコマンド書き込みは、FWE 端子に High レベルを入力してください。

表 19.20 ライタモード時の各コマンド

コマンド名	サイクル数	第 1 サイクル			第 2 サイクル		
		モード	アドレス	データ	モード	アドレス	データ
メモリ読み出しモード	1+n	write	X	H'00	read	RA	Dout
自動書き込みモード	129	write	X	H'40	write	WA	Din
自動消去モード	2	write	X	H'20	write	X	H'20
ステータス読み出しモード	2	write	X	H'71	write	X	H'71

## 【記号説明】

- RA : リードアドレス  
 PA : プログラムアドレス  
 X : Don't care

【注】 1. 自動書き込みモードでは、128 バイト同時書き込みにより、コマンド書き込みが 129 サイクル必要となります。

2. メモリ読み出しモードでは、アドレス書き込みサイクル数 (n) によって、サイクル数が変化します。

### 19.13.4 メモリ読み出しモード

- (1) 自動書き込み / 自動消去 / ステータス読み出し終了後は、コマンド待ち状態に遷移しています。メモリの内容を読み出す場合は、コマンド書き込みでメモリ読み出しモードに遷移させた後に、メモリの内容を読み出す必要があります。
- (2) メモリ読み出しモードでは、コマンド待ち状態と同様にコマンド書き込みが行えます。
- (3) 一度メモリ読み出しモードに遷移させた後は、連続リードが可能です。
- (4) 電源投入後は、メモリ読み出しモードに遷移します。

表 19.21 メモリ読み出しモード時の AC 特性

条件 :  $V_{CC}=5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20		$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0		ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0		ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50		ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50		ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70		ns
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$		30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$		30	ns

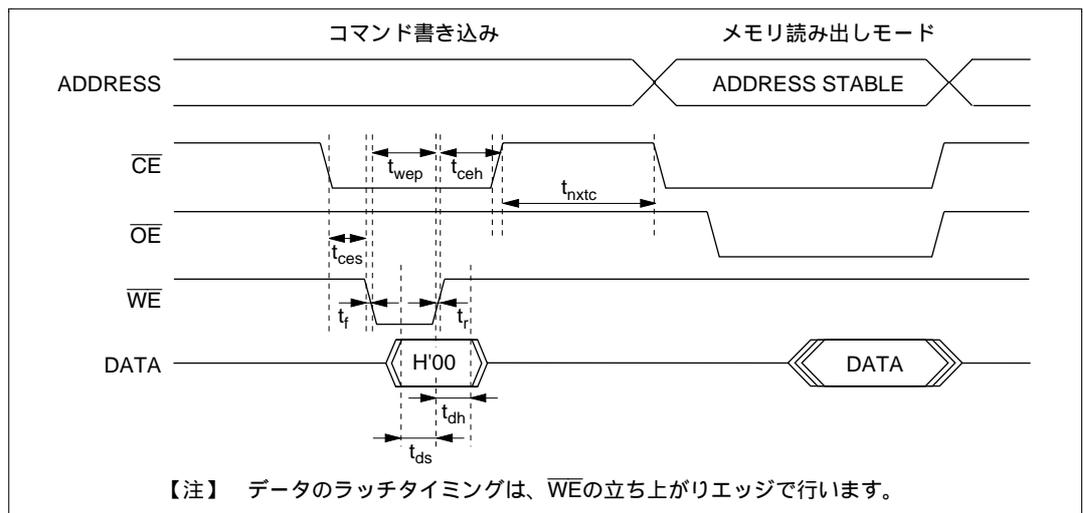


図 19.25 コマンド書き込み後メモリ読み出しタイミング波形

表 19.22 メモリ読み出しモードから他のモードへ遷移時の AC 特性

条件 :  $V_{CC}=5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20		$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0		ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0		ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50		ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50		ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70		ns
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$		30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$		30	ns

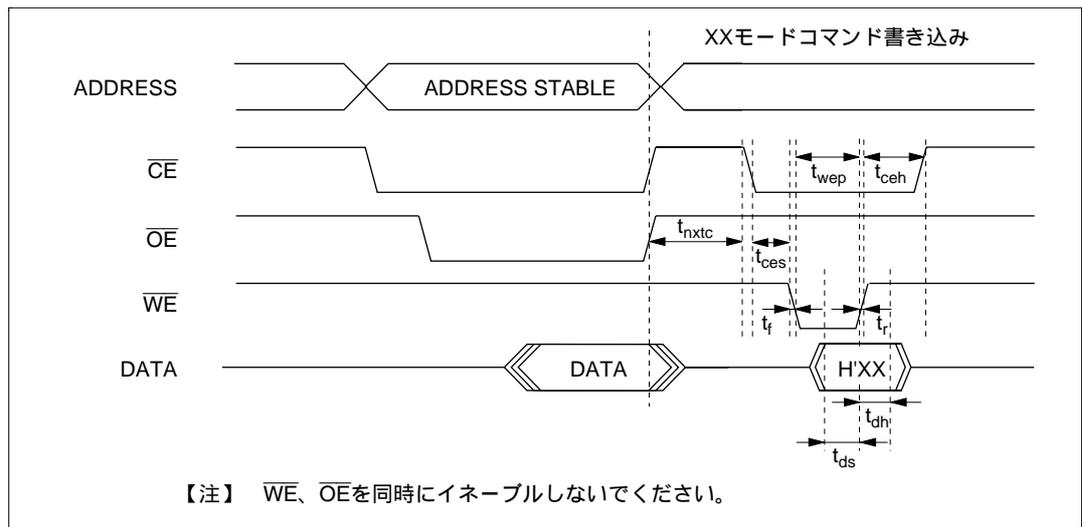


図 19.26 メモリ読み出しモードから他のモードへ遷移時のタイミング波形

表 19.23 メモリ読み出しモード時の AC 特性

条件 :  $V_{CC}=5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$

項目	記号	MIN	MAX	単位
アクセス時間	$t_{acc}$		20	$\mu s$
$\overline{CE}$ 出力遅延時間	$t_{ce}$		150	ns
$\overline{OE}$ 出力遅延時間	$t_{oe}$		150	ns
出力ディスエーブル遅延時間	$t_{df}$		100	ns
データ出力ホールド時間	$t_{oh}$	5		ns

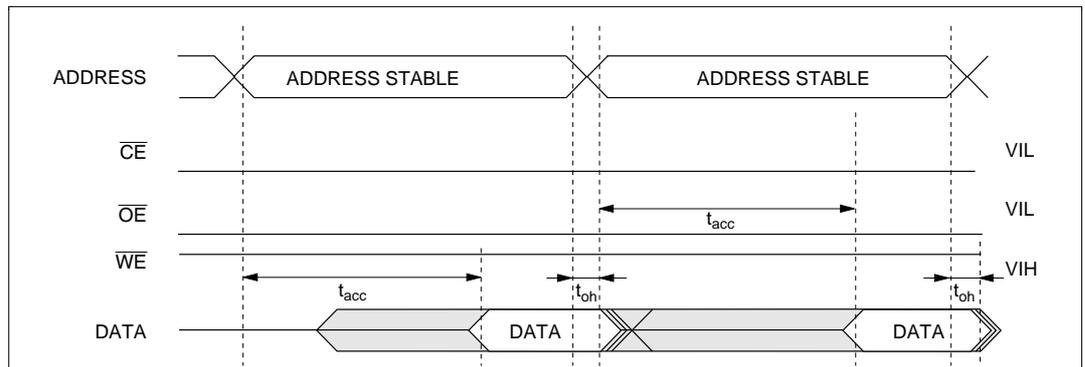


図 19.27  $\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$  イネーブル状態リード時のタイミング波形

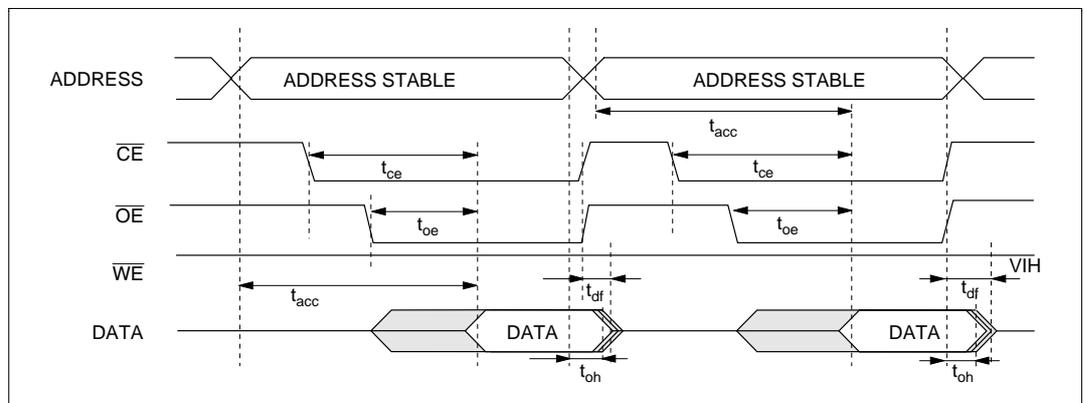


図 19.28  $\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$  クロック方式リード時のタイミング波形

### 19.13.5 自動書き込みモード

#### (1) AC 特性

表 19.24 自動書き込みモード時の AC 特性

条件 :  $V_{CC}=5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20		$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0		ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0		ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50		ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50		ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70		ns
ステータスポーリング開始時間	$t_{wsts}$	1		ms
ステータスポーリングアクセス時間	$t_{spa}$		150	ns
アドレスセットアップ時間	$t_{as}$	0		ns
アドレスホールド時間	$t_{ah}$	60		ns
メモリ書き込み時間	$t_{write}$	1	3000	ms
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$		30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$		30	ns
書き込みセットアップ時間	$t_{pns}$	100		ns
書き込み終了セットアップ時間	$t_{pnh}$	100		ns

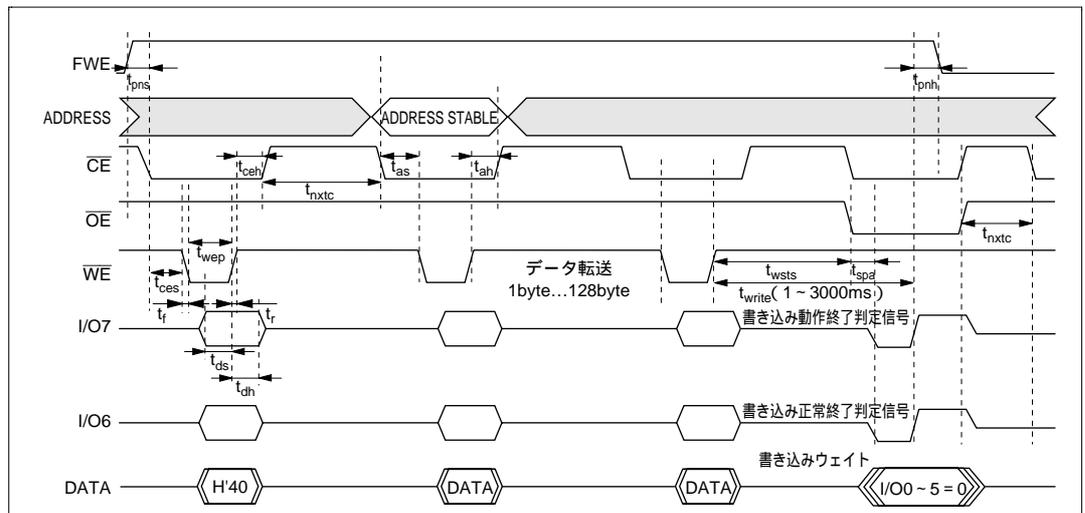


図 19.29 自動書き込みモードのタイミング波形

## (2) 自動書き込みモードにおける注意事項

- (a) 自動書き込みモードでは、128 バイト同時書き込みを行います。これは、バイトデータを 128 回連続で転送してください。
- (b) 128 バイト以下の書き込みでも 128 バイトのデータ転送を行う必要があります。必要ないアドレスへのメモリ書き込みは、データを H'FF にして書き込みを行う必要があります。
- (c) 転送するアドレスの下位 8 ビットは、H'00、H'80 でなければなりません。有効アドレス以外を入力した場合は、メモリ書き込み動作に移行しますが、書き込みエラーとなります。
- (d) メモリアドレスの転送は、第 2 サイクルで行います (図 19.29)。第 3 サイクル以降では転送しないでください。
- (e) 書き込み動作中は、コマンド書き込みを行わないでください。
- (f) 書き込みは、各アドレスの 128 バイト単位のブロックに対して、1 回の自動書き込みで行ってください。2 回以上の書き込みについては特性保証できません。
- (g) 自動書き込み正常終了の確認には、I/O6 を調べることにより行います。または、ステータス読み出しモードを使用しても確認することができます (I/O7 番のステータスポーリングは、自動書き込み動作終了判定用端子です)。
- (h) ステータスポーリングの I/O6、I/O7 端子情報は、次のコマンド書き込みまで保持されます。次のコマンド書き込みが行われていなければ、 $\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$  をイネーブルにすることにより読み出し可能となります。

### 19.13.6 自動消去モード

#### (1) AC 特性

表 19.25 自動消去モード時の AC 特性

条件： $V_{CC}=5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20		$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0		ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0		ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50		ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50		ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70		ns
ステータスポーリング開始時間	$t_{ests}$	1		ms
ステータスポーリングアクセス時間	$t_{spa}$		150	ns
メモリ消去時間	$t_{erase}$	100	40000	ms
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$		30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$		30	ns
消去セットアップ時間	$t_{ens}$	100		ns
消去終了セットアップ時間	$t_{enh}$	100		ns

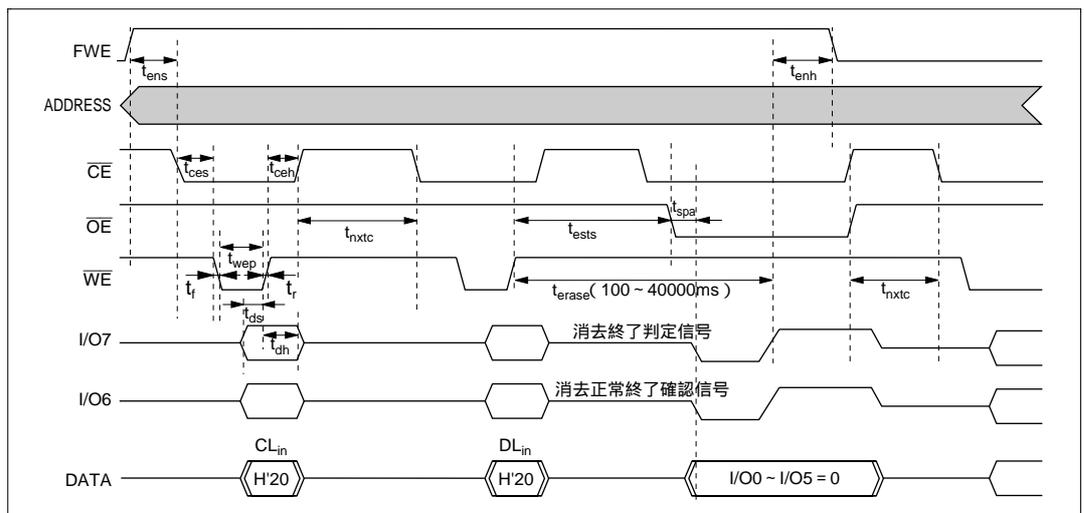


図 19.30 自動消去モードのタイミング波形

## (2) 自動消去モードにおける注意事項

- (a) 自動消去モードは、メモリ全面消去のみサポートします。
- (b) 自動消去中はコマンド書き込みを行わないでください。
- (c) 自動消去正常終了の確認には、I/O6を調べることにより行います。または、ステータス読み出しモードを使用しても確認することができます (I/O7番のステータスポーリングは、自動消去動作終了判定用端子です)。
- (d) ステータスポーリングのI/O6、I/O7端子情報は、次のコマンド書き込みまで保持されます。次のコマンド書き込みが行われていなければ、 $\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$ をイネーブルにすることにより読み出し可能となります。

## 19.13.7 ステータス読み出しモード

- (1) ステータス読み出しモードは、異常終了の種類を特定させるためのモードです。自動書き込みモード/自動消去モードで異常終了が起きた場合に使用してください。
- (2) リターンコードは、ステータス読み出しモード以外のコマンド書き込みが行われるまで保持されます。

表 19.26 ステータス読み出しモード時の AC 特性

条件： $V_{CC}=5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$ 

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20		$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0		ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0		ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50		ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50		ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70		ns
$\overline{OE}$ 出力遅延時間	$t_{oe}$		150	ns
ディスエーブル遅延時間	$t_{df}$		100	ns
$\overline{CE}$ 出力遅延時間	$t_{ce}$		150	ns
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$		30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$		30	ns

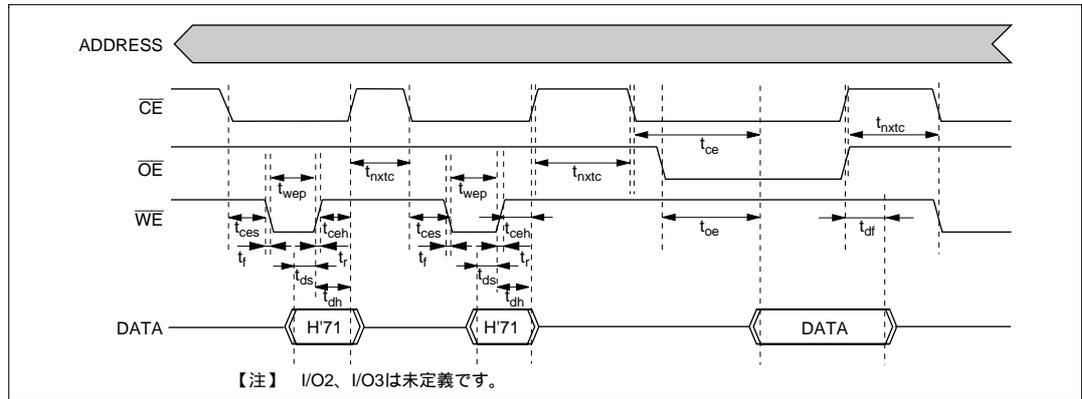


図 19.31 ステータス読み出しモードのタイミング波形

表 19.27 ステータス読み出しモードのリターンコマンド

ピン名	I/O7	I/O6	I/O5	I/O4	I/O3	I/O2	I/O1	I/O0
属性	正常終了 判定	コマンド エラー	書き込み エラー	消去エラー	-	-	書き込み or 消去回数 オーバー	有効 アドレス エラー
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
内容	正常終了 : 0 異常終了 : 1	コマンド エラー : 1 その他 : 0	書き込み エラー : 1 その他 : 0	消去 エラー : 1 その他 : 0	-	-	回数オーバー 時 : 1 その他 : 0	有効アドレス エラー : 1 その他 : 0

【注】 I/O2、I/O3は未定義です。

### 19.13.8 ステータスポーリング

- (1) I/O7のステータスポーリングは、自動書き込み / 自動消去モード時の動作状態を示すフラグです。
- (2) I/O6のステータスポーリングは、自動書き込み / 自動消去モード時の正常または異常終了を示すフラグです。

表 19.28 ステータスポーリング出力の真理値表

端子名	内部動作中	異常終了	-	正常終了
I/O7	0	1	0	1
I/O6	0	0	1	1
I/O0 ~ I/O5	0	0	0	0

### 19.13.9 ライタモードへの遷移時間

発振安定時間、ライタモードセットアップ期間は、コマンドを受け付けることができません。ライタモードセットアップ時間後、メモリ読み出しモードに遷移します。

表 19.29 コマンド待ち状態までの遷移時間規定

項目	記号	MIN	MAX	単位
スタンバイ解除（発振安定時間）	$t_{osc1}$	10	-	ms
ライタモードセットアップ時間	$t_{bmV}$	10	-	ms
$V_{CC}$ ホールド時間	$t_{dwn}$	0	-	ms

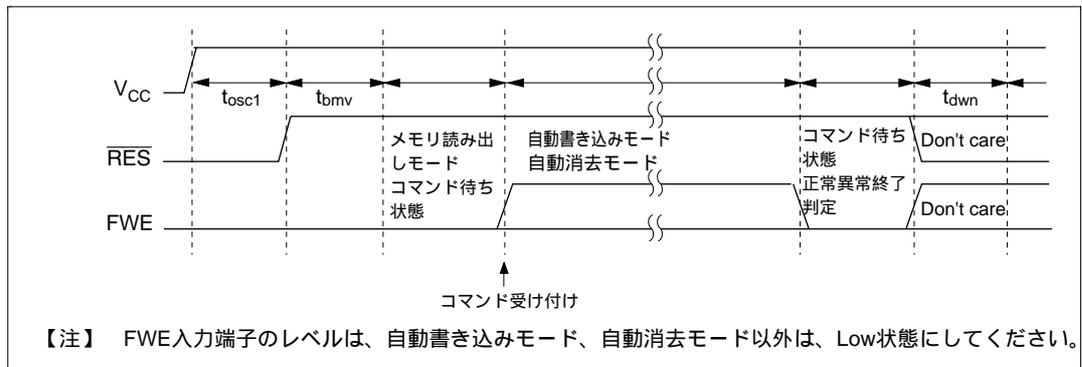


図 19.32 発振安定時間、ライタモードセットアップ、および電源立ち下げシーケンス

### 19.13.10 メモリ書き込み注意事項

- (1) すで書き込まれたアドレスへの書き換えは、自動消去を行った後に自動書き込みをしてください。
- (2) オンボードプログラムモードにて書き込み/消去を行ったチップに対して、ライタモードを用いて書き換えを行う場合は、自動消去を行った後に自動書き込みを行うことを推奨します。

- 【注】
1. ルネサステクノロジ出荷品の初期状態は、消去状態です。これ以外の消去来歴不明チップに対して、初期化（消去）レベルをチェック、補正するために自動消去実施を推奨します。
  2. 同一アドレスブロックへの自動書き込みは、1回のみとします。

## 19.14 フラッシュメモリの書き込み / 消去時の注意

オンボードプログラミングモード、RAM エミュレーション機能およびライタモード使用時の注意事項を示します。

### (1) 規定された電圧、タイミングで書き込み / 消去を行ってください。

定格以上の電圧を印加した場合、製品の永久破壊に至ることがあります。

PROM ライタは、ルネサス 128k バイトフラッシュメモリ内蔵マイコンデバイスタイプをサポートしているものを使用してください。

ライタの設定を HN28F101 にセットしないでください。また、規定したソケットアダプタ以外は使用しないでください。誤って使用した場合、破壊に至ることがあります。

### (2) 電源投入 / 切断時の注意 (図 19.33 ~ 図 19.35 参照)

FWE 端子への High レベル印加は  $V_{CC}$  確定後に行ってください。また、 $V_{CC}$  を切断する前に FWE 端子を Low レベルにしてください。

$V_{CC}$  電源の印加 / 切断時は FWE 端子を Low レベルに固定し、フラッシュメモリをハードウェアプロテクト状態にしてください。

この電源投入および解除タイミングは、停電などによる電源の切断、再投入時にも満足するようにしてください。

### (3) FWE の印加 / 解除の注意 (図 19.33 ~ 図 19.35 参照)

FWE の印加はマイコン動作が確定した状態で行ってください。マイコンが動作確定状態を満足しない場合は、FWE 端子を Low レベルに固定し、プロテクト状態としてください。

FWE の印加 / 解除では、フラッシュメモリへの誤書き込み、誤消去を防止するため、以下に示すような注意が必要です。

(a)  $V_{CC}$  電圧が定格電圧の範囲で安定している状態で FWE を印加してください。

発振が安定している状態 (発振安定時間経過後) で FWE を印加してください。

(b) ブートモードでは、FWE の印加 / 解除はリセット中に行ってください。

(c) ユーザプログラムモードでは、リセットの状態にかかわらず、FWE = High レベル / Low レベルの切り替えが可能です。また、フラッシュメモリ上でプログラム実行中でも、FWE 入力の切り替えが可能です。

(d) プログラムが暴走していない状態で FWE を印加してください。

(e) FWE の解除は FLMCR1、FLMCR2 の SWE、ESU、PSU、EV、PV、P、E ビットをクリアした状態で行ってください。

FWE の印加 / 解除時に、誤って SWE、ESU、PSU、EV、PV、P、E ビットをセットしないでください。

- (4) FWE 端子に常時 High レベルを印加しないでください。

FWE 端子に High レベルを印加するのは、フラッシュメモリに書き込み、消去を行うときのみとしてください。このため、FWE 端子に常時 High レベルを印加するようなシステム構成は避けてください。また、High レベル印加中においても、過剰書き込み、過剰消去にならないように、ウォッチドッグタイマを起動し、プログラムの暴走などに対応できるようにしてください。

- (5) フラッシュメモリへの書き込み、消去は推奨するアルゴリズムに従って行ってください。

推奨アルゴリズムでは、デバイスへの電圧ストレスあるいはプログラムデータの信頼性を損なうことなく書き込み、消去を行うことができます。また、FLMCR1 の P ビット、E ビットをセットするときは、プログラムの暴走などに備えてあらかじめウォッチドッグタイマを設定してください。

- (6) SWE ビットのセット/クリアは、フラッシュメモリ上のプログラム実行中に行わないでください。

フラッシュメモリ上のプログラム実行とデータの読み出しは、SWE ビットをクリアした後に行ってください。

SWE ビットをセットするとフラッシュメモリのデータを書き換えできますが、ベリファイ (プログラム/イレース中のベリファイ) 以外の目的で、フラッシュメモリをアクセスしないでください。

FWE 端子に High レベルを入力した状態で、RAM によるエミュレーション機能を使用する場合も同様に、フラッシュメモリ上のプログラム実行とデータの読み出しは、SWE ビットをクリアした後に行ってください。

ただし、フラッシュメモリ空間とオーバーラップした RAM エリアについては、SWE ビットのセット/クリアにかかわらずリード/ライト可能です。

- (7) フラッシュメモリの書き込み中または消去中に割り込みを使用しないでください。

FWE 印加状態では書き込み/消去動作を最優先とするため、NMI を含むすべての割り込み要求を禁止してください。

- (8) 追加書き込みは行わないでください。書き換えは消去後に行ってください。

オンボードプログラミングでは 32 バイトの書き込み単位ブロックへの書き込みは、1 回のみとしてください。ライターモードでも 128 バイトの書き込み単位ブロックへの書き込みは、1 回のみとしてください。

書き込みはこの書き込み単位ブロックがすべて消去された状態で行ってください。

(9) 書き込み前に、必ず、正しく PROM ライタに装着されていることを確認してください。

PROM ライタのソケット、ソケットアダプタ、および製品のインデックスが一致していないと過剰電流が流れ、製品が破壊することがあります。

(10) 書き込み中はソケットアダプタや製品に手を触れないでください。

接触不良などにより、書き込み不良になることがあります。

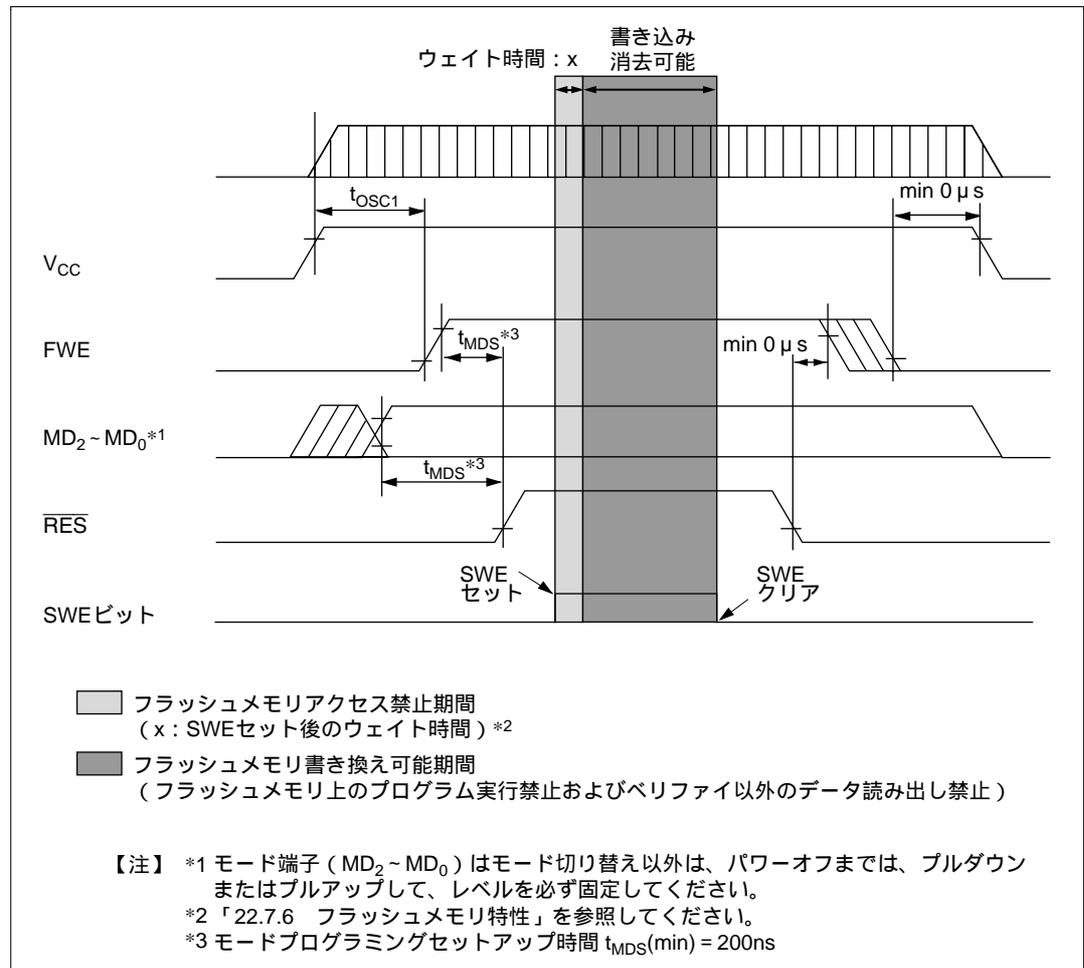


図 19.33 電源投入 / 切断タイミング (ブートモード)

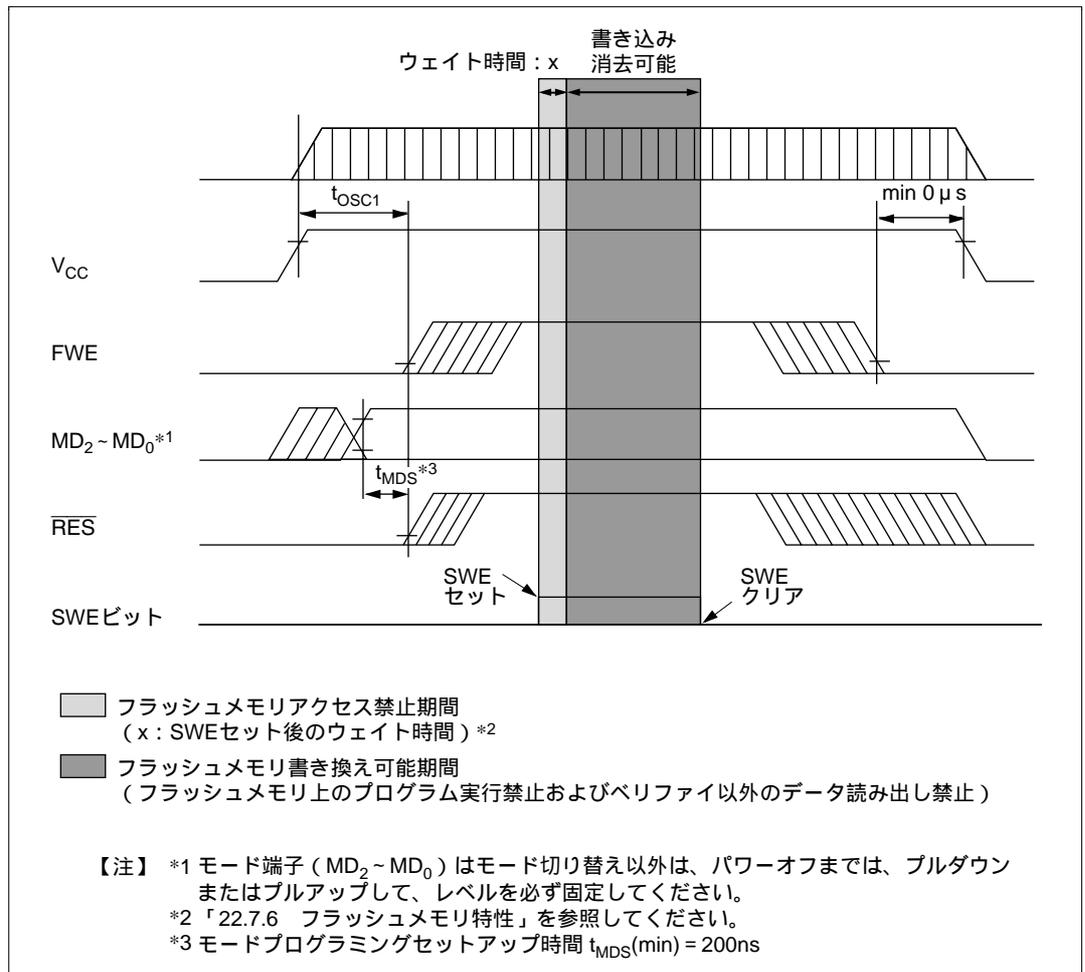


図 19.34 電源投入/切断タイミング (ユーザプログラムモード)

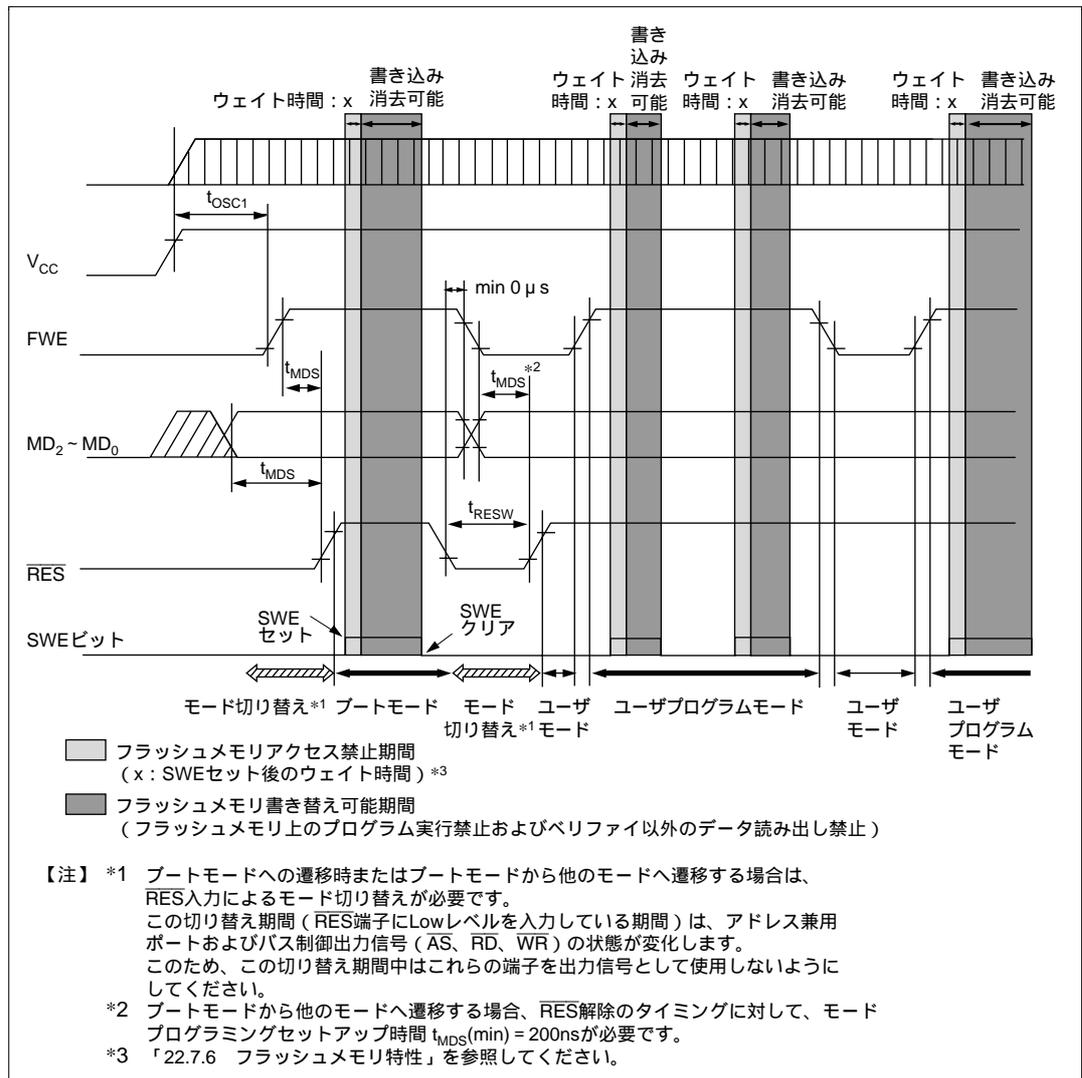


図 19.35 モード遷移タイミング

(例 : ブートモード ユーザモード ユーザプログラムモード)

## 19.15 フラッシュメモリの概要 (H8S/2398F-ZTAT)

### 19.15.1 特長

本 LSI は 256k バイトのフラッシュメモリを内蔵しています。フラッシュメモリの特長を以下に示します。

フラッシュメモリの 4 種類の動作モード

- ・プログラムモード
- ・イレースモード
- ・プログラムベリファイモード
- ・イレースベリファイモード

書き込み / 消去方式

書き込みは 128 バイト同時書き込みを行います。消去はブロック分割消去 (1 ブロック単位) で行います。全面消去を行う場合は、各ブロック単位に順次行ってください。ブロック分割消去では 4k バイト、32k バイト、64k バイトのブロック単位で任意に設定することができます。

書き込み / 消去時間

フラッシュメモリの書き込み時間は、128 バイト同時書き込みにて 10 ms (typ.)、1 バイト当たり換算にて 78  $\mu$ s (typ.)、消去時間は、50 ms (typ.) です。

書き換え回数

フラッシュメモリの書き換えは、100 回まで可能な製品と 1000 回まで可能な製品の 2 種類があります。

100 回まで可能 : HD64F2398TE、HD64F2398F

1000 回まで可能 : HD64F2398TET、HD64F2398FT

オンボードプログラミングモード

オンボードでフラッシュメモリの書き込み / 消去 / ベリファイを行う 2 種類のモードがあります。

- ・ブートモード
- ・ユーザプログラムモード

ビットレート自動合わせ込み

ブートモードでデータ転送時、ホストの転送ビットレートと本 LSI のビットレートとを自動であわせることができます。

RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション機能

フラッシュメモリと RAM の一部を重ね合わせることで、フラッシュメモリの書き換えをリアルタイムにエミュレートすることができます。

### プロテクトモード

ソフトウェアプロテクトモードとハードウェアプロテクトモード、エラープロテクトモードの3種類のモードがあり、フラッシュメモリの書き込み/消去/ベリファイのプロテクト状態を設定することができます。

### ライターモード

フラッシュメモリの書き込み/消去可能なモードとして、オンボードプログラミングモード以外にPROMライターを用いたライターモードがあります。

## 19.15.2 概要

### (1) ブロック図

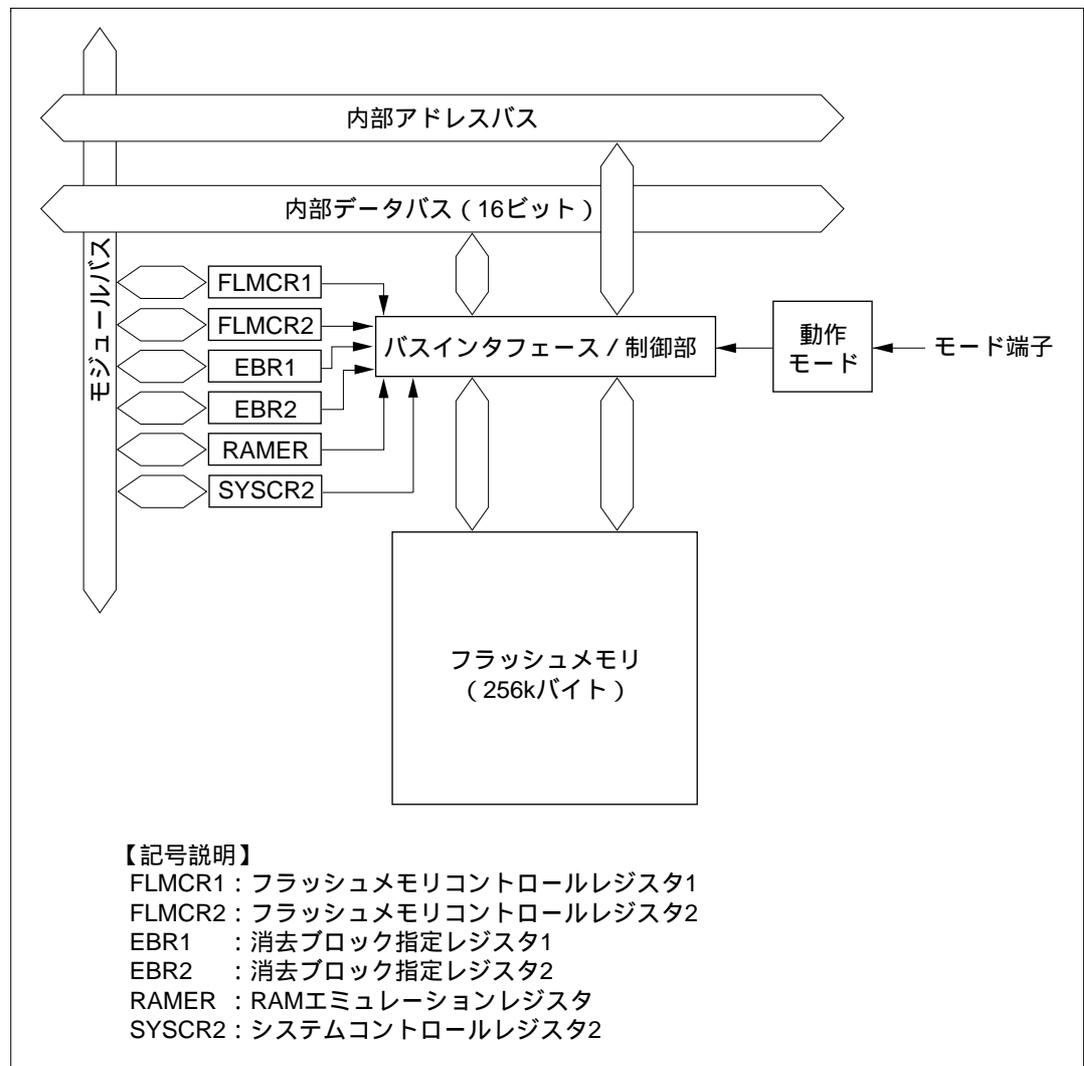


図 19.36 フラッシュメモリのブロック図

### 19.15.3 フラッシュメモリの動作モード

#### (1)モード遷移図

リセット状態で各モード端子を設定し、リセットスタートすると、本LSIは図19.37に示すような各動作モードへ遷移します。ユーザモードではフラッシュメモリの読み出しはできますが、フラッシュメモリの書き込み/消去はできません。

フラッシュメモリへの書き込み/消去を行えるモードとして、ブートモード、ユーザプログラムモード、ライターモードがあります。

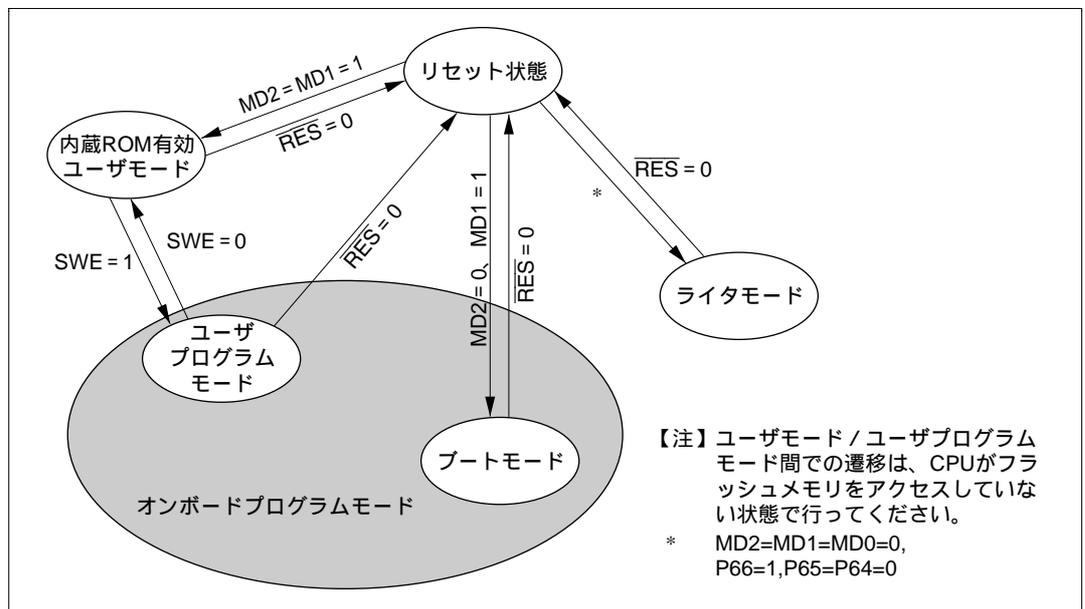


図 19.37 フラッシュメモリに関する状態遷移

## 19.15.4 オンボードプログラミングモード

## (1) ブートモード

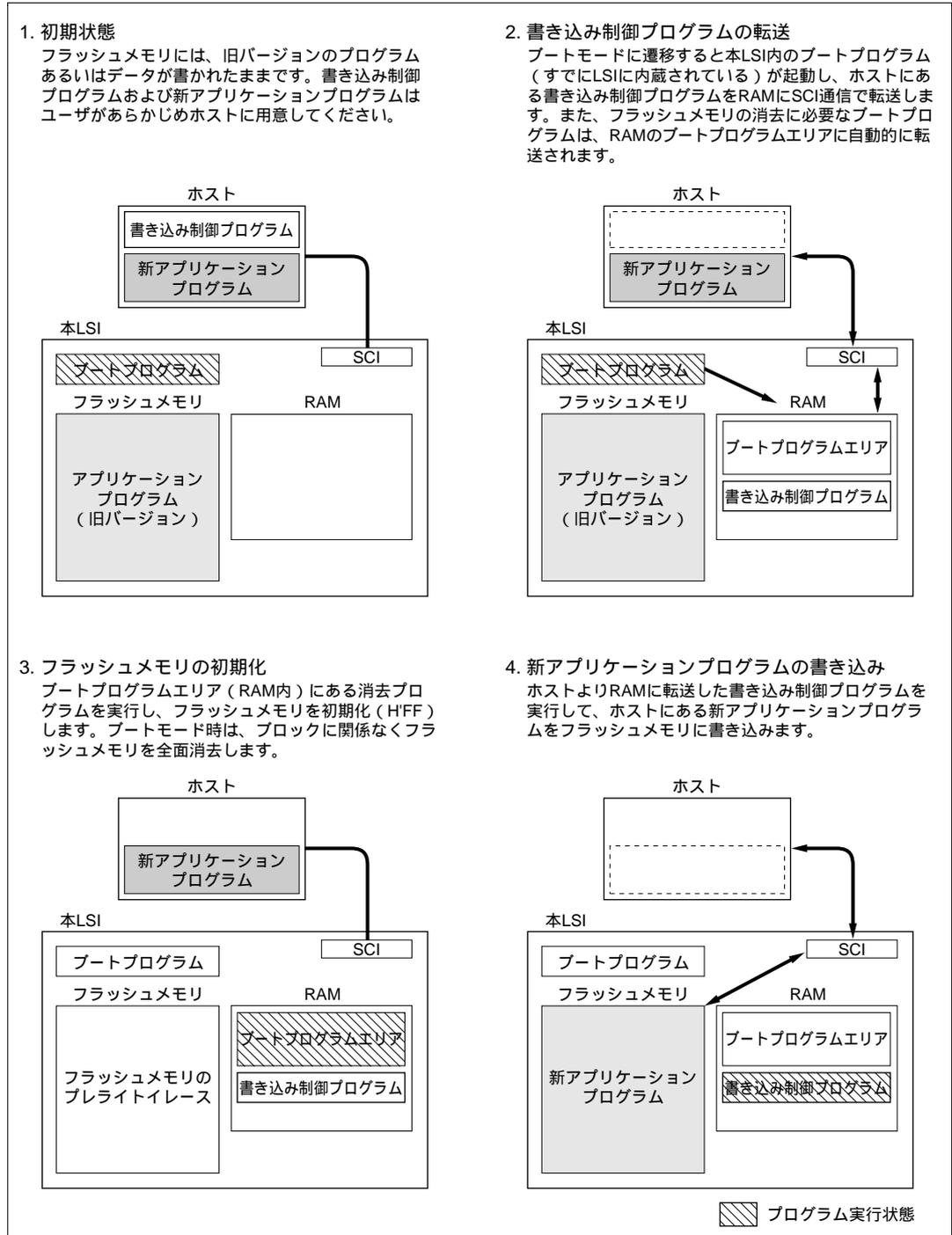
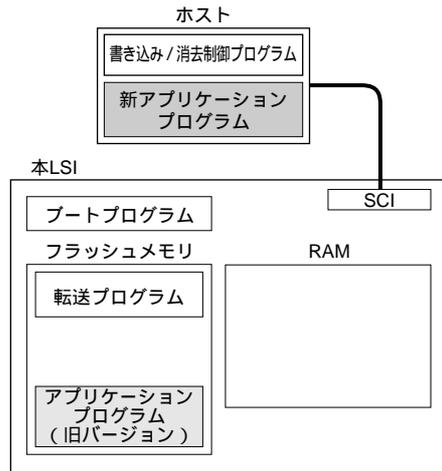


図 19.38 オンボードプログラミング・ブートモード

(2) ユーザプログラムモード

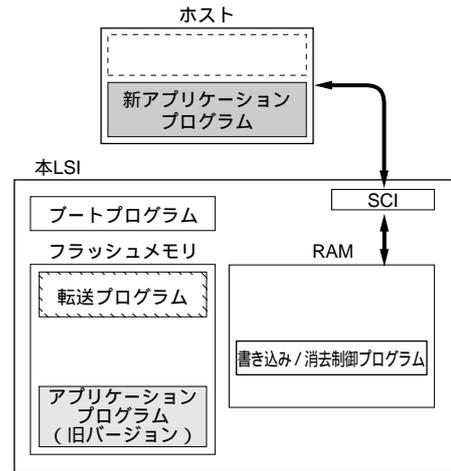
1. 初期状態

(1) 書き込み / 消去制御プログラムを内蔵RAMに転送するプログラムは、あらかじめフラッシュメモリにユーザーが書き込んでおいてください。(2) 書き込み / 消去制御プログラムはホストまたはフラッシュメモリに用意してください。



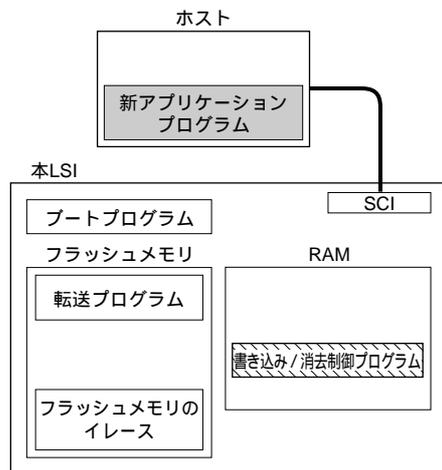
2. 書き込み / 消去制御プログラムの転送

フラッシュメモリ内の転送プログラムを実行して、書き込み / 消去制御プログラムをRAMに転送します。



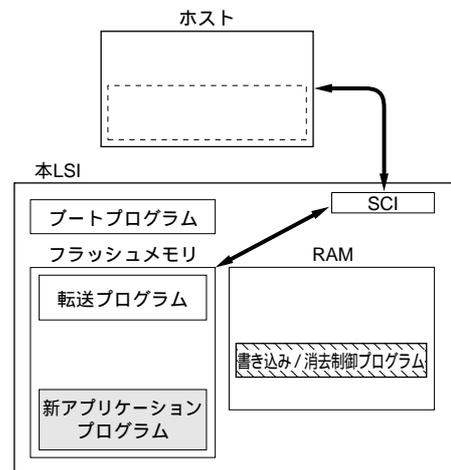
3. フラッシュメモリの初期化

RAM上の書き込み / 消去制御プログラムを実行し、フラッシュメモリを初期化 (H'FF) します。消去は、ブロック単位で行えます。バイト単位の消去はできません。



4. 新アプリケーションプログラムの書き込み

次にホストにある新アプリケーションプログラムを消去したフラッシュメモリのブロックに書き込みます。消去されていないブロックに対する書き込みは行わないでください。



プログラム実行状態

図 19.39 ユーザプログラムモード (例)

### 19.15.5 RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション

#### (1) ユーザモード、ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの読み出し

ユーザモード、ユーザプログラムモードでエミュレーションを行ってください。

エミュレーション機能を実行しているときに RAMER で設定したエミュレーションブロックをアクセスすると、オーバーラップ RAM に書かれているデータがリードされます。

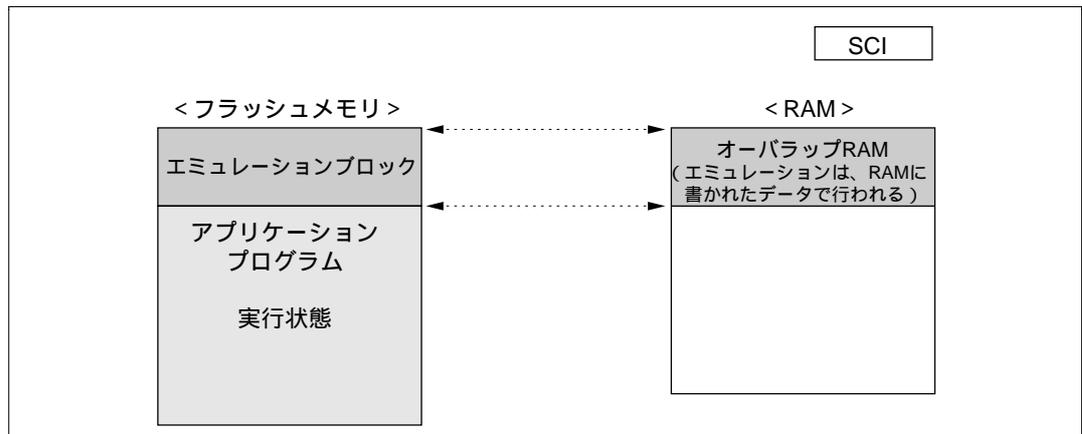


図 19.40 ユーザモード、ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの読み出し

#### (2) ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの書き込み

オーバーラップ RAM のデータが確定したら、RAMS ビットをクリアして RAM のオーバーラップを解除し、実際にフラッシュメモリへのライトを行ってください。

書き換え制御プログラムを RAM に転送してくるときに、転送先とオーバーラップ RAM が重ならないようにしてください。オーバーラップ RAM 内のデータが書き換えられてしまいます。

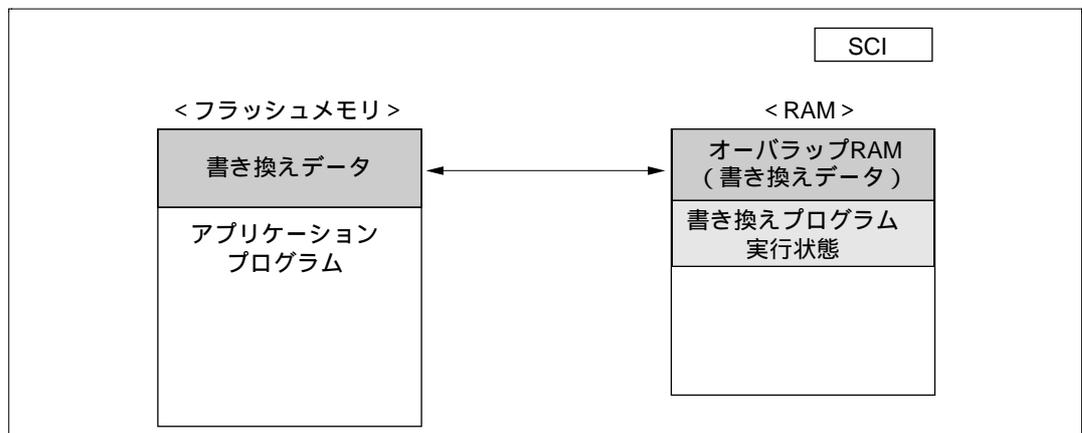


図 19.41 ユーザプログラムモードのオーバーラップ RAM データの書き込み

### 19.15.6 ブートモードとユーザプログラムモードの相違点

表 19.30 ブートモードとユーザプログラムモードの相違点

	ブートモード	ユーザプログラムモード
全面消去		
ブロック分割消去	×	
書き換え制御プログラム*	プログラム/ プログラムベリファイ	イレース/イレースベリファイ/ プログラム/プログラムベリファイ/ エミュレーション

【注】 \* 推奨するアルゴリズムに沿って、ユーザ側で用意してください。

### 19.15.7 ブロック分割法

256k バイト内蔵品は、64k バイト (3 ブロック)、32k バイト (1 ブロック)、4k バイト (8 ブロック) に分割されています。

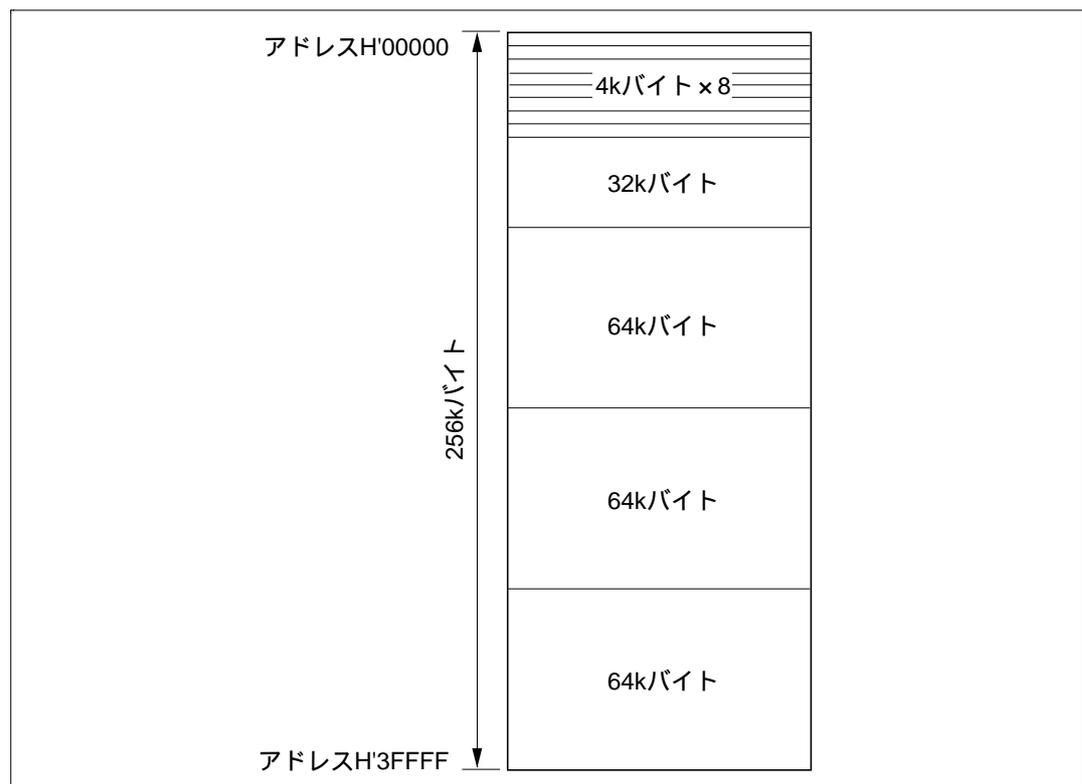


図 19.42 ブロック分割法

### 19.15.8 端子構成

フラッシュメモリは表 19.31 に示す端子により制御されます。

表 19.31 端子構成

端子名	略称	入出力	機能
リセット	RES	入力	リセット
モード 2	MD2	入力	本 LSI の動作モードを設定
モード 1	MD1	入力	本 LSI の動作モードを設定
モード 0	MD0	入力	本 LSI の動作モードを設定
ポート 66	P66	入力	ライターモードの場合に、本 LSI の動作モードを設定
ポート 65	P65	入力	ライターモードの場合に、本 LSI の動作モードを設定
ポート 64	P64	入力	ライターモードの場合に、本 LSI の動作モードを設定
トランスミットデータ	TxD1	出力	シリアル送信データ出力
レシーブデータ	RxD1	入力	シリアル受信データ入力

### 19.15.9 レジスタ構成

内蔵フラッシュメモリが有効のときのフラッシュメモリをコントロールするレジスタを表 19.32 に示します。FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2 をアクセスするためには、内蔵フラッシュメモリが有効なモードで、SYSCR2 の FLSHE ビットを 1 にセットする必要があります (RAMER を除く)。

表 19.32 レジスタ構成

名称	略称	R/W	初期値	アドレス*1
フラッシュメモリコントロールレジスタ 1	FLMCR1*5	R/W*3	H'80	H'FFC8*2
フラッシュメモリコントロールレジスタ 2	FLMCR2*5	R/W*3	H'00*4	H'FFC9*2
消去ブロック指定レジスタ 1	EBR1*5	R/W*3	H'00*4	H'FFCA*2
消去ブロック指定レジスタ 2	EBR2*5	R/W*3	H'00*4	H'FFCB*2
システムコントロールレジスタ 2	SYSCR2*6	R/W	H'00	H'FF42
RAM エミュレーションレジスタ	RAMER	R/W	H'00	H'FEDB

【注】 \*1 アドレスの下位 16 ビットを示しています。

\*2 フラッシュメモリのレジスタの選択はシステムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2) の FLSHE ビットで行います。

\*3 内蔵フラッシュメモリが無効のモードのときは、リードすると H'00 が読み出され、ライトも無効となります。

\*4 FLMCR1 の SWE ビットがセットされていないときは H'00 に初期化されます。

\*5 FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2 は 8 ビットのレジスタです。バイトアクセスのみ有効で、2 ステートアクセスとなります。

\*6 SYSCR2 は、F-ZTAT 版専用のレジスタです。マスク ROM 版では、リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

## 19.16 フラッシュメモリのレジスタ説明

### 19.16.1 フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
	FWE	SWE	ESU	PSU	EV	PV	E	P
初期値	1	0	0	0	0	0	0	0
R/W	R	R/W						

FLMCR1 は、フラッシュメモリの各動作モードを制御する 8 ビットのレジスタです。プログラムベリファイモード、イレースベリファイモードに遷移させるには、SWE ビットをセット後、EV ビットまたは PV ビットをセットします。プログラムモードへ遷移させるには、SWE ビットをセット後、PSU ビットをセットし、最後に P ビットをセットします。イレースモードへ遷移するには、SWE ビットをセット後、ESU ビットをセットし、最後に E ビットをセットします。FLMCR1 は、リセット、ハードウェアスタンバイモード、ソフトウェアスタンバイモードで H'80 に初期化されます。内蔵フラッシュメモリが無効のときは読み出すと H'00 が読み出され、書き込みも無効となります。

また、FLMCR1 の ESU、PSU、EV、PV ビットへの書き込みは SWE=1 のとき、E ビットへの書き込みは SWE=1、ESU=1 のとき、P ビットへの書き込みは SWE=1、PSU=1 のときのみ有効です。

#### ビット 7: フラッシュライトイネーブルビット (FWE)

FWE ビットは、フラッシュメモリの書き込み/消去をハードウェアプロテクトするビットです。

本製品では、リードすると常に 1 が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット 6: ソフトウェアライトイネーブルビット (SWE)

フラッシュメモリの書き込み/消去の有効または無効を選択するビットです (ビット 5~0、EBR1 の 7~0 ビット、EBR2 の 3~0 ビットをセットするときにセットしてください)。

SWE=1 のときは、プログラムベリファイ/イレースベリファイモード以外ではフラッシュメモリを読み出すことはできません。

ビット 6	説 明	
SWE		
0	書き込み無効	(初期値)
1	書き込み有効	

## ビット5：イレースセットアップビット (ESU)

イレースモードへの遷移の準備をするビットです (SWE、PSU、EV、PV、E、P ビットを同時に設定しないでください)。

ビット5	説明
ESU	
0	イレースセットアップ解除 (初期値)
1	イレースセットアップ [セット条件] SWE = 1 のとき

## ビット4：プログラムセットアップビット (PSU)

プログラムモードへの遷移の準備をするビットです (SWE、ESU、EV、PV、E、P ビットを同時に設定しないでください)。

ビット4	説明
PSU	
0	プログラムセットアップ解除 (初期値)
1	プログラムセットアップ [セット条件] SWE = 1 のとき

## ビット3：イレースベリファイ (EV)

イレースベリファイモードへの遷移、解除を選択するビットです (SWE、ESU、PSU、PV、E、P ビットを同時に設定しないでください)。

ビット3	説明
EV	
0	イレースベリファイモードを解除 (初期値)
1	イレースベリファイモードに遷移 [セット条件] SWE = 1 のとき

## ビット2：プログラムベリファイ (PV)

プログラムベリファイモードへの遷移、解除を選択するビットです (SWE、ESU、PSU、EV、E、P ビットを同時に設定しないでください)。

ビット2	説明
PV	
0	プログラムベリファイモードを解除 (初期値)
1	プログラムベリファイモードに遷移 [セット条件] SWE = 1 のとき

## ビット1：イレース (E)

イレースモードへの遷移、解除を選択するビットです (SWE、ESU、PSU、EV、PV、P ビットを同時に設定しないでください)。

ビット1	説明
E	
0	イレースモードを解除 (初期値)
1	イレースモードに遷移 [セット条件] SWE = 1、ESU = 1 のとき

## ビット0：プログラム (P)

プログラムモードへの遷移、解除を選択するビットです (SWE、PSU、ESU、EV、PV、E ビットを同時に設定しないでください)。

ビット0	説明
P	
0	プログラムモードを解除 (初期値)
1	プログラムモードに遷移 [セット条件] SWE = 1、PSU = 1 のとき

### 19.16.2 フラッシュメモリコントロールレジスタ2 (FLMCR2)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
	FLER	—	—	—	—	—	—	—
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	R	—	—	—	—	—	—	—

FLMCR2 は、フラッシュメモリの各動作モードを制御する 8 ビットのレジスタです。FLMCR2 は、リセット、ハードウェアスタンバイモード、ソフトウェアスタンバイモードのとき H'00 に初期化されます。内蔵フラッシュメモリが無効のときは読み出すと H'00 が読み出され、書き込みも無効となります。

#### ビット7：フラッシュメモリエラー (FLER)

フラッシュメモリ動作中(書き込み、消去)にエラーが発生したことを示すビットです。FLER = 1 に設定されると、フラッシュメモリはエラープロテクトに遷移します。

ビット7	説明
FLER	
0	フラッシュメモリは正常に動作。 フラッシュメモリへの書き込み/消去プロテクト(エラープロテクト)が無効 [クリア条件] リセットまたはハードウェアスタンバイモードのとき(初期値)
1	フラッシュメモリへの書き込み/消去中にエラーが発生。 フラッシュメモリへの書き込み/消去プロテクト(エラープロテクト)が有効 [セット条件] 「19.19.3 エラープロテクト」参照

#### ビット6～0：リザーブビット

リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

### 19.16.3 消去ブロック指定レジスタ 1 (EBR1)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
	EB7	EB6	EB5	EB4	EB3	EB2	EB1	EB0
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W								

フラッシュメモリの消去エリアをブロックごとに設定する 8 ビットのレジスタです。EBR1 は、リセット、ハードウェアスタンバイモード、ソフトウェアスタンバイモード、FLMCR1 の SWE ビットが設定されていないときは H'00 に初期化されます。EBR1 の各ビットに 1 をセットすると、対応するブロックが消去可能となります。それ以外のブロックは、消去プロテクト状態になります。EBR1 は EBR2 とあわせて 1 ビットのみ設定してください (2 ビット以上を設定しないでください。設定すると EBR1 と EBR2 は共に 0 にオートクリアされます)。内蔵フラッシュメモリが無効のときは読み出すと H'00 が読み出され、書き込みも無効となります。

フラッシュメモリのブロック分割方法は、表 19.33 を参照してください。

### 19.16.4 消去ブロック指定レジスタ 2 (EBR2)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
	—	—	—	—	EB11	EB10	EB9	EB8
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	—	—	—	—	R/W	R/W	R/W	R/W

フラッシュメモリの消去エリアをブロックごとに設定する 8 ビットのレジスタです。EBR2 は、リセット、ハードウェアスタンバイモード、ソフトウェアスタンバイモード、FLMCR1 の SWE ビットが設定されていないときは H'00 に初期化されます。EBR2 の各ビットに 1 をセットすると、対応するブロックが消去可能となります (それ以外のブロックは、消去プロテクト状態になります)。EBR2 は EBR1 と合わせて 1 ビットのみ設定してください (2 ビット以上を設定しないでください。設定すると EBR1 と EBR2 は共に 0 にオートクリアされます)。ビット 7~4 はリザーブビットです。リードすると常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。内蔵フラッシュメモリが無効のときは読み出すと H'00 が読み出され、書き込みも無効となります。

フラッシュメモリのブロック分割方法は、表 19.33 を参照してください。

表 19.33 消去ブロックの分割

ブロック (サイズ)	アドレス
EB0 (4k バイト)	H'000000 ~ H'000FFF
EB1 (4k バイト)	H'001000 ~ H'001FFF
EB2 (4k バイト)	H'002000 ~ H'002FFF
EB3 (4k バイト)	H'003000 ~ H'003FFF
EB4 (4k バイト)	H'004000 ~ H'004FFF
EB5 (4k バイト)	H'005000 ~ H'005FFF
EB6 (4k バイト)	H'006000 ~ H'006FFF
EB7 (4k バイト)	H'007000 ~ H'007FFF
EB8 (32k バイト)	H'008000 ~ H'00FFFF
EB9 (64k バイト)	H'010000 ~ H'01FFFF
EB10 (64k バイト)	H'020000 ~ H'02FFFF
EB11 (64k バイト)	H'030000 ~ H'03FFFF

### 19.16.5 システムコントロールレジスタ 2 (SYSCR2)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
	—	—	—	—	FLSHE	—	—	—
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	—	—	—	—	R/W	—	—	—

SYSCR2 は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、内蔵フラッシュメモリの制御を行います。

SYSCR2 はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時の H'00 に初期化されます。

SYSCR2 は、F-ZTAT 版のみ有効なレジスタです。マスク ROM 版では、リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット 7~4 : リザーブビット

リードすると、常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

## ビット3：フラッシュメモリコントロールレジスタイネーブル (FLSHE)

フラッシュメモリの制御レジスタ (FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2) の CPU アクセスを制御します。FLSHE ビットを 1 にセットすると、フラッシュメモリ制御レジスタをリード/ライトすることができます。0 にクリアするとフラッシュメモリの制御レジスタは非選択となります。このとき、フラッシュメモリ制御レジスタの内容は保持されています。

ビット3	説明
FLSHE	
0	アドレス H'FFFFC8 ~ H'FFFFCB のエリアはフラッシュ制御レジスタを非選択 (初期値)
1	アドレス H'FFFFC8 ~ H'FFFFCB のエリアはフラッシュ制御レジスタを選択

## ビット2~0：リザーブビット

リードすると、常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

## 19.16.6 RAM エミュレーションレジスタ (RAMER)

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
	—	—	—	—	RAMS	RAM2	RAM1	RAM0
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	—	—	—	—	R/W	R/W	R/W	R/W

フラッシュメモリのリアルタイムな書き換えをエミュレートするときに、RAM の一部と重ね合わせるフラッシュメモリのエリアを設定するレジスタです。リセット、またはハードウェアスタンバイモードのときに H'00 に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードのときには、初期化されません。RAMER の設定は、ユーザモード、ユーザプログラムモードで行ってください。

フラッシュメモリエリアの分割法は、表 19.34 を参照してください。なお、エミュレーション機能を確実に動作させるために、本レジスタの書き換え直後に RAM エミュレーションの対象 ROM をアクセスしないでください。

直後にアクセスした場合には正常なアクセスは保証されません。

## ビット7~4：リザーブビット

読み出すと常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

## ビット3 : RAMセレクト (RAMS)

RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション選択 / 非選択を設定するビットです。RAMS=1 のときは、フラッシュメモリ全ブロックの書き込み / 消去プロテクト状態となります。

ビット3	説明
RAMS	
0	エミュレーション非選択 フラッシュメモリ全ブロック書き込み / 消去プロテクト無効 (初期値)
1	エミュレーション選択 フラッシュメモリ全ブロック書き込み / 消去プロテクト有効

## ビット2、1、0 : フラッシュメモリアリア選択 (RAM2、RAM1、RAM0)

ビット3と共に使用し、RAMと重ね合わせるフラッシュメモリアリアを選択します。(表 19.34 参照)

表 19.34 フラッシュメモリアリアの分割

RAM エリア	ブロック名	RAMS	RAM2	RAM1	RAM0
H'FFDC00 ~ H'FFEBFF	RAM エリア 4k バイト	0	*	*	*
H'000000 ~ H'000FFF	EB0 (4k バイト)	1	0	0	0
H'001000 ~ H'001FFF	EB1 (4k バイト)	1	0	0	1
H'002000 ~ H'002FFF	EB2 (4k バイト)	1	0	1	0
H'003000 ~ H'003FFF	EB3 (4k バイト)	1	0	1	1
H'004000 ~ H'004FFF	EB4 (4k バイト)	1	1	0	0
H'005000 ~ H'005FFF	EB5 (4k バイト)	1	1	0	1
H'006000 ~ H'006FFF	EB6 (4k バイト)	1	1	1	0
H'007000 ~ H'007FFF	EB7 (4k バイト)	1	1	1	1

\* : Don't care

## 19.17 オンボードプログラミングモード

オンボードプログラミングモードに設定すると、内蔵フラッシュメモリへの書き込み / 消去 / ベリファイを行うことができます。オンボードプログラミングモードには、ブートモードとユーザプログラムモードの2種類の動作モードがあります。各モードへ遷移する端子の設定方法を、表 19.35 に示します。また、フラッシュメモリに関する各モードへの状態遷移図は図 19.37 を参照してください。

表 19.35 オンボードプログラミングモードの設定方法

モード		端子		
MCU モード	CPU 動作モード・内容	MD2	MD1	MD0
ブートモード	アドバンスト・内蔵 ROM 有効拡張モード	0	1	0
	アドバンスト・シングルチップモード			1
ユーザプログラムモード*	アドバンスト・内蔵 ROM 有効拡張モード	1	1	0
	アドバンスト・シングルチップモード			1

【注】 \* 通常はユーザモードを使用してください。書き込み / 消去 / ベリファイを行う前に SWE ビットを 1 に設定し、ユーザプログラムモードに遷移してください。

### 19.17.1 ブートモード

ブートモードを使用する場合は、フラッシュメモリへの書き込み制御プログラムをホストに準備しておく必要があります。また、使用する SCI のチャンネル 1 は調歩同期式モードに設定されています。

本 LSI の端子をブートモードに設定後リセットスタートすると、あらかじめマイコン内に組み込まれているブートプログラムが起動され、ホストに用意した書き込み制御プログラムが、SCI を使って本 LSI へ順次送信されます。本 LSI では、SCI で受信した書き込み制御プログラムを内蔵 RAM の書き込み制御プログラムエリアに書き込みます。転送終了後書き込み制御プログラムエリアの先頭アドレスに分岐し、書き込み制御プログラム実行状態となります（フラッシュメモリの書き込みを行います）。

したがって、転送する書き込み制御プログラムには、後述の書き込みアルゴリズムに沿ったプログラムを準備してください。

図 19.43 にブートモード時のシステム構成図、図 19.44 にブートモード実行手順を示します。

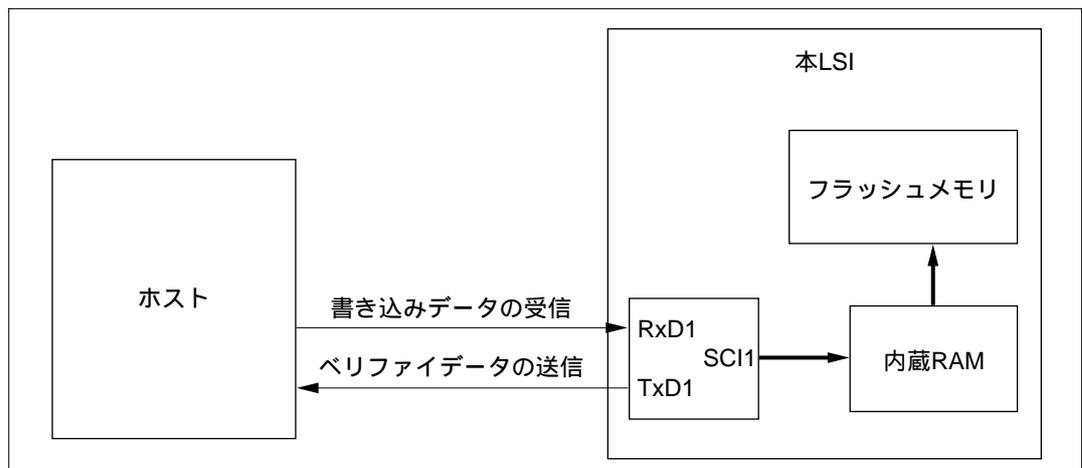


図 19.43 ブートモード時のシステム構成図

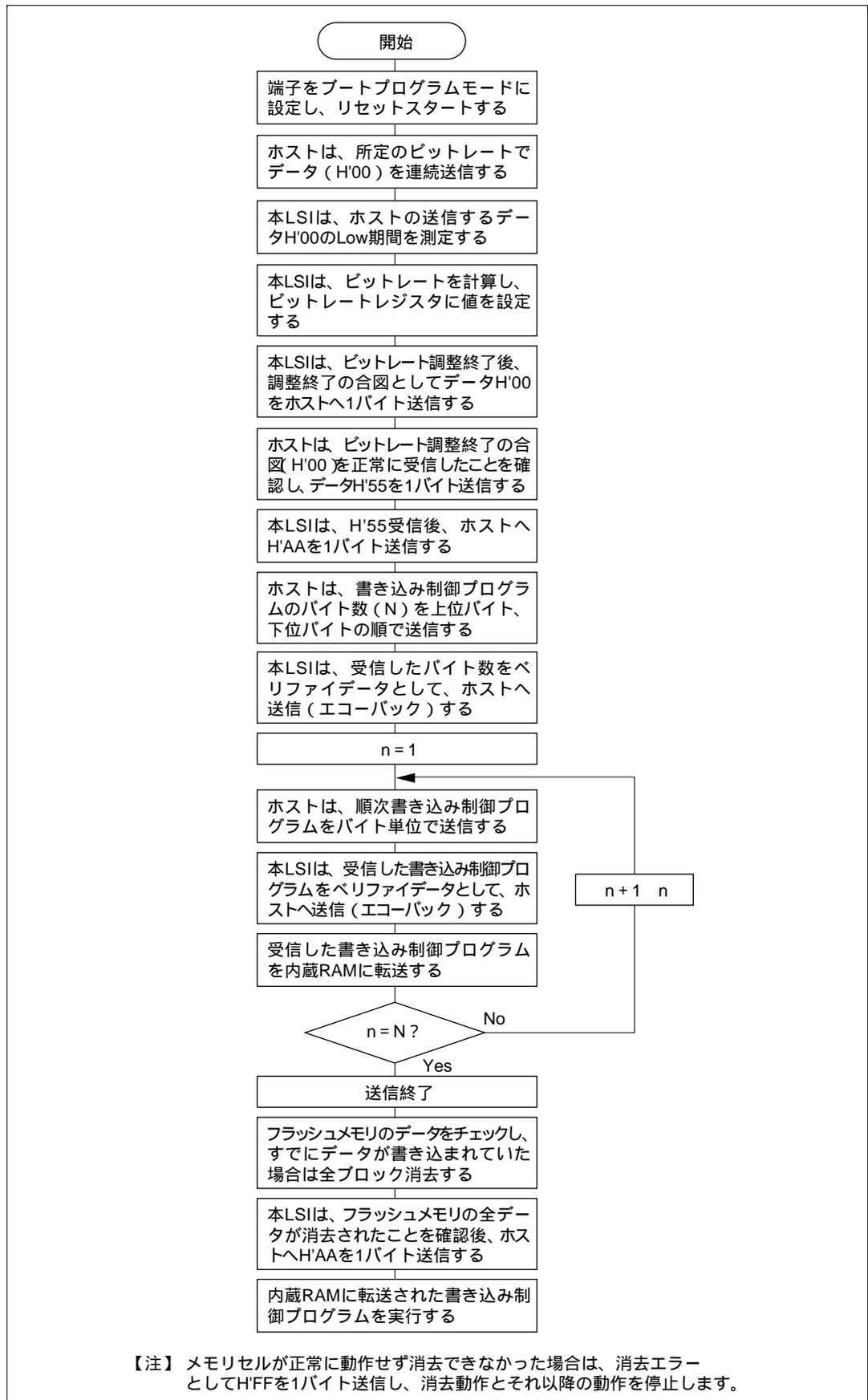


図 19.44 ブートモード実行手順

### (1) SCI ビットレートの自動合わせ込み動作

ブートモードが起動すると、本 LSI はホストより連続送信される調歩同期式 SCI 通信のデータ (H'00) の Low 期間を測定します。このときの SCI 受信 / 送信フォーマットを「8 ビットデータ、1 ストップビット、パリティなし」に設定してください。本 LSI は、測定した Low 期間よりホストの送信するビットレートを計算し、ビット調整終了合図としてホストへ H'00 を 1 バイト送信します。ホストは、この調整終了合図 (H'00) を正常に受信したことを確認し、本 LSI へ H'55 を 1 バイト送信してください。受信が正常に行われなかった場合は、再度ブートモードを起動し (リセット)、上述の操作を行ってください。ホストが送信するビットレート、および本 LSI のシステムクロックの周波数によってホストと本 LSI のビットレートに誤差が生じます。正常に SCI を動作させるために、ホストの転送ビットレートを (9600、19200) bps に設定してください。

ホストの転送ビットレートと本 LSI のビットレートの自動合わせ込みが可能なシステムクロックの周波数を表 19.36 に示します。このシステムクロックの範囲内でブートプログラムを実行してください。



図 19.45 SCI ビットレートの自動合わせ込み動作

表 19.36 本 LSI のビットレートの自動合わせ込みが可能なシステムクロックの周波数

ホストのビットレート	本 LSI のビットレートの自動合わせ込みが可能なシステムクロックの周波数
19200bps	16MHz ~ 20MHz
9600bps	10MHz ~ 20MHz

## (2) ブートモード時の内蔵 RAM エリアの分割

ブートモードでは、H'FFDC00～H'FFE3FFの2kバイトは、図19.46に示すようにブートプログラムで使用するエリアとしてリザーブされています。書き込み制御プログラムを転送するエリアはH'FFE400～H'FFFBFFです。ブートプログラムのエリアは、RAM内に転送した書き込み制御プログラムが実行状態に遷移すると使用できます。スタックエリアは必要に応じて設定してください。

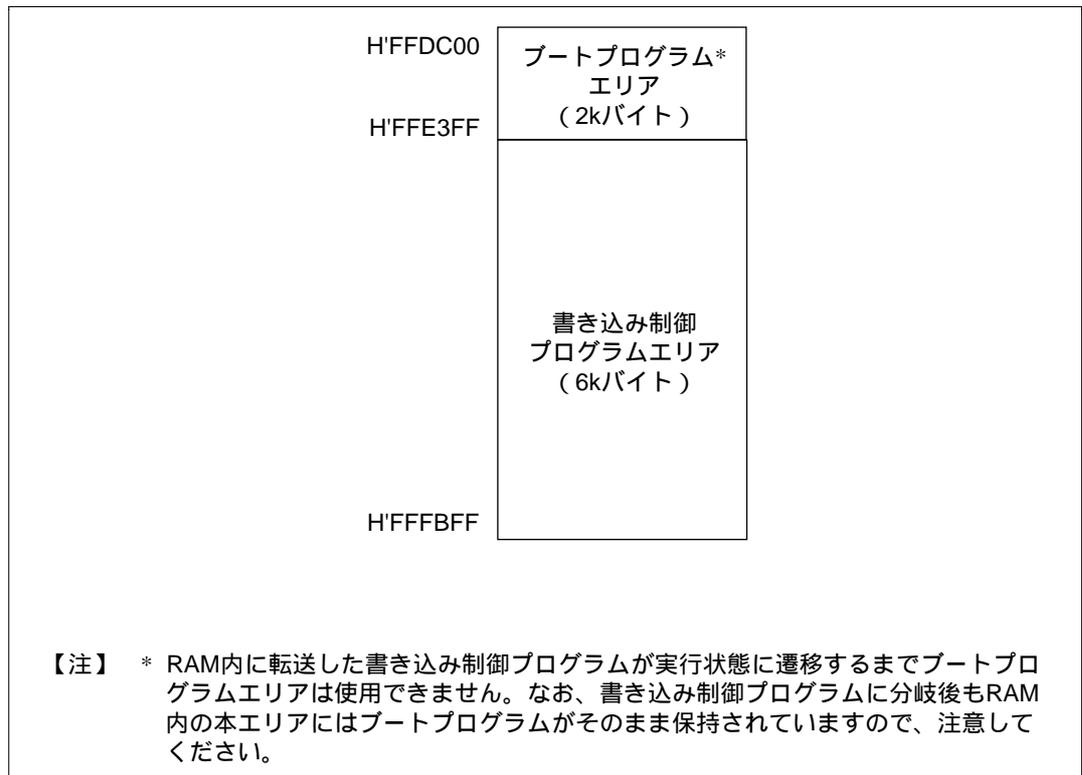


図 19.46 ブートモード時のRAMエリア

## (3) ブートモード使用時の注意事項

- (a) 本 LSI は、ブートモードでリセット解除すると、SCI の RxD1 端子の Low 期間を測定します。RxD1 端子が High の状態でリセット解除してください。リセット解除後、RxD1 端子から入力される Low 期間を測定できるようになるまで、本 LSI は約 100 ステート必要です。
- (b) ブートモードは、フラッシュメモリに書き込まれているデータがある場合（全データが 1 でないとき）、フラッシュメモリの全ブロックを消去します。本モードは、オンボード状態での初期の書き込み、あるいは、ユーザプログラムモードで

起動するプログラムを誤って消去し、ユーザプログラムモードが実行できなくなった場合の強制復帰などに使用してください。

(c) フラッシュメモリの書き込み中、あるいは消去中に割り込みを使用することはできません。

(d) RxD1 端子および TxD1 端子は、ボード上でプルアップして使用してください。

(e) 本 LSI は、書き込み制御プログラム (RAM エリアの H'FFE400 ~ H'FFFBFF) に分岐するときに内蔵 SCI (チャンネル 1) の送受信動作を終了 (SCR の RE = 0、TE = 0) しますが、BRR には、合わせ込んだビットレートの値を保持しています。また、このときトランスミットデータ出力端子 TxD1 は、High レベル出力状態 (P31DDR = 1、P31DR = 1) となっています。

さらにこのとき、CPU 内蔵の汎用レジスタの値は不定です。このため書き込み制御プログラムに分岐した直後に汎用レジスタの初期設定を必ず行ってください。特にスタックポインタ (SP) は、サブルーチンコール時などに暗黙的に使用されますので、書き込み制御プログラムで使用するスタックエリアを必ず指定してください。

上記以外の内蔵レジスタについても、初期設定を必ず行ってください。

(f) ブートモードへの遷移は表 19.35 のモード設定に従って、端子を設定しリセットスタートすることにより可能です。

ブートモードを解除するには、リセット端子を Low レベルにしてから最低 20 ステート経過後、モード端子を設定し、リセット解除\*1 することにより可能です。また、WDT のオーバフローリセットが発生した場合もブートモードを解除することが可能です。

ブートモードの途中でモード端子の入力レベルを変化させないでください。

(g) リセット中にモード端子の入力レベルを変化 (たとえば Low レベル High レベル) させると、マイコンの動作モードが切り替わることによりアドレス兼用ポート、およびバス制御出力信号 ( $\overline{AS}$ 、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ ) の状態が変化\*2 します。このため、これらの端子はリセット中に出力信号とならないような端子設定にするか、マイコン外部の信号と衝突しないように注意してください。

【注】 \*1 モード端子の入力はリセット解除のタイミングに対し、モードプログラミングセットアップ時間 ( $t_{MDS} = 200\text{ns}$ ) を満足する必要があります。

\*2 「付録 D. 端子状態」を参照してください。

## 19.17.2 ユーザプログラムモード

ユーザプログラムモードに設定すると、ユーザの書き込み/消去制御プログラムによるフラッシュメモリの書き込み、消去が可能になります。したがって、あらかじめ基板上に書き換えデータ供給手段を設け、必要に応じてプログラムエリアの一部に書き込み/消去制御プログラムを内蔵させておくことにより、内蔵フラッシュメモリのオンボード書き換えを行うことができます。

本モードの設定では、内蔵フラッシュメモリの有効なモード 6、7 で起動します。この状態の動作では、フラッシュメモリ以外の周辺機能はモード 6、7 と同じ動作をします。

フラッシュメモリへの書き込み/消去を行うために SWE ビットを 1 にセットしている間は、フラッシュメモリ自身を読み出すことはできません。書き込み/消去を行う制御プログラムは、内蔵 RAM/外部メモリ上で実行するようにしてください。外部メモリにプログラムを置く場合は、フラッシュメモリに書き込むための命令とその次の命令は内蔵 RAM 上に置くようにしてください。

図 19.47 に書き込み/消去制御プログラムを内蔵 RAM に転送する場合の実行手順例を示します。

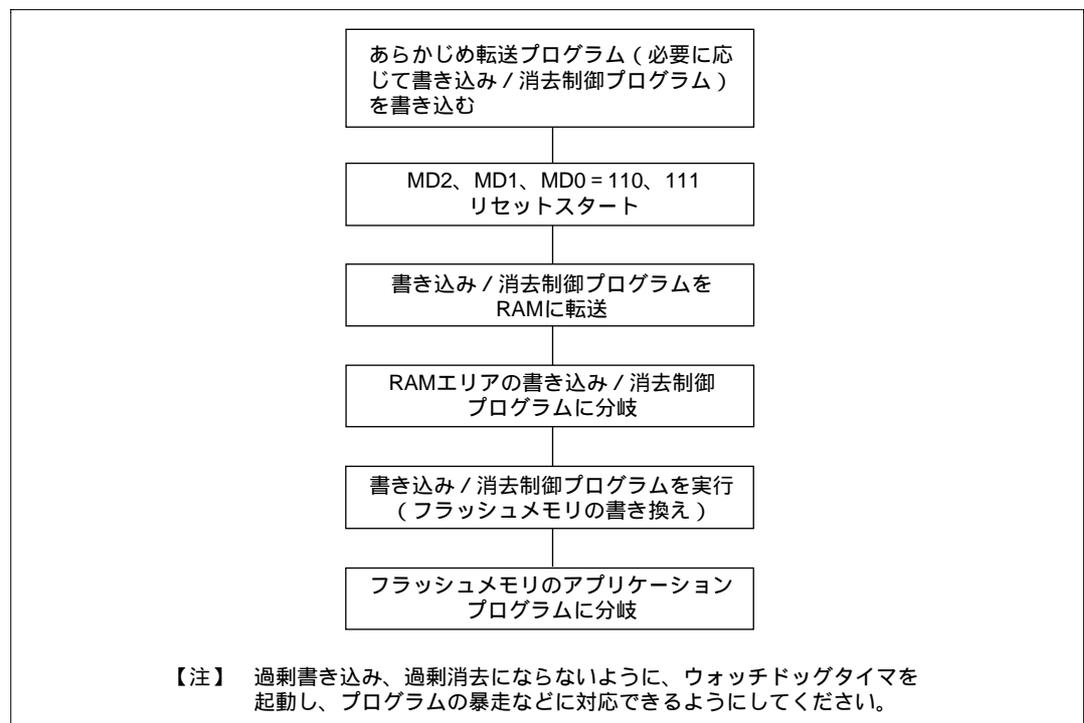


図 19.47 ユーザプログラムモードの実行手順例

## 19.18 フラッシュメモリの書き込み / 消去

オンボードプログラミングモードでのフラッシュメモリの書き込み / 消去は、CPU を用いてソフトウェア的に行う方式を採用しています。フラッシュメモリの動作モードとしては、プログラムモード / イレースモード / プログラムベリファイモード / イレースベリファイモードがあります。FLMCR1 の PSU ビット、ESU ビット、P ビット、E ビット、PV ビット、EV ビットをセットすることにより各動作モードに遷移します。

フラッシュメモリは、書き込み / 消去を行っている間は読み出すことができません。したがって、フラッシュメモリの書き込み / 消去を制御するプログラム (書き込み制御プログラム) は、内蔵 RAM、あるいは外部メモリ上に置き、実行するようにしてください。外部メモリにプログラムを置く場合は、フラッシュメモリに書き込むための命令とその次の命令は内蔵 RAM 上に置くようにしてください。また、フラッシュメモリへの書き込み命令実行前後に DMAC、DTC が起動しないようにしてください。

- 【注】
1. FLMCR1 の SWE、ESU、PSU、EV、PV、E、P ビットのセット / リセットがそれぞれ、当該アドレスエリアのフラッシュメモリ上のプログラムで実行された場合の動作は保証されません。
  2. 書き込みは消去状態で行ってください。すでに書き込まれたアドレスへの追加書き込みは行わないでください。

### 19.18.1 プログラムモード

フラッシュメモリへのデータ / プログラムの書き込みを行う場合は、図 19.48 に示すプログラム / プログラムベリファイフローチャートに従って行ってください。このフローチャートに沿って書き込み動作を行えば、デバイスへの電圧ストレスやプログラムデータの信頼性を損なうことなく、フラッシュメモリへデータ / プログラムの書き込みを行うことができます。また、1 回の書き込みは、128 バイト単位で行ってください。

フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の各ビットのセット / クリア後のウェイト時間 (x、y、z1、z2、z3、 、 、 、 、 )、最大書き込み回数 (N) は「22.3.6 フラッシュメモリ特性」を参照してください。

フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の SWE ビットを 1 にセットした後、(x)  $\mu$ s 以上の時間が経過してから、128 バイトの書き込みデータを書き込みデータエリアと再書き込みデータエリアに格納し、書き込むアドレス (書き込む先頭アドレスの下位 8 ビットは、H'00、H'80 でなければなりません) に RAM 上の書き込みデータエリアの 128 バイトのデータを連続して書き込みます (データ転送はバイト単位で 128 回連続して行います)。フラッシュメモリは、プログラムアドレスとプログラムデータをそれぞれフラッシュメモリ内にラッチします。128 バイト以下の書き込みでも 128 バイトのデータ転送を行う必要があり、必要ないアドレスへの書き込みは、データを H'FF にして書き込みを行う必要があります。

次に、プログラムの暴走などにより過剰時間書き込みを行わないようにするために、ウ

ウォッチドッグタイマを設定します。WDTのオーバフロー周期は $(y+z+ \quad + \quad ) \mu s$ より大きくしてください。その後、FLMCR1のPSUビットをセットすることで、プログラムモードへの準備(プログラムセットアップ)を行い、 $(y) \mu s$ 以上の時間が経過してから、FLMCR1のPビットをセットすることで、動作モードはプログラムモードへ遷移します。Pビットがセットされている時間がフラッシュメモリの書き込み時間となります。書き込み時間は、図19.48に示す書き込みフロー中の表に従ってください。

### 19.18.2 プログラムベリファイモード

プログラムベリファイモードは、プログラムモードでデータを書き込んだ後、そのデータを読み出し、正しくデータがフラッシュメモリへ書き込まれているかを確認するモードです。

一定の書き込み時間経過後、書き込みモードを解除(FLMCR1のPビットを0にクリア後、 $( \quad ) \mu s$ 以上の時間が経過してからPSUビットを0にクリア)します。ウォッチドッグタイマを $( \quad ) \mu s$ 以上の時間が経過してから解除し、FLMCR1のPVビットをセットすることで、動作モードはプログラムベリファイモードへ遷移します。プログラムベリファイモードでは、読み出す前に読み出すアドレスにデータHFFをダミーライトしてください。ダミーライトは $( \quad ) \mu s$ 以上の時間が経過してから行ってください。この状態でフラッシュメモリを読み出す(ベリファイデータは16ビットで読み出す)とラッチしたアドレスのデータが読み出されます。このリード動作は、ダミーライト後、 $( \quad ) \mu s$ 以上置いてから行ってください。次に書き込みデータとベリファイデータを比較し、再書き込みデータを演算(図19.48参照)し、再書き込みデータを再書き込みデータエリアに転送します。128バイト分のデータのベリファイが完了後、プログラムベリファイモードを解除し、 $( \quad ) \mu s$ 以上の待機時間を置いて、FLMCR1のSWEビットを0にクリアし、 $( \quad ) \mu s$ 以上待機時間を置いてください。再度書き込みが必要な場合は、再度プログラムモードに設定し、同様にプログラム/プログラムベリファイシーケンスを繰り返してください。ただし、同一ビットに対するプログラム/プログラムベリファイシーケンスの繰り返しは、(N)回を超えないようにしてください。

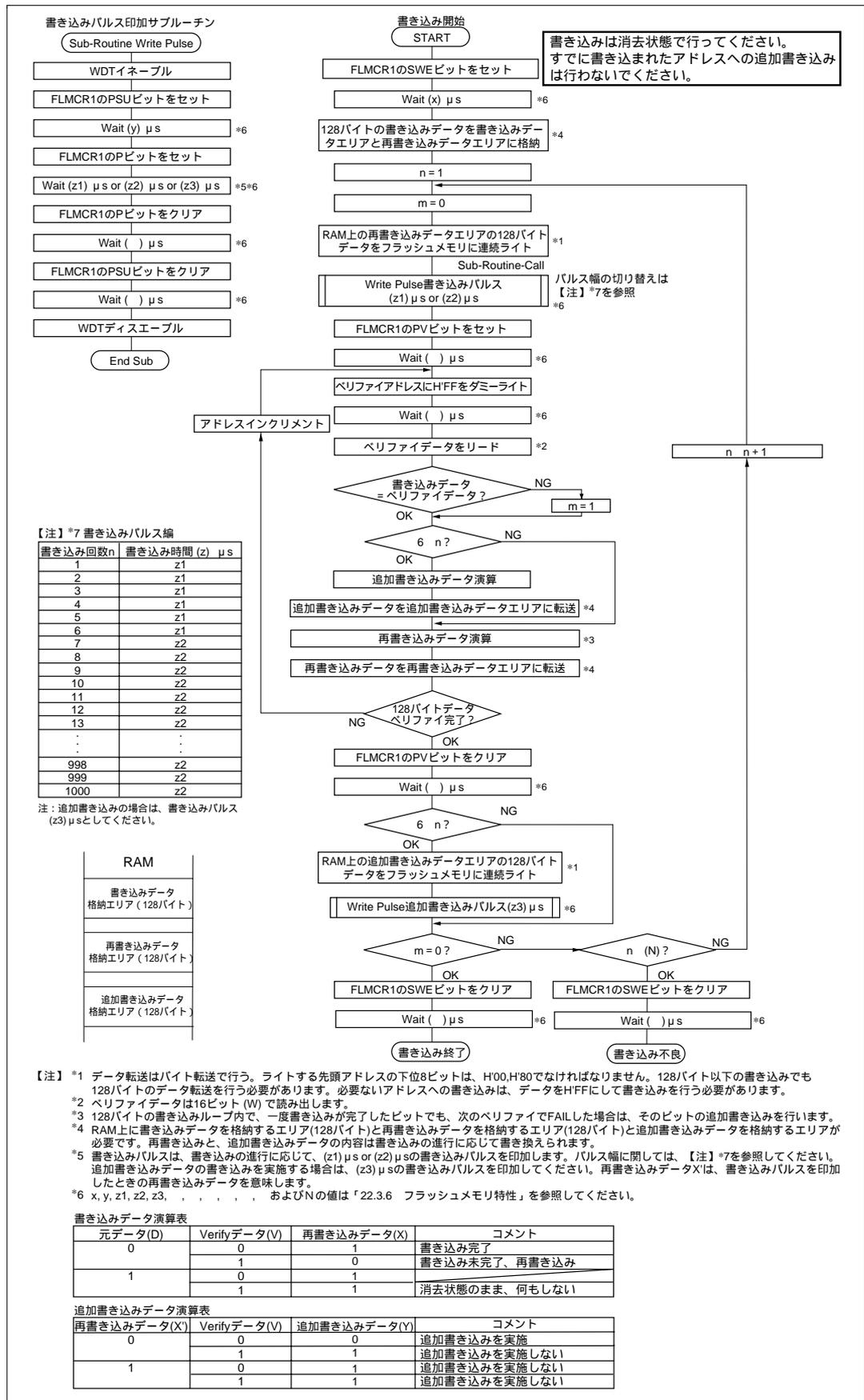


図 19.48 プログラム/プログラムベリファイフロー

### 19.18.3 イレースモード

フラッシュメモリの消去は1ブロックごとに、図 19.49 に示すイレース/イレースベリファイフロー（単一ブロック消去）チャートに沿って行ってください。

フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の各ビットのセット/クリア後のウェイト時間 (x、y、z、 $\mu$ s、 $\mu$ s、 $\mu$ s、 $\mu$ s、最大消去回数 (N)) は「22.3.6 フラッシュメモリ特性」を参照してください。

データ/プログラムの消去は、フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の SWE ビットを 1 にセット後、(x)  $\mu$ s 以上の時間が経過してから、消去ブロック指定レジスタ 1、2 (EBR1、2) で消去するフラッシュメモリのエリアを 1 ビット設定してください。次にプログラムの暴走などにより過剰時間消去を行わないようにするために、ウォッチドッグタイマを設定します。WDT のオーバフロー周期は (y+z+ ) ms より大きくしてください。その後、FLMCR1 の ESU ビットをセットすることで、イレースモードへの準備（イレースセットアップ）を行い、(y)  $\mu$ s 以上の時間が経過後、FLMCR1 の E ビットをセットすることで、動作モードはイレースモードへ遷移します。E ビットが設定されている時間が消去時間となり、消去時間は (z) ms を超えないようにしてください。

【注】 フラッシュメモリの消去において、消去を開始する前にプレライト（消去するメモリの全メモリデータをすべて 0 にする）を行う必要はありません。

### 19.18.4 イレースベリファイモード

イレースベリファイモードは、メモリを消去した後データを読み出し、正常に消去されているかどうかを確認するモードです。

消去時間経過後、イレースモードを解除（FLMCR1 の E ビットを 0 にクリア後、( )  $\mu$ s 以上の時間が経過してから ESU ビットを 0 にクリア）し、ウォッチドッグタイマを ( )  $\mu$ s 以上の時間が経過してから解除し、FLMCR1 の EV ビットをセットすることで、動作モードはイレースベリファイモードへ遷移します。イレースベリファイモードでは、読み出す前に読み出すアドレスにデータ HFF をダミーライトしてください。ダミーライトは ( )  $\mu$ s 以上の時間が経過してから行ってください。この状態でフラッシュメモリをリード（ベリファイデータは 16 ビットで読み出す）するとラッチしたアドレスのデータが読み出されます。このリード動作は、ダミーライト後、( )  $\mu$ s 置いてから行ってください。読み出したデータが消去（データがすべて 1）されていた場合、次のアドレスをダミーライトし、イレースベリファイを行います。読み出したデータが未消去の場合、再度イレースモードに設定し、同様にイレース/イレースベリファイシーケンスを繰り返します。ただし、この繰り返し回数が (N) 回を超えないようにしてください。ベリファイ完了後、イレースベリファイモードを解除し、( )  $\mu$ s 以上の待機時間を置いてください。消去対象全ブロックの消去が完了している場合は、FLMCR1 の SWE ビットを解除し、( )  $\mu$ s 以上の待機時間を置いてください。未消去のブロックが存在する場合は、消去するフラッシュメモリのエリアを 1 ビット設定し、同様にイレース/イレースベリファ

イシーケンスを繰り返します。

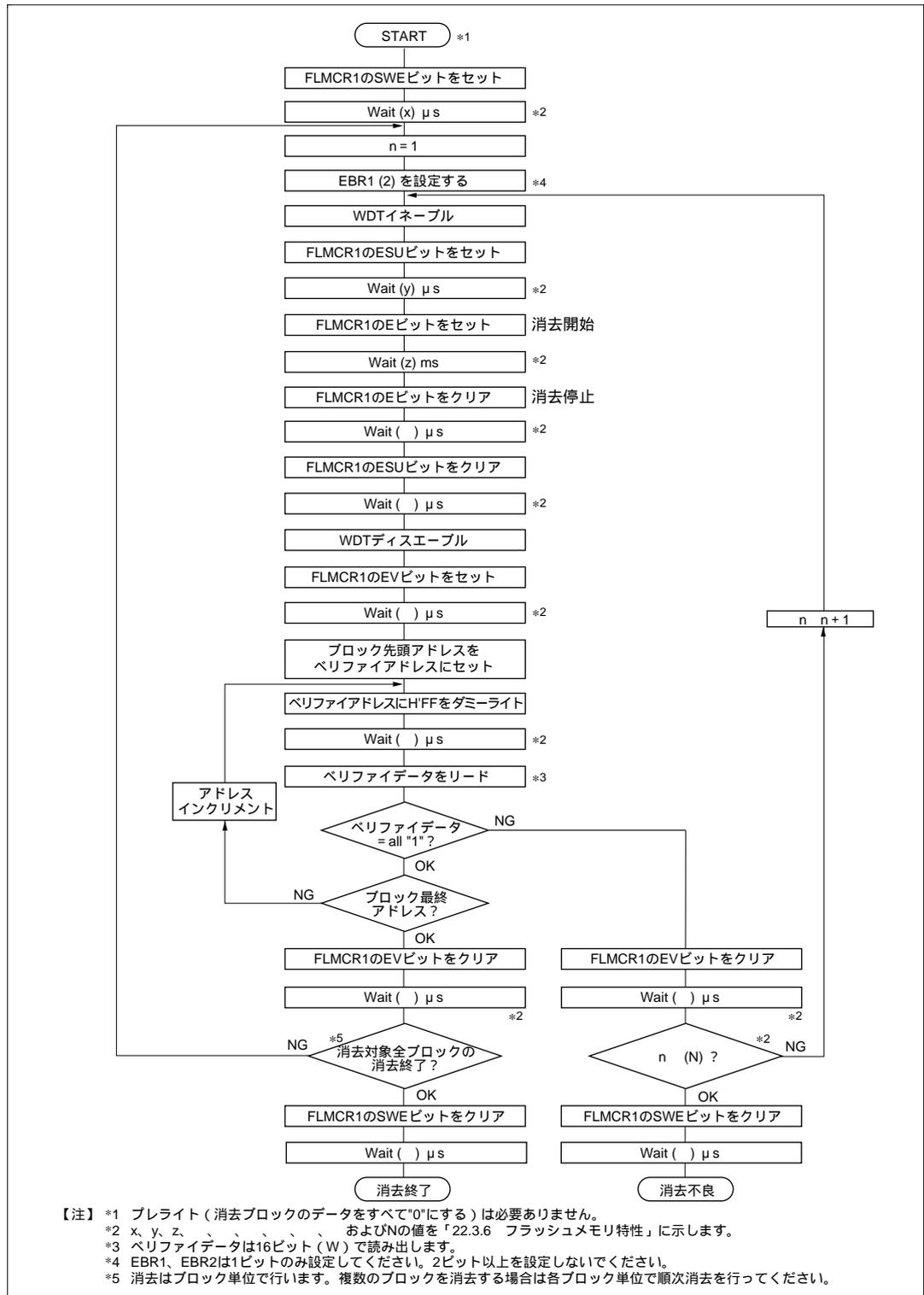


図 19.49 イレース/イレースペリファイフロー

## 19.19 プロテクト

フラッシュメモリに対する書き込み/消去プロテクトは、ハードウェアプロテクトとソフトウェアプロテクトとエラープロテクトの3種類あります。

### 19.19.1 ハードウェアプロテクト

ハードウェアプロテクトとは、フラッシュメモリに対する書き込み/消去が強制的に禁止、中断された状態のことで、フラッシュメモリコントロールレジスタ1 (FLMCR1)、フラッシュメモリコントロールレジスタ2 (FLMCR2)、消去ブロック指定レジスタ1 (EBR1)、消去ブロック指定レジスタ2 (EBR2) の設定はリセットされます (表 19.37 参照)。

表 19.37 ハードウェアプロテクト

項目	説明	機能	
		書き込み	消去
リセット、スタンバイプロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>リセット (WDT によるオーバフローリセットも含む) およびスタンバイ時は、FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2 は初期化され、書き込み/消去プロテクト状態になります。</li> <li><math>\overline{\text{RES}}</math> 端子によるリセットでは、電源投入後発振が安定するまで <math>\overline{\text{RES}}</math> 端子を Low レベルに保持しないとリセット状態になりません。また、動作中のリセットは AC 特性に規定した <math>\overline{\text{RES}}</math> パルス幅の間 <math>\overline{\text{RES}}</math> 端子を Low レベルに保持してください。</li> </ul>		

### 19.19.2 ソフトウェアプロテクト

ソフトウェアプロテクトは、FLMCR1 の SWE ビット、消去ブロック指定レジスタ 1 (EBR1)、消去ブロック指定レジスタ 2 (EBR2)、RAM エミュレーションレジスタ (RAMER) の RAMS ビットをセットすることで行えます。ソフトウェアプロテクトでは、フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の P ビットまたは E ビットをセットしても、プログラムモードまたはイレースモードへは遷移しません (表 19.38 参照)。

表 19.38 ソフトウェアプロテクト

項目	説明	機能	
		書き込み	消去
SWE ビットプロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>FLMCR1 の SWE ビットを 0 にセットすることにより、全ブロックの書き込み / 消去プロテクト状態になります。(内蔵 RAM / 外部メモリ上で実行してください。)</li> </ul>		
ブロック指定プロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>消去ブロック指定レジスタ 1 (EBR1)、消去ブロック指定レジスタ 2 (EBR2) の設定により、ブロックごとに消去プロテクトが可能。</li> <li>EBR1、EBR2 を H'00 に設定すると全ブロックが消去プロテクト状態になります。</li> </ul>	—	
エミュレーションプロテクト	<ul style="list-style-type: none"> <li>RAM エミュレーションレジスタ (RAMER) の RAMS ビットを 1 にセットすることにより、全ブロックの書き込み / 消去プロテクト状態になります。</li> </ul>		

### 19.19.3 エラープロテクト

エラープロテクトは、フラッシュメモリへの書き込み / 消去中のマイコンの暴走や書き込み / 消去アルゴリズムに沿っていない動作をした場合に発生する異常を検出し、書き込み / 消去動作を強制的に中断するプロテクトです。書き込み / 消去動作を中断することで、過剰書き込みや過剰消去によるフラッシュメモリへのダメージを防止します。

フラッシュメモリへの書き込み / 消去中にマイコンが異常動作すると、FLMCR2 の FLER ビットが 1 にセットされ、エラープロテクト状態へ遷移します。このとき、FLMCR1、FLMCR2、EBR1、EBR2 の設定は保持されますが、エラーが発生した時点でプログラムモードまたはイレースモードは強制的に中断されます。P ビット、E ビットの再設定を行ってもプログラムモードまたはイレースモードへ遷移することはできません。ただし、PV ビット、EV ビットの設定は有効なので、ベリファイモードへの遷移は可能です。

FLER ビットのセット条件は、

- (1) 書き込み / 消去中にフラッシュメモリをリードしたとき (ベクタリードおよび命令フェッチを含む)
- (2) 書き込み / 消去中の例外処理 (リセットは除く) 開始直後
- (3) 書き込み / 消去中に SLEEP 命令 (ソフトウェアスタンバイを含む) を実行したとき
- (4) 書き込み / 消去中に CPU がバス権を失ったとき

エラープロテクト解除は、リセットまたはハードウェアスタンバイのみで行われます。

図 19.50 にフラッシュメモリの状態遷移図を示します。

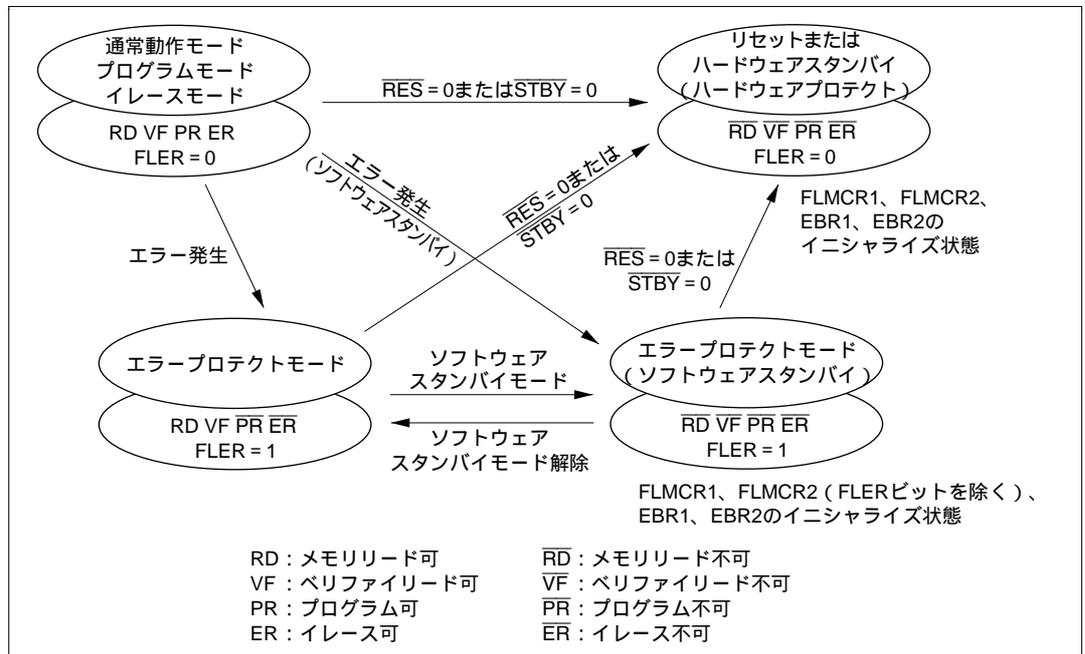


図 19.50 フラッシュメモリの状態遷移図

## 19.20 RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション

### 19.20.1 RAM によるエミュレーション

RAM でフラッシュメモリに書き換えるデータをリアルタイムにエミュレートするために、RAM エミュレーションレジスタ (RAMER) で設定したフラッシュメモリのエリアに RAM の一部を重ね合わせて使うことができます。RAMER の設定後はフラッシュメモリのエリアとフラッシュメモリに重ね合わせた RAM エリアの 2 エリアからアクセスできます。エミュレーション可能なモードは、ユーザモード、およびユーザプログラムモードです。図 19.51 にフラッシュメモリのリアルタイムな書き換えをエミュレートする例を示します。

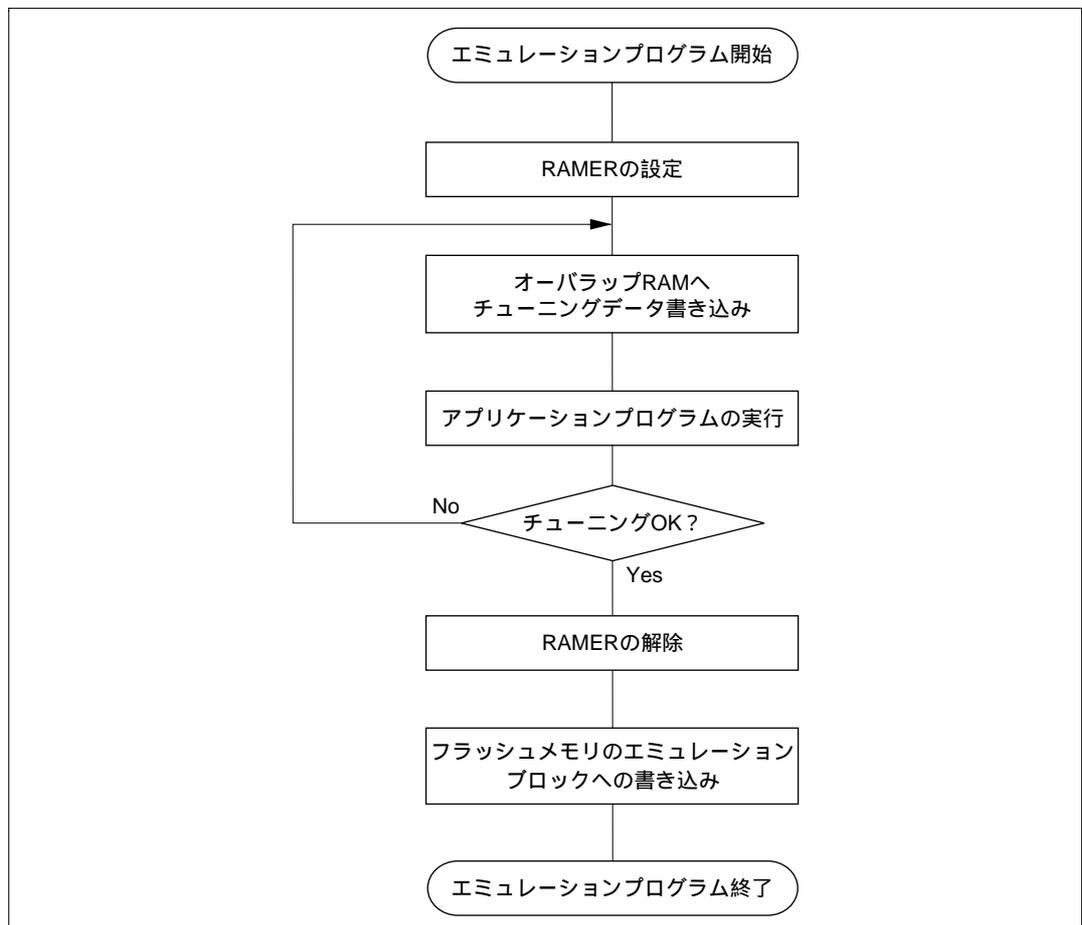


図 19.51 RAM によるエミュレーションフロー

## 19.20.2 RAMのオーバーラップ

フラッシュメモリのブロックエリア (EB1) をオーバーラップさせる例を以下に示します。

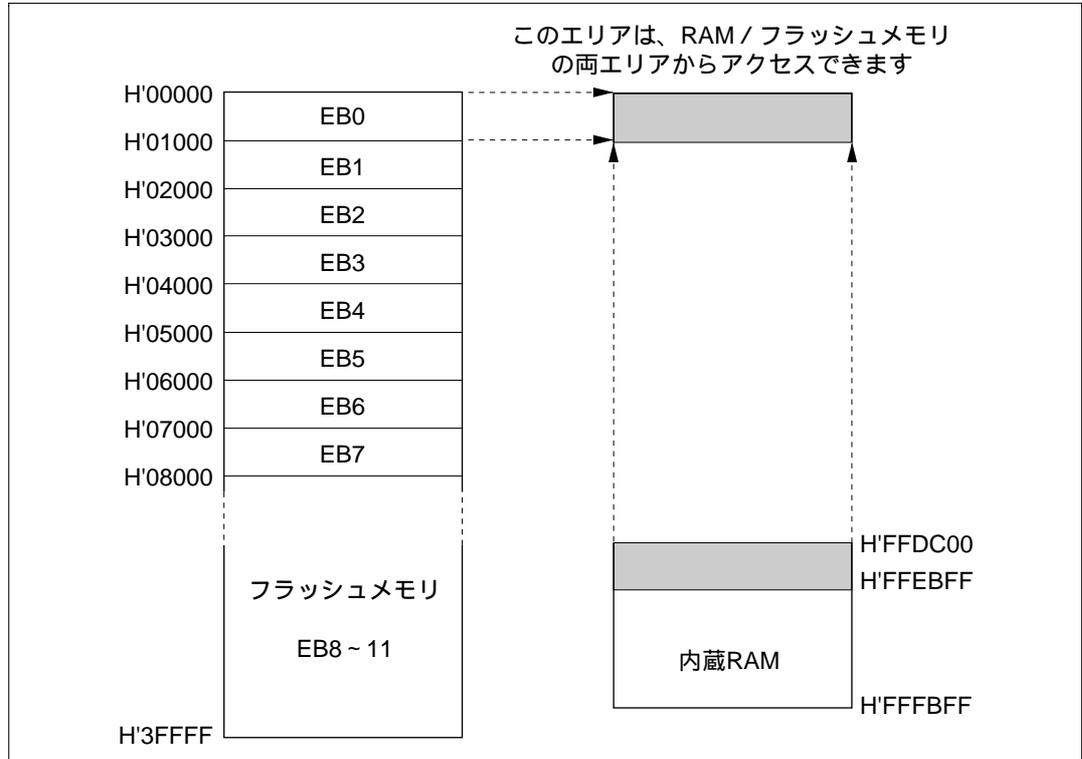


図 19.52 RAMのオーバーラップ動作例

フラッシュメモリのブロックエリア (EB1) をオーバーラップさせる例

- [1] リアルタイムな書き換えを必要とするエリア (EB1) に RAM の一部をオーバーラップさせるには、RAMER の RAMS = 1、RAM2 = 0、RAM1 = 0、RAM0 = 1 に設定してください。
- [2] リアルタイムな書き換えは、オーバーラップさせた RAM を使って行います。
- [3] 書き換えデータ確認後、RAMS ビットをクリアして RAM のオーバーラップを解除します。
- [4] オーバーラップさせた RAM に書き込まれたデータをフラッシュメモリ空間 (EB1) に書き込みます。

【注】 1. RAMS ビットを 1 にセットすると RAM2、RAM1、RAM0 の値にかかわらず、フラッシュメモリの全ブロックに対して書き込み / 消去プロテクトが有効となります (エミュレーションプロテクト)。この状態では FLMCR1 の P ビットまたは E ビットをセットしてもプログラムモード、イレースモードへは遷移しません。フラッシュメモリエリアに実際に書き込み / 消去を行う場合は RAMS ビットを 0 にクリアしてください。

2. RAM によるフラッシュメモリのエミュレーション機能を使用中に、消去アルゴリズムに沿ったソフトウェアを実行しても RAM エリアを消去することはできません。
3. ブロックエリア (EB0) はベクタテーブルを含みます。RAM エミュレーションする場合、オーバーラップ RAM にはベクタテーブルが必要となります。

## 19.21 フラッシュメモリの書き込み / 消去時の割り込み処理

フラッシュメモリへの書き込み、消去中 (FLMCR1 の P ビットまたは E ビットがセット) およびブートモードでのブートプログラム実行中\*1 は書き込み、消去動作を最優先とするため NMI 入力を含むすべての割り込みを禁止してください。

これは以下のような動作状態を回避することを目的としています。

- (1) 書き込み、消去中に割り込みが発生することにより、書き込み / 消去アルゴリズムに違反し、正常な動作が保証できなくなる。
- (2) 書き込み / 消去中の割り込み例外処理ではベクタリードが正常にできない\*2 ため、結果としてマイコンが暴走してしまう。
- (3) ブートプログラム実行中に割り込みが発生すると正常なブートモードのシーケンスが実行できなくなる。

以上のような理由から、オンボードプログラミングモードにおいてのみ例外的に割り込み入力を禁止する条件が存在しますが、これによって正常な書き込み、消去およびマイコン動作が保証されるものではありません。

このため、フラッシュメモリへの書き込み / 消去を行う場合は、マイコンの内部と外部で NMI を含むすべての割り込み要求を禁止する必要があります。また、エラープロテクト状態で FLMCR1 の P ビットまたは E ビットが保持された状態でも NMI 割り込みは禁止状態となります。

**【注】** \*1 書き込み制御プログラムによる書き込みが完了するまでは、マイコン内部と外部で割り込み要求を禁止する必要があります。

\*2 この場合、以下の 2 つの理由によってベクタリードが正常に行われません。

- ・書き込み、消去中 (FLMCR1 の P ビットまたは E ビットがセット) にフラッシュメモリのリードを行っても正しい値を読み出すことはできません (値は不定)。
- ・割り込みベクタテーブルに値がまだ書き込まれていない場合、割り込み例外処理が正しく実行されません。

## 19.22 フラッシュメモリのライターモード

### 19.22.1 ライターモードの設定

プログラム/データの書き込み/消去可能なモードとして、オンボードプログラミングモード以外にライターモードがあります。ライターモードではルネサス 256k バイトフラッシュメモリ内蔵マイコンデバイスタイプ (FZTAT256V5A) をサポートしている PROM ライターを用いて内蔵 ROM に自由にプログラムを書き込むことができます。本デバイスタイプでは、フラッシュメモリ読み出しモード、自動書き込みモード、自動消去モード、ステータス読み出しモードをサポートしています。自動書き込みモード/自動消去モード/ステータス読み出しモードではステータスポーリング方式を採用しており、また、ステータス読み出しモードでは自動書き込み/自動消去を実行した後に、その詳細な内部信号を出力します。

表 19.39 にライターモードの端子設定方法を示します。

表 19.39 ライターモードの端子設定方法

端子名	設定、外付け回路接続
モード端子 : MD2、MD1、MD0	MD2、MD1、MD0 に Low レベルを入力
モード設定端子 : P66、P65、P64	P66 に High レベル、 P65、P64 に Low レベルを入力
$\overline{\text{STBY}}$ 端子	High レベルを入力 (ハードウェアスタンバイモードにしない)
RES 端子	リセット回路
XTAL、EXTAL 端子	発振回路
その他に設定が必要な端子 : P32、P25	P32 に High レベルを入力、P25 に Low レベルを入力

### 19.22.2 ソケットアダプタの端子対応図

図 19.54 に示すようにソケットアダプタを LSI に取り付けてください。これによって、40 ピンにピン変換することができます。内蔵 ROM のメモリマップを図 19.53 に、ソケットアダプタの端子対応図を図 19.54 に示します。



図 19.53 内蔵ROMのメモリマップ

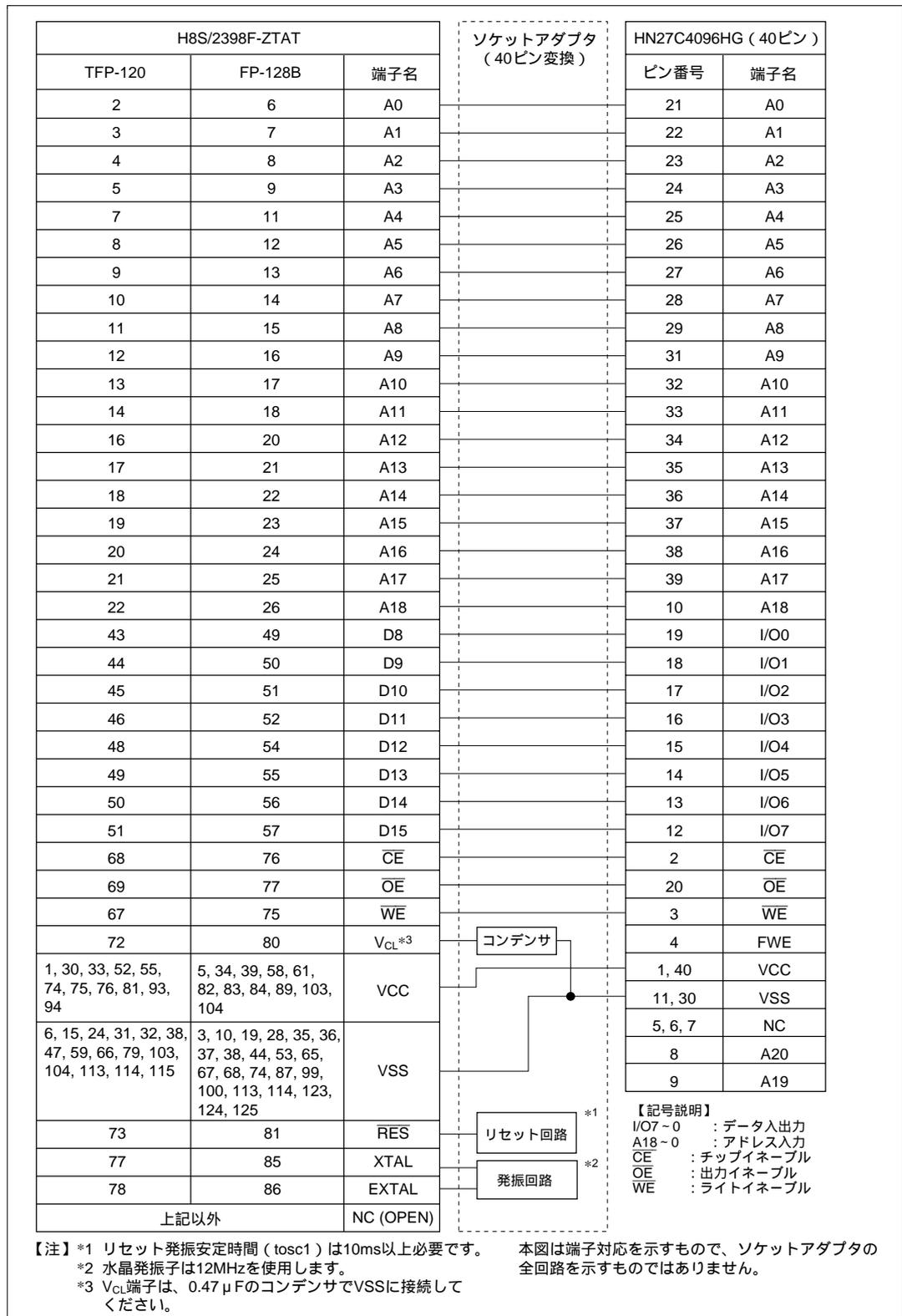


図 19.54 ソケットアダプタの端子対応図

### 19.22.3 ライタモードの動作

表 19.40 にライタモード時の各動作モードの設定方法、表 19.41 にライタモード時の各コマンドを示します。また、各モードの詳細情報を下記に示します。

#### (1) メモリ読み出しモード

メモリ読み出しモードは、バイト読み出しをサポートします。

#### (2) 自動書き込みモード

自動書き込みモードでは、128 バイト同時書き込みをサポートします。自動書き込み終了確認にステータスポーリング方式を採用しております。

#### (3) 自動消去モード

自動消去モードでは、フラッシュメモリマツト全面の自動消去のみサポートします。自動消去終了確認にステータスポーリング方式を採用しております。

#### (4) ステータス読み出しモード

自動書き込み / 自動消去方式はステータスポーリング方式を採用しており、正常終了の確認は I/O6 番の信号をリードすることで行えます。ステータス読み出しモードはエラーが発生したときのエラー情報を出力します。

表 19.40 ライタモード時の各動作モードの設定方法

モード	ピン名				
	$\overline{CE}$	$\overline{OE}$	$\overline{WE}$	I/O7 ~ 0	A18 ~ 0
リード	L	L	H	データ出力	Ain
出力ディスエーブル	L	H	H	Hi-Z	X
コマンド書き込み	L	H	L	データ入力	Ain* <sup>2</sup>
チップディスエーブル * <sup>1</sup>	H	X	X	Hi-Z	X

#### 【記号説明】

- H : High レベル
- L : Low レベル
- Hi-Z : ハイインピーダンス状態
- X : Don't care

【注】 \*1 チップディスエーブルは、スタンバイ状態ではありません。内部は動作状態です。

\*2 Ain は、自動書き込みモードにおいてアドレスの入力もあることを示しています。

表 19.41 ライタモード時の各コマンド

コマンド名	サイクル数	第1サイクル			第2サイクル		
		モード	アドレス	データ	モード	アドレス	データ
メモリ読み出しモード	1+n	write	X	H'00	read	RA	Dout
自動書き込みモード	129	write	X	H'40	write	WA	Din
自動消去モード	2	write	X	H'20	write	X	H'20
ステータス読み出しモード	2	write	X	H'71	write	X	H'71

## 【記号説明】

RA : リードアドレス

PA : プログラムアドレス

- 【注】
1. 自動書き込みモードでは、128 バイト同時書き込みにより、コマンド書き込みが 129 サイクル必要となります。
  2. メモリ読み出しモードでは、アドレス書き込みサイクル数 (n) によって、サイクル数が変化します。

## 19.22.4 メモリ読み出しモード

- (1) 自動書き込み / 自動消去 / ステータス読み出し終了後は、コマンド待ち状態に遷移しています。メモリの内容を読み出す場合はコマンド書き込みでメモリ読み出しモードに遷移させた後に、メモリの内容を読み出す必要があります。
- (2) メモリ読み出しモードでは、コマンド待ち状態と同様にコマンド書き込みが行えます。
- (3) 一度メモリ読み出しモードに遷移させた後は、連続リードが可能です。
- (4) 電源投入後は、メモリ読み出しモードに遷移します。

表 19.42 メモリ読み出しモード時の AC 特性

条件 :  $V_{CC}=5.0V\pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$ 

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20	—	$\mu s$
CE ホールド時間	$t_{ceh}$	0	—	ns
CE セットアップ時間	$t_{ces}$	0	—	ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50	—	ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50	—	ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70	—	ns
WE 立ち上がり時間	$t_r$	—	30	ns
WE 立ち下がり時間	$t_f$	—	30	ns

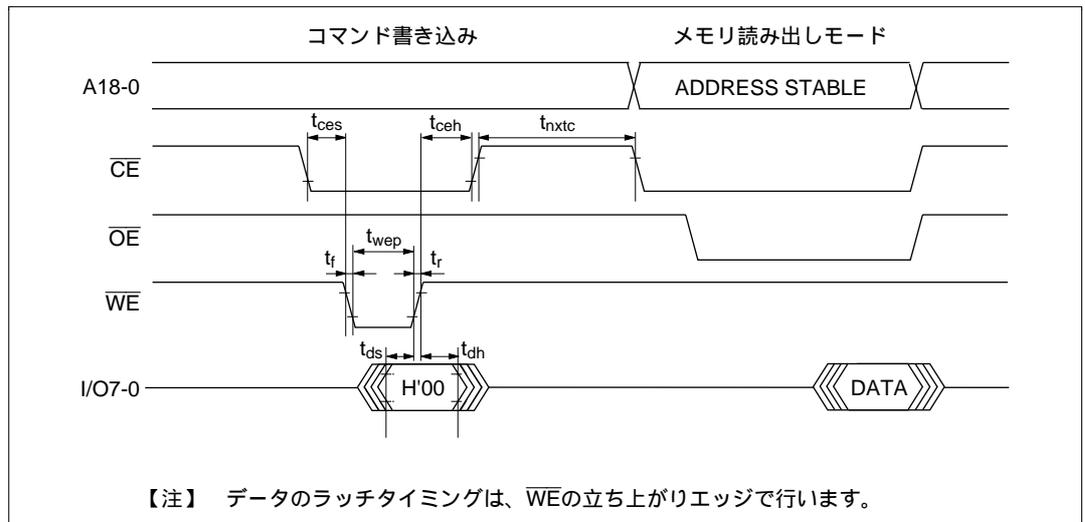


図 19.55 コマンド書き込み後メモリ読み出しタイミング波形

表 19.43 メモリ読み出しモードから他のモードへ遷移時の AC 特性

条件： $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{SS} = 0V$ 、 $T_a = 25 \pm 5$

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20	—	$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0	—	ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0	—	ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50	—	ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50	—	ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70	—	ns
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$	—	30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$	—	30	ns

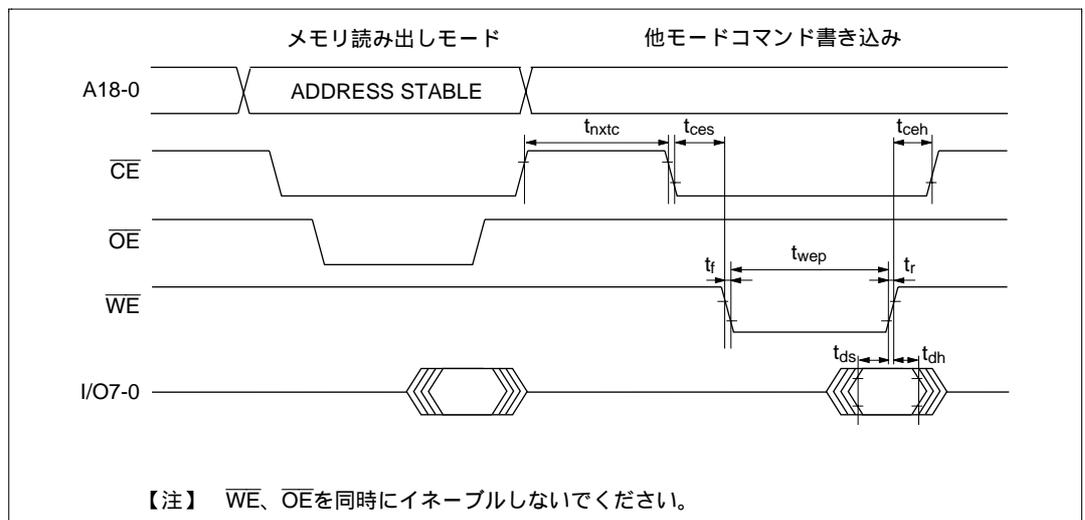
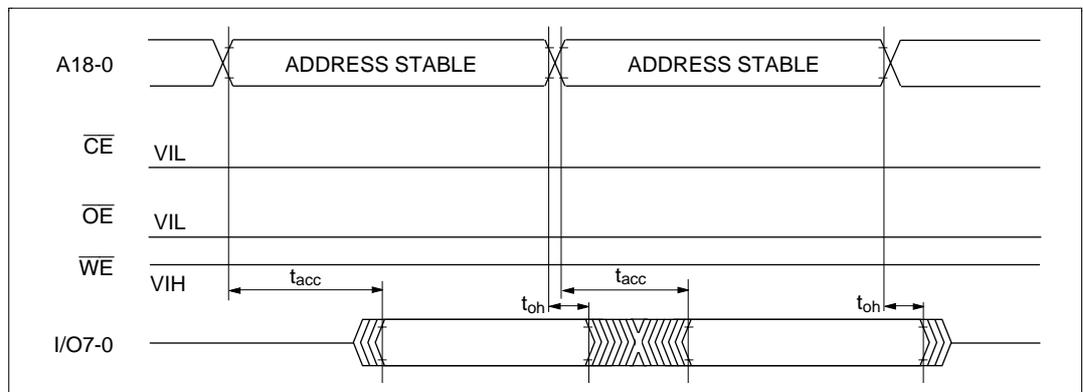
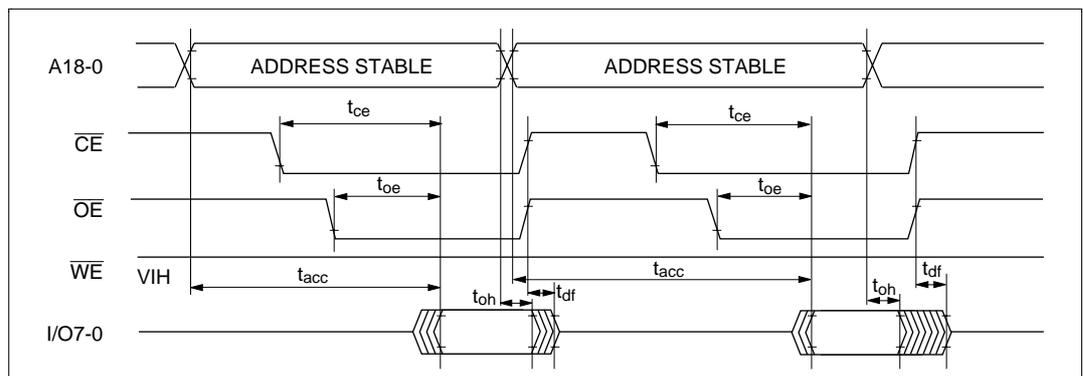


図 19.56 メモリ読み出しモードから他のモードへ遷移時のタイミング波形

表 19.44 メモリ読み出しモード時の AC 特性

条件:  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{SS} = 0V$ 、 $T_a = 25 \pm 5$ 

項目	記号	MIN	MAX	単位
アクセス時間	$t_{acc}$	—	20	$\mu s$
$\overline{CE}$ 出力遅延時間	$t_{ce}$	—	150	ns
$\overline{OE}$ 出力遅延時間	$t_{oe}$	—	150	ns
出力ディスエーブル遅延時間	$t_{df}$	—	100	ns
データ出力ホールド時間	$t_{oh}$	5	—	ns

図 19.57  $\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$  イネーブル状態リード時のタイミング波形図 19.58  $\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$  クロック方式リード時のタイミング波形

### 19.22.5 自動書き込みモード

- (1) 自動書き込みモードでは、128バイト同時書き込みを行います。これは、バイトデータを128回連続で転送してください。
- (2) 128バイト以下の書き込みでも128バイトのデータ転送を行う必要があります。必要ないアドレスへのメモリ書き込みは、データをHFFにして書き込みを行う必要があります。
- (3) 転送するアドレスの下位7ビットは、ロー状態にしてください。有効アドレス以外を入力した場合は、メモリ書き込み動作に移行しますが、書き込みエラーとなります。
- (4) メモリアドレスの転送は、第2サイクルで行います(図19.59)。第3サイクル以降では転送しないでください。
- (5) 書き込み動作中は、コマンド書き込みを行わないでください。
- (6) 書き込みは、各アドレスの128バイト単位のブロックに対して、1回の自動書き込みで行ってください。すでに書き込まれたアドレスブロックへの2回以上の追加書き込みは行えません。
- (7) 自動書き込み正常終了の確認には、I/O6を調べることにより行います。または、ステータス読み出しモードを使用しても確認することができます(I/O7のステータスポーリングは、自動書き込み動作終了判定用端子です)。
- (8) ステータスポーリングのI/O6、I/O7の情報は、次のコマンド書き込みまで保持されます。次のコマンド書き込みが行われていなければ、 $\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$ をイネーブルにすることにより読み出し可能となります。

表 19.45 自動書き込みモード時のAC特性

条件： $V_{CC}=5.0V\pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$ 

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20	—	$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0	—	ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0	—	ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50	—	ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50	—	ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70	—	ns
ステータスポーリング開始時間	$t_{wsts}$	1	—	ms
ステータスポーリングアクセス時間	$t_{spa}$	—	150	ns
アドレスセットアップ時間	$t_{as}$	0	—	ns
アドレスホールド時間	$t_{ah}$	60	—	ns
メモリ書き込み時間	$t_{write}$	1	3000	ms
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$	—	30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$	—	30	ns

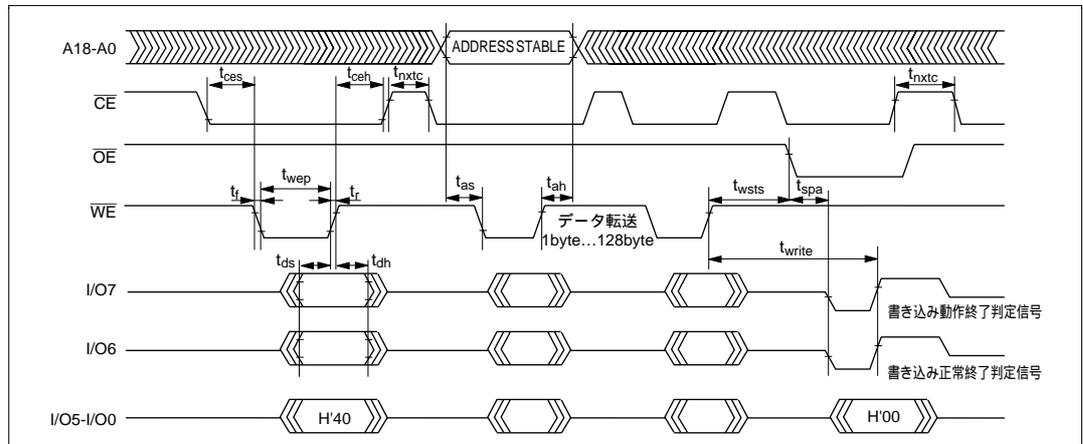


図 19.59 自動書き込みモードのタイミング波形

### 19.22.6 自動消去モード

- (1) 自動消去モードは、メモリ全面消去のみサポートします。
- (2) 自動消去中はコマンド書き込みを行わないでください。
- (3) 自動消去正常終了の確認は、I/O6 を調べることにより行います。または、ステータス読み出しモードを使用しても確認することができます (I/O7 のステータスポーリングは、自動消去動作終了判定用端子です)。
- (4) ステータスポーリングの I/O6、I/O7 の情報は、次のコマンド書き込みまで保持されます。次のコマンド書き込みが行われていなければ、 $\overline{CE}$ 、 $\overline{OE}$  をイネーブルにするにより読み出し可能となります。

表 19.46 自動消去モード時の AC 特性

条件： $V_{CC}=5.0V\pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$ 

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{rxlc}$	20	—	$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0	—	ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0	—	ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50	—	ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50	—	ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70	—	ns
ステータスポーリング開始時間	$t_{ests}$	1	—	ms
ステータスポーリングアクセス時間	$t_{spa}$	—	150	ns
メモリ消去時間	$t_{erase}$	100	40000	ms
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$	—	30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$	—	30	ns

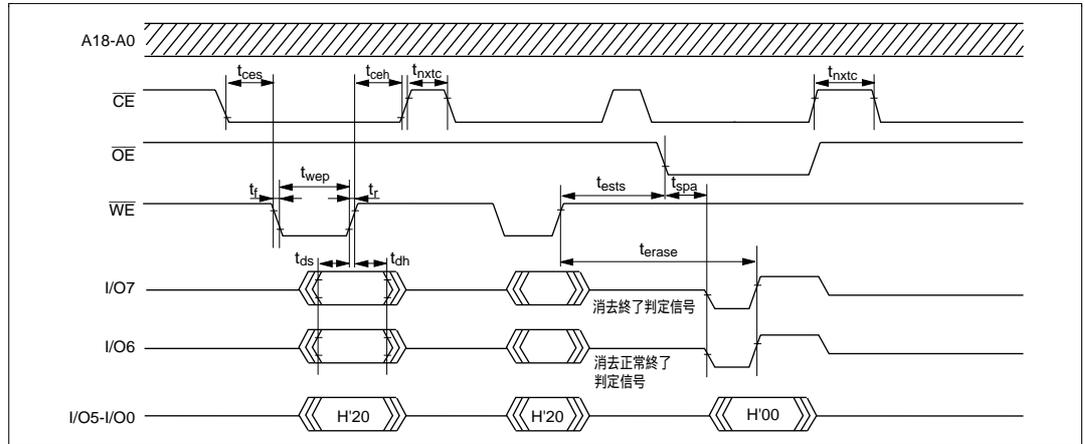


図 19.60 自動消去モードのタイミング波形

### 19.22.7 ステータス読み出しモード

- (1) ステータス読み出しモードは、異常終了の種類を特定させるためのモードです。自動書き込みモード/自動消去モードで異常終了が起きた場合に使用してください。
- (2) リターンコードは、ステータス読み出しモード以外のコマンド書き込みが行われるまで保持されます。

表 19.47 ステータス読み出しモード時の AC 特性

条件： $V_{CC}=5.0V\pm 10\%$ 、 $V_{SS}=0V$ 、 $T_a=25 \pm 5$

項目	記号	MIN	MAX	単位
コマンド書き込みサイクル	$t_{nxtc}$	20	—	$\mu s$
$\overline{CE}$ ホールド時間	$t_{ceh}$	0	—	ns
$\overline{CE}$ セットアップ時間	$t_{ces}$	0	—	ns
データホールド時間	$t_{dh}$	50	—	ns
データセットアップ時間	$t_{ds}$	50	—	ns
書き込みパルス幅	$t_{wep}$	70	—	ns
$\overline{OE}$ 出力遅延時間	$t_{oe}$	—	150	ns
ディスエーブル遅延時間	$t_{df}$	—	100	ns
$\overline{CE}$ 出力遅延時間	$t_{ce}$	—	150	ns
$\overline{WE}$ 立ち上がり時間	$t_r$	—	30	ns
$\overline{WE}$ 立ち下がり時間	$t_f$	—	30	ns

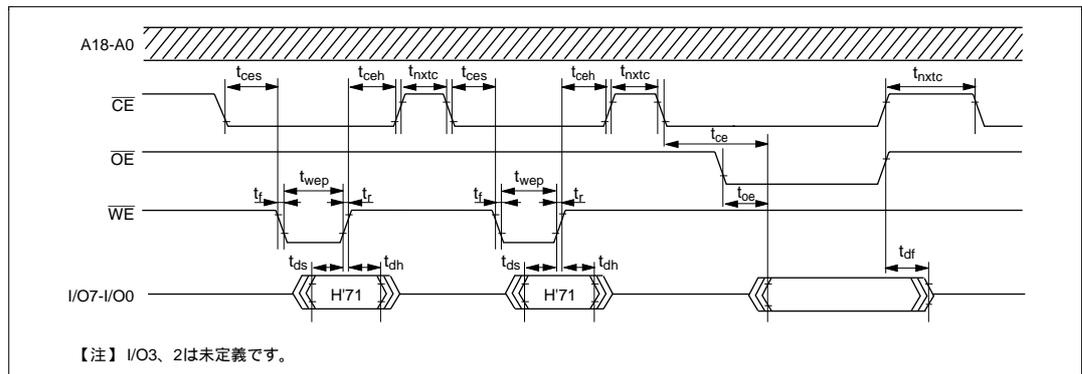


図 19.61 ステータス読み出しモードのタイミング波形

表 19.48 ステータス読み出しモードのリターンコマンド

ピン名	I/O7	I/O6	I/O5	I/O4	I/O3	I/O2	I/O1	I/O0
属性	正常終了 判定	コマンド エラー	書き込み エラー	消去 エラー	-	-	書き込み or 消去回数 オーバ	有効 アドレス エラー
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
内容	正常終了 : 0 異常終了 : 1	コマンド エラー : 1 その他 : 0	書き込み エラー : 1 その他 : 0	消去 エラー : 1 その他 : 0	-	-	回数オーバ 時 : 1 その他 : 0	有効アドレス エラー : 1 その他 : 0

【注】 I/O2、3は未定義です。

### 19.22.8 ステータスポーリング

- (1) I/O7のステータスポーリングは、自動書き込み/自動消去モード時の動作状態を示すフラグです。
- (2) I/O6のステータスポーリングは、自動書き込み/自動消去モード時の正常/異常終了を示すフラグです。

表 19.49 ステータスポーリング出力の真理値表

端子名	内部動作中	異常終了	—	正常終了
I/O7	0	1	0	1
I/O6	0	0	1	1
I/O0~5	0	0	0	0

### 19.22.9 ライタモードへの遷移時間

発振安定時間、ライタモードセットアップ期間は、コマンドを受け付けることができません。ライタモードセットアップ時間後、メモリ読み出しモードに遷移します。

表 19.50 コマンド待ち状態までの遷移時間規定

項目	記号	MIN	MAX	単位
スタンバイ解除(発振安定時間)	$t_{osc1}$	30	—	ms
ライタモードセットアップ時間	$t_{bmv}$	10	—	ms
VCC ホールド時間	$t_{dwn}$	0	—	ms

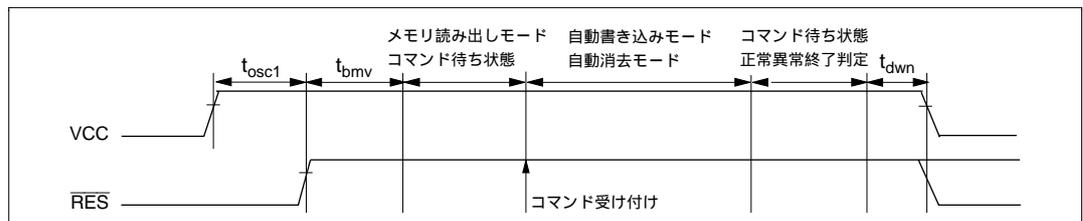


図 19.62 発振安定時間、ライタモードセットアップ、電源立ち下げシーケンス

### 19.22.10 メモリ書き込み注意事項

- (1) すでに書き込まれたアドレスへの書き換えは、自動消去を行った後に自動書き込みをしてください。
- (2) オンボードプログラムモードにて書き込み/消去を行ったチップに対して、ライターモードを用いて書き換えを行う場合は、自動消去を行った後に自動書き込みを行うことを推奨します。

- 【注】
1. ルネサステクノロジ出荷品の初期状態は、消去状態です。これ以外の消去来歴不明チップに対して、初期化(消去)レベルをチェック、補正するために自動消去実施を推奨します。
  2. 同一アドレスブロックへの自動書き込みは、1回のみとします。すでに書き込まれたアドレスブロックへの追加書き込みは行えません。

## 19.23 フラッシュメモリの書き込み / 消去時の注意

オンボードプログラミングモード、RAM エミュレーション機能およびライターモード使用時の注意事項を示します。

(1) 規定された電圧、タイミングで書き込み / 消去を行ってください。

定格以上の電圧を印加した場合、製品の永久破壊に至ることがあります。

PROM ライタは、ルネサス 256k バイトフラッシュメモリ内蔵マイコンデバイスタイプ (FZTAT256V5A) をサポートしているものを使用してください。

ライタの設定を HN27C4096 にセットしないでください。また、規定したソケットアダプタ以外は使用しないでください。誤って使用した場合、破壊に至ることがあります。

(2) 電源投入 / 切断時の注意

$V_{CC}$  電源の印加 / 切断時は  $\overline{RES}$  端子を Low レベルに固定し、フラッシュメモリをハードウェアプロテクト状態にしてください。

この電源投入および解除タイミングは、停電などによる電源の切断、再投入時にも満足するようにしてください。

(3) フラッシュメモリへの書き込み、消去は推奨するアルゴリズムに従って行ってください。

推奨アルゴリズムでは、デバイスへの電圧ストレスあるいはプログラムデータの信頼性を損なうことなく書き込み、消去を行うことができます。また、FLMCR1 の P ビット、E ビットをセットするときは、プログラムの暴走などに備えてあらかじめウォッチドッグタイマを設定してください。

(4) SWE ビットのセット / クリアの注意

SWE ビットのセット / クリアは、フラッシュメモリ上のプログラム実行中に行わないでください。フラッシュメモリ上のプログラム実行とデータの読み出しは、SWE ビットをクリアした後に 100  $\mu$ s 以上の待ち時間を置いて行ってください。

SWE ビットをセットするとフラッシュメモリのデータを書き換えできますが、SWE = 1 のときは、プログラムベリファイ / イレースベリファイモード以外ではフラッシュメモリを読み出すことはできません。ベリファイ (プログラム / イレース中のベリファイ) 以外の目的で、フラッシュメモリをアクセスしないでください。

また、プログラム / イレース / ベリファイ中に SWE ビットのクリアを行わないでください。

RAM によるエミュレーション機能を使用する場合も同様に、フラッシュメモリ上のプログラム実行とデータの読み出しは、SWE ビットをクリアした後に行ってください。

ただし、フラッシュメモリ空間とオーバラップした RAM エリアについては、SWE ビッ

トのセット/クリアにかかわらずリード/ライト可能です。

(5) フラッシュメモリの書き込み中または消去中に割り込みを使用しないでください。

フラッシュメモリへの書き込み/消去を行う場合は、書き込み/消去動作を最優先とするため、NMIを含むすべての割り込み要求を禁止してください。

(6) 追加書き込みは行わないでください。書き換えは消去後に行ってください。

オンボードプログラミングでは 128 バイトの書き込み単位ブロックへの書き込みは、1 回のみとしてください。ライターモードでも 128 バイトの書き込み単位ブロックへの書き込みは、1 回のみとしてください。

書き込みはこの書き込み単位ブロックがすべて消去された状態で行ってください。

(7) 書き込み前に、必ず、正しく PROM ライタに装着されていることを確認してください。

PROM ライタのソケット、ソケットアダプタ、および製品のインデックスが一致していないと過剰電流が流れ、製品が破壊することがあります。

(8) 書き込み中はソケットアダプタや製品に手を触れないでください。

接触不良などにより、書き込み不良になることがあります。



---

# 20. クロック発振器

---

## 第 20 章 目次

20.1	概要	845
20.1.1	ブロック図	845
20.1.2	レジスタ構成	845
20.2	各レジスタの説明	846
20.2.1	システムクロックコントロールレジスタ (SCKCR)	846
20.3	発振器	847
20.3.1	水晶発振子を接続する方法	847
20.3.2	外部クロックを入力する方法	849
20.4	デューティ補正回路	851
20.5	中速クロック分周器	851
20.6	バスマスタクロック選択回路	851



## 20.1 概要

本 LSI は、クロック発振器（CPG：Clock Pulse Generator）を内蔵しており、システムクロック（ $\phi$ ）、バスマスタクロック、および内部クロックを生成します。

クロック発振器は、発振器、デューティ補正回路、中速クロック分周器、バスマスタクロック選択回路から構成されます。

### 20.1.1 ブロック図

クロック発振器のブロック図を図 20.1 に示します。

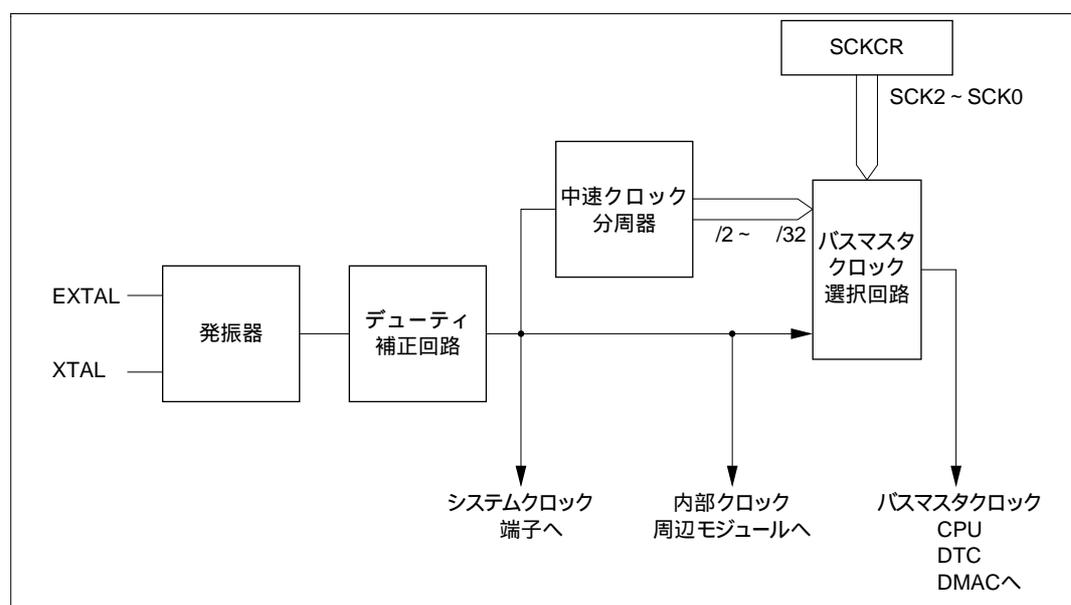


図 20.1 クロック発振器のブロック図

### 20.1.2 レジスタ構成

クロック発振器は、SCKCR で制御されます。レジスタ構成を表 20.1 に示します。

表 20.1 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
システムクロックコントロールレジスタ	SCKCR	R/W	H'00	H'FF3A

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

## 20.2 各レジスタの説明

### 20.2.1 システムクロックコントロールレジスタ (SCKCR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	PSTOP	-	-	-	-	SCK2	SCK1	SCK0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	(R/W)*	-	-	R/W	R/W	R/W

SCKCR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、 クロック出力と中速モードの制御を行います。

SCKCR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】 \* H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 の場合 R/W となります。

ビット 7: クロック出力禁止 (PSTOP)

出力を制御します。

ビット 7	説 明			
PSTOP	通常動作状態	スリープモード	ソフトウェアスタンバイモード	ハードウェアスタンバイモード
0	出力 (初期値)	出力	High レベル固定	ハイインピーダンス
1	High レベル固定	High レベル固定	High レベル固定	ハイインピーダンス

ビット 6: リザーブビット

リード/ライト可能ですが、ライト時には 0 をライトしてください。

ビット 5: リザーブビット

H8S/2357、H8S/2352 の場合:

リードすると常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 の場合:

リザーブビットです。0 をライトしてください。

ビット 4、3: リザーブビット

リードすると常に 0 が読み出されます。ライトは無効です。

ビット2～0：システムクロックセレクト2～0 (SCK2～ SCK0)

バスマスタのクロックを選択します。

ビット2	ビット1	ビット0	説明
SCK2	SCK1	SCK0	
0	0	0	バスマスタは高速モード (初期値)
		1	中速クロックは /2
	1	0	中速クロックは /4
		1	中速クロックは /8
1	0	0	中速クロックは /16
		1	中速クロックは /32
	1	-	-

## 20.3 発振器

クロックを供給する方法には、水晶発振子を接続する方法と外部クロックを入力する方法の2通りがあります。

### 20.3.1 水晶発振子を接続する方法

#### (1) 回路構成

水晶発振子を接続する場合の接続例を図 20.2 に示します。ダンピング抵抗  $R_d$  は、表 20.2 に示すものを使用してください。また、水晶発振子は、AT カット並列共振形を使用してください。

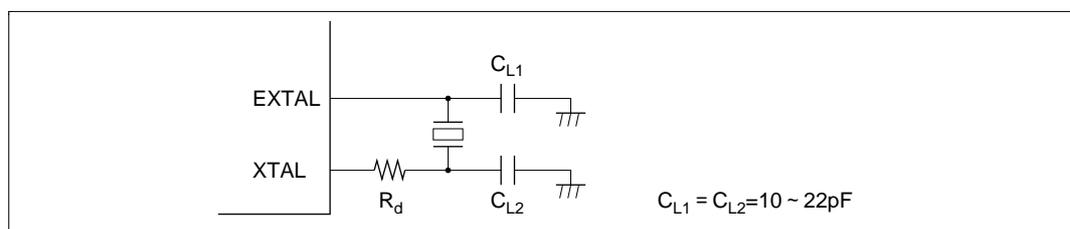


図 20.2 水晶発振子の接続例

表 20.2 ダンピング抵抗値

周波数 (MHz)	2	4	8	10	12	16	20
$R_d$ ( )	1k	500	200	0	0	0	0

(2) 水晶発振子

図 20.3 に水晶発振子の等価回路を示します。水晶発振子は表 20.3 に示す特性のものを使用してください。

水晶発振子は、システムクロック ( ) と同一の周波数のものを使用してください。

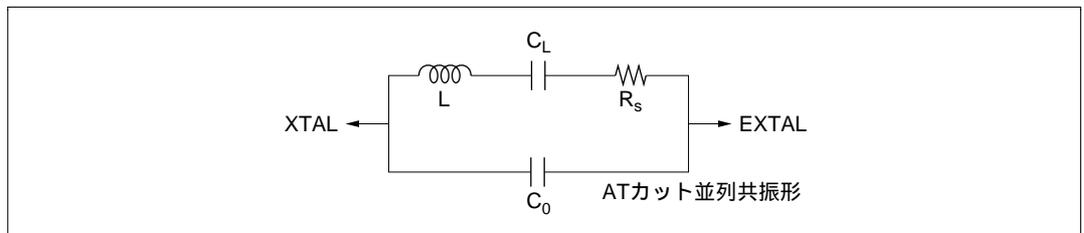


図 20.3 水晶発振子の等価回路

表 20.3 水晶発振子の特性

周波数 (MHz)	2	4	8	10	12	16	20
$R_s$ max ( )	500	120	80	70	60	50	40
$C_0$ max (pF)	7						

(3) ボード設計上の注意

水晶発振子を接続して発振させる場合、次の点に注意してください。

発振回路部の近くに信号線を通過させないでください (図 20.4)。誘導により正しい発振ができなくなる場合があります。

また、ボード設計に際しては、水晶発振子および負荷容量はできるだけ XTAL、EXTAL 端子の近くに配置してください。

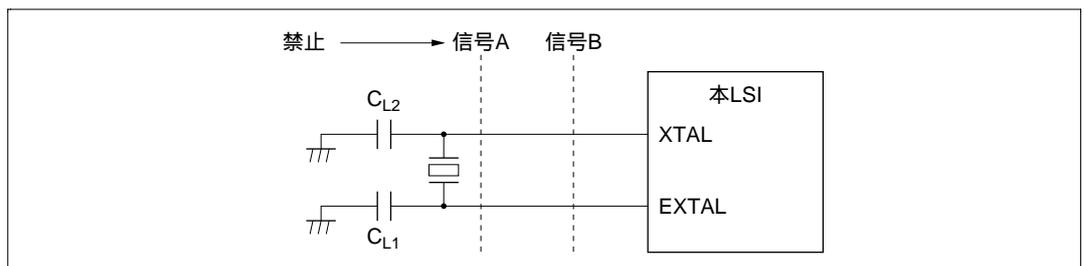


図 20.4 発振回路部のボード設計に関する注意事項

## 20.3.2 外部クロックを入力する方法

### (1) 回路構成

外部クロック入力の接続例を図 20.5 に示します。XTAL 端子をオープン状態にする場合は、寄生容量を 10pF 以下としてください。

図 20.5 (b) の場合、スタンバイモード時には外部クロックが High レベルになるようにしてください。

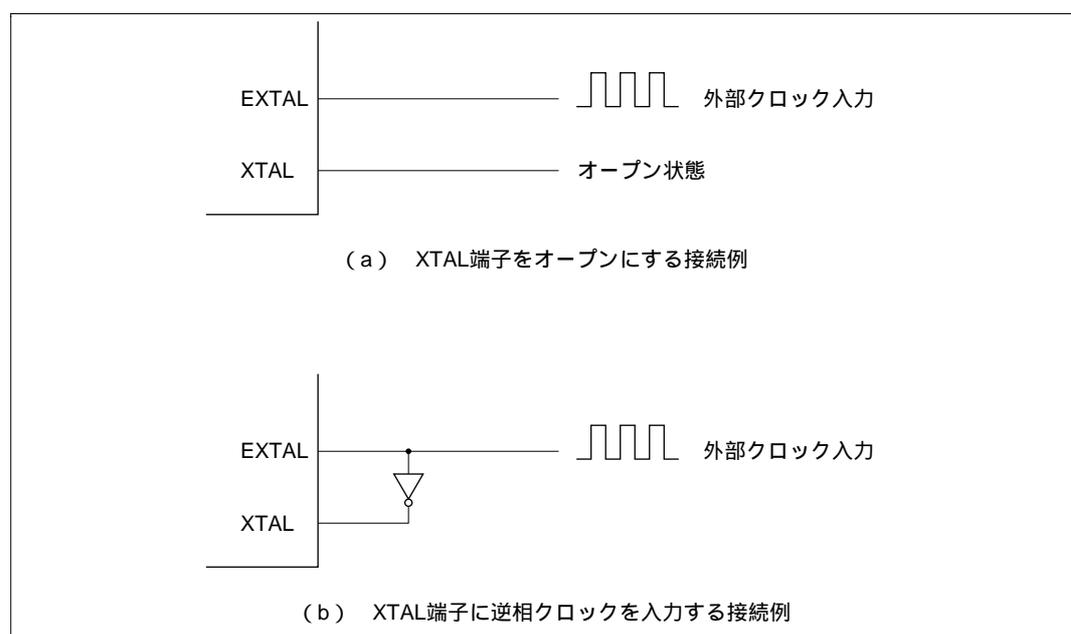


図 20.5 外部クロックの接続例

### (2) 外部クロック

外部クロックは、システムクロック ( ) と同一の周波数としてください。

外部クロックの入力条件を表 20.4 および図 20.6 に示します。

表 20.4 外部クロック入力条件

項目	記号	$V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$		$V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$		単位	測定条件	
		min	max	min	max			
外部クロック入力 パルス幅 Low レベル	$t_{EXL}$	40	-	20	-	ns	図 20.6	
外部クロック入力 パルス幅 High レベル	$t_{EXH}$	40	-	20	-	ns		
外部クロック 立ち上がり時間	$t_{EXr}$	-	10	-	5	ns		
外部クロック 立ち下がり時間	$t_{EXf}$	-	10	-	5	ns		
クロックパルス幅 Low レベル	$t_{CL}$	0.4	0.6	0.4	0.6	$t_{cyc}$	5MHz	図 22.4
クロックパルス幅 High レベル		80	-	80	-	ns	< 5MHz	
クロックパルス幅 Low レベル	$t_{CH}$	0.4	0.6	0.4	0.6	$t_{cyc}$	5MHz	
クロックパルス幅 High レベル		80	-	80	-	ns	< 5MHz	

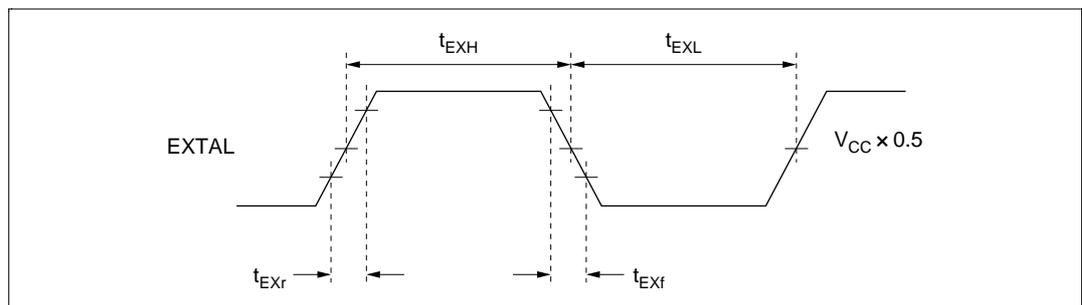


図 20.6 外部クロック入力タイミング

## 20.4 デューティ補正回路

デューティ補正回路は、発振周波数 5MHz 以上の場合に有効になり、発振器の出力するクロックのデューティを補正し、システムクロック ( ) を生成します。

## 20.5 中速クロック分周器

中速クロック分周器は、システムクロックを分周し、 /2、 /4、 /8、 /16、 /32 を生成します。

## 20.6 バスマスタクロック選択回路

バスマスタクロック選択回路は、バスマスタに供給するクロックを、SCKCR の SCK2 ~ SCK0 ビットに従って、システムクロック ( )、または中速クロック ( /2、 /4、 /8、 /16、 /32 ) から選択します。



---

# 21. 低消費電力状態

---

## 第21章 目次

21.1	概要.....	855
	21.1.1 レジスタ構成 .....	856
21.2	各レジスタの説明.....	857
	21.2.1 スタンバイコントロールレジスタ (SBYCR) .....	857
	21.2.2 システムクロックコントロールレジスタ (SCKCR) .....	859
	21.2.3 モジュールストップコントロールレジスタ (MSTPCR) .....	860
21.3	中速モード.....	861
21.4	スリープモード.....	862
21.5	モジュールストップモード .....	863
	21.5.1 モジュールストップモード .....	863
	21.5.2 使用上の注意 .....	864
21.6	ソフトウェアスタンバイモード.....	865
	21.6.1 ソフトウェアスタンバイモード.....	865
	21.6.2 ソフトウェアスタンバイモードの解除.....	865
	21.6.3 ソフトウェアスタンバイモード解除後の発振安定時間の設定 .....	866
	21.6.4 ソフトウェアスタンバイモードの応用例 .....	866
	21.6.5 使用上の注意 .....	867
21.7	ハードウェアスタンバイモード.....	868
	21.7.1 ハードウェアスタンバイモード.....	868
	21.7.2 ハードウェアスタンバイモードのタイミング.....	868
21.8	クロック出力禁止機能.....	869



## 21.1 概要

本 LSI には、通常のプログラム実行状態のほかに、CPU や発振器の動作を停止し、消費電力を低くする低消費電力状態があります。CPU、内蔵周辺機能などを個別に制御して、低消費電力化を実現できます。

本 LSI の動作状態には、

- (1) 高速モード
- (2) 中速モード
- (3) スリープモード
- (4) モジュールストップモード
- (5) ソフトウェアスタンバイモード
- (6) ハードウェアスタンバイモード

があり、(2) ~ (6) が低消費電力状態です。スリープモードは CPU の状態、中速モードは CPU とバスマスタの状態、モジュールストップモードは内蔵周辺機能 (CPU 以外のバスマスタも含む) の状態です。これらは組み合わせて設定することができます。

リセット後は、高速モードになっています。

表 21.1 に、各動作状態へ遷移する条件と CPU や周辺機能などの状態、および各モードの解除方法を示します。

表 21.1 動作状態

動作状態	遷移条件	解除方法	発振器	CPU		モジュール		I/O ポート
					レジスタ		レジスタ	
高速モード	制御レジスタ		動作	高速	動作	高速	動作	高速
中速モード	制御レジスタ		動作	中速	動作	高 / 中速* <sup>1</sup>	動作	高速
スリープモード	命令	割り込み	動作	停止	保持	高速	動作	高速
モジュールストップモード	制御レジスタ		動作	高 / 中速	動作	停止	保持 / リセット* <sup>2</sup>	保持
ソフトウェアスタンバイモード	命令	外部割り込み	停止	停止	保持	停止	保持 / リセット* <sup>2</sup>	保持
ハードウェアスタンバイモード		端子	停止	停止	不定	停止	リセット	ハイインピーダンス

【注】 \*1 バスマスタは中速クロック、その他の内蔵周辺機能は高速クロックで動作します。

\*2 SCI、A/D はリセット状態、その他の内蔵周辺機能は状態を保持します。

### 21.1.1 レジスタ構成

低消費電力状態は、SBYCR、SCKCR、MSTPCR で制御されます。レジスタ構成を表 21.2 に示します。

表 21.2 レジスタ構成

名 称	略称	R/W	初期値	アドレス*
スタンバイコントロールレジスタ	SBYCR	R/W	H'08	H'FF38
システムクロックコントロールレジスタ	SCKCR	R/W	H'00	H'FF3A
モジュールストップコントロールレジスタ H	MSTPCRH	R/W	H'3F	H'FF3C
モジュールストップコントロールレジスタ L	MSTPCRL	R/W	H'FF	H'FF3D

【注】 \* アドレスの下位 16 ビットを示しています。

## 21.2 各レジスタの説明

### 21.2.1 スタンバイコントロールレジスタ (SBYCR)

ビット：	7	6	5	4	3	2	1	0
	SSBY	STS2	STS1	STS0	OPE	-	-	-
初期値：	0	0	0	0	1	0	0	0
R/W：	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	-	-	R/W

SBYCR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、ソフトウェアスタンバイモードの制御を行います。

SBYCR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'08 に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

ビット 7：ソフトウェアスタンバイ (SSBY)

ソフトウェアスタンバイモードへの遷移を指定します。

なお、外部割り込みによってソフトウェアスタンバイモードが解除され、通常動作に遷移したときは 1 にセットされたまま値が変わりません。クリアする場合は 0 をライトしてください。

ビット 7	説明
SSBY	
0	SLEEP 命令実行後、スリープモードに遷移 (初期値)
1	SLEEP 命令実行後、ソフトウェアスタンバイモードに遷移

ビット 6～4：スタンバイタイムセレクト 2～0 (STS2～STS0)

外部割り込みによってソフトウェアスタンバイモードを解除する場合に、クロックが安定するまで MCU が待機する時間を選択します。水晶発振の場合、表 21.4 を参照し、動作周波数に応じて待機時間が 8ms (発振安定時間) 以上となるように選択してください。外部クロックの場合、任意の選択が可能\*です。

【注】 \* F-ZTAT 版を除く。

ビット6	ビット5	ビット4	説明
STS2	STS1	STS0	
0	0	0	待機時間 = 8192 ステート (初期値)
		1	待機時間 = 16384 ステート
	1	0	待機時間 = 32768 ステート
		1	待機時間 = 65536 ステート
1	0	0	待機時間 = 131072 ステート
		1	待機時間 = 262144 ステート
	1	0	リザーブ
		1	待機時間 = 16 ステート*

【注】 \* F-ZTAT 版では、使用できません。

#### ビット3：出力ポートイネーブル (OPE)

ソフトウェアスタンバイモード時にアドレスバス、バス制御信号 ( $\overline{CS0} \sim \overline{CS7}$ 、 $\overline{AS}$ 、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ 、 $\overline{LWR}$ 、 $\overline{CAS}$ ) の出力を保持するか、ハイインピーダンスにするかを指定します。

ビット3	説明
OPE	
0	ソフトウェアスタンバイモード時、アドレスバス、バス制御信号はハイインピーダンス
1	ソフトウェアスタンバイモード時、アドレスバス、バス制御信号は出力状態を保持 (初期値)

#### ビット2、1：リザーブビット

リードすると常に0が読み出されます。ライトは無効です。

#### ビット0：リザーブビット

リード/ライト可能ですがライト時には0をライトしてください。

## 21.2.2 システムクロックコントロールレジスタ (SCKCR)

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	PSTOP	-	-	-	-	SCK2	SCK1	SCK0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W:	R/W	R/W	(R/W)*	-	-	R/W	R/W	R/W

SCKCR は 8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、クロック出力の制御と中速モードの制御を行います。

SCKCR はリセットまたはハードウェアスタンバイモード時に H'00 に初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

【注】 \* H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 の場合 R/W となります。

ビット 7: クロック出力禁止 (PSTOP)

出力を制御します。

ビット 7	説 明			
PSTOP	通常動作状態	スリープモード	ソフトウェアスタンバイモード	ハードウェアスタンバイモード
0	出力 (初期値)	出力	High レベル固定	ハイインピーダンス
1	High レベル固定	High レベル固定	High レベル固定	ハイインピーダンス

ビット 6: リザーブビット

リード/ライト可能ですが、ライト時には 0 をライトしてください。

ビット 5: リザーブビット

H8S/2357、H8S/2352 の場合:

リードすると常に 0 が読み出されます。ライト時には 0 をライトしてください。

H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 の場合:

リザーブビットです。0 をライトしてください。

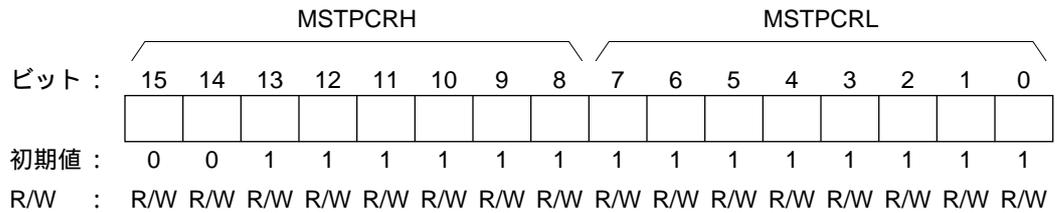
ビット 4、3: リザーブビット

リードすると常に 0 が読み出されます。ライト時には 0 をライトしてください。

ビット2~0：システムクロックセレクト2~0（SCK2~SCK0）  
 バスマスタのクロックを選択します。

ビット2	ビット1	ビット0	説明
SCK2	SCK1	SCK0	
0	0	0	バスマスタは高速モード (初期値)
		1	中速クロックは /2
	1	0	中速クロックは /4
		1	中速クロックは /8
1	0	0	中速クロックは /16
		1	中速クロックは /32
	1	-	-

### 21.2.3 モジュールストップコントロールレジスタ（MSTPCR）



MSTPCRは16ビットのリード/ライト可能なレジスタで、モジュールストップモードの制御を行います。

MSTPCRは、リセットまたはハードウェアスタンバイモード時にH'3FFFに初期化されます。ソフトウェアスタンバイモードでは初期化されません。

ビット15~0：モジュールストップ（MSTP15~MSTP0）

モジュールストップモードを指定します。内蔵周辺機能の選択方法は表 21.3 を参照してください。

ビット15~0	説明
MSTP15~MSTP0	
0	モジュールストップモード解除
1	モジュールストップモード設定

## 21.3 中速モード

SCKCR の SCK2 ~ SCK0 ビットを 1 にセットすると、そのバスサイクルの終了時点で中速モードになります。中速モードでは、CPU は SCK2 ~ SCK0 ビットで指定した動作クロック ( /2、 /4、 /8、 /16、 /32 ) で動作します。CPU 以外のバスマスタ ( DMAC、 DTC ) も中速モードで動作します。

バスマスタ以外の内蔵周辺機能は常に高速クロック ( ) で動作します。

中速モードではバスマスタの動作クロックに対して、指定されたステート数でバスアクセスを行います。たとえば、動作クロックとして /4 を選択した場合、内蔵メモリは 4 ステートアクセス、内部 I/O レジスタは 8 ステートアクセスになります。

中速モードの解除は、SCK2 ~ SCK0 ビットをいずれも 0 にクリアすることによって行われ、そのバスサイクルの終了時点で高速モードに遷移し、中速モードは解除されます。

SBYCR の SSBY ビットを 0 にクリアした状態で SLEEP 命令を実行すると、スリープモードに遷移します。スリープモードが割り込みによって解除されると中速モードに復帰します。

また、SSBY ビットを 1 にセットした状態で SLEEP 命令を実行すると、ソフトウェアスタンバイモードに遷移します。ソフトウェアスタンバイモードが外部割り込みによって解除されると中速モードに復帰します。

$\overline{\text{RES}}$  端子を Low レベルにするとリセット状態に遷移し、中速モードは解除されます。ウォッチドッグタイマのオーバフローによるリセットによっても同様です。

$\overline{\text{STBY}}$  端子を Low レベルにすると、ハードウェアスタンバイモードに遷移します。

中速モードへの遷移、解除のタイミングを図 21.1 に示します。

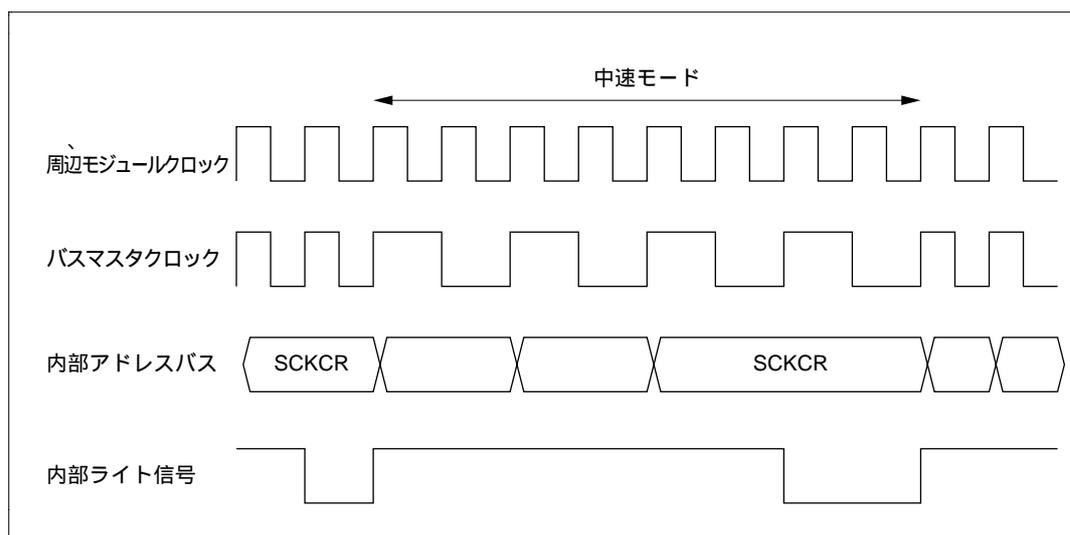


図 21.1 中速モードの遷移・解除タイミング

## 21.4 スリープモード

SBYCR の SSBY ビットを 0 にクリアした状態で SLEEP 命令を実行すると、CPU はスリープモードになります。スリープモード時、CPU の動作は停止しますが、CPU の内部レジスタの内容は保持されます。CPU 以外の周辺機能は停止しません。

スリープモードの解除は、リセットまたはすべての割り込みによって行われ、例外処理状態を経て通常のプログラム実行状態へ遷移します。割り込みが禁止されている場合、また、NMI 以外の割り込みが CPU でマスクされている場合には、スリープモードは解除されません。

$\overline{\text{STBY}}$  端子を Low レベルにすると、ハードウェアスタンバイモードに遷移します。

## 21.5 モジュールストップモード

### 21.5.1 モジュールストップモード

モジュールストップモードは内蔵周辺機能のモジュール単位で設定することができます。

MSTPCR の対応する MSTP ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点でモジュールは動作を停止してモジュールストップモードへ遷移します。このとき CPU は独立して動作を継続します。

MSTP ビットと内蔵周辺機能の対応を表 21.3 に示します。

対応する MSTP ビットを 0 にクリアすることによって、モジュールストップモードは解除され、バスサイクルの終了時点でモジュールは動作を再開します。モジュールストップモードでは、SCI および A/D 変換器を除くモジュールの内部状態が保持されています。

リセット解除後は、DMAC、DTC を除くすべてのモジュールがモジュールストップモードになっています。

モジュールストップモードに設定されたモジュールのレジスタは、リード/ライトできません。

また、MSTPCR = H'FFFF、または MSTPCR = H'EFFF の状態でスリープモードに遷移すると、バスコントローラも動作を停止してしまうのでこの設定は行わないでください。

表 21.3 MSTP ビットと内蔵周辺機能の対応

レジスタ	ビット	モジュール
MSTPCRH	MSTP15	DMA コントローラ (DMAC)
	MSTP14	データトランスファコントローラ (DTC)
	MSTP13	16 ビットタイマパルスユニット (TPU)
	MSTP12	8 ビットタイマ
	MSTP11	プログラマブルパルスジェネレータ (PPG)
	MSTP10	D/A 変換器
	MSTP9	A/D 変換器
	MSTP8	-
MSTPCRL	MSTP7	シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI) チャンネル 2
	MSTP6	シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI) チャンネル 1
	MSTP5	シリアルコミュニケーションインタフェース (SCI) チャンネル 0
	MSTP4	-
	MSTP3	-
	MSTP2	-
	MSTP1	-
	MSTP0	-

【注】 ビット 8、4~0 はリード/ライトできますが、動作に影響を与えません。

## 21.5.2 使用上の注意

### (1) DMAC、DTC のモジュールストップ

DMAC、DTC の動作状態によっては、MSTP15、MSTP14 ビットは1 にセットされない場合があります。DMAC または DTC のモジュールストップモードの設定は、それぞれ起動されない状態で行ってください。

詳細は「第7章 DMA コントローラ」、「第8章 データトランスファコントローラ (DTC)」を参照してください。

### (2) 内蔵周辺モジュールの割り込み

モジュールストップモードでは、当該割り込みの動作ができません。したがって、割り込みが要求された状態でモジュールストップとすると、CPU の割り込み要因または DMAC、DTC の起動要因のクリアができません。

事前に割り込みをディスエーブルにするなどしてからモジュールストップモードとしてください。

### (3) MSTPCR のライト

MSTPCR は CPU のみでライトしてください。

## 21.6 ソフトウェアスタンバイモード

### 21.6.1 ソフトウェアスタンバイモード

SBYCR の SSBY ビットを 1 にセットした状態で SLEEP 命令を実行すると、ソフトウェアスタンバイモードになります。このモードでは、CPU、内蔵周辺機能、および発振器のすべての機能が停止します。ただし、CPU の内部レジスタの内容と内蔵 RAM のデータ、SCI および A/D 変換器を除く内蔵周辺機能と、I/O ポートの状態は保持されます。アドレスバス、バス制御信号は、ハイインピーダンス状態とするか、出力状態を保持するかを、SBYCR の OPE ビットにより指定できます。

本モードでは、発振器が停止するため、消費電力は著しく低減されます。

### 21.6.2 ソフトウェアスタンバイモードの解除

ソフトウェアスタンバイモードの解除は、外部割り込み (NMI 端子、 $\overline{\text{IRQ0}}$  ~  $\overline{\text{IRQ2}}$  端子)、 $\overline{\text{RES}}$  端子、または  $\overline{\text{STBY}}$  端子によって行われます。

#### (1) 割り込みによる解除

NMI、IRQ0 ~ IRQ2 割り込み要求信号が入力されると、クロックが発振を開始し、SBYCR の STS2 ~ STS0 ビットによって設定された時間が経過した後、安定したクロックが本 LSI 全体に供給されて、ソフトウェアスタンバイモードは解除され、割り込み例外処理を開始します。

IRQ0 ~ IRQ2 割り込みでソフトウェアスタンバイモードを解除する場合には、対応するイネーブルビットを 1 にセットし、かつ IRQ0 ~ IRQ2 割り込みより高い優先順位の割り込みが発生しないようにしてください。なお、CPU 側でマスクした場合、または DTC の起動要因に設定した場合には、ソフトウェアスタンバイモードは解除できません。

#### (2) $\overline{\text{RES}}$ 端子による解除

$\overline{\text{RES}}$  端子を Low レベルにすると、クロックの発振が開始されます。クロックの発振開始と同時に、本 LSI 全体にクロックが供給されます。このとき  $\overline{\text{RES}}$  端子は必ずクロックの発振が安定するまで Low レベルに保持してください。 $\overline{\text{RES}}$  端子を High レベルにすると、CPU はリセット例外処理を開始します。

#### (3) $\overline{\text{STBY}}$ 端子による解除

$\overline{\text{STBY}}$  端子を Low レベルにすると、ハードウェアスタンバイモードに遷移します。

### 21.6.3 ソフトウェアスタンバイモード解除後の発振安定時間の設定

SBYCR の STS2 ~ STS0 ビットの設定は、以下のようにしてください。

#### (1) 水晶発振の場合

待機時間が 8ms (発振安定時間) 以上となるように STS2 ~ STS0 ビットを設定してください。

表 21.4 に、動作周波数と STS2 ~ STS0 ビットの設定に対する待機時間を示します。

表 21.4 発振安定時間の設定

STS2	STS1	STS0	待機時間	20MHz	16MHz	12MHz	10MHz	8MHz	6MHz	4MHz	2MHz	単位	
0	0	0	8192 ステート	0.41	0.51	0.68	0.8	1.0	1.3	2.0	4.1	ms	
		1	16384 ステート	0.82	1.0	1.3	1.6	2.0	2.7	4.1	8.2		
	1	0	32768 ステート	1.6	2.0	2.7	3.3	4.1	5.5	8.2	16.4		
		1	65536 ステート	3.3	4.1	5.5	6.6	8.2	10.9	16.4	32.8		
1	0	0	131072 ステート	6.6	8.2	10.9	13.1	16.4	21.8	32.8	65.5		
		1	262144 ステート	13.1	16.4	21.8	26.2	32.8	43.6	65.6	131.2		
	1	0	リザーブ	-	-	-	-	-	-	-	-		-
		1	16 ステート	0.8	1.0	1.3	1.6	2.0	1.7	4.0	8.0		μs

   : 推奨設定時間

#### (2) 外部クロックの場合

任意の値を設定可能です。通常の場合は最小時間の使用を推奨します。\*

【注】\* F-ZTAT 版で、待機時間 16 ステートは使用できません。8192 ステート以上を使用してください。

### 21.6.4 ソフトウェアスタンバイモードの応用例

NMI 端子の立ち下がりエッジでソフトウェアスタンバイモードに遷移し、NMI 端子の立ち上がりエッジでソフトウェアスタンバイモードの解除を行う例を図 21.2 に示します。

この例では、SYSCR の NMIEG ビットが 0 にクリアされている (立ち下がりエッジ指定) 状態で、NMI 割り込みを受け付けた後、NMIEG ビットを 1 にセット (立ち上がりエッジ指定)、SSBY ビットを 1 にセットした後、SLEEP 命令を実行してソフトウェアスタンバイモードに遷移しています。

その後、NMI 端子の立ち上がりエッジでソフトウェアスタンバイモードが解除されます。

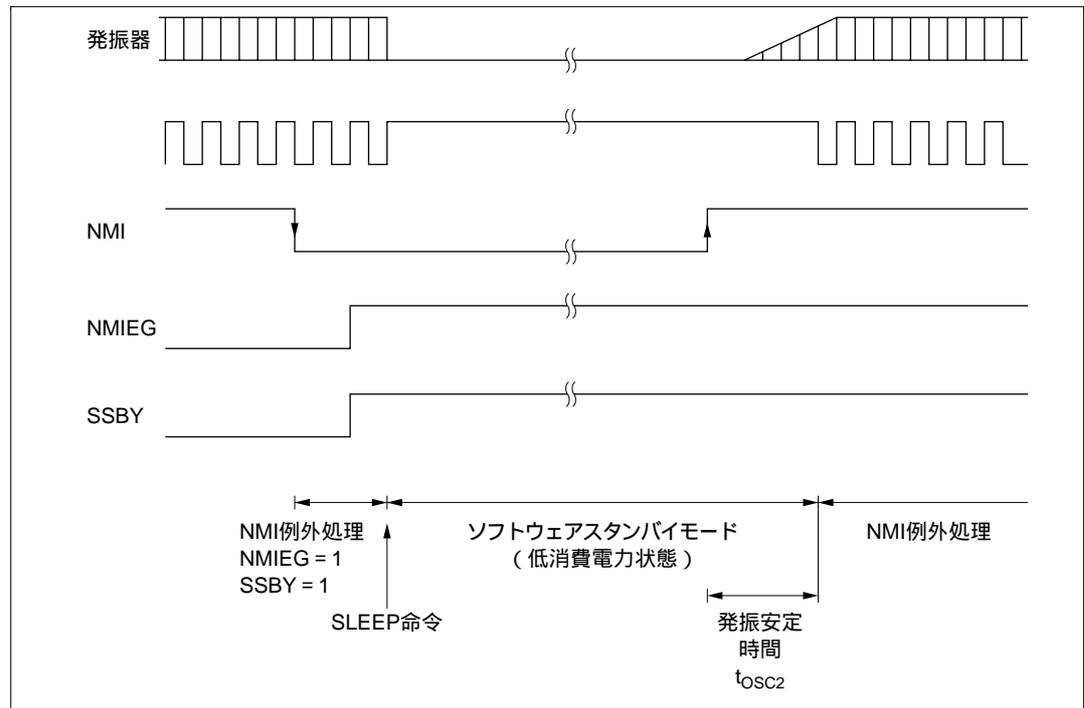


図 21.2 ソフトウェアスタンバイモードの応用例

## 21.6.5 使用上の注意

### (1) I/O ポートの状態

ソフトウェアスタンバイモードでは、I/O ポートの状態が保持されます。また、OPE ビットを 1 にセットした場合、アドレスバス、バス制御信号の出力も保持されます。したがって、High レベルを出力している場合、出力電流分の消費電流は低減されません。

### (2) 発振安定待機中の消費電流

発振安定待機中は消費電流が増加します。

### (3) ライトデータバッファ機能

ライトデータバッファ機能とソフトウェアスタンバイモードは同時には使用できません。

ライトデータバッファ機能を使用している場合、ソフトウェアスタンバイモードに遷移する前に BCRL の WDBE ビットを 0 にクリアしてライトデータバッファ機能を解除してください。さらに外部アドレスをリードするなどして外部ライトが終了したことを確認してから SLEEP 命令を実行し、ソフトウェアスタンバイモードに遷移してください。

ライトデータバッファ機能については「6.9 ライトデータバッファ機能」を参照してください。

## 21.7 ハードウェアスタンバイモード

### 21.7.1 ハードウェアスタンバイモード

$\overline{\text{STBY}}$  端子を Low レベルにすると、どの状態からでもハードウェアスタンバイモードになります。

ハードウェアスタンバイモードでは、すべての機能がリセット状態になり動作が停止するため、消費電力は著しく低減します。このとき、規定の電圧が与えられている限り、内蔵 RAM のデータは保持されます。I/O ポートはハイインピーダンス状態になります。

内蔵 RAM のデータを保持するためには、 $\overline{\text{STBY}}$  端子を Low レベルにする前に、SYSCR の RAME ビットを 0 にクリアしてください。

また、ハードウェアスタンバイモード中には、モード端子 ( $\text{MD}_2 \sim \text{MD}_0$ ) の状態を変化させないでください。

ハードウェアスタンバイモードの解除は、 $\overline{\text{STBY}}$  端子と  $\overline{\text{RES}}$  端子によって行われます。 $\overline{\text{RES}}$  端子を Low レベルにした状態で、 $\overline{\text{STBY}}$  端子を High レベルにすると、リセット状態になり、クロックは発振を開始します。このとき、 $\overline{\text{RES}}$  端子は必ずクロックの発振が安定するまで (水晶発振の場合、発振安定時間 8ms 以上) Low レベルを保持してください。その後、 $\overline{\text{RES}}$  端子を High レベルにすると、リセット例外処理状態を経てプログラム実行状態へ遷移します。

### 21.7.2 ハードウェアスタンバイモードのタイミング

ハードウェアスタンバイモードのタイミング例を図 21.3 に示します。

$\overline{\text{RES}}$  端子を Low レベルにした後、 $\overline{\text{STBY}}$  端子を Low レベルにすると、ハードウェアスタンバイモードに遷移します。解除は、 $\overline{\text{STBY}}$  端子を High レベルにし、クロックの発振安定時間経過後、 $\overline{\text{RES}}$  端子を Low レベルから High レベルにすることにより行われます。

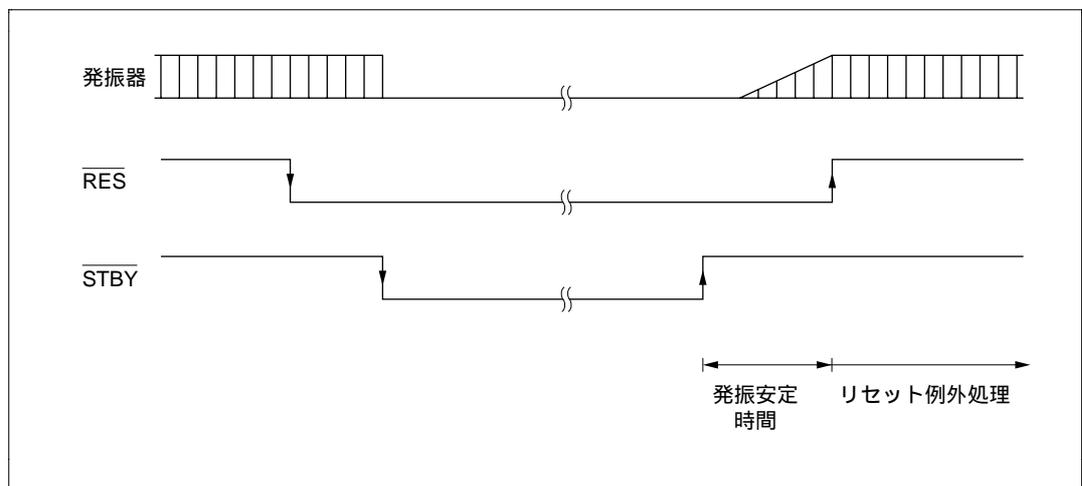


図 21.3 ハードウェアスタンバイモードのタイミング

## 21.8 クロック出力禁止機能

SCKCR の PSTOP ビット、対応するポートの DDR により、クロックの出力を制御することができます。PSTOP ビットを 1 にセットすると、バスサイクルの終了時点でクロックは停止し、出力は High レベルになります。PSTOP を 0 にクリアした状態では、クロック出力は許可されます。また、対応するポートの DDR を 0 にクリアすると、クロック出力は禁止され、入力ポートになります。表 21.5 に各処理状態における端子の状態を示します。

表 21.5 各処理状態における端子の状態

DDR	0	1	
PSTOP	-	0	1
ハードウェアスタンバイモード	ハイインピーダンス		
ソフトウェアスタンバイモード	ハイインピーダンス	High 固定	
スリープモード	ハイインピーダンス	出力	High 固定
通常動作状態	ハイインピーダンス	出力	High 固定



---

# 22. 電気的特性

---

## 第 22 章 目次

22.1	マスク ROM 版 (H8S/2398) および ROM なし版 (H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390) の電気的特性	873
22.1.1	絶対最大定格	873
22.1.2	DC 特性	874
22.1.3	AC 特性	877
22.1.4	A/D 変換特性	894
22.1.5	D/A 変換特性	895
22.2	使用上の注意 (H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 内部降圧)	896
22.3	H8S/2398F-ZTAT の電気的特性	897
22.3.1	絶対最大定格	897
22.3.2	DC 特性	898
22.3.3	AC 特性	901
22.3.4	A/D 変換特性	918
22.3.5	D/A 変換特性	919
22.3.6	フラッシュメモリ特性	920
22.4	使用上の注意	924
22.5	使用上の注意 (H8S/2398F-ZTAT 内部降圧)	925
22.6	H8S/2357 マスク ROM 版、ZTAT 版、および H8S/2352 の電気的特性	926
22.6.1	絶対最大定格	926
22.6.2	DC 特性	927
22.6.3	AC 特性	934
22.6.4	A/D 変換特性	955
22.6.5	D/A 変換特性	956
22.7	H8S/2357 F-ZTAT の電気的特性	957
22.7.1	絶対最大定格	957
22.7.2	DC 特性	958
22.7.3	AC 特性	963
22.7.4	A/D 変換特性	970

## 22. 電気的特性

---

22.7.5	D/A 変換特性 .....	971
22.7.6	フラッシュメモリ特性.....	972
22.8	使用上の注意.....	976

## 22.1 マスク ROM 版 (H8S/2398) および ROM なし版 (H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390) の電気的特性

### 22.1.1 絶対最大定格

表 22.1 絶対最大定格

項目	記号	定格値	単位
電源電圧	$V_{CC}^*$	-0.3 ~ +7.0	V
入力電圧 (ポート 4 以外)	$V_{in}$	-0.3 ~ $V_{CC} + 0.3$	V
入力電圧 (ポート 4)	$V_{in}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
リファレンス電源電圧	$V_{ref}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
アナログ電源電圧	$AV_{CC}$	-0.3 ~ +7.0	V
アナログ入力電圧	$V_{AN}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
動作温度	$T_{opr}$	通常仕様品 : -20 ~ +75	
		広温度範囲仕様品 : -40 ~ +85	
保存温度	$T_{stg}$	-55 ~ +125	

#### 【使用上の注意】

絶対最大定格を超えて LSI を使用した場合、LSI の永久破壊となることがあります。

【注】 \*  $V_{CL}$  ピンには電源電圧を印加しないでください。印加した場合、LSI の永久破壊となることがあります。GND との間に外付けコンデンサを接続してください。

## 22.1.2 DC 特性

DC 特性を表 22.2 に示します。また、出力許容電流値を表 22.3 に示します。

表 22.2 DC 特性

条件： $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V^{*1}$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
シュミット トリガ入力 電圧	ポート 2、 P6 <sub>4</sub> ~ P6 <sub>7</sub>	$V_T^-$	1.0			V	
	PA <sub>4</sub> ~ PA <sub>7</sub>	$V_T^+$			$V_{CC} \times 0.7$	V	
		$V_T^+ - V_T^-$	0.4			V	
入力 High レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IH}$	$V_{CC} - 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	EXTAL		$V_{CC} \times 0.7$	$V_{CC} + 0.3$	V		
	ポート 1、3、5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		2.0	$V_{CC} + 0.3$	V		
	ポート 4		2.0	$AV_{CC} + 0.3$	V		
入力 Low レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IL}$	-0.3		0.5	V	
	NMI、EXTAL、 ポート 1、3 ~ 5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		-0.3		0.8	V	
出力 High レベル電圧	全出力端子	$V_{OH}$	$V_{CC} - 0.5$			V	$I_{OH} = -200 \mu A$
			3.5			V	$I_{OH} = -1mA$
出力 Low レベル電圧	全出力端子	$V_{OL}$			0.4	V	$I_{OL} = 1.6mA$
	ポート 1、A ~ C				1.0	V	$I_{OL} = 10mA$
入力リーク 電流	$\overline{RES}$	$ I_{in} $			10.0	$\mu A$	$V_{in} =$
	$\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>				1.0	$\mu A$	0.5V ~ $V_{CC} - 0.5V$
	ポート 4				1.0	$\mu A$	$V_{in} =$ 0.5V ~ $AV_{CC} - 0.5V$

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
スリープステート リーク電流 (オフ状態)	ポート1~3、5、6、 A~G	$ I_{TSI} $			1.0	$\mu A$	$V_{in} = 0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
入力プルアップ MOS電流	ポートA~E	$-I_p$	50		300	$\mu A$	$V_{in} = 0V$
入力容量	$\overline{RES}$	$C_{in}$			80	pF	$V_{in} = 0V$
	NMI				50	pF	$f = 1MHz$
	$\overline{RES}$ 、NMI以外の 全入力端子				15	pF	$T_a = 25$
消費電流*2	通常動作時	$I_{CC}^{*4}$		46 (5.0V)	69	mA	$f = 20MHz$
	スリープ時			37 (5.0V)	56	mA	
	スタンバイ時*3			0.01	10	$\mu A$	$T_a = 50$
						80	$\mu A$
アナログ 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		0.8 (5.0V)	2.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
リファレンス 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		2.2 (5.0V)	3.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
RAMスタンバイ電圧		$V_{RAM}$	2.0			V	

【注】 \*1 A/DおよびD/A変換器未使用時に $AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 、 $AV_{SS}$ 端子を開放しないでください。

$AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 端子は $V_{CC}$ に、 $AV_{SS}$ 端子は $V_{SS}$ にそれぞれ接続してください。

\*2 消費電流値は、 $V_{IH} \min = V_{CC} - 0.2V$ 、 $V_{IL} \max = 0.5V$ の条件下で、すべての出力端子を無負荷状態にして、さらに内蔵プルアップMOSをオフ状態にした場合の値です。

\*3  $V_{RAM}$   $V_{CC} < 4.5V$ のとき、 $V_{IH} \min = V_{CC} \times 0.9$ 、 $V_{IL} \max = 0.3V$ とした場合の値です。

\*4  $I_{CC}$ は下記の式に従って $V_{CC}$ と $f$ に依存します。

$$I_{CC} \max. = 3.0 \text{ (mA)} + 0.60 \text{ (mA/(MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (通常動作時)}$$

$$I_{CC} \max. = 3.0 \text{ (mA)} + 0.48 \text{ (mA/(MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (スリープ時)}$$

表 22.3 出力許容電流値

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$  $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	min	typ	max	単位
出力 Low レベル許容電流 (1端子当たり)	ポート 1、A~C			10	mA
	上記以外の出力端子			2.0	mA
出力 Low レベル許容電流 (総和)	ポート 1、A~C 32 端子の総和			80	mA
	上記を含む、全出力端子の総和			120	mA
出力 High レベル許容電流 (1端子当たり)	全出力端子			2.0	mA
出力 High レベル許容電流 (総和)	全出力端子の総和			40	mA

- 【注】 1. LSI の信頼性を確保するため、出力電流値は表 22.3 の値を超えないようにしてください。
2. ダーリントトランジスタや、LED を直接駆動する場合には、図 22.1、図 22.2 に示すように、出力に必ず電流制限抵抗を挿入してください。

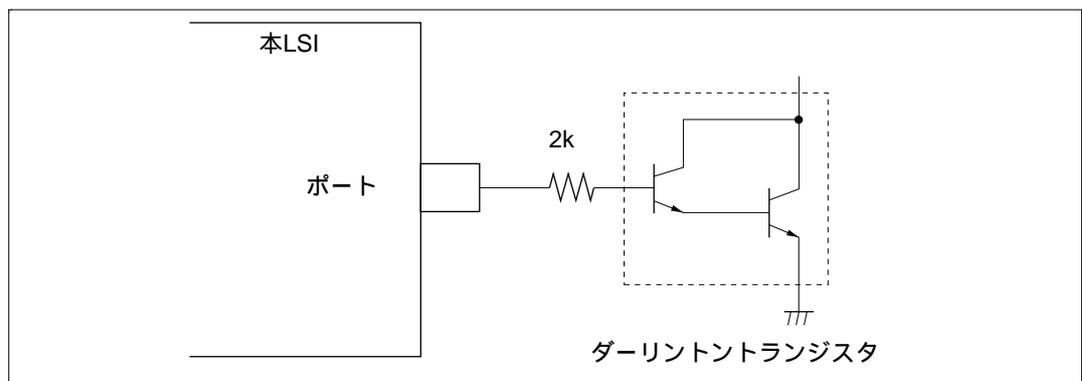


図 22.1 ダーリントトランジスタ駆動回路例

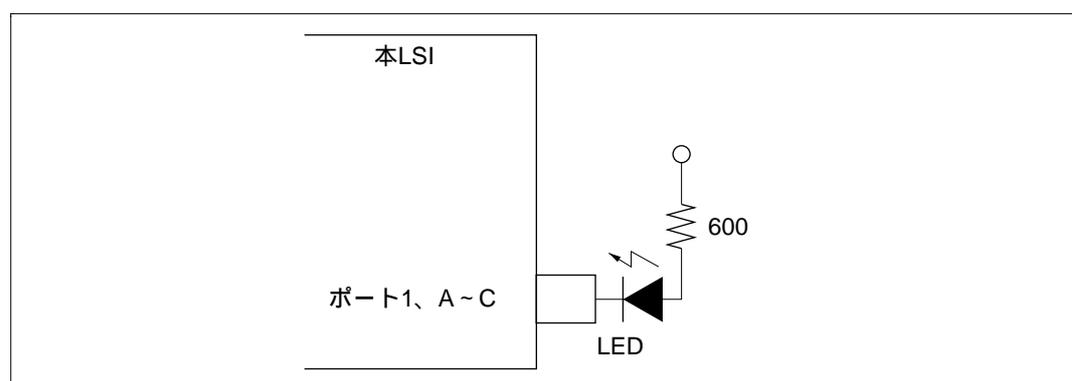


図 22.2 LED 駆動回路例

### 22.1.3 AC 特性

図 22.3 に AC 特性測定条件を示します。

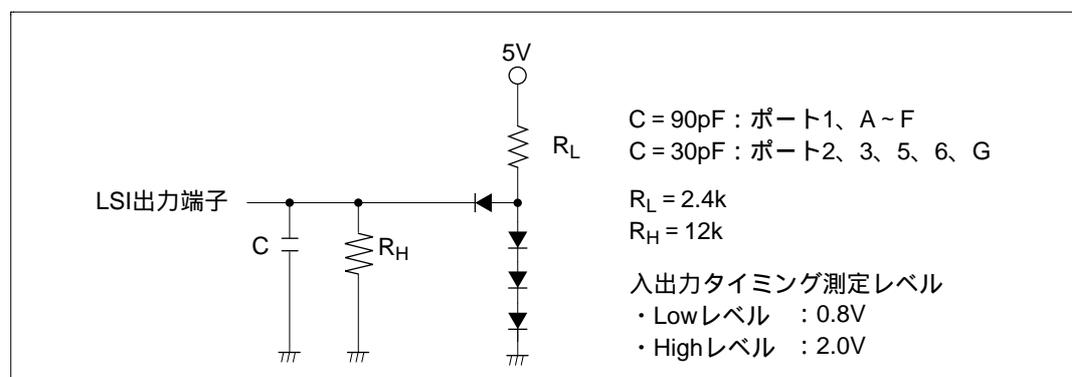


図 22.3 出力負荷回路

(1) クロックタイミング

表 22.4 にクロックタイミングを示します。

表 22.4 クロックタイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $f = 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
クロックサイクル時間	$t_{cyc}$	50	100	ns	図 22.4
クロックハイレベルパルス幅	$t_{CH}$	20		ns	
クロックローレベルパルス幅	$t_{CL}$	20		ns	
クロック立ち上がり時間	$t_{Cr}$		5	ns	
クロック立ち下がり時間	$t_{Cf}$		5	ns	
リセット発振安定時間 (水晶)	$t_{OSC1}$	10		ms	図 22.5
ソフトウェアスタンバイ発振安定時間 (水晶)	$t_{OSC2}$	10		ms	図 21.2
外部クロック出力安定遅延時間	$t_{DEXT}$	500		$\mu s$	図 22.5

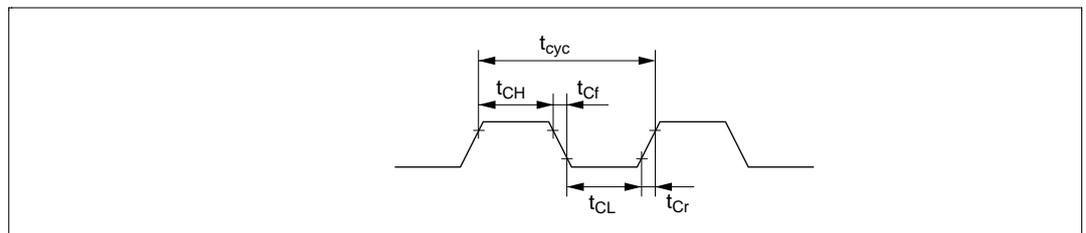


図 22.4 システムクロックタイミング

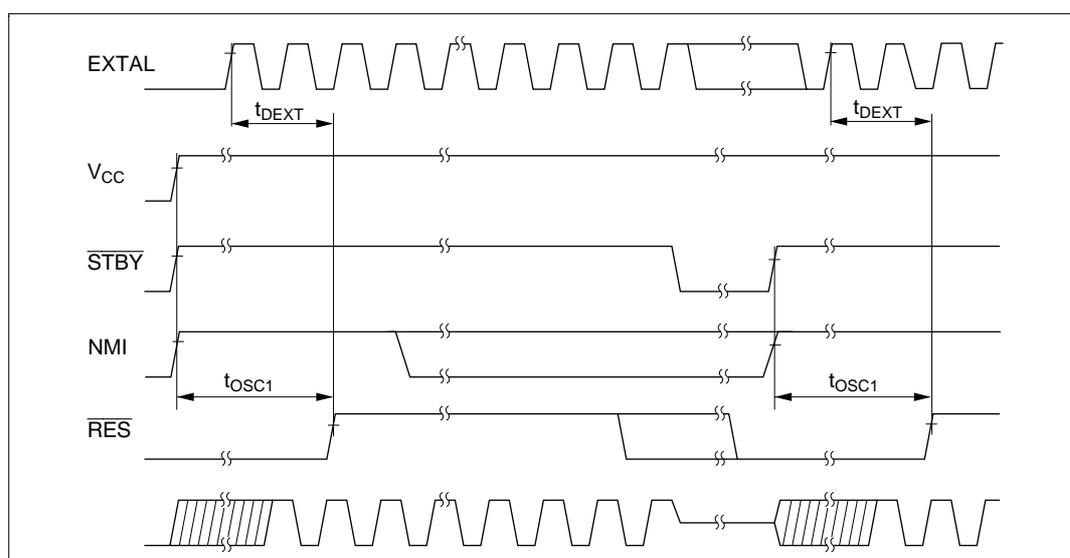


図 22.5 発振安定時間タイミング

## (2) 制御信号タイミング

表 22.5 に制御信号タイミングを示します。

表 22.5 制御信号タイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
RES セットアップ時間	$t_{RESS}$	200		ns	図 22.6
RES パルス幅	$t_{RESW}$	20		$t_{cyc}$	
NMI セットアップ時間	$t_{NMIS}$	150		ns	図 22.7
NMI ホールド時間	$t_{NMIH}$	10		ns	
NMI パルス幅 (ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時)	$t_{NMIW}$	200		ns	
IRQ セットアップ時間	$t_{IRQS}$	150		ns	
IRQ ホールド時間	$t_{IRQH}$	10		ns	
IRQ パルス幅 (ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時)	$t_{IRQW}$	200		ns	

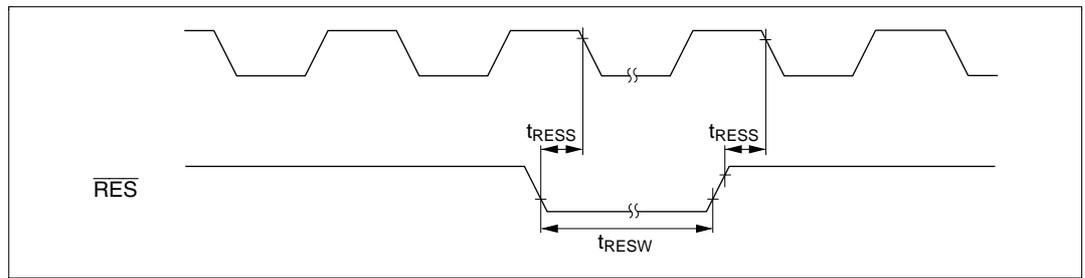


図 22.6 リセット入力タイミング

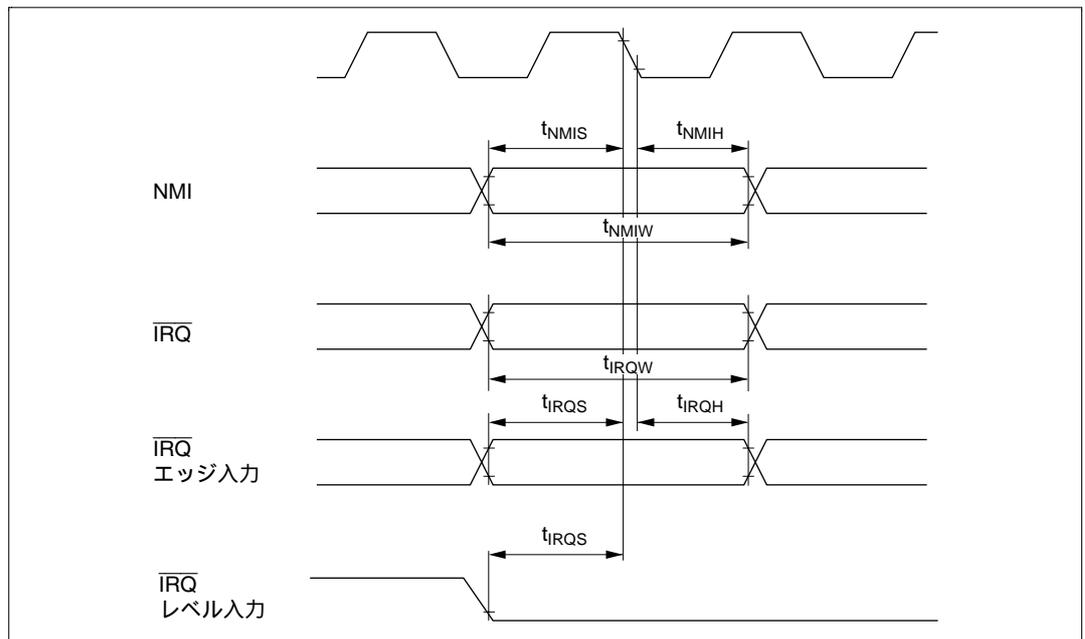


図 22.7 割り込み入力タイミング

## (3) バスタイミング

表 22.6 にバスタイミングを示します。

表 22.6 バスタイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $f = 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
アドレス遅延時間	$t_{AD}$		20	ns	図 22.8 ~ 図 22.15
アドレスセットアップ時間	$t_{AS}$	$0.5 \times t_{cvc} - 15$		ns	
アドレスホールド時間	$t_{AH}$	$0.5 \times t_{cvc} - 10$		ns	
プリチャージ時間	$t_{PCH}$	$1.5 \times t_{cvc} - 20$		ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 1	$t_{CSD1}$		20	ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 2	$t_{CSD2}$		20	ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 3	$t_{CSD3}$		25	ns	
$\overline{AS}$ 遅延時間	$t_{ASD}$		20	ns	
$\overline{RD}$ 遅延時間 1	$t_{RSD1}$		20	ns	
$\overline{RD}$ 遅延時間 2	$t_{RSD2}$		20	ns	
$\overline{CAS}$ 遅延時間	$t_{CASD}$		20	ns	
リードデータセットアップ時間	$t_{RDS}$	15		ns	
リードデータホールド時間	$t_{RDH}$	0		ns	
リードデータアクセス時間 1	$t_{ACC1}$		$1.0 \times t_{cvc} - 25$	ns	
リードデータアクセス時間 2	$t_{ACC2}$		$1.5 \times t_{cvc} - 25$	ns	
リードデータアクセス時間 3	$t_{ACC3}$		$2.0 \times t_{cvc} - 25$	ns	
リードデータアクセス時間 4	$t_{ACC4}$		$2.5 \times t_{cvc} - 25$	ns	
リードデータアクセス時間 5	$t_{ACC5}$		$3.0 \times t_{cvc} - 25$	ns	
$\overline{WR}$ 遅延時間 1	$t_{WRD1}$		20	ns	
$\overline{WR}$ 遅延時間 2	$t_{WRD2}$		20	ns	
$\overline{WR}$ パルス幅 1	$t_{WSW1}$	$1.0 \times t_{cvc} - 20$		ns	
$\overline{WR}$ パルス幅 2	$t_{WSW2}$	$1.5 \times t_{cvc} - 20$		ns	
ライトデータ遅延時間	$t_{WDD}$		30	ns	
ライトデータセットアップ時間	$t_{WDS}$	$0.5 \times t_{cvc} - 20$		ns	
ライトデータホールド時間	$t_{WDH}$	$0.5 \times t_{cvc} - 10$		ns	

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
WR セットアップ時間	$t_{WCS}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		ns	図 22.8 ~
WR ホールド時間	$t_{WCH}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		ns	図 22.15
CAS セットアップ時間	$t_{CSR}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		ns	図 22.12
WAIT セットアップ時間	$t_{WTS}$	30		ns	図 22.10
WAIT ホールド時間	$t_{WTH}$	5		ns	
BREQ セットアップ時間	$t_{BRQS}$	30		ns	図 22.16
BACK 遅延時間	$t_{BACD}$		15	ns	図 22.17
バスフローティング時間	$t_{BZD}$		50	ns	
BREQ $\bar{O}$ 遅延時間	$t_{BRQOD}$		30	ns	

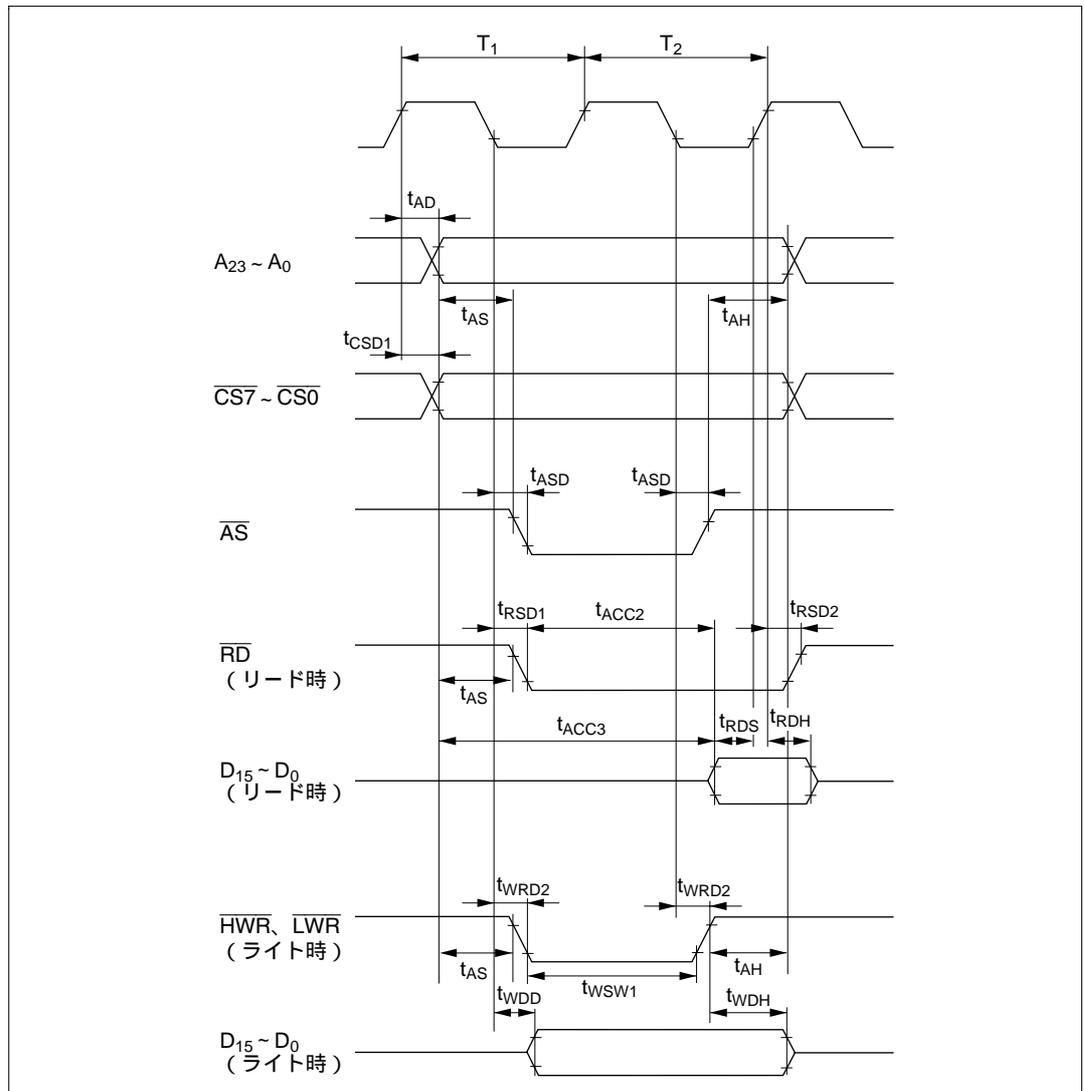


図 22.8 基本バスタイミング / 2 ステートアクセス

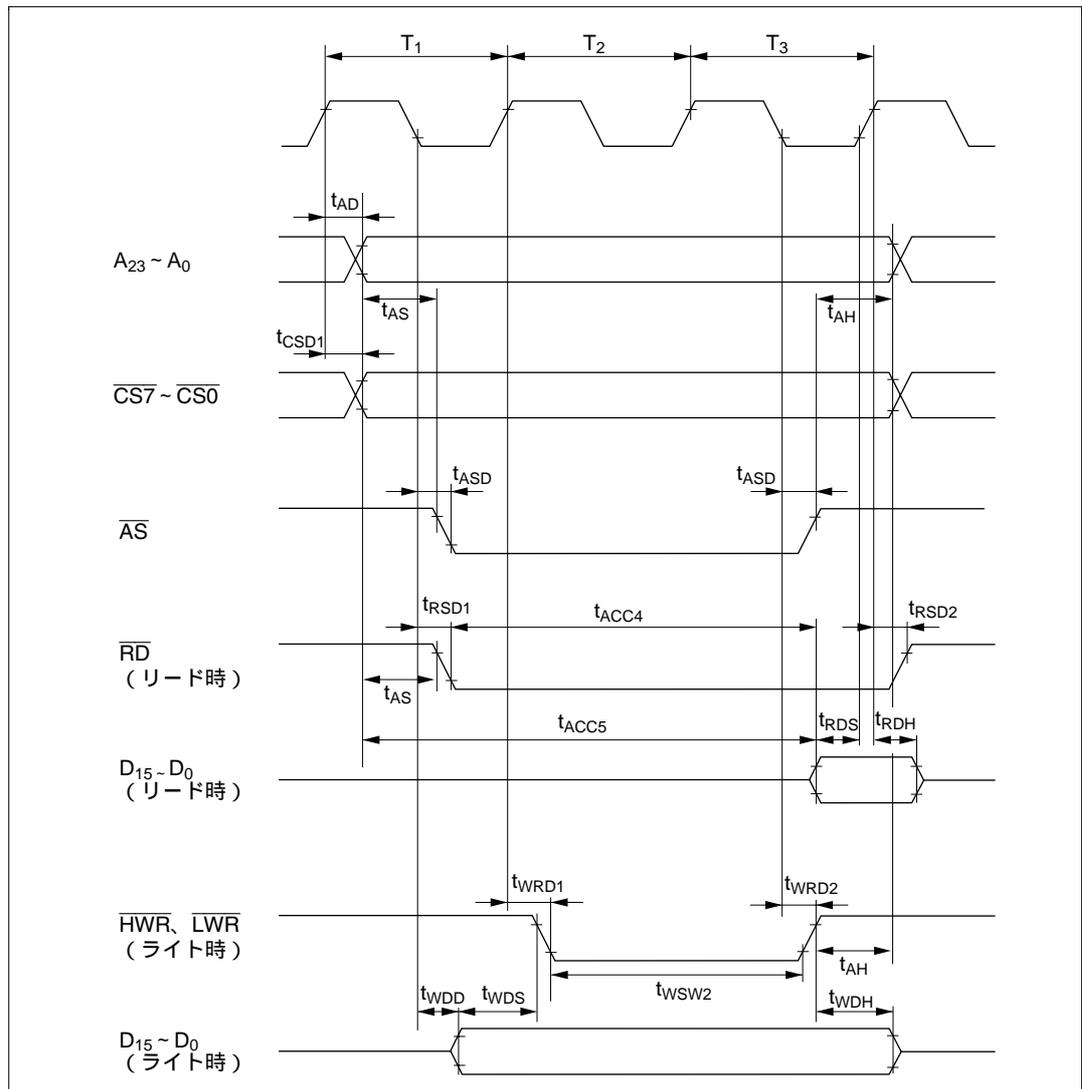


図 22.9 基本バスタイミング / 3 ステートアクセス

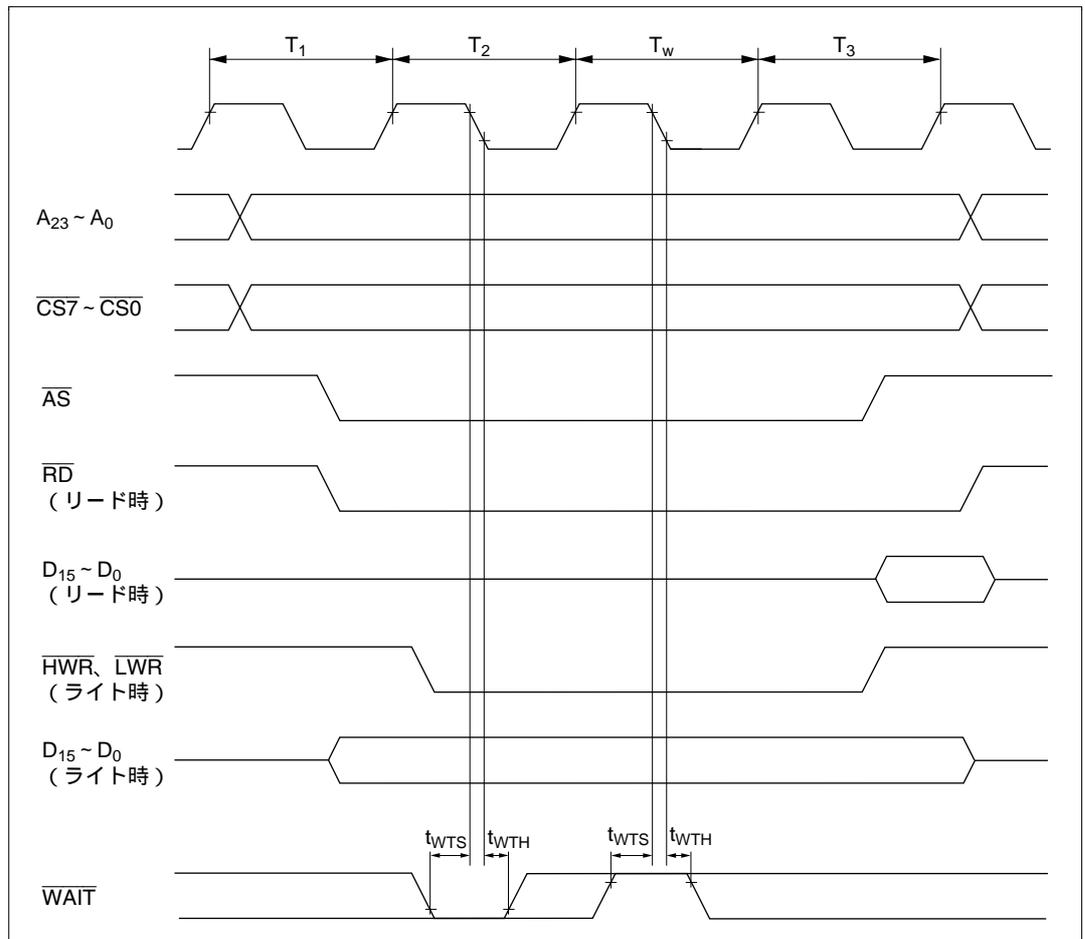


図 22.10 基本バスタイミング / 3 ステートアクセス 1 ウェイト

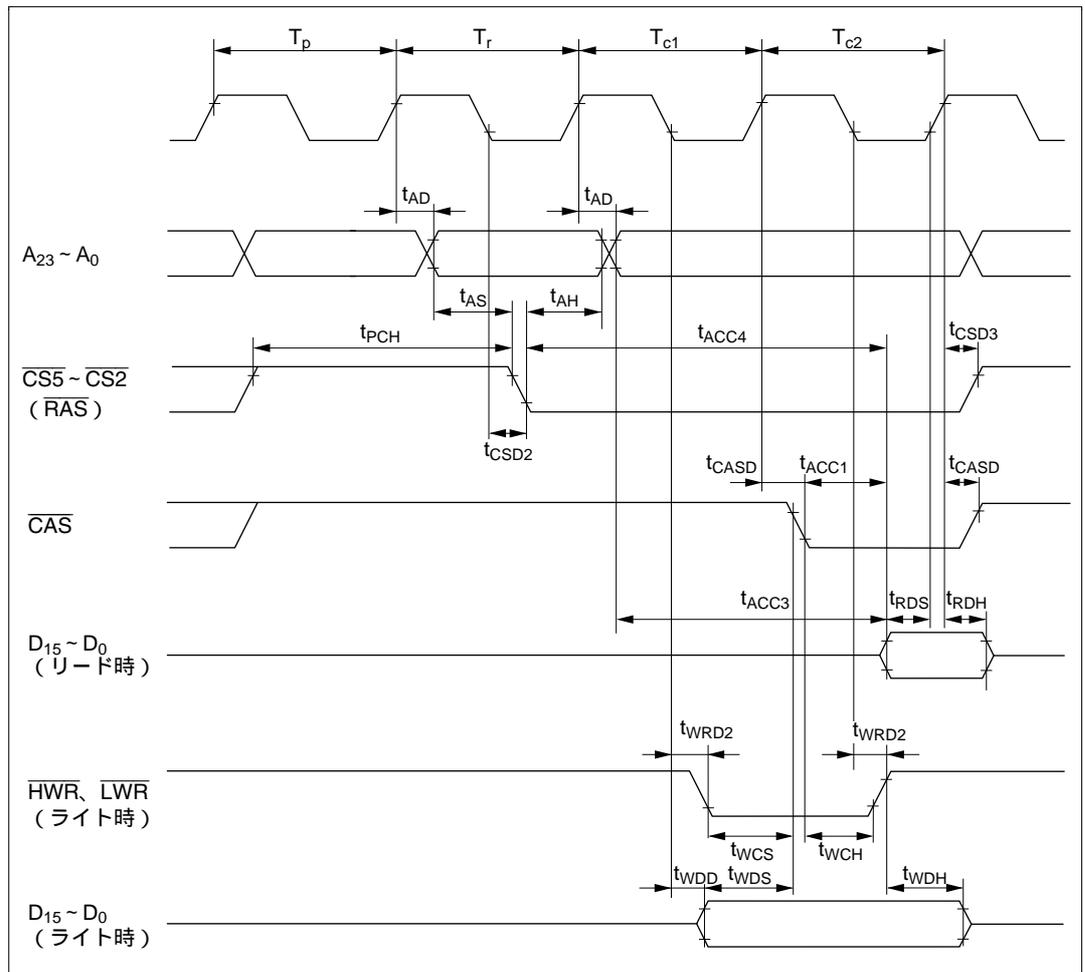


図 22.11 DRAMバスタイミング

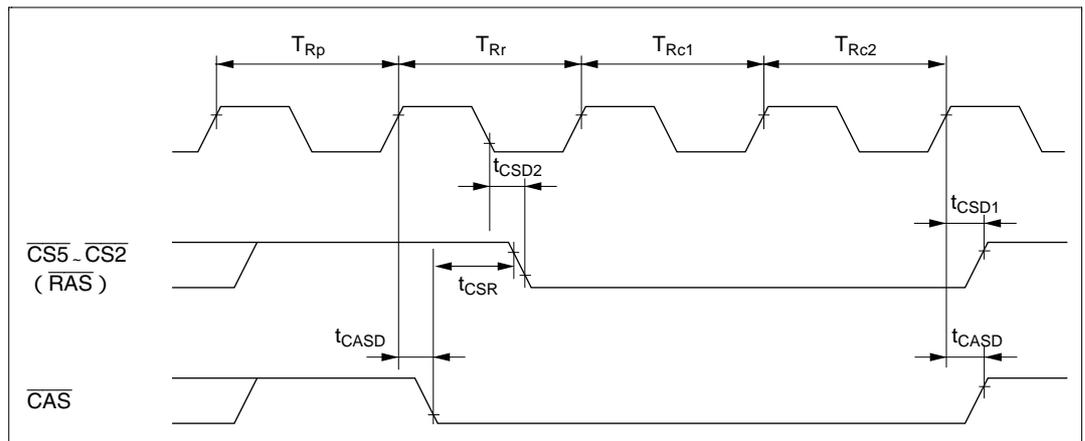


図 22.12 CAS ビフォー-RAS リフレッシュタイミング

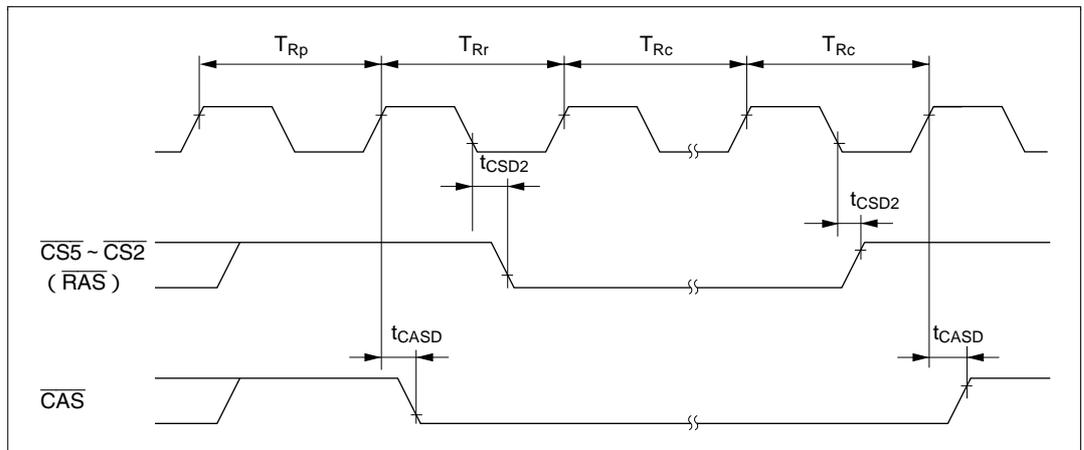


図 22.13 セルリフレッシュタイミング

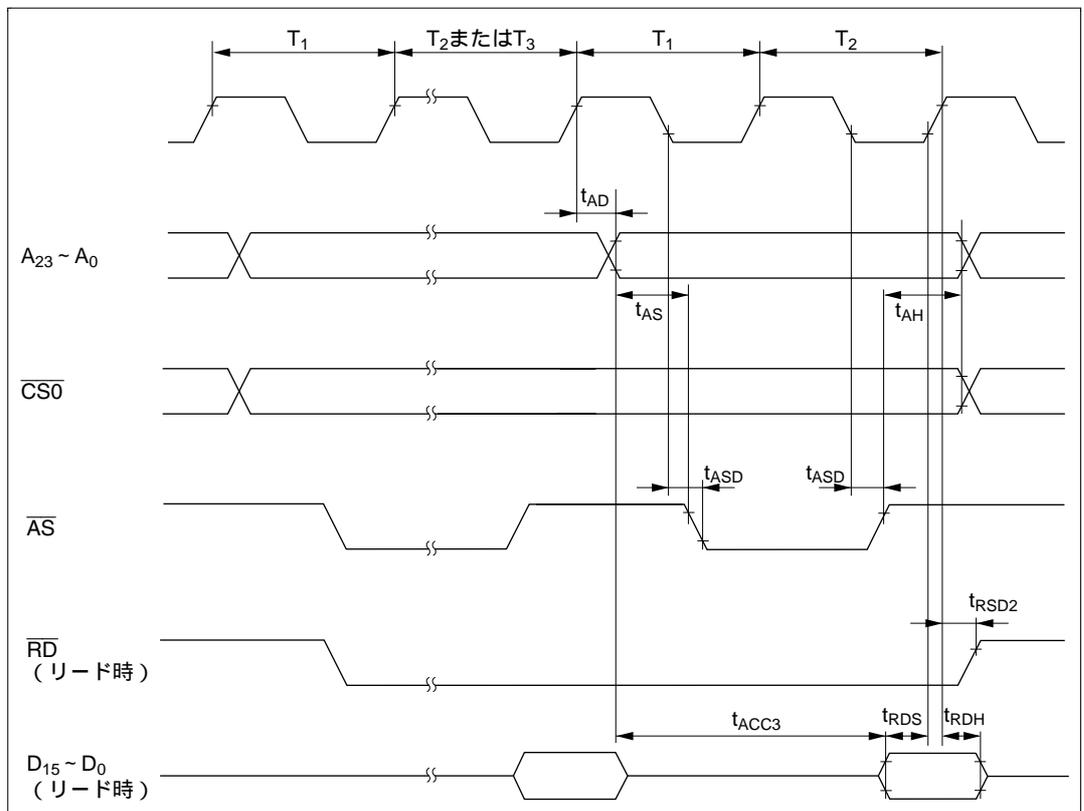


図 22.14 バーストROMアクセスタイミング / 2 ステートアクセス

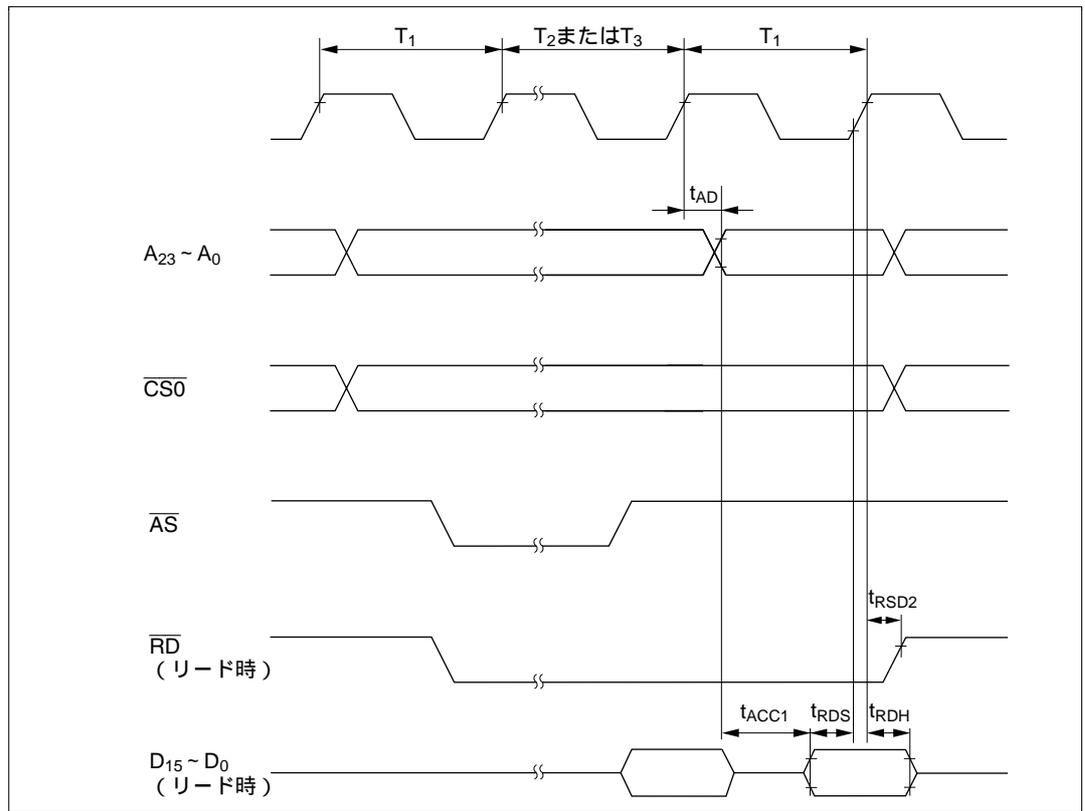


図 22.15 バースト ROM アクセスタイミング / 1 ステートアクセス

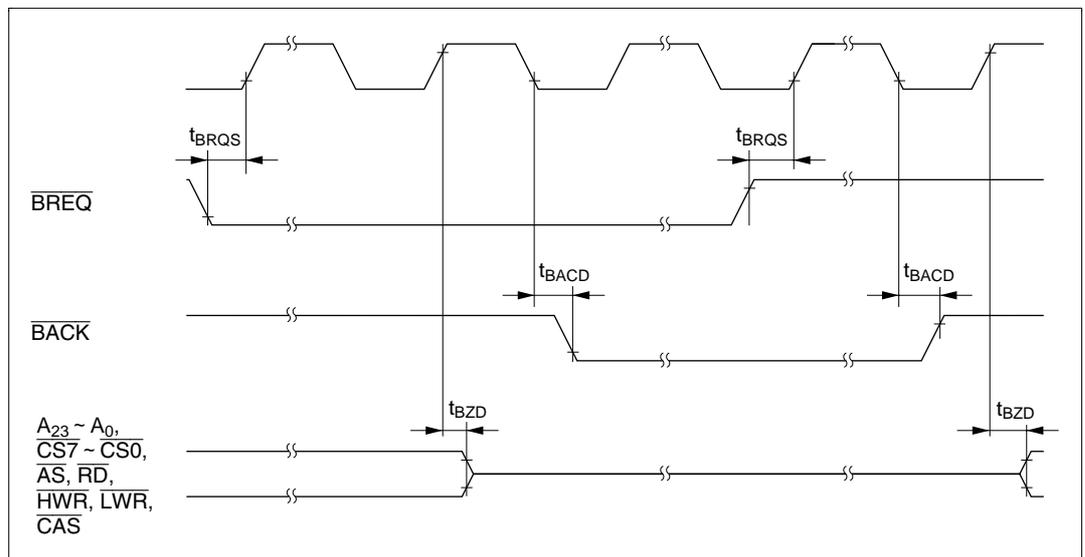


図 22.16 外部バス権解放タイミング

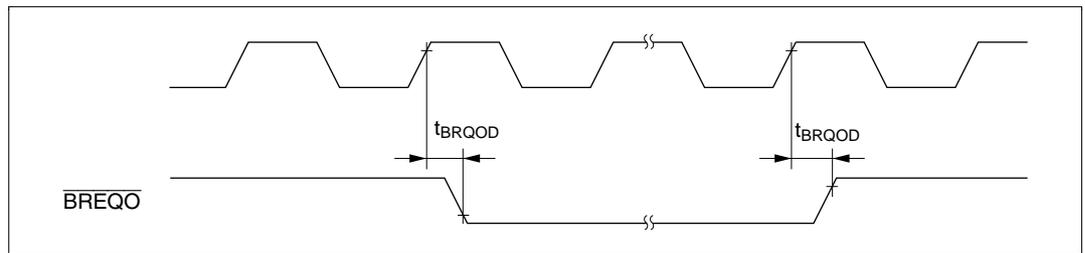


図 22.17 外部バス権要求出力タイミング

(4) DMAC タイミング

表 22.7 に DMAC タイミングを示します。

表 22.7 DMAC タイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $f = 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
DREQ セットアップ時間	$t_{DRQS}$	30		ns	図 22.21
DREQ ホールド時間	$t_{DRQH}$	10		ns	
TEND 遅延時間	$t_{TED}$		20	ns	図 22.20
DACK 遅延時間 1	$t_{DACD1}$		20	ns	図 22.18、
DACK 遅延時間 2	$t_{DACD2}$		20	ns	図 22.19

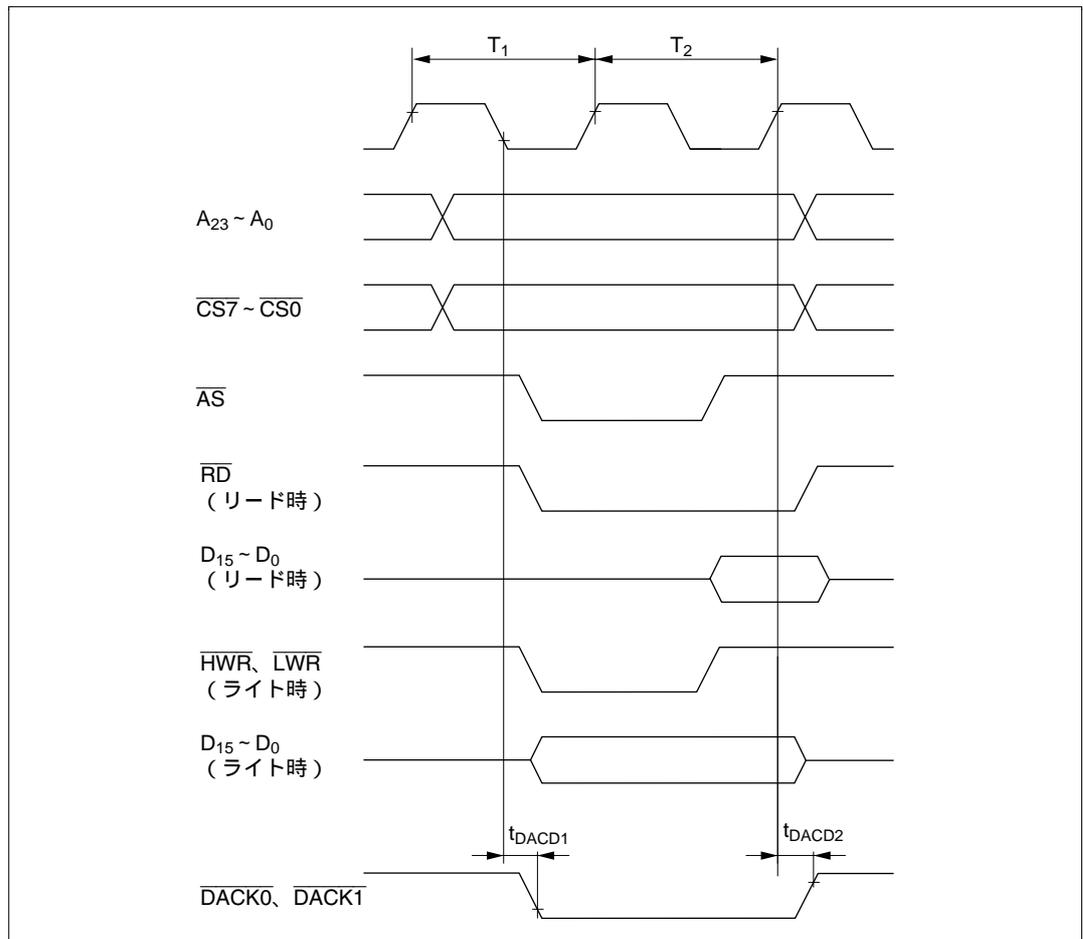


図 22.18 DMAC シングルアドレス転送タイミング / 2 ステートアクセス

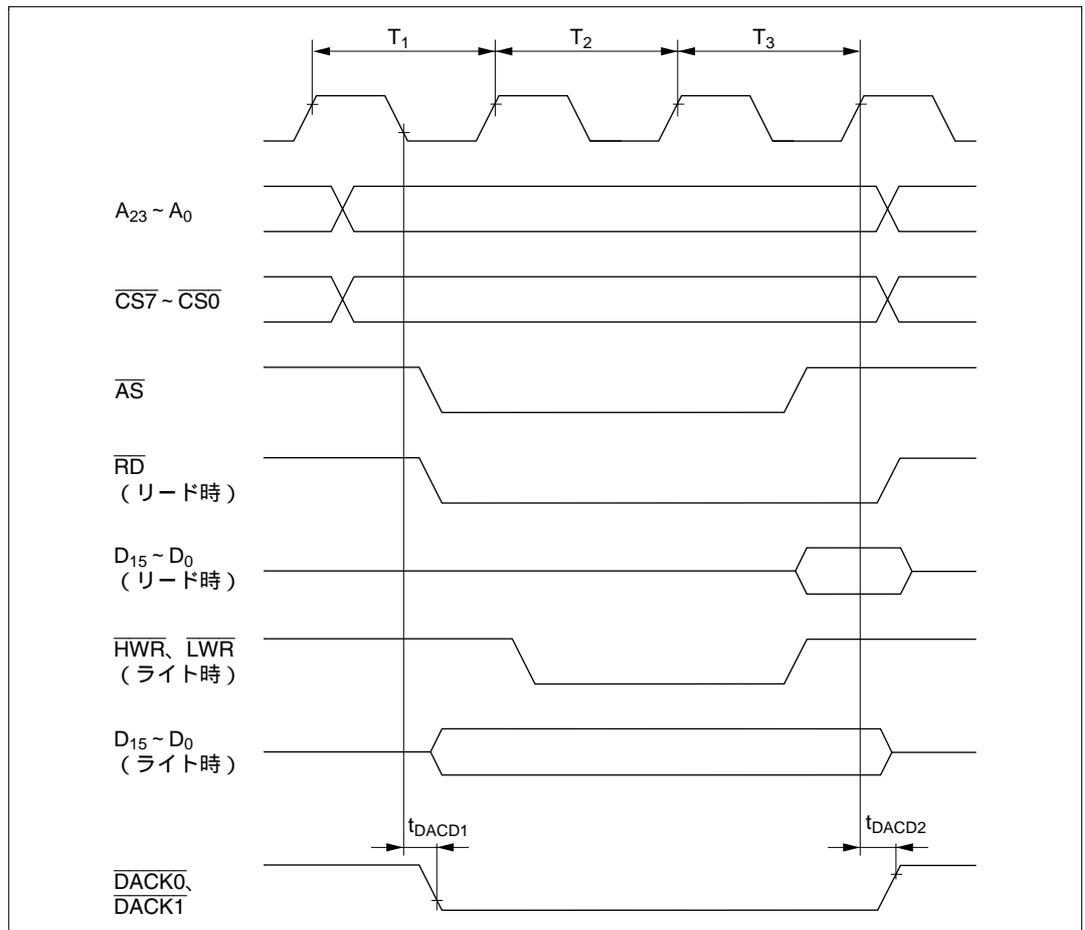


図 22.19 DMAC シングルアドレス転送タイミング / 3 ステートアクセス

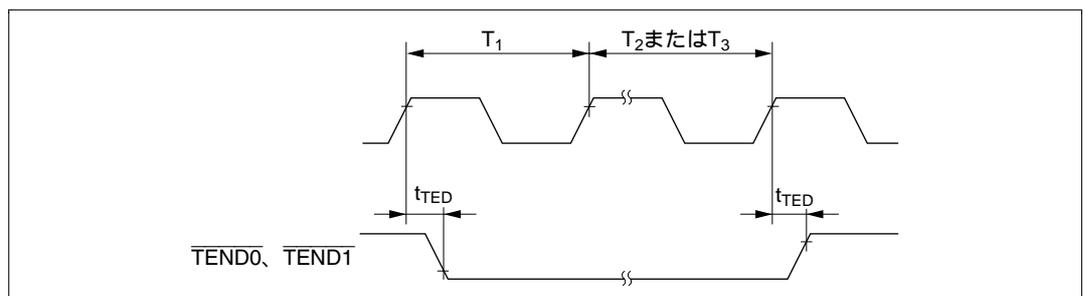


図 22.20 DMAC  $\overline{TEND}$  出力タイミング

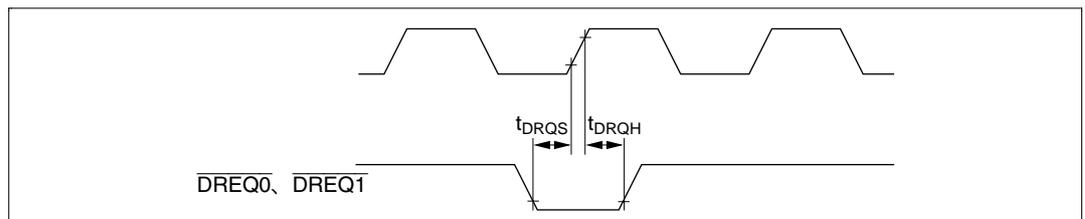


図 22.21 DMAC  $\overline{DREQ}$  入力タイミング

## (5) 内蔵周辺モジュールタイミング

表 22.8 に内蔵周辺モジュールタイミングを示します。

表 22.8 内蔵周辺モジュールタイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	条件		単位	測定条件	
			min	max			
I/O ポート	出力データ遅延時間	$t_{PVD}$		50	ns	図 22.22	
	入力データセットアップ時間	$t_{PRS}$	30		ns		
	入力データホールド時間	$t_{PRH}$	30		ns		
PPG	パルス出力遅延時間	$t_{POD}$		50	ns	図 22.23	
TPU	タイマ出力遅延時間	$t_{TOCD}$		50	ns	図 22.24	
	タイマ入力セットアップ時間	$t_{TICS}$	30		ns		
	タイマクロック入力セットアップ時間	$t_{TCKS}$	30		ns	図 22.25	
	タイマクロック	単エッジ指定	$t_{TCKWH}$	1.5	$t_{cyc}$		
	パルス幅	両エッジ指定	$t_{TCKWL}$	2.5	$t_{cyc}$		
8 ビット タイマ	タイマ出力遅延時間	$t_{TMOD}$		50	ns	図 22.26	
	タイマリセット入力セットアップ時間	$t_{TMRS}$	30		ns		図 22.28
	タイマクロック入力セットアップ時間	$t_{TMCS}$	30		ns	図 22.27	
	タイマクロック	単エッジ指定	$t_{TMCWH}$	1.5	$t_{cyc}$		
	パルス幅	両エッジ指定	$t_{TMCWL}$	2.5	$t_{cyc}$		
SCI	入力クロック サイクル	調歩同期	$t_{Syc}$	4	$t_{cyc}$	図 22.29	
		クロック同期		6	$t_{cyc}$		
	入力クロックパルス幅		$t_{SCKW}$	0.4	0.6	$t_{Syc}$	
	入力クロック立ち上がり時間		$t_{SCKr}$		1.5	$t_{cyc}$	
	入力クロック立ち下がり時間		$t_{SCKf}$		1.5	$t_{cyc}$	
	送信データ遅延時間		$t_{TXD}$		50	ns	図 22.30
	受信データセットアップ時間 (クロック同期)		$t_{RXS}$	50		ns	
	受信データホールド時間 (クロック同期)		$t_{RXH}$	50		ns	
A/D 変換器	トリガ入力セットアップ時間	$t_{TRGS}$	30		ns	図 22.31	

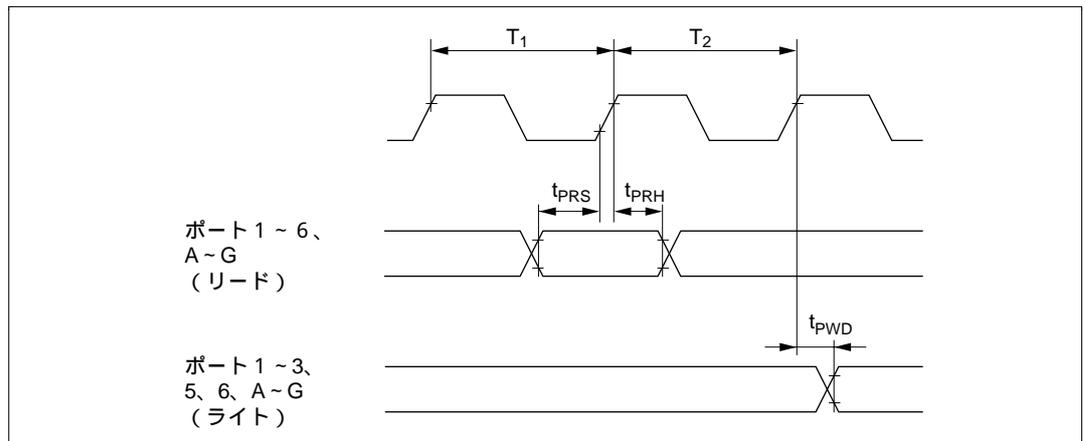


図 22.22 I/O ポート入出力タイミング

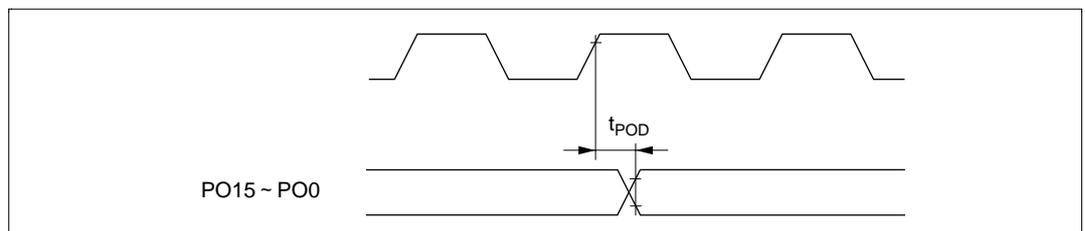


図 22.23 PPG 出力タイミング

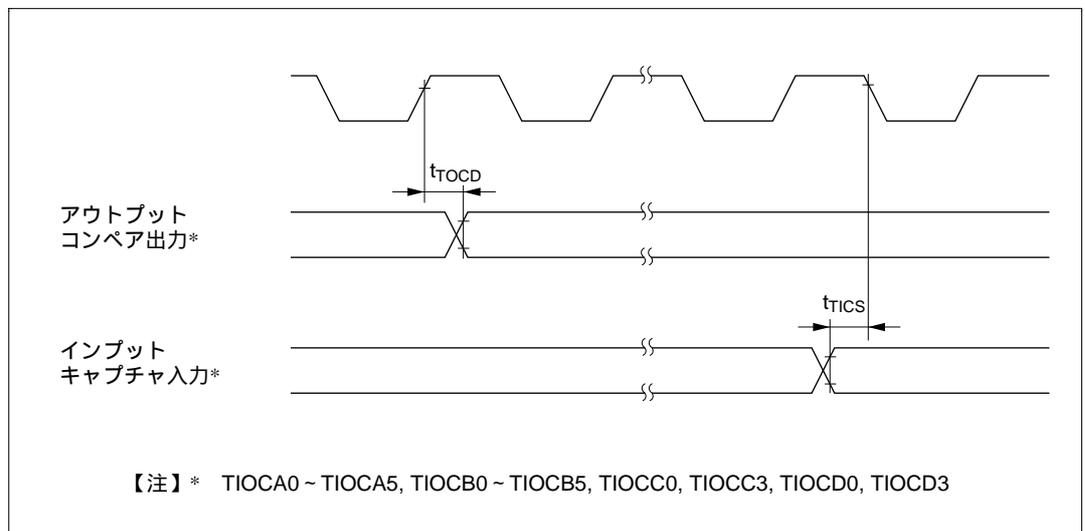


図 22.24 TPU 入出力タイミング

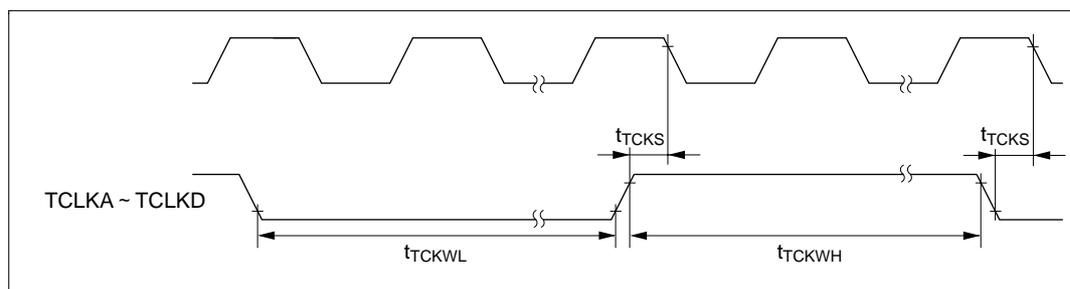


図 22.25 TPU クロック入力タイミング

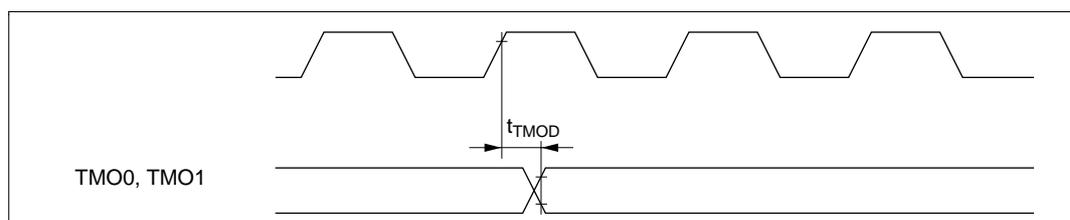


図 22.26 8 ビットタイマ出力タイミング

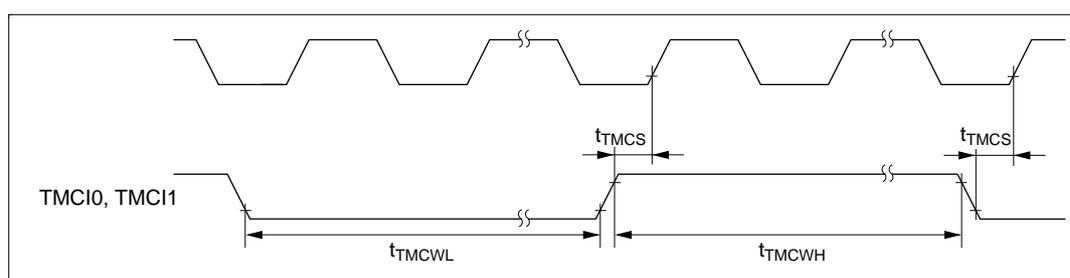


図 22.27 8 ビットタイマクロック入力タイミング

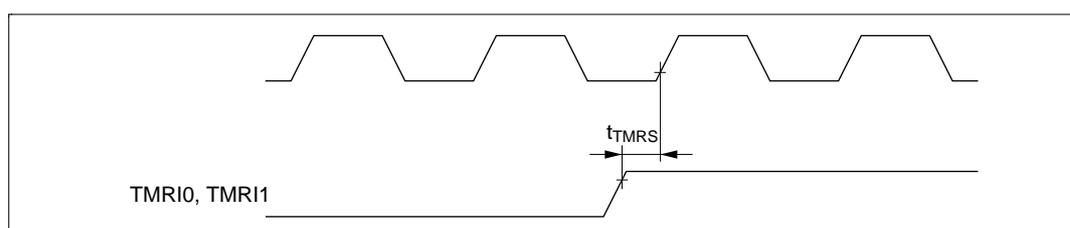


図 22.28 8 ビットタイマリセット入力タイミング

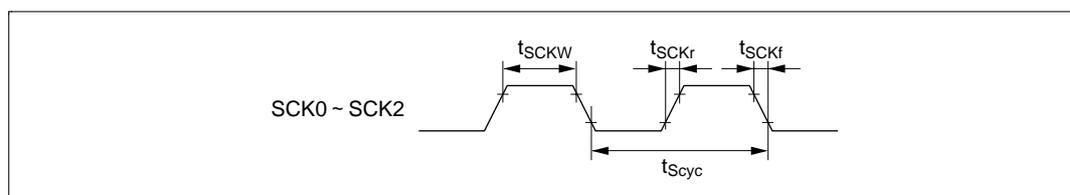


図 22.29 SCK クロック入力タイミング

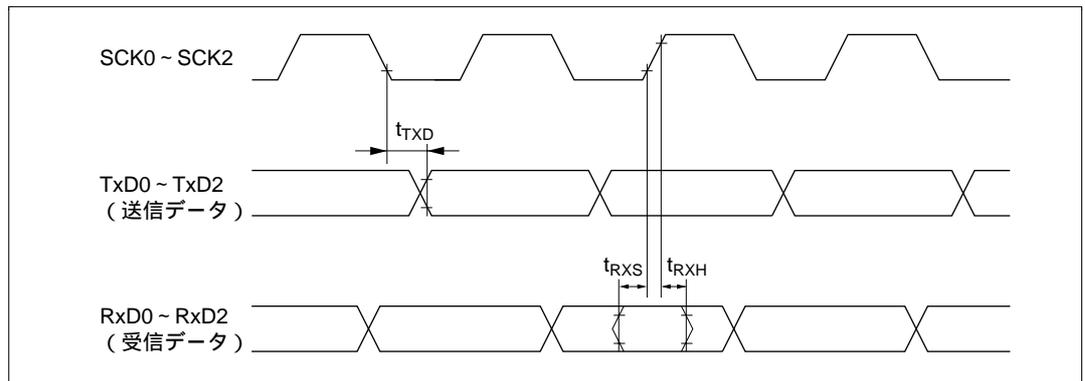


図 22.30 SCI 入出力タイミング/クロック同期モード

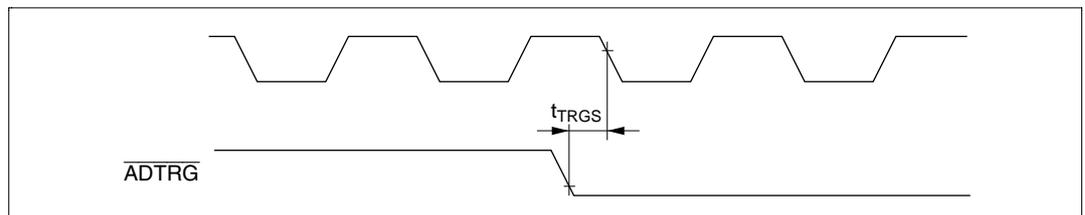


図 22.31 A/D 変換器外部トリガ入力タイミング

### 22.1.4 A/D 変換特性

A/D 変換特性を表 22.9 に示します。

表 22.9 A/D 変換特性

条件： $V_{CC} = AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f_{SCK} = 10 \sim 20MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	min	typ	max	単位
分解能	10	10	10	ビット
変換時間	6.7			$\mu s$
アナログ入力容量			20	pF
許容信号源インピーダンス			10* <sup>1</sup>	k
			5* <sup>2</sup>	k
非直線性誤差			$\pm 3.5$	LSB
オフセット誤差			$\pm 3.5$	LSB
フルスケール誤差			$\pm 3.5$	LSB
量子化誤差			$\pm 0.5$	LSB
絶対精度			$\pm 4.0$	LSB

【注】 \*1 12MHz のとき

\*2 > 12MHz のとき

### 22.1.5 D/A 変換特性

D/A 変換特性を表 22.10 に示します。

表 22.10 D/A 変換特性

条件 :  $V_{CC} = AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 10 \sim 20MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	min	typ	max	単位	測定条件
分解能	8	8	8	ビット	
変換時間			10	$\mu s$	負荷容量 20pF
絶対精度		$\pm 1.0$	$\pm 1.5$	LSB	負荷抵抗 2M
			$\pm 1.0$	LSB	負荷抵抗 4M

## 22.2 使用上の注意 (H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 内部降圧)

H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 では、マイコン内部の電源電圧を自動的に最適なレベルに電圧降下するための内部降圧回路を内蔵しています。この内部降圧電子 ( $V_{CL}$  端子) と  $V_{SS}$  端子間には、内部電圧安定用のコンデンサ ( $0.47 \mu\text{F}$  を 1 個または 2 個並列) を接続する必要があります。外付けコンデンサ接続方法を図 22.32 に示します。 $V_{CL}$  端子には、 $V_{CC}$  電源は接続しないでください。 $V_{CC}$  電源を接続した場合、LSI の永久破壊となることがあります ( $V_{CC}$  端子には従来どおり、 $V_{CC}$  電源を接続してください)。

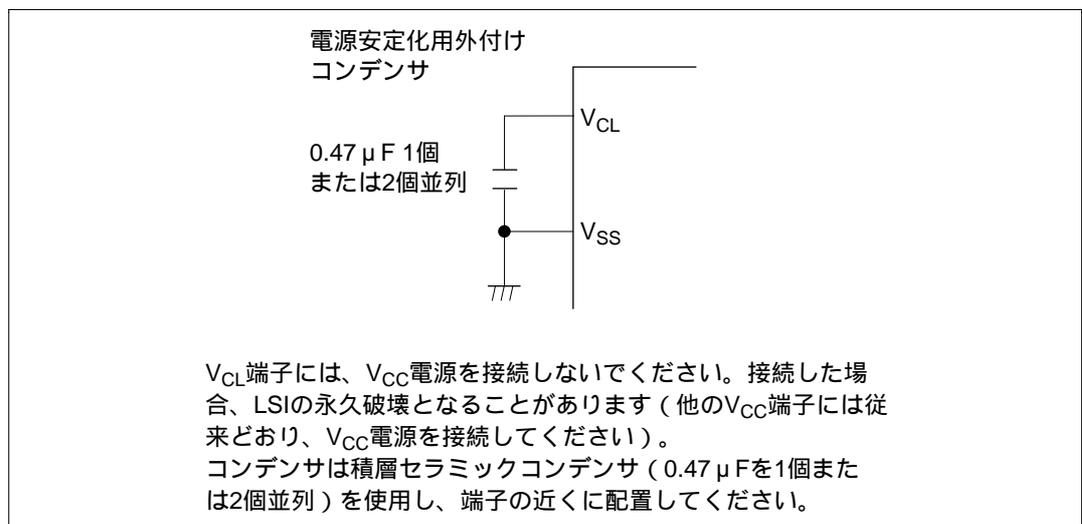


図 22.32  $V_{CL}$  コンデンサ接続方法

## 22.3 H8S/2398F-ZTAT の電気的特性

### 22.3.1 絶対最大定格

表 22.11 絶対最大定格

項目	記号	定格値	単位
電源電圧	$V_{CC}^{*1}$	-0.3 ~ +7.0	V
入力電圧 (ポート4以外)	$V_{in}$	-0.3 ~ $V_{CC} + 0.3$	V
入力電圧 (ポート4)	$V_{in}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
リファレンス電源電圧	$V_{ref}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
アナログ電源電圧	$AV_{CC}$	-0.3 ~ +7.0	V
アナログ入力電圧	$V_{AN}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
動作温度	$T_{opr}$	通常仕様品 : -20 ~ +75 <sup>*2</sup>	
		広温度範囲仕様品 : -40 ~ +85 <sup>*2</sup>	
保存温度	$T_{stg}$	-55 ~ +125	

#### 【使用上の注意】

絶対最大定格を超えて LSI を使用した場合、LSI の永久破壊となることがあります。

【注】 \*1  $V_{CL}$  ピンには電源電圧を印加しないでください。印加した場合、LSI の永久破壊となることがあります。GND との間に外付けコンデンサを接続してください。

\*2 フラッシュメモリの書き込み / 消去時の動作温度範囲は  $T_a = 0 \sim +75$  (一般仕様)、 $T_a = 0 \sim +85$  (広温度範囲仕様) です。

## 22.3.2 DC 特性

DC 特性を表 22.12 に示します。また、出力許容電流値を表 22.13 に示します。

表 22.12 DC 特性

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V^{*1}$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
シュミット トリガ入力 電圧	ポート 2、 P6 <sub>4</sub> ~ P6 <sub>7</sub>	$V_T^-$	1.0			V	
	PA <sub>4</sub> ~ PA <sub>7</sub>	$V_T^+$			$V_{CC} \times 0.7$	V	
		$V_T^+ - V_T^-$	0.4			V	
入力 High レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IH}$	$V_{CC} - 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	EXTAL		$V_{CC} \times 0.7$	$V_{CC} + 0.3$	V		
	ポート 1、3、5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		2.0	$V_{CC} + 0.3$	V		
	ポート 4		2.0	$AV_{CC} + 0.3$	V		
入力 Low レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IL}$	-0.3		0.5	V	
	NMI、EXTAL、 ポート 1、3 ~ 5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		-0.3		0.8	V	
出力 High レベル電圧	全出力端子	$V_{OH}$	$V_{CC} - 0.5$			V	$I_{OH} = -200 \mu A$
			3.5			V	$I_{OH} = -1mA$
出力 Low レベル電圧	全出力端子	$V_{OL}$			0.4	V	$I_{OL} = 1.6mA$
	ポート 1、A ~ C				1.0	V	$I_{OL} = 10mA$
入力リーク 電流	$\overline{RES}$	$ I_{in} $			10.0	$\mu A$	$V_{in} =$
	$\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>				1.0	$\mu A$	0.5V ~ $V_{CC} - 0.5V$
	ポート 4				1.0	$\mu A$	$V_{in} =$ 0.5V ~ $AV_{CC} - 0.5V$

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
スリープステート リーク電流 (オフ状態)	ポート1~3、5、6、 A~G	$ I_{TSI} $			1.0	$\mu A$	$V_{in} = 0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
入力プルアップ MOS電流	ポートA~E	$-I_p$	50		300	$\mu A$	$V_{in} = 0V$
入力容量	$\overline{RES}$	$C_{in}$			80	pF	$V_{in} = 0V$
	NMI				50	pF	$f = 1MHz$
	$\overline{RES}$ 、NMI以外の 全入力端子				15	pF	$T_a = 25$
消費電流*2	通常動作時	$I_{CC}^{*4}$		46 (5.0V)	69	mA	$f = 20MHz$
	スリープ時			37 (5.0V)	56	mA	
	スタンバイ時*3			0.01	10	$\mu A$	$T_a = 50$
						80	$\mu A$
アナログ 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		0.8 (5.0V)	2.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
リファレンス 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		2.2 (5.0V)	3.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
RAMスタンバイ電圧		$V_{RAM}$	2.0			V	

【注】 \*1 A/DおよびD/A変換器未使用時に $AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 、 $AV_{SS}$ 端子を開放しないでください。

$AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 端子は $V_{CC}$ に、 $AV_{SS}$ 端子は $V_{SS}$ にそれぞれ接続してください。

\*2 消費電流値は、 $V_{IH} \min = V_{CC} - 0.2V$ 、 $V_{IL} \max = 0.5V$ の条件下で、すべての出力端子を無負荷状態にして、さらに内蔵プルアップMOSをオフ状態にした場合の値です。

\*3  $V_{RAM}$   $V_{CC} < 4.5V$ のとき、 $V_{IH} \min = V_{CC} \times 0.9$ 、 $V_{IL} \max = 0.3V$ とした場合の値です。

\*4  $I_{CC}$ は下記の式に従って $V_{CC}$ と $f$ に依存します。

$$I_{CC} \max. = 3.0 \text{ (mA)} + 0.60 \text{ (mA/(MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (通常動作時)}$$

$$I_{CC} \max. = 3.0 \text{ (mA)} + 0.48 \text{ (mA/(MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (スリープ時)}$$

表 22.13 出力許容電流値

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	min	typ	max	単位
出力 Low レベル許容電流 (1端子当たり)	ポート 1、A~C			10	mA
	上記以外の出力端子			2.0	mA
出力 Low レベル許容電流 (総和)	ポート 1、A~C 32 端子の総和			80	mA
	上記を含む、全出力端子 の総和			120	mA
出力 High レベル許容電流 (1端子当たり)	全出力端子	$-I_{OH}$		2.0	mA
出力 High レベル許容電流 (総和)	全出力端子の総和	$-I_{OH}$		40	mA

- 【注】 1. LSI の信頼性を確保するため、出力電流値は表 22.13 の値を超えないようにしてください。
2. ダーリントトランジスタや、LED を直接駆動する場合には、図 22.33、図 22.34 に示すように、出力に必ず電流制限抵抗を挿入してください。

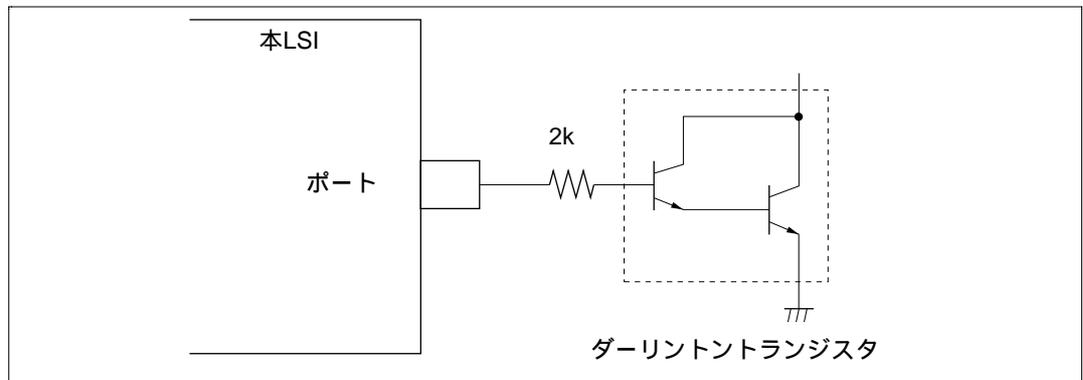


図 22.33 ダーリントトランジスタ駆動回路例

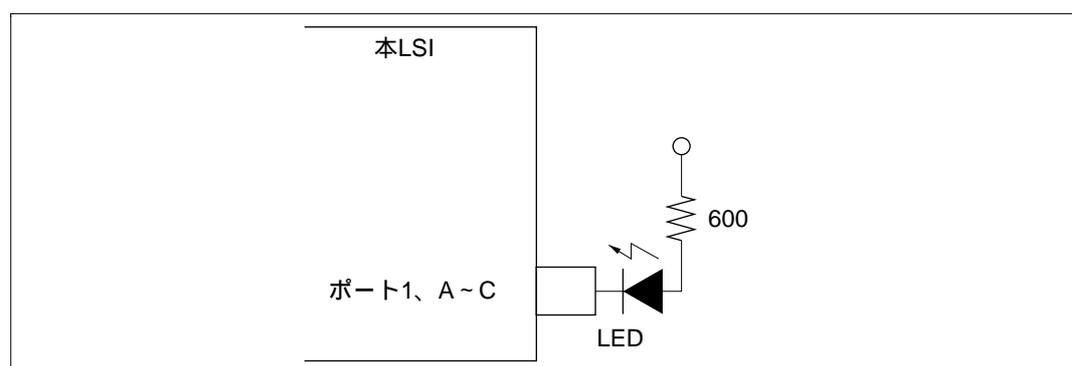


図 22.34 LED 駆動回路例

### 22.3.3 AC 特性

図 22.35 に AC 特性測定条件を示します。

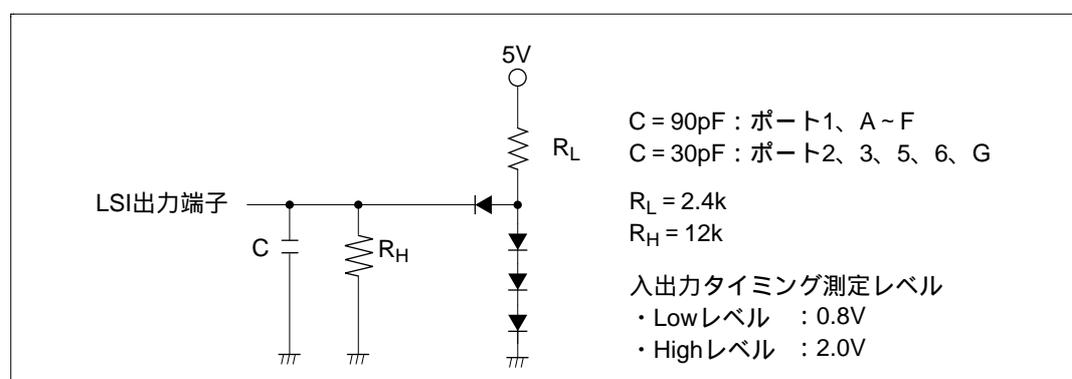


図 22.35 出力負荷回路

(1) クロックタイミング

表 22.14 にクロックタイミングを示します。

表 22.14 クロックタイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $f = 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
クロックサイクル時間	$t_{cyc}$	50	100	ns	図 22.36
クロックハイレベルパルス幅	$t_{CH}$	20		ns	
クロックローレベルパルス幅	$t_{CL}$	20		ns	
クロック立ち上がり時間	$t_{Cr}$		5	ns	
クロック立ち下がり時間	$t_{Cf}$		5	ns	
リセット発振安定時間 (水晶)	$t_{OSC1}$	10		ms	図 22.37
ソフトウェアスタンバイ発振安定時間 (水晶)	$t_{OSC2}$	10		ms	図 21.2
外部クロック出力安定遅延時間	$t_{DEXT}$	500		$\mu s$	図 22.37

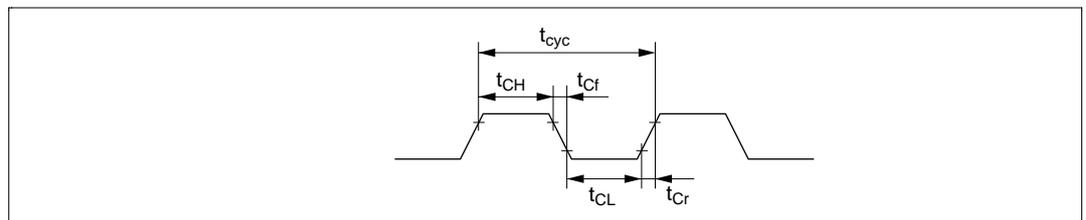


図 22.36 システムクロックタイミング

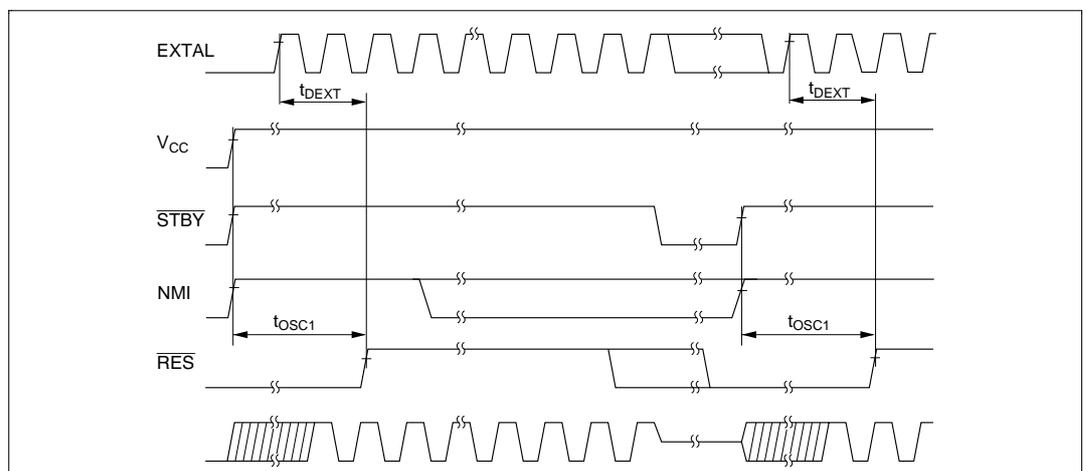


図 22.37 発振安定時間タイミング

## (2) 制御信号タイミング

表 22.15 に制御信号タイミングを示します。

表 22.15 制御信号タイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $f = 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
$\overline{RES}$ セットアップ時間	$t_{RESS}$	200		ns	図 22.38
$\overline{RES}$ パルス幅	$t_{RESW}$	20		$t_{cyc}$	
NMI セットアップ時間	$t_{NMIS}$	150		ns	図 22.39
NMI ホールド時間	$t_{NMIH}$	10		ns	
NMI パルス幅 (ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時)	$t_{NMIW}$	200		ns	
$\overline{IRQ}$ セットアップ時間	$t_{IROs}$	150		ns	
$\overline{IRQ}$ ホールド時間	$t_{IRQH}$	10		ns	
$\overline{IRQ}$ パルス幅 (ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時)	$t_{IRQW}$	200		ns	

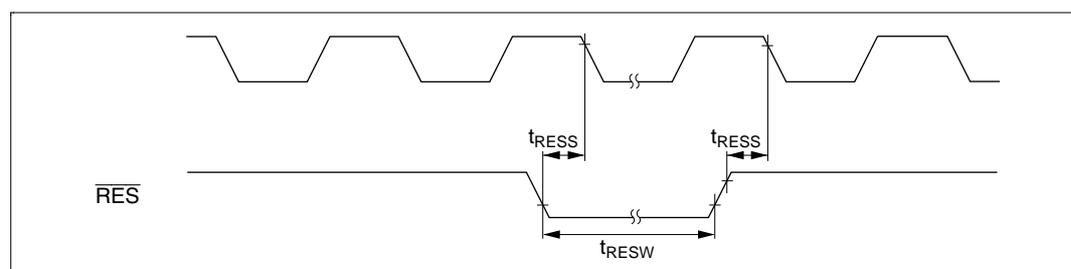


図 22.38 リセット入力タイミング

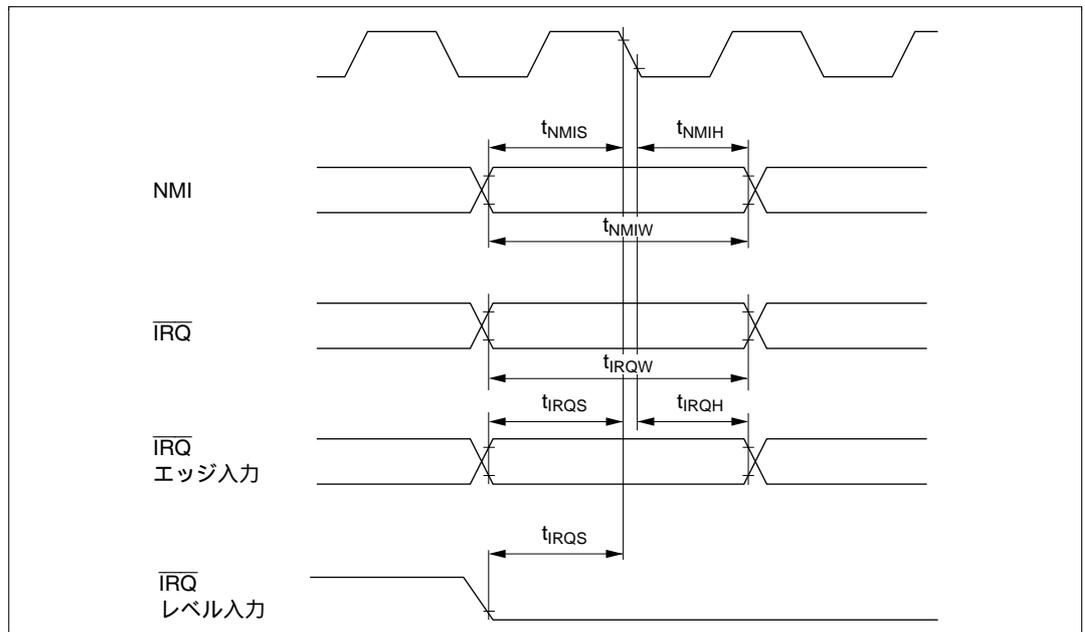


図 22.39 割り込み入力タイミング

## (3) バスタイミング

表 22.16 にバスタイミングを示します。

表 22.16 バスタイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $f = 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
アドレス遅延時間	$t_{AD}$		20	ns	図 22.40 ~ 図 22.47
アドレスセットアップ時間	$t_{AS}$	$0.5 \times t_{cvc} - 15$		ns	
アドレスホールド時間	$t_{AH}$	$0.5 \times t_{cvc} - 10$		ns	
プリチャージ時間	$t_{PCH}$	$1.5 \times t_{cvc} - 20$		ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 1	$t_{CSD1}$		20	ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 2	$t_{CSD2}$		20	ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 3	$t_{CSD3}$		25	ns	
$\overline{AS}$ 遅延時間	$t_{ASD}$		20	ns	
$\overline{RD}$ 遅延時間 1	$t_{RSD1}$		20	ns	
$\overline{RD}$ 遅延時間 2	$t_{RSD2}$		20	ns	
$\overline{CAS}$ 遅延時間	$t_{CASD}$		20	ns	
リードデータセットアップ時間	$t_{RDS}$	15		ns	
リードデータホールド時間	$t_{RDH}$	0		ns	
リードデータアクセス時間 1	$t_{ACC1}$		$1.0 \times t_{cvc} - 25$	ns	
リードデータアクセス時間 2	$t_{ACC2}$		$1.5 \times t_{cvc} - 25$	ns	
リードデータアクセス時間 3	$t_{ACC3}$		$2.0 \times t_{cvc} - 25$	ns	
リードデータアクセス時間 4	$t_{ACC4}$		$2.5 \times t_{cvc} - 25$	ns	
リードデータアクセス時間 5	$t_{ACC5}$		$3.0 \times t_{cvc} - 25$	ns	
$\overline{WR}$ 遅延時間 1	$t_{WRD1}$		20	ns	
$\overline{WR}$ 遅延時間 2	$t_{WRD2}$		20	ns	
$\overline{WR}$ パルス幅 1	$t_{WSW1}$	$1.0 \times t_{cvc} - 20$		ns	
$\overline{WR}$ パルス幅 2	$t_{WSW2}$	$1.5 \times t_{cvc} - 20$		ns	
ライトデータ遅延時間	$t_{WDD}$		30	ns	
ライトデータセットアップ時間	$t_{WDS}$	$0.5 \times t_{cvc} - 20$		ns	
ライトデータホールド時間	$t_{WDH}$	$0.5 \times t_{cvc} - 10$		ns	

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
$\overline{WR}$ セットアップ時間	$t_{WCS}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		ns	図 22.40 ~
$\overline{WR}$ ホールド時間	$t_{WCH}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		ns	図 22.47
$\overline{CAS}$ セットアップ時間	$t_{CSR}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		ns	図 22.44
$\overline{WAIT}$ セットアップ時間	$t_{WTS}$	30		ns	図 22.42
$\overline{WAIT}$ ホールド時間	$t_{WTH}$	5		ns	
$\overline{BREQ}$ セットアップ時間	$t_{BRQS}$	30		ns	図 22.48
BACK 遅延時間	$t_{BACD}$		15	ns	
バスのフローティング時間	$t_{BZD}$		50	ns	
$\overline{BREQ0}$ 遅延時間	$t_{BRQOD}$		30	ns	図 22.49

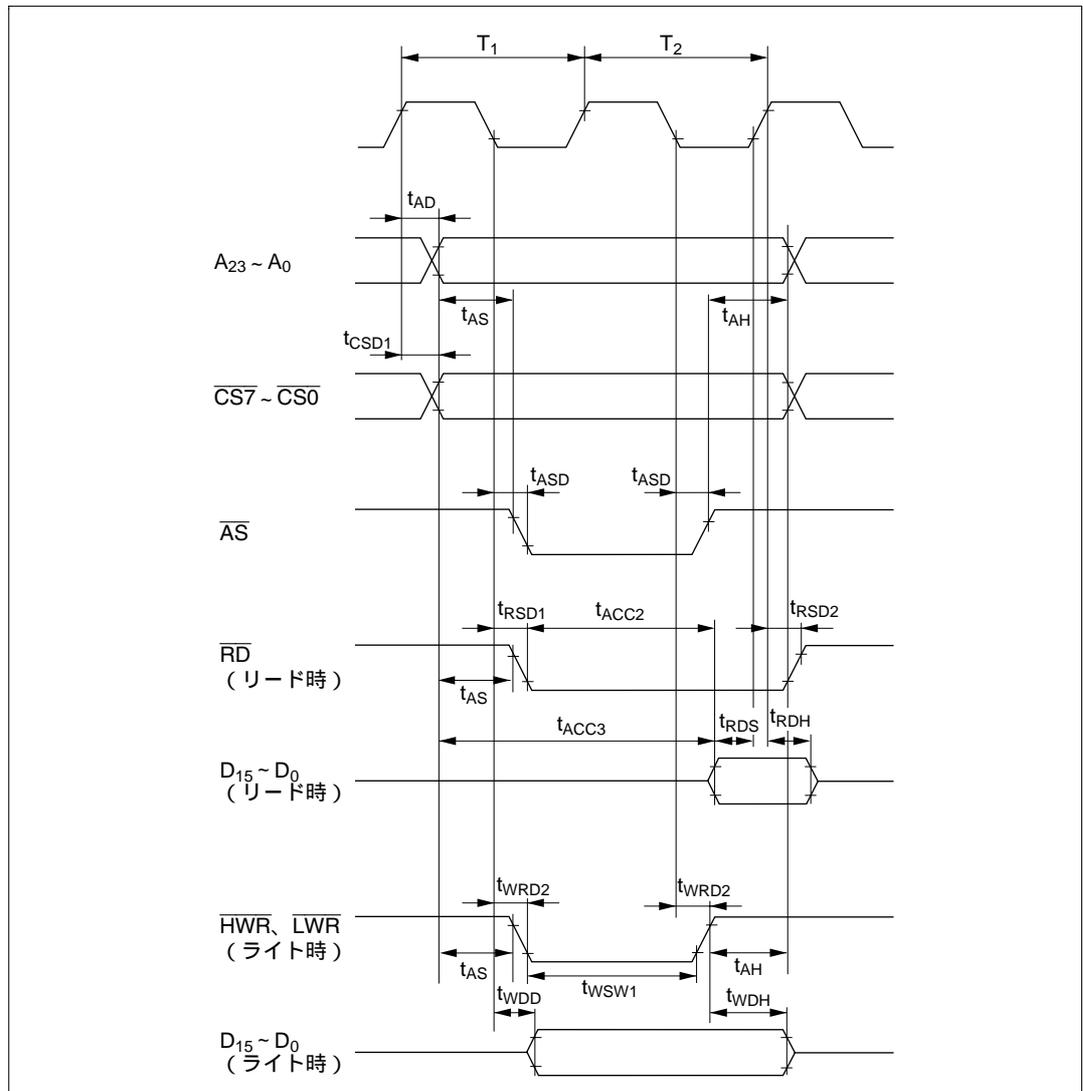


図 22.40 基本バスタイミング / 2 ステートアクセス

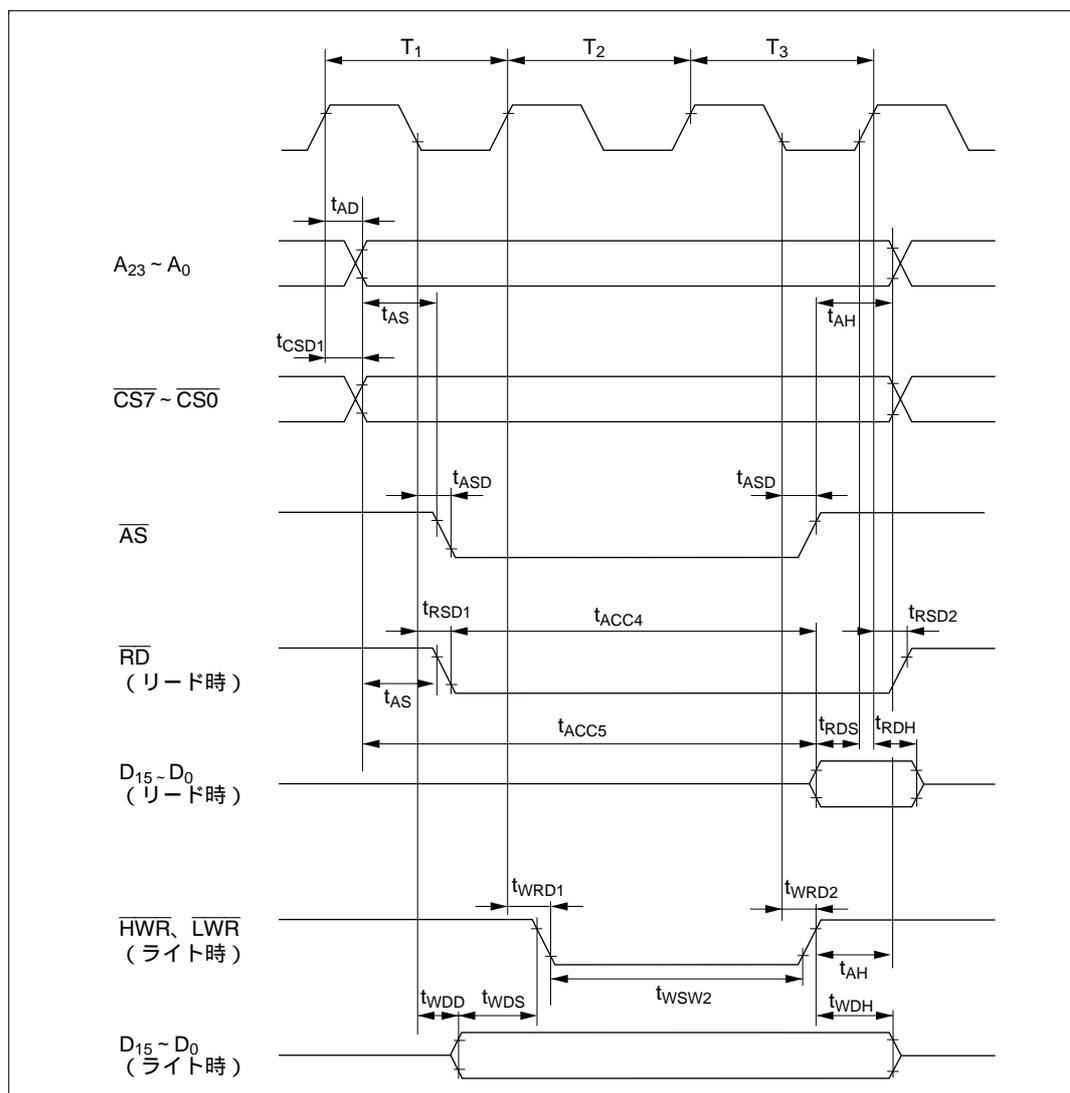


図 22.41 基本バスタイミング / 3 ステートアクセス

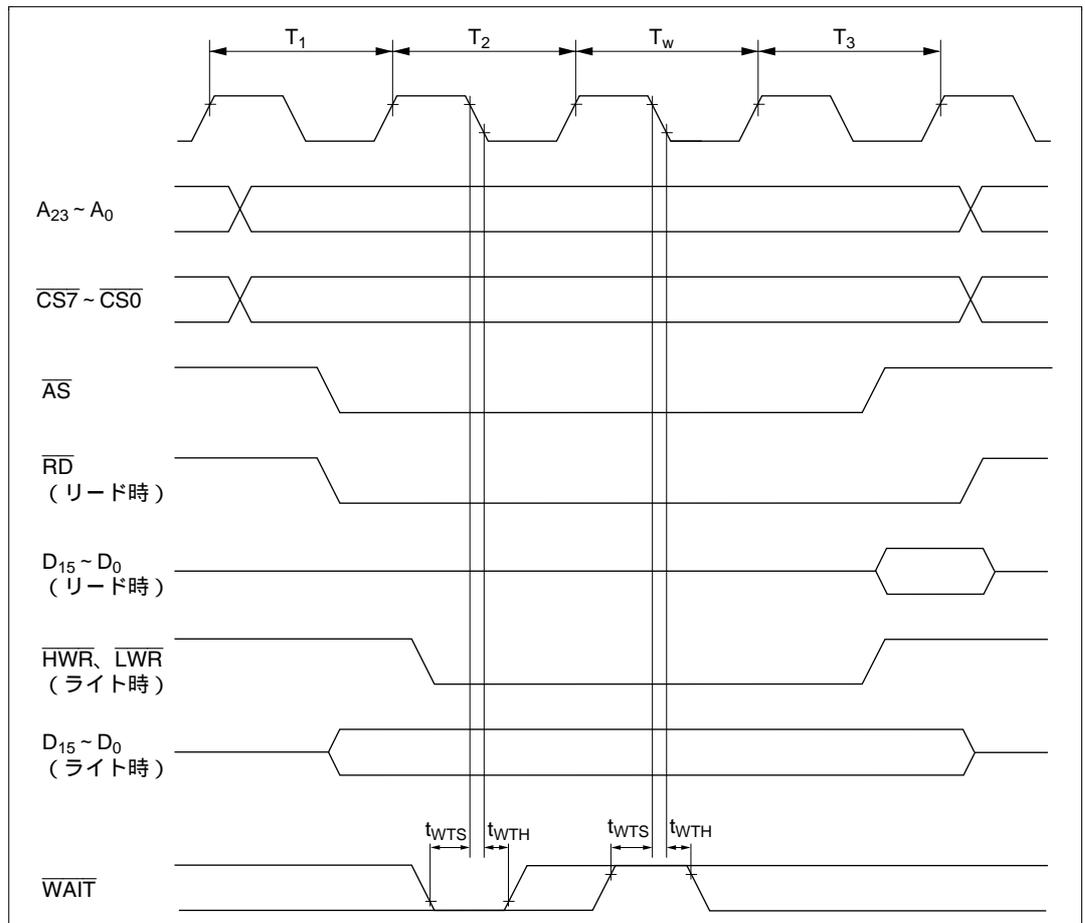


図 22.42 基本バスタイミング / 3 ステートアクセス 1 ウェイト

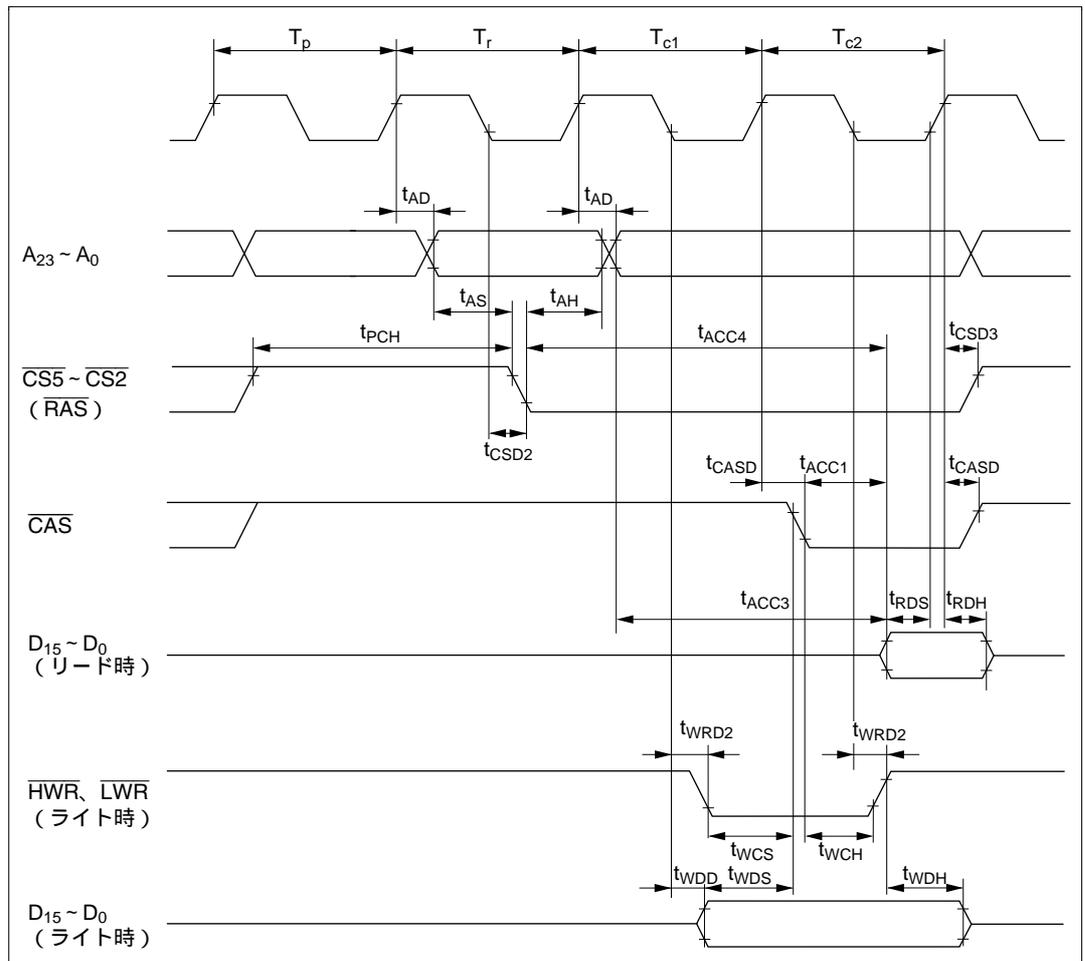


図 22.43 DRAMバスタイミング

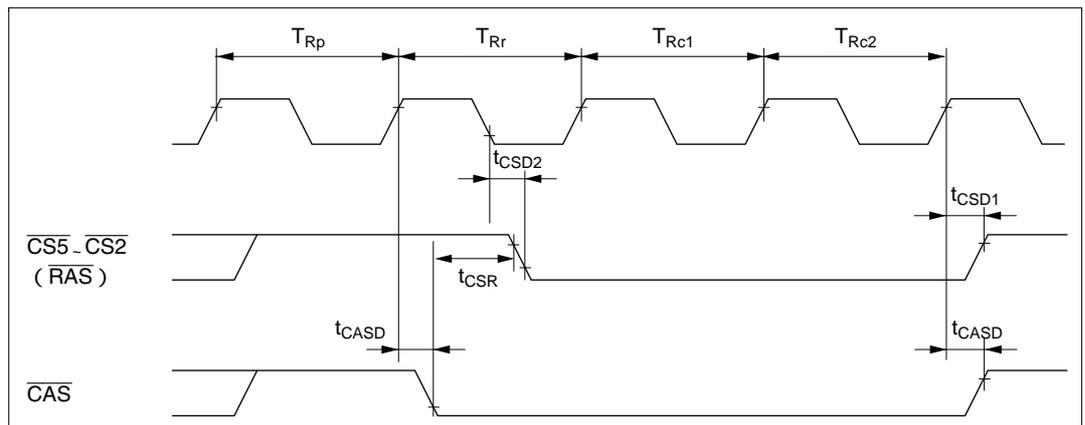


図 22.44 CAS ビフォー-RAS リフレッシュタイミング

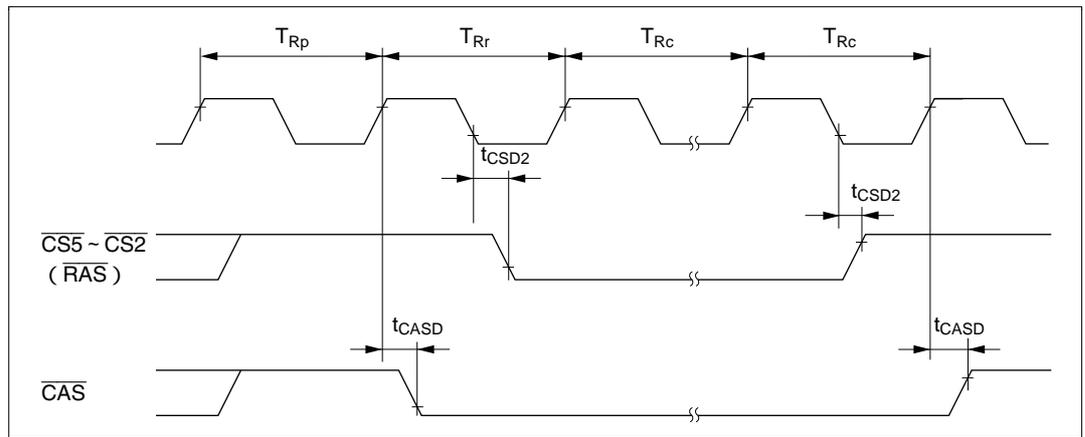


図 22.45 セルフリフレッシュタイミング

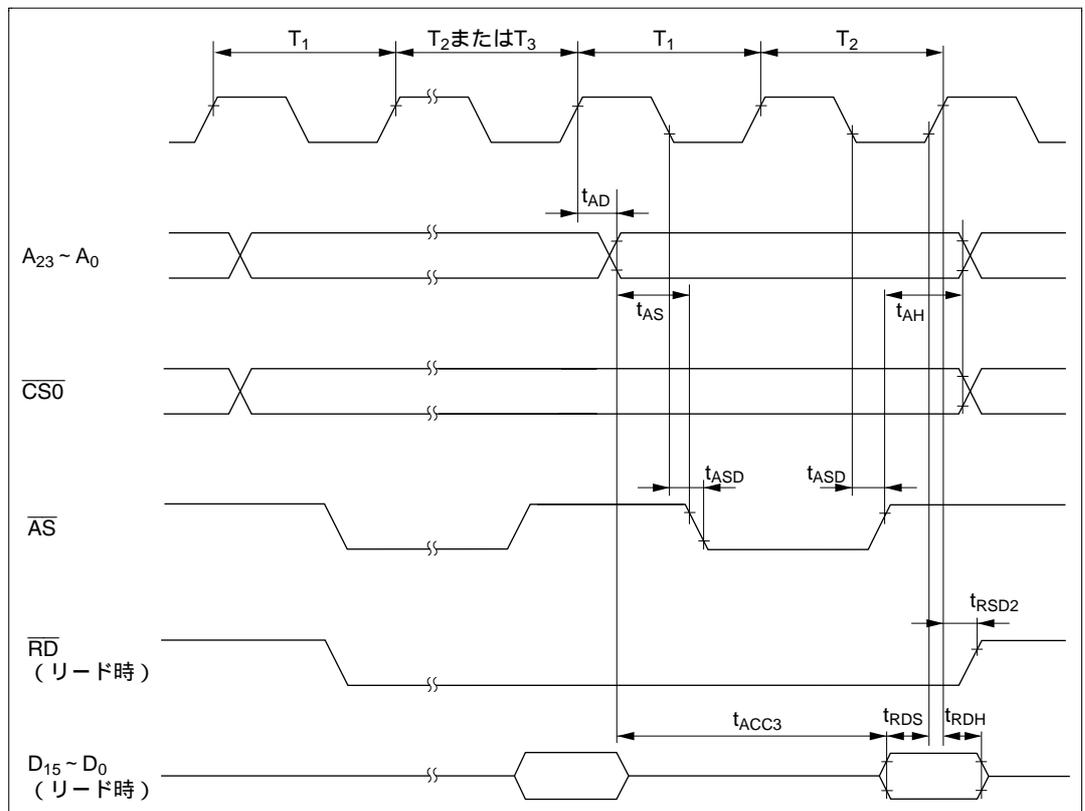


図 22.46 バーストROMアクセスタイミング / 2 ステートアクセス

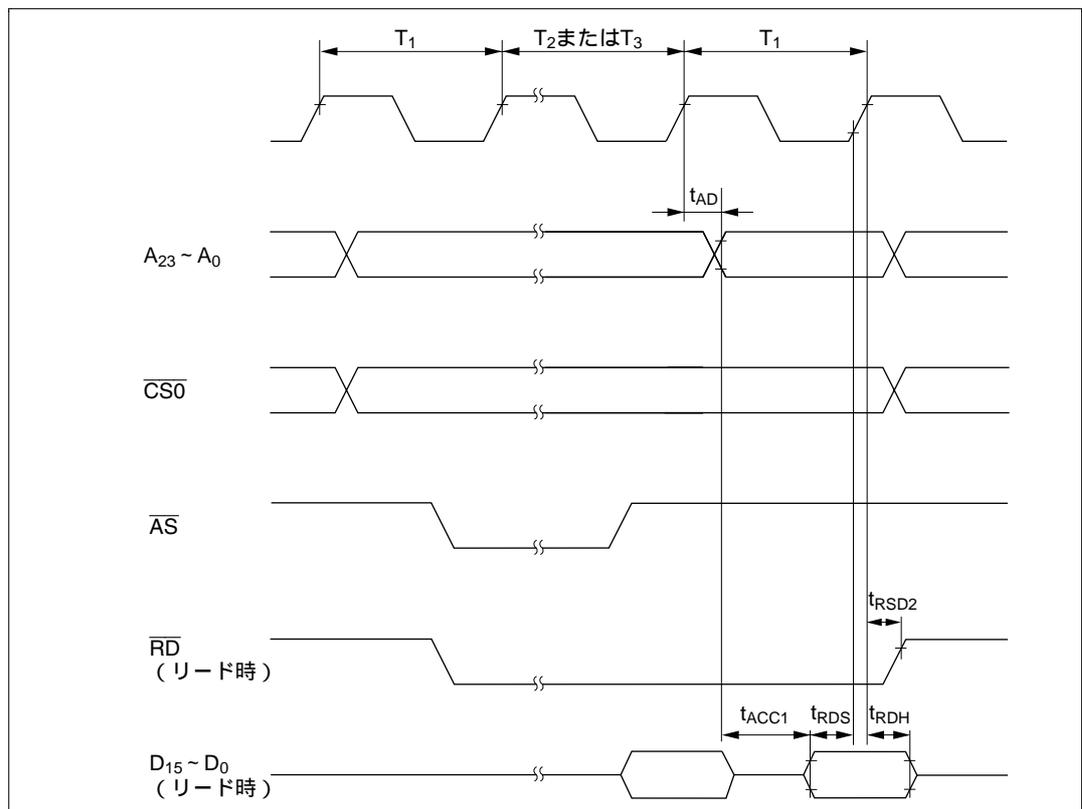


図 22.47 バースト ROM アクセスタイミング / 1 ステートアクセス

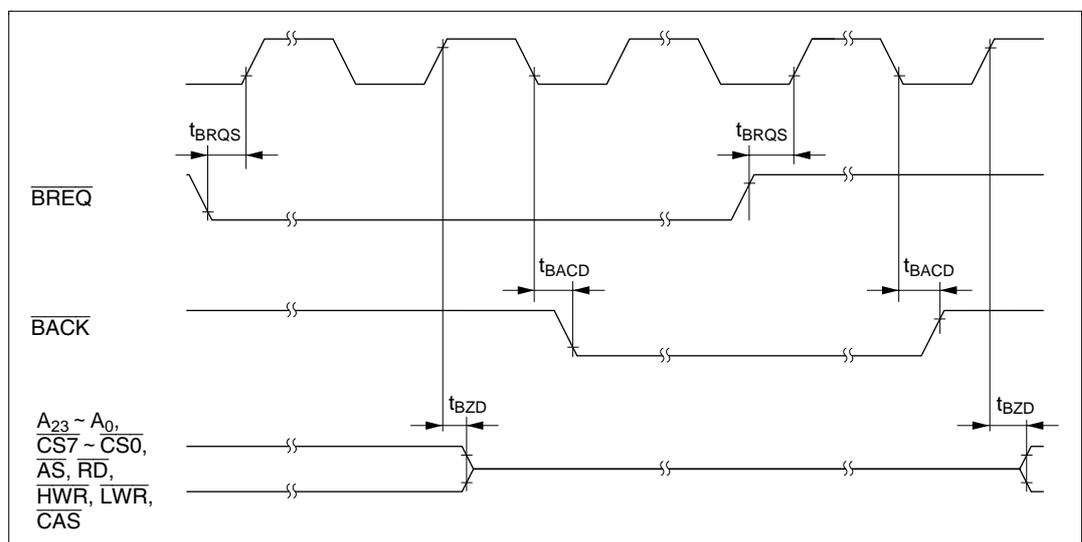


図 22.48 外部バス権解放タイミング

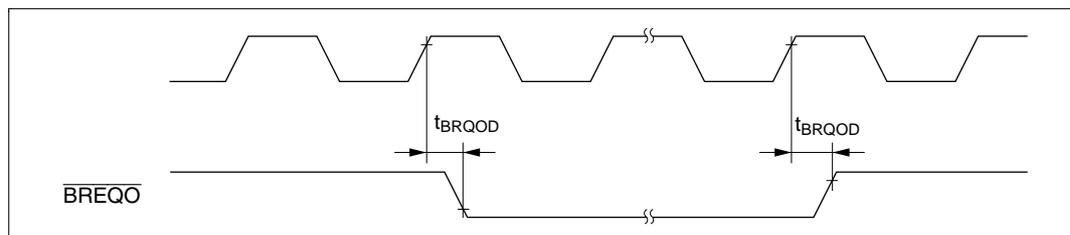


図 22.49 外部バス権要求出力タイミング

(4) DMAC タイミング

表 22.17 に DMAC タイミングを示します。

表 22.17 DMAC タイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $f = 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件
		min	max		
$\overline{DREQ}$ セットアップ時間	$t_{DRQS}$	30		ns	図 22.53
$\overline{DREQ}$ ホールド時間	$t_{DRQH}$	10		ns	
$\overline{TEND}$ 遅延時間	$t_{TED}$		20	ns	図 22.52
$\overline{DACK}$ 遅延時間 1	$t_{DACD1}$		20	ns	図 22.50、
$\overline{DACK}$ 遅延時間 2	$t_{DACD2}$		20	ns	図 22.51

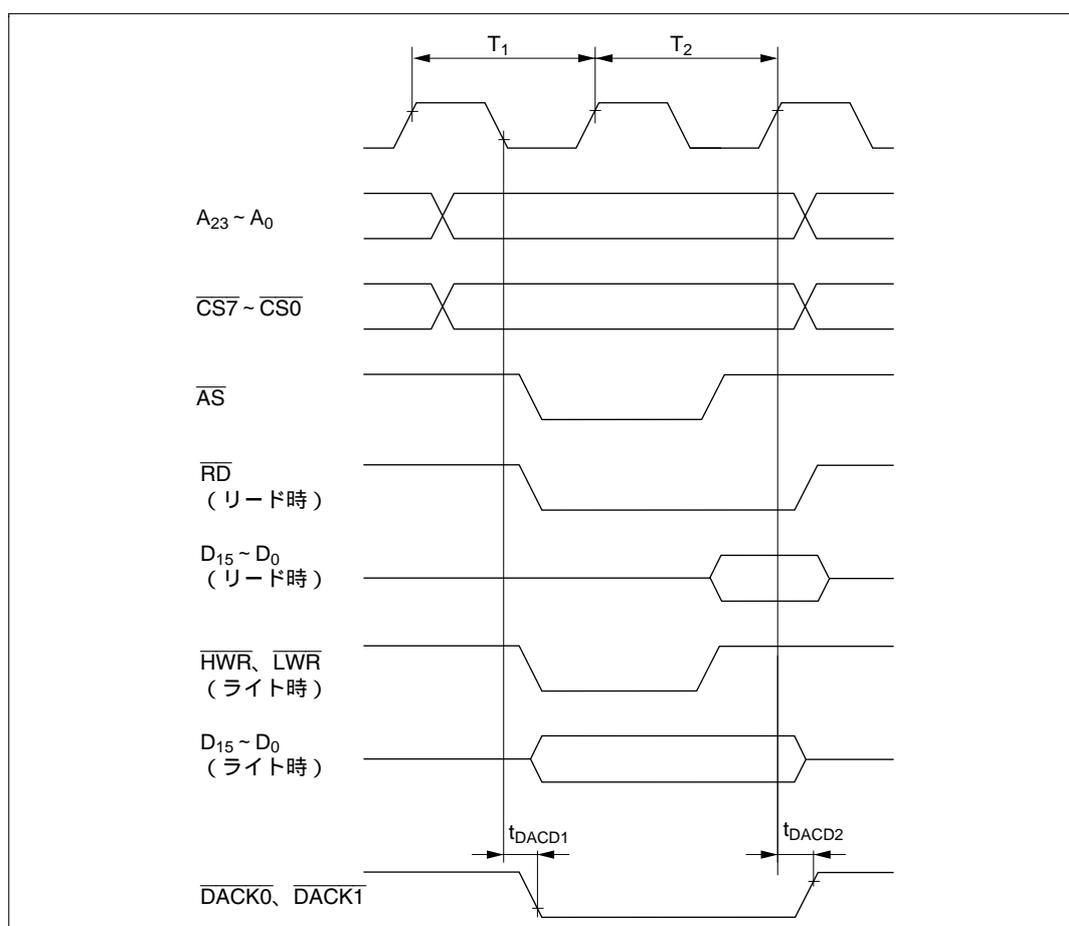


図 22.50 DMAC シングルアドレス転送タイミング / 2 ステートアクセス

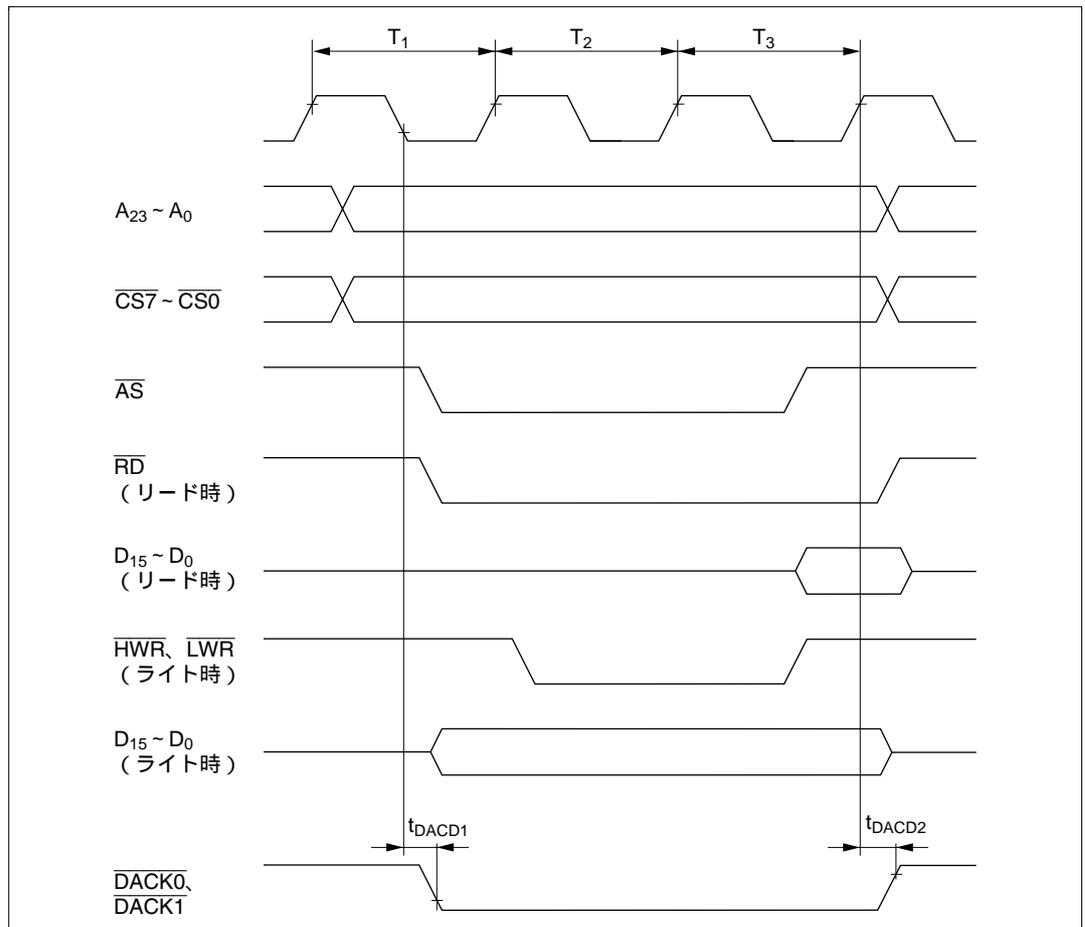


図 22.51 DMAC シングルアドレス転送タイミング / 3 ステートアクセス

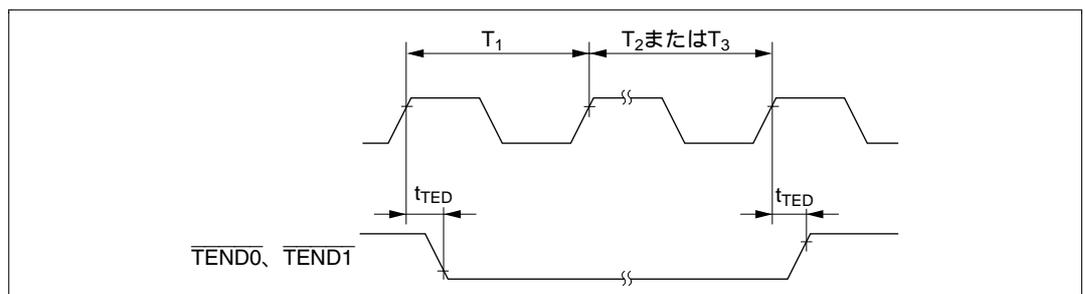


図 22.52 DMAC TEND 出力タイミング

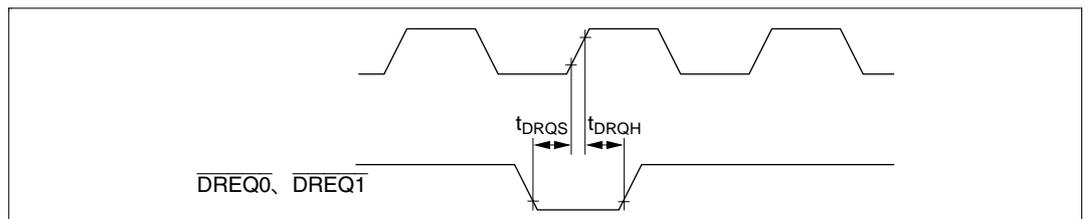


図 22.53 DMAC DREQ 入力タイミング

## (5) 内蔵周辺モジュールタイミング

表 22.18 に内蔵周辺モジュールタイミングを示します。

表 22.18 内蔵周辺モジュールタイミング

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 10 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件		単位	測定条件		
		min	max				
I/O ポート	出力データ遅延時間	$t_{PVD}$		50	ns	図 22.54	
	入力データセットアップ時間	$t_{PRS}$	30		ns		
	入力データホールド時間	$t_{PRH}$	30		ns		
PPG	パルス出力遅延時間	$t_{POD}$		50	ns	図 22.55	
TPU	タイマ出力遅延時間	$t_{TOCD}$		50	ns	図 22.56	
	タイマ入力セットアップ時間	$t_{TICS}$	30		ns		
	タイマクロック入力セットアップ時間	$t_{TCKS}$	30		ns	図 22.57	
	タイマクロック	単エッジ指定	$t_{TCKWH}$	1.5			$t_{cyc}$
	パルス幅	両エッジ指定	$t_{TCKWL}$	2.5			$t_{cyc}$
8 ビット タイマ	タイマ出力遅延時間	$t_{TMOD}$		50	ns	図 22.58	
	タイマリセット入力セットアップ時間	$t_{TMRS}$	30		ns		図 22.60
	タイマクロック入力セットアップ時間	$t_{TMCS}$	30		ns	図 22.59	
	タイマクロック	単エッジ指定	$t_{TMCWH}$	1.5			
	パルス幅	両エッジ指定	$t_{TMCWL}$	2.5		$t_{cyc}$	
SCI	入力クロック サイクル	調歩同期	$t_{Syc}$	4		$t_{cyc}$	図 22.61
		クロック同期		6		$t_{cyc}$	
	入力クロックパルス幅	$t_{SCKW}$	0.4	0.6		$t_{Syc}$	
	入力クロック立ち上がり時間	$t_{SCKr}$		1.5		$t_{cyc}$	
	入力クロック立ち下がり時間	$t_{SCKf}$		1.5		$t_{cyc}$	
	送信データ遅延時間	$t_{TXD}$		50		ns	図 22.62
	受信データセットアップ時間 (クロック同期)	$t_{RXS}$	50			ns	
	受信データホールド時間 (クロック同期)	$t_{RXH}$	50			ns	
A/D 変換器	トリガ入力セットアップ時間	$t_{TRGS}$	30		ns	図 22.63	

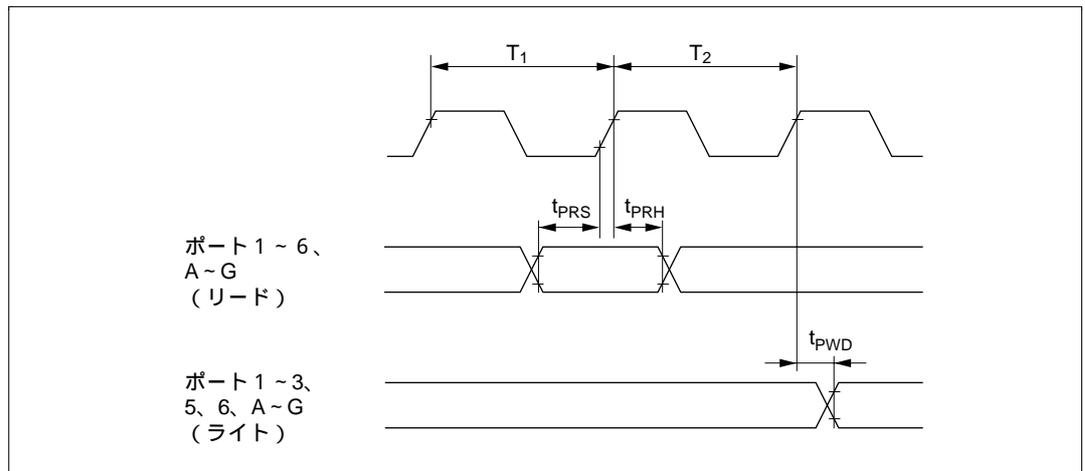


図 22.54 I/O ポート入出力タイミング

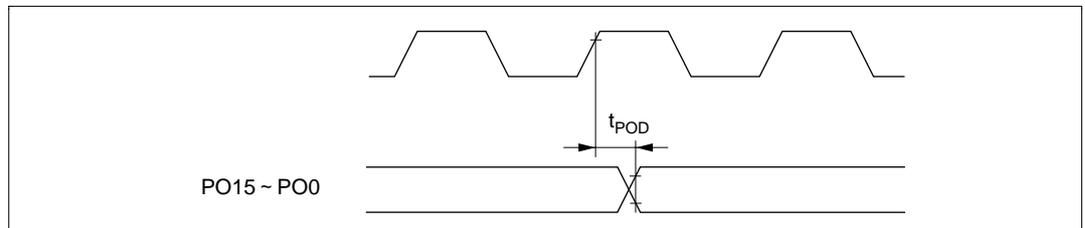


図 22.55 PPG 出力タイミング

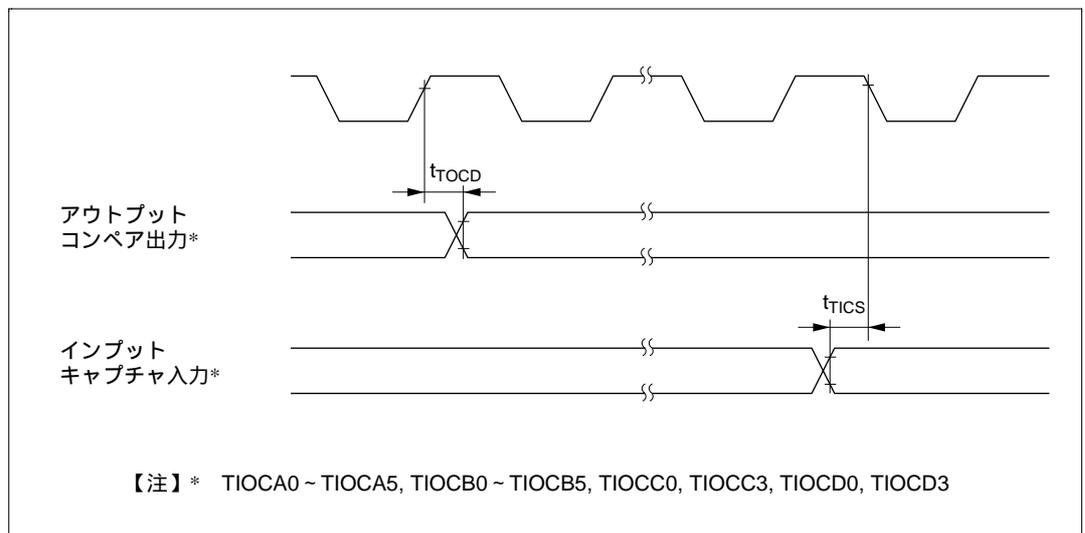


図 22.56 TPU 入出力タイミング

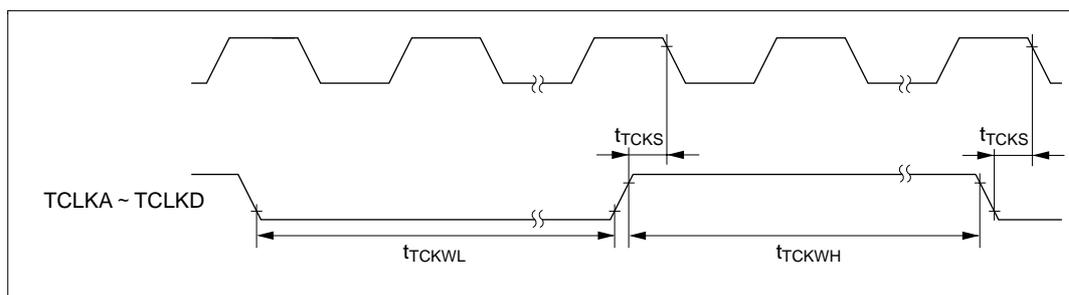


図 22.57 TPU クロック入力タイミング

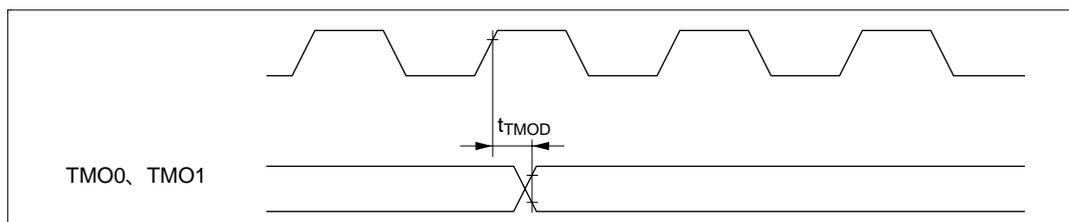


図 22.58 8 ビットタイマ出力タイミング

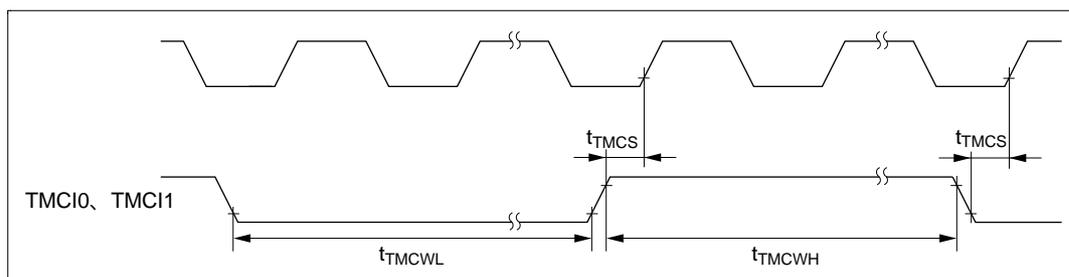


図 22.59 8 ビットタイマクロック入力タイミング

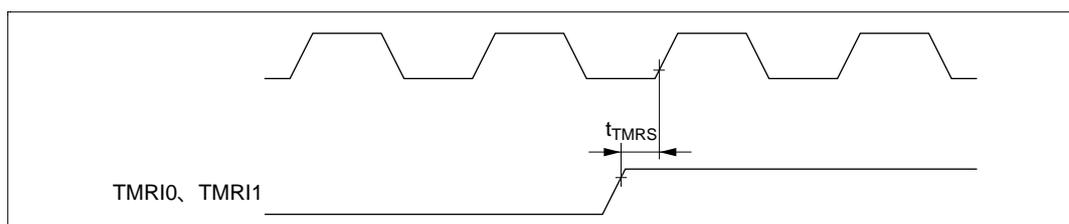


図 22.60 8 ビットタイマリセット入力タイミング

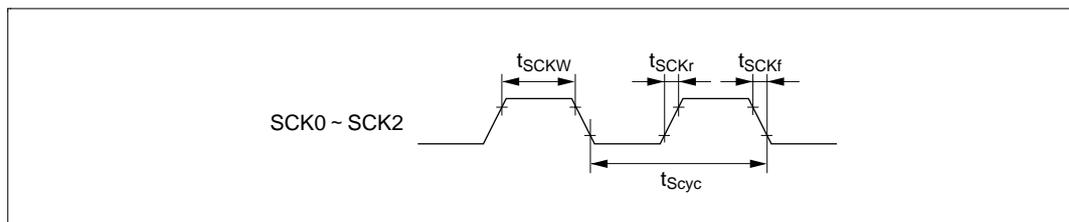


図 22.61 SCK クロック入力タイミング

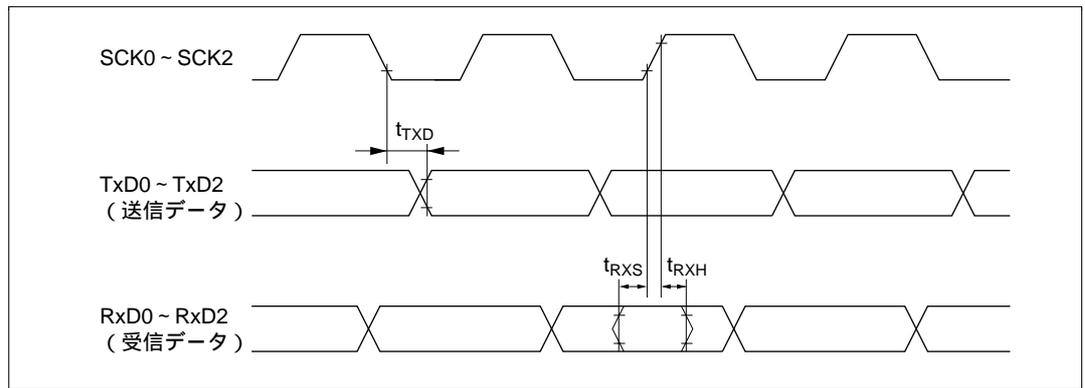


図 22.62 SCI 入出力タイミング/クロック同期式モード

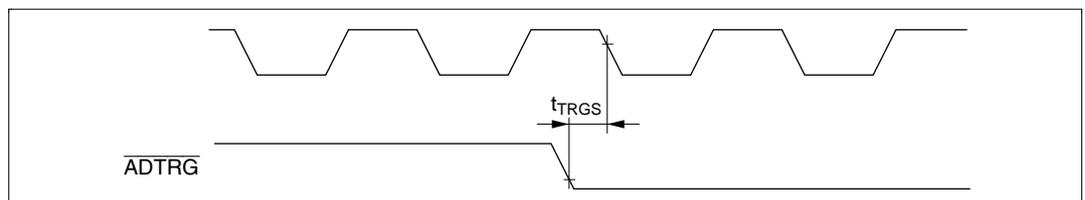


図 22.63 A/D 変換器外部トリガ入力タイミング

### 22.3.4 A/D 変換特性

A/D 変換特性を表 22.19 に示します。

表 22.19 A/D 変換特性

条件： $V_{CC} = AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f_{SCK} = 10 \sim 20MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	min	typ	max	単位
分解能	10	10	10	ビット
変換時間	6.7			$\mu s$
アナログ入力容量			20	pF
許容信号源インピーダンス			$10^{*1}$	k
			$5^{*2}$	k
非直線性誤差			$\pm 3.5$	LSB
オフセット誤差			$\pm 3.5$	LSB
フルスケール誤差			$\pm 3.5$	LSB
量子化誤差			$\pm 0.5$	LSB
絶対精度			$\pm 4.0$	LSB

【注】 \*1 12MHz のとき

\*2 > 12MHz のとき

### 22.3.5 D/A 変換特性

D/A 変換特性を表 22.20 に示します。

表 22.20 D/A 変換特性

条件 :  $V_{CC} = AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 10 \sim 20MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	min	typ	max	単位	測定条件
分解能	8	8	8	ビット	
変換時間			10	$\mu s$	負荷容量 20pF
絶対精度		$\pm 1.0$	$\pm 1.5$	LSB	負荷抵抗 2M
			$\pm 1.0$	LSB	負荷抵抗 4M

## 22.3.6 フラッシュメモリ特性

表 22.21 フラッシュメモリ特性 (HD64F2398F20、HD64F2398TE20)

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$  $T_a = 0 \sim +75$  (書き込み / 消去時の動作温度範囲 ; 通常仕様品) $T_a = 0 \sim +85$  (書き込み / 消去時の動作温度範囲 ; 広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件	
書き込み時間*1*2*4		tP	-	10	200	ms/128 バイト		
消去時間*1*3*6		tE	-	50	1000	ms/ ブロック		
書き換え回数		$N_{WEC}$	-	-	100	回		
書き 込み時	SWE ビットセット後のウェイト時間*1	x	1	-	-	$\mu s$		
	PSU ビットセット後のウェイト時間*1	y	50	-	-	$\mu s$		
	P ビットセット後のウェイト時間*1*4	z	(z1)	-	-	30	$\mu s$	1 n 6
			(z2)	-	-	200	$\mu s$	7 n 1000
			(z3)	-	-	10	$\mu s$	追加書き込み ウェイト
	P ビットクリア後のウェイト時間*1		5	-	-	$\mu s$		
	PSU ビットクリア後のウェイト時間*1		5	-	-	$\mu s$		
	PV ビットセット後のウェイト時間*1		4	-	-	$\mu s$		
	H'FF ダミーライト後のウェイト時間*1		2	-	-	$\mu s$		
	PV ビットクリア後のウェイト時間*1		2	-	-	$\mu s$		
SWE ビットクリア後のウェイト時間*1		100	-	-	$\mu s$			
最大書き込み回数*1*4		N	-	-	1000*5	回		
消去時	SWE ビットセット後のウェイト時間*1	x	1	-	-	$\mu s$		
	ESU ビットセット後のウェイト時間*1	y	100	-	-	$\mu s$		
	E ビットセット後のウェイト時間*1*6	z	-	-	10	ms	消去時間 ウェイト	
	E ビットクリア後のウェイト時間*1		10	-	-	$\mu s$		
	ESU ビットクリア後のウェイト時間*1		10	-	-	$\mu s$		
	EV ビットセット後のウェイト時間*1		20	-	-	$\mu s$		
	H'FF ダミーライト後のウェイト時間*1		2	-	-	$\mu s$		
	EV ビットクリア後のウェイト時間*1		4	-	-	$\mu s$		
	SWE ビットクリア後のウェイト時間*1		100	-	-	$\mu s$		
	最大消去回数*1*6		N	-	-	100	回	

- 【注】 \*1 各時間の設定は、書き込み / 消去のアルゴリズムに従い、行ってください。
- \*2 128 バイト当たりの書き込み時間 ( フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の P ビットをセットしているトータル期間を示します。書き込みベリファイ時間は含まれません。 )
- \*3 1 ブロックを消去する時間 ( FLMCR1 の E ビットをセットしている期間を示します。消去ベリファイ時間は含まれません。 )
- \*4 書き込み時間の最大値

$$t_{P(\max)} = \sum_{i=1}^N \text{Pビットセット後のウェイト時間 (z)}$$

- \*5 最大書き込み回数 ( N ) は、実際の ( z ) の設定値にあわせ、書き込み時間の最大値 (  $t_{P(\max)}$  ) 以下となるように設定してください。
- また、P ビットセット後のウェイト時間 ( z ) は、下記のように書き込み回数 ( n ) の値によって切り替えてください。

書き込み回数 n

$$1 \quad n \quad 6 \quad z = 30 \mu s$$

$$7 \quad n \quad 1000 \quad z = 200 \mu s$$

[ 追加書き込み時 ]

書き込み回数 n

$$1 \quad n \quad 6 \quad z = 10 \mu s$$

- \*6 消去時間の最大値 (  $t_{E(\max)}$  ) に対して、E ビットセット後のウェイト時間 ( z ) と最大消去回数 ( N ) は以下の関係にあります。
- $$t_{E(\max)} = E \text{ ビットセット後のウェイト時間 (z)} \times \text{最大消去回数 (N)}$$

表 22.22 フラッシュメモリ特性 (HD64F2398F20T、HD64F2398TE20T)

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$  $T_a = 0 \sim +75$  (書き込み / 消去時の動作温度範囲 ; 通常仕様品) $T_a = 0 \sim +85$  (書き込み / 消去時の動作温度範囲 ; 広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件	
書き込み時間*1*2*4		tP	-	10	200	ms/128 バイト		
消去時間*1*3*6		tE	-	50	1000	ms/ ブロック		
書き換え回数		$N_{WEC}$	-	-	1000	回		
書き 込み時	SWE ビットセット後のウェイト時間*1	x	1	-	-	$\mu s$		
	PSU ビットセット後のウェイト時間*1	y	50	-	-	$\mu s$		
	P ビットセット後のウェイト時間*1*4	z	(z1)	-	-	30	$\mu s$	1 n 6
			(z2)	-	-	200	$\mu s$	7 n 1000
			(z3)	-	-	10	$\mu s$	追加書き込み ウェイト
	P ビットクリア後のウェイト時間*1			5	-	-	$\mu s$	
	PSU ビットクリア後のウェイト時間*1			5	-	-	$\mu s$	
	PV ビットセット後のウェイト時間*1			4	-	-	$\mu s$	
	H'FF ダミーライト後のウェイト時間*1			2	-	-	$\mu s$	
	PV ビットクリア後のウェイト時間*1			2	-	-	$\mu s$	
	SWE ビットクリア後のウェイト時間*1			100	-	-	$\mu s$	
	最大書き込み回数*1*4		N	-	-	1000*5	回	
	消去時	SWE ビットセット後のウェイト時間*1	x	1	-	-	$\mu s$	
ESU ビットセット後のウェイト時間*1		y	100	-	-	$\mu s$		
E ビットセット後のウェイト時間*1*6		z	-	-	10	ms	消去時間 ウェイト	
E ビットクリア後のウェイト時間*1			10	-	-	$\mu s$		
ESU ビットクリア後のウェイト時間*1			10	-	-	$\mu s$		
EV ビットセット後のウェイト時間*1			20	-	-	$\mu s$		
H'FF ダミーライト後のウェイト時間*1			2	-	-	$\mu s$		
EV ビットクリア後のウェイト時間*1			4	-	-	$\mu s$		
SWE ビットクリア後のウェイト時間*1			100	-	-	$\mu s$		
最大消去回数*1*6		N	-	-	100	回		

- 【注】 \*1 各時間の設定は、書き込み/消去のアルゴリズムに従い、行ってください。
- \*2 128 バイト当たりの書き込み時間 (フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の P ビットをセットしているトータル期間を示します。書き込みベリファイ時間は含まれません。)
- \*3 1 ブロックを消去する時間 (FLMCR1 の E ビットをセットしている期間を示します。消去ベリファイ時間は含まれません。)
- \*4 書き込み時間の最大値

$$t_{P(\max)} = \sum_{i=1}^N \text{Pビットセット後のウェイト時間 (z)}$$

- \*5 最大書き込み回数 (N) は、実際の (z) の設定値にあわせ、書き込み時間の最大値 ( $t_{P(\max)}$ ) 以下となるように設定してください。
- また、P ビットセット後のウェイト時間 (z) は、下記のように書き込み回数 (n) の値によって切り替えてください。

書き込み回数 n

1 n 6            z = 30  $\mu$  s

7 n 1000        z = 200  $\mu$  s

[追加書き込み時]

書き込み回数 n

1 n 6            z = 10  $\mu$  s

- \*6 消去時間の最大値 ( $t_{E(\max)}$ ) に対して、E ビットセット後のウェイト時間 (z) と最大消去回数 (N) は以下の関係にあります。

$$t_{E(\max)} = \text{E ビットセット後のウェイト時間 (z)} \times \text{最大消去回数 (N)}$$

## 22.4 使用上の注意

F-ZTAT 版とマスク ROM 版は、本マニュアルに記載の電気的特性を満足していますが、製造プロセスの相異、内蔵 ROM の相異、レイアウトパターンの相異などにより、電気的特性の実力値や動作マージン、ノイズマージンなどは異なる場合があります。

F-ZTAT 版を使用するシステムの評価試験を行う場合には、マスク ROM 版への切り替え時にマスク ROM 版についても同等の評価試験を行ってください。

## 22.5 使用上の注意 (H8S/2398F-ZTAT 内部降圧)

H8S/2398F-ZTATでは、マイコン内部の電源電圧を自動的に最適なレベルに電圧降下するための内部降圧回路を内蔵しています。この内部降圧電子 ( $V_{CL}$  端子) と  $V_{SS}$  端子間には、内部電圧安定用のコンデンサ ( $0.47 \mu\text{F}$  を1個または2個並列) を接続する必要があります。外付けコンデンサ接続方法を図 22.64 に示します。 $V_{CL}$  端子には、 $V_{CC}$  電源は接続しないでください。 $V_{CC}$  電源を接続した場合、LSIの永久破壊となることがあります ( $V_{CC}$  端子には従来どおり、 $V_{CC}$  電源を接続してください)。

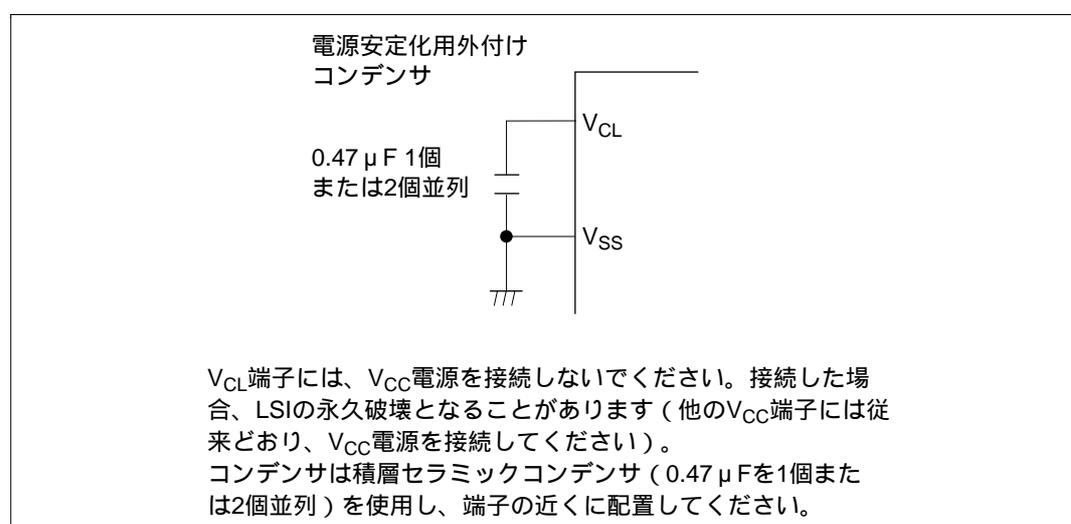


図 22.64  $V_{CL}$  コンデンサ接続方法

## 22.6 H8S/2357 マスク ROM 版、ZTAT 版、および H8S/2352 の電気的特性

### 22.6.1 絶対最大定格

絶対最大定格を表 22.23 に示します。

表 22.23 絶対最大定格

項目	記号	定格値	単位
電源電圧	$V_{CC}$	-0.3 ~ +7.0	V
プログラム電圧*	$V_{PP}$	-0.3 ~ +13.5	V
入力電圧 (ポート 4 以外)	$V_{in}$	-0.3 ~ $V_{CC} + 0.3$	V
入力電圧 (ポート 4)	$V_{in}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
リファレンス電源電圧	$V_{ref}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
アナログ電源電圧	$AV_{CC}$	-0.3 ~ +7.0	V
アナログ入力電圧	$V_{AN}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
動作温度	$T_{opr}$	通常仕様品 : -20 ~ +75	
		広温度範囲仕様品 : -40 ~ +85	
保存温度	$T_{stg}$	-55 ~ +125	

#### 【使用上の注意】

絶対最大定格を超えて LSI を使用した場合、LSI の永久破壊となることがあります。

【注】\* ZTAT 版のみ

## 22.6.2 DC 特性

DC 特性を表 22.24 に示します。また、出力許容電流値を表 22.25 に示します。

表 22.24 DC 特性 (1)

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V^{*1}$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
シュミット トリガ入力 電圧	ポート 2、 P6 <sub>4</sub> ~ P6 <sub>7</sub>	$V_T^-$	1.0			V	
	PA <sub>4</sub> ~ PA <sub>7</sub>	$V_T^+$			$V_{CC} \times 0.7$	V	
		$V_T^+ - V_T^-$	0.4			V	
入力 High レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IH}$	$V_{CC} - 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	EXTAL		$V_{CC} \times 0.7$	$V_{CC} + 0.3$	V		
	ポート 1、3、5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		2.0	$V_{CC} + 0.3$	V		
	ポート 4		2.0	$AV_{CC} + 0.3$	V		
入力 Low レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IL}$	-0.3		0.5	V	
	NMI、EXTAL、 ポート 1、3 ~ 5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		-0.3		0.8	V	
出力 High レベル電圧	全出力端子	$V_{OH}$	$V_{CC} - 0.5$			V	$I_{OH} = -200 \mu A$
			3.5			V	$I_{OH} = -1mA$
出力 Low レベル電圧	全出力端子	$V_{OL}$			0.4	V	$I_{OL} = 1.6mA$
	ポート 1、A ~ C				1.0	V	$I_{OL} = 10mA$
入力リーク 電流	$\overline{RES}$	$ I_{in} $			10.0	$\mu A$	$V_{in} =$
	$\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>				1.0	$\mu A$	0.5V ~ $V_{CC} - 0.5V$
	ポート 4				1.0	$\mu A$	$V_{in} =$ 0.5V ~ $AV_{CC} - 0.5V$

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
スリープステート リーク電流 (オフ状態)	ポート1~3、5、6、 A~G	$ I_{TSI} $			1.0	$\mu A$	$V_{in} = 0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
入力プルアップ MOS電流	A~E	$-I_p$	50		300	$\mu A$	$V_{in} = 0V$
入力容量	$\overline{RES}$	$C_{in}$			80	pF	$V_{in} = 0V$
	NMI				50	pF	$f = 1MHz$
	$\overline{RES}$ 、NMI以外の 全入力端子				15	pF	$T_a = 25$
消費電流*2	通常動作時	$I_{CC}^{*4}$		78 (5.0V)	122	mA	$f = 20MHz$
	スリープ時			53 (5.0V)	84	mA	
	スタンバイ時*3			0.01	5.0	$\mu A$	$T_a = 50$
						20.0	$\mu A$
アナログ 電源電流	A/D、D/A 変換中	$AI_{CC}$		0.8 (5.0V)	2.0	mA	
	A/D、D/A 変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
リファレンス 電源電流	A/D、D/A 変換中	$AI_{CC}$		2.3 (5.0V)	3.0	mA	
	A/D、D/A 変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
RAM スタンバイ電圧		$V_{RAM}$	2.0			V	

【注】 \*1 A/D および D/A 変換器未使用時に  $AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 、 $AV_{SS}$  端子を開放しないでください。

$AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$  端子は  $V_{CC}$  に、 $AV_{SS}$  端子は  $V_{SS}$  にそれぞれ接続してください。

\*2 消費電流値は、 $V_{IH} \min = V_{CC} - 0.5V$ 、 $V_{IL} \max = 0.5V$  の条件下で、すべての出力端子を無負荷状態にして、さらに内蔵プルアップ MOS をオフ状態にした場合の値です。

\*3  $V_{RAM}$   $V_{CC} < 4.5V$  のとき、 $V_{IH} \min = V_{CC} \times 0.9$ 、 $V_{IL} \max = 0.3V$  とした場合の値です。

\*4  $I_{CC}$  は下記の式に従って  $V_{CC}$  と  $f$  に依存します。

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 1.1 \text{ (mA / (MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (通常動作時)}$$

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 0.75 \text{ (mA / (MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (スリープ時)}$$

表 22.24 DC 特性 (2)

条件 :  $V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V^{*1}$  $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
シュミット トリガ入力 電圧	ポート 2、 P6 <sub>4</sub> ~ P6 <sub>7</sub>	$V_{T^-}$	$V_{CC} \times 0.2$			V	
		$V_{T^+}$			$V_{CC} \times 0.7$	V	
	PA <sub>4</sub> ~ PA <sub>7</sub>	$V_{T^+} - V_{T^-}$	$V_{CC} \times 0.07$			V	
入力 High レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IH}$	$V_{CC} \times 0.9$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	EXTAL		$V_{CC} \times 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	ポート 1、3、5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		$V_{CC} \times 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	ポート 4		$V_{CC} \times 0.7$		$AV_{CC} + 0.3$	V	
入力 Low レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IL}$	-0.3		$V_{CC} \times 0.1$	V	
	NMI、EXTAL、 ポート 1、3 ~ 5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		-0.3		$V_{CC} \times 0.2$	V	$V_{CC} < 4.0V$
					0.8	V	$V_{CC} = 4.0 \sim 5.5V$
出力 High レベル電圧	全出力端子	$V_{OH}$	$V_{CC} - 0.5$			V	$I_{OH} = -200 \mu A$
			$V_{CC} - 1.0$			V	$I_{OH} = -1mA$
出力 Low レベル電圧	全出力端子	$V_{OL}$			0.4	V	$I_{OL} = 1.6mA$
	ポート 1、A ~ C				1.0	V	$V_{CC} = 4V$ $I_{OL} = 5mA$ $4.0 < V_{CC} = 5.5V$ $I_{OL} = 10mA$
入力リーク 電流	$\overline{RES}$	$ I_{in} $			10.0	$\mu A$	$V_{in} =$
	$\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>				1.0	$\mu A$	$0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
	ポート 4				1.0	$\mu A$	$V_{in} =$ $0.5V \sim$ $AV_{CC} - 0.5V$

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件	
スリープ状態 リーク電流 (オフ状態)	ポート1~3、5、6、 A~G	$ I_{TSI} $			1.0	$\mu A$	$V_{in} = 0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$	
入力プルアップ MOS電流	ポートA~E	$-I_p$	10		300	$\mu A$	$V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V, V_{in} = 0V$	
入力容量	$\overline{RES}$	$C_{in}$			80	pF	$V_{in} = 0V$ $f = 1MHz$ $T_a = 25$	
	NMI				50	pF		
	$\overline{RES}$ 、NMI以外の 全入力端子				15	pF		
消費電流*2	通常動作時	$I_{CC}^{*4}$		23 (3.0V)	62	mA	$f = 10MHz$	
	スリープ時			16 (3.0V)	42	mA		
	スタンバイ時*3				0.01	5.0	$\mu A$	$T_a = 50$
							20.0	$\mu A$
アナログ 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		0.2 (3.0V)	2.0	mA		
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$		
リファレンス 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		1.4 (3.0V)	3.0	mA		
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$		
RAMスタンバイ電圧		$V_{RAM}$	2.0			V		

【注】 \*1 A/DおよびD/A変換器未使用時に $AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 、 $AV_{SS}$ 端子を開放しないでください。

$AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 端子は $V_{CC}$ に、 $AV_{SS}$ 端子は $V_{SS}$ にそれぞれ接続してください。

\*2 消費電流値は、 $V_{IH} \min = V_{CC} - 0.5V$ 、 $V_{IL} \max = 0.5V$ の条件下で、すべての出力端子を無負荷状態にして、さらに内蔵プルアップMOSをオフ状態にした場合の値です。

\*3  $V_{RAM}$   $V_{CC} < 2.7V$ のとき、 $V_{IH} \min = V_{CC} \times 0.9$ 、 $V_{IL} \max = 0.3V$ とした場合の値です。

\*4  $I_{CC}$ は下記の式に従って $V_{CC}$ と $f$ に依存します。

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 1.1 \text{ (mA / (MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (通常動作時)}$$

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 0.75 \text{ (mA / (MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (スリープ時)}$$

表 22.24 DC 特性 (3)

条件 :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V^{*1}$  $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
シュミット トリガ入力 電圧	ポート 2、 P6 <sub>4</sub> ~ P6 <sub>7</sub>	$V_{T^-}$	$V_{CC} \times 0.2$			V	
		$V_{T^+}$			$V_{CC} \times 0.7$	V	
	PA <sub>4</sub> ~ PA <sub>7</sub>	$V_{T^+} - V_{T^-}$	$V_{CC} \times 0.07$			V	
入力 High レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IH}$	$V_{CC} \times 0.9$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	EXTAL		$V_{CC} \times 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	ポート 1、3、5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		$V_{CC} \times 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	ポート 4		$V_{CC} \times 0.7$		$AV_{CC} + 0.3$	V	
入力 Low レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>	$V_{IL}$	-0.3		$V_{CC} \times 0.1$	V	
	NMI、EXTAL、 ポート 1、3 ~ 5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		-0.3		$V_{CC} \times 0.2$	V	$V_{CC} < 4.0V$
					0.8	V	$V_{CC} = 4.0 \sim 5.5V$
出力 High レベル電圧	全出力端子	$V_{OH}$	$V_{CC} - 0.5$			V	$I_{OH} = -200 \mu A$
			$V_{CC} - 1.0$			V	$I_{OH} = -1mA$
出力 Low レベル電圧	全出力端子	$V_{OL}$			0.4	V	$I_{OL} = 1.6mA$
	ポート 1、A ~ C				1.0	V	$V_{CC} = 4V$ $I_{OL} = 5mA$ $4.0 < V_{CC} = 5.5V$ $I_{OL} = 10mA$
入力リーク 電流	$\overline{RES}$	$ I_{in} $			10.0	$\mu A$	$V_{in} =$
	$\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub>				1.0	$\mu A$	$0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
	ポート 4				1.0	$\mu A$	$V_{in} =$ $0.5V \sim$ $AV_{CC} - 0.5V$

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
スリープステート リーク電流 (オフ状態)	ポート1~3、5、6、 A~G	$ I_{TSI} $			1.0	$\mu A$	$V_{in} = 0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
入力プルアップ MOS電流	ポートA~E	$-I_p$	10		300	$\mu A$	$V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V, V_{in} = 0V$
入力容量	$\overline{RES}$	$C_{in}$			80	pF	$V_{in} = 0V$
	NMI				50	pF	$f = 1MHz$
	$\overline{RES}$ 、NMI以外の 全入力端子				15	pF	$T_a = 25$
消費電流*2	通常動作時	$I_{CC}^{*4}$		32 (3.3V)	80	mA	$f = 13MHz$
	スリープ時			22 (3.3V)	55	mA	
	スタンバイ時*3			0.01	5.0	$\mu A$	$T_a = 50$
					20.0	$\mu A$	$50 < T_a$
アナログ 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		0.3 (3.3V)	2.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
リファレンス 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		1.6 (3.3V)	3.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
RAMスタンバイ電圧		$V_{RAM}$	2.0			V	

【注】 \*1 A/DおよびD/A変換器未使用時に $AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 、 $AV_{SS}$ 端子を開放しないでください。

$AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 端子は $V_{CC}$ に、 $AV_{SS}$ 端子は $V_{SS}$ にそれぞれ接続してください。

\*2 消費電流値は、 $V_{IH} \min = V_{CC} - 0.5V$ 、 $V_{IL} \max = 0.5V$ の条件下で、すべての出力端子を無負荷状態にして、さらに内蔵プルアップMOSをオフ状態にした場合の値です。

\*3  $V_{RAM}$   $V_{CC} < 3.0V$ のとき、 $V_{IH} \min = V_{CC} \times 0.9$ 、 $V_{IL} \max = 0.3V$ とした場合の値です。

\*4  $I_{CC}$ は下記の式に従って $V_{CC}$ と $f$ に依存します。

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 1.1 \text{ (mA / (MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (通常動作時)}$$

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 0.75 \text{ (mA / (MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (スリープ時)}$$

表 22.25 出力許容電流値

条件 :  $V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$  $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	min	typ	max	単位
出力 Low レベル許容電流 (1 端子当たり)	ポート 1、A~C			10	mA
	上記以外の出力端子			2.0	
出力 Low レベル許容電流 (総和)	ポート 1、A~C 32 端子の総和			80	mA
	上記を含む、全出力端子 の総和			120	
出力 High レベル許容電流 (1 端子当たり)	全出力端子	$-I_{OH}$		2.0	mA
出力 High レベル許容電流 (総和)	全出力端子の総和	$-I_{OH}$		40	mA

- 【注】 1. LSI の信頼性を確保するため、出力電流値は表 22.25 の値を超えないようにしてください。
2. ダーリントトランジスタや、LED を直接駆動する場合には、図 22.65、図 22.66 に示すように、出力に必ず電流制限抵抗を挿入してください。

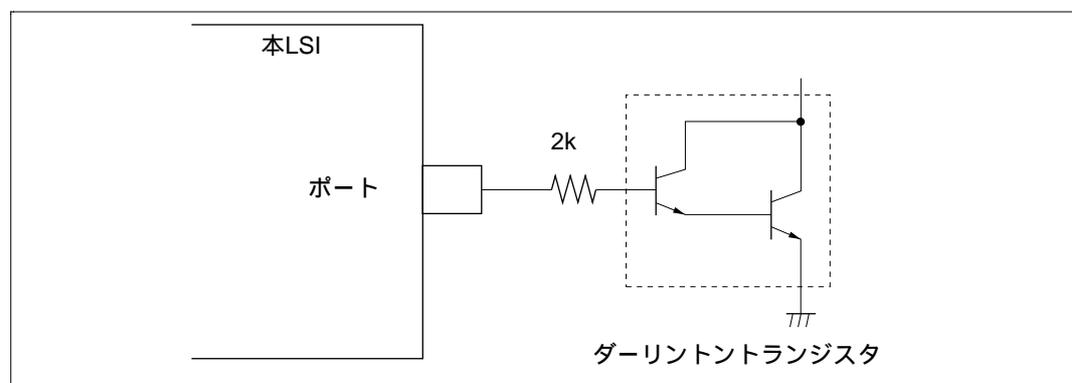


図 22.65 ダーリントトランジスタ駆動回路例

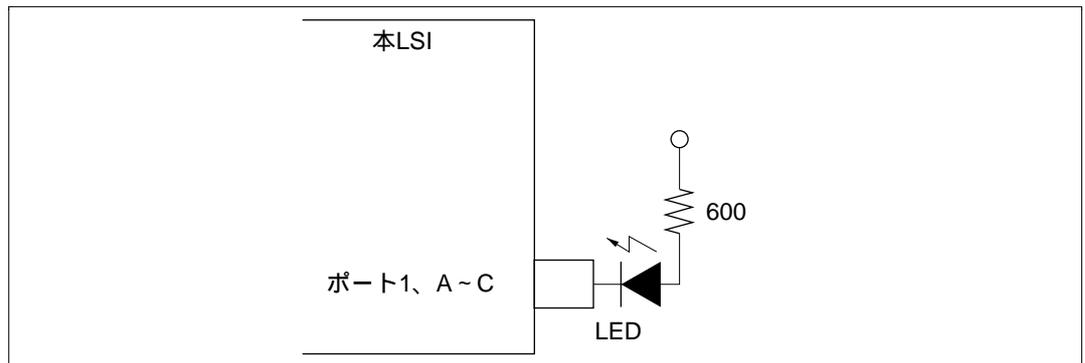


図 22.66 LED 駆動回路例

### 22.6.3 AC 特性

図 22.67 に AC 特性測定条件を示します。

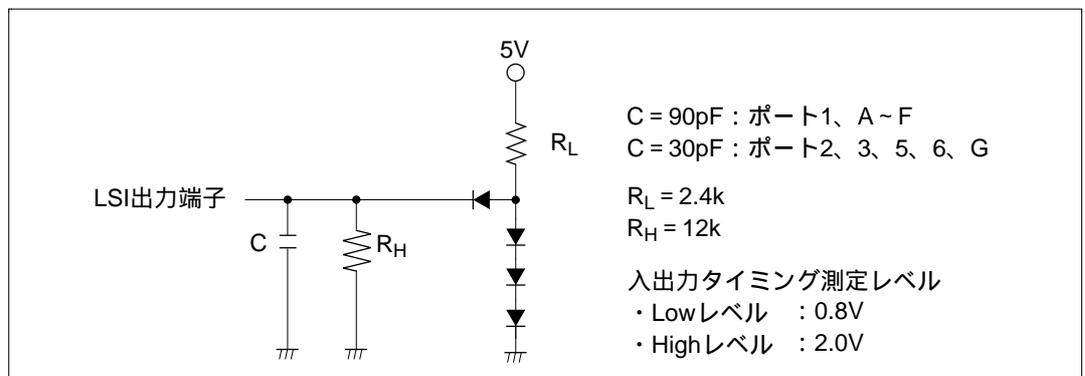


図 22.67 出力負荷回路

## (1) クロックタイミング

表 22.26 にクロックタイミングを示します。

表 22.26 クロックタイミング

条件 A :  $V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 10MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件 A		条件 B		条件 C		単位	測定条件
		min	max	min	max	min	max		
クロックサイクル時間	$t_{cyc}$	100	500	50	500	76	500	ns	図 22.68
クロックハイレベルパルス幅	$t_{CH}$	35		20		23		ns	
クロックローレベルパルス幅	$t_{CL}$	35		20		23		ns	
クロック立ち上がり時間	$t_{Cr}$		15		5		15	ns	
クロック立ち下がり時間	$t_{Cf}$		15		5		15	ns	
リセット発振安定時間 (水晶)	$t_{OSC1}$	20		10		20		ms	図 22.69
ソフトウェアスタンバイ発振安定時間 (水晶)	$t_{OSC2}$	20		10		20		ms	図 21.2
外部クロック出力安定遅延時間	$t_{DEXT}$	500		500		500		$\mu s$	図 22.69

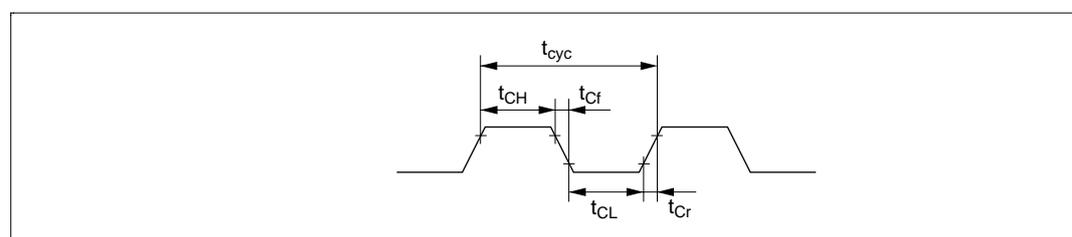


図 22.68 システムクロックタイミング

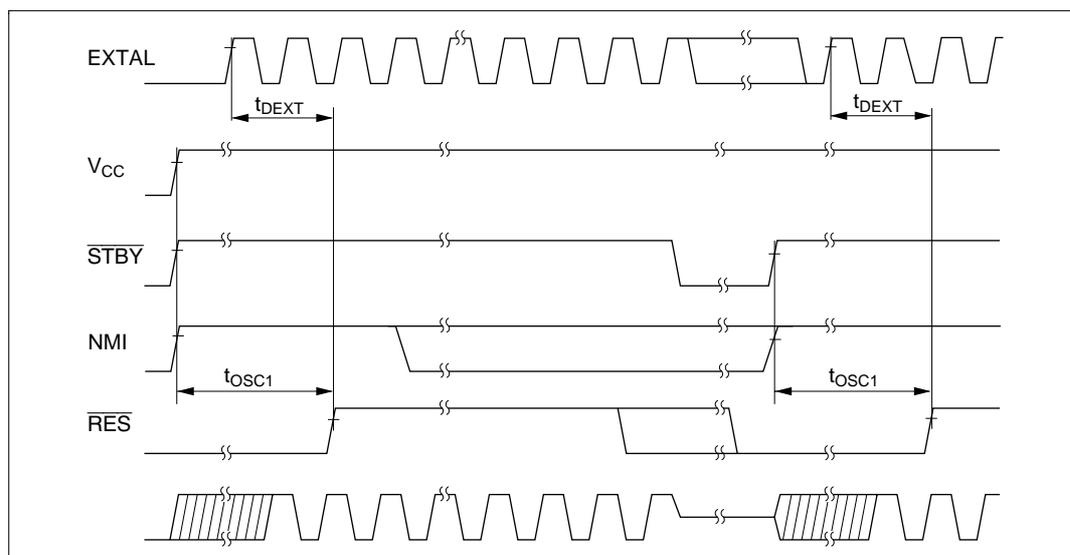


図 22.69 発振安定時間タイミング

## (2) 制御信号タイミング

表 22.27 に制御信号タイミングを示します。

表 22.27 制御信号タイミング

条件 A :  $V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7 \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 10MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件 A		条件 B		条件 C		単位	測定条件
		min	max	min	max	min	max		
$\overline{RES}$ セットアップ時間	$t_{RESS}$	200		200		200		ns	図 22.70
$\overline{RES}$ パルス幅	$t_{RESW}$	20		20		20		$t_{cyc}$	
NMI リセットセットアップ時間*	$t_{NMIRS}$	250		200		250		ns	
NMI リセットホールド時間*	$t_{NMIRH}$	200		200		200		ns	
NMI セットアップ時間	$t_{NMIS}$	250		150		250		ns	図 22.71
NMI ホールド時間	$t_{NMIH}$	10		10		10		ns	
NMI パルス幅 (ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時)	$t_{NMIW}$	200		200		200		ns	
$\overline{IRQ}$ セットアップ時間	$t_{IRQS}$	250		150		250		ns	
$\overline{IRQ}$ ホールド時間	$t_{IRQH}$	10		10		10		ns	
$\overline{IRQ}$ パルス幅 (ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時)	$t_{IRQW}$	200		200		200		ns	

【注】 \* ZTAT 版のみ

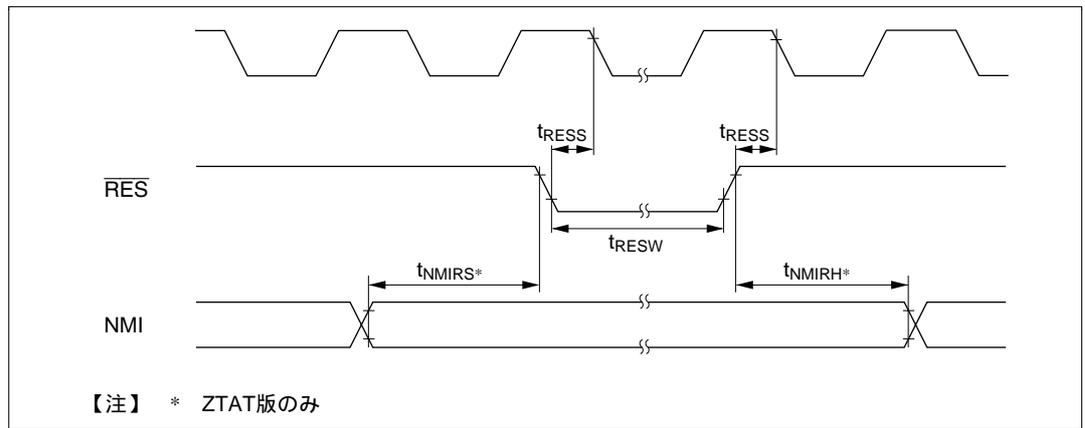


図 22.70 リセット入力タイミング

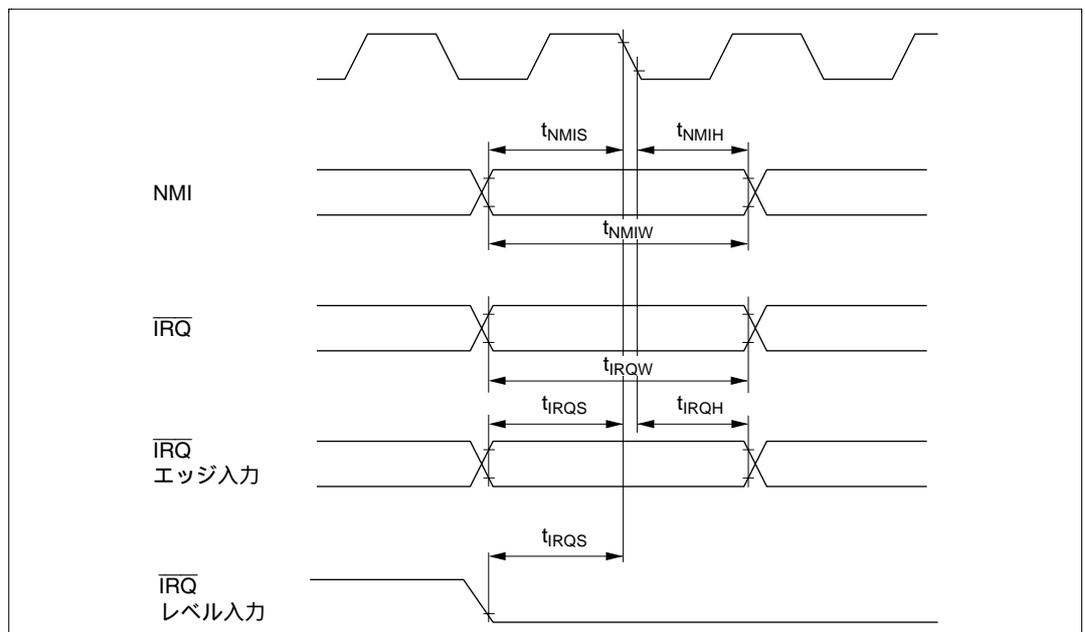


図 22.71 割り込み入力タイミング

## (3) バスタイミング

表 22.28 にバスタイミングを示します。

表 22.28 バスタイミング

条件 A :  $V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 10MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件 A		条件 B		条件 C		単位	測定 条件
		min	max	min	max	min	max		
アドレス遅延時間	$t_{AD}$		40		20		40	ns	図 22.72 ~ 図 22.79
アドレスセットアップ時間	$t_{AS}$	$0.5 \times$ $t_{cyc} - 30$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 15$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 30$		ns	
アドレスホールド時間	$t_{AH}$	$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 10$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		ns	
プリチャージ時間	$t_{PCH}$	$1.5 \times$ $t_{cyc} - 40$		$1.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		$1.5 \times$ $t_{cyc} - 40$		ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 1	$t_{CSD1}$		40		20		40	ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 2	$t_{CSD2}$		40		20		40	ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 3	$t_{CSD3}$		40		25		40	ns	
AS 遅延時間	$t_{ASD}$		40		20		40	ns	
$\overline{RD}$ 遅延時間 1	$t_{RSD1}$		40		20		40	ns	
$\overline{RD}$ 遅延時間 2	$t_{RSD2}$		40		20		40	ns	
$\overline{CAS}$ 遅延時間	$t_{CASD}$		40		20		40	ns	
リードデータセットアップ時間	$t_{RDS}$		30		15		30	ns	
リードデータホールド時間	$t_{RDH}$		0		0		0	ns	
リードデータアクセス時間 1	$t_{ACC1}$		$1.0 \times$ $t_{cyc} - 50$		$1.0 \times$ $t_{cyc} - 25$		$1.0 \times$ $t_{cyc} - 50$	ns	
リードデータアクセス時間 2	$t_{ACC2}$		$1.5 \times$ $t_{cyc} - 50$		$1.5 \times$ $t_{cyc} - 25$		$1.5 \times$ $t_{cyc} - 50$	ns	
リードデータアクセス時間 3	$t_{ACC3}$		$2.0 \times$ $t_{cyc} - 50$		$2.0 \times$ $t_{cyc} - 25$		$2.0 \times$ $t_{cyc} - 50$	ns	
リードデータアクセス時間 4	$t_{ACC4}$		$2.5 \times$ $t_{cyc} - 50$		$2.5 \times$ $t_{cyc} - 25$		$2.5 \times$ $t_{cyc} - 50$	ns	
リードデータアクセス時間 5	$t_{ACC5}$		$3.0 \times$ $t_{cyc} - 50$		$3.0 \times$ $t_{cyc} - 25$		$3.0 \times$ $t_{cyc} - 50$	ns	

22. 電気的特性

項目	記号	条件 A		条件 B		条件 C		単位	測定 条件
		min	max	min	max	min	max		
WR 遅延時間 1	$t_{WRD1}$		40		20		40	ns	図 22.72
WR 遅延時間 2	$t_{WRD2}$		40		20		40	ns	~
WR パルス幅 1	$t_{WSW1}$	$1.0 \times t_{cyc}$ - 40		$1.0 \times t_{cyc}$ - 20		$1.0 \times t_{cyc}$ - 40		ns	図 22.79
WR パルス幅 2	$t_{WSW2}$	$1.5 \times t_{cyc}$ - 40		$1.5 \times t_{cyc}$ - 20		$1.5 \times t_{cyc}$ - 40		ns	
ライトデータ遅延時間	$t_{WDD}$		60		30		60	ns	
ライトデータセットアップ時間	$t_{WDS}$	$0.5 \times$ $t_{cyc} - 40$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 33$		ns	
ライトデータホールド時間	$t_{WDH}$	$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 10$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		ns	
WR セットアップ時間	$t_{WCS}$	$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 10$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		ns	
WR ホールド時間	$t_{WCH}$	$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 10$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		ns	
CAS セットアップ時間	$t_{CSR}$	$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 10$		$0.5 \times$ $t_{cyc} - 20$		ns	図 22.76
WAIT セットアップ時間	$t_{WTS}$	60		30		60		ns	図 22.74
WAIT ホールド時間	$t_{WTH}$	10		5		10		ns	
BREQ セットアップ時間	$t_{BRQS}$	60		30		60		ns	図 22.80
BACK 遅延時間	$t_{BACD}$		30		15		30	ns	
バスフローティング時間	$t_{BZD}$		100		50		100	ns	
BREQO 遅延時間	$t_{BRQOD}$		60		30		60	ns	図 22.81

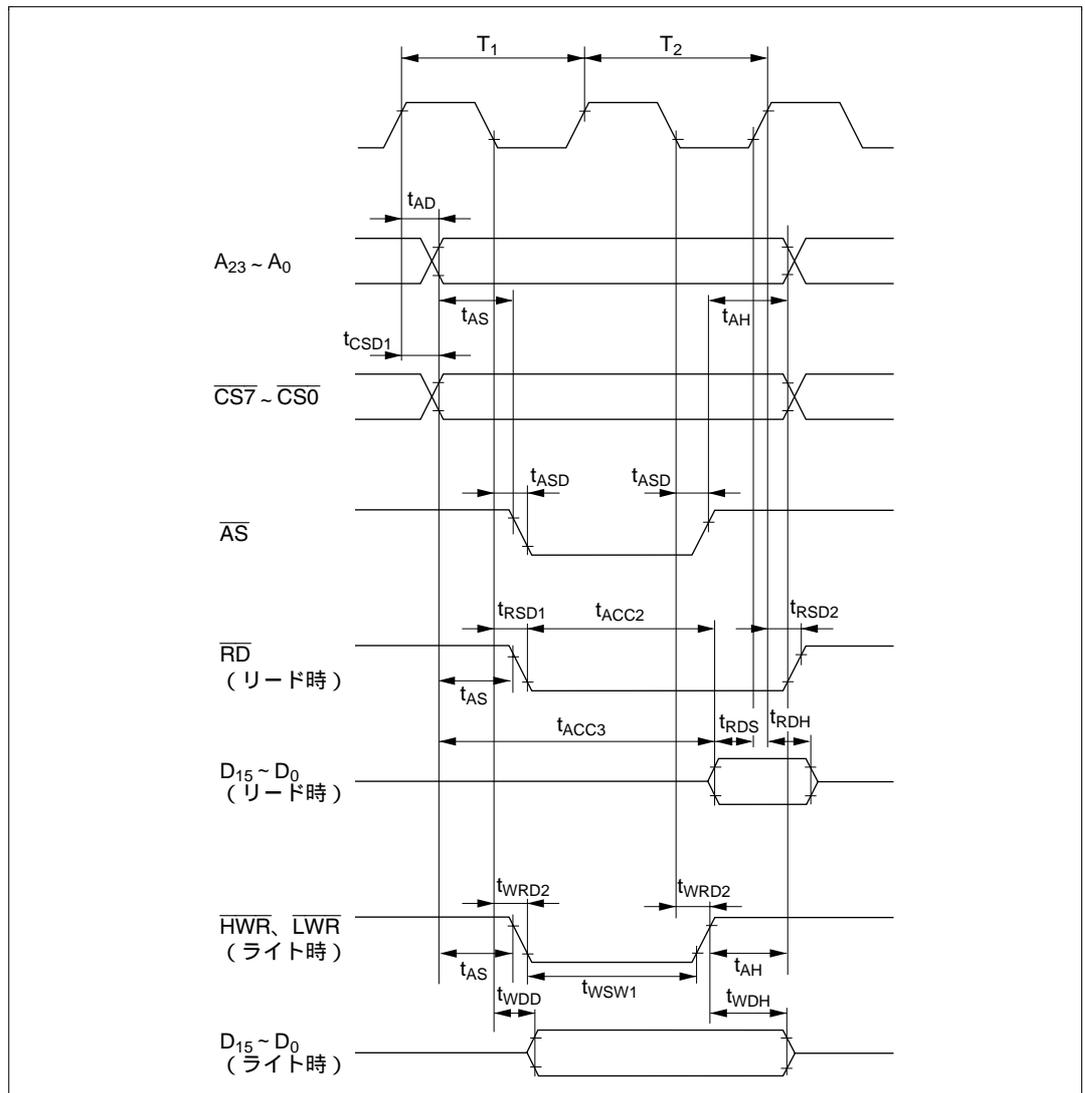


図 22.72 基本バスタイミング / 2 ステートアクセス

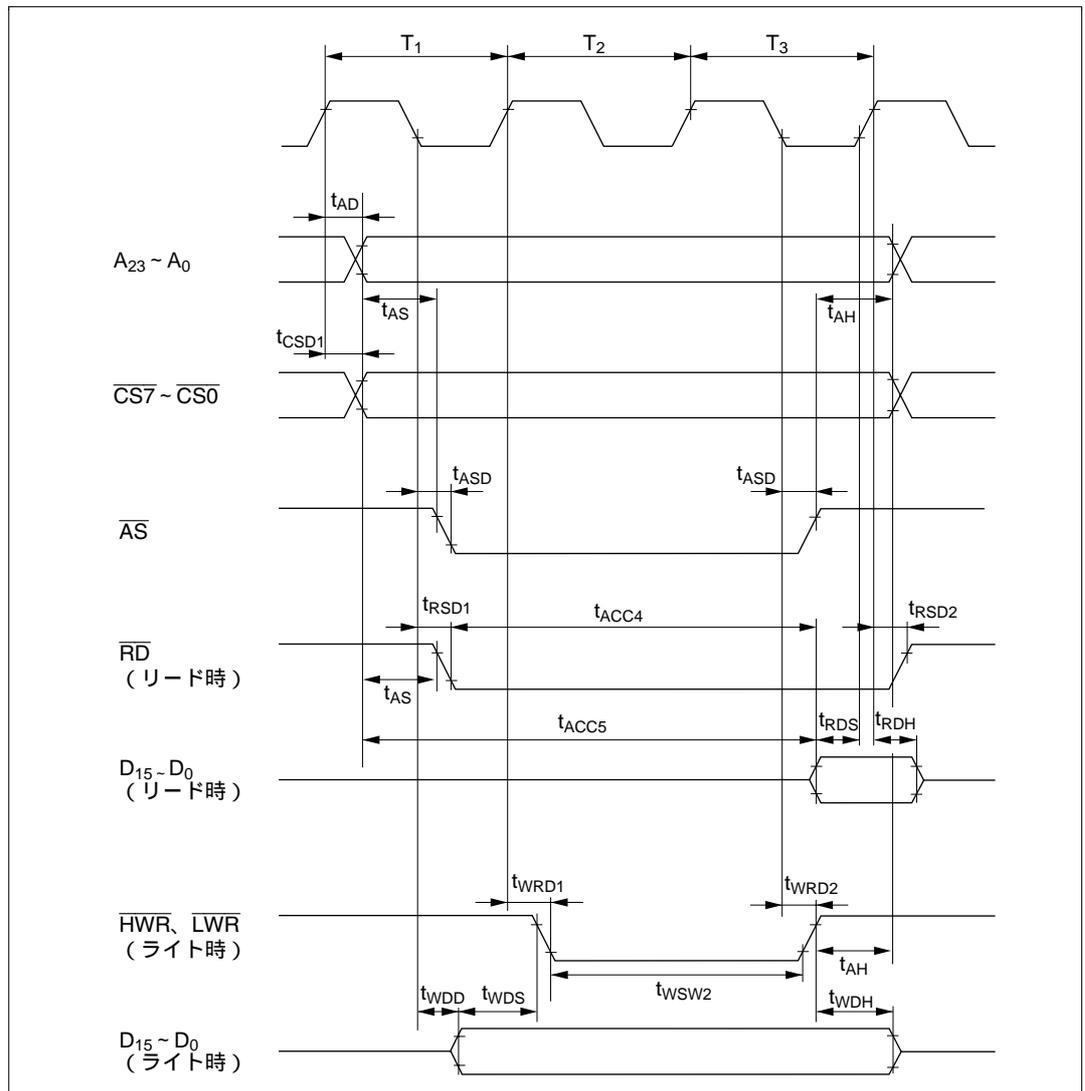


図 22.73 基本バスタイミング / 3 ステートアクセス

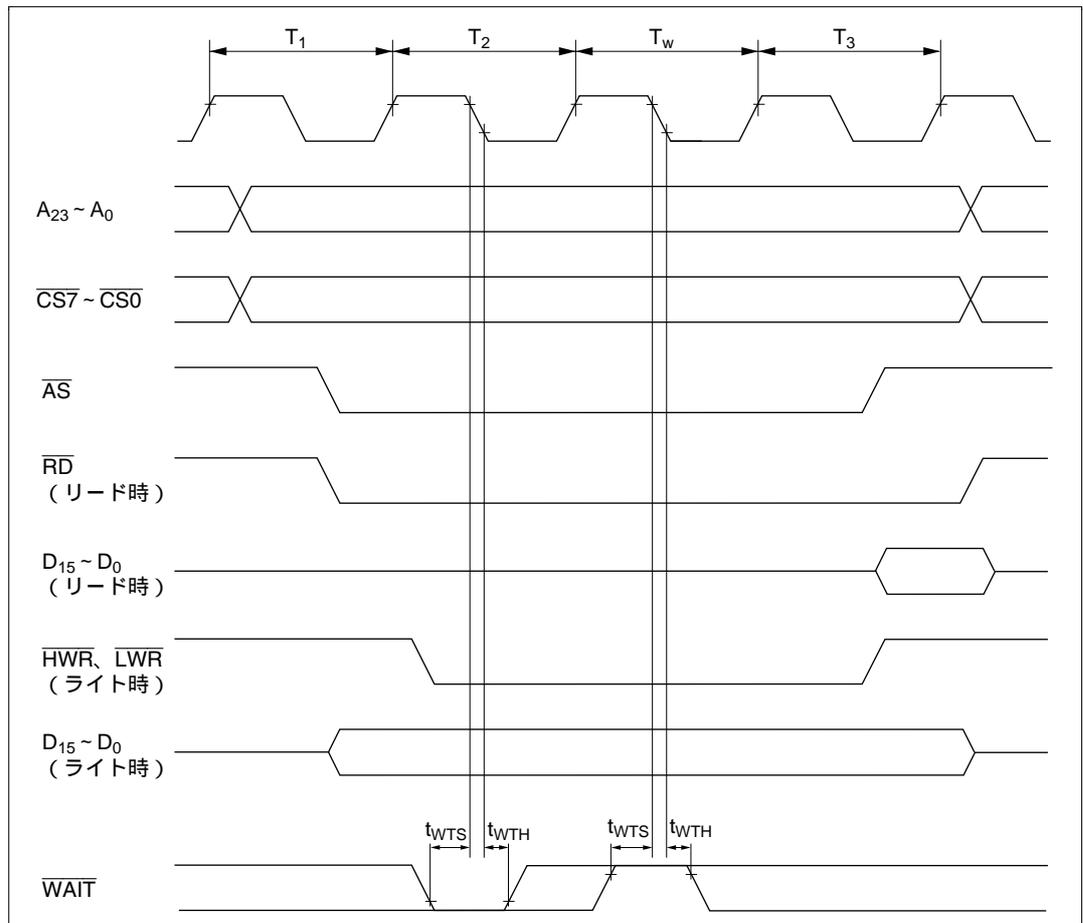


図 22.74 基本バスタイミング / 3 ステートアクセス 1 ウェイト

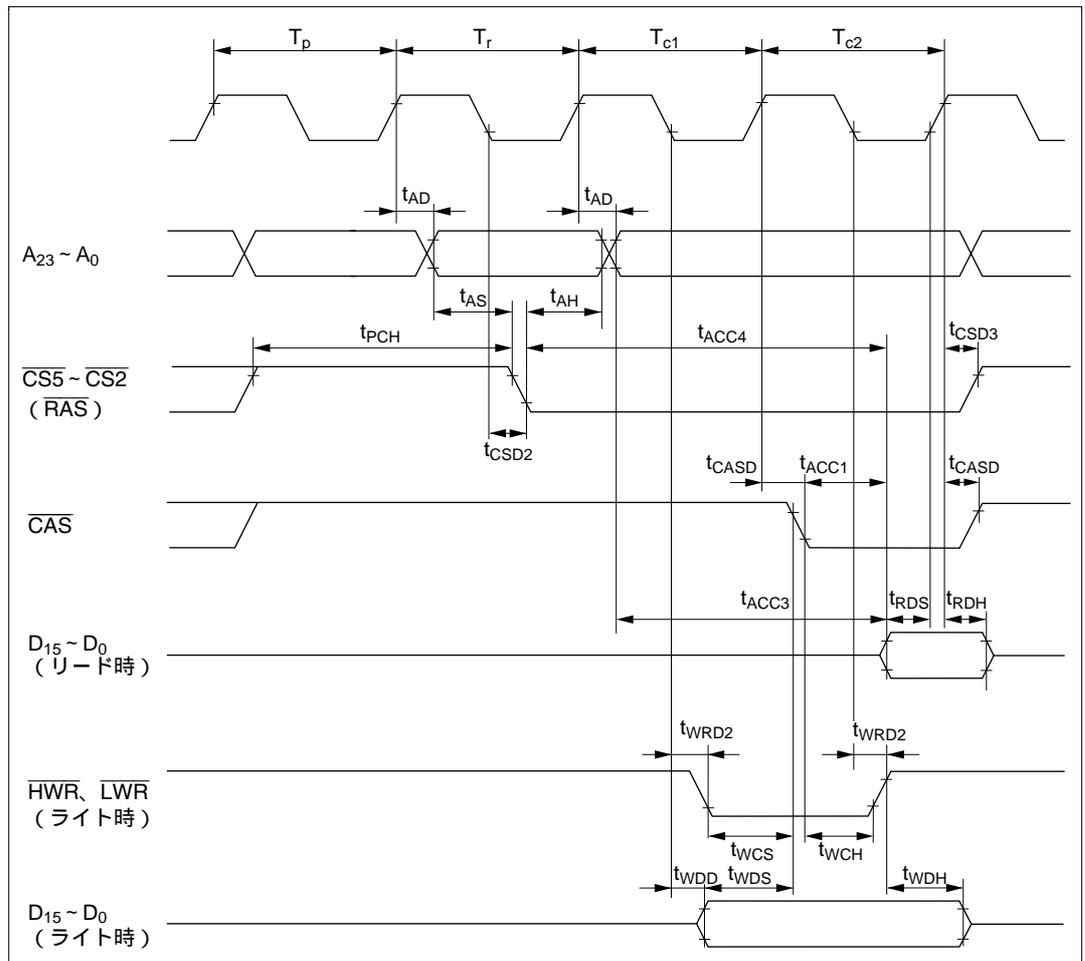


図 22.75 DRAMバスタイミング

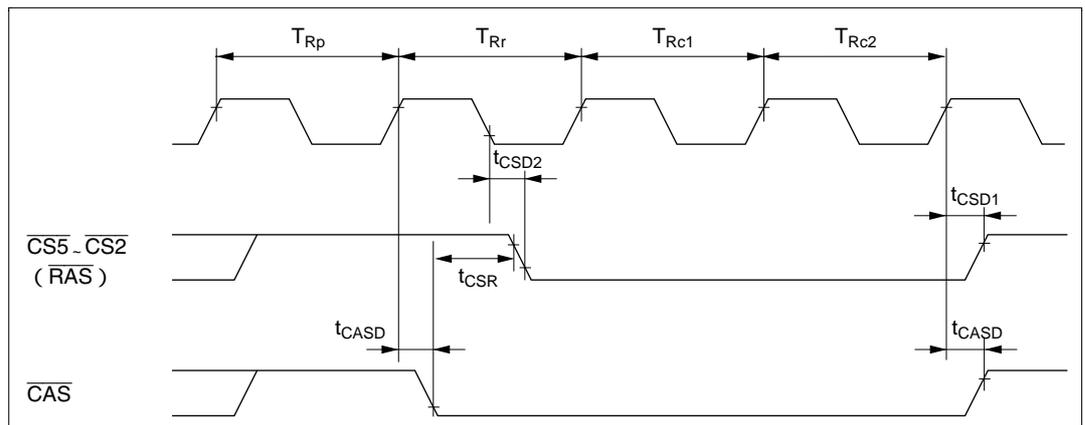


図 22.76 CASビフォーRASリフレッシュタイミング

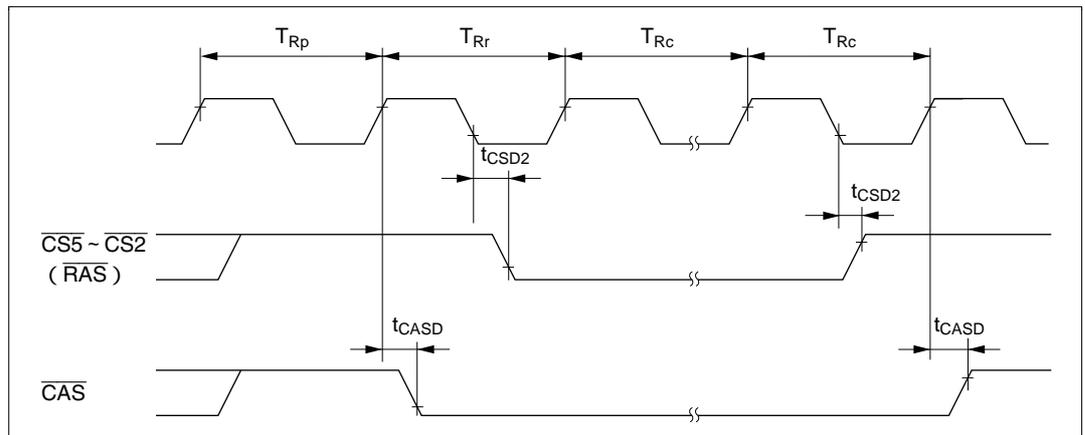


図 22.77 セルフリフレッシュタイミング

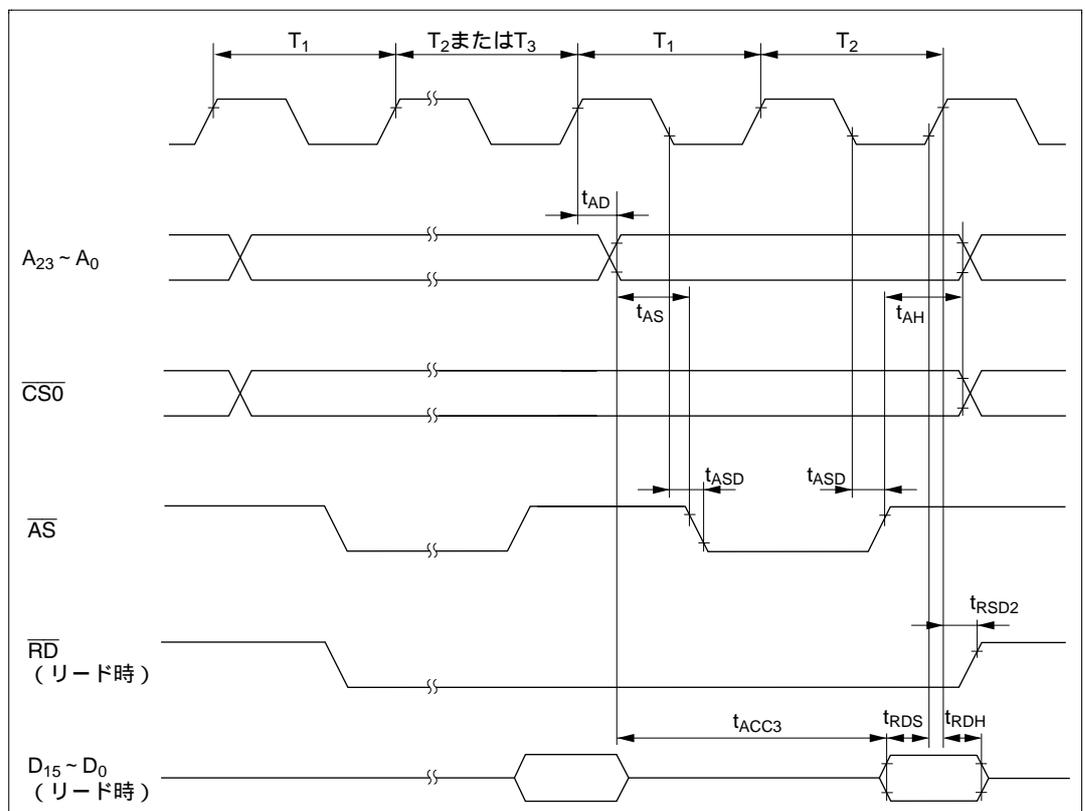


図 22.78 バーストROMアクセスタイミング / 2 ステートアクセス

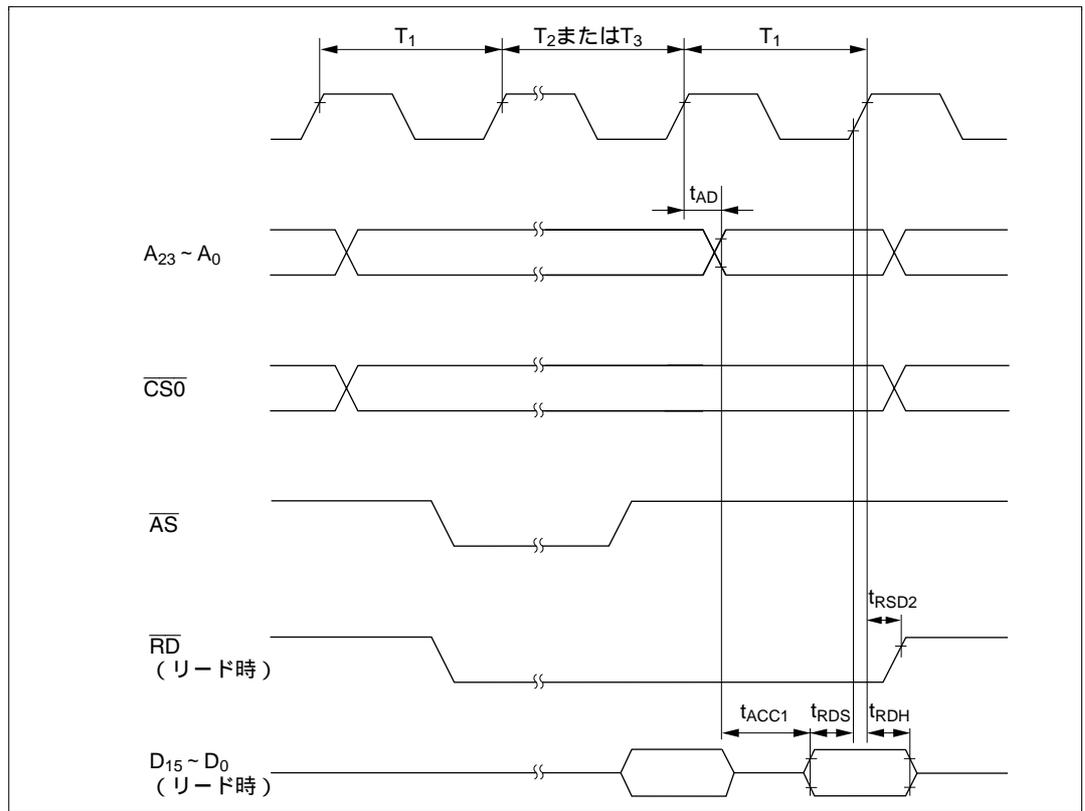


図 22.79 バースト ROM アクセスタイミング / 1 ステートアクセス

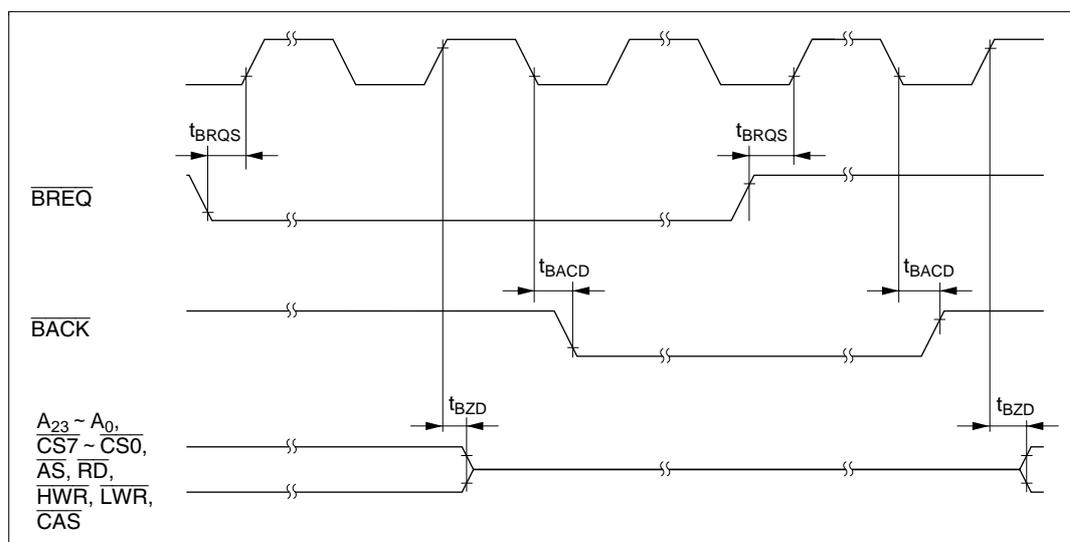


図 22.80 外部バス権解放タイミング

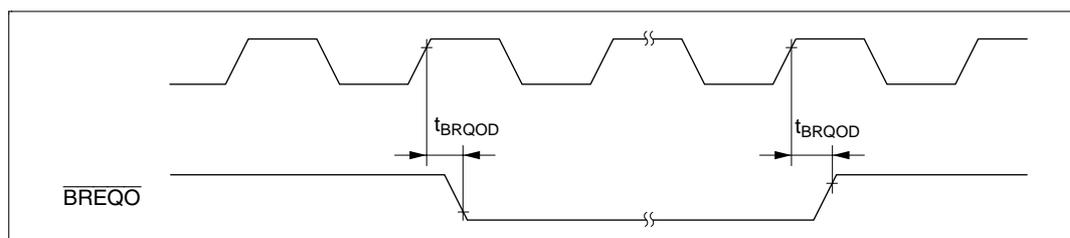


図 22.81 外部バス権要求出力タイミング

## (4) DMAC タイミング

表 22.29 に DMAC タイミングを示します。

表 22.29 DMAC タイミング

条件 A :  $V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 10MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件 A		条件 B		条件 C		単位	測定条件
		min	max	min	max	min	max		
$\overline{DREQ}$ セットアップ時間	$t_{DRQS}$	40		30		40		ns	図 22.85
$\overline{DREQ}$ ホールド時間	$t_{DRQH}$	10		10		10		ns	
TEND 遅延時間	$t_{TED}$		40		20		40	ns	図 22.84
$\overline{DACK}$ 遅延時間 1	$t_{DACD1}$		40		20		40	ns	図 22.82
$\overline{DACK}$ 遅延時間 2	$t_{DACD2}$		40		20		40	ns	図 22.83

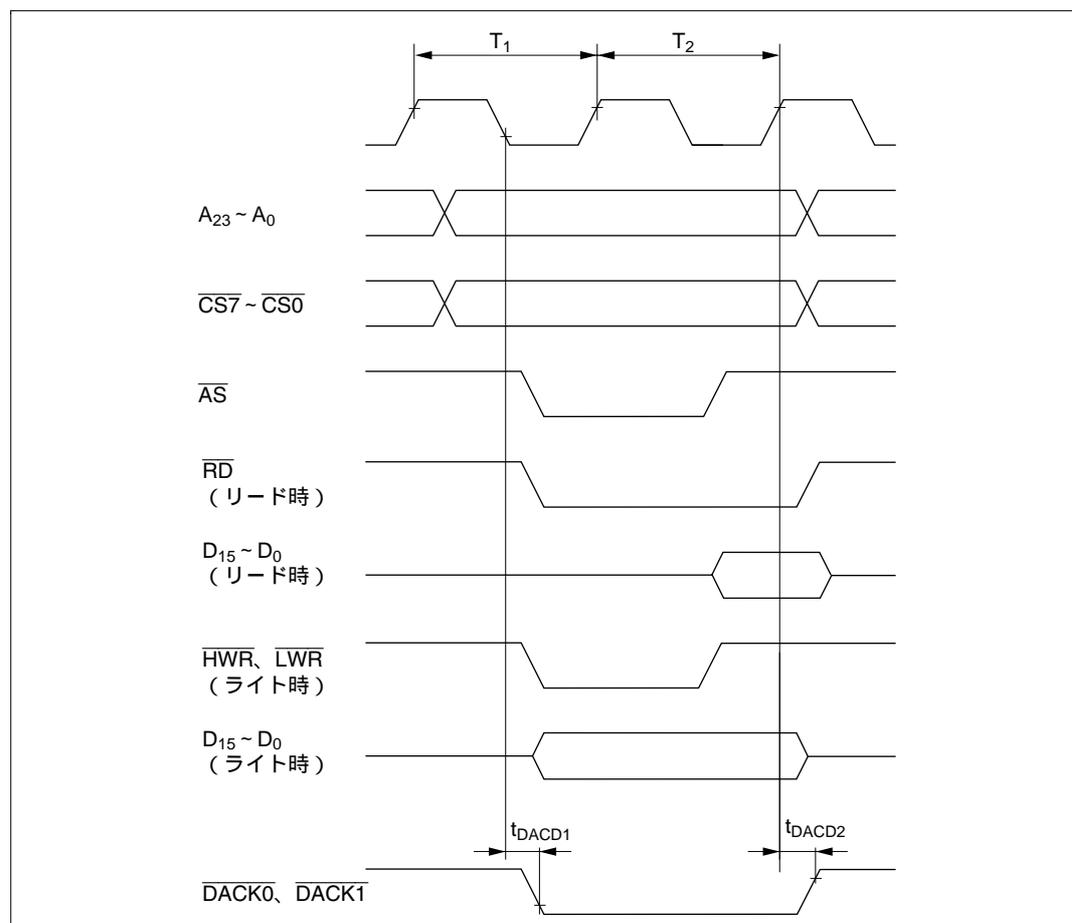


図 22.82 DMAC シングルアドレス転送タイミング / 2 ステートアクセス

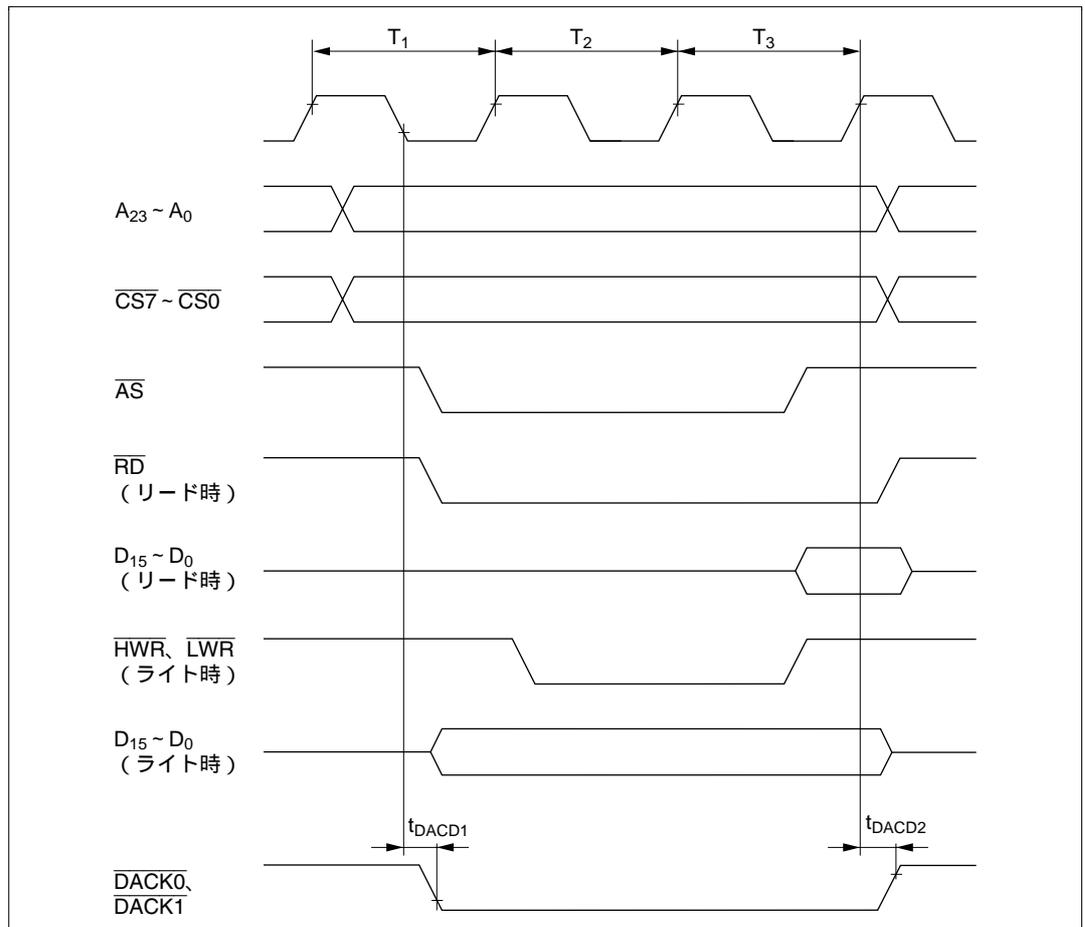


図 22.83 DMAC シングルアドレス転送タイミング / 3 ステートアクセス

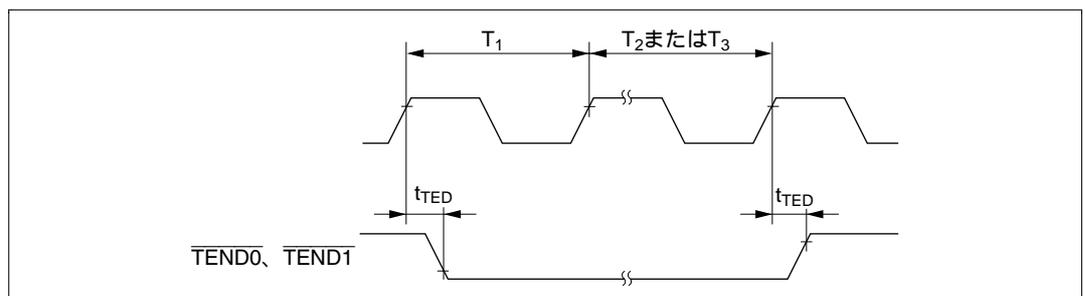


図 22.84 DMAC  $\overline{TEND}$  出力タイミング

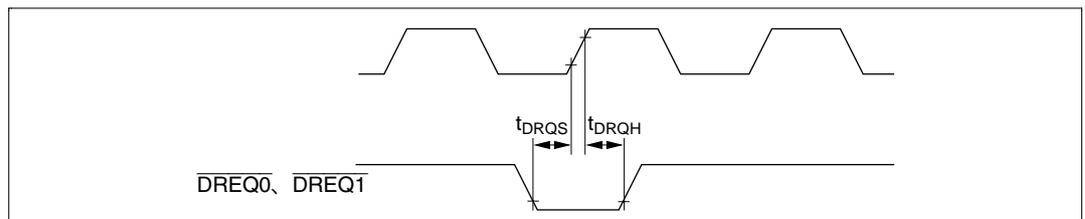


図 22.85 DMAC  $\overline{DREQ}$  入力タイミング

## (5) 内蔵周辺モジュールタイミング

表 22.30 に内蔵周辺モジュールタイミングを示します。

表 22.30 内蔵周辺モジュールタイミング

条件 A :  $V_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 10MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	条件 A		条件 B		条件 C		単位	測定条件	
			min	max	min	max	min	max			
I/O ポート	出力データ遅延時間	$t_{PWD}$		100		50		75	ns	図 22.86	
	入力データセットアップ時間	$t_{PRS}$	50		30		50		ns		
	入力データホールド時間	$t_{PRH}$	50		30		50		ns		
PPG	パルス出力遅延時間	$t_{POD}$		100		50		75	ns	図 22.87	
TPU	タイマ出力遅延時間	$t_{TOCD}$		100		50		75	ns	図 22.88	
	タイマ入力セットアップ時間	$t_{TICS}$	50		30		50		ns		
	タイマクロック入力セットアップ時間	$t_{TCKS}$	50		30		50		ns	図 22.89	
	タイマクロック	単エッジ指定	$t_{TCKWH}$	1.5		1.5		1.5		$t_{cyc}$	
	パルス幅	両エッジ指定	$t_{TCKWL}$	2.5		2.5		2.5		$t_{cyc}$	
8ビット タイマ	タイマ出力遅延時間	$t_{TMOD}$		100		50		75	ns	図 22.90	
	タイマリセット入力 セットアップ時間	$t_{TMRS}$	50		30		50		ns	図 22.92	
	タイマクロック入力 セットアップ時間	$t_{TMCS}$	50		30		50		ns	図 22.91	
	タイマクロック	単エッジ指定	$t_{TMCWH}$	1.5		1.5		1.5		$t_{cyc}$	
	パルス幅	両エッジ指定	$t_{TMCWL}$	2.5		2.5		2.5		$t_{cyc}$	
WDT	オーバフロー出力遅延時間	$t_{WOVD}$		100		50		75	ns	図 22.93	

項目		記号	条件 A		条件 B		条件 C		単位	測定条件		
			min	max	min	max	min	max				
SCI	入力クロック サイクル	調歩同期	4		4		4		$t_{cyc}$	図 22.94		
		クロック同期									6	
	入力クロックパルス幅		$t_{SCKW}$	0.4	0.6	0.4	0.6	0.4	0.6		$t_{SCKW}$	
	入力クロック立ち上がり時間		$t_{SCKr}$		1.5		1.5		1.5		$t_{cyc}$	
	入力クロック立ち下がり時間		$t_{SCKf}$		1.5		1.5		1.5		$t_{cyc}$	
	送信データ遅延時間		$t_{TXD}$		100		50		75		ns	図 22.95
	受信データセットアップ時間 (クロック同期)		$t_{RXS}$	100		50		75			ns	
	受信データホールド時間 (クロック同期)		$t_{RXH}$	100		50		75			ns	
A/D 変換器	トリガ入力セットアップ時間		$t_{TRGS}$	50		30		50	ns	図 22.96		

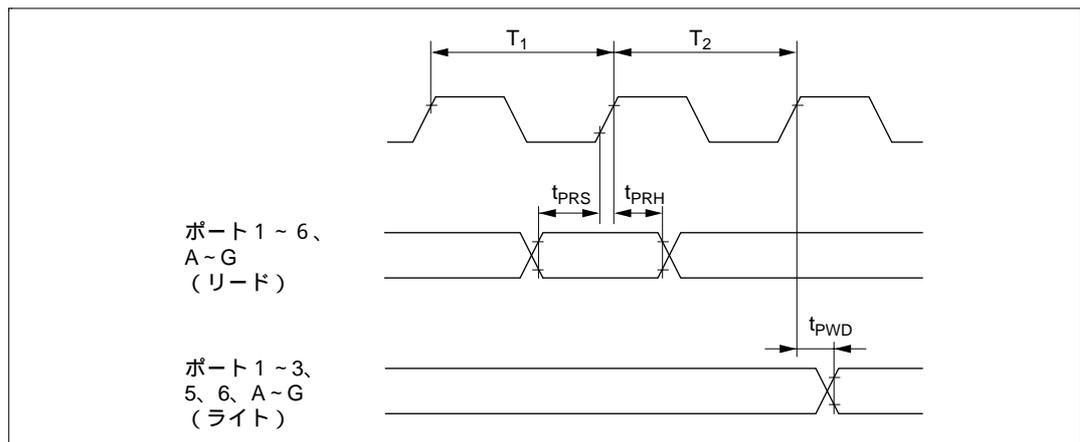


図 22.86 I/O ポート入出力タイミング

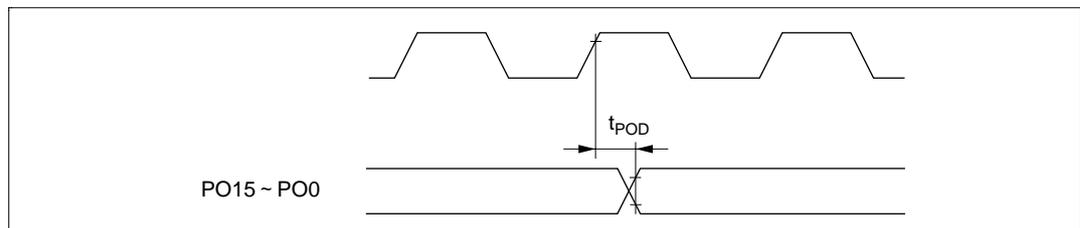


図 22.87 PPG 出力タイミング

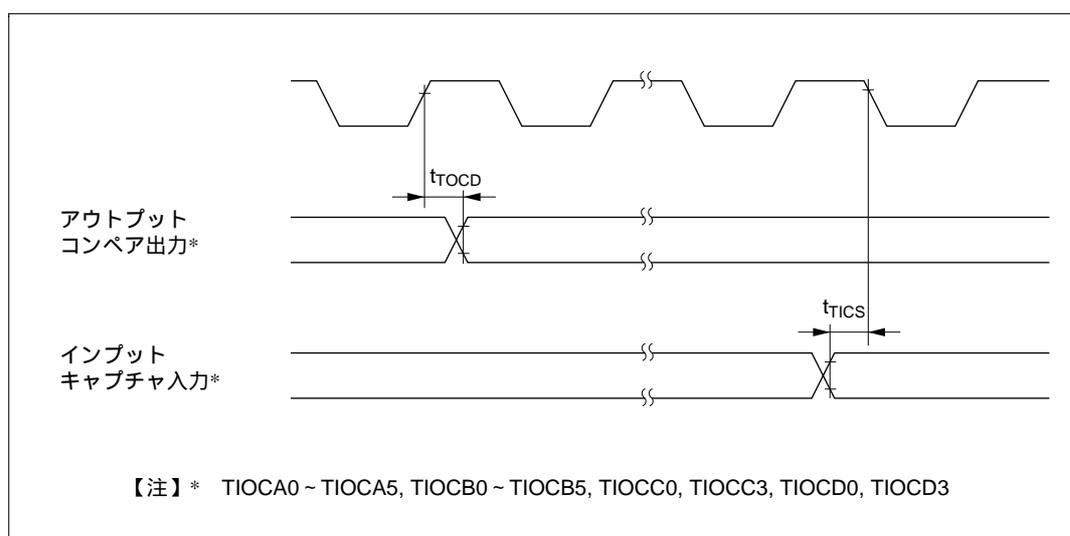


図 22.88 TPU 入出力タイミング

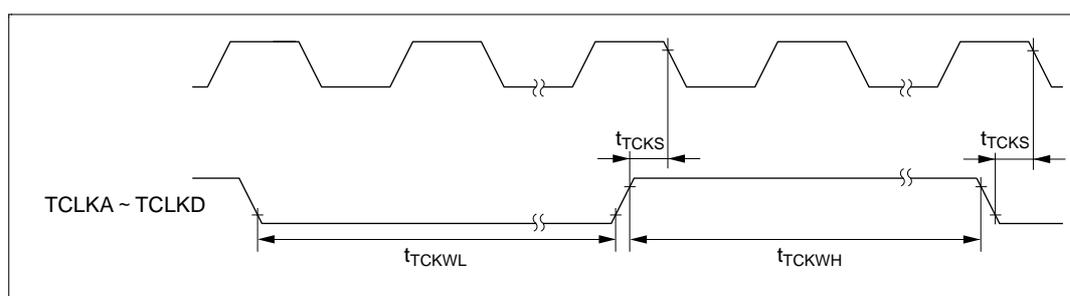


図 22.89 TPU クロック入力タイミング

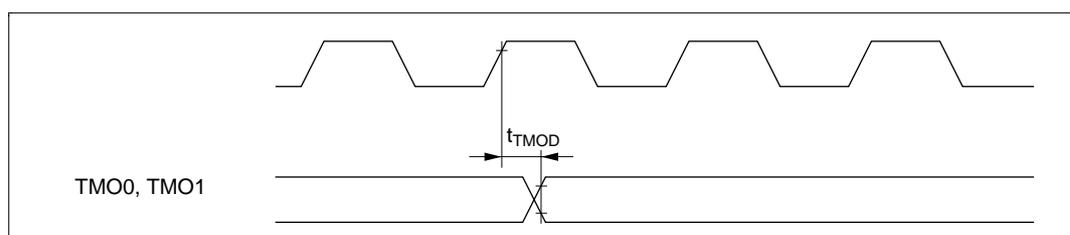


図 22.90 8 ビットタイマ出力タイミング

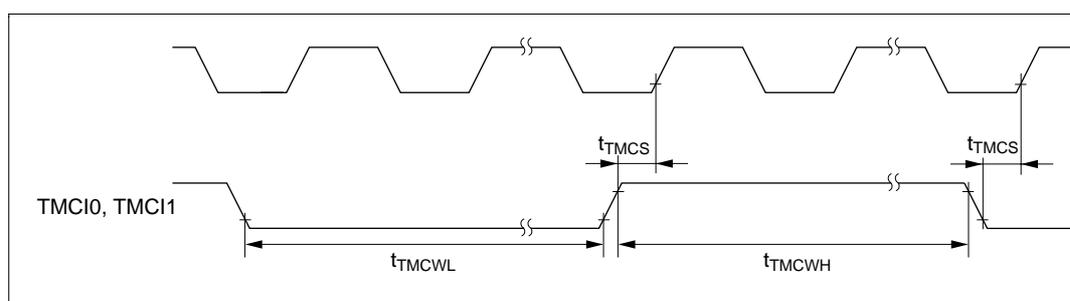


図 22.91 8 ビットタイマクロック入力タイミング

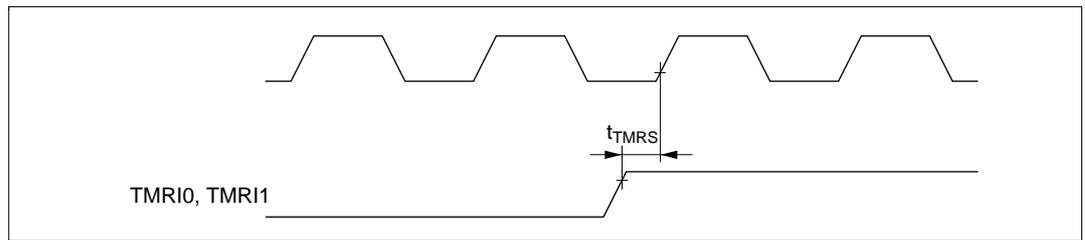


図 22.92 8ビットタイマリセット入力タイミング

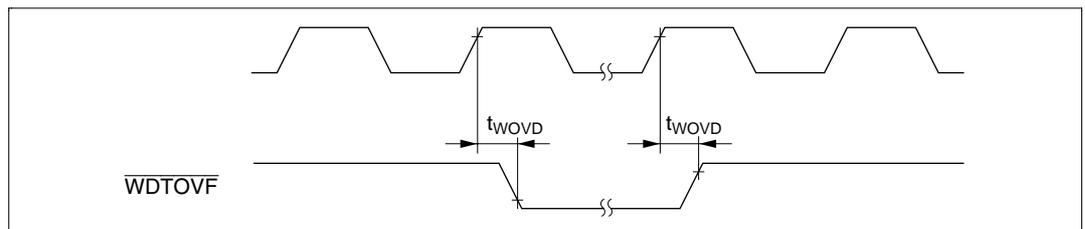


図 22.93 WDT 出力タイミング

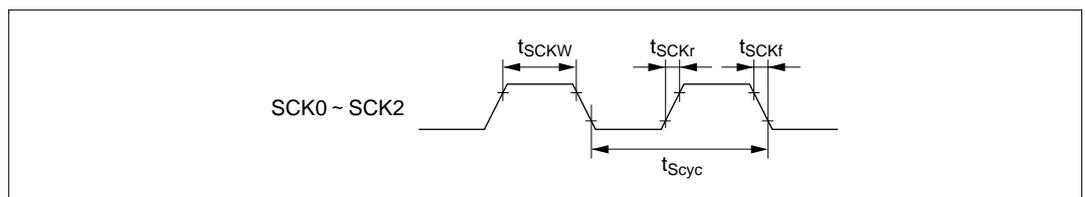


図 22.94 SCK クロック入力タイミング

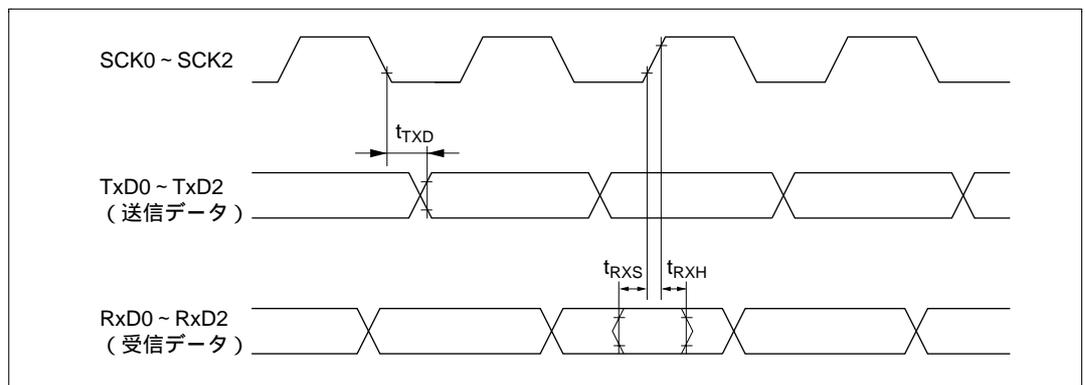


図 22.95 SCI 入出力タイミング/クロック同期式モード

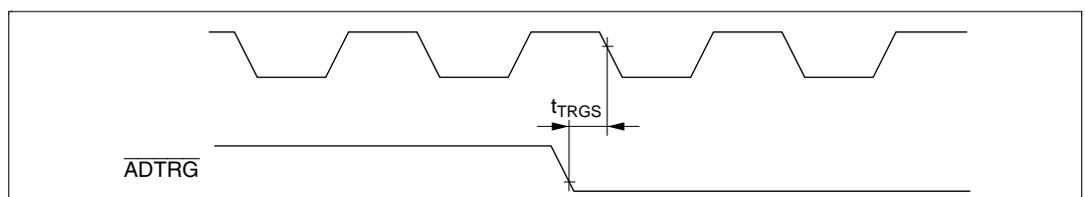


図 22.96 A/D 変換器外部トリガ入力タイミング

## 22.6.4 A/D 変換特性

A/D 変換特性を表 22.31 に示します。

表 22.31 A/D 変換特性

条件 A :  $V_{CC} = AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 10MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 B :  $V_{CC} = AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 20MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 13MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	条件 A			条件 B			条件 C			単位
	min	typ	max	min	typ	max	min	typ	max	
分解能	10	10	10	10	10	10	10	10	10	ビット
変換時間	13.4			6.7			10.4			$\mu s$
アナログ入力容量			20			20			20	pF
許容信号源			$10^{*1}$			$10^{*3}$			$10^{*1}$	k
インピーダンス			$5^{*2}$			$5^{*4}$			$5^{*5}$	k
非直線性誤差			$\pm 7.5$			$\pm 3.5$			$\pm 7.5$	LSB
オフセット誤差			$\pm 7.5$			$\pm 3.5$			$\pm 7.5$	LSB
フルスケール誤差			$\pm 7.5$			$\pm 3.5$			$\pm 7.5$	LSB
量子化誤差			$\pm 0.5$			$\pm 0.5$			$\pm 0.5$	LSB
絶対精度			$\pm 8.0$			$\pm 4.0$			$\pm 8.0$	LSB

【注】 \*1 4.0V  $AV_{CC} = 5.5V$  のとき

\*2 2.7V  $AV_{CC} < 4.0V$  のとき

\*3 12MHz のとき

\*4  $> 12MHz$  のとき

\*5 3.0V  $AV_{CC} < 4.0V$  のとき

## 22.6.5 D/A 変換特性

D/A 変換特性を表 22.32 に示します。

表 22.32 D/A 変換特性

条件 A :  $V_{CC} = AV_{CC} = 2.7 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 2.7V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 10MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 B :  $V_{CC} = AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 20MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 13MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	条件 A			条件 B			条件 C			単位	測定条件
	min	typ	max	min	typ	max	min	typ	max		
分解能	8	8	8	8	8	8	8	8	8	ビット	
変換時間			10			10			10	$\mu s$	負荷容量 20pF
絶対精度		$\pm 2.0$	$\pm 3.0$		$\pm 1.0$	$\pm 1.5$		$\pm 2.0$	$\pm 3.0$	LSB	負荷抵抗 2M
			$\pm 2.0$			$\pm 1.0$			$\pm 2.0$	LSB	負荷抵抗 4M

## 22.7 H8S/2357 F-ZTAT の電気的特性

### 22.7.1 絶対最大定格

絶対最大定格を表 22.33 に示します。

表 22.33 絶対最大定格

項目	記号	定格値	単位
電源電圧	$V_{CC}$	-0.3 ~ +7.0	V
入力電圧 (FWE) * <sup>1</sup>	$V_{in}$	-0.3 ~ $V_{CC} + 0.3$	V
入力電圧 (ポート 4 以外) * <sup>1</sup>	$V_{in}$	-0.3 ~ $V_{CC} + 0.3$	V
入力電圧 (ポート 4) * <sup>1</sup>	$V_{in}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
リファレンス電源電圧	$V_{ref}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
アナログ電源電圧	$AV_{CC}$	-0.3 ~ +7.0	V
アナログ入力電圧	$V_{AN}$	-0.3 ~ $AV_{CC} + 0.3$	V
動作温度	$T_{opr}$	通常仕様品 : -20 ~ +75* <sup>2</sup>	
		広温度範囲仕様品 : -40 ~ +85* <sup>2</sup>	
保存温度	$T_{stg}$	-55 ~ +125	

#### 【使用上の注意】

絶対最大定格を超えて LSI を使用した場合、LSI の永久破壊となることがあります。

【注】 \*<sup>1</sup> いずれの端子にも絶対に 12V を印加しないでください。

12V を印加した場合、LSI の永久破壊となります。

\*<sup>2</sup> フラッシュメモリの書き込み / 消去時の動作温度範囲は  $T_a = 0 \sim +75$  (一般仕様)、  
 $T_a = 0 \sim +85$  (広温度範囲仕様) です。

## 22.7.2 DC 特性

DC 特性を表 22.34 に示します。また、出力許容電流値を表 22.35 に示します。

表 22.34 DC 特性 (1)

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V^{*1}$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
シュミット トリガ入力 電圧	ポート 2、 P6 <sub>4</sub> ~ P6 <sub>7</sub>	$V_T^-$	1.0			V	
	PA <sub>4</sub> ~ PA <sub>7</sub>	$V_T^+$			$V_{CC} \times 0.7$	V	
		$V_T^+ - V_T^-$	0.4			V	
入力 High レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub> 、FWE	$V_{IH}$	$V_{CC} - 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	EXTAL		$V_{CC} \times 0.7$	$V_{CC} + 0.3$	V		
	ポート 1、3、5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		2.0		$V_{CC} + 0.3$	V	
	ポート 4		2.0		$AV_{CC} + 0.3$	V	
入力 Low レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub> 、FWE	$V_{IL}$	-0.3		0.5	V	
	NMI、EXTAL、 ポート 1、3 ~ 5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		-0.3		0.8	V	
出力 High レベル電圧	全出力端子	$V_{OH}$	$V_{CC} - 0.5$			V	$I_{OH} = -200 \mu A$
			3.5			V	$I_{OH} = -1mA$
出力 Low レベル電圧	全出力端子	$V_{OL}$			0.4	V	$I_{OL} = 1.6mA$
	ポート 1、A ~ C				1.0	V	$I_{OL} = 10mA$
入力リーク 電流	$\overline{RES}$	$ I_{in} $			10.0	$\mu A$	$V_{in} =$
	$\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub> 、FWE				1.0	$\mu A$	0.5V ~ $V_{CC} - 0.5V$
	ポート 4				1.0	$\mu A$	$V_{in} =$ 0.5V ~ $AV_{CC} - 0.5V$

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
スリープ状態 リーク電流 (オフ状態)	ポート1~3、5、6、 A~G	$ I_{TSI} $			1.0	$\mu A$	$V_{in} = 0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
入力プルアップ MOS電流	ポートA~E	$-I_p$	50		300	$\mu A$	$V_{in} = 0V$
入力容量	$\overline{RES}$	$C_{in}$			80	pF	$V_{in} = 0V$
	NMI				50	pF	$f = 1MHz$
	$\overline{RES}$ 、NMI以外の 全入力端子				15	pF	$T_a = 25$
消費電流*2	通常動作時	$I_{CC}^{*4}$		78 (5.0V)	122	mA	$f = 20MHz$
	スリープ時			53 (5.0V)	84	mA	
	スタンバイ時*3			0.01	5.0	$\mu A$	$T_a = 50$
						20.0	$\mu A$
アナログ 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		0.8 (5.0V)	2.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
リファレンス 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		2.3 (5.0V)	3.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
RAMスタンバイ電圧		$V_{RAM}$	2.0			V	

【注】 \*1 A/DおよびD/A変換器未使用時に $AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 、 $AV_{SS}$ 端子を開放しないでください。

$AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 端子は $V_{CC}$ に、 $AV_{SS}$ 端子は $V_{SS}$ にそれぞれ接続してください。

\*2 消費電流値は、 $V_{IH} \min = V_{CC} - 0.5V$ 、 $V_{IL} \max = 0.5V$ の条件下で、すべての出力端子を無負荷状態にして、さらに内蔵プルアップMOSをオフ状態にした場合の値です。

\*3  $V_{RAM}$   $V_{CC} < 4.5V$ のとき、 $V_{IH} \min = V_{CC} \times 0.9$ 、 $V_{IL} \max = 0.3V$ とした場合の値です。

\*4  $I_{CC}$ は下記の式に従って $V_{CC}$ と $f$ に依存します。

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 1.1 \text{ (mA/(MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (通常動作時)}$$

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 0.75 \text{ (mA/(MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (スリープ時)}$$

表 22.34 DC 特性 (2)

条件:  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V^{*1}$  $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
シュミット トリガ入力 電圧	ポート 2、 P6 <sub>4</sub> ~ P6 <sub>7</sub>	$V_T^-$	$V_{CC} \times 0.2$			V	
		$V_T^+$			$V_{CC} \times 0.7$	V	
	PA <sub>4</sub> ~ PA <sub>7</sub>	$V_T^+ - V_T^-$	$V_{CC} \times 0.07$			V	
入力 High レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub> 、FWE	$V_{IH}$	$V_{CC} \times 0.9$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	EXTAL		$V_{CC} \times 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	ポート 1、3、5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		$V_{CC} \times 0.7$		$V_{CC} + 0.3$	V	
	ポート 4		$V_{CC} \times 0.7$		$AV_{CC} + 0.3$	V	
入力 Low レベル電圧	$\overline{RES}$ 、 $\overline{STBY}$ 、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub> 、FWE	$V_{IL}$	-0.3		$V_{CC} \times 0.1$	V	
	NMI、EXTAL、 ポート 1、3 ~ 5、 B ~ G、P6 <sub>0</sub> ~ P6 <sub>3</sub> 、 PA <sub>0</sub> ~ PA <sub>3</sub>		-0.3		$V_{CC} \times 0.2$	V	$V_{CC} < 4.0V$
					0.8	V	$V_{CC} = 4.0 \sim 5.5V$
出力 High レベル電圧	全出力端子	$V_{OH}$	$V_{CC} - 0.5$			V	$I_{OH} = -200 \mu A$
			$V_{CC} - 1.0$			V	$I_{OH} = -1mA$
出力 Low レベル電圧	全出力端子	$V_{OL}$			0.4	V	$I_{OL} = 1.6mA$
	ポート 1、A ~ C				1.0	V	$V_{CC} = 4V$ $I_{OL} = 5mA$ $4.0 < V_{CC} \leq 5.5V$ $I_{OL} = 10mA$
入力リーク 電流	$\overline{RES}$	$ I_{in} $			10.0	$\mu A$	$V_{in} =$
	$\overline{STBY}$ 、NMI、 MD <sub>2</sub> ~ MD <sub>0</sub> 、FWE				1.0	$\mu A$	$0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
	ポート 4				1.0	$\mu A$	$V_{in} =$ $0.5V \sim$ $AV_{CC} - 0.5V$

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
スリープ状態 リーク電流 (オフ状態)	ポート1~3、5、6、 A~G	$ I_{TSL} $			1.0	$\mu A$	$V_{in} = 0.5V \sim V_{CC} - 0.5V$
入力プルアップ MOS電流	ポートA~E	$-I_p$	10		300	$\mu A$	$V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V, V_{in} = 0V$
入力容量	$\overline{RES}$	$C_{in}$			80	pF	$V_{in} = 0V$
	NMI				50	pF	$f = 1MHz$
	$\overline{RES}$ 、NMI以外の 全入力端子				15	pF	$T_a = 25$
消費電流*2	通常動作時	$I_{CC}^{*4}$		32 (3.3V)	80	mA	$f = 13MHz$
	スリープ時			22 (3.3V)	55	mA	
	スタンバイ時*3			0.01	5.0	$\mu A$	$T_a = 50$
						20.0	$\mu A$
アナログ 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		0.3 (3.3V)	2.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
リファレンス 電源電流	A/D、D/A変換中	$AI_{CC}$		1.6 (3.3V)	3.0	mA	
	A/D、D/A変換待機時			0.01	5.0	$\mu A$	
RAMスタンバイ電圧		$V_{RAM}$	2.0			V	

【注】 \*1 A/DおよびD/A変換器未使用時に $AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 、 $AV_{SS}$ 端子を開放しないでください。

$AV_{CC}$ 、 $V_{ref}$ 端子は $V_{CC}$ に、 $AV_{SS}$ 端子は $V_{SS}$ にそれぞれ接続してください。

\*2 消費電流値は、 $V_{IH} \min = V_{CC} - 0.5V$ 、 $V_{IL} \max = 0.5V$ の条件下で、すべての出力端子を無負荷状態にして、さらに内蔵プルアップMOSをオフ状態にした場合の値です。

\*3  $V_{RAM}$   $V_{CC} < 3.0V$ のとき、 $V_{IH} \min = V_{CC} \times 0.9$ 、 $V_{IL} \max = 0.3V$ とした場合の値です。

\*4  $I_{CC}$ は下記の式に従って $V_{CC}$ と $f$ に依存します。

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 1.1 \text{ (mA/(MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (通常動作時)}$$

$$I_{CC} \max. = 1.0 \text{ (mA)} + 0.75 \text{ (mA/(MHz} \times V)) \times V_{CC} \times f \text{ (スリープ時)}$$

表 22.35 出力許容電流値

条件 :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$  $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	min	typ	max	単位
出力 Low レベル許容電流 (1 端子当たり)	ポート 1、A~C			10	mA
	上記以外の出力端子			2.0	
出力 Low レベル許容電流 (総和)	ポート 1、A~C 32 端子の総和			80	mA
	上記を含む、全出力端子の総和			120	
出力 High レベル許容電流 (1 端子当たり)	全出力端子	$-I_{OH}$		2.0	mA
出力 High レベル許容電流 (総和)	全出力端子の総和	$-I_{OH}$		40	mA

- 【注】
1. LSI の信頼性を確保するため、出力電流値は表 22.35 の値を超えないようにしてください。
  2. ダーリントントランジスタや、LED を直接駆動する場合には、図 22.65、図 22.66 に示すように、出力に必ず電流制限抵抗を挿入してください。

## 22.7.3 AC 特性

### (1) クロックタイミング

表 22.36 にクロックタイミングを示します。

表 22.36 クロックタイミング

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、  
 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件 B		条件 C		単位	測定条件
		min	max	min	max		
クロックサイクル時間	$t_{cyc}$	50	500	76	500	ns	図 22.68
クロックハイレベルパルス幅	$t_{CH}$	20		23		ns	
クロックローレベルパルス幅	$t_{CL}$	20		23		ns	
クロック立ち上がり時間	$t_{Cr}$		5		15	ns	
クロック立ち下がり時間	$t_{Cf}$		5		15	ns	
リセット発振安定時間 (水晶)	$t_{OSC1}$	10		20		ms	図 22.69
ソフトウェアスタンバイ発振安定時間 (水晶)	$t_{OSC2}$	10		20		ms	図 21.2
外部クロック出力安定遅延時間	$t_{DEXT}$	500		500		$\mu s$	図 22.69

## (2) 制御信号タイミング

表 22.37 に制御信号タイミングを示します。

表 22.37 制御信号タイミング

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件 B		条件 C		単位	測定条件
		min	max	min	max		
$\overline{RES}$ セットアップ時間	$t_{RESS}$	200		200		ns	図 22.70
$\overline{RES}$ パルス幅	$t_{RESW}$	20		20		$t_{cyc}$	
NMI セットアップ時間	$t_{NMIS}$	150		250		ns	図 22.71
NMI ホールド時間	$t_{NMIH}$	10		10		ns	
NMI パルス幅 (ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時)	$t_{NMIW}$	200		200		ns	
$\overline{IRQ}$ セットアップ時間	$t_{IRQS}$	150		250		ns	
$\overline{IRQ}$ ホールド時間	$t_{IRQH}$	10		10		ns	
$\overline{IRQ}$ パルス幅 (ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時)	$t_{IRQW}$	200		200		ns	

## (3) バスタイミング

表 22.38 にバスタイミングを示します。

表 22.38 バスタイミング

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件 B		条件 C		単位	測定条件
		min	max	min	max		
アドレス遅延時間	$t_{AD}$		20		40	ns	図 22.72 ~ 図 22.79
アドレスセット アップ時間	$t_{AS}$	$0.5 \times t_{cyc} - 15$		$0.5 \times t_{cyc} - 30$		ns	
アドレスホールド 時間	$t_{AH}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		$0.5 \times t_{cyc} - 20$		ns	
プリチャージ時間	$t_{PCH}$	$1.5 \times t_{cyc} - 20$		$1.5 \times t_{cyc} - 40$		ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 1	$t_{CSD1}$		20		40	ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 2	$t_{CSD2}$		20		40	ns	
$\overline{CS}$ 遅延時間 3	$t_{CSD3}$		25		40	ns	
AS 遅延時間	$t_{ASD}$		20		40	ns	
$\overline{RD}$ 遅延時間 1	$t_{RSD1}$		20		40	ns	
$\overline{RD}$ 遅延時間 2	$t_{RSD2}$		20		40	ns	
$\overline{CAS}$ 遅延時間	$t_{CASD}$		20		40	ns	
リードデータ セットアップ時間	$t_{RDS}$	15		30		ns	
リードデータ ホールド時間	$t_{RDH}$	0		0		ns	
リードデータ アクセス時間 1	$t_{ACC1}$		$1.0 \times t_{cyc} - 25$		$1.0 \times t_{cyc} - 50$	ns	
リードデータ アクセス時間 2	$t_{ACC2}$		$1.5 \times t_{cyc} - 25$		$1.5 \times t_{cyc} - 50$	ns	
リードデータ アクセス時間 3	$t_{ACC3}$		$2.0 \times t_{cyc} - 25$		$2.0 \times t_{cyc} - 50$	ns	
リードデータ アクセス時間 4	$t_{ACC4}$		$2.5 \times t_{cyc} - 25$		$2.5 \times t_{cyc} - 50$	ns	
リードデータ アクセス時間 5	$t_{ACC5}$		$3.0 \times t_{cyc} - 25$		$3.0 \times t_{cyc} - 50$	ns	

22. 電気的特性

項目	記号	条件 B		条件 C		単位	測定条件	
		min	max	min	max			
WR 遅延時間 1	$t_{WRD1}$		20		40	ns	図 22.72	
WR 遅延時間 2	$t_{WRD2}$		20		40	ns	~	
WR パルス幅 1	$t_{WSW1}$	$1.0 \times t_{cyc} - 20$		$1.0 \times t_{cyc} - 40$		ns	図 22.79	
WR パルス幅 2	$t_{WSW2}$	$1.5 \times t_{cyc} - 20$		$1.5 \times t_{cyc} - 40$		ns		
ライトデータ遅延時間	$t_{WDD}$		30		60	ns		
ライトデータセットアップ時間	$t_{WDS}$	$0.5 \times t_{cyc} - 20$		$0.5 \times t_{cyc} - 36$		ns		
ライトデータホールド時間	$t_{WDH}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		$0.5 \times t_{cyc} - 20$		ns		
WR セットアップ時間	$t_{WCS}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		$0.5 \times t_{cyc} - 20$		ns		
WR ホールド時間	$t_{WCH}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		$0.5 \times t_{cyc} - 20$		ns		
CAS セットアップ時間	$t_{CSR}$	$0.5 \times t_{cyc} - 10$		$0.5 \times t_{cyc} - 20$		ns		図 22.76
WAIT セットアップ時間	$t_{WTS}$	30		60		ns		図 22.74
WAIT ホールド時間	$t_{WTH}$	5		10		ns		
BREQ セットアップ時間	$t_{BRQS}$	30		60		ns	図 22.80	
BACK 遅延時間	$t_{BACD}$		15		30	ns		
バスフローティング時間	$t_{BZD}$		50		100	ns		
BREQO 遅延時間	$t_{BRQOD}$		30		60	ns	図 22.81	

## (4) DMAC タイミング

表 22.39 に DMAC タイミングを示します。

表 22.39 DMAC タイミング

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	記号	条件 B		条件 C		単位	測定条件
		min	max	min	max		
$\overline{DREQ}$ セットアップ時間	$t_{DRQS}$	30		40		ns	図 22.85
$\overline{DREQ}$ ホールド時間	$t_{DRQH}$	10		10		ns	
TEND 遅延時間	$t_{TED}$		20		40	ns	図 22.84
$\overline{DACK}$ 遅延時間 1	$t_{DACD1}$		20		40	ns	図 22.82
$\overline{DACK}$ 遅延時間 2	$t_{DACD2}$		20		40	ns	図 22.83

## (5) 内蔵周辺モジュールタイミング

表 22.40 に内蔵周辺モジュールタイミングを示します。

表 22.40 内蔵周辺モジュールタイミング

条件 B :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 20MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、  
 $= 2 \sim 13MHz$ 、 $T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、

$T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目		記号	条件 B		条件 C		単位	測定条件
			min	max	min	max		
I/O ポート	出力データ遅延時間	$t_{PWD}$		50		75	ns	図 22.86
	入力データセットアップ時間	$t_{PRS}$	30		50		ns	
	入力データホールド時間	$t_{PRH}$	30		50		ns	
PPG	パルス出力遅延時間	$t_{POD}$		50		75	ns	図 22.87
TPU	タイマ出力遅延時間	$t_{TOCD}$		50		75	ns	図 22.88
	タイマ入力セットアップ時間	$t_{TICS}$	30		50		ns	
	タイマクロック入力セットアップ時間	$t_{TCKS}$	30		50		ns	図 22.89
	タイマクロック	単エッジ指定		1.5		1.5	$t_{cyc}$	
	パルス幅	両エッジ指定		2.5		2.5	$t_{cyc}$	
8ビット タイマ	タイマ出力遅延時間	$t_{TMOD}$		50		75	ns	図 22.90
	タイマリセット入力 セットアップ時間	$t_{TMRS}$	30		50		ns	図 22.92
	タイマクロック入力 セットアップ時間	$t_{TMCS}$	30		50		ns	図 22.91
	タイマクロック	単エッジ指定		1.5		1.5	$t_{cyc}$	
	パルス幅	両エッジ指定		2.5		2.5	$t_{cyc}$	

項目		記号	条件 B		条件 C		単位	測定条件	
			min	max	min	max			
SCI	入力クロック サイクル	調歩同期		4		4		$t_{cyc}$	図 22.94
		クロック同期		6		6		$t_{cyc}$	
	入力クロックパルス幅		$t_{SCKW}$	0.4	0.6	0.4	0.6	$t_{Scyc}$	
	入力クロック立ち上がり時間		$t_{SCKr}$		1.5		1.5	$t_{cyc}$	
	入力クロック立ち下がり時間		$t_{SCKf}$		1.5		1.5	$t_{cyc}$	
	送信データ遅延時間		$t_{TXD}$		50		75	ns	図 22.95
	受信データセットアップ時間 (クロック同期)		$t_{RXS}$	50		75		ns	
受信データホールド時間 (クロック同期)		$t_{RXH}$	50		75		ns		
A/D 変換器	トリガ入力セットアップ時間		$t_{TRGS}$	30		50		ns	図 22.96

## 22.7.4 A/D 変換特性

A/D 変換特性を表 22.41 に示します。

表 22.41 A/D 変換特性

条件 B :  $V_{CC} = AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 20MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 13MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	条件 B			条件 C			単位
	min	typ	max	min	typ	max	
分解能	10	10	10	10	10	10	ビット
変換時間	6.7			10.4			$\mu s$
アナログ入力容量			20			20	pF
許容信号源			$10^{*3}$			$10^{*1}$	k
インピーダンス			$5^{*4}$			$5^{*2}$	k
非直線性誤差			$\pm 3.5$			$\pm 7.5$	LSB
オフセット誤差			$\pm 3.5$			$\pm 7.5$	LSB
フルスケール誤差			$\pm 3.5$			$\pm 7.5$	LSB
量子化誤差			$\pm 0.5$			$\pm 0.5$	LSB
絶対精度			$\pm 4.0$			$\pm 8.0$	LSB

【注】 \*1 4.0V  $AV_{CC} = 5.5V$  のとき

\*2 3.0V  $AV_{CC} < 4.0V$  のとき

\*3 12MHz のとき

\*4  $> 12MHz$  のとき

## 22.7.5 D/A 変換特性

D/A 変換特性を表 22.42 に示します。

表 22.42 D/A 変換特性

条件 B :  $V_{CC} = AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 20MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

条件 C :  $V_{CC} = AV_{CC} = 3.0 \sim 5.5V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$ 、 $f = 2 \sim 13MHz$

$T_a = -20 \sim +75$  (通常仕様品)、 $T_a = -40 \sim +85$  (広温度範囲仕様品)

項目	条件 B			条件 C			単位	測定条件
	min	typ	max	min	typ	max		
分解能	8	8	8	8	8	8	ビット	
変換時間			10			10	$\mu s$	負荷容量 20pF
絶対精度		$\pm 1.0$	$\pm 1.5$		$\pm 2.0$	$\pm 3.0$	LSB	負荷抵抗 2M
			$\pm 1.0$			$\pm 2.0$	LSB	負荷抵抗 4M

## 22.7.6 フラッシュメモリ特性

表 22.43 にフラッシュメモリ特性を示します。

表 22.43 フラッシュメモリ特性 (1)

条件 :  $V_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $AV_{CC} = 5.0V \pm 10\%$ 、 $V_{ref} = 4.5V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$

$T_a = 0 \sim +75$  (書き込み / 消去時の動作温度範囲 ; 通常仕様品)

$T_a = 0 \sim +85$  (書き込み / 消去時の動作温度範囲 ; 広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
書き込み時間*1*2*4		$t_p$	-	10	200	ms/32 バイト	
消去時間*1*3*5		$t_E$	-	100	1200	ms/ ブロック	
書き換え回数		$N_{WEC}$	-	-	100	回	
書き込み時	SWE ビットセット後のウェイト時間*1	x	10	-	-	$\mu s$	
	PSU ビットセット後のウェイト時間*1	y	50	-	-	$\mu s$	
	P ビットセット後のウェイト時間*1*4	z	150	-	200	$\mu s$	
	P ビットクリア後のウェイト時間*1		10	-	-	$\mu s$	
	PSU ビットクリア後のウェイト時間*1		10	-	-	$\mu s$	
	PV ビットセット後のウェイト時間*1		4	-	-	$\mu s$	
	H'FF ダミーライト後のウェイト時間*1		2	-	-	$\mu s$	
	PV ビットクリア後のウェイト時間*1		4	-	-	$\mu s$	
	最大書き込み回数*1*4	N	-	-	1000*5	回	Z = 200 $\mu s$ のとき
	消去時	SWE ビットセット後のウェイト時間*1	x	10	-	-	$\mu s$
ESU ビットセット後のウェイト時間*1		y	200	-	-	$\mu s$	
E ビットセット後のウェイト時間*1*6		z	5	-	10	ms	
E ビットクリア後のウェイト時間*1			10	-	-	$\mu s$	
ESU ビットクリア後のウェイト時間*1			10	-	-	$\mu s$	
EV ビットセット後のウェイト時間*1			20	-	-	$\mu s$	
H'FF ダミーライト後のウェイト時間*1			2	-	-	$\mu s$	
EV ビットクリア後のウェイト時間*1			5	-	-	$\mu s$	
最大消去回数*1*6		N	120	-	240	回	

- 【注】 \*1 各時間の設定は、書き込み/消去のアルゴリズムに従い、行ってください。
- \*2 32 バイト 当たりの書き込み時間 (フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の P ビットをセットしているトータル期間を示します。書き込みベリファイ時間は含まれません。)
- \*3 1 ブロックを消去する時間 (FLMCR1 の E ビットをセットしている期間を示します。消去ベリファイ時間は含まれません。)
- \*4 書き込み時間の最大値  
( $t_p(\max) = P$  ビットセット後のウェイト時間 ( $z$ )  $\times$  最大書き込み回数 ( $N$ ))
- \*5 P ビットセット後のウェイト時間  $z = 200 \mu s$  時の回数です。  
最大書き込み回数 ( $N$ ) は、実際の ( $z$ ) の設定値にあわせ、書き込み時間の最大値 ( $t_p(\max)$ ) 以下となるように設定してください。
- \*6 消去時間の最大値 ( $t_e(\max)$ ) に対して、E ビットセット後のウェイト時間 ( $z$ ) と最大消去回数 ( $N$ ) は以下の関係にあります。  
 $t_e(\max) = E$  ビットセット後のウェイト時間 ( $z$ )  $\times$  最大消去回数 ( $N$ )  
( $z$ ) および ( $N$ ) の値は、上記計算式を満たすように設定してください。  
(例)  $z = 5 [ms]$  の場合、 $N = 240$  回  
(例)  $z = 10 [ms]$  の場合、 $N = 120$  回

表 22.43 フラッシュメモリ特性 (2)

条件 :  $V_{CC} = 3.0 \sim 3.6V$ 、 $AV_{CC} = 3.0 \sim 3.6V$ 、 $V_{ref} = 3.0V \sim AV_{CC}$ 、 $V_{SS} = AV_{SS} = 0V$  $T_a = 0 \sim +75$  (書き込み / 消去時の動作温度範囲 ; 通常仕様品) $T_a = 0 \sim +85$  (書き込み / 消去時の動作温度範囲 ; 広温度範囲仕様品)

項目		記号	min	typ	max	単位	測定条件
書き込み時間*1*2*4		$t_p$		10	200	ms/32 バイト	
消去時間*1*3*5		$t_E$		100	1200	ms/ ブロック	
書き換え回数		$N_{WEC}$			100	回	
書き 込み時	SWE ビットセット後の ウェイト時間*1	x	10			$\mu s$	
	PSU ビットセット後の ウェイト時間*1	y	50			$\mu s$	
	P ビットセット後の ウェイト時間*1*4	z	150		200	$\mu s$	
	P ビットクリア後の ウェイト時間*1		10			$\mu s$	
	PSU ビットクリア後の ウェイト時間*1		10			$\mu s$	
	PV ビットセット後の ウェイト時間*1		4			$\mu s$	
	H'FF ダミーライト後の ウェイト時間*1		2			$\mu s$	
	PV ビットクリア後の ウェイト時間*1		4			$\mu s$	
	最大書き込み回数*1*4	N			1000*5	回	Z = 200 $\mu s$ のとき
	消去時	SWE ビットセット後の ウェイト時間*1	x	10			$\mu s$
ESU ビットセット後の ウェイト時間*1		y	200			$\mu s$	
E ビットセット後の ウェイト時間*1*6		z	5		10	ms	
E ビットクリア後の ウェイト時間*1			10			$\mu s$	
ESU ビットクリア後の ウェイト時間*1			10			$\mu s$	
EV ビットセット後の ウェイト時間*1			20			$\mu s$	
H'FF ダミーライト後の ウェイト時間*1			2			$\mu s$	
EV ビットクリア後の ウェイト時間*1			5			$\mu s$	
最大消去回数*1*6		N	120		240	回	

- 【注】 \*1 各時間の設定は、書き込み/消去のアルゴリズムに従い、行ってください。
- \*2 32 バイト 当たりの書き込み時間（フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 (FLMCR1) の P ビットをセットしているトータル期間を示します。書き込みベリファイ時間は含まれません。）
- \*3 1 ブロックを消去する時間（FLMCR1 の E ビットをセットしている期間を示します。消去ベリファイ時間は含まれません。）
- \*4 書き込み時間の最大値  
( $t_p(\max) = P$  ビットセット後のウェイト時間 ( $z$ )  $\times$  最大書き込み回数 ( $N$ ))
- \*5 P ビットセット後のウェイト時間  $z = 200 \mu s$  時の回数です。  
最大書き込み回数 ( $N$ ) は、実際の ( $z$ ) の設定値にあわせ、書き込み時間の最大値 ( $t_p(\max)$ ) 以下となるように設定してください。
- \*6 消去時間の最大値 ( $t_e(\max)$ ) に対して、E ビットセット後のウェイト時間 ( $z$ ) と最大消去回数 ( $N$ ) は以下の関係にあります。  
 $t_e(\max) = E$  ビットセット後のウェイト時間 ( $z$ )  $\times$  最大消去回数 ( $N$ )  
( $z$ ) および ( $N$ ) の値は、上記計算式を満たすように設定してください。  
(例)  $z = 5 [ms]$  の場合、 $N = 240$  回  
(例)  $z = 10 [ms]$  の場合、 $N = 120$  回

## 22.8 使用上の注意

ZTAT 版、F-ZTAT 版のマスク ROM 版は、本マニュアルに記載の電気的特性を満足していますが、製造プロセスの相異、内蔵 ROM の相異、レイアウトパターンの相異などにより、電気的特性の実力値や動作マージン、ノイズマージンなどは異なる場合があります。

ZTAT 版、F-ZTAT 版を使用するシステムの評価試験を行う場合には、マスク ROM 版への切り替え時にマスク ROM 版についても同等の評価試験を行ってください。

---

# 付録

---

## 付録 目次

A.	命令	979
A.1	命令セット一覧	979
A.2	命令コード一覧	990
A.3	オペレーションコードマップ	1000
A.4	命令実行ステート数	1004
A.5	命令実行中のバス状態	1014
A.6	コンディションコードの変化	1024
B.	内部 I/O レジスタ	1029
B.1	アドレス一覧	1029
B.2	機能一覧	1040
C.	I/O ポートのブロック図	1173
C.1	ポート 1 ブロック図	1173
C.2	ポート 2 ブロック図	1176
C.3	ポート 3 ブロック図	1180
C.4	ポート 4 ブロック図	1183
C.5	ポート 5 ブロック図	1184
C.6	ポート 6 ブロック図	1188
C.7	ポート A ブロック図	1194
C.8	ポート B ブロック図	1197
C.9	ポート C ブロック図	1198
C.10	ポート D ブロック図	1199
C.11	ポート E ブロック図	1200
C.12	ポート F ブロック図	1201
C.13	ポート G ブロック図	1209
D.	端子状態	1212
D.1	各処理状態におけるポートの状態	1212
E.	電源投入時の端子状態について	1215

---

	E.1	電源投入時、端子が不定状態から確定する場合 .....	1215
	E.2	電源投入時、端子がハイインピーダンス状態から確定する場合 .....	1216
F.		ハードウェアスタンバイモード遷移 / 復帰時の タイミングについて.....	1217
	F.1	ハードウェアスタンバイモードの遷移タイミング .....	1217
	F.2	ハードウェアスタンバイモードからの復帰タイミング .....	1217
G.		ROM 発注手順.....	1218
	G.1	ROM 書き換え品開発の流れ (発注手順) .....	1218
	G.2	ROM 発注時の注意事項 .....	1219
H.		型名一覧.....	1220
I.		外形寸法図.....	1221

## A. 命令

### A.1 命令セット一覧

#### 《オペレーションの記号》

Rd	汎用レジスタ (デスティネーション側) * <sup>1</sup>
Rs	汎用レジスタ (ソース側) * <sup>1</sup>
Rn	汎用レジスタ* <sup>1</sup>
ERn	汎用レジスタ (32 ビットレジスタ)
MAC	積和レジスタ (32 ビットレジスタ) * <sup>2</sup>
(EAd)	デスティネーションオペランド
(EAs)	ソースオペランド
EXR	エクステンドレジスタ
CCR	コンディションコードレジスタ
N	CCR の N (ネガティブ) フラグ
Z	CCR の Z (ゼロ) フラグ
V	CCR の V (オーバフロー) フラグ
C	CCR の C (キャリー) フラグ
PC	プログラムカウンタ
SP	スタックポインタ
#IMM	イミディエイトデータ
disp	ディスプレースメント
+	加算
-	減算
×	乗算
÷	除算
	論理積
	論理和
⊕	排他的論理和
	左辺のオペランドから右辺のオペランドへの転送、または左辺の状態から右辺の状態への遷移
~	反転論理 (論理的補数)
( ) < >	オペランドの内容
: 8 / : 16 / : 24 / : 32	8 / 16 / 24 / 32 ビット長

【注】 \*<sup>1</sup> 汎用レジスタは、8 ビット (R0H~R7H、R0L~R7L)、16 ビット (R0~R7、E0~E7) または 32 ビット (ER0~ER7) です。

\*<sup>2</sup> MAC レジスタは本 LSI では使用できません。

## 《コンディションコード》

記 号	内 容
↓	実行結果に従って変化することを表します。
*	不確定であることを表します（値を保証しません）。
0	常に0にクリアされることを表します。
1	常に1にセットされることを表します。
-	実行結果に影響を受けないことを表します。

表 A.1 命令セット一覧

(1) データ転送命令

二モニック	サイズ	アドレッシングモード/命令長(バイト)								オペレーション	コンディションコード					実行ステート数*1	
		#xx	Rn	@ERn	@(d,ERn)	@-ERn@ERn+	@aa	@(d,PC)	@@aa		I	H	N	Z	V		C
MOV	MOV.B #xx:8,Rd	B	2							#xx:8 Rd8			↑	↑	0	1	
	MOV.B Rs,Rd	B		2						Rs8 Rd8			↑	↑	0	1	
	MOV.B @ERs,Rd	B			2					@ERs Rd8			↑	↑	0	2	
	MOV.B @(d:16,ERs),Rd	B				4				@(d:16,ERs) Rd8			↑	↑	0	3	
	MOV.B @(d:32,ERs),Rd	B					8			@(d:32,ERs) Rd8			↑	↑	0	5	
	MOV.B @ERs+,Rd	B						2		@ERs Rd8,ERs32+1 ERs32			↑	↑	0	3	
	MOV.B @aa:8,Rd	B							2	@aa:8 Rd8			↑	↑	0	2	
	MOV.B @aa:16,Rd	B							4	@aa:16 Rd8			↑	↑	0	3	
	MOV.B @aa:32,Rd	B							6	@aa:32 Rd8			↑	↑	0	4	
	MOV.B Rs,@ERd	B			2					Rs8 @ERd			↑	↑	0	2	
	MOV.B Rs,@(d:16,ERd)	B				4				Rs8 @(d:16,ERd)			↑	↑	0	3	
	MOV.B Rs,@(d:32,ERd)	B					8			Rs8 @(d:32,ERd)			↑	↑	0	5	
	MOV.B Rs,@-ERd	B						2		ERd32-1 ERd32,Rs8 @ERd			↑	↑	0	3	
	MOV.B Rs,@aa:8	B							2	Rs8 @aa:8			↑	↑	0	2	
	MOV.B Rs,@aa:16	B							4	Rs8 @aa:16			↑	↑	0	3	
	MOV.B Rs,@aa:32	B							6	Rs8 @aa:32			↑	↑	0	4	
	MOV.W #xx:16,Rd	W	4							#xx:16 Rd16			↑	↑	0	2	
	MOV.W Rs,Rd	W		2						Rs16 Rd16			↑	↑	0	1	
	MOV.W @ERs,Rd	W			2					@ERs Rd16			↑	↑	0	2	
	MOV.W @(d:16,ERs),Rd	W				4				@(d:16,ERs) Rd16			↑	↑	0	3	
	MOV.W @(d:32,ERs),Rd	W					8			@(d:32,ERs) Rd16			↑	↑	0	5	
	MOV.W @ERs+,Rd	W						2		@ERs Rd16,ERs32+2 ERs32			↑	↑	0	3	
	MOV.W @aa:16,Rd	W							4	@aa:16 Rd16			↑	↑	0	3	
	MOV.W @aa:32,Rd	W							6	@aa:32 Rd16			↑	↑	0	4	
	MOV.W Rs,@ERd	W			2					Rs16 @ERd			↑	↑	0	2	
	MOV.W Rs,@(d:16,ERd)	W				4				Rs16 @(d:16,ERd)			↑	↑	0	3	
	MOV.W Rs,@(d:32,ERd)	W					8			Rs16 @(d:32,ERd)			↑	↑	0	5	
	MOV.W Rs,@-ERd	W						2		ERd32-2 ERd32,Rs16 @ERd			↑	↑	0	3	
	MOV.W Rs,@aa:16	W							4	Rs16 @aa:16			↑	↑	0	3	
	MOV.W Rs,@aa:32	W							6	Rs16 @aa:32			↑	↑	0	4	
	MOV.L #xx:32,ERd	L	6							#xx:32 ERd32			↑	↑	0	3	
	MOV.L ERs,ERd	L		2						ERs32 ERd32			↑	↑	0	1	
	MOV.L @ERs,ERd	L			4					@ERs ERd32			↑	↑	0	4	
	MOV.L @(d:16,ERs),ERd	L				6				@(d:16,ERs) ERd32			↑	↑	0	5	
	MOV.L @(d:32,ERs),ERd	L					10			@(d:32,ERs) ERd32			↑	↑	0	7	
	MOV.L @ERs+,ERd	L						4		@ERs ERd32,ERs32+4 ERs32			↑	↑	0	5	
	MOV.L @aa:16,ERd	L							6	@aa:16 ERd32			↑	↑	0	5	
	MOV.L @aa:32,ERd	L							8	@aa:32 ERd32			↑	↑	0	6	
	MOV.L ERs,@ERd	L			4					ERs32 @ERd			↑	↑	0	4	
	MOV.L ERs,@(d:16,ERd)	L				6				ERs32 @(d:16,ERd)			↑	↑	0	5	
MOV.L ERs,@(d:32,ERd)	L					10			ERs32 @(d:32,ERd)			↑	↑	0	7		
MOV.L ERs,@-ERd	L						4		ERd32-4 ERd32,ERs32 @ERd			↑	↑	0	5		
MOV.L ERs,@aa:16	L							6	ERs32 @aa:16			↑	↑	0	5		
MOV.L ERs,@aa:32	L							8	ERs32 @aa:32			↑	↑	0	6		
POP	POP.W Rn	W						2	@SP Rn16,SP+2 SP			↑	↑	0	3		
	POP.L ERn	L						4	@SP ERn32,SP+4 SP			↑	↑	0	5		
PUSH	PUSH.W Rn	W						2	SP-2 SP,Rn16 @SP			↑	↑	0	3		
	PUSH.L ERn	L						4	SP-4 SP,ERn32 @SP			↑	↑	0	5		
LDM	LDM @SP+,(ERm-ERn)	L						4	(@SP ERn32,SP+4 SP) 復帰本数分繰り返し						7/9/11 [ 1 ]		
STM	STM (ERm-ERn),@-SP	L						4	(SP-4 SP,ERn32 @SP) 退避本数分繰り返し						7/9/11 [ 1 ]		
MOVFPE	MOVFPE @aa:16,Rd														[ 2 ]		
MOVTPPE	MOVTPPE Rs,@aa:16														[ 2 ]		

本LSIでは使用できません。

(2) 算術演算命令

二ノモニク	サイズ	アドレッシングモード / 命令長 (バイト)								オペレーション	コンディションコード					実行ステート数*1 アドバンスト		
		#xx	Rn	@ERn	@(d,ERn)	@-ERn@ERn+	@aa	@(d,PC)	@@aa		I	H	N	Z	V		C	
ADD	ADD.B #xx:8,Rd	B	2														1	
	ADD.B Rs,Rd	B	2														1	
	ADD.W #xx:16,Rd	W	4														2	
	ADD.W Rs,Rd	W	2														1	
	ADD.L #xx:32,ERd	L	6														3	
ADD.L ERs,ERd	L	2														1		
ADDX	ADDX #xx:8,Rd	B	2														1	
	ADDX Rs,Rd	B	2														1	
ADDS	ADDS #1,ERd	L	2														1	
	ADDS #2,ERd	L	2														1	
	ADDS #4,ERd	L	2														1	
INC	INC.B Rd	B	2														1	
	INC.W #1,Rd	W	2														1	
	INC.W #2,Rd	W	2														1	
	INC.L #1,ERd	L	2														1	
	INC.L #2,ERd	L	2														1	
DAA	DAA Rd	B	2									*					1	
SUB	SUB.B Rs,Rd	B	2														1	
	SUB.W #xx:16,Rd	W	4														2	
	SUB.W Rs,Rd	W	2														1	
	SUB.L #xx:32,ERd	L	6														3	
	SUB.L ERs,ERd	L	2														1	
	SUBX	SUBX #xx:8,Rd	B	2														1
SUBS	SUBS #1,ERd	L	2														1	
	SUBS #2,ERd	L	2														1	
	SUBS #4,ERd	L	2														1	
	DEC	DEC.B Rd	B	2													1	
DEC	DEC.W #1,Rd	W	2														1	
	DEC.W #2,Rd	W	2														1	
	DEC.L #1,ERd	L	2														1	
	DEC.L #2,ERd	L	2														1	
	DAS	DAS Rd	B	2									*					1
MULXU	MULXU.B Rs,Rd	B	2														12	
	MULXU.W Rs,ERd	W	2														20	
	MULXS	MULXS.B Rs,Rd	B	4													13	
MULXS	MULXS.W Rs,ERd	W	4														21	
	DIVXU	DIVXU.B Rs,Rd	B	2													12	
DIVXS	DIVXS.B Rs,Rd	B	4														13	
	DIVXS.W Rs,ERd	W	4														21	
	CMP	CMP.B #xx:8,Rd	B	2													1	
CMP	CMP.B Rs,Rd	B	2														1	
	CMP.W #xx:16,Rd	W	4														2	
	CMP.W Rs,Rd	W	2														1	
	CMP.L #xx:32,ERd	L	6														3	
	CMP.L ERs,ERd	L	2														1	
	NEG	NEG.B Rd	B	2														1
EXTU	EXTU.W Rd	W	2														1	
	EXTU.L ERd	L	2														1	
	EXTS	EXTS.W Rd	W	2													1	
EXTS	EXTS.L ERd	L	2														1	
	TAS	TAS @ERd*3	B			4											4	
MAC	MAC @ERn+, @ERm+																[ 2 ]	
CLRMAC	CLRMAC																	
LDMAC	LDMAC ERs,MACH																	
	LDMAC ERs,MACL																	
STMAC	STMAC MACH,ERd																	
	STMAC MACL,ERd																	

本LSIでは使用できません。

[ 2 ]

## (3) 論理演算命令

ニーモニック	サイズ	アドレッシングモード/命令長 (バイト)								オペレーション	コンディションコード					実行 ステート数*1
		#xx	Rn	@ERn	@(d,ERn)	@-ERn/@ERn+	@aa	@(d,PC)	@@aa		I	H	N	Z	V	
AND	AND.B #xx:8,Rd	B	2							Rd8^#xx:8 Rd8			↑	↓	0	1
	AND.B Rs,Rd	B	2							Rd8^Rs8 Rd8			↑	↓	0	1
	AND.W #xx:16,Rd	W	4							Rd16^#xx:16 Rd16			↑	↓	0	2
	AND.W Rs,Rd	W	4							Rd16^Rs16 Rd16			↑	↓	0	1
	AND.L #xx:32,ERd	L	6							ERd32^#xx:32 ERd32			↑	↓	0	3
	AND.L ERs,ERd	L	6							ERd32^ERs32 ERd32			↑	↓	0	2
OR	OR.B #xx:8,Rd	B	2							Rd8v#xx:8 Rd8			↑	↓	0	1
	OR.B Rs,Rd	B	2							Rd8vRs8 Rd8			↑	↓	0	1
	OR.W #xx:16,Rd	W	4							Rd16v#xx:16 Rd16			↑	↓	0	2
	OR.W Rs,Rd	W	4							Rd16vRs16 Rd16			↑	↓	0	1
	OR.L #xx:32,ERd	L	6							ERd32v#xx:32 ERd32			↑	↓	0	3
	OR.L ERs,ERd	L	6							ERd32vERs32 ERd32			↑	↓	0	2
XOR	XOR.B #xx:8,Rd	B	2							Rd8@#xx:8 Rd8			↑	↓	0	1
	XOR.B Rs,Rd	B	2							Rd8@Rs8 Rd8			↑	↓	0	1
	XOR.W #xx:16,Rd	W	4							Rd16@#xx:16 Rd16			↑	↓	0	2
	XOR.W Rs,Rd	W	4							Rd16@Rs16 Rd16			↑	↓	0	1
	XOR.L #xx:32,ERd	L	6							ERd32@#xx:32 ERd32			↑	↓	0	3
	XOR.L ERs,ERd	L	6							ERd32@ERs32 ERd32			↑	↓	0	2
NOT	NOT.B Rd	B	2							~ Rd8 Rd8			↑	↓	0	1
	NOT.W Rd	W	4							~ Rd16 Rd16			↑	↓	0	1
	NOT.L ERd	L	6							~ ERd32 ERd32			↑	↓	0	1

(4) シフト命令

二モニック	サイズ	アドレッシングモード/命令長(バイト)								オペレーション	コンディションコード					実行 ステート数*1		
		#xx	Rn	@ERn	@ (d,ERn)	@_ERn@ERn+	@aa	@ (d,PC)	@aa		I	H	N	Z	V		C	アドバンスト
SHAL	SHAL.B Rd	B	2													1		
	SHAL.B #2,Rd	B	2													1		
	SHAL.W Rd	W	2													1		
	SHAL.W #2,Rd	W	2													1		
	SHAL.L ERd	L	2													1		
	SHAL.L #2,ERd	L	2													1		
SHAR	SHAR.B Rd	B	2													1		
	SHAR.B #2,Rd	B	2													1		
	SHAR.W Rd	W	2													1		
	SHAR.W #2,Rd	W	2													1		
	SHAR.L ERd	L	2													1		
	SHAR.L #2,ERd	L	2													1		
SHLL	SHLL.B Rd	B	2													1		
	SHLL.B #2,Rd	B	2													1		
	SHLL.W Rd	W	2													1		
	SHLL.W #2,Rd	W	2													1		
	SHLL.L ERd	L	2													1		
	SHLL.L #2,ERd	L	2													1		
SHLR	SHLR.B Rd	B	2													1		
	SHLR.B #2,Rd	B	2													1		
	SHLR.W Rd	W	2													1		
	SHLR.W #2,Rd	W	2													1		
	SHLR.L ERd	L	2													1		
	SHLR.L #2,ERd	L	2													1		
ROTXL	ROTXL.B Rd	B	2													1		
	ROTXL.B #2,Rd	B	2													1		
	ROTXL.W Rd	W	2													1		
	ROTXL.W #2,Rd	W	2													1		
	ROTXL.L ERd	L	2													1		
	ROTXL.L #2,ERd	L	2													1		
ROTXR	ROTXR.B Rd	B	2													1		
	ROTXR.B #2,Rd	B	2													1		
	ROTXR.W Rd	W	2													1		
	ROTXR.W #2,Rd	W	2													1		
	ROTXR.L ERd	L	2													1		
	ROTXR.L #2,ERd	L	2													1		
ROTL	ROTL.B Rd	B	2													1		
	ROTL.B #2,Rd	B	2													1		
	ROTL.W Rd	W	2													1		
	ROTL.W #2,Rd	W	2													1		
	ROTL.L ERd	L	2													1		
	ROTL.L #2,ERd	L	2													1		
ROTR	ROTR.B Rd	B	2													1		
	ROTR.B #2,Rd	B	2													1		
	ROTR.W Rd	W	2													1		
	ROTR.W #2,Rd	W	2													1		
	ROTR.L ERd	L	2													1		
	ROTR.L #2,ERd	L	2													1		

(5) ビット操作命令

二一モニツク	サイズ	アドレッシングモード / 命令長 (バイト)							オペレーション	コンディシヨソ コード					実行 ステート数 <sup>#1</sup>		
		#xx	Rn	@ERn	@ (d, ERn)	@-ERn @ERn+	@aa	@ (d, PC)		@aa	I	H	N	Z		V	C
BSET	BSET #xx:3, Rd	B	2						(#xx:3 of Rd8) 1							1	
	BSET #xx:3, @ERd	B		4					(#xx:3 of @ERd) 1							4	
	BSET #xx:3, @aa:8	B					4		(#xx:3 of @aa:8) 1							4	
	BSET #xx:3, @aa:16	B					6		(#xx:3 of @aa:16) 1							5	
	BSET #xx:3, @aa:32	B					8		(#xx:3 of @aa:32) 1							6	
	BSET Rn, Rd	B	2						(Rn8 of Rd8) 1							1	
	BSET Rn, @ERd	B		4					(Rn8 of @ERd) 1							4	
	BSET Rn, @aa:8	B					4		(Rn8 of @aa:8) 1							4	
	BSET Rn, @aa:16	B					6		(Rn8 of @aa:16) 1							5	
BSET Rn, @aa:32	B					8		(Rn8 of @aa:32) 1							6		
BCLR	BCLR #xx:3, Rd	B	2						(#xx:3 of Rd8) 0							1	
	BCLR #xx:3, @ERd	B		4					(#xx:3 of @ERd) 0							4	
	BCLR #xx:3, @aa:8	B					4		(#xx:3 of @aa:8) 0							4	
	BCLR #xx:3, @aa:16	B					6		(#xx:3 of @aa:16) 0							5	
	BCLR #xx:3, @aa:32	B					8		(#xx:3 of @aa:32) 0							6	
	BCLR Rn, Rd	B	2						(Rn8 of Rd8) 0							1	
	BCLR Rn, @ERd	B		4					(Rn8 of @ERd) 0							4	
	BCLR Rn, @aa:8	B					4		(Rn8 of @aa:8) 0							4	
	BCLR Rn, @aa:16	B					6		(Rn8 of @aa:16) 0							5	
BCLR Rn, @aa:32	B					8		(Rn8 of @aa:32) 0							6		
BNOT	BNOT #xx:3, Rd	B	2						(#xx:3 of Rd8) [- (#xx:3 of Rd8)]							1	
	BNOT #xx:3, @ERd	B		4					(#xx:3 of @ERd) [- (#xx:3 of @ERd)]							4	
	BNOT #xx:3, @aa:8	B					4		(#xx:3 of @aa:8) [- (#xx:3 of @aa:8)]							4	
	BNOT #xx:3, @aa:16	B					6		(#xx:3 of @aa:16) [- (#xx:3 of @aa:16)]							5	
	BNOT #xx:3, @aa:32	B					8		(#xx:3 of @aa:32) [- (#xx:3 of @aa:32)]							6	
	BNOT Rn, Rd	B	2						(Rn8 of Rd8) [- (Rn8 of Rd8)]							1	
	BNOT Rn, @ERd	B		4					(Rn8 of @ERd) [- (Rn8 of @ERd)]							4	
	BNOT Rn, @aa:8	B					4		(Rn8 of @aa:8) [- (Rn8 of @aa:8)]							4	
	BNOT Rn, @aa:16	B					6		(Rn8 of @aa:16) [- (Rn8 of @aa:16)]							5	
BNOT Rn, @aa:32	B					8		(Rn8 of @aa:32) [- (Rn8 of @aa:32)]							6		
BTST	BTST #xx:3, Rd	B	2						~ (#xx:3 of Rd8) Z							1	
	BTST #xx:3, @ERd	B		4					~ (#xx:3 of @ERd) Z							3	
	BTST #xx:3, @aa:8	B					4		~ (#xx:3 of @aa:8) Z							3	
	BTST #xx:3, @aa:16	B					6		~ (#xx:3 of @aa:16) Z							4	
	BTST #xx:3, @aa:32	B					8		~ (#xx:3 of @aa:32) Z							5	
	BTST Rn, Rd	B	2						~ (Rn8 of Rd8) Z							1	
	BTST Rn, @ERd	B		4					~ (Rn8 of @ERd) Z							3	
	BTST Rn, @aa:8	B					4		~ (Rn8 of @aa:8) Z							3	
	BTST Rn, @aa:16	B					6		~ (Rn8 of @aa:16) Z							4	
BTST Rn, @aa:32	B					8		~ (Rn8 of @aa:32) Z							5		
BLD	BLD #xx:3, Rd	B	2						(#xx:3 of Rd8) C							1	
	BLD #xx:3, @ERd	B		4					(#xx:3 of @ERd) C							3	
	BLD #xx:3, @aa:8	B					4		(#xx:3 of @aa:8) C							3	
	BLD #xx:3, @aa:16	B					6		(#xx:3 of @aa:16) C							4	
BILD	BILD #xx:3, Rd	B	2						~ (#xx:3 of Rd8) C							1	
	BILD #xx:3, @ERd	B		4					~ (#xx:3 of @ERd) C							3	
	BILD #xx:3, @aa:8	B					4		~ (#xx:3 of @aa:8) C							3	
	BILD #xx:3, @aa:16	B					6		~ (#xx:3 of @aa:16) C							4	
BST	BST #xx:3, Rd	B	2						C (#xx:3 of Rd8)							1	
	BST #xx:3, @ERd	B		4					C (#xx:3 of @ERd)							4	
	BST #xx:3, @aa:8	B					4		C (#xx:3 of @aa:8)							4	
	BST #xx:3, @aa:16	B					6		C (#xx:3 of @aa:16)							5	
BIST	BIST #xx:3, Rd	B	2						~ C (#xx:3 of Rd8)							1	
	BIST #xx:3, @ERd	B		4					~ C (#xx:3 of @ERd)							4	
	BIST #xx:3, @aa:8	B					4		~ C (#xx:3 of @aa:8)							4	
	BIST #xx:3, @aa:16	B					6		~ C (#xx:3 of @aa:16)							5	
BAND	BAND #xx:3, Rd	B	2						C ^ (#xx:3 of Rd8) C							1	
	BAND #xx:3, @ERd	B		4					C ^ (#xx:3 of @ERd) C							3	
	BAND #xx:3, @aa:8	B					4		C ^ (#xx:3 of @aa:8) C							3	
	BAND #xx:3, @aa:16	B					6		C ^ (#xx:3 of @aa:16) C							4	
	BAND #xx:3, @aa:32	B					8		C ^ (#xx:3 of @aa:32) C							5	

ニーモニック	サイズ	アドレッシングモード / 命令長 (バイト)								オペレーション	コンディションコード					実行 スタート数 <sup>#1</sup> アドバンス	
		#xx	Rn	@ERn	@(d,ERn)	@ERn/ERn+	@aa	@(d,PC)	@@aa		I	H	N	Z	V		C
BIAND	BIAND #xx:3,Rd	B	2							C^ [~(#xx:3 of Rd8)] C						↑	1
	BIAND #xx:3,@ERd	B		4						C^ [~(#xx:3 of @ERd)] C						↑	3
	BIAND #xx:3,@aa:8	B					4			C^ [~(#xx:3 of @aa:8)] C						↑	3
	BIAND #xx:3,@aa:16	B					6			C^ [~(#xx:3 of @aa:16)] C						↑	4
	BIAND #xx:3,@aa:32	B					8			C^ [~(#xx:3 of @aa:32)] C						↑	5
BOR	BOR #xx:3,Rd	B	2							Cv(#xx:3 of Rd8) C						↑	1
	BOR #xx:3,@ERd	B		4						Cv(#xx:3 of @ERd) C						↑	3
	BOR #xx:3,@aa:8	B					4			Cv(#xx:3 of @aa:8) C						↑	3
	BOR #xx:3,@aa:16	B					6			Cv(#xx:3 of @aa:16) C						↑	4
	BOR #xx:3,@aa:32	B					8			Cv(#xx:3 of @aa:32) C						↑	5
BIOR	BIOR #xx:3,Rd	B	2							Cv [~(#xx:3 of Rd8)] C						↑	1
	BIOR #xx:3,@ERd	B		4						Cv [~(#xx:3 of @ERd)] C						↑	3
	BIOR #xx:3,@aa:8	B					4			Cv [~(#xx:3 of @aa:8)] C						↑	3
	BIOR #xx:3,@aa:16	B					6			Cv [~(#xx:3 of @aa:16)] C						↑	4
	BIOR #xx:3,@aa:32	B					8			Cv [~(#xx:3 of @aa:32)] C						↑	5
BXOR	BXOR #xx:3,Rd	B	2							C@ (#xx:3 of Rd8) C						↑	1
	BXOR #xx:3,@ERd	B		4						C@ (#xx:3 of @ERd) C						↑	3
	BXOR #xx:3,@aa:8	B					4			C@ (#xx:3 of @aa:8) C						↑	3
	BXOR #xx:3,@aa:16	B					6			C@ (#xx:3 of @aa:16) C						↑	4
	BXOR #xx:3,@aa:32	B					8			C@ (#xx:3 of @aa:32) C						↑	5
BIXOR	BIXOR #xx:3,Rd	B	2							C@ [~(#xx:3 of Rd8)] C						↑	1
	BIXOR #xx:3,@ERd	B		4						C@ [~(#xx:3 of @ERd)] C						↑	3
	BIXOR #xx:3,@aa:8	B					4			C@ [~(#xx:3 of @aa:8)] C						↑	3
	BIXOR #xx:3,@aa:16	B					6			C@ [~(#xx:3 of @aa:16)] C						↑	4
	BIXOR #xx:3,@aa:32	B					8			C@ [~(#xx:3 of @aa:32)] C						↑	5

(6) 分岐命令

二一モニック	サイズ	アドレッシングモード/命令長(バイト)								オペレーション	コンディションコード						実行ステート数*1		
		#xx	Rn	@ERn	@ (d,ERn)	@-ERn@ERn+	@aa	@ (d,PC)	@aa		分岐条件	I	H	N	Z	V		C	アドバンスト
Bcc	BRA d:8(BT d:8)							2	if condition is true then PC PC + d else next;	Always							2		
	BRA d:16(BT d:16)							4									3		
	BRN d:8(BF d:8)							2		Never							2		
	BRN d:16(BF d:16)							4									3		
	BHI d:8							2		CvZ=0							2		
	BHI d:16							4									3		
	BLS d:8							2		CvZ=1							2		
	BLS d:16							4									3		
	BCC d:8(BHS d:8)							2		C=0							2		
	BCC d:16(BHS d:16)							4									3		
	BCS d:8(BLO d:8)							2		C=1							2		
	BCS d:16(BLO d:16)							4									3		
	BNE d:8							2		Z=0							2		
	BNE d:16							4									3		
	BEQ d:8							2		Z=1							2		
	BEQ d:16							4									3		
	BVC d:8							2		V=0							2		
	BVC d:16							4									3		
	BVS d:8							2		V=1							2		
	BVS d:16							4									3		
	BPL d:8							2		N=0							2		
	BPL d:16							4									3		
	BMI d:8							2		N=1							2		
	BMI d:16							4									3		
	BGE d:8							2		N@V=0							2		
	BGE d:16							4									3		
	BLT d:8							2		N@V=1							2		
	BLT d:16							4									3		
BGT d:8							2	Zv(N@V)=0							2				
BGT d:16							4								3				
BLE d:8							2	Zv(N@V)=1							2				
BLE d:16							4								3				
JMP	JMP @ERn			2					PC ERn							2			
	JMP @aa:24						4		PC aa:24							3			
	JMP @aa:8							2	PC @aa:8							5			
BSR	BSR d:8						2		PC @-SP,PC PC+d:8							4			
	BSR d:16						4		PC @-SP,PC PC+d:16							5			
JSR	JSR @ERn			2					PC @-SP,PC ERn							4			
	JSR @aa:24						4		PC @-SP,PC aa:24							5			
	JSR @aa:8							2	PC @-SP,PC @aa:8							6			
RTS	RTS							2	PC @SP+							5			

(7) システム制御命令

二モニック	サイズ	アドレッシングモード/命令長(バイト)								オペレーション	コンディションコード					実行ステート数	
		#xx	Rn	@ERn	@ (d.ERn)	@-ERn/@ERn+	@aa	@ (d.PC)	@@aa		I	H	N	Z	V		C
TRAPA	TRAPA #xx:2									PC @-SP,CCR @-SP, EXR @-SP,<ベクタ> PC	1						8 [9]
RTE	RTE									EXR @SP+,CCR @SP+, PC @SP+	↑	↑	↑	↑	↑	↑	5 [9]
SLEEP	SLEEP									低消費電力状態に遷移							2
LDC	LDC #xx:8,CCR	B	2							#xx:8 CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	1
	LDC #xx:8,EXR	B	4							#xx:8 EXR							2
	LDC Rs,CCR	B		2						Rs8 CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	1
	LDC Rs,EXR	B		2						Rs8 EXR							1
	LDC @ERs,CCR	W			4					@ERs CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	3
	LDC @ERs,EXR	W			4					@ERs EXR							3
	LDC @(d:16,ERs),CCR	W				6				@(d:16,ERs) CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	4
	LDC @(d:16,ERs),EXR	W				6				@(d:16,ERs) EXR							4
	LDC @(d:32,ERs),CCR	W				10				@(d:32,ERs) CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	6
	LDC @(d:32,ERs),EXR	W				10				@(d:32,ERs) EXR							6
	LDC @ERs+,CCR	W					4			@ERs CCR,ERs32+2 ERs32	↑	↑	↑	↑	↑	↑	4
	LDC @ERs+,EXR	W					4			@ERs EXR,ERs32+2 ERs32							4
	LDC @aa:16,CCR	W						6		@aa:16 CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	4
	LDC @aa:16,EXR	W						6		@aa:16 EXR							4
LDC @aa:32,CCR	W						8		@aa:32 CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	5	
LDC @aa:32,EXR	W						8		@aa:32 EXR							5	
STC	STC CCR,Rd	B		2						CCR Rd8							1
	STC EXR,Rd	B		2						EXR Rd8							1
	STC CCR,@ERd	W			4					CCR @ERd							3
	STC EXR,@ERd	W			4					EXR @ERd							3
	STC CCR,@(d:16,ERd)	W				6				CCR @(d:16,ERd)							4
	STC EXR,@(d:16,ERd)	W				6				EXR @(d:16,ERd)							4
	STC CCR,@(d:32,ERd)	W				10				CCR @(d:32,ERd)							6
	STC EXR,@(d:32,ERd)	W				10				EXR @(d:32,ERd)							6
	STC CCR,@-ERd	W					4			ERd32-2 ERd32,CCR @ERd							4
	STC EXR,@-ERd	W					4			ERd32-2 ERd32,EXR @ERd							4
	STC CCR,@aa:16	W						6		CCR @aa:16							4
	STC EXR,@aa:16	W						6		EXR @aa:16							4
	STC CCR,@aa:32	W						8		CCR @aa:32							5
	STC EXR,@aa:32	W						8		EXR @aa:32							5
ANDC	ANDC #xx:8,CCR	B	2							CCR^#xx:8 CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	1
	ANDC #xx:8,EXR	B	4							EXR^#xx:8 EXR							2
ORC	ORC #xx:8,CCR	B	2							CCR∨#xx:8 CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	1
	ORC #xx:8,EXR	B	4							EXR∨#xx:8 EXR							2
XORC	XORC #xx:8,CCR	B	2							CCR⊕#xx:8 CCR	↑	↑	↑	↑	↑	↑	1
	XORC #xx:8,EXR	B	4							EXR⊕#xx:8 EXR							2
NOP	NOP								2	PC PC+2							1

## (8) ブロック転送命令

ニーモニック	サイズ	アドレッシングモード/命令長(バイト)								オペレーション	コンディションコード						実行 ステート数*1	
		#xx	Rn	@ERn	@(d,ERn)	@-Rn/@ERn+	@aa	@(d,PC)	@@aa		I	H	N	Z	V	C		
EEPMOV	EEPMOV.B									4	if R4L≠0 Repeat @ER5 @ER6 ER5+1 ER5 ER6+1 ER6 R4L-1 R4L Until R4L=0 else next;							アドバンスト
	EEPMOV.W									4	if R4≠0 Repeat @ER5 @ER6 ER5+1 ER5 ER6+1 ER6 R4-1 R4 Until R4=0 else next;							アドバンスト

- 【注】 \*1 実行ステート数は、命令コードおよびオペランドが内蔵メモリに存在する場合の値です。  
\*2 nはR4LまたはR4の初期設定値です。  
\*3 TAS命令を使用する場合は、レジスタER0、ER1、ER4、ER5を使用してください。  
[1] 復帰/退避レジスタ数が2本のとき7ステート、3本のとき9ステート、4本のとき11ステートになります。  
[2] 本LSIでは使用できません。  
[3] ビット11から桁上がりまたはビット11へ桁下がりが発生したとき1にセットされ、それ以外のとき0にクリアされます。  
[4] ビット27から桁上がりまたはビット27へ桁下がりが発生したとき1にセットされ、それ以外のとき0にクリアされます。  
[5] 演算結果が0(ゼロ)のとき、演算前の値を保持し、それ以外のとき0にクリアされます。  
[6] 除数が負のとき1にセットされ、それ以外のとき0にクリアされます。  
[7] 除数が0(ゼロ)のとき1にセットされ、それ以外のとき0にクリアされます。  
[8] 商が負のとき1にセットされ、それ以外のとき0にクリアされます。  
[9] EXRが有効のとき、実行ステート数は1ステート多くなります。

## A.2 命令コード一覧

表A.2 命令コード一覧

命令	ニーモニック	サイズ	インストラクションフォーマット																	
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト								
ADD	ADD.B #xx:8,Rd	B	8	rd																
	ADD.B Rs,Rd	B	0	8	rs	rd														
	ADD.W #xx:16,Rd	W	7	9	1	rd														
	ADD.W Rs,Rd	W	0	9	rs	rd														
	ADD.L #xx:32,ERd	L	7	A	1	0	erd													
ADDS	ADDS #1,ERd	L	0	A	1	ers	0	erd												
	ADDS #2,ERd	L	0	B	0	0	erd													
	ADDS #4,ERd	L	0	B	8	0	erd													
	ADDS #x8,Rd	L	0	B	9	0	erd													
	ADDS #x8,Rd	L	9	rd																
AND	ANDX Rs,Rd	B	0	E	rs	rd														
	AND.B #xx:8,Rd	B	E	rd																
	AND.B Rs,Rd	B	1	6	rs	rd														
	AND.W #xx:16,Rd	W	7	9	6	rd														
	AND.W Rs,Rd	W	6	6	rs	rd														
ANDC	AND.L #xx:32,ERd	L	7	A	6	0	erd													
	AND.L ERs,ERd	L	0	1	F	0	ers	0	erd											
	ANDC #xx8,CCR	L	0	6	6	0	ers	0	erd											
	ANDC #xx8,EXR	B	0	6																
	ANDC #xx3,@ERd	B	7	C	0	IMM	rd													
BAND	BAND #xx:3,@ERd	B	7	C	0	ers	0	IMM	rd											
	BAND #xx:3,@aa8	B	7	E	abs															
	BAND #xx:3,@aa:16	B	6	A	1	0														
	BAND #xx:3,@aa:32	B	6	A	3	0														
	BAND #xx:3,@aa:32	B	6	A	3	0														
Bcc	BRA d:8 (BT d:8)	-	4	0	disp															
	BRA d:16 (BT d:16)	-	5	8	0	0														
	BRN d:8 (BF d:8)	-	4	1	disp															
	BRN d:16 (BF d:16)	-	5	8	1	0														
	BHI d:8	-	4	2	disp															
	BHI d:16	-	5	8	2	0														
	BLS d:8	-	4	3	disp															
	BLS d:16	-	5	8	3	0														
	BCC d:8 (BHS d:8)	-	4	4	disp															
	BCC d:16 (BHS d:16)	-	5	8	4	0														
	BCS d:8 (BLO d:8)	-	4	5	disp															
	BCS d:16 (BLO d:16)	-	5	8	5	0														
	BNE d:8	-	4	6	disp															
	BNE d:16	-	5	8	6	0														
	BEQ d:8	-	4	7	disp															
	BEQ d:16	-	5	8	7	0														
BVC d:8	-	4	8	disp																
BVC d:16	-	5	8	8	0															
BVS d:8	-	4	9	disp																
BVS d:16	-	5	8	9	0															

命令	二モニック	サイズ	インストラクションフォーマット																		
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト									
Bcc (続き)	BPL d:8	- 4	A	disp																	
	BPL d:16	- 5	8	A	0	disp															
	BMI d:8	- 4	B	disp																	
	BMI d:16	- 5	B	0	disp																
	BGE d:8	- 4	C	disp																	
	BGE d:16	- 5	8	C	0	disp															
	BLT d:8	- 4	D	disp																	
	BLT d:16	- 5	8	D	0	disp															
	BGT d:8	- 4	E	disp																	
	BGT d:16	- 5	8	E	0	disp															
	BLE d:8	- 4	F	disp																	
	BLE d:16	- 5	8	F	0	disp															
	BCLR	BCLR #xx:3,Rd	B 7	2	0:IMM	rd															
		BCLR #xx:3,@ERd	B 7	D	0:erd	0	7	2	0	IMM	0										
		BCLR #xx:3,@aa:8	B 7	F	abs		7	2	0	IMM	0										
		BCLR #xx:3,@aa:16	B 6	A	1	8	abs		7	2	0:IMM	0									
BCLR #xx:3,@aa:32		B 6	A	3	8	abs						7	2	0:IMM	0						
BCLR Rn,Rd		B 6	2	rn	rd																
BCLR Rn,@ERd		B 7	D	0:erd	0	6	2	rn	0												
BCLR Rn,@aa:8		B 7	F	abs		6	2	rn	0												
BCLR Rn,@aa:16		B 6	A	1	8	abs		6	2	rn	0										
BCLR Rn,@aa:32		B 6	A	3	8	abs						6	2	rn	0						
BIAND	BIAND #xx:3,Rd	B 7	6	1:IMM	rd																
	BIAND #xx:3,@ERd	B 7	C	0:erd	0	7	6	1:IMM	0												
	BIAND #xx:3,@aa:8	B 7	E	abs		7	6	1:IMM	0												
	BIAND #xx:3,@aa:16	B 6	A	1	0	abs		7	6	1:IMM	0										
	BIAND #xx:3,@aa:32	B 6	A	3	0	abs						7	6	1:IMM	0						
	BILD #xx:3,Rd	B 7	7	1:IMM	rd																
	BILD #xx:3,@ERd	B 7	C	0:erd	0	7	7	1:IMM	0												
	BILD #xx:3,@aa:8	B 7	E	abs		7	7	1:IMM	0												
	BILD #xx:3,@aa:16	B 6	A	1	0	abs		7	7	1:IMM	0										
	BILD #xx:3,@aa:32	B 6	A	3	0	abs						7	7	1:IMM	0						
BIOR	BIOR #xx:3,Rd	B 7	4	1:IMM	rd																
	BIOR #xx:3,@ERd	B 7	C	0:erd	0	7	4	1:IMM	0												
	BIOR #xx:3,@aa:8	B 7	E	abs		7	4	1:IMM	0												
	BIOR #xx:3,@aa:16	B 6	A	1	0	abs		7	4	1:IMM	0										
	BIOR #xx:3,@aa:32	B 6	A	3	0	abs						7	4	1:IMM	0						
	BIST #xx:3,Rd	B 6	7	1:IMM	rd																
	BIST #xx:3,@ERd	B 7	D	0:erd	0	6	7	1:IMM	0												
	BIST #xx:3,@aa:8	B 7	F	abs		6	7	1:IMM	0												
	BIST #xx:3,@aa:16	B 6	A	1	8	abs		6	7	1:IMM	0										
	BIST #xx:3,@aa:32	B 6	A	3	8	abs						6	7	1:IMM	0						

命令	ニーモニック	サイズ	インストラクションフォーマット																	
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト								
BIXOR	BIXOR #xx:3,Rd	B 7	5	1:IMM# rd																
	BIXOR #xx:3,@ERd	B 7	C	0:erd 0	7	5	1:IMM# 0													
	BIXOR #xx:3,@aa:8	B 7	E	abs	7	5	1:IMM# 0													
	BIXOR #xx:3,@aa:16	B 6	A	1 0			abs	7	5	1:IMM# 0										
	BIXOR #xx:3,@aa:32	B 6	A	3 0			abs													
BLD	BLD #xx:3,Rd	B 7	7	0:IMM# rd																
	BLD #xx:3,@ERd	B 7	C	0:erd 0	7	7	0:IMM# 0													
	BLD #xx:3,@aa:8	B 7	E	abs	7	7	0:IMM# 0													
	BLD #xx:3,@aa:16	B 6	A	1 0			abs	7	7	0:IMM# 0										
	BLD #xx:3,@aa:32	B 6	A	3 0			abs													
BNOT	BNOT #xx:3,Rd	B 7	1	0:IMM# rd																
	BNOT #xx:3,@ERd	B 7	D	0:erd 0	7	1	0:IMM# 0													
	BNOT #xx:3,@aa:8	B 7	F	abs	7	1	0:IMM# 0													
	BNOT #xx:3,@aa:16	B 6	A	1 8			abs	7	1	0:IMM# 0										
	BNOT #xx:3,@aa:32	B 6	A	3 8			abs													
BOR	BOR #xx:3,Rd	B 7	4	0:IMM# rd																
	BOR #xx:3,@ERd	B 7	C	0:erd 0	7	4	0:IMM# 0													
	BOR #xx:3,@aa:8	B 7	E	abs	7	4	0:IMM# 0													
	BOR #xx:3,@aa:16	B 6	A	1 0			abs	7	4	0:IMM# 0										
	BOR #xx:3,@aa:32	B 6	A	3 0			abs													
BSET	BSET #xx:3,Rd	B 7	0	0:IMM# rd																
	BSET #xx:3,@ERd	B 7	D	0:erd 0	7	0	0:IMM# 0													
	BSET #xx:3,@aa:8	B 7	F	abs	7	0	0:IMM# 0													
	BSET #xx:3,@aa:16	B 6	A	1 8			abs	7	0	0:IMM# 0										
	BSET #xx:3,@aa:32	B 6	A	3 8			abs													
BSR	BSR #xx:3,Rd	B 6	0	rd																
	BSR #xx:3,@ERd	B 7	D	0:erd 0	6	0	rd													
	BSR #xx:3,@aa:8	B 7	F	abs	6	0	rd													
	BSR #xx:3,@aa:16	B 6	A	1 8			abs	6	0	rd										
	BSR #xx:3,@aa:32	B 6	A	3 8			abs													
BST	BST #xx:3,Rd	B 6	7	0:IMM# rd																
	BST #xx:3,@ERd	B 7	D	0:erd 0	6	7	0:IMM# 0													
	BST #xx:3,@aa:8	B 7	F	abs	6	7	0:IMM# 0													
	BST #xx:3,@aa:16	B 6	A	1 8			abs	6	7	0:IMM# 0										
	BST #xx:3,@aa:32	B 6	A	3 8			abs													

命令	二 ー モ ニ ッ ク	サイ ー ズ	インストラクションフォーマット																		
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト									
BTST	BTST #xx:3,Rd	B 7 3	0:IMM; rd																		
	BTST #xx:3,@ERd	B 7 C	0:erd; 0	7 3	0:IMM; 0																
	BTST #xx:3,@aa:8	B 7 E	abs	7 3	0:IMM; 0																
	BTST #xx:3,@aa:16	B 6 A	1 0	abs	7 3	0:IMM; 0															
	BTST #xx:3,@aa:32	B 6 A	3 0	abs																	
	BTST Rn,Rd	B 6 3	m rd																		
	BTST Rn,@ERd	B 7 C	0:erd; 0	6 3	m 0																
	BTST Rn,@aa:8	B 7 E	abs	6 3	m 0																
	BTST Rn,@aa:16	B 6 A	1 0	abs	6 3	m 0															
	BTST Rn,@aa:32	B 6 A	3 0	abs																	
BXOR	BXOR #xx:3,Rd	B 7 5	0:IMM; rd																		
	BXOR #xx:3,@ERd	B 7 C	0:erd; 0	7 5	0:IMM; 0																
	BXOR #xx:3,@aa:8	B 7 E	abs	7 5	0:IMM; 0																
	BXOR #xx:3,@aa:16	B 6 A	1 0	abs	7 5	0:IMM; 0															
	BXOR #xx:3,@aa:32	B 6 A	3 0	abs																	
	CLRMAC		-	本LSIでは使用できません。																	
CMP	CMP.B #xx:8,Rd	B A	rd IMM																		
	CMP.B Rs,Rd	B 1 C	rs rd																		
	CMP.W #xx:16,Rd	W 7 9	2 rd	IMM																	
	CMP.W Rs,Rd	W 1 D	rs rd																		
	CMP.L #xx:32,ERd	L 7 A	2 0:erd																		
	CMP.L ERs,ERd	L 1 F	1:ers; 0:erd																		
	DAA Rd	B 0 F	0 rd																		
	DAS Rd	B 1 F	0 rd																		
	DEC.B Rd	B 1 A	0 rd																		
	DEC.W #1,Rd	W 1 B	5 rd																		
	DEC.W #2,Rd	W 1 B	D rd																		
	DEC.L #1,ERd	L 1 B	7 0:erd																		
	DEC.L #2,ERd	L 1 B	F 0:erd																		
	DIVXS	DIVXS.B Rs,Rd	B 0 1	D 0	5 1	rs rd															
DIVXS.W Rs,ERd		W 0 1	D 0	5 3	rs 0:erd																
DIVXU	DIVXU.B Rs,Rd	B 5 1	rs rd																		
	DIVXU.W Rs,ERd	W 5 3	rs 0:erd																		
EEPMOV	EEPMOV.B	- 7 B	5 C	5 9	8 8	F															
	EEPMOV.W	- 7 B	D 4	5 9	8 8	F															
EXTS	EXTS.W Rd	W 1 7	D rd																		
	EXTS.L ERd	L 1 7	F 0:erd																		
EXTU	EXTU.W Rd	W 1 7	5 rd																		
	EXTU.L ERd	L 1 7	7 0:erd																		

命令	二 ー モ ニ ッ ク	サ イ ズ	インストラクションフォーマット																		
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト									
INC	INC.B Rd	B	0	A	0	rd															
	INC.W #1,Rd	W	0	B	5	rd															
	INC.W #2,Rd	W	0	B	D	rd															
	INC.L #1,ERd	L	0	B	7	0:erd															
	INC.L #2,ERd	L	0	B	F	0:erd															
	JMP	JMP @ERn	-	5	9	0:ern	0														
		JMP @aa:24	-	5	A		abs														
		JMP @aa:8	-	5	B		abs														
		JSR @ERn	-	5	D	0:ern	0														
		JSR @aa:24	-	5	E		abs														
JSR @aa:8		-	5	F		abs															
LDC	LDC #xx:8,CCR	B	0	7		IMM															
	LDC #xx:8,EXR	B	0	1	4	1	0	7	IMM												
	LDC Rs,CCR	B	0	3	0	rs															
	LDC Rs,EXR	B	0	3	1	rs															
	LDC @ERS,CCR	W	0	1	4	0		6	9	0:ers	0										
	LDC @ERS,EXR	W	0	1	4	1		6	9	0:ers	0										
	LDC @(d:16,ERS),CCR	W	0	1	4	0		6	F	0:ers	0										
	LDC @(d:16,ERS),EXR	W	0	1	4	1		6	F	0:ers	0										
	LDC @(d:32,ERS),CCR	W	0	1	4	0		7	8	0:ers	0										
	LDC @(d:32,ERS),EXR	W	0	1	4	1		7	8	0:ers	0										
	LDC @ERS+,CCR	W	0	1	4	0		6	D	0:ers	0										
	LDC @ERS+,EXR	W	0	1	4	1		6	D	0:ers	0										
	LDC @aa:16,CCR	W	0	1	4	0		6	B	0	0										
	LDC @aa:16,EXR	W	0	1	4	1		6	B	0	0										
	LDC @aa:32,CCR	W	0	1	4	0		6	B	2	0										
	LDC @aa:32,EXR	W	0	1	4	1		6	B	2	0										
LDM	LDM.L @SP+, (ERn-ERn+1)	L	0	1	1	0		6	D	7	0:ern+1										
	LDM.L @SP+, (ERn-ERn+2)	L	0	1	2	0		6	D	7	0:ern+2										
	LDM.L @SP+, (ERn-ERn+3)	L	0	1	3	0		6	D	7	0:ern+3										
	LDMAC ERs,MACH	L																			
MAC	LDMAC ERs,MACL	L																			
	MAC @ERn+ @ERn+	-																			
MOV	MOV.B #xx:8,Rd	B	F	rd	IMM																
	MOV.B Rs,Rd	B	0	C	rs	rd															
	MOV.B @ERS,Rd	B	6	0	ers	rd															
	MOV.B @(d:16,ERS),Rd	B	6	E	0:ers	rd				disp											
	MOV.B @(d:32,ERS),Rd	B	7	8	0:ers	0		6	A	2	rd										
	MOV.B @ERS+,Rd	B	6	C	0:ers	rd															
	MOV.B @aa:8,Rd	B	2	rd		abs															
	MOV.B @aa:16,Rd	B	6	A	0	rd				abs											
	MOV.B @aa:32,Rd	B	6	A	2	rd					abs										
	MOV.B Rs,@ERd	B	6	8	1:erd	rs															
	MOV.B Rs,@(d:16,ERd)	B	6	E	1:erd	rs				disp											
	MOV.B Rs,@(d:32,ERd)	B	7	8	0:erd	0		6	A	A	rs										

本LSIでは使用できません。

命令	二 ー モ ニ ッ ク	サ イ ズ	インストラクションフォーマット																		
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト									
MOV ( 続 き )	MOV.B Rs, @.ERd	B 6	C	1	ers	rs															
	MOV.B Rs, @aa:8	B 3	rs	abs																	
	MOV.B Rs, @aa:16	B 6	A	8	rs	abs															
	MOV.B Rs, @aa:32	B 6	A	A	rs	abs															
	MOV.W #xx:16.Rd	W 7	9	0	rd	IMM															
	MOV.W Rs.Rd	W 0	D	rs	rd																
	MOV.W @.ERS.Rd	W 6	9	0	ers	rd															
	MOV.W @(d:16,ERS),Rd	W 6	F	0	ers	rd	disp														
	MOV.W @(d:32,ERS),Rd	W 7	8	0	ers	0	6	B	2	rd	disp										
	MOV.W @ERS+.Rd	W 6	D	0	ers	rd															
	MOV.W @aa:16.Rd	W 6	B	0	rd	abs															
	MOV.W @aa:32.Rd	W 6	B	2	rd	abs															
	MOV.W Rs.ERd	W 6	9	1	ers	rs															
	MOV.W Rs.(d:16,ERd)	W 6	F	1	ers	rs	disp														
	MOV.W Rs.(d:32,ERd)	W 7	8	0	ers	0	6	B	A	rs	disp										
	MOV.W Rs.@.ERd	W 6	D	1	ers	rs															
	MOV.W Rs.@aa:16	W 6	B	8	rs	abs															
	MOV.W Rs.@aa:32	W 6	B	A	rs	abs															
	MOV.L #xx:32.ERd	L 7	A	0	0	ers	0	IMM													
	MOV.L ERs.ERd	L 0	F	1	ers	0	ers														
MOV.L @ERS.ERd	L 0	1	0	0	0	6	9	0	ers	0	ers										
MOV.L @(d:16,ERS),ERd	L 0	1	0	0	0	6	F	0	ers	0	ers	disp									
MOV.L @(d:32,ERS),ERd	L 0	1	0	0	0	7	8	0	ers	0	0	6	B	2	0	ers	disp				
MOV.L @ERS+.ERd	L 0	1	0	0	0	6	D	0	ers	0	ers										
MOV.L @aa:16.ERd	L 0	1	0	0	0	6	B	0	0	ers	abs										
MOV.L @aa:32.ERd	L 0	1	0	0	0	6	B	2	0	ers	abs										
MOV.L ERs.@.ERd	L 0	1	0	0	0	6	9	1	ers	0	ers										
MOV.L ERs.(d:16,ERd)	L 0	1	0	0	0	6	F	1	ers	0	ers	disp									
MOV.L ERs.(d:32,ERd) *1	L 0	1	0	0	0	7	8	0	ers	0	0	6	B	A	0	ers	disp				
MOV.L ERs.@.ERd	L 0	1	0	0	0	6	D	1	ers	0	ers										
MOV.L ERs.@aa:16	L 0	1	0	0	0	6	B	8	0	ers	abs										
MOV.L ERs.@aa:32	L 0	1	0	0	0	6	B	A	0	ers	abs										
MOV.FPE @aa:16.Rd	B	本LSIでは使用できません。																			
MOV.TPE	B																				
MULXS	B 0	1	C	0	5	0	rs	rd													
MULXS.W Rs.ERd	W 0	1	C	0	5	2	rs	0	ers												
MULXU.B Rs.Rd	B 5	0	rs	rd																	
MULXU.W Rs.ERd	W 5	2	rs	0	ers																
NEG	B 1	7	8	rd																	
NEG.W Rd	W 1	7	9	rd																	
NEGL.ERd	L 1	7	B	0	ers																
NOP	-	0	0	0	0																

命令	ニーモニック	サイズ	インストラクションフォーマット																	
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト								
NOT	NOT.B Rd	B	1	7	0	rd														
	NOT.W Rd	W	1	7	1	rd														
	NOT.L ERd	L	1	7	3	:0:erd														
OR	OR.B #xx:8,Rd	B	C	rd	IMM															
	OR.B Rs,Rd	B	1	4	rs	rd														
	OR.W #xx:16,Rd	W	7	9	4	rd														
	OR.W Rs,Rd	W	6	4	rs	rd														
	OR.L #xx:32,ERd	L	7	A	4	:0:erd														
ORC	OR.L ERs,ERd	L	0	1	F	0	6	4	0	ers	0	erd								
	ORC #xx:8,CCR	B	0	4	IMM															
POP	ORC #xx:8,EXR	B	0	1	4	1	0	4	IMM											
	POP.W Rn	W	6	D	7	m														
PUSH	POP.L ERn	L	0	1	0	0	6	D	7	0	ern									
	PUSH.W Rn	W	6	D	F	m														
	PUSH.L ERn	L	0	1	0	0	6	D	F	0	ern									
ROTL	ROTL.B Rd	B	1	2	8	rd														
	ROTL.B #2, Rd	B	1	2	C	rd														
	ROTL.W Rd	W	1	2	9	rd														
	ROTL.W #2, Rd	W	1	2	D	rd														
	ROTL.L ERd	L	1	2	B	:0:erd														
	ROTL.L #2, ERd	L	1	2	F	:0:erd														
ROTJ	ROTR.B Rd	B	1	3	8	rd														
	ROTR.B #2, Rd	B	1	3	C	rd														
	ROTR.W Rd	W	1	3	9	rd														
	ROTR.W #2, Rd	W	1	3	D	rd														
	ROTR.L ERd	L	1	3	B	:0:erd														
	ROTR.L #2, ERd	L	1	3	F	:0:erd														
ROTXL	ROTXL.B Rd	B	1	2	0	rd														
	ROTXL.B #2, Rd	B	1	2	4	rd														
	ROTXL.W Rd	W	1	2	1	rd														
	ROTXL.W #2, Rd	W	1	2	5	rd														
	ROTXL.L ERd	L	1	2	3	:0:erd														
	ROTXL.L #2, ERd	L	1	2	7	:0:erd														
ROTXR	ROTXR.B Rd	B	1	3	0	rd														
	ROTXR.B #2, Rd	B	1	3	4	rd														
	ROTXR.W Rd	W	1	3	1	rd														
	ROTXR.W #2, Rd	W	1	3	5	rd														
	ROTXR.L ERd	L	1	3	3	:0:erd														
	ROTXR.L #2, ERd	L	1	3	7	:0:erd														
RTE	RTE	-	5	6	7	0														
RTS	RTS	-	5	4	7	0														

命令	ニーモニック	サイズ	インストラクションフォーマット																	
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト								
SHAL	SHAL.B Rd	B	1	0	8	rd														
	SHAL.B #2, Rd	B	1	0	C	rd														
	SHAL.W Rd	W	1	0	9	rd														
	SHAL.W #2, Rd	W	1	0	D	rd														
	SHAL.L ERd	L	1	0	B	:0	erd													
	SHAL.L #2, ERd	L	1	0	F	:0	erd													
	SHAR.B Rd	B	1	1	8	rd														
	SHAR.B #2, Rd	B	1	1	C	rd														
	SHAR.W Rd	W	1	1	9	rd														
	SHAR.W #2, Rd	W	1	1	D	rd														
SHLL	SHAR.L ERd	L	1	1	B	:0	erd													
	SHAR.L #2, ERd	L	1	1	F	:0	erd													
	SHLL.B Rd	B	1	0	0	rd														
	SHLL.B #2, Rd	B	1	0	4	rd														
	SHLL.W Rd	W	1	0	1	rd														
	SHLL.W #2, Rd	W	1	0	5	rd														
	SHLL.L ERd	L	1	0	3	:0	erd													
	SHLL.L #2, ERd	L	1	0	7	:0	erd													
	SHLR.B Rd	B	1	1	0	rd														
	SHLR.B #2, Rd	B	1	1	4	rd														
SHLR	SHLR.W Rd	W	1	1	1	rd														
	SHLR.W #2, Rd	W	1	1	5	rd														
	SHLR.L ERd	L	1	1	3	:0	erd													
	SHLR.L #2, ERd	L	1	1	7	:0	erd													
	SLEEP	-	0	1	8	0														
	STC	STC.B CCR, Rd	B	0	2	0	rd													
		STC.B EXR, Rd	B	0	2	1	rd													
		STC.W CCR, @ERd	W	0	1	4	0			6	9	1	erd	0						
		STC.W EXR, @ERd	W	0	1	4	1			6	9	1	erd	0						
		STC.W CCR, @(d:16, ERd)	W	0	1	4	0			6	F	1	erd	0						
STC.W EXR, @(d:16, ERd)		W	0	1	4	1			6	F	1	erd	0							
STC.W CCR, @(d:32, ERd)		W	0	1	4	0			7	8	0	erd	0							
STC.W EXR, @(d:32, ERd)		W	0	1	4	1			7	8	0	erd	0							
STC.W CCR, @-ERd		W	0	1	4	0			6	D	1	erd	0							
STC.W EXR, @-ERd		W	0	1	4	1			6	D	1	erd	0							
STC.W CCR, @aa:16		W	0	1	4	0			6	B	8	0								
STC.W EXR, @aa:16		W	0	1	4	1			6	B	8	0								
STC.W CCR, @aa:32		W	0	1	4	0			6	B	A	0								
STC.W EXR, @aa:32		W	0	1	4	1			6	B	A	0								
STM		STM.L(ERn-ERn+1), @-SP	L	0	1	1	0			6	D	F	0:ern							
		STM.L(ERn-ERn+2), @-SP	L	0	1	2	0			6	D	F	0:ern							
	STM.L(ERn-ERn+3), @-SP	L	0	1	3	0			6	D	F	0:ern								
STMAC	STMAC MACH, ERd	L																		
	STMAC MACL, ERd	L																		

本LSIでは使用できません。

命令	ニーモニック	サイズ	インストラクションフォーマット																	
			第1バイト	第2バイト	第3バイト	第4バイト	第5バイト	第6バイト	第7バイト	第8バイト	第9バイト	第10バイト								
SUB	SUB.B Rs,Rd	B	1	8	rs	rd														
	SUB.W #xx:16,Rd	W	7	9	3	rd	IMM													
	SUB.W Rs,Rd	W	1	9	rs	rd														
	SUB.L #xx:32,ERd	L	7	A	3	0	erd	IMM												
	SUB.L ERs,ERd	L	1	A	1	ers	0	erd												
SUBS	SUBS #1,ERd	L	1	B	0	0	erd													
	SUBS #2,ERd	L	1	B	8	0	erd													
	SUBS #4,ERd	L	1	B	9	0	erd													
	SUBX #xx:8,Rd	B	B	rd	IMM															
TAS	SUBX Rs,Rd	B	1	E	rs	rd														
	TAS @BERd *2	B	0	1	E	0	7	B	0	erd	C									
TRAPA	TRAPA #x:2	—	5	7	00	IMM	0													
	XOR.B #xx:8,Rd	B	D	rd	IMM															
XOR	XOR.B Rs,Rd	B	1	5	rs	rd														
	XOR.W #xx:16,Rd	W	7	9	5	rd	IMM													
	XOR.W Rs,Rd	W	6	5	rs	rd														
	XOR.L #xx:32,ERd	L	7	A	5	0	erd	IMM												
	XOR.L ERs,ERd	L	0	1	F	0	6	5	0	ers	0	erd								
XORC	XORC #xx:8,CCR	B	0	5	IMM															
	XORC #xx:8,EXR	B	0	1	4	1	0	5	IMM											

【注】 \*1 MOV.L ERs, @ (d : 32, ERd) 命令の第4バイト、ビット7は、1、0どちらでも動作可能です。

\*2 TAS命令を使用する場合は、レジスタER0、ER1、ER4、ER5を使用してください。

## 【記号説明】

IMM :	イミディエイトデータ (2、3、8、16、32 ビット)
abs :	絶対アドレス (8、16、24、32 ビット)
disp :	ディスプレイースメント (8、16、32 ビット)
rs、rd、m :	レジスタフィールド (4 ビットで、8 ビットレジスタまたは 16 ビットレジスタを指定します。rs、rd、m はそれぞれオペランド形式の Rs、Rd、Rn に対応します。)
ers、erd、ern、erm :	レジスタフィールド (3 ビットで、アドレスレジスタまたは 32 ビットレジスタを指定します。ers、erd、ern、erm はそれぞれオペランド形式の ERs、ERd、ERn、ERm に対応します。)

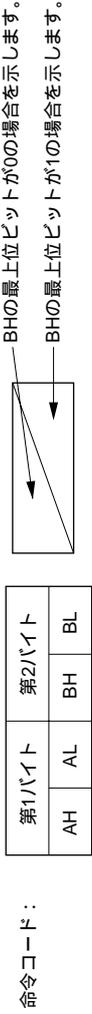
レジスタフィールドと汎用レジスタの対応を下表に示します。

アドレスレジスタ 32 ビットレジスタ		16 ビットレジスタ		8 ビットレジスタ	
レジスタ フィールド	汎用レジスタ	レジスタ フィールド	汎用レジスタ	レジスタ フィールド	汎用レジスタ
000	ER0	0000	R0	0000	R0H
001	ER1	0001	R1	0001	R1H
⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
111	ER7	0111	R7	0111	R7H
		1000	E0	1000	R0L
		1001	E1	1001	R1L
		⋮	⋮	⋮	⋮
		1111	E7	1111	R7L

### A.3 オペレーションコードマップ

表A.3にオペレーションコードマップを示します。

表A.3 オペレーションコードマップ(1)



AL/AH	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0	NOP	表A.3(2)	STC	LDC	ORC	XORC	ANDC	LDC	ADD	ADD	表A.3(2)	表A.3(2)	MOV	ADDX	表A.3(2)	表A.3(2)
1	表A.3(2)	表A.3(2)	STMAC*	LDMAC*	OR	XOR	AND	表A.3(2)	SUB	SUB	表A.3(2)	表A.3(2)	CMP	SUBX	表A.3(2)	表A.3(2)
2	MOV.B															
3	MOV.B															
4	BRA	BRN	BHI	BLS	BCC	BCS	BNE	BEQ	BVC	BVS	BPL	BMI	BGE	BLT	BGT	BLE
5	MULXU	DIVXU	MULXU	DIVXU	RTS	BSR	RTE	TRAPA	表A.3(2)	JMP	JMP	BSR	BSR	JSR	JSR	JSR
6	BSET	BNOT	BCLR	BTST	OR	XOR	AND	BST	MOV	MOV	表A.3(2)	MOV	MOV	MOV	MOV	MOV
7					BOR	BXOR	BAND	BLD	BAND	BAND	BAND	EPMOV	EPMOV	表A.3(3)	表A.3(3)	表A.3(3)
8	ADD															
9	ADDX															
A	CMP															
B	SUBX															
C	OR															
D	XOR															
E	AND															
F	MOV															

【注】 \* 本LSIでは使用できません。

表A.3 オペレーションコードマップ (2)

第1バイト		第2バイト	
AH	AL	BH	BL

命令コード：

BH/AH	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
01	MOV	LDM	STM	LDC	STC	MAC*	SLEEP	CLRMAC*	表A.3(3)	表A.3(3)	表A.3(3)	表A.3(3)	TAS	表A.3(3)		
0A	INC	ADD														
0B	ADDS	INC														
0F	DAA	MOV														
10	SHLL	SHLL														
11	SHLR	SHLR														
12	ROTXL	ROTXL														
13	ROTXR	ROTXR														
17	NOT	NOT														
1A	DEC	DEC														
1B	SUBS	SUBS														
1F	DAS	DAS														
58	BRA	BRN	BHI	BLS	BCC	BCS	BNE	BEQ	BVC	BVS	BPL	BMI	BGE	BLT	BGT	BLE
6A	MOV	表A.3(4)	MOV	表A.3(4)	MOVFP*	MOV	MOV	MOV	MOV	MOV	MOV	MOV	MOV	MOV	MOV	MOV
79	MOV	ADD	CMP	SUB	OR	XOR	AND									
7A	MOV	ADD	CMP	SUB	OR	XOR	AND									

【注】 \* 本LSIでは使用できません。

表A.3 オペレーションコードマップ(3)

命令コード:	第1バイト		第2バイト			第3バイト			第4バイト							
	AH	AL	BH	BL	CH	CL	DH	DL								
AH	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
AL	MULXS	MULXS														
BL		DIVXS		DIVXS												
CH					OR	XOR	AND									
				BTST												
				BTST	BOR	BXOR	BAND	BLD								
					BIOR	BIXOR	BIAND	BILD								
								BST								
		BSET	BCLR													
		BSET	BCLR													
				BTST												
				BTST	BOR	BXOR	BAND	BLD								
					BIOR	BIXOR	BIAND	BILD								
								BST								
		BSET	BCLR													
		BSET	BCLR													



【注】 \*1 rはレジスタ指定部  
\*2 aaは絶対アドレス指定

表A.3 オペレーションコードマップ (4)

命令コード:

	第1バイト		第2バイト		第3バイト		第4バイト		第5バイト		第6バイト					
	AH	AL	BH	BL	CH	CL	DH	DL	EH	EL	FH	FL				
EL	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
AHALBHLCIHLIHLER																
6A10aaaa6*				BTST												
6A10aaaa7*					BOR	BXOR	BAND	BLD								
6A18aaaa6*					BIOR	BIXOR	BIAND	BILD	BST							
6A18aaaa7*									BISL							
	BSET	BNOT	BCLR													

FHの最上位ビットが0の場合を示します。  
 FHの最上位ビットが1の場合を示します。

命令コード:

	第1バイト		第2バイト		第3バイト		第4バイト		第5バイト		第6バイト		第7バイト		第8バイト	
	AH	AL	BH	BL	CH	CL	DH	DL	EH	EL	FH	FL	GH	GL	HH	HL
GL	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
AHALHBL...FHFLGH																
6A30aaaaaa6*				BTST												
6A30aaaaaa7*					BOR	BXOR	BAND	BLD								
6A38aaaaaa6*					BIOR	BIXOR	BIAND	BILD	BST							
6A38aaaaaa7*									BISL							
	BSET	BNOT	BCLR													

HHの最上位ビットが0の場合を示します。  
 HHの最上位ビットが1の場合を示します。

【注】 \* aaは絶対アドレス指定

## A.4 命令実行ステート数

H8S/2000 CPU の各命令についての実行状態と実行ステート数の計算方法を示します。

表 A.5 に各命令の実行状態として、命令実行中に行われる命令フェッチ、データリード/ライト等のサイクル数を示し、表 A.4 に各々のサイズに必要なステート数を示します。

命令の実行ステート数は次の計算式で計算されます。

$$\text{実行ステート数} = I \cdot S_I + J \cdot S_J + K \cdot S_K + L \cdot S_L + M \cdot S_M + N \cdot S_N$$

### 実行ステート数計算例

アドバンスモード、プログラム領域およびスタック領域を外部空間に設定、内部周辺モジュールアクセス時 8 ビットバス幅で 2 ステートアクセス、外部デバイスアクセス時 16 ビットバス幅で 3 ステートアクセス 1 ウェイト挿入とした場合。

1. BSET #0, @FFFFC7:8

表 A.5 より

$$I = L = 2, J = K = M = N = 0$$

表 A.4 より

$$S_I = 4, S_L = 2$$

$$\text{実行ステート数} = 2 \times 4 + 2 \times 2 = 12$$

2. JSR @@30

表 A.5 より

$$I = J = K = 2, L = M = N = 0$$

表 A.4 より

$$S_I = S_J = S_K = 4$$

$$\text{実行ステート数} = 2 \times 4 + 2 \times 4 + 2 \times 4 = 24$$

表 A.4 実行状態（サイクル）に要するステート数

実行状態 (サイクル)	アクセス対象						
	内蔵 メモリ	内蔵周辺 モジュール		外部デバイス			
				8ビットバス		16ビットバス	
		8ビット バス	16ビット バス	2ステート アクセス	3ステート アクセス	2ステート アクセス	3ステート アクセス
命令フェッチ $S_i$	1	4	2	4	6+2m	2	3+m
分岐アドレスリード $S_j$							
スタック操作 $S_k$							
バイトデータアクセス $S_l$		2	2	3+m			
ワードデータアクセス $S_m$		4	4	6+2m			
内部動作 $S_n$	1						

## 【記号説明】

m : 外部デバイスアクセス時のウェイトステート数

表 A.5 命令実行状態 (サイクル数)

命令	ニーモニック	命令フェッチ	分岐アドレス リード	スタック操作	バイトデータ アクセス	ワードデータ アクセス	内部動作
		I	J	K	L	M	N
ADD	ADD.B #xx:8,Rd	1					
	ADD.B Rs,Rd	1					
	ADD.W #xx:16,Rd	2					
	ADD.W Rs,Rd	1					
	ADD.L #xx:32,ERd	3					
	ADD.L ERs,ERd	1					
ADDS	ADDS #1/2/4,ERd	1					
ADDX	ADDX #xx:8,Rd	1					
	ADDX Rs,Rd	1					
AND	AND.B #xx:8,Rd	1					
	AND.B Rs,Rd	1					
	AND.W #xx:16,Rd	2					
	AND.W Rs,Rd	1					
	AND.L #xx:32,ERd	3					
	AND.L ERs,ERd	2					
ANDC	ANDC #xx:8,CCR	1					
	ANDC #xx:8,EXR	2					
BAND	BAND #xx:3,Rd	1					
	BAND #xx:3,@ERd	2			1		
	BAND #xx:3,@aa:8	2			1		
	BAND #xx:3,@aa:16	3			1		
	BAND #xx:3,@aa:32	4			1		
Bcc	BRA d:8 (BT d:8)	2					1
	BRN d:8 (BF d:8)	2					1
	BHI d:8	2					1
	BLS d:8	2					1
	BCC d:8 (BHS d:8)	2					1
	BCS d:8 (BLO d:8)	2					1
	BNE d:8	2					1
	BEQ d:8	2					1
	BVC d:8	2					1
	BVS d:8	2					1
	BPL d:8	2					1
	BMI d:8	2					1
	BGE d:8	2					1
	BLT d:8	2					1
	BGT d:8	2					1
	BLE d:8	2					1
	BRA d:16 (BT d:16)	2					1
	BRN d:16 (BF d:16)	2					1
	BHI d:16	2					1
	BLS d:16	2					1
	BCC d:16 (BHS d:16)	2					1
	BCS d:16 (BLO d:16)	2					1
	BNE d:16	2					1
	BEQ d:16	2					1
	BVC d:16	2					1
	BVS d:16	2					1
	BPL d:16	2					1
	BMI d:16	2					1
BGE d:16	2					1	
BLT d:16	2					1	

命令	ニーモニック	命令フェッチ	分岐アドレス リード	スタック操作	バイトデータ アクセス	ワードデータ アクセス	内部動作
		I	J	K	L	M	N
Bcc	BGT d:16	2					1
	BLE d:16	2					1
BCLR	BCLR #xx:3,Rd	1					
	BCLR #xx:3,@ERd	2			2		
	BCLR #xx:3,@aa:8	2			2		
	BCLR #xx:3,@aa:16	3			2		
	BCLR #xx:3,@aa:32	4			2		
	BCLR Rn,Rd	1					
	BCLR Rn,@ERd	2			2		
	BCLR Rn,@aa:8	2			2		
	BCLR Rn,@aa:16	3			2		
	BCLR Rn,@aa:32	4			2		
BIAND	BIAND #xx:3,Rd	1					
	BIAND #xx:3,@ERd	2			1		
	BIAND #xx:3,@aa:8	2			1		
	BIAND #xx:3,@aa:16	3			1		
	BIAND #xx:3,@aa:32	4			1		
BILD	BILD #xx:3,Rd	1					
	BILD #xx:3,@ERd	2			1		
	BILD #xx:3,@aa:8	2			1		
	BILD #xx:3,@aa:16	3			1		
	BILD #xx:3,@aa:32	4			1		
BIOR	BIOR #xx:8,Rd	1					
	BIOR #xx:8,@ERd	2			1		
	BIOR #xx:8,@aa:8	2			1		
	BIOR #xx:8,@aa:16	3			1		
	BIOR #xx:8,@aa:32	4			1		
BIST	BIST #xx:3,Rd	1					
	BIST #xx:3,@ERd	2			2		
	BIST #xx:3,@aa:8	2			2		
	BIST #xx:3,@aa:16	3			2		
	BIST #xx:3,@aa:32	4			2		
BIXOR	BIXOR #xx:3,Rd	1					
	BIXOR #xx:3,@ERd	2			1		
	BIXOR #xx:3,@aa:8	2			1		
	BIXOR #xx:3,@aa:16	3			1		
	BIXOR #xx:3,@aa:32	4			1		
BLD	BLD #xx:3,Rd	1					
	BLD #xx:3,@ERd	2			1		
	BLD #xx:3,@aa:8	2			1		
	BLD #xx:3,@aa:16	3			1		
	BLD #xx:3,@aa:32	4			1		
BNOT	BNOT #xx:3,Rd	1					
	BNOT #xx:3,@ERd	2			2		
	BNOT #xx:3,@aa:8	2			2		
	BNOT #xx:3,@aa:16	3			2		
	BNOT #xx:3,@aa:32	4			2		
	BNOT Rn,Rd	1					
	BNOT Rn,@ERd	2			2		
	BNOT Rn,@aa:8	2			2		
	BNOT Rn,@aa:16	3			2		

命令	ニーモニック	命令フェッチ	分岐アドレス リード	スタック操作	バイトデータ アクセス	ワードデータ アクセス	内部動作
		I	J	K	L	M	N
BNOT	BNOT Rn,@aa:32	4			2		
BOR	BOR #xx:3,Rd	1					
	BOR #xx:3,@ERd	2			1		
	BOR #xx:3,@aa:8	2			1		
	BOR #xx:3,@aa:16	3			1		
	BOR #xx:3,@aa:32	4			1		
BSET	BSET #xx:3,Rd	1					
	BSET #xx:3,@ERd	2			2		
	BSET #xx:3,@aa:8	2			2		
	BSET #xx:3,@aa:16	3			2		
	BSET #xx:3,@aa:32	4			2		
	BSET Rn,Rd	1					
	BSET Rn,@ERd	2			2		
	BSET Rn,@aa:8	2			2		
	BSET Rn,@aa:16	3			2		
	BSET Rn,@aa:32	4			2		
BSR	BSR d:8	アドバンスト	2	2			
	BSR d:16	アドバンスト	2	2			1
BST	BST #xx:3,Rd	1					
	BST #xx:3,@ERd	2			2		
	BST #xx:3,@aa:8	2			2		
	BST #xx:3,@aa:16	3			2		
	BST #xx:3,@aa:32	4			2		
BTST	BTST #xx:3,Rd	1					
	BTST #xx:3,@ERd	2			1		
	BTST #xx:3,@aa:8	2			1		
	BTST #xx:3,@aa:16	3			1		
	BTST #xx:3,@aa:32	4			1		
	BTST Rn,Rd	1					
	BTST Rn,@ERd	2			1		
	BTST Rn,@aa:8	2			1		
	BTST Rn,@aa:16	3			1		
	BTST Rn,@aa:32	4			1		
BXOR	BXOR #xx:3,Rd	1					
	BXOR #xx:3,@ERd	2			1		
	BXOR #xx:3,@aa:8	2			1		
	BXOR #xx:3,@aa:16	3			1		
	BXOR #xx:3,@aa:32	4			1		
CLRMAC	CLRMAC	本 LSI では使用できません。					
CMP	CMP.B #xx:8,Rd	1					
	CMP.B Rs,Rd	1					
	CMP.W #xx:16,Rd	2					
	CMP.W Rs,Rd	1					
	CMP.L #xx:32,ERd	3					
	CMP.L ERs,ERd	1					
DAA	DAA Rd	1					
DAS	DAS Rd	1					

命令	ニーモニック	命令フェッチ	分岐アドレス リード	スタック操作	バイトデータ アクセス	ワードデータ アクセス	内部動作
		I	J	K	L	M	N
DEC	DEC.B Rd	1					
	DEC.W #1/2,Rd	1					
	DEC.L #1/2,ERd	1					
DIVXS	DIVXS.B Rs,Rd	2					11
	DIVXS.W Rs,ERd	2					19
DIVXU	DIVXU.B Rs,Rd	1					11
	DIVXU.W Rs,ERd	1					19
EEPMOV	EEPMOV.B	2			2n+2 *2		
	EEPMOV.W	2			2n+2 *2		
EXTS	EXTS.W Rd	1					
	EXTS.L ERd	1					
EXTU	EXTU.W Rd	1					
	EXTU.L ERd	1					
INC	INC.B Rd	1					
	INC.W #1/2,Rd	1					
	INC.L #1/2,ERd	1					
JMP	JMP @ERn	2					
	JMP @aa:24	2					1
	JMP @@aa:8 アドバンスト	2	2				1
JSR	JSR @ERn アドバンスト	2		2			
	JSR @aa:24 アドバンスト	2		2			1
	JSR @@aa:8 アドバンスト	2	2	2			
LDC	LDC #xx:8,CCR	1					
	LDC #xx:8,EXR	2					
	LDC Rs,CCR	1					
	LDC Rs,EXR	1					
	LDC @ERs,CCR	2				1	
	LDC @ERs,EXR	2				1	
	LDC @(d:16,ERs),CCR	3				1	
	LDC @(d:16,ERs),EXR	3				1	
	LDC @(d:32,ERs),CCR	5				1	
	LDC @(d:32,ERs),EXR	5				1	
	LDC @ERs+,CCR	2				1	1
	LDC @ERs+,EXR	2				1	1
	LDC @aa:16,CCR	3				1	
	LDC @aa:16,EXR	3				1	
	LDC @aa:32,CCR	4				1	
LDC @aa:32,EXR	4				1		
LDM	LDM.L @SP+, (ERn-ERn+1)	2		4			1
	LDM.L @SP+, (ERn-ERn+2)	2		6			1
	LDM.L @SP+, (ERn-ERn+3)	2		8			1
LDMAC	LDMAC ERs, MACH	本 LSI では使用できません。					
	LDMAC ERs, MACL						
MAC	MAC @ERn+, @ERm+						

命令	二ーモニツク	命令フェツチ	分岐アドレス	スタツク操作	バイトデータ	ワードデータ	内部動作
		I	J	K	アクセス	アクセス	
MOV	MOV.B #xx:8,Rd	1					
	MOV.B Rs,Rd	1					
	MOV.B @ERs,Rd	1			1		
	MOV.B @(d:16,ERs),Rd	2			1		
	MOV.B @(d:32,ERs),Rd	4			1		
	MOV.B @ERs+,Rd	1			1		1
	MOV.B @aa:8,Rd	1			1		
	MOV.B @aa:16,Rd	2			1		
	MOV.B @aa:32,Rd	3			1		
	MOV.B Rs,@ERd	1			1		
	MOV.B Rs,@(d:16,ERd)	2			1		
	MOV.B Rs,@(d:32,ERd)	4			1		
	MOV.B Rs,@-ERd	1			1		1
	MOV.B Rs,@aa:8	1			1		
	MOV.B Rs,@aa:16	2			1		
	MOV.B Rs,@aa:32	3			1		
	MOV.W #xx:16,Rd	2					
	MOV.W Rs,Rd	1					
	MOV.W @ERs,Rd	1					1
	MOV.W @(d:16,ERs),Rd	2					1
	MOV.W @(d:32,ERs),Rd	4					1
	MOV.W @ERs+,Rd	1					1
	MOV.W @aa:16,Rd	2					1
	MOV.W @aa:32,Rd	3					1
	MOV.W Rs,@ERd	1					1
	MOV.W Rs,@(d:16,ERd)	2					1
	MOV.W Rs,@(d:32,ERd)	4					1
	MOV.W Rs,@-ERd	1					1
	MOV.W Rs,@aa:16	2					1
	MOV.W Rs,@aa:32	3					1
	MOV.L #xx:32,ERd	3					
	MOV.L ERs,ERd	1					
	MOV.L @ERs,ERd	2					2
	MOV.L @(d:16,ERs),ERd	3					2
	MOV.L @(d:32,ERs),ERd	5					2
	MOV.L @ERs+,ERd	2					2
	MOV.L @aa:16,ERd	3					2
	MOV.L @aa:32,ERd	4					2
	MOV.L ERs,@ERd	2					2
	MOV.L ERs,@(d:16,ERd)	3					2
	MOV.L ERs,@(d:32,ERd)	5					2
	MOV.L ERs,@-ERd	2					2
	MOV.L ERs,@aa:16	3					2
	MOV.L ERs,@aa:32	4					2
MOV.FPE @aa:16,Rd	本 LSI では使用できません。						
MOV.TPE Rs,@aa:16	本 LSI では使用できません。						
MULXS	MULXS.B Rs,Rd	2					11
	MULXS.W Rs,ERd	2					19
MULXU	MULXU.B Rs,Rd	1					11
	MULXU.W Rs,ERd	1					19

命令	ニーモニック	命令フェッチ	分岐アドレス リード	スタック操作	バイトデータ アクセス	ワードデータ アクセス	内部動作
		I	J	K	L	M	N
NEG	NEG.B Rd	1					
	NEG.W Rd	1					
	NEG.L ERd	1					
NOP	NOP	1					
NOT	NOT.B Rd	1					
	NOT.W Rd	1					
	NOT.L ERd	1					
OR	OR.B #xx:8,Rd	1					
	OR.B Rs,Rd	1					
	OR.W #xx:16,Rd	2					
	OR.W Rs,Rd	1					
	OR.L #xx:32,ERd	3					
	OR.L ERs,ERd	2					
ORC	ORC #xx:8,CCR	1					
	ORC #xx:8,EXR	2					
POP	POP.W Rn	1				1	1
	POP.L ERn	2				2	1
PUSH	PUSH.W Rn	1				1	1
	PUSH.L ERn	2				2	1
ROTL	ROTL.B Rd	1					
	ROTL.B #2,Rd	1					
	ROTL.W Rd	1					
	ROTL.W #2,Rd	1					
	ROTL.L ERd	1					
	ROTL.L #2,ERd	1					
ROTR	ROTR.B Rd	1					
	ROTR.B #2,Rd	1					
	ROTR.W Rd	1					
	ROTR.W #2,Rd	1					
	ROTR.L ERd	1					
	ROTR.L #2,ERd	1					
ROTXL	ROTXL.B Rd	1					
	ROTXL.B #2,Rd	1					
	ROTXL.W Rd	1					
	ROTXL.W #2,Rd	1					
	ROTXL.L ERd	1					
	ROTXL.L #2,ERd	1					
ROTXR	ROTXR.B Rd	1					
	ROTXR.B #2,Rd	1					
	ROTXR.W Rd	1					
	ROTXR.W #2,Rd	1					
	ROTXR.L ERd	1					
	ROTXR.L #2,ERd	1					
RTE	RTE	2		2/3 <sup>*1</sup>			1
RTS	RTS	アドバンスト	2	2			1

命令	二ーモニツク	命令フェツチ	分岐アドレス	スタツク操作	バイトデータ	ワードデータ	内部動作
		I	J	K	アクセス	アクセス	
SHAL	SHAL.B Rd	1					
	SHAL.B #2,Rd	1					
	SHAL.W Rd	1					
	SHAL.W #2,Rd	1					
	SHAL.L ERd	1					
	SHAL.L #2,ERd	1					
SHAR	SHAR.B Rd	1					
	SHAR.B #2,Rd	1					
	SHAR.W Rd	1					
	SHAR.W #2,Rd	1					
	SHAR.L ERd	1					
	SHAR.L #2,ERd	1					
SHLL	SHLL.B Rd	1					
	SHLL.B #2,Rd	1					
	SHLL.W Rd	1					
	SHLL.W #2,Rd	1					
	SHLL.L ERd	1					
	SHLL.L #2,ERd	1					
SHLR	SHLR.B Rd	1					
	SHLR.B #2,Rd	1					
	SHLR.W Rd	1					
	SHLR.W #2,Rd	1					
	SHLR.L ERd	1					
	SHLR.L #2,ERd	1					
SLEEP	SLEEP	1					1
STC	STC.B CCR,Rd	1					
	STC.B EXR,Rd	1					
	STC.W CCR,@ERd	2				1	
	STC.W EXR,@ERd	2				1	
	STC.W CCR,@(d:16,ERd)	3				1	
	STC.W EXR,@(d:16,ERd)	3				1	
	STC.W CCR,@(d:32,ERd)	5				1	
	STC.W EXR,@(d:32,ERd)	5				1	
	STC.W CCR,@-ERd	2				1	1
	STC.W EXR,@-ERd	2				1	1
	STC.W CCR,@aa:16	3				1	
	STC.W EXR,@aa:16	3				1	
	STC.W CCR,@aa:32	4				1	
STC.W EXR,@aa:32	4				1		
STM	STM.L (ERn-ERn+1),@-SP	2		4			1
	STM.L (ERn-ERn+2),@-SP	2		6			1
	STM.L (ERn-ERn+3),@-SP	2		8			1
STMAC	STMAC MACH,ERd	本 LSI では使用できません。					
	STMAC MACL,ERd						
SUB	SUB.B Rs,Rd	1					
	SUB.W #xx:16,Rd	2					
	SUB.W Rs,Rd	1					
	SUB.L #xx:32,ERd	3					
	SUB.L ERs,ERd	1					
SUBS	SUBS #1/2/4,ERd	1					

命令	ニーモニック	命令フェッチ	分岐アドレス リード	スタック操作	バイトデータ アクセス	ワードデータ アクセス	内部動作
		I	J	K	L	M	N
SUBX	SUBX #xx:8,Rd	1					
	SUBX Rs,Rd	1					
TAS	TAS @ERd * <sup>3</sup>	2			2		
TRAPA	TRAPA #x:2 アドバンスト	2	2	2/3 * <sup>1</sup>			2
XOR	XOR.B #xx:8,Rd	1					
	XOR.B Rs,Rd	1					
	XOR.W #xx:16,Rd	2					
	XOR.W Rs,Rd	1					
	XOR.L #xx:32,ERd	3					
	XOR.L ERs,ERd	2					
XORC	XORC #xx:8,CCR	1					
	XORC #xx:8,EXR	2					

【注】 \*1 EXR が無効なとき 2、有効なとき 3 になります。

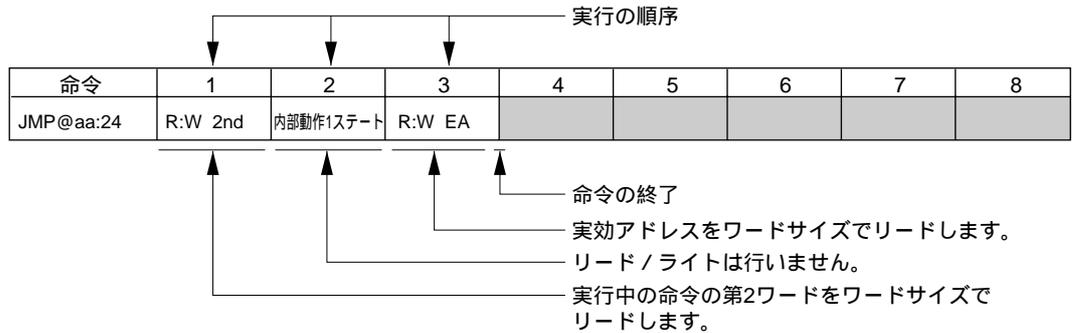
\*2 転送データが n バイトのとき。

\*3 TAS 命令を使用する場合は、レジスタ ER0、ER1、ER4、ER5 を使用してください。

## A.5 命令実行中のバス状態

本 CPU の個々の命令についての実行状態を表 A.6 に示します。実行状態に必要なステータス数に関しては、表 A.4 を参照してください。

《表の見方》



《記号説明》

R : B	バイトサイズリードを行います。
R : W	ワードサイズリードを行います。
W : B	バイトサイズライトを行います。
W : W	ワードサイズライトを行います。
: M	本サイクル直後はバス権移譲を行いません。
2nd	第2ワード(第3・第4バイト)のアドレスです。
3rd	第3ワード(第5・第6バイト)のアドレスです。
4th	第4ワード(第7・第8バイト)のアドレスです。
5th	第5ワード(第9・第10バイト)のアドレスです。
NEXT	実行中の命令の直後の命令の先頭アドレスです。
EA	実効アドレスです。
VEC	ベクタアドレスです。

8ビットバス・3ステートアクセス・ウェイトなしの場合、上記命令実行中のアドレスバス、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ 、 $\overline{LWR}$ のタイミングを図A.1に示します。

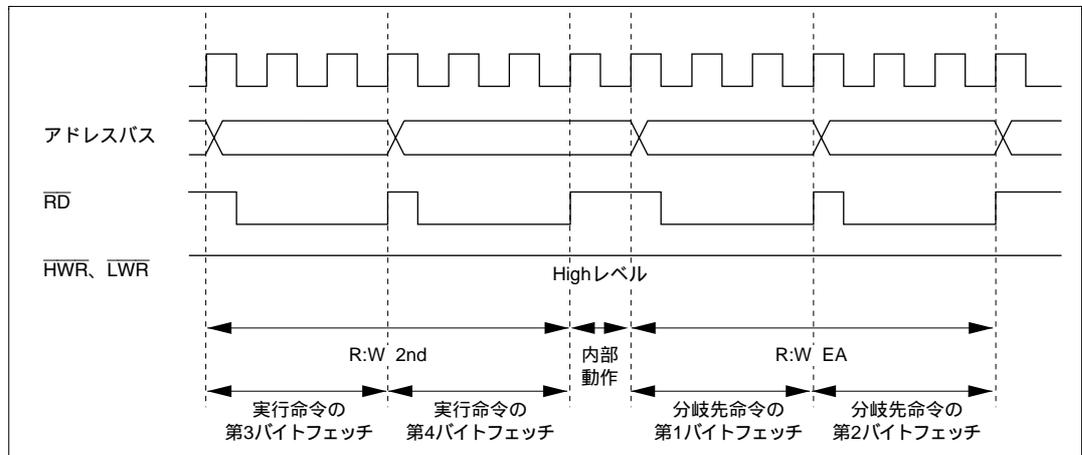


図 A.1 アドレスバス、 $\overline{RD}$ 、 $\overline{HWR}$ 、 $\overline{LWR}$ のタイミング  
(8ビットバス・3ステートアクセス・ウェイトなしの場合)

表 A.6 命令の実行状態

命令	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ADD.B #xx:8,Rd	R:W NEXT								
ADD.B Rs,Rd	R:W NEXT								
ADD.W #xx:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT							
ADD.W Rs,Rd	R:W NEXT								
ADD.L #xx:32,ERd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT						
ADD.L ERs,ERd	R:W NEXT								
ADDS #1/2/4,ERd	R:W NEXT								
ADDX #xx:8,Rd	R:W NEXT								
ADDX Rs,Rd	R:W NEXT								
AND.B #xx:8,Rd	R:W NEXT								
AND.B Rs,Rd	R:W NEXT								
AND.W #xx:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT							
AND.W Rs,Rd	R:W NEXT								
AND.L #xx:32,ERd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT						
AND.L ERs,ERd	R:W 2nd	R:W NEXT							
ANDC #xx:8,CCR	R:W NEXT								
ANDC #xx:8,EXR	R:W 2nd	R:W NEXT							
BAND #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BAND #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BAND #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BAND #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BAND #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
BRA d:8 (BT d:8)	R:W NEXT	R:W EA							
BRN d:8 (BF d:8)	R:W NEXT	R:W EA							
BHI d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BLS d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BCC d:8 (BHS d:8)	R:W NEXT	R:W EA							
BCS d:8 (BLO d:8)	R:W NEXT	R:W EA							
BNE d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BEQ d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BVC d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BVS d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BPL d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BMI d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BGE d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BLT d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BGT d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BLE d:8	R:W NEXT	R:W EA							
BRA d:16 (BT d:16)	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BRN d:16 (BF d:16)	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BHI d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BLS d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BCC d:16 (BHS d:16)	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BCS d:16 (BLO d:16)	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BNE d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BEQ d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BVC d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BVS d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BPL d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BMI d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
BGE d:16	R:W 2nd	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						

命令	1	2	3	4	5	6	7	8	9
BLT d:16	R:W 2nd	内部動作 1行-1	R:W EA						
BGT d:16	R:W 2nd	内部動作 1行-1	R:W EA						
BLE d:16	R:W 2nd	内部動作 1行-1	R:W EA						
BCLR #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BCLR #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BCLR #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BCLR #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA				
BCLR #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA			
BCLR Rn,Rd	R:W NEXT								
BCLR Rn,@ERd	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BCLR Rn,@aa:8	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BCLR Rn,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA				
BCLR Rn,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA			
BIAND #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BIAND #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BIAND #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BIAND #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BIAND #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
BILD #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BILD #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BILD #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BILD #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BILD #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
BIOR #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BIOR #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BIOR #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BIOR #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BIOR #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
BIST #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BIST #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BIST #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BIST #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA				
BIST #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA			
BIXOR #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BIXOR #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BIXOR #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BIXOR #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BIXOR #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
BLD #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BLD #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BLD #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BLD #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BLD #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
BNOT #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BNOT #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BNOT #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BNOT #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA				
BNOT #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA			
BNOT Rn,Rd	R:W NEXT								
BNOT Rn,@ERd	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BNOT Rn,@aa:8	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					

付 録

命令	1	2	3	4	5	6	7	8	9
BNOT Rn,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA				
BNOT Rn,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA			
BOR #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BOR #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BOR #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BOR #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BOR #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W NEXT				
BSET #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BSET #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BSET #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BSET #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA				
BSET #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA			
BSET Rn,Rd	R:W NEXT								
BSET Rn,@ERd	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BSET Rn,@aa:8	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BSET Rn,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA				
BSET Rn,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA			
BSR d:8	7ビット	R:W NEXT	R:W EA	W:W:M スタック(H)	W:W スタック(L)				
BSR d:16	7ビット	R:W 2nd	内部動作 15ビット	R:W EA	W:W:M スタック(H)	W:W スタック(L)			
BST #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BST #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BST #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA					
BST #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA				
BST #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B:M EA	R:W:M NEXT	W:B EA			
BTST #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BTST #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BTST #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BTST #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BTST #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
BTST Rn,Rd	R:W NEXT								
BTST Rn,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BTST Rn,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BTST Rn,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BTST Rn,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
BXOR #xx:3,Rd	R:W NEXT								
BXOR #xx:3,@ERd	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BXOR #xx:3,@aa:8	R:W 2nd	R:B EA	R:W:M NEXT						
BXOR #xx:3,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:B EA	R:W:M NEXT					
BXOR #xx:3,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:B EA	R:W:M NEXT				
CLRMAC	本 LSI では使用できません。								
CMP.B #xx:8,Rd	R:W NEXT								
CMP.B Rs,Rd	R:W NEXT								
CMP.W #xx:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT							
CMP.W Rs,Rd	R:W NEXT								
CMP.L #xx:32,ERd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT						
CMP.L ERs,ERd	R:W NEXT								
DAA Rd	R:W NEXT								
DAS Rd	R:W NEXT								
DEC.B Rd	R:W NEXT								

命令	1	2	3	4	5	6	7	8	9
DEC.W #1/2,Rd	R:W NEXT								
DEC.L #1/2,ERd	R:W NEXT								
DIVXS.B Rs,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT	内部動作 11 ステート						
DIVXS.W Rs,ERd	R:W 2nd	R:W NEXT	内部動作 19 ステート						
DIVXU.B Rs,Rd	R:W NEXT	内部動作 11 ステート							
DIVXU.W Rs,ERd	R:W NEXT	内部動作 19 ステート							
EEMOV.B	R:W 2nd	R:B EAs * <sup>1</sup>	R:B EAd * <sup>1</sup>	R:B EAs * <sup>2</sup>	W:B EAd * <sup>2</sup>	R:W NEXT			
EEMOV.W	R:W 2nd	R:B EAs * <sup>1</sup>	R:B EAd * <sup>1</sup>	R:B EAs * <sup>2</sup>	W:B EAd * <sup>2</sup>	R:W NEXT			
EXTS.W Rd	R:W NEXT			n 回繰り返し返す * <sup>2</sup>					
EXTS.L ERd	R:W NEXT								
EXTU.W Rd	R:W NEXT								
EXTU.L ERd	R:W NEXT								
INC.B Rd	R:W NEXT								
INC.W #1/2,Rd	R:W NEXT								
INC.L #1/2,ERd	R:W NEXT								
JMP @ERn	R:W NEXT	R:W EA							
JMP @aa:24	R:W 2nd	内部動作 1ステート	R:W EA						
JMP @aa:8	7ビット R:W NEXT	R:W:M aa:8	R:W aa:8	内部動作 1ステート	R:W EA				
JSR @ERn	7ビット R:W NEXT	R:W EA	W:W:M スタック(H)	W:W スタック(L)					
JSR @aa:24	7ビット R:W 2nd	内部動作 1ステート	R:W EA	W:W:M スタック(H)	W:W スタック(L)				
JSR @aa:8	7ビット R:W NEXT	R:W:M aa:8	R:W aa:8	W:W:M スタック(H)	W:W スタック(L)	R:W EA			
LDC #xx:8,CCR	R:W NEXT								
LDC #xx:8,EXR	R:W 2nd	R:W NEXT							
LDC Rs,CCR	R:W NEXT								
LDC Rs,EXR	R:W NEXT								
LDC @ERs,CCR	R:W 2nd	R:W NEXT	R:W EA						
LDC @ERs,EXR	R:W 2nd	R:W NEXT	R:W EA						
LDC@(d:16,ERs),CCR	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	R:W EA					
LDC@(d:16,ERs),EXR	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	R:W EA					
LDC@(d:32,ERs),CCR	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W 5th	R:W NEXT	R:W EA			
LDC@(d:32,ERs),EXR	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W 5th	R:W NEXT	R:W EA			
LDC @ERs+,CCR	R:W 2nd	R:W NEXT	内部動作 1ステート	R:W EA					
LDC @ERs+,EXR	R:W 2nd	R:W NEXT	内部動作 1ステート	R:W EA					
LDC @aa:16,CCR	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	R:W EA					
LDC @aa:16,EXR	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	R:W EA					
LDC @aa:32,CCR	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	R:W EA				
LDC @aa:32,EXR	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	R:W EA				
LDM.L @SP+, (ERn-ERn+1)	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ステート	R:W:M スタック(H) * <sup>3</sup>	R:W スタック(L) * <sup>3</sup>				
LDM.L @SP+, (ERn-ERn+2)	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ステート	R:W:M スタック(H) * <sup>3</sup>	R:W スタック(L) * <sup>3</sup>				
LDM.L @SP+, (ERn-ERn+3)	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ステート	R:W:M スタック(H) * <sup>3</sup>	R:W スタック(L) * <sup>3</sup>				
LDMAC ERs,MACH	本 LSI では使用できません。								
LDMAC ERs,MACL									
MAC @ERn+,@ERm+									

付 録

命令	1	2	3	4	5	6	7	8	9
MOV.B #xx:8,Rd	R:W NEXT								
MOV.B Rs,Rd	R:W NEXT								
MOV.B @ERs,Rd	R:W NEXT	R:B EA							
MOV.B @(d:16,ERs),Rd	R:W 2nd	R:W NEXT	R:B EA						
MOV.B @(d:32,ERs),Rd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	R:B EA				
MOV.B @ERs+,Rd	R:W NEXT	内部動作 1ｽﾀｯﾄﾞ	R:B EA						
MOV.B @aa:8,Rd	R:W NEXT	R:B EA							
MOV.B @aa:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT	R:B EA						
MOV.B @aa:32,Rd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	R:B EA					
MOV.B Rs,@ERd	R:W NEXT	W:B EA							
MOV.B Rs,@(d:16,ERd)	R:W 2nd	R:W NEXT	W:B EA						
MOV.B Rs,@(d:32,ERd)	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	W:B EA				
MOV.B Rs,@-ERd	R:W NEXT	内部動作 1ｽﾀｯﾄﾞ	W:B EA						
MOV.B Rs,@aa:8	R:W NEXT	W:B EA							
MOV.B Rs,@aa:16	R:W 2nd	R:W NEXT	W:B EA						
MOV.B Rs,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	W:B EA					
MOV.W #xx:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT							
MOV.W Rs,Rd	R:W NEXT								
MOV.W @ERs,Rd	R:W NEXT	R:W EA							
MOV.W @(d:16,ERs),Rd	R:W 2nd	R:W NEXT	R:W EA						
MOV.W @(d:32,ERs),Rd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	R:W EA				
MOV.W @ERs+,Rd	R:W NEXT	内部動作 1ｽﾀｯﾄﾞ	R:W EA						
MOV.W @aa:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT	R:W EA						
MOV.W @aa:32,Rd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	R:B EA					
MOV.W Rs,@ERd	R:W NEXT	W:W EA							
MOV.W Rs,@(d:16,ERd)	R:W 2nd	R:W NEXT	W:W EA						
MOV.W Rs,@(d:32,ERd)	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	W:W EA				
MOV.W Rs,@-ERd	R:W NEXT	内部動作 1ｽﾀｯﾄﾞ	W:W EA						
MOV.W Rs,@aa:16	R:W 2nd	R:W NEXT	W:W EA						
MOV.W Rs,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	W:W EA					
MOV.L #xx:32,ERd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT						
MOV.L ERs,ERd	R:W NEXT								
MOV.L @ERs,ERd	R:W 2nd	R:W:M NEXT	R:W:M EA	R:W EA+2					
MOV.L @(d:16,ERs),ERd	R:W 2nd	R:W:M 3rd	R:W NEXT	R:W:M EA	R:W EA+2				
MOV.L @(d:32,ERs),ERd	R:W 2nd	R:W:M 3rd	R:W:M 4th	R:W 5th	R:W NEXT	R:W:M EA	R:W EA+2		
MOV.L @ERs+,ERd	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ｽﾀｯﾄﾞ	R:W:M EA	R:W EA+2				
MOV.L @aa:16,ERd	R:W 2nd	R:W:M 3rd	R:W NEXT	R:W:M EA	R:W EA+2				
MOV.L @aa:32,ERd	R:W 2nd	R:W:M 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	R:W:M EA	R:W EA+2			
MOV.L ERs,@ERd	R:W 2nd	R:W:M NEXT	W:W:M EA	W:W EA+2					
MOV.L ERs,@(d:16,ERd)	R:W 2nd	R:W:M 3rd	R:W NEXT	W:W:M EA	W:W EA+2				
MOV.L ERs,@(d:32,ERd)	R:W 2nd	R:W:M 3rd	R:W:M 4th	R:W 5th	R:W NEXT	W:W:M EA	W:W EA+2		
MOV.L ERs,@-ERd	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ｽﾀｯﾄﾞ	W:W:M EA	W:W EA+2				

命令	1	2	3	4	5	6	7	8	9
MOV.L ERs, @aa:16	R:W 2nd	R:W:M 3rd	R:W NEXT	W:W:M EA	W:W EA+2				
MOV.L ERs, @aa:32	R:W 2nd	R:W:M 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	W:W:M EA	W:W EA+2			
MOVFPPE @aa:16,Rd	本 LSI では使用できません。								
MOVTPE Rs, @aa:16									
MULXS.B Rs,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT	内部動作 11 ステート						
MULXS.W Rs,ERd	R:W 2nd	R:W NEXT	内部動作 19 ステート						
MULXU.B Rs,Rd	R:W NEXT	内部動作 11 ステート							
MULXU.W Rs,ERd	R:W NEXT	内部動作 19 ステート							
NEG.B Rd	R:W NEXT								
NEG.W Rd	R:W NEXT								
NEG.L ERd	R:W NEXT								
NOP	R:W NEXT								
NOT.B Rd	R:W NEXT								
NOT.W Rd	R:W NEXT								
NOT.L ERd	R:W NEXT								
OR.B #xx:8,Rd	R:W NEXT								
OR.B Rs,Rd	R:W NEXT								
OR.W #xx:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT							
OR.W Rs,Rd	R:W NEXT								
OR.L #xx:32,ERd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT						
OR.L ERs,ERd	R:W 2nd	R:W NEXT							
ORC #xx:8,CCR	R:W NEXT								
ORC #xx:8,EXR	R:W 2nd	R:W NEXT							
POP.W Rn	R:W NEXT	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W EA						
POP.L ERn	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W:M EA	R:W EA+2				
PUSH.W Rn	R:W NEXT	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	W:W EA						
PUSH.L ERn	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	W:W:M EA	W:W EA+2				
ROTL.B Rd	R:W NEXT								
ROTL.B #2,Rd	R:W NEXT								
ROTL.W Rd	R:W NEXT								
ROTL.W #2,Rd	R:W NEXT								
ROTL.L ERd	R:W NEXT								
ROTL.L #2,ERd	R:W NEXT								
ROTR.B Rd	R:W NEXT								
ROTR.B #2,Rd	R:W NEXT								
ROTR.W Rd	R:W NEXT								
ROTR.W #2,Rd	R:W NEXT								
ROTR.L ERd	R:W NEXT								
ROTR.L #2,ERd	R:W NEXT								
ROTXL.B Rd	R:W NEXT								
ROTXL.B #2,Rd	R:W NEXT								
ROTXL.W Rd	R:W NEXT								
ROTXL.W #2,Rd	R:W NEXT								
ROTXL.L ERd	R:W NEXT								
ROTXL.L #2,ERd	R:W NEXT								
ROTXR.B Rd	R:W NEXT								
ROTXR.B #2,Rd	R:W NEXT								
ROTXR.W Rd	R:W NEXT								
ROTXR.W #2,Rd	R:W NEXT								
ROTXR.L ERd	R:W NEXT								
ROTXR.L #2,ERd	R:W NEXT								
RTE	R:W NEXT	R:W スタック(EXR)	R:W スタック(H)	R:W スタック(L)	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W *4			
RTS	ﾌﾞﾗｯｸﾞ ﾛﾞｽﾄ	R:W:M スタック(H)	R:W スタック(L)	内部動作 1ｽﾀｰﾄ	R:W *4				

付 録

命令	1	2	3	4	5	6	7	8	9
SHAL.B Rd	R:W NEXT								
SHAL.B #2,Rd	R:W NEXT								
SHAL.W Rd	R:W NEXT								
SHAL.W #2,Rd	R:W NEXT								
SHAL.L ERd	R:W NEXT								
SHAL.L #2,ERd	R:W NEXT								
SHAR.B Rd	R:W NEXT								
SHAR.B #2,Rd	R:W NEXT								
SHAR.W Rd	R:W NEXT								
SHAR.W #2,Rd	R:W NEXT								
SHAR.L ERd	R:W NEXT								
SHAR.L #2,ERd	R:W NEXT								
SHLL.B Rd	R:W NEXT								
SHLL.B #2,Rd	R:W NEXT								
SHLL.W Rd	R:W NEXT								
SHLL.W #2,Rd	R:W NEXT								
SHLL.L ERd	R:W NEXT								
SHLL.L #2,ERd	R:W NEXT								
SHLR.B Rd	R:W NEXT								
SHLR.B #2,Rd	R:W NEXT								
SHLR.W Rd	R:W NEXT								
SHLR.W #2,Rd	R:W NEXT								
SHLR.L ERd	R:W NEXT								
SHLR.L #2,ERd	R:W NEXT								
SLEEP	R:W NEXT	内部動作:M							
STC CCR,Rd	R:W NEXT								
STC EXR,Rd	R:W NEXT								
STC CCR,@ERd	R:W 2nd	R:W NEXT	W:W EA						
STC EXR,@ERd	R:W 2nd	R:W NEXT	W:W EA						
STC CCR,@(d:16,ERd)	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	W:W EA					
STC EXR,@(d:16,ERd)	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	W:W EA					
STC CCR,@(d:32,ERd)	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W 5th	R:W NEXT	W:W EA			
STC EXR,@(d:32,ERd)	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W 5th	R:W NEXT	W:W EA			
STC CCR,@-ERd	R:W 2nd	R:W NEXT	内部動作 1ステート	W:W EA					
STC EXR,@-ERd	R:W 2nd	R:W NEXT	内部動作 1ステート	W:W EA					
STC CCR,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	W:W EA					
STC EXR,@aa:16	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT	W:W EA					
STC CCR,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	W:W EA				
STC EXR,@aa:32	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W 4th	R:W NEXT	W:W EA				
STM.L (ERn-ERn+1),@-SP	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ステート	W:W:M スタック(H) *3	W:W スタック(L) *3				
STM.L (ERn-ERn+2),@-SP	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ステート	W:W:M スタック(H) *3	W:W スタック(L) *3				
STM.L (ERn-ERn+3),@-SP	R:W 2nd	R:W:M NEXT	内部動作 1ステート	W:W:M スタック(H) *3	W:W スタック(L) *3				
STMAC MACH,ERd	本 LSI では使用できません。								
STMAC MACL,ERd									
SUB.B Rs,Rd	R:W NEXT								
SUB.W #xx:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT							
SUB.W Rs,Rd	R:W NEXT								
SUB.L #xx:32,ERd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT						

命令	1	2	3	4	5	6	7	8	9	
SUB.L ERs,ERd	R:W NEXT									
SUBS #1/2/4,ERd	R:W NEXT									
SUBX #xx:8,Rd	R:W NEXT									
SUBX Rs,Rd	R:W NEXT									
TAS @ERd **	R:W 2nd	R:W NEXT	R:B:M EA	W:B EA						
TRAPA #x:2 アドレス	R:W NEXT	内部動作 1スタート	W:W スタック(L)	W:W スタック(H)	W:W スタック (EXR)	R:W:M VEC	R:W VEC+2	内部動作 1スタート	R:W *7	
XOR.B #xx:8,Rd	R:W NEXT									
XOR.B Rs,Rd	R:W NEXT									
XOR.W #xx:16,Rd	R:W 2nd	R:W NEXT								
XOR.W Rs,Rd	R:W NEXT									
XOR.L #xx:32,ERd	R:W 2nd	R:W 3rd	R:W NEXT							
XOR.L ERs,ERd	R:W 2nd	R:W NEXT								
XORC #xx:8,CCR	R:W NEXT									
XORC #xx:8,EXR	R:W 2nd	R:W NEXT								
リセット 例外処理	アドレス	R:W:M VEC	R:W VEC+2	内部動作 1スタート	R:W *5					
割り込み 例外処理	アドレス	R:W *6	内部動作 1スタート	W:W スタック(L)	W:W スタック(H)	W:W スタック (EXR)	R:W:M VEC	R:W VEC+2	内部動作 1スタート	R:W *7

【注】 \*1 EAs は ER5、EAd は ER6 の内容です。

\*2 EAs は ER5、EAd は ER6 の内容で、実行後それぞれ 1 が加算されます。

また、n は R4L または R4 の初期値であり、n=0 のときこれらの実行は行われません。

\*3 2 本退避 / 復帰時は 2 回、3 本退避 / 復帰時は 3 回、4 本退避 / 復帰時は 4 回繰り返します。

\*4 リターン後の先頭アドレスです。

\*5 プログラムのスタートアドレスです。

\*6 プリフェッチアドレスです。退避される PC に 2 を加算したアドレスです。

また、スリープモード、ソフトウェアスタンバイモードからの復帰時にはリード動作は行われず、内部動作となります。

\*7 割り込み処理ルーチンの先頭アドレスです。

\*8 TAS 命令を使用する場合は、レジスタ ER0、ER1、ER4、ER5 を使用してください。

## A.6 コンディションコードの変化

CPUの各命令について、命令実行後のコンディションコードの変化を示します。以下に、表中で使われている記号を説明します。

m =	31	: ロングワードサイズの時
	15	: ワードサイズの時
	7	: バイトサイズの時
Si		: ソースオペランドのビット i
Di		: デスティネーションオペランドのビット i
Ri		: 結果のビット i
Dn		: デスティネーションオペランドの指定されたビット
-		: 影響なし
↕		: 実行結果に応じて変化 (定義参照)
0		: 常に0にクリア
1		: 常に1にセット
*		: 値を保証しません
Z'		: 実行前の Z フラグ
C'		: 実行前の C フラグ

表 A.7 コンディションコードの変化

命 令	H	N	Z	V	C	定 義
ADD	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	$H = S_{m-4} \cdot D_{m-4} + D_{m-4} \cdot \overline{R_{m-4}} + S_{m-4} \cdot \overline{R_{m-4}}$ $N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $V = S_m \cdot D_m \cdot \overline{R_m} + \overline{S_m} \cdot \overline{D_m} \cdot R_m$ $C = S_m \cdot D_m + D_m \cdot \overline{R_m} + S_m \cdot \overline{R_m}$
ADDS	-	-	-	-	-	
ADDX	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	$H = S_{m-4} \cdot D_{m-4} + D_{m-4} \cdot \overline{R_{m-4}} + S_{m-4} \cdot \overline{R_{m-4}}$ $N = R_m$ $Z = Z' \cdot \overline{R_m} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $V = S_m \cdot D_m \cdot \overline{R_m} + \overline{S_m} \cdot \overline{D_m} \cdot R_m$ $C = S_m \cdot D_m + D_m \cdot \overline{R_m} + S_m \cdot \overline{R_m}$
AND	-	⇕	⇕	0	-	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$
ANDC	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	実行結果の対応するビットの値が格納されます。 EXR のときはどのフラグも変化しません。
BAND	-	-	-	-	⇕	$C = C' \cdot D_n$
Bcc	-	-	-	-	-	
BCLR	-	-	-	-	-	
BIAND	-	-	-	-	⇕	$C = C' \cdot \overline{D_n}$
BILD	-	-	-	-	⇕	$C = \overline{D_n}$
BIOR	-	-	-	-	⇕	$C = C' + \overline{D_n}$
BIST	-	-	-	-	-	
BIXOR	-	-	-	-	⇕	$C = C' \cdot D_n + \overline{C'} \cdot \overline{D_n}$
BLD	-	-	-	-	⇕	$C = D_n$
BNOT	-	-	-	-	-	
BOR	-	-	-	-	⇕	$C = C' + D_n$
BSET	-	-	-	-	-	
BSR	-	-	-	-	-	
BST	-	-	-	-	-	
BTST	-	-	⇕	-	-	$Z = \overline{D_n}$
BXOR	-	-	-	-	⇕	$C = C' \cdot \overline{D_n} + \overline{C'} \cdot D_n$
CLRMAC	本 LSI では使用できません。					

命 令	H	N	Z	V	C	定 義
CMP	↑	↑	↑	↑	↑	$H = S_{m-4} \cdot \overline{D_{m-4}} + \overline{D_{m-4}} \cdot R_{m-4} + S_{m-4} \cdot R_{m-4}$ $N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $V = \overline{S_m} \cdot D_m \cdot \overline{R_m} + S_m \cdot \overline{D_m} \cdot R_m$ $C = S_m \cdot \overline{D_m} + \overline{D_m} \cdot R_m + S_m \cdot R_m$
DAA	*	↑	↑	*	↑	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ C : 10 進加算のキャリー
DAS	*	↑	↑	*	↑	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ C : 10 進減算のボロ -
DEC	-	↑	↑	↑	-	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $V = D_m \cdot \overline{R_m}$
DIVXS	-	↑	↑	-	-	$N = S_m \cdot \overline{D_m} + \overline{S_m} \cdot D_m$ $Z = \overline{S_m} \cdot \overline{S_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{S_0}$
DIVXU	-	↑	↑	-	-	$N = S_m$ $Z = \overline{S_m} \cdot \overline{S_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{S_0}$
EPMOV	-	-	-	-	-	
EXTS	-	↑	↑	0	-	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$
EXTU	-	0	↑	0	-	$Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$
INC	-	↑	↑	↑	-	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $V = \overline{D_m} \cdot \overline{R_m}$
JMP	-	-	-	-	-	
JSR	-	-	-	-	-	
LDC	↑	↑	↑	↑	↑	実行結果の対応するビットの値が格納されます。 EXR のときはどのフラグも変化しません。
LDM	-	-	-	-	-	
LDMAC	本 LSI では使用できません。					
MAC						
MOV	-	↑	↑	0	-	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$

命 令	H	N	Z	V	C	定 義
MOVFPE	本 LSI では使用できません。					
MOVTPE						
MULXS	-	⇕	⇕	-	-	$N = R2m$ $Z = \overline{R2m} \cdot \overline{R2m-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$
MULXU	-	-	-	-	-	
NEG	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	$H = Dm-4 + Rm-4$ $N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$ $V = Dm \cdot Rm$ $C = Dm + Rm$
NOP	-	-	-	-	-	
NOT	-	⇕	⇕	0	-	$N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$
OR	-	⇕	⇕	0	-	$N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$
ORC	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	実行結果の対応するビットの値が格納されます。 EXR のときはどのフラグも変化しません。
POP	-	⇕	⇕	0	-	$N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$
PUSH	-	⇕	⇕	0	-	$N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$
ROTL	-	⇕	⇕	0	⇕	$N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$ $C = Dm$ (1ビットのとき)、 $C = Dm-1$ (2ビットのとき)
ROTR	-	⇕	⇕	0	⇕	$N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$ $C = D0$ (1ビットのとき)、 $C = D1$ (2ビットのとき)
ROTXL	-	⇕	⇕	0	⇕	$N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$ $C = Dm$ (1ビットのとき)、 $C = Dm-1$ (2ビットのとき)
ROTXR	-	⇕	⇕	0	⇕	$N = Rm$ $Z = \overline{Rm} \cdot \overline{Rm-1} \cdot \dots \cdot \overline{R0}$ $C = D0$ (1ビットのとき)、 $C = D1$ (2ビットのとき)
RTE	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	実行結果の対応するビットの値が格納されます。
RTS	-	-	-	-	-	

命 令	H	N	Z	V	C	定 義
SHAL	-	⇕	⇕	⇕	⇕	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $V = \overline{D_m} \cdot \overline{D_{m-1}} + \overline{D_m} \cdot \overline{D_{m-1}}$ (1ビットのとき) $V = \overline{D_m} \cdot \overline{D_{m-1}} \cdot \overline{D_{m-2}} \cdot \overline{D_m} \cdot \overline{D_{m-1}} \cdot \overline{D_{m-2}}$ (2ビットのとき) $C = D_m$ (1ビットのとき)、 $C = D_{m-1}$ (2ビットのとき)
SHAR	-	⇕	⇕	0	⇕	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $C = D_0$ (1ビットのとき)、 $C = D_1$ (2ビットのとき)
SHLL	-	⇕	⇕	0	⇕	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $C = D_m$ (1ビットのとき)、 $C = D_{m-1}$ (2ビットのとき)
SHLR	-	0	⇕	0	⇕	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $C = D_0$ (1ビットのとき)、 $C = D_1$ (2ビットのとき)
SLEEP	-	-	-	-	-	
STC	-	-	-	-	-	
STM	-	-	-	-	-	
STMAC	本 LSI では使用できません。					
SUB	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	$H = S_{m-4} \cdot \overline{D_{m-4}} + \overline{D_{m-4}} \cdot R_{m-4} + S_{m-4} \cdot R_{m-4}$ $N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $V = \overline{S_m} \cdot D_m \cdot \overline{R_m} + S_m \cdot \overline{D_m} \cdot R_m$ $C = S_m \cdot \overline{D_m} + \overline{D_m} \cdot R_m + S_m \cdot R_m$
SUBS	-	-	-	-	-	
SUBX	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	$H = S_{m-4} \cdot \overline{D_{m-4}} + \overline{D_{m-4}} \cdot R_{m-4} + S_{m-4} \cdot R_{m-4}$ $N = R_m$ $Z = Z' \cdot \overline{R_m} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$ $V = \overline{S_m} \cdot D_m \cdot \overline{R_m} + S_m \cdot \overline{D_m} \cdot R_m$ $C = S_m \cdot \overline{D_m} + \overline{D_m} \cdot R_m + S_m \cdot R_m$
TAS	-	⇕	⇕	0	-	$N = D_m$ $Z = \overline{D_m} \cdot \overline{D_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{D_0}$
TRAPA	-	-	-	-	-	
XOR	-	⇕	⇕	0	-	$N = R_m$ $Z = \overline{R_m} \cdot \overline{R_{m-1}} \cdot \dots \cdot \overline{R_0}$
XORC	⇕	⇕	⇕	⇕	⇕	実行結果の対応するビットの値が格納されます。 EXR のときはどのフラグも変化しません。

## B. 内部 I/O レジスタ

### B.1 アドレス一覧

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅	
H'FE80 ~ H'FBFF	MRA	SM1	SM0	DM1	DM0	MD1	MD0	DTS	Sz	DTC	16 / 32*1 ビット	
	SAR											
	MRB	CHNE	DISEL	-	-	-	-	-	-			
	DAR											
	CRA											
CRB												
H'FE80	TCR3	CCLR2	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0	TPU3	16 ビット	
H'FE81	TMDR3	-	-	BFB	BFA	MD3	MD2	MD1	MD0			
H'FE82	TIOR3H	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0			
H'FE83	TIOR3L	IOD3	IOD2	IOD1	IOD0	IOC3	IOC2	IOC1	IOC0			
H'FE84	TIER3	TTGE	-	-	TCIEV	TGIED	TGIEC	TGIEB	TGIEA			
H'FE85	TSR3	-	-	-	TCFV	TGFD	TGFC	TGFB	TGFA			
H'FE86	TCNT3											
H'FE87												
H'FE88	TGR3A											
H'FE89												
H'FE8A	TGR3B											
H'FE8B												
H'FE8C	TGR3C											
H'FE8D												
H'FE8E	TGR3D											
H'FE8F												

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅
H'FE90	TCR4	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0	TPU4	16ビット
H'FE91	TMDR4	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0		
H'FE92	TIOR4	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0		
H'FE94	TIER4	TTGE	-	TCIEU	TCIEV	-	-	TGIEB	TGIEA		
H'FE95	TSR4	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA		
H'FE96	TCNT4										
H'FE97											
H'FE98	TGR4A										
H'FE99											
H'FE9A	TGR4B										
H'FE9B											
H'FEA0	TCR5	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0	TPU5	16ビット
H'FEA1	TMDR5	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0		
H'FEA2	TIOR5	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0		
H'FEA4	TIER5	TTGE	-	TCIEU	TCIEV	-	-	TGIEB	TGIEA		
H'FEA5	TSR5	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA		
H'FEA6	TCNT5										
H'FEA7											
H'FEA8	TGR5A										
H'FEA9											
H'FEAA	TGR5B										
H'FEAB											
H'FEB0	P1DDR	P17DDR	P16DDR	P15DDR	P14DDR	P13DDR	P12DDR	P11DDR	P10DDR	ポート	8ビット
H'FEB1	P2DDR	P27DDR	P26DDR	P25DDR	P24DDR	P23DDR	P22DDR	P21DDR	P20DDR		
H'FEB2	P3DDR	-	-	P35DDR	P34DDR	P33DDR	P32DDR	P31DDR	P30DDR		
H'FEB4	P5DDR	-	-	-	-	P53DDR	P52DDR	P51DDR	P50DDR		
H'FEB5	P6DDR	P67DDR	P66DDR	P65DDR	P64DDR	P63DDR	P62DDR	P61DDR	P60DDR		
H'FEB9	PADDR	PA7DDR	PA6DDR	PA5DDR	PA4DDR	PA3DDR	PA2DDR	PA1DDR	PA0DDR		
H'FEBA	PBDDR*2	PB7DDR	PB6DDR	PB5DDR	PB4DDR	PB3DDR	PB2DDR	PB1DDR	PB0DDR		
H'FEBB	PCDDR*2	PC7DDR	PC6DDR	PC5DDR	PC4DDR	PC3DDR	PC2DDR	PC1DDR	PC0DDR		
H'FEBC	PDDDR*2	PD7DDR	PD6DDR	PD5DDR	PD4DDR	PD3DDR	PD2DDR	PD1DDR	PD0DDR		
H'FEBD	PEDDR	PE7DDR	PE6DDR	PE5DDR	PE4DDR	PE3DDR	PE2DDR	PE1DDR	PE0DDR		
H'FEBE	PFDDR	PF7DDR	PF6DDR	PF5DDR	PF4DDR	PF3DDR	PF2DDR	PF1DDR	PF0DDR		
H'FEBF	PGDDR	-	-	-	PG4DDR	PG3DDR	PG2DDR	PG1DDR	PG0DDR		

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅
H'FEC4	IPRA	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0	割り込み コント ローラ	8ビット
H'FEC5	IPRB	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FEC6	IPRC	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FEC7	IPRD	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FEC8	IPRE	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FEC9	IPRF	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FECA	IPRG	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FECB	IPRH	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FECC	IPRI	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FECD	IPRJ	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FECE	IPRK	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0		
H'FED0	ABWCR	ABW7	ABW6	ABW5	ABW4	ABW3	ABW2	ABW1	ABW0	バスコン トローラ	8ビット
H'FED1	ASTCR	AST7	AST6	AST5	AST4	AST3	AST2	AST1	AST0		
H'FED2	WCRH	W71	W70	W61	W60	W51	W50	W41	W40		
H'FED3	WCRL	W31	W30	W21	W20	W11	W10	W01	W00		
H'FED4	BCRH	ICIS1	ICIS0	BRSTRM	BRSTS1	BRSTS0	RMTS2	RMTS1	RMST0		
H'FED5	BCRL	BRLE	BREQOE	EAE	LCASS	DDS	-	WDBE	WAITE		
H'FED6	MCR	TPC	BE	RCDM	CW2	MXC1	MXC0	RLW1	RLW0		
H'FED7	DRAMCR	RFSHE	RCW	RMODE	CMF	CMIE	CKS2	CKS1	CKS0		
H'FED8	RTCNT										
H'FED9	RTCOR										
H'FEDB* <sup>7</sup>	RAMER	-	-	-	-	-	RAMS	RAM1	RAM0		
H'FEDB* <sup>8</sup>	RAMER	-	-	-	-	RAMS	RAM2	RAM1	RAM0		

付 録

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅
H'FEE0	MAR0AH	-	-	-	-	-	-	-	-	DMAC	16 ビット
H'FEE1											
H'FEE2	MAR0AL										
H'FEE3											
H'FEE4	IOAR0A										
H'FEE5											
H'FEE6	ETCR0A										
H'FEE7											
H'FEE8	MAR0BH	-	-	-	-	-	-	-	-		
H'FEE9											
H'FEEA	MAR0BL										
H'FEEB											
H'FEEC	IOAR0B										
H'FEED											
H'FEEE	ETCR0B										
H'FEEF											
H'FEF0	MAR1AH	-	-	-	-	-	-	-	-		
H'FEF1											
H'FEF2	MAR1AL										
H'FEF3											
H'FEF4	IOAR1A										
H'FEF5											
H'FEF6	ETCR1A										
H'FEF7											
H'FEF8	MAR1BH	-	-	-	-	-	-	-	-		
H'FEF9											
H'FEFA	MAR1BL										
H'FEFB											
H'FEFC	IOAR1B										
H'FEFD											
H'FEFE	ETCR1B										
H'FEFF											
H'FF00	DMAWER	-	-	-	-	WE1B	WE1A	WE0B	WE0A	8 ビット	
H'FF01	DMATCR	-	-	TEE1	TEE0	-	-	-	-		

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅	
H'FF02	DMACR0A	DTSZ	DTID	RPE	DTDIR	DTF3	DTF2	DTF1	DTF0	ショートアドレスモード	16ビット	
		DTSZ	SAID	SAIDE	BLKDIR	BLKE	-	-	-	フルアドレスモード		
H'FF03	DMACR0B	DTSZ	DTID	RPE	DTDIR	DTF3	DTF2	DTF1	DTF0	ショートアドレスモード		
		-	DAID	DAIDE	-	DTF3	DTF2	DTF1	DTF0	フルアドレスモード		
H'FF04	DMACR1A	DTSZ	DTID	RPE	DTDIR	DTF3	DTF2	DTF1	DTF0	ショートアドレスモード		
		DTSZ	SAID	SAIDE	BLKDIR	BLKE	-	-	-	フルアドレスモード		
H'FF05	DMACR1B	DTSZ	DTID	RPE	DTDIR	DTF3	DTF2	DTF1	DTF0	ショートアドレスモード		
		-	DAID	DAIDE	-	DTF3	DTF2	DTF1	DTF0	フルアドレスモード		
H'FF06	DMABCRH	FAE1	FAE0	SAE1	SAE0	DTA1B	DTA1A	DTA0B	DTA0A	ショートアドレスモード		
		FAE1	FAE0	-	-	DTA1	-	DTA0	-	フルアドレスモード		
H'FF07	DMABCRL	DTE1B	DTE1A	DTE0B	DTE0A	DTIE1B	DTIE1A	DTIE0B	DTIE0A	ショートアドレスモード		
		DTME1	DTE1	DTME0	DTE0	DTIE1B	DTIE1A	DTIE0B	DTIE0A	フルアドレスモード		
H'FF2C	ISCRH	IRQ7SCB	IRQ7SCA	IRQ6SCB	IRQ6SCA	IRQ5SCB	IRQ5SCA	IRQ4SCB	IRQ4SCA	割り込みコントローラ		8ビット
H'FF2D	ISCRH	IRQ3SCB	IRQ3SCA	IRQ2SCB	IRQ2SCA	IRQ1SCB	IRQ1SCA	IRQ0SCB	IRQ0SCA			
H'FF2E	IER	IRQ7E	IRQ6E	IRQ5E	IRQ4E	IRQ3E	IRQ2E	IRQ1E	IRQ0E			
H'FF2F	ISR	IRQ7F	IRQ6F	IRQ5F	IRQ4F	IRQ3F	IRQ2F	IRQ1F	IRQ0F			
H'FF30 ~ H'FF35	DTCE7	DTCE6	DTCE5	DTCE4	DTCE3	DTCE2	DTCE1	DTCE0	DTCE0	DTC	8ビット	
H'FF37	DTVECR	DTVEC6	DTVEC5	DTVEC4	DTVEC3	DTVEC2	DTVEC1	DTVEC0	DTVEC0			
H'FF38	SBYCR	SSBY	STS2	STS1	STS0	OPE	-	-	-	低消費電力	8ビット	
H'FF39	SYSCR	-	-	INTM1	INTM0	NMIEG	-	-	RAME	MCU	8ビット	
H'FF3A	SCKCR	PSTOP	-	-	-	-	SCK2	SCK1	SCK0	クロック発振器	8ビット	
H'FF3B	MDCR	-	-	-	-	-	MDS2	MDS1	MDS0	MCU	8ビット	
H'FF3C	MSTPCRH	MSTP15	MSTP14	MSTP13	MSTP12	MSTP11	MSTP10	MSTP9	MSTP8	低消費電力	8ビット	
H'FF3D	MSTPCRL	MSTP7	MSTP6	MSTP5	MSTP4	MSTP3	MSTP2	MSTP1	MSTP0			
H'FF42	SYSCR2*7 *8	-	-	-	-	FLSHE	-	-	-	MCU	8ビット	
H'FF44	リザーブ	-	-	-	-	-	-	-	-	リザーブ	-	
H'FF45	リザーブ	-	-	-	-	-	-	-	-	リザーブ	-	

付 録

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅
H'FF46	PCR	G3CMS1	G3CMS0	G2CMS1	G2CMS0	G1CMS1	G1CMS0	G0CMS1	G0CMS0	PPG	8ビット
H'FF47	PMR	G3INV	G2INV	G1INV	G0INV	G3NOV	G2NOV	G1NOV	G0NOV		
H'FF48	NDERH	NDER15	NDER14	NDER13	NDER12	NDER11	NDER10	NDER9	NDER8		
H'FF49	NDERL	NDER7	NDER6	NDER5	NDER4	NDER3	NDER2	NDER1	NDER0		
H'FF4A	PODRH	POD15	POD14	POD13	POD12	POD11	POD10	POD9	POD8		
H'FF4B	PODRL	POD7	POD6	POD5	POD4	POD3	POD2	POD1	POD0		
H'FF4C* <sup>3</sup>	NDRH	NDR15	NDR14	NDR13	NDR12	NDR11	NDR10	NDR9	NDR8		
H'FF4D* <sup>3</sup>	NDRL	NDR7	NDR6	NDR5	NDR4	NDR3	NDR2	NDR1	NDR0		
H'FF4E* <sup>3</sup>	NDRH	-	-	-	-	NDR11	NDR10	NDR9	NDR8		
H'FF4F* <sup>3</sup>	NDRL	-	-	-	-	NDR3	NDR2	NDR1	NDR0		

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅
H'FF50	PORT1	P17	P16	P15	P14	P13	P12	P11	P10	ポート	8ビット
H'FF51	PORT2	P27	P26	P25	P24	P23	P22	P21	P20		
H'FF52	PORT3	-	-	P35	P34	P33	P32	P31	P30		
H'FF53	PORT4	P47	P46	P45	P44	P43	P42	P41	P40		
H'FF54	PORT5	-	-	-	-	P53	P52	P51	P50		
H'FF55	PORT6	P67	P66	P65	P64	P63	P62	P61	P60		
H'FF59	PORTA	PA7	PA6	PA5	PA4	PA3	PA2	PA1	PA0		
H'FF5A	PORTB*2	PB7	PB6	PB5	PB4	PB3	PB2	PB1	PB0		
H'FF5B	PORTC*2	PC7	PC6	PC5	PC4	PC3	PC2	PC1	PC0		
H'FF5C	PORTD*2	PD7	PD6	PD5	PD4	PD3	PD2	PD1	PD0		
H'FF5D	PORTE	PE7	PE6	PE5	PE4	PE3	PE2	PE1	PE0		
H'FF5E	PORTF	PF7	PF6	PF5	PF4	PF3	PF2	PF1	PF0		
H'FF5F	PORTG	-	-	-	PG4	PG3	PG2	PG1	PG0		
H'FF60	P1DR	P17DR	P16DR	P15DR	P14DR	P13DR	P12DR	P11DR	P10DR		
H'FF61	P2DR	P27DR	P26DR	P25DR	P24DR	P23DR	P22DR	P21DR	P20DR		
H'FF62	P3DR	-	-	P35DR	P34DR	P33DR	P32DR	P31DR	P30DR		
H'FF64	P5DR	-	-	-	-	P53DR	P52DR	P51DR	P50DR		
H'FF65	P6DR	P67DR	P66DR	P65DR	P64DR	P63DR	P62DR	P61DR	P60DR		
H'FF69	PADR	PA7DR	PA6DR	PA5DR	PA4DR	PA3DR	PA2DR	PA1DR	PA0DR		
H'FF6A	PBDR*2	PB7DR	PB6DR	PB5DR	PB4DR	PB3DR	PB2DR	PB1DR	PB0DR		
H'FF6B	PCDR*2	PC7DR	PC6DR	PC5DR	PC4DR	PC3DR	PC2DR	PC1DR	PC0DR		
H'FF6C	PDDR*2	PD7DR	PD6DR	PD5DR	PD4DR	PD3DR	PD2DR	PD1DR	PD0DR		
H'FF6D	PEDR	PE7DR	PE6DR	PE5DR	PE4DR	PE3DR	PE2DR	PE1DR	PE0DR		
H'FF6E	PFDR	PF7DR	PF6DR	PF5DR	PF4DR	PF3DR	PF2DR	PF1DR	PF0DR		
H'FF6F	PGDR	-	-	-	PG4DR	PG3DR	PG2DR	PG1DR	PG0DR		
H'FF70	PAPCR*2	PA7PCR	PA6PCR	PA5PCR	PA4PCR	PA3PCR	PA2PCR	PA1PCR	PA0PCR		
H'FF71	PBPCR*2	PB7PCR	PB6PCR	PB5PCR	PB4PCR	PB3PCR	PB2PCR	PB1PCR	PB0PCR		
H'FF72	PCPCR*2	PC7PCR	PC6PCR	PC5PCR	PC4PCR	PC3PCR	PC2PCR	PC1PCR	PC0PCR		
H'FF73	PDPCR*2	PD7PCR	PD6PCR	PD5PCR	PD4PCR	PD3PCR	PD2PCR	PD1PCR	PD0PCR		
H'FF74	PEPCR*2	PE7PCR	PE6PCR	PE5PCR	PE4PCR	PE3PCR	PE2PCR	PE1PCR	PE0PCR		
H'FF76	P3ODR	-	-	P35ODR	P34ODR	P33ODR	P32ODR	P31ODR	P30ODR		
H'FF77	PAODR*2	PA7ODR	PA6ODR	PA5ODR	PA4ODR	PA3ODR	PA2ODR	PA1ODR	PA0ODR		

付 録

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅
H'FF78	SMR0	C/ $\bar{A}$ /GM*4	CHR	PE	O/ $\bar{E}$	STOP	MP	CKS1	CKS0	SCI0、 スマート カード インタフ ェース0	8ビット
H'FF79	BRR0										
H'FF7A	SCR0	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0		
H'FF7B	TDR0										
H'FF7C	SSR0	TDRE	RDRF	ORER	FER/ ERS*5	PER	TEND	MPB	MPBT		
H'FF7D	RDR0										
H'FF7E	SCMR0	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF		
H'FF80	SMR1	C/ $\bar{A}$ /GM*4	CHR	PE	O/ $\bar{E}$	STOP	MP	CKS1	CKS0	SCI1、 スマート カード インタフ ェース1	8ビット
H'FF81	BRR1										
H'FF82	SCR1	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0		
H'FF83	TDR1										
H'FF84	SSR1	TDRE	RDRF	ORER	FER/ ERS*5	PER	TEND	MPB	MPBT		
H'FF85	RDR1										
H'FF86	SCMR1	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF		
H'FF88	SMR2	C/ $\bar{A}$ /GM*4	CHR	PE	O/ $\bar{E}$	STOP	MP	CKS1	CKS0	SCI2、 スマート カード インタフ ェース2	8ビット
H'FF89	BRR2										
H'FF8A	SCR2	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0		
H'FF8B	TDR2										
H'FF8C	SSR2	TDRE	RDRF	ORER	FER/ ERS*5	PER	TEND	MPB	MPBT		
H'FF8D	RDR2										
H'FF8E	SCMR2	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF		
H'FF90	ADDRAH	AD9	AD8	AD7	AD6	AD5	AD4	AD3	AD2	A/D 変換器	8ビット
H'FF91	ADDRAL	AD1	AD0	-	-	-	-	-	-		
H'FF92	ADDRBH	AD9	AD8	AD7	AD6	AD5	AD4	AD3	AD2		
H'FF93	ADDRBL	AD1	AD0	-	-	-	-	-	-		
H'FF94	ADDRCH	AD9	AD8	AD7	AD6	AD5	AD4	AD3	AD2		
H'FF95	ADDRCL	AD1	AD0	-	-	-	-	-	-		
H'FF96	ADDRDH	AD9	AD8	AD7	AD6	AD5	AD4	AD3	AD2		
H'FF97	ADDRDL	AD1	AD0	-	-	-	-	-	-		
H'FF98	ADCSR	ADF	ADIE	ADST	SCAN	CKS	CH2	CH1	CH0		
H'FF99	ADCR	TRGS1	TRGS0	-	-	-	-	-	-		
H'FFA4	DADR0									D/A	8ビット
H'FFA5	DADR1										
H'FFA6	DACR	DAOE1	DAOE0	DAE	-	-	-	-	-		
H'FFAC	リザーブ	-	-	-	-	-	-	-	-	リザーブ	-

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅
H'FFB0	TCR0	CMIEB	CMIEA	OVIE	CCLR1	CCLR0	CKS2	CKS1	CKS0	8ビット タイマ チャンネル 0、1	16ビット
H'FFB1	TCR1	CMIEB	CMIEA	OVIE	CCLR1	CCLR0	CKS2	CKS1	CKS0		
H'FFB2	TCSR0	CMFB	CMFA	OVF	ADTE	OS3	OS2	OS1	OS0		
H'FFB3	TCSR1	CMFB	CMFA	OVF	-	OS3	OS2	OS1	OS0		
H'FFB4	TCORA0										
H'FFB5	TCORA1										
H'FFB6	TCORB0										
H'FFB7	TCORB1										
H'FFB8	TCNT0										
H'FFB9	TCNT1										
H'FFBC (リード時)	TCSR	OVF	WT/IT	TME	-	-	CKS2	CKS1	CKS0	ウォッチ ドッグタ イマ	16ビット
H'FFBD (リード時)	TCNT										
H'FFBF (リード時)	RSTCSR	WOVF	RSTE	RSTS* <sup>6</sup>	-	-	-	-	-		
H'FFC0	TSTR	-	-	CST5	CST4	CST3	CST2	CST1	CST0	TPU	16ビット
H'FFC1	TSYR	-	-	SYNC5	SYNC4	SYNC3	SYNC2	SYNC1	SYNC0		
H'FFC8* <sup>7</sup>	FLMCR1	FWE	SWE	-	-	EV	PV	E	P	FLASH (2357 F-ZTAT)	8ビット
H'FFC9* <sup>7</sup>	FLMCR2	FLER	-	-	-	-	-	ESU	PSU		
H'FFCA* <sup>7</sup>	EBR1	-	-	-	-	-	-	EB9	EB8		
H'FFCB* <sup>7</sup>	EBR2	EB7	EB6	EB5	EB4	EB3	EB2	EB1	EB0		
H'FFC8* <sup>8</sup>	FLMCR1	FWE	SWE	ESU	PSU	EV	PV	E	P	FLASH (2398 F-ZTAT)	8ビット
H'FFC9* <sup>8</sup>	FLMCR2	FLER	-	-	-	-	-	-	-		
H'FFCA* <sup>8</sup>	EBR1	EB7	EB6	EB5	EB4	EB3	EB2	EB1	EB0		
H'FFCB* <sup>8</sup>	EBR2	-	-	-	-	EB11	EB10	EB9	EB8		

アドレス	略 号	ビット7	ビット6	ビット5	ビット4	ビット3	ビット2	ビット1	ビット0	モジュール名	バス幅		
H'FFD0	TCR0	CCLR2	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0	TPU0	16 ビット		
H'FFD1	TMDR0	-	-	BFB	BFA	MD3	MD2	MD1	MD0				
H'FFD2	TIOR0H	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0				
H'FFD3	TIOR0L	IOD3	IOD2	IOD1	IOD0	IOC3	IOC2	IOC1	IOC0				
H'FFD4	TIER0	TTGE	-	-	TCIEV	TGIED	TGIEC	TGIEB	TGIEA				
H'FFD5	TSR0	-	-	-	TCFV	TGFD	TGFC	TGFB	TGFA				
H'FFD6	TCNT0												
H'FFD7													
H'FFD8	TGR0A												
H'FFD9													
H'FFDA	TGR0B												
H'FFDB													
H'FFDC	TGR0C												
H'FFDD													
H'FFDE	TGR0D												
H'FFDF													
H'FFE0	TCR1	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0	TPU1	16 ビット		
H'FFE1	TMDR1	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0				
H'FFE2	TIOR1	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0				
H'FFE4	TIER1	TTGE	-	TCIEU	TCIEV	-	-	TGIEB	TGIEA				
H'FFE5	TSR1	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA				
H'FFE6	TCNT1												
H'FFE7													
H'FFE8	TGR1A												
H'FFE9													
H'FFEA	TGR1B												
H'FFEB													
H'FFF0	TCR2	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0			TPU2	16 ビット
H'FFF1	TMDR2	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0				
H'FFF2	TIOR2	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0				
H'FFF4	TIER2	TTGE	-	TCIEU	TCIEV	-	-	TGIEB	TGIEA				
H'FFF5	TSR2	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA				
H'FFF6	TCNT2												
H'FFF7													
H'FFF8	TGR2A												
H'FFF9													
H'FFFA	TGR2B												
H'FFFB													

- 【注】 \*1 内蔵 RAM 上に配置されています。DTC がレジスタ情報としてアクセスするとき 32 ビットバス、その他のとき 16 ビットバスです。
- \*2 H8S/2357、H8S/2398 に適用します。
- \*3 PCR の設定により、パルス出力グループ 2 とパルス出力グループ 3 の出力トリガが同一の場合は、NDRH のアドレスは H'FF4C となり、出力トリガが異なる場合は、グループ 2 に対応する NDRH のアドレスは H'FF4E、グループ 3 に対する NDRH のアドレスは H'FF4C となります。同様に、PCR の設定によりパルス出力グループ 0 とパルス出力グループ 1 の出力トリガが同一の場合は、NDRL のアドレスは H'FF4D となり、出力トリガが異なる場合は、グループ 0 に対する NDRL のアドレスは H'FF4F、グループ 1 に対する NDRL のアドレスは H'FF4D となります。
- \*4 SCI として使う場合は C $\bar{A}$ 、スマートカードインタフェースとして使う場合は GM として機能します。
- \*5 SCI として使う場合は FER、スマートカードインタフェースとして使う場合は ERS として機能します。
- \*6 H8S/2357ZTAT のみに適用します。
- \*7 H8S/2357F-ZTAT のみに適用します。
- \*8 H8S/2398F-ZTAT のみに適用します。

## B.2 機能一覧

### H'F800 ~ H'FBFF : DTC モードレジスタ A MRA : DTC

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	SM1	SM0	DM1	DM0	MD1	MD0	DTS	Sz
初期値 :	不定	不定						
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-

DTCデータ トランスファサイズ	
0	バイトサイズ 転送
1	ワードサイズ 転送

DTC転送モードセレクト	
0	デスティネーション側がリピート 領域またはブロック領域
1	ソース側がリピート領域または ブロック領域

DTCモード		
0	0	ノーマルモード
	1	リピートモード
1	0	ブロック転送モード
	1	-

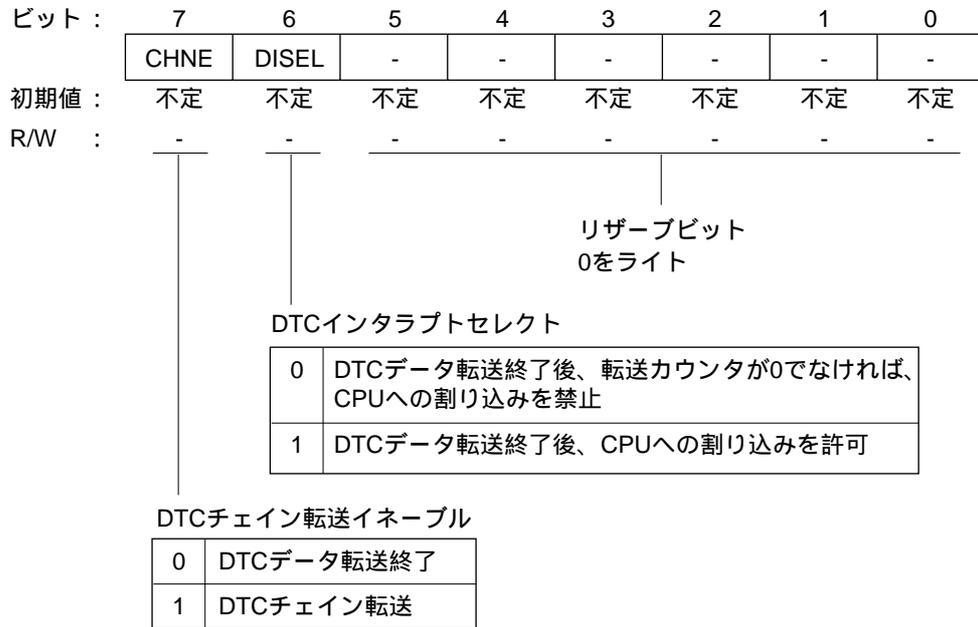
  

デスティネーションアドレスモード		
0	-	DARは固定
1	0	DARは転送後インクリメント (Sz=0のとき+1、Sz=1のとき+2)
	1	DARは転送後デクリメント (Sz=0のとき-1、Sz=1のとき-2)

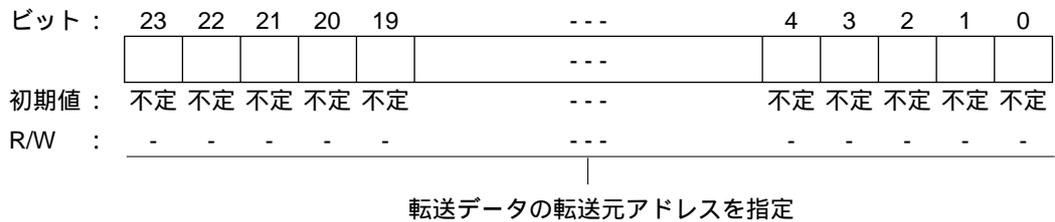
  

ソースアドレスモード		
0	-	SARは固定
1	0	SARは転送後インクリメント (Sz=0のとき+1、Sz=1のとき+2)
	1	SARは転送後デクリメント (Sz=0のとき-1、Sz=1のとき-2)

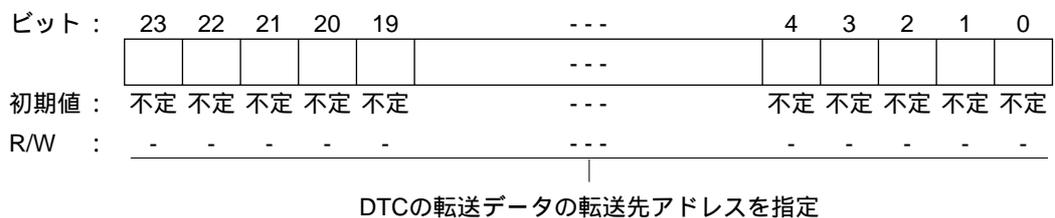
## H'F800 ~ H'FBFF : DTC モードレジスタ B MRB : DTC



## H'F800 ~ H'FBFF : DTC ソースアドレスレジスタ SAR : DTC



## H'F800 ~ H'FBFF : DTC デスティネーションアドレスレジスタ DAR : DTC



H'F800 ~ H'FBFF : DTC 転送カウントレジスタ A CRA : DTC



H'F800 ~ H'FBFF : DTC 転送カウントレジスタ B CRB : DTC



## H'FE80 : タイマコントロールレジスタ 3 TCR3 : TPU3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	CCLR2	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

## タイマプリスケアラ

0	0	0	内部クロック : /1でカウント
		1	内部クロック : /4でカウント
1	0	0	内部クロック : /16でカウント
		1	内部クロック : /64でカウント
1	0	0	外部クロック : TCLKA端子入力でカウント
		1	内部クロック : /1024でカウント
	1	0	内部クロック : /256でカウント
		1	内部クロック : /4096でカウント

## 入力クロックのエッジを選択

0	0	立ち上がりエッジでカウント
	1	立ち下がりエッジでカウント
1	-	両エッジでカウント

## カウンタクリア

0	0	0	TCNTのクリア禁止
		1	TGRAのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
	1	0	TGRBのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
		1	同期クリア / 同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア*1
1	0	0	TCNTのクリア禁止
		1	TGRCのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア*2
	1	0	TGRDのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア*2
		1	同期クリア / 同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア*1

【注】\*1 同期動作の設定は、TSYRのSYNCビットを1にすることにより行います。

\*2 TGRCまたはTGRDをバッファレジスタとして使用している場合は、バッファレジスタの設定が優先され、コンペアマッチ / インพุットキャプチャが発生しないため、TCNTはクリアされません。

## H'FE81 : タイマモードレジスタ3 TMDR3 : TPU3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	BFB	BFA	MD3	MD2	MD1	MD0
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

### モード

0	0	0	0	通常動作
		1	-	リザーブ
		1	0	PWMモード1
			1	PWMモード2
	1	0	0	位相計数モード1
			1	位相計数モード2
		1	0	位相計数モード3
			1	位相計数モード4
1	*	*	*	-

\* : Don't care

- 【注】 1. MD3はリザーブビットです。  
 ライト時には常に0を書き込んでください。  
 2. チャンネル0、3では、位相計数モードの設定はできません。  
 MD2には常に0をライトしてください。

### バッファ動作設定A

0	TGRAは通常動作
1	TGRAとTGRCはバッファ動作

### バッファ動作設定B

0	TGRBは通常動作
1	TGRBとTGRDはバッファ動作

## H'FE82 : タイマ I/O コントロールレジスタ 3H TIOR3H : TPU3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

TGR3A I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR3Aは	出力禁止			
				1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1	コンペア		コンペアマッチで1出力	
		1	0	0	レジスタ		コンペアマッチでトグル出力	
					出力禁止			
					1		初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力
	1	0	0	0	TGR3Aは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
					1	インプット	TIOCA3端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ
					1	* キャプチャ		両エッジでインプットキャプチャ
		1	*	*	レジスタ	キャプチャ入力元は	TCNT4のカウントアップ/ カウントダウン	
					チャンネル4/カウントクロック		でインプットキャプチャ	

TGR3B I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR3Bは	出力禁止			
				1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1	コンペア		コンペアマッチで1出力	
		1	0	0	レジスタ		コンペアマッチでトグル出力	
					出力禁止			
					1		初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力
	1	0	0	0	TGR3Bは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
					1	インプット	TIOCB3端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ
					1	* キャプチャ		両エッジでインプットキャプチャ
		1	*	*	レジスタ	キャプチャ入力元は	TCNT4のカウントアップ/ カウントダウン	
					チャンネル4/カウントクロック		でインプットキャプチャ*1	

\* : Don't care

\* : Don't care

【注】 \*1 TCR4のTPSC2 ~ TPSC0ビットをB'000とし、TCNT4のカウントクロックに /1を使用した場合は、本設定は無効となり、インプットキャプチャは発生しません。

## H'FE83 : タイマ I/O コントロールレジスタ 3L TIOR3L : TPU3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOD3	IOD2	IOD1	IOD0	IOC3	IOC2	IOC1	IOC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

TGR3C I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR3Cは	出力禁止			
				1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1	コンペア		コンペアマッチで1出力	
		1	0	0	レジスタ		コンペアマッチでトグル出力	
					1	0	0	出力禁止
					1	0	0	初期出力は1出力
	1	0	0	1	0	0	コンペアマッチで1出力	
				1	0	0	コンペアマッチでトグル出力	
				1	0	0		
	1	0	0	0	TGR3Cは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
					1	インプット	TIOCC3端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ
					1	*	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ
1					*	レジスタ	キャプチャ入力元は	TCNT4のカウンタアップ/ カウントダウン
					チャネル4/カウントクロック	でインプットキャプチャ		

\* : Don't care

【注】 TMDR3のBFAビットを1にセットしてTGR3Cをバッファレジスタとして使用した場合は、本設定は無効になり、インプットキャプチャ/アウトプットコンペアは発生しません。

TGR3D I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR3Dは	出力禁止			
				1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1	コンペア		コンペアマッチで1出力	
		1	0	0	レジスタ*2		コンペアマッチでトグル出力	
					1	0	0	出力禁止
					1	0	0	初期出力は1出力
	1	0	0	1	0	0	コンペアマッチで1出力	
				1	0	0	コンペアマッチでトグル出力	
				1	0	0		
	1	0	0	0	TGR3Dは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
					1	インプット	TIOCD3端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ
					1	*	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ
1					*	レジスタ*2	キャプチャ入力元は	TCNT4のカウンタアップ/ カウントダウン
					チャネル4/カウントクロック	でインプットキャプチャ*1		

\* : Don't care

【注】 \*1 TCR4のTPSC2 ~ TPSC0ビットをB'000とし、TCNT4のカウントクロックに /1を使用した場合は、本設定は無効となり、インプットキャプチャは発生しません。

\*2 TMDR3のBFBビットを1にセットしてTGR3Dをバッファレジスタとして使用した場合は、本設定は無効になり、インプットキャプチャ/アウトプットコンペアは発生しません。

【注】 TGRC、あるいはTGRDをバッファ動作に設定した場合は、本設定は無効となり、バッファレジスタとして動作します。

## H'FE84 : タイムインタラプトイネーブルレジスタ 3 TIER3 : TPU3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TTGE	-	-	TCIEV	TGIED	TGIEC	TGIEB	TGIEA
初期値 :	0	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

TGRインタラプトイネーブルA	
0	TGFAビットによる割り込み要求 (TGIA) を禁止
1	TGFAビットによる割り込み要求 (TGIA) を許可

TGRインタラプトイネーブルB	
0	TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を禁止
1	TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を許可

TGRインタラプトイネーブルC	
0	TGFCビットによる割り込み要求 (TGIC) を禁止
1	TGFCビットによる割り込み要求 (TGIC) を許可

TGRインタラプトイネーブルD	
0	TGFDビットによる割り込み要求 (TGID) を禁止
1	TGFDビットによる割り込み要求 (TGID) を許可

オーバーフローインタラプトイネーブル	
0	TCFVによる割り込み要求 (TCIV) を禁止
1	TCFVによる割り込み要求 (TCIV) を許可

A/D変換開始要求イネーブル	
0	A/D変換開始要求の発生を禁止
1	A/D変換開始要求の発生を許可

## H'FE85 : タイマステータスレジスタ3 TSR3 : TPU3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	TCFV	TGFD	TGFC	TGFB	TGFA
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*

## TGRAインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[クリア条件] (1) TGIA割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGIA割り込みによりDMACが起動され、DMACのDMABCRのDTAビットが1のとき (3) TGFA = 1の状態ではTGFAをリード後、TGFAに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRAがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRAになったとき (2) TGRAがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRAに転送されたとき

## TGRBインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[クリア条件] (1) TGRB割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFB = 1の状態ではTGFBをリード後、TGFBに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRBがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRBになったとき (2) TGRBがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRBに転送されたとき

## TGRCインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[クリア条件] (1) TGIC割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFC = 1の状態ではTGFCをリード後、TGFCに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRCがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRCになったとき (2) TGRCがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRCに転送されたとき

## TGRDインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[クリア条件] (1) TGID割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFD = 1の状態ではTGFDをリード後、TGFDに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRDがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRDになったとき (2) TGRDがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRDに転送されたとき

## オーバーフローフラグ

0	[クリア条件] TCFV = 1の状態ではTCFVをリード後、TCFVに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTの値がオーバーフロー (H'FFFF H'0000) したとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FE86 : タイマカウンタ 3 TCNT3 : TPU3

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W															

↑  
アップカウンタ

H'FE88 : タイマジェネラルレジスタ 3A TGR3A : TPU3

H'FE8A : タイマジェネラルレジスタ 3B TGR3B : TPU3

H'FE8C : タイマジェネラルレジスタ 3C TGR3C : TPU3

H'FE8E : タイマジェネラルレジスタ 3D TGR3D : TPU3

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W															

## H'FE90 : タイマコントロールレジスタ 4 TCR4 : TPU4

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	R/W						

### タイマプリスケーラ

0	0	0	内部クロック : /1でカウント
		1	内部クロック : /4でカウント
	1	0	内部クロック : /16でカウント
		1	内部クロック : /64でカウント
1	0	0	外部クロック : TCLKA端子入力でカウント
		1	外部クロック : TCLKC端子入力でカウント
	1	0	内部クロック : /1024でカウント
		1	TCNT5のオーバーフロー / アンダフローでカウント

【注】チャンネル4が位相計数モード時、この設定は無効になります。

### 入力クロックのエッジを選択

0	0	立ち上がりエッジでカウント
	1	立ち下がりエッジでカウント
1	-	両エッジでカウント

【注】チャンネル4が位相計数モード時、この設定は無効になります。

### カウンタクリア

0	0	TCNTのクリア禁止
	1	TGRAのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
1	0	TGRBのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
	1	同期クリア / 同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア*

【注】\* 同期動作の設定は、TSYRのSYNCビットを1にすることにより行います。

## H'FE91 : タイマモードレジスタ 4 TMDR4 : TPU4

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

## モード

0	0	0	0	通常動作
		1		リザーブ
		1	0	PWMモード1
			1	PWMモード2
	1	0	0	位相計数モード1
			1	位相計数モード2
		1	0	位相計数モード3
			1	位相計数モード4
1	*	*	*	-

\* : Don't care

【注】 MD3はリザーブビットです。  
ライト時には常に0を書き込んでください。

## H'FE92 : タイマ I/O コントロールレジスタ 4 TIOR4 : TPU4

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

TGR4A I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR4Aは	出力禁止		
				1	アウトプット	初期出力は0出力 コンペアマッチで0出力	
				1	0	コンペア	コンペアマッチで1出力
					1	レジスタ	コンペアマッチでトグル出力
	1	0	0	出力禁止	初期出力は1出力 コンペアマッチで0出力		
				1	コンペアマッチで1出力		
				1	コンペアマッチでトグル出力		
				1	コンペアマッチでトグル出力		
1	0	0	TGR4Aは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ		
			1	インプット	TIOCA4端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ	
			1	*	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ	
			1	*	レジスタ	キャプチャ入力元は	TGR3Aのコンペアマッチ / インプットキャプチャの発生でインプットキャプチャ

\* : Don't care

TGR4B I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR4Bは	出力禁止		
				1	アウトプット	初期出力は0出力 コンペアマッチで0出力	
				1	0	コンペア	コンペアマッチで1出力
					1	レジスタ	コンペアマッチでトグル出力
	1	0	0	出力禁止	初期出力は1出力 コンペアマッチで0出力		
				1	コンペアマッチで1出力		
				1	コンペアマッチでトグル出力		
				1	コンペアマッチでトグル出力		
1	0	0	TGR4Bは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ		
			1	インプット	TIOCB4端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ	
			1	*	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ	
			1	*	レジスタ	キャプチャ入力元は	TGR3Cのコンペアマッチ / インプットキャプチャの発生でインプットキャプチャ

\* : Don't care

## H'FE94 : タイマインタラプトイネーブルレジスタ 4 TIER4 : TPU4

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TTGE	-	TCIEU	TCIEV	-	-	TGIEB	TGIEA
初期値 :	0	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	-	R/W	R/W	-	-	R/W	R/W

TGIRインタラプトイネーブルA	
0	TGFAビットによる割り込み要求 (TGIA) を禁止
1	TGFAビットによる割り込み要求 (TGIA) を許可

TGIRインタラプトイネーブルB	
0	TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を禁止
1	TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を許可

オーバフローインタラプトイネーブル	
0	TCFVによる割り込み要求 (TCIV) を禁止
1	TCFVによる割り込み要求 (TCIV) を許可

アンダフローインタラプトイネーブル	
0	TCFUによる割り込み要求 (TCIU) を禁止
1	TCFUによる割り込み要求 (TCIU) を許可

A/D変換開始要求イネーブル	
0	A/D変換開始要求の発生を禁止
1	A/D変換開始要求の発生を許可

## H'FE95 : タイマステータスレジスタ 4 TSR4 : TPU4

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	-	R/(W)*	R/(W)*	-	-	R/(W)*	R/(W)*

### TGRAインพุットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[ クリア条件 ] (1) TGRA割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGRA割り込みによりDMACが起動され、DMACのDMABCRのDTAビットが1のとき (3) TGFA = 1の状態ではTGFAをリード後、TGFAに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] (1) TGRAがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRAになったとき (2) TGRAがインพุットキャプチャとして機能している場合、インพุットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRAに転送されたとき

### TGRBインพุットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[ クリア条件 ] (1) TGRB割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFB = 1の状態ではTGFBをリード後、TGFBに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] (1) TGRBがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRBになったとき (2) TGRBがインพุットキャプチャとして機能している場合、インพุットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRBに転送されたとき

### オーバーフローフラグ

0	[ クリア条件 ] TCFV = 1の状態ではTCFVをリード後、TCFVに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] TCNTの値がオーバーフロー (H'FFFF H'0000) したとき

### アンダフローフラグ

0	[ クリア条件 ] TCFU = 1の状態ではTCFUをリード後、TCFUに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] TCNTの値がアンダフロー (H'0000 H'FFFF) したとき

### カウント方向フラグ

0	TCNTはダウンカウント
1	TCNTはアップカウント

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FE96 : タイマカウンタ 4 TCNT4 : TPU4

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W															

↑  
アップ/ダウンカウンタ\*

【注】\* 位相計数モード、他のチャンネルのオーバーフロー/アンダフローのカウント時のみアップ/ダウンカウンタとして使用できます。それ以外の場合はアップカウンタになります。

## H'FE98 : タイマジェネラルレジスタ 4A TGR4A : TPU4

## H'FE9A : タイマジェネラルレジスタ 4B TGR4B : TPU4

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W															

## H'FEA0 : タイマコントロールレジスタ 5 TCR5 : TPU5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	R/W						

### タイマプリスケータ

0	0	0	内部クロック : /1でカウント
		1	内部クロック : /4でカウント
1	0	0	内部クロック : /16でカウント
		1	内部クロック : /64でカウント
1	0	0	外部クロック : TCLKA端子入力でカウント
		1	外部クロック : TCLKC端子入力でカウント
1	1	0	内部クロック : /256でカウント
		1	外部クロック : TCLKD端子入力でカウント

【注】チャンネル5が位相計数モード時、この設定は無効になります。

### 入力クロックのエッジを選択

0	0	立ち上がりエッジでカウント
	1	立ち下がりエッジでカウント
1	-	両エッジでカウント

【注】チャンネル5が位相計数モード時、この設定は無効になります。

### カウンタクリア

0	0	TCNTのクリア禁止
	1	TGRAのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
1	0	TGRBのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
	1	同期クリア / 同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア*

【注】\* 同期動作の設定は、TSYRのSYNCビットを1にすることにより行います。

## H'FEA1 : タイマモードレジスタ5 TMDR5 : TPU5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

## モード

0	0	0	0	通常動作
		1	リザーブ	
		1	0	PWMモード1
			1	PWMモード2
	1	0	0	位相計数モード1
			1	位相計数モード2
		1	0	位相計数モード3
			1	位相計数モード4
1	*	*	*	-

\* : Don't care

【注】 MD3はリザーブビットです。  
ライト時には常に0を書き込んでください。

## H'FEA2 : タイマ I/O コントロールレジスタ 5 TIOR5 : TPU5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

TGR5A I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR5Aは	出力禁止	
			1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力
			0	コンペア	コンペアマッチで1出力	
		1	0	レジスタ	コンペアマッチでトグル出力	
			1	0	出力禁止	
			1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	0	コンペア	コンペアマッチで1出力	
			1	コンペア	コンペアマッチでトグル出力	
			1	出力禁止		
		1	0	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
			1	コンペア	コンペアマッチで1出力	
			1	コンペア	コンペアマッチでトグル出力	
1	*	0	TGR5Aは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
		1	インプット	TIOCA5端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ	
		1	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ		
			レジスタ			

\* : Don't care

TGR5B I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR5Bは	出力禁止	
			1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力
			0	コンペア	コンペアマッチで1出力	
		1	0	レジスタ	コンペアマッチでトグル出力	
			1	0	出力禁止	
			1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1	0	0	コンペア	コンペアマッチで1出力	
			1	コンペア	コンペアマッチでトグル出力	
			1	出力禁止		
		1	0	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
			1	コンペア	コンペアマッチで1出力	
			1	コンペア	コンペアマッチでトグル出力	
1	*	0	TGR5Bは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
		1	インプット	TIOCB5端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ	
		1	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ		
			レジスタ			

\* : Don't care

## H'FEA4 : タイマインタラプトイネーブルレジスタ 5 TIER5 : TPU5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TTGE	-	TCIEU	TCIEV	-	-	TGIEB	TGIEA
初期値 :	0	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	-	R/W	R/W	-	-	R/W	R/W

TGRインタラプトイネーブルA	
0	TGFAビットによる割り込み要求 (TGIA) を禁止
1	TGFAビットによる割り込み要求 (TGIA) を許可

TGRインタラプトイネーブルB	
0	TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を禁止
1	TGFBビットによる割り込み要求 (TGIB) を許可

オーバーフローインタラプトイネーブル	
0	TCFVによる割り込み要求 (TCIV) を禁止
1	TCFVによる割り込み要求 (TCIV) を許可

アンダフローインタラプトイネーブル	
0	TCFUによる割り込み要求 (TCIU) を禁止
1	TCFUによる割り込み要求 (TCIU) を許可

A/D変換開始要求イネーブル	
0	A/D変換開始要求の発生を禁止
1	A/D変換開始要求の発生を許可

## H'FEA5 : タイマステータスレジスタ 5 TSR5 : TPU5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	-	R/(W)*	R/(W)*	-	-	R/(W)*	R/(W)*

0	[ クリア条件 ] (1) TGRA割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGRA割り込みによりDMACが起動され、DMACのDMABCRのDTAビットが1のとき (3) TGFA = 1の状態ではTGFAをリード後、TGFAに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] (1) TGRAがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRAになったとき (2) TGRAがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRAに転送されたとき

0	[ クリア条件 ] (1) TGRB割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFB = 1の状態ではTGFBをリード後、TGFBに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] (1) TGRBがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRBになったとき (2) TGRBがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRBに転送されたとき

0	[ クリア条件 ] TCFV = 1の状態ではTCFVをリード後、TCFVに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] TCNTの値がオーバーフロー (H'FFFF H'0000) したとき

0	[ クリア条件 ] TCFU = 1の状態ではTCFUをリード後、TCFUに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] TCNTの値がアンダフロー (H'0000 H'FFFF) したとき

0	TCNTはダウンカウント
1	TCNTはアップカウント

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FEA6 : タイマカウンタ 5 TCNT5 : TPU5

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W															

↑  
アップ/ダウンカウンタ\*

【注】\* 位相計数モード、他のチャンネルのオーバフロー/アンダフローのカウント時のみアップ/ダウンカウンタとして使用できます。それ以外の場合はアップカウンタになります。

## H'FEA8 : タイマジェネラルレジスタ 5A TGR5A : TPU5

## H'FEAA : タイマジェネラルレジスタ 5B TGR5B : TPU5

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W															

## H'FEB0 : ポート 1 データディレクションレジスタ P1DDR : ポート 1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P17DDR	P16DDR	P15DDR	P14DDR	P13DDR	P12DDR	P11DDR	P10DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

↑  
ポート1の各端子の入出力を指定

## H'FEB1 : ポート2 データディレクションレジスタ P2DDR : ポート2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P27DDR	P26DDR	P25DDR	P24DDR	P23DDR	P22DDR	P21DDR	P20DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

ポート2の各端子の入出力を指定

## H'FEB2 : ポート3 データディレクションレジスタ P3DDR : ポート3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	P35DDR	P34DDR	P33DDR	P32DDR	P31DDR	P30DDR
初期値 :	不定	不定	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	W	W	W	W	W	W

ポート3の各端子の入出力を指定

## H'FEB4 : ポート5 データディレクションレジスタ P5DDR : ポート5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	P53DDR	P52DDR	P51DDR	P50DDR
初期値 :	不定	不定	不定	不定	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	W	W	W	W

ポート5の各端子の入出力を指定

## H'FEB5 : ポート6 データディレクションレジスタ P6DDR : ポート6

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P67DDR	P66DDR	P65DDR	P64DDR	P63DDR	P62DDR	P61DDR	P60DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

ポート6の各端子の入出力を指定

## H'FEB9 : ポート A データディレクションレジスタ PADDR : ポート A

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7DDR	PA6DDR	PA5DDR	PA4DDR	PA3DDR	PA2DDR	PA1DDR	PA0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

ポートAの各端子の入出力を指定

H'FEBA : ポート B データディレクションレジスタ PBDDR : ポート B  
[ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PB7DDR	PB6DDR	PB5DDR	PB4DDR	PB3DDR	PB2DDR	PB1DDR	PB0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

ポートBの各端子の入出力を指定

H'FEBB : ポート C データディレクションレジスタ PCDDR : ポート C  
[ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PC7DDR	PC6DDR	PC5DDR	PC4DDR	PC3DDR	PC2DDR	PC1DDR	PC0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

ポートCの各端子の入出力を指定

## H'FEBC : ポート D データディレクションレジスタ PDDDR : ポート D [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PD7DDR	PD6DDR	PD5DDR	PD4DDR	PD3DDR	PD2DDR	PD1DDR	PD0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

ポートDの各端子の入出力を指定

## H'FEBD : ポート E データディレクションレジスタ PEDDR : ポート E

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PE7DDR	PE6DDR	PE5DDR	PE4DDR	PE3DDR	PE2DDR	PE1DDR	PE0DDR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

ポートEの各端子の入出力を指定

## H'FEBE : ポート F データディレクションレジスタ PFDDR : ポート F

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PF7DDR	PF6DDR	PF5DDR	PF4DDR	PF3DDR	PF2DDR	PF1DDR	PF0DDR
モード4~6								
初期値 :	1	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W
モード7								
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	W	W	W	W	W	W	W	W

ポートFの各端子の入出力を指定

## H'FEBF : ポート G データディレクションレジスタ PGDDR : ポート G

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
				PG4DDR	PG3DDR	PG2DDR	PG1DDR	PG0DDR
モード4、5								
初期値 :	不定	不定	不定	1	0	0	0	0
R/W :				W	W	W	W	W
モード6、7								
初期値 :	不定	不定	不定	0	0	0	0	0
R/W :				W	W	W	W	W

ポートGの各端子の入出力を指定

H'FEC4 : インタラプトプライオリティレジスタ A IPR A : 割り込みコントローラ  
 H'FEC5 : インタラプトプライオリティレジスタ B IPR B : 割り込みコントローラ  
 H'FEC6 : インタラプトプライオリティレジスタ C IPR C : 割り込みコントローラ  
 H'FEC7 : インタラプトプライオリティレジスタ D IPR D : 割り込みコントローラ  
 H'FEC8 : インタラプトプライオリティレジスタ E IPR E : 割り込みコントローラ  
 H'FEC9 : インタラプトプライオリティレジスタ F IPR F : 割り込みコントローラ  
 H'FECA : インタラプトプライオリティレジスタ G IPR G : 割り込みコントローラ  
 H'FECB : インタラプトプライオリティレジスタ H IPR H : 割り込みコントローラ  
 H'FECC : インタラプトプライオリティレジスタ I IPR I : 割り込みコントローラ  
 H'FECD : インタラプトプライオリティレジスタ J IPR J : 割り込みコントローラ  
 H'FECE : インタラプトプライオリティレジスタ K IPR K : 割り込みコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	IPR6	IPR5	IPR4	-	IPR2	IPR1	IPR0
初期値 :	0	1	1	1	0	1	1	1
R/W :	-	R/W	R/W	R/W	-	R/W	R/W	R/W

割り込み要因の優先順位 (レベル7~0) の設定

各割り込み要因とIPRの対応

レジスタ	ビット	
	6~4	2~0
IPRA	IRQ0	IRQ1
IPRB	IRQ2 IRQ3	IRQ4 IRQ5
IPRC	IRQ6 IRQ7	DTC
IPRD	WDT	リフレッシュタイマ
IPRE	- *	A/D変換器
IPRF	TPUチャンネル0	TPUチャンネル1
IPRG	TPUチャンネル2	TPUチャンネル3
IPRH	TPUチャンネル4	TPUチャンネル5
IPRI	8ビットタイマチャンネル0	8ビットタイマチャンネル1
IPRJ	DMAC	SCIチャンネル0
IPRK	SCIチャンネル1	SCIチャンネル2

【注】 \* リザーブビットです。リードすると常に1が読み出されます。  
 ライトは無効です。

## H'FED0 : バス幅コントロールレジスタ ABWCR : バスコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	ABW7	ABW6	ABW5	ABW4	ABW3	ABW2	ABW1	ABW0
モード5~7*								
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							
モード4								
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

エリア7~0バス幅コントロール

0	エリアnを16ビットアクセス空間に設定
1	エリアnを8ビットアクセス空間に設定

(n=7~0)

【注】\* モード6、7は、ROMあり版のみに適用します。

## H'FED1 : アクセスステートコントロールレジスタ ASTCR : バスコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	AST7	AST6	AST5	AST4	AST3	AST2	AST1	AST0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

エリア7~0アクセスステートコントロール

0	エリアnを2ステートアクセス空間に設定 エリアnの外部空間アクセスにウェイトステートの挿入を禁止
1	エリアnの外部空間アクセスは3ステートアクセス エリアnの外部空間アクセスにウェイトステートの挿入を許可

(n=7~0)

## H'FED2 : ウェイトコントロールレジスタH WCRH : バスコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	W71	W70	W61	W60	W51	W50	W41	W40
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

エリア4ウェイトコントロール

0	0	プログラムウェイトを挿入しない
	1	プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	プログラムウェイトを3ステート挿入

エリア5ウェイトコントロール

0	0	プログラムウェイトを挿入しない
	1	プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	プログラムウェイトを3ステート挿入

エリア6ウェイトコントロール

0	0	プログラムウェイトを挿入しない
	1	プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	プログラムウェイトを3ステート挿入

エリア7ウェイトコントロール

0	0	プログラムウェイトを挿入しない
	1	プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	プログラムウェイトを3ステート挿入

## H'FED3 : ウェイトコントロールレジスタL WCRL : バスコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	W31	W30	W21	W20	W11	W10	W01	W00
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

エリア0ウェイトコントロール

0	0	プログラムウェイトを挿入しない
	1	プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	プログラムウェイトを3ステート挿入

エリア1ウェイトコントロール

0	0	プログラムウェイトを挿入しない
	1	プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	プログラムウェイトを3ステート挿入

エリア2ウェイトコントロール

0	0	プログラムウェイトを挿入しない
	1	プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	プログラムウェイトを3ステート挿入

エリア3ウェイトコントロール

0	0	プログラムウェイトを挿入しない
	1	プログラムウェイトを1ステート挿入
1	0	プログラムウェイトを2ステート挿入
	1	プログラムウェイトを3ステート挿入

## H'FED4 : バスコントロールレジスタ H BCRH : バスコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	ICIS1	ICIS0	BRSTRM	BRSTS1	BRSTS0	RMTS2	RMTS1	RMTS0
初期値 :	1	1	0	1	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## RAMタイプセレクト

RMTS2	RMTS1	RMTS0	エリア5	エリア4	エリア3	エリア2
0	0	0	通常空間			
		1	通常空間			DRAM空間
	1	0	通常空間	DRAM空間		
		1	DRAM空間			
1						

【注】 DRAM空間に選択したエリアが全エリア8ビット空間のとき、PF<sub>2</sub>端子は入出力ポート、BREQ<sub>0</sub>、WAITとして使用可能

## バーストサイクルセレクト0

0	バーストアクセスは最大4ワード
1	バーストアクセスは最大8ワード

## バーストサイクルセレクト1

0	バーストサイクルは1ステート
1	バーストサイクルは2ステート

## エリア0バーストROMイネーブル

0	基本バスインタフェース
1	バーストROMインタフェース

## アイドルサイクル挿入0

0	外部リードサイクルと外部ライトサイクルが連続したとき、アイドルサイクルを挿入しない
1	外部リードサイクルと外部ライトサイクルが連続したとき、アイドルサイクルを挿入する

## アイドルサイクル挿入1

0	異なるエリアの外部リードサイクルが連続したとき、アイドルサイクルを挿入しない
1	異なるエリアの外部リードサイクルが連続したとき、アイドルサイクルを挿入する

## H'FED5 : バスコントロールレジスタ L BCRL : バスコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	BRLE	BREQOE	EAE	LCASS	DDS		WDBE	WAITE
初期値 :	0	0	1	1	1	1	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

WAIT端子イネーブル	
0	WAIT端子によるウェイト入力を禁止
1	WAIT端子によるウェイト入力を許可

ライトデータバッファイネーブル	
0	ライトデータバッファ機能を使用しない
1	ライトデータバッファ使用する

リザーブビット  
1をライト

DACKタイミングセレクト	
0	DRAM空間に対してDMACシングルアドレス転送を行う場合、必ずフルアクセスを実行。DACK信号は $T_r$ または $T_1$ サイクルからLowレベルを出力
1	DRAM空間に対してDMACシングルアドレス転送を行う場合もバーストアクセス可能。DACK信号は $T_{c1}$ または $T_2$ サイクルからLowレベルを出力

LCASセレクト  
DRAMインタフェース時は0をライト

外部アドレスH'010000 ~ H'01FFFF* <sup>1</sup> イネーブル	
0	内蔵ROM
1	外部アドレス (外部拡張モードの場合)、またはリザーブ領域* <sup>2</sup> (シングルチップモード)

【注】 \*1 H8S/2357は、外部アドレスH'010000 ~ H'01FFFFになります。  
H8S/2398は、外部アドレスH'010000 ~ H'03FFFFになります。  
\*2 リザーブ領域はアクセスしないでください。

BREQO端子イネーブル	
0	BREQO出力禁止
1	BREQO出力許可

バスリリースイネーブル	
0	外部バス権の解放を禁止
1	外部バス権の解放を許可

## H'FED6 : メモリコントロールレジスタ MCR : バスコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TPC	BE	RCDM	CW2	MXC1	MXC0	RLW1	RLW0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

リフレッシュサイクルウェイト コントロール		
0	0	ウェイトステートを挿入しない
	1	ウェイトステートを1ステート挿入する
1	0	ウェイトステートを2ステート挿入する
	1	ウェイトステートを3ステート挿入する

マルチプレクスシフトカウント		
0	0	8ビットシフト
	1	9ビットシフト
1	0	10ビットシフト
	1	

CAS2本方式	
0	16ビットDRAM空間選択時
1	8ビットDRAM空間選択時

RAS / CSダウンモード	
0	DRAMインタフェース : RASアップモードを選択
1	DRAMインタフェース : RASダウンモードを選択

バーストアクセスイネーブル	
0	バースト禁止 (常にフルアクセス)
1	DRAM空間アクセス時 高速ページモードでアクセス

TPサイクルコントロール	
0	プリチャージサイクルを1ステート挿入
1	プリチャージサイクルを2ステート挿入

## H'FED7 : DRAM コントロールレジスタ DRAMCR : バスコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	RFSHE	RCW	RMODE	CMF	CMIE	CKS2	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## リフレッシュカウンタクロックセレクト

0	0	0	カウント動作停止
		1	/2でカウント
1	0	0	/8でカウント
		1	/32でカウント
1	0	0	/128でカウント
		1	/512でカウント
	1	0	/2048でカウント
		1	/4096でカウント

## コンペアマッチ割り込みイネーブル

0	CMFフラグによる割り込み要求 (CMI) を禁止
1	CMFフラグによる割り込み要求 (CMI) を許可

## コンペアマッチフラグ

0	[ クリア条件 ] CMF = 1の状態、CMFフラグをリードした後、CMFフラグに0をライトしたとき
1	[ セット条件 ] RTCNT = RTCORになったとき

## リフレッシュモード選択

0	DRAMインタフェース : CASビフォア-RASリフレッシュ
1	セルフリフレッシュ

## RAS・CAS間ウェイト

0	CASビフォア-RASリフレッシュ時のウェイトステートの挿入を禁止 RAS立ち下がりは $T_{Rr}$ サイクル
1	CASビフォア-RASリフレッシュ時にウェイトを1ステート挿入 RAS立ち下がりは $T_{RC1}$ サイクル

## リフレッシュ制御

0	リフレッシュ制御を行わない
1	リフレッシュ制御を行う

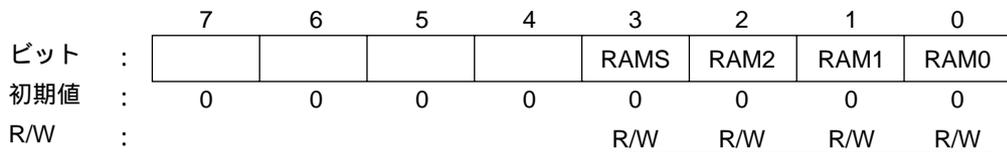
H'FED8 : リフレッシュタイマカウンタ RTCNT : バスコントローラ



H'FED9 : リフレッシュタイムコンスタントレジスタ RTCOR :  
バスコントローラ



H'FEDB : RAM エミュレーションレジスタ RAMER : バスコントローラ  
( H8S/2398F-ZTAT のみ )



RAMセレクト、フラッシュメモリエリア選択

RAMS	RAM2	RAM1	RAM0	RAMエリア	ブロック名
0	*	*	*	H'FFDC00 ~ H'FFEBFF	RAMエリア4kバイト
1	0	0	0	H'000000 ~ H000FFF	EB0 (4kバイト)
1	0	0	1	H'001000 ~ H001FFF	EB1 (4kバイト)
1	0	1	0	H'002000 ~ H002FFF	EB2 (4kバイト)
1	0	1	1	H'003000 ~ H003FFF	EB3 (4kバイト)
1	1	0	0	H'004000 ~ H004FFF	EB4 (4kバイト)
1	1	0	1	H'005000 ~ H005FFF	EB5 (4kバイト)
1	1	1	0	H'006000 ~ H006FFF	EB6 (4kバイト)
1	1	1	1	H'007000 ~ H007FFF	EB7 (4kバイト)

\* Don't care

## H'FEDB : RAM エミュレーションレジスタ RAMER : バスコントローラ ( H8S/2357F-ZTAT のみ )

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値	0	0	0	0	0	RAMS	RAM1	RAM0
R/W						R/W	R/W	R/W

RAMセレクト、フラッシュメモリエリア選択

RAMS	RAM1	RAM0	RAMエリア
0	*	*	H'FFDC00 ~ H'FFDFFF
1	0	0	H'000000 ~ H0003FF
1	0	1	H'000400 ~ H0007FF
1	1	0	H'000800 ~ H000BFF
1	1	1	H'000C00 ~ H000FFF

\* Don't care

## H'FEE0 : メモリアドレスレジスタ 0AH MAR0AH : DMAC H'FEE2 : メモリアドレスレジスタ 0AL MAR0AL : DMAC

ビット	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MAR0AH																
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W									R/W							

ビット	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MAR0AL																
初期値	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

\* : 不定

ショートアドレスモード時 : 転送元 / 転送先アドレスを指定  
フルアドレスモード時 : 転送元アドレスを指定

### H'FEE4 : I/O アドレスレジスタ 0A IOAR0A : DMAC

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IOAR0A:																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

ショートアドレスモード時 : 転送先 / 転送元アドレスを指定  
フルアドレスモード時 : 未使用

### H'FEE6 : 転送カウントレジスタ 0A ETCR0A : DMAC

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ETCR0A :																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

シーケンシャルモード	転送カウンタ	
アイドルモード	転送カウンタ	
ノーマルモード	転送カウンタ	
リピートモード	転送回数保持	転送カウンタ
ブロック転送モード	ブロックサイズ保持	ブロックサイズカウンタ

\* : 不定

H'FEE8 : メモリアドレスレジスタ 0BH    MAR0BH : DMAC  
 H'FEEA : メモリアドレスレジスタ 0BL    MAR0BL : DMAC

ビット : 31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16  
 MAR0BH : 

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

  
 初期値 : 0 0 0 0 0 0 0 0 \* \* \* \* \* \* \* \*  
 R/W : R/W R/W

ビット : 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0  
 MAR0BL : 

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

  
 初期値 : \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \*  
 R/W : R/W R/W

\* : 不定

ショートアドレスモード時 : 転送元 / 転送先アドレスを指定  
 フルアドレスモード時 : 転送先アドレスを指定

H'FEEC : I/O アドレスレジスタ 0B    IOAR0B : DMAC

ビット : 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0  
 IOAR0B : 

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

  
 初期値 : \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \*  
 R/W : R/W R/W

\* : 不定

ショートアドレスモード時 : 転送先 / 転送元アドレスを指定  
 フルアドレスモード時 : 未使用

H'FEEE : 転送カウントレジスタ 0B    ETCR0B : DMAC

ビット : 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0  
 ETCR0B : 

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

  
 初期値 : \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \*  
 R/W : R/W R/W

シーケンシャルモード  
 およびアイドルモード

転送カウンタ

リピートモード

転送回数保持

転送カウンタ

ブロック転送  
 モード

ブロック転送カウンタ

\* : 不定

【注】 ノーマルモードでは使用しません。

H'FEF0 : メモリアドレスレジスタ 1AH    MAR1AH : DMAC

H'FEF2 : メモリアドレスレジスタ 1AL    MAR1AL : DMAC

ビット : 31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16  
 MAR1AH : 

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

  
 初期値 : 0 0 0 0 0 0 0 0 \* \* \* \* \* \* \* \*  
 R/W : R/W R/W R/W R/W R/W R/W R/W R/W

ビット : 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0  
 MAR1AL : 

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

  
 初期値 : \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \*  
 R/W : R/W R/W

\* : 不定

ショートアドレスモード時 : 転送元 / 転送先アドレスを指定  
 フルアドレスモード時 : 転送元アドレスを指定

## H'FEF4 : I/O アドレスレジスタ 1A IOAR1A : DMAC

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IOAR1A:																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

ショートアドレスモード時 : 転送先 / 転送元アドレスを指定  
フルアドレスモード時 : 未使用

## H'FEF6 : 転送カウントレジスタ 1A ETCR1A : DMAC

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ETCR1A :																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

シーケンシャルモード  
アイドルモード  
ノーマルモード

転送カウンタ

リピートモード

転送回数保持

転送カウンタ

ブロック転送モード

ブロックサイズ保持

ブロックサイズカウンタ

\* : 不定

## H'FEF8 : メモリアドレスレジスタ 1BH MAR1BH : DMAC

## H'FEFA : メモリアドレスレジスタ 1BL MAR1BL : DMAC

ビット :	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MAR1BH :																
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :										R/W						

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MAR1BL :																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

ショートアドレスモード時 : 転送元 / 転送先アドレスを指定  
フルアドレスモード時 : 転送先アドレスを指定

### H'FEFC : I/O アドレスレジスタ 1B IOAR1B : DMAC

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IOAR1B:																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

\* : 不定

ショートアドレスモード時 : 転送先 / 転送元アドレスを指定  
フルアドレスモード時 : 未使用

### H'FEFE : 転送カウントレジスタ 1B ETCR1B : DMAC

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ETCR1B :																
初期値 :	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
R/W :	R/W															

シーケンシャルモード  
およびアイドルモード

転送カウンタ

リピートモード

転送回数保持

転送カウンタ

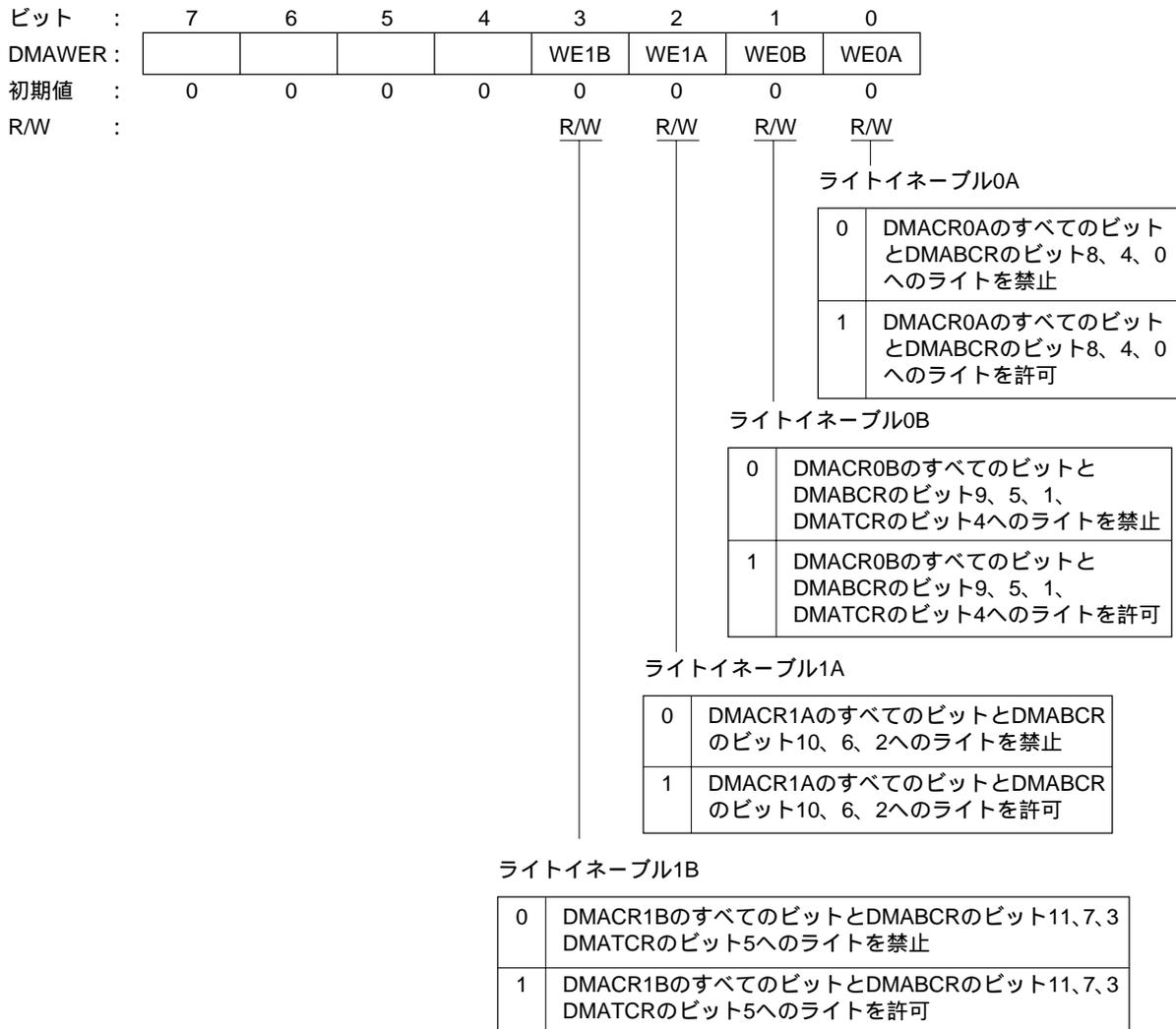
ブロック転送  
モード

ブロック転送カウンタ

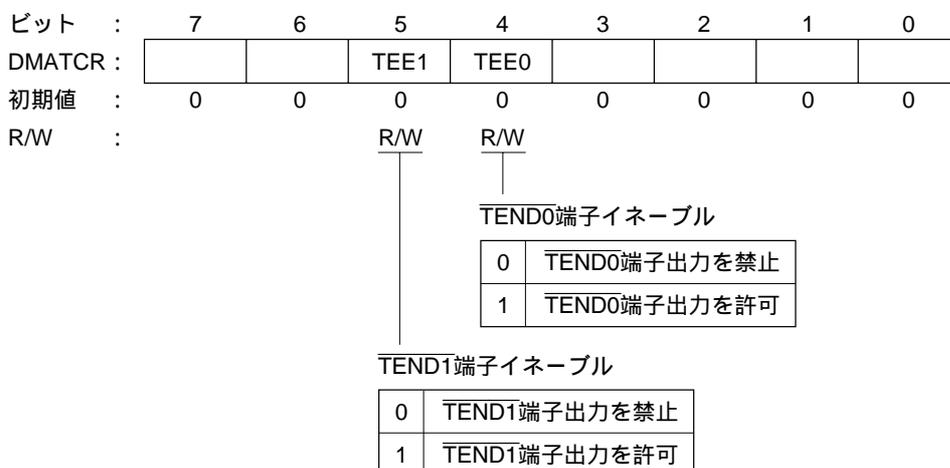
\* : 不定

【注】 ノーマルモードでは使用しません。

## H'FF00 : DMA ライトイネーブルレジスタ DMAWER : DMAC



## H'FF01 : DMA ターミナルコントロールレジスタ DMATCR : DMAC



H'FF02 : DMA コントロールレジスタ 0A    DMACR0A : DMAC  
 H'FF04 : DMA コントロールレジスタ 1A    DMACR1A : DMAC  
 H'FF03 : DMA コントロールレジスタ 0B    DMACR0B : DMAC  
 H'FF05 : DMA コントロールレジスタ 1B    DMACR1B : DMAC

フルアドレスモード時

ビット	15	14	13	12	11	10	9	8
DMACRA	DTSZ	SAID	SAIDE	BLKDIR	BLKE			
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

リザーブビット  
0をライト

転送モード / ブロックエリア設定

0	0	ノーマルモードで転送
	1	ブロック転送モードで転送、ブロックエリアはデスティネーション側
1	0	ノーマルモードで転送
	1	ブロック転送モードで転送、ブロックエリアはソース側

ソースアドレス設定

0	0	MARA固定
	1	データ転送後、MARAをインクリメント
1	0	MARA固定
	1	データ転送後、MARAをデクリメント

データトランスファサイズ

0	バイトサイズ転送
1	ワードサイズ転送

DMACRB

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
DMACRB :		DAID	DAIDE		DTF3	DTF2	DTF1	DTF0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

リザーブビット  
0をライト

リザーブビット  
0をライト

データ転送の起動要因選択

DTF3	DTF2	DTF1	DTF0	ブロック転送モード	ノーマルモード
0	0	0	0	-	-
			1	A/D変換器の変換終了割り込み	-
		1	0	DREQ端子の立ち下がりエッジ入力	DREQ端子の立ち下がりエッジ入力
			1	DREQ端子のLowレベル入力	DREQ端子のLowレベル入力
	1	0	0	SCIチャンネル0の送信データエンブ ティ割り込み	-
			1	SCIチャンネル0の受信データフル割り 込み	-
		1	0	SCIチャンネル1の送信データエンブ ティ割り込み	オートリクエスト(サイクルスチール)
			1	SCIチャンネル1の受信データフル割り 込み	オートリクエスト(バースト)
1	0	0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ/ インプットキャプチャA割り込み	-
			1	TPUチャンネル1のコンペアマッチ/ インプットキャプチャA割り込み	-
		1	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ/ インプットキャプチャA割り込み	-
			1	TPUチャンネル3のコンペアマッチ/ インプットキャプチャA割り込み	-
	1	0	0	TPUチャンネル4のコンペアマッチ/ インプットキャプチャA割り込み	-
			1	TPUチャンネル5のコンペアマッチ/ インプットキャプチャA割り込み	-
		1	0	-	-
			1	-	-

\* : Don't care

デスティネーションアドレスインクリメント/デクリメント

0	0	MARB固定
	1	データ転送後、MARBをインクリメント
1	0	MARB固定
	1	データ転送後、MARBをデクリメント

ショートアドレスモード時

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
DMACR :	DTSZ	DTID	RPE	DTDIR	DTF3	DTF2	DTF1	DTF0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

データトランスファファクタ

				チャンネルA	チャンネルB		
0	0	0	0	-			
		1	0	-	A/D変換器の変換終了割り込みで起動		
	1	0	0	-	DREQの端子の立ち下がりエッジ入力で起動		
		1	0	-	DREQの端子のLowレベル入力で起動		
1	0	0	0	0	SCIチャンネル0の送信データエンプティ割り込みで起動		
		1	0	0	SCIチャンネル0の受信データフル割り込みで起動		
		1	0	0	SCIチャンネル1の送信データエンプティ割り込みで起動		
		1	0	0	SCIチャンネル1の受信データフル割り込みで起動		
	1	0	0	0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ / インพุットキャプチャA割り込みで起動	
			1	0	0	TPUチャンネル1のコンペアマッチ / インพุットキャプチャA割り込みで起動	
		1	0	0	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ / インพุットキャプチャA割り込みで起動	
			1	0	0	TPUチャンネル3のコンペアマッチ / インพุットキャプチャA割り込みで起動	
		1	0	0	0	0	TPUチャンネル4のコンペアマッチ / インพุットキャプチャA割り込みで起動
				1	0	0	TPUチャンネル5のコンペアマッチ / インพุットキャプチャA割り込みで起動
1	0	0	0	-			
1	0	0	0	-			

データトランスファディレクション

0	デュアルアドレスモード時： MARをソースアドレス、IOARを デスティネーションアドレスとして転送 シングルアドレスモード時： MARをソースアドレス、DACK端子を ライトストロブとして転送
1	デュアルアドレスモード時： IOARをソースアドレス、MARを デスティネーションアドレスとして転送 シングルアドレスモード時： DACK端子をリードストロブ、MARを デスティネーションアドレスとして転送

リピートイネーブル

0	シーケンシャルモード
1	リピートモードもしくはアイドルモード

データトランスインクリメント/デクリメント

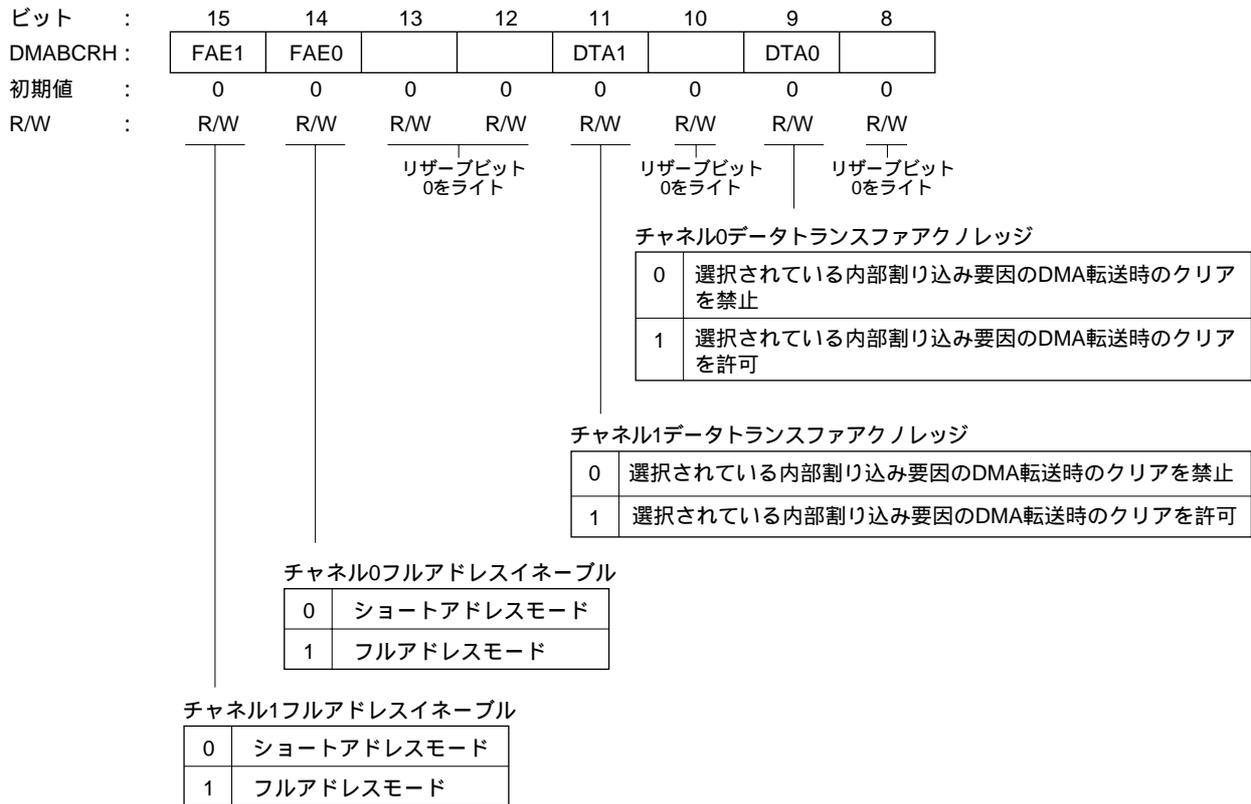
0	データ転送後MARをインクリメント
1	データ転送後MARをデクリメント

データトランスファサイズ

0	バイトサイズ転送
1	ワードサイズ転送

H'FF06 : DMA バンドコントロールレジスタ DMABCRH : DMAC  
H'FF07 : DMA バンドコントロールレジスタ DMABCRL : DMAC

## フルアドレスモード時



### フルアドレスモード時

ビット	7	6	5	4	3	2	1	0
DMABCRL	DTME1	DTE1	DTME0	DTE0	DTIE1B	DTIE1A	DTIE0B	DTIE0A
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

チャンネル0データ転送ファイナライズ	
0	転送終了割り込みを禁止
1	転送終了割り込みを許可

チャンネル0データ転送ファイナライズ	
0	転送中断割り込みを禁止
1	転送中断割り込みを許可

チャンネル1データ転送ファイナライズ	
0	転送終了割り込みを禁止
1	転送終了割り込みを許可

チャンネル1データ転送ファイナライズ	
0	転送中断割り込みを禁止
1	転送中断割り込みを許可

チャンネル0データ転送ファイナライズ	
0	データ転送を禁止
1	データ転送を許可

チャンネル0データ転送ファイナライズ	
0	データ転送禁止。バーストモード時に、NMI割り込みが発生すると0にクリア
1	データ転送許可

チャンネル1データ転送ファイナライズ	
0	データ転送を禁止
1	データ転送を許可

チャンネル1データ転送ファイナライズ	
0	データ転送禁止。バーストモード時に、NMI割り込みが発生すると0にクリア
1	データ転送許可

## ショートアドレスモード時

ビット	15	14	13	12	11	10	9	8
DMABCRH	F AE1	F AE0	S AE1	S AE0	D TA1B	D TA1A	D TA0B	D TA0A
初期値	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## チャンネル0Aデータ転送ファックノレッジ

0	選択されている内部割り込み要因のDMA転送時のクリアを禁止
1	選択されている内部割り込み要因のDMA転送時のクリアを許可

## チャンネル0Bデータ転送ファックノレッジ

0	選択されている内部割り込み要因のDMA転送時のクリアを禁止
1	選択されている内部割り込み要因のDMA転送時のクリアを許可

## チャンネル1Aデータ転送ファックノレッジ

0	選択されている内部割り込み要因のDMA転送時のクリアを禁止
1	選択されている内部割り込み要因のDMA転送時のクリアを許可

## チャンネル1Bデータ転送ファックノレッジ

0	選択されている内部割り込み要因のDMA転送時のクリアを禁止
1	選択されている内部割り込み要因のDMA転送時のクリアを許可

## チャンネル0Bシングルアドレスイネーブル

0	デュアルアドレスモードで転送
1	シングルアドレスモードで転送

## チャンネル1Bシングルアドレスイネーブル

0	デュアルアドレスモードで転送
1	シングルアドレスモードで転送

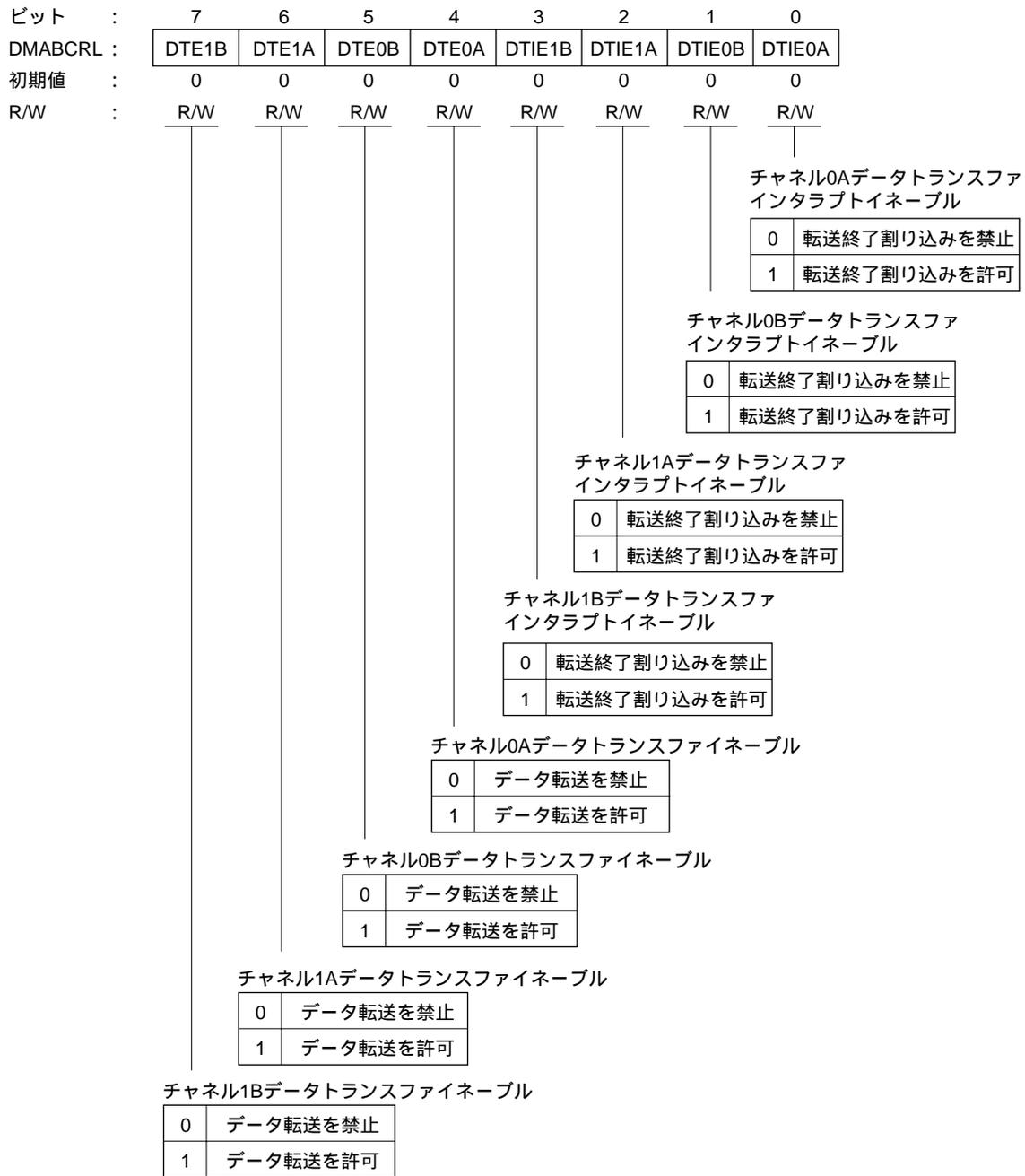
## チャンネル0フルアドレスイネーブル

0	ショートアドレスモード
1	フルアドレスモード

## チャンネル1フルアドレスイネーブル

0	ショートアドレスモード
1	フルアドレスモード

### ショートアドレスモード時



H'FF2C : IRQ センスコントロールレジスタH   ISCRH : 割り込みコントローラ  
H'FF2D : IRQ センスコントロールレジスタL   ISCRL : 割り込みコントローラ

ISCRH

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8
	IRQ7SCB	IRQ7SCA	IRQ6SCB	IRQ6SCA	IRQ5SCB	IRQ5SCA	IRQ4SCB	IRQ4SCA
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

IRQ7 ~ IRQ4センスコントロール

ISCRL

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IRQ3SCB	IRQ3SCA	IRQ2SCB	IRQ2SCA	IRQ1SCB	IRQ1SCA	IRQ0SCB	IRQ0SCA
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

IRQ3 ~ IRQ0センスコントロール

IRQnSCB	IRQnSCA	割り込み要求の発生
0	0	$\overline{\text{IRQn}}$ 入力のLowレベル
	1	$\overline{\text{IRQn}}$ 入力の立ち下がリエッジ
1	0	$\overline{\text{IRQn}}$ 入力の立ち上がリエッジ
	1	$\overline{\text{IRQn}}$ 入力の立ち下がり、立ち上がり両エッジ

(n = 7 ~ 0)

## H'FF2E : IRQ イネーブルレジスタ IER : 割り込みコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IRQ7E	IRQ6E	IRQ5E	IRQ4E	IRQ3E	IRQ2E	IRQ1E	IRQ0E
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

IRQnイネーブル

0	IRQn割り込みを禁止
1	IRQn割り込みを許可

(n=7~0)

## H'FF2F : IRQ ステータスレジスタ ISR : 割り込みコントローラ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IRQ7F	IRQ6F	IRQ5F	IRQ4F	IRQ3F	IRQ2F	IRQ1F	IRQ0F
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*							

IRQ7 ~ IRQ0割り込み要求のステータス表示

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FF30 ~ H'FF35 : DTC イネーブルレジスタ DTCER : DTC

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	DTCE7	DTCE6	DTCE5	DTCE4	DTCE3	DTCE2	DTCE1	DTCE0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

## DTC起動イネーブル

0	割り込みによるDTC起動を禁止 [クリア条件] ・DISELビットが1でデータ転送を終了したとき ・指定した回数の転送が終了したとき
1	割り込みによるDTC起動を許可 [保持条件] DISELビットが0で、指定した回数の転送が終了していないとき

## 割り込み要因と DTCR の対応

レジスタ	ビット							
	7	6	5	4	3	2	1	0
DTCERA	IRQ0	IRQ1	IRQ2	IRQ3	IRQ4	IRQ5	IRQ6	IRQ7
DTCERB		ADI	TGI0A	TGI0B	TGI0C	TGI0D	TGI1A	TGI1B
DTCERC	TGI2A	TGI2B	TGI3A	TGI3B	TGI3C	TGI3D	TGI4A	TGI4B
DTCERD			TGI5A	TGI5B	CMIA0	CMIB0	CMIA1	CMIB1
DTCERE	DMTEND0A	DMTEND0B	DMTEND1A	DMTEND1B	RXI0	TXI0	RXI1	TXI1
DTCERF	RXI2	TXI2						

## H'FF37 : DTC ベクタレジスタ DTVECR : DTC

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	SWDTE	DTVEC6	DTVEC5	DTVEC4	DTVEC3	DTVEC2	DTVEC1	DTVEC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*	R/W						

DTCソフトウェア起動のベクタ番号を設定

### DTCソフトウェア起動イネーブル

0	DTCソフトウェア起動を禁止 [ クリア条件 ] DISELビットが0で、指定した回数の転送が終了していないとき
1	DTCソフトウェア起動を許可 [ 保持条件 ] ・ DISELビットが1でデータ転送を終了したとき ・ 指定した回数の転送が終了したとき ・ ソフトウェア起動によるデータ転送中

【注】\* SWDTEビットは、1ライトは常時可能ですが、0ライトは1リード後にのみ可能となります。

## H'FF38 : スタンバイコントロールレジスタ SBYCR : 低消費電力

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	SSBY	STS2	STS1	STS0	OPE	-	-	-
初期値 :	0	0	0	0	1	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	-	-	R/W

リザーブビット  
0をライト

出力ポートイネーブル

0	ソフトウェアスタンバイモード時、アドレスバス、バス制御信号はハイインピーダンス
1	ソフトウェアスタンバイモード時、アドレスバス、バス制御信号は出力状態を保持

スタンバイタイムセレクト

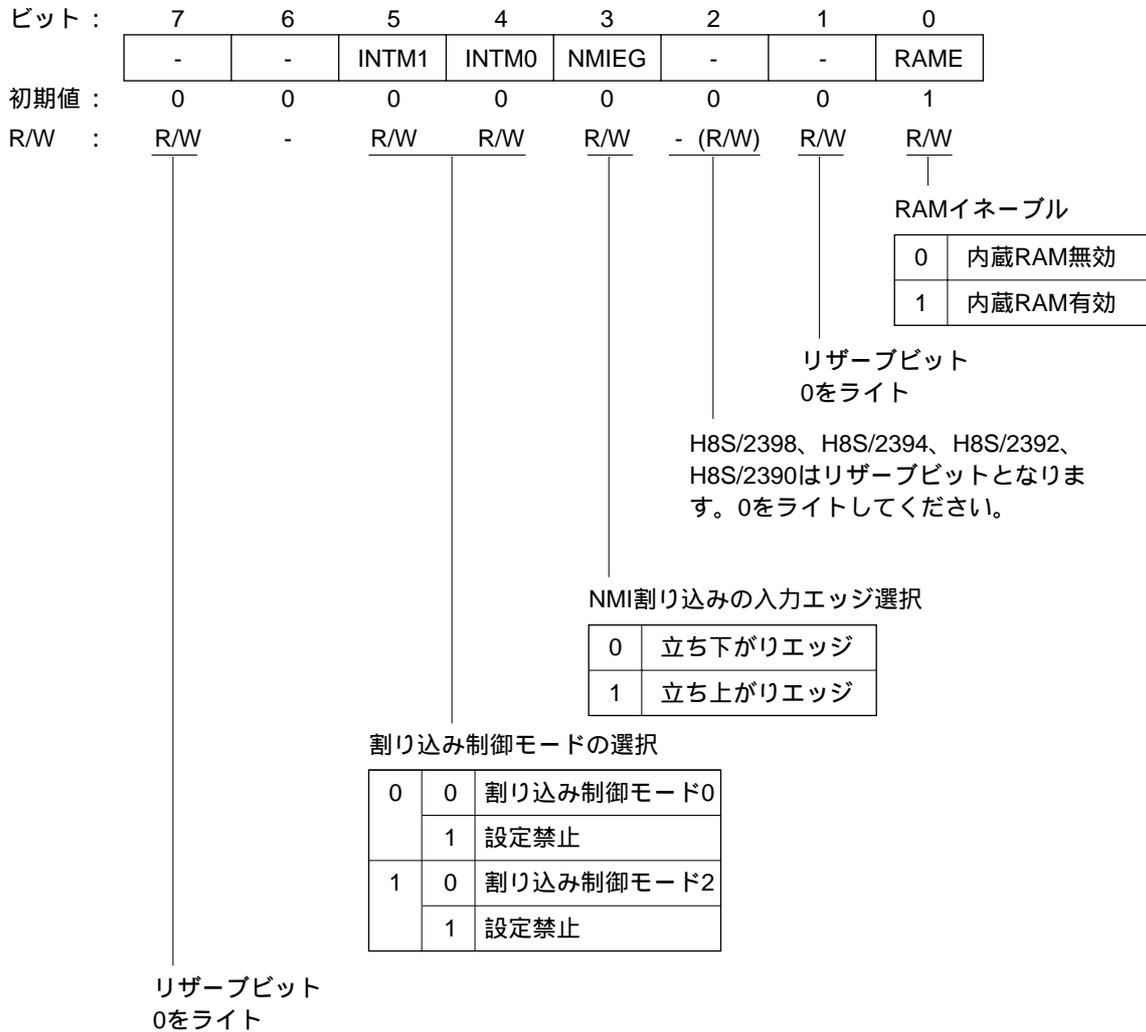
0	0	0	待機時間 = 8192 ステート
		1	待機時間 = 16384 ステート
	1	0	待機時間 = 32768 ステート
		1	待機時間 = 65536 ステート
1	0	0	待機時間 = 131072 ステート
		1	待機時間 = 262144 ステート
	1	0	リザーブ
		1	待機時間 = 16 ステート*

【注】\* F-ZTAT版では使用できません。

ソフトウェアスタンバイ

0	SLEEP命令実行後、スリープモードに遷移
1	SLEEP命令実行後、ソフトウェアスタンバイモードに遷移

## H'FF39 : システムコントロールレジスタ SYSCR : MCU



## H'FF3A : システムクロックコントロールレジスタ SCKCR : クロック発振器

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PSTOP	-	-	-	-	SCK2	SCK1	SCK0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	- (R/W)	-	-	R/W	R/W	R/W

リザーブビット  
0をライト

H8S/2398、H8S/2394、  
H8S/2392、H8S/2390は  
リザーブビットとなりま  
す。0をライトしてくだ  
さい。

バスマスタのクロックの選択

0	0	0	バスマスタは高速モード
		1	中速クロックは /2
	1	0	中速クロックは /4
		1	中速クロックは /8
1	0	0	中速クロックは /16
		1	中速クロックは /32
	1		

クロック出力制御

PSTOP	通常動作状態	スリープモード	ソフトウェア スタンバイモード	ハードウェア スタンバイモード
0	出力	出力	Highレベル固定	ハイインピーダンス
1	Highレベル固定	Highレベル固定	Highレベル固定	ハイインピーダンス

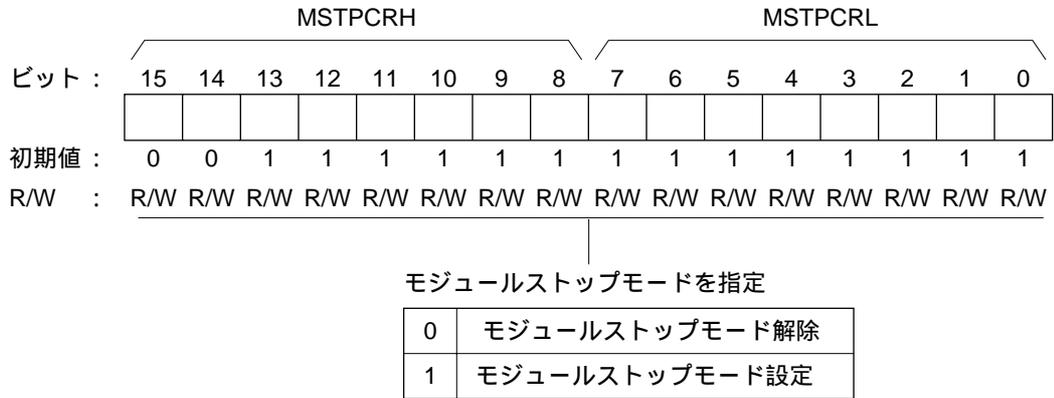
## H'FF3B : モードコントロールレジスタ MDCR : MCU

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	MDS2	MDS1	MDS0
初期値 :	1	0	0	0	0	- *	- *	- *
R/W :	-	-	-	-	-	R	R	R

【注】\* MD<sub>2</sub>~MD<sub>0</sub>端子により決定されます。

モード端子の現在の動作モード

H'FF3C : モジュールストップコントロールレジスタH MSTPCRH : 低消費電力  
 H'FF3D : モジュールストップコントロールレジスタL MSTPCRL : 低消費電力



H'FF42 : システムコントロールレジスタ2 SYSCR2 : MCU  
[ F-ZTAT 版のみ ]



【注】マスクROM版、ZTAT版では、リードすると不定値が読み出されます。ライトは無効です。

H'FF44 : リザーブレジスタ



## H'FF45 : リザーブレジスタ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	0	1	1	1	1
R/W :	R/W							

リザーブビット  
0をライト
リザーブビット  
1をライト

## H'FF46 : PPG 出力コントロールレジスタ PCR : PPG

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	G3CMS1	G3CMS0	G2CMS1	G2CMS0	G1CMS1	G1CMS0	G0CMS1	G0CMS0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

パルス出力グループ0の出力トリガ選択

0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル1のコンペアマッチ
1	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル3のコンペアマッチ

パルス出力グループ1の出力トリガ選択

0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル1のコンペアマッチ
1	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル3のコンペアマッチ

パルス出力グループ2の出力トリガ選択

0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル1のコンペアマッチ
1	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル3のコンペアマッチ

パルス出力グループ3の出力トリガ選択

0	0	TPUチャンネル0のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル1のコンペアマッチ
1	0	TPUチャンネル2のコンペアマッチ
	1	TPUチャンネル3のコンペアマッチ

## H'FF47 : PPG 出力モードレジスタ PMR : PPG

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	G3INV	G2INV	G1INV	G0INV	G3NOV	G2NOV	G1NOV	G0NOV
初期値 :	1	1	1	1	0	0	0	0
R/W :	R/W							

パルス出力グループnの通常 / ノンオーバラップ動作選択

0	パルス出力グループnは、通常動作（選択されたTPUのコンペアマッチAで出力値を更新）
1	パルス出力グループnは、ノンオーバラップ動作（選択されたTPUのコンペアマッチA、Bにより、1出力、0出力を独立に出力可能）

n = 3 ~ 0

パルス出力グループnの直接 / 反転出力

0	パルス出力グループnは、反転出力（PODRHの内容1に対して、端子にLowレベルを出力）
1	パルス出力グループnは、直接出力（PODRHの内容1に対して、端子にHighレベルを出力）

n = 3 ~ 0

H'FF48 : ネクストデータインーブルレジスタ H NDERH : PPG  
 H'FF49 : ネクストデータインーブルレジスタ L NDERL : PPG

NDERH

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDER15	NDER14	NDER13	NDER12	NDER11	NDER10	NDER9	NDER8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

パルス出力の許可 / 禁止を選択

0	パルス出力PO15 ~ PO8を禁止
1	パルス出力PO15 ~ PO8を許可

NDERL

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDER7	NDER6	NDER5	NDER4	NDER3	NDER2	NDER1	NDER0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

パルス出力の許可 / 禁止を選択

0	パルス出力PO7 ~ PO0を禁止
1	パルス出力PO7 ~ PO0を許可

xH'FF4A : アウトプットデータレジスタ H    PODRH : PPG  
H'FF4B : アウトプットデータレジスタ L    PODRL : PPG

PODRH

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	POD15	POD14	POD13	POD12	POD11	POD10	POD9	POD8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*							

パルス出力を使用する場合の出力データを格納

PODRL

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	POD7	POD6	POD5	POD4	POD3	POD2	POD1	POD0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*							

パルス出力を使用する場合の出力データを格納

【注】\* NDERにより、パルス出力に設定されたビットはリード専用となります。

## H'FF4C(FF4E) : ネクストデータレジスタH NDRH : PPG

(1) パルス出力グループの出力トリガが同一の場合

(a) アドレス : H'FF4C

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDR15	NDR14	NDR13	NDR12	NDR11	NDR10	NDR9	NDR8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

パルス出力グループ3、2の次のデータを格納

(b) アドレス : H'FF4E

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	-	-	-
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-

(2) パルス出力グループの出力トリガが異なる場合

(a) アドレス : H'FF4C

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDR15	NDR14	NDR13	NDR12	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	0	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	-	-	-	-

パルス出力グループ3の次のデータを格納

(b) アドレス : H'FF4E

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	NDR11	NDR10	NDR9	NDR8
初期値 :	1	1	1	1	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

パルス出力グループ2の次のデータを格納

## H'FF4D(FF4F) : ネクストデータレジスタ L NDRL : PPG

(1) パルス出力グループの出力トリガが同一の場合

(a) アドレス : H'FF4D

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDR7	NDR6	NDR5	NDR4	NDR3	NDR2	NDR1	NDR0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

パルス出力グループ1、0の次のデータを格納

(b) アドレス : H'FF4F

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	-	-	-
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	-	-	-	-	-	-	-	-

(2) パルス出力グループの出力トリガが異なる場合

(a) アドレス : H'FF4D

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	NDR7	NDR6	NDR5	NDR4	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	0	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	-	-	-	-

パルス出力グループ1の次のデータを格納

(b) アドレス : H'FF4F

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	NDR3	NDR2	NDR1	NDR0
初期値 :	1	1	1	1	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

パルス出力グループ0の次のデータを格納

## H'FF50 : ポート 1 レジスタ PORT1 : ポート 1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P17	P16	P15	P14	P13	P12	P11	P10
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

|  
ポート1の各端子の状態

【注】\* P1<sub>7</sub> ~ P1<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF51 : ポート 2 レジスタ PORT2 : ポート 2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P27	P26	P25	P24	P23	P22	P21	P20
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

|  
ポート2の各端子の状態

【注】\* P2<sub>7</sub> ~ P2<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF52 : ポート 3 レジスタ PORT3 : ポート 3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	P35	P34	P33	P32	P31	P30
初期値 :	不定	不定	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	-	-	R	R	R	R	R	R

|  
ポート3の各端子の状態

【注】\* P3<sub>5</sub> ~ P3<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF53 : ポート 4 レジスタ PORT4 : ポート 4

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P47	P46	P45	P44	P43	P42	P41	P40
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	*	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

ポート4の各端子の状態

【注】\* P4<sub>7</sub> ~ P4<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF54 : ポート 5 レジスタ PORT5 : ポート 5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	P53	P52	P51	P50
初期値 :	不定	不定	不定	不定	- *	- *	- *	- *
R/W :	-	-	-	-	R	R	R	R

ポート5の各端子の状態

【注】\* P5<sub>3</sub> ~ P5<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF55 : ポート 6 レジスタ PORT6 : ポート 6

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P67	P66	P65	P64	P63	P62	P61	P60
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

ポート6の各端子の状態

【注】\* P6<sub>7</sub> ~ P6<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF59 : ポート A レジスタ PORTA : ポート A

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7	PA6	PA5	PA4	PA3	PA2	PA1	PA0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

ポートAの各端子の状態

【注】\* PA<sub>7</sub>~PA<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF5A : ポート B レジスタ PORTB : ポート B [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PB7	PB6	PB5	PB4	PB3	PB2	PB1	PB0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

ポートBの各端子の状態

【注】\* PB<sub>7</sub>~PB<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF5B : ポート C レジスタ PORTC : ポート C [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PC7	PC6	PC5	PC4	PC3	PC2	PC1	PC0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

ポートCの各端子の状態

【注】\* PC<sub>7</sub>~PC<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF5C : ポート D レジスタ PORTD : ポート D [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PD7	PD6	PD5	PD4	PD3	PD2	PD1	PD0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

ポートDの各端子の状態

【注】\* PD<sub>7</sub>~PD<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF5D : ポート E レジスタ PORTE : ポート E

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PE7	PE6	PE5	PE4	PE3	PE2	PE1	PE0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

ポートEの各端子の状態

【注】\* PE<sub>7</sub>~PE<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF5E : ポート F レジスタ PORTF : ポート F

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PF7	PF6	PF5	PF4	PF3	PF2	PF1	PF0
初期値 :	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

ポートFの各端子の状態

【注】\* PF<sub>7</sub>~PF<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF5F : ポート G レジスタ PORTG : ポート G

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	PG4	PG3	PG2	PG1	PG0
初期値 :	不定	不定	不定	- *	- *	- *	- *	- *
R/W :	-	-	-	R	R	R	R	R

ポートGの各端子の状態

【注】\* PG<sub>4</sub> ~ PG<sub>0</sub>端子の状態により決定されます。

## H'FF60 : ポート 1 データレジスタ P1DR : ポート 1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P17DR	P16DR	P15DR	P14DR	P13DR	P12DR	P11DR	P10DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポート1の各端子 (P<sub>17</sub> ~ P<sub>10</sub>) の出力データを格納

## H'FF61 : ポート 2 データレジスタ P2DR : ポート 2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P27DR	P26DR	P25DR	P24DR	P23DR	P22DR	P21DR	P20DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポート2の各端子 (P<sub>27</sub> ~ P<sub>20</sub>) の出力データを格納

## H'FF62 : ポート 3 データレジスタ P3DR : ポート 3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	P35DR	P34DR	P33DR	P32DR	P31DR	P30DR
初期値 :	不定	不定	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

ポート3の各端子 (P<sub>35</sub> ~ P<sub>30</sub>) の出力データを格納

## H'FF64 : ポート 5 データレジスタ P5DR : ポート 5

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	P53DR	P52DR	P51DR	P50DR
初期値 :	不定	不定	不定	不定	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

ポート5の各端子 (P5<sub>3</sub> ~ P5<sub>0</sub>) の出力データを格納

## H'FF65 : ポート 6 データレジスタ P6DR : ポート 6

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	P67DR	P66DR	P65DR	P64DR	P63DR	P62DR	P61DR	P60DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポート6の各端子 (P6<sub>7</sub> ~ P6<sub>0</sub>) の出力データを格納

## H'FF69 : ポート A データレジスタ PADR : ポート A

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7DR	PA6DR	PA5DR	PA4DR	PA3DR	PA2DR	PA1DR	PA0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートAの各端子 (PA<sub>7</sub> ~ PA<sub>0</sub>) の出力データを格納

## H'FF6A : ポート B データレジスタ PBDR : ポート B

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PB7DR	PB6DR	PB5DR	PB4DR	PB3DR	PB2DR	PB1DR	PB0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートBの各端子 (PB<sub>7</sub> ~ PB<sub>0</sub>) の出力データを格納

## H'FF6B : ポート C データレジスタ PCDR : ポート C

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PC7DR	PC6DR	PC5DR	PC4DR	PC3DR	PC2DR	PC1DR	PC0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートCの各端子 (PC<sub>7</sub>~PC<sub>0</sub>) の出力データを格納

## H'FF6C : ポート D データレジスタ PDDR : ポート D

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PD7DR	PD6DR	PD5DR	PD4DR	PD3DR	PD2DR	PD1DR	PD0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートDの各端子 (PD<sub>7</sub>~PD<sub>0</sub>) の出力データを格納

## H'FF6D : ポート E データレジスタ PEDR : ポート E

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PE7DR	PE6DR	PE5DR	PE4DR	PE3DR	PE2DR	PE1DR	PE0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートEの各端子 (PE<sub>7</sub>~PE<sub>0</sub>) の出力データを格納

## H'FF6E : ポート F データレジスタ PFDR : ポート F

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PF7DR	PF6DR	PF5DR	PF4DR	PF3DR	PF2DR	PF1DR	PF0DR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートFの各端子 (PF<sub>7</sub>~PF<sub>0</sub>) の出力データを格納

## H'FF6F : ポート G データレジスタ PGDR : ポート G

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	PG4DR	PG3DR	PG2DR	PG1DR	PG0DR
初期値 :	不定	不定	不定	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

ポートGの各端子 (PG<sub>4</sub> ~ PG<sub>0</sub>) の出力データを格納

H'FF70 : ポート A プルアップ MOS コントロールレジスタ PAPCR : ポート A  
[ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7PCR	PA6PCR	PA5PCR	PA4PCR	PA3PCR	PA2PCR	PA1PCR	PA0PCR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートAに内蔵された入力プルアップMOSをビットごとに制御

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

H'FF71 : ポート B プルアップ MOS コントロールレジスタ PBPCR : ポート B  
[ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PB7PCR	PB6PCR	PB5PCR	PB4PCR	PB3PCR	PB2PCR	PB1PCR	PB0PCR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートBに内蔵された入力プルアップMOSをビットごとに制御

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

H'FF72 : ポート C プルアップ MOS コントロールレジスタ PCPCR : ポート C  
[ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PC7PCR	PC6PCR	PC5PCR	PC4PCR	PC3PCR	PC2PCR	PC1PCR	PC0PCR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートCに内蔵された入力プルアップMOSをビットごとに制御

【注】 H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

### H'FF73 : ポートD プルアップMOS コントロールレジスタ PDPCR : ポートD [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PD7PCR	PD6PCR	PD5PCR	PD4PCR	PD3PCR	PD2PCR	PD1PCR	PD0PCR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートDに内蔵された入力プルアップMOSをビットごとに制御

【注】H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

### H'FF74 : ポートE プルアップMOS コントロールレジスタ PEPCR : ポートE [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PE7PCR	PE6PCR	PE5PCR	PE4PCR	PE3PCR	PE2PCR	PE1PCR	PE0PCR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートEに内蔵された入力プルアップMOSをビットごとに制御

【注】H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

### H'FF76 : ポート3 オープンドレインコントロールレジスタ P3ODR : ポート3

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	P35ODR	P34ODR	P33ODR	P32ODR	P31ODR	P30ODR
初期値 :	不定	不定	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

ポート3の各端子 ( P3<sub>5</sub> ~ P3<sub>0</sub> ) のPMOSのオン / オフを制御

### H'FF77 : ポートA オープンドレインコントロールレジスタ PAODR : ポートA [ ROM 内蔵版のみ ]

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	PA7ODR	PA6ODR	PA5ODR	PA4ODR	PA3ODR	PA2ODR	PA1ODR	PA0ODR
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ポートAの各端子 ( PA<sub>7</sub> ~ PA<sub>0</sub> ) のPMOSのオン / オフを制御

【注】H8S/2352、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では設定禁止です。

## H'FF78 : シリアルモードレジスタ0 SMR0 : SCIO

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	C/ $\bar{A}$	CHR	PE	O/ $\bar{E}$	STOP	MP	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

0	0	クロック
	1	/4クロック
1	0	/16クロック
	1	/64クロック

0	マルチプロセッサ機能の禁止
1	マルチプロセッサフォーマットを選択

0	1ストップビット
1	2ストップビット

0	偶数パリティ
1	奇数パリティ

0	パリティビットの付加、およびチェックを禁止
1	パリティビットの付加、およびチェックを許可

0	8ビットデータ
1	7ビットデータ*

【注】\* 7ビットデータを選択した場合、TDRのMSB (ビット7) は送信されません。

調歩同期式モード/クロック同期式モード選択

0	調歩同期式モード
1	クロック同期式モード

## H'FF78 : シリアルモードレジスタ0 SMR0 : スマートカードインタフェース0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	GM	CHR	PE	O/E	STOP	MP	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

クロックセレクト		
0	0	クロック
	1	/4クロック
1	0	/16クロック
	1	/64クロック

マルチプロセッサモード	
0	マルチプロセッサ機能の禁止
1	設定禁止

ストップビットレングス	
0	設定禁止
1	2ストップビット

パリティモード	
0	偶数パリティ
1	奇数パリティ

パリティイネーブル	
0	設定禁止
1	パリティビットの付加、およびチェックを許可

キャラクタレングス	
0	8ビットデータ
1	設定禁止

GSMモード	
0	通常のスマートカードインタフェースモードの動作 (1) TENDフラグが開始ビットの先頭から12.5etuのタイミングで発生 (2) クロック出力のON/OFF制御のみ
1	GSMモードのスマートカードインタフェースモードの動作 (1) TENDフラグが開始ビットの先頭から11.0etuのタイミングで発生 (2) クロック出力のON/OFF制御のほか、High/Low固定制御可能 (SCRで設定)

【注】 etu (Elementary Time Unit) : 1ビットの転送期間

H'FF79 : ビットレートレジスタ 0 BRR0 : SCI0、  
 スマートカードインタフェース 0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

シリアル送信 / 受信のビットレートを設定

【注】 詳細は「14.2.8 ビットレートレジスタ (BRR)」を参照してください。

## H'FF7A : シリアルコントロールレジスタ0 SCR0 : SCIO

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## クロックイネーブル

0	0	調歩同期式モード	内部クロック / SCK端子は入出力ポート
		クロック同期式モード	内部クロック / SCK端子は同期クロック出力
1	0	調歩同期式モード	内部クロック / SCK端子は同期クロック出力
	1	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック出力*1
1	0	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック出力
	1	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック出力
1	0	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック出力
	1	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック出力
1	0	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック出力
	1	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック出力

【注】\*1 ビットレートと同じ周波数のクロックを出力  
\*2 ビットレートの16倍の周波数のクロックを入力

## トランスミットエンドインタラプトイネーブル

0	送信終了割り込み (TEI) 要求を禁止
1	送信終了割り込み (TEI) 要求を許可

## マルチプロセッサインタラプトイネーブル

0	マルチプロセッサ割り込み禁止状態 [クリア条件] (1) MPIEビットを0にクリア (2) MPB = 1のデータを受信したとき
1	マルチプロセッサ割り込み許可状態 マルチプロセッサビットが1のデータを受け取るまで受信データフル割り込み (RXI) 要求、受信エラー割り込み (ERI) 要求、およびSSRのRDRF、FER、ORERの各フラグのセットを禁止します。

## レシーブイネーブル

0	受信動作を禁止
1	受信動作を許可

## トランスミットイネーブル

0	送信動作を禁止
1	送信動作を許可

## レシーブインタラプトイネーブル

0	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を禁止
1	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を許可

## トランスミットインタラプトイネーブル

0	送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の禁止
1	送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の許可

## H'FF7A : シリアルコントロールレジスタ0 SCR0 : スマートカードインタフェース0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

クロックイネーブル

SCMR	SMR	SCRの設定		SCK端子機能の説明
SMIF	C/Ā,GM	CKE1	CKE0	
0				SCI指定参照
1	0	0	0	ポート入力端子として動作
1	0	0	1	SCK出力端子としてクロック出力
1	1	0	0	SCK出力端子としてLow出力固定
1	1	0	1	SCK出力端子としてクロック出力
1	1	1	0	SCK出力端子としてHigh出力固定
1	1	1	1	SCK出力端子としてクロック出力

トランスミットエンドインタラプトイネーブル

0	送信終了割り込み (TEI) 要求を禁止
1	送信終了割り込み (TEI) 要求を許可

マルチプロセッサインタラプトイネーブル

0	マルチプロセッサ割り込み禁止状態 [ クリア条件 ] (1) MPIEビットを0にクリア (2) MPB=1のデータを受信したとき
1	マルチプロセッサ割り込み許可状態 マルチプロセッサビットが1のデータを受け取るまで受信データフル割り込み (RXI) 要求、受信エラー割り込み (ERI) 要求、およびSSRのRDRF、FER、ORERの各フラグのセットを禁止します。

レシーブイネーブル

0	受信動作を禁止
1	受信動作を許可

トランスミットイネーブル

0	送信動作を禁止
1	送信動作を許可

レシーブインタラプトイネーブル

0	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を禁止
1	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を許可

トランスミットインタラプトイネーブル

0	送信データエンpty割り込み (TXI) 要求の禁止
1	送信データエンpty割り込み (TXI) 要求の許可

H'FF7B : トランスミットデータレジスタ0 TDR0 : SCI0、  
スマートカードインタフェース0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

シリアル送信するデータを格納

## H'FF7C : シリアルステータスレジスタ0 SSR0 : SCIO

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TDRE	RDRF	ORER	FER	PER	TEND	MPB	MPBT
初期値 :	1	0	0	0	0	1	0	0
R/W :	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R	R	R/W

マルチプロセッサビットトランスファ	
0	マルチプロセッサビットが0のデータを送信
1	マルチプロセッサビットが1のデータを送信

マルチプロセッサビット	
0	[クリア条件] マルチプロセッサビットが0のデータを受信したとき
1	[セット条件] マルチプロセッサビットが1のデータを受信したとき

トランスミットエンド	
0	[クリア条件] (1) TDRE = 1の状態をリードした後、TDREフラグに0をライトしたとき (2) TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1) SCRのTEビットが0のとき (2) 1バイトのシリアル送信キャラクタの最後尾ビットの送信時にTDRE = 1であったとき

パリティエラー	
0	[クリア条件] PER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] 受信時の受信データとパリティビットを合わせた1の数が、SMRのO/Eビットで指定した偶数パリティ / 奇数パリティの設定と一致しなかったとき

フレーミングエラー	
0	[クリア条件] FER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] SCIが受信終了時に受信データの最後尾のストップビットをチェックし、ストップビットが0であったとき

オーバランエラー	
0	[クリア条件] ORER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] RDRF = 1の状態でのシリアル受信を完了したとき

レシーブデータレジスタフル	
0	[クリア条件] (1) RDRF = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2) RXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでRDRのデータをリードしたとき
1	[セット条件] シリアル受信が正常終了し、RSRからRDRへ受信データが転送されたとき

トランスミットデータレジスタエンプティ	
0	[クリア条件] (1) TDRE = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2) TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1) SCRのTEビットが0のとき (2) TDRからTSRにデータ転送が行われ、TDRにデータライトが可能になったとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FF7C : シリアルステータスレジスタ0 SSR0 : スマートカードインタフェース0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TDRE	RDRF	ORER	ERS	PER	TEND	MPB	MPBT
初期値 :	1	0	0	0	0	1	0	0
R/W :	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R	R	R/W

マルチプロセッサビットトランスファ	
0	マルチプロセッサビットが0のデータを送信
1	マルチプロセッサビットが1のデータを送信

マルチプロセッサビット	
0	[クリア条件] マルチプロセッサビットが0のデータを受信したとき
1	[セット条件] マルチプロセッサビットが1のデータを受信したとき

トランスミットエンド	
0	[クリア条件] (1) TDRE = 1の状態をリードした後、TDREフラグに0をライトしたとき (2) TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1) リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時 (2) SCRのTEビットが0かつERSビットが0のとき (3) GM=0のとき1バイトのシリアルキャラクタを送信して、2.5etu 後に TDRE = 1かつERS = 0 (正常送信)のとき (4) GM=1のとき1バイトのシリアルキャラクタを送信して、1.0etu 後に TDRE = 1かつERS = 0 (正常送信)のとき

【注】 etu (Elementary Time Unit) : 1ビットの転送期間

パリティエラー	
0	[クリア条件] PER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] 受信時の受信データとパリティビットを合わせた1の数が、SMRのO/Eビットで指定した偶数パリティ / 奇数パリティの設定と一致しなかったとき

エラーシグナルステータス	
0	[クリア条件] (1) リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時 (2) ERS = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] エラーシグナルLowをサンプリングしたとき

【注】 SCRのTEビットを0にクリアしても、ERSフラグは影響を受けず以前の状態を保持します。

オーバーランエラー	
0	[クリア条件] ORER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] RDRF = 1の状態での次のシリアル受信を完了したとき

レシーブデータレジスタフル	
0	[クリア条件] (1) RDRF = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2) RXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでRDRのデータをリードしたとき
1	[セット条件] シリアル受信が正常終了し、RSRからRDRへ受信データが転送されたとき

トランスミットデータレジスタエンpty	
0	[クリア条件] (1) TDRE = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2) TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1) SCRのTEビットが0のとき (2) TDRからTSRにデータ転送が行われ、TDRにデータライトが可能になったとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

H'FF7D : レシーブデータレジスタ0 RDR0 : SCI0、  
スマートカードインタフェース0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

受信したシリアルデータを格納

H'FF7E : スマートカードモードレジスタ0 SCMR0 : SCI0、スマートカード  
インタフェース0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF
初期値 :	1	1	1	1	0	0	1	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	-	R/W

スマートカード  
インタフェースモード選択

0	スマートカードインタフェース機能を禁止
1	スマートカードインタフェース機能を許可

データのロジックレベルの反転を指定

0	TDRの内容をそのまま送信 受信データをそのままRDRに格納
1	TDRの内容を反転してデータを送信 受信データを反転してRDRに格納

シリアル/パラレル変換フォーマット選択

0	TDRの内容をLSBファーストで送信 受信データをLSBファーストとしてRDRに格納
1	TDRの内容をMSBファーストで送信 受信データをMSBファーストとしてRDRに格納

## H'FF80 : シリアルモードレジスタ1 SMR1 : SCI1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	C/A	CHR	PE	O/E	STOP	MP	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

0	0	クロック
	1	/4クロック
1	0	/16クロック
	1	/64クロック

0	マルチプロセッサ機能の禁止
1	マルチプロセッサフォーマットを選択

0	1ストップビット
1	2ストップビット

0	偶数パリティ
1	奇数パリティ

0	パリティビットの付加、およびチェックを禁止
1	パリティビットの付加、およびチェックを許可

0	8ビットデータ
1	7ビットデータ*

【注】\* 7ビットデータを選択した場合、TDRのMSB (ビット7) は送信されません。

0	調歩同期式モード
1	クロック同期式モード

## H'FF80 : シリアルモードレジスタ 1 SMR1 : スマートカードインタフェース 1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	GM	CHR	PE	O/E	STOP	MP	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

0	0	クロック
	1	/4クロック
1	0	/16クロック
	1	/64クロック

0	マルチプロセッサ機能の禁止
1	設定禁止

0	設定禁止
1	2ストップビット

0	偶数パリティ
1	奇数パリティ

0	設定禁止
1	パリティビットの付加、およびチェックを許可

0	8ビットデータ
1	設定禁止

0	通常のスマートカードインタフェースモードの動作 (1) TENDフラグが開始ビットの先頭から12.5etuのタイミングで発生 (2) クロック出力のON / OFF制御のみ
1	GSMモードのスマートカードインタフェースモードの動作 (1) TENDフラグが開始ビットの先頭から11.0etuのタイミングで発生 (2) クロック出力のON / OFF制御のほか、High / Low固定制御可能 (SCRで設定)

【注】 etu ( Elementary Time Unit ) : 1ビットの転送期間

## H'FF81 : ビットレートレジスタ1 BRR1 : SCI1、 スマートカードインタフェース1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

シリアル送信 / 受信のビットレートを設定

【注】詳細は「14.2.8 ビットレートレジスタ (BRR)」を参照してください。

## H'FF82 : シリアルコントロールレジスタ1 SCR1 : SCI1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

### クロックイネーブル

0	0	調歩同期式モード	内部クロック / SCK端子は入出力ポート
		クロック同期式モード	内部クロック / SCK端子は同期クロック出力
1	0	調歩同期式モード	内部クロック / SCK端子はクロック出力*1
		クロック同期式モード	内部クロック / SCK端子は同期クロック出力
1	0	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子はクロック入力*2
		クロック同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック入力
1	0	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子はクロック入力*2
		クロック同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック入力

【注】\*1 ビットレートと同じ周波数のクロックを出力  
\*2 ビットレートの16倍の周波数のクロックを入力

### トランスミットエンドインタラプトイネーブル

0	送信終了割り込み (TEI) 要求を禁止
1	送信終了割り込み (TEI) 要求を許可

### マルチプロセッサインタラプトイネーブル

0	マルチプロセッサ割り込み禁止状態 [クリア条件] (1) MPIEビットを0にクリア (2) MPB = 1のデータを受信したとき
1	マルチプロセッサ割り込み許可状態 マルチプロセッサビットが1のデータを受け取るまで受信データフル割り込み (RXI) 要求、受信エラー割り込み (ERI) 要求、およびSSRのRDRF、FER、ORERの各フラグのセットを禁止します。

### レシーブイネーブル

0	受信動作を禁止
1	受信動作を許可

### トランスミットイネーブル

0	送信動作を禁止
1	送信動作を許可

### レシーブインタラプトイネーブル

0	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を禁止
1	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を許可

### トランスミットインタラプトイネーブル

0	送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の禁止
1	送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の許可

## H'FF82 : シリアルコントロールレジスタ1 SCR1 : スマートカードインタフェース1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## クロックイネーブル

SCMR	SMR	SCRの設定		SCK端子機能の説明
SMIF	C/Ā, GM	CKE1	CKE0	
0				SCI指定参照
1	0	0	0	ポート入力端子として動作
1	0	0	1	SCK出力端子としてクロック出力
1	1	0	0	SCK出力端子としてLow出力固定
1	1	0	1	SCK出力端子としてクロック出力
1	1	1	0	SCK出力端子としてHigh出力固定
1	1	1	1	SCK出力端子としてクロック出力

## トランスミットエンドインタラプトイネーブル

0	送信終了割り込み (TEI) 要求を禁止
1	送信終了割り込み (TEI) 要求を許可

## マルチプロセッサインタラプトイネーブル

0	マルチプロセッサ割り込み禁止状態 [クリア条件] (1) MPIEビットを0にクリア (2) MPB = 1のデータを受信したとき
1	マルチプロセッサ割り込み許可状態 マルチプロセッサビットが1のデータを受け取るまで受信データフル割り込み (RXI) 要求、受信エラー割り込み (ERI) 要求、およびSSRのRDRF、FER、ORERの各フラグのセットを禁止します。

## レシーブイネーブル

0	受信動作を禁止
1	受信動作を許可

## トランスミットイネーブル

0	送信動作を禁止
1	送信動作を許可

## レシーブインタラプトイネーブル

0	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を禁止
1	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を許可

## トランスミットインタラプトイネーブル

0	送信データエンpty割り込み (TXI) 要求の禁止
1	送信データエンpty割り込み (TXI) 要求の許可

H'FF83 : トランスミットデータレジスタ1 TDR1 : SCI1、  
 スマートカードインタフェース1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

シリアル送信するデータを格納

## H'FF84 : シリアルステータスレジスタ1 SSR1 : SCI1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TDRE	RDRF	ORER	FER	PER	TEND	MPB	MPBT
初期値 :	1	0	0	0	0	1	0	0
R/W :	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R	R	R/W

マルチプロセッサビットトランスファ	
0	マルチプロセッサビットが0のデータを送信
1	マルチプロセッサビットが1のデータを送信

マルチプロセッサビット	
0	[クリア条件] マルチプロセッサビットが0のデータを受信したとき
1	[セット条件] マルチプロセッサビットが1のデータを受信したとき

トランスミットエンド	
0	[クリア条件] (1)TDRE = 1の状態をリードした後、TDREフラグに0をライトしたとき (2)TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1)SCRのTEビットが0のとき (2)1バイトのシリアル送信キャラクタの最後尾ビットの送信時にTDRE = 1であったとき

パリティエラー	
0	[クリア条件] PER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] 受信時の受信データとパリティビットを合わせた1の数が、SMRのO/Eビットで指定した偶数パリティ / 奇数パリティの設定と一致しなかったとき

フレーミングエラー	
0	[クリア条件] FER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] SCIが受信終了時に受信データの最後尾のストップビットをチェックし、ストップビットが0であったとき

オーバランエラー	
0	[クリア条件] ORER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] RDRF = 1の状態ですべてのシリアル受信を完了したとき

レシーブデータレジスタフル	
0	[クリア条件] (1)RDRF = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2)RXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでRDRのデータをリードしたとき
1	[セット条件] シリアル受信が正常終了し、RSRからRDRへ受信データが転送されたとき

トランスミットデータレジスタエンpty	
0	[クリア条件] (1)TDRE = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2)TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1)SCRのTEビットが0のとき (2)TDRからTSRIにデータ転送が行われ、TDRにデータライトが可能になったとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FF84 : シリアルステータスレジスタ1 SSR1 : スマートカードインタフェース1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TDRE	RDRF	ORER	ERS	PER	TEND	MPB	MPBT
初期値 :	1	0	0	0	0	1	0	0
R/W :	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R	R	R/W

マルチプロセッサビットトランスファ	
0	マルチプロセッサビットが0のデータを送信
1	マルチプロセッサビットが1のデータを送信

マルチプロセッサビット	
0	[クリア条件] マルチプロセッサビットが0のデータを受信したとき
1	[セット条件] マルチプロセッサビットが1のデータを受信したとき

トランスミットエンド	
0	[クリア条件] (1)TDRE = 1の状態をリードした後、TDREフラグに0をライトしたとき (2)TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1)リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時 (2)SCRのTEビットが0かつERSビットが0のとき (3)GM=0のとき1バイトのシリアルキャラクタを送信して、2.5etu 後に TDRE = 1かつERS = 0 (正常送信)のとき (4)GM=1のとき1バイトのシリアルキャラクタを送信して、1.0etu 後に TDRE = 1かつERS = 0 (正常送信)のとき

【注】 etu (Elementary Time Unit) : 1ビットの転送期間

パリティエラー	
0	[クリア条件] PER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] 受信時の受信データとパリティビットを合わせた1の数が、SMRのO/Eビットで指定した偶数パリティ/奇数パリティの設定と一致しなかったとき

エラーシグナルステータス	
0	[クリア条件] (1)リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時 (2)ERS = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] エラーシグナルLowをサンプリングしたとき

【注】 SCRのTEビットを0にクリアしても、ERSフラグは影響を受けず以前の状態を保持します。

オーバランエラー	
0	[クリア条件] ORER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] RDRF = 1の状態での次のシリアル受信を完了したとき

レシーブデータレジスタフル	
0	[クリア条件] (1)RDRF = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2)RXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでRDRのデータをリードしたとき
1	[セット条件] シリアル受信が正常終了し、RSRからRDRへ受信データが転送されたとき

トランスミットデータレジスタエンブティ	
0	[クリア条件] (1)TDRE = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2)TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1)SCRのTEビットが0のとき (2)TDRからTSRにデータ転送が行われ、TDRにデータライトが可能になったとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FF85 : レシーブデータレジスタ 1 RDR1 : SCI1、 スマートカードインタフェース 1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

受信したシリアルデータを格納

## H'FF86 : スマートカードモードレジスタ 1 SCMR1 : SCI1、スマートカード インタフェース 1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF
初期値 :	1	1	1	1	0	0	1	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	-	R/W

スマートカード  
インタフェースモード選択

0	スマートカードインタフェース機能を禁止
1	スマートカードインタフェース機能を許可

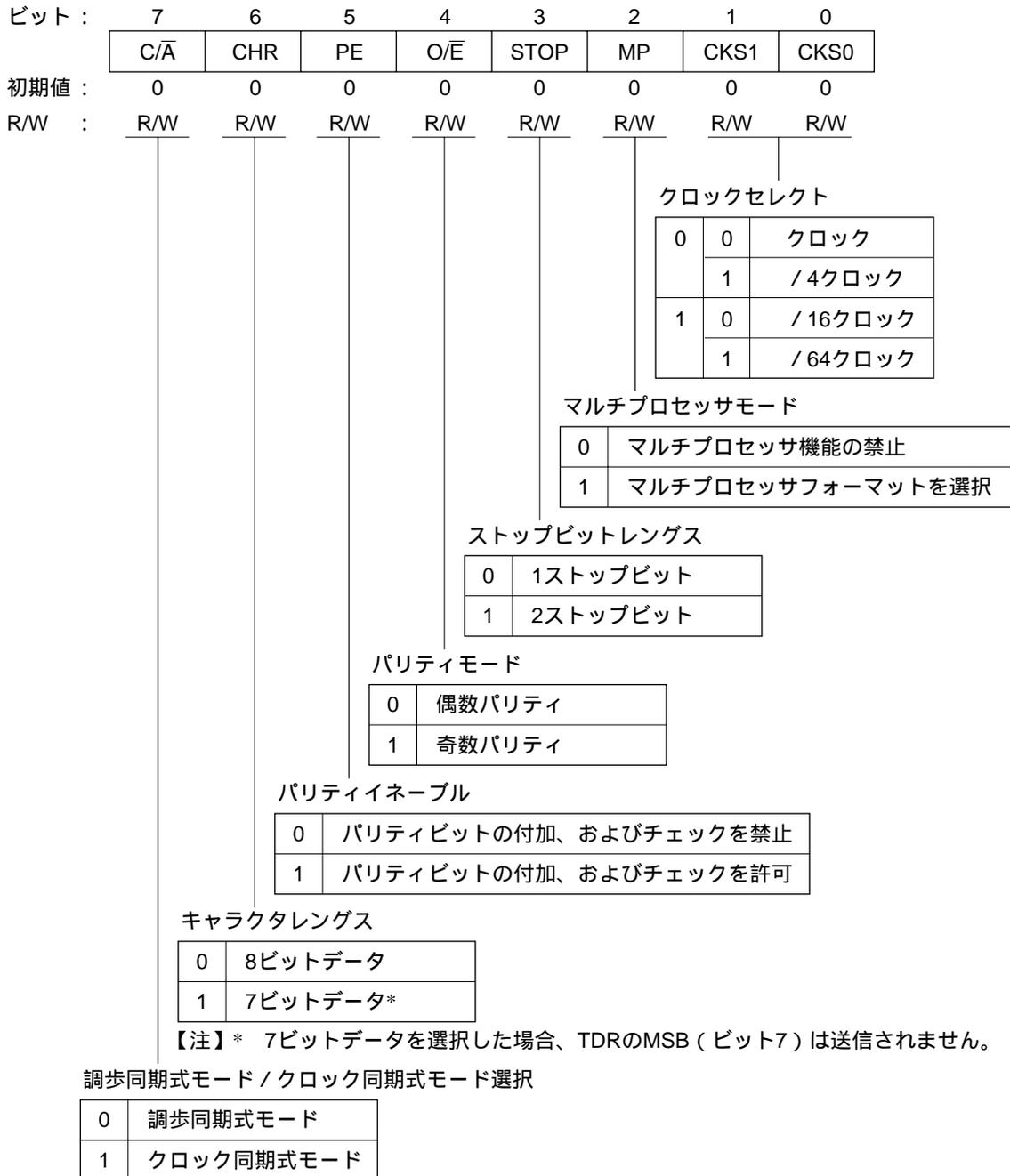
データのロジックレベルの反転を指定

0	TDRの内容をそのまま送信 受信データをそのままRDRに格納
1	TDRの内容を反転してデータを送信 受信データを反転してRDRに格納

シリアル/パラレル変換フォーマット選択

0	TDRの内容をLSBファーストで送信 受信データをLSBファーストとしてRDRに格納
1	TDRの内容をMSBファーストで送信 受信データをMSBファーストとしてRDRに格納

## H'FF88 : シリアルモードレジスタ2 SMR2 : SC2



## H'FF88 : シリアルモードレジスタ2 SMR2 : スマートカードインタフェース2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	GM	CHR	PE	O/E	STOP	MP	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

クロックセレクト		
0	0	クロック
	1	/4クロック
1	0	/16クロック
	1	/64クロック

マルチプロセッサモード	
0	マルチプロセッサ機能の禁止
1	設定禁止

ストップビットレングス	
0	設定禁止
1	2ストップビット

パリティモード	
0	偶数パリティ
1	奇数パリティ

パリティイネーブル	
0	設定禁止
1	パリティビットの付加、およびチェックを許可

キャラクタレングス	
0	8ビットデータ
1	設定禁止

GSMモード	
0	通常のスマートカードインタフェースモードの動作 (1) TENDフラグが開始ビットの先頭から12.5etuのタイミングで発生 (2) クロック出力のON / OFF制御のみ
1	GSMモードのスマートカードインタフェースモードの動作 (1) TENDフラグが開始ビットの先頭から11.0etuのタイミングで発生 (2) クロック出力のON / OFF制御のほか、High / Low固定制御可能 (SCRで設定)

【注】 etu ( Elementary Time Unit ) : 1ビットの転送期間

H'FF89 : ビットレートレジスタ2 BRR2 : SCI2、  
 スマートカードインタフェース2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

シリアル送信 / 受信のビットレートを設定

【注】 詳細は「14.2.8 ビットレートレジスタ (BRR)」を参照してください。

## H'FF8A : シリアルコントロールレジスタ2 SCR2 : SCI2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## クロックイネーブル

0	0	調歩同期式モード	内部クロック / SCK端子は入出力ポート
		クロック同期式モード	内部クロック / SCK端子は同期クロック出力
1	0	調歩同期式モード	内部クロック / SCK端子はクロック出力*1
		クロック同期式モード	内部クロック / SCK端子は同期クロック出力
1	0	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子はクロック入力*2
		クロック同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック入力
1	0	調歩同期式モード	外部クロック / SCK端子はクロック入力*2
		クロック同期式モード	外部クロック / SCK端子は同期クロック入力

【注】\*1 ビットレートと同じ周波数のクロックを出力

\*2 ビットレートの16倍の周波数のクロックを入力

## トランスミットエンドインタラプトイネーブル

0	送信終了割り込み (TEI) 要求を禁止
1	送信終了割り込み (TEI) 要求を許可

## マルチプロセッサインタラプトイネーブル

0	マルチプロセッサ割り込み禁止状態 [クリア条件] (1) MPIEビットを0にクリア (2) MPB = 1のデータを受信したとき
1	マルチプロセッサ割り込み許可状態 マルチプロセッサビットが1のデータを受け取るまで受信データフル割り込み (RXI) 要求、受信エラー割り込み (ERI) 要求、およびSSRのRDRF、FER、ORERの各フラグのセットを禁止します。

## レシーブイネーブル

0	受信動作を禁止
1	受信動作を許可

## トランスミットイネーブル

0	送信動作を禁止
1	送信動作を許可

## レシーブインタラプトイネーブル

0	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を禁止
1	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を許可

## トランスミットインタラプトイネーブル

0	送信データエンpty割り込み (TXI) 要求の禁止
1	送信データエンpty割り込み (TXI) 要求の許可

## H'FF8A : シリアルコントロールレジスタ2 SCR2 : スマートカードインタフェース2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TIE	RIE	TE	RE	MPIE	TEIE	CKE1	CKE0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

クロックイネーブル

SCMR	SMR	SCRの設定		SCK端子機能の説明
SMIF	C/Ā, GM	CKE1	CKE0	
0				SCI指定参照
1	0	0	0	ポート入力端子として動作
1	0	0	1	SCK出力端子としてクロック出力
1	1	0	0	SCK出力端子としてLow出力固定
1	1	0	1	SCK出力端子としてクロック出力
1	1	1	0	SCK出力端子としてHigh出力固定
1	1	1	1	SCK出力端子としてクロック出力

トランスミットエンドインタラプトイネーブル

0	送信終了割り込み (TEI) 要求を禁止
1	送信終了割り込み (TEI) 要求を許可

マルチプロセッサインタラプトイネーブル

0	マルチプロセッサ割り込み禁止状態 [ クリア条件 ] (1) MPIEビットを0にクリア (2) MPB = 1のデータを受信したとき
1	マルチプロセッサ割り込み許可状態 マルチプロセッサビットが1のデータを受け取るまで受信データフル割り込み (RXI) 要求、受信エラー割り込み (ERI) 要求、およびSSRのRDRF、FER、ORERの各フラグのセットを禁止します。

レシーブイネーブル

0	受信動作を禁止
1	受信動作を許可

トランスミットイネーブル

0	送信動作を禁止
1	送信動作を許可

レシーブインタラプトイネーブル

0	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を禁止
1	受信データフル割り込み (RXI) 要求、および受信エラー割り込み (ERI) 要求を許可

トランスミットインタラプトイネーブル

0	送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の禁止
1	送信データエンプティ割り込み (TXI) 要求の許可

---

H'FF8B : トランスミットデータレジスタ2 TDR2 : SCI2、  
スマートカードインタフェース2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W							

シリアル送信するデータを格納

## H'FF8C : シリアルステータスレジスタ2 SSR2 : SCI2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TDRE	RDRF	ORER	FER	PER	TEND	MPB	MPBT
初期値 :	1	0	0	0	0	1	0	0
R/W :	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R	R	R/W

マルチプロセッサビットトランスファ	
0	マルチプロセッサビットが0のデータを送信
1	マルチプロセッサビットが1のデータを送信

マルチプロセッサビット	
0	[クリア条件] マルチプロセッサビットが0のデータを受信したとき
1	[セット条件] マルチプロセッサビットが1のデータを受信したとき

トランスミットエンド	
0	[クリア条件] (1)TDRE = 1の状態をリードした後、TDREフラグに0をライトしたとき (2)TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1)SCRのTEビットが0のとき (2)1バイトのシリアル送信キャラクタの最後尾ビットの送信時にTDRE = 1であったとき

パリティエラー	
0	[クリア条件] PER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] 受信時の受信データとパリティビットを合わせた1の数が、SMRのO/Eビットで指定した偶数パリティ / 奇数パリティの設定と一致しなかったとき

フレーミングエラー	
0	[クリア条件] FER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] SCIが受信終了時に受信データの最後尾のストップビットをチェックし、ストップビットが0であったとき

オーバランエラー	
0	[クリア条件] ORER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] RDRF = 1の状態での次のシリアル受信を完了したとき

レシーブデータレジスタフル	
0	[クリア条件] (1)RDRF = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2)RXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでRDRのデータをリードしたとき
1	[セット条件] シリアル受信が正常終了し、RSRからRDRへ受信データが転送されたとき

トランスミットデータレジスタエンpty	
0	[クリア条件] (1)TDRE = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2)TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRへデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1)SCRのTEビットが0のとき (2)TDRからTSRIにデータ転送が行われ、TDRにデータライトが可能になったとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FF8C : シリアルステータスレジスタ2 SSR2 : スマートカードインタフェース2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TDRE	RDRF	ORER	ERS	PER	TEND	MPB	MPBT
初期値 :	1	0	0	0	0	1	0	0
R/W :	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R	R	R/W

マルチプロセッサビットトランスファ	
0	マルチプロセッサビットが0のデータを送信
1	マルチプロセッサビットが1のデータを送信

マルチプロセッサビット	
0	[クリア条件] マルチプロセッサビットが0のデータを受信したとき
1	[セット条件] マルチプロセッサビットが1のデータを受信したとき

トランスミットエンド	
0	[クリア条件] (1) TDRE = 1の状態をリードした後、TDREフラグに0をライトしたとき (2) TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRヘデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1) リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時 (2) SCRのTEビットが0かつERSビットが0のとき (3) GM=0のとき1バイトのシリアルキャラクタを送信して、2.5etu 後に TDRE = 1かつERS = 0 (正常送信)のとき (4) GM=1のとき1バイトのシリアルキャラクタを送信して、1.0etu 後に TDRE = 1かつERS = 0 (正常送信)のとき

【注】 etu ( Elementary Time Unit ) : 1ビットの転送期間

パリティエラー	
0	[クリア条件] PER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] 受信時の受信データとパリティビットを合わせた1の数が、SMRのO/Eビットで指定した偶数パリティ / 奇数パリティの設定と一致しなかったとき

エラーシグナルステータス	
0	[クリア条件] (1) リセット、スタンバイモード、またはモジュールストップモード時 (2) ERS = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] エラーシグナルLowをサンプリングしたとき

【注】 SCRのTEビットを0にクリアしても、ERSフラグは影響を受けず以前の状態を保持します。

オーバランエラー	
0	[クリア条件] ORER = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき
1	[セット条件] RDRF = 1の状態での次のシリアル受信を完了したとき

レシーブデータレジスタフル	
0	[クリア条件] (1) RDRF = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2) RXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでRDRのデータをリードしたとき
1	[セット条件] シリアル受信が正常終了し、RSRからRDRへ受信データが転送されたとき

トランスミットデータレジスタエンブティ	
0	[クリア条件] (1) TDRE = 1の状態をリードした後、0をライトしたとき (2) TXI割り込み要求によるDMACまたはDTCでTDRヘデータをライトしたとき
1	[セット条件] (1) SCRのTEビットが0のとき (2) TDRからTSRにデータ転送が行われ、TDRにデータライトが可能になったとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

H'FF8D : レシーブデータレジスタ2 RDR2 : SCI2、  
スマートカードインタフェース2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R

受信したシリアルデータを格納

H'FF8E : スマートカードモードレジスタ2 SCMR2 : SCI2、スマートカード  
インタフェース2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	SDIR	SINV	-	SMIF
初期値 :	1	1	1	1	0	0	1	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	-	R/W

スマートカード  
インタフェースモード選択

0	スマートカードインタフェース機能を禁止
1	スマートカードインタフェース機能を許可

データのロジックレベルの反転を指定

0	TDRの内容をそのまま送信 受信データをそのままRDRに格納
1	TDRの内容を反転してデータを送信 受信データを反転してRDRに格納

シリアル/パラレル変換フォーマット選択

0	TDRの内容をLSBファーストで送信 受信データをLSBファーストとしてRDRに格納
1	TDRの内容をMSBファーストで送信 受信データをMSBファーストとしてRDRに格納

H'FF90 : A/D データレジスタ AH    ADDR AH : A/D 変換器  
 H'FF91 : A/D データレジスタ AL    ADDR AL : A/D 変換器  
 H'FF92 : A/D データレジスタ BH    ADDR BH : A/D 変換器  
 H'FF93 : A/D データレジスタ BL    ADDR BL : A/D 変換器  
 H'FF94 : A/D データレジスタ CH    ADDR CH : A/D 変換器  
 H'FF95 : A/D データレジスタ CL    ADDR CL : A/D 変換器  
 H'FF96 : A/D データレジスタ DH    ADDR DH : A/D 変換器  
 H'FF97 : A/D データレジスタ DL    ADDR DL : A/D 変換器

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	AD9	AD8	AD7	AD6	AD5	AD4	AD3	AD2	AD1	AD0	-	-	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R	R

A/D変換された結果を格納

アナログ入力チャンネル		A/Dデータレジスタ
グループ0	グループ1	
AN0	AN4	ADDRA
AN1	AN5	ADDRB
AN2	AN6	ADDRC
AN3	AN7	ADDRD

## H'FF98 : A/D コントロール / ステータスレジスタ ADCSR : A/D

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	ADF	ADIE	ADST	SCAN	CKS	CH2	CH1	CH0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

### チャンネルセレクト

グループ選択	チャンネル選択		説 明	
CH2	CH1	CH0	シングルモード	スキャンモード
0	0	0	AN0 (初期値)	AN0
		1	AN1	AN0、AN1
	1	0	AN2	AN0 ~ AN2
		1	AN3	AN0 ~ AN3
1	0	0	AN4	AN4
		1	AN5	AN4、AN5
	1	0	AN6	AN4 ~ AN6
		1	AN7	AN4 ~ AN7

### クロックセレクト

0	変換時間 = 266ステート (max)
1	変換時間 = 134ステート (max)

### スキャンモード

0	シングルモード
1	スキャンモード

### A/Dスタート

0	A/D変換停止
1	(1) シングルモード : A/D変換を開始し変換が終了すると、自動的に0にクリア (2) スキャンモード : A/D変換を開始し、ソフトウェア、リセット、スタンバイモードまたはモジュールストップモードによって0にクリアされるまで、選択されたチャンネルを順次連続変換

### A/Dインタラプトイネーブル

0	A/D変換終了による割り込み要求を禁止
1	A/D変換終了による割り込み要求を許可

### A/Dエンドフラグ

0	[クリア条件] (1) ADF = 1の状態ADFフラグをリードした後、ADFフラグに0をライトしたとき (2) ADF割り込みによりDTCが起動してADDRをリードしたとき
1	[セット条件] (1) シングルモード : A/D変換が終了したとき (2) スキャンモード : 設定されたすべてのチャンネルのA/D変換が終了したとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FF99 : A/D コントロールレジスタ ADCR : A/D

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TRGS1	TRGS0	-	-	-	-	-	-
初期値 :	0	0	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	-	-	-(R/W)*	-(R/W)*	-	-

タイマトリガセレクト

TRGS1	TRGS0	説 明
0	0	外部トリガによるA/D変換の開始を禁止
	1	外部トリガ (TPU) によるA/D変換の開始を許可
1	0	外部トリガ (8ビットタイマ) によるA/D変換の開始を許可
	1	外部トリガ端子 ( $\overline{\text{ADTRG}}$ ) によるA/D変換の開始を許可

【注】\* H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390はR/Wとなります。  
リザーブビットですので、ライト時には1をライトしてください。

H'FFA4 : D/A データレジスタ 0 DADR0 : D/A

H'FFA5 : D/A データレジスタ 1 DADR1 : D/A

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

D/A変換を行うデータを格納

H'FFA6 : D/A コントロールレジスタ DACR : D/A

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	DAOE1	DAOE0	DAE	-	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	1	1	1	1	1
R/W :	R/W	R/W	R/W	-	-	-	-	-

D/Aアウトプットイネーブル0

0	アナログ出力DA0を禁止
1	チャンネル0のD/A変換を許可。アナログ出力DA0を許可

D/Aアウトプットイネーブル1

0	アナログ出力DA1を禁止
1	チャンネル1のD/A変換を許可。アナログ出力DA1を許可

D/A変換制御

DAOE1	DAOE0	DAE	説明	
0	0	*	チャンネル0、1のD/A変換を禁止	
		1	0	チャンネル0のD/A変換を許可 チャンネル1のD/A変換を禁止
			1	チャンネル0、1のD/A変換を許可
1	0	0	チャンネル0のD/A変換を禁止 チャンネル1のD/A変換を許可	
			1	チャンネル0、1のD/A変換を許可
		1	*	チャンネル0、1のD/A変換を許可

\* : Don't care

## H'FFAC : リザーブレジスタ

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	-	-	-	-
初期値 :	0	0	1	1	0	0	0	0
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R	R	R
	リザーブビット 0をライト		リザーブビット 1をライト		リザーブビット 0をライト			

H'FFB0 : タイマコントロールレジスタ 0    TCR0 : 8 ビットタイマチャンネル 0

H'FFB1 : タイマコントロールレジスタ 1    TCR1 : 8 ビットタイマチャンネル 1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0																													
	CMIEB	CMIEA	OVIE	CCLR1	CCLR0	CKS2	CKS1	CKS0																													
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0																													
R/W :	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W																													
	<table border="1"> <tr> <th colspan="3">クロックセレクト</th> </tr> <tr> <td rowspan="4">0</td> <td>0</td> <td>0</td> <td>クロック入力を禁止</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>内部クロック : / 8立ち下がりエッジでカウント</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>内部クロック : / 64立ち下がりエッジでカウント</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td>内部クロック : / 8192立ち下がりエッジでカウント</td> </tr> <tr> <td rowspan="4">1</td> <td>0</td> <td>0</td> <td>チャンネル0の場合 : TCNT1のオーバーフロー信号でカウント* チャンネル1の場合 : TCNT0のコンペアマッチAでカウント*</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>外部クロック : 立ち上がりエッジでカウント</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>外部クロック : 立ち下がりエッジでカウント</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td>外部クロック : 立ち上がり / 立ち下がり両エッジでカウント</td> </tr> </table>								クロックセレクト			0	0	0	クロック入力を禁止	1	0	内部クロック : / 8立ち下がりエッジでカウント	1	0	内部クロック : / 64立ち下がりエッジでカウント	1	1	内部クロック : / 8192立ち下がりエッジでカウント	1	0	0	チャンネル0の場合 : TCNT1のオーバーフロー信号でカウント* チャンネル1の場合 : TCNT0のコンペアマッチAでカウント*	1	0	外部クロック : 立ち上がりエッジでカウント	1	0	外部クロック : 立ち下がりエッジでカウント	1	1	外部クロック : 立ち上がり / 立ち下がり両エッジでカウント
クロックセレクト																																					
0	0	0	クロック入力を禁止																																		
	1	0	内部クロック : / 8立ち下がりエッジでカウント																																		
	1	0	内部クロック : / 64立ち下がりエッジでカウント																																		
	1	1	内部クロック : / 8192立ち下がりエッジでカウント																																		
1	0	0	チャンネル0の場合 : TCNT1のオーバーフロー信号でカウント* チャンネル1の場合 : TCNT0のコンペアマッチAでカウント*																																		
	1	0	外部クロック : 立ち上がりエッジでカウント																																		
	1	0	外部クロック : 立ち下がりエッジでカウント																																		
	1	1	外部クロック : 立ち上がり / 立ち下がり両エッジでカウント																																		
	<table border="1"> <tr> <th colspan="3">カウンタクリア</th> </tr> <tr> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td>クリアを禁止</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>コンペアマッチAによりクリア</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td>0</td> <td>コンペアマッチBによりクリア</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>外部リセット入力の立ち上がりエッジによりクリア</td> </tr> </table>								カウンタクリア			0	0	クリアを禁止	1	コンペアマッチAによりクリア	1	0	コンペアマッチBによりクリア	1	外部リセット入力の立ち上がりエッジによりクリア																
カウンタクリア																																					
0	0	クリアを禁止																																			
	1	コンペアマッチAによりクリア																																			
1	0	コンペアマッチBによりクリア																																			
	1	外部リセット入力の立ち上がりエッジによりクリア																																			
	<table border="1"> <tr> <th colspan="2">タイマオーバーフローインタラプトイネーブル</th> </tr> <tr> <td>0</td> <td>OVFによる割り込み要求 (OVI) を禁止</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>OVFによる割り込み要求 (OVI) を許可</td> </tr> </table>								タイマオーバーフローインタラプトイネーブル		0	OVFによる割り込み要求 (OVI) を禁止	1	OVFによる割り込み要求 (OVI) を許可																							
タイマオーバーフローインタラプトイネーブル																																					
0	OVFによる割り込み要求 (OVI) を禁止																																				
1	OVFによる割り込み要求 (OVI) を許可																																				
	<table border="1"> <tr> <th colspan="2">コンペアマッチインタラプトイネーブルA</th> </tr> <tr> <td>0</td> <td>CMFAによる割り込み要求 (CMIA) を禁止</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>CMFAによる割り込み要求 (CMIA) を許可</td> </tr> </table>								コンペアマッチインタラプトイネーブルA		0	CMFAによる割り込み要求 (CMIA) を禁止	1	CMFAによる割り込み要求 (CMIA) を許可																							
コンペアマッチインタラプトイネーブルA																																					
0	CMFAによる割り込み要求 (CMIA) を禁止																																				
1	CMFAによる割り込み要求 (CMIA) を許可																																				
	<table border="1"> <tr> <th colspan="2">コンペアマッチインタラプトイネーブルB</th> </tr> <tr> <td>0</td> <td>CMFBによる割り込み要求 (CMIB) を禁止</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>CMFBによる割り込み要求 (CMIB) を許可</td> </tr> </table>								コンペアマッチインタラプトイネーブルB		0	CMFBによる割り込み要求 (CMIB) を禁止	1	CMFBによる割り込み要求 (CMIB) を許可																							
コンペアマッチインタラプトイネーブルB																																					
0	CMFBによる割り込み要求 (CMIB) を禁止																																				
1	CMFBによる割り込み要求 (CMIB) を許可																																				

【注】\* チャンネル0のクロック入力をTCNT1のオーバーフロー信号とし、チャンネル1のクロック入力をTCNT0のコンペアマッチ信号とすると、カウントアップクロックが発生しません。この設定は行わないでください。

H'FFB2 : タイマコントロール/ステータスレジスタ0 TCSR0 :  
8ビットタイマチャンネル0

H'FFB3 : タイマコントロール/ステータスレジスタ1 TCSR1 :  
8ビットタイマチャンネル1

TCSR0 ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	CMFB	CMFA	OVF	ADTE	OS3	OS2	OS1	OS0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
TCSR1 ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	CMFB	CMFA	OVF		OS3	OS2	OS1	OS0
初期値 :	0	0	0	1	0	0	0	0
R/W :	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*		R/W	R/W	R/W	R/W

アウトプットセレクト

0	0	コンペアマッチAで変化しない
	1	コンペアマッチAで0出力
1	0	コンペアマッチAで1出力
	1	コンペアマッチAごとに反転出力 (トグル出力)

アウトプットセレクト

0	0	コンペアマッチBで変化しない
	1	コンペアマッチBで0出力
1	0	コンペアマッチBで1出力
	1	コンペアマッチBごとに反転出力 (トグル出力)

A/Dトリガイネーブル (TCSR0のみ)

0	コンペアマッチAによるA/D変換開始要求を禁止
1	コンペアマッチAによるA/D変換開始要求を許可

タイマオーバフローフラグ

0	[クリア条件] OVF = 1の状態、OVFをリードした後、OVFに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTがH'FF H'00になったとき

コンペアマッチフラグA

0	[クリア条件] (1) CMFA = 1の状態、CMFAをリードした後、CMFAに0をライトしたとき (2) CMIA割り込みにより、DTCが起動され、DTCのMRBのDISELのビットが0のとき
1	[セット条件] TCNT = TCORAになったとき

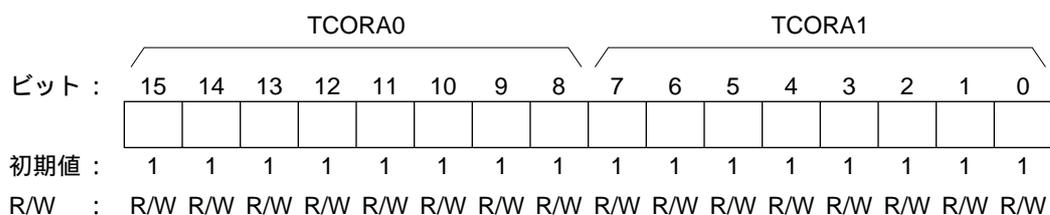
コンペアマッチフラグB

0	[クリア条件] (1) CMFB = 1の状態、CMFBをリードした後、CMFBに0をライトしたとき (2) CMIB割り込みにより、DTCが起動され、DTCのMRBのDISELのビットが0のとき
1	[セット条件] TCNT = TCORBになったとき

【注】\* ビット7~5は、フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

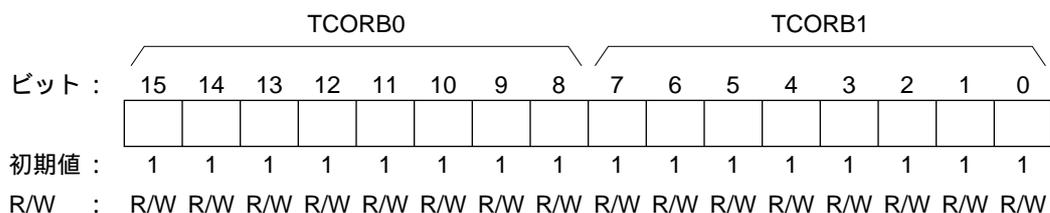
H'FFB4 : タイムコンスタントレジスタ A0 TCORA0 :  
8ビットタイマチャネル0

H'FFB5 : タイムコンスタントレジスタ A1 TCORA1 :  
8ビットタイマチャネル1



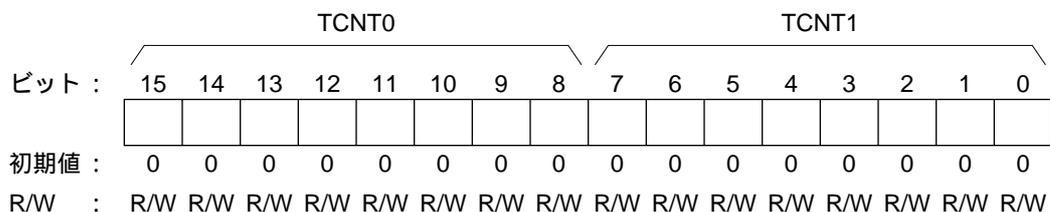
H'FFB6 : タイムコンスタントレジスタ B1 TCORB0 :  
8ビットタイマチャネル0

H'FFB7 : タイムコンスタントレジスタ B1 TCORB1 :  
8ビットタイマチャネル1



H'FFB8 : タイマカウンタ0 TCNT0 : 8ビットタイマチャネル0

H'FFB9 : タイマカウンタ1 TCNT1 : 8ビットタイマチャネル1



## H'FFBC(W)H'FFBC(R) : タイマコントロール/ステータスレジスタ

TCSR : WDT

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	OVF	WT/IT	TME	-	-	CKS2	CKS1	CKS0
初期値 :	0	0	0	1	1	0	0	0
R/W :	R/(W)*	R/W	R/W	-	-	R/W	R/W	R/W

クロックセレクト

CKS2	CKS1	CKS0	クロック	オーバーフロー周期* ( = 20MHzの場合)
0	0	0	/ 2 ( 初期値 )	25.6 μs
		1	/ 64	819.2 μs
	1	0	/ 128	1.6ms
		1	/ 512	6.6ms
1	0	0	/ 2048	26.2ms
		1	/ 8192	104.9ms
	1	0	/ 32768	419.4ms
		1	/ 131072	1.68s

【注】\* オーバーフロー周期は、TCNTがH'00からカウントアップを開始し、オーバーフローするまでの時間です。

タイマイネーブル

0	TCNTをH'00に初期化し、カウント動作を停止
1	TCNTはカウント動作

タイマモードセレクト

0	インターバルタイマモード : TCNTがオーバーフローしたときCPUへインターバルタイマ割り込み (WOVI) を要求
1	ウォッチドッグタイマモード : TCNTがオーバーフローしたときWDTOVF信号*1を外部へ出力*2

【注】\*1 F-ZTAT版、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390では、WDTOVF端子機能は使用できません。

\*2 ウォッチドッグタイマモードのとき、TCNTがオーバーフローした場合についての詳細は「13.2.3 リセットコントロール/ステータスレジスタ (RSTCSR)」を参照してください。

オーバーフローフラグ

0	[クリア条件] OVF=1の状態、TCSRをリード後、OVFに0をライトしたとき
1	[セット条件] インターバルタイマモードで、TCNTがオーバーフロー (H'FF H'00) したとき

TCSRは容易に書き換えられないように、書き込み方法が一般のレジスタと異なっています。詳細は、「13.2.4 レジスタアクセス時の注意」を参照してください。

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

## H'FFBC(W)H'FFBD(R) : タイマカウンタ TCNT : WDT

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

【注】 TCNTは容易に書き換えられないように、書き込み方法が一般のレジスタと異なっています。詳細は、「13.2.4 レジスタアクセス時の注意」を参照してください。

## H'FFBE(W)H'FFBF(R) : リセットコントロール/ステータスレジスタ

RSTCSR : WDT

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	WOVF	RSTE	RSTS	-	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	1	1	1	1	1
R/W :	R/(W)*	R/W	R/W	-	-	-	-	-

リセットセレクト

0	パワーオンリセット
1	マニュアルリセット*

【注】\* H8S/2357 (F-ZTAT、マスクROM)、H8S/2352、H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390ではマニュアルリセットはサポートしていません。ライト時には、0を書き込んでください。

リセットイネーブル

0	TCNTがオーバーフローしたとき、内部リセットしない*
1	TCNTがオーバーフローしたとき内部リセットする

【注】\* 本LSI内部はリセットされませんが、WDT内のTCNT、TCSRはリセットされます。

ウォッチドッグタイマオーバーフローフラグ

0	[クリア条件] WOVF=1の状態ではRSTCSRをリードした後、WOVFIに0をライトしたとき
1	[セット条件] ウォッチドッグタイマモードでTCNTがオーバーフロー (H'FF H'00) したとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

RSTCSRは容易に書き替えられないように、書き込み方法が一般のレジスタと異なります。

詳細は「13.2.4 レジスタアクセス時の注意」を参照してください。

## H'FFC0 : タイマスタートレジスタ TSTR : TPU

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	CST5	CST4	CST3	CST2	CST1	CST0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

カウンタスタート

0	TCNTnのカウンタ動作は停止
1	TCNTnのカウンタ動作

(n = 5 ~ 0)

【注】 TIOC端子を出力状態で動作中に、CSTビットに0をライトするとカウンタは停止しますが、TIOC端子のアウトプットコンペア出力レベルは保持されます。CSTビットが0の状態ではTIOAへのライトを行うと、設定した初期出力値に端子の出力レベルが更新されます。

## H'FFC1 : タイマシンクロレジスタ TSYR : TPU

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	SYNC5	SYNC4	SYNC3	SYNC2	SYNC1	SYNC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

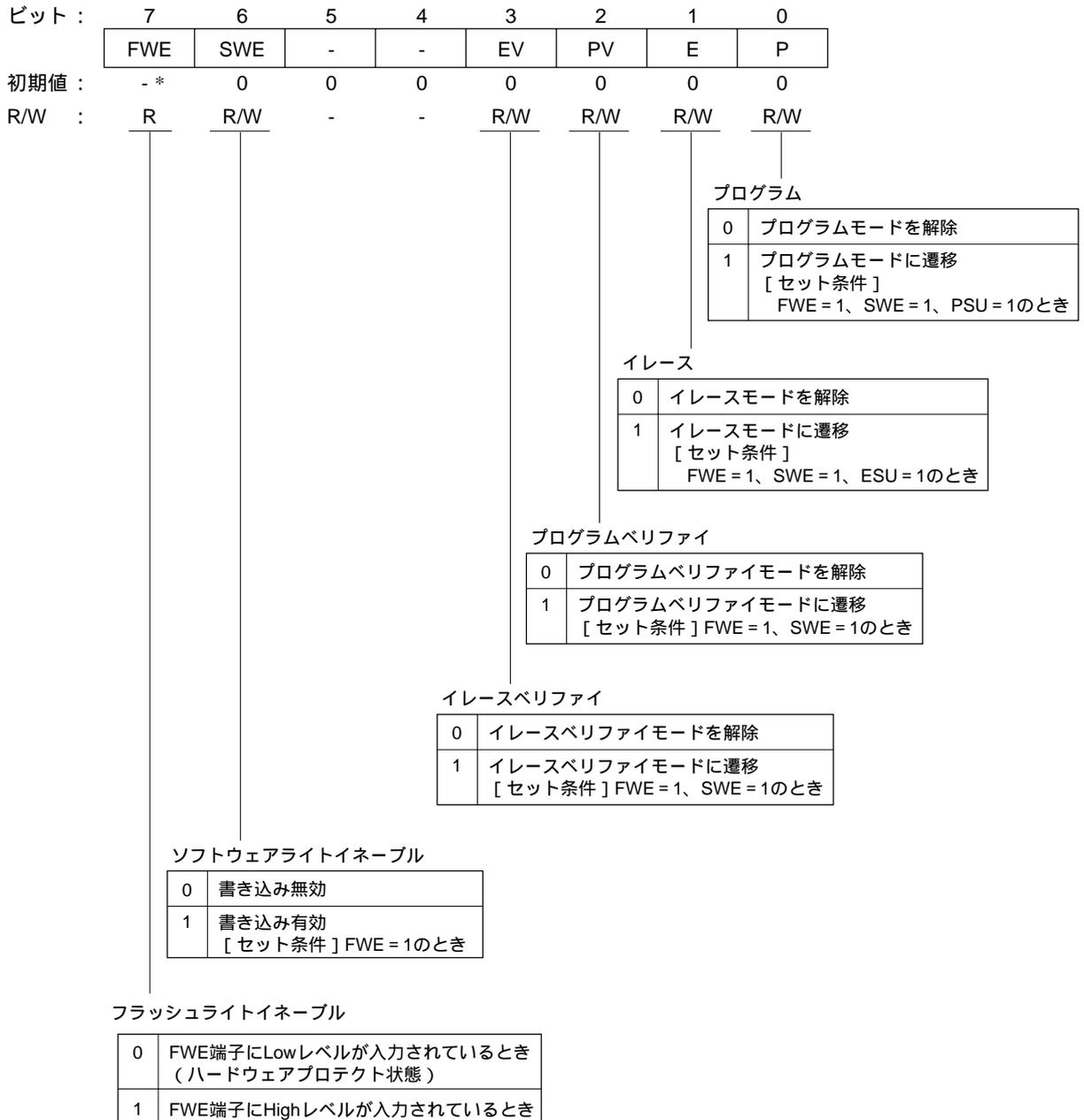
タイマ同期

0	TCNTnは独立動作 (TCNTのプリセット/クリアは他チャンネルと無関係)
1	TCNTnは同期動作 TCNTの同期プリセット/同期クリアが可能

(n = 5 ~ 0)

- 【注】
1. 同期動作の設定には、最低2チャンネルのSYNCビットを1にセットする必要があります。
  2. 同期クリアの設定には、SYNCビットのほかにTCRのCCLR2~CCLR0ビットで、TCNTのクリア要因を設定する必要があります。

## H'FFC8 : フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 FLMCR1 : FLASH ( H8S/2357F-ZTAT の場合 )



【注】 \* FWE端子の状態により決定されます。

## H'FFC9 : フラッシュメモリコントロールレジスタ2 FLMCR2 : FLASH ( H8S/2357F-ZTAT の場合 )

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	FLER	-	-	-	-	-	ESU	PSU
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	-	-	-	-	-	R/W	R/W

プログラムセットアップ	
0	プログラムセットアップ解除
1	プログラムセットアップ [セット条件] FWE = 1、SWE = 1のとき

イレースセットアップ	
0	イレースセットアップ解除
1	イレースセットアップ [セット条件] FWE = 1、SWE = 1のとき

フラッシュメモリエラー	
0	フラッシュメモリは正常に動作しています。 フラッシュメモリへの書き込み / 消去プロテクト (エラープロテクト) が無効 [クリア条件] リセットまたはハードウェアスタンバイモードのとき
1	フラッシュメモリへの書き込み / 消去中にエラーが発生 したことを示します。 フラッシュメモリへの書き込み / 消去プロテクト (エラープロテクト) が有効 [セット条件] 「19.10.3 エラープロテクト」参照

H'FFCA : 消去ブロック指定レジスタ 1 EBR1 : FLASH  
( H8S/2357F-ZTAT の場合 )

H'FFCB : 消去ブロック指定レジスタ 2 EBR2 : FLASH  
( H8S/2357F-ZTAT の場合 )

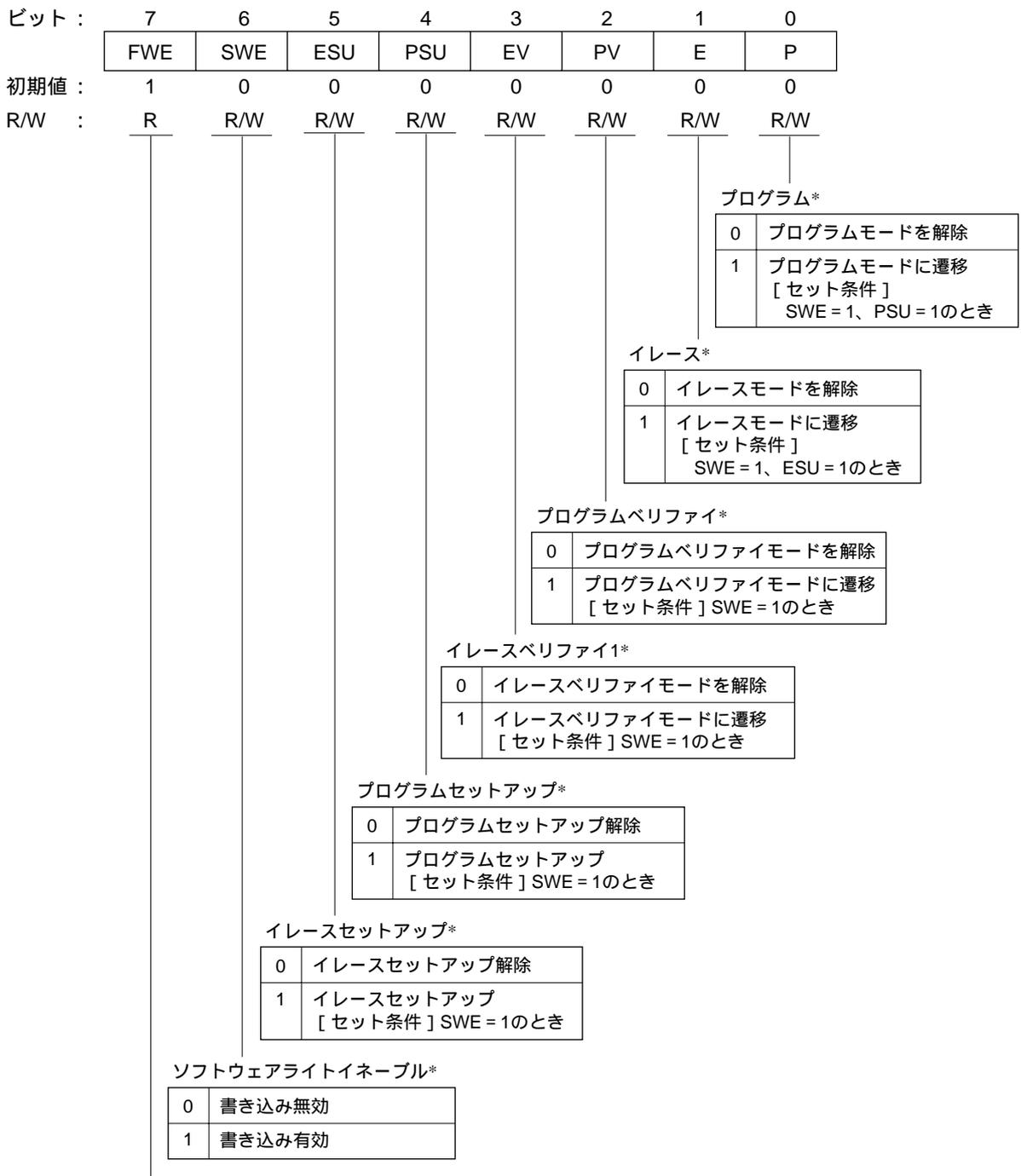
ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
EBR1	-	-	-	-	-	-	EB9	EB8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	-	-	R/W	R/W

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
EBR2	EB7	EB6	EB5	EB4	EB3	EB2	EB1	EB0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

#### 消去ブロックの分割

ブロック (サイズ)	アドレス
EB0 (1kバイト)	H'000000 ~ H'0003FF
EB1 (1kバイト)	H'000400 ~ H'0007FF
EB2 (1kバイト)	H'000800 ~ H'000BFF
EB3 (1kバイト)	H'000C00 ~ H'000FFF
EB4 (28kバイト)	H'001000 ~ H'007FFF
EB5 (16kバイト)	H'008000 ~ H'00BFFF
EB6 (8kバイト)	H'00C000 ~ H'00DFFF
EB7 (8kバイト)	H'00E000 ~ H'00FFFF
EB8 (32kバイト)	H'010000 ~ H'017FFF
EB9 (32kバイト)	H'018000 ~ H'01FFFF

## H'FFC8 : フラッシュメモリコントロールレジスタ 1 FLMCR1 : FLASH ( H8S/2398F-ZTAT の場合 )



フラッシュライトイネーブル

リードすると常に1が読み込まれます。ライトは無効です。

【注】\* 対象アドレスは、H'000000 ~ H'03FFFFとなります。

## H'FFC9 : フラッシュメモリコントロールレジスタ 2 FLMCR2 : FLASH ( H8S/2398F-ZTAT の場合 )

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	FLER	-	-	-	-	-	-	-
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	-	-	-	-	-	-	-

### フラッシュメモリエラー

0	フラッシュメモリは正常に動作しています。 フラッシュメモリへの書き込み / 消去プロテクト ( エラープロテクト ) が無効 [ クリア条件 ] リセットまたはハードウェアスタンバイモードのとき
1	フラッシュメモリへの書き込み / 消去中にエラーが発生したことを示します。 フラッシュメモリへの書き込み / 消去プロテクト ( エラープロテクト ) が有効 [ セット条件 ] 「19.19.3 エラープロテクト」参照

## H'FFCA : 消去ブロック指定レジスタ 1 EBR1 : FLASH

## H'FFCB : 消去ブロック指定レジスタ 2 EBR2 : FLASH

( H8S/2398F-ZTAT の場合 )

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
EBR1	EB7	EB6	EB5	EB4	EB3	EB2	EB1	EB0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
EBR2	-	-	-	-	EB11	EB10	EB9	EB8
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

## H'FFD0 : タイマコントロールレジスタ 0 TCR0 : TPU0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	CCLR2	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

タイマプリスケアラ

0	0	0	内部クロック : /1でカウント
		1	内部クロック : /4でカウント
1	0	0	内部クロック : /16でカウント
		1	内部クロック : /64でカウント
1	0	0	外部クロック : TCLKA端子入力でカウント
		1	外部クロック : TCLKB端子入力でカウント
	1	0	外部クロック : TCLKC端子入力でカウント
		1	外部クロック : TCLKD端子入力でカウント

入力クロックのエッジを選択

0	0	立ち上がりエッジでカウント
	1	立ち下がりエッジでカウント
1	-	両エッジでカウント

カウンタクリア

0	0	0	TCNTのクリア禁止
		1	TGRAのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
	1	0	TGRBのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
		1	同期クリア / 同期動作をしている他のチャネルのカウンタクリアでTCNTをクリア*1
1	0	0	TCNTのクリア禁止
		1	TGRCのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア*2
	1	0	TGRDのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア*2
		1	同期クリア / 同期動作をしている他のチャネルのカウンタクリアでTCNTをクリア*1

【注】\*1 同期動作の設定は、TSYRのSYNCビットを1にすることにより行います。

\*2 TGRCまたはTGRDをバッファレジスタとして使用している場合は、バッファレジスタの設定が優先され、コンペアマッチ / インพุットキャプチャが発生しないため、TCNTはクリアされません。

## H'FFD1 : タイマモードレジスタ0 TMDR0 : TPU0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	BFB	BFA	MD3	MD2	MD1	MD0
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W

## モード

0	0	0	0	通常動作	
		1		リザーブ	
			1	0	PWMモード1
			1		PWMモード2
	1	0	0	0	位相計数モード1
				1	位相計数モード2
		1	0	0	位相計数モード3
				1	位相計数モード4
1	*	*	*	-	

\* : Don't care

- 【注】 1. MD3はリザーブビットです。  
ライト時には常に0を書き込んでください。
2. チャンネル0、3では、位相計数モードの設定はできません。  
MD2には常に0をライトしてください。

## バッファ動作設定A

0	TGRAは通常動作
1	TGRAとTGRCはバッファ動作

## バッファ動作設定B

0	TGRBは通常動作
1	TGRBとTGRDはバッファ動作

## H'FFD2 : タイマ I/O コントロールレジスタ 0H TIOR0H : TPU0

ビット :

	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

TGR0A I/Oコントロール

0	0	0	0	0	TGR0Aは	出力禁止		
				1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1	コンペア		コンペアマッチで1出力	
				1	レジスタ		コンペアマッチでトグル出力	
	1	0	0	0	1		出力禁止	
					1		初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力
					1		コンペアマッチで1出力	
					1		コンペアマッチでトグル出力	
1	0	0	0	0	TGR0Aは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
				1	インプット	TIOCA0端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ	
				1	キャプチャ		両エッジでインプットキャプチャ	
				1	レジスタ	キャプチャ入力元は	TCNT1のカウンタアップ / カウンタダウン チャネル / カウントクロック でインプットキャプチャ	

TGR0B I/Oコントロール

0	0	0	0	0	TGR0Bは	出力禁止		
				1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1	コンペア		コンペアマッチで1出力	
				1	レジスタ		コンペアマッチでトグル出力	
	1	0	0	0	1		出力禁止	
					1		初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力
					1		コンペアマッチで1出力	
					1		コンペアマッチでトグル出力	
1	0	0	0	0	TGR0Bは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ	
				1	インプット	TIOCB0端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ	
				1	キャプチャ		両エッジでインプットキャプチャ	
				1	レジスタ	キャプチャ入力元は	TCNT1のカウンタアップ / カウンタダウン チャネル / カウントクロック でインプットキャプチャ <sup>*1</sup>	

\* : Don't care

\* : Don't care

【注】\*1 TCR1のTPSC2 ~ TPSC0ビットをB'000とし、TCNT1のカウントクロックに / 1を使用した場合、本設定は無効となり、インプットキャプチャは発生しません。

## H'FFD3 : タイマ I/O コントロールレジスタ 0L TIOR0L : TPU0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOD3	IOD2	IOD1	IOD0	IOC3	IOC2	IOC1	IOC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

TGR0C I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR0Cは	出力禁止		
			1	アウトプット	初期出力は0出力 コンペアマッチで0出力		
			0	コンペア	コンペアマッチで1出力		
			1	レジスタ	コンペアマッチでトグル出力		
	1	0	0	0	出力禁止		
				1	初期出力は1出力 コンペアマッチで0出力		
				0	コンペアマッチで1出力		
				1	コンペアマッチでトグル出力		
	1	0	0	0	TGR0Cは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ
				1	インプット	TIOCC0端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ
				1	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ	
				*	レジスタ	キャプチャ入力元は	TCNT1のカウントアップ/カウントダウン チャネル/カウントクロック でインプットキャプチャ

\* : Don't care

【注】 TMDR0のBFAビットを1にセットしてTGR0Cをバッファレジスタとして使用した場合は、本設定は無効になり、インプットキャプチャ/アウトプットコンペアは発生しません。

TGR0D I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR0Dは	出力禁止		
			1	アウトプット	初期出力は0出力 コンペアマッチで0出力		
			0	コンペア	コンペアマッチで1出力		
			1	レジスタ*2	コンペアマッチでトグル出力		
	1	0	0	0	出力禁止		
				1	初期出力は1出力 コンペアマッチで0出力		
				0	コンペアマッチで1出力		
				1	コンペアマッチでトグル出力		
	1	0	0	0	TGR0Dは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ
				1	インプット	TIOCD0端子	立ち下がりエッジでインプットキャプチャ
				1	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ	
				*	レジスタ*2	キャプチャ入力元は	TCNT1のカウントアップ/カウントダウン チャネル/カウントクロック でインプットキャプチャ*1

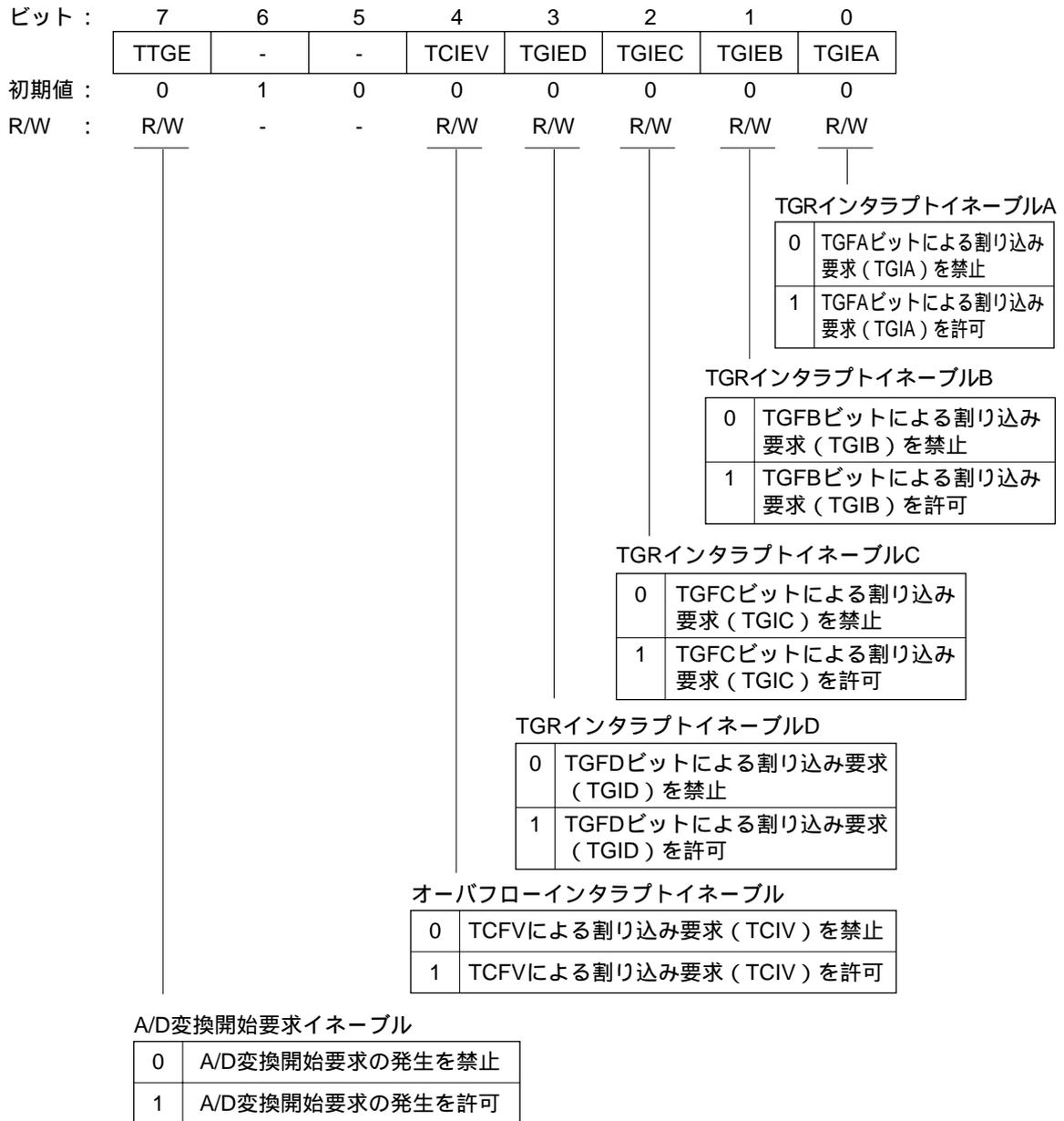
\* : Don't care

【注】\*1 TCR1のTPSC2 ~ TPSC0ビットをB'000とし、TCNT1のカウントクロックに /1を使用した場合、本設定は無効となり、インプットキャプチャは発生しません。

\*2 TMDR0のBFBビットを1にセットしてTGR0Dをバッファレジスタとして使用した場合は、本設定は無効になり、インプットキャプチャ/アウトプットコンペアは発生しません。

【注】 TGRC、あるいはTGRDをバッファ動作に設定した場合は、本設定は無効となり、バッファレジスタとして動作します。

### H'FFD4 : タイマインタラプトイネーブルレジスタ0 TIER0 : TPU0



## H'FFD5 : タイマステータスレジスタ 0 TSR0 : TPU0

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	TCFV	TGFD	TGFC	TGFB	TGFA
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*	R/(W)*

## TGRAインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[クリア条件] (1) TGIA割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGIA割り込みによりDMACが起動され、DMACのDMABCRのDTAビットが1のとき (3) TGFA = 1の状態ではTGFAをリード後、TGFAに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRAがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRAになったとき (2) TGRAがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRAに転送されたとき

## TGRBインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[クリア条件] (1) TGIB割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFB = 1の状態ではTGFBをリード後、TGFBに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRBがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRBになったとき (2) TGRBがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRBに転送されたとき

## TGRCインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[クリア条件] (1) TGIC割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFC = 1の状態ではTGFCをリード後、TGFCに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRCがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRCになったとき (2) TGRCがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRCに転送されたとき

## TGRDインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ

0	[クリア条件] (1) TGID割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFD = 1の状態ではTGFDをリード後、TGFDに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRDがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRDになったとき (2) TGRDがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRDに転送されたとき

## オーバーフローフラグ

0	[クリア条件] TCFV = 1の状態ではTCFVをリード後、TCFVに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTの値がオーバーフロー (H'FFFF H'0000) したとき

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

H'FFD6 : タイマカウンタ 0 TCNT0 : TPU0

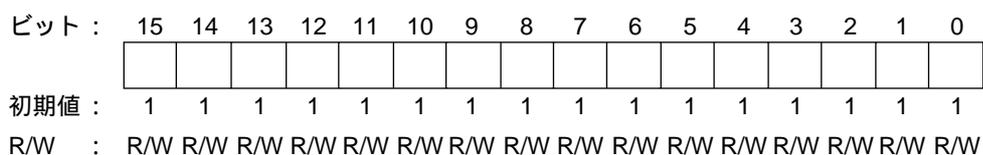


H'FFD8 : タイマジェネラルレジスタ 0A TGR0A : TPU0

H'FFDA : タイマジェネラルレジスタ 0B TGR0B : TPU0

H'FFDC : タイマジェネラルレジスタ 0C TGR0C : TPU0

H'FFDE : タイマジェネラルレジスタ 0D TGR0D : TPU0



## H'FFE0 : タイマコントロールレジスタ 1 TCR1 : TPU1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	R/W						

## タイマプリスケラ

0	0	0	内部クロック : /1でカウント
		1	内部クロック : /4でカウント
	1	0	内部クロック : /16でカウント
		1	内部クロック : /64でカウント
1	0	0	外部クロック : TCLKA端子入力でカウント
		1	外部クロック : TCLKB端子入力でカウント
	1	0	内部クロック : /256でカウント
		1	TCNT2のオーバーフロー / アンダフローでカウント

【注】 チャンネル1が位相計数モード時、この設定は無効になります。

## 入力クロックのエッジを選択

0	0	立ち上がりエッジでカウント
	1	立ち下がりエッジでカウント
1	- *	両エッジでカウント

【注】 \* チャンネル1が位相計数モード時、この設定は無効になります。

## カウンタクリア

0	0	TCNTのクリア禁止
	1	TGRAのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
1	0	TGRBのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
	1	同期クリア / 同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア*

【注】 \* 同期動作の設定は、TSYRのSYNCビットを1にすることにより行います。

## H'FFE1 : タイマモードレジスタ 1 TMDR1 : TPU1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

モード

0	0	0	0	通常動作
		1		リザーブ
		1	0	PWMモード1
		1		PWMモード2
	1	0	0	位相計数モード1
			1	位相計数モード2
		1	0	位相計数モード3
			1	位相計数モード4
1	*	*	*	-

\* : Don't care

【注】 MD3はリザーブビットです。  
 ライト時には常に0を書き込んでください。

## H'FFE2 : タイマ I/O コントロールレジスタ 1 TIOR1 : TPU1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

TGR1A I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR1Aは	出力禁止		
				1	アウトプット	初期出力は0出力 コンペアマッチで0出力	
				1	0	コンペア	コンペアマッチで1出力
		レジスタ	コンペアマッチでトグル出力				
		1	0	0	TGR1Aは	出力禁止	
					1	初期出力は1出力 コンペアマッチで0出力	
	1				0	コンペア	コンペアマッチで1出力
			レジスタ	コンペアマッチでトグル出力			
	1		0	0	TGR1Aは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ
					1	インプット	TIOCA1端子
		1			*	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ
		1	*	*	レジスタ	キャプチャ入力元は	チャンネル0 / TGR0Aのコンペアマッチ /
TGR0Aコンペアマッチ /					インプットキャプチャの発生でインプット		
インプットキャプチャ					キャプチャ		

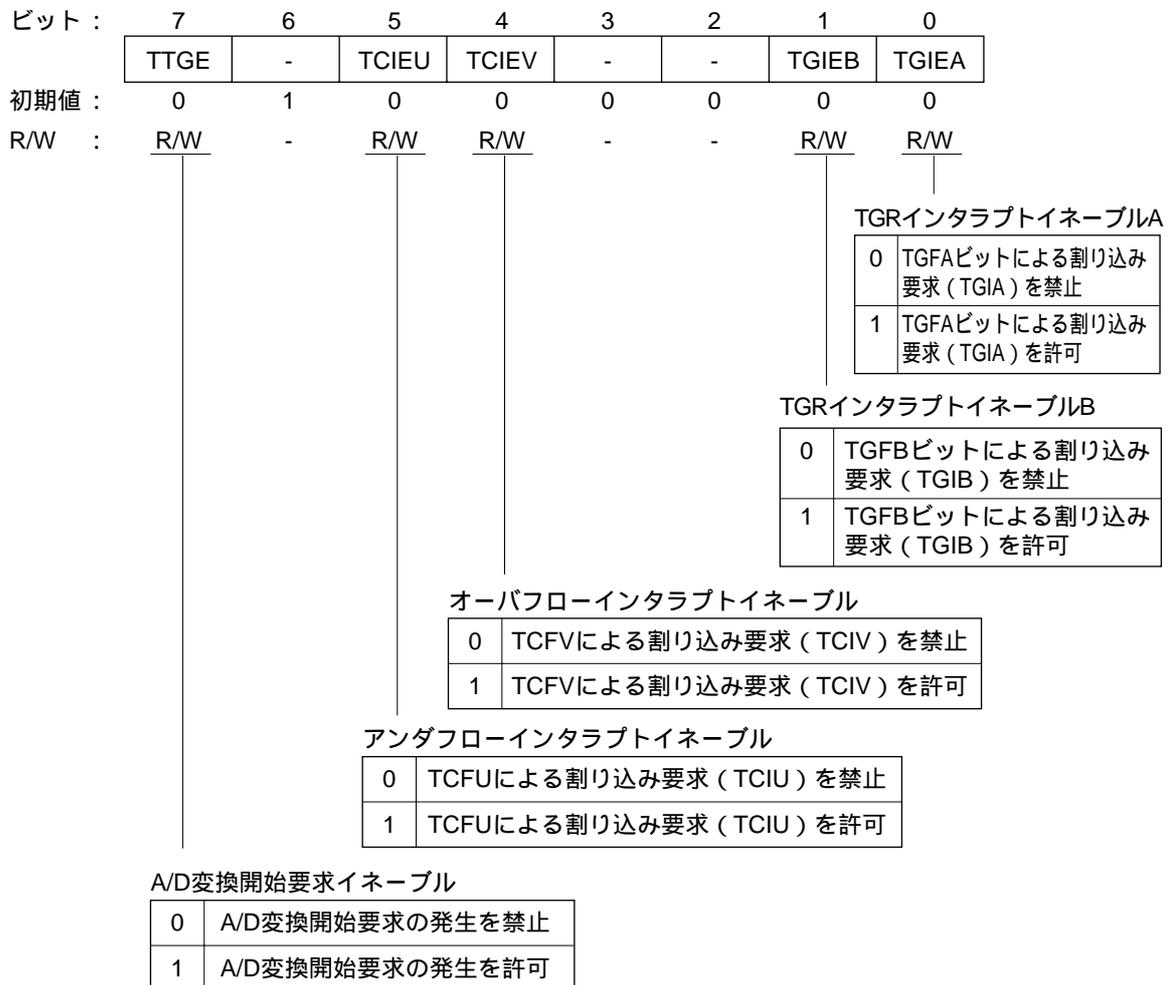
\* : Don't care

TGR1B I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR1Bは	出力禁止		
				1	アウトプット	初期出力は0出力 コンペアマッチで0出力	
				1	0	コンペア	コンペアマッチで1出力
		レジスタ	コンペアマッチでトグル出力				
		1	0	0	TGR1Bは	出力禁止	
					1	初期出力は1出力 コンペアマッチで0出力	
	1				0	コンペア	コンペアマッチで1出力
			レジスタ	コンペアマッチでトグル出力			
	1		0	0	TGR1Bは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ
					1	インプット	TIOCB1端子
		1			*	キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ
		1	*	*	レジスタ	キャプチャ入力元は	TGR0Cのコンペアマッチ / インプットキャ
TGR0Cコンペアマッチ /					プチャの発生でインプットキャプチャ		
インプットキャプチャ							

\* : Don't care

### H'FFE4 : タイマインタラプトイネーブルレジスタ1 TIER1 : TPU1



## H'FFE5 : タイマステータスレジスタ1 TSR1 : TPU1

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	-	R/(W)*	R/(W)*	-	-	R/(W)*	R/(W)*

TGRAインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ	
0	[クリア条件] (1) TGIA割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGIA割り込みによりDMACが起動され、DMACのDMABCRのDTAビットが1のとき (3) TGFA = 1の状態ではTGFAをリード後、TGFAに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRAがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRAになったとき (2) TGRAがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRAに転送されたとき

TGRBインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ	
0	[クリア条件] (1) TGIB割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFB = 1の状態ではTGFBをリード後、TGFBに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRBがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRBになったとき (2) TGRBがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRBに転送されたとき

オーバーフローフラグ	
0	[クリア条件] TCFV = 1の状態ではTCFVをリード後、TCFVに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTの値がオーバーフロー (H'FFFF H'0000) したとき

アンダフローフラグ	
0	[クリア条件] TCFU = 1の状態ではTCFUをリード後、TCFUに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTの値がアンダフロー (H'0000 H'FFFF) したとき

カウント方向フラグ	
0	TCNTはダウンカウント
1	TCNTはアップカウント

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

H'FFE6 : タイマカウンタ 1 TCNT1 : TPU1

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W															

↑  
アップ/ダウンカウンタ\*

【注】\* 位相計数モード、他のチャンネルのオーバフロー/アンダフローのカウント時のみアップ/ダウンカウンタとして使用できます。それ以外の場合はアップカウンタになります。

H'FFE8 : タイマジェネラルレジスタ 1A TGR1A : TPU1

H'FFEA : タイマジェネラルレジスタ 1B TGR1B : TPU1

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W															

## H'FFF0 : タイマコントロールレジスタ2 TCR2 : TPU2

ビット:	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	CCLR1	CCLR0	CKEG1	CKEG0	TPSC2	TPSC1	TPSC0
初期値:	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	R/W						

## タイマプリスケラ

0	0	0	内部クロック: /1でカウント
		1	内部クロック: /4でカウント
	1	0	内部クロック: /16でカウント
		1	内部クロック: /64でカウント
1	0	0	外部クロック: TCLKA端子入力でカウント
		1	外部クロック: TCLKB端子入力でカウント
	1	0	外部クロック: TCLKC端子入力でカウント
		1	内部クロック: /1024でカウント

【注】 チャンネル2が位相計数モード時、この設定は無効になります。

## 入力クロックのエッジを選択

0	0	立ち上がりエッジでカウント
	1	立ち下がりエッジでカウント
1	- *	両エッジでカウント

【注】 \* チャンネル2が位相計数モード時、この設定は無効になります。

## カウンタクリア

0	0	TCNTのクリア禁止
	1	TGRAのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
1	0	TGRBのコンペアマッチ / インพุットキャプチャでTCNTクリア
	1	同期クリア / 同期動作をしている他のチャンネルのカウンタクリアでTCNTをクリア*

【注】 \* 同期動作の設定は、TSYRのSYNCビットを1にすることにより行います。

## H'FFF1 : タイマモードレジスタ2 TMDR2 : TPU2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	-	-	-	-	MD3	MD2	MD1	MD0
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	-	-	-	-	R/W	R/W	R/W	R/W

モード

0	0	0	0	通常動作
		1	0	リザーブ
		1	0	PWMモード1
			1	PWMモード2
	1	0	0	位相計数モード1
			1	位相計数モード2
		1	0	位相計数モード3
			1	位相計数モード4
1	*	*	*	-

\* : Don't care

【注】 MD3はリザーブビットです。  
 ライト時には常に0を書き込んでください。

## H'FFF2 : タイマ I/O コントロールレジスタ 2 TIOR2 : TPU2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	IOB3	IOB2	IOB1	IOB0	IOA3	IOA2	IOA1	IOA0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W							

TGR2A I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR2Aは	出力禁止			
				1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1	0	コンペア	コンペアマッチで1出力	
		レジスタ	コンペアマッチでトグル出力					
		1	0	0	出力禁止			
					1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1				0	コンペア	コンペアマッチで1出力	
			レジスタ	コンペアマッチでトグル出力				
	1		*	0	0	TGR2Aは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ
						1	インプット	TIOCA2端子
		1				キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ	
					レジスタ			

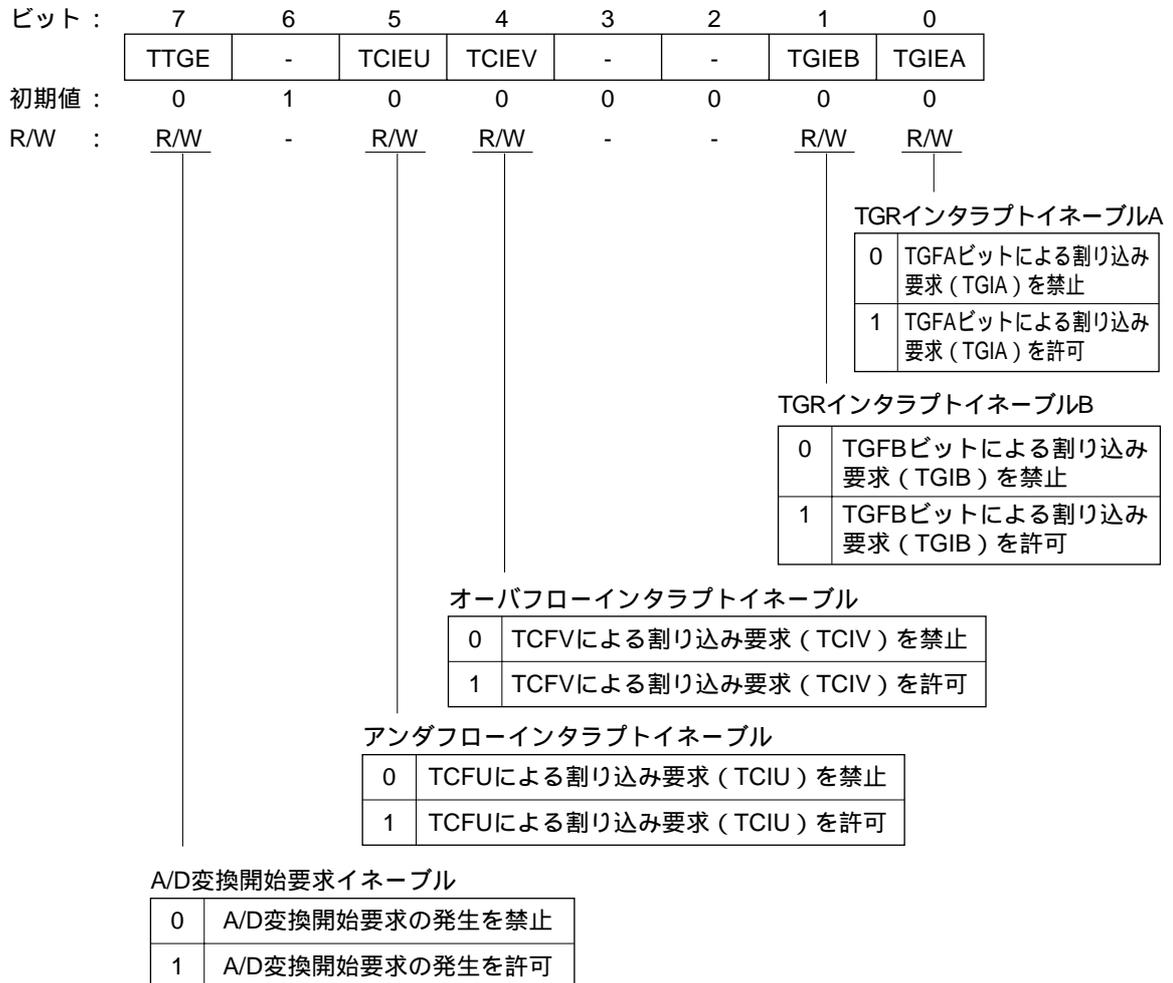
\* : Don't care

TGR2B I/Oコントロール

0	0	0	0	TGR2Bは	出力禁止			
				1	アウトプット	初期出力は0出力	コンペアマッチで0出力	
				1	0	コンペア	コンペアマッチで1出力	
		レジスタ	コンペアマッチでトグル出力					
		1	0	0	出力禁止			
					1	初期出力は1出力	コンペアマッチで0出力	
	1				0	コンペア	コンペアマッチで1出力	
			レジスタ	コンペアマッチでトグル出力				
	1		*	0	0	TGR2Bは	キャプチャ入力元は	立ち上がりエッジでインプットキャプチャ
						1	インプット	TIOCB2端子
		1				キャプチャ	両エッジでインプットキャプチャ	
					レジスタ			

\* : Don't care

## H'FFF4 : タイマインタラプトイネーブルレジスタ2 TIER2 : TPU2



## H'FFF5 : タイマステータスレジスタ 2 TSR2 : TPU2

ビット :	7	6	5	4	3	2	1	0
	TCFD	-	TCFU	TCFV	-	-	TGFB	TGFA
初期値 :	1	1	0	0	0	0	0	0
R/W :	R	-	R/(W)*	R/(W)*	-	-	R/(W)*	R/(W)*

TGRAインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ	
0	[クリア条件] (1) TGIA割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGIA割り込みによりDMACが起動され、DMACのDMABCRのDTAビットが1のとき (3) TGFA = 1の状態ではTGFAをリード後、TGFAに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRAがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRAになったとき (2) TGRAがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRAに転送されたとき

TGRBインプットキャプチャ/アウトプットコンペアフラグ	
0	[クリア条件] (1) TGRB割り込みによりDTCが起動され、DTCのMRBのDISELビットが0のとき (2) TGFB = 1の状態ではTGFBをリード後、TGFBに0をライトしたとき
1	[セット条件] (1) TGRBがアウトプットコンペアレジスタとして機能している場合、TCNT = TGRBになったとき (2) TGRBがインプットキャプチャとして機能している場合、インプットキャプチャ信号によりTCNTの値がTGRBに転送されたとき

オーバーフローフラグ	
0	[クリア条件] TCFV = 1の状態ではTCFVをリード後、TCFVに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTの値がオーバーフロー (H'FFFF H'0000) したとき

アンダフローフラグ	
0	[クリア条件] TCFU = 1の状態ではTCFUをリード後、TCFUに0をライトしたとき
1	[セット条件] TCNTの値がアンダフロー (H'0000 H'FFFF) したとき

カウント方向フラグ	
0	TCNTはダウンカウント
1	TCNTはアップカウント

【注】\* フラグをクリアするための0ライトのみ可能です。

### H'FFF6 : タイマカウンタ 2 TCNT2 : TPU2

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
R/W :	R/W															

↑  
アップ/ダウンカウンタ\*

【注】\* 位相計数モード、他のチャンネルのオーバフロー/アンダフローのカウント時のみアップ/ダウンカウンタとして使用できます。それ以外の場合はアップカウンタになります。

### H'FFF8 : タイマジェネラルレジスタ 2A TGR2A : TPU2

### H'FFFA : タイマジェネラルレジスタ 2B TGR2B : TPU2

ビット :	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
初期値 :	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
R/W :	R/W															

## C. I/O ポートのブロック図

### C.1 ポート1ブロック図

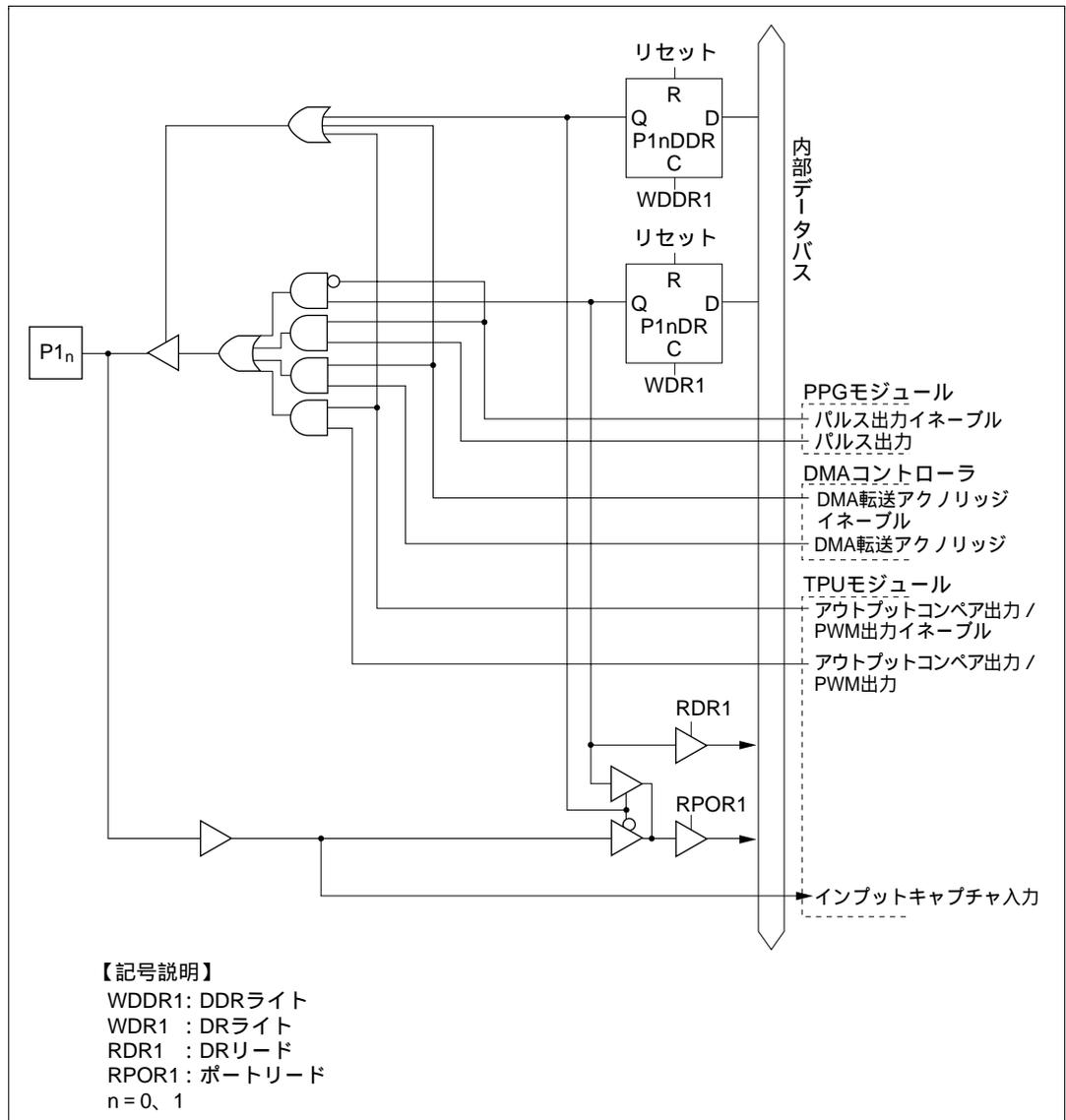


図 C.1 (a) ポート1ブロック図 (P1<sub>0</sub>、P1<sub>1</sub>端子)

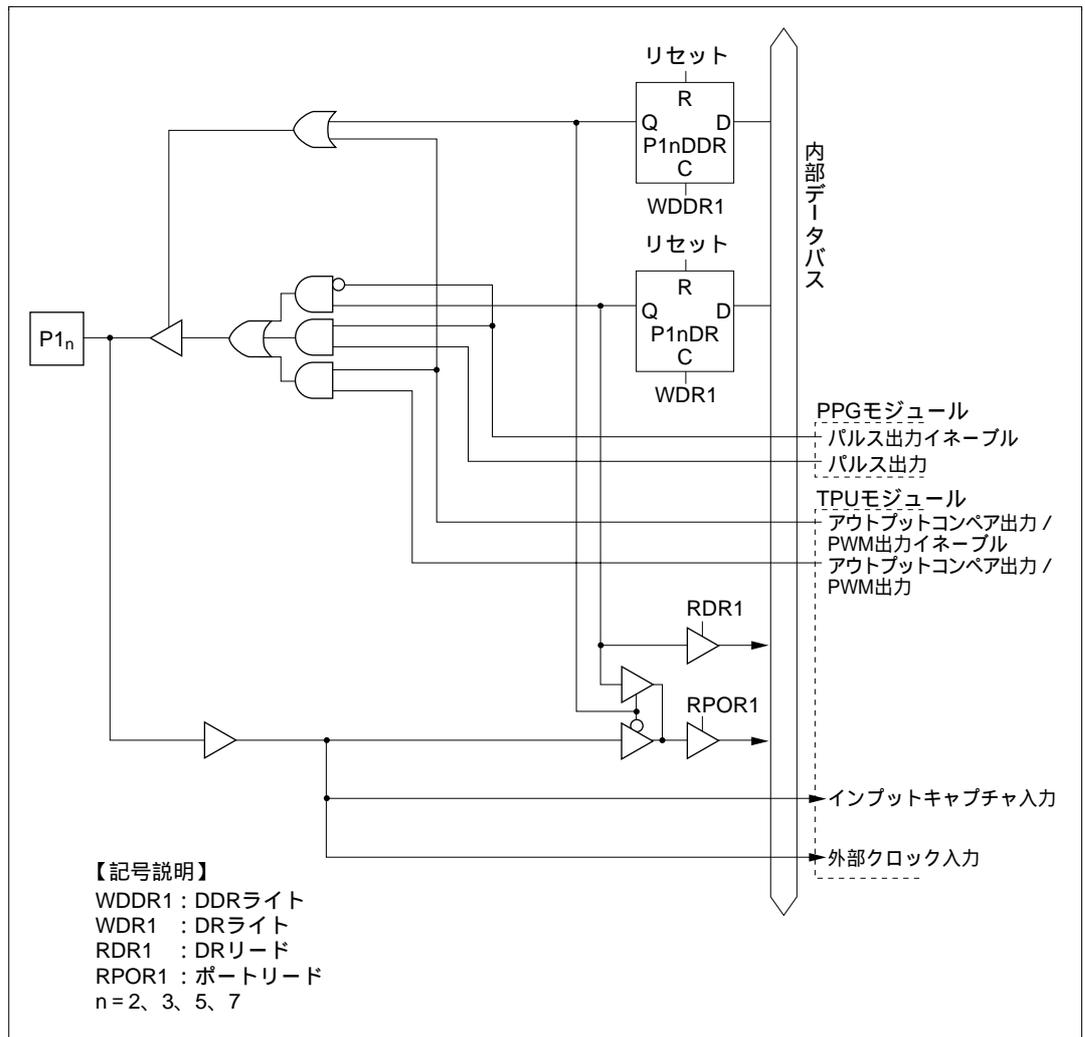


図 C.1 (b) ポート1ブロック図 (P1<sub>2</sub>、P1<sub>3</sub>、P1<sub>5</sub>、P1<sub>7</sub>端子)



## C.2 ポート2ブロック図

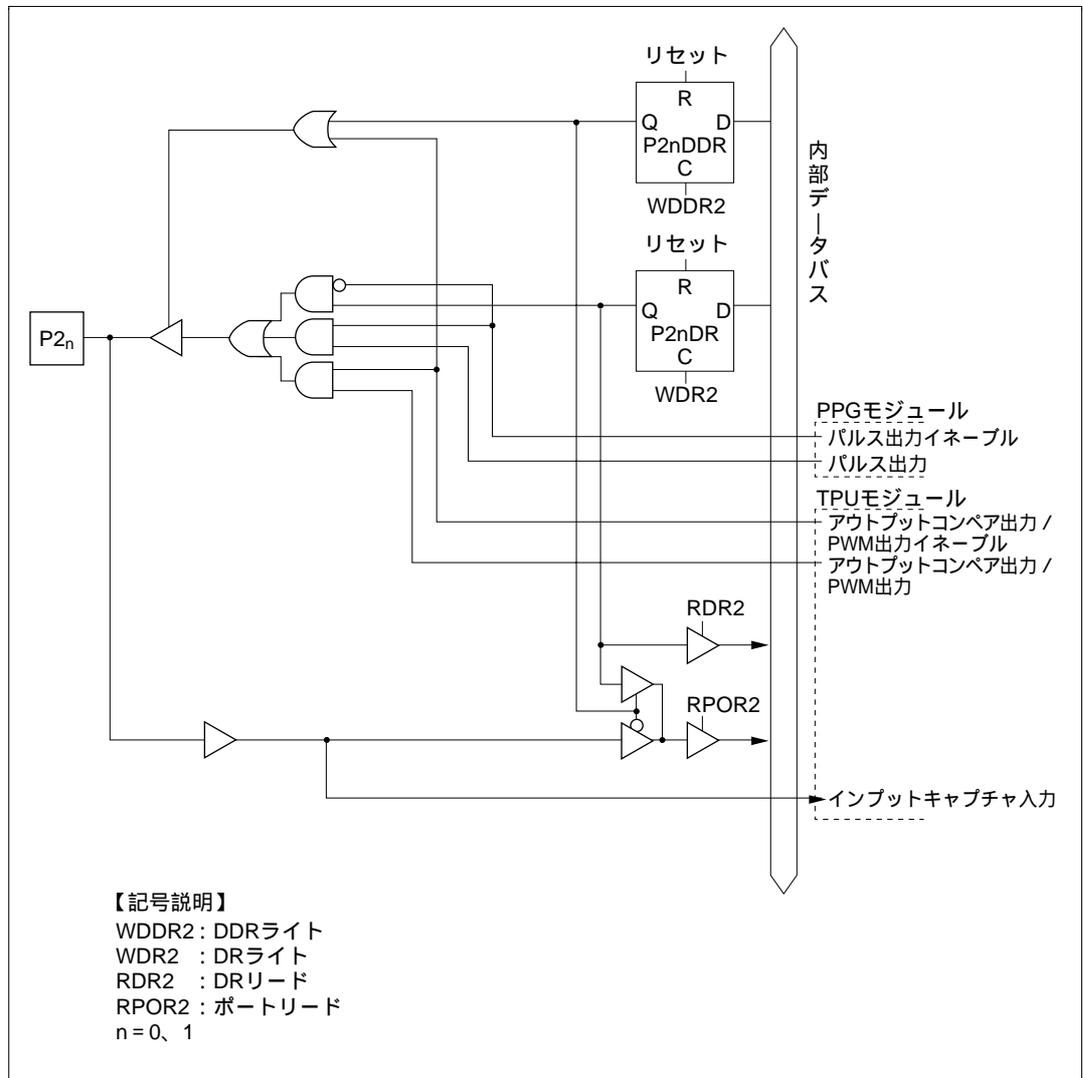


図 C.2 (a) ポート2 ブロック図 (P2<sub>0</sub>, P2<sub>1</sub>端子)



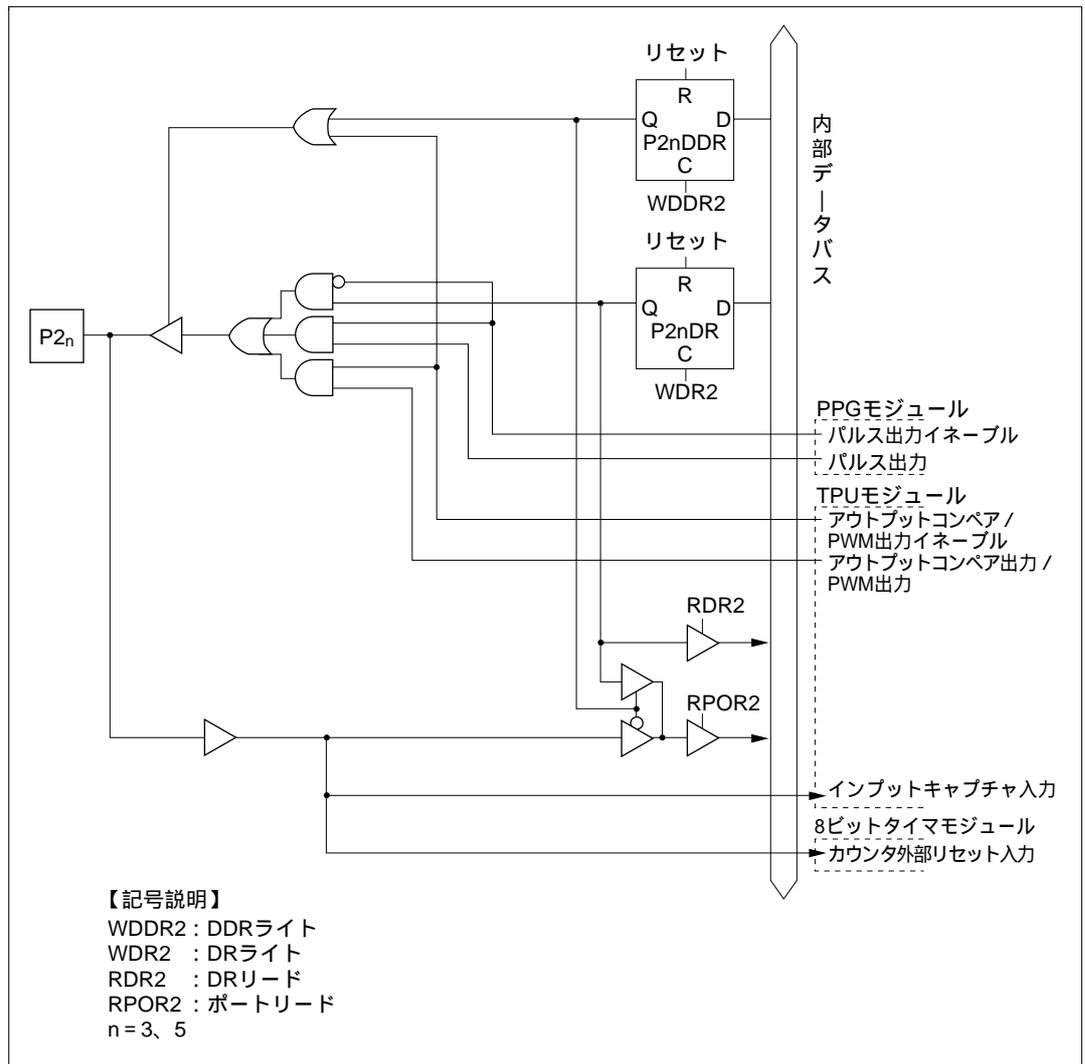


図 C.2 (c) ポート2 ブロック図 (P2<sub>3</sub>、P2<sub>5</sub>端子)

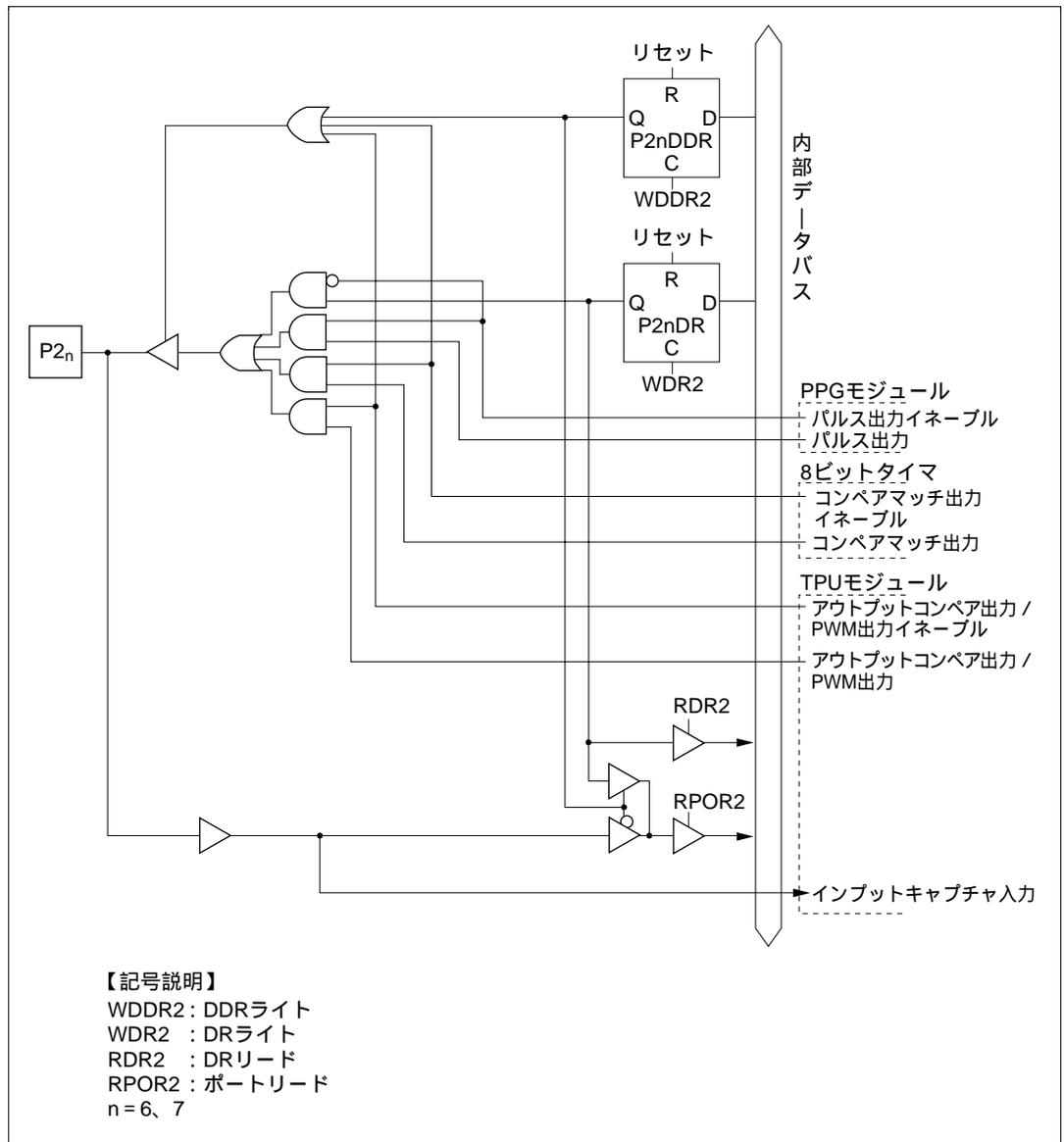


図 C.2 (d) ポート2 ブロック図 (P2<sub>6</sub>, P2<sub>7</sub>端子)



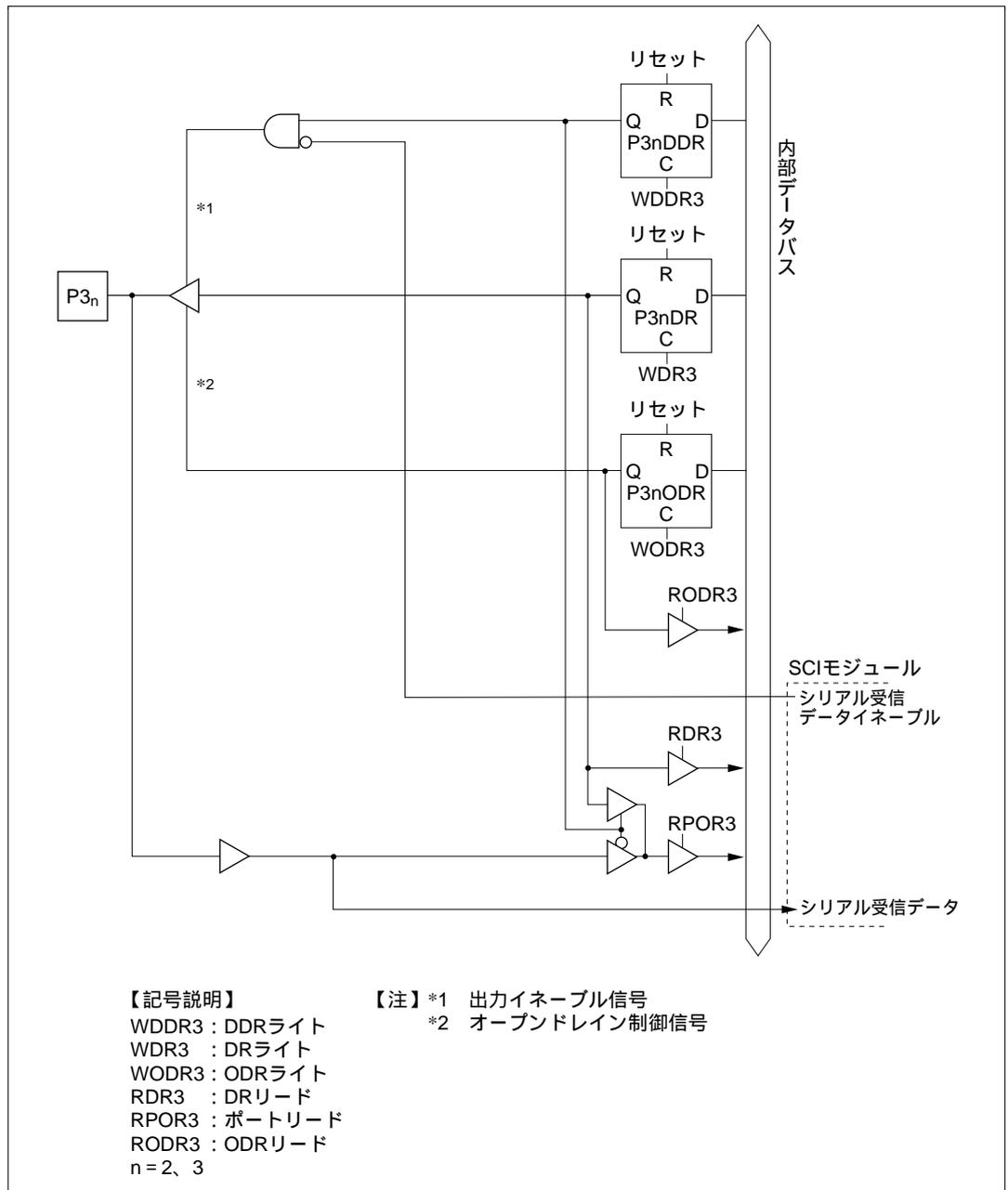


図 C.3 (b) ポート 3 ブロック図 (P3<sub>2</sub>、P3<sub>3</sub>端子)

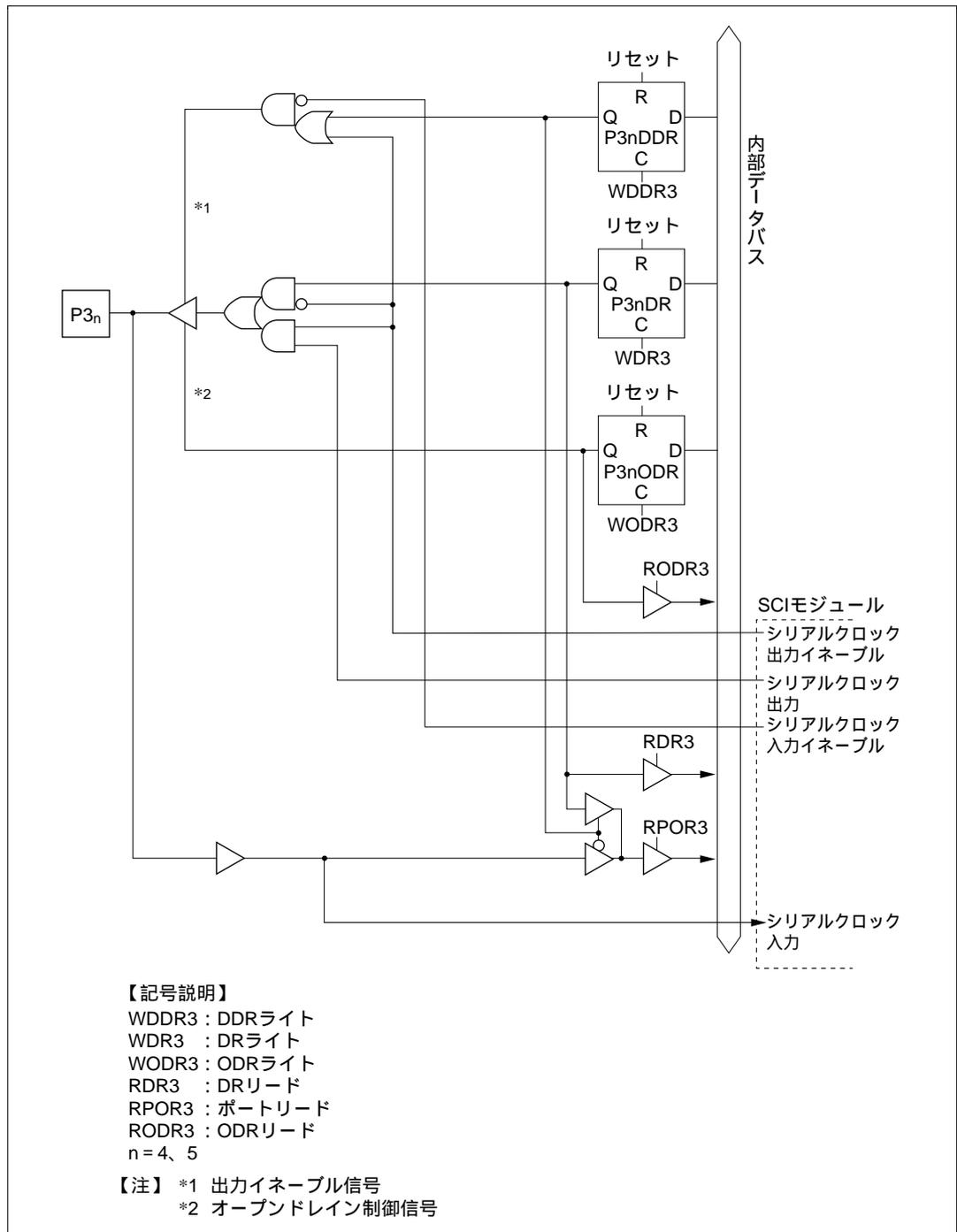
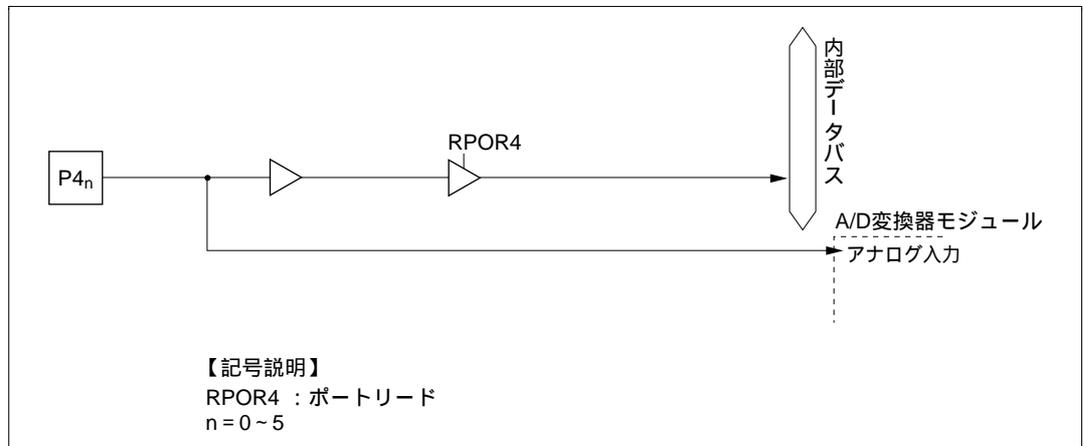
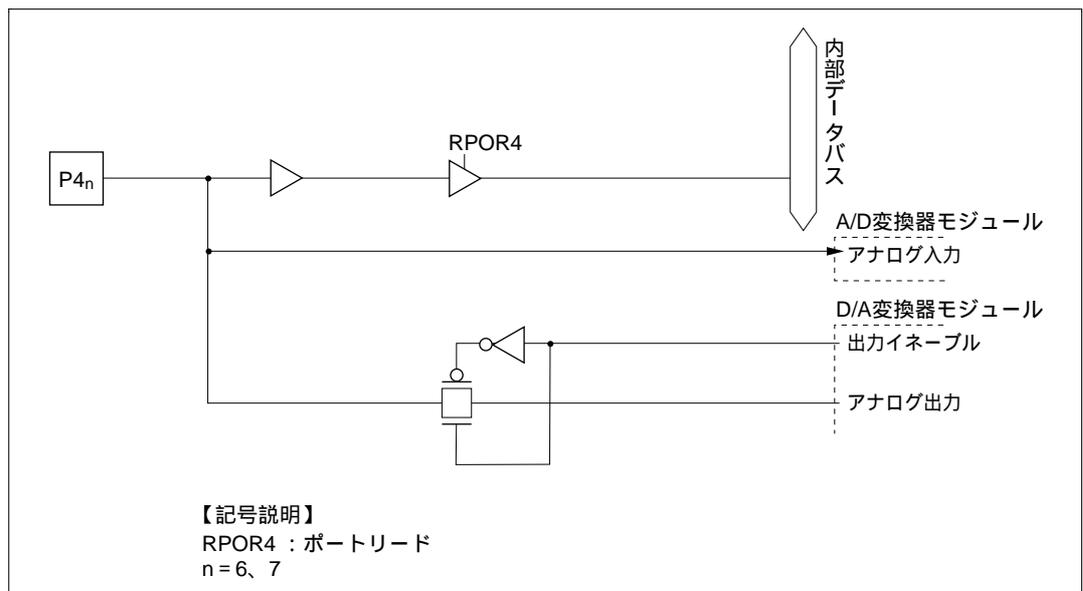


図 C.3 (c) ポート 3 ブロック図 (P3<sub>4</sub>、P3<sub>5</sub>端子)

## C.4 ポート4ブロック図

図 C.4 (a) ポート4ブロック図 (P4<sub>0</sub> ~ P4<sub>5</sub>端子)図 C.4 (b) ポート4ブロック図 (P4<sub>6</sub>、P4<sub>7</sub>端子)

### C.5 ポート5ブロック図

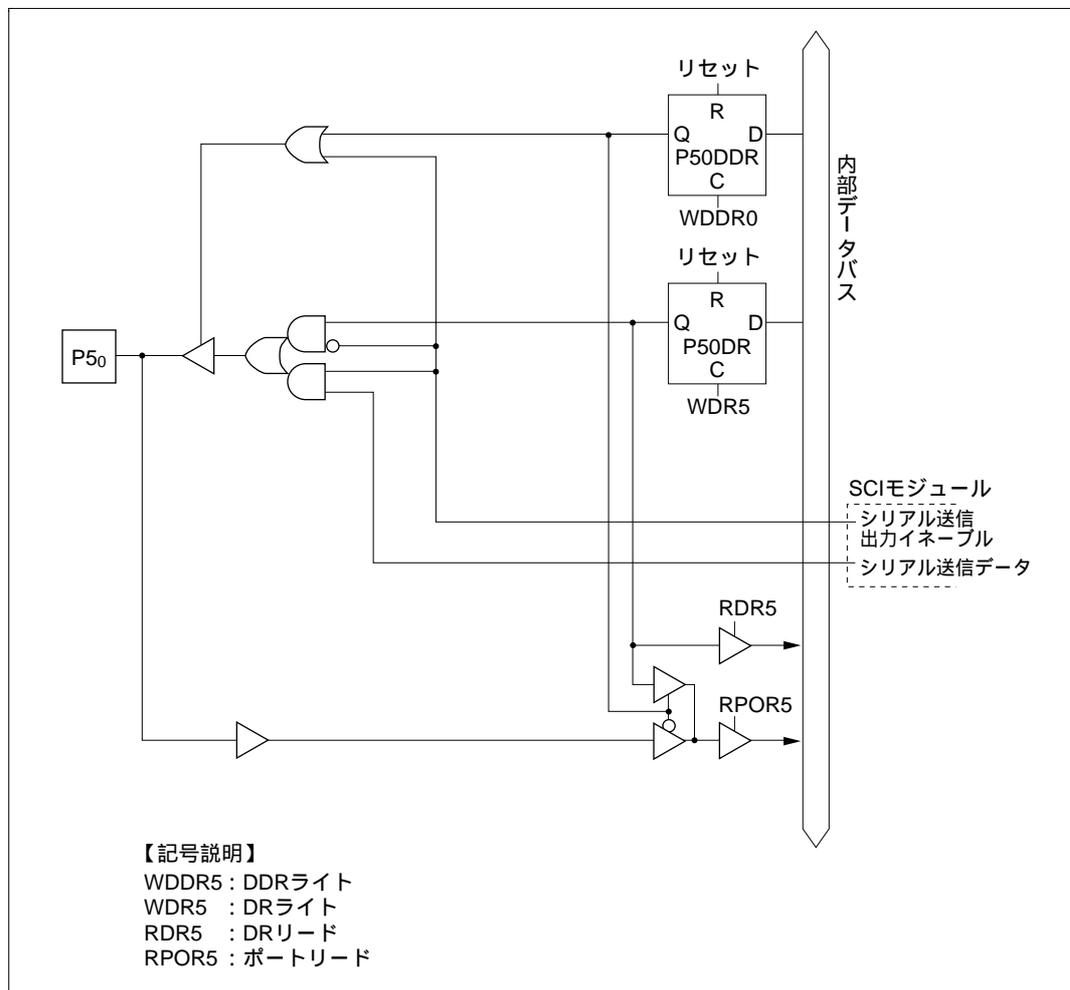


図 C.5 (a) ポート5ブロック図 (P50端子)

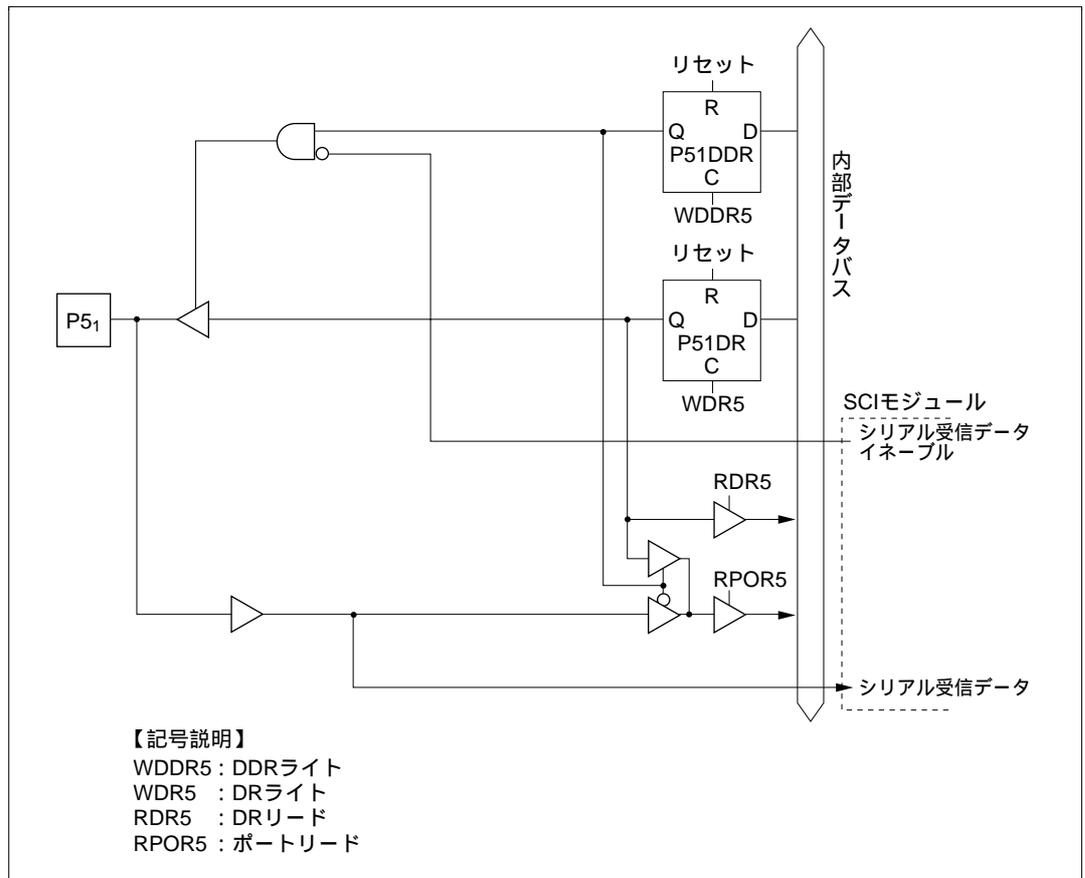


図 C.5 (b) ポート 5 ブロック図 (P5<sub>1</sub>端子)

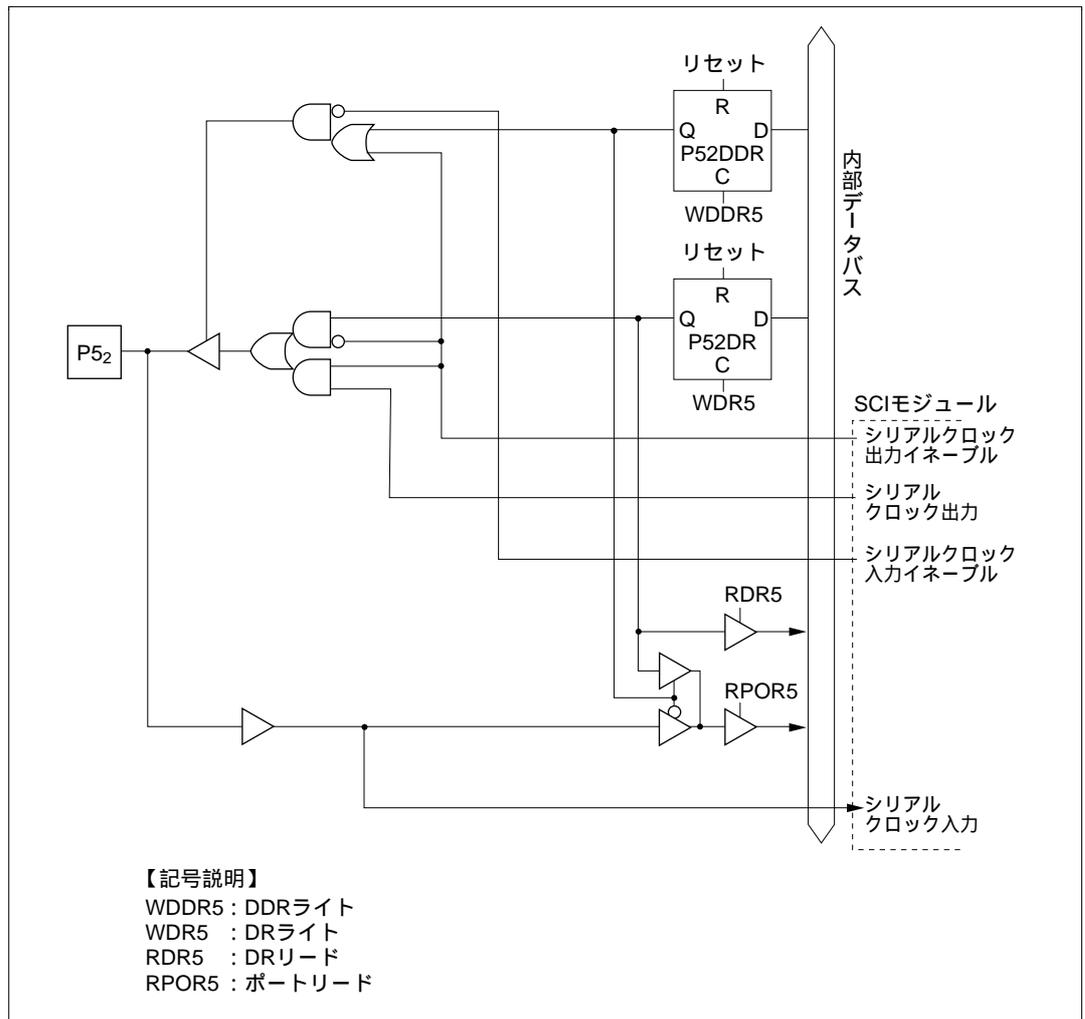
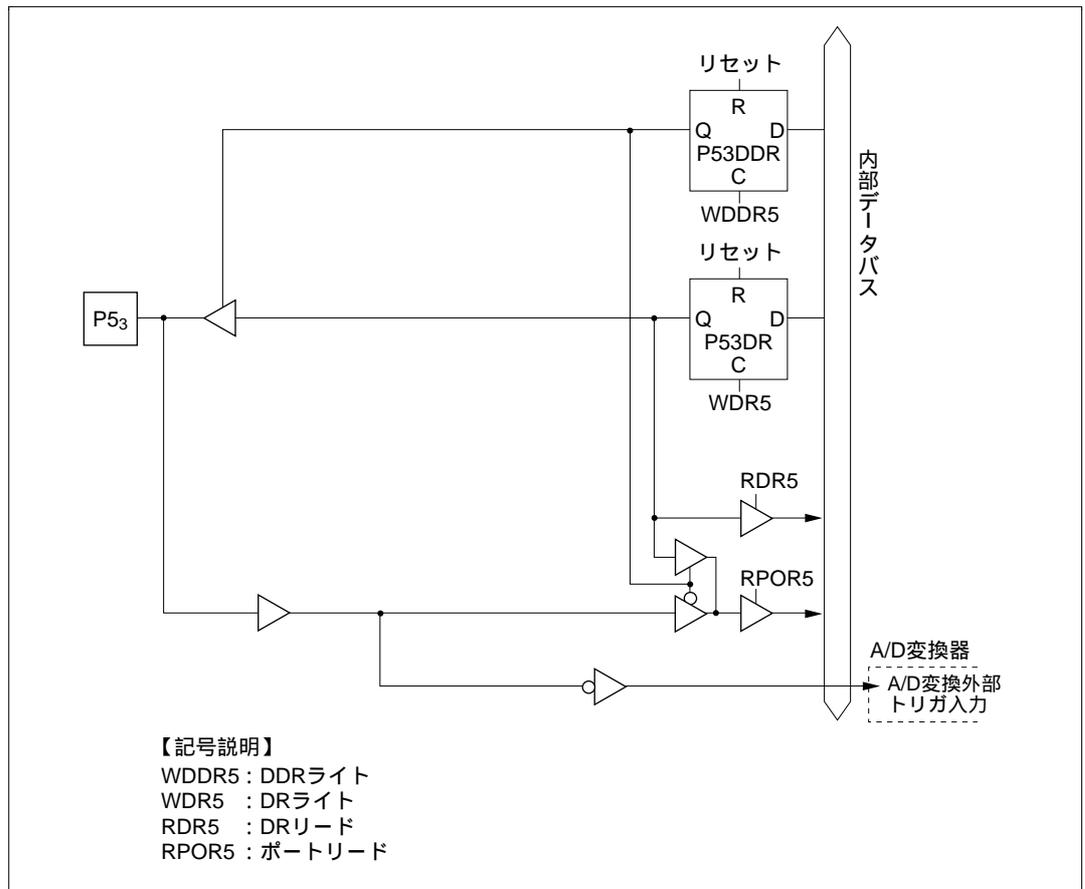


図 C.5 (c) ポート 5 ブロック図 (P5<sub>2</sub>端子)

図 C.5 (d) ポート 5 ブロック図 (P5<sub>3</sub>端子)

### C.6 ポート6ブロック図

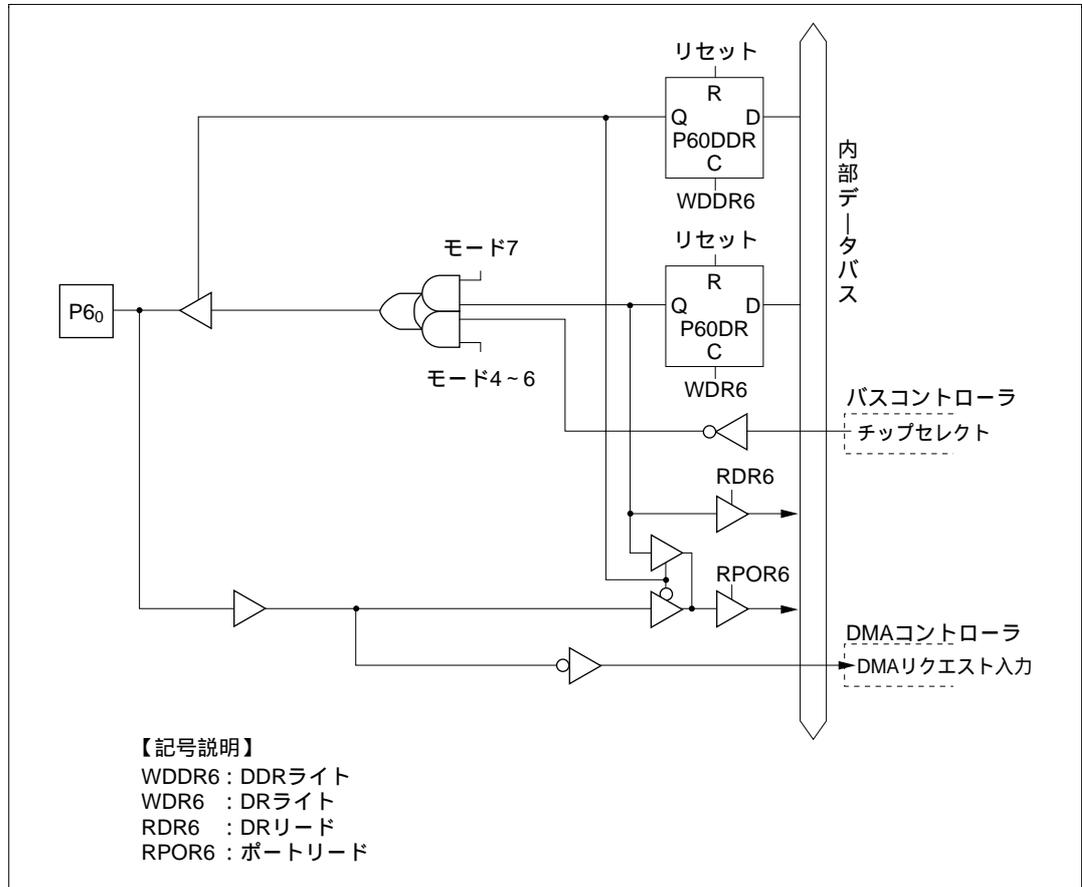


図 C.6 (a) ポート6ブロック図 (P6<sub>0</sub>端子)

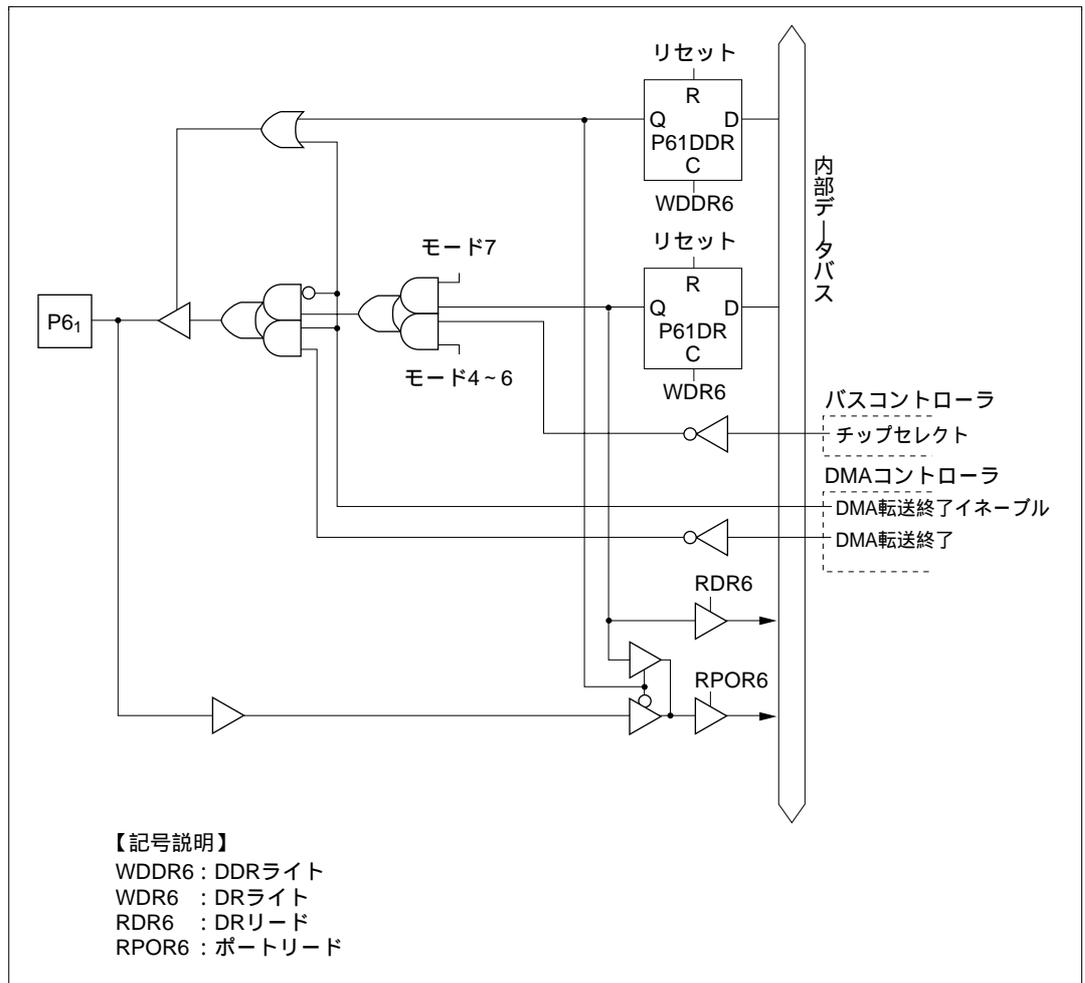


図 C.6 (b) ポート6ブロック図 (P6<sub>1</sub>端子)

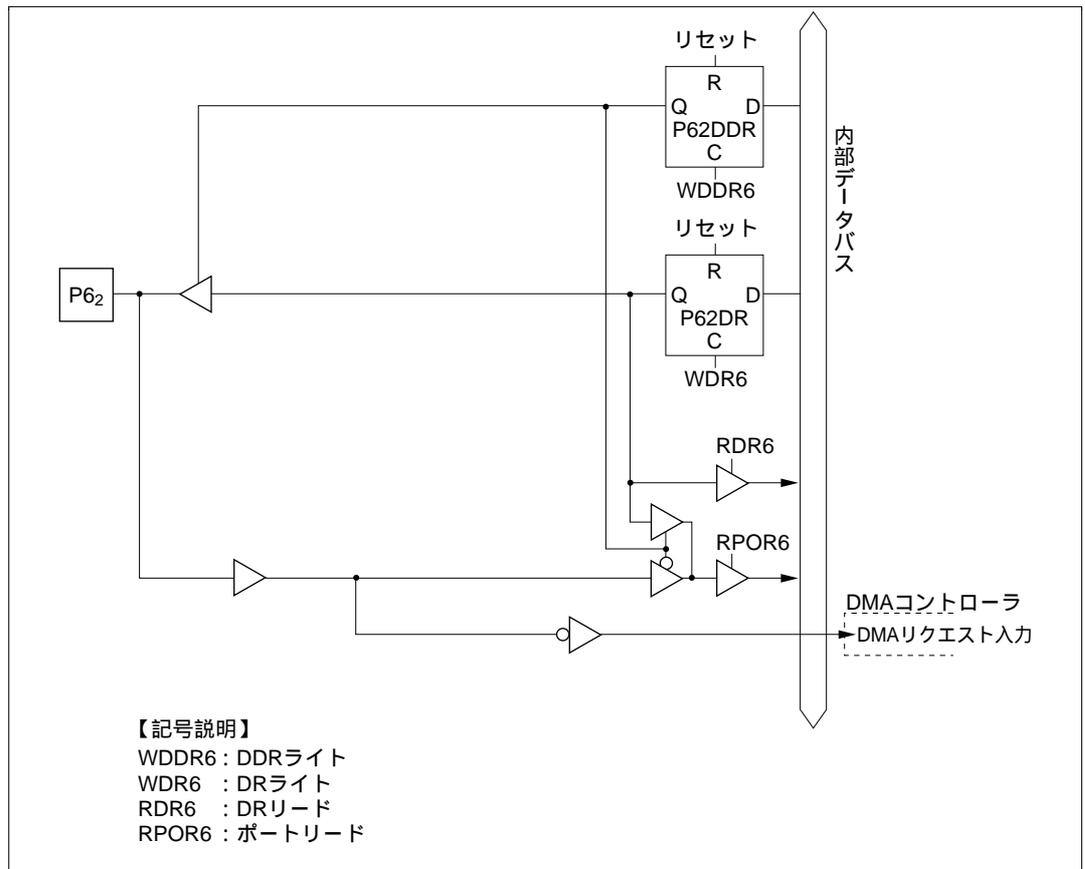


図 C.6 (c) ポート 6 ブロック図 (P6<sub>2</sub>端子)

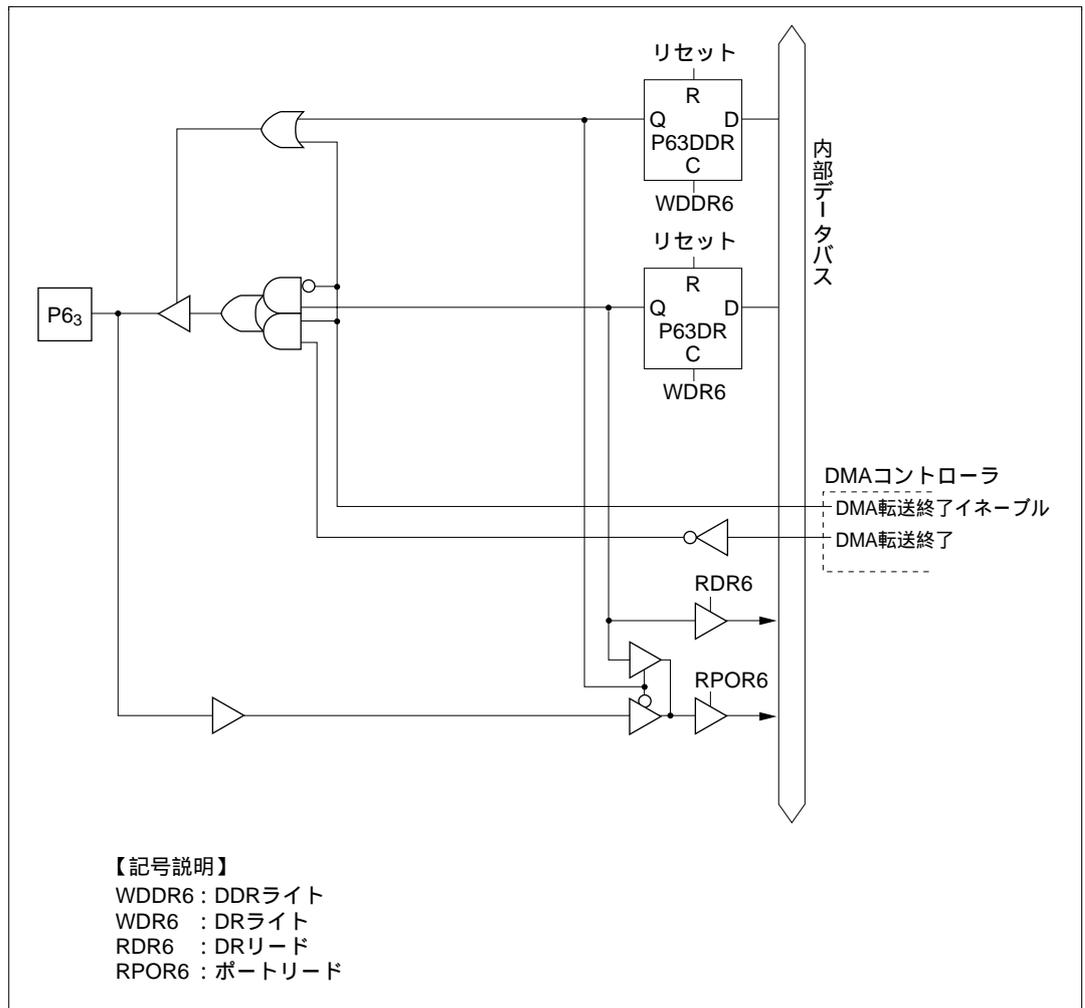


図 C.6 (d) ポート 6 ブロック図 (P6<sub>3</sub>端子)

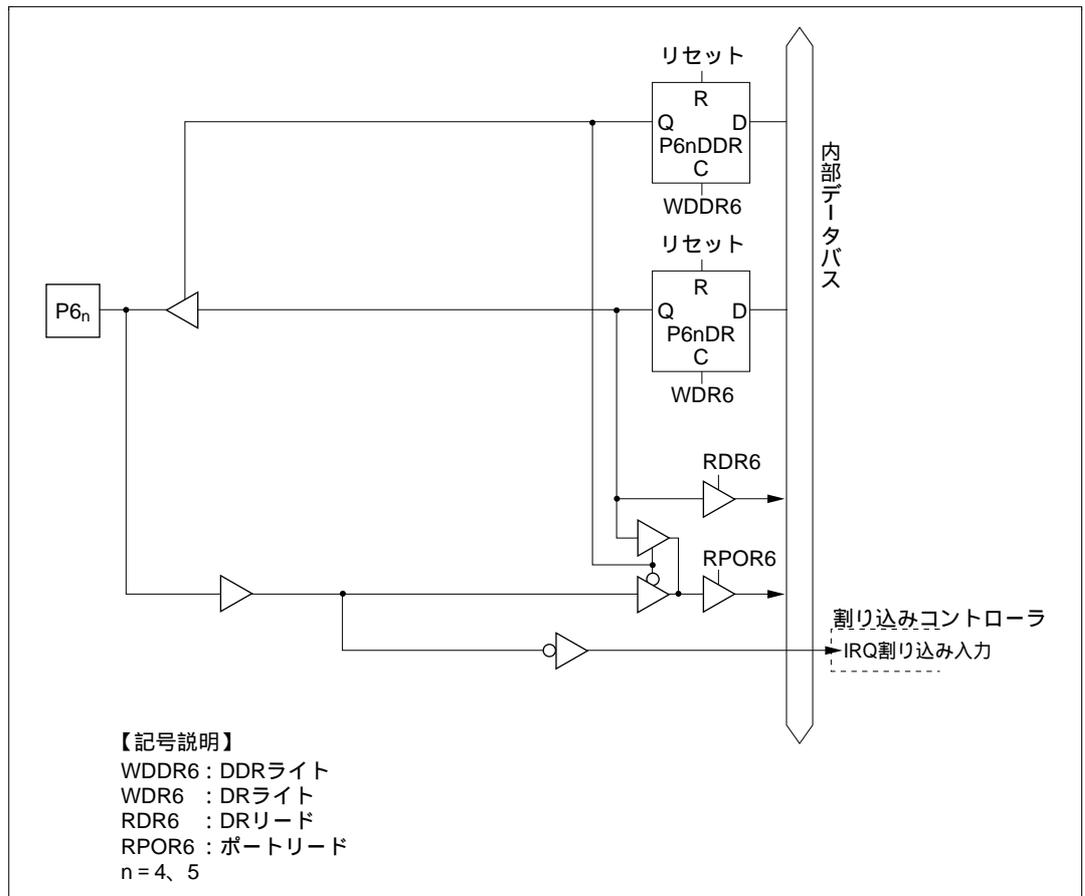


図 C.6 (e) ポート 6 ブロック図 (P6<sub>4</sub>、P6<sub>5</sub> 端子)

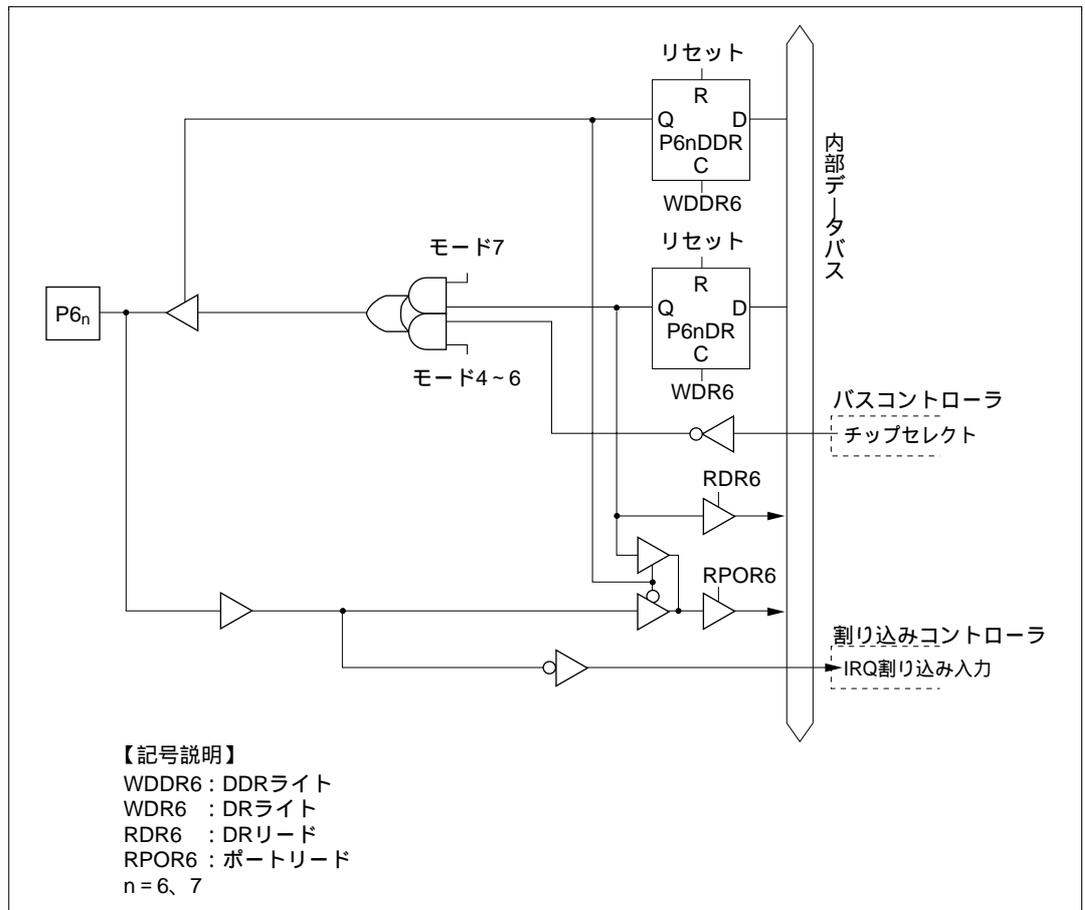


図 C.6 (f) ポート6 ブロック図 (P6<sub>6</sub>、P6<sub>7</sub>端子)

### C.7 ポートAブロック図

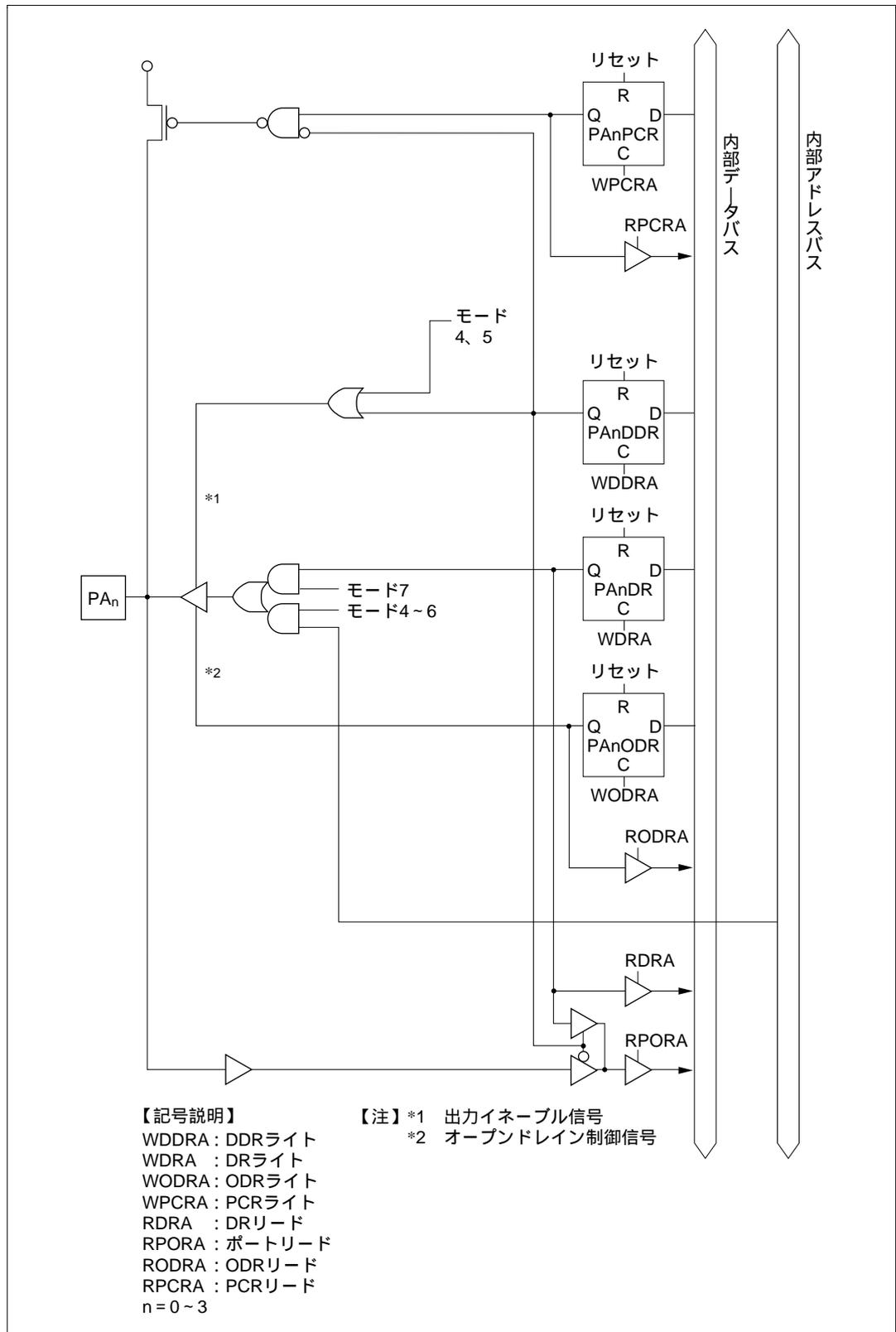


図 C.7 (a) ポート A ブロック図 (PA<sub>0</sub> ~ PA<sub>3</sub>端子)

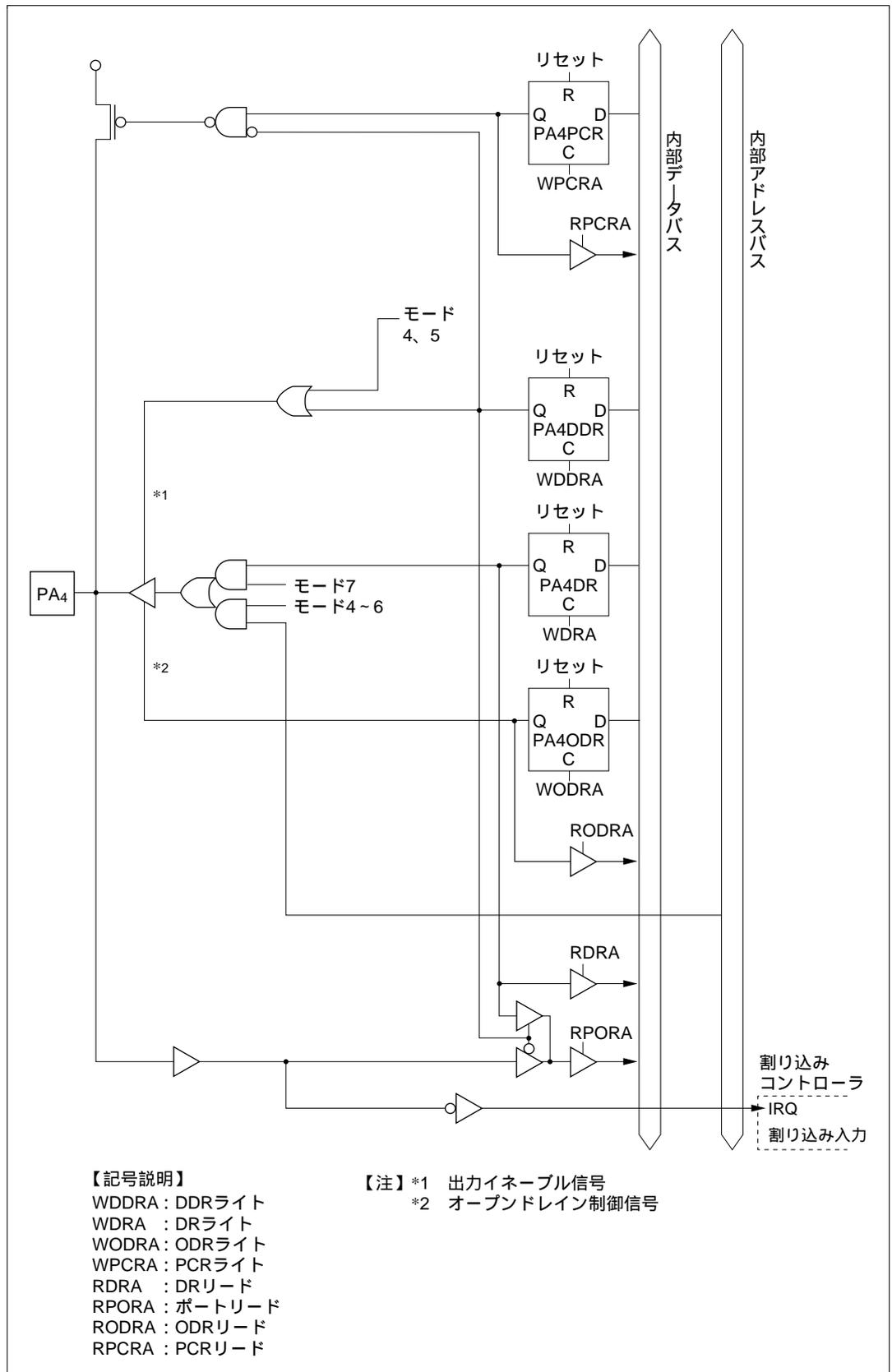


図 C.7 (b) ポート A ブロック図 (PA<sub>4</sub>端子)

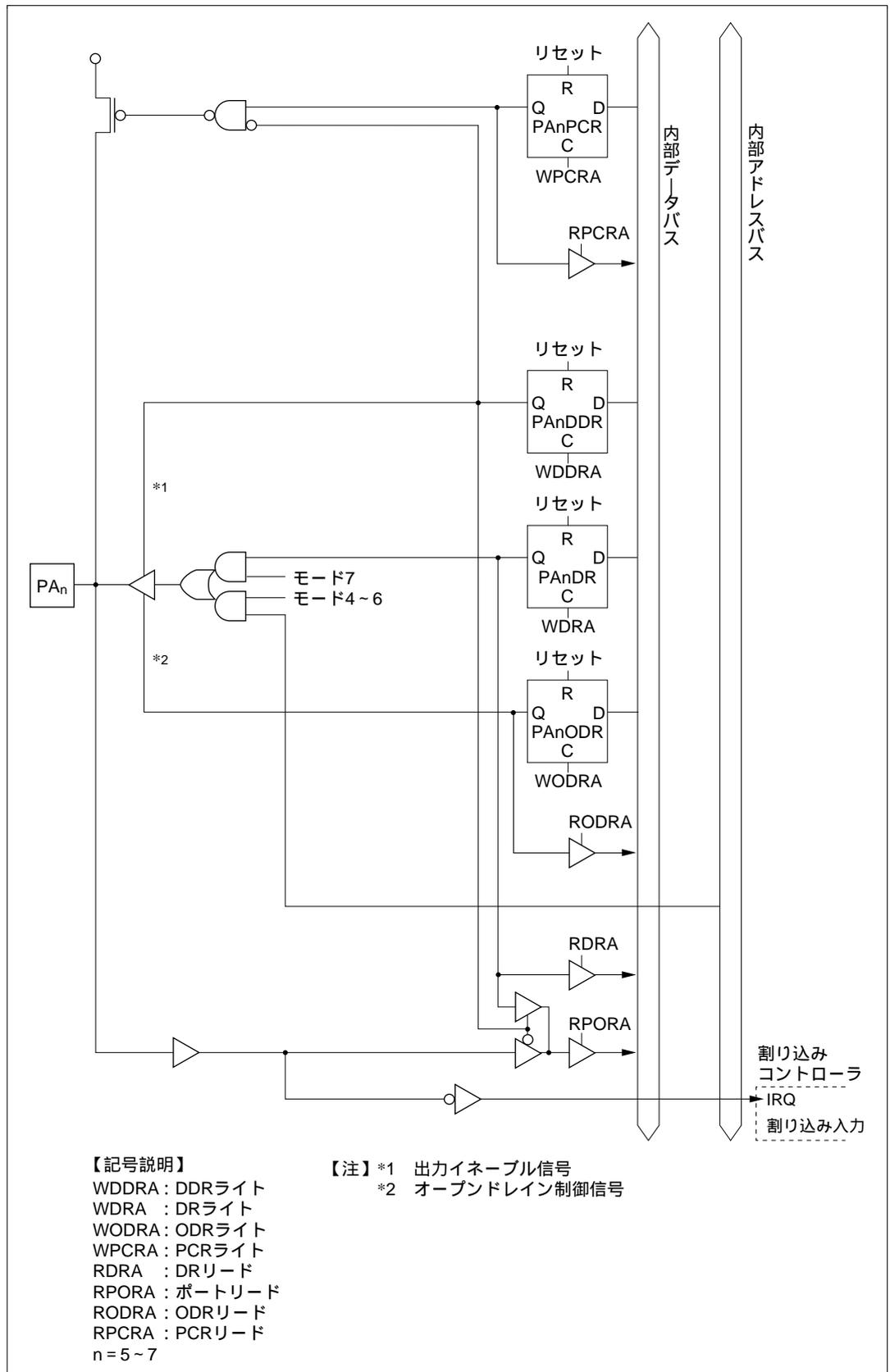
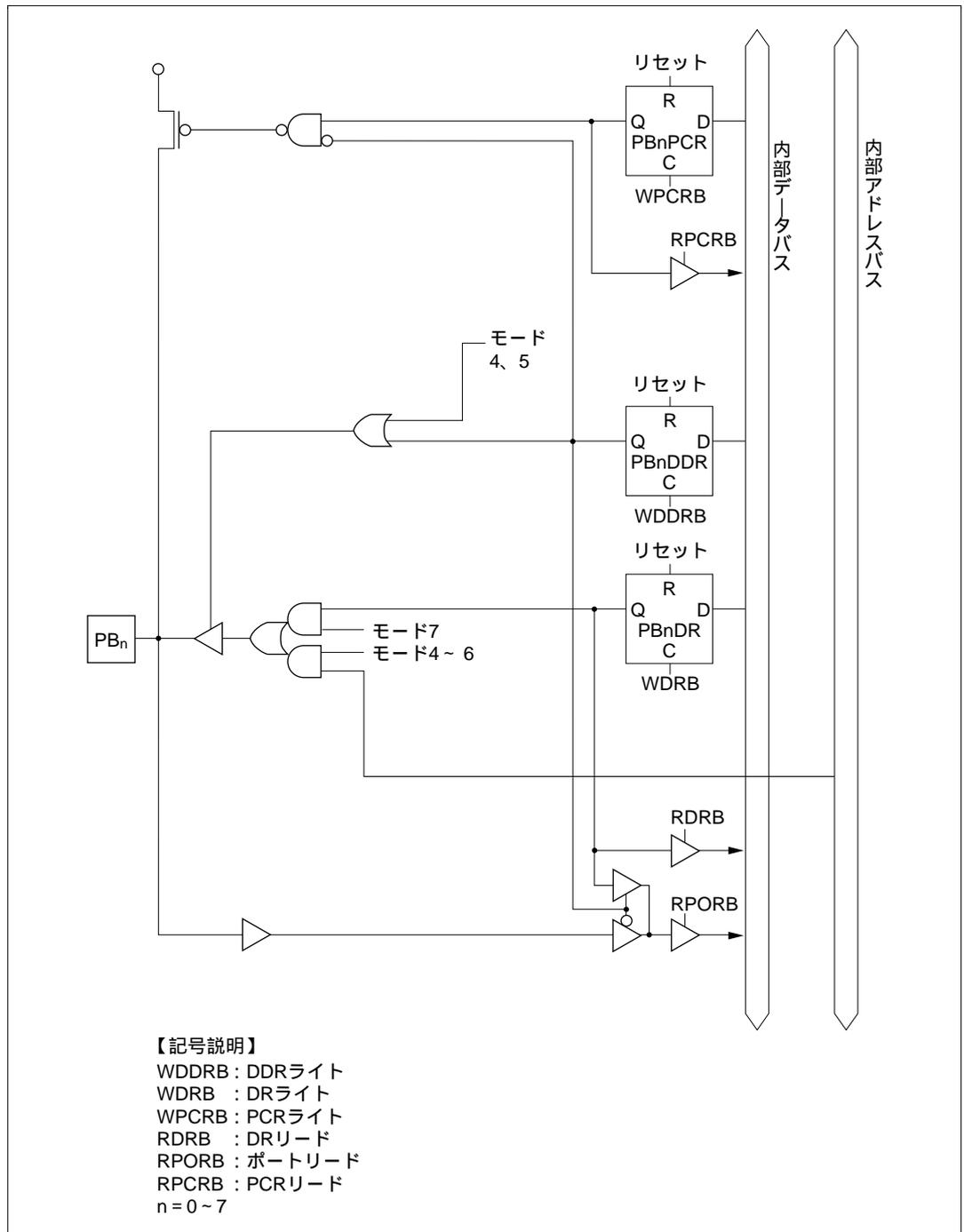


図 C.7 (c) ポート A ブロック図 (PA<sub>5</sub> ~ PA<sub>7</sub> 端子)

## C.8 ポートBブロック図

図 C.8 ポートBブロック図 (PB<sub>0</sub>~PB<sub>7</sub>端子)

### C.9 ポートCブロック図

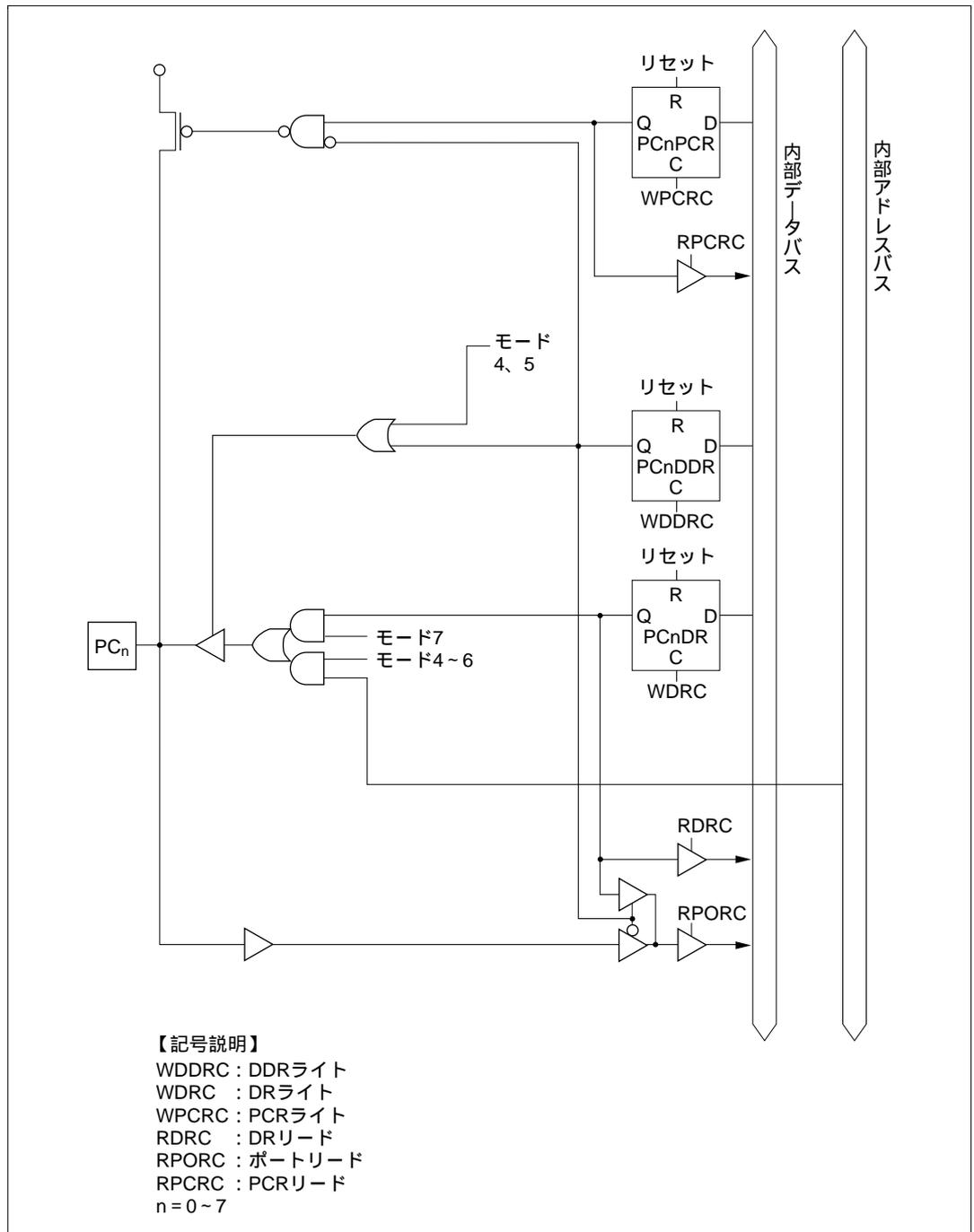


図 C.9 ポートCブロック図 (PC<sub>0</sub> ~ PC<sub>7</sub>端子)



### C.11 ポートEブロック図

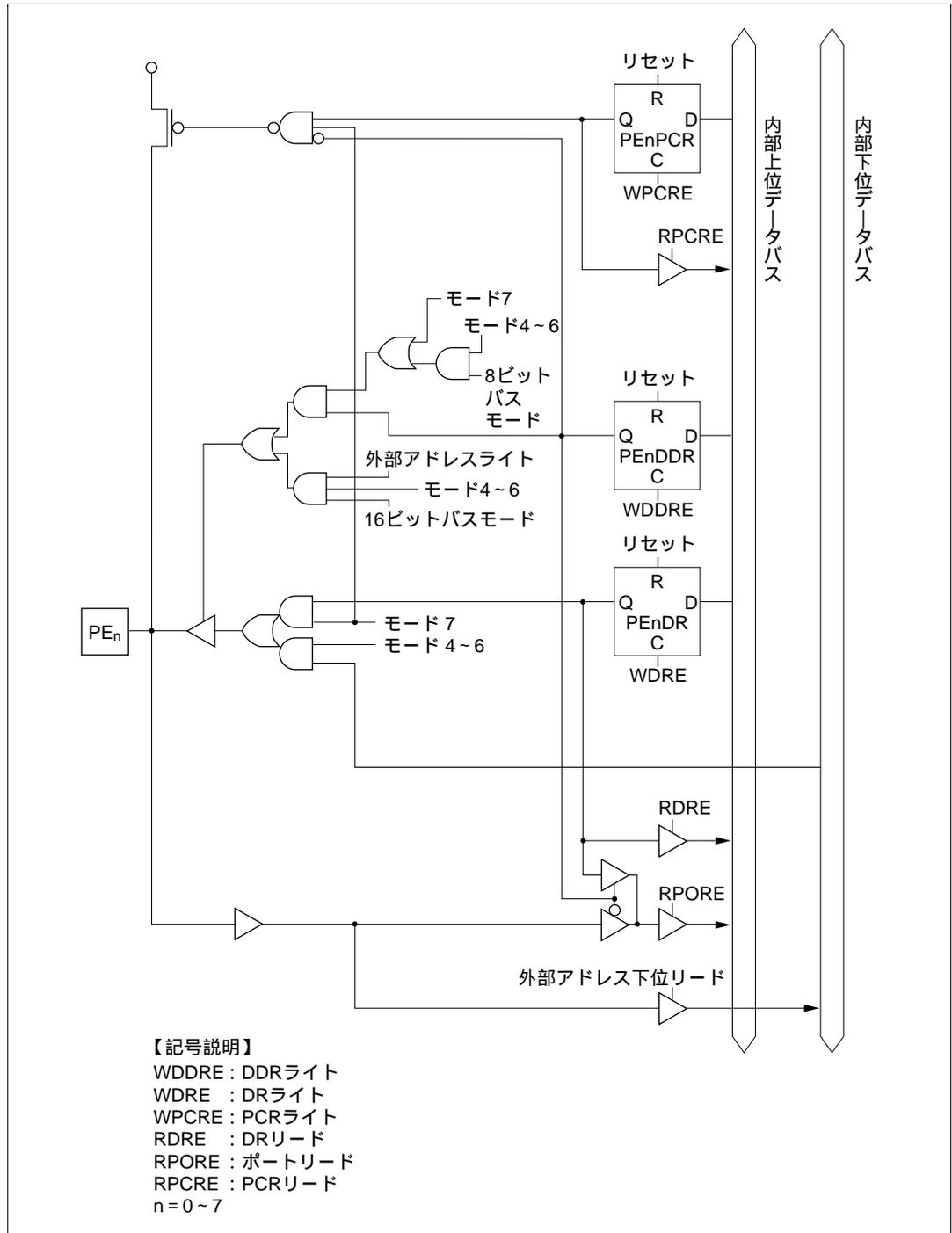
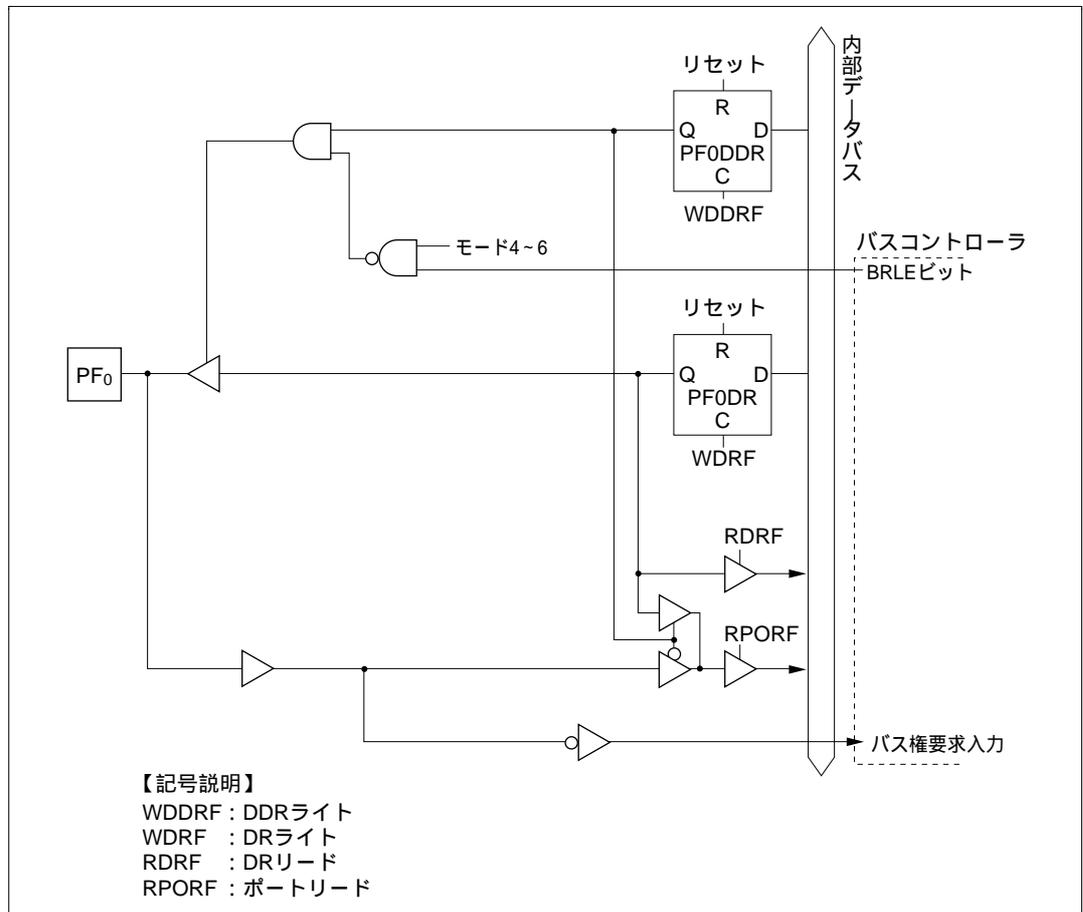


図 C.11 ポートEブロック図 (PE<sub>0</sub>~PE<sub>7</sub>端子)

## C.12 ポートFブロック図

図 C.12 (a) ポートFブロック図 (PF<sub>0</sub>端子)

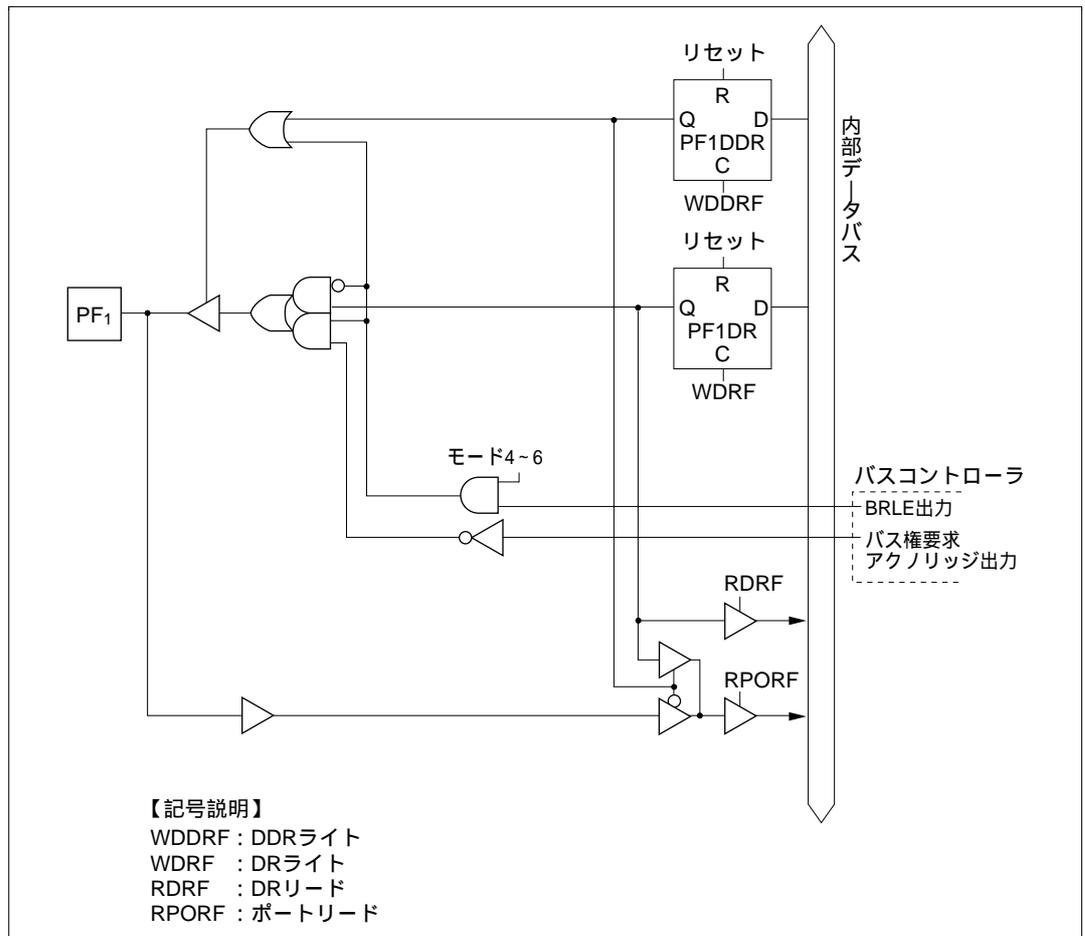


図 C.12 (b) ポートFブロック図 (PF<sub>1</sub>端子)

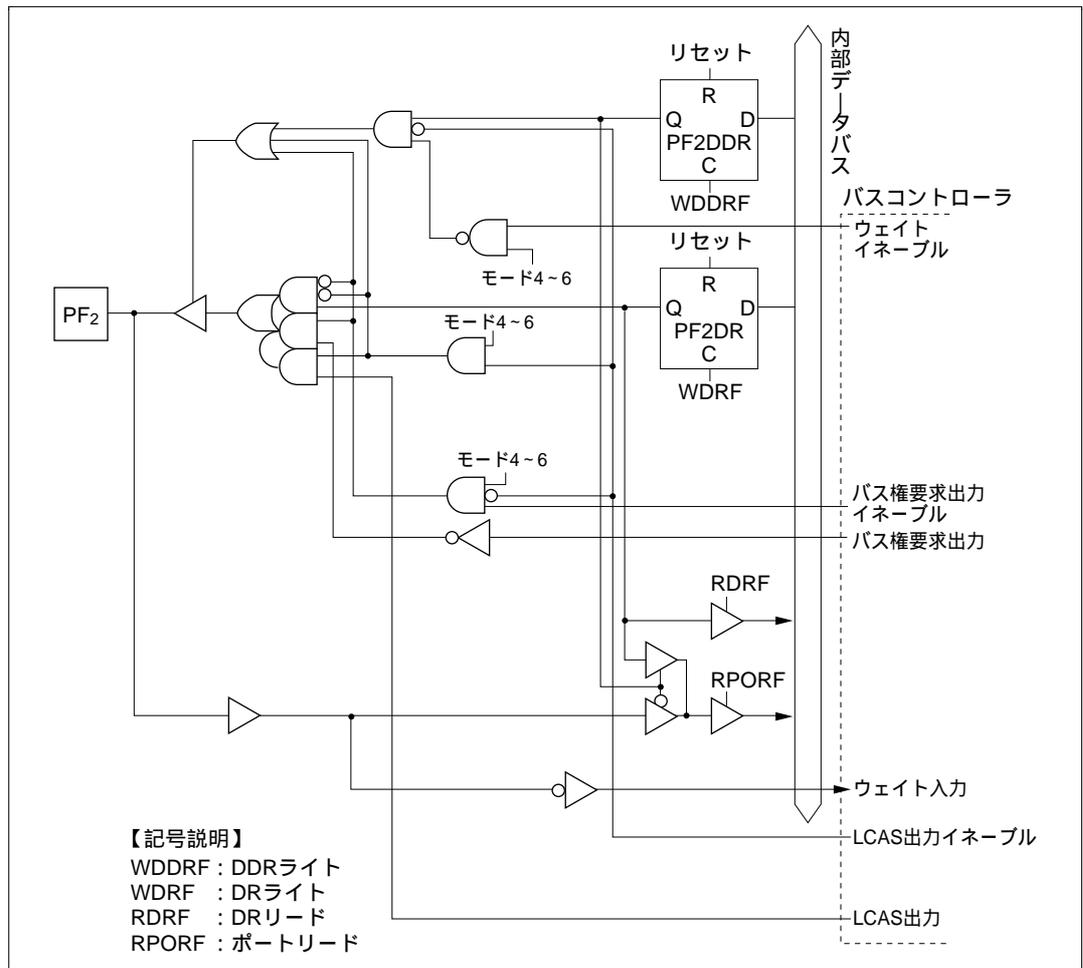


図 C.12 (c) ポートFブロック図 (PF<sub>2</sub>端子)

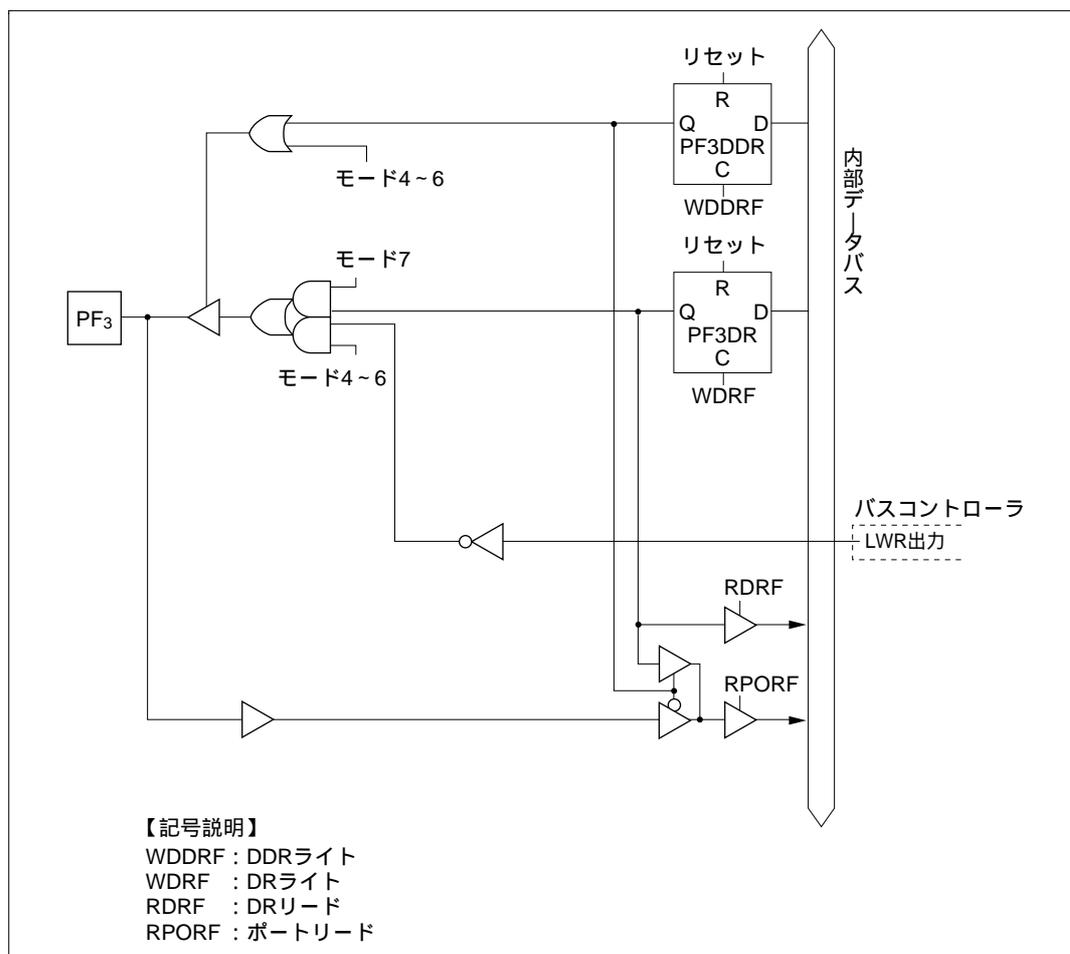


図 C.12 (d) ポートFブロック図 (PF<sub>3</sub>端子)

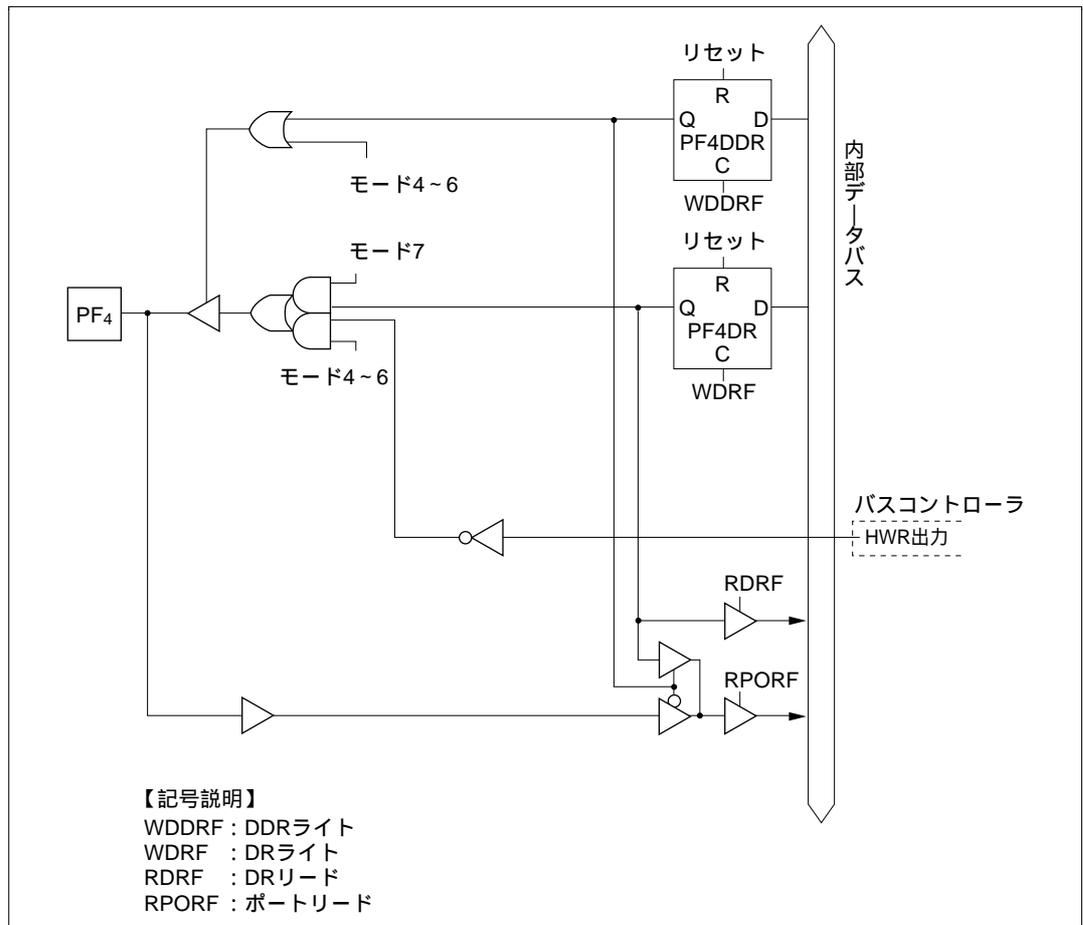


図 C.12 (e) ポートFブロック図 (PF<sub>4</sub>端子)



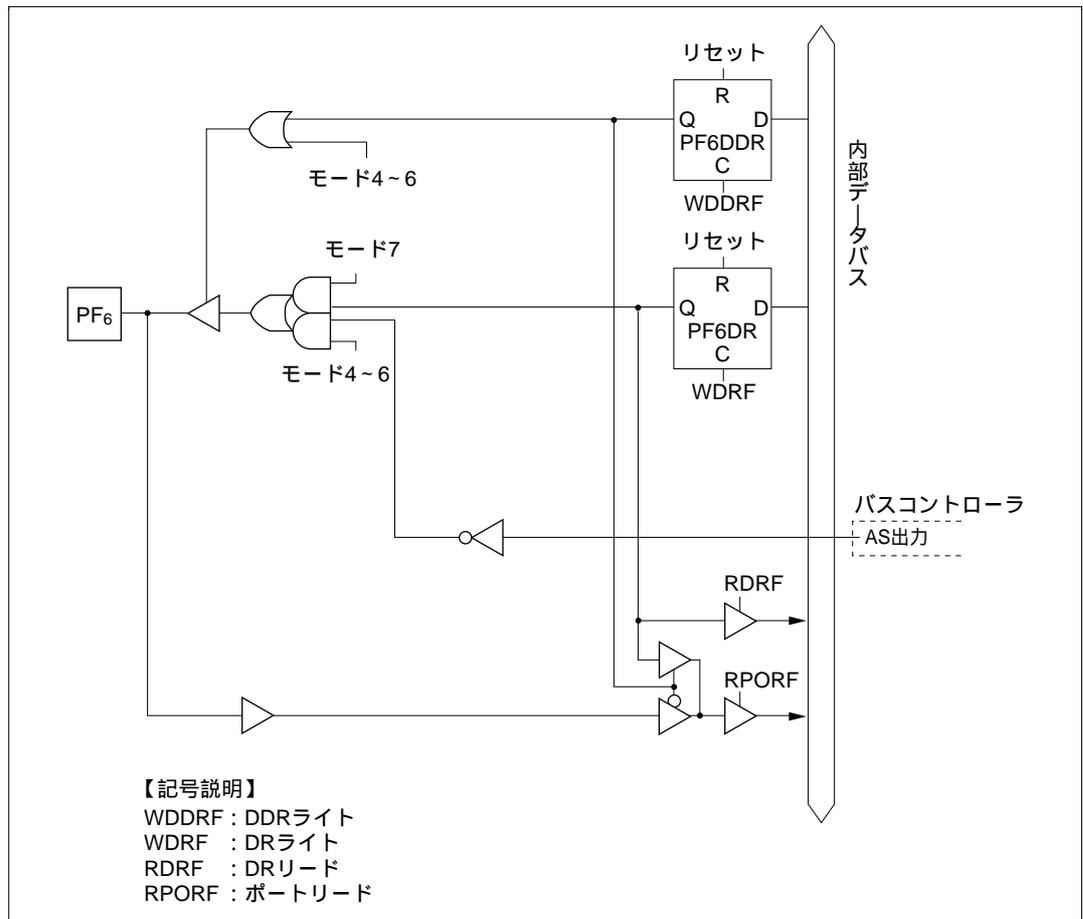


図 C.12 (g) ポートFブロック図 (PF<sub>6</sub>端子)

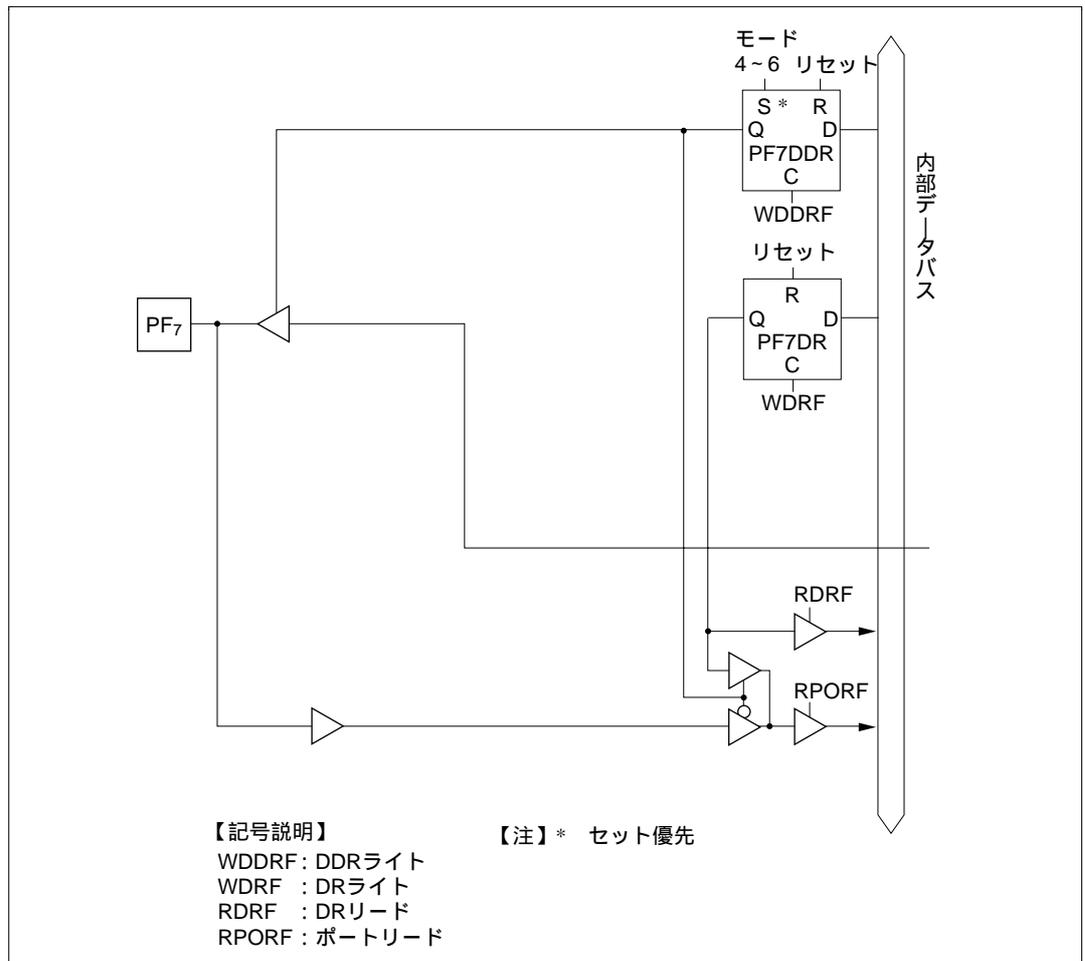
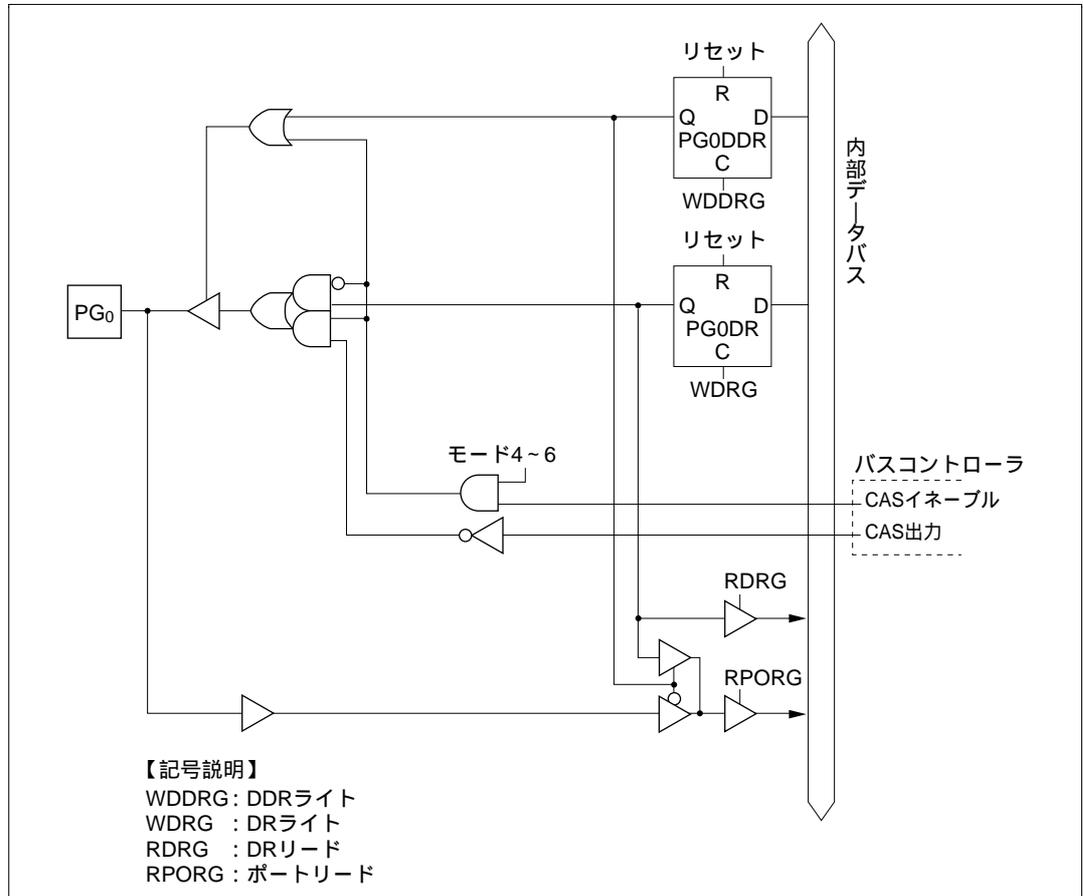


図 C.12 (h) ポート F ブロック図 (PF<sub>7</sub>端子)

## C.13 ポートGブロック図

図 C.13 (a) ポートGブロック図 (PG<sub>0</sub>端子)

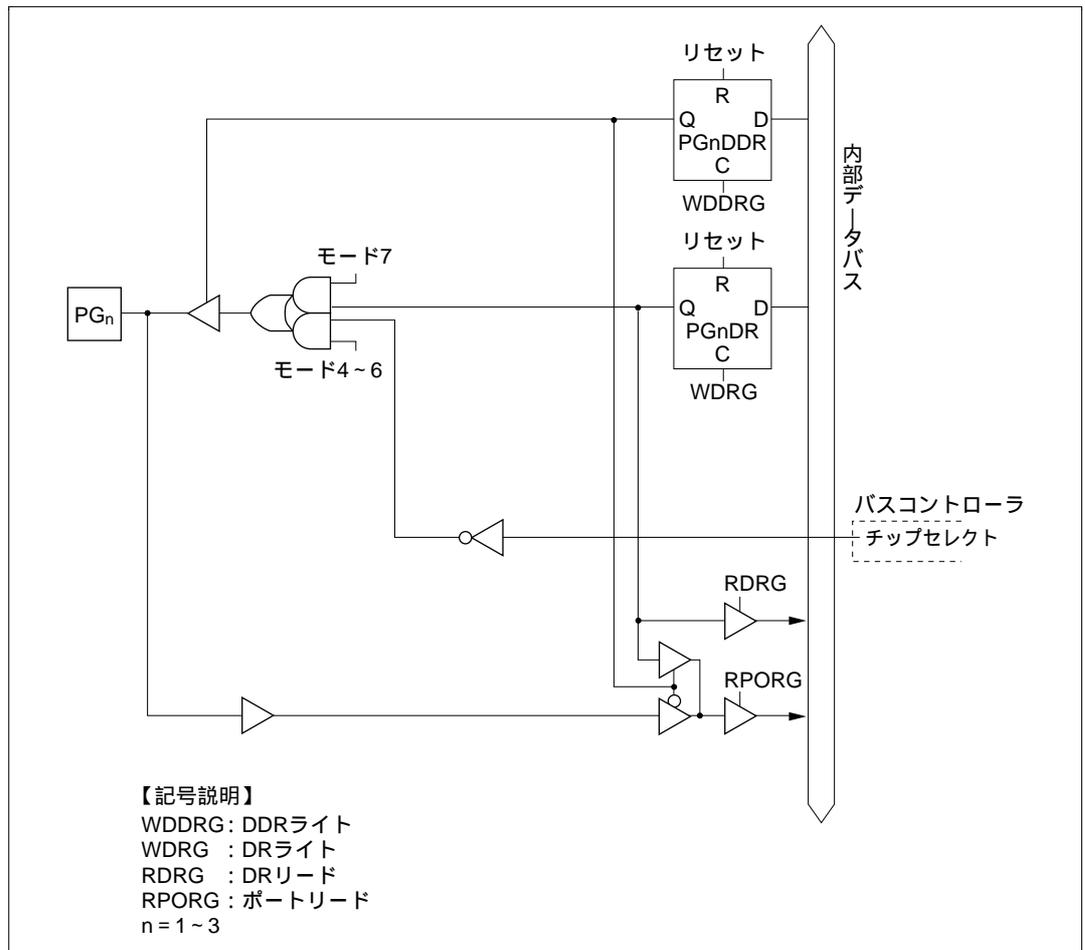


図 C.13 (b) ポート G ブロック図 (PG<sub>1</sub> ~ PG<sub>3</sub>端子)



## D. 端子状態

## D.1 各処理状態におけるポートの状態

表 D.1 各処理状態における I/O ポートの状態

ポート名 端子名	MCU 動作 モード	パワー オン リセット	マニュアル リセット*2	ハード ウェア スタンバイ モード	ソフトウェア スタンバイ モード	バス権 解放状態	プログラム 実行状態 スリープモード
ポート 1	4~7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
ポート 2	4~7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
ポート 3	4~7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
P4 <sub>7</sub> /DA1	4~7	T	T	T	[ DAOE1 = 1 ] keep [ DAOE1 = 0 ] T	keep	入出力ポート
P4 <sub>6</sub> /DA0	4~7	T	T	T	[ DAOE0 = 1 ] keep [ DAOE0 = 0 ] T	keep	入出力ポート
P4 <sub>5</sub> ~ P4 <sub>0</sub>	4~7	T	T	T	T	T	入力ポート
ポート 5	4~7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
P6 <sub>5</sub> ~ P6 <sub>2</sub>	4~7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
P6 <sub>7</sub> /CS7	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
P6 <sub>6</sub> /CS6 P6 <sub>1</sub> /CS5 P6 <sub>0</sub> /CS4	4~6	T	keep	T	[ DDR・OPE = 0 ] T [ DDR・OPE = 1 ] H	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] CS7 ~ CS4
PA <sub>7</sub> /A <sub>23</sub> PA <sub>6</sub> /A <sub>22</sub> PA <sub>5</sub> /A <sub>21</sub>	4, 5	T	keep	T	[ DDR・OPE = 0 ] T [ DDR・OPE = 1 ] keep	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] アドレス出力
	6	T	keep	T	[ DDR・OPE = 0 ] T [ DDR・OPE = 1 ] keep	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] アドレス出力
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
PA <sub>4</sub> /A <sub>20</sub> PA <sub>3</sub> /A <sub>19</sub> PA <sub>2</sub> /A <sub>18</sub> PA <sub>1</sub> /A <sub>17</sub> PA <sub>0</sub> /A <sub>16</sub>	4, 5	L	keep	T	[ OPE = 0 ] T [ OPE = 1 ] keep	T	アドレス出力
	6	T	keep	T	[ DDR・OPE = 0 ] T [ DDR・OPE = 1 ] keep	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] アドレス出力
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート

ポート名 端子名	MCU 動作 モード	パワー オン リセット	マニュアル リセット*2	ハード ウェア スタンバイ モード	ソフトウェア スタンバイ モード	バス権 解放状態	プログラム 実行状態 スリープモード
ポート B	4, 5	L	keep	T	[ OPE = 0 ] T [ OPE = 1 ] keep	T	アドレス出力
	6	T	keep	T	[ DDR・OPE = 0 ] T [ DDR・OPE = 1 ] keep	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] アドレス出力
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
ポート C	4, 5	L	keep	T	[ OPE = 0 ] T [ OPE = 1 ] keep	T	アドレス出力
	6	T	keep	T	[ DDR・OPE = 0 ] T [ DDR・OPE = 1 ] keep	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] アドレス出力
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
ポート D	4~6	T	T*1	T	T	T	データバス
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
ポート E	4~6	8ビット バス	keep	T	keep	keep	入出力ポート
		16ビット バス	T	T*1	T	T	T
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力 ポート
PF <sub>7</sub> /	4~6	クロック 出力	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] クロック 出力	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] H	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] クロック出力	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] クロック 出力
	7	T	keep	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] H	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] クロック出力	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] クロック出力
PF <sub>6</sub> /AS PF <sub>5</sub> /RD PF <sub>4</sub> /HWR PF <sub>3</sub> /LWR	4~6	H	H*1	T	[ OPE = 0 ] T [ OPE = 1 ] H	T	AS、RD、 HWR、LWR
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート

ポート名 端子名	MCU 動作 モード	パワー オン リセット	マニュアル リセット*2	ハード ウェア スタンバイ モード	ソフトウェア スタンバイ モード	バス権 解放状態	プログラム 実行状態 スリープモード
PF <sub>2</sub> /LCAS /WAIT/ BREQ $\bar{O}$	4~6	T	[ BREQOE + WAITE + LCASE = 0 ] keep [ BREQOE = 1 ] BREQ $\bar{O}$ [ WAITE = 1 ] T [ LCASE = 1 ] H*1	T	[ BREQOE + WAITE + LCASE = 0 ] keep [ BREQOE = 1 ] keep [ WAITE = 1 ] T [ LCASE = 1、 OPE = 0 ] T [ LCASE = 1、 OPE = 1 ] LCAS	[ BREQOE + WAITE + LCASE = 0 ] keep [ BREQOE = 1 ] BREQ $\bar{O}$ [ WAITE = 1 ] T [ LCASE = 1 ] T	[ BREQOE + WAITE + LCASE = 0 ] 入出力ポート [ BREQOE = 1 ] BREQ $\bar{O}$ [ WAITE = 1 ] WAIT [ LCASE = 1 ] LCAS
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
PF <sub>1</sub> / BACK	4~6	T	keep	T	[ BRLE = 0 ] keep [ BRLE = 1 ] BACK	L	[ BRLE = 0 ] 入出力ポート [ BRLE = 1 ] BACK
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
PF <sub>0</sub> / BREQ	4~6	T	keep	T	[ BRLE = 0 ] keep [ BRLE = 1 ] T	T	[ BRLE = 0 ] 入出力ポート [ BRLE = 1 ] BREQ
PG <sub>4</sub> /CS $\bar{0}$	4、 5	H	keep	T	[ DDR・OPE = 0 ] T	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート
	6	T			[ DDR・OPE = 1 ] H		[ DDR = 1 ] CS $\bar{0}$
	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
PG <sub>3</sub> /CS $\bar{1}$	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
PG <sub>2</sub> /CS $\bar{2}$ PG <sub>1</sub> /CS $\bar{3}$	4~6	T	keep	T	[ DDR・OPE = 0 ] T [ DDR・OPE = 1 ] H	T	[ DDR = 0 ] 入力ポート [ DDR = 1 ] CS $\bar{1}$ ~ CS $\bar{3}$
PG <sub>0</sub> /CAS	7	T	keep	T	keep	keep	入出力ポート
	4~6	T	[ DRAME = 0 ] keep [ DRAME = 1 ] H*1	T	[ DRAME = 0 ] keep [ OPE = 0 ] T [ DRAME = 1 ] CAS	T	[ DRAME = 0 ] 入力ポート [ DRAME = 1 ] CAS

【記号説明】

- L : Low レベル  
 H : High レベル  
 keep : 入力ポートはハイインピーダンス、  
 出力ポートは保持  
 OPE : 出力ポートイネーブル  
 WAITE : ウェイト入力イネーブル  
 BRLE : バスリリースイネーブル  
 BREQOE : BREQO 端子イネーブル  
 DRAME : DRAM 空間設定  
 LCASE : DRAM 空間設定、CW2 = LCASS = 0

【注】 \*1 実行中のバスサイクル終了後の状態を示します。

\*2 H8S/2357ZTAT のみマニュアルリセットをサポートしています。

## E. 電源投入時の端子状態について

$\overline{\text{STBY}}$  端子、NMI 端子の状態によって、電源投入時の端子状態が異なるので注意してください。電源投入時、端子が不定状態から確定\*する場合、および端子がハイインピーダンス状態から確定\*する場合について、下記に示します。

リセット解除後はパワーオンリセット例外処理を開始します。

【注】\* 確定とは、各 MCU 動作モードのパワーオンリセット時の端子状況を示します。

### E.1 電源投入時、端子が不定状態から確定する場合

電源投入後、NMI 端子が Low レベルから High レベルに変化した場合、LSI は NMI 端子の High レベルを検出後にパワーオンリセット\*<sup>2</sup>になります。LSI が NMI 端子を Low レベルと検出している場合はマニュアルリセット\*<sup>1</sup>です。この期間の端子状態は不定です（ポートは、電源投入時に内部で確定した値を出力する場合があります）。

NMI 端子の High レベルを検出するためには、LSI は NMI セットアップ時間 ( $t_{\text{NMIS}}$ ) が必要です。

【注】\*<sup>1</sup> ZTAT 版のみ

\*<sup>2</sup> H8S/2357ZTAT 以外は NMI 端子のレベルにかかわらず、すべてパワーオンリセットとなります。

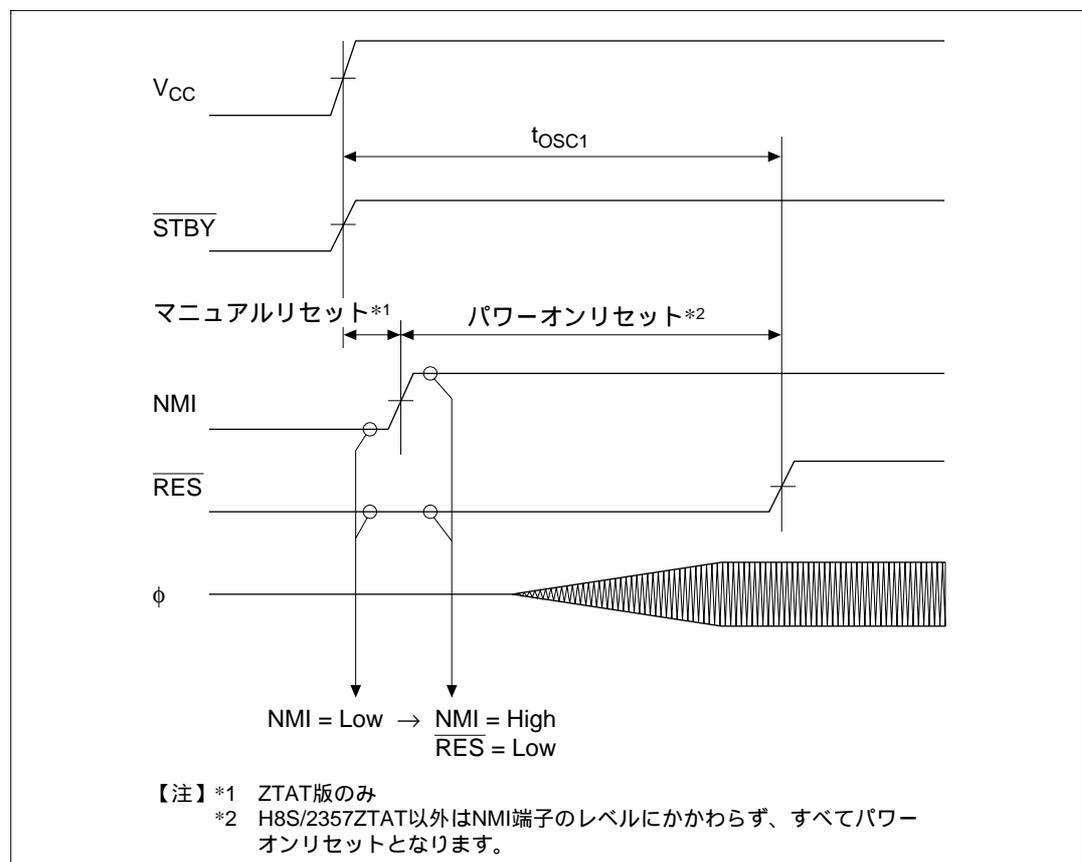


図 E.1 端子が不定状態から確定する場合

## E.2 電源投入時、端子がハイインピーダンス状態から確定する場合

電源投入後、 $\overline{\text{STBY}}$  端子が Low から High レベルに変化した場合、LSI は  $\overline{\text{STBY}}$  端子の High レベルを検出後にパワーオンリセット\*になります。LSI が  $\overline{\text{STBY}}$  端子を Low レベルと検出している期間は、ハードウェアスタンバイです。この期間の端子はハイインピーダンス状態です。

LSI は  $\overline{\text{STBY}}$  端子の High レベルを検出後、発振を開始します。

【注】 \* H8S/2357ZTAT 以外は NMI 端子のレベルにかかわらず、すべてパワーオンリセットとなります。

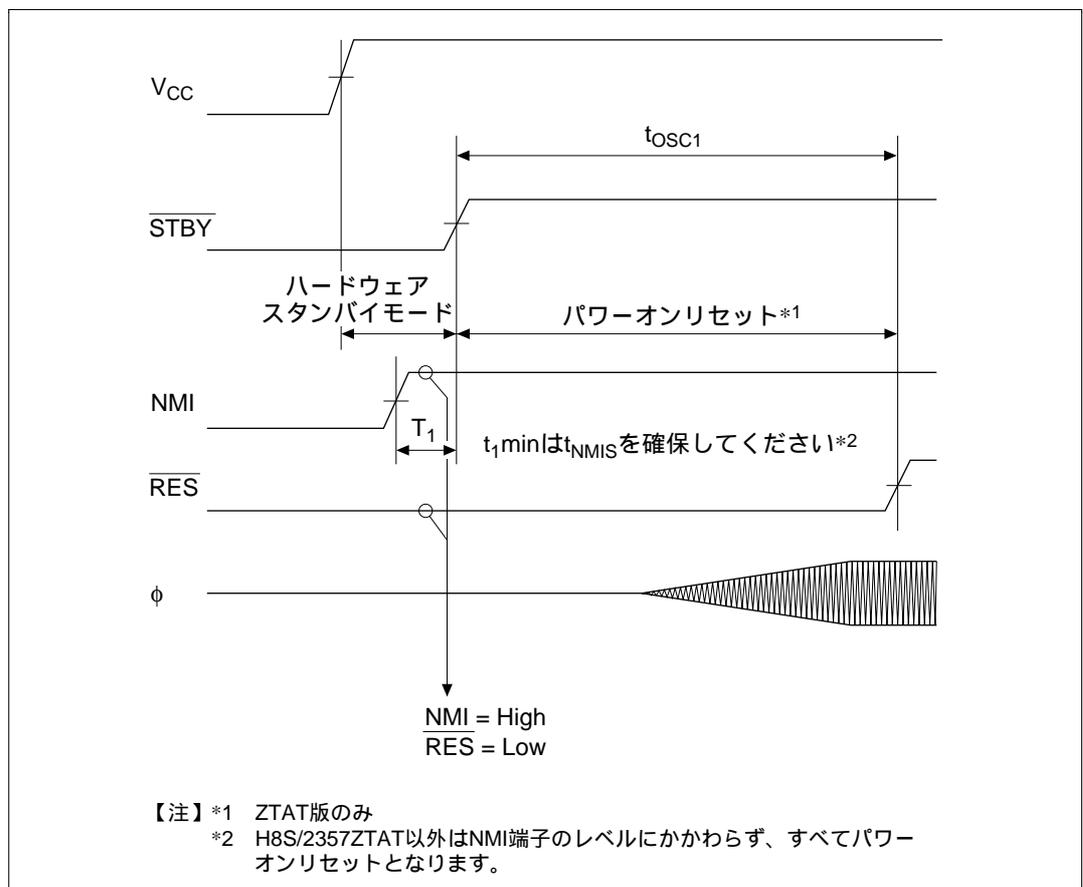


図 E.2 電源投入時、端子がハイインピーダンス状態から確定する場合

## F. ハードウェアスタンバイモード遷移 / 復帰時のタイミングについて

### F.1 ハードウェアスタンバイモードの遷移タイミング

#### (1) SYSCR の RAME ビットを 1 にセットした状態で RAM の内容を保持する場合

図 F.1 に示すように  $\overline{\text{STBY}}$  信号の立ち下がりに対し、 $10$  システムクロック前に  $\overline{\text{RES}}$  信号を Low としてください。

また、 $\overline{\text{RES}}$  信号の立ち上がりは、 $\overline{\text{STBY}}$  信号の立ち下がりに対し、 $0\text{ns}$  以上としてください。

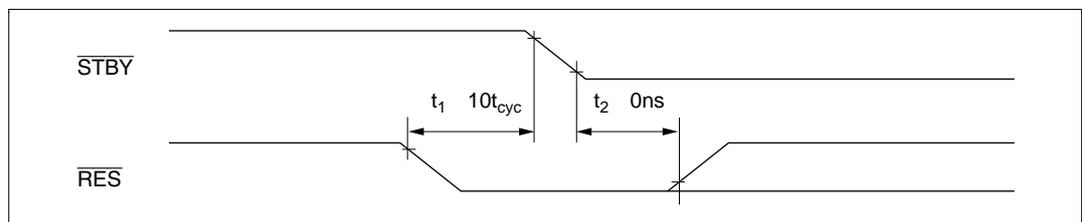


図 F.1 ハードウェアスタンバイモードの遷移タイミング

#### (2) SYSCR の RAME ビットを 0 にクリアした状態または RAM の内容を保持しない場合

(1) のように  $\overline{\text{RES}}$  信号を Low にする必要はありません。

### F.2 ハードウェアスタンバイモードからの復帰タイミング

$\overline{\text{STBY}}$  信号の立ち上がりに対し、 $100\text{ns}$  以上前に  $\overline{\text{RES}}$  信号を Low、NMI 信号を High とし、パワーオンリセットとしてください。

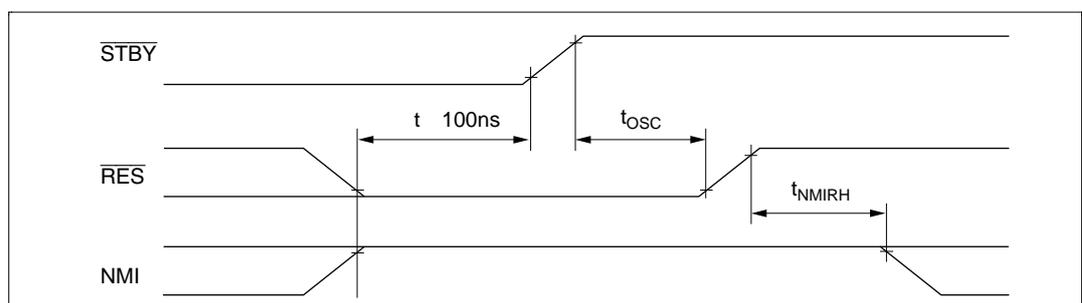


図 F.2 ハードウェアスタンバイモードからの復帰タイミング

## G. ROM 発注手順

### G.1 ROM 書き換え品開発の流れ（発注手順）

マイコン応用システムプログラムの開発終了後、ROM データ（2 組以上）、注文仕様書、オプションリストおよびマーク仕様を一緒に提出していただきます。これにより、弊社では図 G.1 の流れ図に沿って ROM 書き換え品の開発を行います。

表 G.1 に ROM 発注時に必要な提出物を示します。なお、詳細については、弊社担当営業へお問い合わせください。

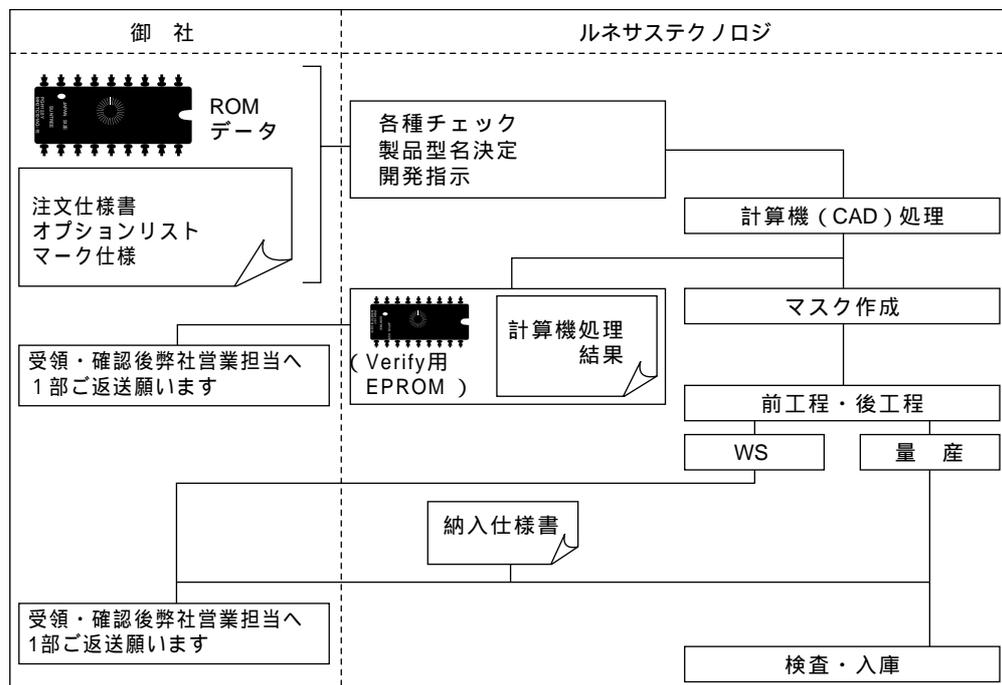


図 G.1 ROM 書き換え品開発の流れ

表 G.1 ROM 発注時に必要な提出物

発注媒体	EPROM、ZTAT、または F-ZTAT マイコン
提出物	ROM データ
	注文仕様書
	オプションリスト* <sup>1</sup>
	マーク仕様例* <sup>2</sup>

【注】 \*1 製品シリーズにより必要ないものがあります。また、内容も異なります。

\*2 特別仕様の場合には、提出してください。

## G.2 ROM 発注時の注意事項

提出していただく ROM データは、次の注意事項に従って、EPROM、ZTAT、または F-ZTAT マイコンで提出してください。なお、EPROM、ZTAT、または F-ZTAT マイコン以外の媒体（フロッピーディスクなど）では対応できませんのでご注意ください。

- (1) EPROM に ROM データを書き込む際は、事前にデータを十分消去し、中途半端なレベルが出力されないことを確認してから使用してください。
- (2) 発注用 EPROM において、ROM データの未使用（NOT USED）領域またはリザーブ領域には、必ず'FF'を書き込んでください。
- (3) 提出していただく EPROM には遮光ラベルを貼り、御社の品番などを記入してください。
- (4) EPROM に書き込みを行った後は、静電気による素子の破壊、紫外線や放射線による書き込みデータの損失を招かないようにするとともに、運搬の際は導伝性のシートに梱包するなど取り扱いに十分注意してください（アルミ箔、発泡スチロールなどは不可）。なお、これらによるデータの読み取りエラーに備え、同一内容の EPROM を 2 組以上提出してください。

## H. 型名一覧

表 H.1 H8S/2357、H8S/2352 型名一覧

製品分類		製品型名	マーク型名	パッケージ (パッケージコード)
H8S/2357	マスク ROM 版	HD6432357	HD6432357TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD6432357F	128 ピン QFP (FP-128B)
	ZTAT 版	HD6472357	HD6472357TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD6472357F	128 ピン QFP (FP-128B)
	F-ZTAT 版	HD64F2357	HD64F2357TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD64F2357F	128 ピン QFP (FP-128B)
H8S/2352	ROM なし版	HD6412352	HD6412352TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD6412352F	128 ピン QFP (FP-128B)

表 H.2 H8S/2398、H8S/2394、H8S/2392、H8S/2390 型名一覧

製品分類		製品型名	マーク型名	パッケージ (パッケージコード)
H8S/2398	マスク ROM 版	HD6432398	HD6432398TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD6432398F	128 ピン QFP (FP-128B)
	F-ZTAT 版	HD64F2398	HD64F2398TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD64F2398F	128 ピン QFP (FP-128B)
			HD64F2398TET	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD64F2398FT	128 ピン QFP (FP-128B)
H8S/2394	ROM なし版	HD6412394	HD6412394TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD6412394F	128 ピン QFP (FP-128B)
H8S/2392	ROM なし版	HD6412392	HD6412392TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD6412392F	128 ピン QFP (FP-128B)
H8S/2390	ROM なし版	HD6412390	HD6412390TE	120 ピン TQFP (TFP-120)
			HD6412390F	128 ピン QFP (FP-128B)





---

H8S/2357グループ、H8S/2357F-ZTAT™、  
H8S/2398F-ZTAT™ ハードウェアマニュアル

発行年月 1997年11月 第1版

2004年9月17日 Rev.6.00

発行 株式会社ルネサス テクノロジ 営業企画統括部  
〒100-0004 東京都千代田区大手町 2-6-2

編集 株式会社ルネサス小平セミコン 技術ドキュメント部

---

© 2004. Renesas Technology Corp., All rights reserved. Printed in Japan.

営業お問合せ窓口  
株式会社ルネサス販売



<http://www.renesas.com>

本		社	〒100-0004	千代田区大手町2-6-2 (日本ビル)	(03) 5201-5350
京	支	社	〒212-0058	川崎市幸区鹿島田890-12 (新川崎三井ビル)	(044) 549-1662
西	東 京 支	社	〒190-0023	立川市柴崎町2-2-23 (第二高島ビル2F)	(042) 524-8701
札	幌 支	店	〒060-0002	札幌市中央区北二条西4-1 (札幌三井ビル5F)	(011) 210-8717
東	北 支	社	〒980-0013	仙台市青葉区花京院1-1-20 (花京院スクエア13F)	(022) 221-1351
い	わ き 支	店	〒970-8026	いわき市平小太郎町4-9 (損保ジャパンいわき第二ビル3F)	(0246) 22-3222
茨	城 支	店	〒312-0034	ひたちなか市堀口832-2 (日立システムプラザ勝田1F)	(029) 271-9411
新	潟 支	店	〒950-0087	新潟市東大通1-4-2 (新潟三井物産ビル3F)	(025) 241-4361
松	本 支	社	〒390-0815	松本市深志1-2-11 (昭和ビル7F)	(0263) 33-6622
中	部 営 業 本	部	〒460-0008	名古屋市中区栄3-13-20 (栄センタービル4F)	(052) 261-3000
浜	松 支	店	〒430-7710	浜松市板屋町111-2 (浜松アクタタワー10F)	(053) 451-2131
西	部 営 業 本	部	〒541-0044	大阪市中央区伏見町4-1-1 (明治安田生命大阪御堂筋ビル)	(06) 6233-9500
北	陸 支	社	〒920-0031	金沢市広岡3-1-1 (金沢パークビル8F)	(076) 233-5980
広	島 支	店	〒730-0036	広島市中区袋町5-25 (広島袋町ビルディング8F)	(082) 244-2570
鳥	取 支	店	〒680-0822	鳥取市今町2-251 (日本生命鳥取駅前ビル)	(0857) 21-1915
九	州 支	社	〒812-0011	福岡市博多区博多駅前2-17-1 (ヒロカネビル本館5F)	(092) 481-7695
鹿	児 島 支	店	〒890-0053	鹿児島市中央町12-2 (明治安田生命鹿児島中央町ビル)	(099) 284-1748

■技術的なお問合せおよび資料のご請求は下記へどうぞ。  
総合お問合せ窓口：カスタマサポートセンタ E-Mail: [csc@renesas.com](mailto:csc@renesas.com)

H8S/2357 グループ、H8S/2357F-ZTAT™、H8S/2398F-ZTAT™  
ハードウェアマニュアル



ルネサスエレクトロニクス株式会社  
神奈川県川崎市中原区下沼部1753 〒211-8668

RJJ09B0124-0600H